## Module SPI Controller

Martin Geertjes (4324285), Jeroen van Uffelen (4232690)

14januari2015

# Samenvatting bladiebla

# Hoofdstuk 1 inleiding

blaballa..

## Hoofdstuk 2

## LCD controller

## 2.1 LCD Controller

Op de LCD zal de huidige tijd, ingestelde wekkertijd, datum en ingeschakelde functies te zien zijn. Een LCD is daar handig voor omdat het veel ontwerp vrijheid bied. Dat neemt ook mee dat het erg gecompliceerd kan worden. Het LCD dat zal worden gebruikt is van de fabrikant MIDAS, typenummer MC128064B6W-BNMLW. Het betreft een graphical LCD van 128 x 64 pixels met een register die geschreven kan worden. De bibliotheek met characters en de controller om het LCD te schrijven zal extern van deze chip plaatsvinden door middel van een atmega32-16pu. Deze keuze is gemaakt omdat voor de characters niet genoeg ruimte is op de chip. De LCD controller op de chip zal dus alleen de inkomende data moeten omzetten naar een positie waarnaar het geschreven moet worden en een bijbehorend character.

# 2.2 Specificaties

Naam	Type	Functie
clk	in std_logic	Klok
reset	in std_logic	Reset
ready	in std_logic	
uren	in std_logic_vector(5 downto 0)	data signaal met actuele uren
		afkomstig van DCF
minuten	in std_logic_vector(6 downto 0)	data signaal met actuele mi-
		nuten afkomstig van DCF
dagvdweek	in std_logic_vector(2 downto 0)	data signaal met de actuele
		dag afkomstig van DCF
dagvdmaand	in std_logic_vector(5 downto 0)	data signaal met de actuele
		dag van de maand afkomstig
		van DCF
maand	in std_logic_vector(4 downto 0)	data signaal met de actuele
		maand afkomstig van DCF
jaar	in std_logic_vector(7 downto 0)	data signaal met het actuele
		jaar afkomstig van DCF
$dcf_debug$	in std_logic	signaal afkomstig van het dcf
		component en weergeeft of
		het DCF signaal ontvangen
		wordt of niet
menu	in std_logic_vector(2 downto 0)	data signaal die de actuele
		menu state weergeeft
alarm	in std_logic	buffer signaal dat weergeeft of
		alarmfunctie in of uitgescha-
		keld is
geluid_signaal	in std_logic	buffer signaal dat weergeeft of
		geluidsfunctie in of uitgescha-
		keld is
licht_signaal	in std_logic	buffer signaal dat weergeeft
		of lichtfunctie in of uitgescha-
		keld is
wektijd_uren	in std_logic_vector(5 downto 0)	data signaal met ingestelde
1		wektijd uren
wektijd_min	in std_logic_vector(6 downto 0)	data signaal met ingestelde
		wektijd minuten
data_out	out std_logic_vector(6 downto 0)	data signaal dat de x,y,c in-
		formatie doorgeeft aan de mi-
11		crocontroller
clk_out	out std_logic	clock om microcontroller
		clock mee te synchroniseren

## 2.2.1 Gedrag

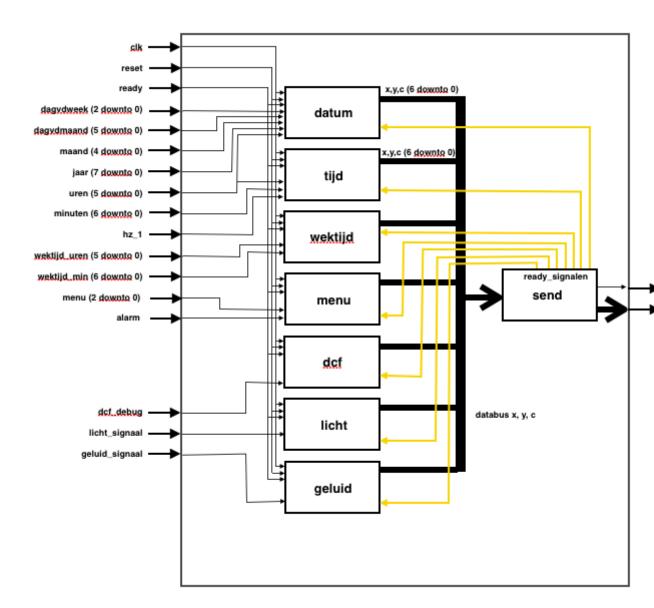
De LCD controller zal na de reset alle informatie die hij binnen krijgt omzetten naar een karakter met bij behorende x en y positie en wegschrijven naar de microprocessor van de LCD. Daarna zal de controller alleen de data die veranderd op de ingangen omzetten en wegschrijven naar de microprocessor om tijd en onnodige acties te besparen.

