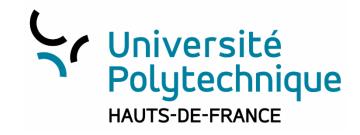
Graphes et Algorithmes – Partie III Opérations et représentations

FISA Informatique 1^{ère} année

2020 - 2021





Opérations et représentations – Plan

- Opérations sur les graphes
 - Opérations simples
 - Sous-structures
 - Transformations
- Ensembles particuliers
- Représentations

Opérations sur les graphes

- Il existe plusieurs types d'opérations
 - Opérations élémentaires sur un graphe

Opérations sur les graphes

- Il existe plusieurs types d'opérations
 - Opérations élémentaires sur un graphe
 - Opérations unaires → créent un nouveau graphe à partir d'un graphe initial
 - Opérations binaires → créent un nouveau graphe à partir de deux graphes
 - etc.

Opérations élémentaires

- Soit G = (S, A) un graphe
 - Insérer un sommet $i \notin S : G' = (S \cup \{i\}, A)$
 - Insérer un arc / une arête $(i, j) \notin A : G' = (S, A \cup \{(i, j)\})$

Opérations élémentaires

- Soit G = (S, A) un graphe
 - Insérer un sommet $i \notin S : G' = (S \cup \{i\}, A)$
 - Insérer un arc / une arête $(i, j) \notin A : G' = (S, A \cup \{(i, j)\})$
 - Supprimer un sommet $i \in S$:

$$G' = (S - \{i\}, A - \{i, j : j \in V(i)\})$$

■ Supprimer un arc / une arête $(i, j) \in A$: $G' = (S, A - \{(i, j)\})$

Quelques opérations unaires

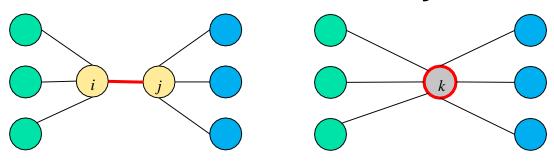
- Contraction d'arête
- Duplication de sommet
- Sous-graphe
- Graphe partiel
- Graphe complémentaire
- Graphe transposé
- Graphe de ligne
- etc.

Contraction d'arête

- Soit G = (S, A) un graphe, une contraction d'arête [i, j] consiste à fusionner ses deux extrémités en un sommet k, le graphe devient
 - G' = (S', A') avec $S' = S \{i, j\} + \{k\},$
 - A' est égal à A mais les occurrences de i et j sont remplacées par k

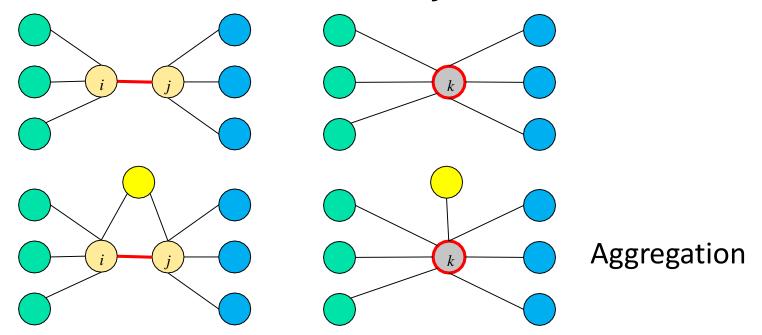
Contraction d'arête

- Soit G = (S, A) un graphe, une **contraction** d'arête [i, j] consiste à fusionner ses deux extrémités en un sommet k, le graphe devient
 - $G' = (S', A') \text{ avec } S' = S \{i, j\} + \{k\},\$
 - A' est égal à A mais les occurrences de i et j sont remplacées par k



Contraction d'arête

- Soit G = (S, A) un graphe, une **contraction** d'arête [i, j] consiste à fusionner ses deux extrémités en un sommet k, le graphe devient
 - $G' = (S', A') \text{ avec } S' = S \{i, j\} + \{k\},\$
 - A' est égal à A mais les occurrences de i et j sont remplacées par k

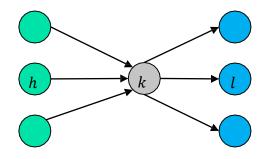


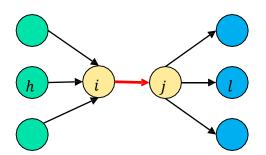
Duplication de sommet

- Soit G = (S, A) un graphe, une duplication du sommet k consiste à le remplacer par deux sommets i et j relié par un arc (ou une arête), le graphe devient
 - $G' = (S', A') \text{ avec } S' = S \{k\} + \{i, j\},$
 - A' est égal à $A + \{i, j\}$ et
 - Les arcs (arêtes) (h, k) sont remplacées par (h, i)
 - Les arcs (arêtes) (k, l) sont remplacées par (j, l)

Duplication de sommet

- Soit G = (S, A) un graphe, une duplication du sommet k consiste à le remplacer par deux sommets i et j relié par un arc (ou une arête), le graphe devient
 - $G' = (S', A') \text{ avec } S' = S \{k\} + \{i, j\},$
 - A' est égal à $A + \{i, j\}$ et
 - Les arcs (arêtes) (h, k) sont remplacées par (h, i)
 - Les arcs (arêtes) (k, l) sont remplacées par (j, l)





Sous-structures d'un graphe G = (S, A)

Le sous-graphe engendré par $S' \subseteq S$ est le graphe $G(S') = (S', A \cap (S' \times S'))$

Sous-structures d'un graphe G = (S, A)

