

Міністерство освіти і науки України
Національний університет "Львівська політехніка"
Інститут комп'ютерних наук та інформаційних технологій
Кафедра програмного забезпечення



Звіт

Про виконання лабораторної роботи №7

На тему:

«Чисельні методи розв'язування систем нелінійних рівнянь»
з дисципліни «Чисельні методи»

Лектор:

доцент каф. ПЗ
Мельник Н. Б.

Виконав:

ст. гр. ПЗ-11
Морозов О. Р.

Прийняла:

доцент каф. ПЗ
Мельник Н. Б.

« __ » _____ 2022 р.

Σ = _____ .

Львів – 2022

Тема:чисельні методи розв'язування систем нелінійних рівнянь.

Мета: ознайомлення на практиці з методом ітерацій та методом Ньютона розв'язування систем нелінійних рівнянь.

Теоретичні відомості

Метод простої ітерації - суть методу полягає у перетворенні системи з двох нелінійних рівнянь до вигляду:

$$\begin{cases} x = \varphi_1(x, y), \\ y = \varphi_2(x, y), \end{cases}$$

Після цього ітераційний процес зводиться до такого вигляду:

$$\begin{cases} x_{n+1} = \varphi_1(x_n, y_n), \\ y_{n+1} = \varphi_2(x_n, y_n), \end{cases}$$

Для збіжності ітераційного процесу мають виконуватися такі умови:

$$\left| \frac{\partial \varphi_1}{\partial x} \right| + \left| \frac{\partial \varphi_2}{\partial x} \right| \leq q_1 < 1, \quad \left| \frac{\partial \varphi_1}{\partial y} \right| + \left| \frac{\partial \varphi_2}{\partial y} \right| \leq q_2 < 1.$$

1) функції $\varphi_1(x, y)$ та $\varphi_2(x, y)$ визначені та неперервно-диференційовані в області D ;

2) початкове наближення і всі наступні наближення належать області D ;

3) в області D виконуються нерівності:

$$|x_{n+1} - x_n| + |y_{n+1} - y_n| < \epsilon.$$

Метод простої ітерації, який застосовують для знаходження розв'язку одного нелінійного рівняння або системи двох нелінійних рівнянь, має перший порядок збіжності (лінійну збіжність).

Метод Ньютона – суть методу полягає у перетворенні системи нелінійних рівнянь до вигляду:

$$\begin{cases} f_1(x_0, y_0) + \frac{\partial f_1}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial f_1}{\partial y} \Delta y = 0, \\ f_2(x_0, y_0) + \frac{\partial f_2}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial f_2}{\partial y} \Delta y = 0. \end{cases}$$

Після цього ми записуємо яacobіан, складений складеної з частинних похідних функцій f_1 і f_2 в деякій точці:

$$\Delta(x_0, y_0) = \begin{vmatrix} \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial x} & \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial y} \\ \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial x} & \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial y} \end{vmatrix} \neq 0,$$

а поправки x і y визначимо за правилом Крамера із системи:

$$\Delta_x = -\frac{1}{\Delta(x_0, y_0)} \begin{vmatrix} f_1(x_0, y_0) & \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial y} \\ f_2(x_0, y_0) & \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial y} \end{vmatrix}, \quad \Delta_y = -\frac{1}{\Delta(x_0, y_0)} \begin{vmatrix} \frac{\partial f_1(x_0, y_0)}{\partial x} & f_1(x_0, y_0) \\ \frac{\partial f_2(x_0, y_0)}{\partial x} & f_2(x_0, y_0) \end{vmatrix}.$$

Наступне наближення розв'язку системи отримаємо у вигляді:

$$\begin{cases} x_{n+1} = x_n + \Delta_x, \\ y_{n+1} = y_n + \Delta_y, \end{cases}$$

Метод Ньютона – має другий порядок збіжності (квадратичну збіжність).

Індивідуальне завдання

Розв'язати систему нелінійних рівнянь з точністю $\epsilon = 10^{-3}$ методом ітерацій та методом Ньютона.

