Programação Imperativa

Condicionais

Prof. Edson Alves

Faculdade UnB Gama

2020

Sumário

- 1. Saltos
- 2. Pilha
- 3. Funções

Saltos

- As atribuições simulam as instruções de escrever ou apagar um traço nas fitas das máquinas de Turing
- Assim, as linguagens imperativas precisam também de mecanismos que permitam que o controle decida o próximo estado a ser avaliado de forma condicional, de acordo com o estado atual
- Nas linguagens Assembly isto é feito por meio de saltos condicionais
- Os saltos s\u00e3o instru\u00fc\u00f3es que desviam o controle para pontos espec\u00edficos, identificados por r\u00f3tulos, de acordo com o estado dos registradores de controle (flags)
- Como podem existir diversas combinações das (flags) a serem consideradas, há várias instruções de salto distintas
- ► Também existe uma instrução para saltos incondicionais

Salto incondicional

- A instrução JMP corresponde a um salto incondicional
- ► A sintaxe desta instrução é

 JMP label
- label corresponde a um rótulo, e a execução do programa seguirá para a primeira instrução que segue o rótulo
- Como o salto é incondicional, a depender do posicionamento da instrução de salto e do rótulo o programa pode ficar preso em um laço infinito, jamais encerrando sua execução
- Ainda assim, saltos incondicionais são úteis, principalmente para sair de laços aninhados ou para encerrar o programa a partir de qualquer ponto

- ▶ Um salto condicional avalia uma ou mais flags e, a depender dos estados delas (0 ou 1), realiza o salto ou não
- A instrução JZ salta para *label* se a *flag* zero for igual a 1
- ► As instruções ADD e SUB modificam esta flag, tornando igual a 1 se o resultado da operação é igual a zero, ou 0, caso contrário
- ► A instrução JNZ salta para *label* se a *flag* zero for igual a 0
- ► Outra *flag* que é modificada pelas instruções ADD e SUB é a de sinal, que se torna um se o resultado da operação é negativo, ou zero, caso contrário
- ► As instruções JS e JNS são semelhantes às instruções JZ e JNZ, porém elas avaliam a flag de sinal

Exemplo de saltos condicionais

```
1; Computa o número de raizes reais do polinômio
   p(x) = ax^2 + bx + c
3:
4;
5; Como exemplo, serão utilizados os valores a = 1, b = -5 e c = 6
6 SECTION .data
                     : dd = variáveis com 4 bytes
7 a
        dd 1
8 b dd -5
   dd 6
9 C
10 msg db '0', 0Ah, 0
12 SECTION . text
13 global _start
14
15 start:
mov eax, 4 ; EBX = 4*a*c
    mov ecx, [a]
    mul ecx
18
  mov ecx, [c]
19
     mul ecx
20
     mov ebx, eax
```

Exemplo de saltos condicionais

```
mov eax, [b]; b = -5
    mul eax
            ; EAX = b^2
24
    sub eax, ebx; EAX = b^2 - 4*a*c
26
    jz one ; Se EAX = 0 há apenas uma raiz
28
    30
    mov bl, '0'; Caso contrário não há raizes reais
31
    jmp finish
34 one:
    mov bl, '1'
35
    jmp finish
36
38 two:
    mov bl. '2'
40
41 finish:
    mov [msg], bl ; Atualiza a mensagem com o número de raizes
42
43
```

Exemplo de saltos condicionais

```
mov edx, 3 ; msg tem 3 bytes
44
      \ensuremath{\mathsf{mov}} ecx, \ensuremath{\mathsf{msg}} ; \ensuremath{\mathsf{msg}} é a mensagem a ser impressa
45
      mov ebx, 1 ; A saída é STDOUT
46
      mov eax, 4 ; Optcode de SYS_WRITE
47
       int 80h
48
49
      mov ebx, ∅ ; Encerra com sucesso
50
       mov eax, 1
51
       int 80h
52
```

Comparações

- Outra flag que é modificada pelas operações aritméticas é a de overflow
- As diferentes combinações das flags de sinal, de overflow e zero permite simular os operadores relacionais das linguagens de programação de alto nível
- A instrução CMP, cuja sintaxe é

compara o conteúdo dos registradores x e y, modificando as *flags* apropriadas

- Após esta instrução, é possível utilizar um dos comandos de saltos listados na tabela a seguir
- Observe que há um conjunto de instruções para inteiros sinalizados e outro para inteiros não sinalizados
- Veja que, se após a instrução CMP e antes do salto, for executada alguma instrução que modifique alguma das flags, o salto pode não ter o efeito esperado

