МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Компьютерные науки и прикладная математика» Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа №5 по курсу «Параллельная обработка данных»

Сортировка чисел на GPU. Свертка, сканирование, гистограмма.

Студент: А. А. Садаков

Группа: 8О-406Б

Преподаватели: К.Г. Крашенинников,

А.Ю. Морозов

Условие

Ознакомление с фундаментальными алгоритмами GPU: свертка (reduce), сканирование (blelloch scan) и гистограмма (histogram). Реализация одной из сортировок на CUDA. Использование разделяемой и других видов памяти. Исследование производительности программы с помощью утилиты nvprof (обязательно отразить в отчете).

Вариант 2: Сортировка подсчетом. Диапазон от 0 до $2^{24} - 1$.

Программное и аппаратное обеспечение

ГРАФИЧЕСКИЙ ПРОЦЕССОР

Имя устройства: NVIDIA GeForce GTX 1650

Compute capability: 7.5

Размер графической памяти: 4242604032

Размер разделяемой памяти: 49152 Размер константной памяти: 65536

Максимальное количество регистров на блок: 65536 Максимальное количество потоков на блок: 1024

Количество мультипроцессоров: 14

ПРОЦЕССОР

Имя устройства: Intel Core I5-10300H

Архитектура: Comet Lake-H Количество ядер (потоков): 4(8)

Базовая (максимальная) частота: 2,5(4,5)ГГц

Кеш 1-го уровня: 64Кб (на ядро) Кеш 2-го уровня: 256Кб (на ядро) Кеш 3-го уровня: 6Мб (всего)

ОПЕРАТИВНАЯ ПАМЯТЬ

Объём: 8Гб Тип: DDR4

Частота: 2933МГц

ЖЁСТКИЙ ДИСК

Имя устройства: Intel SSDPEKNW512G8L

Тип диска: SSD

Объём памяти: 512Гб

Скорость чтения/записи: 1500/1000 Мб/с

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

OS: Windows 10, Подсистема Ubuntu 20.04

IDE: Visual Studio Code

Компилятор: nvcc

Метод решения

Алгоритм сортировки подсчётом реализуется следующей последовательностью алгоритмов: гистограмма, сканирование, запись в результирующий массив.

Описание программы

ОСновные функции:

- histogram,
- addKernel,
- scanKernel,
- \bullet CountingSortWrite

При помощи функции histogram происходит подсчёт одинаковых элементов с использованием атомарной операции atomicAdd.

Функция addKernel нужна для добавления массива сумм к результирующему масииву после работы scanKernel.

Функция scanKernel рекурсивно считывает блоки данных по 1024 элемента и строит префиксную сумму.

Функция CountingSortWrite записывает отсортированный массив на основе префиксной суммы.

Алгоритм сортировки состоит в последовательном применении гистограммы, сканирования и записи.

```
Код функций:
```

```
1 __global__ void histogram (uint32_t *count, DATA_TYPE *data, uint32_t n)
```

```
uint32 t idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
 2
        uint32 t offsetX = gridDim.x * blockDim.x;
 3
 4
        for (uint32 t i = idx; i < n; i += offsetX) {
 5
             atomicAdd(count + data[i], 1);
 6
        }
 7
 8
 9
      global void addKernel(uint32 t* data, uint32 t* sums, uint32 t
10
       sums size) {
        uint32 t blockId = blockIdx.x + 1;
11
        while (blockId < sums size) {</pre>
12
            uint32 t idx = blockId * blockDim.x + threadIdx.x;
13
            if (blockId != 0) {
14
                 data[idx] += sums[blockId];
15
16
            blockId += gridDim.x;
17
        }
18
   }
19
20
      global void scanKernel(uint32 t* data, uint32 t* sums, uint32 t
21
       sums size) {
        uint32 t blockId = blockIdx.x;
22
        //uint32 \ t \ idx = blockId * blockDim.x + threadIdx.x;
23
        while (blockId < sums size) {</pre>
24
               shared uint32 t tmp[1024];
25
            uint32 t step = 1, a, b, tmp el;
26
            tmp[index(threadIdx.x)] = data[blockId * blockDim.x + threadIdx.x];
27
               syncthreads();
28
            while (step < BLOCK SIZE) {
29
                 if ((threadIdx.x + 1) \% (step << 1) == 0) {
30
                      a = index(threadIdx.x);
31
                      b = index(threadIdx.x - step);
32
                      tmp[a] += tmp[b];
33
34
                 step \leq = 1;
35
                 syncthreads();
36
             }
37
```

```
if (threadIdx.x == 0) {
38
                 sums[blockId] = tmp[index(BLOCK SIZE - 1)];
39
                 tmp[index(BLOCK SIZE - 1)] = 0;
40
            }
41
              syncthreads();
42
            step = 1 << 10 - 1;
43
            while (step \geq = 1) {
44
                 if ((threadIdx.x + 1) % (step << 1) == 0) {
45
                     a = index(threadIdx.x);
46
                     b = index(threadIdx.x - step);
47
                     tmp el = tmp[a];
48
                     tmp[a] += tmp[b];
49
                     tmp[b] = tmp_el;
50
51
                 step >>= 1;
52
                 syncthreads();
53
54
            data[blockId * blockDim.x + threadIdx.x] = tmp[index(threadIdx.x)];
55
            blockId += gridDim.x;
56
        }
57
58
59
      global void CountingSortWrite (DATA TYPE *data, uint32 t *count,
60
       uint32 t size) {
        uint32 t idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
61
        uint32 t offsetX = gridDim.x * blockDim.x;
62
        uint32 t idy = blockIdx.y * blockDim.y + threadIdx.y;
63
        uint32 t offsetY = gridDim.y * blockDim.y;
64
65
        for (uint32 t i = idx; i < DATA MAX EL; i += offsetX) {
66
            uint32 t k = count[i];
67
            for (uint32 t j = idy + k; j < count[i + 1]; j += offsetY) {
68
                 data[i] = i;
69
            }
70
71
        for (uint32 t i = idx + count[DATA MAX EL]; i < size; i += offsetX) {
72
            data[i] = DATA MAX EL;
73
74
```

Результаты

1. Замеры времени работы ядер с различными конфигурациями (время указано в микросекундах).

Размер данных Конфи- гурации ядра	100	1.000	100.000	1.000.000	10.000.000
1, 32	210 847	253 763	270 424	320 984	373 038
32, 32	7 508	7 766	8 576	8 993	9 630
32, 256	7 603	7 831	8 398	8 790	9 080
256, 256	7 512	7 766	8 332	8 571	8 908
1024, 1024	7 616	7 861	8 436	8 679	9 188

2. Сравнение с СРИ

Размер входных данных	100	1.000	100.000	1.000.000	10.000.000
GPU(256, 256)	7 512	7 766	8 332	8 571	8 908
CPU	360	3932	323 424	3 320 984	32 373 038

3. nv-nsight-cu-cli

Конфликт банков памяти был в функции сканирования. Для исправления был изменён алгоритм.

Выводы

Применение сортировки подсчётом целесообразно лишь тогда, когда сортируемые числа имеют (или их можно отобразить в) диапазон возможных значений, который достаточно мал по сравнению с сортируемым множеством, например, миллион натуральных чисел меньших 1000. Эффективность алгоритма падает при попадании нескольких различных элементов в одну ячейку, так как приходится использовать атомарные операции, замедляющие работу программы.