

Hoja 5

1. Calcula la primera forma fundamental (eligiendo una parametrización cuando no se indique ninguna) de las siguientes superficies:

- Superficie general de revolución: $\Phi(u, \theta) = (r(u) \cos \theta, r(u) \sin \theta, z(u))$.
- Helicoide: $\mathbf{X}(u, v) = (u \cos v, u \sin v, v)$.
- Paraboloide de revolución: $\{z = x^2 + y^2\}$.
- Hiperboloides: de una hoja $\{x^2 + y^2 = 1 + z^2\}$, de dos hojas $\{1 + x^2 + y^2 = z^2\}$.

2. Utiliza la parametrización de revolución del toro (ejercicio 4 de la hoja 4) para hallar la primera forma fundamental del toro y calcular el área del toro.

3. **La Pseudoesfera de Beltrami.** Recordemos la **tractriz**, curva plana que ha sido descrita en el ejercicio 11 de la hoja 1. Dadas las funciones:

$$r(v) = \frac{1}{v}, \quad z(v) = \int_1^v \frac{\sqrt{v^2 - 1}}{v^2} dv, \quad v > 1,$$

demuestra que $\alpha(v) = (r(v), z(v))$ es una parametrización (no por longitud de arco) de la tractriz. La parametrización:

$$\Phi(u, v) = (r(v) \cos u, r(v) \sin u, z(v)), \quad (u, v) \in \mathbb{R} \times (1, +\infty),$$

tiene por imagen la superficie de revolución obtenida al rotar la tractriz alrededor del eje z , superficie que se llama **Pseudoesfera de Beltrami**. Haz un dibujo de la pseudoesfera.

Comprueba que, como forma cuadrática en el semiplano $\{(u, v) : v > 1\}$, es:

$$I_\Phi \equiv \frac{(du)^2 + (dv)^2}{v^2},$$

pero de hecho esa expresión vale en el semiplano mayor $\mathbb{H} = \{(u, v) : v > 0\}$, en el cual recibe el nombre de **métrica hiperbólica**.

- ✕ 4. Cierta superficie S está dada por una parametrización regular $\mathbf{X}(u, v)$. Consideramos el siguiente campo de formas cuadráticas en S :

$$Q \equiv (du)^2 + 2(u+v) du dv + (e^v + (u+v)^2) (dv)^2. \quad (1)$$

En S tenemos otras coordenadas curvilíneas (λ, μ) , relacionadas con las (u, v) por las siguientes identidades:

$$u \equiv 1 - \mu + e^{\lambda - \mu}, \quad v \equiv \mu.$$

Hallar la expresión de Q en las nuevas coordenadas, es decir,

$$Q \equiv A (d\lambda)^2 + 2B d\lambda d\mu + C (d\mu)^2$$

5. Sea S la silla, parametrizada por $\Phi(x, y) = (x, y, xy)$. Sea $u : S \rightarrow \mathbb{R}$ la función escalar dada por $u \equiv y$. Considera la familia de curvas definida por $u = \text{cte}$.

- (a) Calcula las trayectorias en S ortogonales a esas curvas, describiéndolas en la forma $v_0 = \text{cte}$ para cierta función $v_0(x, y)$.

¡Cuidado! ten en cuenta que Φ no conserva ángulos. Por lo tanto líneas ortogonales en la superficie corresponden a líneas en el plano de parámetros xy que son ortogonales para I_Φ pero tal vez no para la métrica estándar del plano.

- (b) Dada cualquier función de una variable φ , con φ' nunca nula, la función $v \equiv \varphi \circ v_0$ tiene en S las mismas curvas de nivel que v_0 (las trayectorias ortogonales del apartado anterior). Ajusta φ para que sea $v \equiv x \cdot \text{función}(y)$ y entonces considera las funciones u, v como unas nuevas coordenadas en S . Comprueba que en esas coordenadas la primera forma fundamental es diagonal, es decir

$$I \equiv \tilde{E}(u, v) (du)^2 + \tilde{G}(u, v) (dv)^2 ,$$

y da una explicación geométrica de por qué I es diagonal en las coordenadas (u, v) .

