

Università degli Studi di Milano Corso di Laurea in Informatica, A.A. 2017-2018

Indirizzamento, lettura e scrittura della memoria



Turno A Nicola Basilico

Dipartimento di Informatica
Via Comelico 39/41 - 20135 Milano (MI)

Ufficio S242

nicola.basilico@unimi.it

+39 02.503.16294

Turno B

Jacopo Essenziale

Dipartimento di Informatica Via Celoria 20 - 20133 Milano (MI) AISLab

jacopo.essenziale@unimi.it +39 02.503.14010

Organizzazione della memoria

- Cosa contiene la memoria?
 - Le istruzioni da eseguire
 - Le strutture dati su cui operare
- Come è organizzata?
 - Array uni-dimensionale di elementi dette parole
 - Ogni parola è univocamente associata ad un indirizzo (come l'indice di un array)



Organizzazione della memoria

- In generale, la dimensione della parola di memoria non coincide con la dimensione dei registri nella CPU (ma nel MIPS sì)
- La parola è l'unità base dei trasferimenti tra memoria e registri (load word e store word operano per parole di memoria)
- In MIPS (e quindi anche nel simulatore MARS) una parola è composta da 32 bit e cioè 4 byte

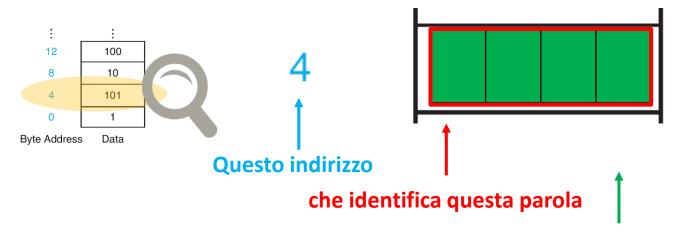
•	<u>:</u>
12	100
8	10
4	101
0	1

Byte Address Data

Il singolo byte è un elemento di memoria spesso ricorrente

Costruiamo lo spazio degli indirizzi in modo che ci permetta di indirizzare ognuno dei 4 bytes che compongono una parola: gli indirizzi di due parole consecutive differiscono di 4

• L'indirizzo di una parola di memoria è in realtà l'indirizzo di uno dei 4 byte che compongono quella parola

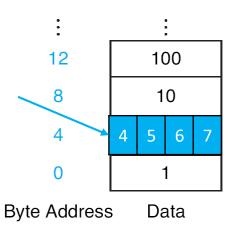


è in realtà l'indirizzo del primo dei 4 byte della parola

• Ma, tra i 4, quale è il primo byte? La risposta sta nell'ordine dei byte: la endianness

• La **endianness** stabilisce l'ordine dei byte (quindi chi è il **primo** e chi l'ultimo)

Big endian: il primo byte è quello **più** significativo (quello più a **sinistra**, **big** end)



• La endianness stabilisce l'ordine dei byte (quindi chi è il primo e chi l'ultimo)

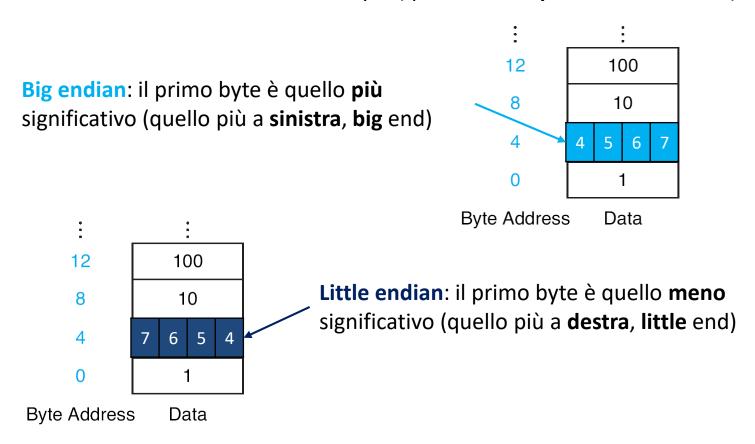
12 100 Big endian: il primo byte è quello più 8 10 significativo (quello più a sinistra, big end) 4 0 Byte Address Data 12 100 Little endian: il primo byte è quello meno 8 10 significativo (quello più a destra, little end) 4 6 5

