

UNIVERSIDAD CATÓLICA ANDRÉS BELLO

FACULTAD DE INGENIERÍA

ESCUELA DE INFORMÁTICA E INDUSTRIAL

MATERIA: Cálculo Numérico

Taller #1

Profesor: Jorge Omar

Integrantes:

Karina Gonzalez. CI: V-28318100

Nicolas Setién. CI: V-30395284

Luis Sierra. CI: V-28329965

Junio 2022

Ejercicio 1:

Parte 1.a)

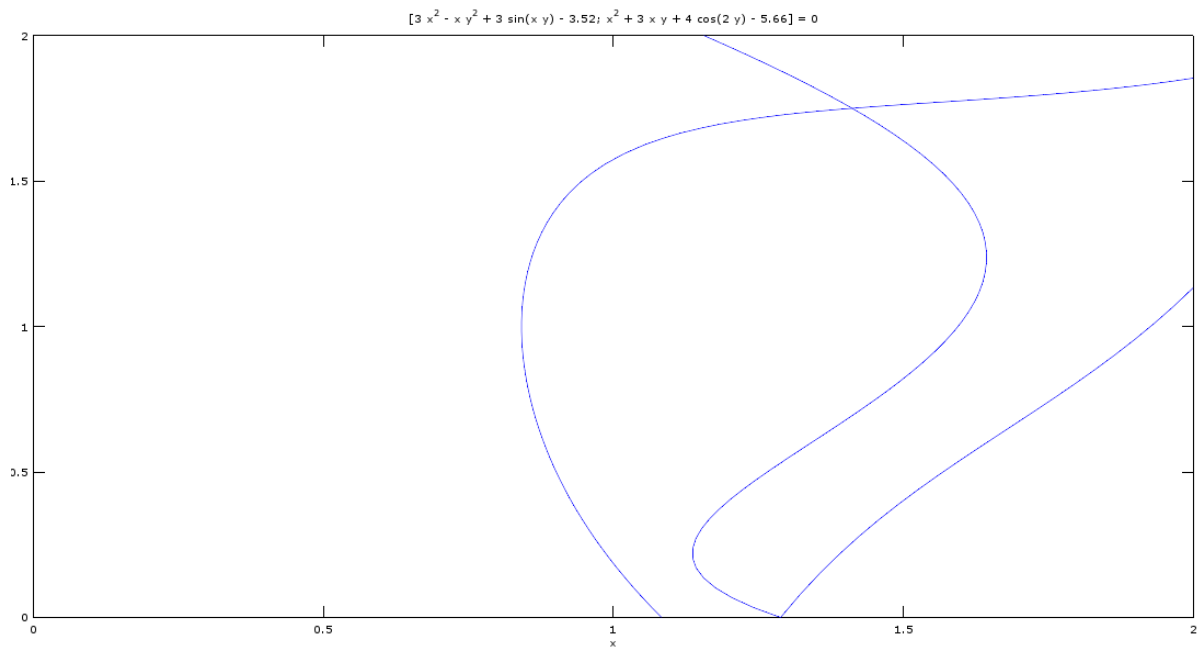
1. Se introduce las ecuaciones dadas a Octave

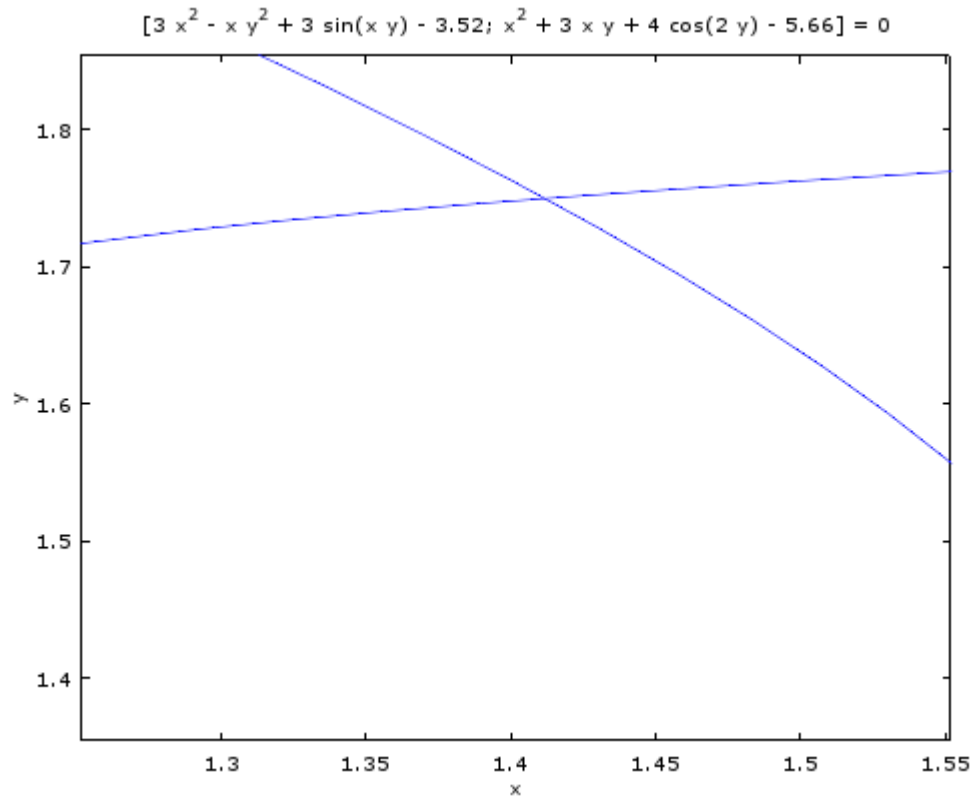
```
>> F=@(x,y) [3*x.^2-x.*y.^2+3*sin(x.*y)-3.52; x.^2+3*x.*y+4*cos(2*y)-5.66]  
F =
```

```
@(x, y) [3 * x .^ 2 - x .* y .^ 2 + 3 * sin(x .* y) - 3.52; x .^ 2 + 3 * x .* y + 4 * cos(2 * y) - 5.66]
```

