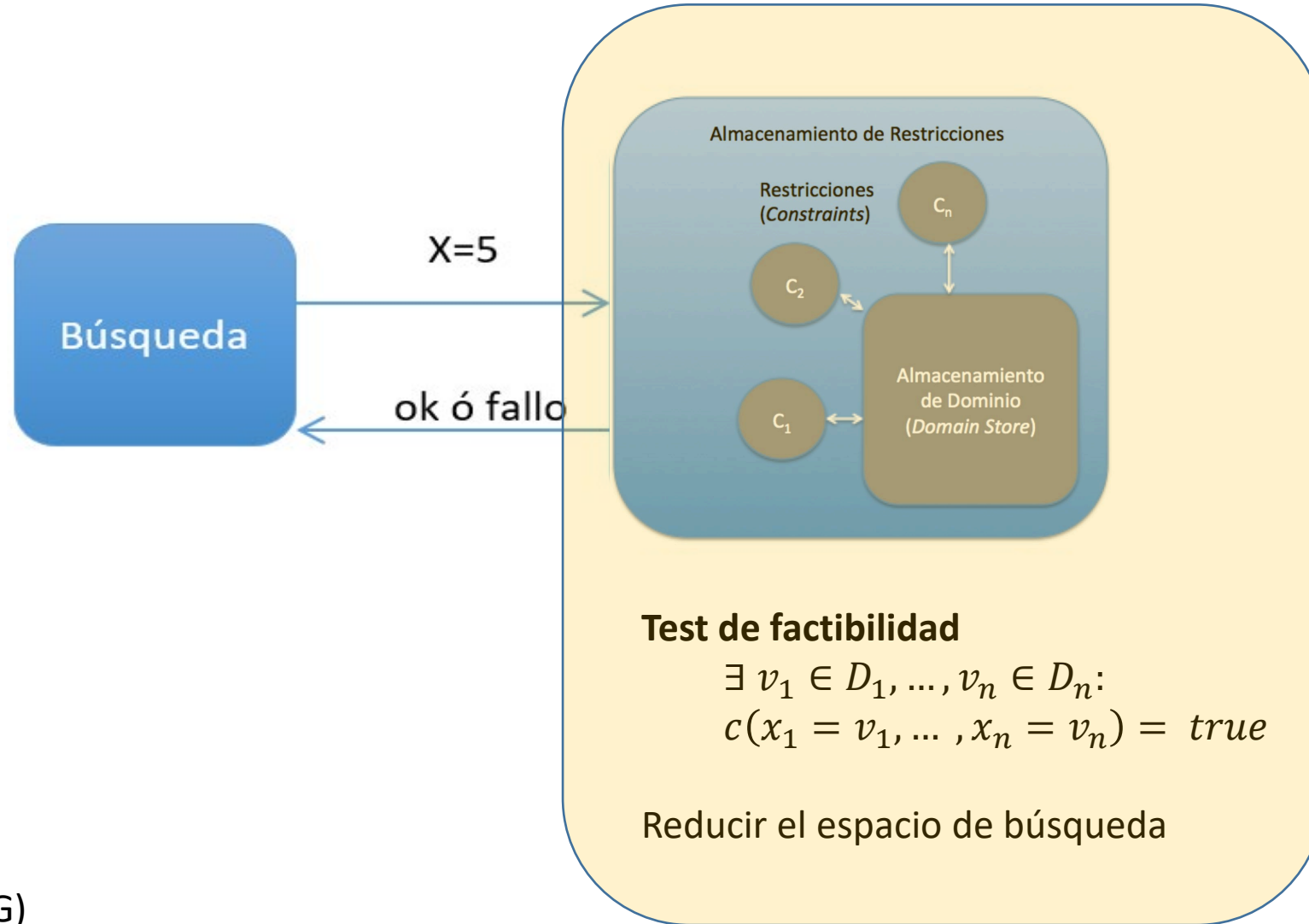


# Algoritmos y Programación

Programación con  
Restricciones 6.1

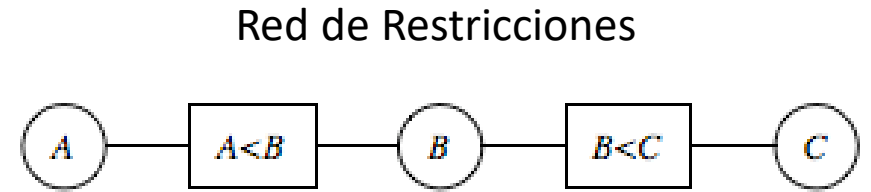
22/03/2020 - AP (JQG)

# Almacenamiento de Dominio



# Red de restricciones

- Cada variable viene representada por un nodo de tipo círculo
- Cada restricción viene representada por un nodo de tipo rectángulo
- Para cada variable y para cada restricción existe un arco que los une
- Al grafo obtenido se le llama red de restricciones
- Por ejemplo,  $A < B$  y  $B < C$  generaría el grafo de la derecha, con los arcos que se muestran



Arcos

$\langle A, A < B \rangle$   
 $\langle B, B > A \rangle$   
 $\langle B, B < C \rangle$   
 $\langle C, C > B \rangle$

# Consistencia de arco. Algoritmo AC-3

**Paso 1)** Convertir cada restricción binaria en 2 arcos, por ejemplo:

La restricción  $A \neq B$  pasa a ser  $A \neq B$  y  $B \neq A$ . A la parte izquierda del arco lo vamos a llamar  $x_i$  y a la parte derecha  $x_j$

**Paso 2)** Añadir todos los arcos a una lista de trabajo

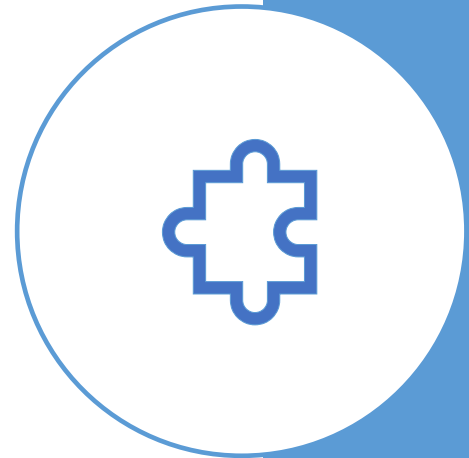
**Paso 3)** Repetir hasta que la lista de trabajo esté vacía

Coger un arco  $(x_i, x_j)$  de la lista de trabajo y comprobar que es factible

Paso 3.1) Para cada valor de  $x_i$ , debe haber algún valor de  $x_j$  que cumpla la restricción

Paso 3.2) Eliminar los valores inconsistentes de  $x_i$

Paso 3.3) Si el dominio de valores de  $x_i$  ha cambiado, añadir a la lista de trabajo todos los arcos de la forma  $(x_k, x_i)$ , si alguno de los arcos ya está en la lista de trabajo no hay que volver añadirlo



# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$C = \{1,2,3\}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

**Paso 1)** Convertir cada restricción binaria en 2 arcos

Arcos

$$A > B \rightarrow A > \mathbf{B}, \mathbf{B} < A$$

$$B = C \rightarrow \mathbf{B} = \mathbf{C}, \mathbf{C} = B$$

**Paso 2)** Añadir todos los arcos a una lista de trabajo

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$C = \{1,2,3\}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

Paso 3) Empezamos con el primer arco de la lista de trabajo  $A > B$

Para que el arco sea consistente  $A = \{1,2,3\}$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$C = \{1,2,3\}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

Paso 3)  $B < A$

Para que el arco sea consistente  $B = \{1,2,\textcolor{red}{3}\}$ .

