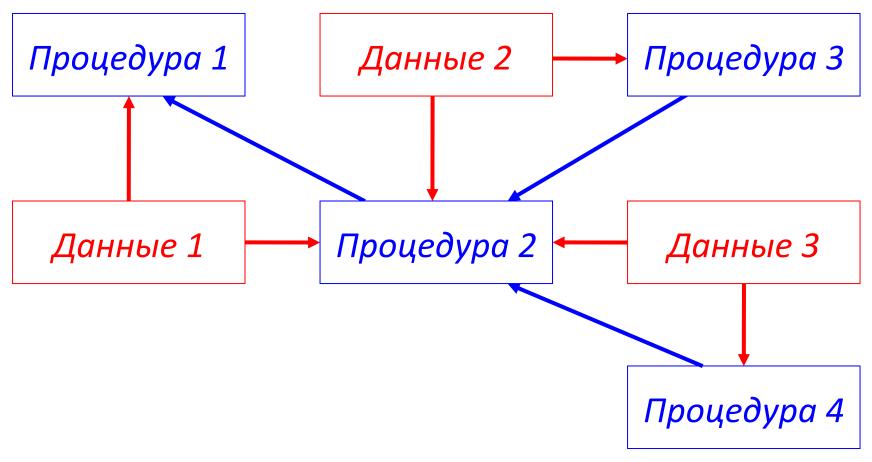
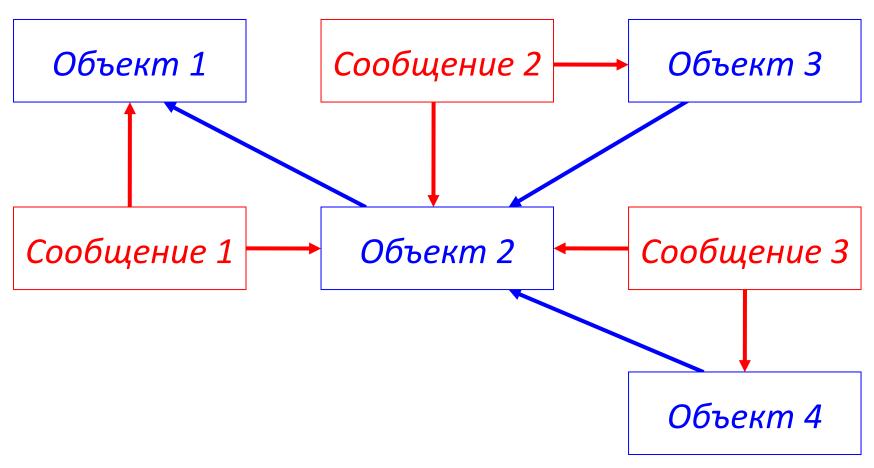
Технологии построения программ

- <u>Процессно-ориентированный подход</u>: программа это запись ряда последовательно выполняемых операций
 - Алгоритм (процесс выполнения) воздействует на данные
- Объектно-ориентированный подход: программа состоит из объектов элементов данных и фрагментов алгоритмов, обрабатывающих данные и взаимодействующих друг с другом через интерфейсы
 - Данные управляют доступом к связанным с ними алгоритмам
 - Статическая структура системы описывается в терминах объектов и связей между ними, а динамическое поведение системы описывается в терминах обмена сообщениями между объектами

Взаимосвязь элементов в традиционной парадигме



Взаимосвязь элементов в новой парадигме (ООП)



Словарь ключевых терминов объектно-ориентированного программирования

- <u>Объект</u> компонент системы, представленный собственной памятью и набором операций
- <u>Метод</u> описание того, как выполнять одну из операций объекта
- <u>Сообщение</u> запрос объекту на выполнение одной из его операций ("<u>обращение к методу</u>")
- *Класс* описание группы подобных объектов
- Экземпляр один из объектов, описываемых классом

Основное преимущество применения технологии ООП

Сокращение <u>семантического разрыва</u> – разрыва между принципами моделирования реальных объектов и принципами, лежащими в основе языков программирования

Основное определение

Энциклопедические словари:

"Объект – любой материальный предмет или явление, с которым связана познавательная, информационная или любая другая практическая деятельность человека"

Основные принципы ООП

- *Объект* программная сущность, обладающая *состоянием* (связанные с объектом информационные свойства) и *поведением* (набор операций, присущих объекту)
- Объектно-ориентированное программирование
 - методология программирования, основанная на представлении программы в виде совокупности объектов, каждый из которых является экземпляром определённого класса, а классы образуют иерархию наследования

• Центральное звено ООП – *абстракция*

Благодаря абстракции сущности произвольной сложности можно рассматривать как единое целое, не вдаваясь в детали их внутреннего построения и функционирования

- Основные механизмы (постулаты) ООП:
 - Инкапсуляция
 - Наследование
 - Полиморфизм

Каждый из этих механизмов в отдельности и все они вместе взятые — это <u>средства борьбы со</u> <u>сложностью программ</u>

Основные механизмы ООП Инкапсуляция

- Обеспечивает сокрытие состояния объекта от остальных программных единиц
- Защищает данные от несанкционированного доступа со стороны алгоритмов, внешних по отношению к рассматриваемым
- С помощью интерфейса (формального описания способов доступа к алгоритмам и данным) жёстко контролирует доступ к алгоритмам и данным, связанным между собой

Основные механизмы ООП Наследование

- Наследование процесс, с помощью которого объект программы приобретает свойства другого объекта
- Наследование поддерживает концепцию иерархической классификации, то есть иерархического отношения типов объектов
- Наследование позволяет производному объекту наследовать от базового объекта общие атрибуты (состояние и поведение), а для себя определять только характеристики, делающие его уникальным в классе

Основные механизмы ООП Полиморфизм

- Полиморфизм свойство, позволяющее использовать одинаковый интерфейс для целой совокупности действий ("<u>один интерфейс</u> <u>много методов</u>")
- Различают
 - статический полиморфизм
 - динамический полиморфизм
 - параметрический (типовый) полиморфизм

Язык программирования Си++ Модульность

- Модульность и инкапсуляция тесно связаны
 - Модульность позволяет хранить абстракции раздельно
 - Классы и объекты составляют логическую структуру системы, они помещаются в модули, образующие физическую структуру
 - Необходимо соблюдать находить баланс между стремлением скрыть информацию и необходимостью обеспечить видимость абстракций в нескольких модулях
- Модульность это свойство системы, которая была разложена на внутренне связные, но слабо связанные между собой модули

Язык программирования Си++ Типизация

- Типизация способ защититься от использования объектов одного класса вместо другого или управлять таким использованием
- Пример слабой типизации в Си++:

```
typedef unsigned char uchar;

struct Uchar { unsigned char x; }

unsigned char c; /* с и х имеют одинаковые типы */

uchar v; /* v и с имеют одинаковые типы */

Uchar u; /* u и v имеют разные типы */

/* u и с имеют разные типы */

/* u и х имеют разные типы */
```

Язык программирования Си++ Типизация

- Сильная типизация заставляет соблюдать правила использования абстракций, она тем полезнее, чем больше программа
- Пример сильной типизации в Си++:

```
struct A { /* ... */ }; // Базовый класс

struct B: A { /* ... */ }; // Производный класс

A a1, a2;

B b1, b2;

a1 = a2; // Объекты одного класса

a1 = b1; // Объекту присваивается значение производного класса

b1 = a1; // Неправильно

b1 = 5; // Неправильно
```

Язык программирования Си++ Иерархия

- Число абстракций в реальной системе слишком велико
- Инкапсуляция позволяет в какой-то степени устранить это препятствие, скрыв внутреннее содержание абстракций
- Модульность упрощает задачу, объединяя логически связанные абстракции в группы
- Абстракции образуют иерархии
- Иерархия упорядочение абстракций, расположение их по уровням
 - Основные виды иерархических структур сложных систем:
 - структура объектов
 - структура классов

Вид процедур практически полностью заимствован из языка Си:

• Набор структурных операторов полностью заимствован из языка

```
Cu: while ( ... ) { ... }
do { ... } while ( ... );
if ( ... ) { ... } else { ... }
switch ( ... ) { ... }
```

• Набор операторов перехода и операций в выражениях полностью заимствован из языка Си

• Полностью разрешено использование типов

```
long long int n [] = { 3LL, 1 \text{M} }; unsigned long long int n [] = { 5uLL, 8U \text{M}, 7ULL, 2u \text{M}, 0LLu, 4 \text{M}U, 6LLU, 9 \text{M}u};
```

Введены типизированные перечисления

```
enum class E { V1, V2, V3 = 100, V4 /*101*/ }; if (E::V4 == 101) ... /* Ошибка! */
```

 Тип констант не обязательно должен быть int, этот тип можно задать явно:

```
enum class E2 : unsigned int { V1, V2 };
```

Здесь значение E2::V1 определено, а V1 – нет

• Для перечисления, заданного не строго:

```
enum E3 : unsigned long { V1 = 1, V2 };
определены оба значения: и E3::V1, и значение V1
```

• Возможно предварительное объявление перечислений, но только с указанием размера:

```
enum E1; // Ошибка: низлежащий тип не определён
enum E2 : unsigned int; // OK!
enum class E3; // OK: низлежащий тип int
enum class E4: unsigned long; // OK!
enum E2: unsigned short;
// Ошибка: Е2 ранее объявлен с другим типом
```

• В Си++ введено ключевое слово *constexpr*:

```
constexpr int give5 () { return 5; } int mas [give5 () + 7]; // массив из 12 элементов
```

- Ограничения:
 - функция не может быть типа **void**
 - тело функции должно иметь вид **return** выражение
 - выражение может вызывать только те функции, что также обозначены ключевым словом constexpr, или просто использовать обычные константы
 - функция, обозначенная с помощью constexpr, не может вызываться до её определения

• В константных выражениях можно использовать переменные любых числовых типов

```
constexpr double a = 9.8;
constexpr double b = a/6;
```

• Операцию определения размера объекта разрешено применять к членам-данным классов независимо от самих объектов классов

```
struct A { some_type a; }; /* ... */
sizeof (<u>A::a</u>) ... // OK!
```

• fp(), fr(), ft() — функции, возвращающие значения некоторых типов, тогда v1, v2, v3 будут иметь соответствующие типы:

```
auto v1 = fp(); const auto & v2 = fr(); auto * v3 = ft();
```

• Возможно также:

```
auto v4 = 5; // v4 имеет тип int
```

• Допускаются также определения:

```
int v5; decltype (v5) v6 = 5;
```

```
int main ()
  { auto c = 0; // тип c - int
    auto d = c; // тип d - int
    decltype (c) e; // тип e - int, тип сущности по имени c
    decltype((c)) f = c; // тип f - int \&, так как (c) является Ivalue
    decltype (0) g; // тип g – int, так как 0 является rvalue
    const int v[1] = \{ 0 \};
    auto a = v[0]; // тип a - int
    decltype (v[0]) b = 1; // тип b – const int & (тип возвращается
            // операцией индексации operator [](size type) const)
```

Язык программирования Си++ Важнейшие отличия от языка Си

- Важнейшее понятие языка Си++ понятие класса
 - Средство создания объектов, то есть описания типов данных
 - Любой объект, как представитель некоторого класса, характеризуется состоянием (значения полей данных) и поведением (определённые для объекта функции)
- При описании класса в Си++ одновременно описываются и данные, и алгоритмы, ими оперирующие
- Си++ использует все преимущества абстрактных типов данных, механизмов инкапсуляции, наследования и полиморфизма, строя сложные объекты и отношения между ними на основе иерархии классов и возможности переопределения операций

Язык программирования Си++. Приёмы декомпозиции

- <u>Декомпозиция</u> проектируемой системы есть последовательное выполнение следующих шагов:
 - Исследование статической структуры системы
 - Выделение используемых объектов
 - Фиксация связей между объектами
 - Исследование динамической структуры системы
 - Фиксация методов обмена сообщениями между объектами
- Состояние объекта характеризуется перечнем (обычно статическим, неизменным) всех свойств данного объекта и текущими (обычно динамическими) значениями каждого из этих свойств

Язык программирования Си++. Приёмы декомпозиции

- <u>Операцией</u> называется воздействие одного объекта на другой с целью вызвать соответствующую реакцию
- <u>Поведение объекта</u> это его наблюдаемая и проверяемая извне деятельность, это то, как объект действует и реагирует, поведение выражается в терминах состояния объекта и передачи сообщений
- <u>Состояние</u> объекта представляет суммарный результат его поведения
- <u>Класс</u> это множество объектов, имеющих общую структуру и общее поведение

Словарь ключевых терминов объектно-ориентированного программирования

- *Объект* компонент системы, представленный собственной памятью и набором операций
- Метод - описание того, как выполнять одну из операций объекта
- Сообщение запрос объекту на выполнение одной из его операций ("обращение к методу")
- описание группы подобных объектов Класс
- Экземпляр один из объектов, описываемых классом

Язык программирования Си++. Виды операций над объектами

- Модификатор операция, меняющая состояние объекта
- Селектор операция, считывающая состояние объекта, но не меняющая его состояния
- Операция, возвращающая значение <u>итератора</u> структуры данных, нужной для доступа к составным частям объекта в определённой последовательности
- <u>Конструктор</u> операция создания объекта и (возможно) его инициализации
- <u>Деструктор</u> операция, освобождающая состояние объекта и разрушающая сам объект

Концепция абстрактного типа данных и её реализация в Си++

- <u>Абстрактным типом данных</u> называется тип данных с полностью скрытым (инкапсулированным) внутренним устройством
- Работа с переменными абстрактных типов данных происходит только через специально предназначенные для этого функции
- Абстрактные типы данных реализуются с помощью классов и структур, в которых нет открытых членов этих классов и структур, то есть внутреннее устройство данных которых полностью скрыто от пользователя

Язык программирования Си++. Пример декомпозиции

```
struct student { char * name; // Имя студента int year; // Год обучения double avb; // Средний балл int student_id; // Номер зачётки char * studentName (); int studentYearNumber (); int studentID (); // (методы)
```

Определение класса в Си++

 Методы можно вызывать только для переменной соответствующего типа (класса), используя синтаксис доступа к членам структуры данных:

```
Today.init (9, 2, 2012); Later.addm (5);
```

- При определении метода вне класса следует перед его именем указывать имя того класса, к которому он относится: void <u>Date::init (int dd, int mm, int yy)</u> { d = dd; m = mm; y = yy; };
- Для объекта Today оператор m = mm означает Today.m = mm, в вызове метода init для объекта Later этот же оператор означает Later.m = mm

Определение класса в Си++

- Можно разрешать или ограничивать доступ к элементам класса из любых функций, не являющихся членами этого класса (методы класса всегда имеют доступ ко всем элементам класса): class Date { int d, m, y; public: void init (int dd, int mm, int yy); };
 - **public** открытые элементы класса, то есть доступные всем внутри (методам класса) и вне определения класса
 - **private** закрытые элементы класса, то есть доступные только внутри определения класса (методам класса)
 - **protected** защищённые элементы класса, доступные только методам самого класса и его производных классов
- По умолчанию элементы класса, введённые с помощью ключевого слова class, являются закрытыми, поэтому первую метку private ставить не обязательно

Определение класса в Си++

- Структуры (struct) и объединения (union) от классов (class) отличаются только правилами определения прав доступа по умолчанию к переменным и функциям класса: методы и данные структур (и объединений) по умолчанию открыты (public), а для классов закрыты (private)
- Запись **struct** uмя_класса { ... }; эквивалентна: **class** uмя_класса { **public**: ... };
- Запись *class имя_класса { ... };* эквивалентна: *struct имя_класса { private: ... }*

