

Théorie des groupes

Bcp de monde...

September 2024

Table des matières

| | | |
|----------|--|-----------|
| 0.1 | Section1 | 2 |
| 0.1.1 | Sous-section1 | 2 |
| 0.1.2 | Comment faire un lemme | 2 |
| 1 | Notion de groupe, morphisme, produit direct | 3 |
| 1.1 | Groupes, sous-groupes, exemples | 3 |
| 1.1.1 | Définitions | 3 |
| 1.1.2 | Sous-groupes | 3 |
| 1.1.3 | Sous-groupe engendré | 3 |
| 1.2 | morphismes de groupes | 4 |
| 1.2.1 | Isomorphismes | 4 |
| 1.3 | Produits directs | 6 |
| 2 | Classes modulo un sous-groupe, sous-groupes distingués | 8 |
| 2.1 | Classes à droite, classes à gauche | 8 |
| 2.2 | Sous-groupes distingués | 9 |
| 2.2.1 | Sous-groupes distingués et noyaux | 10 |
| 3 | Étude de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$, de \mathcal{S}_n, de \mathbb{D}_n | 11 |
| 3.1 | J'ai pas le nom... | 11 |
| 3.1.1 | Autres exemples de sous groupes normaux | 11 |
| 3.2 | Groupes Monogènes, cycliques, symétriques, diédraux | 12 |
| 3.2.1 | Groupes Monogènes | 12 |
| 3.2.2 | Sous-groupes d'un groupe monogène | 12 |
| 3.3 | Anneau $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ | 14 |
| 3.4 | Produits directs de groupes cycliques, calcul de $\varphi(n)$ | 14 |
| 3.5 | Structure des groupes abéliens finis (admis) | 15 |
| 3.6 | Groupes symétriques | 15 |
| 3.6.1 | Support, orbite | 15 |
| 3.6.2 | Notion de cycle | 16 |
| 3.6.3 | Formules importantes | 16 |
| 3.6.4 | Générateurs | 17 |
| 3.6.5 | Centre | 17 |
| 3.6.6 | Signature | 17 |

Exemples en tout genres

0.1 Section1

Définition :

distance mdr a definition d'une distance

0.1.1 Sous-section1

Preuve :

exemple de preuve

0.1.2 Comment faire un lemme

Lemme :

avec la box noire sans nom

Lemme : nom

sasn la box mais avec le nom

Chapitre 1

Notion de groupe, morphisme, produit direct

1.1 Groupes, sous-groupes, exemples

1.1.1 Définitions

Définition :

Groupe Un groupe est un ensemble non vide G munis d'une loi $*$ telle que :

- (i) $*$ est associative
- (ii) $*$ possède un neutre $e \in G$
- (iii) Tout élément possède un inverse pour $*$

Définition :

Groupe abélien Un groupe G est dit abélien si : $\forall (x, y) \in G, xy = yx$

1.1.2 Sous-groupes

Définition :

Sous-groupe Un sous-ensemble H de G est appelé sous-groupe si :

- $e \in H$
- $\forall x, y \in H, xy^{-1} \in H$

Définition :

Groupe fini G est dit fini si il est cardinal fini, on note alors $o(G) = |G|$, appelé ordre de G .

1.1.3 Sous-groupe engendré

Définition :

Sous-groupe engendré par une partie Soient G un groupe et $S \subset G$
Soit G_S l'ensemble des sous groupes de G qui contiennent S .

On appelle sous groupe engendré par S l'ensemble : $\langle S \rangle := \bigcap_{H \in G_S} H$

Si de plus $\langle S \rangle = G$ on dit que S est une partie génératrice de G ou que S engendre G

Définition :

Groupe de type fini Si G est engendré par un singleton, on dit que G est monogène.

Un groupe monogène fini est dit cyclique.

Si il existe une partie finie $S \subseteq G$ qui engendre G , on dit que G est de type fini.

Définition :

Ordre d'un élément

- Si $\langle x \rangle$ est infini, on dit que x est d'ordre infini.
- Si $\langle x \rangle$ est fini, on dit que x est d'ordre $|\langle x \rangle|$

Si $x^n = e$ alors $o(x) | n$

1.2 morphismes de groupes

Définition :

Morphisme de groupe Soit $(G, *)$, (H, \cdot) deux groupes. Un morphisme de groupes de G dans H est une application

$$f : G \longrightarrow H \quad \text{tel que } \forall x, y \in G, f(x * y) = f(x) \cdot f(y)$$

Exercice :

1. $f(e_G) = e_H$
2. $f^{-1}(x) = f(x^{-1})$
3. $\forall n \in \mathbb{N}, f^n(x) = f(x^n)$
4. Si $K < G$, alors $f(K) < H$
5. Si $K < H$, alors $f^{-1}(K) < G$

Exemple :

1. $\epsilon : \mathcal{S}_n \longrightarrow \{-1, 1\}$
2. $\det : \text{GL}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^*$
3. $\exp : \mathbb{C} \longrightarrow \mathbb{C}^*$
4. Mais $\exp : \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \longrightarrow (\text{GL}_2(\mathbb{R}), \times)$

1.2.1 Isomorphismes

Définition :

Isomorphisme

1. Un isomorphisme de G dans H est un morphisme de groupes bijectif.
2. G et H sont isomorphe ssi il existe un isomorphisme entre les deux.

