

## Chapitre 3

# Structures de données arborescentes : arbres binaires de recherche et tas

HLIN401 : Algorithmique et Complexité

Université de Montpellier  
2018 – 2019

## 1. Arbres binaires

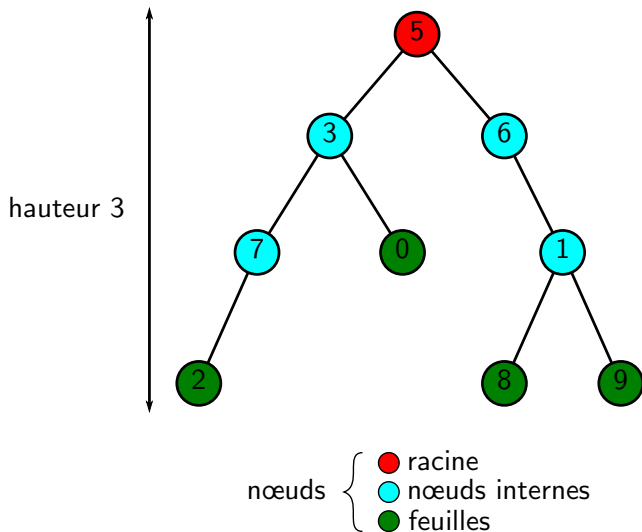
## 2. Arbres binaires de recherche

- 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR
- 2.2 Insertion et suppression dans un ABR
- 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

- 3.1 Arbres quasi-complets et tas
- 3.2 Algorithmes sur les tas
- 3.3 Applications

## Exemple et vocabulaire



# Définition récursive

Un **arbre binaire** est défini récursivement :

- ▶ l'arbre vide  $\emptyset$  est un arbre binaire ;
- ▶ un arbre non vide est constitué d'une **racine**, d'un **sous-arbre gauche**  $G$  et d'un **sous-arbre droit**  $D$  qui sont eux-mêmes deux arbres binaires.

# Définition récursive

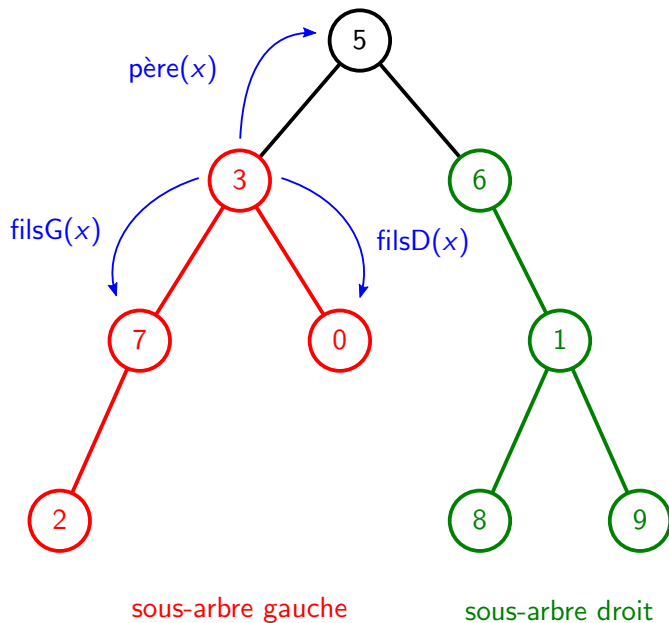
Un **arbre binaire** est défini récursivement :

- ▶ l'arbre vide  $\emptyset$  est un arbre binaire ;
- ▶ un arbre non vide est constitué d'une **racine**, d'un **sous-arbre gauche**  $G$  et d'un **sous-arbre droit**  $D$  qui sont eux-mêmes deux arbres binaires.

## Représentation informatique

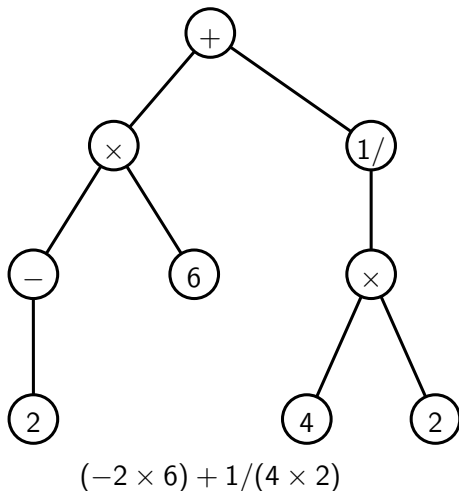
- ▶ Un **nœud**  $x$  est soit
  - ▶ le **nœud vide**, noté  $\emptyset$
  - ▶ défini par une **valeur**  $\text{val}(x)$  et trois **liens** vers d'autres nœuds :  $\text{père}(x)$ ,  $\text{filsG}(x)$ ,  $\text{filsD}(x)$  tels que
    - ▶ Si  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$ ,  $\text{père}(\text{filsG}(x)) = x$
    - ▶ Si  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$ ,  $\text{père}(\text{filsD}(x)) = x$
- ▶ Un **arbre binaire**  $A$  est donné par une **racine**  $\text{rac}(A)$  qui est un nœud tel que  $\text{père}(\text{rac}(A)) = \emptyset$ .

# Exemple



# Utilité des arbres binaires

- ▶ Arbres binaires de recherche
- ▶ Tas
- ▶ Analyse syntaxique
- ▶ Bases de données
- ▶ Partition binaire de l'espace
- ▶ Tables de routage
- ▶ ...



# Caractéristiques

## Définition

- ▶ Un nœud  $x$  est une **feuille** si  $\text{filsG}(x) = \emptyset$  et  $\text{filsD}(x) = \emptyset$
- ▶ La **hauteur**  $h(x)$  d'un nœud  $x$  dans l'arbre  $A$  est définie récursivement par
  - ▶ Si  $x = \text{rac}(A)$ ,  $h(x) = 0$  ( $\Leftrightarrow \text{père}(x) = \emptyset$ )
  - ▶ Sinon,  $h(x) = 1 + h(\text{père}(x))$
- ▶ La **hauteur** d'un arbre  $A$  est  $h(A) = \max\{h(x) : x \in A\}$
- ▶ Le  $k^{\text{ème}}$  **niveau** de  $A$  est  $N_k = \{x : h(x) = k\}$
- ▶ Le **sous-arbre gauche** (resp. **droit**) de  $A$  est l'arbre dont la racine est le fils gauche (resp. droit) de la racine de  $A$



# Résultats structurels

## Lemme

$$|N_k| = \#\{x : h(x) = k\} \leq 2^k$$

## Preuve par récurrence sur $k$

- ▶  $k = 0 : \{x : h(x) = 0\} = \{\text{rac}(A)\}$
- ▶ Chaque nœud de  $N_{k-1}$  a au plus 2 fils : Donc  $|N_k| \leq 2|N_{k-1}| \leq 2 \cdot 2^{k-1} = 2^k$

# Résultats structurels

## Lemme

$$|N_k| = \#\{x : h(x) = k\} \leq 2^k$$

## Preuve par récurrence sur $k$

- ▶  $k = 0 : \{x : h(x) = 0\} = \{\text{rac}(A)\}$
- ▶ Chaque nœud de  $N_{k-1}$  a au plus 2 fils : Donc
$$|N_k| \leq 2|N_{k-1}| \leq 2 \cdot 2^{k-1} = 2^k$$

## Lemme

$h(A) + 1 \leq n(A) \leq 2^{h(A)+1} - 1$  où  $n(A)$  = nombre de nœuds de  $A$

Preuve 
$$n(A) = \sum_{i=0}^{h(A)} |N_i| \text{ et } 1 \leq |N_i| \leq 2^i$$

$$\rightsquigarrow h(A) + 1 \leq n(A) \leq \sum_{i=0}^{h(A)} 2^i = 2^{h(A)+1} - 1$$

# Résultats structurels

## Lemme

$$|N_k| = \#\{x : h(x) = k\} \leq 2^k$$

## Preuve par récurrence sur $k$

- ▶  $k = 0 : \{x : h(x) = 0\} = \{\text{rac}(A)\}$
- ▶ Chaque nœud de  $N_{k-1}$  a au plus 2 fils : Donc
$$|N_k| \leq 2|N_{k-1}| \leq 2 \cdot 2^{k-1} = 2^k$$

## Lemme

$h(A) + 1 \leq n(A) \leq 2^{h(A)+1} - 1$  où  $n(A)$  = nombre de nœuds de  $A$

Preuve  $n(A) = \sum_{i=0}^{h(A)} |N_i|$  et  $1 \leq |N_i| \leq 2^i$

$$\rightsquigarrow h(A) + 1 \leq n(A) \leq \sum_{i=0}^{h(A)} 2^i = 2^{h(A)+1} - 1$$

## Corollaire

$$\lfloor \log(n(A)) \rfloor \leq h(A) < n(A)$$

# Parcours d'un arbre binaire

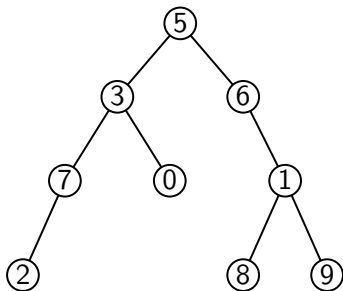
**Algorithme :** PARCOURSINFIXE( $x$ )

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

    PARCOURSINFIXE(filsg( $x$ ))

    Afficher val( $x$ )

    PARCOURSINFIXE(filsD( $x$ ))



# Parcours d'un arbre binaire

**Algorithme :** PARCOURSINFIXE( $x$ )

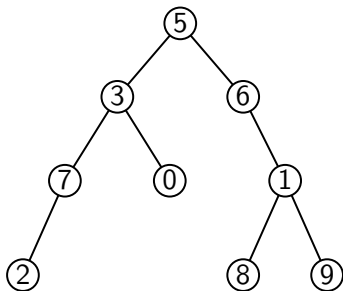
**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

    PARCOURSINFIXE(filsg( $x$ ))

    Afficher val( $x$ )

    PARCOURSINFIXE(filsD( $x$ ))

► Affichage : 2 7 3 0 5 6 8 1 9



# Parcours d'un arbre binaire

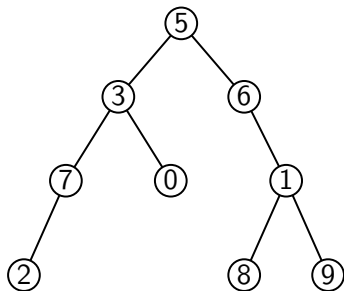
**Algorithme :** PARCOURSINFIXE( $x$ )

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

    PARCOURSINFIXE(filsg( $x$ ))

    Afficher val( $x$ )

    PARCOURSINFIXE(filsD( $x$ ))



► Affichage : 2 7 3 0 5 6 8 1 9

► Complexité en  $O(n(A))$

**Preuve**  $\mathcal{P}_n$  : l'algo. effectue  $5n$  appels de fonctions

►  $n = 0$  : pas trop dur...

► Supp.  $\mathcal{P}_k$  pour tout  $k < n(A)$  et soit  $n_G$  et  $n_D$  le nb de nœuds dans les sous-arbres gauche et droit. Dans les deux appels récursifs,  $5n_G$  et  $5n_D$  appels de fonctions, donc au total  $5n_G + 5n_D + 5$  appels. Or  $n(A) = n_G + n_D + 1$ , d'où le résultat.