Работа с состоянием объекта Встраиваемые функции

 Спецификатор inline указывает компилятору, что он должен попытаться вставить в место вызова функции саму её программу, а не команды формирования фактических параметров и обращения к функции с помощью стандартного (например, стекового) механизма:

```
inline bool get_declare () { return declare; };
```

• В некоторых случаях встраивание функций может приводить к сокращению размеров программы

Указатели и ссылки на объекты

• Кроме объектов существуют указатели на объекты:

```
int * p, i = 5; // определение указателя и переменной
p = & i; // установка значения указателя
i = i + 1;
cout << i << * p; // напечатается "6 6"
// так как i и * p – одно и то же</pre>
```

 Допустимы обычные указатели, указатели на константы, константные указатели и константные указатели на константы:

```
int * p; // простой указатель
int * const cp; // указатель-константа
const int * pc; // указатель на константу
int const * pc1; // указатель на константу (pc1 \equiv pc)
const int * const cc; // указатель-константа на константу
int const * const cc1; // указатель-константа на константу (cc1 \equiv cc)
```

Указатели и ссылки на объекты

 Объявление параметра константой запрещает функции менять его значение:

```
char * strcpy (char * p, const char * q);
```

 Присваивать адрес переменной указателю на константу разрешено, присвоить адрес константы простому указателю нельзя:

```
int a; // простая переменная

const int c = 2; // константа

const int * p1 = & c; // указатель на константу (+)

const int * p2 = & a; // указатель на переменную (+)

// с запретом на её изменение

int * p3 = & c; // простому указателю присваивается

// адрес константы, что запрещено в Си++ (-)

* p3 = 7; // делается попытка изменить константу с (-) з5
```

Указатели и ссылки на объекты

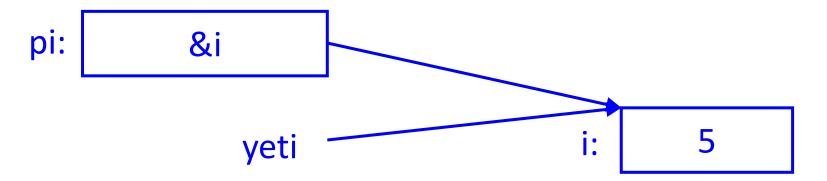
• Тип "ссылка на переменную":

```
<тип> & <переменная>;
```

• Ссылка является синонимом имени объекта и представляет сам объект:

Указатели и ссылки на объекты

- Значение ссылки нельзя изменить после её инициализации
- Выражение ++yet_i не приводит к изменению ссылки. Операция увеличения применяется непосредственно к значению объекта, с которым связана ссылка, в данном случае к целому значению i



Передача параметров по ссылке

• На языке Си процедура перемены местами двух объектов выглядит так:

```
void swap (int * px, int * py)
{ int temp; temp = * px; * px = * py; * py = temp; }
```

- Вызов этой процедуры: int a = 5, b = 6; swap (&a, &b);
- Та же процедура на Си++:

```
void swap (int & x, int & y)
{ int temp; temp = x; x = y; y = temp; }
```

Вызов этой процедуры: int a = 5, b = 6; swap (a, b);

Конструкторы, как инициаторы полей данных классов

```
class Box { double len, wid, hei;
//для задания начальных значений всех трёх параметров параллелепипедов:
    public: Box (double I, double w, double h)
                                  { len = I; wid = w; hei = h; }
// если часто используются кубики, то достаточно одного параметра:
              Box (double s) \{ len = wid = hei = s; \}
// если часто используются коробки одного типа, параметры не нужны:
                            { len = 24; wid = 12; hei = 6; }
// ещё один вариант конструктора умолчания:
              Box (double I = 24, double w = 12, double h = 6)
                                  { len = I; wid = w; hei = h; }
```

Конструкторы, как инициаторы полей данных классов

• Вызов конструкторов объектов при определении:

```
Вох b1 (1, 2, 3); Вох b2 (5);
Вох b3; // конструктор умолчания
Вох b31 (); // нельзя употреблять как конструктор:
// возникает путаница с описанием заголовка функции!
Вох (...); // неопределённые параметры
```

• Конструктор вызывается при явном создании объекта:

```
Box * b4 = new Box (2.3); // v1 = b4 -> volume ()
Box b5 = Box (); // конструктор умолчания
```

// здесь путаница с заголовком функции не возникает!

Свойства конструкторов объектов

- У одного класса может одновременно существовать несколько разных конструкторов, каждый из которых используется для инициализации элементов особым образом. Одновременное существование нескольких конструкторов имеет специальное наименование перегрузка конструкторов
- Все конструкторы должны отличаться друг от друга количеством и/или типами параметров
- Конструктор без параметров называется конструктором умолчания. Если в классе не описан никакой другой конструктор (и только в этом случае), конструктор умолчания генерируется автоматически
- Конструкторы не возвращают никаких значений

Конструкторы копирования значений объектов

• Прототип конструкторов копирования выглядит так:

```
Box (Box &a); // или
Box (const Box &a);
```

- Наличие спецификатора const означает, что сам копируемый объект при копировании не изменяется
- Если конструктор копирования не определён в классе *явно*, он будет сгенерирован автоматически, при этом производится поверхностное (почленное) копирование данных объекта:

Box (const Box &a) { len = a.len; wid = a.wid; hei = a.hei; }

Запуск

конструктора копирования

• При определении новых объектов, инициируемых значениями ранее созданных объектов:

```
Box b4 = Box (4, 7, 1);
```

 При создании временного объекта для инициализации указателя на него (без копирования объекта!), но с последующей инициализацией описываемого объекта значением, извлекаемым по указателю:

```
Box * b5 = new Box (2, 3, 5);
Box b6 = *b5;
```

Свойства

конструкторов копирования

- Конструкторы копирования используются при передаче параметров и при возврате результата функции по значению
- При передаче параметров по ссылке копирования нет!
- Наличие явно описанного конструктора копирования блокирует возможность автоматической генерации конструктора умолчания
- Наличие явно описанного конструктора умолчания никак не влияет на автоматическую генерацию конструктора копирования
- В некоторых компиляторах при обработке инициализации вида Вох b4 = Box (4, 7, 1) вместо конструктора копирования используется конструктор Box b4 (4, 7, 1) с тремя параметрами без создания временного объекта и его копирования

Указатель *this*

- Указатель *this* это указатель на объект, от имени которого производится вызов метода
- Указатель this это всегда указатель на самый первый (неявно заданный) операнд метода, который является объектом данного класса
- Пример использования указателя *this*

```
Box (Box & a) { if (this != & a)
       { len = a.len; wid = a.wid; hei = a.hei; }
         это конструктор копирования
```

Использование указателя *this*

```
class string { char p [SIZE];
                concat (string &); // конкатенация строк
   public: void
         int length (); // длина строки
         void tolow (); // в нижний регистр
                                // убрать пробелы
                trim ();
         void
string s1, s2;
s1.concat (s2);
                        присоединение s2 к s1
s1.trim ();
                   //
                        удаление пробелов спереди и сзади
                 //
s1.tolow ();
                        перевод в нижний регистр
string s3 = s1;
                    //
                        копирование s1 в s3
```

• Здесь каждая последующая операция применяется к объекту *s1*, значение которого изменяется в результате предыдущей операции. Объект *s1* всегда является объектом класса *string*

Использование указателя *this*

```
class string { char p [SIZE];
   public: string & concat (string &); // конкатенация строк
                 length (); // длина строки
         string & tolow (); // в нижний регистр
         string & trim (); // убрать пробелы
string & string::concat (string & s1) { strcpy (p + length (), s1.p);
     return * this; // разыменование this, возврат ссылки на сам объект
// ... теперь можно писать так:
string s1, s2;
string s3 = s1.concat (s2).trim ().tolow ();
```

• Результатом работы метода *string::concat()* является ссылка на его же объект *s1*, это позволяет сразу вызвать метод *string::trim()*, который аналогичным образом возвращает ссылку на *s1*

Вызов

конструкторов класса

• При создании объекта (при обработке описания объекта, при создании временных объектов в выражениях, при создании локальных объектов для значений параметров функций):

```
Box b (3, 4, 5);
```

• При создании объекта в динамической памяти (new), при этом, сначала отводится необходимая память, а затем работает нужный конструктор:

```
Box * pb;
pb = new Box (3, 4, 5);
```

- При включении объектов в состав других объектов наряду с собственным конструктором вызывается конструктор объекта члена класса
- При создании объекта производного класса дополнительно вызывается конструктор базового класса.
- Для статических объектов конструктор вызывается при запуске программы
- При возбуждении исключительной ситуации для создания временного объекта, передаваемого перехватчикам

При вызове конструктора класса

- 1. Вызываются конструкторы базовых классов (если есть наследование $class\ Z:\ public\ Y\ \{\dots\}$)
- 2. Автоматически вызываются конструкторы умолчания всех вложенных объектов в порядке их описания в классе
- 3. Вызывается собственный конструктор, при его вызове все поля класса уже существуют, они получили свои значения при их инициализации, под них выделена память, следовательно, их можно использовать в теле конструктора

Вызов

конструкторов копирования

В случае: Вох а (3, 4, 5);

Box b = a; // a - параметр конструктора копирования

• B случае: Box c = Box (3, 4, 5);

Сначала создаётся временный объект и вызывается обычный конструктор (не копирования), а затем работает конструктор копирования при создании объекта 'с'. В некоторых компиляторах временный объект может не создаваться, в этом случае вызывается обычный конструктор с нужными параметрами:

- При передаче параметров функции по значению (создание локального объекта)
- При возврате результата работы функции в виде объекта
- При возбуждении исключительной ситуации и передаче объектаисключения перехватчику

Делегирующие конструкторы

- Вызов одних конструкторов из других
- Обычные конструкторы:

```
class A { int n; public: A (int x) { n = x; }
A () { n = 4; }
};
```

• Делегирующий конструктор и конструктор-делегат:

```
class B { int n; public: B (int x) { n = x; }
B (): B (4) {}
}:
```

• Если до конца проработал хотя бы один конструкторделегат, объект уже считается полностью созданным

Инициализация членов-данных класса

- Конструкторы
- Делегирующие конструкторы
- Непосредственная инициализация данных в области их объявления в классе:

 Все конструкторы класса А будут инициировать поле п значением 6, если это значение подходит

Деструкторы объектов

- Деструктор не имеет параметров и не возвращает никакого значения: ~<имя класса>();
- Если деструктор не описан, он генерируется автоматически
- Деструктор по умолчанию ничего не делает (его тело пусто) и нужен только для парности соответствующему конструктору
- Деструктор вызывается:
 - 1. При выходе из зоны описания объекта
 - 2. При выполнении операции **delete** для указателя, получившего значение при выполнении операции **new** (при этом сначала работает деструктор, а затем освобождается память, занятая объектом)

Деструкторы объектов

- При выходе из блока для всех автоматических объектов вызываются деструкторы, в порядке, противоположном порядку выполнения конструкторов:
 - 1. Собственный деструктор, при этом в момент начала работы программы деструктора поля данных класса ещё не очищены и, следовательно, доступны для использования, доступны в деструкторе также поля базовых классов (если есть наследование)
 - 2. Деструкторы всех вложенных объектов в порядке, обратном порядку их описания в классе
 - 3. Деструкторы базовых классов (если есть наследование)

Удаление ненужных конструкторов и деструкторов

```
struct A {
           A () {}
            A (const A\&) = delete;
            A (int) = delete;
 A (double); // Разрешена инициализация только нецелочисленными значениями
            void f (int) = delete;
            void f(double x) = \{ cout << "A::f(double) \n"; \}
};
int main() { A d1, d2;
                       // Ошибка: Вызов исключённого конструктора
            A d4 (5);;
            A d5 (6.0);
            A d6 ('p'); ; // Ошибка: Вызов исключённого конструктора
            A d3 = d1; // Ошибка: Вызов исключённого конструктора
            d1.f (1); // Ошибка: Вызов исключённой функции
            d1.f (1.5);
            d1.f ('a');
                       // Ошибка: Вызов исключённой функции
            return 0;
```

Конструкторы и деструкторы по умолчанию

Правые и левые ссылки в Си++

```
    int a = 2; const int b = 6; const int & c = a + b;

 int f (const int & r) { return r; };
• a = f(a + 1) + f(b) + f(c); // Три потенциальные ошибки!
• int i = 8, j = 7, && ri = i + j; // ri — правая ссылка (r-value reference)
                           { int tp; Tp (int t = 0) { tp = t; };
  struct Tp
  void RightRef (Tp && t) { return t; }
                           { Tp rf; RightRef (rf); return 0; } //Ошибка!
  int main ()

    int a = 2; const int b = 6; const int & c = a + b;

                                   int && d = a + 30;
  int Ref (const int & r) { return r; };
  a = Ref(a + 1) + Ref(b) + Ref(c) + Ref(d);
• void Ref (int && t); // нет модификатора const
  void Ref (const int & t); // есть модификатор const
```

Работа с динамической памятью

- Объекты размещаются в памяти аналогично данным языка Си: существуют статические объекты и автоматические объекты, выбор определяется местом определения объектов (не классов!)
- Вне процедур могут определяться только статические (*static*) и глобальные объекты , внутри ещё и автоматические объекты
- Для создания объекта в свободной памяти используется операция **new**, для его уничтожения применяется операция **delete**
- Размер пространства, захватываемого при выполнении операции *new*, точно соответствует размеру объекта-операнда

```
int * p = new int; // создание нового объекта p \mapsto int * p = 5; // присваивание значения объекту p \mapsto 5
```

Явное создание нового объекта в свободной памяти конструктором:

```
Box * b4 = new Box (2, 3, 5);
delete b4;
```

• Операции **new** и **delete** можно переопределять

Работа с динамической

памятью

Создавать можно и массивы объектов. В этом случае операция создания обозначается как new[]

```
p int
int * p;
p = new int [3]; // создание массива из 3-х объектов
```

- Массив уничтожается операцией delete[]
- Размер освобождаемой памяти контролируется системой и не указывается в операции *delete[]*

```
delete p; // уничтожение скаляра delete [] p; // уничтожение массива
```

- Применение скалярного варианта операции освобождения памяти к указателю, по которому размещается массив приведёт во время работы программы к ошибке
- Операции new[] и delete[] можно переопределять

Работа с динамической памятью

```
class string { char * p; int size;
          string (const char * str); // конструктор
                     // выполняет выделение памяти под строку
                     // и инициализацию этой памяти
          ~ string (); // освобождение памяти
string::string (const char * str) // для инициализации константами
     {p = new char [(size = strlen (str)) + 1]};
       strcpy (p, str);
string::~string () { delete [] p; }
void f() { string s1 ("Знак");
         string s2 = s1;
         string s3 ("Система"); /* ... */ s3 = s1; // ...
```

