Dispositivos utilizados:

Leds: D3, D5, D7, D8, D9. Pulsadores: S3, S4 y S6. Módulos T3, T5, T7 y T9.

Módulo oscilator. Módulo LCD.

Módulo CN.

Módulo UART2.

Módulo ADC1.

Sincronización de los dispositivos (encuesta/interrupción):

Pulsador S3: se gestiona por encuesta inicialmente y posteriormente por interrupción.

Pulsador S4: se gestiona por encuesta.

Pulsador S6: se gestiona por interrupción.

Módulo T3: es usado por ADC1 (mediante los campos SSRC y ASAM de ADC1).

Módulo T5: se gestiona por interrupción.

Módulo T7: se gestiona por interrupción.

Módulo T9: se gestiona por encuesta.

Módulo UART2: tanto el emisor como el receptor se gestionan por interrupción.

Módulo ADC1: se gestiona por interrupción.

Funciones que llama el programa principal (nombre y funcionamiento)

inic oscilator (en oscilator.c)

 Selecciona e inicializa el reloj a 80MHz, de modo que las instrucciones se ejecuten a 40 MHz.

Init LCD (en LCD.c)

 Inicializa el módulo LCD. Se envía una secuencia de comandos para realizar la inicialización, además de las esperas correspondientes para el procesamiento de cada comando. Esta función se nos ha dado hecha y únicamente hemos añadido las esperas de 40 us.

inic_pulsadores (en GPIO.c)

- Define los pines analógicos AN16-AN31 como digitales. El pin RA7 (pulsador S5/led D10) es el AN23: hay que definirlo como digital si se usa alguno de esos dispositivos (no es el caso en este proyecto).
- Inicializa los pines de los pulsadores S3 (RD6), S4 (RD13) y S6 (RD7) como entrada (TRIS=1).

copiar_FLASH_RAM (en memoria.c)

 Copia una línea de texto de FLASH a RAM, en una línea determinada de la variable Ventana_LCD (la cual contiene el texto a mostrar en pantalla).

line 1 (en LCD.c)

Posiciona el cursor en la primera línea de la pantalla.

line 2 (en LCD.c)

Posiciona el cursor en la segunda línea de la pantalla.

puts lcd(en LCD.c)

 Proyecta en la pantalla un número de caracteres, ambos dados como entrada (número de caracteres y dirección de comienzo de la variable en la que se almacenan los caracteres).

inic crono (en timers.c)

 Inicializa a 0 las variables del cronómetro correspondientes a milisegundos (mili), décimas de segundo (deci), segundos (seg) y minutos (min).

inic CN(en CN.c)

Inicializa el módulo CN para que los pulsadores S3 (pin CN15) y S6 (pin CN16) se gestionen por interrupción. Para ello, se habilita tanto la interrupción general de CN como la interrupción de los pines correspondientes a los pulsadores.

inic leds (en GPIO.c)

• Inicializa los pines de todos los leds como salida (TRIS=0).

inic Timer7(en timers.c)

Se inicializa para que controle el paso de 10 milisegundos. Dado que F_{CY}=40MHz, para contar 10 milisegundos se necesitan 400.000 ciclos. Ese valor no cabe en PR7 (16 bits), de modo que usaremos el prescaler 01 (escala 1:8), con el cual es suficiente: 400.000/8=50.000. Por tanto, PR7=50.000-1 y el campo TCKPS=1.

inic UART2 (en UART2 RS232.c)

• Inicializamos el módulo UART2 con el BRG correspondiente: High1, usado para velocidades altas. Este se calcula así: ((Fcy/BAUDRATE2)/4)-1. Cabe destacar que para que el módulo UART tenga el comportamiento esperado, ha de inicializarse igual en los dos extremos (no estamos usando paridad, 1 bit de stop, misma velocidad,...). Además, hemos habilitado las interrupciones tanto del emisor como del receptor del módulo UART2.

