

Dimostrazioni Join Senza Perdite 22/11

①

- 1) $r \subseteq m_p(r)$
- 2) $\pi_{R_i}(m_p(r)) = \pi_{R_i}(r)$
- 3) $m_p(m_p(r)) = m_p(r)$

1) $t \in r \Rightarrow t[R_i] \in \pi_{R_i}(r)$

PRENDO
SINGOLETTI

1 solo tuple per ciascun singoletti

$$\begin{array}{c} \downarrow \\ t \in \{t[R_1]\} \bowtie \{t[R_2]\} \bowtie \dots \bowtie \{t[R_k]\} \\ \uparrow \quad \quad \quad \uparrow \quad \quad \quad \uparrow \\ \pi_{R_1}^{IO}(r) \quad \bowtie \quad \pi_{R_2}^{IO}(r) \quad \bowtie \quad \dots \quad \bowtie \quad \pi_{R_k}^{IO}(r) = m_p(r) \end{array}$$

$$\Downarrow \\ t \subseteq m_p(r) \Rightarrow r \subseteq m_p(r)$$

per def. di
Join S.P.

2) $\pi_{R_i}(r) \subseteq \pi_{R_i}(m_p(r))$ SEGUE DA 1)

Devo Dimostrare che:

$$\pi_{R_i}(m_p(r)) \subseteq \pi_{R_i}(r)$$

TUPLA DI
ISTANZA SUI R

TUPLA Istanza di R

$$t \in \pi_{R_i}(m_p(r)) \Rightarrow \exists t \in m_p(r) \text{ c.c. } t[R_i] = t^i$$

$$\Rightarrow \exists t_1, t_2, \dots, t_k \in r \text{ c.c. } t_j[R_j] = t[R_j] \quad \forall j \in \{1, \dots, k\}$$

$$\Rightarrow t^i = t[R_i] = t_i[R_i] \in \prod_{R_i}(e) \text{ poiché } t_i \in Z$$

poiché vero $\leq e \geq \Rightarrow =$

$$3) m_p(m_p(e)) = \prod_{R_1}(m_p(e)) \bowtie \prod_{R_2}(m_p(e)) \bowtie \dots \bowtie \prod_{R_k}(m_p(e))$$

sostituisco il 1° $m_p(e)$ con la sua def.

$$\underset{\substack{= \\ \downarrow \\ \text{per 2)}}}{=} \prod_{R_1}(e) \bowtie \prod_{R_2}(e) \bowtie \dots \bowtie \prod_{R_k}(e) = m_p(e)$$

Esempio Algoritmo Join senza Perdita

$$R = ABCD \quad F = \{AB \rightarrow C, D \rightarrow BC\}$$

$$\rho = \{R_1 = ABC, R_2 = ABD, R_3 = AD\}$$

	A	B	C	D
$R_1 = ABC$	a	a	a	b ₁
$R_2 = ABD$	a	a	b ₂	a
$R_3 = AD$	a	b ₃	b ₃	a

QUETTO 1° INDICE
1° PASSO

	A	B	C	D
$R_1 = ABC$	a	a	a	b ₁
$R_2 = ABD$	a	a	b₂	a
$R_3 = AD$	a	b ₃	b ₃	a

2° PASSO

DIVERSE \Rightarrow sostituire b₂
CONTROLLA SOLO LE
ISTANZE CHE SONO ALMENO
1 VOLTA A DX
NON DEVO CONTROLLARLO
D MAI A DX

	A	B	C	D
$R_1 = ABC$	a	a	a	b ₁
$R_2 = ABD$	a	a	a	a
$R_3 = AD$	a	b ₃	b₃	a

2° PASSO

\mathcal{Z}	A	B	C	D
$R_1 = ABC$	a	a	a	b_1
$R_2 = ABD$	a	a	a	a
$R_3 = AD$	a	b_3	a	a

4° TROVATO TUPLA con
TUTTE $a \Rightarrow$ MI FERMO
E RITORNO: TRUE

Dimostrazione Correttezza Algoritmo

Teorema

\mathcal{P} ha un Sol. S.P. \Leftrightarrow l' algoritmo restituisce

\mathcal{Z} con $t^a \in \mathcal{Z}$ con $t^a = (a, \dots, a)$

Dim

\mathcal{Z}^o ISTANZA **iniziale**

\mathcal{Z}^f ISTANZA **finale** (legale)

$t_i^o \in \mathcal{Z}^o \Rightarrow t_i^o[R_i] = (a, \dots, a)$ CONTIENE TUTTE "a" $= t_i^f[R_i]$

$t^a \in \{t_1^f[R_1]\} \bowtie \dots \bowtie \{t_k^f[R_k]\} \subseteq m_p(\mathcal{Z}^f) = \mathcal{Z}^f$
 \uparrow
 \mathcal{Z}^f **legale**