Theorie des groupes

Bcp de monde...

September 2024

# Table des matières

	0.1	Section1	2
		0.1.1 Sous-section1	$^{2}$
		0.1.2 Comment faire un lemme	2
1	Not	tion de groupe, morphisme, produit direct	3
	1.1	Groupes, sous-groupes, exemples	3
		1.1.1 Définitions	3
		1.1.2 Sous-groupes	3
		1.1.3 Sous-groupe engendré	3
	1.2	morphismes de groupes	4
		1.2.1 Isomorphismes	4
	1.3	Produits directs	6
2	Cla	sses modulo un sous-groupe, sous-groupes distingués	8
	2.1	Classes à droite, classes à gauche	8
	2.2	Sous-groupes distingués	9
		2.2.1 Sous-groupes distinguées et noyaux	9
3	Étu	ide de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z},$ de $\mathcal{S}_n,$ de $\mathbb{D}_n$	11
•	3.1		11
	_		11
	3.2		12
	- · -		12
		1 0	13
	3.3		14
	3.4		14
	3.5		15
	3.6		15
			15
			16
		3.6.3 Formules importantes	16
		3.6.4 Générateurs	17
			17 17

# Exemples en tout genres

0.1	Section	1
0.1	Section	1

**Définition :** (distance) mdr a definition d'une distance

# 0.1.1 Sous-section1

Théorème:

 $\dim \ker \varphi + \dim \operatorname{Im} f = \dim E$ 

Preuve:

exemple de preuve

0.1.2 Comment faire un lemme

Lemme:

avec la box noire sans nom

Lemme: nom

sasn la box mais avec le nom

Lemme:

sans rien

 $\mathbf{test}$ 

# Chapitre 1

# Notion de groupe, morphisme, produit direct

# 1.1 Groupes, sous-groupes, exemples

# 1.1.1 Définitions

**Définition**: (Groupe)

Un groupe est un ensemble non vide G munis d'une loi \* telle que :

- (i) \* est associative
- (ii) \* possède un neutre  $e \in G$
- (iii) Tout élément possède un inverse pour \*

**Définition**: (Groupe abélien)

Un groupe G est dit <u>abélien</u> si  $\forall (x,y) \in G, xy = yx$ 

# 1.1.2 Sous-groupes

**Définition**: (Sous-groupe)

Un sous-ensemble H de G est appelé sous-groupe si :

- $e \in H$
- $\bullet \ \forall x,y \in H, xy^1 \in H$

**Définition**: (Groupe fini)

G est dit fini si il est cardinal fini, on note alors o(G) = |G|, appelé ordre de G.

# 1.1.3 Sous-groupe engendré

**Définition :** (Sous-groupe engendré par une partie)

Soient G un groupe et  $S \subset G$ 

Soit  $G_S$  l'ensemble des sous groupes de G qui contiennent S.

On appelle sous groupe engendré par S l'ensemble :  $\langle S \rangle := \bigcap_{H \in C_S} H$ 

Si de plus  $\langle S \rangle = G$  on dit que S est une partie génératrice de G ou que S engendre G

**Définition**: (Groupe de type fini)

Si G est engendré par un singleton, on dit que G est monogène.

Un groupe monogène fini est dit cyclique.

Si il existe une partie finie  $S \subseteq G$  qui engendre G, on dit que G est de type fini.

**Définition :** (Ordre d'un élément)

- Si  $\langle x \rangle$  est infini, on dit que x est d'ordre infini.
- Si  $\langle x \rangle$  est fini, on dit que x est d'ordre  $|\langle x \rangle|$

Si  $x^n = e$  alors o(x)|n

# 1.2 morphismes de groupes

**Définition :** (Morphisme de groupe)

Soit  $(G,*),(H,\cdot)$  deux groupes. Un morphisme de groupes de G dans H est une application

 $f: G \longrightarrow H$  tel que  $\forall x, y \in G, f(x * y) = f(x) \cdot f(y)$ 

# Exercice:

- 1.  $f(e_G) = e_H$
- 2.  $f^{-1}(x) = f(x^{-1})$
- 3.  $\forall n \in \mathbb{N} , f^n(x) = f(x^n)$
- 4. Si K < G, alors f(K) < H
- 5. Si K < H, alors  $f^{-1}(K) < G$

# Exemple:

- 1.  $\epsilon: \mathcal{S}_n \longrightarrow \{-1,1\}$
- 2.  $det: \mathbb{GL}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^*$
- 3.  $exp: \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}^*$
- 4. Mais  $exp: \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow (\mathbb{GL}_2(\mathbb{R}), \times)$

# 1.2.1 Isomorphismes

**Définition**: (Isomorphisme)

- 1. Un isomorphisme de G dans H est un morphisme de groupes bijectif.
- 2. G et H sont isomorphe ssi il existe un isomorphisme entre les deux.

Exercice:

Si f est un isomorphisme alors  $f^{-1}$  aussi

# Exercice:

- 1.  $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$  et  $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$  ne sont pas isomorphe
- 2.  $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}$  et  $\mathbb{S}_n$  ne sont pas isomorphe (car l'un est abélien et l'autre non).
- 3.  $\mathbb{Z}/mn\mathbb{Z}$  et  $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  sont isomorphe ssi  $m \wedge n = 1$

# **Définition**: (Automorphisme)

Un automorphisme est un isomorphisme d'un groupe G dans lui-même. L'ensemble des automorphismes de G se note Aut(G).

