

## ▼ Lab 3 - BCC406/PCC177

### REDES NEURAIS E APRENDIZAGEM EM PROFUNDIDADE

#### Regressão Logística com multilayer

Prof. Eduardo e Prof. Pedro

Objetivos:

- Regressão Logística.

Data da entrega : 31/10

- Complete o código (marcado com 'ToDo') e quando requisitado, escreva textos diretamente nos notebooks. Onde tiver *None*, substitua pelo seu código.
- Execute todo notebook e salve tudo em um PDF **nomeado** como "NomeSobrenome-LabX.pdf"
- Envie o PDF via google [FORM](#)
- Envie o *.ipynb* também.

## ▼ Classificador Binário com Regressão Logística

Você criará um classificador baseado em regressão logística para reconhecer gatos em imagens. Contudo, diferente da última prática, você fará uma arquitetura multilayer.

**Dica:**

- Evite loops (for / while) em seu código. Isso o tornará mais eficiente.
- Use o código da última prática.

**Notebook para:**

- Construir a arquitetura geral de um algoritmo regressão logística, incluindo:
  - Inicializando parâmetros
  - Cálculo da função de custo e seu gradiente
  - Cálculo para uma arquitetura multilayer.

## ▼ Preparação do ambiente

Primeiro precisamos importar os pacotes. Vamos executar a célula abaixo para importar todos os pacotes que precisaremos.

- [numpy](#) é o pacote fundamental para a computação científica com Python.
- [h5py](#) é um pacote comum para interagir com um conjunto de dados armazenado em um arquivo H5.
- [matplotlib](#) é uma biblioteca famosa para plotar gráficos em Python.
- [PIL](#) e [scipy](#) são usados aqui para carregar as imagens e testar seu modelo final.
- `np.random.seed(1)` é usado para manter todas as chamadas de funções aleatórias.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import h5py
import scipy
from PIL import Image
from scipy import ndimage
```

O próximo passo é configurar o *matplotlib* e a geração de valores aleatórios.

```
%matplotlib inline
plt.rcParams['figure.figsize'] = (5.0, 4.0) # set default size of plots
plt.rcParams['image.interpolation'] = 'nearest'
plt.rcParams['image.cmap'] = 'gray'

%load_ext autoreload
%autoreload 2

np.random.seed(1)
```

Configurando o Google Colab.

```
# Você vai precisar fazer o upload dos arquivos no seu drive (faer na pasta raiz) e montá-lo
# não se esqueça de ajustar o path para o seu drive
from google.colab import drive
drive.mount('/content/drive')
```

Mounted at /content/drive

## ▼ Carregando e préprocessamento dos dados

```
# Função para ler os dados (gato/não-gato)
def load_dataset():
    def _load_data():
        train_dataset = h5py.File('drive/MyDrive/train_catvnoncat.h5', "r")
        train_set_x_orig = np.array(train_dataset["train_set_x"][:]) # your train set features
        train_set_y_orig = np.array(train_dataset["train_set_y"][:]) # your train set labels

        test_dataset = h5py.File('drive/MyDrive/test_catvnoncat.h5', "r")
        test_set_x_orig = np.array(test_dataset["test_set_x"][:]) # your test set features
        test_set_y_orig = np.array(test_dataset["test_set_y"][:]) # your test set labels

        classes = np.array(test_dataset["list_classes"][:]) # the list of classes
        train_set_y_orig = train_set_y_orig.reshape((1, train_set_y_orig.shape[0]))
        test_set_y_orig = test_set_y_orig.reshape((1, test_set_y_orig.shape[0]))

    return train_set_x_orig, train_set_y_orig, test_set_x_orig, test_set_y_orig, classes

def _preprocess_dataset(_treino_x_orig, _teste_x_orig):
    # Formate o conjunto de treinamento e teste dados de treinamento e teste para que as imagens
    # de tamanho (num_px, num_px, 3) sejam vetores de forma (num_px * num_px * 3, 1)
    _treino_x_vet = _treino_x_orig.reshape(_treino_x_orig.shape[0], -1) # ToDo: vetorizar os dados de treinamento aqui
    _teste_x_vet = _teste_x_orig.reshape(_teste_x_orig.shape[0], -1) # ToDo: vetorizar os dados de teste aqui

    # Transpor os dados vetorizados
    #_treino_x_vet = _treino_x_vet.T
    #_teste_x_vet = _teste_x_vet.T

    # Normalize os dados (colocar no intervalo [0.0, 1.0])
    _treino_x = _treino_x_vet/255. # ToDo: normalize os dados de treinamento aqui
    _teste_x = _teste_x_vet/255. # ToDo: normalize os dados de teste aqui
    return _treino_x, _teste_x

_treino_x_orig, treino_y, _teste_x_orig, teste_y, classes = _load_data()
treino_x, teste_x = _preprocess_dataset(_treino_x_orig, _teste_x_orig)
return treino_x, treino_y, teste_x, teste_y, classes
```

### Carregando os dados

```
# Lendo os dados (gato/não-gato)
treino_x, treino_y, teste_x, teste_y, classes = load_dataset()
```

## ▼ Criando funções auxiliares (10pt)

Agora que entendemos a arquitetura da rede multicamadas (uma camada de entrada,  $L$  camadas ocultas e uma camada de saída), precisamos criar as funções auxiliares para treinar o modelo. Observe que todas as funções já foram implementadas por você na última prática, logo você somente precisará fazer uma adaptação.

## ▼ Inicialização dos pesos (5pt)

O modelo precisa que os seus pesos sejam inicializados. Essa inicialização pode ser feita gerando os pesos aleatoriamente ou com valores zerados dada uma dimensão.

Para testarmos, começaremos inicializando o vetor  $w$  e  $b$  como zero dada uma dimensão  $dim$ .

```
# Função que inicializa w e b
# **dica**: veja a função np.zeros(..)

def initialize_parametros(camadas_dims):
    """
    Inicializa um vetor de vetores para w e b.
```

```
Entrada:
camadas_dims -- lista contendo a dimensão de cada camada da rede.
Saída:
parametros -- python dicionario contendo os parametros "W1", "b1", ..., "WL", "bL":
W1 -- vetor de pesos com formato (camadas_dims[1], camadas_dims[1-1])
b1 -- vetor de vies com formato (camadas_dims[1], 1)
"""

parametros = {}
L = len(camadas_dims) # ToDo: número de camadas da rede

for l in range(1, L):
    # **dica**: itere pelo número de camadas, inicializando com pesos zerados e viés zerado
    # de cada camada, e armazenem em parameters
    parametros[f'W{l}'] = np.zeros((camadas_dims[l], camadas_dims[l-1])) # ToDo: W deve estar no formato (camadas_dims[l], camadas_dims[l-1])
    parametros[f'b{l}'] = np.zeros((camadas_dims[l], 1)) # ToDo: b deve estar no formato (camadas_dims[l], 1)

return parametros
```

Agora vamos testar a função `inicialize()`. Primeiro, certifique-se de que as dimensões entre cada camada estejam corretas. Lembre-se de que  $n^{[l]}$  é o número de unidades na camada  $l$ . Assim, por exemplo, se o tamanho da nossa entrada  $X$  for  $(12288, 209)$  (com número de exemplos  $m = 209$ ), então:

	Formato de $W$	Formato de $b$	Cálculo da Ativação em cada camada	Formato da Ativação
Camada 1	$(n^{[1]}, 12288)$	$(n^{[1]}, 1)$	$Z^{[1]} = W^{[1]}X + b^{[1]}$	$(n^{[1]}, 209)$
Camada 2	$(n^{[2]}, n^{[1]})$	$(n^{[2]}, 1)$	$Z^{[2]} = W^{[2]}A^{[1]} + b^{[2]}$	$(n^{[2]}, 209)$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$
Camada $L-1$	$(n^{[L-1]}, n^{[L-2]})$	$(n^{[L-1]}, 1)$	$Z^{[L-1]} = W^{[L-1]}A^{[L-2]} + b^{[L-1]}$	$(n^{[L-1]}, 209)$
Camada $L$	$(n^{[L]}, n^{[L-1]})$	$(n^{[L]}, 1)$	$Z^{[L]} = W^{[L]}A^{[L-1]} + b^{[L]}$	$(n^{[L]}, 209)$

Para testar a sua função, criaremos uma arquitetura com 3 camadas: 5, 4 e 3.

Os valores esperados são:

```
W1 = [[0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]]
b1 = [[0.]
 [0.]
 [0.]
 [0.]]
W2 = [[0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0.]]
b2 = [[0.]
 [0.]
 [0.]]
```

```
parametros = inicialize_parametros([5,4,3])
print(f'W1 = {parametros["W1"]}')
print(f'b1 = {parametros["b1"]}')
print(f'W2 = {parametros["W2"]}')
print(f'b2 = {parametros["b2"]}')

W1 = [[0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0. 0.]]
b1 = [[0.]
 [0.]
 [0.]
 [0.]]
W2 = [[0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0.]
 [0. 0. 0. 0.]]
b2 = [[0.]
 [0.]
 [0.]]
```

▼ Funções de Ativação

Nessa prática serão usadas duas funções de ativação: *Sigmoid* e *ReLU*. Ambas já estão implementadas.

### *Sigmoid*

```
def sigmoid(Z):
    """
    Implementa a função de ativação sigmoid em numpy.

