1 Analisi funzionale

Uno **spazio vettoriale** (su $\mathbb R$) è un insieme (V) su cui sono definite due operazioni:

 $\mathbf{Somma} +: V \times V \to V$

Prodotto per scalare $\cdot : \mathbb{R} \times \to V$

Tali operazioni godono delle seguenti proprietà

Per la somma

- \bullet u + v = v + u
- u + (v + w) = (u + v) + w
- u + 0 = u
- $u + (-u) = \underline{0}$

Per il prodotto per scalare

- (ts)u = t(su)
- t(u+v) = tu + tv
- $\bullet \ (t+s)u = tu + su$
- $1 \cdot u = u$

1.0.1 Norma

Sia V uno spazio vettoriale su \mathbb{R} .

Una norma su V è una funzione $\|.\|: V \to \mathbb{R}^+$ tale che:

- $||v|| > 0 \forall v \in V \{\underline{0}\}$ (positività)
- $||tv|| = |t| ||v|| \forall t \in \mathbb{R}, \forall v \in V$ (omogeneità)
- $||u+v|| \le ||u|| + ||v|| \forall u, v \in V$ (dis. triangolare)

 $(V, \|.\|)$ si dice spazio vettoriale normato.

Seguono le seguenti proprietà (resettare counter)

- 1. $\|\underline{0}\| = 0$
- 2. $|||u|| ||v||| \le ||u v|| \forall u, v \in V(dim)$

Norma euclidea:

$$||x||_2 = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2} = \sum_{i=1}^n (x_i^2)^{\frac{1}{2}}$$
$$||x||_{\infty} = \max_{i=1,\dots,n} |x_i|$$
$$||x||_p = (\sum_{i=1}^n (|x|^p)^{\frac{1}{p}})$$

La disuguaglianza triangolare per la norma p,ovvero disuguaglianza di Minkowski, richiede l'ipotesi $p\geq 1.$

1.0.2 Norma su uno spazio funzionale di dimensione infinita

$$V = C^0([a, b])$$

$$||f||_{\infty} := \max_{x \in [a,b]} |f(x)|$$

$$||f||_1 := \int_a^b |f(x)| dx$$

Definizione: Sia $(V, \|.\|)$ sp. vettoriale normato. Allora $d(u, v) := \|\underline{u} - \underline{v}\|$ definisce una distanza su V, ovvero

$$d: V \times V \mapsto \mathbb{R}$$

tale che

- 1. $d(u,v) \geq 0$ con = 0 $\iff u=v$ positività
- 2. d(u,v) = d(v,u) simmetria
- 3. $d(u,v) \leq d(u,w) + d(w,v)$ disuguaglianza triangolare

$$d_p(x,y) = ||x - y||_p = (\sum_{i=1}^n ||x_i - y_i||^p)^{\frac{1}{p}}$$

$$d_{\infty}(f,g) = \max_{x \in [a,b]} |f(x) - g(x)|$$

$$d_1(f,g) = \int_a^b |f(x) - g(x)|$$

Definizione: (V, d) si dice spazio metrico

Osservazione: In uno spazio metrico possiamo definire le sfere: dato $r \geq 0, v_0 \in V$

$$B_r(v_0) := \{ v \in V : d(v, v_0) < r \}$$

Si dice sfera chiusa se la disuguaglianza non è stretta.

Definizione: Se $\{v_n\} \subseteq (V, \|.\|)$, si dice che $v_n \to v$ in V se

$$d(v_n, v) \to 0$$
, oppure $||v_n - v|| \to 0$

$$(\forall \varepsilon > 0 \exists \nu \in \mathbb{N} : d(v_n, v) = ||v_n - v|| < \varepsilon \forall n \ge \nu)$$

Alcuni fatti veri in dimensione finita ma falsi in dimensione infinita:

- 1. Tutte le norme sono "equivalenti" fra loro
- 2. Tutte le successioni di Cauchy convergono
- 3. Tutti i sottospazi vettoriali sono chiusi

1) Norme equivalenti

Definizione: Sia V uno spazio vettoriale (su \mathbb{R}), consideriamo su V due possibili norme $\|.\|,\|.\|.\|$.

Queste due norme si dicono equivalenti se:

- 1. $\exists c > 0 : \forall v \in V, ||v|| \le c|||v|||$
- 2. $\exists c' > 0 : \forall v \in V, |||v||| \le c||v||$

Le successioni convergenti nelle due norme sono le stesse. Interpretazione geometrica:

$$\|.\|_{\infty} \le \|.\|_{1} \iff B_{1}^{1}(0) \subseteq B_{1}^{\infty}(0)$$

Teorema: Se $\mathrm{dim} V < +\infty \implies$ tutte le norme su V sono tra loro equivalenti

In uno spazio a dimensione infinita non è generalmente vero, ad esempio nello spazio delle funzioni continue su [a,b]

Definizione: Sia (V, ||.||) uno spazio vettoriale normato. Una successione $\{v_n\} \subseteq V$ si dice successione di cauchy se

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \nu \in \mathbb{N} : d(v_n, v_m) < \varepsilon \ \forall n, m \ge \nu$$

Osservazione: Vale sempre che se $\{v_n\}$ converge allora è di Cauchy.

$$(\|v_n - v_m\| = \|v_n - v + v - v_m\| \le \|v_n - v\| + \|v_m - v\| < \frac{\varepsilon}{2} + \frac{\varepsilon}{2} = \varepsilon$$

Teorema: Se $\dim V < +\infty$ vale anche il viceversa, ovvero

$$\{v_n\}$$
 converge $\iff \{v_n\}$ di Cauchy

Questo teorema è falso se $\dim V = +\infty$

Prendendo lo spazio delle funzioni $V=C^0([a,b])$ con norma 1, si può costruire una successione di Cauchy che non converge.

$$f_n(x) = \begin{cases} -1 & x \le -\frac{1}{n} \\ \frac{1}{n} & -\frac{1}{n} < x < \frac{1}{n} \\ 1 & x \ge \frac{1}{n} \end{cases}$$

$$||f_n - f_m||_1 < \varepsilon, \ \int_a^b |f_n - f_m| = \int_a^b f_m - f_n$$

1.1 Spazio di Banach

Definizione: Uno spazio vettoriale normato (V, ||.||) si dice completo o di Banach se tutte le successioni di Cauchy convergono.

Teorema/osservazione: $V=(C^0([a,b],\|.\|_\infty)$ è di Banach Generalizzazione:

$$V = C^k([a, b]) \|f\|_{C^k} := \sum_{|\alpha| \le k} \|D^{\alpha} f\|_{\infty}$$

Teorema Sia $(V, \|.\|)$ spazio vettoriale normato. Se dim $V < +\infty \implies$ tutti i sottospazi vettoriali W sono **chiusi**.

$$\{v_n\}\subseteq W, v_n\to v \text{ in } V \implies v\in W$$

Il teorema diventa falso se $\dim V = +\infty$, ad esempio $V = (C^0([a,b]), \|.\|_{\infty})$.