

Orale Modulo 2

- Somme di Riemann e definizione di integrale. Proprietà dell'integrale. Teorema della media integrale (*).

$$x_k \leq \xi_k \leq x_{k+1}$$

Def. $S_n = \sum_{k=1}^n f(\xi_k)(x_k - x_{k-1}) \rightarrow$ somma di Riemann
n-esima

Sia $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, allora la successione $(S_n)_n$ è convergente per $n \rightarrow +\infty$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} (S_n)_n = \ell \in \mathbb{R}$$

Def. $\int_a^b f(x) dx := \lim_{n \rightarrow +\infty} (S_n)_n$

- Se $f(x) \geq 0$, $\int_a^b f(x) dx$ è l'area del sottografo
- $\int_a^a f(x) dx = 0$, $f(x) = k$, $\int_a^b f(x) dx = (b-a)k$ (area rettangolo)
- $\int_a^b f(x) dx = -\int_b^a f(x) dx$
- $\int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx = \int_a^b f(x) dx$ Additività
- $\int_a^b (\lambda_1 f(x) + \lambda_2 g(x)) dx = \lambda_1 \int_a^b f(x) dx + \lambda_2 \int_a^b g(x) dx$ Linearità

• Teo. media integrale

$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continua, $\exists c \in [a, b]$. $f(c)(b-a) = \int_a^b f(x) dx$

— Weierstrass $\Rightarrow \exists M, m \in [a, b]$. $\forall x. f(m) \leq f(x) \leq f(M)$

$$- g_1(x) = f(m), g_2(x) = f(M)$$

$$g_1(x) \leq f(x) \leq g_2(x)$$

$$\int_a^b g_1(x) dx \leq \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g_2(x) dx \quad (\text{Monotonia})$$

$$f(m) \leq \frac{\int_a^b f(x) dx}{b-a} \leq f(M)$$

$$- \text{Per valori intermedi, } \exists c \in [m, M] \cdot f(c) = \frac{\int_a^b f(x) dx}{b-a}$$

$$\Rightarrow \exists c \in [a, b] \cdot f(c)(b-a) = \int_a^b f(x) dx$$

- Definizione di primitiva. Caratterizzazione delle primitive di f su un intervallo (*).

Def. Primitiva

Data $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, si chiama primitiva la funzione derivabile F t.c. $F'(x) = f(x)$

• Primitive di f su un intervallo

$f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$, tutte le primitive di f differiscono di una costante

Dim

- Considero due primitive di f , $F, G:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$.

- Creo la funzione $h:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$. $h(x) = F(x) - G(x)$ e dimostro che è costante

$$h'(x) = F'(x) - G'(x) = 0 \quad \forall x \in]a, b[$$

— Per corollario di Lagrange $h(x) = K$

- Funzioni integrali. Teorema fondamentale del calcolo (derivata di funzione integrale (*)). Teorema sul calcolo degli integrali definiti tramite primitive (*). Formula di integrazione per parti (*). Formula per la derivata di funzioni integrali del tipo $\int_c^{h(x)} f(t) dt$. Formula del cambio di variabile per integrali (*).

Da qui in poi lavoriamo su intervalli aperti per qualche regione

Def. Funzione integrale

Sia $f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$ continua, si chiama funzione integrabile $I_c(x)$ (con $c \in]a, b[$): $]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$:

$$I_c(x) = \int_c^x f(t) dt$$

• Teo. fond. calcolo integrale

$f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$ continua e la sua funzione integrale associata $I_c:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$, allora:

$$I'_c(x) = f(x)$$

- Dim

$$- I'_c(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\int_c^{x+h} f(t) dt - \int_c^x f(t) dt}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\int_x^{x+h} f(t) dt}{h}$$

- Per media integrale (su dominio ristretto $[x, x+h]$), $\exists c_h \in [x, x+h]$. $f(c_h) = \frac{\int_x^{x+h} f(t) dt}{h}$

$$\lim_{h \rightarrow 0} f(c_h)$$

- Per cerniera, per $h \rightarrow 0$ $c_h \rightarrow x$, quindi per continuità di f :

$$\lim_{t \rightarrow x} f(t) = f(x)$$

• Calcolo di integrali definiti.