Exercice :

Si f est un isomorphisme alors f^{-1} aussi

Exercice :

1. $\mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$ et $\mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ ne sont pas isomorphe
2. $\mathbb{Z}/6\mathbb{Z}$ et \mathbb{S}_n ne sont pas isomorphe (car l'un est abélien et l'autre non).
3. $\mathbb{Z}/mn\mathbb{Z}$ et $\mathbb{Z}/m\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ sont isomorphe ssi $m \wedge n = 1$

Définition :

Automorphisme Un automorphisme est un isomorphisme d'un groupe G dans lui-même. L'ensemble des automorphismes de G se note $Aut(G)$.

Exercice :

Montrer que $Aut(G) < \mathbb{S}_G$, où \mathbb{S}_G désigne l'ensemble des bijections de G dans lui-même

Exercice :

$\forall g \in G$, on note $\sigma_g : \begin{cases} G & \longrightarrow & G \\ x & \longmapsto & gxg^{-1} \end{cases}$ (automorphisme intérieur associé à g), montrer que $\sigma_g \in Aut(G)$

Exercice :

On note $Int(G)$ l'ensemble des automorphismes intérieurs de G , montrer que $Int(G) < Aut(G)$

Théorème : Théorème de Cayley

Tout groupe G est isomorphe à un sous-groupe de \mathbb{S}_G . En particulier, si $|G| = n$, alors G est isomorphe à un sous-groupe de \mathcal{S}_n .

Preuve :

Pour tout $g \in G$, on pose $\tau_g : \begin{cases} G & \longrightarrow & G \\ x & \longmapsto & gx \end{cases}$ τ_g est une bijection de G dans G . Notons $T_G := \{\tau_g, g \in G\} \subseteq \mathbb{S}_G$.
Vérifions que :

1. $T_G < \mathbb{S}_G$
2. G est isomorphe à T_G

Preuve de 1 :

- $Id_G = \tau_e \in T_G$ ($T_G \neq \emptyset$)
- $\forall g_1, g_2 \in G, \forall x \in G, \tau_{g_1 g_2}(x) = g_1 g_2 x = g_1(g_2 x) = \tau_{g_1}(\tau_{g_2}(x))$, donc on a bien $\tau_{g_1 g_2} = \tau_{g_1} \tau_{g_2}$
- $\forall g \in G, \tau_{g^{-1}} \circ \tau_g = \tau_g \circ \tau_{g^{-1}} = Id_G$ Donc $(\tau_g)^{-1} = \tau_{g^{-1}} \in T_G$

Preuve de 2 :

Notons $\phi : \begin{cases} G & \longrightarrow & T_G \\ g & \longmapsto & \tau_g \end{cases}$ Alors ϕ est un morphisme (d'après la preuve de 1) ϕ est immédiatement surjectif, mais il est également injectif :

Soit $g \in G$ tel que $\tau_g = Id_G$. Alors $\forall x \in G, gx = x$. Si on prend $x = e_G$, on obtient $g = e_G$. Donc $Ker(\phi) = e_G$, et donc ϕ est injectif.

1.3 Produits directs

Définition :

Produit direct Le groupe "produit direct" de deux groupes G_1, G_2 est l'ensemble $G_1 \times G_2$ muni de la loi :

$$\cdot : \left| \begin{array}{ll} (G_1 \times G_2) \times (G_1 \times G_2) & \longrightarrow G_1 \times G_2 \\ ((x_1, x_2), (y_1, y_2)) & \longmapsto (x_1 y_1, x_2 y_2) \end{array} \right.$$

Exercice :

vérifier que $G_1 \times G_2$ muni de cette loi est bien un groupe.

Définition :

Projections et injections canoniques

$$\begin{array}{l} 1. \text{ Projections canoniques } p_i : \left| \begin{array}{ll} G_1 \times G_2 & \longrightarrow G_i \\ (x_1, x_2) & \longmapsto x_i \end{array} \right. \\ 2. \text{ Injections canoniques : } q_1 : \left| \begin{array}{ll} G_1 & \longrightarrow G_1 \times G_2 \\ x_1 & \longmapsto (x_1, e_2) \end{array} \right. \text{ et } q_2 : \left| \begin{array}{ll} G_2 & \longrightarrow G_1 \times G_2 \\ x_2 & \longmapsto (e_1, x_2) \end{array} \right. \end{array}$$

Remarque :

$\text{Im}(q_i)$ est isomorphe à G_i . Ainsi $G_1 \times G_2$ contient un sous-groupe isomorphe à G_1 , de même pour G_2 .

Remarque :

$\forall x = (x_1, x_2) \in G_1 \times G_2$, on a :

$$x = (p_1(x), p_2(x)) = (x_1, x_2) = (x_1, e_2)(e_1, x_2) = (e_1, x_2)(x_1, e_2) = q_1(x_1)q_2(x_2) = q_2(x_2)q_1(x_1)$$

Théorème :

Un groupe G est isomorphe au produit direct $G_1 \times G_2$ ssi G contient deux sous-groupes H_1, H_2 tel que :

1. H_i est isomorphe à $G_i (i = 1, 2)$
2. $h_1 h_2 = h_2 h_1, \forall h_1 \in H_1, \forall h_2 \in H_2$
3. $G = H_1 H_2$
4. $H_1 \cap H_2 = \{e_G\}$

Preuve :

\Rightarrow Supposons qu'il existe $\phi : G_1 \times G_2 \longrightarrow G$ isomorphe.

