Programação Imperativa Condicionais

Prof. Edson Alves

Faculdade UnB Gama

Sumário

- 1. Saltos
- 2. Pilha
- 3. Funções

Saltos

- As atribuições simulam as instruções de escrever ou apagar um traço nas fitas das máquinas de Turing
- Assim, as linguagens imperativas precisam também de mecanismos que permitam que o controle decida o próximo estado a ser avaliado de forma condicional, de acordo com o estado atual
- Nas linguagens Assembly isto é feito por meio de saltos condicionais
- Os saltos são instruções que desviam o controle para pontos específicos, identificados por rótulos, de acordo com o estado dos registradores de controle (flags)
- Como podem existir diversas combinações das (flags) a serem consideradas, há várias instruções de salto distintas
- ► Também existe uma instrução para saltos incondicionais

Salto incondicional

- A instrução JMP corresponde a um salto incondicional
- A sintaxe desta instrução é

JMP label

- ▶ label corresponde a um rótulo, e a execução do programa seguirá para a primeira instrução que segue o rótulo
- Como o salto é incondicional, a depender do posicionamento da instrução de salto e do rótulo o programa pode ficar preso em um laço infinito, jamais encerrando sua execução
- Ainda assim, saltos incondicionais são úteis, principalmente para sair de laços aninhados ou para encerrar o programa a partir de qualquer ponto

- Um salto condicional avalia uma ou mais flags e, a depender dos estados delas (0 ou 1), realiza o salto ou não
- ► A instrução JZ salta para *label* se a *flag* zero for igual a 1
- As instruções ADD e SUB modificam esta flag, tornando igual a 1 se o resultado da operação é igual a zero, ou 0, caso contrário
- ► A instrução JNZ salta para *label* se a *flag* zero for igual a 0
- Outra flag que é modificada pelas instruções ADD e SUB é a de sinal, que se torna um se o resultado da operação é negativo, ou zero, caso contrário
- As instruções JS e JNS são semelhantes às instruções JZ e JNZ, porém elas avaliam a flag de sinal

Exemplo de saltos condicionais

```
1; Computa o número de raizes reais do polinômio p(x) = ax^2 + bx + c
2; Como exemplo, serão utilizados os valores a = 1. b = -5 e c = 6
3 SECTION .data
         dd 1
                            ; dd = variáveis com 4 bytes
4 2
5 b dd -5
6 c dd 6
7 msg db '0', 0Ah, 0
9 SECTION .text
10 global _start
12 start:
    mov eax, 4 ; EBX = 4*a*c
13
    mov ecx. [a]
    mul ecx
    mov ecx, [c]
     mul ecx
17
     mov ebx, eax
```

Exemplo de saltos condicionais

```
mov eax, [b]; b = -5
20
    mul eax : EAX = b^2
    sub eax, ebx; EAX = b^2 - 4*a*c
24
    jns two
                : Se EAX > 0 há duas raizes reais
26
    mov bl, '0' ; Caso contrário não há raizes reais
    jmp finish
30
31 one:
    mov bl, '1'
32
    jmp finish
34
35 two:
    mov bl, '2'
37
```

Exemplo de saltos condicionais

```
38 finish:
    mov [msg], bl ; Atualiza a mensagem com o número de raizes
40
    mov ecx, msg ; msg é a mensagem a ser impressa
42
    mov ebx, 1 ; A saída é STDOUT
    mov eax, 4 ; Optcode de SYS_WRITE
    int 80h
46
    mov ebx, 0 ; Encerra com sucesso
47
    mov eax, 1
    int 80h
```

Comparações

- Outra flag que é modificada pelas operações aritméticas é a de overflow
- As diferentes combinações das *flags* de sinal, de *overflow* e zero permite simular os operadores relacionais das linguagens de programação de alto nível
- A instrução CMP, cuja sintaxe é

compara o conteúdo dos registradores x e y, modificando as flags apropriadas

- Após esta instrução, é possível utilizar um dos comandos de saltos listados na tabela a seguir
- Observe que há um conjunto de instruções para inteiros sinalizados e outro para inteiros não sinalizados
- ► Veja que, se após a instrução CMP e antes do salto, for executada alguma instrução que modifique alguma das *flags*, o salto pode não ter o efeito esperado

