





Instituto Tecnológico de Hermosillo 7 de marzo de 2025

Materia: Robótica

Profesor: Medina Gil Lamadrid, Jesús Iván

${\bf Ejercicios}\,\,{\bf D_{enavit}^{Unidad}}\,\,{\bf 2:}\,\,{\bf Hartenberg}$

Equipo 4



Fuentes Ochoa, Aislinn Alicia 121330583@hermosillo.tecnm.mx Teléfono: (6371147080)



Ceballos Portillo,
Patsy
121330551@hermosillo.tecnm.mx
Teléfono: (6622968916)



Gonzalez Cueto, Alejandra Abigail 121330591@hermosillo.tecnm.mx Teléfono: (6221223887)



Peña Encinas, Ana Lourdes 121331075@hermosillo.tecnm.mx Teléfono: (6621281812)

I. Rовот 11

11

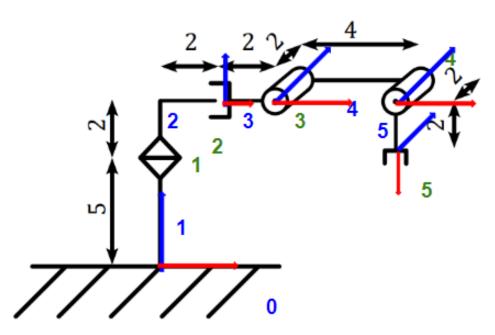


Figura 1: Diagrama Robot 11

II. IMÁGENES

En LATEX, las imágenes se pueden incluir utilizando el paquete graphicx. Para añadir una imagen en texstudio, es posible arrastrarla directamente en el editor, lo que obtendrá como resultado lo mostrado en la Figura 3.

Algunas opciones clave incluyen:

- Tamaño de la imagen: Se puede definir un ancho o alto relativo a la caja de texto o se puede usar un tamaño en pixeles (px), centímetros (cm) o el ancho de la letra M (em).
- Centrado: Se puede marcar la opción para que la imagen aparezca centrada automáticamente.
- Uso del entorno 'figure': Permite que la imagen tenga una numeración automática y pueda referenciarse en el texto con \ref{} o \autoref{}.
- Posicionamiento ('h', 't', 'b', 'p'): Al presionar la flecha de la derecha, podemos añadir las opciones que determinan la posición de la imagen en el documento, como después del texto o arriba de la página, etc. Si igual vamos a referenciar las figuras, es innecesario que estén exactamente donde fueron mencionadas ya que eso deja muchos espacios en blanco.
- Leyenda Largo: permite poner una descripción de la imagen en el lugar que elegimos (debería de estar debajo).
- Etiqueta: nos servirá para referenciarla.

Para usar dos imágenes como en Figura 4, se utilizó subfloat.

III. Tablas

Existen varias formas de crear tablas además de este entorno, como array, longtable y tabularx, que permiten manejar datos extensos de manera eficiente. También es posible convertirlas desde páginas, como en TableConvert, que permite transformar datos de Excel a formato LATEX fácilmente.

Visualización del Robot y sus Sistemas de Referencia (usando A)

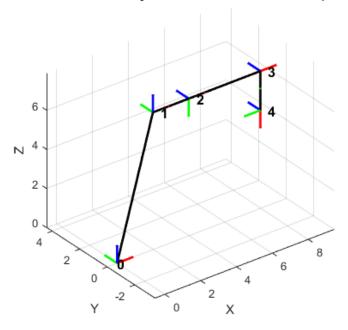


Figura 2

A continuación, se presenta una tabla larga como ejemplo:

Tabla I: Ejemplo de Tabla Larga.

No.	Descripción	Estado	
1	Lorem ipsum dolor sit amet, consectetur adipiscing elit.	Completado	
2	Sed do eiusmod tempor incididunt ut labore et dolore	En proceso	
	magna aliqua.		
3	Ut enim ad minim veniam, quis nostrud exercitation	Pendiente	
	ullamco laboris.		
4	Duis aute irure dolor in reprehenderit in voluptate velit.	Pendiente	
5	Excepteur sint occaecat cupidatat non proident.	Pendiente	
6	Sunt in culpa qui officia deserunt mollit anim id est	Pendiente	
	laborum.		
7	Curabitur pretium tincidunt lacus, nulla gravida orci a	Pendiente	
	odio.		
8	Nullam varius, turpis et commodo pharetra.	Pendiente	
9	Sed ac orci quis tortor imperdiet venenatis.	Pendiente	
10	Duis eget orci sit amet orci dignissim rutrum.	Pendiente	
11	Nam dui ligula, fringilla a, euismod sodales, sollicitudin	Pendiente	
	vel, wisi.		
12	Pellentesque habitant morbi tristique senectus et netus	Pendiente	
	et malesuada.		
13	Fusce convallis metus id felis luctus adipiscing.	Pendiente	
14	Pellentesque dapibus hendrerit tortor.	Pendiente	
15	Praesent egestas tristique nibh.	Pendiente	
	Continúa en la siguiente página		

