Programação Imperativa

Conceitos Elementares

Prof. Edson Alves

Faculdade UnB Gama

Sumário

- 1. Conceitos Elementares
- 2. Atribuições e Operadores
- 3. Variáveis

Programação Imperativa

- É uma abstração de computadores reais, os quais são baseados em máquinas de Turing e na arquitetura de Von Neumann, com registradores e memória
- O conceito fundamental é o de estados modificáveis
- Variáveis e atribuições são os construtos de programação análogos aos registradores dos ábacos e dos quadrados das máquinas de Turing
- Linguagens imperativas fornecem uma série de comandos que permitem a manipulação do estado da máquina

Estados

- Nomes podem ser associados a um valor e depois serem associados a um outro valor distinto
- O conjunto de nomes, de valores associados a estes nomes e a localização do ponto de controle do programa constituem o estado do programa
- Um programa em execução gera uma sequência de estados
- As transições entre os estados é feita por meio de atribuições e comandos de sequenciamento
- A menos que sejam cuidadosamente escritos, programas imperativos só podem ser entendidos em termos de seu comportamento de execução
- Isto porque, durante a execução, qualquer variável pode ser referenciada, o controle pode se mover para um ponto arbitrário e qualquer valor pode ser modificado

Valores, variáveis e nomes

- Os padrões binários que o hardware reconhece são considerados, nas linguagens de programação, valores
- Uma unidade de armazenamento em hardware equivale a uma variável, no ponto de vista do programa
- O endereço da unidade de armazenamento é interpretado como um nome no contexto de programação
- Assim, um nome é associado tanto ao endereço (localização) de uma unidade de armazenamento quanto ao valor armazenado nesta unidade
- A localização é denominada *l-value*, e o valor em si, *r-value*
- Por exemplo, na expressão:

$$x = x + 2$$
:

o x à esquerda da expressão é um *l-value* (localização), enquanto o x da direita é um r-value (valor)

Atribuições

- Atribuições mudam os valores de uma dada localização
- ► Em Assembly, atribuições são feitas por meio da instrução MOV:

```
MOV reg, reg
MOV reg, imm
```

A sintaxe Assembly para instruções com dois parâmetros é a seguinte:

```
CMD dest, orig
```

onde dest é a localização onde será escrito o valor contido em orig

- Na segunda forma da instrução MOV, imm refere-se a um valor imediato
- Esta valor corresponde a um número inteiro, em notação decimal ou hexadecimal (por meio dos sufixos H ou h)

Exemplo de atribuição

```
ı; Exemplo de atribuição em Assembly
3: O resultado da execução deste programa pode ser visto no terminal
4; por meio do comando
5;
6; $ echo $?
* SECTION . text
global _start
10
11 start:
     mov ecx, 14H ; O número 20 (em forma hexadecimal) para ECX
     mov ebx, ecx ; Copia o valor de ECX em EBX
     mov eax, 1; Move o código de SYS_EXIT (opcode 1) para EAX
14
     int 80h
                     ; Encerra o programa com erro (código 20)
15
```

Adição e subtração

- O valor a ser atribuído pode ser o resultado de uma das quatro operações aritméticas
- A adição e a subtração tem a mesma sintaxe:

```
ADD regA, regB ; regA = regA + regB
ADD reg, imm ; reg = reg + imm

SUB regA, regB ; regA = regA - regB
SUB reg, imm ; reg = reg + imm
```

- Na primeira forma, o valor armazenado em orig é adicionado/subtraído do valor contido em dest, e o resultado é armazenado em dest
- Na segunda forma, o valor do registrador é atualizado, através da adição/subtração do valor imediato
- Ao contrário da matemática, nenhum dos dois comandos é comutativo

Exemplo de aplicação da adição e da subtração

```
1; Computa o número de vértices de um poliedro por meio da
2 : fórmula de Euler:
3;
4: V - E + F = 2
6 SECTION text
7 global _start
8
9 _start:
     mov edx, 6; Número de arestas (E) em EDX
                     : Número de faces (F) em ECX
     mov ecx, 4
     mov ebx. 2 : O número de vértices (V) ficará armazenado em EBX
     add ebx, edx
14
    sub ebx, ecx
15
16
     mov eax, 1; Move o código de SYS_EXIT (opcode 1) para EAX
     int 80h
                     ; Encerra o programa com erro V = 4 (tetraedro)
1.8
```

- A multiplicação não compartilha da mesma sintaxe da adição e da subtração
- lsto porque, ao multiplicar dois números de b-bits, o resultado será um número de 2b-bits
- Assim, a sintaxe da multiplicação é

MUL reg

- ► Se reg é um registrador de 8-bits, este será multiplicado por AL e o produto será armazenado em AX
- Por exemplo,