# Parcours d'un arbre binaire

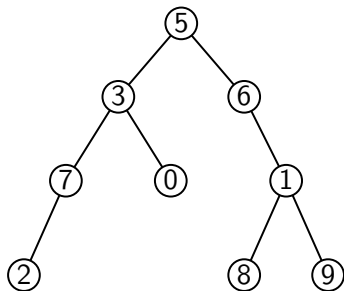
**Algorithme :** PARCOURSINFIXE( $x$ )

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

    PARCOURSINFIXE(filsg( $x$ ))

    Afficher val( $x$ )

    PARCOURSINFIXE(filsD( $x$ ))



- ▶ Affichage : 2 7 3 0 5 6 8 1 9
- ▶ Complexité en  $O(n(A))$
- ▶ Appel de la fonction : PARCOURSINFIXE(rac( $A$ ))
- ▶ Variantes : PARCOURSPREFIXE et PARCOURSUFFIXE

# Algorithme générique sur les arbres binaires

Appel de  $\text{ALGO}(\text{rac}(A))$  avec

**Algorithme :**  $\text{ALGO}(x)$

$\text{res} \leftarrow$  valeur pour l'arbre vide

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$\text{res}_G \leftarrow \text{ALGO}(\text{filsG}(x))$

$\text{res}_D \leftarrow \text{ALGO}(\text{filsD}(x))$

$\text{res} \leftarrow f(\text{res}, \text{res}_G, \text{res}_D, x)$

**retourner**  $g(\text{res})$



# Algorithme générique sur les arbres binaires

Appel de  $\text{ALGO}(\text{rac}(A))$  avec

**Algorithme** :  $\text{ALGO}(x)$

$\text{res} \leftarrow$  valeur pour l'arbre vide

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$\text{res}_G \leftarrow \text{ALGO}(\text{filsG}(x))$

$\text{res}_D \leftarrow \text{ALGO}(\text{filsD}(x))$

$\text{res} \leftarrow f(\text{res}, \text{res}_G, \text{res}_D, x)$

**retourner**  $g(\text{res})$

## Lemme

*L'algorithme générique sur les arbres binaires a une complexité  $O(n(A))$  si  $f$  et  $g$  ont complexité  $O(1)$ .*

# Exemples d'utilisation

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

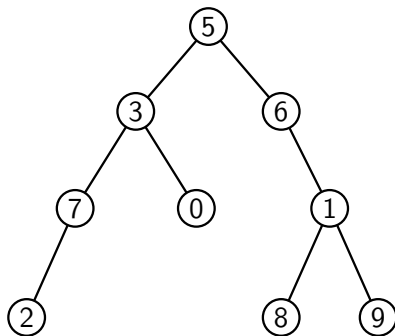
**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$



# Exemples d'utilisation

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

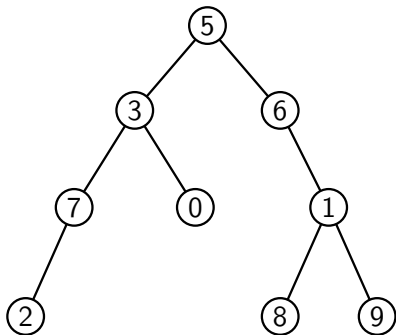
$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$



# Exemples d'utilisation

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

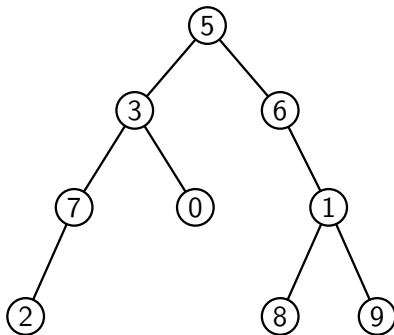
$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0))$



# Exemples d'utilisation

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

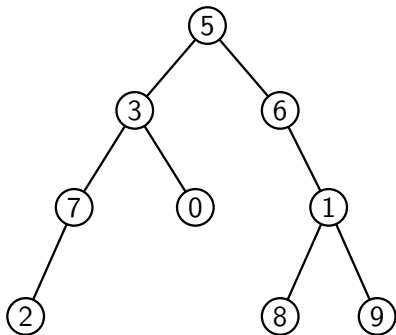
$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0))$

$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset))$



# Exemples d'utilisation

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

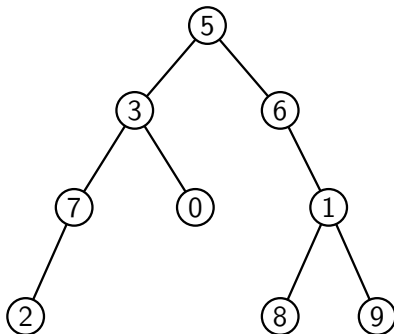
**retourner**  $m$

$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0))$

$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset))$

$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset))$



# Exemples d'utilisation

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

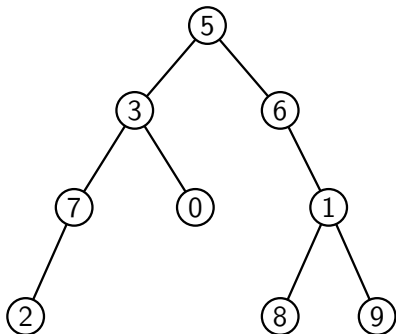
**retourner**  $m$

$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0))$

$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset))$

$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$



# Exemples d'utilisation

## Algorithme : MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

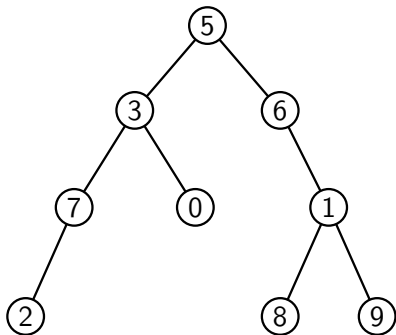
**retourner**  $m$

$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0))$

$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$

$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$





# Exemples d'utilisation

## Algorithme : MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

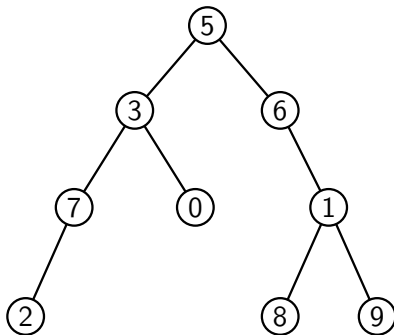
$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0))$

$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$

$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$

$\text{MIN}(A_0) = \min(0, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 0$



# Exemples d'utilisation

**Algorithme : MINIMUM( $x$ )**

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

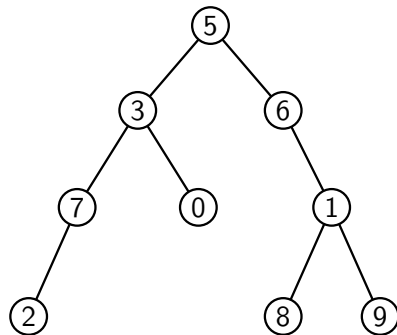
$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$

$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0)) = 0$

$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$

$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$

$\text{MIN}(A_0) = \min(0, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 0$



# Exemples d'utilisation

## Algorithme : MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

$$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6))$$

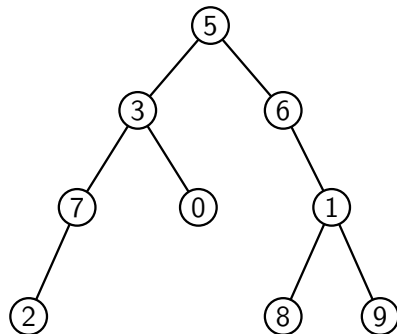
$$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0)) = 0$$

$$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$$

$$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$$

$$\text{MIN}(A_0) = \min(0, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 0$$

$$\text{MIN}(A_6) = \dots = 1$$



# Exemples d'utilisation

## Algorithme : MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

$$\text{MIN}(A_5) = \min(5, \text{MIN}(A_3), \text{MIN}(A_6)) = 0$$

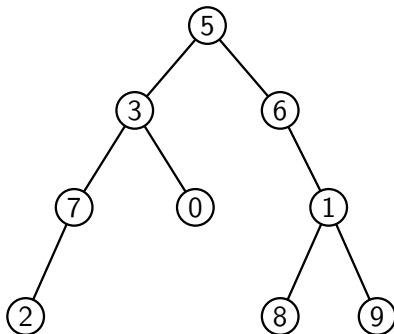
$$\text{MIN}(A_3) = \min(3, \text{MIN}(A_7), \text{MIN}(A_0)) = 0$$

$$\text{MIN}(A_7) = \min(7, \text{MIN}(A_2), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$$

$$\text{MIN}(A_2) = \min(2, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 2$$

$$\text{MIN}(A_0) = \min(0, \text{MIN}(\emptyset), \text{MIN}(\emptyset)) = 0$$

$$\text{MIN}(A_6) = \dots = 1$$



# Exemples d'utilisation

## Algorithme : MINIMUM( $x$ )

$m \leftarrow +\infty$

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$m_G \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsG}(x))$

$m_D \leftarrow \text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$m \leftarrow \min(m_G, m_D, \text{val}(x))$

**retourner**  $m$

## Algorithme : NBNEUDS( $x$ )

$n \leftarrow 0$

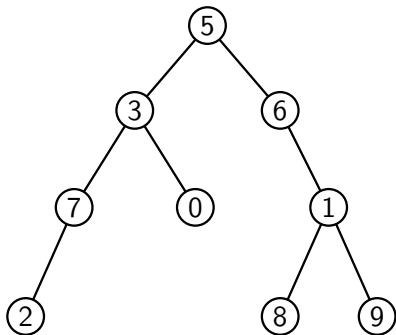
**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

$n_G \leftarrow \text{NBNEUDS}(\text{filsG}(x))$

$n_D \leftarrow \text{NBNEUDS}(\text{filsD}(x))$

$n \leftarrow n_G + n_D + 1$

**retourner**  $n$



## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

- 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR
- 2.2 Insertion et suppression dans un ABR
- 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

- 3.1 Arbres quasi-complets et tas
- 3.2 Algorithmes sur les tas
- 3.3 Applications

# Objectifs

Stocker un **ensemble ordonné** de  $n$  valeurs avec les opérations :

- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER
- ▶ MINIMUM et MAXIMUM
- ▶ RECHERCHER
- ▶ SUCCESEUR et PRÉDÉCESSEUR

~> toutes ces opérations en « bonne » complexité

# Objectifs

Stocker un **ensemble ordonné** de  $n$  valeurs avec les opérations :

- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER
- ▶ MINIMUM et MAXIMUM
- ▶ RECHERCHER
- ▶ SUCCESEUR et PRÉDÉCESSEUR

**Listes chaînées** :  $O(1)$  pour max/min,  $O(n)$  pour le reste

~> toutes ces opérations en « bonne » complexité



# Objectifs

Stocker un **ensemble ordonné** de  $n$  valeurs avec les opérations :

- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER
- ▶ MINIMUM et MAXIMUM
- ▶ RECHERCHER
- ▶ SUCESSEUR et PRÉDÉCESSEUR

**Listes chaînées** :  $O(1)$  pour max/min,  $O(n)$  pour le reste

↪ toutes ces opérations en « bonne » complexité

## Utilisation

- ▶ Stockage de données dynamiques
- ▶ Base de données (valeurs = identifiant)
- ▶ Linux : ordonnancement, mémoire virtuelle, ...

# Objectifs

Stocker un **ensemble ordonné** de  $n$  valeurs avec les opérations :

- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER
- ▶ MINIMUM et MAXIMUM
- ▶ RECHERCHER
- ▶ SUCCESEUR et PRÉDÉCESSEUR

**Listes chaînées** :  $O(1)$  pour max/min,  $O(n)$  pour le reste

↗ toutes ces opérations en « bonne » complexité

## Utilisation

- ▶ Stockage de données dynamiques
- ▶ Base de données (valeurs = identifiant)
- ▶ Linux : ordonnancement, mémoire virtuelle, ...

Les arbres binaires de recherche sont **une** structure de donnée remplissant ces objectifs, mais pas la seule !