■ Le **sous-graphe** engendré par $S' \subseteq S$ est le graphe

$$G(S') = (S', A \cap (S' \times S'))$$

Le graphe partiel engendré par $A^{'} \subseteq A$ est le graphe

$$G(A') = (S, A')$$

Sous-structures d'un graphe G = (S, A)

Le sous-graphe engendré par $S' \subseteq S$ est le graphe

$$G(S') = (S', A \cap (S' \times S'))$$

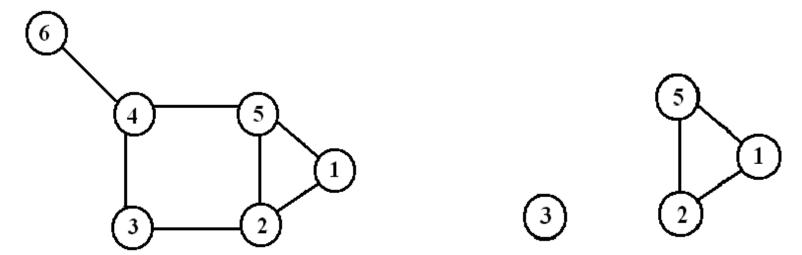
Le graphe partiel engendré par $A^{'} \subseteq A$ est le graphe

$$G(A') = (S, A')$$

- Un sous-graphe partiel de G est un sous-graphe d'un graphe partiel de G
- Un graphe partiel est aussi appelé un sous-graphe couvrant

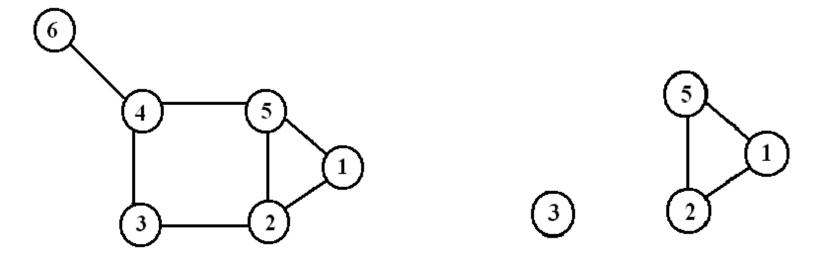
Super graphe de G = (S, A)

• Un super graphe de G est un graphe qui contient G comme graphe partiel



Super graphe de G = (S, A)

 Un super graphe de G est un graphe qui contient G comme graphe partiel



Remarque

ullet Tout graphe simple de n sommets est un sous-graphe couvrant de K_n

Exemple : cartes routières

■ Soit *G* le graphe des routes **nationales et autoroutes**

Exemple : cartes routières

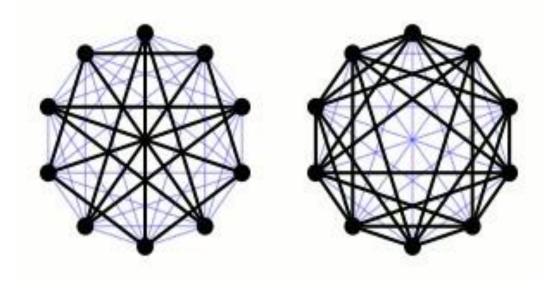
- Soit G le graphe des routes nationales et autoroutes
 - La carte d'une **ville** est un sous-graphe
 - La carte des routes nationales est un graphe partiel
 - La carte des routes nationales d'une ville est un sous-graphe partiel

Graphe complémentaire de G = (S, A)

Le graphe complémentaire d'un graphe simple G = (S, A) est le graphe G' = (S, A') tel que $(i, j) \in A \iff (i, j) \notin A'$

Graphe complémentaire de G = (S, A)

Le graphe complémentaire d'un graphe simple G = (S, A) est le graphe G' = (S, A') tel que $(i, j) \in A \leftrightarrow (i, j) \notin A'$



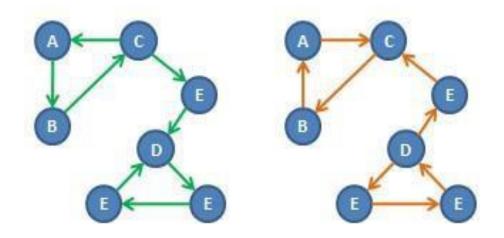
→ Aussi appelé graphe inversé

Graphe transposé de G = (S, A)

Le graphe transposé d'un graphe orienté G = (S, A) est le graphe $G^{\mathsf{T}} = (S, A^{\mathsf{T}})$ tel que $A^{\mathsf{T}} = \{ (i, j) : (j, i) \in A \}$

Graphe transposé de G = (S, A)

Le graphe transposé d'un graphe orienté G = (S, A) est le graphe $G^{\mathsf{T}} = (S, A^{\mathsf{T}})$ tel que $A^{\mathsf{T}} = \{ (i, j) : (j, i) \in A \}$



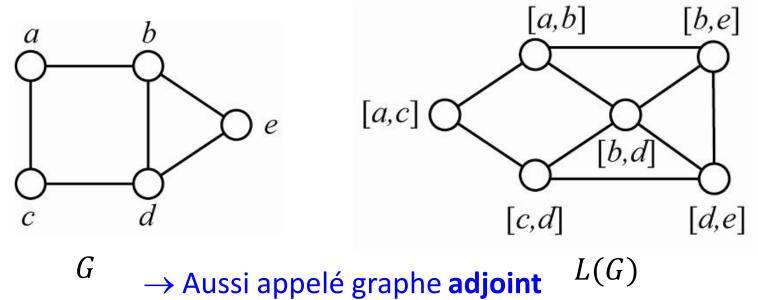
→ Aussi appelé graphe inverse

Graphe de ligne de G = (S, A)