2. Se grafica las funciones para obtener el vector que permita la convergencia

```
>> ezplot(F,[0,2])
```





Al acercarse a la raíz, podemos observar valores cercanos que permitan armar vector inicial para garantizar la convergencia:

Vector Inicial: $X^{(0)} = [1.39; 1.76]^T$

3. Usando el método de Newton nos da los siguientes resultados en **5 iteraciones**:

```
raiz =
    1.41177621728269
    1.75012630679511

niter = 5
```

Donde en cada interacciones se consiguieron los siguientes valores:

Iteración #1

```
jac =  
    1.18773034036401  -8.09539403937798  
    8.06009999998025   7.12627105199815  
  
f0 =  
    -0.107763812153140  
    -0.105716821376493  
  
dx =  
    0.0220280875075701  
    -0.0100798532947601  
  
x =  
    1.41202808750757  
    1.74992014670524  
  
error = 0.0220280875075701
```

Iteración #2

```
jac =  
    1.29722687408407  -8.26080745837121  
    8.07391661512114   7.04190277327044  
  
f0 =  
    2.02929735286883e-003  
    5.81723076622964e-004  
  
dx =  
    -2.51814707895470e-004  
    2.06110184152980e-004  
  
x =  
    1.41177627279967  
    1.75012625688939  
  
error = 2.51814707895470e-004
```

Iteración #3

```

jac =

    1.29499851031500   -8.25952220999238
    8.07403131625861    7.04423537190024

f0 =

    4.84074643480881e-007
    9.67300497478618e-008

dx =

   -5.55188553397869e-008
    4.99033476806696e-008

x =

    1.41177621728082
    1.75012630679274

error =    5.55188553397869e-008

```

Iteración #4

```

jac =

    1.29499797239419   -8.25952195576019
    8.07403135491214    7.04423595296433

f0 =

    1.71413994110026e-011
   -3.18154391720782e-011

dx =

    1.87353151293733e-012
    2.36909823913315e-012

x =

    1.41177621728269
    1.75012630679511

error =    2.36909823913315e-012

```

Iteración #5

```

jac =

    1.29499797236754   -8.25952195579127
    8.07403135494766    7.04423595299986

f0 =

    2.22044604925031e-015
   -2.66453525910038e-015

dx =

    8.39790145997156e-017
    2.82001635850755e-016

x =

    1.41177621728269
    1.75012630679511

error =    2.82001635850755e-016

```

Parte 1.b)

Iteraccion 1	jac = 1.18773034036401 -8.09539403937798 8.06009999998025 7.12627105199815	f0 = -0.107763812153140 -0.109716821376493	dx = 0.0220280875075701 -0.0100798532947601	x = 1.41202808750757 1.74992014670524	error = 0.0220280875075701
Iteraccion 2	jac = 1.29722687408407 -8.26080745837121 8.07391661512114 7.04190277327044	f0 = 2.02929735286883e-003 5.81723076622964e-004	dx = -2.51814707895470e-004 2.06110184152980e-004	x = 1.41177627279967 1.75012625688939	error = 2.51814707895470e-004
Iteraccion 3	jac = 1.29499851031500 -8.25952220999238 8.07403131625861 7.04423537190024	f0 = 4.84078643480881e-007 9.67300497478618e-008	x = 1.41177621728082 1.75012630679274	dx = -5.55188553397869e-008 4.99033476806696e-008	error = 5.55188553397869e-008
Iteraccion 4	jac = 1.29499797239419 -8.25952195576019 8.07403135491214 7.04423595296433	f0 = 2.22044604925031e-015 -2.66453525910038e-015	dx = 1.87353151293733e-012 2.36909823913315e-012	x = 1.41177621728269 1.75012630679511	error = 2.36909823913315e-012
Iteraccion 5	jac = 1.29499797236754 -8.25952195579127 8.07403135494766 7.04423595299986	f0 = 1.71413994110026e-011 -3.18154391720782e-011	dx = 8.39790145997156e-017 2.82001635850755e-016	x = 1.41177621728269 1.75012630679511	error = 2.82001635850755e-016

Ejercicio 2:

Parte a:

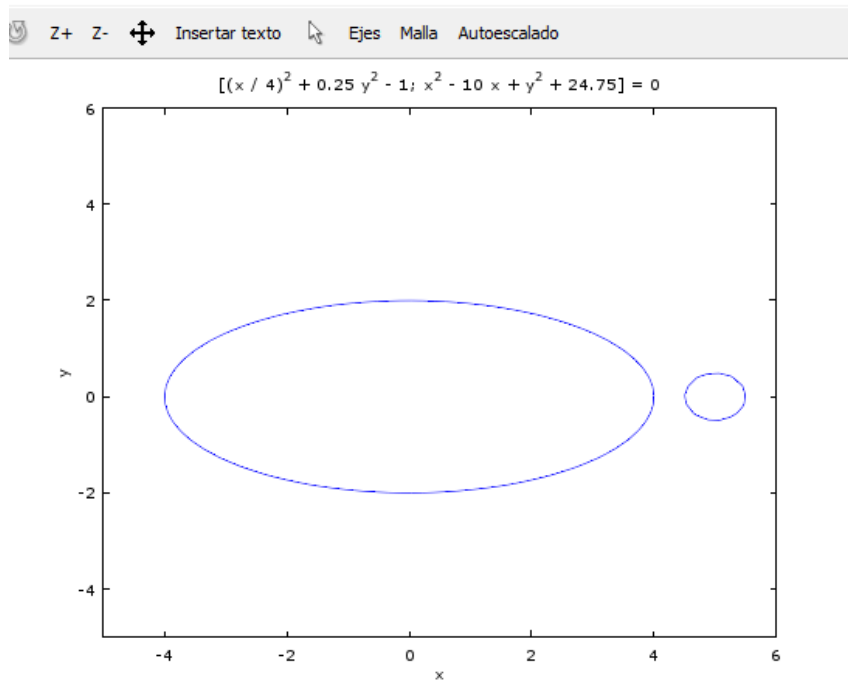
1. Evaluando la función para los valores de a desde 4 hasta 6 sumando progresivamente 0.5

- Se define la función, utilizando a=4

```
>> f=@(x,y) [(x/4).^2+0.25*y.^2-1;x.^2-10*x+y.^2+24.75]
f =
@(x, y) [(x / 4) .^ 2 + 0.25 * y .^ 2 - 1; x .^ 2 - 10 * x + y .^ 2 + 24.75]
```

- Se grafica la función, en este caso tomando un intervalo de [-5,6]

```
>> ezplot(f, [-5,6])
```

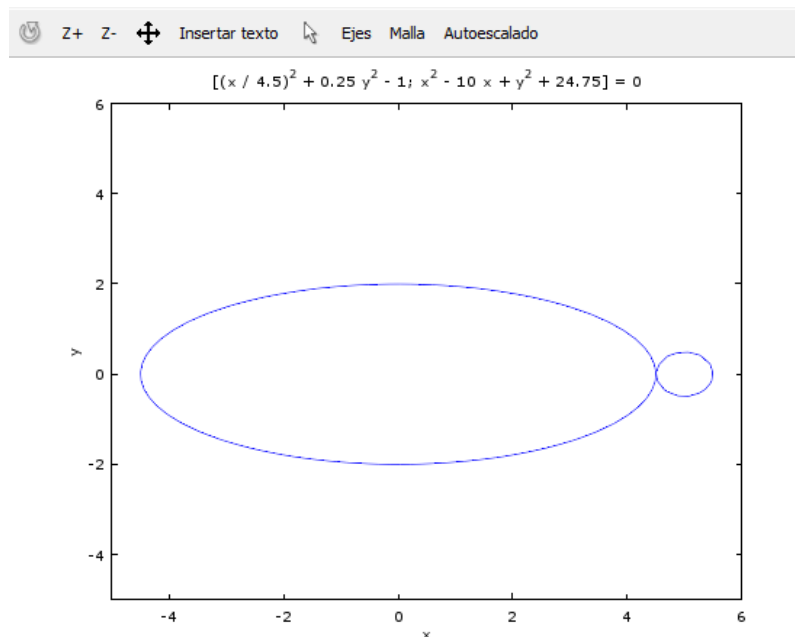


Como en este caso, al observar la gráfica se aprecia que el sistema no posee dos soluciones, se procede a evaluar la función con el siguiente valor de a posible.

- Se define la función, utilizando a=4.5

```
>> f=@(x,y) [(x/4.5).^2+0.25*y.^2-1;x.^2-10*x+y.^2+24.75]
f =
@(x,y) [(x / 4.5) .^ 2 + 0.25 * y .^ 2 - 1; x .^ 2 - 10 * x + y .^ 2 + 24.75]
```