# Définition

Si  $A$  est un arbre binaire, on note

- ▶  $\text{saG}(A)$  le **sous-arbre gauche** de  $A$
- ▶  $\text{saD}(A)$  le **sous-arbre droit** de  $A$

# Définition

Si  $A$  est un arbre binaire, on note

- ▶  $\text{saG}(A)$  le **sous-arbre gauche** de  $A$
- ▶  $\text{saD}(A)$  le **sous-arbre droit** de  $A$

Un **arbre binaire de recherche** (ABR) est un arbre binaire tel que pour tout nœud  $x$ ,

- ▶  $\forall y \in \text{saG}(x), \text{val}(y) \leq \text{val}(x)$
- ▶  $\forall z \in \text{saD}(x), \text{val}(z) \geq \text{val}(x)$

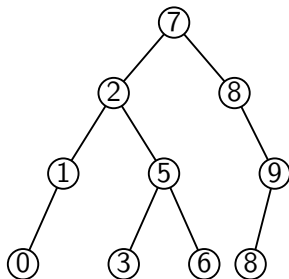
# Définition

Si  $A$  est un arbre binaire, on note

- ▶  $\text{saG}(A)$  le **sous-arbre gauche** de  $A$
- ▶  $\text{saD}(A)$  le **sous-arbre droit** de  $A$

Un **arbre binaire de recherche** (ABR) est un arbre binaire tel que pour tout nœud  $x$ ,

- ▶  $\forall y \in \text{saG}(x), \text{val}(y) \leq \text{val}(x)$
- ▶  $\forall z \in \text{saD}(x), \text{val}(z) \geq \text{val}(x)$



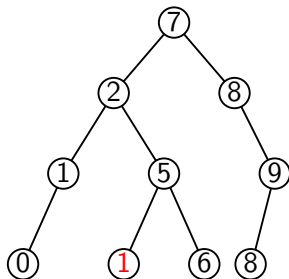
# Définition

Si  $A$  est un arbre binaire, on note

- ▶  $\text{saG}(A)$  le **sous-arbre gauche** de  $A$
- ▶  $\text{saD}(A)$  le **sous-arbre droit** de  $A$

Un **arbre binaire de recherche** (ABR) est un arbre binaire tel que pour tout nœud  $x$ ,

- ▶  $\forall y \in \text{saG}(x), \text{val}(y) \leq \text{val}(x)$
- ▶  $\forall z \in \text{saD}(x), \text{val}(z) \geq \text{val}(x)$



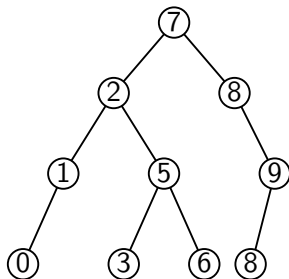
# Définition

Si  $A$  est un arbre binaire, on note

- ▶  $\text{saG}(A)$  le **sous-arbre gauche** de  $A$
- ▶  $\text{saD}(A)$  le **sous-arbre droit** de  $A$

Un **arbre binaire de recherche** (ABR) est un arbre binaire tel que pour tout nœud  $x$ ,

- ▶  $\forall y \in \text{saG}(x), \text{val}(y) \leq \text{val}(x)$
- ▶  $\forall z \in \text{saD}(x), \text{val}(z) \geq \text{val}(x)$



## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

### 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR

### 2.2 Insertion et suppression dans un ABR

### 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

### 3.1 Arbres quasi-complets et tas

### 3.2 Algorithmes sur les tas

### 3.3 Applications



# Parcours infixe d'un ABR

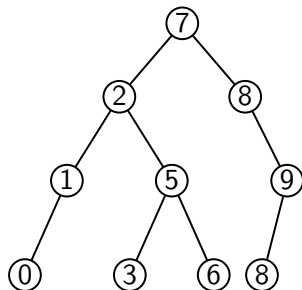
**Algorithme :** PARCOURSINFIXE( $x$ )

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

    PARCOURSINFIXE(filsg( $x$ ))

    Afficher val( $x$ )

    PARCOURSINFIXE(filsD( $x$ ))



# Parcours infixe d'un ABR

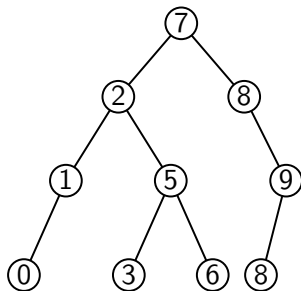
**Algorithme :** PARCOURSINFIXE( $x$ )

**si**  $x \neq \emptyset$  **alors**

    PARCOURSINFIXE(filsg( $x$ ))

    Afficher val( $x$ )

    PARCOURSINFIXE(filsD( $x$ ))



## Lemme

*Le parcours infixe d'un arbre binaire  $A$  affiche les valeurs de  $A$  triées si et seulement si  $A$  est un ABR.*

**Preuve par induction :** affichage en ordre ↗

ssi  $\text{val}(y) \leq \text{val}(\text{rac}(A)) \leq \text{val}(z)$  pour  $y \in \text{saG}(A)$ ,  $z \in \text{saD}(A)$

ssi  $A$  est un ABR

# Recherche dans un ABR

**Algorithme :** RECHERCHER( $x, k$ )

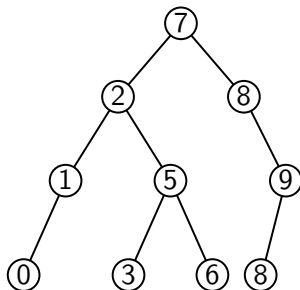
**si**  $x = \emptyset$  **alors retourner**  $\emptyset$

**si**  $\text{val}(x) = k$  **alors retourner**  $x$

**si**  $\text{val}(x) > k$  **alors**

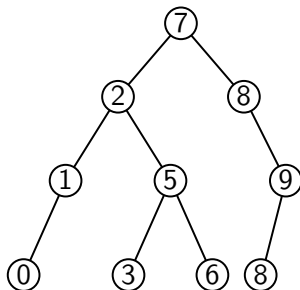
└ **retourner** RECHERCHER( $\text{filsG}(x), k$ )

**retourner** RECHERCHER( $\text{filsD}(x), k$ )



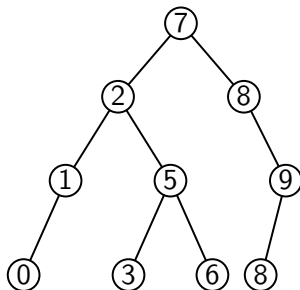
# Recherche dans un ABR

**Algorithme :** RECHERCHER( $x, k$ )  
**tant que**  $x \neq \emptyset$  **et**  $\text{val}(x) \neq k$  **faire**  
    **si**  $k < \text{val}(x)$  **alors**  
         $x \leftarrow \text{filsG}(x)$   
    **sinon**  
         $x \leftarrow \text{filsD}(x)$   
**retourner**  $x$



# Recherche dans un ABR

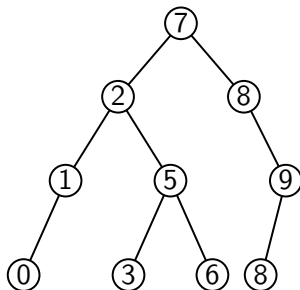
**Algorithme :** RECHERCHER( $x, k$ )  
**tant que**  $x \neq \emptyset$  **et**  $\text{val}(x) \neq k$  **faire**  
    **si**  $k < \text{val}(x)$  **alors**  
         $x \leftarrow \text{filsG}(x)$   
    **sinon**  
         $x \leftarrow \text{filsD}(x)$   
**retourner**  $x$



Validité admise

# Recherche dans un ABR

```
Algorithme : RECHERCHER( $x, k$ )  
tant que  $x \neq \emptyset$  et  $\text{val}(x) \neq k$  faire  
  | si  $k < \text{val}(x)$  alors  
  |    $x \leftarrow \text{filsG}(x)$   
  | sinon  
  |    $x \leftarrow \text{filsD}(x)$   
retourner  $x$ 
```



Validité admise

## Lemme

RECHERCHER( $\text{rac}(A)$ ) a une complexité  $O(h(A))$ .

## Preuve

- ▶ À chaque passage dans la boucle, la hauteur est diminuée d'au moins 1 :  $\leq h(A)$  passages
- ▶ Chaque passage coûte  $O(1)$

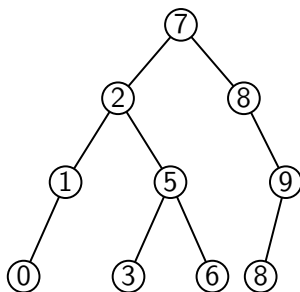
# Minimum et successeur

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

**tant que**  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$  **faire**

└  $x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**retourner**  $x$



# Minimum et successeur

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

**tant que**  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$  **faire**

└  $x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**retourner**  $x$

**Algorithme :** SUCCESEUR( $x$ )

**si**  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$  **alors**

└ **retourner** MINIMUM( $\text{filsD}(x)$ )

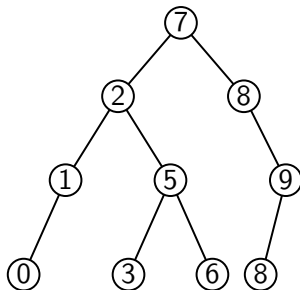
$p \leftarrow \text{père}(x)$

**tant que**  $p \neq \emptyset$  **et**  $x = \text{filsD}(p)$  **faire**

└  $x \leftarrow p$

└  $p \leftarrow \text{père}(x)$

**retourner**  $y$





# Minimum et successeur

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

**tant que**  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$  **faire**

└  $x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**retourner**  $x$

**Algorithme :** SUCCESEUR( $x$ )

**si**  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$  **alors**

└ **retourner** MINIMUM( $\text{filsD}(x)$ )

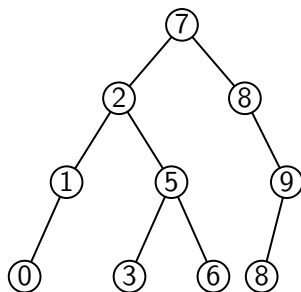
$p \leftarrow \text{père}(x)$

**tant que**  $p \neq \emptyset$  et  $x = \text{filsD}(p)$  **faire**

└  $x \leftarrow p$

└  $p \leftarrow \text{père}(x)$

**retourner**  $y$



SUCCESEUR(2) = 3

# Minimum et successeur

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

**tant que**  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$  **faire**

└  $x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**retourner**  $x$

**Algorithme :** SUCCESEUR( $x$ )

**si**  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$  **alors**

└ **retourner** MINIMUM( $\text{filsD}(x)$ )

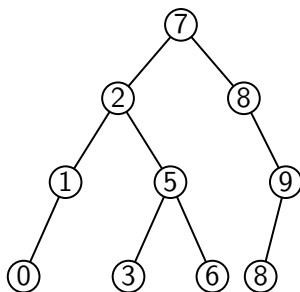
$p \leftarrow \text{père}(x)$

**tant que**  $p \neq \emptyset$  et  $x = \text{filsD}(p)$  **faire**

└  $x \leftarrow p$

└  $p \leftarrow \text{père}(x)$

**retourner**  $y$



SUCCESEUR(2) = 3

SUCCESEUR(6) = 7

# Minimum et successeur

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

**tant que**  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$  **faire**

└  $x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**retourner**  $x$

**Algorithme :** SUCCESEUR( $x$ )

**si**  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$  **alors**

└ **retourner** MINIMUM( $\text{filsD}(x)$ )

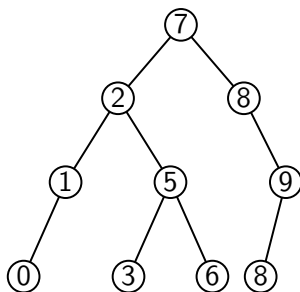
$p \leftarrow \text{père}(x)$

**tant que**  $p \neq \emptyset$  **et**  $x = \text{filsD}(p)$  **faire**

└  $x \leftarrow p$

└  $p \leftarrow \text{père}(x)$

**retourner**  $y$



SUCCESEUR(2) = 3

SUCCESEUR(6) = 7

SUCCESEUR(9) =  $\emptyset$

# Minimum et successeur

**Algorithme :** MINIMUM( $x$ )

**tant que** filsG( $x$ )  $\neq \emptyset$  **faire**

└  $x \leftarrow$  filsG( $x$ )

**retourner**  $x$

**Algorithme :** SUCCESEUR( $x$ )

**si** filsD( $x$ )  $\neq \emptyset$  **alors**

└ **retourner** MINIMUM(filsD( $x$ ))

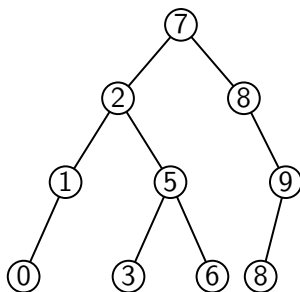
$p \leftarrow$  père( $x$ )

**tant que**  $p \neq \emptyset$  et  $x =$  filsD( $p$ ) **faire**

└  $x \leftarrow p$

└  $p \leftarrow$  père( $x$ )

**retourner**  $y$



SUCCESEUR(2) = 3

SUCCESEUR(6) = 7

SUCCESEUR(9) =  $\emptyset$

**Lemme**

MINIMUM et SUCCESEUR  
ont une complexité  
 $O(h(A))$

# Validité de successeur

**Algorithme : SUCCESSEUR( $x$ )**

**si**  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$  **alors**

└ **retourner**  $\text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$p \leftarrow \text{père}(x)$

**tant que**  $p \neq \emptyset$  **et**  $x = \text{filsD}(p)$  **faire**

└  $(x, p) \leftarrow (p, \text{père}(x))$

**retourner**  $p$

## Lemme

*SUCCESSEUR renvoie un sommet de plus petite valeur parmi ceux dont la valeur est  $\geq \text{val}(x)$ .*

# Validité de successeur

**Algorithme :**  $\text{SUCCESEUR}(x)$

si  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$  alors

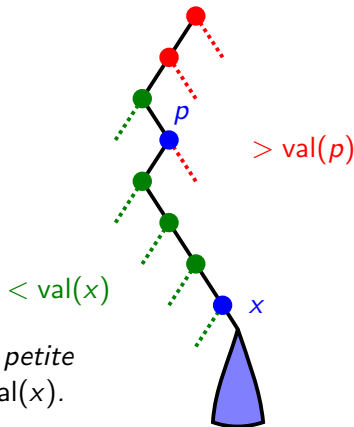
└ retourner  $\text{MINIMUM}(\text{filsD}(x))$