$f:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$, $F:]a, b[\rightarrow \mathbb{R}$ primitiva di f , $x_1, x_2 \in A$

$$\int_{x_1}^{x_2} f(x) dx = F(x_2) - F(x_1)$$

Dim

- Per teo. fond., I_c è una primitiva di f , quindi per la cost. delle primitive su un intervallo
 $I_c(x) = F(x) + K$

- Per addittività

$$\int_{x_1}^{x_2} f(x) dx = \int_c^{x_2} - \int_c^{x_1} = I_c(x_2) - I_c(x_1) = F(x_2) - F(x_1)$$

• Integrazione per part.

$f, g: A \rightarrow \mathbb{R}$, F primitiva di f , $a, b \in A$:

$$\int_a^b f(x) g(x) dx = [F(x) g(x)]_a^b - \int_a^b F(x) g'(x) dx$$

Dim

- Usando la formula della derivata di un prodotto di funzioni:

$$\frac{d}{dx} (F(x) g(x)) = F'(x) g(x) + F(x) g'(x)$$

$$[F(x) g(x)]_a^b = \int_a^b f(x) g(x) dx + \int_a^b F(x) g'(x) dx$$

- Formula del cambio di variabile

$h: [\alpha, \beta] \rightarrow I$, $f: I \rightarrow \mathbb{R}$ continua

derivabile
con h' continua

$$\int_{h(\alpha)}^{h(\beta)} f(x) dx = \int_{\alpha}^{\beta} f(h(t)) h'(t) dt$$

$h(t) = x$

Dim

- Prendiamo $G, H: [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}$, $G(z) = \int_{h(\alpha)}^{h(z)} f(x) dx$, $H(z) = \int_{\alpha}^z f(h(t)) h'(t) dt$

e dimostriamo che sono uguali

- $G(\alpha) = H(\alpha) = 0$

- $\frac{d}{dz} G(z) = \frac{d}{dz} H(z)$

$$\downarrow$$

$$\frac{d}{dz} \int_{h(\alpha)}^{h(z)} f(x) dx = f(h(z)) h'(z) \quad (\text{teo. fond. generalizzato})$$

- Quando derivata uguale e un punto in comune, sono uguali!

Teo. fond. generalizzato

$$\frac{d}{dx} \int_c^{h(x)} f(t) dt = f(h(x)) h'(x)$$

- Lo spazio \mathbb{R}^n . Prodotto scalare euclideo in \mathbb{R}^n e sue proprietà. Vettori ortogonali. Norma euclidea e sue proprietà. Formula per $\|x+y\|^2$ in \mathbb{R}^n . Teorema di Pitagora. Normalizzato di $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$. Rappresentazione in coordinate polari $(r, \theta) \in]0, +\infty[\times [0, 2\pi[$ di un punto $(x, y) \neq (0, 0)$. Scrittura del prodotto scalare in coordinate polari e disuguaglianza di Cauchy-Schwarz (*) in \mathbb{R}^2 . Distanza tra punti in \mathbb{R}^n . Intorni sferici (dischi) $B(x, r) \subset \mathbb{R}^n$. Successioni in \mathbb{R}^n . Successioni

- Prodotto scalare euclideo (\mathbb{R}^n)

$x, y \in \mathbb{R}^n$

$$\langle x, y \rangle = x_1 y_1 + x_2 y_2 + \dots + x_n y_n = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

$$|\langle x, y \rangle| \leq \|x\| \|y\| \quad \bullet \quad \langle x, x \rangle \geq 0 \quad (=0 \Leftrightarrow x=0)$$

$$\bullet \quad \langle \lambda_1 x + \lambda_2 y, z \rangle = \lambda_1 \langle x, z \rangle + \lambda_2 \langle y, z \rangle$$

$$\bullet \quad \langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle \quad \bullet \quad \langle x, 0 \rangle = 0$$

- Vettori ortogonali

x e y sono ortogonali se $\langle x, y \rangle = 0$

$$\downarrow$$

$$\theta = 90^\circ$$

$$\langle x, y \rangle = \|x\| \|y\| \cos \theta \quad (\text{se } x \text{ e } y \neq 0)$$

