APRENDIZAJE COMPETITIVO SIMPLE

Las unidades de salida compiten para activarse (winner-takes-all)

Objetivo: agrupar (cluster) o categorizar los datos de entrada ↔ encontrar clases a partir de las correlaciones de los datos no rotulados de entrada.

Utilidad principal: Cuantización vectorial

→ compresión: cada entrada es reemplazada por el índice de la unidad de salida que activa.

Diversas aplicaciones: aproximación de funciones procesamiento de imágenes análisis estadístico optimización combinatoria

Concepto relacionado: feature mapping (mapeo de características)

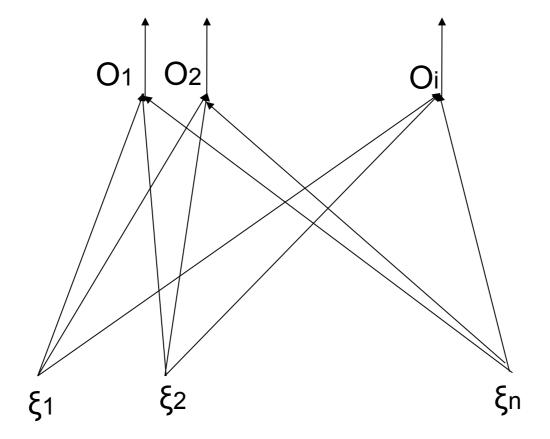
Diferencia:

Aprendizaje competitivo simple: sin relación geométrica entre las neuronas.

Feature mapping: unidades espacialmente organizadas (→ métrica)

Evolución histórica común:

- Rosenblatt
- von der Malsburg: precedente de los SOM
- Fukushima: antecedente de las redes convolucionales
- Grossberg
- Kohonen: SOM
- Rumelhart y Zipser



Entradas y salidas binarias en principio (0/1)

Llamamos unidad ganadora a la neurona i* que maximice la entrada neta

$$h_i = \sum_j w_{ij} \xi_j = \mathbf{w}_i \cdot \boldsymbol{\xi}$$

→ se cumple

$$W_{i^*}$$
. $\xi \geq W_{i}$. ξ

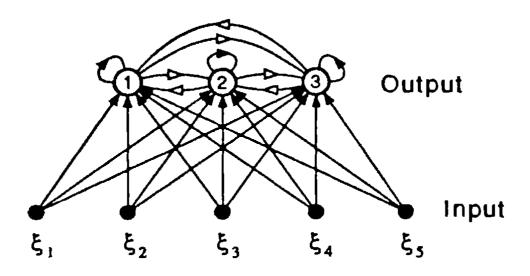
 w_{i^*} . $\xi \ge w_i$. ξ para todo i

O, equivalente si los pesos están normalizados (e.g. | wi | = 1)

$$|w_{i^*} - \xi| \le |w_i - \xi|$$
 para todo i

Implementación del ganador:

- En una simulación computacional: eligiendo el máximo hi.
- En una red real: conexiones laterales inhibitorias
 - conexiones autoexcitatorias
 - Elección correcta de las conexiones laterales y de la función de activación



Actualización de los pesos

$$\Delta w_{i^{ullet}j} = \eta \xi_j^\mu$$

- Regla ingenua: $\Delta w_{i^*j} = \eta \xi_i^{\mu}$ (unidad ganadora)

- → los pesos crecerán sin cota. Unica neurona ganadora.
- Más eficiente:

$$\Delta w_{oldsymbol{i^{ullet}_j}} = \eta' igg(rac{\xi_j^\mu}{\sum_j \xi_j^\mu} - w_{oldsymbol{i^{ullet}_j}} igg)$$