6. Sea S el helicoides con la parametrización $\mathbf{X}(u, v) = (u \cos v, u \sin v, v)$. Sea $\alpha(u) \subset \mathbb{R}^3$ una curva birregular en el espacio, parametrizada por longitud de arco, y sea S' su superficie de las binormales, parametrizada por:

$$\Phi(u, v) = \alpha(v) + u \mathbf{b}_\alpha(v)$$

Comprueba que Φ define un reglado de S' y que $h : S \rightarrow S'$, definida por $\mathbf{X}(u, v) \xrightarrow{h} \Phi(u, v)$, lleva reglas de S a reglas de S' . ¿Cómo tiene que ser α para que h sea una isometría local?

- ✖7. Sea S un cilindro generalizado, que suponemos *completo*: cada generatriz de S es una recta afín completa, paralela a un vector unitario fijado \mathbf{u}_0 . Sea $\alpha_0(u) \subset S$ una trayectoria ortogonal a las generatrices, parametrizada por longitud de arco. Explica por qué la siguiente es una parametrización de S :

$$\Phi(u, \lambda) \equiv \alpha_0(u) + \lambda \mathbf{u}_0 ,$$

y comprueba que, la primera forma fundamental I_Φ es la misma para todos los cilindros. Considerando el caso en que α_0 es una recta, obtén una isometría local del plano (con la métrica estándar) a cualquier cilindro (con su primera forma fundamental). Demuestra que las trayectorias ortogonales a las generatrices del cilindro (paralelas a \mathbf{u}_0) son los cortes con los niveles de la función $h(\mathbf{x}) \equiv \mathbf{u}_0 \cdot \mathbf{x}$.

- ✖8. Sea S un cono generalizado con vértice \mathbf{p}_0 . Suponemos S *completo*: cada generatriz de S es una semirrecta completa empezando en \mathbf{p}_0 .

Sea $\alpha_1(u)$ una parametrización, por longitud de arco, del corte del cono con la esfera unidad centrada en \mathbf{p}_0 . Explica por qué la siguiente es una parametrización del cono:

$$\Phi(u, \lambda) \equiv \mathbf{p}_0 + \lambda \alpha_1(u) \quad , \quad \lambda > 0 ,$$

y comprueba que, la primera forma fundamental I_Φ es la misma para todos los conos. Considerando el caso en que α_1 recorre el ecuador de la esfera unidad o parte de él, deduce que cualquier cono (con su primera forma fundamental) es localmente isométrico al plano (con la métrica estándar). Demuestra que las trayectorias ortogonales a las generatrices del cono son los cortes con las esferas centradas en el vértice.

9. Sea $\alpha(s)$, $s \in J$, una curva birregular en el espacio parametrizada por longitud de arco. Sea $\{\mathbf{t}(s), \mathbf{n}(s), \mathbf{b}(s)\}$ su triedro de Frenet y sean $k_\alpha(s), \tau_\alpha(s)$ su curvatura y torsión.

La **superficie tangencial** de α es la superficie reglada igual a la unión de las rectas tangentes afines de α . Se divide en dos mitades, una de ellas parametrizada por:

$$\Phi(s, \lambda) \equiv \alpha(s) + \lambda \mathbf{t}_\alpha(s) \quad , \quad s \in J, \lambda \geq 0,$$

y la otra mitad por la misma fórmula pero en el dominio $\{s \in J, \lambda \leq 0\}$.

Consideramos la mitad positiva. Calcula la primera forma fundamental I_Φ y comprueba que depende de k_α pero no de τ_α . Sea $\beta(s)$, $s \in J$, la curva *plana* parametrizada por longitud de arco con curvatura $k_\beta(s) \equiv k_\alpha(s)$. Demuestra que las superficies tangenciales (positivas) de α y de β son localmente isométricas (con las respectivas primeras formas fundamentales). Deduce que toda superficie tangencial (con su primera forma fundamental) es localmente isométrica a un dominio del plano (con la métrica estándar). Las trayectorias ortogonales a las reglas en la superficie tangencial de α ¿en qué curvas del plano se transforman por la isometría local?