# Exercice:

Montrer que  $Aut(G) < \mathbb{S}_G$ , où  $\mathbb{S}_G$  désigne l'ensemble des bijections de GG dans lui même

# Exercice:

$$\forall g \in G$$
, on note  $\sigma_g : \begin{vmatrix} G & \longrightarrow & G \\ x & \longmapsto & gxg^{-1} \end{vmatrix}$  (automorphisme intérieur assoccié à g), montrer que  $\sigma_g \in Aut(G)$ 

# Exercice:

On note Int(G) l'ensemble des automorphismes intérieurs de G, montrer que Int(G) < Aut(G)

## Théorème:

(Théorème de Cayley)

Tout groupe G est isomorphe à un sous-groupe de  $\mathbb{S}_G$ . En particulier, si |G|=n, alors G est isomorphe à un sous-groupe de  $\mathcal{S}_n$ .

# Preuve:

Pour tout  $g \in G$ , on pose  $\tau_g : \left| \begin{array}{ccc} G & \longrightarrow & G \\ x & \longmapsto & gx \end{array} \right| \tau_g$  est une bijection de G dans G. Notons  $T_G := \{\tau_g, g \in G\} \subseteq \mathbb{S}_G$ .

Vérifions que :

- 1.  $T_G < \mathbb{S}_G$
- 2. G est isomorphe à  $T_G$

## Preuve de 1:

- $Id_G = \tau_e \in T_G(T_G \neq \emptyset)$
- $\forall g_1, g_2 \in G, \forall x \in G, \tau_{g_1g_2}(x) = g_1g_2x = g_1(g_2x) = \tau_{g_1}(\tau_{g_2}(x)), \text{ donc on a bien } \tau_{g_1g_2} = \tau_{g_1}\tau_{g_2}$
- $\forall g \in G, \tau_{q^{-1}} \circ \tau_g = \tau_g \circ \tau_{q^{-1}} = Id_G \text{ Donc } (\tau_g)^{-1} = \tau_{q^{-1}} \in T_G$

# Preuve de 2 :

Notons  $\phi: G \longrightarrow T_G \longrightarrow T_G$  Alors  $\phi$  est un morphisme (d'après la preuve de 1)  $\phi$  est immédiatement surjectif, mais il est également injectif :

Soit  $g \in G$  tel que  $\tau_g = Id_G$ . Alors  $\forall x \in G, gx = x$ . Si on prend  $x = e_G$ , on obtient  $g = e_G$ . Donc  $Ker(\phi) = e_G$ , et donc  $\phi$  est injectif.

### Produits directs 1.3

# D'efinition: (Produit direct)

Le groupe "produit direct" de deux groupes  $G_1, G_2$  est l'ensemble  $G_1 \times G_2$  muni de la loi :

$$\begin{array}{cccc}
\cdot : & (G_1 \times G_2) \times (G_1 \times G_2 & \longrightarrow & G_1 \times G_2 \\
& & ((x_1, x_2), (y_1, y_2)) & \longmapsto & (x_1 y_1, x_2 y_2)
\end{array}$$

# Exercice:

vérifier que  $G_1 \times G_2$  muni de cette loi ests bien un groupe.

**Définition**: (Projections et injections canoniques)

- 1. Projections canoniques  $p_i: \left| \begin{array}{ccc} G_1 \times G_2 & \longrightarrow & G_i \\ (x_1, x_2) & \longmapsto & x_i \end{array} \right|$
- 2. Injections canoniques:  $q_1: \begin{bmatrix} G_1 & \longrightarrow & G_1 \times G_2 \\ x_1 & \longmapsto & (x_1, e_2) \end{bmatrix}$  et  $q_2: \begin{bmatrix} G_2 & \longrightarrow & G_1 \times G_2 \\ x_2 & \longmapsto & (e_1, x_2) \end{bmatrix}$

# Remarque:

 $\operatorname{Im}(q_i)$  est isomorphe à  $G_i$ . Ainsi  $G_1 \times G_2$  contient un sous-groupe isomorphe à  $G_1$ , de même pour  $G_2$ . Remarque:

$$\forall \ x = (x_1, x_2) \in G_1 \times G_2, \text{ on a :}$$

$$x = (p_1(x), p_2(x)) = (x_1, x_2) = (x_1, e_2)(e_1, x_2) = (e_1, x_2)(x_1, e_2) = q_1(x_1)q_2(x_2) = q_2(x_2)q_2(x_1)$$

# Théorème:

Un groupe G est isomorphe au produit direct  $G1 \times G_2$  ssi G contient deux sous-groupes  $H_1, H_2$ tel que :

- 1.  $H_i$  est isomorphe à  $G_i (i = 1, 2)$
- 2.  $h_1h_2 = h_2h_1, \forall h_1 \in H_1, \forall h_2 \in H_2$
- 3.  $G = H_1 H_2$
- 4.  $H_1 \cap H_1 = \{e_G\}$

# Preuve:

 $\Rightarrow$  Supposons qu'il existe  $\phi: G_1 \times G_2 \longrightarrow G$  isomorphe.