1. On a que $G_1 \simeq \{G_1, e_2\} \simeq \phi(\{G_1, e_2\}) := H_1$ il suffit alors de remarquer que H_1 est un sous groupe de G . On construit de même H_2

2. $\forall (h_1, h_2) \in H_1 \times H_2$, on note $h'_1 = (h_1, e_2)$ idem pour h'_2 , on a alors :

$$h_1 h_2 = \phi(h'_1 h'_2) = \phi(h'_2 h'_1) = h_2 h_1$$

3. $\forall x \in G, \exists ! x' = (h_1, h_2) \in G_1 \times G_2$ tel que $\phi(x') = x$. On a alors :

$$x = \phi(x') = \phi(h'_1 h'_2) = h_1 h_2$$

4. Immédiat

\Leftarrow Construisons un isomorphisme de G dans $G_1 \times G_2$

Fait : $\forall g \in G, \exists ! (h_1, h_2) \in H_1 \times H_2$ tel que $g = h_1 h_2$

En effet : l'existence vient de 3), l'unicité vient de 4) : $g = h_1 h_2 = k_1 k_2$ alors $(k_1)^{-1} h_1 = k_2 (h_2)^{-1}$.

Comme $H_1 \cap H_2 = \{e\}$ on obtient $(k_1)^{-1} h_1 = k_2 (h_2)^{-1} = e_G \Rightarrow h_1 = k_1$ et $h_2 = k_2$

Notons $\phi_1 : H_1 \longrightarrow G_1$ et $\phi_2 : H_2 \longrightarrow G_2$ les isomorphismes données par 1).

Posons $\phi : \begin{cases} G \longrightarrow G_1 \times G_2 \\ h_1 h_2 \longmapsto (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2)) \end{cases}$

Mq ϕ est un morphisme (α), injectif (β), surjectif (γ)

(α) : $\phi(h_1 h_2 h'_1 h'_2) = \phi(h_1 h'_1 h_2 h'_2) = (\phi_1(h_1 h'_1), \phi_2(h_2 h'_2)) = (\phi_1(h_1), \phi_1(h'_1), \phi_2(h_2) \phi_2(h'_2)) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2)) (\phi_1(h'_1), \phi_2(h'_2)) = \phi(g) \phi(g')$

(β) : Soit $x = h_1 h_2$ tel que $\phi(x) = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2)) = (e_1, e_2)$

Alors $\phi_1(h_1) = e_1$ et $\phi_2(h_2) = e_2 \Rightarrow h_1 = h_2 = e_G$

(γ) : Soit $x = (x_1, x_2) \in G_1 \times G_2$, soit (h_1, h_2) tel que $\phi_i(h_i) = x_i$, alors $x = (\phi_1(h_1), \phi_2(h_2)) = \phi(h_1, h_2)$, cela montre la surjectivité de ϕ .

Exemple :

$(\mathbb{Z}/2^\alpha \mathbb{Z}, +, \times)$ est anneau. On note $(\mathbb{Z}/2^\alpha \mathbb{Z})^\times$ l'ensemble des éléments inversibles de l'anneau (pour la loi \times). Si $\alpha \geq 3$, $(\mathbb{Z}/2^\alpha \mathbb{Z})^\times$ est isomorphe à $(\mathbb{Z}/2^{\alpha-2} \mathbb{Z}) \times (\mathbb{Z}/2 \mathbb{Z})$

Chapitre 2

Classes modulo un sous-groupe, sous-groupes distingués

2.1 Classes à droite, classes à gauche

Soit $H < G$. On définit $x\mathcal{R}_Hy \iff xy^{-1} \in H$ et $x_H\mathcal{R}y \iff x^{-1}y \in H$

Exemple :

1. \mathcal{R}_H et $_H\mathcal{R}$ définissent deux relations d'équivalences
2. La classe d'équivalence de x pour \mathcal{R}_H est Hx appelée classe à droite de x modulo H , idem pour $_H\mathcal{R}$

Exemple :

Dans $\mathbb{S}_3, \sigma := (1, 2, 3), \tau := (1, 2)$
 $\mathbb{S}_3 = \{e, \sigma, \sigma^2, \tau, \tau\sigma, \sigma\tau\}$, pour $H = \{e, \tau\}$
 $H_\sigma = \{\sigma, \tau\sigma\}, H_{\sigma^2} = \{\sigma^2, \tau\sigma^2 (= \sigma\tau)\}$
 $\sigma H = \{\sigma, \sigma\tau\}, \sigma^2 H = \{\sigma^2, \sigma^2\tau (= \tau\sigma)\}$
donc $\sigma H \neq H\sigma$

Exemple :

Si G est abélien, on a $xH = Hx, \forall x \in G$.

Remarque :

$\forall g \in G, \tau_g : \begin{cases} G & \longrightarrow G \\ x & \longmapsto gx \end{cases}$ est une bijection. En particulier, $\tau_g|_H$ est une bijection de H sur gH . De même, $\rho_g : \begin{cases} G & \longrightarrow G \\ x & \longmapsto xg \end{cases}$, alors $\rho_g|_H$ est une bijection de H sur Hg .