Service Service Servi

Saltos associados aos operadores relacionais

Sinalizados	Não sinalizados	Efeito
JL	JВ	Salta se $x < y$
JLE	JBE	Salta se $x \leq y$
JG	JA	Salta se $x > y$
JGE	JAE	Salta se $x \geq y$
JE	JE	Salta se $x = y$
JNL	JNB	Salta se $x \not< y$
JNLE	JNBE	Salta se $x \nleq y$
JNG	JNA	Salta se $x > y$
JNGE	JNAE	Salta se $x \ngeq y$
JNE	JNE	Salta se $x \neq y$

Observação: L = less, G = greater, A = above, B = below, J = jump, E = equal, N = not

Exemplo de comparações

```
1; Determina se o número n é par ou impar
2 SECTION data
        dd 5
3 n
4 even db 'Par', 0Ah, 0
5 odd db 'Impar', 0Ah, 0
7 SECTION .text
8 global _start
10 start:
    mov eax, [n] ; a = n
    mov ebx, 2; b = 2
    div ebx; r = edx, q = eax
14
     cmp edx, 0; Testa se n é par (r == 0)
15
     je par
16
```

Exemplo de comparações

```
mov edx, 7 ; n é ímpar
18
    mov ecx, odd
19
    imp finish
21
22 par:
    mov ecx, even
24
    imp finish
26
27 finish:
    mov ebx, 1 ; A saída é STDOUT
    mov eax, 4 ; Optcode de sys_write
    int 80h
31
    mov ebx, 0 ; Encerra com sucesso
33
    mov eax, 1
    int 80h
```

TF-FLSF

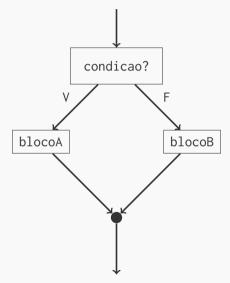
 Os saltos condicionais permitem simular estruturas de controle presentes em outras linguagens

O construto IF-ELSE tem a seguinte sintaxe:

```
if condicao then
    blocoA
else
    blocoB
```

- Se a condicao for avaliada como verdadeira, são executados os comandos associados ao blocoA; caso contrário, são executados os comandos do blocoB
- A cláusula ELSE é opcional
- Este construto desvia a execução do programa, que a partir da condição passa a ter dois caminhos possíveis, e estes caminhos são mutuamente exclusivos
- Após o término do bloco escolhido, a execução continua do ponto que segue o último comando associado a blocoB

Visualização do construto IF-ELSE



altos Pilha Funções

Codificação do construto IF-ELSE em Assembly

```
1; Código correspondente ao construto IF-ELSE
     cmp regA, regB ; Esta comparação corresponde à condição
     inz .blockA
                        : Assuma 0 falso, caso contrário verdadeiro
     jmp .blockB
7.blockA:
     : Commandos associados ao blocoA
     imp finish
10
11 .blockB:
     : Commandos associados ao blocoB
     jmp finish
14
15 finish:
     ; Prossegue com a execução do código
```

WHILE

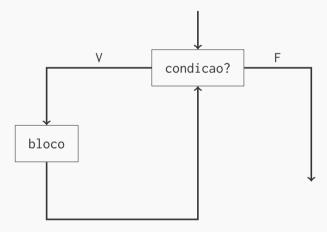
Outro construto que pode ser simulado com saltos condicionais é o laço WHILE

A sintaxe do laço WHILE é

while condicao do
 bloco

- Os comandos associados ao bloco serão executados sempre que a condicao for verdadeira
- Deste modo, caso os comandos do bloco não alterem o estado do programa de modo a permitir que a condição se torne falsa, o laço se repetirá indefinidamente
- A presença de saltos dentre os comandos do bloco permite a saída prematura do bloco

Visualização do construto WHILE



Saltos Pilha Funções

Codificação do construto WHILE em Assembly

```
1; Código correspondente ao construto WHILE
3.while:
   : Assuma 0 falso, caso contrário verdadeiro
   iz finish
5
   : Commandos associados ao bloco
   Q
11 finish:
   ; Prossegue com a execução do código
```

Exemplo de laços e condicionais

```
1; Determina se o número n é primo ou não
SECTION data
       db 'eh primo', 0Ah, 0
3 ves
4 no db ' nao eh primo', 0Ah, 0
6 SECTION .bss
7 bf: resb 256 ; Buffer de leitura
9 SECTION .text
10 global _start
12 start:
    : Lê um número do console
    mov edx, 256 ; Lê, no máximo, 256 caracteres
    mov ecx, bf     ; Grava a leitura em bf
15
    mov ebx, ∅ ; Lê de STDIN
    mov eax, 3 ; Optcode de SYS_READ
```