Le graphe de **ligne** associé à un graphe G = (S, A), noté L(G), est le graphe dont les sommets représentent les arêtes de G, et tel que deux sommets de L(G) sont reliés par une arête si et seulement si les deux arêtes qu'ils représentent dans G ont une extrémité commune

Graphe de ligne de G = (S, A)

Le graphe de **ligne** associé à un graphe G = (S, A), noté L(G), est le graphe dont les sommets représentent les arêtes de G, et tel que deux sommets de L(G) sont reliés par une arête si et seulement si les deux arêtes qu'ils représentent dans G ont une extrémité commune



Quelques opérations binaires

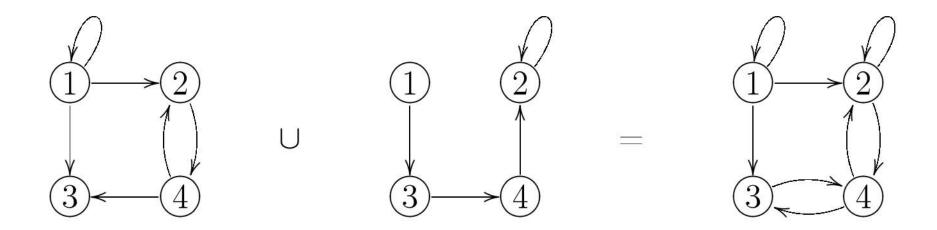
- Union
- Intersection
- Produit cartésien
- etc.

Union de deux graphes

- $G_1 = (S, A_1)$ et $G_2 = (S, A_2)$
- Union: $G_1 \cup G_2 = (S, A_1 \cup A_2)$

Union de deux graphes

- $G_1 = (S, A_1)$ et $G_2 = (S, A_2)$
- Union: $G_1 \cup G_2 = (S, A_1 \cup A_2)$

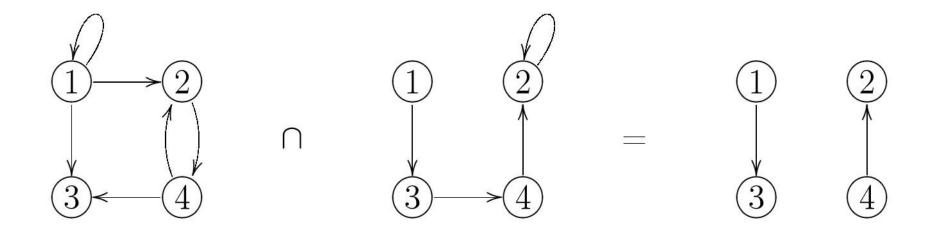


Intersection de deux graphes

- $G_1 = (S, A_1)$ et $G_2 = (S, A_2)$
- Intersection : $G_1 \cap G_2 = (S, A_1 \cap A_2)$

Intersection de deux graphes

- $G_1 = (S, A_1)$ et $G_2 = (S, A_2)$
- Intersection : $G_1 \cap G_2 = (S, A_1 \cap A_2)$



Produit cartésien de deux graphes

Le produit cartésien de G_1 = $(S1, A_1)$ et G_2 = $(S2, A_2)$ est défini par

$$G = G_1 \odot G_2 = (S, A)$$
 avec
 $S = S1 \times S2$
 $((i, i'), (j, j')) \in A$ si

- i = j et $(i', j') \in A_2$, ou
- i' = j' et $(i, j) \in A_1$

Produit cartésien de deux graphes

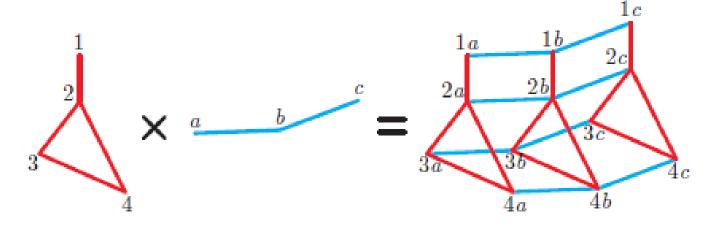
Le produit cartésien de G_1 = $(S1, A_1)$ et G_2 = $(S2, A_2)$ est défini par

