

Programação Imperativa

Conceitos Elementares

Prof. Edson Alves

Faculdade UnB Gama

Sumário

1. **Conceitos Elementares**
2. **Atribuições e Operadores**
3. **Variáveis**

Programação Imperativa

- ▶ É uma abstração de computadores reais, os quais são baseados em máquinas de Turing e na arquitetura de Von Neumann, com registradores e memória
- ▶ O conceito fundamental é o de estados modificáveis
- ▶ Variáveis e atribuições são os construtos de programação análogos aos registradores dos ábacos e dos quadrados das máquinas de Turing
- ▶ Linguagens imperativas fornecem uma série de comandos que permitem a manipulação do estado da máquina

Estados

- ▶ **Nomes** podem ser associados a um valor e depois serem associados a um outro valor distinto
- ▶ O conjunto de nomes, de valores associados a estes nomes e a localização do ponto de controle do programa constituem o **estado** do programa
- ▶ Um programa em execução gera uma sequência de estados
- ▶ As **transições** entre os estados é feita por meio de atribuições e comandos de sequenciamento
- ▶ A menos que sejam cuidadosamente escritos, programas imperativos só podem ser entendidos em termos de seu comportamento de execução
- ▶ Isto porque, durante a execução, qualquer variável pode ser referenciada, o controle pode se mover para um ponto arbitrário e qualquer valor pode ser modificado

Valores, variáveis e nomes

- ▶ Os padrões binários que o hardware reconhece são considerados, nas linguagens de programação, **valores**
- ▶ Uma unidade de armazenamento em hardware equivale a uma **variável**, no ponto de vista do programa
- ▶ O endereço da unidade de armazenamento é interpretado como um **nome** no contexto de programação
- ▶ Assim, um nome é associado tanto ao endereço (localização) de uma unidade de armazenamento quanto ao valor armazenado nesta unidade
- ▶ A localização é denominada *l-value*, e o valor em si, *r-value*
- ▶ Por exemplo, na expressão:

$$x = x + 2;$$

o x à esquerda da expressão é um *l-value* (localização), enquanto o x da direita é um *r-value* (valor)

Atribuições

- ▶ Atribuições mudam os valores de uma dada localização
- ▶ Em Assembly, atribuições são feitas por meio da instrução **MOV**:

```
MOV reg, reg
```

```
MOV reg, imm
```

- ▶ A sintaxe Assembly para instruções com dois parâmetros é a seguinte:

```
CMD dest, orig
```

onde dest é a localização onde será escrito o valor contido em orig

- ▶ Na segunda forma da instrução **MOV**, imm refere-se a um valor **imediato**
- ▶ Esta valor corresponde a um número inteiro, em notação decimal ou hexadecimal (por meio dos sufixos H ou h)

Exemplo de atribuição

```
1 ; Exemplo de atribuição em Assembly
2
3 ; O resultado da execução deste programa pode ser visto no terminal
4 ; por meio do comando
5 ;
6 ;   $ echo $?
7 ;
8 SECTION .text
9 global _start
10
11 _start:
12     mov ecx, 14H      ; O número 20 (em forma hexadecimal) para ECX
13     mov ebx, ecx      ; Copia o valor de ECX em EBX
14     mov eax, 1        ; Move o código de SYS_EXIT (opcode 1) para EAX
15     int 80h           ; Encerra o programa com erro (código 20)
```

Adição e subtração

- ▶ O valor a ser atribuído pode ser o resultado de uma das quatro operações aritméticas
- ▶ A **adição** e a **subtração** tem a mesma sintaxe:

```
ADD reg, reg
```

```
ADD reg, imm
```

```
SUB reg, reg
```

```
SUB reg, imm
```

- ▶ Na primeira forma, o valor armazenado em `orig` é adicionado/subtraído do valor contido em `dest`, e o resultado é armazenado em `dest`
- ▶ Na segunda forma, o valor do registrador é atualizado, através da adição/subtração do valor imediato
- ▶ Ao contrário da matemática, nenhum dos dois comandos é comutativo