Remarque :

Soit $\{e\} \cup \{x_i, i \in I\}$ un système de représentants des classes à gauche modulo H . On a alors $G = H \sqcup \bigsqcup_{i \in I} x_i H$ (union disjointe).

Remarque :

L'application $: x_i H \longrightarrow H(x_i)^{-1}$ est une bijection de l'ensemble des classes à gauche sur l'ensemble des classes à droite.

Définition :

Indice de H dans G L'indice de H dans G est le cardinal (fini ou infini) de l'ensemble des classes à gauche (= cardinal de l'ensemble des classes à droite), il est noté $[G : H]$

On en déduit le théorème de Lagrange :

Théorème : Théorème de Lagrange

Soit G un groupe fini et $H < G$. Alors :

1. $|G| = |H|[G : H]$
2. $\forall x \in G, o(x) \mid |G|$

2.2 Sous-groupes distingués

Définition :

Soit G un groupe fini, $H < G$ est dit distingué (ou normal) dans G ssi $\forall x \in G, xH = Hx$.
Le cas échéant on note : $H \triangleleft G$

Définition :

Un groupe G est dit simple ssi ses seuls sous-groupes distingués sont $\{e\}$ et G .

Remarque :

Si G est abélien, tout $H < G$ est distingué.

Exemple :

Soit $H < G$. Alors $H \triangleleft G \iff \forall g \in G, gHg^{-1} = H$

Propriété :

Soit $H \backslash G$ l'ensemble des classes à gauche modulo H .

L'application : $(xH, yH) \longrightarrow xyH$ est bien définie ssi $H \triangleleft G$.

Idem pour les classes à droites G/H .

Preuve :

\Rightarrow : Soit $h \in H, y \in G$, l'application est bien définie, donc $egH = hgH$ donc $yH = hyH$ donc $H = y^{-1}hyH$, donc $y^{-1}hy \in H$.

\Leftarrow : Si $x, x' \in G$ tel que $xH = x'H$, et si $y, y' \in G$ tel que $yH = y'H$, alors on a $h, h' \in H$ vérifiant : $x' = xh$ et $y' = yh'$. Donc $x'y' = xyy^{-1}hyh'$, avec $y^{-1}hyh' \in H$ car $H \triangleleft G$. Donc $x'y'H \subseteq xyH$, par symétrie on a \supseteq

Théorème : Groupe quotient

Soit G un groupe, $H \triangleleft G$. On note \bar{x} la classe de x modulo H , $\frac{G}{H}$ l'ensemble des classes modulo H . Alors :

1. L'application
$$* : \left(\frac{G}{H} \right) \times \left(\frac{G}{H} \right) \longrightarrow \frac{G}{H}$$
$$(\bar{x}, \bar{y}) \longmapsto \bar{x} * \bar{y} := \overline{xy}$$
 munit $\frac{G}{H}$ d'une structure de groupe tel que $\bar{e} = H$ est l'élément neutre.
2. En particulier, l'application $\pi : G \longrightarrow \frac{G}{H}$ est un morphisme de groupes de noyau H .

2.2.1 Sous-groupes distinguées et noyaux

Propriété :

Si $\phi : G \longrightarrow G'$ un morphisme, alors $\text{Ker}(\phi) \triangleleft G$.

Preuve :

Si $h \in \text{Ker}(\phi), g \in G, \phi(ghg^{-1}) = \phi(g)\phi(h)\phi(g)^{-1} = \phi(g)\phi(g)^{-1} = e_{G'}$, donc $ghg^{-1} \in \text{Ker}(\phi)$.

Théorème : Groupes distingués et morphismes

Soit G un groupe. Alors $H \triangleleft G$ ssi $\exists G'$ groupe, $\exists \phi : G \longrightarrow G'$ morphisme tel que $H = \text{Ker}(\phi)$

Exemple :

1. $\varepsilon : \mathbb{S}_n \longrightarrow \{-1, 1\}$ (*signature*), alors $A_n := \text{Ker}(\varepsilon) \triangleleft \mathbb{S}_n$
2. $\det : \text{GL}_n(\mathbb{R}) \longrightarrow \mathbb{R}^*$, alors $\text{SL}_n(\mathbb{R}) := \text{Ker}(\det) \triangleleft \text{GL}_n(\mathbb{R})$

Théorème : Premier théorème d'isomorphisme

Soit $\phi : G \longrightarrow G'$ un morphisme de groupe. Alors, $G/\text{Ker}(\phi)$ est isomorphe à $\text{Im}(\phi)$.

Chapitre 3

Étude de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$, de \mathcal{S}_n , de \mathbb{D}_n

3.1 J'ai pas le nom...

3.1.1 Autres exemples de sous groupes normaux

- j'ai pas le premier...
- Le centre d'un groupe $Z(G) = \{g \in G, gx = gx \forall x \in G\}$ est un sous groupe normal de G . (preuve en exercice (feuille 3)). $Z(G)$ est en fait caractéristique c'est à dire qu'il est invariant par tout automorphisme intérieur
- Le groupe dérivé de G est le sous-groupe (noté $D(G)$) qui est engendré par les commutateurs de G c'est à dire les éléments de la forme $[a, b] = aba^{-1}b^{-1}$ est aussi un sous-groupe normal.