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$
$A > B$

# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$C = \{1,2,3\}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

Paso 3)  $B=C$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$
$A > B$



# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$C = \{1,2,3\}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

Paso 3)  $C=B$

$$C = \{1,2,\textcolor{red}{3}\}$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$
$A > B$
$B = C$

# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$\underline{C = \{1,2,3\}}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

Paso 3)  $A > B$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$
$A > B$
$B = C$

# Ejemplo

## Ejemplo:

Supongamos:

$$A = \{1,2,3\}$$

$$B = \{1,2,3\}$$

$$C = \{1,2,3\}$$

con las restricciones:

$$A > B$$

$$B = C$$

$A > B$
$B < A$
$B = C$
$C = B$

Paso 3)  $B=C$

Finalmente probamos con  $B=C$  que tampoco modifica los dominios de las variables concluyendo que:

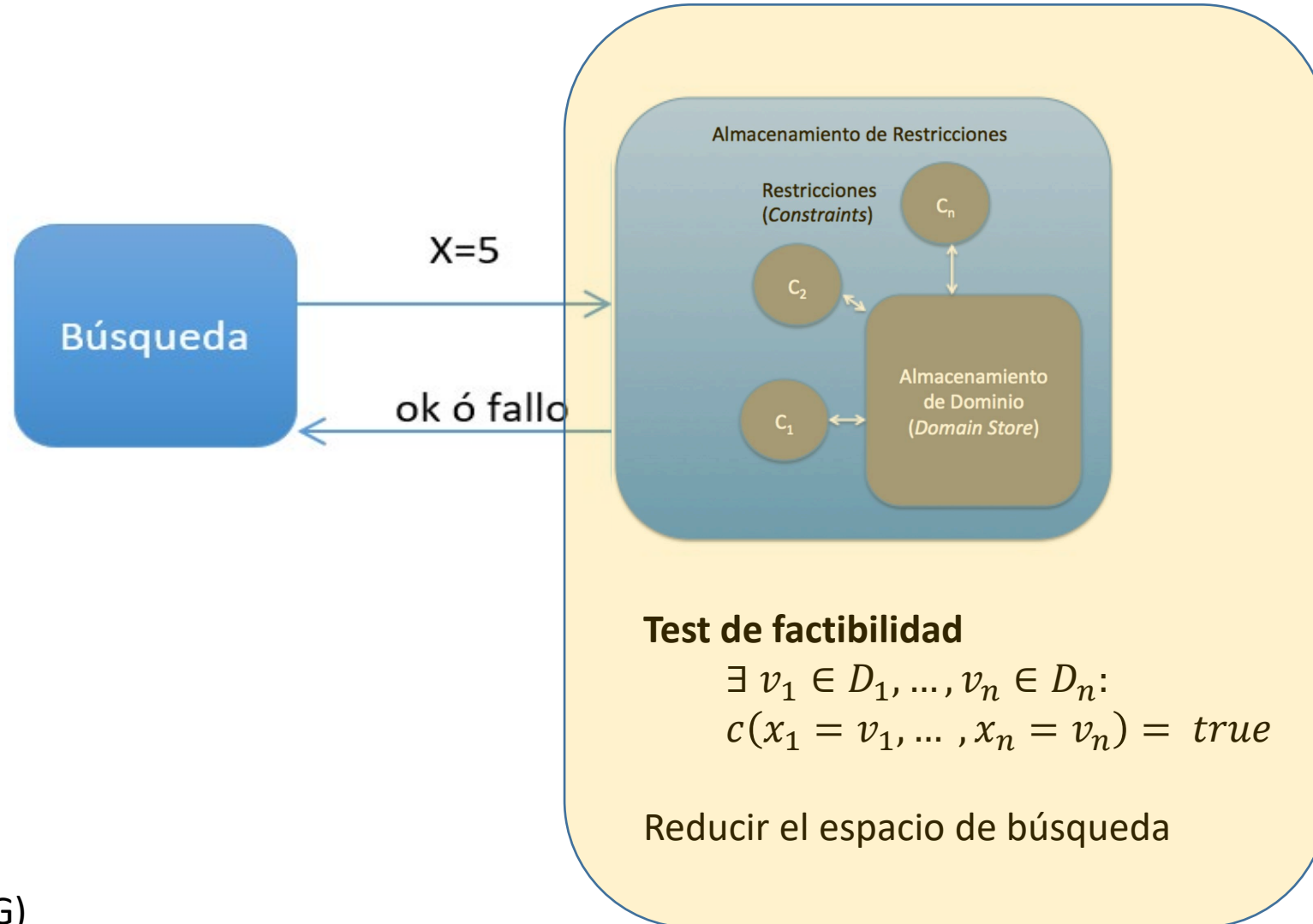
$$A = \{2,3\}$$

$$B = \{1,2\}$$

$$C = \{1,2\}$$

es arco consistente o dominio consistente.

# Subsistema de búsqueda



# Subsistema de búsqueda

- Heurísticas de selección de variables
  - Orden de entrada (minizinc: *input\_order*)
  - Dominios con valores más pequeños (minizinc: *smallest*)
  - Dominios con valores más grandes (minizinc: *largest*)
  - Dominio con cardinalidad menor (minizinc: *first\_fail*)
  - Dominio con cardinalidad menor y en caso de empate mayor cantidad de restricciones (minizinc: *most\_constrained*)
- Heurísticas de selección de valores

<https://www.minizinc.org/doc-2.4.2/en/lib-annotations.html#search-annotations>

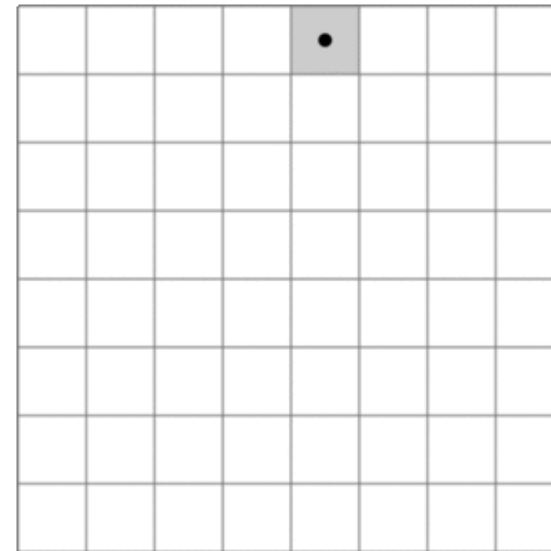


# Problema del Caballo

- Utilizar un caballo para visitar, una sola vez, todas las casillas de un tablero de ajedrez

## Solución de Euler

42	57	44	9	40	21	46	7
55	10	41	58	45	8	39	20
12	43	56	61	22	59	6	47
63	54	11	30	25	28	19	38
32	13	62	27	60	23	48	5
53	64	31	24	29	26	37	18
14	33	2	51	16	35	4	49
1	52	15	34	3	50	17	36



## Posible modelo: Caballo de Euler

- En este modelo tenemos:
  - La variable de decisión *jump* que para cada posición del tablero nos da la siguiente posición a donde va a saltar el caballo:
    - *var{int} jump[i in Board] in Knightmoves(i)*
  - Todos los valores de la variable *jump* tienen que formar un circuito: *circuit(jump)*
  - *Knightmoves(i)*: Función que da las reglas para el salto del caballo

```
function set{int} Knightmoves(int i) {  
  set{int} S;  
  if (i % 8 == 1)  
    S = {i-15,i-6,i+10,i+17};  
  else if (i % 8 == 2)  
    S = {i-17,i-15,i-6,i+10,i+15,i+17};  
  else if (i % 8 == 7)  
    S = {i-17,i-15,i-10,i+6,i+15,i+17};  
  else if (i % 8 == 0)  
    S = {i-17,i-10,i+6,i+15};  
  else  
    S = {i-17,i-15,i-10,i-6,i+6,i+10,i+15,i+17};  
  return filter(v in S) (v >= 1 && v <= 64);  
}
```

```
range Board = 1..64;  
var{int} jump[i in Board] in Knightmoves(i);  
solve {  
  circuit(jump);  
}
```