Работа с динамической

памятью

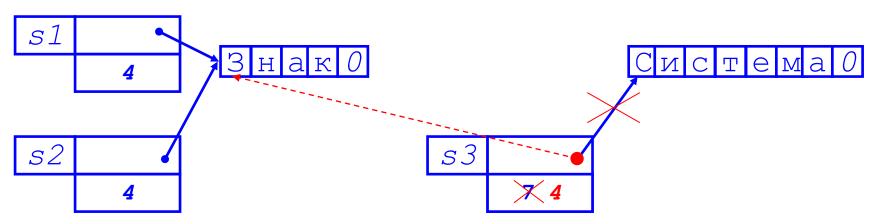
```
void f() { string s1 ("Знак");

string s2 = s1; // копирование полей р и size

string s3 ("Система"); /* ... */

s3 = s1; // присваивание полей р и size

}
```



Работа с динамической

памятью

```
string::string (const string & a)
    // копируются не указатели, а значения:
    p = new char [(size = a.size) + 1]; strcpy (p, a.p); \}
string::~string () { delete [] p; } // деструктор не меняется
void string::operator=(string & a)
    // присваиваются не указатели, а значения:
           delete [] p; // уничтожение старого значения
           p = new char [(size = a.size) + 1]; strcpy (p, a.p);
                                  s3
s2
```

Работа с динамической памятью

```
string::string (const string & a)
    p = new char [(size = a.size) + 1];
                                                 strcpy (p, a.p); }
string::~string () { delete [] p; }
string & string::operator=(string & a)
    if (this != & a) {
            delete [] р; // уничтожение старого значения
            p = new char [(size = a.size) + 1]; strcpy (p, a.p);
     } return * this;
      s3 = s2 = s1; // теперь такое присваивание допустимо
s1
                                     s3
s2
```

Семантика переноса

```
class Str { char * s;
          int len;
    public:
          Str (const char * sss = nullptr); // традиционный конструктор неплоского класса
                                       // традиционный конструктор копирования
          Str (const Str &);
                                       // конструктор переноса из временного объекта
          Str (Str && x)
                           \{ s = x.s; // B  заголовке конструктора нет слова const:
                              x.s = nullptr; // копируемый объект модифицируется!!!
                              len = x.len;
          Str & operator = (const Str & x); // традиционная перегруженная операция =
          Str & operator = (Str \&\& x) // быстрый перенос временного объекта
                           \{ s = x.s; // в заголовке функции нет слова const:
                              x.s = nullptr; // исходный объект модифицируется!!!
                              len = x.len;
                              return *this;
          ~Str ();
                                     // традиционный деструктор неплоского класса
          Str operator + (Str x);
          Str a ("abc"), b ("def"), c = a + b; c = c + a;
                                                                                   64
```

Автоматическая генерация

	Нет описанных методов	Есть деструктор	Конструктор копирования	Операция присваивания	Копирование переносом	Присваивание переносом
Деструктор	✓	*	√	√	✓	✓
Конструктор копирования	✓	✓	**	1	×	×
Операция присваивания	✓	\checkmark		*	×	×
Копирование переносом	✓	×	•		*	×
Присваивание переносом	✓	×			×	*

✓ автоматическая генерация	💸 явное описание	🗙 блокировка генерации
----------------------------	------------------	------------------------

Константные члены класса

 Иногда необходима уверенность, что метод не будет менять значения переданных ему параметров

```
string & string::concat (const string & s) { ... }
```

• Ошибочными являются операторы, в которых меняется значение таких параметров, ошибочными являются вызовы методов для таких параметров (константных объектов), поскольку нет информации о том, какие операции они производят над своими объектами:

```
int string::length (); // нет указания неизменности объекта string & string::concat (const string & s) { /* ... */ s.length () /* ... */ } // Ошибка!
```

• В языке Си++ можно указывать, что некоторые методы не меняют состояния своих объектов (ключевое слово *const* после скобок группирования формальных параметров):

```
int string::length () const;
```

Константные члены класса

Как только метод объявлен константным, ему явно разрешается быть вызванным для константных объектов типа string. Тем самым, станет допустимой реализация метода string::concat () с константным формальным параметром:

```
int string::length () const; // длина строки
string & string::concat (const string &s) // конкатенация строк
{ string temp = * this;
    delete [] p;
    p = new char [(size = temp.length () + s.length ()) + 1];
    strcpy (p, temp.p); strcpy (p + temp.length (), s.p);
    return * this;
}

paspeweho для константы "s",
ecли метод length() тоже константный!
```

- В классах допускаются статические члены (поля данных и методы)
- Статические методы классов не имеют неявного параметра, соответствующего указателю на активный объект, в теле статических методов класса нельзя использовать указатель this
- Для статического члена класса память отводится один раз в момент запуска программы, как для обычной статической переменной
- Статическое поле представляется в единственном экземпляре для всех экземпляров этого класса
- Обращаться к статическому члену можно без указания имени объекта, во избежание неоднозначности можно использовать имя самого класса: class A { public: static int x; static void f (char c); };
 /* ... */
 A::x = 10; A::f ('a');
- Для работы со статическими полями используют статические методы

При работе со статическими полями классов не возникает необходимости выделять для них память в экземплярах класса:

```
class X { public: int a; static int count;
     X (int i) { a = i; count ++; }
};
```

• Константным статическим полям, инициируемым интегральными значениями внутри описания класса, дополнительное определение вне класса не требуется:

```
class X { public: const static int count = 9; };
```

В иных случаях инициализация статических полей выполняется вне описания класса:

```
int X::count = - 1;
int main () { X g(1), z (10); cout << X::count; }
```

Обращение к статическому члену класса может происходить с помощью какого-либо из объектов (g.count, z.count), либо с помощью имени класса (X::count), которое можно использовать даже до определения первого объекта: вызов через объект (g.count) возможен только после оператора определения этого объекта (g)

 Инициализацию вне класса можно использовать даже, если статическое поле определено в закрытой части класса:

```
class X { static int count; public: int a;
        X (int i) { a = i; count ++; }
        void c_print () { cout << count << endl; }
};
int X::count = -1;</pre>
```

• Обычные методы нельзя вызывать до создания первого объекта, чтобы вызвать функцию до создания первого объекта, её следует объявить статическим членом класса:

```
static void c print () { cout << count << endl; }</pre>
```

- Статическим методом класса можно объявить только такой метод, в котором используются только статические поля данных класса или другие статические методы
- Вызов статического метода: X::c_print ();

- Статические методы класса не могут вызывать нестатические методы, нестатические методы могут вызывать статические
- Константные методы класса не могут изменять значения полей данных класса, однако, они могут менять статические поля
- Статический метод может создавать экземпляры классов (объекты), в частности, экземпляры собственного класса:

```
class X { X () {} ~X () {}
   public: static X& createX () { X * x1 = new X;
                                cout << "X created"; return * x1; }</pre>
          static void destroyX (X & x1) { delete & x1;
                                cout << "X destroyed";
int main () { X \& xx1 = X::createX(); //...
            X::destroyX (xx1); return 0; }
                                                                   71
```

Объекты, имеющие статические члены, могут быть объявлены константами

```
class X { public: static int c; }; const X xc; // xc - константа
```

- Поле 'с' константой при таком определении объекта 'хс' не становится. С ним можно работать, как с обычной переменной
- Чтобы объявить статическое поле данных константой, это надо сделать явно:

```
class Z { public: const static int c; }; const int Z::c = 25; // задано значение поля 'c' const Z zc; // 'zc' – константа, поле 'c' – тоже
```

Статические члены класса

Распределение памяти для статических членов классов осуществляется так же, как и для обычных статических объектов:

```
class X {static int count1; static long count2;
static void print ();
};
int X::count1 = 25;
long X::count2; // Каждый статический член класса
// должен быть определён
```

• Распределение памяти для статических методов классов осуществляется так же, как и для обычных процедур:

```
void X::print () { cout << count1 << ", " << count2 << endl; }
// Каждый статический метод класса
// должен быть определён
```

Перекрытие имён

- Разрешается использовать одинаковые имена для разных объектов (переменных, констант, функций)
- Области видимости в программах могут быть вложенными друг в друга, определение объекта во вложенной области видимости отменяет (перекрывает) определение одноимённого объекта в объемлющей области
- Перекрытие позволяет использовать в разных (вложенных друг в друга) областях видимости одинаковые имена для разных, но одновременно не используемых объектов

Перегрузка функций

- Перегрузка функций механизм, позволяющий одинаково именовать функции, видимые в одной области
- Перегрузка функций проявление статического (полностью разрешаемого на стадии компиляции программ) полиморфизма
- Перегрузка функций позволяет использовать в одной области видимости одинаковые имена для разных, но одновременно не используемых функций

Перегрузка функций. Конфликты

• Неоднозначность выбора нужной функции:

```
void f (char); void f (double);
void g () {... f (1); ...}
```

• Отсутствие подходящей функции:

• Скрытая неоднозначность выбора функции:

```
void f (int x = 1);      void f ();
void g () {... f (); ...}
```

• Тип возвращаемого значения функции не участвует в выборе обслуживающей функции:

```
float sqrt (float); double sqrt (float);
```

Правила работы алгоритма выбора перегруженной функции

- а). Точное отождествление
- б). Отождествление при помощи стандартных целочисленных и вещественных расширений
- в). Отождествление с помощью стандартных преобразований
- г). Отождествление с помощью пользовательских преобразований
- д). Отождествление по эллиптической конструкции "…" (обычно этот шаг выполняется только при вызовах функций с несколькими параметрами)

Выбор перегруженной функции а). Точное отождествление

- Точное совпадение типов
- Совпадение с точностью до typedef (новый тип не создаётся!)
- Тривиальные преобразования:
 - Параметр-массив:

T [] <--> T *

Передача параметра по ссылке:

T <--> T & (const T <--> const T &)

- Передача переменной на месте формального параметра-константы:
 Т --> const Т (обратное преобразование не рассматривается)
- Параметр-функция (через имя функции и через указатель на функцию):
 Т (...) <--> (Т*) (...)

Выбор перегруженной функции а). Точное отождествление

```
void f (int); void f (float);
                                      void f (double);
                             void f (unsigned long);
     void f (int unsigned);
void g () { f (1.0); /* f (double) */ f (1.0F); // f (float)
           f (1); /* f (int) */ f (1U); // f (unsigned int)
           f (1UL); }
                                               // f (unsigned long)
void f (int * a); <=</pre>
                         void g () { int m [5]; f (m); f (& m [0]); }
void f (int & a); <=
                         void g () { int m;
                                                           f (m); }
void f (int a); <=</pre>
                         void g() { int m, & k = m;
                                                           f (k); }
void f (const int * a);
                                                           f (m); }
                         void g () { int k, * m = \& k;
                         void g () { const int k = 7;
void f (int * a);
                                    const int *b = \&k;
                                                            f (b); }
```

Выбор перегруженной функции б). Стандартные расширения

- Целочисленные расширения:
 - char (signed/unsigned), short (signed/unsigned),
 enum => int (unsigned int, если тип int слишком узок)
 - enum => long int (unsigned long int, если значения не могут быть представлены типом long int)
 - bool => int (false --> 0, true --> 1)
 - Если возможно, то битовые поля могут расширяться до int или unsigned int, иначе они не расширяются
- Расширения чисел с плавающей точкой:
 - float => double

Выбор перегруженной функции б). Стандартные расширения

 Расширения типов всегда имеют предпочтения перед другими стандартными преобразованиями

```
void f (int); void f (double);
void g () { short aa = 1; f (aa); // f (int)
float ff = 1.0; f (ff); } // f (double)
```

• Нет неоднозначности, хотя:

```
short => int & double float => int & double
```

Если бы стандартные преобразования не делились на пункты б и в, то неоднозначность возникала бы, поскольку все преобразования одного шага работы алгоритма равноправны

Выбор перегруженной функции в). Стандартные преобразования

- Все оставшиеся стандартные преобразования:
 - все оставшиеся неявные стандартные целочисленные и вещественные преобразования
 - преобразования указателей и ссылок:
 - 0 => любой указатель
 - любой указатель => свободный указатель (void *)
 - указатель (ссылка) на производный тип => указатель (ссылка) на базовый тип (для однозначного доступного базового класса наследственной иерархии)

Выбор перегруженной функции в). Стандартные преобразования

• Все стандартные преобразования равноправны:

```
void f (char);
void f (double);
void g () { f (0); }
```

Неоднозначность возникает из-за отсутствия явного совпадения (пункт <u>a</u>) и отсутствия стандартного расширения для типа <u>int</u> (пункт <u>б</u>): при выборе подходящей функции по правилам пункта <u>в</u> преобразования int => char и int => double равноправны

- Конструкторы преобразования (с одним параметром)
- Функции преобразования нестатические методы класса с профилем "operator <mun> ()", которые преобразуют объект класса к типу <mun>

```
struct S { S (long); // конструктор преобразования: long --> S operator int (); // функция преобразования: S --> int }; void f (char *); void g (char *); void h (char *); void f (long); void g (S); void h (const S &); void ex (S &a) { f (a); // f ((long) (a.operator int ())) = f (long) (2 и в) g (1); // g (S ((long) (1))) = g (S) (2) g (0); // g ((char *) (0)) = g (char *) (в) h (1); // h (S ((long) (1))) = h (const S &) (2)
```

- Разрешается один раз повторно искать подходящий тип (а), расширение (б) или преобразование (в)
- Пользовательские преобразования применяются неявно только в том случае, если они однозначны

```
struct A { int a; public: A (int i) { ... }; struct B { int b; public: B (int i) { ... }; int f (A x, int y) { return x.a + y; } int f (B x, int y) { return x.b - y; }
```

Выражение f(1, 1) неоднозначно, поскольку может интерпретироваться двояко:

```
f (A (1), 1) /* f (A, int) */ f (B (1), 1) /* f (B, int) */
```

 Допускается не более одного пользовательского преобразования для обработки одного вызова для одного параметра

```
class X { ... public: operator int (); ... }; // можно преобразовать в int class Y { ... public: operator X (); ... }; // можно преобразовать в X void f (int x, int y); void g () { Y a; int b; f (b, a); } // неправильно
```

- Требуется: a.operator X ().operator int () два шага по пункту г
- Если написать это явно, ошибки не будет: цепочки явных преобразований могут быть сколь угодно длинными

- Для использования в неявных преобразованиях и при поиске подходящей функции конструктор должен иметь разрешение на неявный вызов
- Неявный вызов конструктора может быть запрещён спецификатором *explicit*

```
class X { ... public: X (int); ... };
void f () { X a (1); // явный вызов, всегда правильно
X b = 2; // неявный вызов
X c = X (2); // явный вызов с тем же эффектом
}
```

Выбор перегруженной функции с несколькими параметрами

- 1. Отбираются все функции, которые могут быть вызваны с указанным в вызове количеством параметров
- 2. Для каждого параметра вызова строится множество функций, оптимально отождествляемых по этому параметру
- 3. Находится пересечение этих множеств:
 - если это ровно одна функция она и является искомой,
 - если множество пусто или содержит более одной функции, генерируется сообщение об ошибке.
- При работе алгоритма для функций с несколькими параметрами обнаружение неоднозначности не приводит к немедленной остановке алгоритма, неоднозначность может быть снята рассмотрением других параметров функции

Выбор перегруженной функции д). Выбор по ...