0

Byte Address

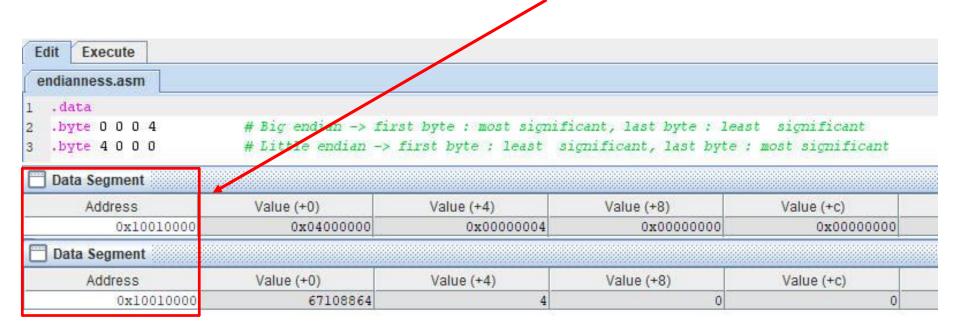
Data

• La **endianness** stabilisce l'ordine dei byte (quindi chi è il **primo** e chi l'ultimo)



- MIPS è una architettura Big Endian, ma ...
- ... il nostro simulatore MARS (e anche SPIM) simula la endianness della macchina su cui è eseguito

- Testiamo la endianness della macchina su cui stiamo lavorando:
- Cerchiamo di allocare la costante 4 in una parola di memoria:



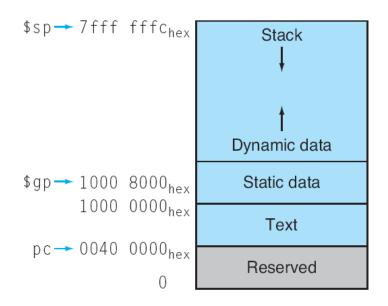
Utilizzo della memoria (richiamo)

In MIPS la memoria viene divisa in:

Segmento testo: contiene le istruzioni del programma.

Segmento dati:

- dati statici: contiene dati la cui dimensione è conosciuta a compile time e la cui durata coincide con quella del programma (e.g., variabili statiche, costanti, etc.);
- dati dinamici: contiene dati per i quali lo spazio è allocato dinamicamente a runtime su richiesta del programma stesso (e.g., liste dinamiche, etc.).
- Stack: contiene dati dinamici organizzati secondo una coda LIFO (Last In, First Out) (e.g., parametri di una procedura, valori di ritorno, etc.).



Accesso alla memoria in Assembly

Lettura dalla memoria: Load Word

```
lw $s1, 100($s2) # $s1 <- M[[$s2]+100]
```

Scrittura verso la memoria: Store Word:

```
sw $s1, 100($s2) # M[[$s2]+100] <- $s1
```

 La memoria viene indirizzata come un vettore: indirizzo base + offset identificano la locazione della parola da scrivere o leggere

Vettori

- Si consideri un vettore v dove ogni elemento v [i] è una parola di memoria (32 bit).
- Obiettivo: leggere/scrivere v[i] (elemento alla posizione i nell'array).
- Gli array sono memorizzati in modo sequenziale:
 - b: registro base di \vee , è anche l'indirizzo di $\vee [0]$;
 - l'elemento i-esimo ha indirizzo b + 4*i.

- Nome del file sorgente: arraysum.asm
- Si assuma che:
 - una variabile h sia memorizzata all'indirizzo contenuto in \$s1;
 - Il base address di un array A sia contenuto nel registro \$52.
- Si scriva, senza eseguirlo, il codice Assembly che effettui:

$$A[12] = h + A[8];$$

- Nome del file sorgente: arraysum.asm
- Si assuma che:
 - una variabile h sia memorizzata all'indirizzo contenuto in \$s1;
 - Il base address di un array A sia contenuto nel registro \$52.
- Si scriva, senza eseguirlo, il codice Assembly che effettui:

$$A[12] = h + A[8];$$

```
lw $t0, 0($s1)  # $t0 <- h
lw $t1, 32($s2)  # $t1 <- A[8]
add $t0, $t1, $t0  # $t0 <- $t1 + $t0
sw $t0, 48($s2)  # A[12] <- $t0</pre>
```