*circuit*  
minizinc

## Documentación de minizinc:

**circuit**

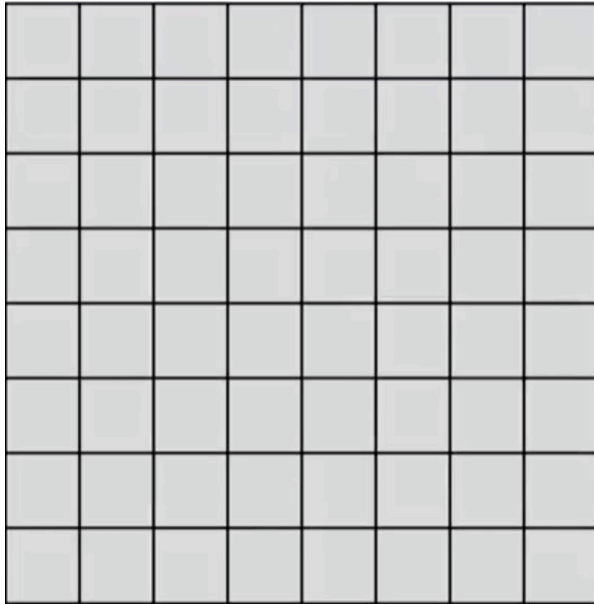
**circuit[array[int] of var int: x)**

**Constraints the elements  
of x to define a circuit  
where  $x[i] = j$  mean that j is  
the successor of i.**



# Caballo de Euler

- Principio de primer fallo

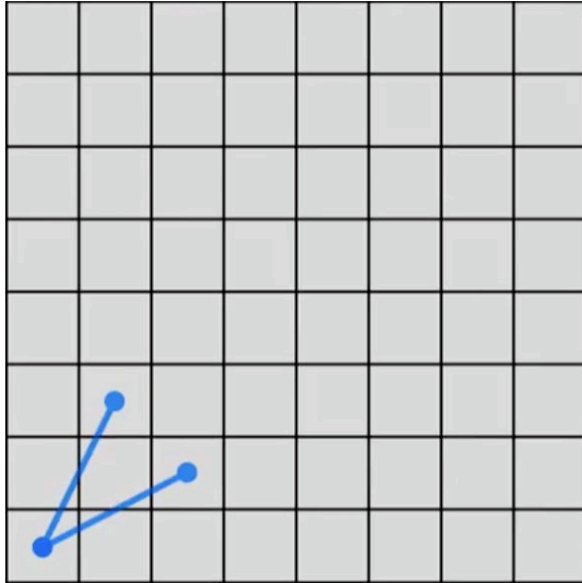


¿Dónde deberíamos empezar?



¿Desde dónde tendría un caballo más dificultades para saltar?

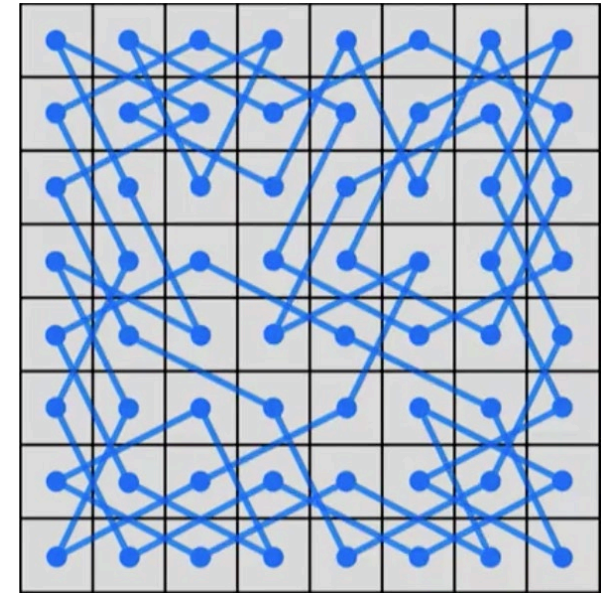
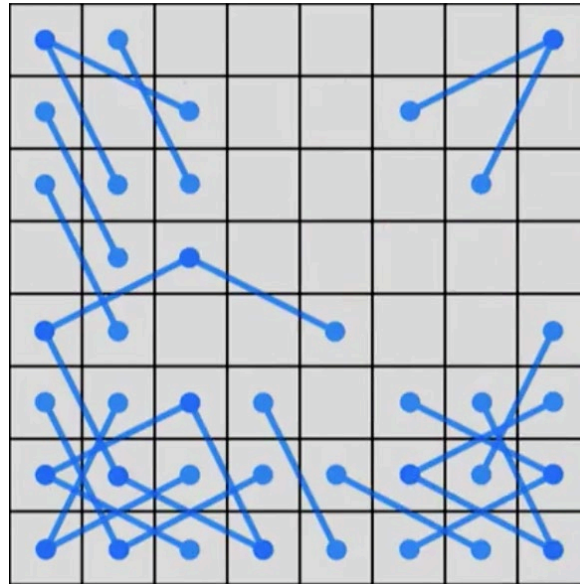
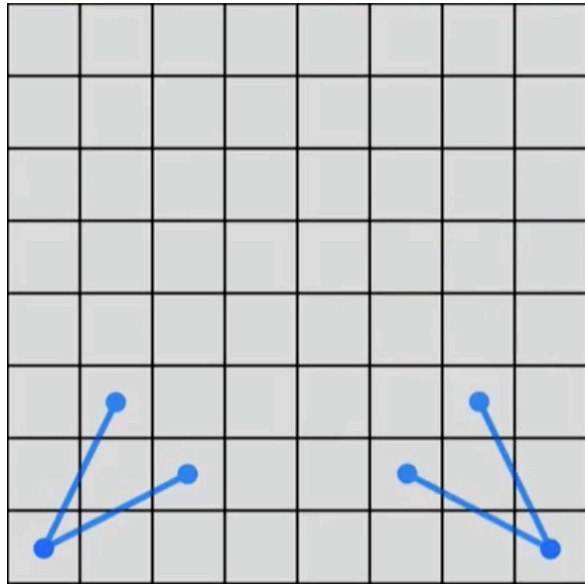
# Caballo de Euler



Volvemos a aplicar el mismo principio. ¿Cuál sería la siguiente casilla a explorar?