MUL BH

equivale a $AX = AL \cdot BH$

Multiplicação

- ➤ Se reg é um registrador de 16-bits, este será multiplicado por AX e o produto será armazenado no par de registradores DX:AX
- AX conterá os bits menos significativos do resultado, e os mais significativos serão escritos em DX
- No caso de um registrador de 32-bits, serão necessários dois registradores de igual tamanho para armazenar o resultado
- ▶ Por exemplo,

MUL EBX

equivale a EDX:EAX = EAX·EBX

► A instrução MUL não tem suporte para valores imediatos

Exemplo de uso da multiplicação

► A sintaxe da instrução DIV é semelhante à da instrução MUL

DIV reg

Pela Divisão de Euclides, dados dois inteiros a, b, existem únicos q, rtais que

$$a = bq + r, \quad 0 \le r < |b|$$

- ▶ a é o dividendo, b o divisor, q o quociente e r o resto da divisão
- A divisão por zero leva a uma exceção
- Se o quociente for maior do que o registrador reservado para armazená-lo. ocorrerá um erro de *overflow*

Divisor (reg)	Dividendo	Quociente	Resto
8-bits	AX	AL	AH
16-bits	DX:AX	AX	DX
32-bits	EDX:EAX	EAX	EDX

Exemplo de divisão

```
1; Cálcula o índice de massa corporal: IMC = m/h^2
2;
3; A unidade de medida padrão é kg/m<sup>2</sup>, mas no código abaixo
4: a massa será dada em gramas e a altura em centímetros
5 SECTION text
6 global _start
8 _start:
     mov ebx, 179; A altura h é armazenada em EBX
10
     mov eax, ebx ; EBX = h^2
     mul ebx
     mov ebx, eax
14
     mov eax, 805000 ; A massa m é armazenada em EAX. O zero extra é
15
                     ; oriundo da conversão das unidades de medida
16
     div ebx
               : eax = IMC
1.8
     mov ebx, eax ; O resultado será o código de retorno do programa
20
     mov eax, 1; Move o código de SYS_EXIT (opcode 1) para EAX
     int 80h
                     ; Encerra o programa com erro IMC
```

- Como a programação imperativa consiste em uma série de comandos a serem executados, é preciso manter registro de tudo que já foi computado
- As variáveis mantém o estado do programa
- Elas permitem que o controle decida o próximo estado a ser atingido, após a modificação do estado atual
- Em Assembly as variáveis correspondem aos registradores e aos endereços de memória acessíveis
- Os nomes dos registradores já estão pré-definidos
- Já as áreas de memória acessíveis são identificadores por rótulos, e cada byte desta memória deve ser acessado por meio de seu endereço
- Cada rótulo corresponde à área de memória onde está a instrução que o sucede

Estrutura dos programas em Assembly

- Embora cada arquitetura tenha uma linguagem Assembly distinta, a estrutura dos programas escritos em Assembly tende a ser a mesma
- Esta estrutura é denominada formato de quatro campos

- A primeira coluna contém os rótulos do programa: cada rótulo é seguido de dois pontos
- A segunda coluna contém os mnemônicos que correspondem às instruções a serem executadas
- A terceira coluna contém os operandos de cada instrução, se houverem
- A quarta coluna contém os comentários pertinentes

Seções

- Além das quatro colunas identificadas, os códigos Assembly também são divididos em seções
- A seção .text contém as instruções do programa
- A seção .data contém as variáveis inicializadas
- Cada variável da seção .data é associada a um nome, que será acessível em toda seção .text
- As pseudo-instruções DB, DW e DD (define byte, define word e define double word) são utilizadas para declarar variáveis cuja unidade de medida é 1, 2, ou 4 bytes, respectivamente
- Um vetor de variáveis pode ser inicializado por meio de vírgulas

```
SECTION .data
primes dd 2, 3, 5, 7 ; 4 primeiros primos
```

▶ Um vetor com 25 zeros pode ser inicializado com a sintaxe

```
SECTION .data
zeros TIMES 25 dd 0
```

- ► A seção .bss (Block Started by Symbol) é utilizada para reservar memória para variáveis não inicializadas
- ► A pseudo-instrução **RESB** (*reserve byte*), cuja sintaxe é

RESB imm

reserva imm bytes de memória

- As instruções RESW e RESD tem mesma sintaxe, mas as unidades de medida correspondem àquelas apresentadas para as instruções DW e DD, respectivamente
- A palavra-chave global declara os símbolos que serão exportados pelo código-objeto
- O símbolo <u>_start</u> será ponto de partida da execução de programas escritos em Assembly e montados com o NASM

Tipos de dados em Assembly

- As linguagens Assembly não mantém registro dos tipos das variáveis do programa
- O significado dos padrões binários armazenados nos registradores ou na memória fica a cargo do programador, que deve manter a coerência dos mesmos ao longo do programa
- Por exemplo, as instruções de adição não fazem distinção se os números são sinalizados ou não
- O assembler utilizado pode fornecer macros para facilitar a inicialização de variáveis, como no caso dos valores imediatos e de strings
- Mesmo com estas facilidades, não há nenhum verificação, nem em tempo de compilação, nem em tempo de execução, de tipos de dado, limites, violações, etc