Функции с переменным числом параметров работают в
 Си++ с помощью макроопределений va list и va arg

```
class Real { /* ... */ public: /* ... */ Real (double); /* ... */ };
void f (int, Real); void f (int, ...);
void g () { f (1, 1); // f (int, Real) // пункт ∂ даже
// не привлекается к рассмотрению
f (1, "Строка"); // f (int, ...) // int, const char *
}
```

Многоточие может приводить к неоднозначности

```
void f (int); void f (int ...); void g () { /* ... */ f (1); /* ... */ } // Ошибка, так как отождествление // по первому параметру даёт обе функции
```

Проблемы отождествления ссылок, а также константных и неконстантных типов

• Перекрёстная передача переменных и ссылок

```
int i=1;
int & ri = i;
void f(int x) { }
f(i); // <u>Ошибка</u>
f(ri); // <u>Ошибка</u>
void f(int & y) { }
```

Перекрёстная передача переменных и констант для формальных параметров-ссылок

```
int i=1;
const int ci=2;
void f(const int & x) { }

void f(int & y) { }
f(i); // f(int &)
f(ci); // f(const int &)
```

 Аналогичные механизмы работают при использовании конструкторов копирования (варианты с const и без const)

Проблемы отождествления ссылок, а также константных и неконстантных типов

• Переменные и константы для формальных параметров-ссылок

```
int i=1;
const int ci=2;
void f(const int & x) { }

void f(char & y) { }
f(i); // f (const int &)
f(ci); // f (const int &)
```

• Передача константы по значению

```
const int ci=1; void f(int y) { } f(ci); // f (int y)
```

• Перекрёстная передача констант и переменных по значению

```
const int ci=1; int i=0; f(ci); // \underbrace{Own6ka}_{f(int y) \{ \}} void f(const int z) \{ \}
```

 Можно перегружать обычные арифметические и логические операции, операции отношения, операции присваивания, сдвиги, операции индексирования, разыменования указателей на структуры, операции доступа к членам класса через указатель на член класса, операции группировки параметров, захвата и освобождения свободной памяти (всего 42 операции):

```
+ - * / % << >> ^ | &

= += -= *= /= %= <<= >>= ^= |= &=

== != ! , < <= >= > || &&

++ -- -> ->* [] ()

~ new new[] delete delete[]
```

• Нельзя перегружать:

```
    - разрешение области видимости
    - выбор члена класса
    * - выбор через указатель на член класса
    ?: - тернарная условная операция
    sizeof - операция вычисления размера объекта
    typeid - операция вычисления имени типа
    # - начало макродирективы
    ## - слияние или преобразование лексем
```

- Для перегрузки операций используется ключевое слово operator, например, запись "operator==" обычно используется для определения операции проверки на равенство для объектов невстроенных типов
- При определении операций лучше <u>сближать</u> <u>семантику</u> новых операций с семантикой аналогично записываемых операций встроенных типов

 Все перегрузки операций, необходимых в программе, нужно делать явно, для каждой операции (даже если некоторые операции эквивалентны):

$$++a$$
 $a += 1$ $a = a + 1$

- Имея функции, определяющие сложение a.operator + ()
 и присваивание a.operator = (), нельзя автоматически,
 без явного определения, использовать операцию '+=',
 то есть функцию a.operator += ()
- Операции присваивания ('='), индексирования ('[]') и доступа ('->') могут перегружаться только нестатическими методами классов

Перегрузка бинарных операций

 Определение метода конкатенации в классе, созданном для работы со строками:

• Реализация бинарной операции увеличения '*+=*':

```
string & operator+= (string & s1, const string & s2)
{ return s1.concat (s2); }
```

• Определение этой же операции в составе класса:

```
class string { /* ... */ public:
    string & operator += (const string & s) { return concat (s); }
};
    string s1 (" a"), s2 (" b");
    s1 += s2;
    s1
```

Методы классов и функции-друзья классов

- Свойства (ограничения) обычных методов класса:
 - 1. Метод класса имеет право доступа к закрытой части объявления класса
 - 2. Метод класса находится в области видимости класса
 - 3. Метод должен вызываться только для объекта класса (имеется неявно присутствующий указатель *this*)
- Статические методы не имеют указателя this и могут вызываться, когда объектов у класса не существует
- Функции-друзья, обладая доступом к закрытой части объявления класса, не обязаны находиться в области видимости этого класса

Функции-друзья классов

 Иллюстрация различий в определении и использовании методов класса и функций-друзей:

```
class X { int a; public: ...
       friend void friend_f (X*, int);
               void member_m (int);
void friend f (X * p, int i) { p -> a = i; }
void X::member_m (int i) { a = i; }
void f ()
{ X obj;
  friend_f (& obj, 10);
  obj.member m (10);
```

Функции-друзья классов

- Преимущества использования функций-друзей:
 - 1. Функции-друзья повышают эффективность программ, позволяя отказаться от использования функций доступа к закрытым членам класса
 - 2. Объявление функции другом сразу нескольких классов позволяет упростить интерфейсы сразу всех этих классов
 - 3. Функция-друг не накладывает ограничений на списки собственных параметров и не требует делать главный параметр (используемый объект) первым в списке параметров функции
 - 4. Функция-друг допускает преобразования главного параметра (используемого объекта), а методы класса этого не допускают

Функции-друзья классов

- Если другом объявляется перегруженная функция, только она из одноимённых функций является другом
- Дружба не обладает транзитивностью, она не передаётся по наследству производным классам

```
class A { friend class B; int a; /* ... */ };
class B { friend class C; /* ... */ };
class C { void f (A *p) { p -> a ++; } }; // ошибка
class D: public B { void f (A *p) { p -> a ++; } };
// нет доступа к закрытому полю 'a'
```

 Перегрузка может производиться для операций с параметрами встроенных типов:

```
class complex { double re, im; /* ... */
    public: complex (double r = 0, double i = 0) { re = r; im = i; }
    friend complex operator* (const complex &a, double b);
    /* ... */ };
complex operator * (const complex & a, double b) {
        complex temp (a.re * b, a.im * b);
        return temp;
}
```

Можно использовать операторы

```
complex y = 2, z; double d = 5.3; z = y * d; // вызывается функция operator*(y, d)
```

 Ввиду отсутствия варианта перегрузки умножения с первым параметром, имеющим тип double, остаётся неверным оператор

```
z = d * y; // Ошибка
```

 Следует определить ещё одну дружественную классу complex функцию:

```
complex operator * (double a, const complex &b) {
      complex temp (b.re * a, b.im * a);
      return temp;
}
```

Имея такие определения, можно написать программу:

```
complex x (1, 2), y (5,8), z; const complex w (1, 3); double d = 7.5; z = x + y; /* x.operator + (y) */ z = x + w; // const внутри скобок z = z + d; /* z.operator + (complex (d)) */ z = w + x; // const после скобок z = d + x; // ошибка: вызов d.operator + (x), но в классе double // нет операции сложения с комплексными числами
```

- Методы класса в качестве своего первого параметра всегда имеют параметр, имеющий тип этого класса
- Функции, не являющиеся методами классов, свободны от этого требования
- Перегрузка операций членами класса обычно используется, когда оба операнда относятся к этому классу

Перегрузка операции '+' с помощью друга класса:

```
class complex { double re, im; /* ... */
    public: complex (double r = 0, double i = 0) { re = r; im = i; }
    friend complex operator+ (const complex& a, const complex& b)
        { complex temp (a.re + b.re, a.im + b.im); return temp; }
};

complex x (1, 2), y (5,8), z; const complex w (1, 3); double d = 7.5;
z = x + y; // operator + (x, y)
z = z + d; // operator + (z, complex (d))
z = d + x; // operator + (complex (d), x), нет ошибок
```

 Функции-друзья лучше использовать в тех случаях, когда в операциях участвуют операнды разных типов

 Допускается не более одного пользовательского преобразования для обработки одного вызова для одного параметра

```
class X { public: operator int (); ... }; // можно преобразовать в int class Y { public: operator X (); ... }; // можно преобразовать в X void f () { Y a; int b; b = a; } // неправильно: b = a.operator X ().operator int ();
```

- Двойной шаг по пункту г алгоритма запрещён
- Если написать явные шаги преобразования типа, ошибки не будет: цепочки явных преобразований могут быть сколь угодно длинными
- Присваивание подчиняется тем же правилам, что и другие перегруженные функции

Операция индексирования

Индексация '[]' есть бинарная операция, её перегрузка
выполняется только нестатическим методом класса, у которого
неявный параметр — это сам объект, к которому применяется
операция, а явный параметр — значение индекса

```
class string { char * p; int size; /* ... */
    public: char & operator [] (int i);
        { if (i < 0 | | i >= size) { cerr << "string:" << i << endl; exit (1); }
        return p [i];
        }
} s ("Системы программирования");
char c = s [3]; // эквивалентно c = s.operator [] (3); => c == 'T'
```

• Возвращаемое значение в виде ссылки позволяет использовать индексацию в присваивании и справа и слева

Перегрузка унарных операций

 Унарные операции перегружаются методом без параметров (точнее – с одним неявным параметром)

```
complex x (1, 2), z; z = -x; // z.re = -1, z.im = -2 z = -2; // здесь нет никакой перегрузки унарного минуса: // работает присваивание значения выражения -2
```

Перегрузка унарных операций

Унарные операции перегружаются функцией-другом с одним параметром (допустимы и обычные функции)

```
class complex { double re, im;
   public: complex (double r = 0, double i = 0) {re = r; im = i;}
   friend const complex operator— (const complex & a);
};
const complex operator— (const complex & a)
   { complex temp (— a.re, — a.im); return temp; }

complex x (1, 2), z;
z = -x; // z.re = -1, z.im = -2; результат тот же
```

Особенности операций '++' и '--'

- При перегрузке нужно указывать, какой именно вариант перегружается (префиксный или постфиксный)
- Для двух операций языка определён специальный синтаксис:

```
++a \equiv a.operator++ () a++ \equiv a.operator++ (0)
--a \equiv a.operator-- () a-- \equiv a.operator-- (0)
```

- Для указания на постфиксную форму используется фиктивный аргумент с типом *int*: *operator++ (int)*
- Как и все остальные унарные арифметические и логические операции (*они все префиксные*), префиксная операция определяется без фиктивного аргумента: *operator++()*
- Фиктивный аргумент используется только для "необычных"
 (единственных в своем роде) постфиксных операций '++' и '--'

Особенности операций '++' и '--'

- Префиксные операции обычно возвращают ссылки на объекты, а постфиксные – копии этих объектов
- Префиксная операция-функция получает ссылку на неконстантный объект, копия которого внутри функции не создаётся, а возвращает ссылку на константу, чтобы запретить операции вида ++++ z или ++ z = ...
- Постфиксная операция-функция возвращает константное значение, чтобы запретить операции вида *z ++++* или *z ++ = ...*; ссылка не возвращается: нужна копия неизменённого объекта

110

Особенности операций '++' и '--'

```
class complex { double re, im; /* ... */
  public: complex (double r = 0, double i = 0) {re = r; im = i;}
         const complex & operator++ () { ++ re; return * this; }
         const complex operator++ (int pusto)
           { complex temp = * this; re ++; return temp; }
};
complex x (1, 2), y, z;
z = ++ x; // z.re = 2, z.im = 2, x.re = 2, z.im = 2
z = x ++; // z.re = 2, z.im = 2, x.re = 3, z.im = 2
++ ++ х; // ОШИБКА: возвращается константное значение
y = (x + y) + +; // ОШИБКА: сложение возвращает
              // константное значение
```

Перегрузка операций

• Виды определений перегрузки операций:

```
// члены класса (имеют неявный параметр this)
class X {
    operator ++
                  (int);
                        // постфиксная унарная операция увеличения
                     ();
                         // префиксная унарная операция увеличения
 X & operator ++
 X * operator &
                     (); // префиксная унарная операция взятия адреса ('&')
                 (X); // бинарная операция логического И ('&')
    operator &
                 (X, X); // <u>ошибка:</u> заданы три операнда операции '&'
    operator &
                         // ошибка: нет унарной операции деления ('/')
    operator /
                     ();
             // функции, не являющиеся членами класса
    operator --(X&, int);
                        // постфиксная унарная операция уменьшения
                  (X&);
                         // префиксная унарная операция уменьшения
 X & operator --
                   (Х); // префиксная унарная операция изменения знака
 X
    operator -
                 (X, X); // бинарная операция вычитания ('–')
    operator -
 X
                     ();
                         // <u>ошибка:</u> не заданы операнды операции '–'
 X
    operator -
    operator - (X, X, X); // <u>ошибка:</u> заданы три операнда операции '–'
 X
                    (X);
                         // ошибка: нет унарной операции остатка ('%')
    operator %
```

Перегрузка операций. Пример

Операция косвенного доступа к объектам:

```
class Ptr_Object { Object * operator -> () { } } p;  // p -> Object_field = 0;
```

Преобразование в указатель:

```
Object * f (Ptr_Object p) { return p.operator -> (); } // p == 0 не допустимо!
```

 Для обыкновенных указателей операция доступа -> является синонимом некоторой комбинации операций разыменования * и индексации []:

```
p -> m \equiv (* p).m (*p). m \equiv p[0].m p -> m \equiv p[0].m
```

• Операция косвенного доступа к объектам:

```
class Ptr_Object { Object * p;
    public: Object * operator -> () { return p; }
        Object & operator * () { return * p; }
        Object & operator [] (int i) { return p [i]; }
}.
```

Виды отношений между классами

- Классы могут рассматриваться как автономные абстрактные сущности, однако
 - в безусловном большинстве существующих программ классы взаимосвязаны
- Разновидности взаимосвязей (в том числе иерархий):
 - Ассоциация классов
 - Агрегация классов
 - Использование одним классом другого класса
 - Инстанцирование (наполнение) класса
 - Наследование одним классом свойств другого класса

Основные понятия ER-модели

- Сущность (Entity) абстракция, полученная на основе сходных объектов, информация о которых должна сохраняться и быть доступной
- В диаграммах ER-модели сущность представляется в виде прямоугольника, содержащего имя сущности

АЭРОПОРТ

например, Шереметьево, Хитроу

- Имя сущности это имя типа (класса), а не некоторого конкретного экземпляра этого типа
- *Атрибут –* именованная характеристика сущности
- Ключ сущности совокупность атрибутов, однозначно определяющая конкретный экземпляр

Основные понятия ER-модели

Связь (Relationship) – графически изображаемая
 ассоциация, устанавливаемая между сущностями, связь –
 это типовое понятие, все экземпляры связываемых
 сущностей подчиняются единым правилам связывания

Покупатель	просто связь	Заказ
Покупатель	связь <mark>N</mark> "много-к-одному"	Заказ
Покупатель	связь 1:N "много-к-одному"	Заказ
Покупатель	1 связь "один-к-одному"	Заказ

Модальность связи – "должен" или "может"

Взаимодействие и иерархия классов. Ассоциация

- Ассоциация наиболее общий вид взаимосвязи На первых стадиях проектирования вид этой связи никак не конкретизируется, а утверждается лишь наличие некоторой связи, которая затем может проявиться в одном из других видов межобъектных связей
- Ассоциация всегда является бинарной и может существовать между двумя разными сущностями или между сущностью и ею же самой (рекурсивная связь)
- При последующем проектировании связь, выраженная как ассоциация, превращается в другую, более точно выраженную связь

Взаимодействие и иерархия классов. Агрегация

- Агрегация выражает отношение между классами по формуле "<u>часть-целое</u>" ("<u>has a</u>", "<u>содержит</u>")
- При агрегации объект одного класса внутри себя содержит объекты других классов, как объект "Треугольник" содержит три объекта "Вершина", а объект "Самолёт" содержит четыре объекта "Двигатель"
- Различают строгую (сильную) и нестрогую агрегацию. При строгой агрегации внутренний компонент существует только одновременно с объектом. Строгую агрегацию иногда называют композицией (в этом случае нестрогую агрегацию называют агрегацией без каких-либо уточнений)