Saltos Pilha Funçõ

Exemplo de laços e condicionais

```
20
     ; Imprime o número lido
     mov edx. eax : Número de caracteres lidos
     mov ecx. bf : Buffer de leitura
     mov ebx, 1 ; Escreve em STDOUT
     mov eax, 4 ; Optcode de SYS_WRITE
     int 80h
28
     ; Converte a string para inteiro
    mov eax, 0 ; EAX conterá o número convertido
     mov esi, bf ; Buffer contendo o número como string
    mov ebx, 10 ; Base numérica
     mov ecx. 0 ; Próximo dígito a ser processado
33
34
35 to_int:
    mov cl. [esi]
     cmp cl, '0' ; Se o caractere está fora da faixa [0-9] finaliza
     il done
```

Programação Imperativa

Exemplo de laços e condicionais

```
cmp cl, '9'
40
    jg done
41
42
    sub ecx, '0' ; Converte de ASCII para decimal
43
44
    mul ebx : EAX = 10*EAX + ECX
45
    add eax, ecx
46
47
    48
    jmp to_int
50
51 done:
    mov ebx, eax ; EBX = n
52
53
     ; Verifica se o número é menor que 2
54
55
    mov ecx, 2
    cmp ebx, ecx
     jl not_prime
57
```

Exemplo de laços e condicionais

```
59
60
     : Verifica se é par
61
     mov eax, ebx
62
     div ecx
     cmp edx. 0
64
     ie not_prime
65
66
     : Tenta todos os ímpares menores que a raiz quadrada
     mov ecx, 3
68
69
70 next:
     ; Checa se há ultrapassou a raiz quadrada
     mov eax, ecx
     mul eax
     cmp eax, ebx
74
     jg is_prime
```

Iltos Pilha Funções

Exemplo de laços e condicionais

```
; Verifica se ECX divide n
77
     mov eax, ebx
     div ecx
     cmp edx, 0
     je not_prime
82
     ; Tenta o próximo ímpar
83
     add ecx, 2
84
     jmp next
85
86
87 is_prime:
     mov edx, 11 ; 'yes' tem 11 bytes
88
     mov ecx, yes ; Escreve o conteúdo de ves
     jmp finish
90
91
92 not_prime:
     mov edx, 15 ; 'no' tem 15 bytes
93
     mov ecx, no ; Escreve o conteúdo de no
      jmp finish
```

Programação Imperativa

.

Exemplo de laços e condicionais

```
97 finish:
98 mov ebx, 1 ; Escreve em STDOUT
99 mov eax, 4 ; Optcode de sys_write
100 int 80h
101
102 mov ebx, 0 ; Encerra com sucesso
103 mov eax, 1
104 int 80h
```

- A pilha (stack) é uma porção de memória compartilhada entre o programa e o sistema operacional
- Ela pode ser usada para a comunicação entre subprogramas, armazenamento temporário e por chamadas de sistema
- ► Ela é uma estrutura LIFO (last in, first out), isto é, o último elemento que foi inserido é o primeiro a ser removido
- Como é uma área compartilhada, ela deve ser usada com bastante cuidado, sob o risco de quebra do programa
- ▶ O registrador ESP (SP stack pointer) contém o endereco de memória do elemento do topo da pilha
- Este registrador pode ser lido a qualquer momento, mas deve ser manipulado com cautela

Inserção de elementos na pilha

A instrução PUSH insere um novo elemento no topo da pilha, atualizando apropriadamente o valor de ESP

```
PUSH reg16
PUSH reg32
```

- O tamanho da memória acrescida à pilha depende do tamanho do registrador passado como parâmetro: 2 bytes para um registrador de 16 bits, 4 bytes para um registrador de 32 bits
- Esta instrução não suporta registradores de 8 bits
- ▶ A pilha cresce "para baixo", isto é, um PUSH com um registrador de 32 bits (por exemplo, EAX) equivale às instruções

```
sub esp, 4
mov [esp], eax
```