- Norma euclidea

$$\|x\| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$$

$$\|x\| \geq 0 \quad (=0 \quad x=0) \quad \|x+y\|^2 = \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\langle x, y \rangle$$

$$\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

Dim

$$\|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

$$\|x+y\|^2 \leq (\|x\| + \|y\|)^2$$

$$\|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\langle x, y \rangle \leq \|x\|^2 + \|y\|^2 + 2\|x\|\|y\|$$

$$\langle x, y \rangle \leq \|x\|\|y\| \quad \left(\langle x, y \rangle \leq |\langle x, y \rangle| \leq \|x\|\|y\| \right)$$

- Normalizacja

$$x \in \mathbb{R}^n \quad \bar{x} = \frac{x}{\|x\|} = \left(\frac{x_1}{\|x\|}, \frac{x_2}{\|x\|}, \dots, \frac{x_n}{\|x\|} \right)$$

$$\|x\| (\cos \theta, \sin \theta) \quad \langle x, y \rangle = \|x\|\|y\| \langle (\cos \theta, \sin \theta), (\cos \varphi, \sin \varphi) \rangle$$
$$= \|x\|\|y\| \cos(\theta - \varphi)$$

- Dystans punkt.

$$\|x - y\|$$

~~$\frac{\langle x, v \rangle}{\|v\|^2}$~~

$$\{vt \mid t \in \mathbb{R}\} \quad \|x - vt\| = \sqrt{\langle x - vt, x - vt \rangle}$$

x

$$\|x - vt\|^2 = \|x\|^2 + \|vt\|^2 - 2\langle x, vt \rangle$$

$$= \|x\|^2 + t^2\|v\|^2 - 2t\langle x, v \rangle \quad \frac{\|v\|^2 t - 2\langle x, v \rangle}{\|v\|^2 t - \langle x, v \rangle}$$

$\begin{matrix} \nwarrow & \downarrow & \nearrow \\ & 0 & \end{matrix}$

$$\sqrt{\frac{\|x\|^2 + \|v\|^2 \frac{\langle x, v \rangle^2}{\|v\|^4} - 2 \langle x, v \frac{\langle x, v \rangle}{\|v\|^2} \rangle}{\|v\|^2}} = \sqrt{\frac{\|x\|^2 \|v\|^2 + \langle x, v \rangle^2 - 2 \langle x, v \rangle^2}{\|v\|^2}} = \sqrt{\frac{\|x\|^2 \|v\|^2 - \langle x, v \rangle^2}{\|v\|^2}}$$

$$\langle x - v \frac{\langle x, v \rangle}{\|v\|^2}, v \rangle = \langle x, v \rangle - \frac{\langle x, v \rangle^2}{\|v\|^2} = 0$$

- Intorno sferico

$$\text{Dato } \bar{x} \in \mathbb{R}^n \text{ e } r \in \mathbb{R}, B(\bar{x}, r) = \{x \in \mathbb{R}^n / \|x - \bar{x}\| < r\}$$



- Successioni in \mathbb{R}^n

$$h_k: \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}^n, h_k = (h_k^1, h_k^2, h_k^3, \dots, h_k^n)$$

$$\forall k \in \mathbb{N}, h_k \in \mathbb{R}^n$$

$$h_k \xrightarrow{k \rightarrow \infty} \bar{x} \iff \begin{cases} h_k^1 \rightarrow \bar{x}_1 \\ \vdots \\ h_k^n \rightarrow \bar{x}_n \end{cases}$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} h_k = \bar{x} \iff \lim_{k \rightarrow \infty} \|h_k - \bar{x}\| = 0$$

una distanza

- A è un insieme aperto se $\forall x \in A$.
 $\exists r > 0. B(x, r) \subseteq A$

- B è un insieme chiuso se $D(B) \subseteq B$

- Continuità

$$(A \subseteq \mathbb{R}^n)$$

Una funzione $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ è continua se
 $\forall x \in A. \forall (h_k)_k \subseteq A. \forall k \in \mathbb{N}. h_k \neq x. h_k \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} x.$

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} f(h_k) = f(x)$$

- Derivate parziali di $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ con $A \subset \mathbb{R}^2$ insieme aperto. Esempio di funzione discontinua in $(0,0)$ ma con derivate parziali in $(0,0)$ (*). Definizione di funzione $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ differenziabile in un punto $(\bar{x}, \bar{y}) \in A \subset \mathbb{R}^2$. Formula di Taylor ordine 1. Teorema sulla differenziabilità delle funzioni con derivate parziali continue (*). Derivate direzionali. Teorema sul calcolo delle derivate direzionali per funzioni differenziabili (*). Individuazione della direzione di massima crescita per una funzione (*).