    Entrada:
        Z -- array numpy de qualquer formato
    Saída:
        A -- saída da sigmoid(z) (mesmo formato de Z)
        cache -- retorna Z também (útil durante o backpropagation)
    """
    A = 1/(1+np.exp(-Z))
    cache = Z
    return A, cache

def sigmoid_backward(dA, cache):
    """
    Implementa a retropropagação para uma única unidade Sigmoid.

    Entrada:
        dA -- gradiente pós-ativação de qualquer formato
        cache -- 'Z' onde armazenamos para calcular a propagação retroativa de forma eficiente
    Saída:
        dZ -- Gradiente do custo em relação a Z
    """
    Z = cache
    s = 1/(1+np.exp(-Z))
    dZ = dA * s * (1-s)
    assert (dZ.shape == Z.shape)

    return dZ
```

### *ReLU*

```
def relu(Z):
    """
    Implementa a função ReLU em numpy.

    Entrada:
        Z -- array numpy de qualquer formato
    Saída:
        A -- Parâmetro pós-ativação, do mesmo formato de Z
        cache -- um dicionário python contendo "A" (armazenado para calcular o passe para trás de forma eficiente)
    """
    A = np.maximum(0,Z)
    cache = Z
    assert(A.shape == Z.shape)
    return A, cache

def relu_backward(dA, cache):
    """
    Implementa a retropropagação para uma única unidade ReLU.

    Entrada:
        dA -- gradiente pós-ativação de qualquer formato
        cache -- 'Z' onde armazenamos para calcular a propagação retroativa de forma eficiente
    Saída:
        dZ -- Gradiente do custo em relação a Z
    """
    Z = cache
    dZ = np.array(dA, copy=True) # somente convertendo dz para o objeto correto.
    # Quando z <= 0, você deveria setar dz para 0 também.
    dZ[Z <= 0] = 0
    assert (dZ.shape == Z.shape)

    return dZ
```

#### ▼ Função de custo (5pt)

O objetivo da função de custo é calcular o erro ou a discrepância entre o que foi predito e o valor real.

Como já foi visto, você precisa calcular

$$J = -\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m y^{(i)} \log(a^{(i)}) + (1 - y^{(i)}) \log(1 - a^{(i)}).$$

```
# Faça a função para calcular o custo J
# **dica**: você pode usar a função np.log(..)

def calcula_custo(AL, Y):
    """
    Calcula o custo J considerando Y e A.

    Entrada:
        AL -- Probabilidade de predição da rede, (1, numero de exemplos)
        Y -- Vetor de rótulos dos exemplos de treinamento ( 0 se não tem gato, 1 tem gato ), (1, numero de exemplos)
    Saída:
        custo -- custo da rede
    """

    m = Y.shape[1] # número de exemplos
    custo = - (1/m) * np.sum(Y * np.log(AL) + (1 - Y) * np.log(1 - AL)) # ToDo: implemente a função de custo J. **dica** : utilize a função np.log
    custo = np.squeeze(custo) # assegurar o formato esperado ( [[17]] para 17).
    return custo
```

Agora vamos testar a função `calcula_custo()`. Para isso, testaremos com `Y` (1, 1 e 0) e para `AL` (0.8, 0.9 e 0.4). O valor esperado é de 0.2797765635793422.

```
Y = np.asarray([[1, 1, 0]])
AL = np.array([[0.8, 0.9, 0.4]])

print(f'custo([1, 1, 0], [0.8, 0.9, 0.4]) = {calcula_custo(AL, Y)}')
```

custo([1, 1, 0], [0.8, 0.9, 0.4]) = 0.2797765635793422

### ▼ Fase 1: *Forward* (propagação) dos valores pelo modelo (30pt)

Para realizar a propagação da imagem pela rede é necessário passar por cada camada. Para isso, usaremos três funções, uma para realizar a propagação em uma camada (`linear_forward`), uma para aplicar a ativação (`linear_ativacao_forward`) e outra função para gerenciar a propagação por cada rede (`L_modelo_forward`).

### ▼ Linear *Forward* (10pt)

A função `linear_forward` (sobre todos os exemplos) é definida pela equação:

$$Z^{[l]} = W^{[l]} A^{[l-1]} + b^{[l]} \quad (4)$$

onde  $A^{[0]} = X$ .

**Lembrete** Lembre-se de que quando calculamos  $WX + b$  em python, ele realiza `broadcasting`. Por exemplo, se:

$$W = \begin{bmatrix} j & k & l \\ m & n & o \\ p & q & r \end{bmatrix} \quad X = \begin{bmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} s \\ t \\ u \end{bmatrix} \quad (2)$$

Então  $WX + b$  será:

$$WX + b = \begin{bmatrix} (ja + kd + lg) + s & (jb + ke + lh) + s & (jc + kf + li) + s \\ (ma + nd + og) + t & (mb + ne + oh) + t & (mc + nf + oi) + t \\ (pa + qd + rg) + u & (pb + qe + rh) + u & (pc + qf + ri) + u \end{bmatrix} \quad (3)$$

```
def linear_forward(A, W, b):
    """
    Implementa a parte linear da fase de propagação nas camadas

    Entradas:
        A - dados de entrada da camada atual (ativações da camada anterior): formato (tamanho da camada anterior, número de exemplos)
        W - matriz de pesos: matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, tamanho da camada anterior)
        b - vetor de vies, matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, 1)
    Saídas:
        Z -- a entrada da função de ativação, também chamada de parâmetro de pré-ativação
        cache - uma tupla python contendo "A", "W" e "b"; (armazenado para usar na fase backward propagation)
    """
    Z = np.dot(W, A) + b # ToDo: propague A utilizando os pesos W e o bias b. **dica**: use a função np.dot()
    cache = (A, W, b)
```

```
return Z, cache
```

Testando a função de `linear_forward`. Valores Esperados:

```
Z [[ 3.26295337 -1.23429987]]
```

```
A = np.array([[1.62434536, -0.61175641], [-0.52817175, -1.07296862], [0.86540763, -2.3015387]])
W = np.array([[1.74481176, -0.7612069, 0.3190391]])
b = np.array([-0.24937038])
```

```
Z, linear_cache = linear_forward(A, W, b)
```

```
print(f'Z = {Z}')
```

```
Z = [[ 3.26295336 -1.23429988]]
```

### ▼ Linear-Ativação *Forward* (10pt)

Usaremos duas funções de ativação:

- **Sigmoid:**

$$\sigma(Z) = \sigma(WA + b) = \frac{1}{1 + e^{-(WA+b)}}$$

A função `sigmoid`, **retorna dois** itens: o valor de ativação "a" e um "cache" que contém "z" (necessário para a fase backward correspondente). Para usá-lo, basta chamar:

```
A, ativacao_cache = sigmoid(Z)
```

- **ReLU:**

$$A = RELU(Z) = \max(0, Z)$$

A função `relu`, **retorna dois** itens: o valor de ativação "a" e um "cache" que contém "z" (necessário para a fase backward correspondente). Para usá-lo, basta chamar:

```
A, ativacao_cache = relu(Z)
```

Implemente a *LINEAR-> ATIVAÇÃO* da camada da fase forward propagation. A relação matemática é:  $A^{[l]} = g(Z^{[l]}) = g(W^{[l]}A^{[l-1]} + b^{[l]})$  onde a ativação "g" pode ser `sigmoid` ou `relu`. Use a função `linear_forward()`.