- 1. On a que  $G_1 \simeq \{G_1, e_2\} \simeq \phi(\{G_1, e_2\}) := H_1$  il suffit alors de remarquer que  $H_1$  est un sous groupe de G. On construit de même  $H_2$
- 2.  $\forall (h_1, h_2) \in H_1 \times H_2$ , on note  $h'_1 = (h_1, e_2)$  idem pour  $h'_2$ , on a alors:

$$h_1h_2 = \phi(h_1'h_2') = \phi(h_2'h_1') = h_2h_1$$

3.  $\forall x \in G, \exists ! \ x' = (h_1, h_2) \in G_1 \times G_2 \text{ tel que } \phi(x') = x. \text{ On a alors :}$ 

$$x = \phi(x') = \phi(h_1'h_2') = h_1h_2$$

4. Immédiat

 $\leftarrow$  Construisons un isomorphisme de G dans  $G_1 \times G_2$ 

 $\overline{\text{Fait}}: \forall g \in G, \exists ! (h_1, h_2) \in H_1 \times H_2 \text{ tel que } g = h_1 h_2$ 

En effet : l'existence vient de 3), l'unicité vient de 4) :  $g = h_1 h_2 = k_1 k_2$  alors  $(k_1)^{-1} h_1 = k_2 (h_2)^{-1}$ . Comme  $H_1 \cap H_2 = \{e\}$  on obtient  $(k_1)^{-1}h_1 = k_2(h_2)^{-1} = e_G \Rightarrow h_1 = k_1$  et  $h_2 = k_2$ Notons  $\phi_1: H_1 \longrightarrow G_1$  et  $\phi_2: H_2 \longrightarrow G_2$  les isomorphismes données par 1).

Posons 
$$\phi: A \mapsto G_1 \times G_2$$
  
 $h_1h_2 \mapsto (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2))$ 

Mq  $\phi$  est un morphisme  $(\alpha)$ , injectif  $(\beta)$ , surjectif  $\gamma$ 

```
(\alpha): \phi(h_1h_2h_1'h_2') = \phi(h_1h_1'h_2h_2') = (\phi_1(h_1h_1'), \phi_2(h_2h_2')) = (\phi_1(h_1), \phi_1(h_1'), \phi_2(h_2)\phi_2(h_2')) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2))(\phi_1(h_1'), \phi_2(h_2)\phi_2(h_2')) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2')) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_1')) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_1')) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_1')) = (\phi_1(h_1), \phi_1(h_1')) =
```

( $\beta$ ): Soit  $x = h_1 h_2$  tel que  $\phi(x) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2)) = (e_1, e_2)$ 

Alors  $\phi_1(h_1) = e_1$  et  $\phi_2(h_2) = e_2 \Rightarrow h_1 = h_2 = e_G$ 

 $(\gamma)$ : Soit  $x = (x_1, x_2) \in G_1 \times G_2$ , soit  $(h_1, h_2)$  tel que  $\phi_i(h_i) = x_i$ , alors  $x = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2)) = \phi(h_1, h_2)$ , cela montre la surjectivité de  $\phi$ .

# Exemple:

 $(\mathbb{Z}/2^{\alpha}\mathbb{Z},+,\times)estanneau$ . On note  $(\mathbb{Z}/2^{\alpha}\mathbb{Z})^{\times}$  l'ensemble des éléments inversibles de l'anneau (pour la loi  $\times$ ). Si  $\alpha \geq 3$ ,  $(\mathbb{Z}/2^{\alpha}\mathbb{Z})^{\times}$  est isomorphe à  $(\mathbb{Z}/2^{\alpha-2}\mathbb{Z}) \times (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z})$ 

# Chapitre 2

# Classes modulo un sous-groupe, sous-groupes distingués

### 2.1Classes à droite, classes à gauche

Soit H < G. On définit  $x\mathcal{R}_H y \iff xy^{-1} \in H$  et  $x_H \mathcal{R} y \iff x^{-1} y \in H$ 

# Exemple:

- 1.  $\mathcal{R}_H$  et  $_H\mathcal{R}$  définissent deux relations d'équivalences
- 2. La classe d'équivalence de x pour  $\mathcal{R}_H$  est Hx appelée classe à droite de x modulo H, idem pour  $_H\mathcal{R}$

# Exemple:

Dans  $S_3, \sigma := (1, 2, 3), \tau := (1, 2)$  $\mathbb{S}_3\{e,\sigma,\sigma^2,\tau,\tau\sigma,\sigma\tau\}$ , pour  $H=\{e,\tau\}$  $H_{\sigma} = \{\sigma, \tau\sigma\}, H_{\sigma^2} = \{\sigma^2, \tau\sigma^2 (=\sigma\tau)\}$  $\sigma H = {\sigma, \sigma\tau}, \sigma^2 H = {\sigma^2, \sigma^2\tau (= \tau\sigma)}$ donc  $\sigma H \neq H \sigma$ 

# Exemple:

Si G est abélien, on a  $xH = Hx, \forall x \in G$ .

# Remarque:

 $\forall g \in G, \begin{array}{c|c} \tau_g : G & \longrightarrow & G \\ x & \longmapsto & gx \end{array} \text{ est une bijection. En particulier, } \tau_g|_H \text{ est une bijection de } H \text{ sur } gH. \text{ De } T = 0$ même,  $\rho_g: \begin{vmatrix} G & \longrightarrow & G \\ x & \longmapsto & xg \end{vmatrix}$ , alors  $\rho_g|_H$  est une bijection de H sur Hg.