10. Demuestra que la parametrización estereográfica (ejercicio 5 de la hoja 4) es conforme.
11. El helicoides es la superficie parametrizada por $\mathbf{X}(\lambda, v) = (\lambda \cos v, \lambda \sin v, v)$. Encuentra una función $h(u)$ con $h'(u) > 0$ y tal que $\Phi(u, v) = \mathbf{X}(h(u), v)$ sea una parametrización conforme.
12. Sea S la esfera unidad (menos los polos norte y sur) parametrizada por:

$$\Phi(u, \theta) = (\sin u \cos \theta, \sin u \sin \theta, \cos u) \quad , \quad 0 < u < \pi.$$

Determina una función $\varphi(u)$ para que $h : S \rightarrow (\text{plano } xy)$ dada por $\Phi(u, \theta) \mapsto (\theta, \varphi(u))$ sea conforme (proyección de G. Mercator, casi un siglo antes del cálculo infinitesimal).

¿En qué convierte la proyección de Mercator a los meridianos?

13. Sea S la esfera unidad (menos los polos norte y sur) parametrizada por:

$$\mathbf{X}(u, \theta) = (\cos u \cos \theta, \cos u \sin \theta, \sin u) \quad , \quad -\frac{\pi}{2} < u < \frac{\pi}{2}.$$

Sea S' el cilindro circular parametrizado por $\Phi(\bar{\theta}, \bar{u}) = (\cos \bar{\theta}, \sin \bar{\theta}, \bar{u})$. Sea $h : S \rightarrow S'$ definida por

$$\mathbf{X}(u, \theta) \xrightarrow{h} \Phi(\theta, \sin u)$$

Haz un dibujo y describe h geométricamente. Comprueba que h es equiárea (Arquímedes, siglo III A.C.)

↓
Ver que $\det I_\Phi$ se preserva

1.

a) Superficie de revolución: $\phi(u, \theta) = (r(u)\cos\theta, r(u)\sin\theta, z(u))$

$$\phi_u(u, \theta) = (r'(u)\cos\theta, r'(u)\sin\theta, z'(u))$$

$$\phi_\theta(u, \theta) = (-r(u)\sin\theta, r(u)\cos\theta, 0)$$

$$I_\phi = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$$

$$F = 0$$

$$G = \langle X_\theta, X_\theta \rangle = r(u)^2$$

$$E = \langle X_u, X_u \rangle = r'(u)^2 + z'(u)^2$$

c) Paraboloide de revolución: $\{z = x^2 + y^2\}$

$$X(u, v) = (u, v, u^2 + v^2)$$

$$X_u = (1, 0, 2u)$$

$$X_v = (0, 1, 2v)$$

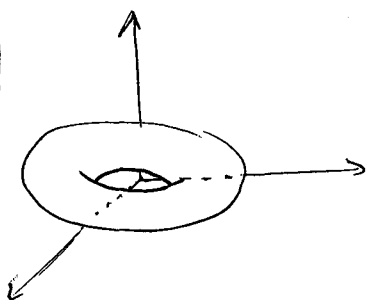
$$E = 1 + 4u^2$$

$$F = 4uv$$

$$G = 1 + 4v^2$$

$$I = \begin{pmatrix} 1 + 4u^2 & 4uv \\ 4uv & 1 + 4v^2 \end{pmatrix}$$

2.



$$X(t, \theta) = ((r\cos t + R)\cos\theta, (r\cos t + R)\sin\theta, r\sin t)$$

$$X_t = (-r\sin t\cos\theta, -r\sin t\sin\theta, r\cos t)$$

$$X_\theta = (-(r\cos t + R)\sin\theta, (r\cos t + R)\cos\theta, 0)$$

$$E = \langle X_t, X_t \rangle = r^2\sin^2 t\cos^2\theta + r^2\sin^2 t\sin^2\theta + r^2\cos^2 t = r^2\sin^2 t + r^2\cos^2 t = r^2$$

$$I_X = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$$

$$F = \langle X_t, X_\theta \rangle = r\sin t\cos\theta(r\cos t + R)\sin\theta - r\sin t\sin\theta(r\cos t + R)\cos\theta = 0$$

$$G = \langle X_\theta, X_\theta \rangle = (r\cos t + R)^2\sin^2\theta + (r\cos t + R)^2\cos^2\theta = (r\cos t + R)^2$$