$$G = G_1 \odot G_2 = (S, A)$$
 avec

$$S = S1 \times S2$$

$$((i, i'), (j, j')) \in A \text{ si}$$

- i = j et $(i', j') \in A_2$, ou
- i' = j' et $(i, j) \in A_1$

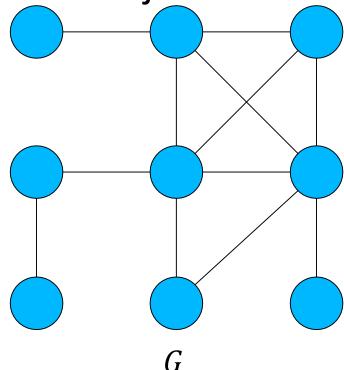


Quelques ensembles particuliers

- Clique
- Arbre couvrant
- Couplage
- Stable
- Transversal

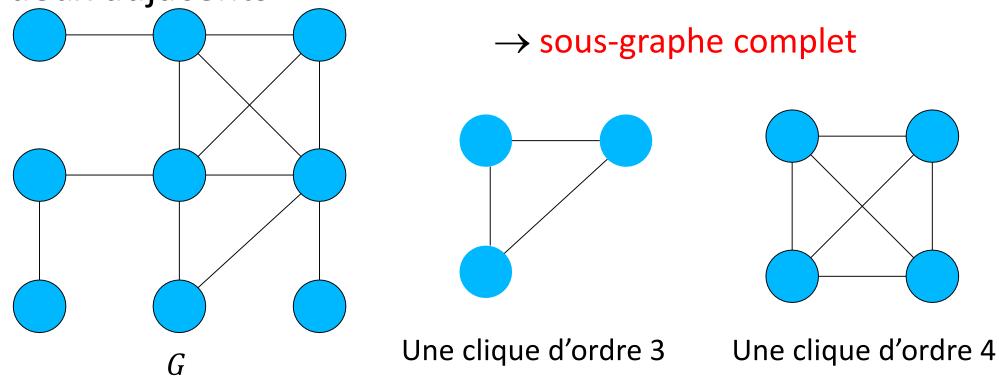
Clique

• Une clique dans un graphe G = (S, A) est un ensemble K de sommets deux à deux adjacents



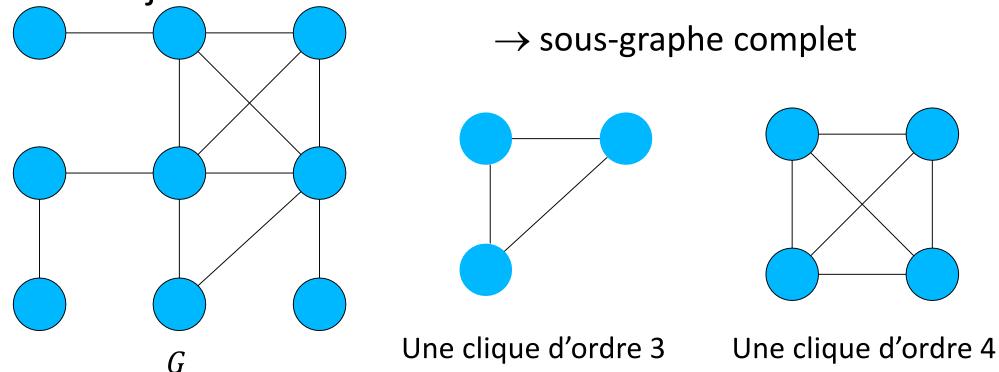
Clique

• Une **clique** dans un graphe G = (S, A) est un ensemble K de sommets deux à deux adjacents



Clique

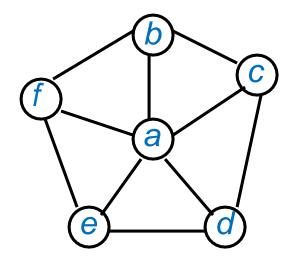
• Une **clique** dans un graphe G = (S, A) est un ensemble K de sommets deux à deux adjacents



Cas particulier : une biclique est un graphe biparti complet

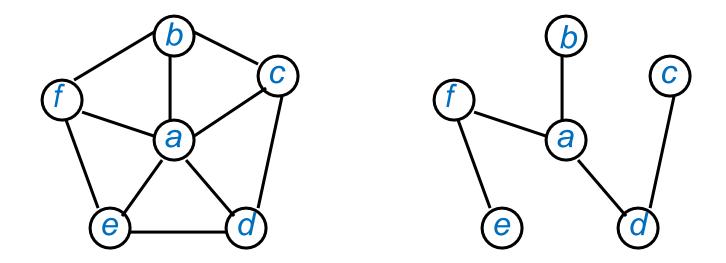
Arbre couvrant

 Un arbre couvrant d'un graphe non orienté connexe est un arbre inclus dans ce graphe et qui connecte tous les sommets du graphe



Arbre couvrant

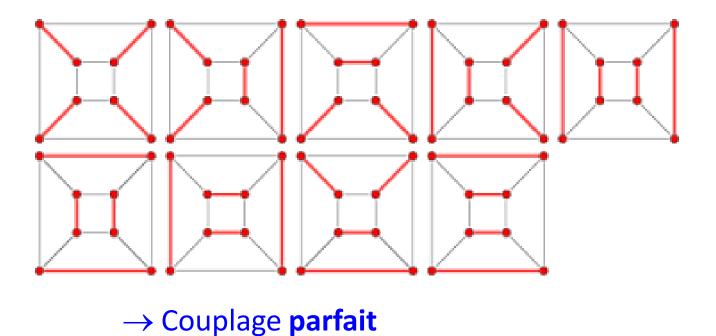
 Un arbre couvrant d'un graphe non orienté connexe est un arbre inclus dans ce graphe et qui connecte tous les sommets du graphe



→ sous-graphe acyclique maximal

Couplage

 Un couplage dans un graphe non orienté est un ensemble d'arêtes n'ayant aucune extrémité en commun

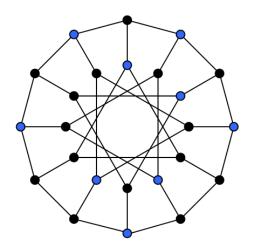


Stable

• Un stable dans un graphe G = (S, A) est un ensemble S' de sommets deux à deux non adjacents

Stable

- Un **stable** dans un graphe G = (S, A) est un ensemble S' de sommets deux à deux non adjacents
- **Remarque**: le sous-graphe G(S') est vide



