

En función de este diagrama en bloques se ajusta el PID para obtener los siguientes resultados:

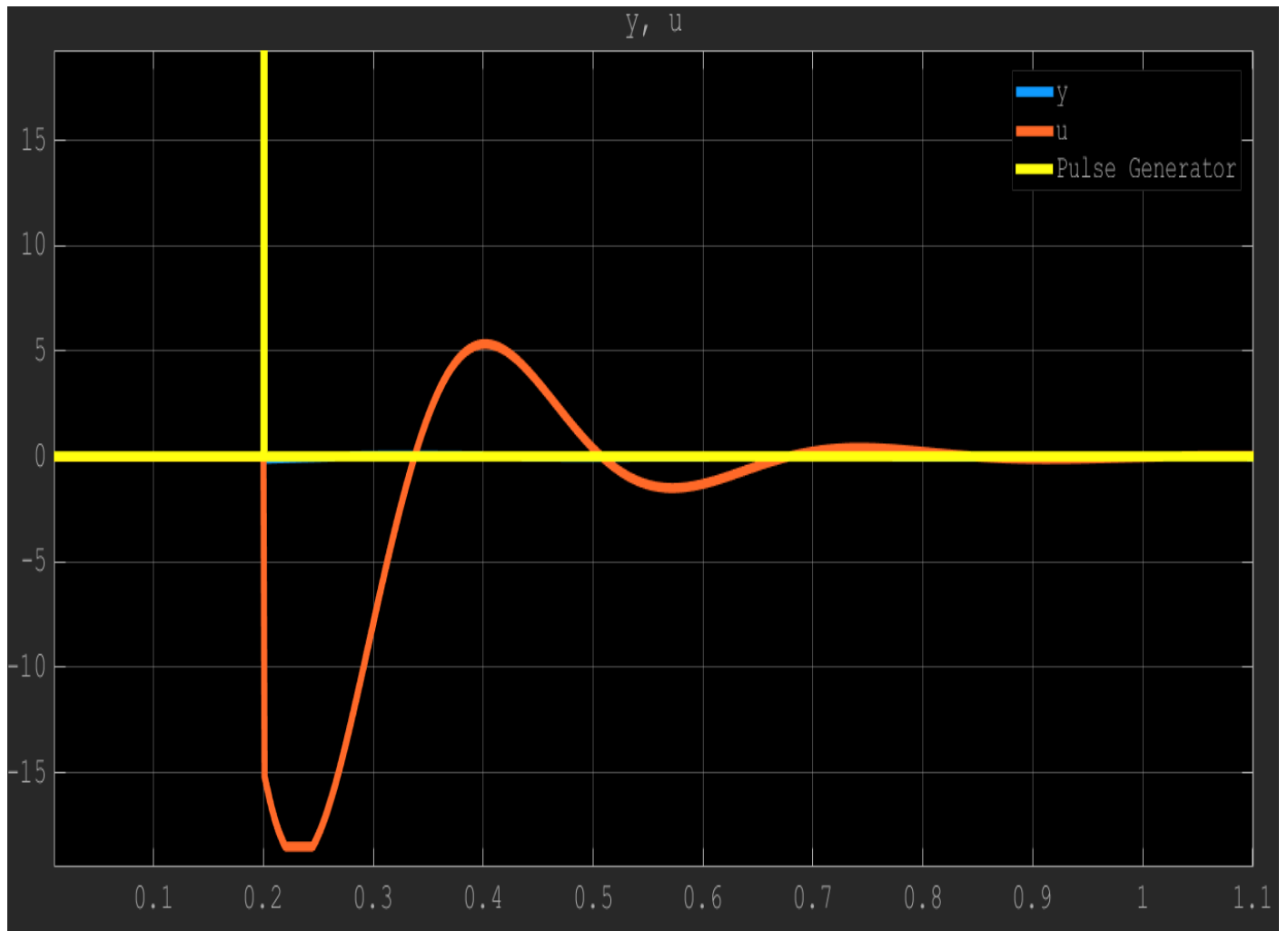
N = 1000

kp = -140;

ki = -5000;

Td = -0.001;

PID Continuo:



PID Discreto:

