Tâche	Description	Effort																Effort	Effort	Différence														
		Prévu	4	1 2	3	I 4	T =	-	7		١.	10	14	12	12	14	15	1 1	16	Jours 17		18		19		20	1	21	1	22		Consommé	Restant	
10	Elaboration et vérification du projet	47	H	Í	1	-	3	Ť	ť	Ť	9	10	Ш	12	13	14	13	+		1/		10		19	1	20		71	Н			Consomme	Restant	
10.10	<u>Définition du projet</u>																																	
10.10	Cahier des charges	15	5	4	3	3																										15	0	0,0
10.10.20	Planning	6				3	1	2																								6	0	0,0
10.20	Recherche informative																																	
10.20.10	Recherche système existants	8		3	3	1																										7	1	0,0
10.20.20	Recherche Technologies	5			4																											4	1	0,0
10.30	Etude comparative des solutions																																	
10.30.10 10.30.20	Mise en place des solutions Pour ou contre de chaque solution	8 5				3	2	3																								8 5	0 0	
10.30.20	Four ou contre de chaque solution						3																									3	O	
20	Choix de la solution	62		lacksquare	+			$\bot$	$\vdash$					Ш			+	-	$\bot$			$\perp$	$\bot$						4-4					
20.10 20.10.10	Assemblage basique de la solution  Croquis de la solution	5					1	1	4	1																						7	-2	0,0
20.10.20	Identifier les différents éléments critiques	5							4	3																						7	-2	0,0
20.20	Recherche et commande de composants	20						8	3	7	1					3																25	-5	0,0
20.20	Noonordie et commande de composants	20						0	3	,						5																23	-э	0,0
20.30	Construction CAD	15									5	6	3	4	5		2	2														27	-12	0,0
20.40	Schéma logique d'information	5											2	2	1																	5	0	0,0
																																-	-	- / -
20.50 20.50.10	Algorithmique Schéma d'état du système	4																														0	4	0,0
20.50.20	Algorithme	8																														0	8	0,0
20	Destatives	26																																
30 30.10	Prototype  Contrôle moteur	10		-	+	$\vdash$	$\mathbf{H}$	$\dagger $	+	$\vdash$	H	+	H					╫	+		+	+	+						╅			0	10	
30.20 30.20.10	Mesures capteurs  Lecture de valeur sur capteur	8																														0	8	0,0
30.20.10	Lecture de Valeur sur capteur																															· ·	ō	0,0
30.30	Commande proportionelle	8																														0	8	
40	Système final	119																																
40.10	Assemblage																																	
40.10.10 40.10.20	Montage du sytème Alignement	10 4																														0	10 4	0,0 0,0
																																	·	0,0
40.20 40.20.10	<u>Code</u> Initialisation système	5																														0	5	0,0
40.20.10	Lecture capteurs	5																														0	5	0,0
40.20.30	Commande moteur	5																														0	5	0,0
40.20.40	Première boucle de régulation	15																														0	15	0,0
40.20.50	Seconde boucle de régulation	15																														0	15	0,0
40.20.60	Implémenter première action	10																														0	10	0,0
40.20.70 40.20.80	Implémenter seconde action Implémenter troisième action (facultative/si assez de temps)	10 10																														0	10 10	0,0 0,0
40.20.80	Implémenter quatrième action (facultative/si assez de temps)	10																														0	10	0,0
40.20	Toot																																	
40.30 40.30.10	<u>Test</u> Test complet du sytème	20																														0	20	0,0
40.30.20	Debug des problèmes	20																														0	20	0,0
50	Préparation des livrables																																	
50.10	Documentation Documentation	20				1	1	1 1			H	+	H				2	╫	+									+ +	1 1			6	14	0,0
50.20	Rapport intermédiaire	20	1	1			2										8	10											]			22	-2	0,0
50.30 50.40	Rapport finall Présentation PowerPoint	40 5																														0	40 5	0,0 0,0
50.40	i resentation rower will	٥																														U	Э	0,0
50	Imprévus (20 %)	90					4			3	2	7	5	4	6	2	1	2														36	54	0,0
																																0	0	0,0
	TOTAL	449	6	0	10	10	11	16	11	1/	11	12	10	10	12	۵	12	1	14	0	$\perp$	0		0	+	0		0	$\perp$	0		180	269	0,0
	TOTAL	+43		11 0	10	1 10	1 11	110	1 11	114	1 11	113	10	1 10	12	11 3	13	11 1	7	J	I	U	II			U	II	J	11	U	<u> </u>	100	203	0,0