MAT-269: Sesión 22, Análisis de Conglomerados I

Felipe Osorio

fosorios.mat.utfsm.cl

Departamento de Matemática, UTFSM



Objetivo:

El análisis de conglomerados intenta descubrir grupos (o cluster) de observaciones que son homogéneas dentro de cada grupo.

Problema:

Dividir el análisis en dos pasos fundamentales.

- Elección de la medida de proximidad (similaridad).
- Selección del algoritmo de construcción de grupos.

Nos concentraremos en tres tipos de procedimiento de agrupamiento:

- Métodos jerarquicos aglomerativos.
- Métodos tipo K-means.
- Métodos de clasificación ML.



Estas técnicas operan sobre una matriz $D=(d_{ij})\in\mathbb{R}^{n\times n}$ de distancias 1 entre los puntos de $X\in\mathbb{R}^{n\times p}$,

$$D = \begin{pmatrix} d_{11} & d_{12} & \dots & d_{1n} \\ d_{21} & d_{22} & \dots & d_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ d_{n1} & d_{n2} & \dots & d_{nn} \end{pmatrix}.$$

Por ejemplo, podríamos usar la distancia Euclidiana,

$$d_{ij} = \|\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j\|_2 = \left\{ \sum_{k=1}^p (x_{ik} - x_{jk})^2 \right\}^{1/2}, \quad i, j = 1, \dots, n.$$

Note que, si d_{ij} es una distancia, entonces $d'_{ij} = \max_{ij} \{d_{ij}\} - d_{ij}$ es una medida de proximidad.



 $^{^{1}}D$ es construída usando medidas de similaridad o de disimilaridad

Tipo de distancias:

Norma Euclidiana con un métrica A > 0,

$$d(\boldsymbol{x}_i, \boldsymbol{x}_j) = \|\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j\|_A = \sqrt{(\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j)^\top \boldsymbol{A} (\boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{x}_j)},$$

es usual tomar ${\pmb A}={\pmb S}^{-1}$ o bien ${\pmb A}={
m diag}(s_{11}^{-1},\ldots,s_{pp}^{-1}).$

Métrica de Minkowski

$$d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \left\{ \sum_{k=1}^{P} |x_{ik} - x_{jk}|^m \right\}^{1/m}.$$

Métrica Canberra

$$d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = \sum_{k=1}^{p} \frac{|x_{ik} - x_{jk}|}{(x_{ik} + x_{jk})}.$$

Coeficiente de Czekanowski

$$d(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) = 1 - 2 \frac{\sum_{k=1}^{p} \min(x_{ik}, x_{jk})}{\sum_{k=1}^{p} (x_{ik} + x_{jk})}.$$



Example:

Para los datos de Iris, tenemos:

En este caso, tenemos que D es una matriz simétrica 150×150 .



Suponga dos objetos o grupos P y Q, y sea

$$n_P = \sum_{i=1}^n I(\boldsymbol{x}_i \in P),$$

el número de objetos en P, y análogamente para n_Q . Considere los siguientes procedimientos para agrupar las observaciones:

single linkage:

$$d(P,Q) = \min_{i \in P, i \in Q} \{d_{ij}\},\,$$

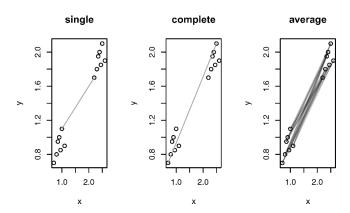
complete linkage:

$$d(P,Q) = \max_{i \in P, i \in Q} \{d_{ij}\},\$$

average linkage:

$$d(P,Q) = \frac{1}{n_P n_Q} \sum_{i \in P} \sum_{i \in Q} d_{ij}.$$







Suponga dos objetos o grupos P y Q que están unidos, y deseamos calcular la distancia entre este nuevo grupo P+Q con un grupo R, digamos:

$$d(R, P + Q) = \delta_1 d(R, P) + \delta_2 d(R, Q) + \delta_3 d(P, Q) + \delta_4 |d(R, P) - d(R, Q)|,$$

donde diferentes elecciones de las ponderaciones δ_i 's da origen a distintos tipos de algoritmos aglomerativos.

Sea

$$n_P = \sum_{i=1}^n I(\boldsymbol{x}_i \in P),$$

el número de objetos en P, y análogamente para n_Q y n_R . Por ejemplo,

| Linkage | δ_1 | δ_2 | δ_3 | δ_4 |
|----------|-------------------------|-------------------------|---|------------|
| single | 1/2 | 1/2 | 0 | -1/2 |
| complete | 1/2 | 1/2 | 0 | 1/2 |
| average | 1/2 | 1/2 | 0 | 0 |
| median | 1/2 | 1/2 | -1/4 | 0 |
| centroid | $\frac{n_P}{n_P + n_Q}$ | $\frac{n_Q}{n_P + n_Q}$ | $-\frac{n_P^{n_Q}n_Q}{(n_P\!+\!n_Q)^2}$ | 0 |