Saltos associados aos operadores relacionais

| Sinalizados | Não sinalizados | Efeito |
|-------------|-----------------|--------------------------|
| JL | JB | Salta se $x < y$ |
| JLE | JBE | Salta se $x \leq y$ |
| JG | JA | Salta se $x > y$ |
| JGE | JAE | Salta se $x \geq y$ |
| JE | JE | Salta se $x = y$ |
| JNL | JNB | Salta se $x \not< y$ |
| JNLE | JNBE | Salta se $x \nleq y$ |
| JNG | JNA | Salta se $x \geqslant y$ |
| JNGE | JNAE | Salta se $x \ngeq y$ |
| JNE | JNE | Salta se $x \neq y$ |

Observação: L = less, G = greater, A = above, B = below, J = jump, E = equal, N = not

Exemplo de comparações

```
1; Determina se o número n é par ou impar

    SECTION ∴ data

3 n dd 5
4 even db 'Par', OAh, O
5 odd db 'Impar', 0Ah, 0
6
7 SECTION .text
8 global _start
9
10 start:
mov eax, [n] ; a = n
  mov ebx, 2 ; b = 2
12
   div ebx ; r = edx, q = eax
13
14
   cmp edx, 0; Testa se n é par (r == 0)
15
     je par
16
     mov edx, 7 ; n é ímpar
18
     mov ecx, odd
19
     jmp finish
20
```

Exemplo de comparações

```
22 par:
     mov edx, 5 ; even tem 5 bytes
23
     mov ecx, even
24
     jmp finish
26
27 finish:
     mov ebx, 1 ; A saída é STDOUT
28
     mov eax, 4 ; Optcode de sys_write
29
     int 80h
30
     mov ebx, ∅ ; Encerra com sucesso
32
     mov eax, 1
     int 80h
34
```

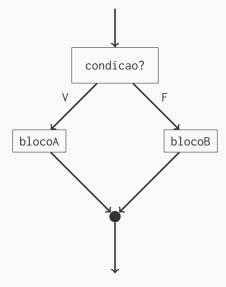
- Os saltos condicionais permitem simular estruturas de controle presentes em outras linguagens
- O construto IF-ELSE tem a seguinte sintaxe:

if condicao then blocoA else blocoB

- ► Se a condicao for avaliada como verdadeira, são executados os comandos associados ao blocoA; caso contrário, são executados os comandos do blocoB
- ► A cláusula ELSE é opcional
- Este construto desvia a execução do programa, que a partir da condição passa a ter dois caminhos possíveis, e estes caminhos são mutuamente exclusivos
- Após o término do bloco escolhido, a execução continua do ponto que segue o último comando associado a blocoB

Saltos Pulha Funcoes

Visualização do construto IF-ELSE



Codificação do construto IF-ELSE em Assembly

```
1; Código correspondente ao construto IF-ELSE
     cmp regA, regB ; Esta comparação corresponde à condição
     jnz .blockA
                        ; Assuma 0 falso, caso contrário verdadeiro
     jmp .blockB
7.blockA:
     : Commandos associados ao blocoA
     jmp finish
10
11 blockB:
     : Commandos associados ao blocoB
     jmp finish
14
15 .finish:
     ; Prossegue com a execução do código
```

WHILE

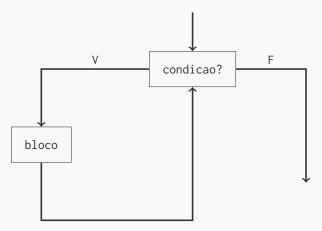
- Outro construto que pode ser simulado com saltos condicionais é o laço WHILE
- A sintaxe do laço WHILE é

while condicao do
 bloco

- Os comandos associados ao bloco serão executados sempre que a condicao for verdadeira
- Deste modo, caso os comandos do bloco não alterem o estado do programa de modo a permitir que a condição se torne falsa, o laço se repetirá indefinidamente
- A presença de saltos dentre os comandos do bloco permite a saída prematura do bloco

