# Instituto Federal de Goiás - Goiânia

# Relatório Técnico

Projeto: Filtro diferenciador

Aluno: Alexandre Alves Trindade Professor: Cláudio Afonso Fleury

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto Alexandre	

# Conteúdo

1.	Resumo	.3
2.	Introdução	.4
3.	Objetivos	.5
	Pesquisa	
	Materiais	
6.	Procedimentos de investigação	8
	Memorial de cálculo	
8.	Resultados.	10
9.	Conclusão	14
	Referências	

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

## Relatório Técnico

#### Resumo Executivo

Esse trabalho consiste na utilização de filtro digital para filtrar um sinal de entrada. Devido as características desse sinal, é possível obter resultados excelentes com baixo custo. Os circuitos diferenciadores são uma parte importante da eletrônica dos computadores analógicos, e dos controladores PID analógicos. Em casos ideais o filtro diferenciado reverte os efeitos do integrador.

# Agradecimento

Agradecemos ao professor Cláudio Fleury por nos ajudar nas dúvidas que surgiram durante esse trabalho. Agradecemos aos nossos familiares.

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto Alexandre	

## Introdução

Esse projeto consiste na aplicação da teoria do curso de Processamento Digital de Sinais, para projeto de filtros. Desse modo utilizando os softwares Matlab e a linguagem de programação Python para observar a resposta em frequência dos filtros testados e para obter os gráficos do sinal filtrado. Incumbidos de obter um sinal quadrado a partir de uma entrada um sinal triangular, utilizamos um filtro passa-alta, por ter a característica de um circuito diferenciador.

Possuímos toda disponibilidade de computador e recursos computacionais como softwares para religar esse projeto, no início, tivemos carência bibliográfica que falasse exatamente do que estávamos propostos a realizar.

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

# Objetivos

Produzir um sinal quadrado de uma entrada triangular com amplitude - 1V a 1V, utilizando filtro digital

Mostrar os sinais original e filtrado, no tempo e na frequência

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

#### Pesquisa

Sendo o circuito diferenciador utilizado para obter sinais quadrados de saída, de sinal triangulares de entrada pois ele diferencia o tempo, e como para um triangular a mudança é uniforme, o sinal de saída será uma reta.

O filtro passa alta de primeira ordem se comporta como um circuito de diferenciador desde que o sinal de entrada seja uma onda não senoidal e para frequências baixas a constante T do filtro seja bem maior que a constante CR do circuito diferenciador.

Os filtros testados nesse trabalho foram o Butterworth, o Chebyshev tipo 1 e 2. Todos são tipos de filtros IIR (Filtros Digitais de Resposta Impulsiva Infinita).

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

## Materiais

Foram utilizados um computador, o software Matlab e a linguagem de programação Python.

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto Alexandre	

## Procedimentos de investigação

- Pesquisa bibliográfica sobre o tema, buscando qual filtro adequado para nossa necessidade, e as especificidades que deveriam ser obedecidas para obter bons resultados
- 2. Implementação do filtro IIR passa-alta
- 3. Testes realizados com diferentes tipos de filtros IIR, Butterworth, Chebyshev tipo I e II
- Comparação dos diferentes resultados obtidos, e comprovação do funcionamento do filtro passa alta de primeira ordem, como circuito diferenciador

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

#### Memorial de Cálculo

Função de Transferência

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_M z^{-M}}{1 + a_1 z^{-1} + \dots + a_N z^{-N}}$$

a<sub>i</sub> e b<sub>i</sub> são os coeficientes do filtro e, max(N,M) a ordem do filtro.

Frequência de amostragem

 $fs \le f \max$ 

Tempo de amostragem

Ts=1/fs

Frequência de corte

 $fc > f_{max}$ 

Transformação bilinear

$$s \approx \frac{z-1}{z+1}$$
 Para  $T_s = 1$ 

$$s \approx \frac{2}{T_s} \cdot \frac{z-1}{z+1}$$
 Para qq.  $T_s$ 

Função de transferência para um diferenciador ideal

H(s)=s

Frequência fundamental

A frequência do sinal de entrada é de 400Hz

 $z=e^{jwTs}$ , utilizado no cálculo de H(z)

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto Alexandre	

#### Resultados

O primeiro resultado obtido foi em Python, com o código a seguir:

from numpy import exp, cos, sin, pi, abs, array, arange, angle, log10,linspace

from scipy.signal import cheby1, cheb1ord, freqs, freqz, residue, invres,sawtooth

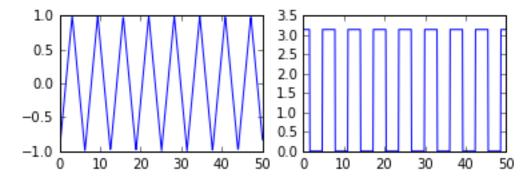
from pylab import plot, xlabel, ylabel, title, grid, axis, subplot

t=linspace(0,50,512)

x=sawtooth(t,0.5)

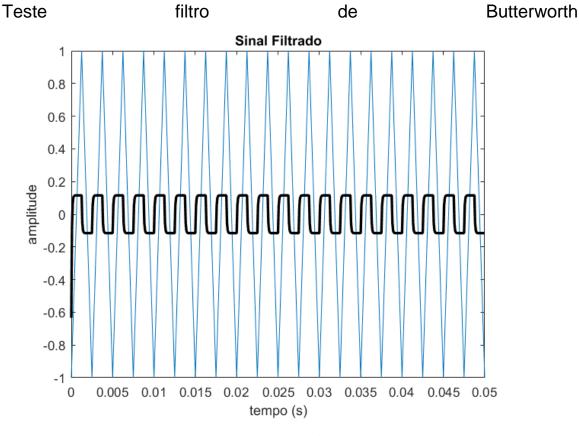
subplot(221),plot(t,(x))

