

Modelización

Adimensionalización

Rafael Orive Illera

Departamento de Matemáticas
Universidad Autónoma de Madrid
`rafael.orive@uam.es`

Noviembre 2019

Magnitudes

Una **magnitud** es una medida asignada para cada uno de los objetos de un conjunto medible. Las magnitudes se pueden abstraer de objetos del mundo físico o propiedades físicas que son susceptibles de ser medidos. Consideramos

$$mx''(t) = F(t, x), \quad t \in [0, T], \quad x(0) = x_0, \quad x'(0) = v_0, \quad (1)$$

donde tenemos las magnitudes: t , m , x , F , T , x_0 y v_0 .

Llamamos **magnitudes elementales** aquellas que no se pueden descomponer en otras. En (1) tenemos 3 magnitudes elementales:

$$\{\text{tiempo}\} = L_1, \quad \{\text{masa}\} = L_2, \quad \{\text{longitud}\} = L_3.$$

Sean L_1, L_2, \dots, L_n magnitudes elementales.

Una magnitud A tiene dimensión $[A] = L_1^{a_1} L_2^{a_2} \cdots L_n^{a_n}$ si supuesto que $a \in \mathbb{R}$ es la medida de A en el sistema de unidades de L_1, L_2, \dots, L_n entonces, bajo el cambio de unidades $L'_1 = \lambda_1 L_1, \dots, L'_n = \lambda_n L_n$, la medida de A en el sistema L'_1, L'_2, \dots, L'_n es:

$$a' = a \lambda_1^{a_1} \lambda_2^{a_2} \cdots \lambda_n^{a_n}.$$

Proposición: Sean A, B magnitudes tales que $[A] = L_1^{a_1} \cdots L_n^{a_n}$, $[B] = L_1^{b_1} \cdots L_n^{b_n}$. Sea C otra magnitud dependiente de A y B . Si las medidas a, b, c de estas magnitudes verifican que existe $d, p, q \in \mathbb{R}$ tal que $c = da^p b^q$, entonces

$$[C] = L_1^{a_1 p + b_1 q} \cdots L_n^{a_n p + b_n q}.$$

- Una magnitud A se dice **adimensional** si $[A] = 1$ ($a_1 = 0, \dots, a_n = 0$).
- Dado un conjunto de magnitudes q_1, \dots, q_m tales que $[q_i] = L_1^{a_{1i}} \cdots L_n^{a_{ni}}$ para $i = 1, \dots, m$, a la matriz de coeficientes (a_{ji}) con $j = 1, \dots, n$ se llama **matriz de dimensiones** del conjunto.
- Una "ley (física)" $f(q_1, \dots, q_m) = 0$ se dice que es **invariante** frente al cambio de unidades si $f(q'_1, \dots, q'_m) = 0$ para todo cambio de unidades $L'_1 = \lambda_1 L_1, \dots, L'_n = \lambda_n L_n$ y q'_i medida de q_i en el sistema de unidades L'_1, \dots, L'_n .

Proposición: Si $n < m$ y el rango de la matriz de dimensiones es $r \leq n$, entonces existen $m - r$ cantidades adimensionales π_1, \dots, π_{m-r} relacionadas con q_1, \dots, q_m .

Demostración: Una magnitud $\pi = q_1^{\alpha_1} \cdots q_m^{\alpha_m}$ es adimensional si resuelve el sistema $A\alpha = 0$ y Teorema de Rouché-Frobenius

Teorema Pi

Sea $f(q_1, \dots, q_m) = 0$ una ley invariante frente a los cambios de unidades. Supongamos $n < m$ y el rango de la matriz de dimensiones es $r \leq n$. Entonces, existen $m - r$ cantidades adimensionales π_1, \dots, π_{m-r} relacionadas con q_1, \dots, q_m y tales que la ley invariante es equivalente a la relación

$$F(\pi_1, \dots, \pi_{m-r}) = 0,$$

para una cierta función $F : \mathbb{R}^{m-r} \rightarrow \mathbb{R}$.

Demostración: Suponemos sin pérdida de generalidad que las primeras r columnas de la matriz de dimensiones son linealmente independientes. Cada una de las magnitudes q_{r+1}, \dots, q_m es una combinación de q_1, \dots, q_r con lo que obtenemos las $m - r$ magnitudes adimensionales π_j . Así podemos sustituir cada q_{r+j} por π_j y la combinación de q_1, \dots, q_r , resultando:

$$\begin{aligned} 0 = f(q_1, \dots, q_m) &= f(q_1, \dots, q_r, \pi_1 q_1^{\alpha_{11}} \dots, q_r^{\alpha_{1r}}, \dots, \pi_{m-r} q_1^{\alpha_{m-r1}} \dots, q_r^{\alpha_{m-rr}}) \\ &= G(q_1, \dots, q_r, \pi_1, \dots, \pi_{m-r}) = G(q'_1, \dots, q'_r, \pi_1, \dots, \pi_{m-r}) \end{aligned}$$

y haciendo el cambio L'_1, \dots, L'_n tal que las medidas $q'_i = 1, \dots, q'_r = 1$ identificamos $F(\pi_1, \dots, \pi_{m-r}) = 0$.