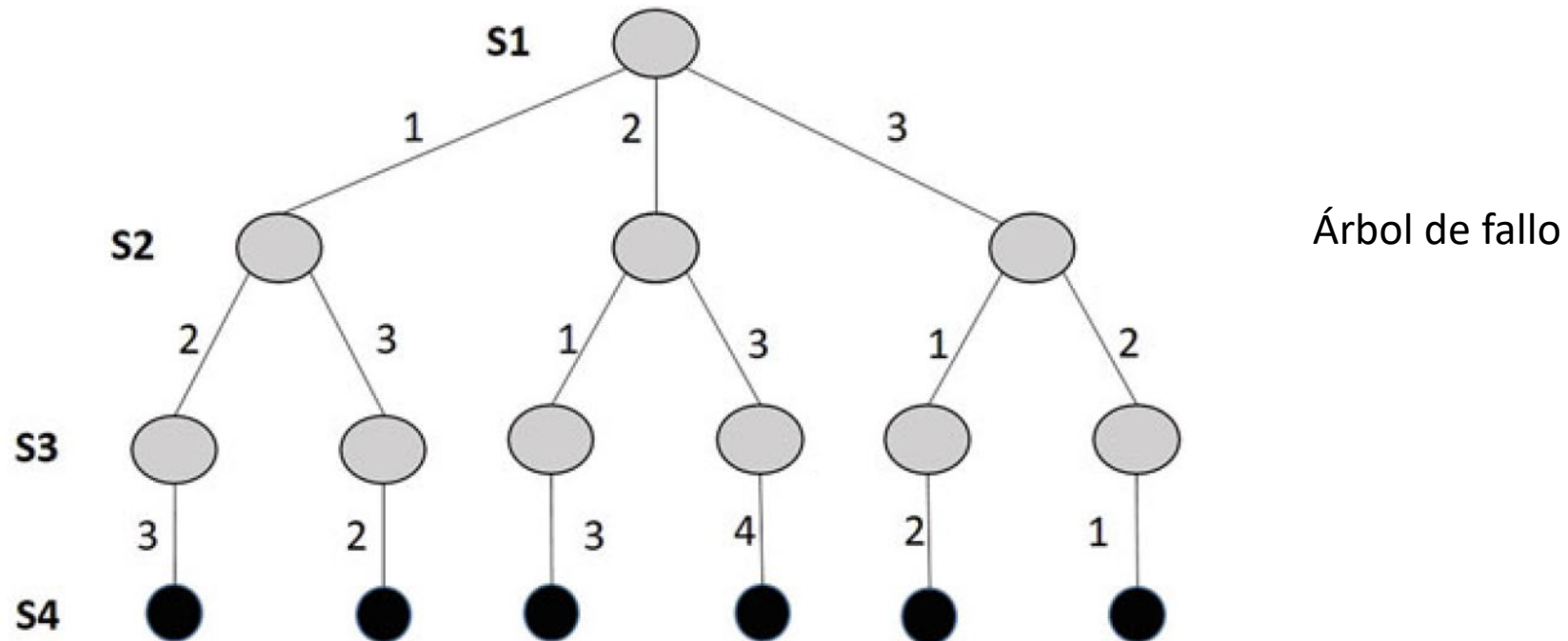
# Caballo de Euler



# Ejemplo

- Supongamos que tenemos 4 variables de decisión y una restricción *alldifferent*:

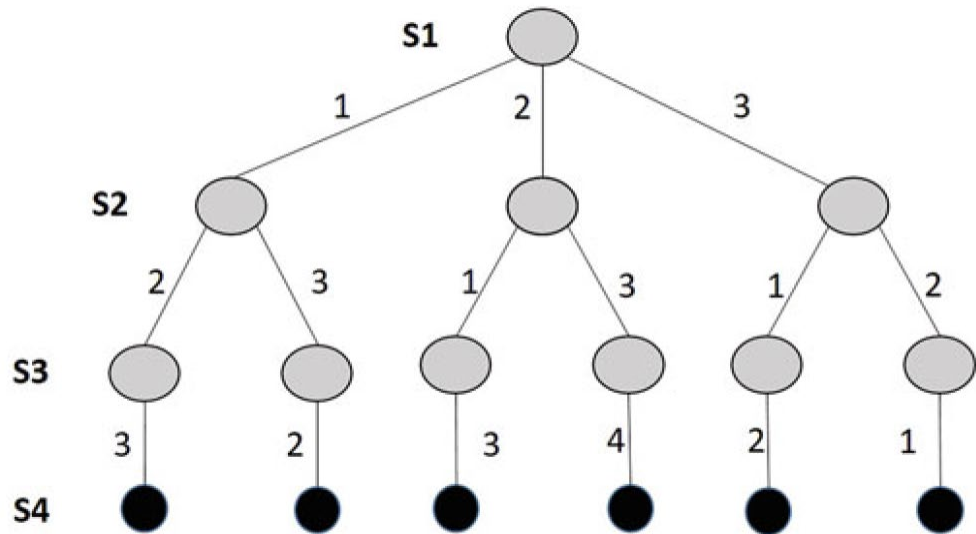
$$S1 \in 1..3, S2 \in 1..3, S3 \in 1..3, S4 \in 1..2$$



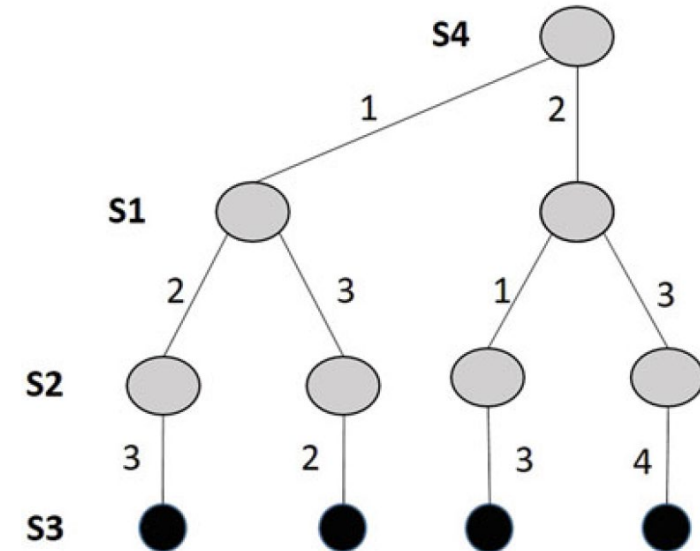
# Ejemplo

- Supongamos que tenemos 4 variables de decisión y una restricción *alldifferent*:

$$S1 \in 1..3, S2 \in 1..3, S3 \in 1..3, S4 \in 1..2$$

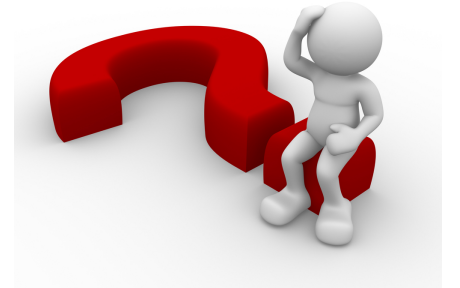


Árbol de fallo



First Fail

# Ejemplo, coloreado de mapas



¿Empezaríamos por Dinamarca o por Bélgica?