```
def linear_ativacao_forward(A_prev, W, b, ativacao):
    """
    Implementa a *LINEAR-> ATIVAÇÃO* da camada da fase forward propagation

    Entradas:
    A_prev -- dados de entrada da camada atual (ativações da camada anterior): formato (tamanho da camada anterior, número de exemplos)
    W - matriz de pesos: matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, tamanho da camada anterior)
    b - vetor de viés, matriz numpy com formato (tamanho da camada atual, 1)
    ativacao -- "sigmoid" ou "relu"

    Saídas:
    A -- a saída da função de ativação, também chamada de valor da pós-ativação
    cache -- uma tupla python contendo "linear_cache" e "ativacao_cache";
    (armazenado para usar na fase backward propagation)
    """

    Z, linear_cache = linear_forward(A_prev, W, b) # TODO: propagar A_prev pela camada com pesos W e bias b
    # **dicas**: use sua funcao de propagacao e as funcoes de ativacao fornecidas
    if ativacao == "sigmoid":
        A, activation_cache = sigmoid(Z) # TODO: Função sigmoid
    elif ativacao == "relu":
        A, activation_cache = relu(Z) # TODO: Função ReLU
    cache = (linear_cache, activation_cache)

    return A, cache
```

Testando a função de `linear_ativacao_forward`. Valores Esperados:

```
sigmoid(A) [[ 0.96890023  0.11013289]]
```

```
ReLU(A) [[ 3.43896131  0.]]
```

```

A_prev = np.array([[ -0.41675785, -0.05626683], [-2.1361961, 1.64027081], [-1.79343559, -0.84174737]])
W = np.array([[0.50288142, -1.24528809, -1.05795222]])
b = np.array([[ -0.90900761]])

A, linear_ativacao_cache = linear_ativacao_forward(A_prev, W, b, ativacao = "sigmoid")
print(f'sigmoid(A) = {A}')
A, linear_ativacao_cache = linear_ativacao_forward(A_prev, W, b, ativacao = "relu")
print(f'com ReLU(A) = {A}')

sigmoid(A) = [[0.96890023 0.11013289]]
com ReLU(A) = [[3.43896134 0.          ]]

```

### ▼ Modelo de L-camadas (10pt)

Replica a função `linear_ativacao_forward` com RELU ( $L - 1$ ) vezes, depois uma vez `linear_ativacao_forward` com SIGMOID.

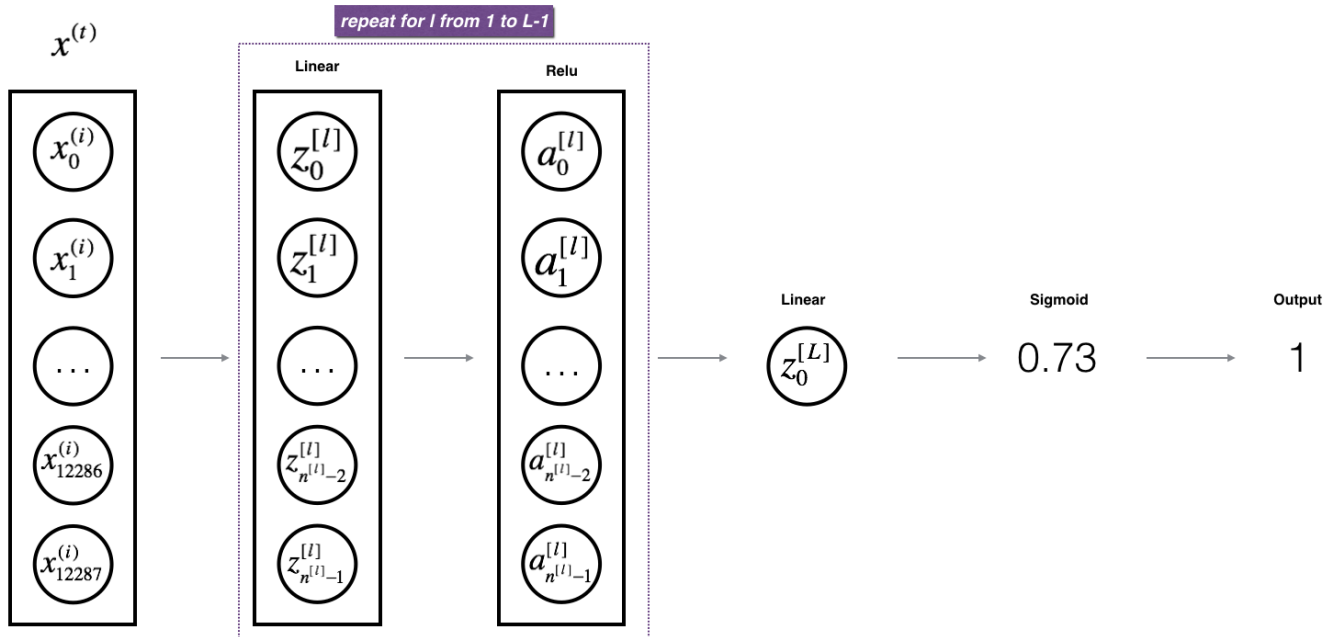


Figura: Esquema do modelo  $*(\text{LINEAR} \rightarrow \text{RELU}) \times (L-1) \rightarrow \text{LINEAR} \rightarrow \text{SIGMOID}$ \*

**Instrução:** A variável  $AL$  é  $A^{[L]} = \sigma(Z^{[L]}) = \sigma(W^{[L]}A^{[L-1]} + b^{[L]})$ . (ativação da última camada, i.e.,  $\hat{Y}$ ).

```

def L_modelo_forward(X, parametros):
    """
    Implementa a fase forward propagation

    Entradas:
    X -- dados, numpy array de tamanho (input size, number of examples)
    parametros -- parametros iniciais

    Saídas:
    AL -- valor da pós-ativação da última camada
    caches -- lista dos caches contendo:
        todos caches da linear_ativacao_forward() (existem L-1 deles, indexados de 1 a L-1)
    """

    caches = []
    A = X # ToDo: dados da camada inicial.
    L = len(parametros) // 2 # Números de camadas da rede

    for l in range(1, L):
        A_prev = A
        A, cache = linear_ativacao_forward(A_prev, parametros[f'W{l}'], parametros[f'b{l}'], "relu") # ToDo: propagar o dado e calcular a
        caches.append(cache)

    AL, cache = linear_ativacao_forward(A, parametros[f'W{L}'], parametros[f'b{L}'], "sigmoid")
    # ToDo: propagar o dado e calcular ativação da ultima camada. **dica** utilize linear_activation_forward(), sigmoid e parametros
    caches.append(cache)

    return AL, caches

```

Agora vamos testar a função `L_modelo_forward()`. Para isso, consideraremos os seguintes formatos:

```
W1 = (4,5)
b1 = (4,1)
W2 = (3,4)
b2 = (3,1)
W3 = (1,3)
b3 = (1,1)
```

Os valores esperados são:

```
AL [[0.03921668 0.70498921 0.19734387 0.04728177]]
```

Tamanho da lista caches 3

```
np.random.seed(6)
X = np.array([[ -0.31178367, 0.72900392, 0.21782079, -0.8990918],
               [-2.48678065, 0.91325152, 1.12706373, -1.51409323],
               [1.63929108, -0.4298936, 2.63128056, 0.60182225],
               [-0.33588161, 1.23773784, 0.11112817, 0.12915125],
               [0.07612761, -0.15512816, 0.63422534, 0.810655]])

parametros = {'W1': np.array([[ 0.35480861, 1.81259031, -1.3564758, -0.46363197, 0.82465384],
                               [-1.17643148, 1.56448966, 0.71270509, -0.1810066, 0.53419953],
                               [-0.58661296, -1.48185327, 0.85724762, 0.94309899, 0.11444143],
                               [-0.02195668, -2.12714455, -0.83440747, -0.46550831, 0.23371059]]),
              'b1': np.array([[ 1.38503523], [-0.51962709], [-0.78015214], [ 0.95560959]]),
              'W2': np.array([[ -0.12673638, -1.36861282, 1.21848065, -0.85750144],
                               [-0.56147088, -1.0335199, 0.35877096, 1.07368134],
                               [-0.37550472, 0.39636757, -0.47144628, 2.33660781]]),
              'b2': np.array([[ 1.50278553], [-0.59545972], [ 0.52834106]]),
              'W3': np.array([[ 0.9398248, 0.42628539, -0.75815703]]),
              'b3': np.array([[ -0.16236698]])}
```

```
AL, caches = L_modelo_forward(X, parametros)
```

```
print("AL = " + str(AL))
print("Tamanho da lista caches = " + str(len(caches)))
```

```
AL = [[0.03921668 0.70498921 0.19734387 0.04728177]]
Tamanho da lista caches = 3
```

## ▼ Fase 2: Backward (retropropagação) dos valores pelo modelo (40pt)

Com funções auxiliares, a fase back propagation é usada para calcular o gradiente da função loss em relação aos parâmetros.

**Lembrete:**

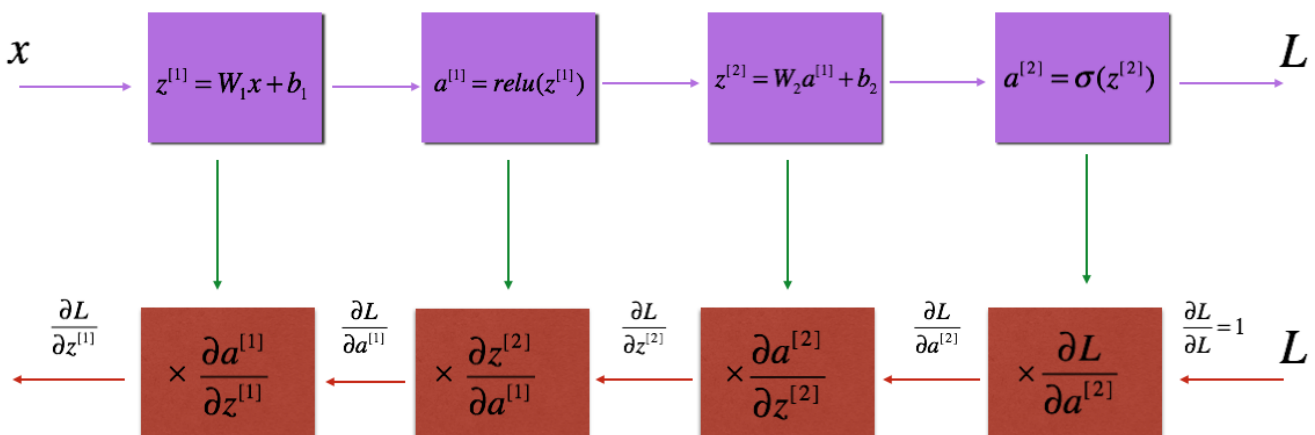


Figura:

\*Os blocos roxos representam a fase forward propagation, e os vermelhos representam a fase backward propagation.\*

Usaremos duas funções, igualmente feito na fase forward:

- LINEAR
- [LINEAR -> RELU] × (L-1) -> LINEAR -> SIGMOID

## ▼ Linear backward (10pt)



Para a camada  $l$ , a parte linear é:

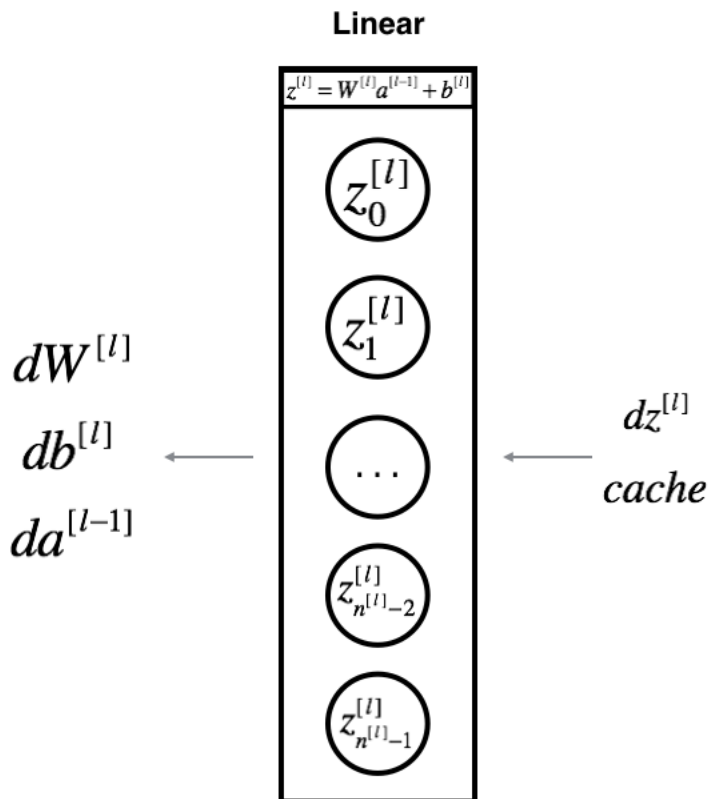
$$Z^{[l]} = W^{[l]} A^{[l-1]} + b^{[l]}$$

(seguida por uma ativação)

Suponha que

$$dZ^{[l]} = \frac{\partial L}{\partial Z^{[l]}}$$

já foi calculado.



As saídas ( $dW^{[l]}$ ,  $db^{[l]}$ ,  $da^{[l-1]}$ ) são calculadas usando  $dZ^{[l]}$ :

$$dW^{[l]} = \frac{\partial J}{\partial W^{[l]}} = \frac{1}{m} dZ^{[l]} A^{[l-1]T} \quad (8)$$

$$db^{[l]} = \frac{\partial J}{\partial b^{[l]}} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m dZ^{[l](i)} \quad (9)$$

$$dA^{[l-1]} = \frac{\partial L}{\partial A^{[l-1]}} = W^{[l]T} dZ^{[l]} \quad (10)$$

```
# linear_backward

def linear_backward(dZ, cache):
    """
    Implementa a parte linear da fase backward propagation em uma camada l.

    Entradas:
        dZ -- gradiente do custo em relação a saída linear da camada l
        cache -- tupla (A_prev, W, b) vindo da forward propagation da camada l
    Saídas:
        dA_prev -- gradiente do custo em relação a ativação da camada l-1,
        dW -- gradiente do custo em relação a W da camada l,
        db -- gradiente do custo em relação a b,
    """
    A_prev, W, b = cache
    m = A_prev.shape[1]

    dW = np.dot(dZ, A_prev.T) / m # ToDo: Calcular dW. **dica** utilize np.dot
    db = np.sum(dZ, axis=1, keepdims=True) / m # ToDo: Calcular db. **dica** utilize np.sum com axis=1 e keepdims=True
    dA_prev = np.dot(W.T, dZ) # ToDo: Calcule dA_prev baseado em W e dz. **dica** utilize np.dot

    assert (dA_prev.shape == A_prev.shape)
    assert (dW.shape == W.shape)
    assert (db.shape == b.shape)

    return dA_prev, dW, db
```

Agora vamos testar a função `linear_backward`. Os valores esperados são:

```
dA_prev = [[-1.15171336  0.06718465 -0.3204696  2.09812712]
            [ 0.60345879 -3.72508701  5.81700741 -3.84326836]
            [-0.4319552  -1.30987417  1.72354705  0.05070578]
            [-0.38981415  0.60811244 -1.25938424  1.47191593]
            [-2.52214926  2.67882552 -0.67947465  1.48119548]]
dW = [[ 0.07313866 -0.0976715  -0.87585828  0.73763362  0.00785716]
      [ 0.85508818  0.37530413 -0.59912655  0.71278189 -0.58931808]
      [ 0.97913304 -0.24376494 -0.08839671  0.55151192 -0.10290907]]
db = [[-0.14713786]
      [-0.11313155]
      [-0.13209101]]
```

```
# Teste
np.random.seed(1)
dZ = np.array([[1.62434536, -0.61175641, -0.52817175, -1.07296862], [0.86540763, -2.3015387, 1.74481176, -0.7612069],
               [0.3190391, -0.24937038, 1.46210794, -2.06014071]])

A = np.array([[-0.3224172, -0.38405435, 1.13376944, -1.09989127],
              [-0.17242821, -0.87785842, 0.04221375, 0.58281521],
              [-1.10061918, 1.14472371, 0.90159072, 0.50249434],
              [ 0.90085595, -0.68372786, -0.12289023, -0.93576943],
              [-0.26788808, 0.53035547, -0.69166075, -0.39675353]])
W = np.array([[-0.6871727, -0.84520564, -0.67124613, -0.0126646, -1.11731035],
              [ 0.2344157, 1.65980218, 0.74204416, -0.19183555, -0.88762896],
              [-0.74715829, 1.6924546, 0.05080775, -0.63699565, 0.19091548]])
b = np.array([[2.10025514], [0.12015895], [0.61720311]])

linear_cache = (A, W, b)
dA_prev, dW, db = linear_backward(dZ, linear_cache)

print(f'dA_prev = {dA_prev}')
print(f'dW = {dW}')
print(f'db = {db}')
```

```
dA_prev = [[-1.15171336  0.06718465 -0.32046959  2.09812711]
            [ 0.6034588  -3.72508703  5.81700741 -3.84326836]
            [-0.4319552  -1.30987418  1.72354703  0.05070578]
            [-0.38981415  0.60811244 -1.25938424  1.47191593]
            [-2.52214925  2.67882551 -0.67947465  1.48119548]]
dW = [[ 0.07313866 -0.0976715  -0.87585828  0.73763362  0.00785716]
      [ 0.85508818  0.37530413 -0.59912656  0.71278189 -0.58931808]
      [ 0.97913304 -0.24376493 -0.08839671  0.55151192 -0.10290907]]
db = [[-0.14713785]
      [-0.11313155]
      [-0.13209101]]
```

### ▼ Linear-Ativação *backward* (10pt)

A etapa backward para a ativação `linear_ativacao_backward`.

Use as funções:

- `sigmoid_backward`: backward propagation para Sigmoid:

```
dZ = sigmoid_backward(dA, ativacao_cache)
```

- `relu_backward`: backward propagation para ReLU:

```
dZ = relu_backward(dA, ativacao_cache)
```

Se  $g(\cdot)$  é a função de ativação, `sigmoid_backward` e `relu_backward` calcula

$$dZ^{[l]} = dA^{[l]} * g'(Z^{[l]}) \quad (11)$$

```
def linear_ativacao_backward(dA, cache, ativacao):
    """
    Implementa a backward propagation para ativação.