Взаимодействие и иерархия классов. Агрегация

Нестрогая агрегация на языке Си++

```
class ShareHolder { ... Share * asserts; ... }; // Акции могут исчезнуть,
                                          // но объект будет существовать
               Акционер
                                               Акция
```

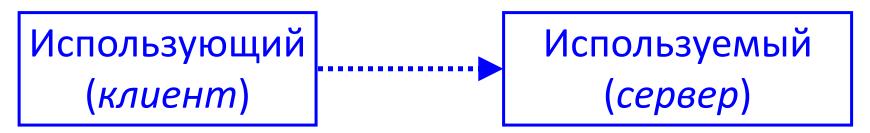
Строгая агрегация или композиция на языке Си++

```
struct A { /* ... */ };
struct B { struct A a; /* Класс B содержит класс A */ };
class Triangle { Point v1, v2, v3; ... }; // Вершины не могут исчезнуть,
                           // пока существует экземпляр класса Triangle
              Треугольник
                                               Вершина
```

119

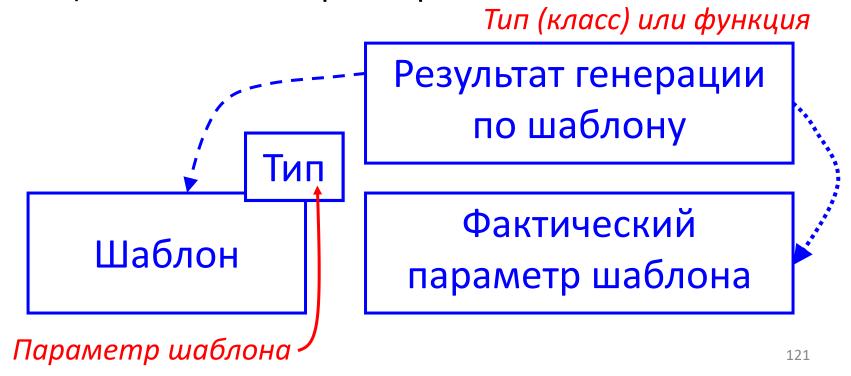
Взаимодействие и иерархия классов. Использование

- Имя одного класса используется в прототипе (профиле) метода другого класса
- В теле метода одного класса создаётся локальный объект другого класса
- Метод одного класса обращается к методу другого класса



Взаимодействие и иерархия классов. Инстанцирование

 Инстанцирование – проведение настройки шаблона с помощью типового параметра



Пример иерархии. Одиночное наследование

- <u>Концепция наследования</u>: один класс является разновидностью ("частным случаем") другого
- Иерархия наследования образует иерархию структур классов
- Иерархия структур классов определяет отношение "обобщение/специализация" ("<u>is a</u>", "<u>ecmь</u>")
- В иерархии классов вышестоящая абстракция является обобщением, а нижестоящая – специализацией

- Цель формирование иерархических связей между пользовательскими типами путём расширения базовых классов классами-наследниками
- Наследование выражает отношение вида "частноеобщее" ("**is a**", "**ecmь**", "роза" <u>ecmь</u> "цветок"): объекты производных классов рассматриваются как частные случаи объектов базовых классов
- Наследование механизм создания нового класса (производного) из старого (базового):
 "уточняется" определение базового класса, расширяется его представление и поведение

- Состояния и поведение базового и производного классов связаны между собой
 - Производный класс наследует состояние (набор данных) и поведение (набор методов) от уже существующего базового класса
 - Производный класс может расширять состояние и поведение базового класса, то есть дополнять унаследованную структуру данных и унаследованный набор методов
 - Производный класс может переопределять поведение базового класса, то есть содержание унаследованных функций
 - Производный класс может корректировать доступ к членам базового класса
 - Базовый класс ничего не знает о наличии производного класса, но может предполагать его наличие и принимать меры по облегчению его создания
- Возникающий при наследовании класс есть подтип базового класса, объекты класса-наследника могут использоваться везде, где могут использоваться объекты базового класса

```
struct A { int x; int y;}; A a;

struct B: A { int z; }; B b;

b.x = 1; b.y = 2; b.z = 3;

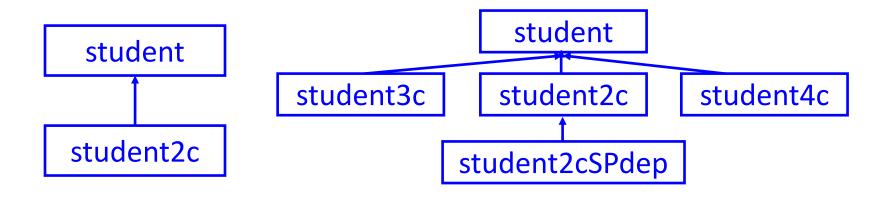
a = b;
```

```
B:: A:: int x; int y; int z;
```

- Объект производного типа В наследует свойства базового типа А
- Допустимо присваивание a = b
- Обратное присваивание b = a неверно: у объекта a нет достаточной информации для заполнения полей объекта b
- Классы *A* и *B* могут служить базовыми классами для других классов без ограничения их числа:

```
struct C: A { int t; }; struct D: B { int t; };
```

• Иерархия классов, описывающих данные о студентах:

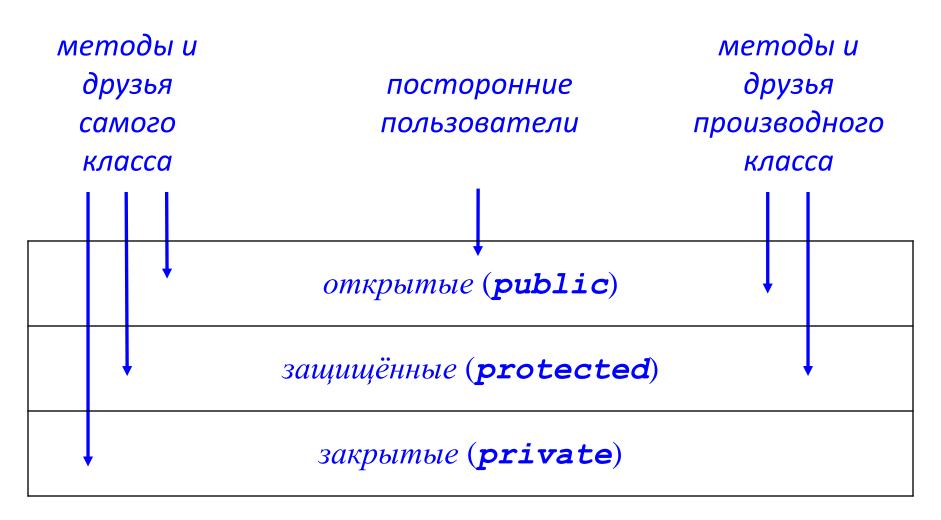


- Самый младший наследник изображается внизу иерархии
- Стрелка направляется от производных классов к базовому
- Число входящих стрелок для любого базового класса может быть сколь угодно большим, от этого наследование для каждого из порождаемых классов в отдельности не перестаёт быть одиночным

- Наследование контролируется с помощью ограничивающих видимость спецификаторов доступа
- Спецификаторы доступа могут только уменьшить видимость, но не расширить её
- По умолчанию структуры наследуют своим базовым классам открытым способом, а классы — закрытым:

```
class C { public: int c; }; struct S { int s; }; class CC: C { CC () { c = 1; /* ОШИБКА! */ } // класс наследует закрытым class CS: S { CS () { s = 1; /* ОШИБКА! */ } }; // образом, struct SC: C { SC () { c = 1; } }; // а структура — открытым struct SS: S { SS () { s = 1; } }; // так надо исправить ошибки! class CS: public S { CS () { s = 1; } };
```

- Порождённый класс наследует все члены базового класса и имеет свободный доступ к открытым (public) и защищённым (protected) членам базового класса
- Причиной введения защищённых членов класса является необходимость открыть доступ к некоторым из элементов базовых классов, недоступным для посторонних
- Защищённые члены базового класса ведут себя как открытые по отношению к методам производных классов и как закрытые по отношению к другим функциям
- Закрытые (*private*) элементы базового класса недоступны для всех, включая методы производных классов



 Ограничение видимости действует только на данный производный класс и на его возможных потомков

```
struct A { int x; int y; }; class D: protected A { int t; }; D d, * pd = & d; // строится указатель на производный класс pd -> t; // ОШИБКА: доступ к закрытому полю D::t (d.t) pd -> x; // ОШИБКА: доступ к защищённому полю D::x
```

 Работа с указателем происходит в контексте прав доступа этого указателя:

```
A * pa = (A*) pd; // строится указатель на базовый класс ра -> x; // правильно: поле A::x — открытое
```

Каждый класс создаёт собственную область видимости

• Если в производном классе объявлен метод, одноимённый методу базового класса с совпадающим профилем, то имеет место <u>перекрытие метода</u>

```
struct M { void f (int x); }; struct N: public M { int x; void f (int x); }; M m, *pm; N n, *pn; pn = &n; pn -> f (1); // вызывается N::f (1) pm = (M*) pn; pm -> f (1); // вызывается M::f (1)
```

• Если метод некоторого класса должен вызвать другой метод, описанный в одном из базовых классов, используется явная операция разрешения области видимости '::'

```
pn -> N::f (1); // вызывается N::f (1) pm -> M::f (1); pn -> M::f (1); // вызывается M::f (1)
```

• Явное использование объекта всегда трактуется однозначно:

```
n.f (1); // вызывается N::f (1) 
m.f (1); // вызывается M::f (1)
```

```
int x = 7; void f (int);
class P { int x; public: void f (int);
class Q: public P { void f (int); void g (); };
void Q::g()
  f (1); // Вызов Q :: f (1)
   P:: f (1); // Вызов P:: f (1)
    :: f (1); // Вызов глобальной void f (1)
    :: x = 1; // Изменение глобальной переменной x
      x = 2; // Кажется, что: = :: x = 2, так как P :: x скрыто в базовом классе,
               // Но ОШИБКА, так как x класса P перекрывает глобальную x,
               // и в классе Q глобальная переменная x недоступна!
```

- При создании объекта типа Q вызывается конструктор P::P (), затем собственный конструктор Q::Q ()
- При разрушении объекта типа Q вызывается деструктор $Q:=^Q()$, затем деструктор базового класса $P:=^P()$

Создание и уничтожение объектов при наследовании

- При создании объекта производного класса сначала создаются элементы данных базового класса, сам базовый класс, потом элементы данных производного класса, наконец, сам производный класс
- Уничтожение объектов проходит в обратном порядке: сначала уничтожается производный класс, его элементы, базовый класс, элементы базового класса
- Элементы данных создаются в порядке объявления в классе и уничтожаются в обратном порядке

Специальные методы при наследовании

 Конструкторы, деструкторы и операции присваивания (функции operator=()) не наследуются, в каждом классе их определяют заново:

Создание, инициализация и уничтожение подобъектов

• Объекты внутри объектов других классов:

```
class Point { int x; int y; public: Point (); Point (int, int); }; class Z { Point p; int z; public: Z (int); };
```

- Объекты создаются в порядке вхождения вложенных объектов в составной объект
- Конструктор составного объект вызывается, когда все подобъекты уже существуют и инициированы:

```
Z * z = \text{new Z (1)}; // Point (); Z (1);
```

• Деструкторы вызываются в обратном порядке:

```
delete z; // ~Z (); ~Point ();
```

Список инициализации

 Инициализировать вложенный объект до вызова собственного конструктора с помощью списка инициализации:

```
class Point { int x; int y; public: Point (); Point (int, int); }; class Z { Point p; int z; public: Z (int); }; Z::Z (int c): p (1, 2) { z = c; } // есть аналогия с Point p (1, 2) Z::Z (int c): p (1, 2), z (c) {} // но нельзя делать одно определение // в составе другого определения
```

- Если задан список инициализации собственных полей, будут вызваны конструкторы из списка с заданными параметрами
- Если для члена класса инициализация в списке не указана, для инициализации используется конструктор умолчания
- Конструкторы из списка вызываются в порядке включения элементов в состав класса, но не списка!

Инициализация и присваивание

- Инициализация объекта отличается от присваивания этому объекту нового значения
- Присваивание может повторяться много раз, инициализация выполняется лишь однажды
- Присваивание константам невозможно, инициализация константы процесс естественный
- Инициализация выполняется для ничем не заполненной памяти, присваивание должно правильно работать с уже созданным объектом, значение которого заменяется новым
- В инициализаторах членов класса возможно задание начальных значений ссылкам и константам

Инициализация и присваивание

 В инициализаторах членов класса возможно задание начальных значений ссылкам и константам:

```
class error { int i; const int ci; int & ri; public: error (int ii) { i = ii; ci = ii; // ОШИБКА — нельзя присваивать константе ri = i; } // ОШИБКА — ссылка должна быть инициирована };
```

Следует изменить конструктор и записать инициализацию таким образом, чтобы она не смешивалась с присваиванием:

```
error::error (int ii): ci (ii), ri (i) // здесь нет ошибок! { i = ii; } // это обычное присваивание
```

Инициализация полей данных

- Инициализации полей, унаследованных производными классами от базовых классов, можно не делать, если для этих полей достаточно вызывать конструкторы по умолчанию
- В список инициализации, имеющийся у конструктора производного класса, необходимо включать обращение к конструктору базового класса с параметрами, обычно строящимися на основе значений параметров соответствующего конструктора производного класса:

```
class T { int n; double x; /* ... */
    public: T (int i, double y): n (i), x (y) { /* ... */ }
};
class U: public T { bool b; /* ... */
    public: U (bool t, int i, double y): b (t), T (i, y) { /* ... */ }
};
```

Инициализация полей данных

 Имена полей базового класса использовать в списке инициализации конструктора производного класса нельзя:

 Определим базовый класс, описывающий атрибуты студентов, этот класс послужит основой создания некоторого производного класса, описывающего только студентов 2 курса

```
class student { protected: char * name; int year; // год обучения
                                                // средний балл
                          double avb;
                          int student id;
               public: student (char* nm, int y, double b, int id):
                               year (y), avb(b), student_id (id)
                          { name = new char [strlen (nm) + 1];
                           strcpy (name, nm); }
                      char * get name () const { return name; }
                      void print ();
                     ~student () { delete [] name; }
```

Студент второго курса обладает всеми атрибутами студента – именем, номером года обучения, средним баллом на экзаменах, у него есть и свои, только ему присущие атрибуты, например, наименование темы практической работы по Си++ и имя руководителя практикой:

```
class student2c: public student { // указание на базовый класс protected: char* pract; char* tutor; public: student2c (char* n, double b, int id, char* p, char* t): student (n, 2, b, id) { pract = new char [strlen (p) + 1]; strcpy (pract, p); tutor = new char [strlen (t) + 1]; strcpy (tutor, t); } void print (); ~student2c () { delete [] pract; delete [] tutor; }
```

- У нового класса, уточняющего ранее введённый класс, должны быть свои конструкторы и деструктор
- Функция *print ()* производного класса скрывает одноимённую функцию базового класса (из другой области видимости)
- Полностью унаследован производным классом и может в нём использоваться селектор get_name ()
- В новом классе можно заново строить все методы (может быть, копируя фрагменты текста из определения базового класса), но можно воспользоваться уже сформированными методами базового класса, как сделано в этом примере, где конструктор производного класса обращается к конструктору базового класса для инициализации унаследованных полей, которые нельзя инициировать поимённо