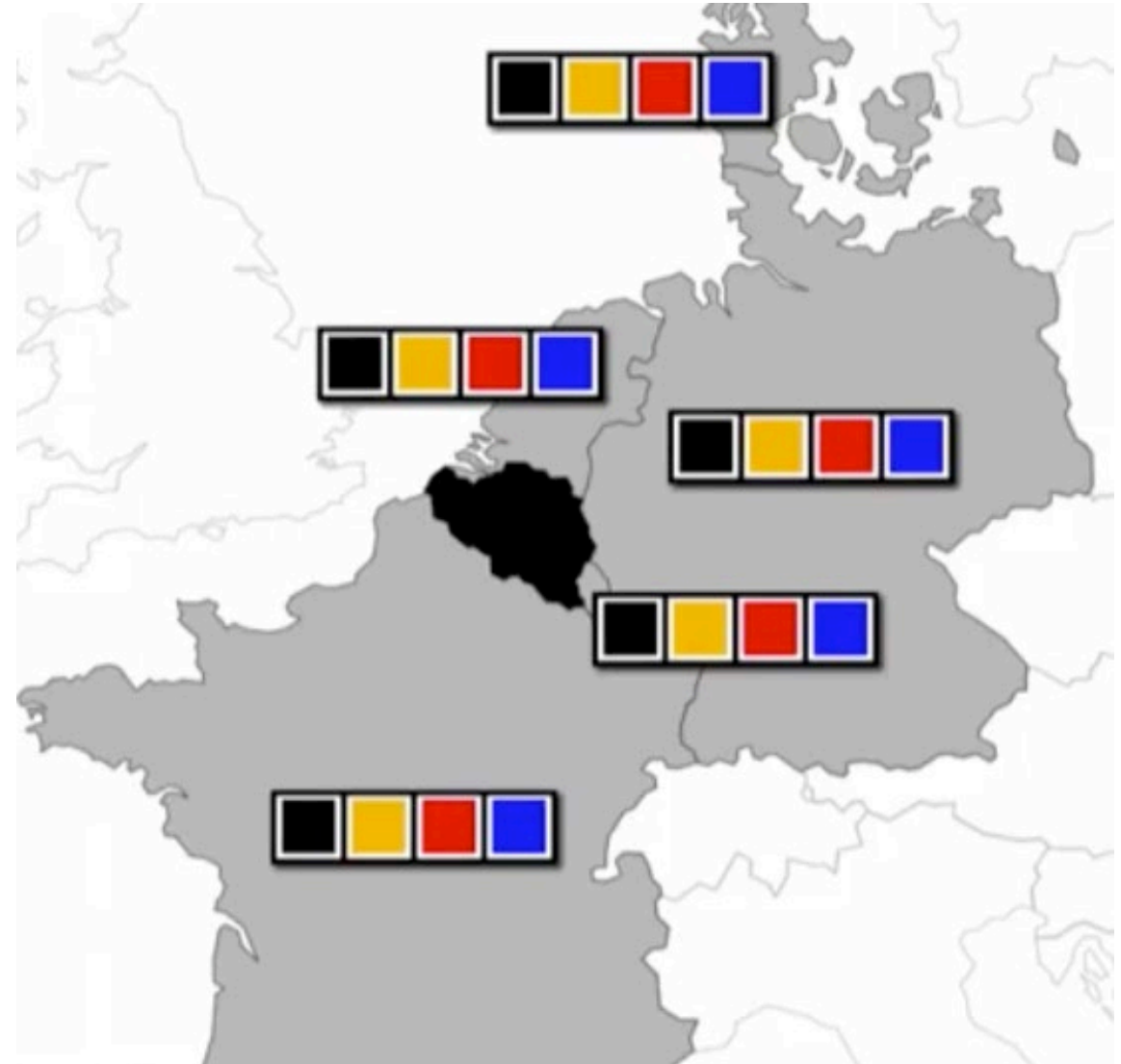
# Coloreado de mapas

- Como Dinamarca sólo tiene frontera con Alemania, estaríamos empezando por el que tiene menor probabilidad de fallar.
- Por esta razón, sería mejor empezar con Bélgica (mayor cantidad de restricciones)

minizinc: *most\_constrained*

22/03/2020 - AP (JQG)

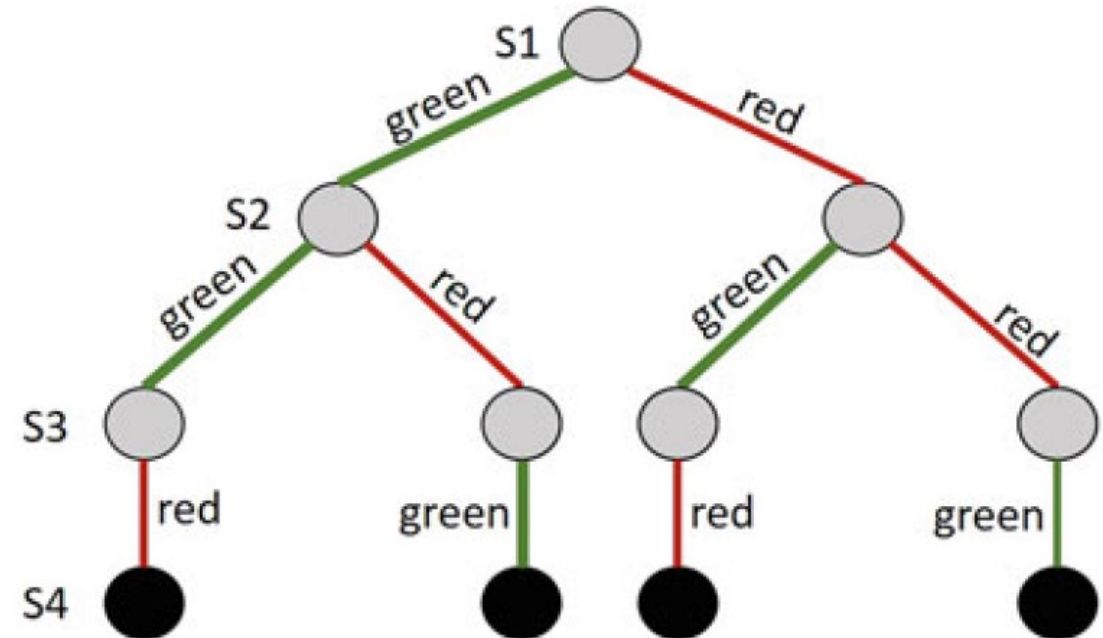
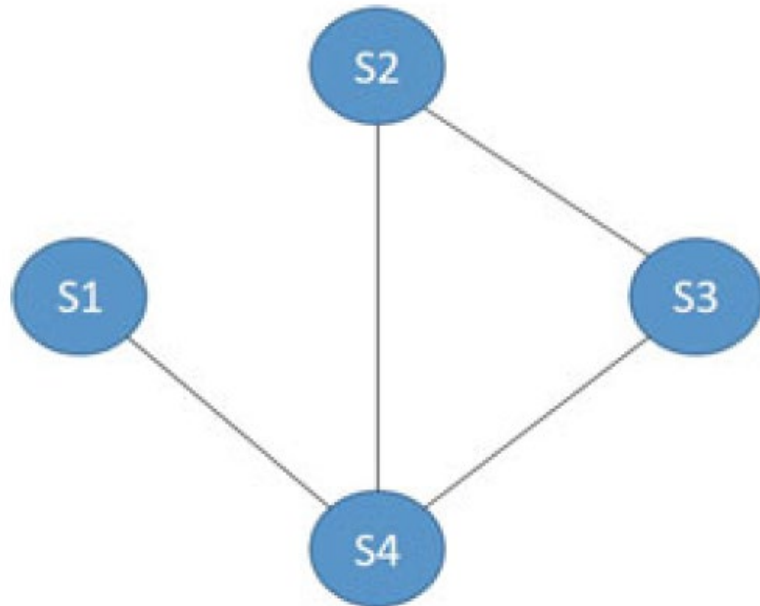
Igualdad de dominio