Soit  $\{e\} \cup \{x_i, i \in I\}$  un système de représentants des classes à gauche modulo H. On a alors G= $H \sqcup | x_i H \text{ (union disjointe)}.$ 

# Remarque:

L'application :  $x_iH \longrightarrow H(x_i)^{-1}$  est une bijection de l'ensemble des classes à gauche sur l'ensemble des classes à droite.

# **Définition**: (Indice de H dans G)

L'indice de H dans G est le cardinal (fini ou infini) de l'ensemble des classes à gauche (= cardinal de l'ensemble des classes à droite), il est noté [G:H]

On en déduit le théorème de Lagrange :

# Théorème:

Théorème de Lagrange Soit G un groupe fini et H < G. Alors :

- 1. |G| = |H|[G:H]
- 2.  $\forall x \in G, o(x) \mid |G|$

# 2.2 Sous-groupes distingués

# **Définition**: (S)

oit G un groupe fini, H < G est dit distingué (ou normal) dans G ssi  $\forall x \in G, xH = Hx$ . Le cas échéant on note :  $H \triangleleft$ 

# **Définition**: (U)

n groupe G est dit simple ssi ses seuls sous-groupes distingué sont  $\{e\}$  et G.

## Remarque:

Si G est abélien, tout H < G est distingué.

# Exemple:

Soit H < G. Alors  $H \triangleleft G \iff \forall g \in G, gHg^{-1} = H$ 

# Propriété:

Soit  $H \setminus G$  l'ensemble des classes à gauche modulo H.

L'application :  $(xH, yH) \longrightarrow xyH$  est bien définie ssi  $H \triangleleft G$ .

Idem pour les classes à droites G/H.

# Preuve:

 $\Rightarrow$ ) Soit  $h \in H, y \in G$ , l'application est bien définie, donc egH = hgH donc yH = hgH donc  $H = y^{-1}hyH$ , donc  $y^{-1}hy \in H$ .

 $\Leftarrow$ ) Si  $x, x' \in G$  tel que xH = x'H, et si  $y, y' \in G$  tel que yH = y'H, alors on a  $h, h' \in H$  vérifiant : x' = xh et y' = yh'. Donc  $x'y' = xyy^{-1}hyh'$ , avec  $y^{-1}hyh' \in H$  car  $H \triangleleft G$ . Donc  $x'y'H \subseteq xyH$ , par symétrie on a  $\supseteq$ 

# Théorème:

Groupe quotient Soit G un groupe,  $H \triangleleft G$ . On note  $\bar{x}$  la classe de x modulo H,  $\frac{G}{H}$  l'ensemble des classes modulo H. Alors :

1. L'application \*:  $\begin{pmatrix} (\frac{G}{H}) \times (\frac{G}{H}) & \longrightarrow & \frac{G}{H} \\ (\bar{x}, \bar{y}) & \longmapsto & \bar{x} * \bar{y} := \bar{xy} \end{pmatrix}$  munit  $\frac{G}{H}$  d'une structure de groupe tel que  $\bar{e} = H$  est l'élément neutre.

2. En particulier, l'application  $\pi: G \longrightarrow \frac{G}{H}$  est un morphisme de groupes de noyau H.

# 2.2.1 Sous-groupes distinguées et noyaux

# Propriété:

Si  $\phi: G \longrightarrow G'$  un morphisme, alors  $Ker(\phi) \triangleleft G$ .

# Preuve:

Si  $h \in Ker(\phi), g \in G, \phi(ghg^{-1}) = \phi(g)\phi(h)\phi(g)^{-1} = \phi(g)\phi(g)^{-1} = e_{G'}, \text{ donc } ghg^{-1} \in Ker(\phi).$ 

# Théorème:

Groupes distingués et morphismes Soit G un groupe. Alors  $H \triangleleft G$  ssi  $\exists G'$  groupe,  $\exists \phi: G \longrightarrow G'$  morphisme tel que  $H = Ker(\phi)$ 

# Exemple:

- 1.  $\varepsilon: \mathbb{S}_n \longrightarrow -1, 1 \ (signature), \ alors \ A_n := Ker(\varepsilon) \triangleleft \mathbb{S}_n$
- 2.  $det: \mathbb{GL}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^*$ , alors  $\mathbb{SL}_n(\mathbb{R}) := Ker(det) \triangleleft \mathbb{GL}_n(\mathbb{R})$

**Théorème :** Premier théorème d'isomorphisme

Soit  $\phi: G \longrightarrow G'$  un morphisme de groupe. Alors,  $G/Ker(\phi)$  est isomorphe à  $Im(\phi)$ .

# Chapitre 3

# Étude de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , de $\mathcal{S}_n$ , de $\mathbb{D}_n$

# 3.1 J'ai pas le nom...

# 3.1.1 Autres exemples de sous groupes normaux

- j'ai pas le premier...
- Le centre d'un groupe  $Z(G) = \{g \in G, gx = gx \ \forall x \in G\}$  est un sous groupe normal de G. (preuve en exercice (feuille 3)). Z(G) est en fait <u>caractéristique</u> c'est à dire qu'il est invariant par tout automorphisme intérieur
- Le groupe <u>dérivé</u> de G est le sous-groupe (noté D(G)) qui est engendré par les commutateurs de G c'est à dire les éléments de la forme  $[a,b] = aba^{-1}b^{-1}$  est aussi un sous-groupe normal.