inic ADC1 (en ADC1.c)

Inicializa el módulo ADC1 para que trabaje con las interrupciones del temporizador T3 y haga el muestreo automático una vez haya terminado una conversión (SSRC=2 y ASAM=1). El bit ADCS se inicializa a 3 para que T_{AD} supere los 75ns. Además, a SAMC le damos el valor 31 (es el valor máximo de tiempo de muestreo). Por otro lado, hemos inicializado como analógicas las entradas que vamos a usar. Para ello, hemos asignado 0 a las entradas correspondientes al potenciómetro, sensor de temperatura, coordenada X y coordenada Y. Cabe destacar que se selecciona la entrada analógica conectada mediante CH0SA, al cual le hemos asignado 5 para comenzar (potenciómetro). Finalmente, hemos habilitado el módulo ADC asignando 1 a ADON.

inic_Timer5 (en timers.c)

Se inicializa para que controle el paso de 2.5 milisegundos. Dado que F_{CY}=40MHz, para contar 2.5 milisegundos se necesitan 100.000 ciclos. Ese valor no cabe en PR5 (16 bits), de modo que usaremos el prescaler 01 (escala 1:8), con el cual es suficiente: 400.000/8=12.500. Por tanto, PR5=12500-1 y el campo TCKPS=1.

inic_Timer3 (en timers.c)

Se inicializa para que controle el paso de 1 milisegundo. Dado que F_{CY} =40MHz, para contar 1 milisegundo se necesitan 40.000 ciclos. Ese valor cabe en **PR3** (16 bits), por lo que usaremos el prescaler 00 (escala 1:1). Por tanto, **PR3**=40000-1 y el campo **TCKPS**=0.

cronometro(en timers.c)

- Cuando el flag que indica que se ha de inicializar el cronómetro está activado (inicializar_crono), inicializa el cronómetro mediante la función inic_crono. Además, guarda en la variable Ventana_LCD los nuevos valores (0) de las variables utilizadas para contabilizar el tiempo para su proyección en la pantalla y apaga los LEDs. Finalmente, pone a 0 el flag inicializar crono.
- Actualiza, cuando corresponde, las variables que mantienen constancia del tiempo transcurrido desde que se ha inicializado el cronómetro. De este modo, modifica (incrementar en uno o restar la cantidad de unidades correspondiente) según corresponda los milisegundos, décimas de segundo (cada 100 milisegundos), segundos (cada 10 décimas de segundo) y minutos (cada 60 segundos). Además, guarda en la variable Ventana_LCD dichos valores para su proyección en la pantalla. Adicionalmente, se conmutan los siguientes LEDs cuando pasa el tiempo correspondiente:
 - LED D3 -> se conmuta cada décima de segundo.
 - LED D5 -> se conmuta cada segundo.
 - LED D9 -> se conmuta cada minuto.
- Al actualizar las décimas se dan Nops para dar lugar a que se compruebe el número de conversiones realizadas a través del módulo ADC1 (num_conversiones). Tras esto, se resetea la variable que mantiene constancia de las mismas.

tratar_valorADC1(en ADC1.c)

Calcula la media de las 8 muestras recogidas para cada una de las 4 entradas analógicas tratadas (potencia, temperatura, coordenada X y coordenada Y del joystick). Además, guarda en la variable Ventana_LCD los valores correspondientes a la media de la potencia y de la coordenada Y del joystick para su proyección en la pantalla.

Otras funciones importantes (no se les llama desde el main)

Delay ms (en timers.c)

- Calcula el número de ciclos correspondiente a los milisegundos especificados por parámetro.
- Si el número de ciclos es válido, inicializa el módulo T9 con dicho valor. Tras esto, espera (por encuesta) a que se active el flag IF del módulo T9, indicando que ha transcurrido el tiempo especificado. Finalmente, marca la interrupción como atendida y se apaga el temporizador.
- Si el número de ciclos es superior al valor máximo que puede aceptar el temporizador con el mayor prescaler, se conmuta el LED D7 y la función permanece en un while infinito.