# Ejemplo

- $S1, S2, S3, S4 \in \{red, green\}$

$$S4 \neq S1, S4 \neq S2, S4 \neq S3, S3 \neq S2$$



Árbol de fallo



## Ejemplo

- $S1, S2, S3, S4 \in \{red, green\}$

$$S4 \neq S1, S4 \neq S2, S4 \neq S3, S3 \neq S2$$

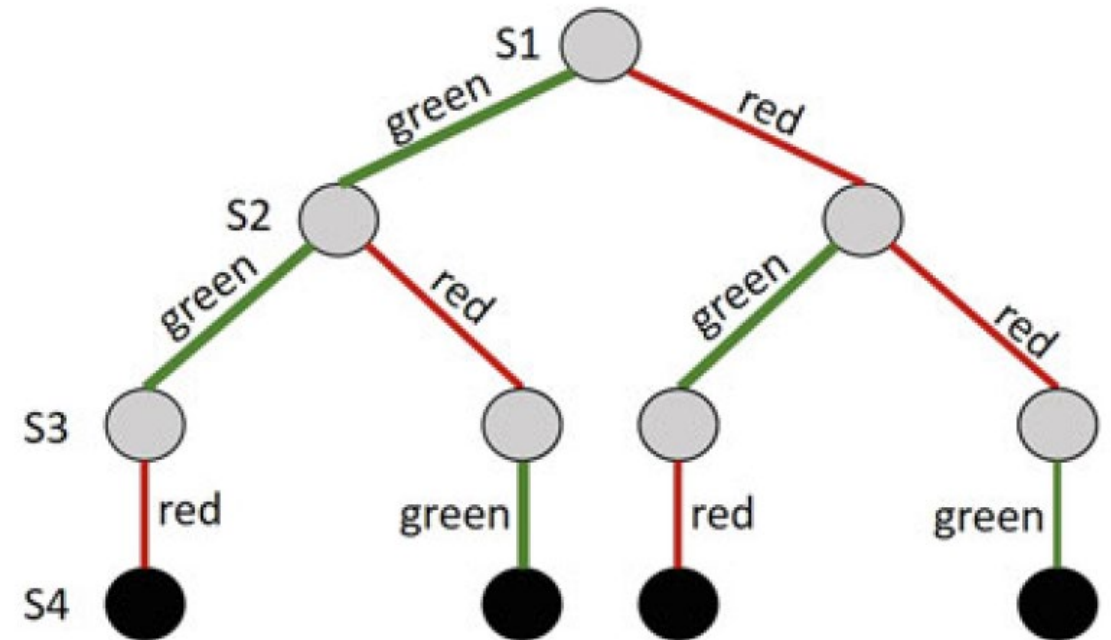
```
enum col = {red,green} ;
array [1..4] of var col: S ;
```

```
constraint S[4] != S[1] ;
constraint S[4] != S[2] ;
constraint S[4] != S[3] ;
constraint S[3] != S[2] ;
```

```

solve
    :: int_search(S,input_order, indomain)
satisfy ;

```

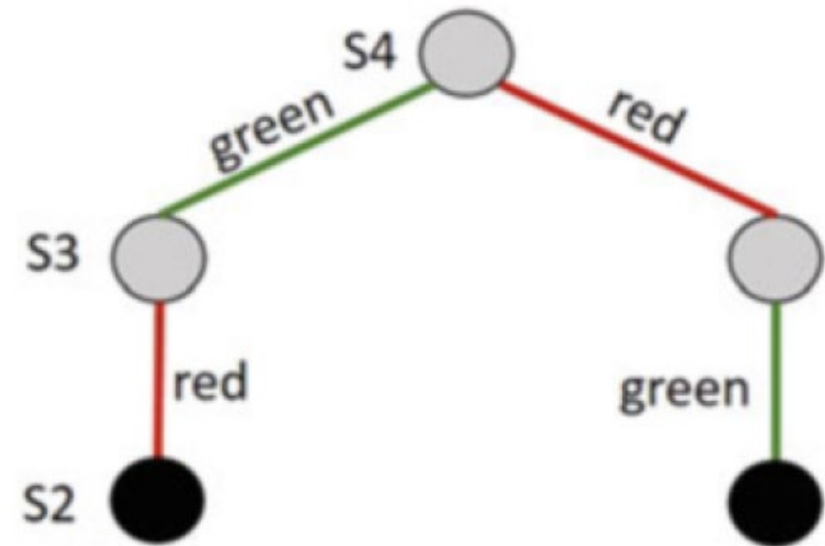
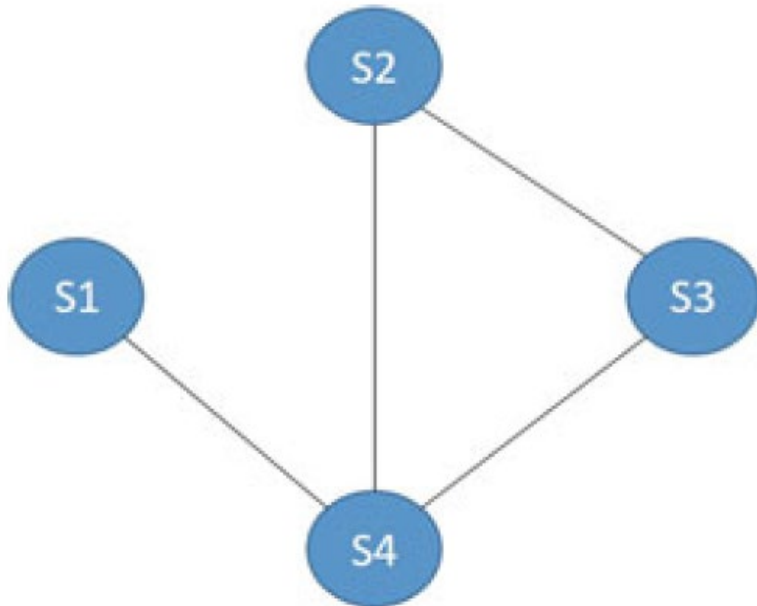


## Árbol de fallo

# Ejemplo

- $S1, S2, S3, S4 \in \{red, green\}$

$$S4 \neq S1, S4 \neq S2, S4 \neq S3, S3 \neq S2$$



*Reverse(S)*

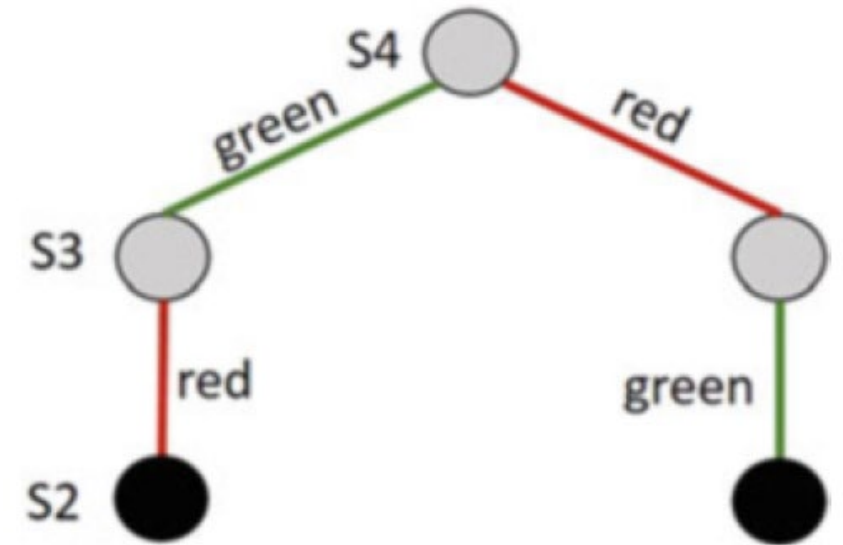
# Ejemplo

- $S1, S2, S3, S4 \in \{red, green\}$        $S4 \neq S1, S4 \neq S2, S4 \neq S3, S3 \neq S2$

```
solve  
  :: int_search(reverse(S), input_order, indomain)  
  satisfy ;
```

```
solve  
  :: int_search([S[4], S[3], S[2], S[1]], input_order, indomain)  
  satisfy ;
```

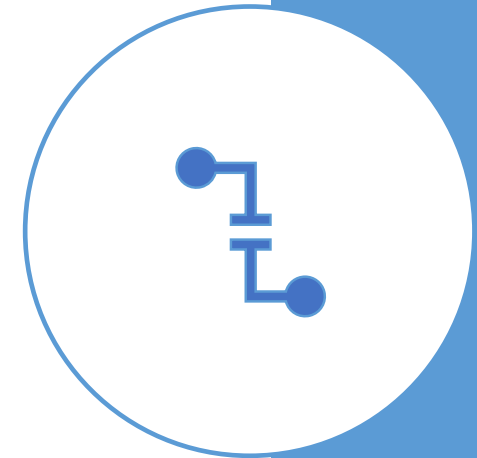
Forma automática: first fail, most\_constrained