Het verzenden van de x,y en c gaat door een data signaal van 7 bits samen met een clock\_out. Een neergaande klokflank geeft aan dat de data klaar staat om te verzenden zodat er op de opgaande klokflank kan worden gesampled. Zo zal eerst de x, daarna de y en als laatste de c worden verzonden. Het versturen van een karakter duurt dus 3 klokslagen van de clock\_out. een klokslag van de clock\_out is gelijk aan 2 klokslagen van de ingaande clk.

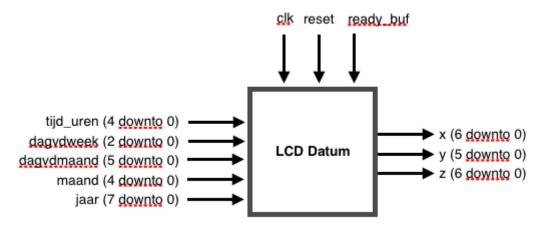
## 2.3 Functionaliteit

De systemen links (datum, tijd, etc) zorgen per stuk voor het ontvangen van de inkomende informatie en het omzetten naar een x,y positie met een karakter. De x,y en de c zal op de uitgang van het component worden gezet. Het component send\_buffer is een MUX en zorgt voor het uitlezen van de x,y en c en zal door middel van de ready signalen aangeven welk signaal hij heeft uigelezen en naar de zender heeft verstuurd. Zodra de ready laag wordt, weet het desbetreffende component dat de data is uitgelezen en zal daarna nieuwe data klaar zetten. Nadat de mux de data naar de zender heeft gebufferd, zal de zender de signalen een voor een door verzenden naar de microcontroller. Tegelijkertijd zal de zender een clock\_out geven, zodra de clock laag wordt staat de data klaar, zodat op de opgaande klokflank de data vanaf de chip kan worden uitgelezen.

## 2.4 Subsystemen LCD



Figuur 2.1: Toplevel Entity



Figuur 2.2: Entity datum

## 2.4.1 Datum

### Gedrag

Na een reset of één keer per dag om 12 uur middernacht zal het datum component de data voor de nieuwe datum verzenden naar de zend buffer. De inkomende data is in het binary coded decimal (bcd) formaat. Eerst zal hij de dag van de week doorgeven, daarna de dag van de maand, de maand en daaropvolgend het jaartal. Dat allemaal sequentieel, getriggert op de neergaande klokflank van de ready\_buf.

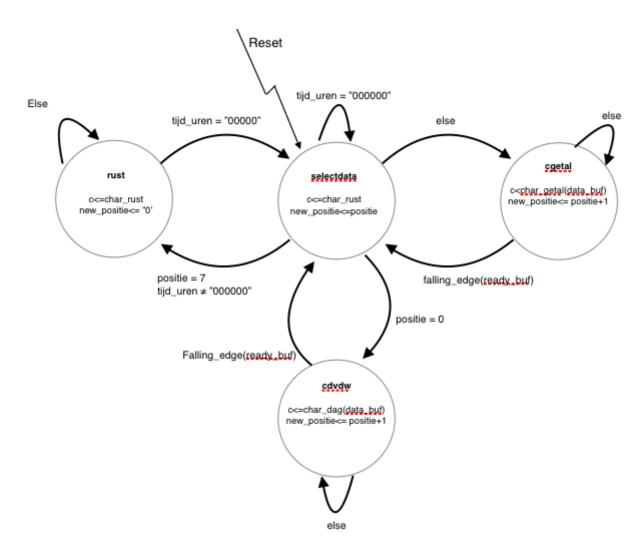
#### Functionaliteit

geschreven.