o bien

$$\Delta w_{i^*j} = \eta(\xi_j^{\mu} - w_{i^*j})$$

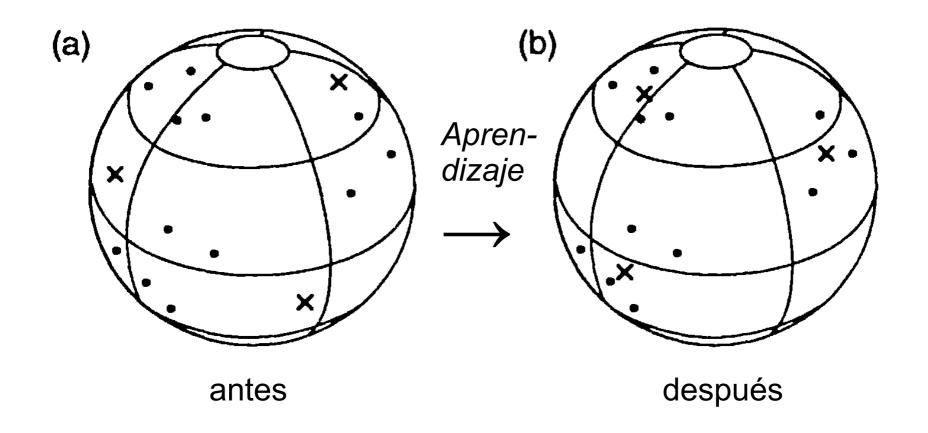
para entradas ya normalizadas

Regla completa
$$\Delta w_{ij} = \eta O_i (\xi_j^{\mu} - w_{ij})$$

(recordar que $O_i = 0$ salvo $O_{i*} = 1$)

Formación de Clusters

- 1- Valores inciales pequeños y al azar para los wi
- 2- Elegir un patrón de entrada ξ y presentarlo a la red (puede ser a partir de una distribución $P(\xi)$).
- 3- Hallar la i* ganadora y actualizar los wi*j
- $(\rightarrow$ acerca el w_{i*} a la entrada ξ actual e incrementa la probabilidad de que esa unidad ganadora lo sea en el futuro ante el mismo ξ o parecido)
- 4- ir a 2-



Puntos: patrones de entrada

Cruces: neuronas

<u>Importante</u>: para que se alcance el equilibrio, la muestra debe ser representativa (= todas las posibles entradas ser elegidas con igual probabilidad)

Funciones de costo

La solución óptima de un problema de clustering no está, en general, claramente definida → distintos criterios.

Función de costo standard:

$$E\{w_{ij}\} = \frac{1}{2} \sum_{ij\mu} M_i^{\mu} (\xi_j^{\mu} - w_{ij})^2 = \frac{1}{2} \sum_{\mu} |\xi^{\mu} - \mathbf{w}_{i^{\bullet}}|^2.$$

asociada a la regla de aprendizaje presentada.

La matriz de membresía M:

$$M_i^{\mu} = \begin{cases} 1 & \text{if } i = i^*(\mu); \\ 0 & \text{otherwise.} \end{cases}$$

especifica si un patrón μ activa una neurona i \rightarrow M cambiará durante el entrenamiento (i* depende de la entrada μ y de los w_{ij}). Gradiente descendente:

$$\langle \Delta w_{ij} \rangle = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_{ij}} = \eta \sum_{\mu} M_{i}^{\mu} (\xi_{j}^{\mu} - w_{ij})$$

Con η adecuado \rightarrow convergencia en promedio a un minimo local.

El problema de las unidades muertas

Neuronas con w lejos de cualquier entrada → nunca ganarán.

Soluciones posibles:

- Inicializar los pesos con muestras de la distribución de entrada
- Actualizar también los pesos de las unidades perdedoras, pero con un η menor.
- Si hay una *métrica*, actualizar en forma decreciente según cercanía al ganador (esencia de los *mapas autoorganizados*).
- Otras estrategias (referencias en el Hertz).

Desventajas

con respecto a representaciones distribuidas:

- Una neurona de salida por cada clase → N unidades ↔ N
 N
 clases en lugar de 2
- No robustas ante falla o degradación: la pérdida de una neurona de salida conlleva la de toda la clase que representa
- No pueden representar conocimiento jerárquico (categorías dentro de categorías)