

Correttezza: induzione ed invarianti di ciclo

Esercizio 1

Si consideri il seguente algoritmo che calcola il quadrato del suo parametro:

Square(z)

```
1:  ▷ Pre: z numero intero  $\geq 0$ 
2:  ▷ Post: ritorna l'intero  $z^2$ 
3:  x  $\leftarrow 0$ 
4:  y  $\leftarrow 0$ 
5:  while x < z do
6:    y  $\leftarrow y + 2x + 1$ 
7:    x  $\leftarrow x + 1$ 
8:  return y
```

Si dimostri formalmente la correttezza della funzione, cioè:

- si trovi l'invariante del ciclo,
- si dimostri che l'invariante è vero inizialmente e viene mantenuto dal ciclo
- usando l'invariante si dimostri che il valore restituito è z^2 .

1. Invariante = condizione mantenuta all'interno del ciclo + condizione di uscita dal ciclo;

In questo caso: $y = x^2 \wedge x \leq z$

2. All'inizio $y = 0$, $x = 0$ quindi $y = x^2 = 0$

Per ogni iterazione $y = y + 2x + 1$, $x = x + 1$ quindi $y = 1 = x^2$

$y = 1 + 2(1) + 1 = 4$, $x = 1 + 1 = 2$, che soddisfa $y = x^2 = 2^2 = 4$

3. Prendendo per esempio $z = 3$, il ciclo termina con $x \leq z \rightarrow x = 3$, e avremo $y = x^2 = 3^2 = 9 = z^2$

Esercizio 2

Nota: l'invariante non è altro che il caso base

```
k = n
z = 1
y = x
while k > 0
  if x % 2 == 1
    z = z * y
```

```

        y = y^2
        k = k/2
    return z

FastExp(x, n)
if(n == 0)
    return 1
else
    y = FastExp(x, n/2)
    if(n % 2 == 1)
        return y^2 * x
    else
        return y^2

```

Esercizio 3

Ndr: pre condizione quello che deve entrare dentro il ciclo
 post condizione quello che esce

```

LinSearch(A[i...j], a)
//pre-con: A array int, a intero
//post-con: k = A[k] se esiste, -1 altrimenti
//invariante: per ogni i < k-1, A[i] ≠ a
k = 0
while k < max
    if A[k] = a
        return A[k]
    else
        k++
return -1

```

```

LinSearchRec(A[i...j], k)
//pre-con: A array int, a intero
//post-con: k = A[k] se esiste, -1 altrimenti
if(i < j)
    if(i == k && A[i] ≠ nil)
        return A[i]
    else
        return LinSearchRec(A[], i++, j, k)
else
    return -1

```

Esercizio 4

```
DicSearchRec(A[i...j], a)
//Pre: A array interi, a intero
//Post:  $k \in A[i...j] = a$  se esiste, -1 altrimenti
if(i=j)
    if(A[i]=a)
        return i
    else
        return -1
else
    if(A[j/2]<a)
        return DicSearchRec(A[i...j/2], a)
    else
        if(A[j/2]=a)
            return j/2
        else
            return DicSearchRec(A[j/2...j], a)
```

```
DicSearchIter(A[i...j], a)
//Pre: A array interi, a intero
//Post:  $k \in A[i...j] = a$  se esiste, -1 altrimenti
//invariante: se  $A[h]=a$ , allora  $h \in i...j$ 
y = i
z = j
while y≠z
    if(A[y]=a)
        return y
    else
        if(A[z]=a)
            return z
        else
            if(a < A[z])
                z = (y+z)/2
            else
                y = (y+z)/2
if(A[y]=a)
    return y
else
    return -1
```

Esercizio 5

1. $\text{inv: } A[j] = \min(A[j..n])$
All'inizio $A[j] == A[n]$ quindi banalmente valido; per ogni iterazione, $A[j]$ viene spostato indietro se minore del precedente, quindi sarà il minimo tra esso e i suoi seguenti.
2. $\text{inv: } A[1..n] \geq A[1..i-1]$
Valido sempre perché è ordinato in senso non decrescente, e valido di base perché $A[1..0] = \emptyset$ quando $i = 1$.

Alberi

Negli esercizi che seguono si assume che gli alberi binari siano realizzati con record di tre campi: key per la chiave (di solito un intero), left e right per i puntatori al sottoalbero sinistro e destro rispettivamente. Se invece gli alberi sono k-ari allora la realizzazione utilizza record a tre campi con il campo key come sopra, il campo child per il puntatore al primo dei sottoalberi, il campo sibling per il puntatore al fratello.