- Производный класс может устанавливать дополнительные ограничения на доступ к унаследованным от базового класса элементам, которые будут распространяться и на него самого и на все те классы, которые станут его наследниками
- Все открытые и защищённые элементы базового класса рассматриваются в производном классе как защищённые, а все закрытые элементы остались бы закрытыми:

```
class student3c: protected student { /* ... */ };
```

• Все элементы, унаследованные производным классом от базового, становятся закрытыми:

```
class student4c: private student { /* ... */ }; // эквивалентно: class student4c: student { /* ... */ };
```

Одиночное наследование в Си++

- Во вновь порождённом производном классе могут быть определены новые члены (как новые поля данных, так и новые методы): в конструкторе класса студентов 2 курса уже не нужно задавать год обучения, но необходимо задать тему и руководителя практикой
- При вызове конструктора для экземпляра класса студентов 2 курса сначала проработает конструктор базового класса student (), а затем конструктор производного класса student2c, иерархически вложенного в базовый, который вправе ожидать, что имя студента, номер зачётной книжки, средний балл и год обучения будут уже определены, когда придётся заполнять поля темы и имени руководителя
- При работе производного деструктора ~student2c () поле года обучения ещё будет существовать

Одиночное наследование в Си++

Функция print () базового класса не видна объектам
производного класса, но путём уточнения её имени именем
класса, которому принадлежит функция, её можно сделать
видимой, если она не имеет атрибута private

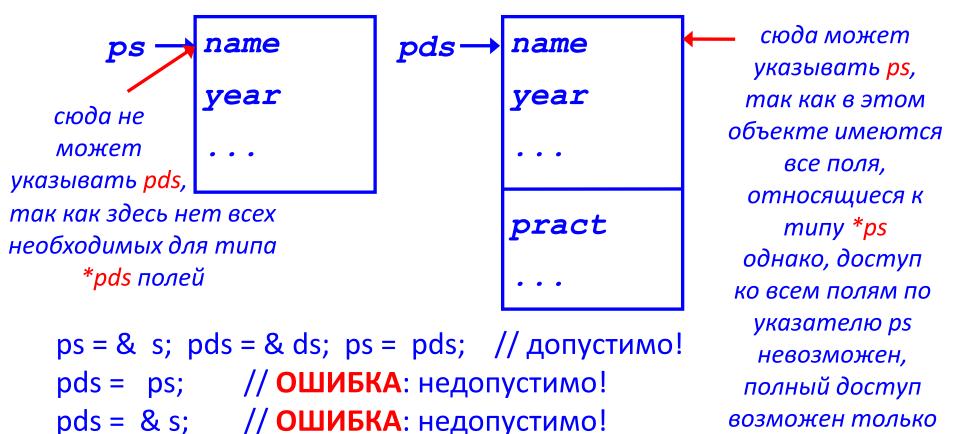
```
void student :: print ()
{ cout << "ФИО
                        = " << name << endl;
 cout << "Kypc</pre>
                = " << year << endl;
 cout << "Средний балл = " << avb << endl;
 cout << "Hoмep зачётки = " << student id << endl;
void student2c :: print ()
{ student :: print (); // выдаёт в файл name, year, avb, student_id
 cout << "Teмa курсовой = " << pract
                                          << endl;
 cout << "Преподаватель = " << tutor
                                          << endl;
```

Одиночное наследование в Си++

• Манипуляции с объектами классов в глобальной функции f():

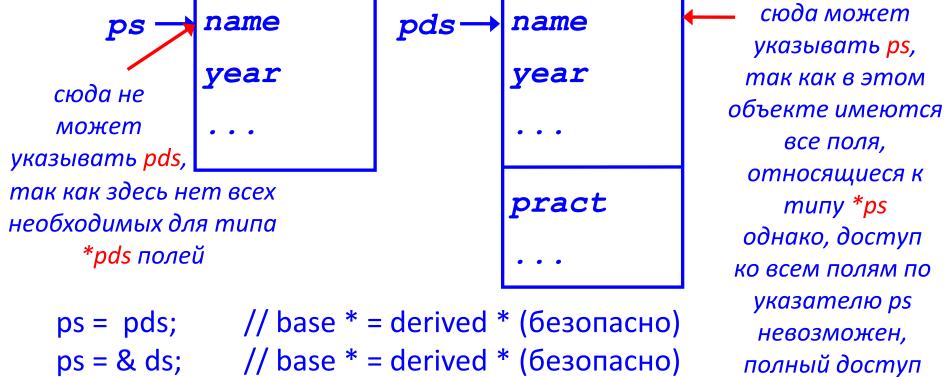
```
void f ()
{ student s ("Катя", 2, 4.18, 20100210);
 student2c ds ("Таня", 4.08, 20100211, "Компилятор Си++",
                                     "Виктор Петрович");
 student * ps = \& s; // указатель на базовый класс (курс = 2)
 student2c* pds = & ds; // указатель на производный класс
 ps -> print (); // student :: print () напечатает главное
 pds -> print (); // student2c :: print () напечатает всё
 ps = pds; // допустимо (стандартное преобразование)
 ps -> print (); // student :: print () выбирается
                     статически по типу указателя
```

Генеалогические преобразования



по указателю pds

Генеалогические преобразования



относящиеся к типу *рѕ однако, доступ ко всем полям по указателю рѕ невозможен, полный доступ С объектом производного класса можно обращаться как возможен только с объектом базового класса при обращении к нему при по указателю pds помощи базовых указателей и ссылок

Генеалогические преобразования

- Возможность доступа к объектам по указателям определяется статически по типу используемого указателя
- Правило статического выбора объекта по типу указателя работает даже в условиях длинных цепочек производных классов:

```
class X1 { public: void f (int); /* ... */ }; class X2 : public X1 { /* ... */ }; /* ... */ class X10 : public X9 { public: void f (double); /* ... */ }; void g (X10 * p) { p -> f (2); } // X10::f или X1::f?
```

Наследование в Си++

 При явно описанном конструкторе копирования производного класса для базового класса вызывается конструктор умолчания (если в списке инициализации не указано иное), если же конструктор копирования производного класса получен автоматически, то для базового класса вызывается конструктор копирования (сгенерированный автоматически или написанный вручную):

```
    class A {...}; class B: public A { B () {} B (const B &) {} };
    B b; // вызов конструкторов умолчания A () и B ()
    B b1 = b; // копирование b в b1 — вызов конструктора умолчания A (), // затем вызов конструктора копирования B (const B &) class C: public A {};
    C c; // вызов конструкторов умолчания A () и C ()
    C c1 = c; // копирование c в c1 — вызов конструктора копирования // класса A, затем вызов конструктора копирования класса B: // A (const A &), затем C (const C &)
```

Виды полиморфизма

- <u>Полиморфными</u> называются методы, позволяющие выразить алгоритм один раз, но использовать его с множеством разных типов
- Статический полиморфизм действует только на этапе компиляции и характеризуется использованием одноимённых функций с разными профилями
- <u>Параметрический (ти́повый) полиморфизм</u> времени компиляции связан с введением шаблонов как средства параметрического описания классов
- <u>Динамический полиморфизм</u> реализуется с помощью виртуальных функций и доступа к функциям по указателям, когда на этапе компиляции не удаётся определить точную вызываемую функцию, так как значение указателя не известно

Динамический полиморфизм

- Поддержку динамического полиморфизма выполняют виртуальные методы, связанные с полиморфными объектами
- Виртуальные методы вводятся в классах, когда предполагается, что впоследствии будут определены производные от них классы, в которых эти виртуальные методы будут переопределены и сделаны конкретными, имеющими более точные реализации
- В каждом из производных классов переопределение виртуальных методов может быть своё, не похожее на сделанное в других классах
- Целью введения виртуальных методов является замена статического выбора метода (по типу указателя), на динамический выбор (по типу объекта, а не указателя)

Полиморфным называется тип, в состав которого входят виртуальные функции

```
class student {
               /* ... */ public: void print () const; };
class student2c: public student { /* ... */ public: void print () const; };
student :: ~student () { delete [] name; }
student2c:: ~student2c() { delete [] pract; delete [] tutor; }
void student :: print ()
               { cout << "ФИО
               = " << year << endl;
 cout << "Kypc</pre>
 cout << "Средний балл =" << avb << endl;
 cout << "Hoмep зачётки = " << student_id << endl; }
void student2c :: print ()
{ student :: print (); // выдаёт в файл name, year, avb, student_id
 cout << "Тема курсовой = " << pract << endl;
 cout << "Преподаватель = " << tutor << endl; }
```

• Манипуляции с объектами классов в глобальной функции f():

```
void f ()
{ student s ("Катя", 2, 4.18, 20100210);
 student2c ds ("Таня", 4.08, 20100211, "Компилятор Си++",
                                      "Виктор Петрович");
 student * ps = & s; // указатель на базовый класс
 student2c* pds = & ds; // указатель на производный класс
 ps -> print (); // student :: print () напечатает главное
 pds -> print (); // student2c :: print () напечатает всё
 ps = pds; // допустимо (стандартное преобразование)
 ps -> print (); // <u>student</u> :: print () выбирается
                              статически по типу указателя
```

Полиморфным называется тип, в состав которого входят виртуальные функции

```
class student { /* ... */ public: <u>virtual</u> void print () const; };
class student2c: public student { /* ... */ public: void print () const; };
student :: ~student() { delete [] name; }
student2c:: ~student2c() { delete [] pract; delete [] tutor; }
void student :: print () const
               { cout << "ФИО
               = " << year << endl;
 cout << "Kypc</pre>
 cout << "Средний балл =" << avb << endl;
 cout << "Hoмep зачётки = " << student_id << endl; }
void student2c :: print () const
{ student :: print (); // выдаёт в файл name, year, avb, student_id
 cout << "Тема курсовой = " << pract << endl;
 cout << "Преподаватель = " << tutor << endl; }
                                                              156
```

• Манипуляции с объектами классов в глобальной функции f():

```
void f ()
{ student s ("Катя", 2, 4.18, 20100210);
 student2c ds ("Таня", 4.08, 20100211, "Компилятор Си++",
                                      "Виктор Петрович");
 student * ps = & s; // указатель на базовый класс
 student2c* pds = & ds; // указатель на производный класс
 ps -> print (); // student :: print () напечатает главное
 pds -> print (); // student2c :: print () напечатает всё
 ps = pds; // допустимо (стандартное преобразование)
 ps -> print (); // <u>student2c</u> :: print () выбирается
                           динамически по типу объекта
```

- 1. Имеется иерархия классов (без иерархии нет виртуальности!), хотя бы из двух классов базового и производного
- 2. В базовом классе функция объявлена с ключевым словом virtual
- 3. В производном классе есть функция с таким же именем, с таким же списком параметров (количество, типы и порядок параметров в точности совпадают) и с таким же типом возвращаемого значения
- 4. Вызов функции осуществляется через указатель или ссылку на объект базового класса без указания самого объекта и уточнения области видимости

- В производном классе слово *virtual* может отсутствовать
- Простое использование слова *virtual* в базовом классе не запускает механизм виртуальности
- Нарушение условий приводит к тому, что вместо виртуальной функции возникает обычное перекрытие имён базового класса производным
- В базовом классе, как таковом, никаких виртуальных функций существовать не может

- Типы возвращаемых значений могут иметь отличия: если в базовом классе этот тип есть тип указателя (ссылки) на базовый класс, а в производном классе – тип указателя (ссылки) на производный класс, то виртуальность всё же достигается
- Допускается исключение: если в виртуальной функции базового класса типом возвращаемого значения является указатель на сам тип этого класса, то в функции производного класса допускается иметь в качестве возвращаемого значения также указатель на тип производного класса:

• Если в производном классе нет объявления функции, одноимённой с функцией, обозначенной в базовом классе как виртуальная, функция из базового класса наследуется, причём со словом virtual, то есть становится потенциальной виртуальной функцией на случай возникновения нового поколения наследующих классов

- Вызов функции через объект (*x.f ()*) приводит к раннему связыванию даже для виртуальных функций, виртуальности не возникает
- При непосредственной работе с объектами (без указателей и ссылок) их тип всегда известен:

```
void fvirt ()
{ /* ... */
    s.print (); // ≡ student :: print (); // явные вызовы делают
    ds.print (); // ≡ student2c :: print (); // полиморфизм ненужным
}
```

Преобразование указателя this

• Обращения к методам и полям объектов из методов класса реализуются с помощью указателя *this*:

 При вызове методов из методов механизм виртуализации тоже работает, так как вызовы сопровождаются (часто неявными) операциями доступа '->' по указателю this:

```
class A { /* ... */ public: int fnvir() { return fvirt ();} // this -> fvirt ()

virtual int fvirt () { return 'A'; } };

class B: public A {public: int fnvir() { return fvirt ();}

int fvirt () { return 'B'; } };

int main () { B b; A * p = & b; return p -> fnvir () - 'A';} // возвращается 1
```

 При явном указании класса виртуальность отключается, даже при вызове через указатель: ps -> student :: print ()

Виртуальные деструкторы

- Деструкторы не наследуются
- Деструкторы следует делать виртуальными
- Удаление объекта деструктором базового класса может привести к потере памяти, так как некоторые поля данных в наследнике не будут освобождены:

```
void f () { student2c * pds = new student2c ("Таня", 4.08, 20050211, "Компилятор Си++", "Виктор Петрович"); student * ps = pds; /* ... */ delete ps; // вызовется ~student (), и некоторые поля не будут // освобождены, так как компилятор не в состоянии // знать состав объекта, на который указывает ps
```

Виртуальные деструкторы

Виртуальные деструкторы:

```
virtual ~student (); // в классе student virtual ~student2c (); // в классе student2c
```

- При выполнении операции delete ps будет вызван деструктор производного класса "student2c () (сработает динамический полиморфизм)
- Особенность виртуальных деструкторов: имена у деструкторов базового и производного классов разные, но для деструкторов сделано исключение из общего правила (как если бы все они имели одно условное имя "Деструктор")
- <u>Конструкторы не могут быть виртуальными</u>: производные классы не должны и не могут подменять конструкторы базовых классов

Виртуальные деструкторы

```
class A { public: virtual
                                                  { final procedure ();
                        void init procedure () const { step1 (); step2 ();
                virtual void
                                        step1 () const { cout << "Step one.";</pre>
                                        step2 () const { cout << "Step two." << endl;
                virtual void
                virtual void final procedure () const { cout << "Step out." << endl;
};
class B: public A { public:
                virtual void
                                        step1 () const { cout << "Step new.";
                virtual void final procedure () const { cout << "Step off." << endl;
};
int main() { A * array [] = { new A, new B };
              cout << "Base object: "; array [0] -> init procedure ();
              cout << "Derived obj: "; array [1] -> init_procedure ();
              delete array [0]; delete array [1];
                                                                             return 0;
                          Base object: Step one. Step two.
                          Derived obj: Step new. Step two.
                          Step out.
                          Step out.
                                               Ho не Step off.
                                                                                      167
```

Пример виртуальной функции

- Виртуальные функции могут помочь при внедрении полиморфических свойств в такие объекты, которые изначально не обладали полиморфизмом
- Не являются полиморфическими операции ввода и вывода, определённые в стандартной библиотеке Си++ для потоков данных, что означает невозможность добиться полиморфности операции вывода в поток значения производного типа:

```
class Token { ... };
class ident: public Token { ... };
class number: public Token { ... };
class Parser { Token * lex; /* ... */
public: /* ... */ { /* ... */ cout << lex; /* ... */}
// ОШИБКА: операция не определена
```