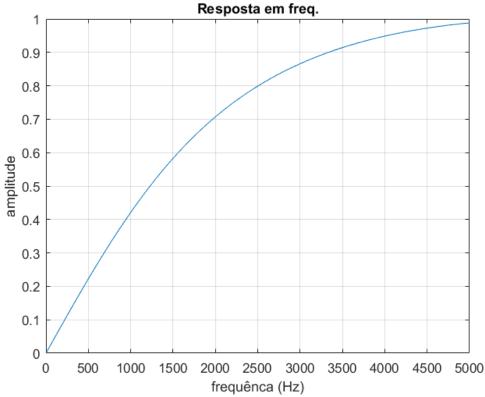
subplot(222),plot(t,angle(x))



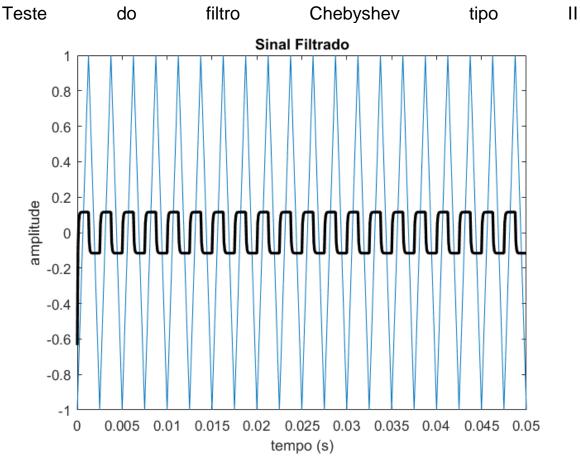
Não foi um filtro que retornou esse resultado, mas foi de ajuda para compreender a diferenciação através do comando angle(x), e poder continuar a buscar isso, mas nos próximos momentos utilizando um filtro digital.

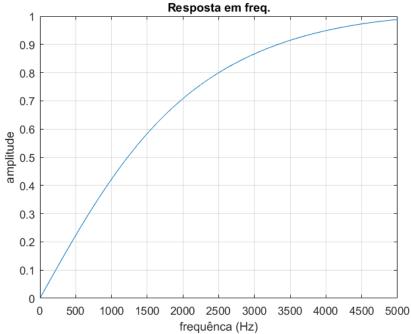
Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto Alexandre	





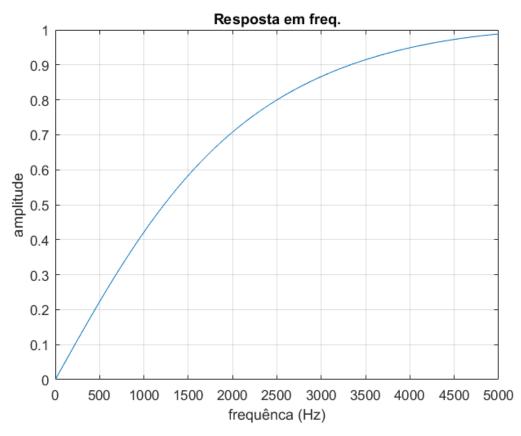
Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto, Alexandre	

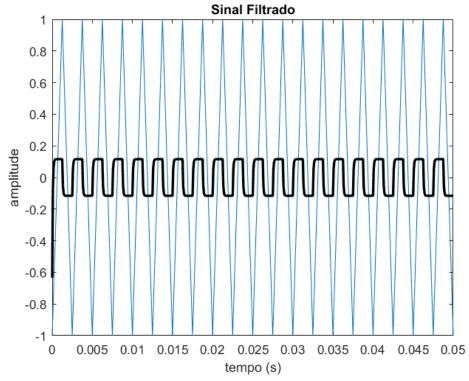




Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Proieto Alexandre	







Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

#### Conclusão

O projeto chega ao fim, com os resultados esperados. Fomos capazes de obter a partir de um sinal triangular um sinal quadrado utilizando filtros diferentes. Os filtros utilizados, mudam de um para o outro, dessa forma, para o mesmo sinal, os parâmetros foram adequadamente ajustados para cada um desses filtros. Sabendo que o filtro IIR pode apresentar uma certa instabilidade, para ordens superiores a 1 o sinal na saída apresenta alguma distorção, sendo o filtro passa alta de primeira ordem, o que é apresentado na bibliografia pesquisada como sendo o filtro que age como diferenciador para sinais não senoidais. As hipóteses iniciais de projeto foram comprovadas, como é mostrado na seção de resultados.

Filtro diferenciador	Versão: <1.0>
Relatório de Projeto	Data: <05/03/2017>
Relatório Técnico de Projeto_Alexandre	

#### Referências

http://www.learnabout-electronics.org/ac\_theory/filters84.php
Eduardo Simas, Aula 03 – Filtros Digitais
Forrester Isen, DSP for Matlab and Labview
José Unpingco, Pyhton for Signal Processing
Material de aula

https://docs.scipy.org/doc/scipy-0.14.0/reference/signal.html http://www.animations.physics.unsw.edu.au/jw/RCfilters.html https://www.mathworks.com/support/?s\_tid=gn\_supp