- Se grafica la función, utilizando el mismo intervalo anterior



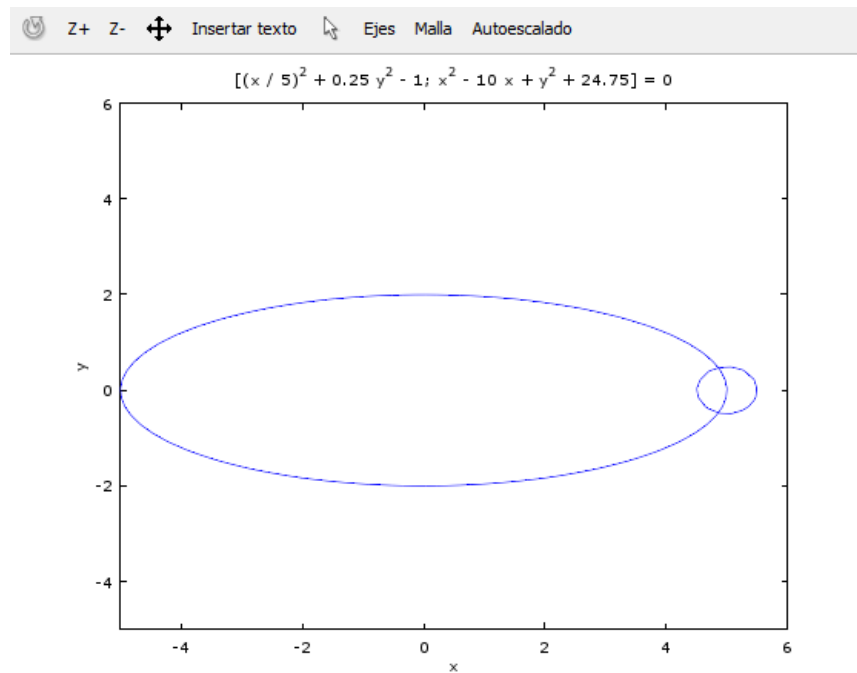
En vista de no obtenerse aún dos soluciones para el sistema, se continúa evaluando la función con otro valor de a.

- Se define la función, utilizando $a=5$.

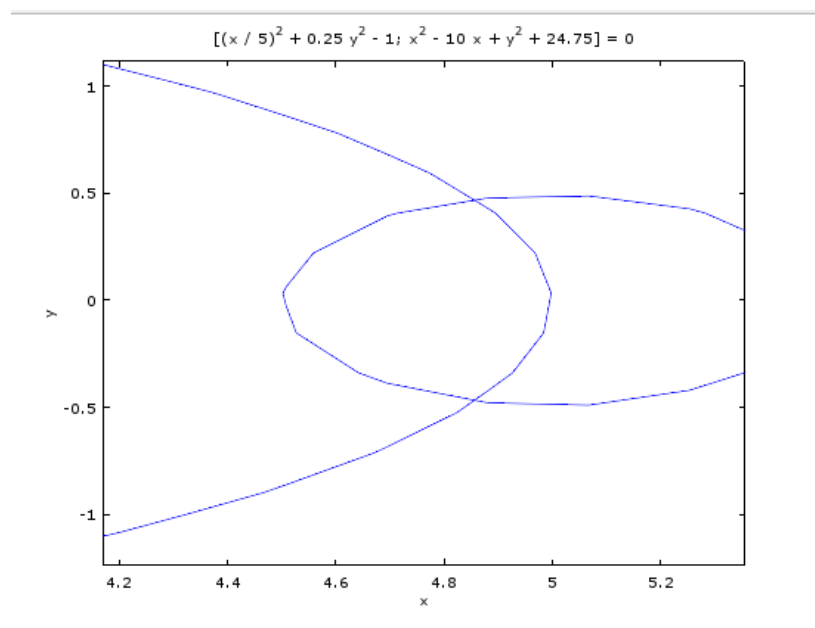
```
>> f=@(x,y) [(x/5).^2+0.25*y.^2-1;x.^2-10*x+y.^2+24.75]
f =
```

```
@(x,y) [(x / 5) .^ 2 + 0.25 * y .^ 2 - 1; x .^ 2 - 10 * x + y .^ 2 + 24.75]
```

- Se grafica la función:



Es posible observar que para este valor de a , el sistema posee dos soluciones.

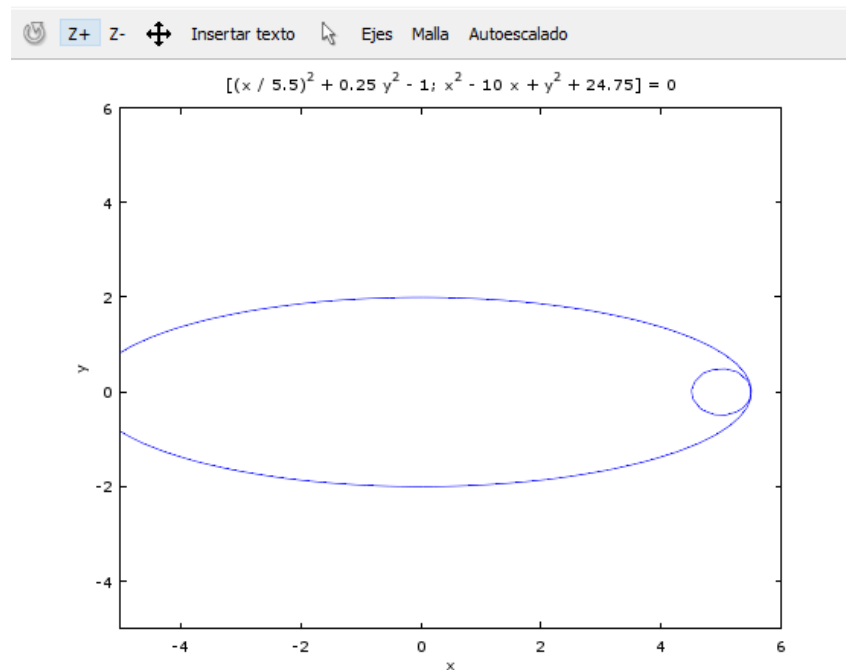


De igual forma, se realizan las iteraciones con los valores de a restantes, a fin de comprobar que efectivamente $a=5$ es el valor solicitado.

