Изначально статьи

- Spin Decoherence in the Frequency Domain Method for the EDM Search
- Spin Motion Perturbation Effect on the EDM Statistic in the Frequency Domain Method

были разделены поскольку предполагалось что дисперсия спин-тюнов и прецессия осей инвариантного спина частиц пучка имеют разные, разделимые эффекты на поляризацию пучка и нашу способность оценивать частоту её прецессии.

В изначальной концепции не рассматривается поляризация банча, а только спин-вектор одной частицы, участвующей в бетатронном и синхротронном движениях. Свойства спин-вектора такие:

- Вертикальная компонента спин-вектора частицы $S_Y = \frac{\Omega_X}{\Omega} \cdot \sin(\Omega \cdot t + \phi_0);$
- Из-за декогеренции обе Ω , Ω_x меняются по гармоническому закону.

Случай фиксированной оси стабильного спина Если не рассматривать движение оси стабильного спина частицы \bar{n} , а принять его фиксированным замкнутой орбитой, то отношение $\frac{\Omega_X}{\Omega}=a_0=\mathrm{const},$ и нужно фитировать гармонический сигнал с переменной частотой:

$$S_Y = a_0 \cdot \sin\left(\left[\Omega_0 + a_{\text{syst}} \sin(\omega_{\text{syst}} t + \phi_{\text{syst}})\right] \cdot t + \phi_0\right).$$

Отметим следующие факты:

- 1. фитирование такого сигнала простой гармонической функцией ведёт к систематической ошибке спецификации модели, и соответственно сдвигу оцениваемых параметров;
- 2. если рассматривать поляризацию, а не спин-вектор одной частицы, систематическая оппибка сохранится, как категория, но изменит свой характер, поскольку в пучке будет заполнен приблизительно весь спектр возможных частот, генерированный $g(t) = \Omega_0 + a_{\rm syst} \sin(\omega_{\rm syst} + \phi_{\rm syst})$, т.е. все значения частоты будут присутствовать в каждый момент времени;
- 3. если сделать так, что спин-тюн постоянен на объёме фазового пространства, в который умещается весь пучок, систематическая ошибка исчезает, поскольку это условие эквивалентно $a_{\rm syst} \to 0$;
- 4. соответственно, проблема решается и для вектора поляризации.

Случай не фиксированной оси стабильного спина Если же теперь ввести в рассмотрение изменение наклона оси стабильного спина, при этом предполагая, что эффект секступольных полей на неё отличается от эффекта на спин-тюн, т.е. отсутствует выравнивабщий эффект, уравнения меняются:

$$\begin{split} S_Y &= a_0(t) \cdot \sin(\Omega_0 \cdot t + \phi_0), \\ a_0(t) &= \Omega_X(t) / \Omega_0, \\ \Omega_0 &= \text{const.} \end{split}$$

В этом случае снова возникает ошибка мис-спецфикации модели, и соответствующий баяс в оценке её параметров.

Вот эта ошибка и называется "SMP effect on the EDM statistic in the FD method." Принципиально то, что, если эта ошибка существует, что она нарушает иммунитет Frequency Domain к эффекту геометрической фазы. Чисто концептуально, конечно, мы меряем частоту, и она постоянна, а значит существует иммунитет; но практически, мы меряем частоту на основании фазовых данных, а они такого иммунитета не имеют.

Пока что, исследования кажется свидетельствуют о том, что спин-тюн и инвариантная спиновая ось жёстко связаны между собой, так что выравнивая одну, мы выравниваем и другую. Перекладывая это на язык вектора частоты, при добавлении к $\vec{\Omega}$ некоторой поправки $\Delta \vec{\omega}$, одновременно меняется и направление, и магнитуда совокупного вектора. Это кажется логичным.

Контент SMP-статьи Не кажется возможным формирование условий симуляции таким образом, чтобы исключить дисперсию спин-тюна, оставив при этом эффект прецессии оси стабильного спина частицы. В свзи с этим, необходимо либо *a*) изменить содержание статьи о влиянии нарушения спинового движения на конечную статистику FD метода на рассмотрение связи между спин-тюном и спиновой осью, а также их свойства в структуре с замороженным спином (это линейные графики средних уровней против друг друга, и рисунки 3d-поверхностей спин-тюна и оси прецессии нафаховом пространстве), либо *b*) провести более сложный анализ, не требуя постоянства частоты прецессии спина.

В принципе, последний вариант возможен, если абстрагироваться от влияния движения оси на именно гармоническую модель, и говорить только об изменениях, которые это движение вызывает в самих данных.