Visualização da inserção de elementos na pilha

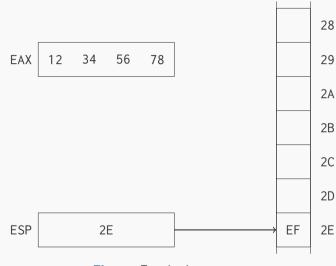


Figura: Estado do programa

Pilha Funções

Visualização da inserção de elementos na pilha

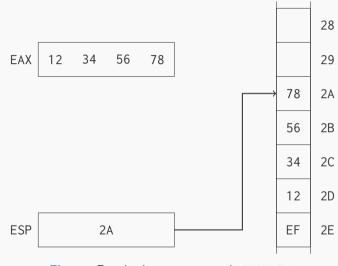


Figura: Estado do programa após PUSH EAX

Saltos Pilha Funções

Visualização da inserção de elementos na pilha

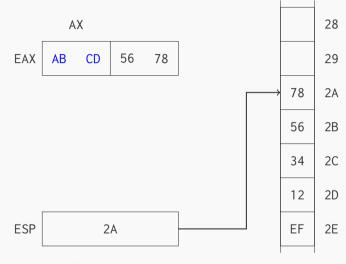


Figura: Atualização do registrador AX

Saltos Pilha Funções

Visualização da inserção de elementos na pilha

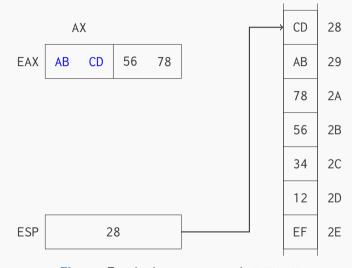


Figura: Estado do programa após PUSH AX

Remoção de elementos da pilha

▶ A instrução POP remove o elemento que está no topo da pilha, atualizando o valor de ESP para o novo topo

```
POP reg16
POP reg32
```

- A quantidade de *bytes* que serão efetivamente removidos depende do tamanho do registrador passado como parâmetros: 2 *bytes* para um registrador de 16 *bits*, 4 *bytes* para um registrador de 32 *bits*
- ▶ De forma semelhante à instrução PUSH, não há suporte para registradores de 8 bits
- Como a pilha cresce "para baixo", remover um elemento de b bytes equivale a somar b bytes em ESP
- Assim, a instrução POP AX equivale às instruções

```
mov ax, [esp]
add esp, 2
```

Visualização da remoção de elementos na pilha

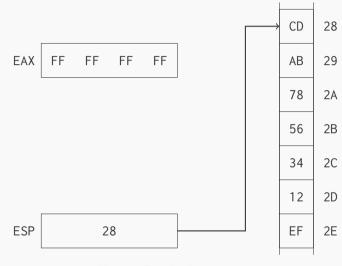


Figura: Estado do programa

Visualização da remoção de elementos na pilha

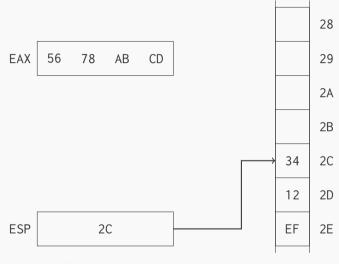


Figura: Estado do programa após a instrução POP EAX

Exemplo de uso da pilha

```
1; Imprime o número inteiro n, contido no registrador EAX. A rotina
2; que converte de inteiro para string usa a pilha para armazenar
3; os dígitos
4 SECTION . text
5 global _start
6
7_start:
    mov eax. 5291 : n = EAX
    mov ecx. ∅ : ECX = número de dígitos
10
11 next:
     mov edx, 0 ; Prepara a divisão: a = EDX:EAX
    mov ebx, 10 ; b = 10
    div ebx : q = eax, r = edx
     add edx, '0'; converte r para ASCII
16
     inc ecx
                  ; atualiza a contagem de dígitos
```

Exemplo de uso da pilha

```
20
    ine next
22
    ; Prepara a rotina de impressão
    mov esi, ecx ; ESI conterá o número de dígitos
24
    mov edx, 1 ; Imprime um dígito por vez
    mov ebx, 1 ; Imprime em STDOUT
26
    mov eax, 4 ; Optocode de SYS_WRITE
28
29 print_int:
    cmp esi. 0 : Verifica se há dígitos a serem impressos
    ie done
31
32
    mov ecx, esp ; Aponta para o topo da pilha
33
    mov eax, 4 ; Restaura o valor de eax
35
```