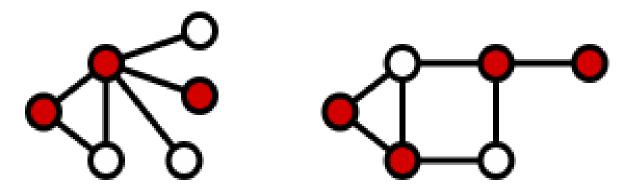
→ Appelé aussi **ensemble indépendant**

Transversal

• Un transversal dans un graphe G = (S, A) est un ensemble S' de sommets tel que toutes les arêtes de G ont au moins une extrémité dans S'

Transversal

• Un **transversal** dans un graphe G = (S, A) est un ensemble S' de sommets tel que toutes les arêtes de G ont au moins une extrémité dans S'



→ Appelé aussi **couverture ou support**

■ Remarque : le complémentaire d'un transversal est un stable

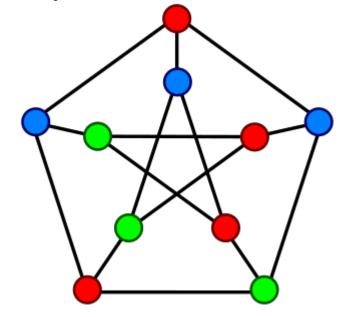
Coloration de graphe

 La coloration d'un graphe consiste à attribuer une couleur à chaque sommet de manière à ce que deux sommets adjacents soient de couleur différente

Coloration de graphe

 La coloration d'un graphe consiste à attribuer une couleur à chaque sommet de manière à ce que deux sommets adjacents soient de

couleur différente



- Nombre de couleurs = nombre chromatique du graphe
- Remarque : on peut aussi parfois colorier les arêtes

Exercice (exercice 2 fiche modélisation)

Une usine fabrique 6 produits chimiques notés pi, i = 1, . . . , 6. Le stockage de certains d'entre eux dans un même entrepôt présente un réel danger représenté par le tableau cidessous dans lequel un « oui » indique que les deux produits correspondants ne peuvent pas être stockés ensemble. Comment trouver le nombre minimum d'entrepôts nécessaires à l'usine pour stocker l'ensemble des produits à l'aide d'un graphe ?

	p_2	p_3	p_4	p_5	p_6
p_1	non	oui	oui	oui	oui
p_2		oui	oui	non	oui
p_3			oui	oui	oui
p_4				non	oui
p_5					non

Exercice (exercice 5 fiche modélisation)

- Trois professeurs notés P1, P2 et P3 devront donner lundi prochain un certain nombre d'heures de cours à trois classes notées C1, C2 et C3 en respectant les règles suivantes :
- P1 doit donner 2 heures de cours à C1 et 1 heure à C2;
- P2 doit donner 1 heure de cours à C1, 1 heure à C2 et 1 heure à C3;
- P3 doit donner 1 heure de cours à C1, 1 heure à C2 et 2 heures à C3.

Comment représenter cette situation par un graphe pour déterminer le nombre minimum de plages horaires nécessaires ?

Représentation d'un graphe

- Eléments de comparaison → performance
- Opérations de bases
- Représentations graphique et mathématique
- Matrice d'incidence
- Matrice d'adjacence
- Listes d'adjacence

- Eléments de complexité
 - Complexité spatiale : espace en mémoire pour le stockage des informations
 - → Elle varie en fonction de la représentation choisie

- Eléments de complexité
 - Complexité spatiale : espace en mémoire pour le stockage des informations
 - → Elle varie en fonction de la représentation choisie
 - Complexité temporelle : temps de réponse aux requêtes (plus ou moins élémentaires)
 - → Deux sommets sont-ils adjacents ? Quel est le voisinage d'un sommet ?

- Eléments de complexité
 - Dynamicité : temps de mise à jour de la représentation
 - Ajout / suppression d'une arête (arc)
 - Ajout / suppression d'un sommet (et ses arêtes (arcs) incidentes)
 - Contraction d'arête

- Eléments de complexité
 - Dynamicité : temps de mise à jour de la représentation
 - Ajout / suppression d'une arête (arc)
 - Ajout / suppression d'un sommet (et ses arêtes (arcs) incidentes)
 - Contraction d'arête
- → La complexité des algorithmes sur les graphes dépendent en grande partie de la représentation utilisée

- Soit le graphe G = (S, A)
 - Insertion d'un sommet $i \notin S$
 - Insertion d'un arc (d'une arête) $(i, j) \notin A$
 - Suppression du sommet $i \in S$
 - Suppression de l'arc (ou arête) $(i, j) \in A$

- Soit le graphe G = (S, A)
 - Insertion d'un sommet $i \notin S$
 - Insertion d'un arc (d'une arête) $(i, j) \notin A$
 - Suppression du sommet $i \in S$
 - Suppression de l'arc (ou arête) $(i, j) \in A$

- $i \in S$?
- $(i, j) \in A$?

- Soit le graphe G = (S, A)
 - Insertion d'un sommet $i \notin S$
 - Insertion d'un arc (d'une arête) $(i, j) \notin A$
 - Suppression du sommet $i \in S$
 - Suppression de l'arc (ou arête) $(i, j) \in A$
 - Liste des successeurs $V^+(i)$, des prédécesseurs $V^-(i)$, pour $i \in S$
 - Liste des voisins V(i) pour $i \in S$
 - Demi-degré $d^-(i)$, $d^+(i)$ pour $i \in S$
 - Degré d(i) pour $i \in S$

- $i \in S$?
- $(i,j) \in A$?