Exemplo de aplicação da adição e da subtração

```
1 ; Computa o número de vértices de um poliedro por meio da
2 ; fórmula de Euler:
3 ;
4 ;   V - E + F = 2
5 ;
6 SECTION text
7 global _start
8
9 _start:
10     mov edx, 6      ; Número de arestas (E) em EDX
11     mov ecx, 4      ; Número de faces (F) em ECX
12
13     mov ebx, 2      ; O número de vértices (V) ficará armazenado em EBX
14     add ebx, edx
15     sub ebx, ecx
16
17     mov eax, 1      ; Move o código de SYS_EXIT (opcode 1) para EAX
18     int 80h        ; Encerra o programa com erro V = 4 (tetraedro)
```

Multiplicação

- ▶ A multiplicação não compartilha da mesma sintaxe da adição e da subtração
- ▶ Isto porque, ao multiplicar dois números de b -bits, o resultado será um número de $2b$ -bits
- ▶ Assim, a sintaxe da multiplicação é

`MUL reg`

- ▶ Se `reg` é um registrador de 8-bits, este será multiplicado por `AL` e o produto será armazenado em `AX`
- ▶ Por exemplo,

`MUL BH`

equivale a $AX = AL \cdot BH$

Multiplicação

- ▶ Se `reg` é um registrador de 16-*bits*, este será multiplicado por `AX` e o produto será armazenado no par de registradores `DX:AX`
- ▶ `AX` conterá os *bits* menos significativos do resultado, e os mais significativos serão escritos em `DX`
- ▶ No caso de um registrador de 32-*bits*, serão necessários dois registradores de igual tamanho para armazenar o resultado
- ▶ Por exemplo,

`MUL EBX`

equivale a $\text{EDX:EAX} = \text{EAX} \cdot \text{EBX}$

- ▶ A instrução `MUL` não tem suporte para valores imediatos

Exemplo de uso da multiplicação

```
1 ; Calcula a área de um retângulo de dimensões B e H
2
3 SECTION .text
4 global _start
5
6 _start:
7     mov eax, 25      ; A base B é armazenada em EAX
8     mov ebx, 8       ; A altura H é armazenada em EBX
9     mul ebx          ; O resultado está no par EDX:EAX
10
11    mov ebx, eax      ; Copia o resultado em EBX
12    mov eax, 1        ; Código de SYS_EXIT (opcode 1)
13    int 80h          ; Encerra com erro igual a área do retângulo
```

Divisão

- ▶ A sintaxe da instrução **DIV** é semelhante à da instrução **MUL**

DIV reg

- ▶ Pela Divisão de Euclides, dados dois inteiros a, b , existem únicos q, r tais que

$$a = bq + r, \quad 0 \leq r < |b|$$

- ▶ a é o **dividendo**, b o **divisor**, q o **quociente** e r o **resto** da divisão
- ▶ A divisão por zero leva a uma exceção
- ▶ Se o quociente for maior do que o registrador reservado para armazená-lo, ocorrerá um erro de *overflow*

Divisor (reg)	Dividendo	Quociente	Resto
8-bits	AX	AL	AH
16-bits	DX:AX	AX	DX
32-bits	EDX:EAX	EAX	EDX

Exemplo de divisão

```
1 ; Cálcula o índice de massa corporal: IMC = m/h^2
2 ;
3 ; A unidade de medida padrão é kg/m^2, mas no código abaixo
4 ; a massa será dada em gramas e a altura em centímetros
5 SECTION .text
6 global _start
7
8 _start:
9     mov ebx, 179      ; A altura h é armazenada em EBX
10
11     mov eax, ebx      ; EBX = h^2
12     mul ebx
13     mov ebx, eax
14
15     mov eax, 805000    ; A massa m é armazenada em EAX. O zero extra é
16                       ; oriundo da conversão das unidades de medida
17
18     div ebx           ; eax = IMC
19     mov ebx, eax      ; O resultado será o código de retorno do programa
20
21     mov eax, 1        ; Move o código de SYS_EXIT (opcode 1) para EAX
22     int 80h           ; Encerra o programa com erro IMC
```

Variáveis e Assembly

- ▶ Como a programação imperativa consiste em uma série de comandos a serem executados, é preciso manter registro de tudo que já foi computado
- ▶ As variáveis mantêm o estado do programa
- ▶ Elas permitem que o controle decida o próximo estado a ser atingido, após a modificação do estado atual
- ▶ Em Assembly as variáveis correspondem aos registradores e aos endereços de memória acessíveis
- ▶ Os nomes dos registradores já estão pré-definidos
- ▶ Já as áreas de memória acessíveis são identificadores por **rótulos**, e cada *byte* desta memória deve ser acessado por meio de seu endereço
- ▶ Cada rótulo corresponde à área de memória onde está a instrução que o sucede