Pilha Funçõ

Exemplo de uso da pilha

```
add esp, 2; Remove o topo da pilha
37
     imp print_int
40
41 done:
     mov edx. 0Ah : Imprime a quebra de linha
42
     push dx
43
44
     mov edx, 1
45
     mov ecx, esp
46
     int 80h
47
48
     pop dx ; Remove a quebra de linha da pilha
49
50
51 exit:
     mov ebx, ∅
52
     mov eax, 1
53
     int 80h
54
```

Subrotinas

- A possibilidade de alterar qualquer registrador ou memória disponível a qualquer momento, assim como saltar arbitrariamente para qualquer posição válida, dificulta a escrita de trechos de código reutilizáveis
- Construtos de linguagens de alto nível, como subrotinas ou funções, podem ser implementados em Assembly, com o uso da pilha
- O principal uso da pilha é o de manter os valores dos registradores antes da chamada da subrotina
- ► Ela também pode ser utilizada tanto para armazenar os parâmetros da subrotina quanto para armazenar o valor de retorno, no caso de funções
- Além disso, ela deve armazenar o endereço de memória para o qual a subrotina deve seguir após o seu retorno

► A ordem de passagem dos parâmetros e da localização do valor de retorno (pilha

ou registrador) depende da convenção de cada plataforma

- Na implementação GNU da linguagem C, o retorno é feito no registrador EAX, e os parâmetros são passados da direita para a esquerda (assim, o primeiro parâmetro será inserido por último na pilha)
- ► Também a responsabilidade de remover os parâmetros da subrotina inseridos na pilha faz parte da convenção
- No caso da linguagem C, a responsabilidade é da rotina que invocou a subrotina
- As subrotinas podem ser implementadas em um arquivo separado, o qual pode ser incluído no programa por meio da diretiva include, precedida pelo caractere '%'

Chamada e retorno

► A instrução CALL é usada para invocar um subrotina

CALL label

- Esta instrução difere da instrução JUMP por armazenar, na pilha, o endereço de memória que marca o ponto de retorno da execução, após a conclusão da subrotina
- Para seguir este endereço ao término da subrotina, é utilizada a instrução RET, a qual não recebe parâmetros
- Esta instrução salta para o endereço de memória apropriado na rotina que invocou a subrotina, e remove este endereço da pilha
- As instruções de salto não devem ser utilizadas para implementar as subrotinas, pois há o risco de que fique lixo na pilha ou que esta seja corrompida por uma remoção não associada a uma inserção prévia

```
1; Implementa o FizzBuzz em Assembly. Os parâmetros da chamada do
2; executável são armazenados na pilha: o topo contém o número de
3; argumentos passados (o nome do programa é o argumento 0)
4 SECTION data
5 error_msg db 'Usage: fizzbuzz n', 0Ah, 0
6 fizz
       db 'Fizz', 0
7 buzz db 'Buzz', 0
10 %include 'subroutines s'
12 SECTION . text
13 global _start
14
15 _start:
                        ; ECX = número de argumentos passados
16
     pop ecx
                        ; Checa se o argumento foi passado
     cmp ecx, 2
     jl .error
```

Filha Funçi

```
mov eax, [esp + 4] ; Ignora o nome do programa
20
     call string_to_int ; Converte o argumento para inteiro
22
     mov esi, 1 ; Início da contagem
24
     mov edi, eax
                        ; Fim da contagem
26
27 . fizzbuzz:
     cmp esi, edi
                        : Verifica se a contagem já terminou
     jg .exit
30
     mov eax, esi
                        ; Checa se é múltiplo de 15
31
     mov edx. 0
32
     mov ebx. 15
     div ebx
34
35
     cmp edx, 0
36
     jne .fizz
```

```
mov eax, fizz ; A saída é FizzBuzz
39
     call print_string
41
     mov eax, buzz
42
     call print_string
43
44
     jmp .endl
45
47 . fizz:
                          ; Checa se é múltiplo de 3
     mov eax, esi
48
     mov edx, ∅
     mov ebx. 3
     div ebx
52
     cmp edx, 0
53
      jne .buzz
54
```

```
mov eax, fizz ; A saída é Fizz
56
     call print_string
     imp .endl
58
59
60 .buzz:
     mov eax, esi ; Checa se é múltiplo de 5
     mov edx, 0
     mov ebx, 5
     div ebx
65
     cmp edx, 0
     ine .n
68
     mov eax, buzz ; A saída é Buzz
69
     call print_string
     jmp .endl
71
```

```
73 . n:
      mov eax, esi
74
      call print_int
76
77 .endl:
      mov eax, endl
78
      call print_string
      inc esi
      jmp .fizzbuzz
82
83 .error:
      mov eax, error_msg
      call print_string
87 .exit:
      mov ebx, ∅
88
      mov eax, 1
      int 80h
```

