

# HASHING

RENDIMIENTO	ORDENACIÓN	BÚSQUEDA
Normal	$N^2$	$N$
Bueno	$N \log N$	$\log N$
Óptimo	$N$	$O(1)$

## CONSTRUCCIÓN DE FUNCIONES HASH

OBJETIVO: Construir función hash  $h$  tal que si  $K \neq K'$  la probabilidad de que  $h(K) = h(K')$  sea pequeña.

$$P(h(K) = h(K')) = \frac{1}{M} \leftarrow \text{tabla de } M \text{ posiciones}$$

Si la función hash verifica lo anterior se dice función hash uniforme.

Hash de división: fijamos un número primo  $m$  mayor que el número de datos.

$$h_d(K) = K \% m$$

Hash de multiplicación: escogemos  $m$  no primo mayor que el número de datos, y un número irracional:

$$h_m(K) = \lfloor m \cdot (K \cdot \underbrace{\Phi}_{\text{número irracional}}) \rfloor$$

donde  $( )$  es la parte fraccionaria del resultado de multiplicar  $K$  por el número irracional.

# MECANISMOS DE RESOLUCIÓN DE COLISIONES

## HASH CON ENCADENAMIENTO

Sea  $h$  función hash uniforme, tabla de dimensión  $m$  y  $N$  datos, entonces:

$$A_{HE}^f(N, m) = \lambda = \frac{N}{m}$$

$\lambda \equiv$  factor de carga

$$A_{HE}^e(N, m) = 1 + \frac{\lambda}{2} + O(1)$$

Importante:

$$n_{HE}^e(D_i, T) = 1 + n_{HE}^f(D_i, T_i) \simeq 1 + A_{HE}^f(i-1, m)$$

$$A_{HE}^e(N, m) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N n_{HE}^e(D_i, T) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (1 + n_{HE}^f(D_i, T_i)) =$$

MÉTODO INTEGRAL  
(estimación)

$$= \frac{N}{N} + \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N n_{HE}^f(D_i, T_i) \simeq$$

$$\simeq 1 + \frac{1}{\lambda} \int_0^{\lambda} \underbrace{\phi(u) du}_{A_{HE}^f(N, m)}$$

MÉTODO SUMATORIO (más exacto)  
 $\sup. A_{HE}^f(N, m) = \lambda$

$$= \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \left( 1 + \frac{i-1}{m} \right) =$$

$$= 1 + \frac{1}{N \cdot m} \sum_{i=1}^{N-1} i = 1 + \frac{1}{N \cdot m} \cdot \frac{N(N-1)}{2}$$

$$= 1 + \frac{N}{2m} - \frac{1}{2m} = 1 + \frac{\lambda}{2} + O(1)$$

## HASH CON DIRECCIONAMIENTO ABIERTO

→ SONDEOS LINEALES:  $(p+1)\%m$ ,  $(p+2)\%m$ , ...

→ SONDEOS CUADRÁTICOS:  $(p+1^2)\%m$ ,  $(p+2^2)\%m$ ,  $(p+3^2)\%$ , ...

→ SONDEOS ALEATORIOS: random numbers

Proposición: Sea  $h$  una función hash uniforme y se usan sondeos aleatorios entonces:

$$A_{DA-Aleat}^f(N, m) = \frac{1}{1-\lambda}$$

$$A_{DA-Aleat}^e(N, m) = \frac{1}{2} \log\left(\frac{1}{1-\lambda}\right)$$

Importante:

$$\boxed{n_{DA}^e(D_i, T) = n_{DA}^f(D_i, T_i) \approx A_{DA}^f(i-1, m)}$$

$$\begin{aligned} A_{DA}^e(N, m) &= \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N n_{DA}^e(D_i, T) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N n_{DA}^f(D_i, T_i) \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N A_{DA}^f(i-1, m) \\ &\approx \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \phi\left(\frac{i}{m}\right) \approx \frac{1}{N} \int_0^N \phi\left(\frac{x}{m}\right) dx \underset{\substack{u = \frac{x}{m} ; m du = dx}}{=} \frac{1}{\lambda} \int_0^{\lambda} \phi(u) du \end{aligned}$$

donde  $\phi(\lambda) = A_{DA}^f(N, m)$

Por lo tanto, cuando  $\underbrace{A_{DA}^f(N, m)}_{\text{sondeos cualesquiera}} = \phi(\lambda)$

$$A_{DA}^e(N, m) \simeq \frac{1}{\lambda} \int_0^{\lambda} \phi(u) du$$

Ejemplificando, para sondeos lineales:

$$A_{DA-SL}^f(N, m) = \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{1}{(1-\lambda)^2} \right)$$

$$A_{DA-SL}^e(N, m) \simeq \frac{1}{\lambda} \int_0^{\lambda} \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{1}{(1+u)^2} \right) du = \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{1}{1-\lambda} \right)$$