- Soit le graphe G = (S, A)
 - Insertion d'un sommet $i \notin S$
 - Insertion d'un arc (d'une arête) $(i, j) \notin A$
 - Suppression du sommet $i \in S$
 - Suppression de l'arc (ou arête) $(i, j) \in A$
 - Liste des successeurs $V^+(i)$, des prédécesseurs $V^-(i)$, pour $i \in S$
 - Liste des voisins V(i) pour $i \in S$
 - Demi-degré $d^-(i)$, $d^+(i)$ pour $i \in S$
 - Degré d(i) pour $i \in S$

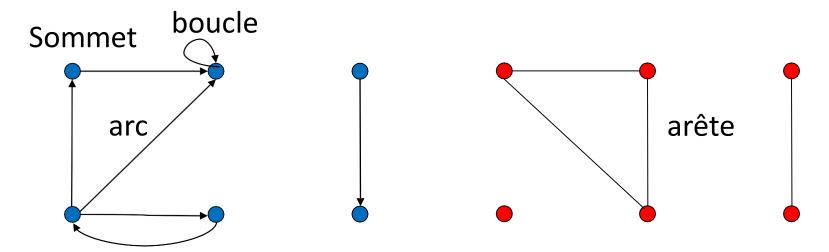
- $i \in S$?
- $(i,j) \in A$?

pour $i \in S$

- $j \in V^{-}(i)$?
- $j \in V^+(i)$?
- $i \in V(i)$?

Représentation sagittale

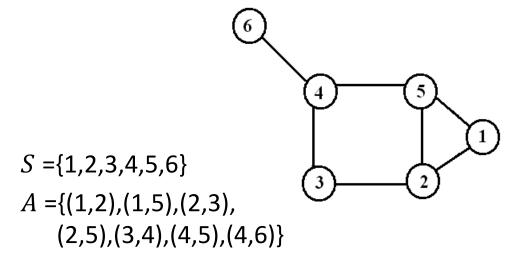
Un graphe est en ensemble de sommets reliés

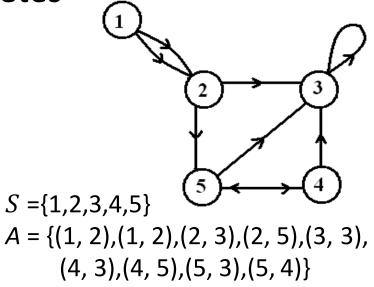


- Sommet i : dessiné par un point, un cercle, un carré, un nœud, etc.
- Arc (i, j) : dessiné par une flèche de i vers j
- Arête [i, j] : dessinée par une ligne reliant i à j

Représentation ensembliste

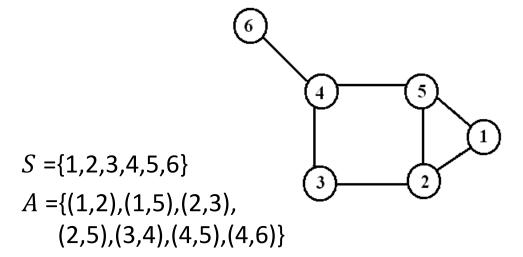
- Un graphe G = (S, A) est défini par
 - $S = \{1, \dots, n\}$ un ensemble de n sommets
 - $A = \{a_1, ..., a_m\}$ un ensemble de m arcs / arêtes

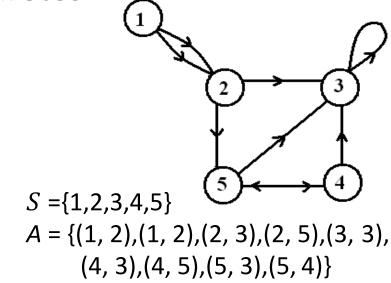




Représentation ensembliste

- Un graphe G = (S, A) est défini par
 - $S = \{1, \dots, n\}$ un ensemble de n sommets
 - $A = \{a_1, ..., a_m\}$ un ensemble de m arcs / arêtes





Complexité Spatiale : O(|S| + |A|) = O(n + m)

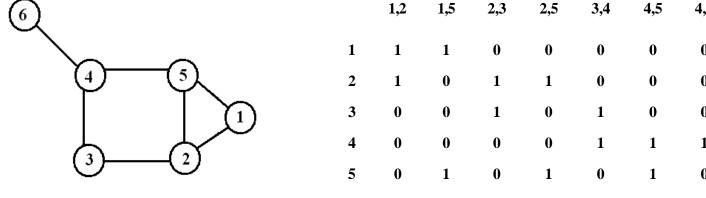
→ Représentation compacte

Matrice d'incidence

- Sommet / Arêtes
- Un graphe **non orienté** G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante
 - pour $i \in S$ et $a \in A$, M[i,a] = 1 si i est extrémité de a, 0 sinon

- Matrice d'incidence
 - Sommet / Arêtes
 - Un graphe non orienté G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante

pour $i \in S$ et $a \in A$, M[i,a] = 1 si i est extrémité de a, 0 sinon



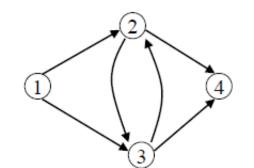
Complexité Spatiale : $O(|S| \times |A|) = O(n m)$

- Matrice d'incidence
 - Sommet / Arcs
 - Un graphe **orienté** G = (S, A) est défini par une matrice selon la règle suivante

```
pour i \in S et a \in A, M[i,a] = 1 si i est l'extrémité initiale de a,
-1 si i est l'extrémité finale de a,
0 sinon
```