- Come fare a caricare degli indirizzi nei registri? Obiettivo:
 - caricare in \$\$1 l'indirizzo 0×10000000 (per es. indirizzo di h)
 - caricare in \$52 l'indirizzo 0×10000004 (per es. base address di A)

```
Soluzione? addi $s1, $zero, 0x10000000 # $t0 = &h addi $s2, $zero, 0x10000004 # $t1 = A
```

- Come fare a caricare degli indirizzi nei registri? Obiettivo:
 - caricare in \$\$1 l'indirizzo 0×10000000 (per es. indirizzo di h)
 - caricare in \$52 l'indirizzo 0×10000004 (per es. base address di A)

```
• Soluzione? addi $s1, $zero, 0x10000000 # $t0 = &h addi $s2, $zero, 0x10000004 # $t1 = A
```

- No! Il valore «immediato» in addi deve essere un intero (con segno, in C2) su 16 bit! (Un'istruzione richiede 32 bit nel suo complesso)
- Cosa succede se assembliamo queste due istruzioni in MARS?

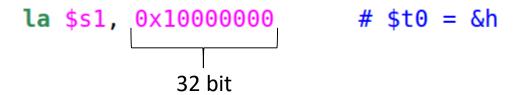
- Come fare a caricare degli indirizzi nei registri? Obiettivo:
 - caricare in \$\$1 l'indirizzo 0×10000000 (per es. indirizzo di h)
 - caricare in \$52 l'indirizzo 0×10000004 (per es. base address di A)

```
• Soluzione? addi $s1, $zero, 0x10000000 # $t0 = &h addi $s2, $zero, 0x10000004 # $t1 = A
```

- No! Il valore «immediato» in addi deve essere un intero (con segno, in C2) su 16 bit! (Un'istruzione richiede 32 bit nel suo complesso)
- Cosa succede se assembliamo queste due istruzioni in MARS?

0x00400000	0x3c011000	lui	\$1,0x00001000
0x00400004	0x34210000	ori	\$1,\$1,0x00000000
0x00400008	0x00018820	add	\$17,\$0,\$1
0x0040000c	0x3c011000	lui	\$1,0x00001000
0x00400010	0x34210004	ori	\$1,\$1,0x00000004
0x00400014	0x00019020	add	\$18,\$0,\$1

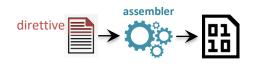
Metodo più comodo: usare la pseudo-istruzione «load address»:



```
la $s1, 0 \times 1000000000 # $t0 <- &h la $s2, 0 \times 1000000004 # $t1 <- A lw $t0, 0 \text{($s1)} # $t0 <- h lw $t1, 32 \text{($s2)} # $t1 <- A[8] add $t0, $t1, $t0 # $t0 <- $t1 + $t0 sw $t0, 48 \text{($s2)} # A[12] <- $t0
```

Direttive Assembler

- È possibile rappresentare un indirizzo in modo simbolico? Ad esempio scrivendo A invece che 0×10000004 ? Sì, attraverso le **direttive assembler** (e le label)
- Cosa è una direttiva Assembler? Una «meta-istruzione» che fornisce ad Assembler informazioni operazionali su come trattare il codice Assembly dato in input



- Con una direttiva possiamo qualificare parti del codice. Per esempio indicare che una porzione di codice è il segmento dati, mentre un'altra è il segmento testo (l'elenco di istruzioni)
- Una direttiva è specificata dal suo nome preceduto da « . »
- In MARS tutte le direttive sono visibili sotto *help* → *directives*

Direttive Assembler

- .data specifica che ciò che segue nel file sorgente è il segmento dati: vengono specificati gli elementi presenti in tale segmento (stringe, array, etc ...).
- .text specifica che ciò che segue nel file sorgente è il segmento testo
- STRINGA: .asciiz "stringa_di_esempio" memorizza la stringa "stringa_di_esempio" in memoria (aggiungendo terminatore di fine stringa), il suo indirizzo è referenziato con la label "STRINGA" (significa che potremo scrivere "STRINGA" anzichè l'indirizzo in formato numerico).
- A: .byte b1, ..., bn memorizza gli n valori in n bytes successivi di memoria, la label A rappresenta il base address della sequenza (indirizzo della parola con i primi quattro bytes).
- A: .space n alloca n byte di spazio nel segmento corrente (deve essere data), la label A rappresenta il base address (indirizzo della parola con i primi quattro degli n bytes).