Saltos Pilha Funçoes

Visualização do construto WHILE



Codificação do construto WHILE em Assembly

```
1; Código correspondente ao construto WHILE

2
3.while:
4 cmp regA, regB ; Esta comparação corresponde à condição
5 jz finish ; Assuma 0 falso, caso contrário verdadeiro

6
7 ; Commandos associados ao bloco

8
9 jmp .while ; Retorna ao início, reavaliando a condição

10
11 .finish:
12 ; Prossegue com a execução do código
```

```
1: Determina se o número n é primo ou não

    SECTION ∴ data

yes db 'eh primo', 0Ah, 0
4 no db ' nao eh primo', 0Ah, 0
6 SECTION .bss
7 bf: resb 256 : Buffer de leitura
9 SECTION text
10 global start
12 start:
  ; Lê um número do console
    mov edx, 256 ; Lê, no máximo, 256 caracteres
14
    mov ecx, bf ; Grava a leitura em bf
15
    mov ebx, 0 ; Lê de STDIN
16
    mov eax, 3 ; Optcode de SYS_READ
    int 80h
                 ; EAX = digitos lidos + '\n'
1.8
    20
```

itos Pilha Funçoes

```
: Imprime o número lido
    mov edx, eax ; Número de caracteres lidos
    mov ecx, bf ; Buffer de leitura
24
    mov ebx. 1 : Escreve em STDOUT
25
    mov eax, 4 ; Optcode de SYS_WRITE
26
    int 80h
28
    ; Converte a string para inteiro
29
    mov eax. 0 : EAX conterá o número convertido
30
    31
    mov ebx, 10 ; Base numérica
32
    mov ecx. 0 : Próximo dígito a ser processado
34
35 to int:
    mov cl, [esi]
36
    cmp cl. '0' : Se o caractere está fora da faixa [0-9] finaliza
3.8
    il done
39
40
    cmp cl. '9'
41
    ig done
42
```

altos Pilha Funçoes

```
sub ecx, '0' ; Converte de ASCII para decimal
44
45
     mul ebx
                      : EAX = 10*EAX + ECX
46
      add eax, ecx
47
48
      inc esi
                      ; Avança o ponteiro e continua o laço
49
      jmp to_int
50
52 done:
      mov ebx, eax; EBX = n
54
      ; Verifica se o número é menor que 2
      mov ecx, 2
56
      cmp ebx, ecx
      jl not_prime
58
59
      je is_prime    ; Verifica se é igual a 2
60
      ; Verifica se é par
      mov eax, ebx
      div ecx
64
      cmp edx, 0
65
      je not_prime
66
```

```
; Tenta todos os ímpares menores que a raiz quadrada
68
      mov ecx, 3
70
71 next:
      ; Checa se há ultrapassou a raiz quadrada
     mov eax, ecx
     mul eax
74
     cmp eax, ebx
      jg is_prime
76
      : Verifica se ECX divide n
78
      mov eax, ebx
      div ecx
80
      cmp edx, 0
81
      je not_prime
82
83
      ; Tenta o próximo ímpar
84
      add ecx, 2
85
      jmp next
86
87
```

```
88 is_prime:
      mov edx, 11 ; 'yes' tem 11 bytes
      mov ecx, yes ; Escreve o conteúdo de yes
90
      jmp finish
91
92
93 not_prime:
      mov edx, 15 ; 'no' tem 15 bytes
94
     mov ecx, no ; Escreve o conteúdo de no
95
      jmp finish
96
97
98 finish:
      mov ebx, 1 ; Escreve em STDOUT
99
      mov eax, 4
                     ; Optcode de sys_write
100
      int 80h
101
102
      mov ebx, ∅ ; Encerra com sucesso
103
      mov eax, 1
104
      int 80h
105
```

- A pilha (stack) é uma porção de memória compartilhada entre o programa e o sistema operacional
- Ela pode ser usada para a comunicação entre subprogramas, armazenamento temporário e por chamadas de sistema
- ► Ela é uma estrutura LIFO (last in, first out), isto é, o último elemento que foi inserido é o primeiro a ser removido
- Como é uma área compartilhada, ela deve ser usada com bastante cuidado, sob o risco de quebra do programa
- ► O registrador ESP (SP stack pointer) contém o endereço de memória do elemento do topo da pilha
- Este registrador pode ser lido a qualquer momento, mas deve ser manipulado com cautela

Inserção de elementos na pilha

➤ A instrução PUSH insere um novo elemento no topo da pilha, atualizando apropriadamente o valor de ESP

```
PUSH reg16
PUSH reg32
```

- O tamanho da memória acrescida à pilha depende do tamanho do registrador passado como parâmetro: 2 bytes para um registrador de 16 bits, 4 bytes para um registrador de 32 bits
- Esta instrução não suporta registradores de 8 bits
- ▶ A pilha cresce "para baixo", isto é, um PUSH com um registrador de 32 bits (por exemplo, EAX) equivale às instruções

```
sub esp, 4
mov [esp], eax
```