$X: (0, 2\pi) \times (0, 2\pi) \longrightarrow S$ parametrización (pero no recubre toda S)

$$\text{Área(toro)} = \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} \sqrt{\det I_X(t, \theta)} dt d\theta = \int_0^{2\pi} \int_0^{2\pi} r(r\cos t + R) dt d\theta = \int_0^{2\pi} [r^2\sin t + rRt]_0^{2\pi} d\theta =$$

$$= \int_0^{2\pi} 2\pi r R d\theta = 4\pi^2 r R$$

5. $\Phi(x, y) = (x, y, xy)$

$$\phi(\mathbb{R}^2) = S$$

a)



$$u: S \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$u(\Phi(x, y)) := y$$

$$\Phi_x(x, y) = (1, 0, y)$$

$$\Phi_y(x,y) = (0,1,x)$$

$$I_{\phi}(x,y) = \begin{pmatrix} 1+y^2 & xy \\ xy & 1+x^2 \end{pmatrix}$$

$$\alpha: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$\alpha(t) \mapsto (x(t), y(t))$$

$\Phi \propto$ perpendicular
a curvas $y = \text{cte.}$

→

$$\langle (\Phi \circ \alpha)' , \Phi_x \rangle = 0$$

$$(x', y') \mathbf{I}_{\Phi} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (x' \ y') \begin{pmatrix} 1+y^2 \\ xy \end{pmatrix} =$$

$$= x'(1+y^2) + y'xy \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{x'}{x} = -\frac{y'y}{1+y^2} \Rightarrow \log|x| = -\frac{1}{2}\log(1+y^2) + C \Rightarrow$$

$\Rightarrow x^2 = \frac{c'}{1+y^2} \Rightarrow \boxed{V_0(x,y) = x^2(1+y^2)}$ Las curvas buscadas son $V_0 \equiv \text{cte.}$

19.1 $\alpha: J \rightarrow \mathbb{R}^3$ $s \in J$ (intervalo)

$$\phi(s, \lambda) = \alpha(s) + \lambda \kappa_\alpha(s) \quad \lambda > 0 \quad \text{o} \quad \lambda < 0$$

a) $\phi_s(s, \lambda) = \alpha'(s) + \lambda \kappa'_\alpha(s) = \alpha'(s) + \lambda K_\alpha \tau_\alpha(s)$

$$\phi_\lambda(s, \lambda) = \kappa_\alpha(s)$$

$$I_\phi(s, \lambda) = \begin{pmatrix} 1 + \lambda^2 K_\alpha^2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

b) $\beta: J \rightarrow \mathbb{R}^2 \subset \mathbb{R}^3$ (porque β es curva plana $\Rightarrow \tau_\beta \equiv 0$)
con $K_\beta(s) = K_\alpha(s) \quad \forall s \in J$

$$\phi^\beta(s, \lambda) = \beta(s) + \lambda \kappa_\beta(s)$$

$$I_{\phi^\beta}(s, \lambda) = \begin{pmatrix} 1 + \lambda^2 K_\beta(s)^2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + \lambda^2 K_\alpha(s)^2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = I_{\phi^\alpha}(s, \lambda)$$

Como $I_{\phi^\beta}(s, \lambda) = I_{\phi^\alpha}(s, \lambda) \quad \forall s \in J, \forall \lambda > 0$, se deduce que

ϕ^α y ϕ^β definen superficies localmente isométricas

$$\left(\begin{array}{l} \text{la isometría local: } f: S^\alpha \longrightarrow S^\beta \\ \phi^\alpha(s, \lambda) \longmapsto \phi^\beta(s, \lambda) \end{array} \right)$$

Como $S^\beta := \phi^\beta(J \times \mathbb{R}_+)$ es un abierto de $\mathbb{R}^2 \subset \mathbb{R}^3$, vemos por lo anterior que S^β es localmente isométrica a ese abierto de \mathbb{R}^2 .

¿Quiénes son $f(\phi^\alpha(s_0, \lambda))$, $\lambda > 0$ s_0 fijado? (No se hacía esta preg.)

$$f(\phi^\alpha(s_0, \lambda)) = \phi^\beta(s_0, \lambda)$$

¿Quiénes son f (trayectoria ortogonal a reglas de S^α)?

Primero, f manda reglas de S^α en reglas de S^β . Por tanto, f manda trayectorias ortogonales a reglas de S^α en trayectorias ortogonales a reglas de S^β , por ser f isometría local.