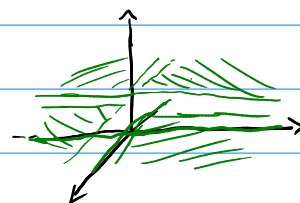
- Derivate parziali

$f: A \rightarrow \mathbb{R}$, A aperto $\subset \mathbb{R}^2$, è derivabile (parzialmente) se $\forall (x, y) \in A$:

$$\exists \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h, y) - f(x, y)}{h} = \frac{\partial f}{\partial x}$$

$$\exists \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y+h) - f(x, y)}{h} = \frac{\partial f}{\partial y}$$

Es. $f(x, y) = \begin{cases} 2 & x \neq 0 \wedge y \neq 0 \\ 0 & x = 0 \vee y = 0 \end{cases}$



$$\left(\frac{1}{n}, \frac{1}{n}\right) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} (0, 0) \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} f\left(\frac{1}{n}, \frac{1}{n}\right) = 0 \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} 2 \neq 0$$

$$\frac{\partial f(0,0)}{\partial x} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} = 0$$

$$\frac{\partial f(0,0)}{\partial y} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, h) - f(0, 0)}{h} = 0$$

= Differenziabile

$f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $A \subset \mathbb{R}^2$ si dice differenziabile in dato $x_0 \in A$:

$$\forall x \in A. \quad f(x) = \overbrace{f(x_0) + \langle \nabla f(x_0), (x-x_0) \rangle}^{\text{tangente}} + \underbrace{o(|x-x_0|)}_{\text{per } x \rightarrow x_0}$$

$$\forall h \in A. \quad \left(f(x_0+h) = f(x_0) + \langle \nabla f(x_0), h \rangle + \underbrace{o(|h|)}_{\text{per } h \rightarrow 0} \right)$$

• Derivate parziali continue \Rightarrow differenziabilità

$$f(x+h, y+k) - f(x, y) = \langle \nabla f(x, y), (h, k) \rangle + o(|h, k|)$$

$$f(x+h, y+k) - f(x+h, y) + f(x+h, y) - f(x, y) = (*)$$

- Per Lagrange in \mathbb{R}^2 , $\exists \theta, \bar{\theta} \in]0, 1[$.

$$= \frac{\partial f(x+h, y+\theta k)}{\partial y} k + \frac{\partial f(x+\bar{\theta} h, y)}{\partial x} h$$

- Dobbiamo dimostrare che

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{\left| k \left(\frac{\partial f(x+h, y+\theta k)}{\partial y} - \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \right) + h \left(\frac{\partial f(x+\bar{\theta} h, y)}{\partial x} - \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \right) \right|}{\|(h, k)\|} = 0$$

$\leq (\partial_y f(x+h, y) - \dots) \rightarrow 0!$ per continuit  di ∂_y, ∂_x

Quindi per teo. cavaia vero!

- Derivate direzionali.

$f: A \rightarrow \mathbb{R}, A \subset \mathbb{R}^2, (x, y) \in A, v \in \mathbb{R}^2, \|v\|=1.$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(x, y) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y) + hv - f(x, y)}{h}$$

• Data $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ differenziabile, $(x, y) \in A, v \in \mathbb{R}^2, \|v\|=1.$

$$\frac{\partial f}{\partial v}(x, y) = \langle \nabla f(x, y), v \rangle$$

$$|f(x, y) + (h, k) - f(x, y) = \langle \nabla f(x, y), (h, k) \rangle + o(|h, k|)|$$

$$- \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x, y) + hv - f(x, y)}{h} =$$

$$= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\langle \nabla f(x, y), hv \rangle + o(|hv|)}{h} =$$

$$= \langle \nabla f(x, y), v \rangle + \lim_{h \rightarrow 0} \frac{o(|h|)}{h} = \langle \rangle$$

- Direzione massima crescita

($A \subset \mathbb{R}^2$) $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ differenziabile, $(x, y) \in A$, dobbiamo trovare

$\bar{v} \in \mathbb{R}^2, \|\bar{v}\|=1.$

$$\frac{\partial f}{\partial \bar{v}}(x, y) \geq \frac{\partial f}{\partial v}(x, y) \quad \forall v \in \mathbb{R}^2, \|v\|=1$$

$$|\langle \nabla f(x, y), \bar{v} \rangle| \leq \|\nabla f(x, y)\| \|\bar{v}\| \leq \|\nabla f(x, y)\| \overset{1}{\| \bar{v} \|}$$

$$|\langle \nabla f(x, y), \bar{v} \rangle| \stackrel{?}{=} \|\nabla f(x, y)\|$$

$$r \cos(\theta - \gamma) = r \quad \swarrow$$

- Curve in \mathbb{R}^n . Velocità di una curva. Formula di Taylor. Formula per la derivata di una funzione scalare $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ lungo una curva $r: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ (*).