# Exemple:

- 1. Si G est abélien alors Z(G) = G
- 2. Si  $n \leq 3$  alors  $Z(S_n) = \{e\}$

# Preuve:

Preuve du deuxième point :

Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_n$  avec  $\sigma \neq e$ .

Soit alors  $i \in [1, n]$  tel que l'on ait  $\sigma(i) := j \neq i$ 

Soit enfin  $k \in [1, n] \setminus \{i, j\}$ , on pose  $\tau = (j, k)$ .

On à bien  $\sigma \tau \neq \tau \sigma$ , car  $\sigma \tau(i) = j \neq \tau \sigma(j) = k$ 

# Exercice:

- $D(G) \triangleleft G$  et G/D(G) est abélien
- Soit  $H \triangleleft \text{alors } G/H \text{ est abélien} \Leftrightarrow D(G) \triangleleft H$
- D(G) est un sous groupe caractéristique de G
- $\forall n \leq 3 \ D(S_n) = A_n$  ou  $A_n$  est le groupe alterné, désigne les permutations de signature paire

**Définition :** (Normalisateur d'un sous-groupe)

Soit H < G, on note $N_G(H) = \{g \in G, gH = Hg\}$ , on l'appel le normalisateur de H dans G

# Exercice:

Mq  $H \triangleleft N_g(H)$  et que  $N_g(H) < G$ 

# Exemple:

Dans  $A_4$ 

Soit  $H = \{e, (1, 2), (3, 4)\} < A_4, |H| = 2.$ 

O a  $H < D(A_4)$  et  $H \triangleleft D(A_4)$  car  $\frac{|D(A_4)|}{|H|} = 2$ . Verifier que  $N_{A_4}(H) = D(A_4)$ :

Soit  $N = N_{A_4}(H)$  pour simplifier. On sait que  $D(A_4) < N$  donc  $|D(A_4)| = 4$  divise |N| donc  $|N| \in \{4, 8, 12\}$ , mais vu  $N < A_4$ , |N| divise 12, donc |N| = 4 où |N| = 12. Mais  $N \neq A_4$  car  $(1,2,3)H(1,2,3) \neq H$ 

### 3.2 Groupes Monogènes, cycliques, symétriques, diédraux

### 3.2.1Groupes Monogènes

**Définition**: (Groupe monogène)

Un groupe G est dit monogène si il est engendré par une unique élément

# Théorème:

Soit G un groupe monogène alors :

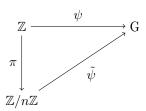
- Ou bien G est isomorphe à  $\mathbb{Z}$
- Ou bien G est isomorphe à  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  pour un certain  $n \in \mathbb{N}$

# Preuve:

Soit  $G = \langle x \rangle$  et soit  $\begin{array}{c|cccc} \psi : & \mathbb{Z} & \longrightarrow & G \\ k & \longmapsto & x^k \end{array}$ .  $\psi$  est un morphisme de groupe, il est surjectif.

Si il est injectif on à bien  $G \simeq \mathbb{Z}$ .

Sinon, il existe  $n \in \mathbb{N}$  tq ker  $\psi = n\mathbb{Z}$ 



Et d'après le premier théorème d'isomorphisme, il existe un isomorphisme de groupe  $\tilde{\psi}: \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \longrightarrow Im(\psi) = G$  tel que le diagramme ci-dessus commute.

# Propriété:

Tout groupe fini d'ordre p avec p premier est cyclique

# Preuve:

utiliser lagrange

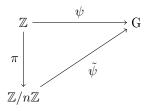
# 3.2.2 Sous-groupes d'un groupe monogène

# Propriété:

- 1. Tout sous-groupe non trivial d'un groupe monogène infini est infini
- 2. Tout sous groupe d'un groupe cyclique est monogène et cyclique

# Preuve:

- 1. Ici  $G \simeq \mathbb{Z}$ , donc tout H < G est isomorphe à un sous-groupe de  $\mathbb{Z}$  i ;e. un groupe de la forme  $n\mathbb{Z}$  pour  $n \neq 0$ , donc H est infini
- 2. On reprend le diagramme :



Soit  $K < G = \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  on à  $K = \pi(\pi^{-1}(K))$  car  $\pi$  est surjective. Comme  $\pi^{-1}(K)$  est un sous groupe de  $\mathbb{Z}$  il existe k > 0 tq  $\pi^{-1}(K) = k\mathbb{Z}$ .

Alors  $K = \pi(k\mathbb{Z})$  est le sous-groupe de  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  engendré par  $\pi(k)$ , K est donc monogène et fini

# Remarque:

Si on reprend la preuve précédente on à  $\pi^{-1}(0) = n\mathbb{Z} \subset \pi^{-1}(K) = k\mathbb{Z}$ .

Ainsi,  $n\mathbb{Z} \subset k\mathbb{Z}$  et donc k|n. Par conséquent, pour tout sous-groupe K de  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ , il exise un diviseurk de n tq  $\pi(k)$  engendre K, l'ordre de  $\pi(k)$  étant  $\frac{n}{k}$ , on a  $|K| = \frac{n}{k}$  en particulier ce diviseur est unique on à donc le thm suivant.