Exemple :

1. Si G est abélien alors $Z(G) = G$
2. Si $n \leq 3$ alors $Z(\mathcal{S}_n) = \{e\}$

Preuve :

Preuve du deuxième point :

Soit $\sigma \in \mathcal{S}_n$ avec $\sigma \neq e$.

Soit alors $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ tel que l'on ait $\sigma(i) := j \neq i$

Soit enfin $k \in \llbracket 1, n \rrbracket \setminus \{i, j\}$, on pose $\tau = (j, k)$.

On a bien $\sigma\tau \neq \tau\sigma$, car $\sigma\tau(i) = j \neq \tau\sigma(j) = k$

Exercice :

- $D(G) \triangleleft G$ et $G/D(G)$ est abélien
- Soit $H \triangleleft$ alors G/H est abélien $\Leftrightarrow D(G) < H$
- $D(G)$ est un sous groupe caractéristique de G
- $\forall n \leq 3 \quad D(\mathcal{S}_n) = A_n$ ou A_n est le groupe alterné, désigne les permutations de signature paire

Définition :

Normalisateur d'un sous-groupe Soit $H < G$, on note $N_G(H) = \{g \in G, gH = Hg\}$, on l'appelle le normalisateur de H dans G

Exercice :

Mq $H \triangleleft N_g(H)$ et que $N_g(H) < G$

Exemple :

Dans A_4

Soit $H = \{e, (1, 2), (3, 4)\} < A_4$, $|H| = 2$.

O a $H < D(A_4)$ et $H \triangleleft D(A_4)$ car $\frac{|D(A_4)|}{|H|} = 2$.

Verifier que $N_{A_4}(H) = D(A_4)$:

Soit $N = N_{A_4}(H)$ pour simplifier. On sait que $D(A_4) < N$ donc $|D(A_4)| = 4$ divise $|N|$ donc $|N| \in \{4, 8, 12\}$, mais vu $N < A_4$, $|N|$ divise 12, donc $|N| = 4$ où $|N| = 12$. Mais $N \neq A_4$ car $(1, 2, 3)H(1, 2, 3) \neq H$

3.2 Groupes Monogènes, cycliques, symétriques, diédraux

3.2.1 Groupes Monogènes

Définition : Groupe monogène

Un groupe G est dit monogène si il est engendré par une unique élément

Théorème :

Soit G un groupe monogène alors :

- Ou bien G est isomorphe à \mathbb{Z}
- Ou bien G est isomorphe à $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ pour un certain $n \in \mathbb{N}$

Preuve :

Soit $G = \langle x \rangle$ et soit $\psi : \begin{cases} \mathbb{Z} & \longrightarrow G \\ k & \longmapsto x^k \end{cases}$. ψ est un morphisme de groupe, il est surjectif.

Si il est injectif on à bien $G \simeq \mathbb{Z}$.

Sinon, il existe $n \in \mathbb{N}$ tq $\ker \psi = n\mathbb{Z}$

$$\begin{array}{ccc} \mathbb{Z} & \xrightarrow{\psi} & G \\ \pi \downarrow & \nearrow \tilde{\psi} & \\ \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} & & \end{array}$$

Et d'après le premier théorème d'isomorphisme, il existe un isomorphisme de groupe $\tilde{\psi} : \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \longrightarrow \text{Im}(\psi) = G$ tel que le diagramme ci-dessus commute.

Propriété :

Tout groupe fini d'ordre p avec p premier est cyclique

Preuve :

utiliser lagrange

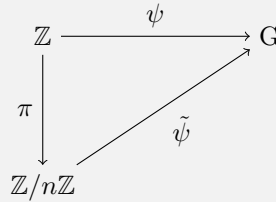
3.2.2 Sous-groupes d'un groupe monogène

Propriété :

1. Tout sous-groupe non trivial d'un groupe monogène infini est infini
2. Tout sous groupe d'un groupe cyclique est monogène et cyclique

Preuve :

1. Ici $G \simeq \mathbb{Z}$, donc tout $H < G$ est isomorphe à un sous-groupe de \mathbb{Z} ie. un groupe de la forme $n\mathbb{Z}$ pour $n \neq 0$, donc H est infini
2. On reprend le diagramme :



Soit $K < G = \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ on a $K = \pi(\pi^{-1}(K))$ car π est surjective. Comme $\pi^{-1}(K)$ est un sous-groupe de \mathbb{Z} il existe $k > 0$ tq $\pi^{-1}(K) = k\mathbb{Z}$.

Alors $K = \pi(k\mathbb{Z})$ est le sous-groupe de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ engendré par $\pi(k)$, K est donc monogène et fini

Remarque :

Si on reprend la preuve précédente on a $\pi^{-1}(0) = n\mathbb{Z} \subset \pi^{-1}(K) = k\mathbb{Z}$.

Ainsi, $n\mathbb{Z} \subset k\mathbb{Z}$ et donc $k|n$. Par conséquent, pour tout sous-groupe K de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$, il existe un diviseur k de n tel que $\pi(k)$ engendre K , l'ordre de $\pi(k)$ étant $\frac{n}{k}$, on a $|K| = \frac{n}{k}$ en particulier ce diviseur est unique on a donc le théorème suivant.