Def. $\vec{r}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ è una curva, e si ha che:

$$\vec{r}(t) = (r_1(t), r_2(t), \dots, r_n(t))$$

$\swarrow \quad \downarrow \quad \swarrow$
 $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

Def. Velocità curva

La velocità di una curva è la sua derivata, ovvero:

$$\vec{r}'(t) = (r_1'(t), r_2'(t), \dots, r_n'(t))$$

Def. Taylor di una curva

$$\vec{r}(x) = \vec{r}(x_0) + \vec{r}'(x_0)h + o(h)$$

- Derivata di una funzione lungo una curva
 $(A \subset \mathbb{R}^n)$ $(I \subset \mathbb{R})$

$f: A \rightarrow \mathbb{R}$ differenziabile, $\vec{r}: I \rightarrow A$ derivabile,
 $(f \circ \vec{r}): I \rightarrow \mathbb{R}$ ha derivata:

$$\frac{d}{dx} (f \circ \vec{r})(x) = \langle \nabla f(\vec{r}(x)), \vec{r}'(x) \rangle$$

Dim

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{(f \circ \vec{r})(x+h) - (f \circ \vec{r})(x)}{h} = \langle \nabla f(\vec{r}(x)), \vec{r}'(x) \rangle$$

↓

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\vec{r}(x+h)) - f(\vec{r}(x))}{x} = (*)$$

$$f(\vec{r}(x+h)) = f(\vec{r}(x)) + \langle \nabla f(\vec{r}(x)), \vec{r}(x+h) - \vec{r}(x) \rangle + o(\|\vec{r}(x+h) - \vec{r}(x)\|)$$

$$(*) \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\langle \nabla f(\vec{r}(x)), \vec{r}(x+h) - \vec{r}(x) \rangle + o(\|\vec{r}(x+h) - \vec{r}(x)\|)}{h} = (*)$$

$$\vec{r}(x+h) = \vec{r}(x) + \vec{r}'(x)h + o(h)$$

$$(*) = \lim_{h \rightarrow 0} \left(\frac{h}{h} \langle \nabla f(\vec{r}(x)), \vec{r}'(x) \rangle + \langle \nabla f(\vec{r}(x)), \frac{o(h)}{h} \rangle + \frac{o(\|\vec{r}'(x)h + o(h)\|)}{h} \right) =$$

$$\langle \nabla f(\vec{r}(x)), \vec{r}'(x) \rangle + \lim_{h \rightarrow 0} \frac{o(h)}{h}$$

- Derivate seconde. Teorema di Schwarz. Matrice Hessiana. Formula di Taylor di ordine 2 con resto di Lagrange: caso $n = 1$ (solo enunciato). Passaggio da $n = 1$ a $n > 1$ (*). Forme quadratiche e matrici associate. Forme positive, negative e indefinite. Classificazione delle forme quadratiche 2×2 . (*). Teorema di classificazione dei punti di massimo e di minimo: caso di matrice Hessiana non degenera, dimostrazione per il caso del minimo (*).

- Derivate seconde

Una funzione $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ ($A \subset \mathbb{R}^n$) ^{aperto} differenziabile
 è derivabile due volte in un punto $(x, y) \in A$ se

\exists

- Schwarz

Se esiste almeno un intorno di un punto (x, y) t.c.
 le derivate seconde sono continue, allora:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}$$

- Taylor (Lagrange) $n=1$

$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ derivabile due volte e $x_0 \in \mathbb{R}$,
 $\exists \theta \in]0, 1[$:

$$f(x_0+h) = f(x_0) + f'(x_0)h + \frac{1}{2}f''(x_0+\theta h)h^2$$

$$\exists c \in]x_0, x_0+h[. \frac{1}{2}f''(c) = \frac{f(x_0+h) - f(x_0) - f'(x_0)h}{h^2}$$

- Taylor (Lagrange) $n > 1$:

$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ che ha derivate seconde continue $\forall x_0 \in \mathbb{R}^n$.
 $\exists \theta \in]0, 1[$.