Esercizio 2.1 (con direttive e label)

```
.data
       A: .space 52
       h: .space 4
       .text
       .globl main
main:
       la $s1, h
                             # $t0 = &h
                          # $t1 = A
       la $s2, A
       lw $t0, 0($s1)
                          # $t0 = h
       lw $t1, 32($s2) # $t1 = A[8]
       add $t0, $t1, $t0  # $t0 = $t1 + $t0
       sw $t0, 48($s2)
                             \# A[12] = $t0
       jr $ra
```

• Questo modo di inizializzare gli indirizzi è più intuitivo di quello esplicito visto precedentemente.

- Nome del file sorgente: array4.asm
- Mediante le direttive assembler, si allochi la memoria per un array di dimensione 4 inizializzato in memoria come segue: A[0]=0, A[1]=4, A[2]=8, A[3]=12.

Nome del file sorgente: array4.asm

.data

• Mediante le direttive assembler, si allochi la memoria per un array di dimensione 4 inizializzato in memoria come segue: A[0]=0, A[1]=4, A[2]=8, A[3]=12.

```
A: .space 16 # Alloca 16 bytes per A
                 .text
                 .globl main
main:
                la $t0, A
                                                            # Scrive base address di A in $t0
               # Scrive base address
addi $t1, $zero, 0  # $t1 = 0

sw $t1, 0($t0)  # A[0] = 0

addi $t1, $zero, 4  # $t1 = 4

addi $t0, $t0, 4  # indirizzo di A[1]

sw $t1, 0($t0)  # A[1] = 4

addi $t1, $zero, 8  # $t1 = 8

addi $t0, $t0, 4  # indirizzo di A[2]

sw $t1, 0($t0)  # A[2] = 8
                sw $t1, 0($t0)  # A[2] = 8
addi $t1, $zero, 12  # $t1 = 12
addi $t0, $t0, 4  # indirizzo di A[3]
                sw $t1, 0($t0) # A[3] = 12
                ir $ra
```

Con la direttiva .byte

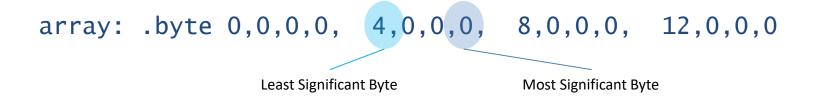
```
.data array: .byte 0,0,0,0,4,0,0,0,8,0,0,0,12,0,0,0
```

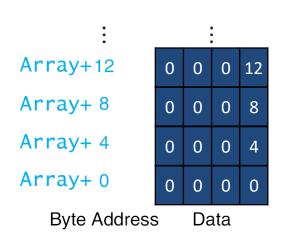


Quale valore avremmo avuto in A[1] con questa direttiva?

```
array: .byte 0,0,0,0,0,0,4,0,0,8,0,0,0,12,0,0,0
```

La direttiva .byte





I valori vengono scritti secondo il *byte order* della macchina: la famiglia di architetture x86 è Little Endian (Intel Core i7, AMD Phenom II, FX, ...).

- Nome del file sorgente: rwmemoria.asm
- Si scriva il codice Assembly che effettui:

$$A[99] = 5 + B[i] + C$$

- Inizializzazione dei registri indirizzi:
 - i vettori A e B contengono 100 elementi, ogni elemento è un intero a 32 bit;
 - variabili C e i sono interi a 32 bit.
- Inizializzazione dei valori dati in memoria: i=3, C=2, B[i]=10.

- Nome del file sorgente: rwmemoria2.asm
- Si scriva il codice Assembly che effettui:

$$A[c-1] = c*(B[A[c]] + c)/A[2*c-1]$$

- Inizializzazione dei registri indirizzi:
 - i vettori A e B contengono 4 elementi, ogni elemento è un intero a 32 bit;
 - variabile c è intero a 32 bit.

$$A[0]=-1$$
 $B[0]=-1$
 $A[1]=-1$ $B[1]=6$
 $A[2]=1$ $B[2]=-1$
 $A[3]=4$ $B[3]=-1$



Università degli Studi di Milano Laboratorio di Architettura degli Elaboratori II Corso di Laurea in Informatica, A.A. 2017-2018

Nicola Basilico

Dipartimento di Informatica Via Comelico 39/41 - 20135 Milano (MI) Ufficio S242 <u>nicola.basilico@unimi.it</u> +39 02.503.16294

Hanno contribuito alla realizzazione di queste slides:

- Iuri Frosio
- Jacopo Essenziale