#### Backtrackin

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

## Backtracking

Problema 5 - Problema de la ITV

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

20 de mayo de 2015

#### Introducción

- En esta presentación se proporciona una solución para el ejercicio 5.
- El código, los resultados de las ejecuciones, las gráficas y los pdf asociados se puede encontrar en GitHub.



## Explicación del problema

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

#### Resumen del enunciado

Una estación de ITV consta de m líneas de inspección de vehículos iguales. Hay un total de n vehículos que necesitan inspección. En función de sus características, cada vehículo tardará en ser inspeccionado un tiempo  $t_i,\ i=1,\ldots,n$ . Se desea encontrar la manera de atender a los n vehículos y acabar en el menor tiempo posible. Diseñar e implementar un algoritmo vuelta atrás que determine cómo asignar los vehículos a las líneas. Mejoradlo usando alguna técnica de poda. Realizar un estudio empírico de la eficiencia de los algoritmos.

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

#### Información sobre el problema

- Estructura similar al problema de los electricistas.
   Conocido como scheduling problem.
- Cambia la función objetivo a optimizar: tiempo medio de espera vs tiempo total de los trabajos.
- Es un problema NP-Completo.

Backtrackin

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

#### Observaciones previas

- Aspiramos a una buena solución exponencial.
- Si  $n \le m$ , podemos asignar un trabajo a cada máquina. El tiempo es el máximo de los  $t_i$ .
- Podemos suponer entonces n > m.
- No importa el orden en el que una máquina realice sus trabajos asignados.

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

Proposición 1: El número de formas en las que se pueden asignar los trabajos a las máquinas es  $m^n$ .

#### Demostración.

- A cada trabajo se asigna una máquina, pudiendo repetirse.
- Para cada trabajo tenemos m posibilidades disponibles. Total:  $m^n$ .

Backtrackin

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

### Primer algoritmo $(\theta(m^n))$

Recorrer todas las soluciones posibles con backtracking.

```
def algoritmo1(k,tiempos, solucion_actual,
max_tiempo):
   if k < len(tiempos):
     sol = Inf
     for i in range(0,len(solucion_actual)):</pre>
```

Backtrackin

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

## Primer algoritmo $(\theta(m^n))$

```
solucion_actual[i] += tiempos[k]
  sol = min(sol, algoritmo1(k+1,tiempos,\
    solucion_actual, max(max_tiempo, \
    solucion_actual[i])))
  solucion_actual[i] -= tiempos[k]
  return sol
else:
  return max_tiempo
```

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Mejorando el primer algoritmo

- No nos importa cuál sea la máquina que realiza un determinado conjunto de trabajos. Todas son igual de eficientes.
- Problema: el algoritmo anterior calcula varias veces soluciones equivalentes, una vez por cada permutación posible para las máquinas.
- **Solución**: si quedan máquinas sin tareas asignadas solo llamamos al algoritmo recursivo para la primera.

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Segundo algoritmo

```
def algoritmo2(k, tiempos, solucion_actual,
max_tiempo):
   if k < len(tiempos):
      sol = Inf
      for i in range(0,len(solucion_actual)):
            # Si la máquina anterior no tiene
            # asignado entonces no se asigna
            # trabajo a la actual (sería la
            # misma rama que la anterior).</pre>
```

Backtracking

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Segundo algoritmo

```
if i == 0 or solucion_actual[i-1] > 0:
      solucion actual[i] += tiempos[k]
      sol = min(sol, algoritmo2(k+1, tiempos, soluci
          max(max_tiempo, solucion_actual[i])))
      solucion_actual[i] -= tiempos[k]
    else:
      break
  return sol
else:
  return max tiempo
```

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

#### Mejorando el segundo algoritmo

- No queremos que una máquina esté sin realizar trabajo alguno ya que estaríamos perdiendo tiempo de trabajo.
- Condición de poda: si hay *k* máquinas libres y solo quedan por asignar *k* trabajos, un trabajo va a cada máquina libre.

