# MAT-269: Estimación ML bajo distribuciones de mezcla de escala normal

# Felipe Osorio

fosorios.mat.utfsm.cl

Departamento de Matemática, UTFSM



#### Definición 1

Sea  $\mu \in \mathbb{R}^p$ ,  $\Sigma$  matriz  $p \times p$  definida positiva y H función de distribución de una variable aleatoria positiva, W. Entonces, se dice que el vector aleatorio x sigue una distribución de mezcla de escala normal si su función de densidad asume la forma:

$$f(\boldsymbol{x}) = |2\pi\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \int_0^\infty \omega^{p/2} \exp(-\omega u/2) \, \mathrm{d} \mathsf{H}(\omega),$$

donde  $u = (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})^{\top} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x} - \boldsymbol{\mu})$  y anotamos  $\boldsymbol{x} \sim \mathsf{SMN}_p(\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}; \mathsf{H}).$ 

#### Observación:

Un vector aleatorio  $x \sim \mathsf{SMN}_p(\mu, \Sigma; \mathsf{H})$  admite la representación:

$$\boldsymbol{x} \stackrel{\mathsf{d}}{=} \boldsymbol{\mu} + W^{-1/2} \boldsymbol{z},\tag{1}$$

donde  $z \sim N_p(\mathbf{0}, \mathbf{\Sigma})$  y  $W \sim H(\boldsymbol{\delta})$  son independientes.



## Ejemplo 1: Distribución Slash

Un vector aleatorio x tiene distribución Slash si su función de densidad es de la forma:

$$f(x) = \nu |2\pi \Sigma|^{-1/2} \int_0^1 \omega^{p/2+\nu-1} \exp(-\omega u/2) d\omega.$$

Tenemos que  $h(\omega) = \nu \omega^{\nu-1}$ , para  $\omega \in (0,1)$  y  $\nu > 0$ . Es decir,  $W \sim \text{Beta}(\nu,1)$ .

## Ejemplo 2: Distribución Exponencial-Potencia

Se dice que un vector aleatorio x tiene distribución Exponencial-Potencia (Gómez, Gómez-Villegas y Marín, 1988)<sup>1</sup>, si su función de densidad es dada por:

$$f(\boldsymbol{x}) = \frac{p\Gamma(\frac{p}{2})\pi^{-p/2}}{\Gamma(1+\frac{p}{2\lambda})2^{1+\frac{p}{2\lambda}}} |\boldsymbol{\Sigma}|^{-1/2} \exp(-u^{\lambda}/2), \qquad \lambda > 0.$$

en cuyo caso anotamos  $x \sim \mathsf{PE}_p(\mu, \Sigma, \lambda)$ . Debemos destacar que la distribución de la variable mezcladora W tiene una representación en series y es de poco interés práctico.



<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Esta familia pertenece a la clase SMN cuando  $\lambda \in (0,1]$ .

#### Observación:

La representación estocástica en (1), puede ser escrita de forma equivalente, como:

$$x|W \sim N_p(\mu, \Sigma/\omega), \qquad W \sim H(\delta).$$
 (2)

Esta representación permite, por ejemplo

$$\begin{split} \mathsf{E}(\boldsymbol{x}) &= \mathsf{E}(\mathsf{E}(\boldsymbol{x}|W)) = \boldsymbol{\mu} \\ \mathsf{Cov}(\boldsymbol{x}) &= \mathsf{E}(\mathsf{Cov}(\boldsymbol{x}|W)) + \mathsf{Cov}(\mathsf{E}(\boldsymbol{x}|W)) = \mathsf{E}(W^{-1})\boldsymbol{\Sigma}. \end{split}$$

Además, la formulación condicional en (2) es muy útil para:

- Generación de dígitos pseudo-aleatorios.
- Estimación ML usando el algoritmo EM.