Delay_us (en timers.c)

- Calcula el número de ciclos correspondiente a los microsegundos especificados por parámetro.
- Si el número de ciclos es válido, inicializa el módulo T9 con dicho valor. Tras esto, espera (por encuesta) a que se active el flag IF del módulo T9, indicando que ha transcurrido el tiempo especificado. Finalmente, marca la interrupción como atendida y se apaga el temporizador.
- Si el número de ciclos es superior al valor máximo que puede aceptar el temporizador con el mayor prescaler, se conmuta el LED D8 y la función permanece en un while infinito. Cabe destacar que dado que el valor máximo que puede almacenar el registro de entrada de la función (es un unsigned int) es menor al que podría permitirnos el prescaler, esta situación sería inalcanzable.

inic Timer9 (en timers.c)

 Inicializa el módulo T9, con un periodo y prescaler acordes al número de ciclos especificado por parámetro.

conversion tiempo (en utilidades.c)

 Obtiene los caracteres de un valor de dos dígitos (<100) y los guarda a partir de una dirección proporcionada.

conversion ADC (en utilidades.c)

 Obtiene los caracteres de un valor de cuatro dígitos (<10000) y los guarda a partir de una dirección proporcionada.

lcd_cmd (en LCD.c)

 Es una función brindada por el profesorado que se encarga de enviar un comando a la pantalla. El único cambio realizado es la adición de 10 Nop()'s para asegurar que los datos estén estables.

Icd_data (en LCD.c)

 Es una función brindada por el profesorado que se encarga de enviar un dato a la pantalla. El único cambio realizado es la adición de 10 Nop()'s para asegurar que los datos estén estables.

En versiones anteriores hemos usado la siguiente función, la cual consideramos destacable aunque no se utilice en la última:

comienzo_muestreo (en ADC1.c)

Comienza el muestreo mediante la puesta a 1 de AD1CON1bits.SAMP.
De este modo, 31 T_{AD} después comienza la digitalización.

Rutinas de atención

Rutina módulo CN (en CN.c): _CNInterrupt()

- Comprueba los pulsadores S3 y S6 (los habilitados para interrumpir) y si están pulsados se realiza la acción correspondiente:
 - Pulsador S3 (RD6) -> puesta en marcha y detención del cronómetro.
 - Pulsador S6 (RD7) -> inicialización del cronómetro (puesta a 0) mediante la activación del flag inicializar_crono.

Rutina módulo T7 (en timers.c): T7Interrupt()

 Suma 10 milésimas de segundo a la variable correspondiente a los milisegundos transcurridos (mili).

Rutina módulo T5 (en timers.c): T5Interrupt()

- Realiza las acciones pertinentes según el estado de un autómata en lo referente a la proyección de texto en la pantalla LCD:
 - Estado LCD_LINE1 (0) -> posicionamiento del cursor en la primera línea.
 - Estado LCD_DATA1 (1) -> envío de los datos de la primera línea.
 - Estado LCD_LINE2 (2) -> posicionamiento del cursor en la segunda línea.
 - Estado LCD DATA2 (3) -> envío de los datos de la segunda línea.

Rutina módulo U2RX (en UART2 RS232.c): _U2RXInterrupt()

- Realiza las acciones correspondientes al carácter recibido en el registro U2RXREG, además de guardarlo en la variable Ventana_LCD para su proyección (posición 15 de la segunda línea, esquina inferior derecha).
 - 'P' / 'p' -> parar el cronómetro.
 - 'C'/'c' -> poner en marcha el cronómetro.
 - 'l' /'i' -> inicialización del cronómetro (puesta a 0) mediante la activación del flag *inicializar_crono*.
 - Cualquier otro carácter -> ninguna acción asociada.