$p \leftarrow \text{père}(x)$

tant que  $p \neq \emptyset$  et  $x = \text{filsD}(p)$  faire

└  $(x, p) \leftarrow (p, \text{père}(x))$

retourner  $p$



## Lemme

*SUCCESEUR renvoie un sommet de plus petite valeur parmi ceux dont la valeur est  $\geq \text{val}(x)$ .*

**Preuve** Supp. les valeurs 2-à-2 distinctes. Soit  $p$  calculé par l'algo.

- ▶ pour tout  $y \in \text{saD}(x)$ ,  $\text{val}(x) < \text{val}(y) < \text{val}(p)$
- ▶ pour tout ancêtre  $z \neq p$  de  $x$ , deux possibilités :
  - ▶  $x \in \text{saD}(z) \rightsquigarrow \text{val}(z) < \text{val}(x)$  et  $\forall y \in \text{saG}(z), \text{val}(y) < \text{val}(x)$
  - ▶  $p \in \text{saG}(z) \rightsquigarrow \text{val}(z) > \text{val}(p)$  et  $\forall y \in \text{saD}(z), \text{val}(y) > \text{val}(p)$

## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR

2.2 Insertion et suppression dans un ABR

2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

3.1 Arbres quasi-complets et tas

3.2 Algorithmes sur les tas

3.3 Applications

# Insertion d'un élément

**Algorithme : INSÉRER( $A, z$ )**

$x \leftarrow \text{rac}(A)$

$p \leftarrow \emptyset$

**tant que**  $x \neq \emptyset$  **faire**

$p \leftarrow x$

**si**  $\text{val}(z) < \text{val}(x)$  **alors**

$x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**sinon**  $x \leftarrow \text{filsD}(x)$

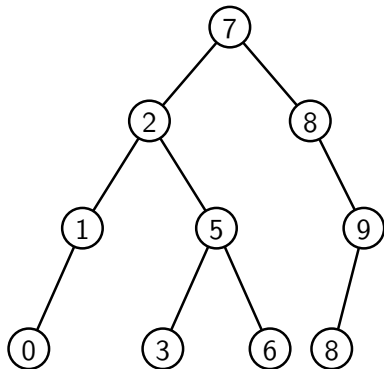
$\text{père}(z) \leftarrow p$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $\text{val}(z) < \text{val}(p)$  **alors**

$\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$





# Insertion d'un élément

**Algorithme : INSÉRER( $A, z$ )**

$x \leftarrow \text{rac}(A)$

$p \leftarrow \emptyset$

**tant que**  $x \neq \emptyset$  **faire**

$p \leftarrow x$

**si**  $\text{val}(z) < \text{val}(x)$  **alors**

$x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**sinon**  $x \leftarrow \text{filsD}(x)$

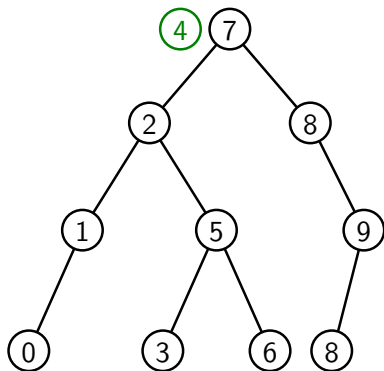
$\text{père}(z) \leftarrow p$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $\text{val}(z) < \text{val}(p)$  **alors**

$\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$



# Insertion d'un élément

**Algorithme : INSÉRER( $A, z$ )**

$x \leftarrow \text{rac}(A)$

$p \leftarrow \emptyset$

**tant que**  $x \neq \emptyset$  **faire**

$p \leftarrow x$

**si**  $\text{val}(z) < \text{val}(x)$  **alors**

$x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**sinon**  $x \leftarrow \text{filsD}(x)$

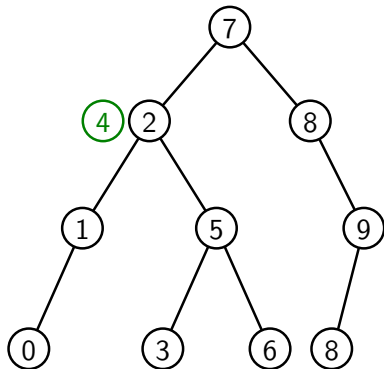
$\text{père}(z) \leftarrow p$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $\text{val}(z) < \text{val}(p)$  **alors**

$\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$



# Insertion d'un élément

**Algorithme : INSÉRER( $A, z$ )**

$x \leftarrow \text{rac}(A)$

$p \leftarrow \emptyset$

**tant que**  $x \neq \emptyset$  **faire**

$p \leftarrow x$

**si**  $\text{val}(z) < \text{val}(x)$  **alors**

$x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**sinon**  $x \leftarrow \text{filsD}(x)$

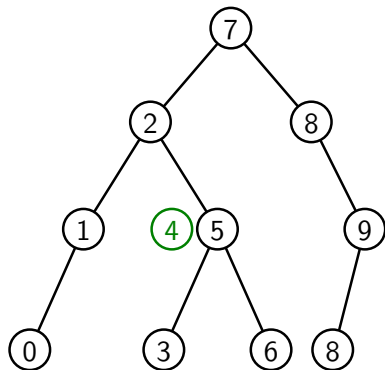
$\text{père}(z) \leftarrow p$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $\text{val}(z) < \text{val}(p)$  **alors**

$\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$



# Insertion d'un élément

**Algorithme : INSÉRER( $A, z$ )**

$x \leftarrow \text{rac}(A)$

$p \leftarrow \emptyset$

**tant que**  $x \neq \emptyset$  **faire**

$p \leftarrow x$

**si**  $\text{val}(z) < \text{val}(x)$  **alors**

$x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**sinon**  $x \leftarrow \text{filsD}(x)$

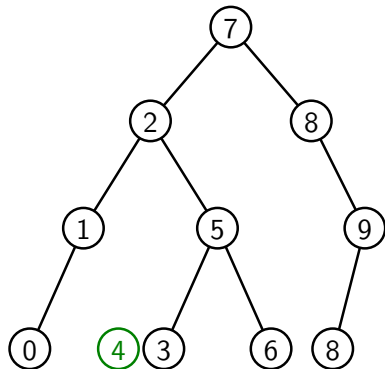
$\text{père}(z) \leftarrow p$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $\text{val}(z) < \text{val}(p)$  **alors**

$\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$



# Insertion d'un élément

**Algorithme : INSÉRER( $A, z$ )**

$x \leftarrow \text{rac}(A)$

$p \leftarrow \emptyset$

**tant que**  $x \neq \emptyset$  **faire**

$p \leftarrow x$

**si**  $\text{val}(z) < \text{val}(x)$  **alors**

$x \leftarrow \text{filsG}(x)$

**sinon**  $x \leftarrow \text{filsD}(x)$

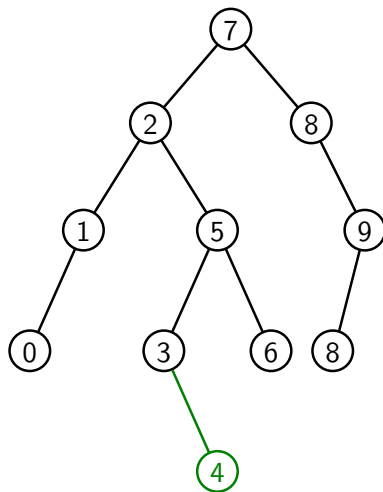
$\text{père}(z) \leftarrow p$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $\text{val}(z) < \text{val}(p)$  **alors**

$\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$



# Suppression d'un élément

**Algorithme :** SUPPRIMER( $A, z$ )

**si**  $\text{filsG}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsD}(z)$ )

**sinon si**  $\text{filsD}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsG}(z)$ )

**sinon**

$y = \text{SUCCESSEUR}(z)$

    SUPPRIMER( $A, y$ )

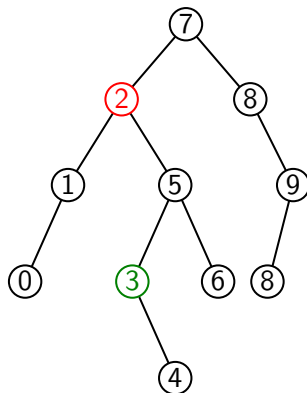
$\text{filsD}(y) \leftarrow \text{filsD}(z)$

$\text{filsD}(z) \leftarrow \emptyset$

$\text{filsG}(y) \leftarrow \text{filsG}(z)$

$\text{filsG}(z) \leftarrow \emptyset$

    REPLACE( $A, z, y$ )



# Suppression d'un élément

**Algorithme :** SUPPRIMER( $A, z$ )

**si**  $\text{filsG}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsD}(z)$ )

**sinon si**  $\text{filsD}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsG}(z)$ )

**sinon**

$y = \text{SUCCESEUR}(z)$

    SUPPRIMER( $A, y$ )

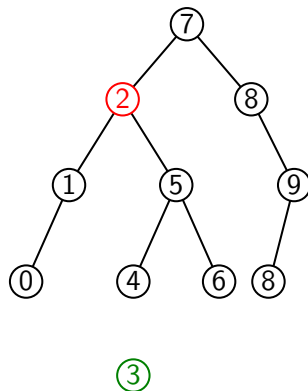
$\text{filsD}(y) \leftarrow \text{filsD}(z)$

$\text{filsD}(z) \leftarrow \emptyset$

$\text{filsG}(y) \leftarrow \text{filsG}(z)$

$\text{filsG}(z) \leftarrow \emptyset$

    REPLACE( $A, z, y$ )



# Suppression d'un élément

**Algorithme :** SUPPRIMER( $A, z$ )

**si**  $\text{filsG}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsD}(z)$ )

**sinon si**  $\text{filsD}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsG}(z)$ )

**sinon**

$y = \text{SUCCESSEUR}(z)$

    SUPPRIMER( $A, y$ )

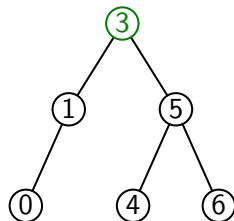
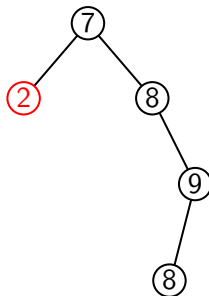
$\text{filsD}(y) \leftarrow \text{filsD}(z)$

$\text{filsD}(z) \leftarrow \emptyset$

$\text{filsG}(y) \leftarrow \text{filsG}(z)$

$\text{filsG}(z) \leftarrow \emptyset$

    REPLACE( $A, z, y$ )





# Suppression d'un élément

**Algorithme :** SUPPRIMER( $A, z$ )

**si**  $\text{filsG}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsD}(z)$ )

**sinon si**  $\text{filsD}(z) = \emptyset$  **alors**

    REPLACE( $A, z, \text{filsG}(z)$ )

**sinon**

$y = \text{SUCCESEUR}(z)$

    SUPPRIMER( $A, y$ )

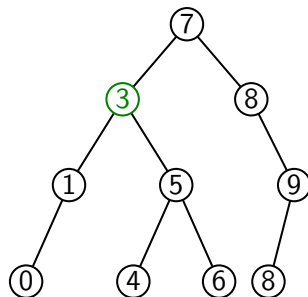
$\text{filsD}(y) \leftarrow \text{filsD}(z)$

$\text{filsD}(z) \leftarrow \emptyset$

$\text{filsG}(y) \leftarrow \text{filsG}(z)$

$\text{filsG}(z) \leftarrow \emptyset$

    REPLACE( $A, z, y$ )



②

## Validité et complexités

**Algorithme :** REMPLACE( $A, x, z$ )

$p \leftarrow \text{père}(x)$  ;  $\text{père}(x) \leftarrow \emptyset$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $x = \text{filsG}(p)$  **alors**  $\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$

**si**  $z \neq \emptyset$  **alors**  $\text{père}(z) \leftarrow p$

# Validité et complexités

**Algorithme :** REMPLACE( $A, x, z$ )

$p \leftarrow \text{père}(x)$  ;  $\text{père}(x) \leftarrow \emptyset$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $x = \text{filsG}(p)$  **alors**  $\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$

**si**  $z \neq \emptyset$  **alors**  $\text{père}(z) \leftarrow p$

## Lemme

*Si  $A$  est un ABR, il reste un ABR après SUPPRIMER( $A, z$ ).*

**Preuve** Le nœud  $z$  est remplacé par son successeur  $y$  :

- Pour tout  $x \in \text{saG}(y)$ ,  $\text{val}(x) \leq \text{val}(z) \leq \text{val}(y)$
- Pour tout  $x \in \text{saD}(y)$ ,  $\text{val}(x) \geq \text{val}(y)$  car  $y = \min(\text{saD}(z))$

Le reste de l'arbre est inchangé.