Пример виртуальной функции

• Полиморфизм внедряется в объект с помощью виртуальной функции базового класса:

• В производных классах функция определяется в том виде, который наиболее удобен для данного типа:

```
class ident: public Token { public: ostream& print (ostream& s) {...}}; class number: public Token { public: ostream& print (ostream& s) {...}};
```

• Точный тип лексемы (объекта * *lex*) не известен, но вид значения объекта будет определяться его типом

Пример виртуальной функции

- Если первым параметром операции является параметр неполиморфного типа, она может обратиться к функции, первым параметром которой является указатель на полиморфный класс
- Функция *print ()* является виртуальной, выбор её реализации будет осуществляться в программе не статически по типу указателя, а динамически по типу объекта, на который построен указатель:

```
void f (Token * lex, ident * id, number * nmb)
{ cout << lex << id << nmb; };</pre>
```

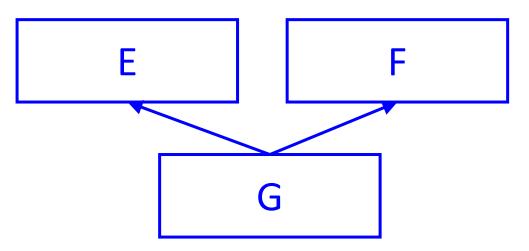
Управление наследованием

```
struct B { virtual void some func ();
          virtual void f (int);
          virtual void g ()
                                  const:
struct D1 : public B {
          virtual void sone_func ()
                                        override; // Ошибка: нет такой функции в В
          virtual void f (int)
                                        override; // OK!
          virtual void f (long)
                                        override; // Ошибка: несоответствие типа
          virtual void f (int) const override; // Ошибка: несоответствие
                                        override; // Ошибка: несоответствие типа
          virtual int f (int)
          virtual void g ()
                                 const final;
                                              // OK!
                                                  // ОК: новая виртуальная функция
          virtual void g (long);
struct D2 : D1 { virtual void g ()
                                                  // Ошибка: g () - финальная функция
                                  const;
struct F final { int x,y; };
struct G : F { int z;
                                // Ошибка: наследование от финального класса
                                                                                   171
```

Пример иерархии. Множественное наследование

 Множественное наследование есть одновременное наследование одним классом свойств сразу нескольких других классов

```
struct E { /* ... */ };
struct F { /* ... */ };
struct G: E, F { /* ... */ };
```



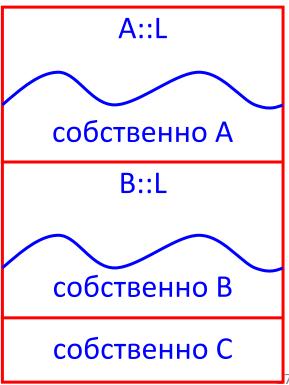
 Производный класс может быть создан на основе произвольного числа базовых классов:

```
class A (/* ... */); class B (/* ... */); class C (/* ... */); class D: public A, protected B, private C (/* ... */);
```

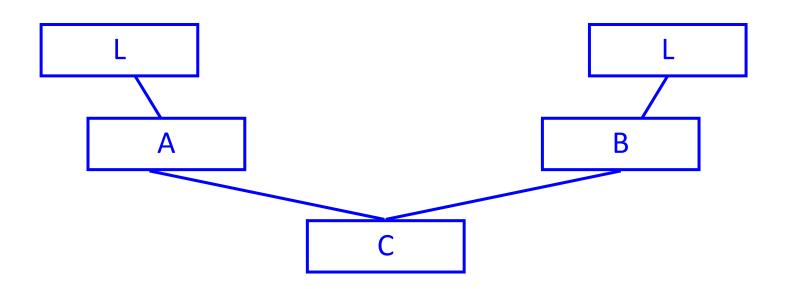
- При множественном наследовании сохраняются основные принципы действия механизма наследования, но возникают дополнительные проблемы, связанные с потенциальной неоднозначностью множественного наследования
- Каждый спецификатор уровня доступа действует только на одно упоминание базового класса, для последующих классов из списка базовых снова начинает действовать принцип умолчания (private при наследовании для класса, public при наследовании для структуры):

```
class D: public A, B { /* ... */ };
```

- В спецификации базовых классов ни один класс не может появиться дважды
- Непрямое повторное наследование вполне возможно и является обычной практикой программирования:



- Свойства класса L наследуются дважды (опосредованно), а значит, поля, относящиеся к этому типу, дважды войдут в состав полей класса С
- При работе с наследственными иерархиями составляют решётки смежности:



```
class student {protected: char * name; /* ... */ int student_id; };
class student2c: public student { protected: char* pract; char* tutor; };
class student3c: public student { protected: /* ... */ public: /*...*/ };
class student4y: public student { protected: char* certificate; /*...*/};
class student5y: public student { protected: char* diploma; /*...*/};
class student4p: public student2c, public student4y { bool test; /* ... */ };
class student5p: public student2c, public student5y { int exam; /*...*/ };
  student
                                       student
                       student
                                                            student
                                      student5y
 student4y
                      student2c
                                                           student2c
           student4p
                                                student5p
```

176

• Определение объекта производного класса: student5p AB;

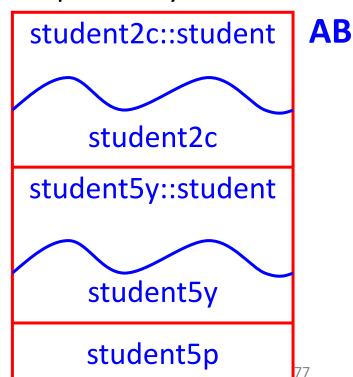
 Невозможно осуществить доступ к полю, содержащему средний балл, полученный студентом за время обучения

(совершенно неясно, какое именно поле с именем *avb* имеется в виду):

$$AB.avb = 4.7;$$

 Два таких варианта доступа к полям с этим именем:

```
AB.student5y::avb = 4.7; // или
AB.student2c::avb = 4.7;
```



 С учётом множественности наследования необходимо следить, чтобы неявное преобразование проводилось только тогда, когда базовый класс доступен и определяется однозначно:

Возможно такое преобразование (явное преобразование может быть управляемым):

```
ps = (student *)(student4y *) p4; // => student4y => student
```

• Правильным будет и такое преобразование:

```
ps = (student *)(student2c *) p4; // => student2c => student
```

• Базовый класс считается доступным в некоторой области видимости, если доступны его открытые члены (поля и/или методы)

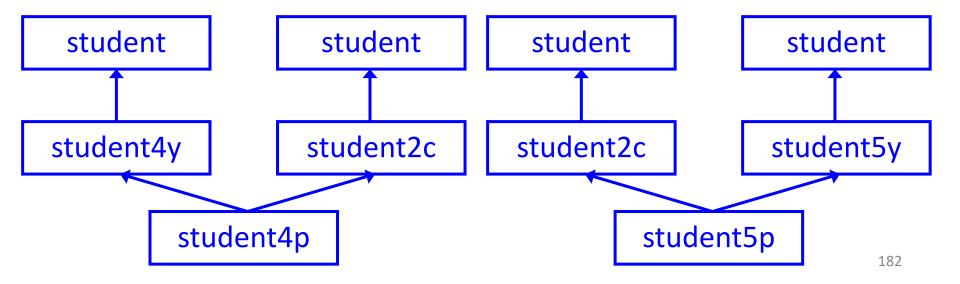
 Показанное преобразование возможно, когда его выполняют метод класса D, либо функции-друзья класса D, так как в них класс B становится доступным

Виртуальное наследование

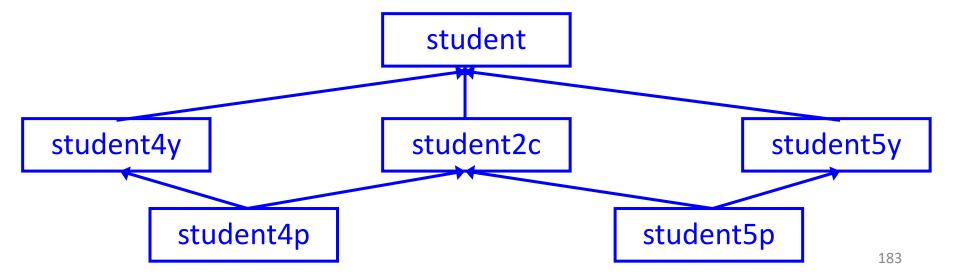
```
class L { public: int n; /* ... */ };
class A: public L { /* ... */ };
class B: public L { /* ... */ };
class C: public A, protected B
            { /* ... */ void f (); /* ... */ };
                                                 B
C c; c.n = 1; C * pc = new C; L * pl = pc;
// нет ошибки: всё доступно и однозначно
```

```
class L { public: int n; /* ... */ };
class A: virtual public L { /* ... */ };
class B: virtual public L { /* ... */ };
class C: public A, protected B
            { /* ... */ void f (); /* ... */ };
                                                 B
          Α
C c; c.n = 1; C * pc = new C; L * pl = pc;
// нет ошибки: всё доступно и однозначно
```

```
class student { protected: char * name; /* ... */ int student_id; }; class student2c: public student { protected: char * pract; char * tutor; }; class student3c: public student { protected: /* ... */ public: /* ... */ }; class student4y: public student { protected: char * certificate; /* ... */ }; class student5y: public student { protected: char * diploma; /* ... */ }; class student4p: public student2c, public student4y { bool test; /* ... */ }; class student5p: public student2c, public student5y { int exam; /* ... */ };
```



```
class student { protected: char * name; /* ... */ int student_id; }; class student2c: virtual public student { protected: char* pract; char* tutor; }; class student3c: virtual public student { protected: /* ... */ public: /*...*/ }; class student4y: virtual public student { protected: char* certificate; /*...*/ }; class student5y: virtual public student { protected: char* diploma; /*...*/ }; class student4p: virtual public student2c,public student4y { bool test; /*...*/ }; class student5p: virtual public student2c,public student5y { int exam; /*...*/ }; void g () { student4p * p4 = new student4p; student * ps = p4; } // Нет ошибок
```



```
class L { protected: int n;
          public: L (int x)\{ n = x; \} // нет конструктора умолчания
};
class A: virtual protected L { public: A (int y) : L (7) {} };
class B: virtual protected L { public: B (int y) : L (2) {} };
class C: protected A, protected B { int m;
         public: C (int z) : L (z), A (z), B (z) { i = 3;}
        void print () {std::cout << n << ", " << m << std::endl;}</pre>
};
int main()
{ C c (5);
               // 5, 3
  c.print ();
  return 0;
```

- При формировании наследственной иерархии с виртуальным наследованием нужно следить, чтобы функции виртуального базового класса вызывались только из самого "нижнего" производного класса
- Для класса *student* правильными будут операторы:

```
student5p n5p ("Иван", 4.78, 20110217, "Память", "Пушкин", "Транслятор", 5); student * n5 = & n5p; n5 -> print ();
```

• Ответ на вызов функции может быть таким:

```
ФИО = Иван Петрович Белкин
Курс = 2
Средний балл = 4.78
Номер зачётки = 20110217
Тема курсовой = Распределение памяти при трансляции выражений
Преподаватель = Александр Сергеевич Пушкин
Тема диплома = Транслятор Си++
Экзамен сдан = 5
```

• Вторая проблема неоднозначности при множественном наследовании связана с возможным наличием одинаковых имён в разных базовых классах:

```
class A { public: int a; void (* b) (); void f (); void g (); /* ... */ }; class B { int a; void b (); void h (char); public: void f (int); void h (); void h (int); int g; /* ... */ };
```

Классы А и В проблемы не создают, но наследующий им класс
 С выявляет неоднозначность:

```
class C: public A, public B { /* ... */ };
void gg (C * pc) { C c; c.a = 1; // ОШИБКА: неясно, A::a или B::a
pc -> a = 1; } // ОШИБКА: неясно, A::a или B::a
```

• <u>Неверны рассуждения</u>: в классе A поле a — открытое, в классе B оно закрыто, значит можно пользоваться открытым полем A::a

- Процесс поиска определяющего вхождения члена класса (поля или метода) начинается в точке использующего вхождения:
 - <u>Шаг 1</u>: контроль однозначности
 - <u>Шаг 2</u>: выбор перегружаемой функции
 - <u>Шаг 3</u>: проверка доступности

- Шаг 1: контроль однозначности
- Выясняется, определено ли анализируемое имя в одном базовом классе или сразу в нескольких
- Контекст использования имени не привлекается (неважно, что это за имя – в одном классе это может быть имя поля данных, а в другом – имя метода класса)
- Совместное использование имени в одном классе (определение одного имени в разных контекстах в одном из базовых классов) допускается

- Шаг 2: выбор перегружаемой функции
- Если однозначно определённое имя есть имя перегруженной функции, делается попытка разрешить анализируемый вызов:
 - Ищется функция, способная обслужить данный конкретный вызов имени
 - Такая функция должна быть единственной
- Шаг 3: проведение проверки доступности
- Контроль доступа проводится только, если два первых шага завершились успешно

 Каждый из последовательно выполняемых шагов может привести к фиксации ошибки:

Однозначность (с точностью до совместного использования)

Единственность перегруженной **=>** Доступ функции

 Вторая проблема неоднозначности при множественном наследовании связана с возможным наличием одинаковых имён в разных базовых классах:

• Вторая проблема неоднозначности при множественном наследовании связана с возможным наличием одинаковых имён в разных базовых классах:

```
class A { public: int a; void (* b) (); void f (); void g (); /* ... */ }; class B { int a; void b (); void h (char); public: void f (int); void h (); void h (int); int g; /* ... */ }; class C: public A, public B { /* ... */ }; void gg (C * pc) { pc -> A::a = 1; pc -> A::b (); pc -> A::f (); pc -> B::f (1); pc -> A::g (); pc -> B::g = 1; pc -> h ('a'); // ОШИБКА: проверка доступности h(char) pc -> h (); pc -> h (1); } // Нет ошибок: однозначно и доступнод
```

Чистые виртуальные функции

• При программировании могут возникать ситуации, когда в базовых классах виртуальные функции не могут выполнять никаких реальных действий, становясь "чистыми" виртуальными функциями, например:

• Заданные описания позволяют создать массив указателей на базовый (абстрактный) класс и в одном цикле подсчитать сумму площадей разнородных геометрических фигур:

```
shape * p [N]; int i; double total_area = 0.0; for (i = 0; i < N; i ++) total_area += p [i] -> area ();
```

Чистые виртуальные функции

- Реально могут существовать только объекты производных классов, именно на них могут указывать элементы массива указателей
- Если будут введены дополнительные плоские фигуры и описаны их классы и методы вычисления площади, то указатели на них также можно внести в общий массив, и без изменения основной программы вычислить общую площадь
- Если тело виртуальной функции (например, функции *area ()*) из базового класса вообще не используется в программе, функция является "чистой" виртуальной функцией
- Для таких функций используется специальный синтаксис:
 class shape { /* ... */ public: /* ... */ virtual double area () = 0; };