Het component werkt met een finite state machine (FSM) waarin de characters worden klaargezet en een counter genaamd 'positie' wordt aangestuurd met daarnaast een apart process om de juiste input te bepalen afhankelijk van de counter

Na de reset zal de FSM in de 'selectdata' state starten en positie op 0 worden gezet. In het aparte process zal de de data $_bufwordengekoppeldaandeinputdiehoortbijpositie = 0enzaldexenybepaaldworden. In' selectdata' zalaf hankelijk van de counter (inditgeval0) wordenbepaaldof de de 0zalhetkaraktervandedagvandeweek (instate' cdvdw') wordenklaargezet. Hetkarakterwordtbepaalddoordewe staat. Op de neergaande klokflank van het ready_buf signaal zal de FSM terug gaan naar de state selectdata en zal er bij positie 1 worden opgeteld. Daardoor zal hierna het eerste getal van de datum worden geschreven. Dit zal zich herhalen tot positie =7, daarna zal hij naar de rust stand gaan en is de datum$ 

Als het middernacht is, dus tijd\_uren = '00000', zal er ook een nieuwe datum worden klaargezet. Zodra de positie 7 is zal de machine in state 'selectdata' blijven hangen totdat de tijd\_uren ongelijk is aan "00000". Dit om te voorkomen dat het component een uur lang onnodig data blijft verzenden.



Figuur 2.3: FSM Datum

## $\mathbf{FSM}$

## $\mathbf{VHDL}\ \mathbf{code}$

## ${f T}$

ijdens het testen is de

## Resultaten

De schakeling werkt correct.

## 2.4.2 Tijd

Gedrag

Functionaliteit

 $\mathbf{FSM}$ 

 $\mathbf{VHDL}\ \mathbf{code}$ 

Simulaties

 ${\bf Testen}$ 

Resultaten

## 2.4.3 Wektijd

Gedrag

Functionaliteit

 $\mathbf{FSM}$ 

 $\mathbf{VHDL}\ \mathbf{code}$ 

Simulaties

 ${\bf Testen}$ 

Resultaten

#### 2.4.4 Menu

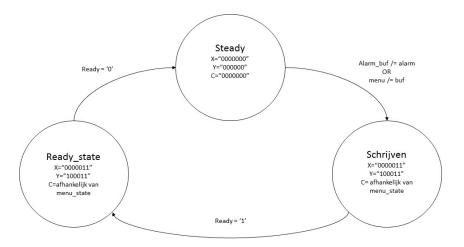
#### Gedrag

Om de gebruiker feedback te geven in welk gedeelte van het menu de wekker zit wordt dat laten zien op het LCD. Het eerste deel wat het subblok menu doet, is aangeven wat er op het LCD geschreven moet worden wat er aangepast moet worden. Het tweede deel is een streep zetten onder het deel wat daadwerkelijk aangepast wordt.

## **Functionaliteit**

In figuur 2.4 is de FSM te zien van het subblok menu. Zolang het menu niet verandert, blijft blijven de uitgangssignalen hetzelfde. Zodra het menu verandert, worden er andere karakters geschreven, welk karakter er geschreven wordt, hangt af van in welk deel van het menu de wekker zit. Zodra het ready-signaal hoog wordt, kan de informatie naar de zender gestuurd worden en als het ready-signaal dan weer laag wordt, is de informatie verstuurd en wordt de nieuwe state weer de steady-state.