# Validité et complexités

**Algorithme :** REMPLACE( $A, x, z$ )

$p \leftarrow \text{père}(x)$  ;  $\text{père}(x) \leftarrow \emptyset$

**si**  $p = \emptyset$  **alors**  $\text{rac}(A) \leftarrow z$

**sinon si**  $x = \text{filsG}(p)$  **alors**  $\text{filsG}(p) \leftarrow z$

**sinon**  $\text{filsD}(p) \leftarrow z$

**si**  $z \neq \emptyset$  **alors**  $\text{père}(z) \leftarrow p$

## Lemme

*Si  $A$  est un ABR, il reste un ABR après SUPPRIMER( $A, z$ ).*

## Lemme

*INSÉRER et SUPPRIMER ont une complexité  $O(h(A))$ .*

**Preuve** On parcourt *une branche de l'arbre* pour trouver soit l'endroit où insérer (INSÉRER) soit le successeur (SUPPRIMER) : complexité  $O(h(A))$ . Le reste est un nombre constant de modifications de pointeurs.

## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR

2.2 Insertion et suppression dans un ABR

2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

3.1 Arbres quasi-complets et tas

3.2 Algorithmes sur les tas

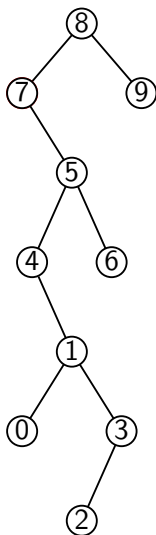
3.3 Applications

# Motivation

## Rappel des complexités

- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER :  $O(h(A))$
- ▶ MINIMUM et MAXIMUM<sup>1</sup> :  $O(h(A))$
- ▶ RECHERCHER :  $O(h(A))$
- ▶ SUCCESSEUR et PRÉDECESSEUR<sup>1</sup> :  $O(h(A))$

<sup>1</sup> Exercice !



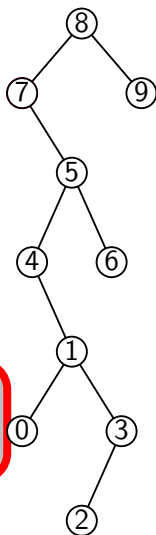
# Motivation

## Rappel des complexités

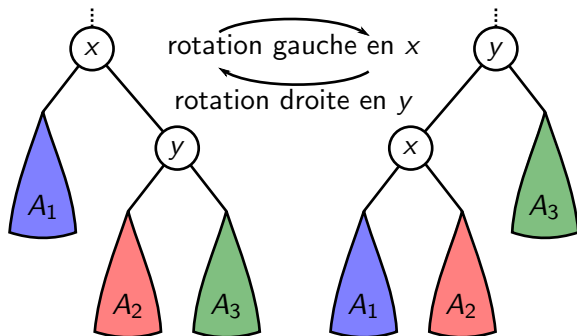
- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER :  $O(h(A))$
- ▶ MINIMUM et MAXIMUM<sup>1</sup> :  $O(h(A))$
- ▶ RECHERCHER :  $O(h(A))$
- ▶ SUCCESSEUR et PRÉDECESSEUR<sup>1</sup> :  $O(h(A))$

<sup>1</sup> Exercice !

Un ABR est une structure de donnée efficace s'il est **équilibré**, c'est-à-dire si  $h(A) = O(\log(n(A)))$ .

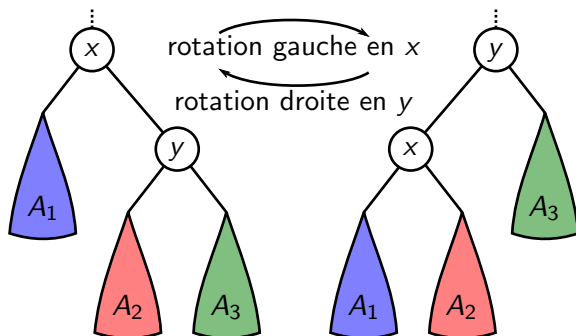


## Outil de base : les rotations





# Outil de base : les rotations



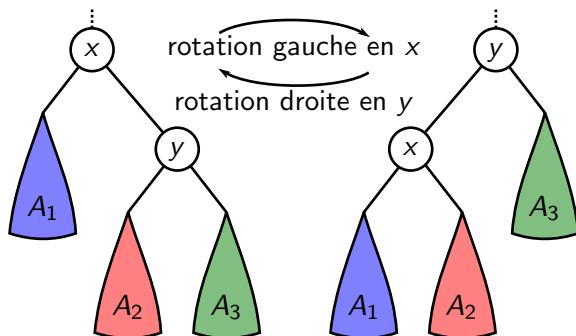
## Lemme

*Si  $A$  est un ABR, il reste un ABR après rotation.*

**Preuve** Les rotations ne modifient que leur sous-arbre.

- Pour tout  $z \in A_1$ ,  $\text{val}(z) \leq \text{val}(x) \leq \text{val}(y)$
- Pour tout  $z \in A_2$ ,  $\text{val}(x) \leq \text{val}(z) \leq \text{val}(y)$
- Pour tout  $z \in A_3$ ,  $\text{val}(x) \leq \text{val}(y) \leq \text{val}(z)$

# Outil de base : les rotations



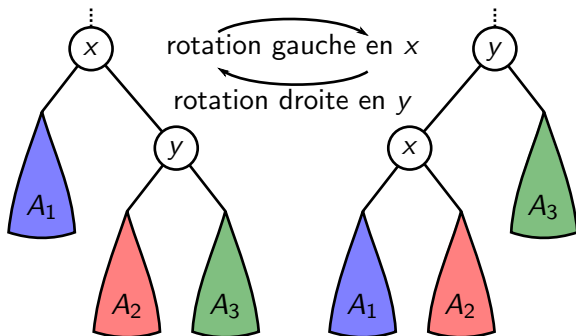
## Lemme

*Si  $A$  est un ABR, il reste un ABR après rotation.*

## Utilisation

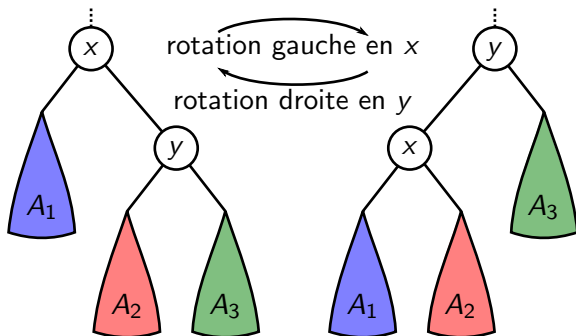
- ▶ Augmentation de la hauteur d'un côté, diminution de l'autre
- ▶ Opération en temps  $O(1)$  : quelques pointeurs à changer

## Comment équilibrer ?



- Techniques d'équilibrage lors de INSÉRER/SUPPRIMER
  - arbres rouge-noir, AVL, B, déployés, ...
  - Tarbres (ou arbres-tas) : simulent l'insertion en ordre aléatoire

## Comment équilibrer ?



- ▶ Techniques d'équilibrage lors de INSÉRER/SUPPRIMER
  - ▶ arbres rouge-noir, AVL, B, déployés, ...
  - ▶ Tarbres (ou arbres-tas) : simulent l'insertion en ordre aléatoire
- ▶ Au delà du contenu de ce cours...

# Conclusion sur les ABR

- ▶ Structure de données pour ensembles ordonnés
- ▶ INSÉRER/SUPPRIMER, RECHERCHER, ... :  $O(h(A))$
- ▶  $\lfloor \log(n(A)) \rfloor \leq h(A) < n(A)$ 
  - ▶ Efficace que si  $h(A) = O(\log(n(A)))$
  - ▶ Vrai si insertion en ordre aléatoire
  - ▶ Techniques d'équilibrage basées sur les rotations

## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

- 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR
- 2.2 Insertion et suppression dans un ABR
- 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

- 3.1 Arbres quasi-complets et tas
- 3.2 Algorithmes sur les tas
- 3.3 Applications

# Utilisations principales des tas

- ▶ Algorithme du « **tri par tas** »
- ▶ **Files de priorité** : stockage d'un ensemble d'éléments ayant chacun une priorité, avec les opérations
  - ▶ AJOUTER : ajoute un nouvel élément (avec sa priorité)
  - ▶ RETIRERMAX : retire l'élément de priorité maximale
  - ▶ AUGMENTERPRIORITÉ : augmente la priorité d'un élément
  - ▶ DIMINUERPRIORITÉ : diminue la priorité d'un élément

# Utilisations principales des tas

- ▶ Algorithme du « **tri par tas** »
- ▶ **Files de priorité** : stockage d'un ensemble d'éléments ayant chacun une priorité, avec les opérations
  - ▶ AJOUTER : ajoute un nouvel élément (avec sa priorité)
  - ▶ RETIRERMAX : retire l'élément de priorité maximale
  - ▶ AUGMENTERPRIORITÉ : augmente la priorité d'un élément
  - ▶ DIMINUERPRIORITÉ : diminue la priorité d'un élément
- ▶ Utilisation de files de priorité
  - ▶ Trouver le chemin le plus court entre deux points
    - ▶ dans un graphe (Dijkstra) ~> HLIN501
    - ▶ sur une carte ( $A^*$ , ...)
  - ▶ Répartition de charge entre serveurs, gestion des exceptions
  - ▶ Priorités aléatoires pour équilibrer des ABR ~> HMIN119



# Utilisations principales des tas

- ▶ Algorithme du « **tri par tas** »
- ▶ **Files de priorité** : stockage d'un ensemble d'éléments ayant chacun une priorité, avec les opérations
  - ▶ AJOUTER : ajoute un nouvel élément (avec sa priorité)
  - ▶ RETIRERMAX : retire l'élément de priorité maximale
  - ▶ AUGMENTERPRIORITÉ : augmente la priorité d'un élément
  - ▶ DIMINUERPRIORITÉ : diminue la priorité d'un élément
- ▶ Utilisation de files de priorité
  - ▶ Trouver le chemin le plus court entre deux points
    - ▶ dans un graphe (Dijkstra) ~ HLIN501
    - ▶ sur une carte ( $A^*$ , ...) ~ HMIN119
  - ▶ Répartition de charge entre serveurs, gestion des exceptions
  - ▶ Priorités aléatoires pour équilibrer des ABR ~ HMIN119

Le tas est **une** structure de donnée permettant d'implanter les files de priorités, mais les autres sont en général des extensions.

## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

- 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR
- 2.2 Insertion et suppression dans un ABR
- 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

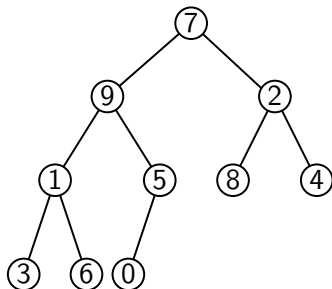
- 3.1 Arbres quasi-complets et tas
- 3.2 Algorithmes sur les tas
- 3.3 Applications

# Arbres quasi-complets

## Définition

Un arbre binaire est **quasi-complet** si

- ▶ pour tout  $k < h(A)$ ,  $|N_k| = 2^k$
- ▶ les nœuds de  $N_{h(A)}$  sont « *le plus à gauche possible* »

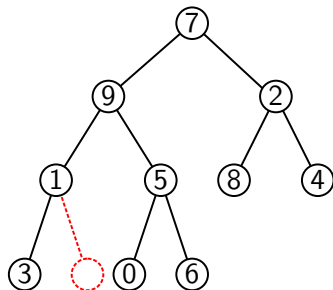


# Arbres quasi-complets

## Définition

Un arbre binaire est **quasi-complet** si

- ▶ pour tout  $k < h(A)$ ,  $|N_k| = 2^k$
- ▶ les nœuds de  $N_{h(A)}$  sont « *le plus à gauche possible* »

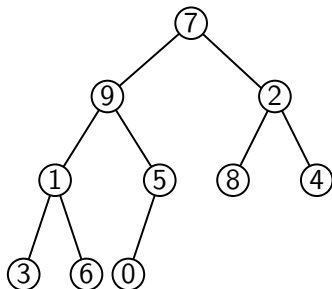


# Arbres quasi-complets

## Définition

Un arbre binaire est **quasi-complet** si

- ▶ pour tout  $k < h(A)$ ,  $|N_k| = 2^k$
- ▶ les nœuds de  $N_{h(A)}$  sont « *le plus à gauche possible* »

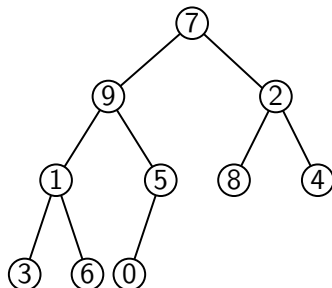


# Arbres quasi-complets

## Définition

Un arbre binaire est **quasi-complet** si

- ▶ pour tout  $k < h(A)$ ,  $|N_k| = 2^k$
- ▶ les nœuds de  $N_{h(A)}$  sont « le plus à gauche possible »



## Lemme

Si  $A$  est un arbre quasi-complet,  $2^{h(A)} \leq n(A) \leq 2^{h(A)+1} - 1$ .