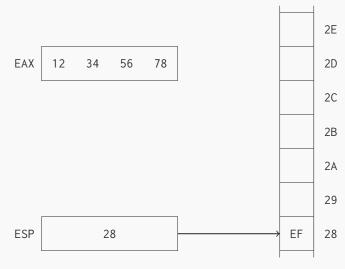


Figura: Estado do programa

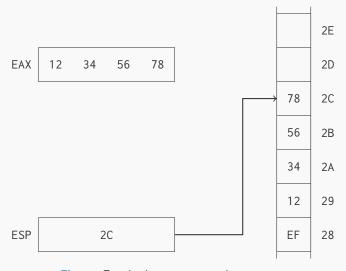


Figura: Estado do programa após PUSH EAX

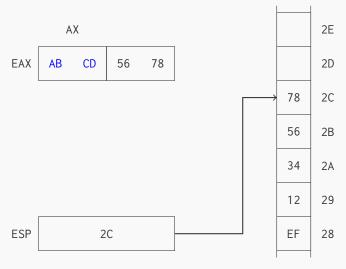


Figura: Atualização do registrador AX

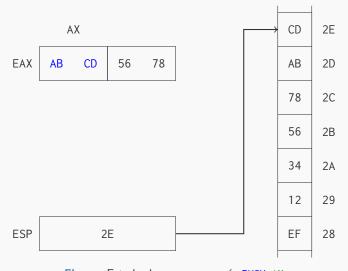


Figura: Estado do programa após PUSH AX

A instrução POP remove o elemento que está no topo da pilha, atualizando o valor de ESP para o novo topo

```
POP reg16
POP reg32
```

- A quantidade de *bytes* que serão efetivamente removidos depende do tamanho do registrador passado como parâmetros: 2 bytes para um registrador de 16 bits, 4 bytes para um registrador de 32 bits
- ▶ De forma semelhante à instrução PUSH, não há suporte para registradores de 8 bits
- Como a pilha cresce "para baixo", remover um elemento de b bytes equivale a somar b bytes em ESP
- ► Assim, a instrução POP AX equivale às instruções

```
mov ax, [esp]
add esp, 2
```

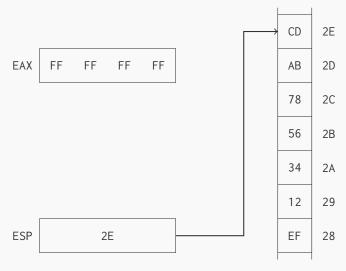


Figura: Estado do programa

Pilha

Funçoes

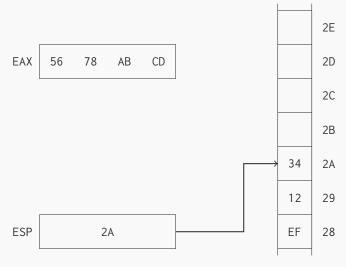


Figura: Estado do programa após a instrução POP EAX

Exemplo de uso da pilha

```
1: Imprime o número inteiro n. contido no registrador EAX. A rotina
2; que converte de inteiro para string usa a pilha para armazenar
3; os dígitos
4 SECTION text
5 global _start
7 start:
    mov eax, 5291; n = EAX
    mov ecx, 0 ; ECX = número de dígitos
q
10
11 next:
     mov edx, 0 ; Prepara a divisão: a = EDX:EAX
    mov ebx, 10 ; b = 10
     div ebx
                    : q = eax. r = edx
14
     add edx, '0' ; converte r para ASCII
16
     push dx : insere na pilha
     inc ecx
                    ; atualiza a contagem de dígitos
18
     cmp eax, 0 ; Verifica se ainda há dígitos a serem extraídos
20
     ine next
```

Exemplo de uso da pilha

```
: Prepara a rotina de impressão
     mov esi. ecx : ESI conterá o número de dígitos
24
    mov edx, 1 ; Imprime um dígito por vez
25
    mov ebx, 1 ; Imprime em STDOUT
26
     mov eax, 4 ; Optocode de SYS_WRITE
28
29 print int:
     cmp esi, 0 ; Verifica se há dígitos a serem impressos
30
     ie done
     mov ecx, esp ; Aponta para o topo da pilha
     34
    mov eax, 4 ; Restaura o valor de eax
35
36
     add esp, 2 ; Remove o topo da pilha
     dec esi : Decrementa o contador
38
     jmp print_int
39
40
41 done:
     ; Imprime a quebra de linha
42
     mov edx, 0Ah
43
     push dx
44
```