- Matrice d'incidence
 - Sommet / Arcs
 - Un graphe orienté G = (S, A) est défini par une matrice selon la règle suivante

pour $i \in S$ et $a \in A$, M[i,a] = 1 si i est l'extrémité initiale de a, -1 si i est l'extrémité finale de a, 0 sinon

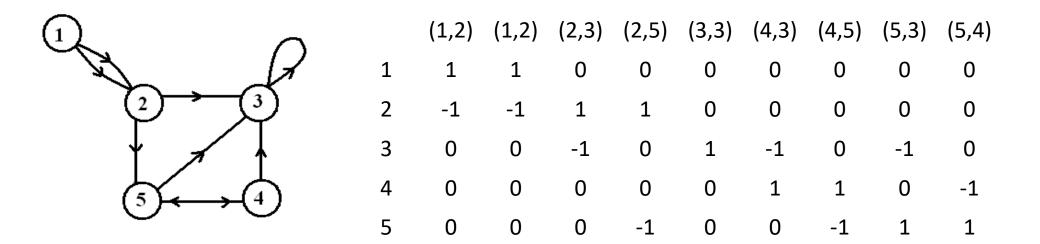


Complexité Spatiale : $O(|S| \times |A|) = O(n m)$

- Matrice d'incidence : cas particuliers
 - Arêtes multiples : colonnes avec des entrées identiques puisque ces arêtes sont incidentes aux mêmes paires de sommets

- Matrice d'incidence : cas particuliers
 - Arêtes multiples : colonnes avec des entrées identiques puisque ces arêtes sont incidentes aux mêmes paires de sommets
 - **Boucle** : en utilisant une colonne avec uniquement une valeur à 1, correspondant au sommet incident avec la boucle

- Matrice d'incidence : cas particuliers
 - Arêtes multiples : colonnes avec des entrées identiques puisque ces arêtes sont incidentes aux mêmes paires de sommets
 - Boucle : en utilisant une colonne avec uniquement une valeur à 1, correspondant au sommet incident avec la boucle



- Matrice d'adjacence
 - Sommet / Arêtes
 - Un graphe **non orienté** G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante

pour
$$i, j \in S$$
 $M[i,j] = 1$ $Si(i,j) \in A$, 0 sinon

- Matrice d'adjacence
 - Sommet / Arêtes
 - Un graphe non orienté G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante

pour
$$i, j \in S$$
 $M[i,j] = 1$ $Si(i,j) \in A$,
0 sinon

	1	2	3	4	5	6
1	0	1	0	0	1	0
2	1	0	1	0	1	0
3	0	1	0	1	0	0
4	0	0	1	0	1	1
5	1	1	0	1	0	0
6	0	0	0	1	0	0

- Matrice d'adjacence
 - Sommet / Arêtes
 - Un graphe non orienté G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante

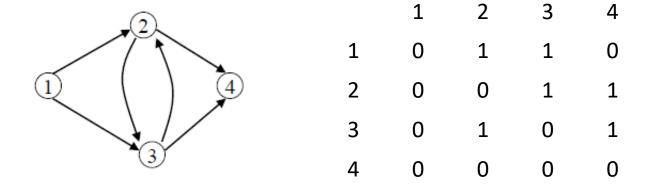
→ Également appelée matrice d'incidence sommet / sommet

- Matrice d'adjacence
 - Sommet / Arcs
 - Un graphe **orienté** G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante

pour
$$i, j \in S$$
 $M[i,j] = 1$ $Si(i,j) \in A$, 0 sinon

- Matrice d'adjacence
 - Sommet / Arcs
 - Un graphe orienté G = (S, A) est défini par une matrice binaire selon la règle suivante

pour
$$i, j \in S$$
 $M[i,j] = 1 \text{ } si (i,j) \in A$, 0 sinon



Matrice d'adjacence

- Remarques
 - La représentation dépend de l'ordre des *n* sommets
 - $\rightarrow n!$ matrices d'adjacence possibles

Matrice d'adjacence

- Remarques
 - La représentation dépend de l'ordre des n sommets
 - $\rightarrow n!$ matrices d'adjacence possibles
 - Elle permet de représenter des graphes orientés et non orientés
 - Elle est symétrique pour un graphe non orienté M[i,j] = M[j,i]

Matrice d'adjacence

- Remarques
 - La représentation dépend de l'ordre des *n* sommets
 - $\rightarrow n!$ matrices d'adjacence possibles
 - Elle permet de représenter des graphes orientés et non orientés
 - Elle est symétrique pour un graphe non orienté M[i,j] = M[j,i]
- Gestion des cas particuliers
 - Arêtes multiples : M[i,j] = nombres d'arêtes de i à j
 - Boucle : M[i,i] = 1

Matrice d'adjacence

- Remarques
 - La représentation dépend de l'ordre des *n* sommets
 - $\rightarrow n!$ matrices d'adjacence possibles
 - Elle permet de représenter des graphes orientés et non orientés
 - Elle est symétrique pour un graphe non orienté M[i,j] = M[j,i]
- Gestion des cas particuliers
 - Arêtes multiples : M[i,j] = nombres d'arêtes de i à j
 - Boucle : M[i,i] = 1
- → Cette représentation facilite la recherche de sous-graphe, l'inversion d'un graphe, etc.