**Preuve** La borne supérieure est vraie pour tout  $A$ .

$N_0, \dots, N_{h(A)-1}$  complets et  $|N_{h(A)}| \geq 1$

$$\rightsquigarrow n(A) = \sum_{i=0}^{h(A)} |N_i| \geq 1 + \sum_{i=0}^{h(A)-1} 2^i = (2^{h(A)} - 1) + 1$$

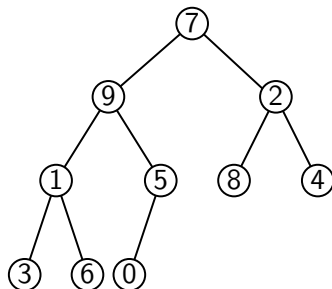
(Le + petit arbre quasi-complet est un arbre complet de hauteur  $h(A) - 1$ , donc de taille  $2^{h(A)} - 1$ , avec 1 élément au niveau  $h(A)$ )

# Numérotation des arbres quasi-complets

## Définition

Pour tout nœud  $x$  d'un arbre, soit **num**( $x$ ) son **numéro**, défini par

- ▶  $\text{num}(\text{rac}(A)) = 0$
- ▶ si  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$ ,  
 $\text{num}(\text{filsG}(x)) = 2 \text{num}(x) + 1$
- ▶ si  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$ ,  
 $\text{num}(\text{filsD}(x)) = 2 \text{num}(x) + 2$

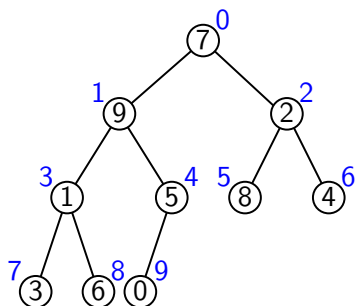


# Numérotation des arbres quasi-complets

## Définition

Pour tout nœud  $x$  d'un arbre, soit **num**( $x$ ) son **numéro**, défini par

- ▶  $\text{num}(\text{rac}(A)) = 0$
- ▶ si  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$ ,  
 $\text{num}(\text{filsG}(x)) = 2 \text{num}(x) + 1$
- ▶ si  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$ ,  
 $\text{num}(\text{filsD}(x)) = 2 \text{num}(x) + 2$



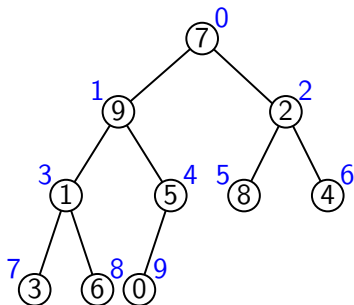


# Numérotation des arbres quasi-complets

## Définition

Pour tout nœud  $x$  d'un arbre, soit **num**( $x$ ) son **numéro**, défini par

- ▶  $\text{num}(\text{rac}(A)) = 0$
- ▶ si  $\text{filsG}(x) \neq \emptyset$ ,  
 $\text{num}(\text{filsG}(x)) = 2 \text{num}(x) + 1$
- ▶ si  $\text{filsD}(x) \neq \emptyset$ ,  
 $\text{num}(\text{filsD}(x)) = 2 \text{num}(x) + 2$



Numérotation de haut en bas et de gauche à droite  
(parcours en largeur)

# Propriétés de la numérotation

## Lemme

*Un arbre binaire est quasi-complet si et seulement si ses nœuds sont numérotés de 0 à  $n(A) - 1$ .*

# Propriétés de la numérotation

## Lemme

*Un arbre binaire est quasi-complet si et seulement si ses nœuds sont numérotés de 0 à  $n(A) - 1$ .*

## Preuve

1. Si  $x \in N_k$ ,  $2^k - 1 \leq \text{num}(x) \leq 2^{k+1} - 2$

►  $k = 0 \dots$

► si  $x \in N_k$ , père( $x$ )  $\in N_{k-1}$

$$\rightsquigarrow 2^{k-1} - 1 \leq \text{num}(\text{père}(x)) \leq 2^k - 2$$

$$\rightsquigarrow 2 \cdot (2^{k-1} - 1) + 1 \leq \text{num}(x) \leq 2 \cdot (2^k - 2) + 2$$

$$\rightsquigarrow 2^k - 1 \leq \text{num}(x) \leq 2^{k+1} - 2$$

# Propriétés de la numérotation

## Lemme

*Un arbre binaire est quasi-complet si et seulement si ses nœuds sont numérotés de 0 à  $n(A) - 1$ .*

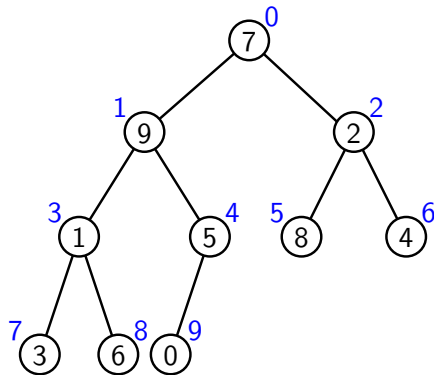
## Preuve

1. Si  $x \in N_k$ ,  $2^k - 1 \leq \text{num}(x) \leq 2^{k+1} - 2$ 
  - ▶  $k = 0 \dots$
  - ▶ si  $x \in N_k$ , père( $x$ )  $\in N_{k-1}$ 
    - $\rightsquigarrow 2^{k-1} - 1 \leq \text{num}(\text{père}(x)) \leq 2^k - 2$
    - $\rightsquigarrow 2 \cdot (2^{k-1} - 1) + 1 \leq \text{num}(x) \leq 2 \cdot (2^k - 2) + 2$
    - $\rightsquigarrow 2^k - 1 \leq \text{num}(x) \leq 2^{k+1} - 2$
2. Si  $x$  est le *voisin de gauche* de  $y$ ,  $\text{num}(y) = \text{num}(x) + 1$ 
  - ▶ Si  $\text{num}(x) = 2p + 1$ ,  $y = \text{filsD}(\text{père}(x))$  donc  $\text{num}(y) = 2p + 2$
  - ▶ Si  $\text{num}(x) = 2p + 2$ ,  $x = \text{filsD}(\text{filsG}(z))$  et  $y = \text{filsG}(\text{filsD}(z))$ 
    - $\rightsquigarrow \text{num}(x) = 2 \cdot (2q + 1) + 2 = 4q + 4$
    - $\rightsquigarrow \text{num}(y) = 2 \cdot (2q + 2) + 1 = 4q + 5$ .

# Représentation informatique des arbres quasi-complets

## Corollaire

On peut représenter un arbre quasi-complet par un tableau de taille  $n(A)$  contenant  $\text{val}(x)$  en case  $\text{num}(x)$ .



$A = [7, 9, 2, 1, 5, 8, 4, 3, 6]$

# Représentation informatique des arbres quasi-complets

## Corollaire

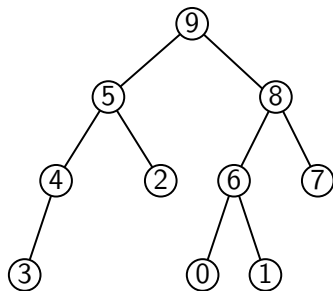
On peut représenter un arbre quasi-complet par un tableau de taille  $n(A)$  contenant  $\text{val}(x)$  en case  $\text{num}(x)$ .

On identifie un arbre quasi-complet et le tableau  $A$  qui le représente, et un nœud  $x$  et son numéro  $\text{num}(x)$ .

- ▶  $\text{rac}(A) = 0$
- ▶  $\text{filsG}(i) = 2i + 1$  et  $\text{filsD}(i) = 2i + 2$
- ▶  $\text{père}(i) = \lfloor (i - 1)/2 \rfloor$
- ▶  $\text{val}(i) = A[i]$
- ▶  $h(i) = \lfloor \log(i + 1) \rfloor$

# Définition des tas

- ▶ Un arbre binaire  $A$  a la **propriété de tas max** si pour tout  $x \neq \text{rac}(A)$ ,  $\text{val}(\text{père}(x)) \geq \text{val}(x)$
- ▶ Un arbre binaire  $A$  a la **propriété de tas min** si pour tout  $x \neq \text{rac}(A)$ ,  $\text{val}(\text{père}(x)) \leq \text{val}(x)$



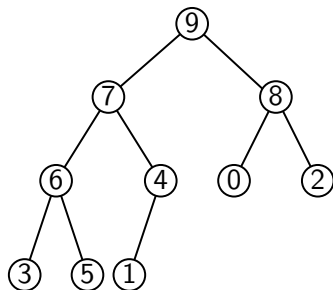
# Définition des tas

- ▶ Un arbre binaire  $A$  a la **propriété de tas max** si pour tout  $x \neq \text{rac}(A)$ ,  $\text{val}(\text{père}(x)) \geq \text{val}(x)$
- ▶ Un arbre binaire  $A$  a la **propriété de tas min** si pour tout  $x \neq \text{rac}(A)$ ,  $\text{val}(\text{père}(x)) \leq \text{val}(x)$

## Définition

Un **tas max** (resp. **min**) est un arbre quasi-complet ayant la propriété de tas max (resp. min)

Un tableau  $T$  est un tas max si pour tout  $i \geq 1$ ,  $T[\lfloor \frac{i-1}{2} \rfloor] \geq T[i]$

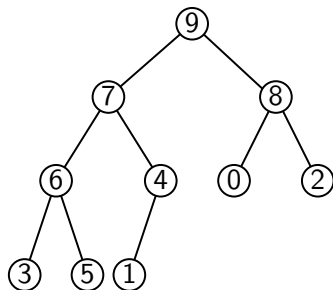


[9, 7, 8, 6, 4, 0, 2, 3, 5, 1]



# Définition des tas

- ▶ Un arbre binaire  $A$  a la **propriété de tas max** si pour tout  $x \neq \text{rac}(A)$ ,  $\text{val}(\text{père}(x)) \geq \text{val}(x)$
- ▶ Un arbre binaire  $A$  a la **propriété de tas min** si pour tout  $x \neq \text{rac}(A)$ ,  $\text{val}(\text{père}(x)) \leq \text{val}(x)$



[9, 7, 8, 6, 4, 0, 2, 3, 5, 1]

## Définition

Un **tas max** (resp. **min**) est un arbre quasi-complet ayant la propriété de tas max (resp. min)

Un tableau  $T$  est un tas max si pour tout  $i \geq 1$ ,  $T[\lfloor \frac{i-1}{2} \rfloor] \geq T[i]$

## Remarque

Un arbre binaire peut avoir la propriété de tas max sans être quasi-complet !

## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

- 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR
- 2.2 Insertion et suppression dans un ABR
- 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

- 3.1 Arbres quasi-complets et tas
- 3.2 Algorithmes sur les tas
- 3.3 Applications

# Insertion dans un tas max

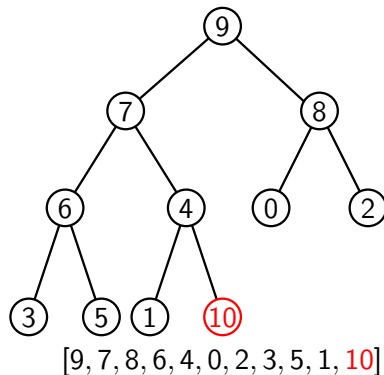
**Algorithme :** INSÉRER( $T, x$ )

$i \leftarrow n(T)$

Agrandir  $T$  d'une case

$T[i] \leftarrow x$

REMONTER( $T, i$ )



# Insertion dans un tas max

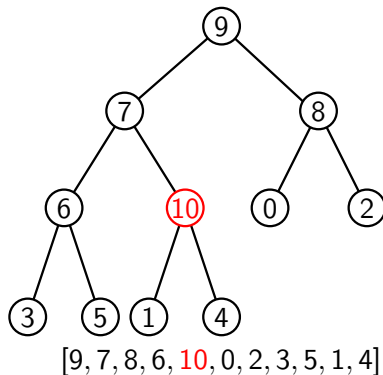
**Algorithme :** INSÉRER( $T, x$ )

$i \leftarrow n(T)$

Agrandir  $T$  d'une case

$T[i] \leftarrow x$

REMONTER( $T, i$ )



# Insertion dans un tas max

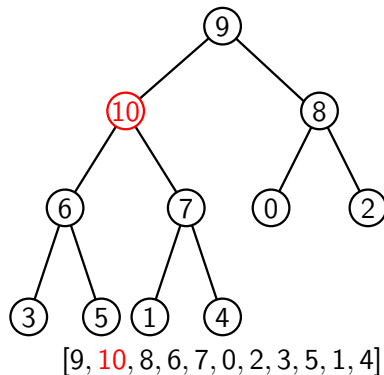
**Algorithme :** INSÉRER( $T, x$ )

$i \leftarrow n(T)$

Agrandir  $T$  d'une case

$T[i] \leftarrow x$

REMONTER( $T, i$ )



# Insertion dans un tas max

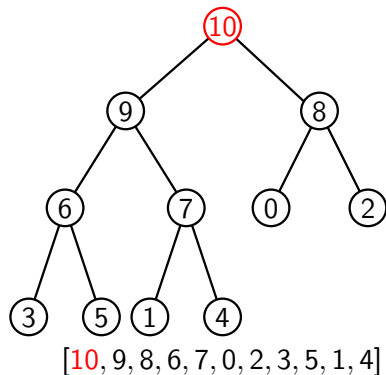
**Algorithme :** INSÉRER( $T, x$ )

$i \leftarrow n(T)$

Agrandir  $T$  d'une case

$T[i] \leftarrow x$

REMONTER( $T, i$ )



# Insertion dans un tas max

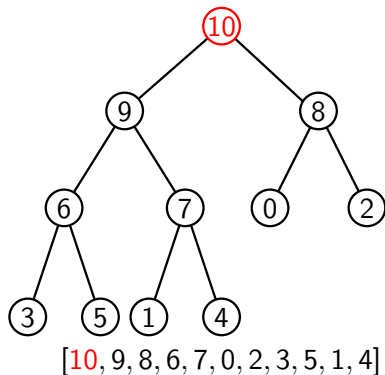
**Algorithme :** INSÉRER( $T, x$ )

$i \leftarrow n(T)$

Agrandir  $T$  d'une case

$T[i] \leftarrow x$

REMONTER( $T, i$ )



**Algorithme :** REMONTER( $T, i$ )

**tant que**  $i > 0$  **et**  $T[\text{père}(i)] < T[i]$  **faire**

    Échanger  $T[i]$  et  $T[\text{père}(i)]$

$i \leftarrow \text{père}(i)$

# Complexité et validité de l'insertion

**Algorithme :** REMONTER( $T, i$ )

**tant que**  $i > 0$  **et**  $T[\text{père}(i)] < T[i]$  **faire**

    Échanger  $T[i]$  et  $T[\text{père}(i)]$   
     $i \leftarrow \text{père}(i)$

## Lemme

REMONTER( $T, i$ ) a une complexité  $O(\log(n(T)))$ .

**Preuve**  $\mathcal{P}_i$  : le nombre de passage dans la boucle est  $\leq h(i)$

- ▶ si  $i = 0$ , ok
- ▶ sinon : après le premier passage,  $i$  est remplacé par  $\text{père}(i)$ . Le nombre de passages suivants est  $\leq h(\text{père}(i))$  par hypothèse de récurrence, donc le nombre total est  $\leq h(\text{père}(i)) + 1 = h(i)$ .

$\rightsquigarrow$  Complexité  $O(h(T)) = O(\log(n(T)))$



# Complexité et validité de l'insertion

**Algorithme :** REMONTER( $T, i$ )

**tant que**  $i > 0$  et  $T[\text{père}(i)] < T[i]$  **faire**

    Échanger  $T[i]$  et  $T[\text{père}(i)]$   
     $i \leftarrow \text{père}(i)$

## Lemme

*Si  $i = n(T) - 1$  et que  $T$  privé de  $i$  est un tas, alors  $T$  est un tas après REMONTER( $T, i$ ).*

**Preuve (idée)**  $T_i$  : sous-arbre enraciné en  $i$

- utilisation de l'invariant :  $T_i$  est un tas
- soit  $p = \text{père}(i)$  et  $f$  l'autre fils de  $p$  s'il existe ; alors  
 $T[i] > T[p] \geq T[f] \rightsquigarrow$  invariant conservé

## Suppression dans un tas max

**Algorithme :** SUPPRIMER( $T, i$ )

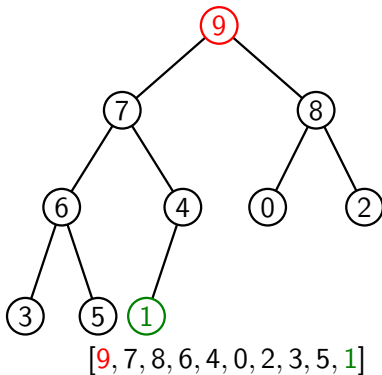
$x \leftarrow T[i]$

$T[i] \leftarrow T[n(T) - 1]$

Réduire  $T$  d'une case

ENTASSER( $T, i$ )

**retourner**  $x$



## Suppression dans un tas max

**Algorithme :** SUPPRIMER( $T, i$ )

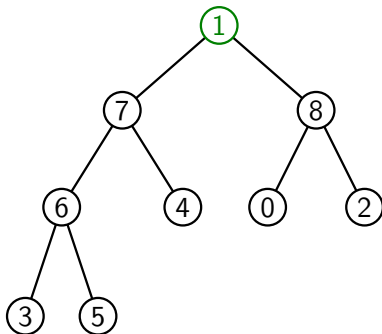
$x \leftarrow T[i]$

$T[i] \leftarrow T[n(T) - 1]$

Réduire  $T$  d'une case

ENTASSER( $T, i$ )

**retourner**  $x$



[1, 7, 8, 6, 4, 0, 2, 3, 5]

## Suppression dans un tas max

**Algorithme :** SUPPRIMER( $T, i$ )

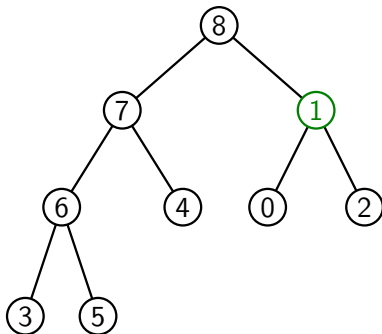
$x \leftarrow T[i]$

$T[i] \leftarrow T[n(T) - 1]$

Réduire  $T$  d'une case

ENTASSER( $T, i$ )

**retourner**  $x$



[8, 7, 1, 6, 4, 0, 2, 3, 5]

## Suppression dans un tas max

**Algorithme :** SUPPRIMER( $T, i$ )

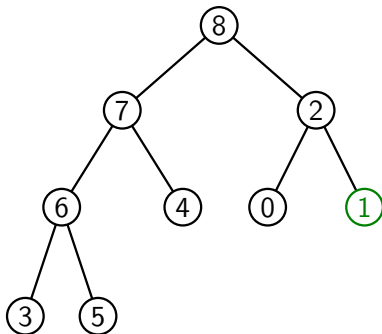
$x \leftarrow T[i]$

$T[i] \leftarrow T[n(T) - 1]$

Réduire  $T$  d'une case

ENTASSER( $T, i$ )

**retourner**  $x$



[8, 7, 2, 6, 4, 0, 1, 3, 5]

# Suppression dans un tas max

**Algorithme :** SUPPRIMER( $T, i$ )

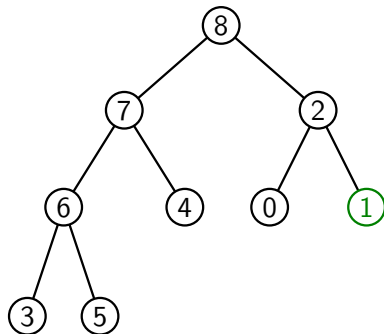
$x \leftarrow T[i]$

$T[i] \leftarrow T[n(T) - 1]$

Réduire  $T$  d'une case

ENTASSER( $T, i$ )

**retourner**  $x$



[8, 7, 2, 6, 4, 0, 1, 3, 5]

**Algorithme :** ENTASSER( $T, i$ )

$(m, g, d) \leftarrow (i, \text{filsG}(i), \text{filsD}(i))$

**si**  $g < n(T)$  **et**  $T[g] > T[m]$  **alors**  $m \leftarrow g$

**si**  $d < n(T)$  **et**  $T[d] > T[m]$  **alors**  $m \leftarrow d$

**si**  $m \neq i$  **alors**

    Échanger  $T[i]$  et  $T[m]$

    ENTASSER( $T, m$ )

# Complexité et validité de la suppression

**Algorithme :** ENTASSER( $T, i$ )

$(m, g, d) \leftarrow (i, \text{filsG}(i), \text{filsD}(i))$

**si**  $g < n(T)$  **et**  $T[g] > T[m]$  **alors**  $m \leftarrow g$

**si**  $d < n(T)$  **et**  $T[d] > T[m]$  **alors**  $m \leftarrow d$

**si**  $m \neq i$  **alors**

    Échanger  $T[i]$  et  $T[m]$

    ENTASSER( $T, m$ )

## Lemme

ENTASSER( $T, i$ ) a une complexité  $O(\log(n(T)))$

**Preuve**  $\mathcal{P}_i$  : le nombre d'appels récurifs est  $\leq h(T) - h(i)$

Récurrance *descendante* sur  $h(i)$  :

- ▶ Si  $h(i) = h(T)$ , aucun appel récursif donc ok
- ▶ Sinon  $\leq 1$  appel récursif sur un fils de hauteur  $h(i) + 1 \rightsquigarrow$   
nombre total d'appels récursif  $\leq 1 + [h(T) - (h(i) + 1)]$  par  
hypothèse de récurrence

$\rightsquigarrow$  Complexité  $O(h(T)) = O(\log(n(T)))$

# Complexité et validité de la suppression

**Algorithme :** ENTASSER( $T, i$ )

$(m, g, d) \leftarrow (i, \text{filsG}(i), \text{filsD}(i))$

**si**  $g < n(T)$  **et**  $T[g] > T[m]$  **alors**  $m \leftarrow g$

**si**  $d < n(T)$  **et**  $T[d] > T[m]$  **alors**  $m \leftarrow d$

**si**  $m \neq i$  **alors**

    Échanger  $T[i]$  et  $T[m]$

    ENTASSER( $T, m$ )

## Lemme

*Si les sous-arbres gauche et droit de  $i$  sont des tas, l'arbre enraciné en  $i$  est un tas après ENTASSER( $T, i$ )*

**Preuve par récurrence sur  $h(T) - h(i)$**  (cas de base facile...)

- ▶ par hypothèse,  $T_m$  est un tas après l'appel récursif
- ▶ l'autre sous-arbre de  $i$  est un tas car non modifié
- ▶  $T[i] \geq T[g]$  et  $T[i] \geq T[d]$  grâce à l'échange



## 1. Arbres binaires

## 2. Arbres binaires de recherche

- 2.1 Algorithmes de recherche dans un ABR
- 2.2 Insertion et suppression dans un ABR
- 2.3 Équilibrage des ABR

## 3. Tas

- 3.1 Arbres quasi-complets et tas
- 3.2 Algorithmes sur les tas
- 3.3 Applications

# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

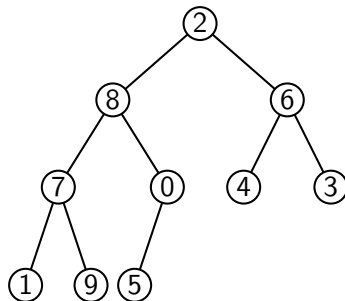
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

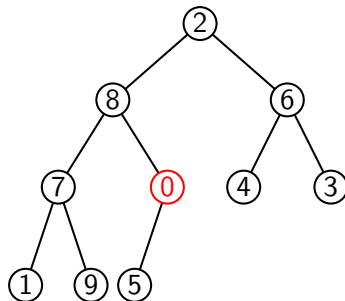
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