- Se define la función, utilizando $a=5.5$

```
>> f=@(x,y) [(x/5.5).^2+0.25*y.^2-1;x.^2-10*x+y.^2+24.75]
f =
@(x, y) [(x / 5.5) .^ 2 + 0.25 * y .^ 2 - 1; x .^ 2 - 10 * x + y .^ 2 + 24.75]
```

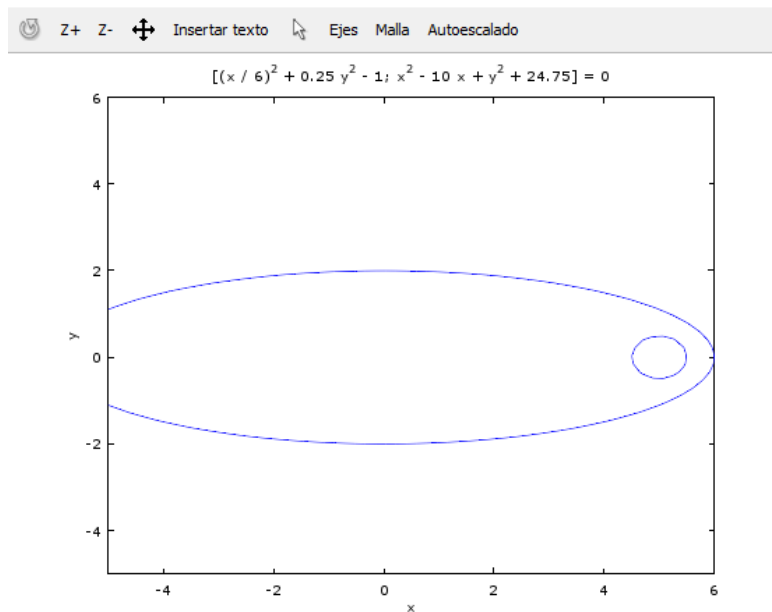
- Se grafica la función



- Se define la función, utilizando $a=6$.

```
>> f=@(x,y) [(x/6).^2+0.25*y.^2-1;x.^2-10*x+y.^2+24.75]
f =
@(x, y) [(x / 6) .^ 2 + 0.25 * y .^ 2 - 1; x .^ 2 - 10 * x + y .^ 2 + 24.75]
```

- Se realiza la gráfica:

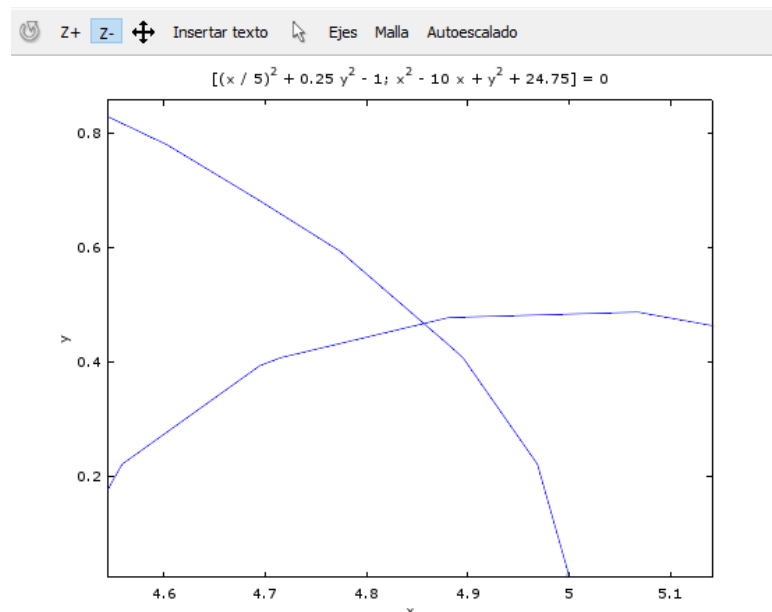


Una vez evaluados y comprobados los resultados, resulta posible determinar que el valor solicitado de a , para cumplir con la condición de que el sistema tenga dos soluciones, es $a=5$.

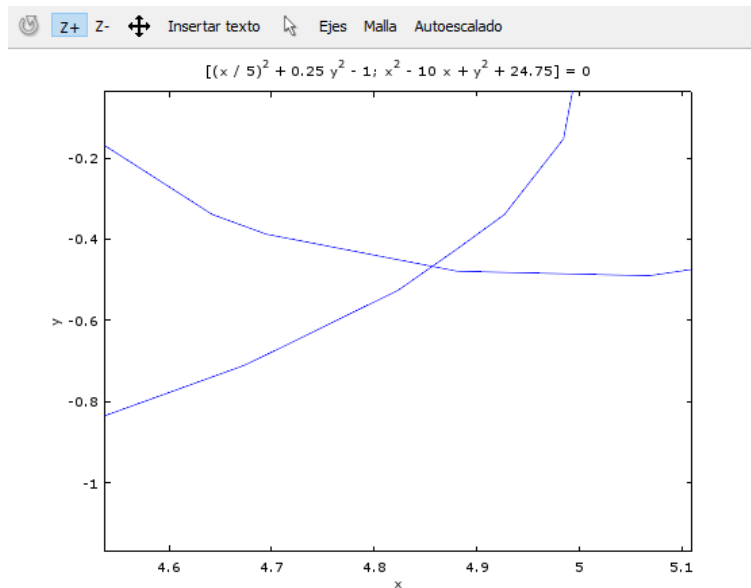
Parte b:

2. Aproximando las soluciones, utilizando el método de Newton

- Hallando los vectores iniciales para cada raíz



Vector inicial de la primera raíz: $X^{(0)}=[4.8;0.4]^T$



Vector inicial de la segunda raíz: $X^{(0)}=[4.8;-0.4]^T$

- Empleando la función newtonRaphson, ingresando como parámetros la función antes definida, los vectores iniciales para cada raíz, y una tolerancia de 0.00000001, que corresponde a 10^{-8} .
- Se aplicó “format long” para obtener resultados con mayor precisión.

Primera raíz:

```
>> [raiz,niter] = newtonRaphson2(f,[4.8;0.4],0.00000001)
```

Resultado obtenido:

```
raiz =
    4.854816136036558
    0.478457569325275
niter = 5
```

Valores obtenidos por cada iteración:

Primera iteración:

```
jac =  
  
    0.384003999998050    0.200025000000048  
   -0.3999000000012110    0.800100000013515  
  
f0 =  
  
   -0.03840000000000000  
   -0.05000000000000007  
  
dx =  
  
    0.0535147186143187  
    0.0892395150272575  
  
x =  
  
    4.853514718614319  
    0.489239515027258  
  
error = 0.0892395150272575
```

Segunda iteración:

```
jac =  
  
    0.388285177486125    0.244644757512180  
   -0.292870562716985    0.978579030075366  
  
f0 =  
  
    0.00210303071825990  
    0.01081324072674406  
  
dx =  
  
    0.00130070595395584  
   -0.01066066400510976  
  
x =  
  
    4.854815424568275  
    0.478578851022148  
  
error = 0.0106606640051098
```

Tercera iteración:

```

jac =

    0.388389233962894    0.239314425511949
   -0.290269150866607    0.957257702047798

f0 =

    2.87414264614760e-005
    1.16277588965374e-004

dx =

    7.11500465754497e-007
   -1.21253725178743e-004

x =

    4.854816136068741
    0.478457597296969

error =    1.21253725178743e-004

```

Cuarta iteración:

```

jac =

    0.388389290884028    0.239253798648420
   -0.290267727862670    0.957015194593680

f0 =

    6.70413391468117e-009
    2.67571991230398e-008

dx =

   -3.21812206580491e-011
   -2.79687725378324e-008

x =

    4.854816136036559
    0.478457569328196

error =    2.79687725378324e-008

```

Quinta iteración:

```

jac =

    0.388389290881808    0.239253784664051
   -0.290267727827143    0.957015138638440

f0 =

    6.99440505513849e-013
    2.79598566521599e-012

dx =

   -9.63408616418436e-016
   -2.92186110621441e-012

x =

    4.854816136036558
    0.478457569325275

error =    2.92186110621441e-012

```

Segunda raíz:

```
>> [raiz,niter] = newtonRaphson2(f,[4.8;-0.4],0.00000001)
```

Resultado obtenido:

```

raiz =

    4.854816136036560
   -0.478457569325022

niter =    4

```

Valores obtenidos por cada iteración:

Primera iteración:

```

jac =

    0.3840039999998050  -0.1999750000000352
   -0.39999000000012110  -0.7998999999996967

f0 =

   -0.03840000000000000
   -0.05000000000000007

dx =

    0.0535147186134998
   -0.0892618276965347

x =

    4.853514718613500
   -0.489261827696535

error =  0.0892618276965347

```

Segunda iteración:

```

jac =

    0.388285177488346  -0.244605913848339
   -0.292870562752512  -0.978423655411120

f0 =

    0.00210848896215365
    0.01083507370383430

dx =

    0.00130070595479643
    0.01068467137017945

x =

    4.854815424568296
   -0.478577156326355

error =  0.0106846713701795

```

Tercera iteración:


```

jac =

    0.388389233967334   -0.239263578163396
   -0.290269150866607   -0.957054312671346

f0 =

    2.83359044048748e-005
    1.14655500706107e-004

dx =

    7.11500446772516e-007
    1.19584617675594e-004

x =

    4.854816136068743
   -0.478457571708680

error =    1.19584617675594e-004

```

Cuarta iteración:

```

jac =

    0.388389290881808   -0.239203785854514
   -0.290267727933724   -0.956815143382528

f0 =

    5.82679460237046e-010
    2.27137775254960e-009

dx =

   -3.21831474283236e-011
    2.38365738398390e-009

x =

    4.854816136036560
   -0.478457569325022

error =    2.38365738398390e-009

```

Ejercicio 3: inciso (a)

1. Se escribió la función en Octave como una función vectorial:

```
f=@(x,y,z)[x.^2-2*exp(y)-5*z; x.*y+z.^2+sin(y.^2)-1;  
          2*x+y.^2-z-3]
```

2. Se modificó el código de los programas newtonRaphson2.m y jacobian.m para que admitiesen funciones vectoriales de 3 dimensiones. El cambio se hizo en las líneas 7 y 12 de jacobian.m, donde f0 y f1 valen:

```
func(x(1),x(2),x(3))
```

Añadiendo el parámetro x(3) para tener tres incógnitas. Esto dio lugar al programa newtonRaphson3x3.m

3. Se hizo el comando

[raiz,niter]=newtonRaphson3x3(f,[1,1,1],10.^(-10)), donde el sistema de ecuaciones dado se sometió al método de Newton para hallar las raíces del mismo, usando como vector inicial a (1,1,1) transpuesto.