Estrutura dos programas em Assembly

- ▶ Embora cada arquitetura tenha uma linguagem Assembly distinta, a estrutura dos programas escritos em Assembly tende a ser a mesma
- ▶ Esta estrutura é denominada **formato de quatro campos**

```
label1:
    mn1 op1          ; comment 1
    mn2 op21,op22    ; comment 2
    mn3              ; comment 3
```

- ▶ A primeira coluna contém os **rótulos** do programa: cada rótulo é seguido de dois pontos
- ▶ A segunda coluna contém os **mnemônicos** que correspondem às instruções a serem executadas
- ▶ A terceira coluna contém os **operandos** de cada instrução, se houverem
- ▶ A quarta coluna contém os **comentários** pertinentes

Seções

- ▶ Além das quatro colunas identificadas, os códigos Assembly também são divididos em **seções**
- ▶ A seção `.text` contém as instruções do programa
- ▶ A seção `.data` contém as variáveis inicializadas
- ▶ Cada variável da seção `.data` é associada a um nome, que será acessível em toda seção `.text`
- ▶ As pseudo-instruções **DB**, **DW** e **DD** (*define byte*, *define word* e *define double word*) são utilizadas para declarar variáveis cuja unidade de medida é 1, 2, ou 4 *bytes*, respectivamente
- ▶ Um vetor de variáveis pode ser inicializado por meio de vírgulas

```
SECTION .data
primes  dd  2, 3, 5, 7      ; 4 primeiros primos
```

- ▶ Um vetor com 25 zeros pode ser inicializado com a sintaxe

```
SECTION .data
zeros   TIMES 25 dd 0
```

Seções

- ▶ A seção `.bss` (*Block Started by Symbol*) é utilizada para reservar memória para variáveis não inicializadas
- ▶ A pseudo-instrução **RESB** (*reserve byte*), cuja sintaxe é

```
RESB imm
```

reserva `imm` *bytes* de memória

- ▶ As instruções **RESW** e **RESD** tem mesma sintaxe, mas as unidades de medida correspondem às aquelas apresentadas para as instruções **DW** e **DD**, respectivamente
- ▶ A palavra-chave **global** declara os símbolos que serão exportados pelo código-objeto
- ▶ O símbolo `_start` será ponto de partida da execução de programas escritos em Assembly e montados com o NASM

Tipos de dados em Assembly

- ▶ As linguagens Assembly não mantêm registro dos tipos das variáveis do programa
- ▶ O significado dos padrões binários armazenados nos registradores ou na memória fica a cargo do programador, que deve manter a coerência dos mesmos ao longo do programa
- ▶ Por exemplo, as instruções de adição não fazem distinção se os números são sinalizados ou não
- ▶ O *assembler* utilizado pode fornecer macros para facilitar a inicialização de variáveis, como no caso dos valores imediatos e de strings
- ▶ Mesmo com estas facilidades, não há nenhuma verificação, nem em tempo de compilação, nem em tempo de execução, de tipos de dado, limites, violações, etc

Hello World!

```
1 ; Versão Assembly do clássico 'Hello, World!'. A impressão no terminal
2 ; é feita por meio da chamada SYS_WRITE (opcode 4). Os parâmetros são
3 ;
4 ;     EDX     Tamanho, em bytes, da string a ser escrita
5 ;     ECX     Endereço da string a ser impressa
6 ;     EBX     Arquivo onde a string será impressa (STDOUT = 1)
7 SECTION .data
8 msg     db  'Hello World!', 0Ah, 0  ; msg + '\n' + zero terminador
9
10 SECTION .text
11 global _start
12
13 _start:
14     mov edx, 14      ; msg tem um total de 14 bytes
15     mov ecx, msg     ; msg contém o endereço da mensagem
16     mov ebx, 1       ; A saída é o console
17     mov eax, 4       ; Opcode de SYS_WRITE
18     int 80h         ; Realiza a chamada via interrupção
19
20     mov ebx, 0       ; Encerra o programa com sucesso
21     mov eax, 1
22     int 80h
```