Continúa en la siguiente página...

 $Tabla\ I-continuaci\'on$

No.	Descripción	Estado
16	Curabitur a felis in nunc fringilla tristique.	Pendiente
17	Phasellus nec sem in justo pellentesque facilisis.	Pendiente
18	Etiam imperdiet imperdiet orci.	Pendiente
19	Vestibulum ante ipsum primis in faucibus orci luctus et	Pendiente
	ultrices.	
20	Quisque id mi. Integer ante arcu, accumsan a, consec-	Pendiente
	tetuer eget, posuere ut, mauris.	

IV. Rовот 11

V. Rовот 11

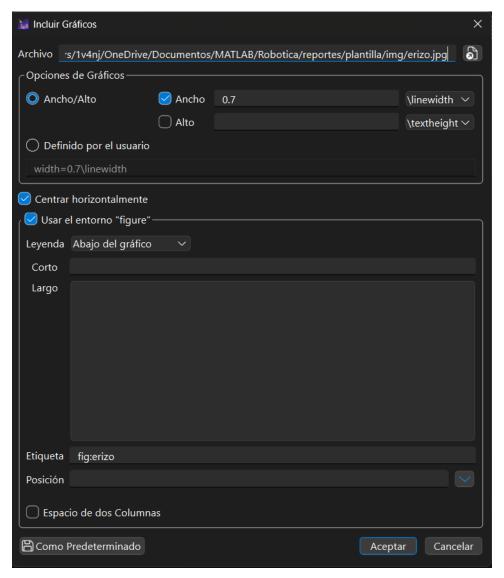


Figura 3: Opciones al insertar una imagen





Figura 4: Imagen de dos mascotas

(b) Gato

11

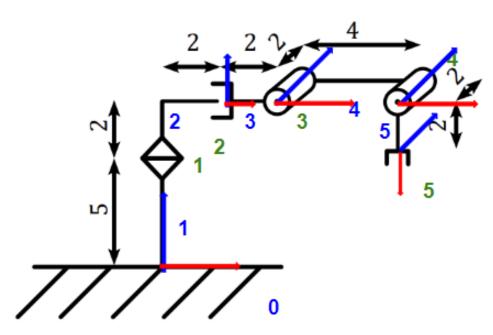


Figura 5: Diagrama Robot 11

Visualización del Robot y sus Sistemas de Referencia (usando A)

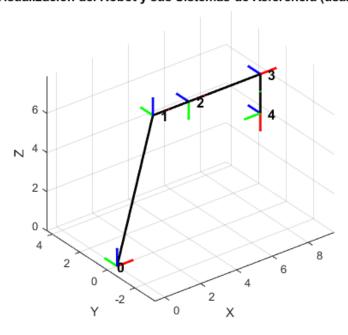


Figura 6

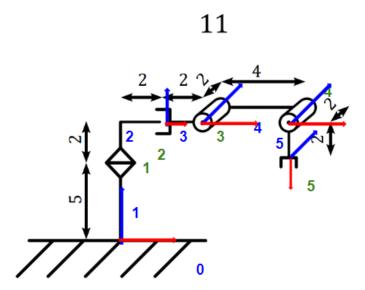


Figura 7: Diagrama Robot 11

Visualización del Robot y sus Sistemas de Referencia (usando A)

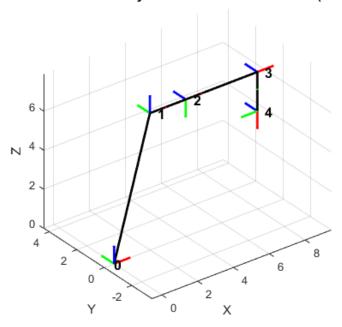


Figura 8: Comprobacion en MatLab