4. El programa se ejecutó en 8 iteraciones, como se ilustra a continuación:

- a. Iteración 1:

```
jac =  
  
    2.000099999985849   -5.436835494165848   -5.000000000006111  
    0.999999999997669    2.080490323730366    2.000099999994731  
    1.99999999999780    2.000099999999172   -0.99999999999890  
  
f0 =  
  
   -9.43656365691809  
    1.84147098480790  
   -1.000000000000000  
  
dx =  
  
    1.030964098861995  
   -0.821655612538239  
   -0.581465192913353  
  
x =  
  
    2.030964098861995  
    0.178344387461761  
    0.418534807086647  
  
error = 1.03096409886200
```

b. Iteración 2:

```
jac =  
  
    4.062028197733270  -2.390593277588060  -5.0000000000001670  
    0.178344387461449   2.387572210712507   0.837169614172906  
    2.0000000000004221   0.356788774924510  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
    -0.358332614481580  
    -0.430816209248950  
     0.675200111176454  
  
dx =  
  
    -1.152529057834209  
     0.744837514433040  
    -1.364108340201569  
  
x =  
  
     0.878435041027786  
     0.923181901894801  
    -0.945573533114922  
  
error =  1.36410834020157
```

c. Iteración 3:

```
jac =  
  
    1.756970082054110  -5.034826580976315  -4.999999999997229  
    0.923181901892889   2.093796783837476  -1.891047066235885  
    2.0000000000004221   1.846463803794052  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
     0.464940943037913  
     1.457837861097725  
     0.554708439156595  
  
dx =  
  
     0.309602215704662  
    -0.340689141034518  
     0.544842703300152  
  
x =  
  
     1.188037256732448  
     0.582492760860282  
    -0.400730829814770  
  
error =  0.544842703300152
```

d. Iteración 4:

```
jac =  
  
    2.376174513467610  -3.581171357884827  -5.000000000001670  
    0.582492760861086   2.286677032625750  -0.801361659628075  
    2.0000000000004221   1.165085521721565  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
    -0.165905629846542  
     0.185433322809900  
     0.116103159734301  
  
dx =  
  
    -0.00707226307358878  
    -0.07361892768221953  
     0.01618628681983812  
  
x =  
  
    1.180964993658859  
    0.508873833178063  
   -0.384544542994932  
  
error =  0.0736189276822195
```

e. Iteración 5:

```
jac =  
  
    2.362029987317271  -3.327000056949636  -4.999999999997229  
    0.508873833178214   2.164863049538557  -0.768989085990768  
    1.999999999999780   1.017847666355820  -0.999999999997669  
  
f0 =  
  
    -0.00943267850002316  
     0.00490488174265069  
     0.00542710840598559  
  
dx =  
  
    -0.00230962129361424  
    -0.00224891471396646  
    -0.00148118677468987  
  
x =  
  
    1.178655372365245  
    0.506624918464096  
   -0.386025729769622  
  
error =  0.00230962129361424
```

f. Iteración 6:

```
jac =  
  
    2.357410744731059  -3.319526324609967  -4.999999999999449  
    0.506624918465981   2.158795845437211  -0.771951459538345  
    1.999999999999780   1.013349836926913  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
    -3.21541098080580e-006  
    1.19468668624556e-005  
    5.28250886455695e-006  
  
dx =  
  
    1.31159264735086e-006  
    -4.72819180979423e-006  
    3.11438175983766e-006  
  
x =  
  
    1.178656683957892  
    0.506620190272287  
    -0.386022615387862  
  
error =    4.72819180979423e-006
```

g. Iteración 7:

```
jac =  
  
    2.357413367917172  -3.319510629293809  -4.999999999999449  
    0.506620190272589   2.158789243318360  -0.771945230775284  
    1.999999999995339   1.013340380540129  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
    -9.51296819096115e-010  
    1.06464170812615e-010  
    4.95175456194374e-010  
  
dx =  
  
    -3.65804453189836e-010  
    -7.53000086470254e-011  
    -3.12737989599984e-010  
  
x =  
  
    1.178656683592088  
    0.506620190196987  
    -0.386022615700600  
  
error =    3.65804453189836e-010
```

h. Iteración 8:

```
jac =  
  
    2.357413367184424   -3.319510629049560   -4.999999999999449  
    0.506620190197093    2.158789242825421   -0.771945231401450  
    1.999999999999780    1.013340380393579   -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
    2.42028619368284e-014  
    3.77475828372553e-014  
    7.10542735760100e-015  
  
dx =  
  
    1.32665912662817e-014  
   -1.34405546614470e-014  
    2.00187531167878e-014  
  
x =  
  
    1.178656683592101  
    0.506620190196973  
   -0.386022615700580  
  
error = 2.00187531167878e-014
```

5. Tras tener estas 8 iteraciones, obtenemos una raíz con 10 cifras decimales exactas:

```
raiz =  
  
    1.178656683592101  
    0.506620190196973  
   -0.386022615700580
```

Y un error muy pequeño de 2×10^{-14} .