## SELECT SORT

### Pseudocódigo

```
void SelectSort(Tabla T, ind P, ind U)
    i = P;
    mientras i < U:
        min = i;
        para j de i+1 a U:
            si T[j] < T[min]
                min = j;
        swap(T[i], T[min]);
        i++;
```

### Ejemplo:

Ordenar  $T = [4, 3, 2, 1]$

iter 1:  $i=0 \mid j=1 \mid \min=4 \rightarrow \min=1 \mid \text{swap}(T[0], T[3])$   
 $T = [1, 3, 2, 4]$

iter 2:  $i=1 \mid j=2 \mid \min=3 \rightarrow \min=2 \mid \text{swap}(T[1], T[2])$   
 $T = [1, 2, 3, 4]$

iter 3:  $i=2 \mid j=3 \mid \min=3 \rightarrow \min=3 \mid \text{swap}(T[2], T[3])$

La idea de SelectSort es recorrer la tabla, encontrar el mínimo y ponerlo en la primera posición. Repetir con la subtabla desordenada (el primero ya está colocado); así hasta el final. No es recursivo, se coge el primer elemento como mínimo y se recorre el resto de la tabla actualizando el mínimo cada vez que se encuentra uno menor para, al final, intercambiar el mínimo por el primero de la tabla desordenada.

### Cálculo de $N_{ss}(T, P, U)$

$$N_{ss}(T, 1, N) = \sum_{i=1}^{N-1} \sum_{j=i+1}^N 1 = \sum_{i=1}^{N-1} (N-i) = \\ = \frac{N(N-1)}{2} = \frac{N^2}{2} - \frac{N}{2}$$

## BUBBLE SORT

## Pseudocódigo

BubbleSort\_vs(Tabla T, ind P, ind U)

para  $i$  de  $U$  a  $P+1$ :

para  $j$  de  $P$  a  $i-1$ :

si  $T[j] > T[j+1]$ :

```
swap(T[j], T[j+1]);
```

Ejemplo

Ordenar  $T = [4, 6, 3, 5, 1, 2]$

tabla ordenada de la.  
 $i = 5$   
 $j = 0$  (y creciendo)

4	6	3	5	1	2
0	1	2	3	4	5


4	6	3	5	1	2
---	---	---	---	---	---

4	3	6	5	1	2
---	---	---	---	---	---

4	3	5	6	1	2
---	---	---	---	---	---

4	3	5	1	6	2
---	---	---	---	---	---

4	3	5	1	2	6
---	---	---	---	---	---


 $i=4$   
 $j=0 \uparrow$

3	4	5	1	2	6
---	---	---	---	---	---

3 | 4 | 5 | 1 | 2 | 6

3	4	1	5	?	6
---	---	---	---	---	---

3	4	1	2	5	6
---	---	---	---	---	---

$i = 3$   
 $j = 0 \uparrow$


3	4	1	2	5	6
---	---	---	---	---	---

3	1	4	2	5	6
---	---	---	---	---	---

1211215171

1	3	2	4	5	6
---	---	---	---	---	---

1	2	3	4	5	6
---	---	---	---	---	---



1	2	3	4	5	6
---	---	---	---	---	---

La idea de Bubblesort es seleccionar el primer elemento como "burbuja" y este intenta subir  $(T[j] > T[j+1]) \rightarrow \text{swap}(T[j], T[j+1])$ . Si no puede, se cambia la burbuja por el siguiente, así hasta el final de la tabla desordenada. El índice  $i$  marca la frontera entre la tabla desordenada y la ordenada.

### Cálculo de $n_{BS}(T, P, V)$

$$n_{BS}(T, 1, N) = \sum_{i=2}^N \sum_{j=0}^{i-1} 1 = \sum_{i=2}^N (i-1) = \sum_{i=1}^{N-1} i = \frac{N^2}{2} - \frac{N}{2}$$

✖ MEJORA BUBLESORT

$\text{BubbleSort\_flag}(\text{Tabla } T, \text{ind } P, \text{ind } U) =$

flag = 1; i = 0;

```
mientras (flag == 1 AND i ≥ P+1):
```

flag = 0

para  $j$  de  $P$  a  $i-1$ :

si  $T[j] > T[j+1]$

```
swap(T[j], T[j+1]); flag = 1;
```

 $i \sim j$ 

Ahora para el caso mejor  $N_{\text{bs-flag}} = N - 1$   
pero el peor  $N_{\text{bs-flag}} \leq \frac{N^2}{2} - \frac{N}{2}$

pero el peor  $N_{\text{BS-flag}} \leq \frac{N^2}{2} - \frac{N}{2}$

# INSERTSORT

## Pseudocódigo

```

InsertSort(Tabla T, ind P, ind U)
    para i de P+1 a U
        A = T[i];
        j = i-1;
        mientras (j ≥ P && T[j] > A);
            T[j+1] = T[j];
            j--;
        T[j+1] = A;
    
```

La idea de InsertSort es seleccionar un elemento, copiarlo, y compararlo con todos los anteriores en una tabla, deteniéndose cuando encuentre uno menor e insertándolo delante de él (haciendo desplazado los mayores previamente un lugar a la derecha).