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + \langle \nabla f(x_0), h \rangle + \frac{1}{2} \langle H_{f(x_0 + \theta h)} h, h \rangle$$

Dim

- Dobbiamo ridurre ad una funzione in una dim.
 $\vec{v}(t) = (x_{01} + th_1, x_{02} + th_2)$

$$g(t) = f(x_0 + th) = f(x_{01} + th_1, x_{02} + th_2)$$

- Scriviamo Taylor (Lag.) di $g(t)$ in $t_0 = 0$ e $h=1$
 $\exists \theta \in]0, 1[$.

$$g(1) = g(0) + g'(0) + \frac{1}{2} g''(\theta)$$

$$g(1) = f(x_0 + h) \quad g(0) = f(x_0)$$

$$g'(t) = \frac{d}{dt} (f \circ \gamma)(t) = \langle \nabla f(x_0 + th), h \rangle = \sum_{k=1}^n \partial_k f(x_0 + th) h_k$$

$$\begin{aligned} g''(t) &= \frac{d}{dt} \sum_{k=1}^n \partial_k f(x_0 + th) h_k = \sum_{j,k=1}^n \partial_k \partial_j f(x_0 + th) h_k h_j \\ &= \langle H_{f(x_0 + th)} h, h \rangle \end{aligned}$$

$$g'(0) = \langle \nabla f(x_0), h \rangle \quad g''(\theta) = \langle H_{f(x_0 + \theta h)} h, h \rangle$$

- Classificazione delle forme quadratiche

- $\det A < 0$ indeterminato
- $\det A > 0$ e $a > 0$ positivo
- $\det A > 0$ e $a < 0$ negativo

$$\textcircled{2} \quad \forall x \in \mathbb{R}^2. \quad ax_1^2 + 2bx_1x_2 + cx_2^2 > 0$$

$$\det A > 0 \quad a > 0 \quad ax_1^2 + cx_2^2 > -2bx_1x_2$$

- if $x_2 = 0$

$$ax_1^2 > 0 \quad \forall x_1 \neq 0 \quad (a > 0)$$

- if $x_2 \neq 0$

$$\frac{x_1}{x_2} = \frac{x}{1}$$

$$x_2^2 \left(a \left(\frac{x_1}{x_2} \right)^2 + 2b \frac{x_1}{x_2} + c \right) > 0$$

$$\frac{\Delta}{4} = b^2 - ac = - (ac - b^2) = - \det A < 0$$

↓
sempre > 0

- Data $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ con derivate seconde continue
e un punto $x_0 \in \mathbb{R}^2$ t.c. $\nabla f(x_0) = 0$:

- $Hf(x_0) > 0 \Rightarrow x_0$ è MINIMO

- Dim

$$Hf(x_0) > 0$$

$$\nabla f(x_0) = 0$$

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + \frac{1}{2} \langle Hf(x_0 + h) h, h \rangle + o(\|h\|^2)$$

$$\text{D.d. } \exists \delta > 0. \forall h \in \mathbb{R}^2. \|h\| < \delta. f(x_0 + h) - f(x_0) \geq 0$$

$$\frac{1}{2} \langle Hf(x_0 + h) h, h \rangle + o(\|h\|^2) \geq 0$$

Per Lemma $\exists \lambda > 0$.

$$\langle Hf(x_0 + h) h, h \rangle + o(\|h\|^2) \geq \lambda \|h\|^2 + o(\|h\|^2)$$

$$\|h\|^2 \left(\lambda + \frac{o(\|h\|^2)}{\|h\|^2} \right)$$

$$\forall h \in \mathbb{R}^2. \|h\| < \delta$$

$$\left| \frac{o(\|h\|^2)}{\|h\|^2} \right| < \frac{\lambda}{2}$$

$$> \|h\|^2 \left(\frac{\lambda}{2} \right) \geq 0$$

$$-\frac{\lambda}{2} < \frac{o(\|h\|^2)}{\|h\|^2} < \frac{\lambda}{2}$$