

PROGRAMACIÓN DINÁMICA

Algoritmos y Programación

Escuela de Ingeniería Informática Universidad de Las Palmas de Gran Canaria

Programación Dinámica

Programación Dinámica

Resuelven un problema combinando soluciones de subproblemas

 No hay subproblemas solapados Hay problemas solapados

Programación Dinámica

- No hay subproblemas solapados
- Factor de reducción del problema grande (n/2, n/3, ...)

- Hay problemas solapados
- Factor de reducción <u>pequeño</u> (n-1, n-2, ...)

Programación Dinámica

- No hay subproblemas solapados
- Factor de reducción del problema grande (n/2, n/3, ...)
- Los subproblemas son <u>independientes</u> (y pueden resolverse en paralelo)

- Hay problemas solapados
- Factor de reducción <u>pequeño</u> (n-1, n-2, ...)
- Los subproblemas son <u>dependientes</u> y almacenamos los resultados de cada subproblema.

Programación Dinámica

- No hay subproblemas solapados
- Factor de reducción del problema grande (n/2, n/3, ...)
- Los subproblemas son <u>independientes</u> (y pueden resolverse en paralelo)

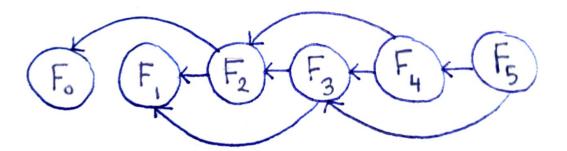
- Hay problemas solapados
- Factor de reducción <u>pequeño</u> (n-1, n-2, ...)
- Los subproblemas son <u>dependientes</u> y almacenamos los resultados de cada subproblema.
- Requiere <u>subestructura óptima</u>

$$egin{aligned} F_0 &= 1 \ F_1 &= 1 \ F_n &= F_{n-1} + F_{n-2} \end{aligned}$$

Podemos representar gráficamente la recurrencia mediante un grafo dirigido:

- Cada subproblema es un vértice
- Las aristas representan la dependencia de los subproblemas

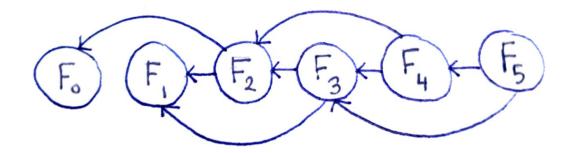
$$egin{aligned} F_0 &= 1 \ F_1 &= 1 \ F_n &= F_{n-1} + F_{n-2} \end{aligned}$$



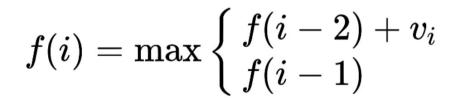
Podemos representar gráficamente la recurrencia mediante un grafo dirigido:

- Cada subproblema es un vértice
- Las aristas representan la dependencia de los subproblemas

$$egin{aligned} F_0 &= 1 \ F_1 &= 1 \ F_n &= F_{n-1} + F_{n-2} \end{aligned}$$

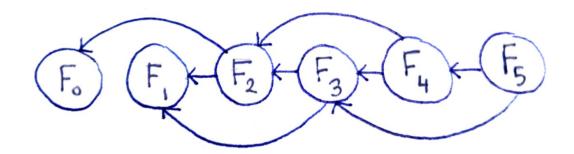


House Robber





$$egin{aligned} F_0 &= 1 \ F_1 &= 1 \ F_n &= F_{n-1} + F_{n-2} \end{aligned}$$



House Robber



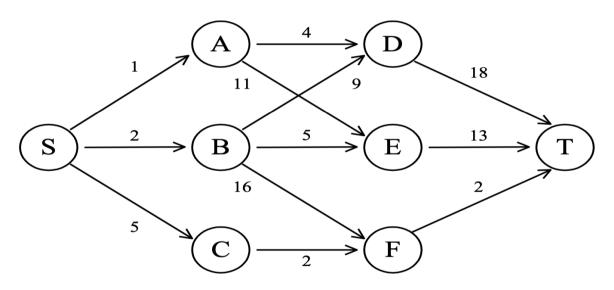
$$f(i) = \max \left\{ egin{array}{l} f(i-2) + v_i \ f(i-1) \end{array}
ight.$$