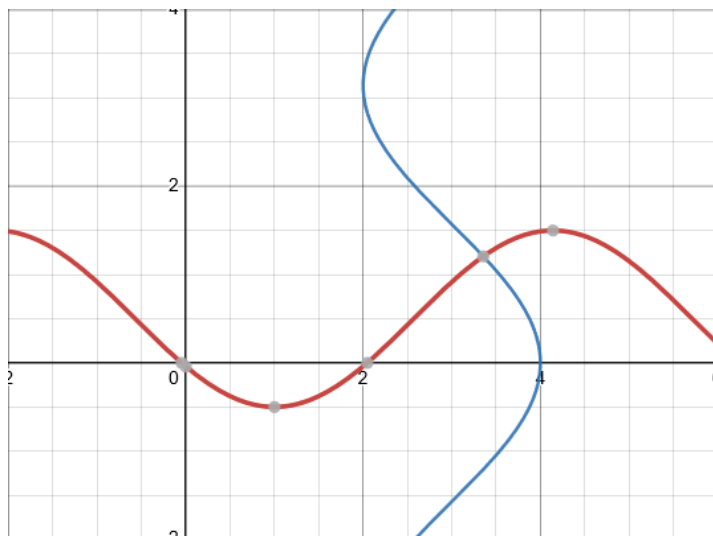
Варіант 2

$$\cos(x - 1) + y = 0.5$$

$$x - \cos(y) = 3$$

Хід роботи

Графік функції:



Код програми:

```
#include <iostream>
#include <iomanip>
#include <cmath>
#define eps 0.001

//return y from 1 equation
double f1_x(double x) {
    return (0.5 - cos(x - 1.0)); //  $y = 0.5 - \cos(x - 1)$ 
}

//return solve from 1 equation
double f1_xy(double x, double y) {
    return (cos(x - 1.0) + y - 0.5); //  $f(x, y) = \cos(x - 1) + y - 0.5$ 
}

double der_f1_x(double x) {
    return (-sin(x - 1.0));
}

double der_f1_y() {
    return 1.0;
}

//return x from 2 equation
double f2_y(double y) {
    return (3.0 + cos(y)); //  $x = 3 + \cos(y)$ 
}

//return solve from 2 equation
double f2_xy(double x, double y) {
    return (x - cos(y) - 3.0); //  $f(x, y) = x - \cos(y) - 3$ 
}

double der_f2_x() {
    return 1.0;
}

double der_f2_y(double y) {
    return sin(y);
}

using namespace std;

double det(double a[2][2]) {
    return (a[0][0] * a[1][1]) - (a[0][1] * a[1][0]);
}

bool isConvergence(double x, double y) {
    return (der_f1_x(x) + der_f2_x() < 1 && der_f1_y() + der_f2_y(y) < 1);
}
```

```

void IterationMethod() {
    cout << "=====[ Simple Iteration Method ]====" << endl;

    double x = 1, y = 1;
    double prev_x, prev_y;
    int iter = 0;

    if(isConvergence(x, y)) {
        cout << "Error, equation not covergence" << endl;
        return;
    }

    cout << "|Iter|      X      |      Y      |" << endl;
    do {

        ++iter;
        prev_x = x;
        prev_y = y;

        y = f1_x(prev_x);
        x = f2_y(prev_y);

        cout << "|" << setw(4) << iter << "|" << setw(15) << x << "|" <<
setw(14) << y << "|" << endl;
    } while((fabs(x - prev_x) + fabs(y - prev_y)) > eps);

    cout << "=====" << endl << "Result:\n[X] =
" << x << "\n[Y] = " << y << endl;
}

double Jacobi(double x, double y) {
    double a[2][2];

    a[0][0] = der_f1_x(x);
    a[0][1] = der_f1_y();
    a[1][0] = der_f2_x();
    a[1][1] = der_f2_y(y);

    return det(a);
}

double Dx(double x, double y) {
    double a[2][2];

    a[0][0] = f1_xy(x, y);
    a[0][1] = der_f1_y();
    a[1][0] = f2_xy(x, y);
    a[1][1] = der_f2_y(y);

    return det(a);
}

