МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

Институт №8 «Компьютерные науки и прикладная математика» Кафедра 806 «Вычислительная математика и программирование»

Лабораторная работа №1 по курсу «Программирование графических процессоров»

Освоение программного обеспечения для работы с технологией **CUDA**

Примитивные операции над векторами.

Студент: А. А. Садаков

Группа: 8О-406Б

Преподаватели: К.Г. Крашенинников,

А.Ю. Морозов

Москва, 2022

Условие

Цель работы: Ознакомление и установка программного обеспечения для работы с программно-аппаратной архитектурой параллельных вычислений (CUDA). Реализация одной из примитивных операций над векторами.

Вариант: 5. Поэлементное нахождение максимума векторов.

Программное и аппаратное обеспечение

ГРАФИЧЕСКИЙ ПРОЦЕССОР

Имя устройства: NVIDIA GeForce GTX 1650

Compute capability: 7.5

Размер графической памяти: 4242604032

Размер разделяемой памяти: 49152 Размер константной памяти: 65536

Максимальное количество регистров на блок: 65536 Максимальное количество потоков на блок: 1024

Количество мультипроцессоров: 14

ПРОЦЕССОР

Имя устройства: Intel Core I5-10300H

Архитектура: Comet Lake-H Количество ядер (потоков): 4(8)

Базовая (максимальная) частота: 2,5(4,5)ГГц

Кеш 1-го уровня: 64Кб (на ядро) Кеш 2-го уровня: 256Кб (на ядро) Кеш 3-го уровня: 6Мб (всего)

ОПЕРАТИВНАЯ ПАМЯТЬ

Объём: 8Гб Тип: DDR4

Частота:2933МГц

ЖЁСТКИЙ ДИСК

Имя устройства: Intel SSDPEKNW512G8L

Тип диска: SSD

Объём памяти: 512Гб

Скорость чтения/записи: 1500/1000 Мб/с

ПРОГРАММНОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ

OS: Windows 10, Подсистема Ubuntu 20.04

IDE: Visual Studio Code

Компилятор: nvcc

Метод решения

Для нахождения поэлементного максимума векторов нужно в цикле находить максимальное значение среди всех векторов для каждого индекса и записывать его в результирующий вектор.

Описание программы

Для того, чтобы поэлементно найти максимумы двух векторов, необходимо создать вектор arrays длины 2n на device и заполнить его элементами первого и второго вектора. Для этого я создал 2 вектора на host и скопировал их на device при помощи функции cudaMemcpy и передал в kernel. В функции kernel идёт сравнение элементов i и i+n, после чего максимум записывается на место i. После работы kernel я скопировал результат в выходной вектор с помощью аналогичной функции и вывел результат на экран.

Вызов kernel происходит с количеством нитей на блок — 1024 и количеством блоков — 1024. В самом kernel я вычисляю общий индекс исполняемой нити idx который и будет индексом в массиве при условии idx < n, где n — размер векторов, и смещение offset, которое позволяет найти следующий обрабатываемый элемент для нити.

Аргумент $count_of_arrays$ нужен для указания количества векторов для нахождения максимума, так как в моей реализации поэлементный максимум может находиться для произвольного количества векторов (для задания этот аргумент всегда будет равен двум).

Код функции:

```
global__ void kernel (double *arrays, int count_of_arrays, int n) {
   int idx = blockIdx.x * blockDim.x + threadIdx.x;
   int offset = blockDim.x * gridDim.x;

   double tmp;
   while (idx < n) {
      tmp = arrays[idx];
   }
}</pre>
```

Результаты

1. Замеры времени работы ядер с различными конфигурациями (время указано в микросекундах).

Размер входных Конфи- данных гурации ядра	100	10.000	1.000.000	30.000.000	100.000.000
1, 32	11	12	11	18	53
32, 32	10	11	12	20	20
32, 256	16	14	12	23	22
256, 256	12	15	11	17	22
1024, 1024	11	10	12	19	30

2. Сравнение с СРИ

Размер входных данных	100	10.000	1.000.000	30.000.000	100.000.000
GPU	11	14	14	31	83
CPU	1	56	5810	169917	706323

Выводы

При выполнении данной лабораторной работы трудностей у меня не возникло, так как это вводное задание в курс программирования графических процессоров и из материалов с лекций можно было взять пример. Использование GPU оправдано для обработки большого объёма информации, так как для маленьких объёмов использование CPU может быть даже быстрее.