Programación II. Examen final. Mayo 2016. Bloque 1

Apellidos:Nombre	:
------------------	----------

Ejercicio 1. (2,5 puntos) Se desea diseñar e implementar una aplicación para utilizar un GPS. Imagina un modelo muy simplificado, donde SOLO se van a considerar las siguientes características:

- Una localización se representa mediante 2 coordenadas: latitud y longitud (números enteros).
- Un trayecto se representa mediante una localización origen y una localización destino.
- En el dispositivo GPS se pueden almacenar un máximo de 100 trayectos recientes.
- La aplicación principal del GPS debe proporcionar la funcionalidad siguiente:
 - o Inicializar el dispositivo GPS
 - Crear una localización, a partir de una latitud y una longitud.
 - Obtener la latitud de una localización dada.
 - Obtener la longitud de una localización dada.
 - Asignar una latitud a una localización dada.
 - O Asignar una longitud a una localización dada.
 - Crear un trayecto, a partir de su origen y su destino.
 - Obtener el origen de un trayecto dado.
 - Obtener el destino de un trayecto dado.
 - Asignar origen a un trayecto dado.
 - Asignar destino a un trayecto dado.
 - Añadir un trayecto al GPS.
 - Eliminar un trayecto del GPS.
 - o Obtener el nº de trayectos almacenados en el GPS.
 - o Imprimir todos los trayectos almacenados en el GPS: imprimir el nº de trayectos almacenados y, para cada uno de ellos, su longitud y su latitud.

	para cada dilo de cilos, sa iongitad y sa iditida.
a)	(0.2) ¿Cuántos y qué nombre darías a los Tipos Abstractos de Datos necesarios para representar lo descrito anteriormente? Los tipos status y boolean se encuentran ya definidos (no se consideran aquí)
	№ TADS: 3 Nombres TADS: 6P5, Trayecto y Localización.
b)	(0.5) Escribe el código en C de las Estructuras de Datos (EdD) necesarias para implementar los TADs que has respondido en la pregunta anterior, y crea los nuevos tipos de datos correspondientes.
	typedel struct Localización { typedel struct - trayecto { localización *origen;
	int longitud; Localización *destino;
	5 Localización; } Trayecto;
	twieder struct - GPS {
Tree	yet * trayectos[100];
	3 GPS;
c)	(0.8) Escribe el <u>prototipo</u> de la primitivas:
-	creaLocaliz: crea una localización a partir de dos parámetros que expresan su latitud y longitud. Localización * crealocaliz (int latitud; int longitud);
	creaTrayecto: crea un trayecto a partir de dos localizaciones, la de origen y la de destino.
	Trayecto * creatrayecto (Localización * origen, Localización * destino);

	numTrayectosDeGPS: dado un GPS, obtiene/devuelve el nº de trayectos almacenados en el mismo. Lut num Trayectos De GPS (GPS * gyus);
-	imprimeTrayectosDeGPS: dado un fichero y un GPS, imprime en el fichero los trayectos almacenados en el GPS.
	• coold imprime trayectos De GPS (GPS * gpis, FILE * f);

a) (0,5) Dada la implementación en C de los TADs mediante las estructuras que has propuesto en el ejercicio anterior, proporciona el código C (con control de errores) de la siguiente función:

Nombre: anyadeTrayectoAlGPS

Descripción: Añade un trayecto a la lista de trayectos almacenada en el GPS.

Recibe: origen: localización origen que tendrá el trayecto a añadir al GPS

destino: localización destino que tendrá el trayecto a añadir al GPS

gps: GPS al que se añadirá el nuevo trayecto.

Devuelve: OK si añade correctamente un nuevo trayecto, ERROR si no.

Modifica: Si devuelve OK, en GPS se ha añadido el trayecto. Si devuelve ERROR, nada.

Status anyadetrayectohl CPS (Localización * origen, Localización * destino, CPS * gyes)

if (I origen || destino || gps) { Trayecto * trayecto = NOLL;

retwen ERROR; if (gps > num tray = 100) retwen ERROR;

if (trayecto = creatroyecto (origen, destino)) |= NULL) {

gps > trayectos [gps > num tray] = trayecto;

gps > rum tray ++;

return OK;

return ERROR;

b) (0,5) Implementa en C (sin control errores) una función main que cree un GPS y un trayecto con origen en la localización (20, 20) y destino en la localización (30,30), almacene el trayecto en el GPS e imprima la información almacenada en el GPS.

int main ()?

GPS * g

FILE * f;

Localización - crealocaliz (20,20);

d = localización - crealocaliz (30,30);

GPS = g = GPS - crear GPS();

GPS - any ade Trayecto Al GPS (g, o, d);

GPS - imprime Trayectos De GPS (g, stdout);

GPS - eliminar Trayectos AGPS (g);

Localización - eliminar Localización (o);

Localización - eliminar Localización (d);

return 0;