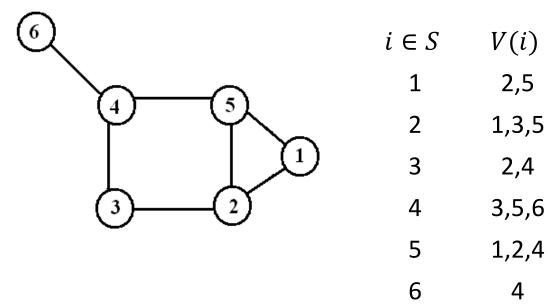
Listes d'adjacence

■ Un graphe **non orienté** G = (S, A) est défini par G = (S, V) où

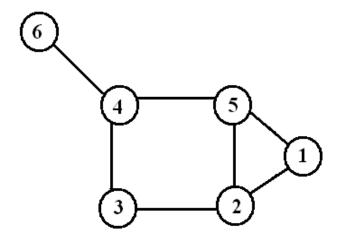
$$V(i) = \{ j \in S : (i, j) \in A \}$$

 \rightarrow définition par l'ensemble des voisins de i

- Listes d'adjacence
 - Un graphe non orienté G = (S, A) est défini par G = (S, V) où $V(i) = \{j \in S : (i, j) \in A\}$
 - \rightarrow définition par l'ensemble des voisins de i



- Listes d'adjacence
 - Un graphe non orienté G = (S, A) est défini par G = (S, V) où $V(i) = \{j \in S : (i, j) \in A\}$
 - \rightarrow définition par l'ensemble des voisins de i



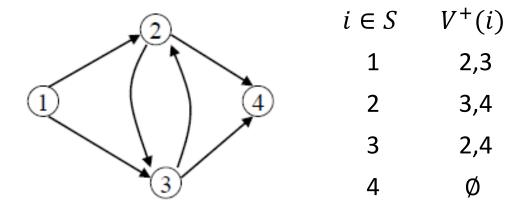
Complexité Spatiale : O(|A|) = O(m)

 $\rightarrow V(i)$ est appelée liste **d'adjacence**

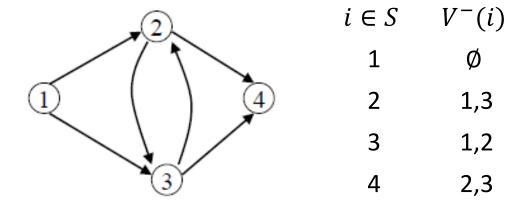
$i \in S$	V(i)
1	2,5
2	1,3,5
3	2,4
4	3,5,6
5	1,2,4
6	4

- Listes d'adjacence
 - Un graphe **orienté** G = (S, A) est défini par $G = (S, V^+)$ où $V^+(i) = \{j \in S : (i, j) \in A\}$
 - \rightarrow définition par l'ensemble des successeurs de i

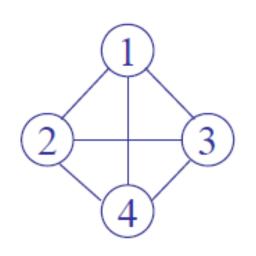
- Listes d'adjacence
 - Un graphe orienté G = (S, A) est défini par $G = (S, V^+)$ où $V^+(i) = \{j \in S : (i, j) \in A\}$
 - \rightarrow définition par l'ensemble des successeurs de i

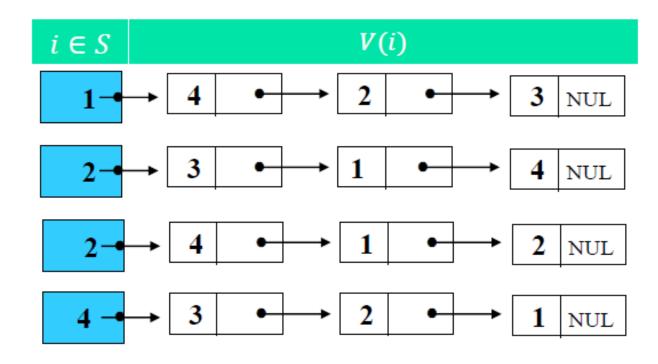


- Listes d'adjacence : remarque
 - On peut aussi utiliser la liste des prédécesseurs
 - Un graphe orienté G = (S, A) est défini par $G = (S, V^-)$ où $V^-(i) = \{j \in S : (i, j) \in A\}$



- Listes d'adjacence : remarque
 - L'ordre des voisins (successeurs / prédécesseurs) n'a aucune importance





(Début de) Comparatif : Matrice vs Liste

Opération	Matrice d'adjacence	Listes d'adjacence
$i \in S$?	O(1) ou $O(n)$	O(1) ou $O(n)$
$(i,j) \in A$?	0(1)	O(d(i))
$j \in V^-(i)$?	0(1)	$O(d^-(i))$
$j \in V^+(i)$?	0(1)	$O(d^+(i))$
$j \in V(i)$?	0(1)	O(d(i))
Insérer un sommet dans S	O(n)	0(1)
Insérer un(e) arc / arête (i,j) dans A	0(1)	O(d(i))
Supprimer un sommet i de S	O(n)	O(d(i))
Supprimer l'arc/arête (i,j) de A	0(1)	O(d(i))
$V^{+}(i), V^{-}(i), d^{+}(i), d^{-}(i) \text{ pour } i \in S$	O(n)	$O(d^-(i)) / O(d^+(i))$
$V(i), d(i) \text{ pour } i \in S$	O(n)	O(d(i))

Exercice (exercice 1 fiche représentation et prop.)

 Donner les représentations par matrice d'incidence, matrice d'adjacence et listes d'adjacence des deux graphes suivants, puis déterminer le degré de

chaque sommet.