#### FSM



Figuur 2.4: FSM van het subblok menu

 $\mathbf{VHDL}\ \mathbf{code}$ 

Simulaties

Testen

Resultaten

## 2.4.5 DCF

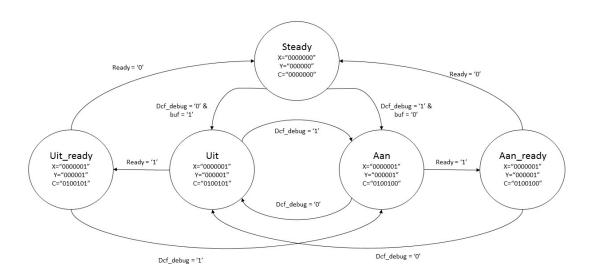
#### Gedrag

Om te weten of het DCF-signaal ontvangen wordt, wordt er een karakter geschreven op het LCD. Het DCF\_debug signaal wat van de DCF-controller komt, geeft aan of het DCF-signaal ontvangen wordt. Om te zorgen dat er niet steeds geschreven hoeft te worden of het signaal ontvangen wordt of niet, is er een buffer geimplementeerd die het signaal een klokslag onthoudt. Dus alleen als het signaal verandert, hoeft het subblok van de DCF te gaan schrijven.

#### Functionaliteit

Om duidelijk te maken hoe het subblok DCF\_lcd werkt, staat in figuur 2.5 de FSM van het subblok.

## FSM



Figuur 2.5: FSM van het subblok dcf\_lcd

VHDL code

Simulaties

Testen

Resultaten

## 2.4.6 Geluid en licht

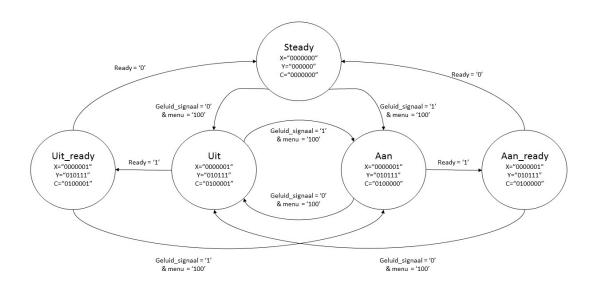
## Gedrag

Op het LCD is te zien of het geluid en/of het licht aangaat als het alarm afgaat. Dit is optioneel en kan geregeld worden in het menu. Het signaal menu\_state geeft aan in welk deel van het menu de gebruiker zich bevindt.

## **Functionaliteit**

De subblokken licht en geluid lijken veel op elkaar. In figuren ?? en ?? zijn de FSM van de twee blokken te zien.

## FSM



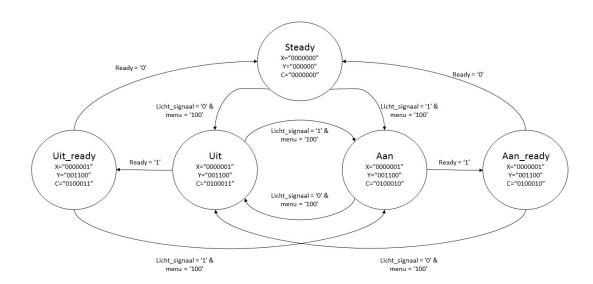
Figuur 2.6: FSM van het subblok geluid

VHDL code

Simulaties

Testen

Resultaten



Figuur 2.7: FSM van het subblok licht

- 2.4.7 VHDL code
- 2.5 Simulatie
- 2.6 Testen
- 2.7 Resultaten
- 2.7.1 Conclusie en discussie

# 2.8 Bibliografie

# Bibliografie

- [1] Stephen Brown, Zvonko Vranesicć , Fundamentals of Digital Logic with VHDL design, McGraw-Hill, Jan~1,~2009
- [2] Jan M. Rabeay, Anantha Chandrakasan, Borivoje Nikolić , Digital Integrated Circuits, second edition, Prentice Hall, 2003
- [3] Wikipediać, Serial Peripheral Interface Geraadpleegd op 10 november 2014, http://nl.wikipedia.org/wiki/Serial\_Peripheral\_Interface