Esercizio 1

```
Foo(T)
parentK  $\leftarrow$  T.key
success  $\leftarrow$  true
C  $\leftarrow$  T.child
while C  $\neq$  nil do
    success  $\leftarrow$  SumSiblings(C, parentK)  $\wedge$  Tree-DFS(C)
    C  $\leftarrow$  C.sibling
end while
return success

SumSiblings(C, p)
sum  $\leftarrow$  C.key
C  $\leftarrow$  C.sibling
while C  $\neq$  nil do
    sum  $\leftarrow$  sum + C.key
    C  $\leftarrow$  C.sibling
end while
if sum  $\neq$  p then
    return false
else
    return true
end if
```

Esercizio 2

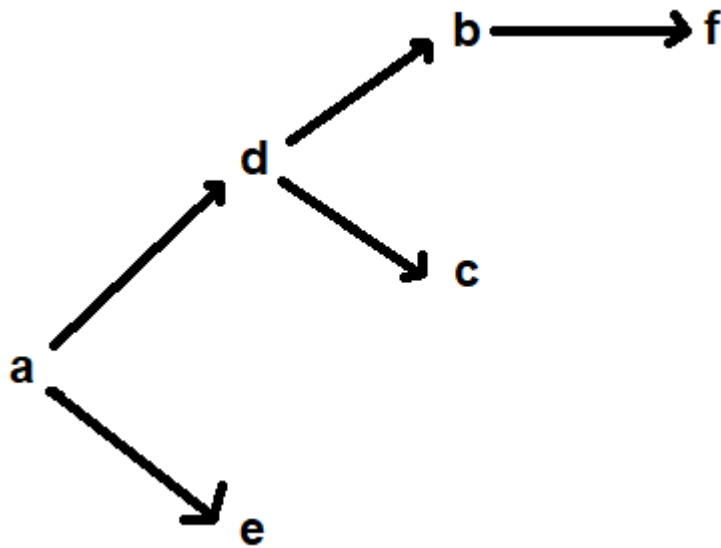
```
SommaRamo(T, k)
if k = 0 then
    k ← SommaCammino(T)
end if
C ← T.child
while C ≠ nil do
    SommaRamo(C, k)
    if C.child = nil then
        C.child ← nuova foglia V
        V.key ← k
        V.child ← V.sibling ← nil
    else
        C ← C.sibling
    end if
end while
```

```
SommaCammino(T)
k ← T.key
C ← T.child
while C ≠ nil do
    k ← k + C.key + SommaCammino(C)
    C ← C.sibling
end while
return k
```

Grafi

Esercizio 1

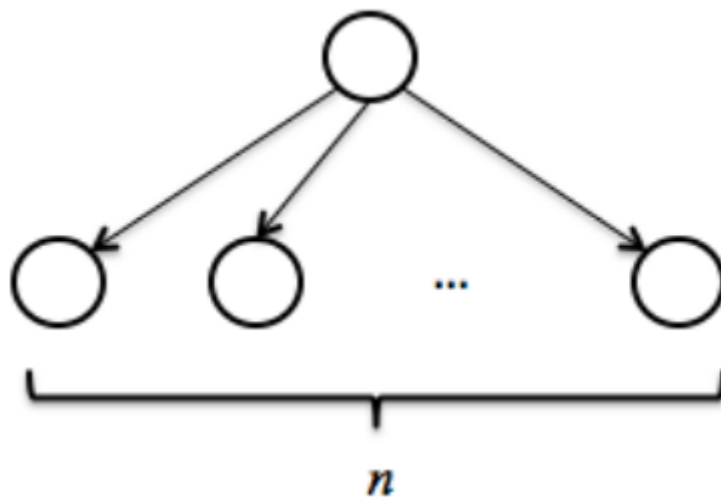
1.