Árbol de fallo

# Subsistema de búsqueda

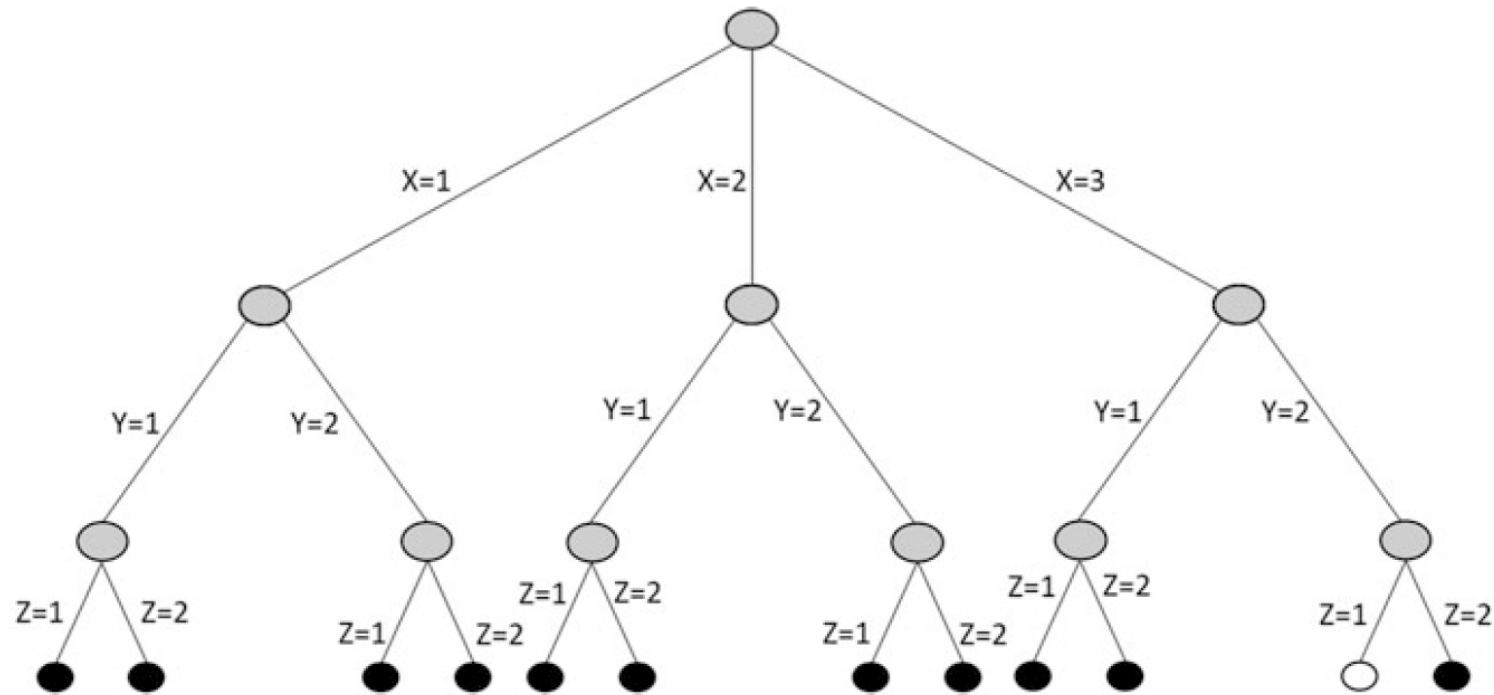
- Heurísticas de selección de variables
  - Orden de entrada (minizinc: *input\_order*)
  - Dominios con valores más pequeños (minizinc: *smallest*)
  - Dominios con valores más grandes (minizinc: *largest*)
  - Principio de primer fallo (minizinc: *first\_fail*)
- **Heurísticas de selección de valores**
  - Indomain\_min, max, median, random
  - Indomain Split



<https://www.minizinc.org/doc-2.4.2/en/lib-annotations.html#search-annotations>

# Ejemplo

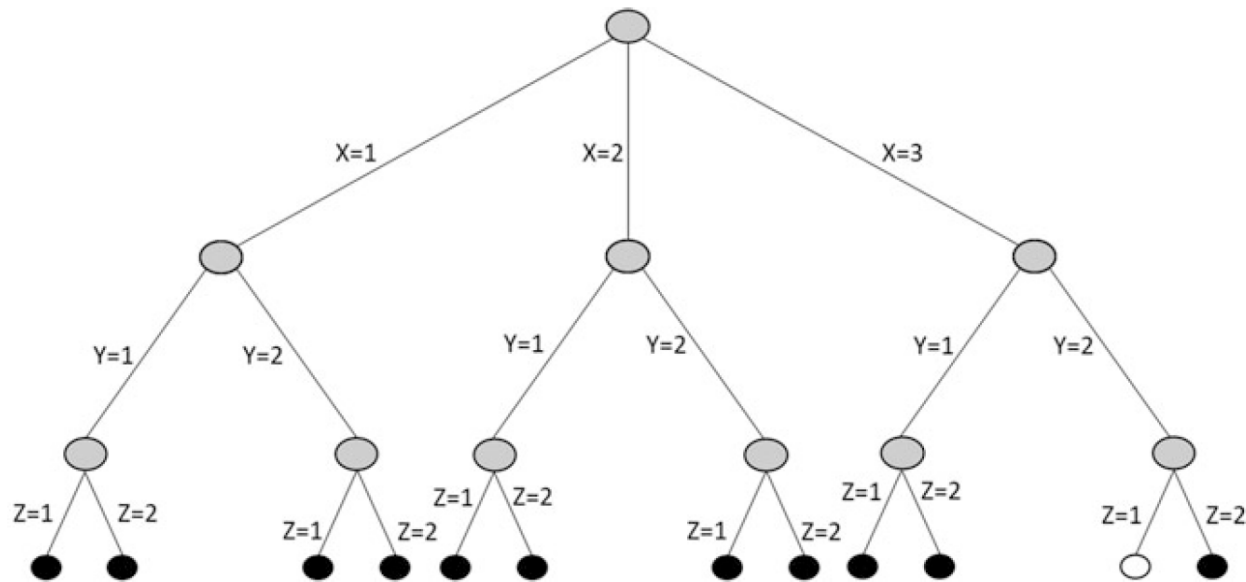
- Supongamos 3 variables de decisión:  $X \in \{1,2,3\}$ ,  $Y \in \{1,2\}$ ,  $Z \in \{1,2\}$
- Restricción  $Y \neq Z$ . Queremos maximizar  $X + Y + Z$



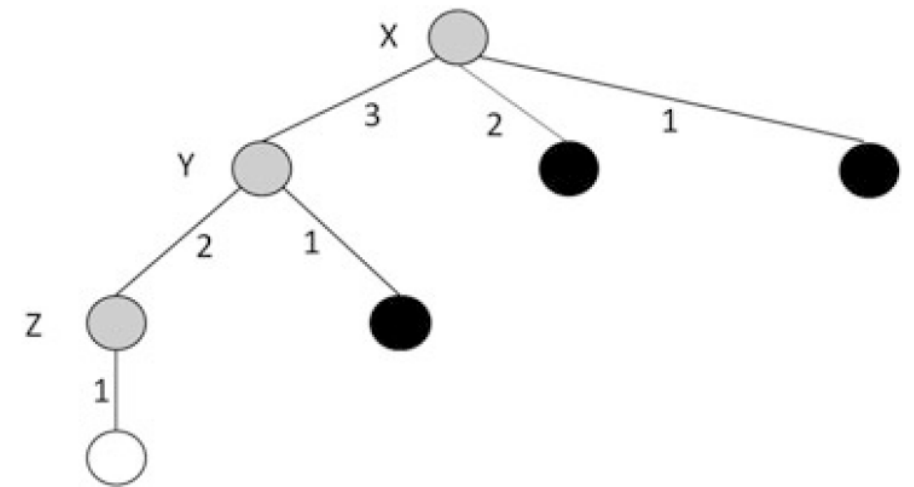
*Indomain\_min*

# Ejemplo

- Supongamos 3 variables de decisión:  $X \in \{1,2,3\}$ ,  $Y \in \{1,2\}$ ,  $Z \in \{1,2\}$
- Restricción  $Y \neq Z$ . Queremos **maximizar**  $X + Y + Z$