Hello World!

```
1: Versão Assembly do clássico 'Hello, World!'. A impressão no terminal
2; é feita por meio da chamada SYS_WRITE (optcode 4). Os parâmetros são
        EDX
                Tamanho, em bytes, da string a ser escrita
4;
        ECX Endereço da string a ser impressa
5:
        EBX Arquivo onde a string será impressa (STDOUT = 1)
6:
7 SECTION data
s msg db 'Hello World!', 0Ah, 0 ; msg + '\n' + zero terminador
10 SECTION . text
11 global _start
13 _start:
     mov edx. 14 : msg tem um total de 14 bytes
14
    mov ecx, msg ; msg contém o endereço da mensagem
15
    mov ebx, 1 ; A saída é o console
16
    mov eax, 4 ; Optcode de SYS_WRITE
    int 80h
                   ; Realiza a chamada via interrupção
18
     mov ebx, 0 ; Encerra o programa com sucesso
20
     mov eax, 1
     int 80h
```

Hello World com entrada de usuário

```
1: 'Hello, World!' parametrizado. A entrada é feita por meio da
2; chamada de sistema SYS_READ (optcode 3). Os parâmetros são
        EDX
                Tamanho máximo, em bytes, a ser preenchido
4;
    ECX Endereço da variável a ser preenchida
5:
       EBX Arquivo do qual a string será carregada (STDIN = 0)
6:
7 SECTION data
8 msg db 'Hello, ', 0 ; mensagem + zero terminador
10 SECTION .bss
11 name: resb 255
13 SECTION . text
14 global start
16 _start:
     mov edx. 255 : Tamanho máximo do buffer
    mov ecx, name ; Endereço de memória do buffer
18
  mov ebx, 0 ; Lê a string do console
19
    mov eax. 3 : Optcode de SYS READ
20
    int 80h
                   ; Lê o nome do usuário
```

Hello World com entrada de usuário

```
mov edx, 8 ; msg tem um total de 8 bytes
     mov ecx, msg ; msg contém o endereço da mensagem
24
     mov ebx, 1 ; A saída é o console
     mov eax. 4 : Optcode de SYS WRITE
26
                    ; Imprime msg, sem quebra de linha
     int 80h
28
     mov edx, 255; Imprime todo o buffer
29
     mov ecx, name ; name contém o endereço do buffer
30
     mov ebx, 1 ; A saída é o console
     mov eax, 4 ; Optcode de SYS_WRITE
     int 80h
                    ; Imprime name, conforme foi lido
34
     mov ebx, 0; Encerra o programa com sucesso
35
     mov eax, 1
36
     int 80h
```

Variáveis e memória

- ▶ É possível manipular a memória por meio de atribuições
- Para tal, é preciso carregar a informação para um registrador, realizar o processamento desejado e depois mover o resultado para a memória
- ➤ A sintaxe para indicar um endereço de memória é [X], onde X é um rótulo ou um registrador
- ► É possível realizar aritmética de ponteiros, através da sintaxe [reg + scale*reg + offset]
- Os valores possíveis para o fator de escala scale são: 1, 2, 4 ou 8
- O primeiro registrador é denominado registrador base
- O registrador multiplicado pelo fator de escala é denominado registrador índice
- Tanto o registrador índice como o deslocamento (offset) podem ser omitidos

Exemplo de manipulação de variável em memória

```
1: Manipulação de variáveis em memória
> SECTION .data
3 msg db 'abc', 0Ah, 0
5 SECTION . text
6 global _start
8 _start:
     mov bl,[msg+1] ; Torna maiúscula a segunda letra de msg
     sub bl, 20h ; bl tem 1 byte de tamanho
10
     mov [msg+1], bl
     mov edx, 5 ; msg tem um total de 5 bytes
     mov ecx, msg ; msg contém o endereço da mensagem
14
     mov ebx, 1 ; A saída é o console
15
     mov eax, 4 ; Optcode de sys_write
16
     int 80h : Realiza a chamada via interrupção
18
     mov ebx, 0; Encerra o programa com sucesso
19
     mov eax. 1
20
     int 80h
```

Referências

- 1. asmtutor.com. Learn Assembly Language, acesso em 16/01/2020.
- 2. Chromium OS Docs. Linux System Call Table, acesso em 30/03/2021.
- 3. NASM. Site Oficial, acesso em 16/01/2020.
- 4. NASM Manual. Pseudo-Instructions, acesso em 21/01/2020.
- 5. **NEVELN**, Bob. Linux Assembly Language Programming, Open Source Technology Series, Prentice-Hall, 2000.
- 6. SHALOM, Elad. A Review of Programming Paradigms Througout the History – With a Suggestion Toward a Future Approach. Amazon, 2019.
- 7. The Geometry Junkyard. Twenty Proofs of Euler's Formula: V E + F = 2, acesso em 21/01/2020.