```

```

}

double Dy(double x, double y) {
    double a[2][2];

    a[0][0] = der_f1_x(x);
    a[0][1] = f1_xy(x, y);
    a[1][0] = der_f2_x();
    a[1][1] = f2_xy(x, y);

    return det(a);
}

void NewtonMethod() {
    double x0 = 2, y0 = 3;
    if(Jacobi(x0, y0) == 0) {
        cout << "Error: Jacobi determinant = 0" << endl;
        return;
    } else {
        cout << endl << "=====[ Newton Method ]=====" << endl;
        cout << "|Iter|          X          |          Y         |" << endl;

        double x1 = x0 - (Dx(x0, y0) / Jacobi(x0, y0));
        double y1 = y0 - (Dy(x0, y0) / Jacobi(x0, y0));
        int iter = 1;

        cout << "|" << setw(4) << iter << "|" << setw(15) << x1 << "|" <<
        setw(14) << y1 << "|" << endl;

        do {
            ++iter;
            x0 = x1;
            y0 = y1;
            x1 = x0 - (Dx(x0, y0) / Jacobi(x0, y0));
            y1 = y0 - (Dy(x0, y0) / Jacobi(x0, y0));

            cout << "|" << setw(4) << iter << "|" << setw(15) << x1 << "|" <<
            << setw(14) << y1 << "|" << endl;

        } while((fabs(x1 - x0) + fabs(y1 - y0)) > eps);

        cout << "=====" << endl <<
        "Result:\n[X] = " << x1 << "\n[Y] = " << y1 << endl;
    }
}

int main() {
    IterationMethod();
    NewtonMethod();
    return 0;
}

```

Результат:

```
Microsoft Visual Studio Debug...
===== [ Simple Iteration Method ] =====
| Iter |      X      |      Y      |
|-----|-----|-----|
| 1 | 3.5403 | -0.5 |
| 2 | 3.87758 | 1.32461 |
| 3 | 3.24371 | 1.46535 |
| 4 | 3.10525 | 1.12327 |
| 5 | 3.43274 | 1.00937 |
| 6 | 3.53239 | 1.25911 |
| 7 | 3.30667 | 1.32011 |
| 8 | 3.24807 | 1.17123 |
| 9 | 3.38902 | 1.12667 |
| 10 | 3.42967 | 1.22993 |
| 11 | 3.3343 | 1.25711 |
| 12 | 3.30857 | 1.19146 |
| 13 | 3.37031 | 1.17264 |
| 14 | 3.38772 | 1.21701 |
| 15 | 3.34645 | 1.22904 |
| 16 | 3.33514 | 1.20018 |
| 17 | 3.36219 | 1.19206 |
| 18 | 3.36974 | 1.21133 |
| 19 | 3.35177 | 1.21662 |
| 20 | 3.34682 | 1.20397 |
| 21 | 3.35865 | 1.20044 |
| 22 | 3.36194 | 1.20884 |
| 23 | 3.3541 | 1.21116 |
| 24 | 3.35193 | 1.20563 |
| 25 | 3.35711 | 1.20409 |
| 26 | 3.35855 | 1.20775 |
| 27 | 3.35512 | 1.20877 |
| 28 | 3.35417 | 1.20635 |
| 29 | 3.35643 | 1.20568 |
| 30 | 3.35706 | 1.20728 |
| 31 | 3.35557 | 1.20772 |
| 32 | 3.35515 | 1.20666 |
| 33 | 3.35614 | 1.20637 |
| 34 | 3.35641 | 1.20707 |
=====
Result:
[X] = 3.35641
[Y] = 1.20707

===== [ Newton Method ] =====
| Iter |      X      |      Y      |
|-----|-----|-----|
| 1 | 2.39245 | 0.289935 |
| 2 | 3.60716 | 1.51804 |
| 3 | 3.3439 | 1.22647 |
| 4 | 3.35592 | 1.20697 |
| 5 | 3.35591 | 1.20691 |
=====
Result:
[X] = 3.35591
[Y] = 1.20691

D:\University\2_semester\Numerical Methods\Lab 7\x64\Debug\
```

Висновок

Виконуючи лабораторну роботу №6, я навчився програмувати розв'язки систем нелінійних рівнянь методами простої ітерації та Ньютона.