Rutina módulo U2TX (en UART2 RS232.c): U2TXInterrupt()

- Refresca el contenido de Ventana_LCD también en la pantalla del PC a través de un autómata:
 - Estado UART HOME (0) -> posicionamiento al principio de la pantalla.
 - Estado UART DATA1 (1) -> envío de los datos de la primera línea.
 - Estado UART_NEXTLINE (2) -> salto de línea y posicionamiento al principio de la línea, en dos tiempos.
 - Estado UART_DATA2 (3) -> envío de los datos de la segunda línea.

Rutina módulo ADC1 (en ADC1.c): _ADC1Interrupt

- Se aumenta en uno el número de conversiones realizadas por el módulo ADC1 (num_conversiones).
- Si el flag flag_ADC está a 0 (el programa principal ha terminado de gestionar las muestras previas), guarda un nuevo valor de la entrada analógica que corresponda a través de un autómata. Una vez recogido dicho valor, se actualiza la siguiente entrada analógica a muestrear. Cabe destacar que se han de tomar 8 muestras de cada entrada analógica antes de que se active el flag flag_ADC para indicar al programa principal que puede gestionar una nueva serie de muestras. De este modo, según el valor de AD1CHS0bits.CH0SA se distinguen los siguientes estados en el autómata:
 - Estado potenciometro (5) -> se guarda el valor de la potencia recogido en la posición correspondiente de la tabla de muestras de la potencia.
 - Estado termometro(4) -> se guarda el valor de la temperatura recogido en la posición correspondiente de la tabla de muestras de temperatura.
 - Estado coordx (0) -> se guarda el valor de la coordenada X recogido en la posición correspondiente de la tabla de muestras de la coordenada X.

 Estado coordy (1) -> se guarda el valor de la coordenada Y recogido en la posición correspondiente de la tabla de muestras de la coordenada Y.

Funcionamiento general (verificado en las pruebas)

El programa principal realiza las inicializaciones del oscilador, LCD y pulsadores mediante las funciones descritas anteriormente (en ese orden). Tras esto, copia a memoria RAM las primeras líneas a mostrar en la pantalla y las proyecta en la misma tras posicionarse en la línea correspondiente. A continuación, espera por encuesta a que se pulse **\$3** (RD6). Una vez pulsado, copia a memoria RAM el segundo par de líneas a mostrar en la pantalla y las proyecta en la misma tras posicionarse en la línea correspondiente.

Tras esto, espera por encuesta a que se pulse **S4** (RD13). Una vez pulsado, copia a memoria RAM el tercer par de líneas a mostrar en pantalla y las proyecta en la misma tras posicionarse en la línea correspondiente. Es en este punto cuando realiza las inicializaciones del cronómetro, del módulo **CN**, de los **LED**s, del temporizador **T7**, del módulo **UART2**, del módulo **ADC1**, del temporizador **T5** y del temporizador **T3** mediante las funciones descritas anteriormente (en ese orden). Tras la ejecución de la función *inic_CN* (y no antes), el tratamiento de los pulsadores **S3** y **S6** se realizará por interrupción. Cabe destacar que se ha dado el valor 'Z' a *U2TXREG* para desencadenar las interrupciones del emisor del módulo *UART2*. Esto se debe a que se ha de enviar algo inicialmente para provocar la primera interrupción.

Cabe destacar que a partir de este momento (tras *inic_Timer5*) la actualización de la pantalla se realizará mediante refresco distribuido. A continuación, se dará un bucle infinito durante el cual se ejecutará la función *cronometro* para contabilizar y visualizar (mediante LEDs, el módulo LCD y la pantalla del PC a través del **emisor** del módulo **UART2**) el tiempo transcurrido desde que se ha activado el cronómetro, además de que se tratarán las interrupciones que puedan darse mediante los pulsadores mencionados o teclas concretas. De este modo, en cualquier momento en que se pulse uno de dichos pulsadores se realizarán las acciones correspondientes (ver *_CNInterrupt*). Adicionalmente, se realizarán las acciones pertinentes en caso de pulsar teclas específicas en el PC debido al **receptor** del módulo **UART2** (ver *_U2RXInterrupt*). Además, se refrescará el contenido de *Ventana_LCD* también en la pantalla del PC gracias al **emisor** del módulo **UART2** (ver *_U2TXInterrupt*).