Théorème :

Soit $G = \langle x \rangle$ un groupe cyclique d'ordre n alors :

Pour tout diviseur d de n , il existe un unique sous-groupe d'ordre d de G et ce sous-groupe est engendré par $x^{\frac{n}{d}}$

Propriété :

Soit G un groupe non trivial alors :

G n'a pas de d'autres sous-groupes que $G, \{e\} \iff G$ est cyclique d'ordre p premier

Preuve :

\Leftarrow évident par Lagrange

\Rightarrow Soit $x \in G \setminus \{e\}$ alors $\langle x \rangle = G$ par hypothèse. Si G était infini, il posséderait des sous-groupes non triviaux de type $n\mathbb{Z}$, donc G est fini. Comme il n'a pas d'autres sous-groupes que $\{e\}$ et G on a forcément $|G| = p$ premier par le théorème précédent.

Théorème :

Soit G un groupe monogène : $G = \langle x \rangle$

1. Si G est infini, alors les seuls générateurs de G sont x et x^{-1}
2. Si G est fini (il est cyclique d'ordre n) alors l'ensemble de ses générateurs est donné par $\{x^k : k \in \mathbb{Z}, k \wedge n = 1\}$

Preuve :

1. Soit $\psi : k \in \mathbb{Z} \rightarrow x^k \in G$ (vue précédemment) qui est un isomorphisme de groupes. En particulier, ψ échange les générateurs. Comme les seuls générateurs de \mathbb{Z} sont 1 et -1 , on conclut.
2. Soit $k \in \mathbb{Z}$, alors :

$$\begin{aligned}
G = \langle x \rangle &\iff \exists m \in \mathbb{Z}, x^{km} = x \\
&\iff \exists m \in \mathbb{Z}, n \mid km - 1 \\
&\iff \exists (m, q) \in \mathbb{Z}, km - nq = 1 \\
&\iff \text{pgcd}(k, n) = 1
\end{aligned}$$

Exercice :

L'ensemble des générateurs de $G \simeq \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ est aussi égal à $\{\bar{k} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} : 0 \leq k \leq n-1, k \wedge n = 1\}$

Définition :

Fonction d'Euler La fonction d'Euler est la fonction $\varphi : \mathbb{N}^* \rightarrow \mathbb{N}^*$ telle que :

- $\varphi(1) = 1$
- $\varphi(n) = |\{k \in \mathbb{N} : 1 \leq k \leq n, k \wedge n = 1\}|$

3.3 Anneau $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$

On rappelle que les opérations d'addition et de multiplication sont bien définies sur $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ (pas de dépendance des représentants) et que cet anneau est unitaire.

Définition :

Inverse modulo n On dit que $\bar{k} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ est inversible s'il existe $\bar{m} \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ tel que $\bar{k}\bar{m} = \bar{1}$

Propriété :

Soit $n \geq 2$. Les éléments inversibles de $\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}$ sont exactement les générateurs de $(\mathbb{Z}/n\mathbb{Z}, +)$. L'ensemble des éléments inversibles est alors un groupe abélien fini d'ordre $\varphi(n)$.

Preuve :

Utiliser la caractérisation précédente avec Bézout.

3.4 Produits directs de groupes cycliques, calcul de $\varphi(n)$

On considère le morphisme d'anneaux unitaires :

$$f : k \in \mathbb{Z} \rightarrow (\bar{k}, \bar{k}) \in \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$$

Théorème :

Le morphisme d'anneaux unitaires f induit par passage au quotient par son noyau un isomorphisme d'anneaux unitaires $\bar{f} : \mathbb{Z}/nm\mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}/n\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/m\mathbb{Z}$ si et seulement si $m \wedge n = 1$

Preuve :

Il faut vérifier \bar{f} est bijective ssi $m \wedge n = 1$:

$$\begin{aligned}
 f \text{ est surjective} &\iff |Im(f)| = mn \\
 &\iff |\mathbb{Z}/ker(f)| = mn \text{ (grâce au théorème d'isomorphisme)} \\
 &\iff ker(f) = mn\mathbb{Z} \\
 &\iff m\mathbb{Z} \cap n\mathbb{Z} = mn\mathbb{Z} \\
 &\iff m \wedge n = 1
 \end{aligned}$$

Propriété :

Si $m \wedge n = 1$, alors $\varphi(nm) = \varphi(n)\varphi(m)$

Théorème :

Soit $n = p_1^{\alpha_1} \cdots p_k^{\alpha_k}$, décomposé en facteur premiers. Alors :

$$\varphi(n) = n \left(1 - \frac{1}{p_1}\right) \times \cdots \times \left(1 - \frac{1}{p_k}\right)$$

Preuve :

Il nous suffit de calculer $\varphi(p^\alpha)$ pour p premier et $\alpha \geq 1$. On a :

$$\begin{aligned}
 \varphi(p^\alpha) &= |\{k \in \{1, \dots, p^\alpha\} : k \wedge p^\alpha = 1\}| \\
 &= |\{1, \dots, p^\alpha\} \setminus \{p, 2p, \dots, p^{\alpha-1}p\}| \\
 &= p^\alpha - p^{\alpha-1}
 \end{aligned}$$

