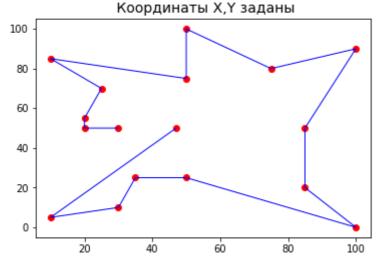
```
#comivoyajer task
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np
from numpy import exp, sqrt
n=50
m = 100
way=[] #list for ways
a=0
X=np.random.uniform(a,m,n)
Y=np.random.uniform(a,m,n)
X=[10, 10, 100, 100, 30, 20, 20, 50, 50, 85, 85, 75, 35, 25, 30, 47, 50]
Y=[5, 85, 0,90,50, 55,50,75 ,25,50,20,80,25,70,10,50,100]
n=len(X)
print(n)
     17
RS=[]
RW=[]
RIB=[]
s=[]
for ib in np.arange(0,n,1):
         M = np.zeros([n,n])
         for i in np.arange(0,n,1):
                  for j in np.arange(0,n,1):
                            if i!=j:
                                     M[i,j]=sqrt((X[i]-X[j])**2+(Y[i]-Y[j])**2)
                            else:
                                     M[i,j]=float('inf')
         way=[]
         way.append(ib)
         for i in np.arange(1,n,1):
                  s=[]
                  for j in np.arange(0,n,1):
                            s.append(M[way[i-1],j])
                  way.append(s.index(min(s)))
                  for j in np.arange(0,i,1):
                           M[way[i],way[j]]=float('inf')
                           M[way[i],way[j]]=float('inf')
         S=sum([sqrt((X[way[i]]-X[way[i+1]])**2+(Y[way[i]]-Y[way[i+1]])**2) for i in np.ar
         RS.append(S)
         RW.append(way)
         RIB.append(ib)
S=min(RS)
way=RW[RS.index(min(RS))]
ib=RIB[RS.index(min(RS))]
X1=[X[way[i]]  for i in np.arange(0,n,1)]
Y1=[Y[way[i]] for i in np.arange(0,n,1)]
print('Общий путь-%s.Номер города-%i.Всего городов -%i.\n Координаты X,Y заданы'%(round(S,
     Общий путь-457.504. Номер города-4. Всего городов -17.
```

Координаты Х,Ү заданы

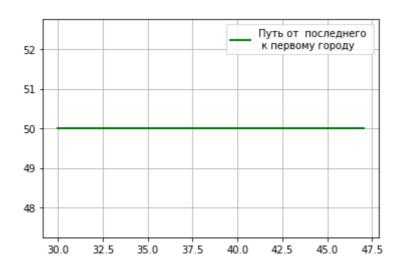
```
plt.title('Общий путь-%s.Homep города-%i.Bceго городов -%i.\n Koopдинаты X,Y заданы'%(roun plt.plot(X1, Y1, color='r', linestyle=' ', marker='o') plt.plot(X1, Y1, color='b', linewidth=1)
```

[<matplotlib.lines.Line2D at 0x7fd7ad399940>]

Общий путь-457.504.Номер города-4.Всего городов -17.



```
X2=[X[way[n-1]],X[way[0]]]
Y2=[Y[way[n-1]],Y[way[0]]]
plt.plot(X2, Y2, color='g', linewidth=2, linestyle='-', label='Путь от последнего \n к п
plt.legend(loc='best')
plt.grid(True)
plt.show()
```



```
Z=sqrt((X[way[n-1]]-X[way[0]])**2+(Y[way[n-1]]-Y[way[0]])**2)
Y3=[sqrt((X[way[i+1]]-X[way[i]])**2+(Y[way[i+1]]-Y[way[i]])**2) for i in np.arange(0,n-1,1
X3=[i for i in np.arange(0,n-1,1)]
plt.title('Пути от города к городу')
plt.plot(X3, Y3, color='b', linestyle=' ', marker='o')
plt.plot(X3, Y3, color='r', linewidth=1, linestyle='-', label='Без учёта замыкающего пут plt.legend(loc='best')
plt.grid(True)
plt.show
```

<function matplotlib.pyplot.show>