Exemplo de uso da pilha

```
45
      mov edx, 1
46
      mov ecx, esp
47
      int 80h
48
49
                      ; Remove a quebra de linha da pilha
      pop dx
50
51
52 exit:
      ; Encerra o programa com sucesso
      mov ebx, ∅
54
      mov eax, 1
55
      int 80h
56
```

Subrotinas

- A possibilidade de alterar qualquer registrador ou memória disponível a qualquer momento, assim como saltar arbitrariamente para qualquer posição válida, dificulta a escrita de trechos de código reutilizáveis
- Construtos de linguagens de alto nível, como subrotinas ou funções. podem ser implementados em Assembly, com o uso da pilha
- O principal uso da pilha é o de manter os valores dos registradores antes da chamada da subrotina
- Ela também pode ser utilizada tanto para armazenar os parâmetros da subrotina quanto para armazenar o valor de retorno, no caso de funções
- Além disso, ela deve armazenar o endereço de memória para o qual a subrotina deve seguir após o seu retorno

Subrotinas

- A ordem de passagem dos parâmetros e da localização do valor de retorno (pilha ou registrador) depende da convenção de cada plataforma
- Na implementação GNU da linguagem C, o retorno é feito no registrador EAX, e os parâmetros são passados da direita para a esquerda (assim, o primeiro parâmetro será inserido por último na pilha)
- Também a responsabilidade de remover os parâmetros da subrotina inseridos na pilha faz parte da convenção
- No caso da linguagem C, a responsabilidade é da rotina que invocou a subrotina
- As subrotinas podem ser implementadas em um arquivo separado, o qual pode ser incluído no programa por meio da diretiva include, precedida pelo caractere '%'

Chamada e retorno

- A instrução CALL é usada para invocar um subrotina CALL label
- Esta instrução difere da instrução JUMP por armazenar, na pilha, o endereço de memória que marca o ponto de retorno da execução, após a conclusão da subrotina
- Para seguir este endereço ao término da subrotina, é utilizada a instrução RET, a qual não recebe parâmetros
- Esta instrução salta para o endereço de memória apropriado na rotina que invocou a subrotina, e remove este endereço da pilha
- As instruções de salto não devem ser utilizadas para implementar as subrotinas, pois há o risco de que fique lixo na pilha ou que esta seja corrompida por uma remoção não associada a uma inserção prévia

```
1: Implementa o FizzBuzz em Assembly. Os parâmetros da chamada do
2; executável são armazenados na pilha: o topo contém o número de
3; argumentos passados (o nome do programa é o argumento 0)
4 SECTION data
5 error_msg db 'Usage: fizzbuzz n', 0Ah, 0
             db 'Fizz', 0
6 fizz
             db 'Buzz'. 0
7 buzz
8 end1
             db 0Ah, 0
10 %include 'subroutines.s'
12 SECTION . text
13 global _start
14
15 start:
                         ; ECX = número de argumentos passados
     pop ecx
16
   cmp ecx, 2
                         ; Checa se o argumento foi passado
18
     il .error
19
20
     mov eax, [esp + 4] ; Ignora o nome do programa
```

```
call string_to_int ; Converte o argumento para inteiro
24
     mov esi, 1
                         ; Início da contagem
                         ; Fim da contagem
     mov edi, eax
26
28 fizzbuzz:
     cmp esi, edi
                         ; Verifica se a contagem já terminou
     ig .exit
30
     mov eax, esi
                         ; Checa se é múltiplo de 15
     mov edx, 0
     mov ebx. 15
34
     div ebx
35
36
     cmp edx, 0
     jne .fizz
38
39
     mov eax, fizz
                         : A saída é FizzBuzz
40
     call print_string
41
42
     mov eax, buzz
43
     call print_string
44
45
```