3.5 Structure des groupes abéliens finis (admis)

Référence : Livre de F. Ulmer "Théorie des groupes" chap 12

Soit G un groupe fini abélien d'ordre N . Il existe une décomposition unique $N = d_1 \cdots d_n$ avec $d_n \geq 2$ et $d_{i+1} | d_i$ telle que :

$$G \simeq \mathbb{Z}/d_1\mathbb{Z} \times \cdots \times \mathbb{Z}/d_n\mathbb{Z}$$

Exemple :

On peut lister, à isomorphisme près, tous les groupes abéliens d'ordre $72 = 3^2 \times 2^3$ avec les séquences suivantes : $(3^2 \times 2^2, 2), (3 \times 2, 3 \times 2, 2), (3 \times 2^3, 3), (2^2 \times 3, 2 \times 3), (3^2 \times 2, 2, 2)$

3.6 Groupes symétriques

On note \mathcal{S}_n l'ensemble des permutations de $\{1, 2, \dots, n\}$ que l'on munit de la loi de composition : c'est un groupe d'ordre $n!$

3.6.1 Support, orbite

Définition :

support Le support de $\sigma \in \mathcal{S}_n$ est l'ensemble $\{i \in \{1, \dots, n\} ; \sigma(i) \neq i\}$

Exercice :

Soit $\sigma \in \mathcal{S}_n$. Montrer que

- σ et σ^{-1} ont le même support
- si $k \in \mathbb{Z}$, σ et σ^k ont le même support
- deux permutations dont les supports sont disjoints commutent

Définition :

orbite Soit $\sigma \in \mathcal{S}_n$. On définit la relation d'équivalence sur $\{1, \dots, n\}$:

$$i \mathcal{R} j \iff \exists r \in \mathbb{Z} \mid \sigma^r(i) = j.$$

La classe de i est notée $\Omega(i) = \{\sigma^r(i), r \in \mathbb{Z}\}$ et est appelée σ -orbite de i .

3.6.2 Notion de cycle**Définition :**

r-cycle $\sigma \in \mathcal{S}_n$ est un r-cycle si il existe j_1, \dots, j_r dans $\{1, \dots, n\}$ tq $\sigma(j_1) = j_2, \dots, \sigma(j_{r-1}) = j_r, \sigma(j_r) = j_1$, et si pour $k \notin \{j_1, \dots, j_r\}, \sigma(k) = k$.

Alors le support de σ est $\{j_1, \dots, j_r\}$. On notera $\sigma = (j_1, \dots, j_r)$

Définition :

transposition, permutation circulaire 1. Un 2-cycle est appelé transposition

2. le n-cycle $(1, \dots, n)$ est appelé permutation circulaire

Exemple :

Si $\sigma_0 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 3 & 1 & 2 & 6 & 5 & 4 \end{pmatrix} \leftarrow i$
 $\leftarrow \sigma_0(i)$
 alors $\sigma_0 = (1, 2, 3)(4, 6)$.

Théorème :

Toute permutation $\sigma \in \mathcal{S}_n \setminus \{e\}$ se décompose sous la forme $\sigma = \gamma_1 \circ \gamma_2 \circ \dots \circ \gamma_s$ où $s \in \mathbb{N}^*$, et où les γ_i sont des cycles différents de e dont les supports sont disjoints deux à deux. Cette décomposition est unique à l'ordre près des facteurs.

Exercice :

1. montrer que l'ordre de σ est égal au ppcm des longueurs des cycles $\gamma_1, \dots, \gamma_s$.
2. calculer σ_0^{1000} .

3.6.3 Formules importantes**Propriété :**

Pour tout $\tau \in \mathcal{S}_n$, $\tau(j_1, \dots, j_r)\tau^{-1} = (\tau(j_1), \dots, \tau(j_r))$.

Propriété :

$(j_1, \dots, j_r) = (j_1, j_2)(j_2, j_3) \dots (j_{r-1}, j_r)$

Cas particulier : $(a, b, c) = (a, b)(b, c)$

Applications de ces deux propriétés :

1. Deux r -cycles de \mathcal{S}_n sont conjugués dans \mathcal{S}_n
2. $(1, i)(1, j)(1, i) = (1, i)(1, j)(1, i)^{-1} = (i, j)$
3. \mathcal{S}_n est engendré par les transpositions du type $(j, j+1)$ où $j \in \{1, \dots, n-1\}$
 preuve : laissée en exercice au lecteur, l'idée est de montrer que (i, j) est un produit de transpositions du type $(k, k+1)$ par récurrence sur $j-1$ en utilisant $(i, j) = (j-1, j)(i, j-1)(j-1, j)$
4. \mathcal{S}_n est engendré par $(1, 2)$ et $\eta = (1, 2, \dots, n)$
 preuve : $\eta^i(1, 2)\eta^{-i} = (i+1, i+2)$

3.6.4 Générateurs

Soit $n \geq 2$.

Théorème :

1. \mathcal{S}_n est engendré par les transpositions
2. \mathcal{S}_n est engendré par les transpositions du type $(1, j)$ où $j \in \{2, \dots, n\}$

3.6.5 Centre

Théorème :

$Z(\mathcal{S}_n) = \{e\}$ pour $n = 1$ et $n \geq 3$.

3.6.6 Signature

Définition :

signature Soit $\sigma \in \mathcal{S}_n$. On pose $\epsilon(\sigma) = (-1)^{n-t}$ où t est le nombre de σ -orbites différentes.