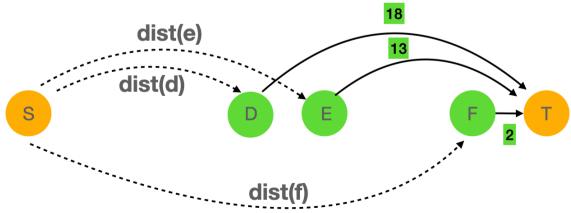
La recurrencia requiere implícitamente un grafo acíclico dirigido (DAG – Directed Acyclic Graph)

Shortest Path

Recurrencia

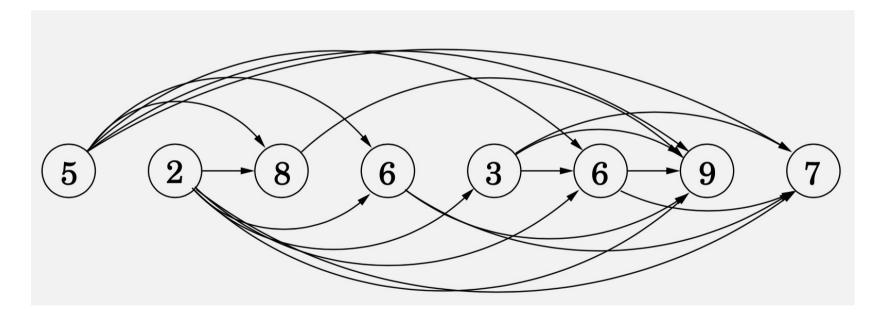
$$\mathtt{dist}(v) = \min_{(u,v) \in E} \{\mathtt{dist}(u) + l(u,v)\}$$





Longest Increasing Subsequence





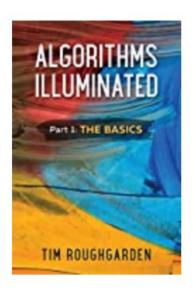
$$L(n) = \begin{cases} 1 + \max(L(j)) & : \text{ where } j < n \text{ and } v[j] < v[n] \\ 1 & : \text{ if no such } j \text{ exists} \end{cases}$$

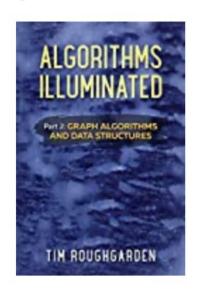
Resolución de problemas con Programación Dinámica

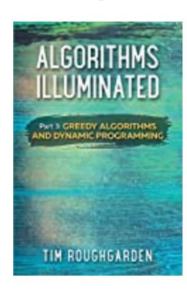
- Paso 1: Identificar los subproblemas
- Paso 2: Comprobar que podemos crear el Grafo Acícilo Dirigido (DAG) con las dependencias entre subproblemas
 - Si no es possible generarlo entonces no se puede resolver mediante programación dinámica
- Paso 3: Escribir la recurrencia
- Paso 4: Programar la recurrencia mediante memoization o tabulation

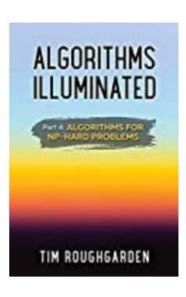
Recursos Adicionales

https://www.algorithmsilluminated.org









Algorithms Illuminated is a DIY book series by <u>Tim Roughgarden</u>, inspired by online courses that are currently running on the <u>Coursera</u> and EdX (<u>Part 1/Part 2</u>) platforms. There are four volumes:

Part 1: The Basics

Part 2: Graph Algorithms and Data Structures

Part 3: Greedy Algorithms and Dynamic Programming

Part 4: Algorithms for NP-Hard Problems

Recursos Adicionales

- https://en.wikipedia.org/wiki/Dynamic programming
- https://jeffe.cs.illinois.edu/teaching/algorithms/book/Algorit hms-JeffE.pdf
- https://www.geeksforgeeks.org/dynamic-programming/
- https://www.techiedelight.com/Category/dynamicprogramming/