Algoritmo 1: Método Jerárquico Aglomerativo.

```
Entrada: Matriz de datos \boldsymbol{X} = (\boldsymbol{x}_1^\top, \dots, \boldsymbol{x}_n^\top)^\top. 1 begin 2 Construir la partición más fina. 3 Calcular la matriz de distancias \boldsymbol{D}. 4 do 5 Hallar dos grupos con la distancia más cercana. 6 Agrupar dos grupos en un único grupo. 7 Calcular la distancia entre los nuevos grupos y obtener una matriz reducida \boldsymbol{D}. 8 until todos los grupos están aglomerados en \boldsymbol{X} 9 end
```



Ejemplo:

Considere

$$\boldsymbol{x}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{x}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \boldsymbol{x}_3 = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

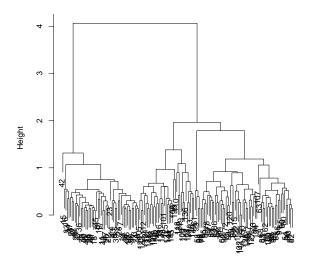
El algoritmo inicia con K=3 grupos, $P=\{{\bm x}_1\}$, $Q=\{{\bm x}_2\}$, $R=\{{\bm x}_3\}$. La matriz de distancias ${\bm D}$ es dada por

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 50 \\ 1 & 0 & 41 \\ 50 & 41 & 0 \end{pmatrix}.$$

La menor distancia en D se encuentra entre los grupos P y Q. De esta forma estos grupos se deben combinar en $P+Q=\{x_1,x_2\}$. Usando single linkage, obtenemos

$$\begin{split} d(R,P+Q) &= \frac{1}{2}d(R,P) + \frac{1}{2}d(R,Q) - \frac{1}{2}|d(R,P) - d(R,Q)| \\ &= \frac{1}{2}d_{13} + \frac{1}{2}d_{23} - \frac{1}{2}|d_{13} - d_{23}| = \frac{50}{2} + \frac{41}{2} - \frac{|50 - 41|}{2} = 41. \end{split}$$

y la matriz de distancias reducida adopta la forma $D_* = \begin{pmatrix} 0 & 41 \\ 41 & 0 \end{pmatrix}$. Detenemos el algoritmo uniendo los grupos R y P+Q para formar el cluster ${\pmb X}$, la matriz de datos original.





K-means busca particionar los n individuos en K grupos, digamos G_1,G_2,\ldots,G_K . El tipo más común de algoritmo halla una partición que minimice la suma de cuadrados dentro-de-grupo,

$$WGSS = \sum_{j=1}^{q} \sum_{r=1}^{K} \sum_{i \in G_r} (x_{ij} - \overline{x}_j^{(r)})^2,$$

donde
$$\overline{x}_j^{(r)} = \frac{1}{n_i} \sum_{i \in G_r} x_{ij}$$
.

| \overline{n} | k | Num. de particiones posibles |
|----------------|---|------------------------------|
| 15 | 3 | 2 375 101 |
| 20 | 4 | 45 232 115 901 |
| 25 | 8 | 690 223 721 118 368 580 |
| 100 | 5 | 10 ⁶⁸ |



Algoritmo 2: Método *K*-medias.

```
Entrada: Matriz de datos \boldsymbol{X} = (\boldsymbol{x}_1^\top, \dots, \boldsymbol{x}_n^\top)^\top.

1 begin

2 | Hallar una partición inicial de los individios en los K grupos.

3 | do | Proceder a través de la lista de elementos y asignar una observación al grupo cuyo centroide (media) sea más cercano.

5 | Recalcular centroides.

6 | until no se pueda hacer más asignaciones.

7 end
```

Observación:

El método de K-medias sufre principalmente de dos problemas:

- No es invariante a transformaciones de escala.
- Impone una estructura "esférica" a los datos.



El procedimiento de agrupamiento por ML es basado en asumir G subpoblaciones

$$f_j(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\theta} j), \qquad \boldsymbol{\theta} = (\boldsymbol{\theta}_1^\top, \dots, \boldsymbol{\theta}_G^\top)^\top.$$

Además, se introduce un vector $\boldsymbol{\gamma}=(\gamma_1,\ldots,\gamma_n)^{\top}$ donde $\gamma_i=k$ si \boldsymbol{x}_i pertenece a la k-ésima población.

De este modo, el problema de agrupamiento resulta de escoger $\pmb{\theta}=(\pmb{\theta}_1^{\top},\ldots,\pmb{\theta}_G^{\top})^{\top}$ y maximizando la verosimilitud:

$$L(\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\gamma}) = \prod_{i=1}^{n} f_{\gamma_i}(\boldsymbol{x}_i; \boldsymbol{\theta}_{\gamma_i}).$$



Bajo normalidad tenemos $m{ heta}_j = (m{\mu}_j, m{\Sigma}_j)$, $j=1,\dots,G$ y los MLE de $m{\mu}_j$ son

$$\overline{m{x}} = rac{1}{n_j} \sum_{i \in A_j} m{x}_i,$$

con $A_j=\{i:\gamma_i=j\}$ y n_j es el número de elementos de A_j . En este caso, la función de log-verosimilitud perfilada adopta la forma:

$$\ell(\boldsymbol{\theta}, \boldsymbol{\gamma}) = c - \frac{n}{2} \sum_{i=1}^{G} \Big\{ \operatorname{tr} \boldsymbol{S}_{j} \boldsymbol{\Sigma}_{j}^{-1} + \log |\boldsymbol{\Sigma}_{j}| \Big\}.$$