    Entradas:
    dA -- gradiente da pos-ativacao gradient para camada l
    cache -- tupla de valores (linear_cache, ativacao_cache)
    ativacao -- "sigmoid" or "relu"
```

```

Saídas:
    dA_prev -- gradiente do custo em relação a ativação da camada l-1.
    dW -- gradiente do custo em relação a W da camada l.
    db -- gradiente do custo em relação a b.
"""
linear_cache, ativacao_cache = cache

if ativacao == "relu":
    dZ = relu_backward(dA, ativacao_cache) # ToDo: calcular o relu_backward
elif ativacao == "sigmoid":
    dZ = sigmoid_backward(dA, ativacao_cache) # ToDo: calcular o sigmoid_backward

dA_prev, dW, db = linear_backward(dZ, linear_cache) # ToDo: calcular o linear_backward

return dA_prev, dW, db

```

Agora vamos testar a função `linear_backward`.

Valores esperados para *Sigmoid*:

```

dA_prev = [[ 0.11017994  0.01105339] [ 0.09466817  0.00949723] [-0.05743092 -0.00576154]]
dW = [[ 0.10266786  0.09778551 -0.01968084]]
db = [[-0.05729622]]

```

Valores esperados com *ReLU*:

```

dA_prev = [[ 0.44090989  0.          ] [ 0.37883606  0.          ] [-0.2298228  0.          ]]
dW = [[ 0.44513824  0.37371418 -0.10478989]]
db = [[-0.20837892]]

```

```

dAL = np.array([[-0.41675785, -0.05626683]])
A = np.array([[ -2.1361961 ,  1.64027081], [-1.79343559, -0.84174737], [ 0.50288142, -1.24528809]])
W = np.array([[ -1.05795222, -0.90900761,  0.55145404]])
b = np.array([[2.29220801]])
Z = np.array([[ 0.04153939, -1.11792545]])
linear_cache = (A, W, b)
activation_cache = Z
linear_ativacao_cache = (linear_cache, activation_cache)

dA_prev, dW, db = linear_ativacao_backward(dAL, linear_ativacao_cache, ativacao="sigmoid")
print ("sigmoid:")
print ("dA_prev = " + str(dA_prev))
print ("dW = " + str(dW))
print ("db = " + str(db) + "\n")

dA_prev, dW, db = linear_ativacao_backward(dAL, linear_ativacao_cache, ativacao="relu")
print ("relu:")
print ("dA_prev = " + str(dA_prev))
print ("dW = " + str(dW))
print ("db = " + str(db))

```

```

sigmoid:
dA_prev = [[ 0.11017994  0.0110534 ]
 [ 0.09466817  0.00949723]
 [-0.05743092 -0.00576155]]
dW = [[ 0.10266786  0.09778551 -0.01968084]]
db = [[-0.05729622]]

```

```

relu:
dA_prev = [[ 0.44090989  0.          ]
 [ 0.37883606  0.          ]
 [-0.2298228  0.          ]]
dW = [[ 0.44513825  0.37371418 -0.10478989]]
db = [[-0.20837892]]

```

## ▼ L-Modelo *Backward* (10pt)

A Figura mostra a fase backward.

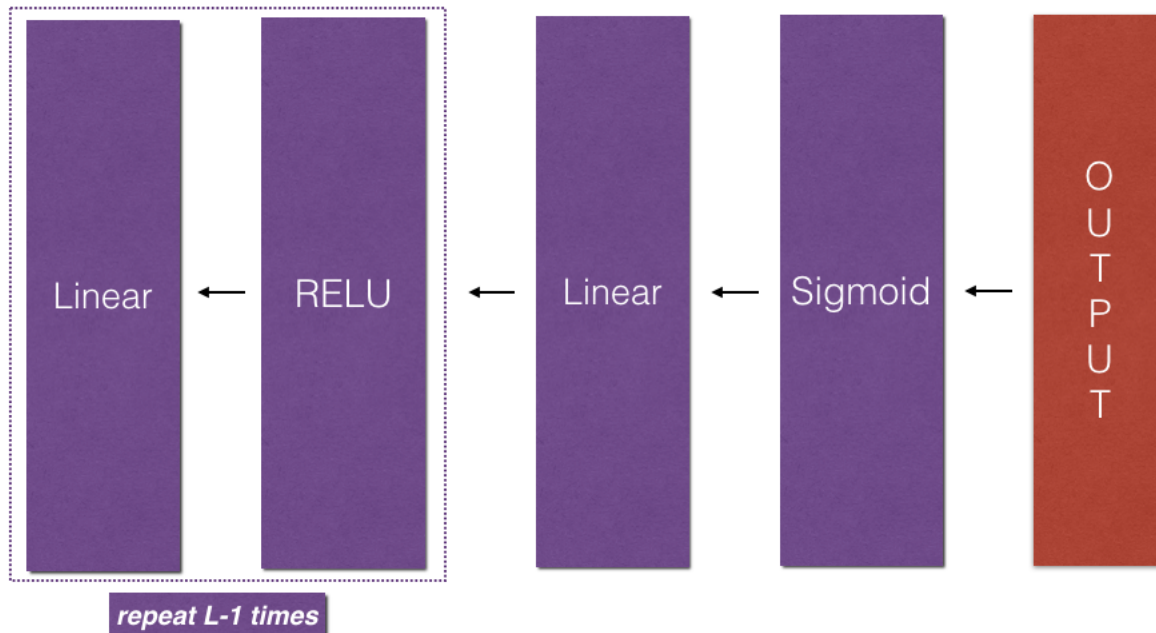


Figura: Fase Backward

**Inicializando a fase backpropagation:** A saída da rede é,

$$A^{[L]} = \sigma(Z^{[L]})$$

Então temos que calcular  $dAL = \frac{\partial L}{\partial A^{[L]}}$ :

$$dAL = \frac{Y}{AL} - \frac{1-Y}{1-AL}$$

O gradiente  $dAL$  para continuar propagando. Como visto na Figura 5,  $dAL$  vai alimentar a `linear_ativacao_backward` com ativação SIGMOID (que utilizará os valores armazenados em cache armazenados pela função `L_modelo_forward`). Depois disso, você terá que usar um loop `for` para percorrer todas as outras camadas usando `linear_ativacao_backward` com ativação RELU. Você deve armazenar cada  $dA$ ,  $dW$  e  $db$  no dicionário `grads`.

```
def L_modelo_backward(AL, Y, caches):
    """
    Implementa a backward propagation para [LINEAR->RELU] * (L-1) -> LINEAR -> SIGMOID

    Entradas:
    AL -- Probabilidade de predição da rede, saída da fase forward propagation (L_modelo_forward())
    Y -- Vetor de rótulos dos exemplos de treinamento ( 0 se não tem gato, 1 tem gato )
    caches -- lista de caches contendo:
        todos cache da linear_ativacao_forward() com "relu" ( caches[1], l = 0...L-2)
        o cache da linear_ativacao_forward() com "sigmoid" (caches[L-1])

    Saídas:
    grads -- Um dicionário com os gradientes
    """
    grads = {}

    L = len(caches) # número de camadas
    m = AL.shape[1] # número de exemplos

    Y = Y.reshape(AL.shape) # Y deve ter o mesmo formato que AL

    # Inicializando a fase backpropagation
    dAL = - (np.divide(Y, AL) - np.divide(1 - Y, 1 - AL)) # ToDo: gradiente do custo em relação a AL **dica** utilize np.divide

    # gradiente da l-ésima camada (SIGMOID -> LINEAR).
    # Entrada: "dAL, corrente_cache". Saída: "d(AL-1), dWl, dbl"
    current_cache = caches[L - 1] # ToDo: pegar a cache de L - 1
    grads["dA" + str(L-1)], grads["dW" + str(L)], grads["db" + str(L)] = linear_ativacao_backward(dAL, current_cache, "sigmoid") # ToDo:

    # Gradientes das camadas anteriores: (RELU -> LINEAR)
    # Entradas: "dA(l+1), corrente_cache".
    # Saídas: "dA(l), dW(l+1), db(l+1)"
    ### Início do código ###
    # Loop de l=L-2 até l=0
    for l in reversed(range(L-1)):
        current_cache = caches[l]
        dA_prev_temp, dW_temp, db_temp = linear_ativacao_backward(grads["dA" + str(l+1)], current_cache, "relu")
```

```
grads["dA" + str(l)] = dA_prev_temp
grads["dW" + str(l + 1)] = dW_temp
grads["db" + str(l + 1)] = db_temp
```

```
return grads
```

Agora vamos testar a função criada. Os valores esperados são:

```
dw1 = [[0.41010002 0.07807203 0.13798444 0.10502167]
        [0.          0.          0.          0.          ]
        [0.05283652 0.01005865 0.01777766 0.0135308 ]]
db1 = [[-0.22007063]
        [ 0.          ]
        [-0.02835349]]
dA1 = [[ 0.          0.52257901]
        [ 0.          -0.3269206 ]
        [ 0.          -0.32070404]
        [ 0.          -0.74079187]]
```

```
AL = np.array([[1.78862847, 0.43650985]])
Y_teste = np.array([[1, 0]])
A1 = np.array([[ 0.09649747, -1.8634927 ], [-0.2773882, -0.35475898], [-0.08274148, -0.62700068], [-0.04381817, -0.47721803]])
W1 = np.array([[ -1.31386475,  0.88462238,  0.88131804,  1.70957306],
               [ 0.05003364, -0.40467741, -0.54535995, -1.54647732],
               [ 0.98236743, -1.10106763, -1.18504653, -0.2056499 ]])
b1 = np.array([[ 1.48614836], [ 0.23671627], [-1.02378514]])
Z1 = np.array([[ -0.7129932,  0.62524497], [-0.16051336, -0.76883635], [-0.23003072,  0.74505627]])
linear_cache_activation_1 = ((A1, W1, b1), Z1)

A2 = np.array([[ 1.97611078, -1.24412333], [-0.62641691, -0.80376609], [-2.41908317, -0.92379202]])
W2 = np.array([[ -1.02387576,  1.12397796, -0.13191423]])
b2 = np.array([[ -1.62328545]])
Z2 = np.array([[ 0.64667545, -0.35627076]])
linear_cache_activation_2 = ((A2, W2, b2), Z2)

caches = (linear_cache_activation_1, linear_cache_activation_2)
grads = L_model_backward(AL, Y_teste, caches)
print(f'dw1 = {grads["dw1"]}')
print(f'db1 = {grads["db1"]}')
print(f'dA1 = {grads["dA1"]}\n')
```

```
dw1 = [[0.41010002 0.07807203 0.13798444 0.10502167]
        [0.          0.          0.          0.          ]
        [0.05283652 0.01005865 0.01777766 0.0135308 ]]
db1 = [[-0.22007063]
        [ 0.          ]
        [-0.02835349]]
dA1 = [[ 0.12913162 -0.44014127]
        [-0.14175655  0.48317296]
        [ 0.01663708 -0.05670697]]
```

## ▼ Atualização dos parâmetros (10pt)

Usando gradiente descendente tem-se:

$$W^{[l]} = W^{[l]} - \alpha dW^{[l]} \quad (16)$$

$$b^{[l]} = b^{[l]} - \alpha db^{[l]} \quad (17)$$

onde  $\alpha$  é a taxa de aprendizagem.

Seu objetivo agora é a atualização dos parâmetros usando gradiente descendente:  $W^{[l]}$  and  $b^{[l]}$  para  $l = 1, 2, \dots, L$ .

```
def atualize_parametros(parametros, grads, learning_rate):
    """
    Atualização dos parâmetros usando gradiente descendente:

    Entradas:
    parametros -- python dicionario contendo os parametros
    grads -- python dicionario contendo os gradientes, saída L_model_backward

    Saídas:
    parametros -- python dicionario contendo os parametros
```

```

"""

L = len(parametros) // 2 # número de camadas da rede

# Atualiza os parametros.
### Início do código ###
for l in range(L):
    parametros["W" + str(l+1)] = parametros["W" + str(l+1)] - learning_rate * grads["dW"+ str(l+1)]
    parametros["b" + str(l+1)] = parametros["b" + str(l+1)] - learning_rate * grads["db"+ str(l+1)]
### Fim do código ###
return parametros

```

Agora vamos testar a função `atualize_parametros`. Os valores esperados são:

```

W1 = [[-0.59562069 -0.09991781 -2.14584584  1.82662008]
      [-1.76569676 -0.80627147  0.51115557 -1.18258802]
      [-1.0535704  -0.86128581  0.68284052  2.20374577]]
b1 = [[-0.04659241]
      [-1.28888275]
      [ 0.53405496]]
W2 = [[-0.55569196  0.0354055  1.32964895]]
b2 = [[-0.84610769]]

```

```

W1 = np.array([[ -0.41675785, -0.05626683, -2.1361961 ,  1.64027081],
               [-1.79343559, -0.84174737,  0.50288142, -1.24528809],
               [-1.05795222, -0.90900761,  0.55145404,  2.29220801]])
b1 = np.array([[ 0.04153939], [-1.11792545], [ 0.53905832]])
W2 = np.array([[ -0.5961597 , -0.0191305 ,  1.17500122]])
b2 = np.array([[ -0.74787095]])
parametros = {"W1": W1, "b1": b1, "W2": W2, "b2": b2}

dW1 = np.array([[ 1.78862847,  0.43650985,  0.09649747, -1.8634927 ],
               [-0.2773882 , -0.35475898, -0.08274148, -0.62700068],
               [-0.04381817, -0.47721803, -1.31386475,  0.88462238]])
db1 = np.array([[0.88131804], [1.70957306], [0.05003364]])
dW2 = np.array([[ -0.40467741, -0.54535995, -1.54647732]])
db2 = np.array([[0.98236743]])
grads = {"dW1": dW1, "db1": db1, "dW2": dW2, "db2": db2}

parametros = atualize_parametros(parametros, grads, 0.1)

print ("W1 = "+ str(parametros["W1"]))
print ("b1 = "+ str(parametros["b1"]))
print ("W2 = "+ str(parametros["W2"]))
print ("b2 = "+ str(parametros["b2"]))

W1 = [[-0.5956207  -0.09991781 -2.14584585  1.82662008]
      [-1.76569677 -0.80627147  0.51115557 -1.18258802]
      [-1.0535704  -0.86128581  0.68284051  2.20374577]]
b1 = [[-0.04659241]
      [-1.28888276]
      [ 0.53405496]]
W2 = [[-0.55569196  0.0354055  1.32964895]]
b2 = [[-0.84610769]]

```

## ▼ Construção e teste do modelo (20pt)

Implemente o modelo usando as funções anteriores para treinar os parâmetros da rede no conjunto de dados.

## ▼ Treinando o modelo (10pt)

```

def treinar_modelo_com_L_camadas(X, Y, camada_dims, learning_rate = 0.0075, num_iter = 3000, print_custo=False):
    """
    Implementa a uma rede neural com L-camadas: [LINEAR->RELU]*(L-1)->LINEAR->SIGMOID.

    Entradas:
    X -- conjunto de treinamento representado por uma matriz numpy da forma (num_px * num_px * 3, numero de exemplos)
    Y -- rótulos de treinamento representados por uma matriz numpy (vetor) da forma (1, numero de exemplos)
    camadas_dims -- lista contendo a dimensão dos dados de entrada e tamanho de cada camada da rede, (numero de camadas + 1).
    learning_rate -- hiperparâmetro que representa a taxa de aprendizado usada na regra de atualização do gradiente descendente
    num_iter -- hiperparâmetro que representa o número de iterações para otimizar os parâmetros
    print_custo -- imprime o custo a cada 100 iterações

    Saida:

```

```

parametros -- parametros aprendidos do modelo.
"""

np.random.seed(1)
custos = [] # guarda o custo

parameters = initialize_parametros(camada_dims) # Inicializar os parâmetros # ToDo: inicializar os parâmetros **dica** ver sua função

# Gradiente descendente. Dica : use as funções que você escreveu acima
for i in range(0, num_iter):

    AL, caches = L_modelo_forward(X, parameters) # ToDo: Chamar a função de forward das camadas passando X
    cost = calcula_custo(AL, Y) # ToDo: Calcular o custo
    grads = L_modelo_backward(AL, Y, caches) # ToDo: Calcular o backward
    parameters = atualize_parametros(parameters, grads, learning_rate) # ToDo: Atualizar os custos