# Théorème:

Soit  $G = \langle x \rangle$  un groupe cyclique d'ordre n alors :

Pour tout diviseur d de n, il existe un unique sous groupe d'ordre d de G et ce sous groupe est n

engendré par  $x \overline{d}$ 

# Propriété:

Soit G un groupe non trivial alors :

G n'a pas de d'autres sous-groupes que  $G, \{e\} \iff$  G est cyclique d'ordre p premier

# Preuve:

⇐ évident par lagrange

 $\implies$  Soit $x \in G \setminus \{e\}$  alors  $\langle x \rangle = G$  par hypothèse. Si G était infini, il posséderait des sous-groupes non triviaux de type  $n\mathbb{Z}$ , donc G est fini. Comme il n'a pas d'autres sous-groupes que  $\{e\}$  et G on a forcément |G| = p premier par le théorème précédent.

# Théorème:

Soit G un groupe monogène :  $G = \langle x \rangle$ 

- 1. Si G est infini, alors les seuls générateurs de G sont x et  $x^{-1}$
- 2. Si G est fini (il est cyclique d'ordre n) alors l'ensemble de ses générateurs est donné par  $\{x^k:k\in\mathbb{Z},k\wedge n=1\}$

# Preuve:

- 1. Soit  $\psi: k \in \mathbb{Z} \to x^k \in G$  (vue précédemment) qui est un isomorphisme de groupes. En particulier,  $\psi$  échange les générateurs. Comme les seuls générateurs de  $\mathbb{Z}$  sont 1 et -1, on conclut.
- 2. Soit  $k \in \mathbb{Z}$ , alors :

$$G = \langle x \rangle \iff \exists m \in \mathbb{Z}, x^{km} = x$$

$$\iff \exists m \in \mathbb{Z}, n | km - 1 \iff \exists (m, q) \in \mathbb{Z}, km - nq = 1$$

$$\iff pgcd(k, n) = 1$$

# Exercice:

L'ensemble des générateurs de  $G \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  est aussi égal à  $\{\bar{k} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} : 0 \le k \le n-1, k \land n=1\}$ 

**Définition**: (Fonction d'Euler)

La fonction d'Euler est la fonction  $\varphi: \mathbb{N}^* \to \mathbb{N}^*$  telle que :

$$--\varphi(1)=1$$

$$--\varphi(n) = |\{k \in \mathbb{N} : 1 \le k \le n, k \land n = 1\}|$$

# 3.3 Anneau $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$

On rappelle que les opérations d'addition et de multiplication sont bien définies sur  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  (pas de dépendance des représentants) et que cet anneau est unitaire.

**Définition:** (Inverse modulo n)

On dit que  $\bar{k} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  est inversible s'il existe  $\bar{m} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  tel que  $\bar{k}\bar{m} = \bar{1}$ 

# Propriété:

Soit  $n \geq 2$ . Les éléments inversibles de  $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$  sont exactements les générateurs de  $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$ L'ensemble des éléments inversibles est alors un groupe abélien fini d'ordre  $\varphi(n)$ .

# Preuve:

Utiliser la caractérisation précédente avec Bézout.

# 3.4 Produits directs de groupes cycliques, calcul de $\varphi(n)$

On considère le morphisme d'anneaux unitaires :

$$f: k \in \mathbb{Z} \to (\bar{k}, \bar{k}) \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$$

# Théorème:

Le morphisme d'anneaux unitaires f induit par passage au quotient par son noyau un isomorphisme d'anneaux unitaires  $\bar{f}: \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \to \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$  si et seulement si  $m \wedge n = 1$ 

# Preuve:

Il faut vérifier  $\bar{f}$  est bijective ssi  $m \wedge n = 1$ :

f est surjective

- $\iff |Im(f)| = mn$
- $\iff |\mathbb{Z}/ker(f)| = mn \ (grace \ au \ th\'eor\`eme \ d'isomorphisme)$
- $\iff ker(f) = mn\mathbb{Z}$
- $\iff m\mathbb{Z} \cap n\mathbb{Z} = mn\mathbb{Z}$
- $\iff m \land n = 1$

# Propriété:

Si  $m \wedge n = 1$ , alors  $\varphi(nm) = \varphi(n)\varphi(m)$ 

### Théorème

Soit  $n = p_1^{\alpha_1} \cdots p_k^{\alpha_k}$ , décomposé en facteur premiers. Alors :

$$\varphi(n) = n\left(1 - \frac{1}{p_1}\right) \cdots \left(1 - \frac{1}{p_k}\right)$$

## Preuve:

Il nous suffit de calculer  $\varphi(p^{\alpha})$  pour p premier et  $\alpha \geq 1$ . On a :

$$\varphi(p^{\alpha}) = |\{k \in \{1, \cdots, p^{\alpha}\} : k \wedge p^{\alpha} = 1 \}| = |\{1, \cdots, p^{\alpha}\} \setminus \{p, 2p, \cdots, p^{\alpha - 1}p\}| = p^{\alpha} - p^{\alpha - 1} = p^{\alpha} \left(1 - \frac{1}{p}\right)$$

# 3.5 Structure des groupes abéliens finis (admis)

Référence : Livre de F. Ulmer "Théorie des groupes" chap 12

Soit G un groupe fini abélien d'ordre N. Il existe une décomposition unique  $N=d_1\cdots d_n$  avec  $d_n\geq 2$  et  $d_{i+1}|d_i$  telle que :

$$G \simeq \mathbb{Z}/d_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/d_n\mathbb{Z}$$

# Exemple:

On peut lister, à isomorphisme près, tous les groupes abiéliens d'ordre  $72=3^2\times 2^3$  avec les séquences suivantes :  $(3^2\times 2^2,2), (3\times 2,3\times 2,2), (3\times 2^3,3), (2^2\times 3,2\times 3), (3^2\times 2,2,2)$ 

# 3.6 Groupes symétriques

On note  $S_n$  l'ensemble des permutations de  $\{1, 2, ..., n\}$  que l'on munit de la loi de composition : c'est un groupe d'ordre n!