*Branch and Bound con DFS Indomain\_min*



*Indomain\_max*

Ejemplo de  
las 8 reinas  
con minizinc

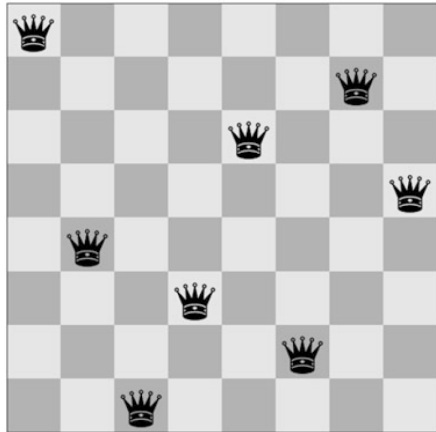
```
include "globals.mzn";

set of int: R = 1..8;
array[R] of var R: row;

constraint alldifferent(row);
constraint all_different([row[i]+i | i in R]);
constraint all_different([row[i]-i | i in R]);

solve :: int_search(row,
                    first_fail,
                    indomain_min|
                    satisfy;
```

# Combinación de heurísticas de búsqueda



		Q4,Q5,Q3,Q6,Q2,Q7,Q1,Q8		4,5,3,6,2,7,1,8	
Search steps	Naive	(A) Middle-out Var	(B) First fail	(A+B)	(A+B)+ Middle-out Val
8-queens	10	0	17	0	5
16-queens	542	28	4	0	7
32-queens	Timeout	Timeout	9	1	15
64-queens	Timeout	Timeout	365	3	2
128-queens	Timeout	Timeout	Timeout	Timeout	0

- Naive: **orden de variables:**  $Q1, Q2, \dots, Q8$ , **orden de valores:** 1,2,...8
- A: **orden de variables:** Las variables se cogen del centro hacia los lados, **orden de valores:** 1,2...8
- B: **orden de variables:** First fail, **orden de valores:** 1,2, ...8
- A+B: Igual a B, cuando 2 variables tienen la misma cardinalidad coge la más cercana al centro
- A+B+middle-out-val: Igual a (A+B) pero el orden de valores sigue la fila más cercana al centro del tablero, 4,5,3,6,2,7,1,8
-



## %Variables de decisión

```
...  
array[POS] of var int: difference;
```

```
%ann: varsel = input_order;  
%ann: varsel = first_fail;  
ann: varsel = smallest;  
%ann: varsel = largest;  
ann: valse1 = indomain_min;  
%ann: valse1 = indomain_max;  
%ann: valse1 = indomain_median;  
%ann: valse1 = indomain_random;
```

```
solve:: int_search(difference,  
                  varsel,  
                  valse1,  
                  maximize obj;
```

# Ejemplo de sintaxis en minizinc

Activación  
de las  
estadísticas  
en minizinc

Hide configuration editor Show project explorer

Configuration

Stop after this many solutions (0 means "all"): 1 (for satisfaction problems)

Compiler options

☐ Verbose compilation

☐ Output statistics for compilation

Compiler optimisation level: -O1 (default)

Additional data:

Additional compiler arguments:

Solver options

Number of threads: 1

☐ Random seed:

Additional solver command line arguments:

☐ Free search

☐ Verbose solving

☒ Output statistics for solving

Output options

☐ Clear output window before each run

☐ Output timing information

☒ Check solutions (if solution checker model is present in project)

Compress solution output after this many solutions (0 means "never"): 100

```
Output
-----
=====
%%%mzn-stat  initTime=0.001
%%%mzn-stat  solveTime=0.274
%%%mzn-stat  solutions=2
%%%mzn-stat  variables=69
%%%mzn-stat  propagators=67
%%%mzn-stat  propagations=1250488
%%%mzn-stat  nodes=140363
%%%mzn-stat  failures=70176
%%%mzn-stat  restarts=0
%%%mzn-stat  peakDepth=22
%%%mzn-stat-end
Finished in 419msec
```



## Resumen

- Ejemplo: Problema de las  $n$  reinas
- Ejemplo: Coloreado de mapas
- Series mágicas
- Sudoku
- Ruptura de simetrías
- Restricciones redundantes
- Modelos duales
- Restricciones globales
- Subsistema de búsqueda.
- Estrategias de selección de variable
- Estrategias de selección de valores
- Caballo de Euler

## **VPL:** TSP con trayecto parcial mínimo

Dado un problema de TSP (circuito hamiltoniano), a diferencia del problema clásico donde el objetivo es minimizar la distancia total del recorrido, queremos en este caso que el objetivo sea **minimizar** la distancia mayor entre cada par de ciudades, es decir, queremos minimizar la distancia del máximo trayecto parcial.

# Parámetros

```
1|include "globals.mzn";  
2|int: numCities;          %número de ciudades  
3|set of int: City = 1..numCities;  
4|int: maxAllowedEdge;     % máxima distancia permitida de un trayecto del recorrido  
5|  
6|% distancia entre ciudades  
7|% -1 significa que no hay conexión directa  
8|array[City, City] of int: distance;
```

# Ejemplo

-1 => no hay camino entre las ciudades

```
1 maxAllowedEdge = 600;
2 numCities = 15;
3 distance = [|0,-1,250,-1,-1,473,-1,172,-1,372,360,414,-1,-1,243
4 |-1,0,-1,-1,99,161,284,-1,-1,-1,446,431,478,262,457
5 |250,-1,0,-1,-1,-1,573,408,697,159,281,332,-1,-1,219
6 |-1,-1,-1,0,-1,-1,296,-1,400,481,392,338,172,449,-1
7 |-1,99,-1,-1,0,247,196,-1,-1,-1,410,384,380,181,446
8 |473,161,-1,-1,247,0,391,519,-1,-1,448,453,-1,422,416
9 |-1,284,573,296,196,391,0,-1,670,480,293,247,224,233,375
10 |172,-1,408,-1,-1,519,-1,0,-1,542,524,576,-1,-1,407
11 |-1,-1,697,400,-1,-1,670,-1,0,545,605,577,567,-1,-1
12 |372,-1,159,481,-1,-1,480,542,545,0,201,234,-1,-1,216
13 |360,446,281,392,410,448,293,524,605,201,0,56,445,-1,118
14 |414,431,332,338,384,453,247,576,577,234,56,0,390,478,171
15 |-1,478,-1,172,380,-1,224,-1,567,-1,445,390,0,295,-1
16 |-1,262,-1,449,181,422,233,-1,-1,-1,-1,478,295,0,-1
17 |243,457,219,-1,446,416,375,407,-1,216,118,171,-1,-1,0|];
```

# Resultado esperado para el ejemplo

```
succ = array1d(1..15, [8, 7, 10, 11, 6, 14, 15, 3, 4, 9, 12, 13, 5, 2, 1]);  
maxEdge = 545;  
-----  
=====  
Finished in 192msec
```