iltos Pilha Funçoes

```
46
      jmp .endl
48 .fizz:
                          ; Checa se é múltiplo de 3
      mov eax, esi
49
      mov edx, ∅
50
     mov ebx, 3
      div ebx
      cmp edx, 0
54
      jne .buzz
56
      mov eax, fizz
                           : A saída é Fizz
      call print_string
58
      jmp .endl
60
61 .buzz:
                           ; Checa se é múltiplo de 5
      mov eax, esi
62
      mov edx, ∅
     mov ebx, 5
64
      div ebx
65
66
      cmp edx, 0
      jne .n
68
```

```
mov eax, buzz
                            ; A saída é Buzz
70
      call print_string
      jmp .endl
74 .n:
      mov eax, esi
75
      call print_int
76
78 .endl:
      mov eax, endl
79
      call print_string
80
81
      inc esi
82
      jmp .fizzbuzz
83
84
85 .error:
      mov eax, error_msg
86
      call print_string
87
88
```

```
89 .exit:
90 mov ebx, 0
91 mov eax, 1
92 int 80h
```

```
1; Subrotinas utilizadas no programa FizzBuzz
3; Calcula o tamanho, em bytes, da string s, cujo endereço
4: de memória contido em EAX
5 string_len:
                                  ; registrador usado na rotina
     push ecx
     mov ecx, ∅
9 next:
     cmp byte [eax + ecx], 0 ; 0 é o terminar da string
     iz .done
     inc ecx
                                  ; verifica o próximo caractere
     jmp .next
14
16 . done:
                                  ; Prepara o retorno
     mov eax, ecx
                                  ; Restaura o valor original de ECX
     pop ecx
18
     ret
20
```

ltos Pilha Funçoes

```
21; Imprime a string s, contida em EAX
22 print_string:
     push eax
                           ; Os 4 registradores de dados serão utilizados
     push ebx
24
     push ecx
     push edx
26
     mov ecx, eax
                           ; Guarda o endereço da string
28
29
     call string_len
                           ; Calcula o tamanho da string
30
     mov edx, eax
     mov ebx, 1
                           ; Imprime em SYSOUT
     mov eax, 4
                           ; Optcode de SYS_WRITE
34
     int 80h
                           : Chamada de sistema
35
36
                           : Restaura os valores originais dos registradores
     pop edx
     pop ecx
38
     pop ebx
39
     pop eax
40
41
     ret
42
43
```

```
44; Transforma a string s, contida em EAX, em um inteiro n
45 string_to_int:
     46
     push ebx
47
     push ecx
48
49
     mov esi, eax ; Buffer contendo o número como string
50
     mov eax, 0 ; EAX conterá o número convertido
     mov ebx, 10 ; Base numérica
     mov ecx, 0 ; Próximo dígito a ser processado
54
55 next:
     mov cl, [esi] ; Obtém o próximo caractere
56
     cmp cl, '0' ; Se o caractere está fora da faixa [0-9] finaliza
58
     il .done
60
     cmp cl, '9'
61
     jg .done
     sub ecx, '0' ; Converte de ASCII para decimal
64
```

```
mul ebx
                       ; EAX = 10*EAX + ECX
66
      add eax, ecx
68
      inc esi
                       ; Avança o ponteiro e continua o laço
      jmp .next
70
72 .done:
                       ; Restaura os registradores
      pop ecx
      pop ebx
74
      pop esi
76
      ret
```

```
79: Imprime o inteiro n. contido em EAX
80 print_int:
     81
     push ebx
82
    push ecx
83
    push edx
84
85
     mov ecx. 0 : ECX = número de dígitos
86
87
88 .next:
     mov edx, 0 ; Prepara a divisão: a = EDX:EAX
29
     mov ebx, 10 ; b = 10
90
     div ebx
                  ; q = eax, r = edx
91
     add edx, '0' ; converte r para ASCII
93
     push dx : insere na pilha
94
     inc ecx
                   : atualiza a contagem de dígitos
95
96
     cmp eax, 0 ; Verifica se ainda há dígitos a serem extraídos
     ine .next
98
99
```

```
100 .print:
      cmp ecx, 0 ; Verifica se há dígitos a serem impressos
      je .done
102
103
      mov eax, esp ; Imprime o topo da pilha
104
      call print_string
105
106
      add esp, 2 ; Remove o topo da pilha
107
      dec ecx : Decrementa o contador
108
      jmp .print
109
110
111 . done:
      pop edx
                      ; Restaura os registradores
      pop ecx
      pop ebx
114
      pop eax
116
      ret
```

- 1. asmtutor.com. Learn Assembly Language, acesso em 16/01/2020.
- 2. NASM. Site Oficial, acesso em 16/01/2020.
- **3. NEVELN**, Bob. *Linux Assembly Language Programming*, Open Source Technology Series, Prentice-Hall, 2000.
- **4. SHALOM**, Elad. A Review of Programming Paradigms Througout the History With a Suggestion Toward a Future Approach, Amazon, 2019.