# 3.6.1 Support, orbite

**Définition**: (support)

Le support de  $\sigma \in \mathcal{S}_n$  est l'ensemble  $\{i \in \{1, ..., n\} ; \sigma(i) \neq i\}$ 

# Exercice:

Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_n$ . Montrer que

- $\sigma$  et  $\sigma^{-1}$  ont le même support
- si  $k \in \mathbb{Z}$ ,  $\sigma$  et  $\sigma^k$  ont le même support
- deux permutations dont les supports sont disjoints commutent

# **Définition**: (orbite)

Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_n$ . On définit la relation d'équivalence sur  $\{1, ..., n\}$ :

$$i\mathcal{R}j \iff \exists r \in \mathbb{Z} \mid \sigma^r(i) = j.$$

La classe de i est notée  $\Omega(i)=\{\sigma^r(i),r\in\mathbb{Z}\}$  et est appelée  $\sigma$ -orbite de i.

# 3.6.2 Notion de cycle

**Définition**: (r-cycle)

 $\sigma \in \mathcal{S}_n$  est un r-cycle si il existe  $j_1,...,j_r$  dans  $\{1,...,n\}$  tq  $\sigma(j_1)=j_2,...,\sigma(j_{r-1})=j_r,\sigma(j_r)=j_1$ , et si pour  $k \notin \{j_1,...,j_r\},\sigma(k)=k$ .

Alors le support de  $\sigma$  est  $\{j_1,...,j_r\}$ . On notera  $\sigma=(j_1,...,j_r)$ 

**Définition:** (transposition, permutation circulaire)

- 1. Un 2-cycle est appelé transposition
- 2. le n-cycle (1, ..., n) est appelé permutation circulaire

# Exemple:

Si 
$$\sigma_0 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 3 & 1 & 2 & 6 & 5 & 4 \end{pmatrix} \leftarrow i$$
  
alors  $\sigma_0 = (1, 2, 3)(4, 6)$ .

# Théorème:

Toute permutation  $\sigma \in \mathcal{S}_n \setminus \{e\}$  se décompose sous la forme  $\sigma = \gamma_1 \circ \gamma_2 \circ ... \circ \gamma_s$  où  $s \in \mathbb{N}^*$ , et où les  $\gamma_i$  sont des cycles différents de e dont les supports sont disjoints deux à deux. Cette décomposition est unique à l'ordre près des facteurs.

# Exercice:

- 1. montrer que l'ordre de  $\sigma$  est égal au ppcm des longueurs des cycles  $\gamma_1,...,\gamma_s$ .
- 2. calculer  $\sigma_0^{1000}$ .

# 3.6.3 Formules importantes

Pour tout 
$$\tau \in S_n$$
,  $\tau(j_1, ..., j_r)\tau^{-1} = (\tau(j_1), ..., \tau(j_r))$ .

# Propriété:

$$(j_1,...,j_r) = (j_1,j_2)(j_2,j_3)...(j_{r-1},j_r)$$

Cas particulier : (a, b, c) = (a, b)(b, c)

Applications de ces deux propriétés :

- 1. Deux r-cycles de  $\mathcal{S}_n$  sont conjugués dans  $\mathcal{S}_n$
- 2.  $(1,i)(1,j)(1,i) = (1,i)(1,j)(1,i)^{-1} = (i,j)$
- 3.  $S_n$  est engendré par les transpositions du type (j, j+1) où  $j \in \{1, ..., n-1\}$  preuve : laissée en exercice au lecteur, l'idée est de montrer que (i, j) est un produit de transpositions du type (k, k+1) par récurrence sur j-1 en utilisant (i, j) = (j-1, j)(i, j-1)(j-1, j)
- 4.  $S_n$  est engendré par (1,2) et  $\eta = (1,2,...,n)$  preuve :  $\eta^i(1,2)\eta^{-i} = (i+1,i+2)$

# 3.6.4 Générateurs

Soit  $n \geq 2$ .

# Théorème:

- 1.  $S_n$  est engendré par les transpositions
- 2.  $S_n$  est engendré par les transpositions du type (1,j) où  $j \in \{2,...,n\}$

# 3.6.5 Centre

# Théorème:

 $Z(S_n) = \{e\} \text{ pour } n = 1 \text{ et } n \ge 3.$ 

# 3.6.6 Signature

**Définition**: (signature)

Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_n$ . On pose  $\epsilon(\sigma) = (-1)^{n-t}$  où t est le nombre de  $\sigma$ -orbites différentes.