### Ejemplo 3: Distribución t multivariada

Para  ${m x} \sim t_p({m \mu}, {m \Sigma}, 
u)$ , con u > 0, podemos escribir

$$m{x}|W \sim {\sf N}_p(m{\mu}, m{\Sigma}/\omega), \qquad W \sim {\sf Gamma}(
u/2, 
u/2),$$

es decir,

$$h(\omega;\nu) = \frac{(\nu/2)^{\nu/2}\omega^{\nu/2-1}}{\Gamma(\nu/2)} \exp(-\nu\omega/2).$$

### Ejemplo 4: Distribución normal contaminada

Considere  $\boldsymbol{x} \sim \mathrm{CN}_p(\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}, \epsilon, \gamma)$  (Little, 1988) donde  $0 \leq \epsilon \leq 1$  denota el porcentaje de contaminación y  $0 < \gamma < 1$  corresponde a un factor de inflación de escala. En este caso,

$$h(\omega; \boldsymbol{\delta}) = \begin{cases} \epsilon, & \omega = \gamma \\ 1 - \epsilon & \omega = 1 \end{cases}$$

con  $\boldsymbol{\delta} = (\epsilon, \gamma)^{\top}$ .



# Algoritmo EM (Esperanza-Maximización)

#### Consideraciones:

- Algoritmo para el cálculo iterativo de estimadores ML en modelos con datos incompletos.
- ► Requiere de una formulación de datos aumentados.
- Reemplaza una optimización "compleja" (estimación ML) por una serie de maximizaciones "simples".



#### Formulación de datos aumentados

#### Formulación de datos aumentados:

Sea  $m{Y}_{\mathrm{obs}}$  vector de datos observados con función de densidad  $f(m{y}_{\mathrm{obs}}; m{ heta}).$ 

El objetivo es aumentar los datos observados  $Y_{\rm obs}$  con variables latentes  $Y_{\rm mis}$  (datos perdidos). Esto es, se considera el vector de datos completos

$$\boldsymbol{Y}_{\mathsf{com}} = (\boldsymbol{Y}_{\mathsf{obs}}^{\top}, \boldsymbol{Y}_{\mathsf{mis}}^{\top})^{\top},$$

tal que la densidad  $f(\boldsymbol{y}_{\text{com}}; \boldsymbol{\theta})$  sea simple.



# Algoritmo EM (Dempster, Laird y Rubin, 1977)<sup>2</sup>

El algoritmo EM es útil cuando la función de log-verosimilitud

$$\begin{split} \ell_{\mathrm{o}}(\pmb{\theta}; \pmb{Y}_{\mathrm{obs}}) &= \log f(\pmb{y}_{\mathrm{obs}}; \pmb{\theta}) \\ &= \log \int f(\pmb{y}_{\mathrm{com}}; \pmb{\theta}) \, \mathrm{d} \pmb{y}_{\mathrm{mis}}, \end{split}$$

es difícil de maximizar directamente.

El algoritmo EM es un procedimiento iterativo que permite realizar la estimación ML basandose en la log-verosimilitud de datos completos:

$$\ell_{\mathsf{c}}(\boldsymbol{\theta}; \boldsymbol{Y}_{\mathsf{com}}) = \log f(\boldsymbol{y}_{\mathsf{com}}; \boldsymbol{\theta}).$$



 $<sup>^2\</sup>mbox{Journal}$  of the Royal Statistical Society, Series B  $39,\ \mbox{1--}38.$ 

# Algoritmo EM (Esperanza-Maximización)

El algoritmo EM permite obtener los MLE en problemas con datos incompletos por medio de las etapas:

Paso E: para  $oldsymbol{ heta}^{(k)}$  estimación de  $oldsymbol{ heta}$  en la k-ésima iteración, calcular la Q-función,

$$\begin{split} Q(\boldsymbol{\theta}|\boldsymbol{\theta}^{(k)}) &= \mathsf{E}\{\ell_{\mathsf{c}}(\boldsymbol{\theta};\boldsymbol{Y}_{\mathsf{com}})|\boldsymbol{Y}_{\mathsf{obs}},\boldsymbol{\theta}^{(k)}\} \\ &= \int \ell_{c}(\boldsymbol{\theta};\boldsymbol{Y}_{\mathsf{com}})f(\boldsymbol{y}_{\mathsf{mis}}|\boldsymbol{y}_{\mathsf{obs}};\boldsymbol{\theta}^{(k)}) \, \mathrm{d}\boldsymbol{y}_{\mathsf{mis}}. \end{split} \tag{3}$$

*Paso M:* determinar  $\theta^{(k+1)}$  como

$$\boldsymbol{\theta}^{(k+1)} = \underset{\boldsymbol{\theta}}{\arg \max} Q(\boldsymbol{\theta}|\boldsymbol{\theta}^{(k)}).$$
 (4)



## Una variante del Algoritmo EM

Dempster, Laird y Rubin (1977) definieron el Algoritmo EM generalizado (GEM), mediante la siguiente modificación del paso M:

Paso  $\mathit{M}^{\star}$ : seleccionar  $\boldsymbol{\theta}^{(k+1)}$  satisfaciendo,

$$Q(\boldsymbol{\theta}^{(k+1)}|\widehat{\boldsymbol{\theta}}^{(k)}) > Q(\boldsymbol{\theta}^{(k)}|\boldsymbol{\theta}^{(k)}).$$

Sugerencia: considerar sólo un paso Newton en la optimización de  $Q(\boldsymbol{\theta}|\boldsymbol{\theta}^{(k)})$ .



# Propiedades del Algoritmo EM

## Teorema (Dempster, Laird y Rubin, 1977)

Todo algoritmo EM o GEM incrementa la log-verosimilitud de datos observados  $\ell_{\rm o}(\theta; Y_{\rm obs})$  en cada iteración, esto es,

$$\ell_{\mathsf{o}}(\boldsymbol{\theta}^{(k+1)}; \boldsymbol{Y}_{\mathsf{obs}}) \geq \ell_{\mathsf{o}}(\boldsymbol{\theta}^{(k)}; \boldsymbol{Y}_{\mathsf{obs}}).$$

## Convergencia (Wu, 1983; Little y Rubin, 1987)

Bajo condiciones suaves, la secuencia  $\{m{ heta}^{(k)}\}_{k\geq 0}$  generada por el algoritmo EM (GEM). Converge a un punto estacionario de  $\bar{\ell}_o(m{ heta}; \mathbf{Y}_{\mathrm{obs}})$ .



# Propiedades del algoritmo EM

## Propiedades del algoritmo EM:

- Frecuentemente el algoritmo EM es simple, de bajo costo computacional y numéricamente estable.
- Dempster, Laird y Rubin (1977) mostraron que el algoritmo EM converge con velocidad lineal, que depende de la proporción de información perdida.<sup>3</sup>
- Para modelos con datos aumentados con densidad en la familia exponencial, el algoritmo EM reduce a actualizar las estadísticas suficientes.
- ► Errores estándar pueden ser obtenidos por cálculo directo, diferenciación numérica o usando el Principio de Información Perdida (Louis, 1982).



<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>puede ser **extremamente** lento.

Sea  $x_1,\ldots,x_n$  vectores aleatorios IID desde  $\mathsf{SMN}_p(\pmb{\mu},\pmb{\Sigma};\mathsf{H})$ . Se llevará a cabo la estimación ML usando el algoritmo EM.

De este modo, tenemos el siguiente modelo jerárquico:

$$x_i|W_i \sim N_p(\mu, \Sigma/\omega_i), \qquad W_i \sim H(\delta).$$

En este caso el vector de datos completos es  $m{x}_{\mathsf{com}} = (m{x}^{ op}, m{\omega}^{ op})^{ op}$ , donde

$$\boldsymbol{x} = (\boldsymbol{x}_1^\top, \dots, \boldsymbol{x}_n^\top)^\top, \qquad \boldsymbol{\omega} = (\omega_1, \dots, \omega_n)^\top.$$

En este contexto, x corresponde a los datos observados, mientras que  $\omega$  serán asumidos como datos perdidos.