## Ejemplo

$T = [5, 4, 2, 3, 1]$

$i = 1$   
 $j = i-1 = 0$

$j--$   
 $j--$

$i = 2$   
 $j = 1$

$j--$

$j--$

$j--$

$i = 3$   
 $j = 2$

$j--$

$j--$

$j--$

$j--$

$i = 4$   
 $j = 3$

$j--$

$j--$

$j--$

$j--$

## CASO MEJOR Y PEOR

Tenemos que  $1 \leq n_{is}(\sigma, i) \leq i-1$ , por lo que:  $\forall \sigma \in \Sigma_N$ :  
 $\sum_{i=2}^N 1 \leq \sum_{i=2}^N n_{is}(\sigma, i) \leq \sum_{i=2}^N (i-1) \Rightarrow N-1 \leq n_{is}(\sigma) \leq \frac{N(N-1)}{2}$

• Caso peor  $\left\{ \begin{array}{l} \forall \sigma \in \Sigma_N: n_{is}(\sigma) \leq \frac{N(N-1)}{2} \\ n_{is}([N, N-1, \dots, 2, 1]) = \frac{N(N-1)}{2} \end{array} \right\} \Rightarrow W_{is}(N) = \frac{N(N-1)}{2}$

• Caso mejor  $\left\{ \begin{array}{l} \forall \sigma \in \Sigma_N: n_{is}(\sigma) \geq N-1 \\ n_{is}([1, 2, \dots, N-1, N]) = N-1 \end{array} \right\} \Rightarrow B_{is}(N) = N-1$

• Caso medio (demostración larga):

$$A_{is}(N) = \frac{N^2}{4} + O(N)$$

# MERGESORT

## Pseudocódigo

status Mergesort (tabla T, ind P, ind U)

si  $P > U$ : devolver ERROR;

si  $P == U$ : devolver OK;

else:

$$M = \frac{(P+U)}{2};$$

Mergesort( $T, P, M$ );

Mergesort( $T, M+1, U$ );

devolver Combinar( $T, P, M, U$ );

status Combinar (Tabla T, ind P, ind U, ind M)

$T' = \text{tablaAux}(P, U)$ ;

$i = P$ ;  $j = M+1$ ;  $k = P$ ;

mientras  $i \leq M$  &&  $j \leq U$ :

si  $T[i] < T[j]$ :  $T'[k] = T[i]$ ;  $i++$ ;

else:  $T'[k] = T[j]$ ;

$k++$ ;

si  $i > M$ :

mientras  $j \leq U$ :

$T'[k] = T[j]$ ;  $j++$ ;  $k++$ ;

else si  $j > U$ :

mientras  $i \leq M$ :

$T'[k] = T[i]$ ;  $i++$ ;  $k++$ ;

Copiar ( $T', T, P, U$ );

Free ( $T'$ );

devolver OK;

CASO PEOR:  $N \log N + O(N)$

CASO MEDIO:  $\theta(N \log N)$

CASO MEJOR:  $\frac{N}{2} \log N + O(N)$



# QUICKSORT

## Pseudocódigo

status Quicksort(Tabla T, ind P, ind U)

si  $P > U$ : devolver ERROR;

si  $P = U$ : devolver OK;

else:

M = parth(T, P, U)

si  $P < M - 1$ :

Quicksort(T, P, M-1);

si  $M + 1 < U$ :

Quicksort(T, M+1, U);

devolver OK;

ind Parth(Tabla T, ind P, ind U)

M = medio(T, P, U); ← devuelve la posición del pivote

K = T[M];

swap(T[P], T[M]);

M = P;

para i de P+1 a U:

si  $T[i] < K$ :

M++;

swap(T[i], T[M]);

swap(T[P], T[M]);

devolver M;

CASO PEOR:  $\frac{N^2}{2} - \frac{N}{2}$

CASO MEDIO:  $2N \log N + O(N)$

CASO MEJOR: desconocido

# HEAPSORT

## Pseudocódigo

```
HeapSort(Tabla T, int N)  
  CrearHeap(T, N);  
  OrdenarHeap(T, N);
```

```
CrearHeap(Tabla T, int N)  
  si  $N < 2$ : return;  
  para  $i$  de  $\frac{N-2}{2}$  a 0:  
    heapify(T, N, i);
```

```
OrdenarHeap(Tabla T, int N)  
  para  $i$  de  $N-1$  a 1:  
    swap( $T[0]$ ,  $T[i]$ )  
    heapify(T, N, 0)
```

```
Heapify(Tabla T, int N, ind i)  
  mientras  $(2*i + 1 \leq N)$ :  
    ind = max( $T[N, i, \text{izq}(i), \text{der}(i)]$ );  
    si  $\text{ind} \neq i$ :  
      swap( $T[i]$ ,  $T[\text{ind}]$ );  
       $i = \text{ind}$ ;  
  else:  
    return;
```

CASO PEOR:  $\Theta(N \log N)$

CASO MEDIO:  $\Theta(N \log N)$