Ejercicio 3: inciso (b)

1. Se modificó el código del programa newtonRaphson3x3.m para que mostrara el error relativo en cada iteración. Este fue calculado multiplicando el error absoluto por 100 y dividiéndolo entre la norma de la raíz obtenida en dicha iteración, de la forma:

$$\text{erel} = (\text{error} * 100) / \text{norm}(x, \text{inf})$$

Y luego el valor final de erel se devolvió al argumento de salida erRel.

2. Se ejecutó el comando
`[raiz,niter,erRel]=newtonRaphson3x3(f, [-1,-1,-1],0.01),`
donde el sistema de ecuaciones dado se sometió al método de Newton para hallar las raíces del mismo, usando como vector inicial a (-1,-1,-1) transpuesto.
3. El programa se ejecutó en 6 iteraciones como se muestra a continuación:

a. Iteración 1:

```
jac =  
  
    -1.9998999999995947  -0.735795671511497  -4.999999999997229  
    -1.0000000000002110  -2.080718851669161  -1.9999000000004828  
     1.999999999999780  -1.9999000000000387  -0.999999999997669  
  
f0 =  
  
     5.26424111765712  
     1.84147098480790  
    -3.000000000000000  
  
dx =  
  
     1.449257335625956  
    -0.310167284489561  
     0.518818223503594  
  
x =  
  
     0.449257335625956  
    -1.310167284489561  
    -0.481181776496406  
  
error =  1.44925733562596  
erel =  110.616205486354
```

b. Iteración 2:

```
jac =  
  
     0.898614671251963  -0.539576825291377  -5.0000000000001670  
    -1.310167284489516   0.829445420443831  -0.962263552992670  
     1.999999999995339  -2.620234568979640  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
     2.0681911891969476  
    -0.3676679393625730  
     0.0962347610950673  
  
dx =  
  
    -1.095060634558591  
    -0.919754636204389  
     0.316086384744355  
  
x =  
  
    -0.645803298932636  
    -2.229921920693950  
    -0.165095391752051  
  
error =  1.09506063455859  
erel =  49.1075774625243
```

c. Iteración 3:

```
jac =  
  
-1.291506597866920  -0.215084406460786  -5.000000000001670  
-2.229921920693378  -1.792057263078073  -0.330090783504655  
1.999999999999780  -4.459743841405128  -0.999999999997669  
  
f0 =  
  
1.027465207254976  
-0.499000693546390  
0.846040566278174  
  
dx =  
  
-0.27005713382418900  
0.00694567344317222  
0.27495037426789826  
  
x =  
  
-0.915860432756825  
-2.222976247250778  
0.109854982515848  
  
error = 0.274950374267898  
erel = 12.3685700469331
```

d. Iteración 4:

```
jac =  
  
-1.831620865513361  -0.216583512633317  -5.000000000000560  
-2.222976247252539  -1.925138072147448  0.219809965029683  
1.999999999999780  -4.445852494514568  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
  
7.29527360725343e-002  
7.41634592846896e-002  
4.75478116537253e-005  
  
dx =  
  
0.02505306139915991  
0.01016247624326228  
0.00497280025340489  
  
x =  
  
-0.890807371357665  
-2.212813771007515  
0.114827782769253  
  
error = 0.0250530613991599  
erel = 1.13218119515557
```


e. Iteración 5:

```
jac =  
    -1.781514742713597  -0.218795759348023  -5.0000000000000560  
    -2.212813771007571  -1.700232540280400   0.229755565539502  
     1.999999999995339  -4.425527542029073  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
    6.14039276765954e-004  
    1.28505120644573e-003  
    1.02259675918592e-004  
  
dx =  
    4.11054393851829e-004  
    2.16355684827412e-004  
    -3.31195784578675e-005  
  
x =  
    -0.890396316963813  
    -2.212597415322688  
     0.114794663190795  
  
error = 4.11054393851829e-004  
erel = 0.0185779116890038
```

f. Iteración 6:

```
jac =  
    -1.780692633926995  -0.218843102176569  -5.0000000000000560  
    -2.212597415323092  -1.695576671968402   0.229689326380900  
     1.999999999995339  -4.425094830660115  -1.0000000000002110  
  
f0 =  
    1.25106116466434e-007  
    3.40303768719963e-007  
    2.51742191537119e-008  
  
dx =  
    1.07730672756005e-007  
    5.79690651346996e-008  
    -1.58830458005057e-008  
  
x =  
    -0.890396209233140  
    -2.212597357353623  
     0.114794647307749  
  
error = 1.07730672756005e-007  
erel = 4.86896869861836e-006
```

4. Con estas 6 iteraciones se obtuvo una raíz:

```
raiz =  
-0.890396209233140  
-2.212597357353623  
0.114794647307749
```

Y el error relativo fue de:

```
erRel = 4.86896869861836e-006
```