Opdracht 1:

Led om en om knipperen

2x LEDS

2x 220 OHM weerstand

A computer screen shot of a computer

Description automatically generated

Opdracht 2:

Gebruik 8 LEDS en maak het zodat het steeds van links naar rechts en rechts naar links gaat.

8x LEDS

8x 220 OHM weerstand

A computer screen shot of a computer

Description automatically generated

Opdracht 3:

Knop gebruiken om 1 aan LED aan te zetten en 1 uit.

2X LEDS

2X 220 OHM weerstand

1X Knop

1X 10 KOHM weerstand

BRON: [3# How to Code Buttons (Complete Guide) - MIDI Programming for the Arduino (youtube.com)](https://www.youtube.com/watch?v=IcjKv6ZTiHI)

A computer screen shot of a computer

Description automatically generated

Opdracht 4:

Potentiometer naar rechts draaien om LEDS 1 voor 1 uit te zetten.

6x LEDS

6X 220OHM weerstand

BRON: [4# How to Code Potentiometers (Complete Guide) - MIDI Programming for the Arduino (youtube.com)](https://www.youtube.com/watch?v=hcm5H6f8MI8)

A computer screen shot of a computer

Description automatically generated

Opdracht 5:

2 knoppen die de Servometer van 0 tot 120 graden laten draaien, 1 knop in 3s en de 2de knop in 0,5 s, als de knoppen allebij worden gedrukt 3s met een wachtijd van 5s.

1X Positionele Servomotor

2X Knop

2X 10K OHM Weerstanden

BRON: [Control a Positional Servo Motor with an Arduino (Lesson #10) (youtube.com)](https://www.youtube.com/watch?v=qJC1nt_eJZs)

A screenshot of a computer

Description automatically generated

Opdracht 6:

Gebruik van een Ultrasoon die de servomotor bestuurd, Ultrasoon leest de afstand binnen 10 cm. Als een object op 10cm is dan draait die 0 graden als die op 4cm komt draait de Servo 180 graden.

1X Servomotor

1X Ultrasoon

BRON: [Arduino Ultrasonic Motion Sensor: Motion Sensor and LED project - YouTube](https://www.youtube.com/watch?v=7zPbEEPAwQA)

A computer screen shot of a computer

Description automatically generated