Primeramente asumiremos que  $\delta$  es conocido. La función de log-verosimilitud de datos completos adopta la forma:

$$\begin{split} \ell_{\mathsf{c}}(\boldsymbol{\theta}; \boldsymbol{x}_{\mathsf{com}}) &= \log f(\boldsymbol{x}_{\mathsf{com}}; \boldsymbol{\theta}) = \sum_{i=1}^{n} \log f(\boldsymbol{x}_{i}, \omega_{i}; \boldsymbol{\theta}) \\ &= \sum_{i=1}^{n} \log f(\boldsymbol{x}_{i} | \omega_{i}; \boldsymbol{\theta}) + \sum_{i=1}^{n} \log h(\omega_{i}; \boldsymbol{\delta}) \\ &= -\frac{n}{2} \log |2\pi \boldsymbol{\Sigma}| - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \omega_{i} (\boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{\mu})^{\top} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x}_{i} - \boldsymbol{\mu}) \\ &- \frac{p}{2} \sum_{i=1}^{n} \log \omega_{i} + \log h^{(n)}(\boldsymbol{\omega}; \boldsymbol{\delta}), \end{split}$$

donde  $h^{(n)}(\omega; \delta)$  denota la densidad conjunta para las variables de mezcla  $\omega = (\omega_1, \dots, \omega_n)^\top$ .



Considere una estimación para  $oldsymbol{ heta} = oldsymbol{ heta}^{(k)}$ , entonces

$$Q(\boldsymbol{\theta};\boldsymbol{\theta}^{(k)}) = \mathsf{E}\{\ell_{\mathsf{c}}(\boldsymbol{\theta};\boldsymbol{x}_{\mathsf{com}})|\boldsymbol{x};\boldsymbol{\theta}^{(k)}\} = Q_1(\boldsymbol{\theta};\boldsymbol{\theta}^{(k)}) + Q_2(\boldsymbol{\delta};\boldsymbol{\theta}^{(k)}),$$

donde

$$Q_1(\boldsymbol{\theta}; \boldsymbol{\theta}^{(k)}) = -\frac{n}{2} \log(2\pi) - \frac{n}{2} \log|\mathbf{\Sigma}| - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \omega_i^{(k)} (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu})^\top \mathbf{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu}),$$

 $Q_2(\boldsymbol{\theta}; \boldsymbol{\theta}^{(k)}) = \mathsf{E}\{\log h^{(n)}(\boldsymbol{\omega}; \boldsymbol{\delta}) | \boldsymbol{x}; \boldsymbol{\theta}^{(k)}\},$ 

con  $\omega_i^{(k)} = \mathsf{E}(\omega_i|\pmb{x}_i;\pmb{\theta}^{(k)})$  para  $i=1,\dots,n$ . En general la forma para la esperanza condicional requerida en el paso-E del algoritmo EM es dada por:

$$\mathsf{E}(\omega_i|\boldsymbol{x}_i;\boldsymbol{\theta}) = \frac{\int_0^\infty \omega_i^{p/2+1} \exp(-\omega_i u_i/2) \, \mathsf{dH}(\boldsymbol{\delta})}{\int_0^\infty \omega_i^{p/2} \exp(-\omega_i u_i/2) \, \mathsf{dH}(\boldsymbol{\delta})},$$

con 
$$u_i = (x_i - \mu)^{\top} \Sigma^{-1} (x_i - \mu), i = 1, ..., n.$$



•  $t ext{-Student: } oldsymbol{x} \sim t_p(oldsymbol{\mu}, oldsymbol{\Sigma}, 
u)$ , en cuyo caso

$$\mathsf{E}(\omega_i|\boldsymbol{x}_i;\boldsymbol{\theta}) = \frac{\nu+p}{\nu+u_i}.$$