Backtracking

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Tercer algoritmo

```
def algoritmo3(k, tiempos, solucion_actual,
  max_tiempo, maquinas_libres):
  if k < len(tiempos):
    # Comprobamos que hay más trabajos
    # libres que máquinas libres
    if maquinas_libres < len(tiempos)-k:
        sol = Inf</pre>
```

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Tercer algoritmo

```
for i in range(0,len(solucion_actual)):
   if i == 0 or solucion_actual[i-1] > 0:
      solucion_actual[i] += tiempos[k]
      sol = min(sol, algoritmo2(k+1,tiempos, \
            solucion_actual, max(max_tiempo, \
                 solucion_actual[i]), maquinas_libres +
            0 if solucion_actual[i] != 0 else 1))
      solucion_actual[i] -= tiempos[k]
```

Backtracking

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Tercer algoritmo

```
else:
    break
    return sol
# Si la comprobación devuelve falso a cada
# máquina se le asigna un trabajo
    else:
       return max(max_tiempo, max(tiempos[k:]))
else:
    return max_tiempo
```

Backtrackin

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

# Cálculo teórico de las soluciones recorridas por el tercer algoritmo

- **a**  $a_i := \text{número de soluciones con todas las máquinas ocupadas para <math>i$  máquinas con i = 1, ..., m.
- $a_1 = 1$
- $a_i = i^n \sum_{j=1}^{i-1} {i \choose j} a_j \ \forall i = 1, \dots, m$

Backtracking

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Comparación del número de soluciones recorridas



Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L Suarez

#### Mejorando el tercer algoritmo

Criterio de poda habitual en backtracking: una vez se ha conseguido una solución se comprueba en cada momento si la rama actual puede conseguir una solución mejor que la mejor obtenida o no. En caso negativo se deja la rama sin terminar de visitar.

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Algoritmo final

```
def algoritmo4(k, tiempos, solucion_actual,
  max_tiempo, maquinas_libres, mejor_solucion):
  if k < len(tiempos) and
   max_tiempo < mejor_solucion:
     # Comprobamos que hay más trabajos
     # libres que máquinas libres
   if maquinas_libres < len(tiempos)-k:</pre>
```

Backtracking

i. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

## Algoritmo final

```
for i in range(0,len(solucion_actual)):
  if i == 0 or solucion actual[i-1] > 0:
    solucion_actual[i] += tiempos[k]
    mejor solucion = min(mejor solucion,
      algoritmo2(k+1, tiempos, solucion actual
      max(max tiempo, solucion actual[i]),
      maquinas libres + \
      0 if solucion actual[i] != 0 else 1,
      mejor solucion))
    solucion_actual[i] -= tiempos[k]
  else:
    break
return mejor solucion
```

Backtracking

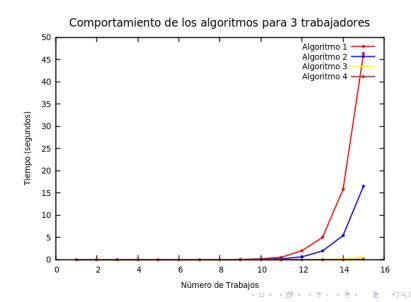
A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

#### Algoritmo final

```
# Si la comprobación devuelve falso a cada
# máquina se le asigna un trabajo
else:
   return max(max_tiempo, max(tiempos[k:]))
else:
   return mejor_solucion
```

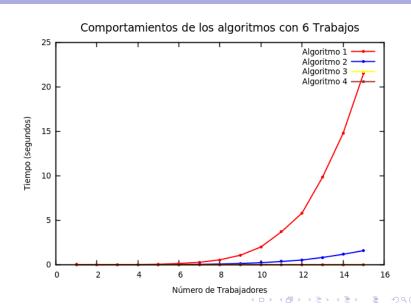
Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez



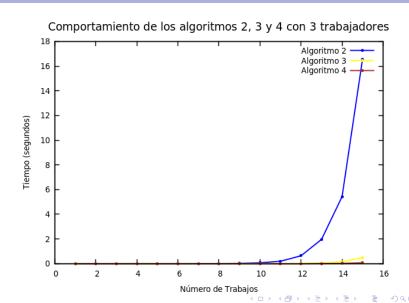
**Backtracking** 

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez



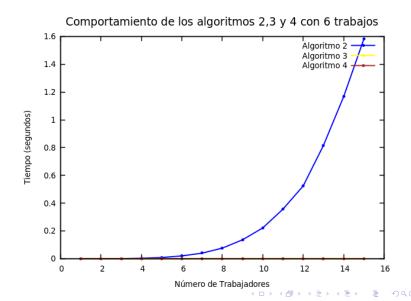
Backtracking

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez



Backtracking

A. Herrera, A. Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez



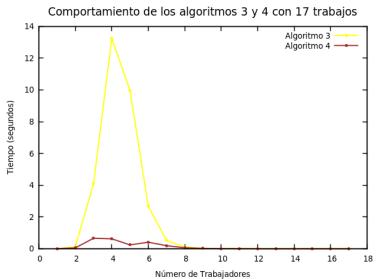
Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez



Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez



## Fin de la presentación

Backtracking

A. Herrera, A Moya, I. Sevillano, J.L. Suarez

¡Gracias por su atención!