Durante dicho bucle infinito, si el flag **flag_ADC** está activado se obtendrá la media de las 8 muestras tomadas para cada una de las 4 entradas analógicas tratadas (potencia, temperatura, coordenada X y coordenada Y). Además, se mostrarán las correspondientes a potencia y la coordenada Y del joystick por el módulo LCD y la pantalla del PC a través del **emisor** del módulo **UART2** (ver *tratar valorADC1*).

Conclusiones obtenidas en relación con el código escrito y las pruebas relacionadas

En las pruebas de ejecución, se ha comprobado la existencia de los rebotes en el pulsador \$3 al tratar de poner en marcha / detener el cronómetro. Es decir, a veces la activación de dicho pulsador se detecta más de una vez, y por tanto se detiene/pone en marcha el cronómetro más de una vez, con lo que es posible que parezca que no ha sucedido nada (cantidad par de cambios en la señal). Consecuentemente, hemos mantenido las variables globales explicadas en las prácticas previas para las comprobaciones relacionadas con dichos rebotes. Es decir, las variables asociadas a cada pulsador tratado por interrupción, las cuales se inicializan a 0 y cuyo valor se incrementa cada vez que se detecta un cambio en la señal correspondiente.

En lo referente al emisor del módulo *UART2*, hemos mantenido la velocidad de 4800 baudios determinada en prácticas anteriores como la más óptima de entre las permitidas por *Tera Term*. Esto es, debido a que tenemos 37 caracteres en total a enviar (32 datos + 5 comandos) y el refresco ha de darse cada décima de segundo.

Además, comprobamos la corrección del cálculo de la media de las muestras de cada entrada analógica convertida por el **ADC1** mediante el debugger. De esta manera, pudimos ver cómo se iban guardando una a una las muestras en la posición de la tabla que les correspondía a cada una.

Para saber el número de conversiones que deberían de realizarse cada segundo, calculamos cuánto tarda en realizarse una conversión y dividimos un segundo entre ese tiempo. En este caso el tiempo que se necesita para realizar una conversión sería $43T_{AD}$ y sabiendo que T_{AD} son 100 ns, el tiempo sería de unos 4,3us que redondeamos a 5 us para facilitar los cálculos. De esta forma, sabríamos que teoricamente tendrían que realizarse unas 200.000 conversiones por segundo. Aunque sabemos que el valor real no será ese, debería acercarse. Después de realizar 5 muestras, los valores obtenidos oscilan entre 183580 y 183609 conversiones por segundo.

También probamos a modificar el ADCS dándole un valor 20 y viendo que tenía el comportamiento esperado, el número de conversiones es bastante inferior. Esto se debe a que ahora, cada conversión necesita más tiempo para realizarse. Los valores obtenidos oscilan entre 40591 y 40604 conversiones por segundo.

A continuación vimos que realizar tantas conversiones por segundo era innecesario y que con 1000 sería suficiente. Entonces, para limitar el número de conversiones, optamos por hacer uso del temporizador **T3** y la función de comienzo de muestreo automático del ADC1. Para ello, cambiamos el valor de **SSRC** a 2 y el **ASAM** a 1. De esta forma, cuando el convertidor termina de tomar muestras, pasa automáticamente a realizar la conversión. Posteriormente, cuando T3 indique que ha pasado 1ms, el ADC pasaría a recoger muestras otra vez. Cabe destacar que se ha comprobado que se toma aproximadamente la cantidad de muestras mencionada.

Práctica: P5_ADC_v2

20-03-2023 Alex Agustin y Amanda Sin