# Exemple:

- $\sigma = e$ : on a  $\sigma(i) = i$  pour tout  $i \in \{1, ..., n\}$ , chaque point est une orbite donc t = n et  $\epsilon(\sigma) = 1$
- $\sigma = (1,2)$ : ici il y a n-2 éléments fixés qui donnent chacun une orbite, et  $\{1,2\}$  est une autre orbite donc  $\epsilon(\sigma) = -1$ .
- $\sigma = (1, ..., r) : \epsilon(\sigma) = (-1)^{r-1}$

# Propriété:

Soit  $\sigma \in \mathcal{S}_n$  où  $n \geq 2$ . Alors  $\epsilon(\sigma \circ \tau) = (-1) \times \epsilon(\sigma)$  pour toute transposition  $\tau \in \mathcal{S}_n$ . En particulier, si  $\sigma$  est un produit de k transpositions, on a  $\epsilon(\sigma) = (-1)^k$ .

# Remarque:

Ainsi, la parité du nombre de transpositions nécessaires pour décomposer  $\sigma$  ne dépend que de  $\sigma$ .

# Théorème :

Si  $n \geq 2$ ,  $\epsilon : \mathcal{S}_n \longrightarrow \{1, -1\}$  est un morphisme de groupes surjectif.

# Preuve:

Soient  $\sigma, \sigma' \in \mathcal{S}_n$ . On décompose  $\sigma = \tau_1 \circ ... \circ \tau_k$  et  $\sigma' = \tau'_1 \circ ... \circ \tau'_{k'}$  en produits de transpositions. Alors  $\epsilon(\sigma \circ \sigma') = (-1)^{k+k'} = \epsilon(\sigma) \times \epsilon(\sigma')$ .

**Définition**: (Groupe alterné)

Soit  $n \geq 2$ .  $\mathcal{A}_n$  est le noyau de  $\epsilon$ , on le nomme groupe alterné.

# Remarque:

C'est un sous groupe distingué de  $S_n$  d'indice 2, car le noyau d'un morphisme

# Remarque:

Si  $\tau$  est une transposition,  $(\tau \mathcal{A}_n) \cap \mathcal{A}_n = \emptyset$ , d'où  $\mathcal{S}_n = (\tau \mathcal{A}_n) \sqcup \mathcal{A}_n$ .

# Théorème:

- 1. Si  $n \geq 3$ ,  $\mathcal{A}_n$  est engendré par les 3-cycles.
- 2. Si  $n \geq 5$ , deux 3-cycles sont conjugués dans  $\mathcal{A}_n$
- 3. Si  $n \geq 2$  alors  $D(\mathcal{S}_n) = \mathcal{A}_n$ , si  $n \geq 5$  alors  $D(\mathcal{A}_n) = \mathcal{A}_n$ .

# Preuve:

- 1. Soit  $\sigma \in \mathcal{A}_n$ ,  $\sigma$  est un produit d'un nombre pair de transpositions, or (i,j)(j,k) = (i,j,k) et (i,j)(k,l) = (i,j,k)(j,k,l).
- 2. Soient (i, j, k), (i', j', k') deux 3-cycles. Il existe  $\sigma \in \mathcal{S}_n$  tel que  $\sigma(i) = i'$ ,

 $sigma(j) = j', \sigma(k) = k'$ . Alors  $\sigma(i, j, k)\sigma^{-1} = (i', j', k')$ . Sans perte de généralité, on peut supposer que  $\sigma \in \mathcal{A}_n$ , en effet  $n \geq 5$ , donc il existe une transposition  $\tau = (r, s)$  avec  $r, s \notin \{i, j, k\}$ , et on peut remplacer  $\sigma$  par  $\sigma\tau$ .

3.  $D(\mathcal{A}_n) \subset D(\mathcal{S}_n) \subset \mathcal{A}_n$  car si  $a, b \in \mathcal{S}_n$ , alors  $\epsilon([a, b]) = 1$ .

Montrons que si  $n \geq 5$ , les 3-cycles, qui engendrent  $\mathcal{A}_n$ , sont des commutateurs (de  $\mathcal{A}_n$ ).

Soit  $\sigma=(i,j,k)$  un 3-cycle.  $\sigma^2$  est aussi un 3-cycle donc d'après 2. les deux sont conjugués : il existe  $\eta\in\mathcal{A}_n$  tel que  $\sigma^2=\eta\sigma\eta^{-1}$  i.e.  $\sigma=[\eta,\sigma]$ .

Cas particuliers:

- 1.  $D(A_3) = \{e\}$
- 2.  $D(A_4) = \{e, (1, 2)(3, 4), (1, 3)(2, 4), (1, 4)(2, 3)\}$

# Preuve:

- 1.  $A_3 = \langle (1,2,3) \rangle$  donc  $A_3 \simeq \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$  est abélien
- 2. On note  $V = \{e, (1,2)(3,4), (1,3)(2,4), (1,4)(2,3)\}$ , c'est un sous groupe distingué de  $\mathcal{A}_4$ . Alors le groupe quotient  $\mathcal{A}_4/V$  est d'ordre 3 donc isomorphe à  $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$  qui est abélien. Ainsi  $D(\mathcal{A}_4)$  est un sous-groupe de V. Par le théorème de Lagrange,  $D(\mathcal{A}_4)$  est de cardinal 1, 2, ou 4.  $\mathcal{A}_4$  n'est pas abélien donc ce n'est pas 1. Si c'était 2,  $D(\mathcal{A}_4)$  serait de la forme  $\{e, (i, j)(k, l)\}$  qui n'est pas distingué.