Exemple :

- $\sigma = e$: on a $\sigma(i) = i$ pour tout $i \in \{1, \dots, n\}$, chaque point est une orbite donc $t = n$ et $\epsilon(\sigma) = 1$
- $\sigma = (1, 2)$: ici il y a $n-2$ éléments fixés qui donnent chacun une orbite, et $\{1, 2\}$ est une autre orbite donc $\epsilon(\sigma) = -1$.
- $\sigma = (1, \dots, r)$: $\epsilon(\sigma) = (-1)^{r-1}$

Propriété :

Soit $\sigma \in \mathcal{S}_n$ où $n \geq 2$. Alors $\epsilon(\sigma \circ \tau) = (-1) \times \epsilon(\sigma)$ pour toute transposition $\tau \in \mathcal{S}_n$.
 En particulier, si σ est un produit de k transpositions, on a $\epsilon(\sigma) = (-1)^k$.

Remarque :

Ainsi, la parité du nombre de transpositions nécessaires pour décomposer σ ne dépend que de σ .

Théorème :

Si $n \geq 2$, $\epsilon : \mathcal{S}_n \rightarrow \{1, -1\}$ est un morphisme de groupes surjectif.

Preuve :

Soient $\sigma, \sigma' \in \mathcal{S}_n$. On décompose $\sigma = \tau_1 \circ \dots \circ \tau_k$ et $\sigma' = \tau'_1 \circ \dots \circ \tau'_{k'}$ en produits de transpositions.
 Alors $\epsilon(\sigma \circ \sigma') = (-1)^{k+k'} = \epsilon(\sigma) \times \epsilon(\sigma')$.

Définition :

Groupe alterné Soit $n \geq 2$. \mathcal{A}_n est le noyau de ϵ , on le nomme groupe alterné.

Remarque :

C'est un sous groupe distingué de \mathcal{S}_n d'indice 2, car le noyau d'un morphisme

Remarque :

Si τ est une transposition, $(\tau\mathcal{A}_n) \cap \mathcal{A}_n = \emptyset$, d'où $\mathcal{S}_n = (\tau\mathcal{A}_n) \sqcup \mathcal{A}_n$.

Théorème :

1. Si $n \geq 3$, \mathcal{A}_n est engendré par les 3-cycles.
2. Si $n \geq 5$, deux 3-cycles sont conjugués dans \mathcal{A}_n .
3. Si $n \geq 2$ alors $D(\mathcal{S}_n) = \mathcal{A}_n$, si $n \geq 5$ alors $D(\mathcal{A}_n) = \mathcal{A}_n$.

Preuve :

1. Soit $\sigma \in \mathcal{A}_n$, σ est un produit d'un nombre pair de transpositions, or $(i, j)(j, k) = (i, j, k)$ et $(i, j)(k, l) = (i, j, k)(j, k, l)$.
2. Soient $(i, j, k), (i', j', k')$ deux 3-cycles. Il existe $\sigma \in \mathcal{S}_n$ tel que $\sigma(i) = i', \sigma(j) = j', \sigma(k) = k'$. Alors $\sigma(i, j, k)\sigma^{-1} = (i', j', k')$. Sans perte de généralité, on peut supposer que $\sigma \in \mathcal{A}_n$, en effet $n \geq 5$, donc il existe une transposition $\tau = (r, s)$ avec $r, s \notin \{i, j, k\}$, et on peut remplacer σ par $\sigma\tau$.
3. $D(\mathcal{A}_n) \subset D(\mathcal{S}_n) \subset \mathcal{A}_n$ car si $a, b \in \mathcal{S}_n$, alors $\epsilon([a, b]) = 1$.

Montrons que si $n \geq 5$, les 3-cycles, qui engendrent \mathcal{A}_n , sont des commutateurs (de \mathcal{A}_n).

Soit $\sigma = (i, j, k)$ un 3-cycle. σ^2 est aussi un 3-cycle donc d'après 2. les deux sont conjugués : il existe $\eta \in \mathcal{A}_n$ tel que $\sigma^2 = \eta\sigma\eta^{-1}$ i.e. $\sigma = [\eta, \sigma]$.

Cas particuliers :

1. $D(\mathcal{A}_3) = \{e\}$
2. $D(\mathcal{A}_4) = \{e, (1, 2)(3, 4), (1, 3)(2, 4), (1, 4)(2, 3)\}$

Preuve :

1. $\mathcal{A}_3 = \langle (1, 2, 3) \rangle$ donc $\mathcal{A}_3 \simeq \mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$ est abélien
2. On note $V = \{e, (1, 2)(3, 4), (1, 3)(2, 4), (1, 4)(2, 3)\}$, c'est un sous groupe distingué de \mathcal{A}_4 . Alors le groupe quotient \mathcal{A}_4/V est d'ordre 3 donc isomorphe à $\mathbb{Z}/3\mathbb{Z}$ qui est abélien. Ainsi $D(\mathcal{A}_4)$ est un sous-groupe de V . Par le théorème de Lagrange, $D(\mathcal{A}_4)$ est de cardinal 1, 2, ou 4. \mathcal{A}_4 n'est pas abélien donc ce n'est pas 1. Si c'était 2, $D(\mathcal{A}_4)$ serait de la forme $\{e, (i, j)(k, l)\}$ qui n'est pas distingué.