Las trayectorias ortogonales a las tangentes afines de β (que son las reglas de S^β) son por definición las involutas de β .

$$11. \quad \mathbb{X}(\lambda, v) = (\lambda \cos v, \lambda \operatorname{sen} v, v)$$

¿ $h(u)$, $h'(u) > 0$, $\Phi(u, v) := \mathbb{X}(h(u), v)$ conforme?

$$\Phi(u, v) = \mathbb{X}(h(u), v) = (h(u) \cos v, h(u) \operatorname{sen} v, v)$$

$$\Phi_u(u, v) = (h'(u) \cos v, h'(u) \operatorname{sen} v, 0)$$

$$\Phi_v(u, v) = (-h(u) \operatorname{sen} v, h(u) \cos v, 1)$$

$$I_\Phi(u, v) = \begin{pmatrix} h'(u)^2 & 0 \\ 0 & 1 + h(u)^2 \end{pmatrix}$$

Para que Φ sea conforme necesitamos que $I_\Phi(u, v)$ sea proporcional a Id , para cierta función $\varphi(u, v)$:

$$\begin{cases} h'(u)^2 = \varphi(u, v) \cdot 1 \\ 1 + h(u)^2 = \varphi(u, v) \cdot 1 \end{cases} \iff h'(u)^2 = 1 + h(u)^2$$

$$h'(u) = \sqrt{1 + h(u)^2} \Rightarrow \frac{h'(u)}{\sqrt{1 + h(u)^2}} = 1 \xrightarrow{\text{integrando}} \operatorname{arcsen} h(u) = u + c \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \boxed{h(u) = \operatorname{sen} h(u)} \quad \text{podemos tomar } c = 0.$$

CONTINUACIÓN 1

b) Helicoide $\mathbb{X}(u, v) = (u \cos v, u \operatorname{sen} v, v)$

$$\begin{cases} \mathbb{X}_u = (\cos v, \operatorname{sen} v, 0) \\ \mathbb{X}_v = (u(-\operatorname{sen} v), u \cos v, 1) \end{cases} \rightarrow \begin{cases} E = \langle \mathbb{X}_u, \mathbb{X}_u \rangle = 1 \\ F = \langle \mathbb{X}_u, \mathbb{X}_v \rangle = 0 \\ G = \langle \mathbb{X}_v, \mathbb{X}_v \rangle = u^2 + 1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow I \equiv \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & u^2 + 1 \end{pmatrix}$$

1.1) Hiperboloide una hoja $\{x^2 + y^2 = 1 + z^2\}$

$$\begin{cases} \mathbb{X}(u, v) = (\cosh v \cos u, \cosh v \operatorname{sen} u, \operatorname{sen} v) \\ \mathbb{X}_u = (\cosh v (-\operatorname{sen} u), \cosh v \cos u, 0) \\ \mathbb{X}_v = (\operatorname{sen} u \operatorname{sen} h, \operatorname{sen} u \cosh v, \cosh v) \end{cases}$$

$$\begin{cases} E = \langle \mathbb{X}_u, \mathbb{X}_u \rangle = \cosh^2 v \\ F = \langle \mathbb{X}_u, \mathbb{X}_v \rangle = 0 \\ G = \langle \mathbb{X}_v, \mathbb{X}_v \rangle = \operatorname{sen}^2 v + \cosh^2 v \end{cases}$$

$$\Rightarrow I \equiv \begin{pmatrix} \cosh^2 v & 0 \\ 0 & \operatorname{sen}^2 v + \cosh^2 v \end{pmatrix}$$

1.2) Hiperboloide de dos hojas $\{x^2 + y^2 = -1 + z^2\}$

$$\begin{cases} \mathbb{X}(u, v) = (\operatorname{sen} u \operatorname{sen} h, \operatorname{sen} u \cosh v, \cosh v) \\ \mathbb{X}_u = (\operatorname{sen} u \cosh v, \cosh v \operatorname{sen} u, 0) \\ \mathbb{X}_v = (\cosh v \operatorname{sen} u, \cosh v \operatorname{sen} u, \operatorname{sen} v) \end{cases}$$

$$\begin{cases} E = \langle \mathbb{X}_u, \mathbb{X}_u \rangle = \operatorname{sen}^2 v \\ F = \langle \mathbb{X}_u, \mathbb{X}_v \rangle = 0 \\ G = \langle \mathbb{X}_v, \mathbb{X}_v \rangle = \cosh^2 v + \operatorname{sen}^2 v \end{cases}$$

$$\Rightarrow I \equiv \begin{pmatrix} \operatorname{sen}^2 v & 0 \\ 0 & \cosh^2 v + \operatorname{sen}^2 v \end{pmatrix}$$