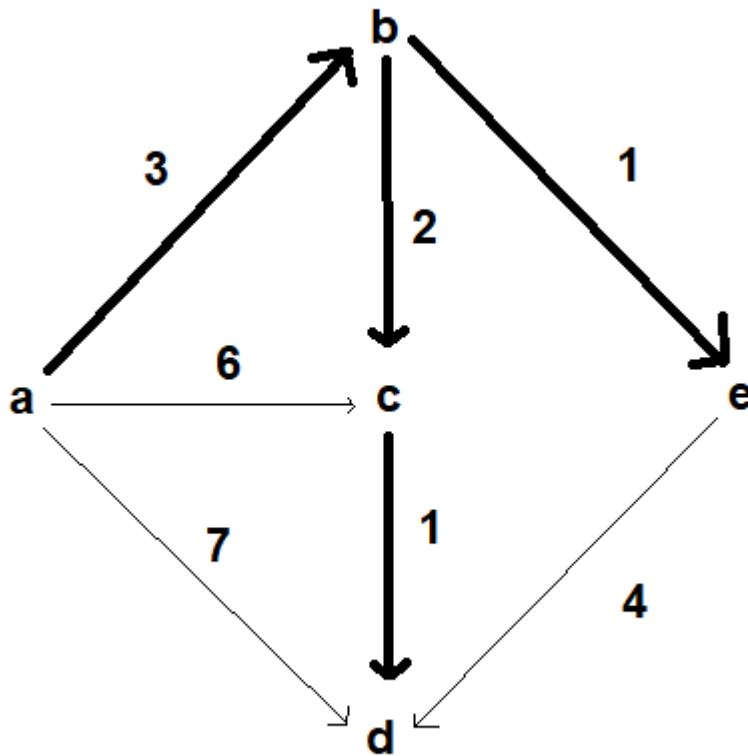
- 1) a (radice)
- 2) de (visita a, in coda d ed e)
- 3) ebc (visita b, in coda b e c, e già in coda)
- 4) bc (visita e, niente da aggiungere alla coda, a e d già visitate)
- 5) cf (visita b, in coda f, a ed e già visitate, c già in coda)
- 6) f (visita c, niente da aggiungere alla coda, a ed e già visitate)
- 7) \emptyset (visita f, niente da aggiungere alla coda, d ed e già visitate)

2.

è un albero la cui radice r ha n figli:



Esercizio 2



NB: Dijkstra lavora su uno heap minimo (per ogni elemento n < dei figli, figlio sinistro $2n$ > figlio destro $2n+1$)

- 1) $a_0, b^\infty, c^\infty, d^\infty, e^\infty$
- 2) b_3, d_7, c_6, e^∞ (estrazione a; aggiornamento b, c, d; riordinamento: $d > c$ quindi d è figlio sx di b)
- 3) e_1, d_7, c_5 (estrazione b; aggiornamento c, e; riordinamento: e nuovo minimo)
- 4) c_5, d_7 (estrazione e; riordinamento: c nuovo minimo)
- 5) d_6 (estrazione c; aggiornamento d)

Esercizi da fonti esterne

N.1

Si consideri lo heap minimo rappresentato con l'array:

[14, 32, 18, 50, 41, 23, 90, 87, 64, 53, 43]

ottenuto dopo l'estrazione del minimo **5**, dall'array:

1. [5, 14, 18, 32, 41, 23, 90, 50, 64, 53, 43, 87]
2. [5, 14, 23, 32, 41, 18, 90, 50, 64, 53, 43, 87]
3. [5, 14, 18, 50, 41, 23, 90, 32, 64, 53, 43, 87]

Da questo, dopo l'inserimento della chiave **15** si ottiene:

1. [14, 32, 15, 50, 41, 18, 90, 87, 64, 53, 43, 23]
2. [14, 32, 15, 50, 41, 23, 90, 87, 64, 53, 43, 18]
3. [14, 50, 15, 32, 41, 18, 90, 87, 64, 53, 43, 23]

Soluzione:

In un heap minimo, l'etichetta dei figli di ogni nodo (radice compresa) sono $>$ dell'etichetta del padre.

I figli di ogni nodo sono posizionati a $2i$ (figlio sinistro) e $2i+1$ (figlio destro).

Allora, si può notare che le configurazioni **1** e **1** sono le uniche che lasciano lo heap in uno stato corretto.

N.2

Si consideri il seguente algoritmo:

```
Casper(A[0...n-1])
    > Pre: array di interi
for i := 0 to n-2
    for j := i+1 to n-1
        if A[i] = A[j] then
            return false
return true
```

Si risponda succintamente alle seguenti domande:

1. Quando Casper(A) ritorna true?
2. Qual è la sua complessità in termini di Θ ?
3. Sapreste indicare un algoritmo che risolva lo stesso problema in tempo asintoticamente migliore?

Soluzione:

1. Ritorna true se tutti i numeri interi nell'array A sono diversi;
2. $\Theta(n^2)$;
3. Serve ordinare l'array con un algoritmo come MergeSort o HeapSort per portare l'algoritmo ad una complessità di $\Theta(n \log n)$.