    # Imprime o custo cada 100 iterações
    if print_custo and i % 100 == 0:
        print ("Custo depois da iteração %i: %f" %(i, cost))
    if print_custo and i % 100 == 0:
        custos.append(cost)

# plot the cost
plt.plot(np.squeeze(custos))
plt.ylabel('custo')
plt.xlabel('iterações (por centenas)')
plt.title("Taxa de aprendizagem =" + str(learning_rate))
plt.show()

return parameters

```

### ▼ Treinando um modelo com duas camadas

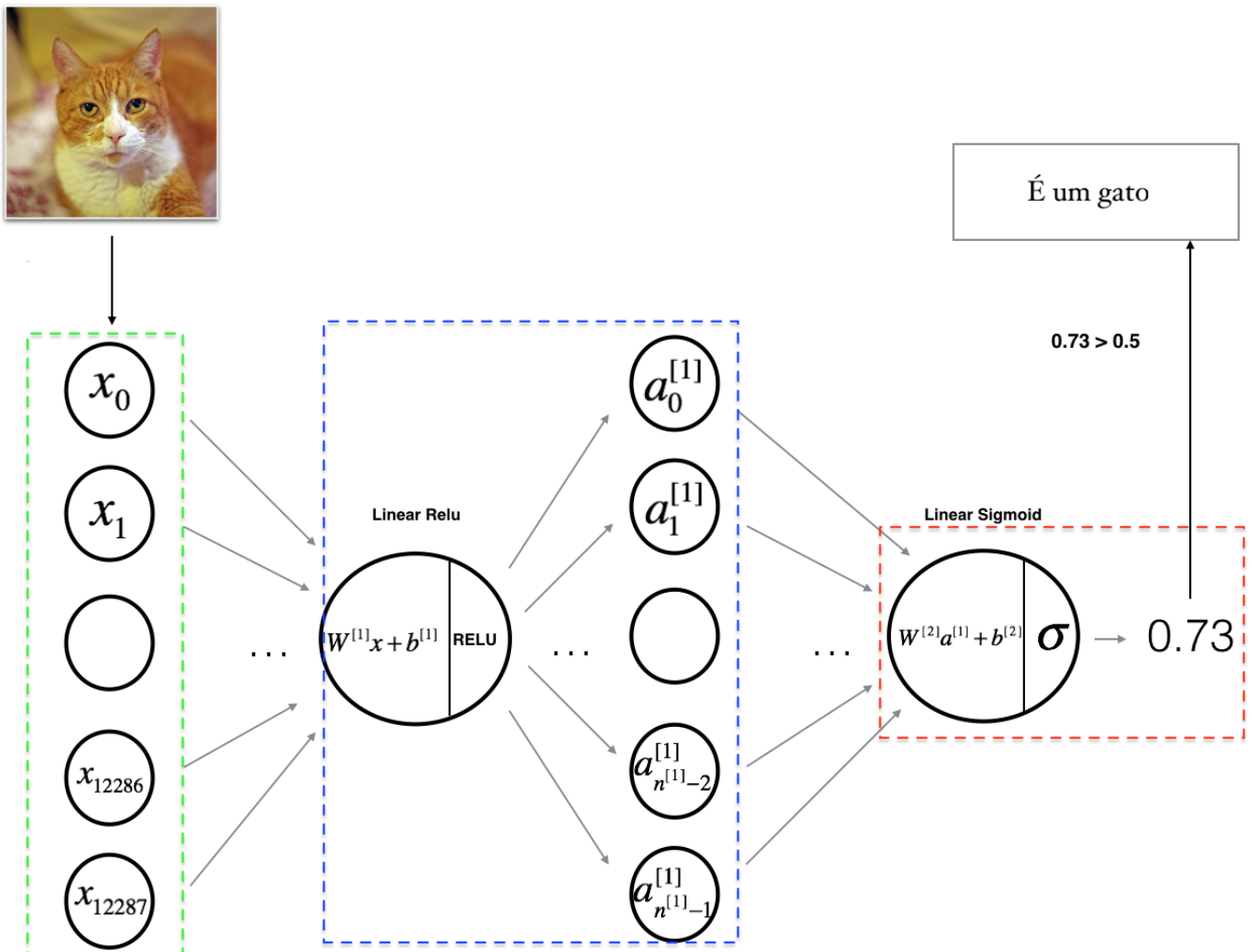


Figura: Rede neural com 2 camadas.

Resumo do modelo: \*\*\*ENTRADA -> LINEAR -> RELU -> LINEAR -> SIGMOID -> SAIDA\*\*\*.

```

# Executar uma rede de 2 camadas
camada_dims = [12288, 7, 1]

```

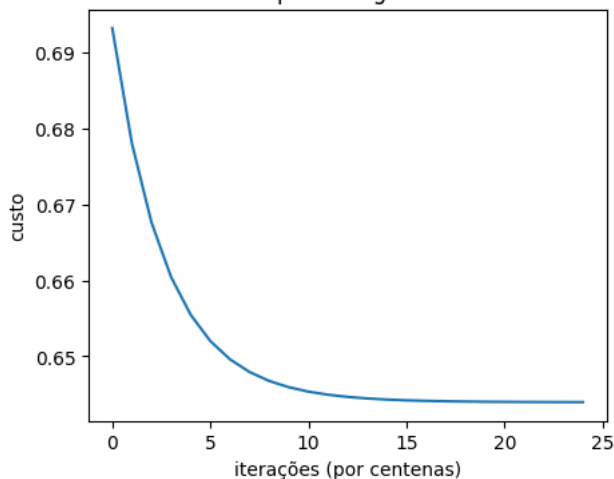
```
treino_x_redimensionado = treino_x.reshape(treino_x.shape[0], -1).T
```

```
# Treine a rede
```

```
parametros = treinar_modelo_com_L_camadas(treino_x_redimensionado, treino_y, camada_dims, num_iter = 2500, print_custo=True)
```

```
Custo depois da iteração 0: 0.693147
Custo depois da iteração 100: 0.678011
Custo depois da iteração 200: 0.667600
Custo depois da iteração 300: 0.660422
Custo depois da iteração 400: 0.655458
Custo depois da iteração 500: 0.652014
Custo depois da iteração 600: 0.649616
Custo depois da iteração 700: 0.647942
Custo depois da iteração 800: 0.646770
Custo depois da iteração 900: 0.645947
Custo depois da iteração 1000: 0.645368
Custo depois da iteração 1100: 0.644961
Custo depois da iteração 1200: 0.644673
Custo depois da iteração 1300: 0.644469
Custo depois da iteração 1400: 0.644325
Custo depois da iteração 1500: 0.644223
Custo depois da iteração 1600: 0.644151
Custo depois da iteração 1700: 0.644100
Custo depois da iteração 1800: 0.644063
Custo depois da iteração 1900: 0.644037
Custo depois da iteração 2000: 0.644019
Custo depois da iteração 2100: 0.644006
Custo depois da iteração 2200: 0.643997
Custo depois da iteração 2300: 0.643990
Custo depois da iteração 2400: 0.643985
```

Taxa de aprendizagem = 0.0075



▼ Função para utilizar do modelo treinado para predizer (8pt):

```
def predicacao(treino_x,treino_y,teste_x,teste_y):
    """
    Prediz se o rótulo é 0 ou 1 usando os parâmetros de aprendizagem (w,b) da regressão logística

    Entrada:
        w -- pesos, de tamanho (num_px * num_px * 3, 1)
        b -- bias, um escalar
        X -- dados de treinamentos de tamanho (num_px * num_px * 3, número de exemplos)
    Saída:
        Y_pred -- um vetor contendo todas as predições (0/1) para os dados X
    """
    m_treino = treino_x.shape[1] # número de exemplos
    m_teste = teste_x.shape[1]
    Y_pred_treino = np.zeros((1,m_treino)) # inicialize o vetor de predições
    Y_pred_teste = np.zeros((1,m_teste))
    A_treino, C_treino = L_modelo_forward(treino_x, parametros) # ToDo: Fazer o forward dos dados pelo modelo
    A_teste, C_teste = L_modelo_forward(teste_x, parametros) # ToDo: Fazer o forward dos dados pelo modelo

    for i in range(A_teste.shape[1]):
        Y_pred_teste[0,i] = 1 if A_teste[0, i] > 0.5 else 0
    assert(Y_pred_teste.shape == (1, m_teste))

    for i in range(A_treino.shape[1]):
        Y_pred_treino[0,i] = 1 if A_treino[0, i] > 0.5 else 0
    assert(Y_pred_treino.shape == (1, m_treino))

    soma_treino = 0
    for i in range(Y_pred_treino.size):
```



```

if Y_pred_treino[0,i] == treino_y[0,i]:
    soma_treino += 1

print(f'Acuracia do treino: {(soma_treino/Y_pred_treino.size)*100}%')

soma_teste = 0
for i in range(Y_pred_teste.size):
    if Y_pred_teste[0,i] == teste_y[0,i]:
        soma_teste += 1
print(f' Acuracia do teste: {(soma_teste/Y_pred_teste.size)*100}%')

return Y_pred_treino,Y_pred_teste

```

Agora testaremos o modelo treinado. O resultado esperado:

```

Acurácia no treino: 0.6555023923444976
Acurácia no teste: 0.34

```

```

treino_x_redimensionado = treino_x.reshape(treino_x.shape[0], -1).T
teste_x_redimensionado = teste_x.reshape(teste_x.shape[0], -1).T

# Predição da rede
Y_pred_treino,Y_pred_teste = predicacao(treino_x_redimensionado,treino_y,teste_x_redimensionado,teste_y)

Acuracia do treino: 65.55023923444976%
Acuracia do teste: 34.0%

```

#### ▼ Testando um modelo mais profundo com quatro camadas

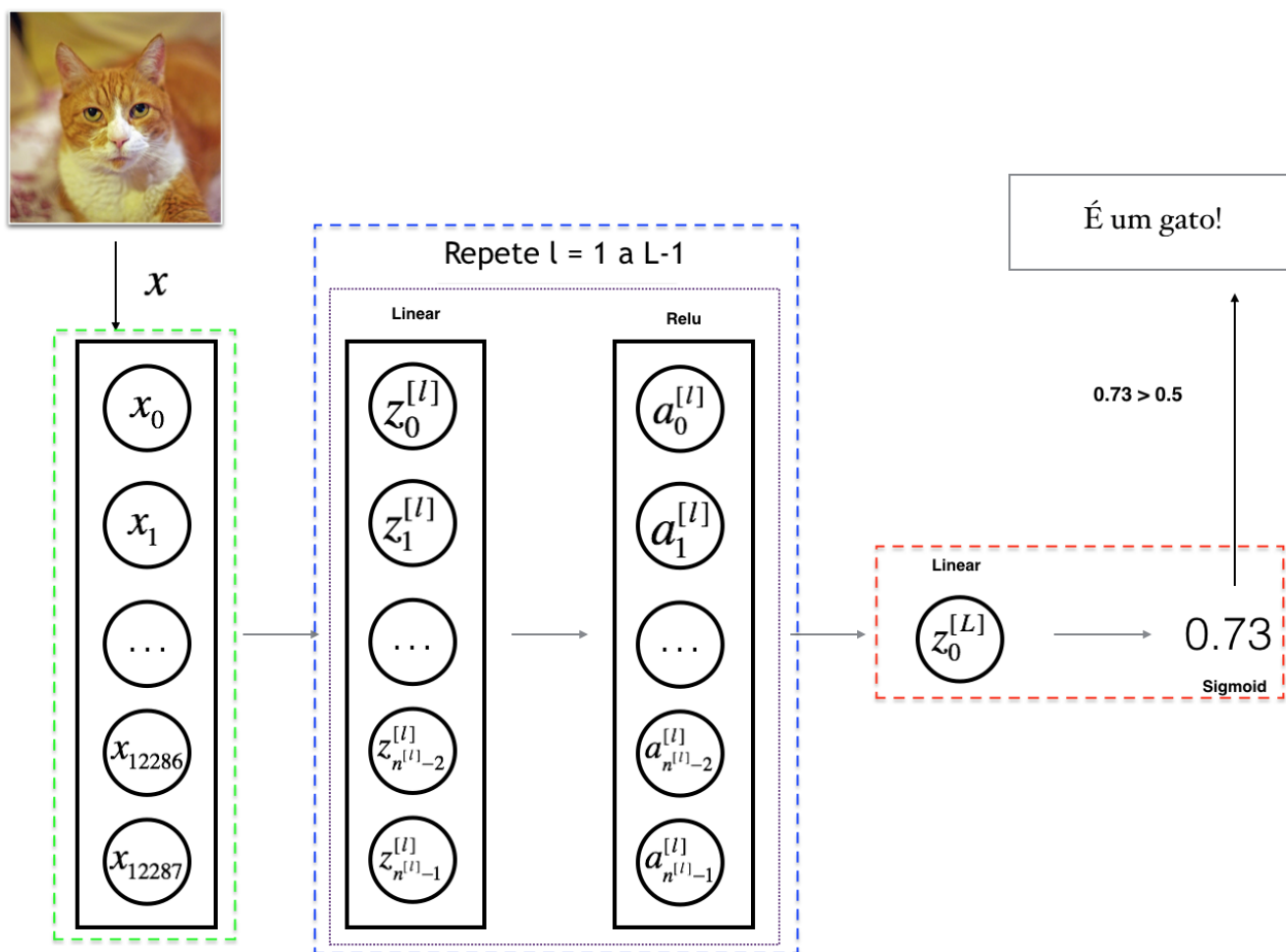


Figura: Rede neural com L camadas.

Resumo do modelo: \*\*\*ENTRADA -> LINEAR -> RELU -> LINEAR -> SIGMOID -> SAIDA\*\*\*.

```

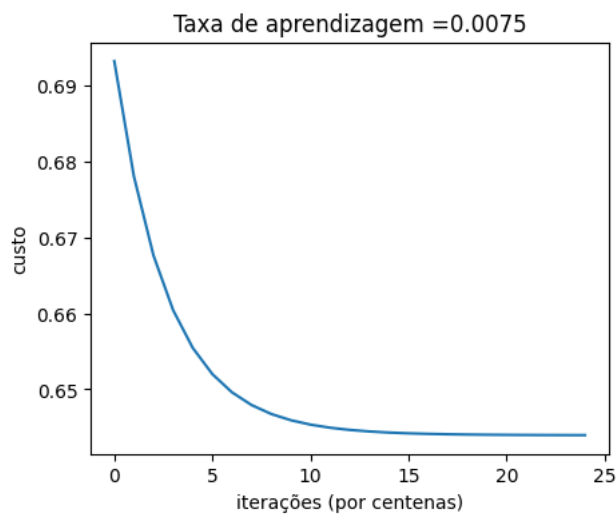
# Executar uma rede de 4 camada
camadas_dims = [12288, 20, 7, 5, 1]

treino_x_redimensionado = treino_x.reshape(treino_x.shape[0], -1).T

```

```
## Treine a rede
parametros = treinar_modelo_com_L_camadas(treino_x_redimensionado, treino_y, camadas_dims, num_iter = 2500, print_custo=True)
```

```
Custo depois da iteração 0: 0.693147
Custo depois da iteração 100: 0.678011
Custo depois da iteração 200: 0.667600
Custo depois da iteração 300: 0.660422
Custo depois da iteração 400: 0.655458
Custo depois da iteração 500: 0.652014
Custo depois da iteração 600: 0.649616
Custo depois da iteração 700: 0.647942
Custo depois da iteração 800: 0.646770
Custo depois da iteração 900: 0.645947
Custo depois da iteração 1000: 0.645368
Custo depois da iteração 1100: 0.644961
Custo depois da iteração 1200: 0.644673
Custo depois da iteração 1300: 0.644469
Custo depois da iteração 1400: 0.644325
Custo depois da iteração 1500: 0.644223
Custo depois da iteração 1600: 0.644151
Custo depois da iteração 1700: 0.644100
Custo depois da iteração 1800: 0.644063
Custo depois da iteração 1900: 0.644037
Custo depois da iteração 2000: 0.644019
Custo depois da iteração 2100: 0.644006
Custo depois da iteração 2200: 0.643997
Custo depois da iteração 2300: 0.643990
Custo depois da iteração 2400: 0.643985
```



```
treino_x_redimensionado = treino_x.reshape(treino_x.shape[0], -1).T
teste_x_redimensionado = teste_x.reshape(teste_x.shape[0], -1).T

# Predição da rede
Y_pred_treino, Y_pred_teste = predicacao(treino_x_redimensionado, treino_y, teste_x_redimensionado, teste_y)

Acuracia do treino: 65.55023923444976%
Acuracia do teste: 34.0%
```

#### ▼ Pergunta (2pt)

ToDo: Este resultado foi melhor ou pior do que com duas camadas (última prática)? Tente explicar os motivos.

Temos uma acurácia menor que na prática passada, mas isso não é um fator ruim, pois quer dizer que este modelo pode modelar relações mais complexas de dados, ou seja, maior capacidade de generalização, podendo identificar melhor figuras que não estavam no treinamento e "resolvendo" um pouco do overfitting