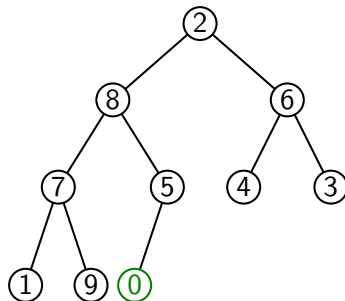
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

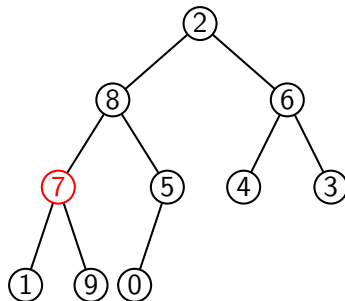
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

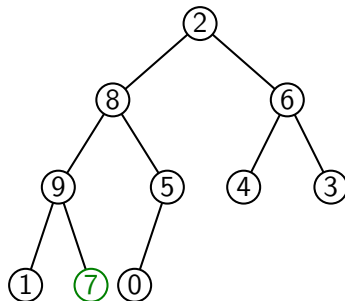
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

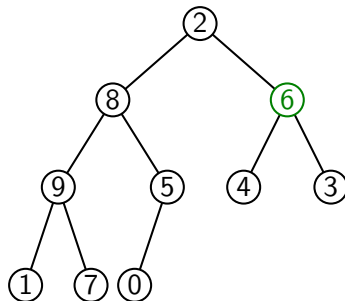
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

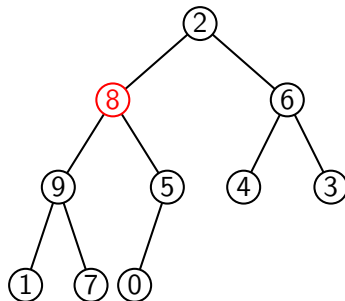
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$





# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

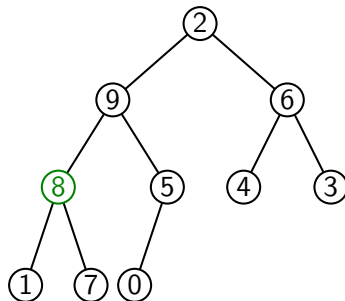
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

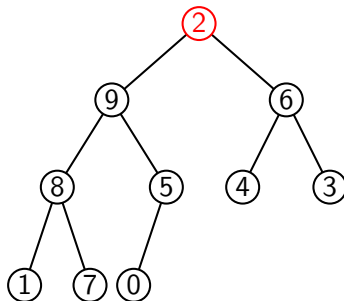
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

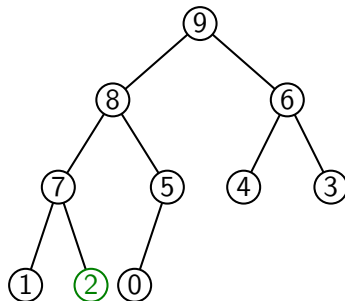
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

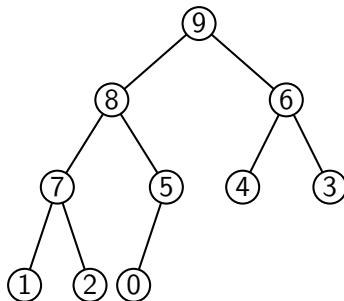
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

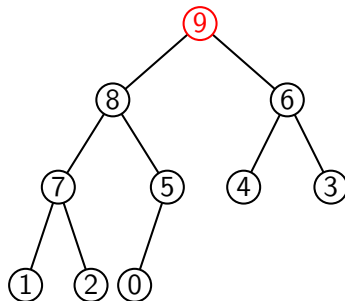
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

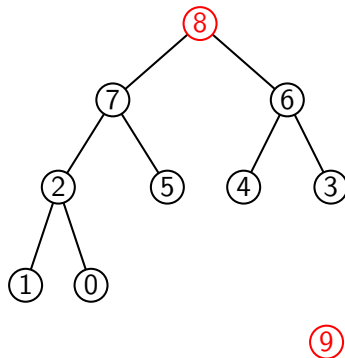
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

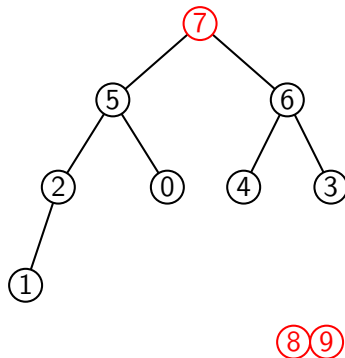
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

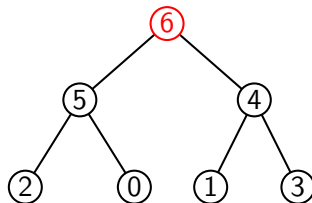
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



7 8 9



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

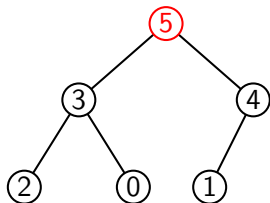
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



6 7 8 9

# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

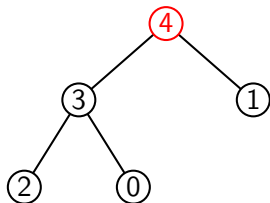
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :** TRI-TAS( $T$ )

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

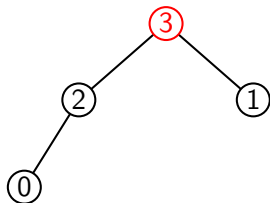
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

    ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$S[i] \leftarrow$  SUPPRIMER( $T, 0$ )

**retourner**  $S$



# Tri par tas

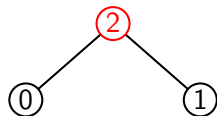
**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**  
     $\lfloor$   $\text{ENTASSER}(T, i)$

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**  
     $\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

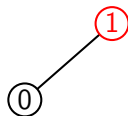
**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $\text{ENTASSER}(T, i)$

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$



# Tri par tas

**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $\text{ENTASSER}(T, i)$

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$

①

①②③④⑤⑥⑦⑧⑨

# Tri par tas

**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $\text{ENTASSER}(T, i)$

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$

0 1 2 3 4 5 6 7 8 9

# Tri par tas

**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$  ENTASSER( $T, i$ )

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$

0 1 2 3 4 5 6 7 8 9

## Lemme

*Si  $T$  est un tableau quelconque,  $\text{TRITAS}$  renvoie le tableau  $T$  trié.  
Sa complexité est  $O(n \log n)$ .*



# Tri par tas

**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $\text{ENTASSER}(T, i)$

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$

0 1 2 3 4 5 6 7 8 9

## Lemme

*Si  $T$  est un tableau quelconque,  $\text{TRITAS}$  renvoie le tableau  $T$  trié.  
Sa complexité est  $O(n \log n)$ .*

## Preuve

- ▶  $O(n)$  appels à  $\text{ENTASSER}$  et  $\text{SUPPRIMER} \rightsquigarrow O(n \log n)$
- ▶ Correction : si  $i \geq \lfloor n(T)/2 \rfloor$ ,  $i$  est une feuille

# Tri par tas

**Algorithme :**  $\text{TRITAS}(T)$

$S \leftarrow$  tableau vide de taille  $n(T)$

**pour**  $i = \lfloor n(T)/2 \rfloor - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $\text{ENTASSER}(T, i)$

**pour**  $i = n(T) - 1$  à 0 **faire**

$\lfloor$   $S[i] \leftarrow \text{SUPPRIMER}(T, 0)$

**retourner**  $S$

0 1 2 3 4 5 6 7 8 9

## Lemme

*Si  $T$  est un tableau quelconque,  $\text{TRITAS}$  renvoie le tableau  $T$  trié.  
Sa complexité est  $O(n \log n)$ .*

## Remarque

Possibilité de tri *en place* car on remplit  $S$  par la fin  $\rightsquigarrow$  TD

# Borne inférieure pour le tri

## Théorème

*Un algorithme de tri ne faisant que des comparaisons a une complexité  $\Omega(n \log n)$*



# Files de priorité

Stockage d'un ensemble d'éléments  $x$  ayant chacun une priorité  $p_x$

# Files de priorité

Stockage d'un ensemble d'éléments  $x$  ayant chacun une priorité  $p_x$

Tas max de couples  $(x, p_x)$  qui vérifie la propriété de tas **pour les priorités**

# Files de priorité

Stockage d'un ensemble d'éléments  $x$  ayant chacun une priorité  $p_x$

Tas max de couples  $(x, p_x)$  qui vérifie la propriété de tas **pour les priorités**

- ▶ AJOUTER : ajoute un nouvel élément (avec sa priorité)
  - ▶ Algorithme INSÉRER
- ▶ RETIRERMAX : retire l'élément de priorité maximale
  - ▶ Algorithme SUPPRIMER (en  $i = 0$ )
- ▶ AUGMENTERPRIORITÉ : augmente la priorité d'un élément
  - ▶ Algorithme : changer  $p_x$  en  $p'_x$  puis REMONTER
- ▶ DIMINUERPRIORITÉ : diminue la priorité d'un élément
  - ▶ Algorithme : changer  $p_x$  en  $p'_x$  puis ENTASSER

↪ opérations en complexité  $O(\log n)$

# Conclusion sur les tas

- ▶ Structure de données pour conserver un **ordre de priorité**
- ▶ Arbre binaire quasi-complet :
  - ▶ représentation en tableau
  - ▶ arbre équilibré  $\rightsquigarrow$  hauteur  $O(\log n)$
- ▶ INSÉRER et SUPPRIMER :  $O(\log n)$
- ▶ Utilisations :
  - ▶ Tri par tas :  $O(n \log n)$
  - ▶ Files de priorités



# Conclusion

# Les arbres binaires en informatique

- ▶ Représentation structurée de l'information
  - ▶ arbres binaires de recherche
  - ▶ tas
  - ▶ ...



## What are the applications of binary trees?

### Applications of binary trees



380



- [Binary Search Tree](#) - Used in *many* search applications where data is constantly entering/leaving, such as the `map` and `set` objects in many languages' libraries.
- [Binary Space Partition](#) - Used in almost every 3D video game to determine what objects need to be rendered.
- [Binary Tries](#) - Used in almost every high-bandwidth router for storing router-tables.
- [Hash Trees](#) - used in p2p programs and specialized image-signatures in which a hash needs to be verified, but the whole file is not available.
- [Heaps](#) - Used in implementing efficient priority-queues, which in turn are used for scheduling processes in many operating systems, Quality-of-Service in routers, and A\* (*path-finding algorithm used in AI applications, including robotics and video games*). Also used in heap-sort.
- [Huffman Coding Tree](#) ([Chip Uni](#)) - used in compression algorithms, such as those used by the .jpeg and .mp3 file-formats.
- [GGM Trees](#) - Used in cryptographic applications to generate a tree of pseudo-random numbers.
- [Syntax Tree](#) - Constructed by compilers and (implicitly) calculators to parse expressions.
- [Treap](#) - Randomized data structure used in wireless networking and memory allocation.
- [T-tree](#) - Though most databases use some form of B-tree to store data on the drive, databases which keep all (most) their data in memory often use T-trees to do so.

modifié depuis <https://stackoverflow.com/a/2200588>

# Les arbres binaires en informatique

- ▶ Représentation structurée de l'information
  - ▶ arbres binaires de recherche
  - ▶ tas
  - ▶ ...
- ▶ Raisonnement informatique
  - ▶ Arbre de récursion (analyse des algorithmes récursifs)
  - ▶ Arbre de décision (borne inférieure sur le tri)
  - ▶ ...

# Les arbres binaires en informatique

- ▶ Représentation structurée de l'information
  - ▶ arbres binaires de recherche
  - ▶ tas
  - ▶ ...
- ▶ Raisonnement informatique
  - ▶ Arbre de récursion (analyse des algorithmes récursifs)
  - ▶ Arbre de décision (borne inférieure sur le tri)
  - ▶ ...
- ▶ Pourquoi binaires ?
  - ▶ Arbres ternaires, ...,  $d$ -aires
  - ▶ Arbres avec nombre quelconque (non constant) de fils

# Les arbres binaires en informatique

- ▶ Représentation structurée de l'information
  - ▶ arbres binaires de recherche
  - ▶ tas
  - ▶ ...
- ▶ Raisonnement informatique
  - ▶ Arbre de récursion (analyse des algorithmes récurifs)
  - ▶ Arbre de décision (borne inférieure sur le tri)
  - ▶ ...
- ▶ Pourquoi binaires ?
  - ▶ Arbres ternaires, ...,  $d$ -aires
  - ▶ Arbres avec nombre quelconque (non constant) de fils

**Les arbres sont un des objets centraux de l'informatique !**