▶ Slash:  $\boldsymbol{x} \sim \mathsf{Slash}_p(\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}, \boldsymbol{\nu})$ . De este modo,

$$\mathsf{E}(\omega_i|\boldsymbol{x}_i;\boldsymbol{\theta}) = \Big(\frac{p+2\nu}{u_i}\Big) \frac{P_1(p/2+\nu+1,u_i/2)}{P_1(p/2+\nu,u_i/2)},$$

donde

$$P_z(a,b) = \frac{b^a}{\Gamma(a)} \int_0^z t^{a-1} e^{-bt} \, \mathrm{d}t,$$

es la función gama incompleta (regularizada).

**E**xponencial Potencia:  $\boldsymbol{x} \sim \mathsf{PE}_p(\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}, \lambda)$ , donde

$$\mathsf{E}(\omega_i|\boldsymbol{x}_i;\boldsymbol{\theta}) = \lambda u_i^{\lambda-1}, \qquad u_i \neq 0, \lambda \neq \frac{1}{2}.$$



Finalmente, el algoritmo EM para obtener los MLEs en una muestra aleatoria  $x_1,\dots,x_n$  desde  $\mathsf{SMN}_p(\pmb{\mu},\pmb{\Sigma},\mathsf{H})$  adopta la forma:

*Paso E:* para  $\theta^{(k)}$ , calcular:

$$\omega_i^{(k)} = \mathsf{E}(\omega_i | \boldsymbol{x}_i; \boldsymbol{\theta}^{(k)}), \qquad i = 1, \dots, n.$$

Paso M: actualizar  $\mu^{(k+1)}$  y  $\Sigma^{(k+1)}$  como:

$$\boldsymbol{\mu}^{(k+1)} = \frac{1}{\sum_{i=1}^{n} \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)})} \sum_{i=1}^{n} \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)}) \boldsymbol{x}_i, \tag{5}$$

$$\boldsymbol{\Sigma}^{(k+1)} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)}) (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu}^{(k+1)}) (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu}^{(k+1)})^{\top}.$$
 (6)

A la convergencia del algoritmo hacemos  $\mu=\widehat{\mu}$  y  $\Sigma=\widehat{\Sigma}$ .



# Una curiosa propiedad de la distribución t multivariada

Desde (6), debemos tener que a la convergencia del algoritmo:

$$\widehat{\mathbf{\Sigma}} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \widehat{\omega}_i (\mathbf{x}_i - \widehat{\boldsymbol{\mu}}) (\mathbf{x}_i - \widehat{\boldsymbol{\mu}})^{\top},$$

así premultiplicando por  $\widehat{\Sigma}^{-1}$  y aplicando traza, tenemos:

$$\operatorname{tr} \boldsymbol{I}_{p} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \widehat{\omega}_{i} \operatorname{tr} \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\boldsymbol{x}_{i} - \widehat{\boldsymbol{\mu}}) (\boldsymbol{x}_{i} - \widehat{\boldsymbol{\mu}})^{\top}$$
$$p = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \widehat{\omega}_{i} \widehat{u}_{i},$$

usando la función de pesos asociada a la distribución t, tenemos que:

$$\nu + p = \widehat{\omega}_i(\nu + \widehat{u}_i) = \widehat{\omega}_i \nu + \widehat{\omega}_i \widehat{u}_i,$$

promediando y usando (7), lleva a:

$$\nu + p = \nu \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \widehat{\omega}_i + p, \qquad \Rightarrow \qquad \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \widehat{\omega}_i = 1.$$



(7)

La consideración anterior llevó a Kent, Tyler y Vardi  $(1994)^4$  a proponer la siguiente variante del algoritmo EM, válido para la distribución t:

*Paso E:* para  $\theta^{(k)}$ , calcular:

$$\omega_i^{(k)} = \frac{\nu + p}{\nu + u_i^{(k)}}, \qquad i = 1, \dots, n.$$

Paso M: actualizar  ${m \mu}^{(k+1)}$  y  ${m \Sigma}^{(k+1)}$  como:

$$\begin{split} & \boldsymbol{\mu}^{(k+1)} = \frac{1}{\sum_{i=1}^n \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)})} \sum_{i=1}^n \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)}) \boldsymbol{x}_i, \\ & \boldsymbol{\Sigma}^{(k+1)} = \frac{1}{\sum_{i=1}^n \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)})} \sum_{i=1}^n \omega_i(\boldsymbol{\theta}^{(k)}) (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu}^{(k+1)}) (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu}^{(k+1)})^\top. \end{split}$$

Posteriormente, Liu, Rubin y Wu (1998)<sup>5</sup> identificaron esta variante en la clase de algoritmos EM (PX-EM) de parámetros-expandidos.



<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Communications in Statistics - Simulation and Computation 23, 441-453.

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>Biometrika **85**, 755-770.

Para ejemplificar la estimación de los parámetros de la variable de mezcla, considere:

▶ t-Student: En este caso,

$$Q_2(\nu; \boldsymbol{\theta}^{(k)}) = \frac{n\nu}{2} \log\left(\frac{\nu}{2}\right) - n \log \Gamma\left(\frac{\nu}{2}\right) + \frac{n\nu}{2} \left\{ \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (\log \omega_i^{(k)} - \omega_i^{(k)}) + \psi\left(\frac{\nu^{(k)} + p}{2}\right) - \log\left(\frac{\nu^{(k)} + p}{2}\right) \right\},$$

con  $\psi(z)=\mathrm{d}\log\Gamma(z)/\,\mathrm{d}z$  la función digama, y actualizamos  $\nu^{(k+1)}$  usando un método de optimización uni-dimensional.



► Slash: Tenemos que,

$$Q_2(\nu; \boldsymbol{\theta}^{(k)}) = n \log \nu + \nu \sum_{i=1}^n \mathsf{E}(\log \omega_i | \boldsymbol{x}_i; \boldsymbol{\theta}^{(k)}),$$

y actualizamos  $\nu^{(k+1)}$  como

$$\nu^{(k+1)} = -\left\{\frac{1}{n}\sum_{i=1}^n \mathsf{E}(\log \omega_i | \boldsymbol{x}_i; \boldsymbol{\theta}^{(k)})\right\}^{-1},$$

con

$$\mathsf{E}(\log \omega_i | \boldsymbol{x}_i; \boldsymbol{\theta}^{(k)}) = \psi(\nu + p/2) - \log(u_i^2/2) + \frac{\partial P_1(\nu + p/2, u_i^2/2)/\partial \nu}{P_1(\nu + p/2, u_i^2/2)}.$$



## Referencias bibliográficas



Dempster, A.P., Laird, N.M., Rubin, D.B. (1977).

Maximum likelihood from incomplete data via the EM algorithm (with discussion) Journal of the Royal Statistical Society, Series B 39, 1-38.



Kent, J.T., Tyler, D.E., Vardi, Y. (1994).

A curious likelihood identity for the multivariate *t*-distribution. Communication in Statistics: Simulation and Computation 23, 441-453.



Lange, K., Sinsheimer, J.S. (1993).

Normal/independent distributions and their applications in robust regression. Journal of Computational and Graphical Statistics 2, 175-198.



Little, R.J.A. (1988).

Robust estimation of the mean and covariance matrix from data with missing values. *Applied Statistics* **37**, 23-38.



Liu, C., Rubin, D.B., Wu, Y.N. (1998).

Parameter expansion to accelerate EM: The PX-EM algorithm. *Biometrika* **85**, 775-770.

