

1 Esempi di distribuzioni

1. $T = T_u$ con $u \in C^1(\Omega) \implies (T_u)' = T_{u'}$
2. $T = T_u$ con $u(x) = |x|$ su $\Omega = (-1, 1)$

$$\begin{aligned} \langle (T_u)', \varphi \rangle &= -\langle T_u, \varphi' \rangle = -\int_{-1}^1 |x| \varphi'(x) dx \\ &= \int_0^1 \varphi(x) dx + x\varphi \Big|_0^1 - \int_{-1}^0 \varphi(x) dx + x\varphi(x) \Big|_{-1}^0 = \int_{-1}^1 \varphi(x) \cdot \text{sign}(x) dx \\ &\implies (T_{|x|})' = T_{\text{sign}(x)} \text{ in } \mathcal{D}'(\Omega) \end{aligned}$$

Notazione: $(|x|)' = \text{sign}(x)$ in $\mathcal{D}'(\Omega)$

Più in generale: se $u \in L_{\text{loc}}^1(\Omega), v \in L_{\text{loc}}^1(\Omega)$ $u' = v$ in $\mathcal{D}'(\Omega)$, significa $(T_u)' = T_v$ ovvero

$$\begin{aligned} \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega) \quad \langle (T_u)', \varphi \rangle &= -\langle T_u, \varphi' \rangle = \langle T_v, \varphi \rangle \\ &= -\int_{\Omega} u \varphi' = \int_{\Omega} v \varphi \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega) \end{aligned}$$

3. $u(x) = \text{sign}(x), u' = ?$

$$\begin{aligned} -\int_{\Omega} \text{sign}(x) \varphi'(x) dx &= -\int_0^1 \varphi' + \int_{-1}^0 \varphi' = -\varphi(1) + 2\varphi(0) - \varphi(-1) = 2\varphi(0) \\ &= 2 \langle \delta_0, \varphi \rangle \end{aligned}$$

4. $T = \delta_0 \quad T' = ?$

$$\langle T', \varphi \rangle = -\langle T, \varphi' \rangle = -\langle \delta_0, \varphi' \rangle = -\varphi'(0) \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$$

1.1 Generalizzazione

- $n = 1$ Data $T \in \mathcal{D}'(\Omega), \forall k \in \mathbb{N} \quad T^{(k)} \in \mathcal{D}'(\Omega)$

$$\langle T^{(k)}, \varphi \rangle := (-1)^k \langle T, \varphi^{(k)} \rangle$$

Osservazione: $T^{(k)}$ definisce una distribuzione, lineare e continua, infatti se $\varphi_h \rightarrow 0$ in $\mathcal{D}(\Omega), \varphi_h^{(k)} \rightarrow 0$ in $\mathcal{D}(\Omega) \implies \langle T, \varphi_h^{(k)} \rangle \rightarrow 0$.

Osservazione 2: se $T = T_u$ con $u \in C^k(\Omega) \subseteq L_{\text{loc}}^1(\Omega) \implies (T_u)^{(k)} = T_{u^{(k)}}$

Esempio: $u(x) = |x| \implies u'' = 2\delta_0$

- $n \geq 1$ Data $T \in \mathcal{D}'(\Omega) \quad \forall \alpha$ multiindice

$$\langle D^\alpha T, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^\alpha \varphi \rangle \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$$

Osservazione: $D^\alpha T$ definiscono delle distribuzioni $\forall \alpha$

Osservazione: Si possono calcolare le derivate di tutti gli ordini, di qualsiasi $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$

Osservazione: Il risultato non dipende dall'ordine di derivazione

1.1.1 Operatori differenziali

Data $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$, si possono definire $\nabla T, \nabla^2 T, \text{rot} T, \dots$

2 Spazi di Sobolev

Sono gli spazi dove si trovano le soluzioni di problemi al contorno per P.D.E.
Esempio Equazione di Poisson

$$\begin{cases} -\nabla^2 u = f \text{ su } \Omega \\ u = 0 \text{ su } \partial\Omega \end{cases}$$

Definizione: Fissato Ω aperto $\subseteq \mathbb{R}^n$, $p \in [1, +\infty]$

$$W^{1,p}(\Omega) := \{u \in L^p(\Omega) : \frac{\partial u}{\partial x_i} \in L^p(\Omega) \ \forall i = 1, \dots, n\}$$

Con $\frac{\partial}{\partial x_i}$ intesa nel senso delle distribuzioni

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} \in L^p(\Omega) \iff \exists v_i \in L^p(\Omega) \text{ tali che}$$

$$\int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial x_i} \cdot \varphi = \int_{\Omega} v_i \varphi \ \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$$

Esempi ($n = 1, \Omega = (-1, 1)$)

- $u \in C_0^1(\Omega) \implies u \in W^{1,p}(\Omega)$ completare
- $u(x) = \text{sign}(x)$ $u \notin W^{1,2}(\Omega)$ completare

Definizione: Fissato Ω aperto $\subseteq \mathbb{R}^n$, $p \in [1, +\infty]$, $k \in \mathbb{N}$

$$W^{k,p}(\Omega) := \{u \in L^p(\Omega) : D^\alpha u \in L^p(\Omega) \ \forall \alpha \text{ multiindice con } |\alpha| \leq k\}$$

Caso particolare $p = 2$

$$W^{k,2}(\Omega) = H^k(\Omega)$$

Osservazione: $W^{k,p}(\Omega)$ sono spazi vettoriali

Definizione: Norma su $W^{1,p}(\Omega)$ sia $u \in W^{1,p}(\Omega)$

$$\|u\|_{1,p} := \|u\|_p + \sum_{k=1}^n \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_p$$

Definizione: Norma su $W^{k,p}(\Omega)$ sia $u \in W^{k,p}(\Omega)$

$$\|u\|_{k,p} := \|u\|_p + \sum_{|\alpha| \leq k} \|D^\alpha\|_p$$

Teorema: Per ogni $p \in [1, +\infty]$, $W^{1,p}(\Omega)$ sono spazi di Banach

completare conv.

Definizione

$$W_0^{1,p}(\Omega) := \text{chiusura di } \mathcal{D}(\Omega) \text{ in } W^{1,p}(\Omega)$$

ovvero

$$= \{u \in W^{1,p}(\Omega) : \exists \{\varphi_n\}\}$$

completare