Pilha Funçõe Funçõe

```
1: Subrotinas utilizadas no programa FizzBuzz
2; Calcula o tamanho, em bytes, da string s, cujo endereço
3 : de memória contido em EAX
4 string_len:
     push ecx
                                  : registrador usado na rotina
    mov ecx. ∅
8.next:
     cmp byte [eax + ecx], 0 ; 0 é o terminar da string
     iz .done
10
     inc ecx
                                  ; verifica o próximo caractere
     jmp .next
14
15 done:
                                  ; Prepara o retorno
16
     mov eax, ecx
                                  ; Restaura o valor original de ECX
     pop ecx
     ret
```

```
20; Imprime a string s, contida em EAX
21 print_string:
     push eax
                         ; Os 4 registradores de dados serão utilizados
     push ebx
     push ecx
24
     push edx
26
                         ; Guarda o endereço da string
     mov ecx, eax
28
     call string_len : Calcula o tamanho da string
29
     mov edx, eax
30
     mov ebx, 1
                        : Imprime em SYSOUT
32
     mov eax, 4
                         : Optcode de SYS WRITE
     int 80h
                         : Chamada de sistema
```

Pilha Funçõe

```
pop edx
                         ; Restaura os valores originais dos registradores
36
     pop ecx
     pop ebx
38
     pop eax
39
40
     ret
41
42
43: Transforma a string s. contida em EAX, em um inteiro n
44 string_to_int:
     push esi
                    ; Salva os registradores
45
     push ebx
     push ecx
47
48
     mov esi, eax : Buffer contendo o número como string
49
     mov eax, 0 ; EAX conterá o número convertido
50
     mov ebx, 10 ; Base numérica
     mov ecx, 0 ; Próximo dígito a ser processado
52
```

```
54 .next:
    mov cl, [esi] ; Obtém o próximo caractere
56
    cmp cl. '0' ; Se o caractere está fora da faixa [0-9] finaliza
57
    jl .done
59
    cmp cl. '9'
60
    jg .done
61
62
    sub ecx, '0' ; Converte de ASCII para decimal
63
64
    mul ebx : EAX = 10*EAX + ECX
    add eax, ecx
67
    jmp .next
69
70
```

```
71 .done:
    pop ecx
                  ; Restaura os registradores
    pop ebx
    pop esi
75
    ret
76
78; Imprime o inteiro n, contido em EAX
79 print_int:
    push ebx
81
    push ecx
    push edx
84
    mov ecx, 0 ; ECX = número de dígitos
85
```

```
87 next:
    mov edx, 0 ; Prepara a divisão: a = EDX:EAX
    mov ebx, 10 ; b = 10
    div ebx; q = eax, r = edx
91
    add edx, '0'; converte r para ASCII
92
    93
    94
95
    cmp eax, 0 ; Verifica se ainda há dígitos a serem extraídos
96
    ine .next
97
98
99 .print:
    cmp ecx. 0 : Verifica se há dígitos a serem impressos
00
    je .done
101
102
    mov eax, esp ; Imprime o topo da pilha
103
    call print_string
```

```
105
      add esp, 2 ; Remove o topo da pilha
106
      dec ecx
                      ; Decrementa o contador
107
      jmp .print
108
110 . done:
      pop edx
                       ; Restaura os registradores
111
112
      pop ecx
      pop ebx
113
114
      pop eax
115
      ret
116
```

- 1. asmtutor.com. Learn Assembly Language, acesso em 16/01/2020.
- 2. NASM. Site Oficial, acesso em 16/01/2020.
- 3. **NEVELN**, Bob. *Linux Assembly Language Programming*, Open Source Technology Series, Prentice-Hall, 2000.
- 4. SHALOM, Elad. A Review of Programming Paradigms Througout the History With a Suggestion Toward a Future Approach, Amazon, 2019.