3. a) Comprobar que $\alpha(v) = (r(v), z(v))$ con $r(v) = \frac{1}{v}$ y $z(v) = \int \frac{\sqrt{v^2-1}}{v^2} dv$ es una parametrización de la tractriz. Sin hacer.

$$r'(v) = \frac{-1}{v^2}$$

$$z'(v) = \frac{\sqrt{v^2-1}}{v^2} \quad v > 1$$

b) Comprobar que $\Phi(u, v) = (r(v)\cos u, r(v)\sin u, z(v))$ ($u, v \in \mathbb{R} \times (1, \infty)$) (pseudoesfera de Beltrami) tiene $I_\Phi \equiv \frac{du^2 + dv^2}{v^2}$.

$$\Phi_u(u, v) = (-r(v)\sin u, r(v)\cos u, 0)$$

$$\Phi_v(u, v) = (r'(v)\cos u, r'(v)\sin u, z'(v))$$

$$\left. \begin{aligned} E &= \langle \Phi_u, \Phi_u \rangle = r(v)^2 \\ F &= \langle \Phi_u, \Phi_v \rangle = 0 \\ G &= \langle \Phi_v, \Phi_v \rangle = r'(v)^2 + z'(v)^2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow I_\Phi \equiv \begin{pmatrix} r(v)^2 & 0 \\ 0 & r'(v)^2 + z'(v)^2 \end{pmatrix} \equiv \frac{1}{v^2} du^2 + \left(\frac{1}{v^4} + \frac{v^2-1}{v^4} \right) dv^2 \equiv \frac{du^2 + dv^2}{v^2} \quad \square$$

3. a) $\Phi(u, v) = \alpha(v) + u b_\alpha(v)$

Para $v = \text{cte} = v_0$: $\Phi(u, v_0) = \alpha(v_0) + u b_\alpha(v_0)$ lineal en $u \Rightarrow$ define una regla o recta $\Rightarrow \Phi$ define un reglado de S' .

Para $v = \text{cte} = v_0$: $X(u, v_0) = (u \cos v_0, u \sin v_0, v_0)$ lineal en $u \Rightarrow$ define una regla o recta $\Rightarrow X$ define un reglado de S .

ahora: $h: S \rightarrow S'$
 $X(u, v) \mapsto \Phi(u, v)$

las reglas de X son las de $v = \text{cte} = v_0$:
 $X(u, v_0) \xrightarrow{h} \Phi(u, v_0)$ que son las reglas de Φ . $\Rightarrow h$ lleva las reglas de X en reglas de Φ .

b) h es isometría si conserva la primera forma fundamental, e.d, si se cumple que

$$\left\{ \begin{aligned} E_X &= E_\Phi \\ F_X &= F_\Phi \\ G_X &= G_\Phi \end{aligned} \right. \quad \left\{ \begin{aligned} X_u &= (\cos v, \sin v, 0) \\ X_v &= (-u \sin v, u \cos v, 1) \end{aligned} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{aligned} E_X &= \langle X_u, X_u \rangle = 1 \\ F_X &= \langle X_u, X_v \rangle = 0 \\ G_X &= \langle X_v, X_v \rangle = u^2 + 1 \end{aligned} \right.$$

$$\left\{ \begin{aligned} u &= b_\alpha(v) \\ v &= \alpha'(v) + u b'_\alpha(v) \end{aligned} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{aligned} E_\Phi &= \langle b_\alpha, b_\alpha \rangle = 1 \\ F_\Phi &= \langle b_\alpha, \alpha'(v) + u b'_\alpha(v) \rangle = \langle b_\alpha, \alpha' \rangle + \langle b_\alpha, u b'_\alpha \rangle \\ G_\Phi &= \langle \alpha'(v) + u b'_\alpha(v), \alpha'(v) + u b'_\alpha(v) \rangle = 1 + u^2 \tau_\alpha^2 \end{aligned} \right.$$

Conserva la 1FF $\iff \tau_\alpha = \pm 1$

