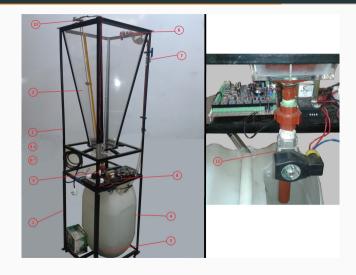
## Práctica 3 - Identificación

Facultad de Ingeniería, Universidad de Buenos Aires Laboratorio de Control Automático (86.22) Dr. Ing. Claudio D. Pose



## Identificación de un sistema



## Identificación de un sistema

## Tareas:

- Conociendo la transferencia  $P = \frac{-K}{s+p}$  haga un ajuste **a ojo** de los parámetros en torno al punto de linealización.
- Haga un ajuste por cuadrados mínimos con la transferencia discretizada, asumiendo desconocimiento absoluto de todos los parámetros.
- Haga un ajuste por cuadrados mínimos con la transferencia discretizada, asumiendo que sólo se desconoce el área efectiva de la válvula de salida.
- Utilice las funciones *fit* de Matlab u Octave para obtener la respuesta temporal, y luego la transferencia continua.