Hello World com entrada de usuário

```
1 ; 'Hello, World!' parametrizado. A entrada é feita por meio da
2 ; chamada de sistema SYS_READ (opcode 3). Os parâmetros são
3 ;
4 ;     EDX     Tamanho máximo, em bytes, a ser preenchido
5 ;     ECX     Endereço da variável a ser preenchida
6 ;     EBX     Arquivo do qual a string será carregada (STDIN = 0)
7 SECTION .data
8 msg     db 'Hello, ', 0 ; mensagem + zero terminador
9
10 SECTION .bss
11 name:   resb 255
12
13 SECTION .text
14 global _start
15
16 _start:
17     mov edx, 255 ; Tamanho máximo do buffer
18     mov ecx, name ; Endereço de memória do buffer
19     mov ebx, 0 ; Lê a string do console
20     mov eax, 3 ; Optcode de SYS_READ
21     int 80h ; Lê o nome do usuário
22
```

Hello World com entrada de usuário

```
23     mov edx, 8           ; msg tem um total de 8 bytes
24     mov ecx, msg         ; msg contém o endereço da mensagem
25     mov ebx, 1           ; A saída é o console
26     mov eax, 4           ; Optcode de SYS_WRITE
27     int 80h              ; Imprime msg, sem quebra de linha
28
29     mov edx, 255         ; Imprime todo o buffer
30     mov ecx, name        ; name contém o endereço do buffer
31     mov ebx, 1           ; A saída é o console
32     mov eax, 4           ; Optcode de SYS_WRITE
33     int 80h              ; Imprime name, conforme foi lido
34
35     mov ebx, 0           ; Encerra o programa com sucesso
36     mov eax, 1
37     int 80h
```

Variáveis e memória

- ▶ É possível manipular a memória por meio de atribuições
- ▶ Para tal, é preciso carregar a informação para um registrador, realizar o processamento desejado e depois mover o resultado para a memória
- ▶ A sintaxe para indicar um endereço de memória é $[X]$, onde X é um rótulo ou um registrador
- ▶ É possível realizar aritmética de ponteiros, através da sintaxe
$$[\text{reg} + \text{scale} * \text{reg} + \text{offset}]$$
- ▶ Os valores possíveis para o fator de escala scale são: 1, 2, 4 ou 8
- ▶ O primeiro registrador é denominado **registrador base**
- ▶ O registrador multiplicado pelo fator de escala é denominado **registrador índice**
- ▶ Tanto o registrador índice como o deslocamento (offset) podem ser omitidos

Exemplo de manipulação de variável em memória

```
1 ; Manipulação de variáveis em memória
2 SECTION .data
3 msg      db  'abc', 0Ah, 0
4
5 SECTION .text
6 global _start
7
8 _start:
9     mov bl,[msg+1] ; Torna maiúscula a segunda letra de msg
10    sub bl, 20h    ; bl tem 1 byte de tamanho
11    mov [msg+1], bl
12
13    mov edx, 5     ; msg tem um total de 5 bytes
14    mov ecx, msg   ; msg contém o endereço da mensagem
15    mov ebx, 1     ; A saída é o console
16    mov eax, 4     ; Optcode de sys_write
17    int 80h        ; Realiza a chamada via interrupção
18
19    mov ebx, 0     ; Encerra o programa com sucesso
20    mov eax, 1
21    int 80h
```


Referências

1. asmtutor.com. [Learn Assembly Language](#), acesso em 16/01/2020.
2. Chromium OS Docs. [Linux System Call Table](#), acesso em 30/03/2021.
3. NASM. [Site Oficial](#), acesso em 16/01/2020.
4. NASM Manual. [Pseudo-Instructions](#), acesso em 21/01/2020.
5. **NEVELN**, Bob. *Linux Assembly Language Programming*, Open Source Technology Series, Prentice-Hall, 2000.
6. **SHALOM**, Elad. *A Review of Programming Paradigms Throughout the History – With a Suggestion Toward a Future Approach*, Amazon, 2019.
7. The Geometry Junkyard. [Twenty Proofs of Euler's Formula: \$V - E + F = 2\$](#) , acesso em 21/01/2020.