Абстрактные классы

- **Абстрактным** называется класс, содержащий хотя бы одну чистую виртуальную функцию
- Чистая виртуальная функция это функция вида:
 virtual <тип_результата><имя_функции> (<параметры>) = 0;
- Абстрактный класс может использоваться только как база для построения других классов
- Объекты абстрактного класса создавать нельзя, а указатели на них заводить можно
- Абстрактный класс может содержать неконстантные членыданные, описания конструкторов и деструкторов
- Класс, производный от абстрактного класса, может остаться абстрактным, если в нём конкретизированы не все чистые виртуальные функции базовых классов, поскольку чистые виртуальные функции наследуются и остаются виртуальными

Тело чистой виртуальной функции

```
class student {
 public: virtual void print () const = 0;
}; // объект 'student' создать нельзя!
void student :: print () const
{ cout << "ФИО
               = " << name
                                            << endl;
                = " << year << endl;
 cout << "Kypc</pre>
 cout << "Средний балл = " << avb
                                            << endl;
 cout << "Hoмep зачётки = " << student id << endl;
class student2c: public student { /* ... */
 public: virtual void print () const
    { student :: print (); // выдаёт в файл name, year, avb, student_id
      cout << "Тема курсовой = " << pract << endl;
      cout << "Преподаватель = " << tutor << endl; }
}; // объект 'student2c' создать можно!
```

Реализация виртуальных функций

- Для реализации аппарата виртуальных методов используется механизм косвенного вызова через специальные связанные с полиморфным типом объекта массивы указателей на функциичлены, такие массивы называются таблицами виртуальных методов (ТВМ)
- Таблица виртуальных методов создаётся в одном экземпляре для каждого класса, в каждый полиморфный объект компилятор неявно помещает указатель tvm* ptvm на соответствующую таблицу ТВМ, в которой хранятся адреса виртуальных методов (число ссылок на ТВМ соответствует числу созданных объектов)

Реализация виртуальных функций

• Пусть есть иерархия классов: А, В, С

```
class A { int a;
       public: virtual void f (int);
                virtual void g (int);
                virtual void h (int);
class B: public A { int b;
       public: void g (int);
class C: public B { int c;
       public: void h (int);
```

```
A_TVM:
&A::f
&A::g
&A::h
```

```
B_TVM:
&A::f
&B::g
&A::h
```

```
C_TVM:
    &A::f
    &B::g
    &C::h
```

Таблица виртуальных функций

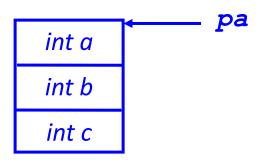
- Пусть есть иерархия классов: А, В, С
- Память для таблиц виртуальных функций автоматически отводится компилятором в статической области
- Ссылки на одноимённые функции в таблицах виртуальных методов всех классов одной наследственной иерархии всегда находятся на одном и том же месте

```
A_TVM:
&A::f
&A::g
&A::h
```

```
B_TVM:
&A::f
&B::g
&A::h
```

```
C_TVM:
&A::f
&B::g
&C::h
```

Реализация виртуальных функций



• Виртуальная функция *g ()* может быть вызвана так:

C x; A * pa =
$$\&$$
 x; pa -> g ('a');

- Активный объект относится к типу С, но реализация метода полностью наследуется из класса В
- При работе функции B::g() указатель **this** имеет доступ ко всем полям класса B и к открытым полям класса $A(this) \equiv pa$:

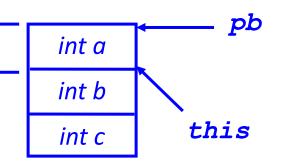
```
(* (pa -> c_tvm [index (g)])) (pa, 'a');
```

 Издержки по памяти для каждого полиморфного объекта выливаются в неявное хранение дополнительного указателя

Реализация виртуальных функций

 Сложнее реализовать виртуальные функции при множественном наследовании:

Реализация ^{1/delta (B)} виртуальных функций



- Активный объект относится к типу С, но реализация метода полностью наследуется из класса В
- При работе функции g () указатель this имеет доступ только к той части активного объекта x типа C, которая унаследована от класса B (но не от A): this

```
(* (pb -> c_tvm [index (g)])) ((B *) ((void *) (pb) + delta (B)), 1);
```

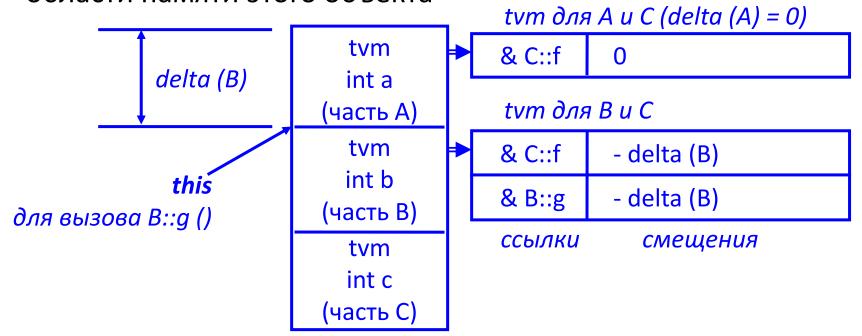
Смещение delta (B) определяет место в объекте типа C, начиная с которого размещаются поля, унаследованные от класса B

Реализация виртуальных функций

- В таблице виртуальных методов класса A размещается одна запись, так как в этом классе имеется только одна виртуальная функция f ()
- В таблице виртуальных методов класса B размещаются две записи: в этом классе определены сразу две виртуальные функции f () и g ()
- В классе С имеются две функции
 - функция g () унаследована от класса В
 - функция f () есть переопределение виртуальных функций f (), имеющихся в базовых классах A и B

Таблица виртуальных функций

 При множественном наследовании в строке таблицы виртуальных методов находятся сразу два значения: адрес тела функции и смещение начала доступной части данных объекта в области памяти этого объекта



• Строка таблицы имеет структуру:

```
struct tvm_entry { void * (* fct) (); int delta; };
```

204

Реализация виртуальных функций

- Значения смещений известны во время компиляции, они вычисляются непосредственно компилятором
- Во время компиляции неизвестно, какое именно из заранее рассчитанных смещений надо использовать (указатель *pb* ссылается на часть объекта *C*, унаследованную от класса *B*)
- Во время исполнения вызовов pa -> f () или pb -> f ()
 формируется доступ к нужной функции f (), например:

```
tvm_entry * vt = & pb -> tvm [index (f)];
(* vt -> fct) ((B *) ((void*) (pb) + vt -> delta));
```

 Программные элементы (классы, объекты, функции), относящиеся к обработке связанной информации можно объединять в единое пространство имён:

```
namespace Student { class student class student1c: public student { ... }; class student2c: public student { ... }; class student3c: public student { ... }; class student4c: public student { ... }; class student4c: public student { ... }; class student5c: public student { ... }; }

Student :: student2c :: print () { ... }
```

 Объявления функций можно объединять в пространствах имён, создавая описания интерфейсов:

```
namespace Trigon
{ double acos (double x);
  double asin (double x);
  double atan (double x);
  double atan2 (double y, double x);
  double cos (double x);
  double sin (double x);
  double tan (double x);
}
```

 Отдельно даются определения функций, описывающие реализацию функций:

```
double Trigon :: acos (double x) { ... }
double Trigon :: asin (double x) { ... }
double Trigon :: atan (double x) { ... }
double Trigon :: atan2 (double y, double x) { ... }
double Trigon :: cos (double x) { ... }
double Trigon :: sin (double x) { ... }
double Trigon :: tan (double x) { ... }
```

• Новый член пространства имён нельзя объявить вне определения этого пространства имён:

```
double Trigon :: ctg (double x); // ОШИБКА!
```

 Такой подход позволяет обнаруживать ошибки на стадии компиляции программы:

```
double Trigon :: cas (double x); // ОШИБКА! Нет функции double Trigon :: sin (float x); // ОШИБКА! Неверный тип
```

- Пространства имён есть область видимости
- Обычные локальные и глобальные области видимости, а также классы являются пространствами имён
- Все имена могут относиться к некоторому пространству имён, единственное исключение – функция main ()
- Пространства имён могут вкладываться друг в друга

 Имена из других пространств именования следует дополнительно специфицировать именами этих пространств:

```
double Trigon :: tan (double x)
{  double c = cos (x);
  if (c) return sin (x) / c;
  return Error :: error;
}
```

• Объявление используемого пространства именования:

```
double Trigon :: tan (double x)
{  using Error :: error;
  double c = cos (x);
  if (c) return sin (x) / c;
  return error;
}
```

• Объявления об использовании некоторых элементов из других пространств именования вводят локальные синонимы для имён этих элементов, их можно сосредоточить непосредственно в определении собственного пространства имён:

```
namespace Trigon
{ double acos (double x); /* ... */
  double tan (double x);
  using Error::error;
}
```

 Одно пространство имён можно сделать полностью доступным из другого:

```
namespace Trigon
{ double acos (double x); /* ... */
 double tan (double x);
 using namespace Error; // таких директив может быть много
}
```

- Директива **using** выполняет композицию пространств имён
- Одинаковые имена в разных пространствах именования снабжаются спецификаторами и не приводят к конфликтам

 В каждой единице трансляции может быть одно неименованное пространство именования, в разных единицах трансляции неименованные пространства считаются разными: namespace { double my_cos (double x); /* ... */ }

 Имена, введённые в неименованных пространствах, доступны в объемлющих их областях видимости:

```
namespace Уникальное_имя { double my_cos (double x); ... } using namespace Уникальное_имя;
```

 Глобальные объекты могут стать доступными из вложенных пространств именования при помощи спецификатора без имени:

:: р ++; // обращение к глобальной переменной р

Псевдонимы пространств именования:

```
namespace MSU = Moscow_State_University;
/* ... */
MSU :: double count_avb (const & student);
```

 Пространства имён открыты: в любом месте программы можно продолжить определение ранее определённого пространства

```
именования: namespace Student { ... }
#include <list>
namespace Student { ... }
```

 Пространства именования не создают границ, препятствующих работе механизма перегрузки функций:

```
namespace A { void f (int); /* ... */ }
namespace B { void f (char); /* ... */ }
namespace C {
    using namespace A;
    using namespace B;
    void g ()
    { f ('a'); // вызовется f (char) /* ... */
    }
```

Пространства именования

• Пространство *std* используется для группирования функций стандартной библиотеки:

```
printf ("Привет\n"); // ОШИБКА, нет глобальной printf () std::printf ("Привет\n"); // правильно
```

 Средства стандартной библиотеки доступны через стандартные заголовочные файлы, например, функция printf () доступна после выполнения вставки:

#include <cstdio>

 Для работы с именами библиотечных функций, рекомендуется использовать директиву

```
using namespace std;
```

Области видимости

```
int x = 0;
namespace N
                                           Глобальная область
{ int x;
  struct B
                                                   Namespace N
  { int x;
  };
                           int x = 0;
  struct D: B
                                                           struct B
  { int x;
                                        int x;
  };
  B objb;
                                                                 struct D::B
  D objd;
                                                    int x;
                                                                int x;
                          ::x = 10;
         N::x = 10;
                          B objb;
                                                                  B::x = 4;
         N::D obj;
                                         N::x = 10;
                          D objd;
                                                                  N::x = 5;
         obj.x = 20;
                                         ::x = 100;
                          objb.x = 1;
                                                                  ::x = 26;
          obj.B::x = 30;
                          objd.x = 2;
           namespace
                                                          class
```

Ошибки в программных продуктах

- Ошибки, обнаруживаемые компиляторами (или другими компонентами системы программирования)
 - Ошибки в записи лексем (55ldent)
 - Нарушение баланса скобок в арифметических выражениях
 - Использование в операторах операндов с неподходящими типами
 - Бесконечная рекурсия
 - Использование одной функции там, где следует вызывать другую
- Ошибки, обнаруживаемые при исполнении программ
 - Ошибки в программах, не обнаруживаемые компонентами систем программирования
 - Ошибки в данных, поступающих в программу
 - Ошибки и сбои в работе аппаратного обеспечения

Типовые реакции на ошибки во время исполнения программы

- Прекращение выполнения программы (например, вызовом системной функции exit ())
- Возврат в вызвавшую функцию значения "ошибка" и/или установка специального признака (например, ненулевого значения глобальной переменной errno)
- Возврат в вызвавшую функцию какого-либо допустимого значения и продолжение работы
- Вызов специальной функции для обработки ошибочной ситуации, которая реализует те же три первых вида реакции на ошибку
- Выдача диагностических сообщений, затем продолжение по одному из ранее упомянутых решений

- Функция, обнаружившая проблему, генерирует исключительную ситуацию («исключение»), чтобы передать решение проблемы той функции, которая её вызвала (непосредственно или опосредованно)
- Функция, которая готова решать данные проблемы, заранее указывает, что будет перехватывать такие исключения

- Фиксация ошибочной ситуации отделена от обработки
- Этапы управления исключительными ситуациями:
 - 1. Выделение блока программы, в котором возможно возникновение исключительной ситуации и для которого организован перехват этой ситуации
 - 2. Фиксация исключительной ситуации и передача управления обработчику
 - 3. Обработка исключительной ситуации обработчиком

- <u>try</u>-блок блок, в котором возможно возникновение исключительной ситуации
- <u>catch</u>-блок блок обработки исключения
- <u>throw</u> операция возбуждения исключения

```
void f ()
{ /* ... */
    try
        { /* ... */ throw Exception ();
      }
    catch (Handle) { /* ... */ }
}
```

```
try
throw

catch (Handle1)

catch (Handle2)

catch (Handle3)
```

Переопределение операции индексации в классе срок

```
char & string::operator [] (int i) // С остановкой работы
{ if (i < 0 | | i >= size) { cerr << "ошибка:" << i << endl; exit (1); }
  return p [i];
char & string::operator [] (int i) // С возбуждением исключения
           throw "string: задан отрицательный индекс";
  if (i >= size) throw i; // слишком большой индекс
  return p [i];
void g (int i) { /*...*/ try { string a (i), b (7); b [i] = a [i – 1]; /*...*/ }
                      catch (int n) { /* ... */ }
                      catch (const char * diagn) { /* ... */ } }
                                                                  224
```

- Некоторый обработчик *catch (Handle)* будет вызван:
 - 1. Если тип *Handle* имеет тот же тип, что и *Exception*
 - 2. Если тип *Handle* является однозначным доступным базовым типом для типа *Exception*
 - 3. Если *Handle* и *Exception* являются указателями, и условия 1) или 2) выполняются для типов, на которые они ссылаются
 - 4. Если *Handle* является ссылкой, и условия 1) или 2) выполняются для типа, на который ссылается *Handle*
- Любой указатель совместим со свободным указателем:
 перехватчик catch (void*) пригоден для обработки любого
 указателя, не перехваченного предыдущими перехватчиками

- <u>Шаг 1.</u> При выходе из функции *f ()* из-за возбуждения исключительной ситуации, создаётся временный объект (копия объекта *z*), с которым работает обработчик
- Копия существует всё время до тех пор, пока исключение не будет обработано (произойдёт выход из catch-блока)

- <u>Шаг 2.</u> Выполняется "свёртка стека": для объектов **try**-блока это эквивалентно выходу из блока с помощью оператора **goto**
- Конструктор копирования для типа X и все необходимые деструкторы должны быть доступны в точке возбуждения исключения
- Внутри обработчика исключения само это исключение можно возбудить повторно: внутри обработчика (либо внутри функции, вызываемой из обработчика) можно вставить операцию *throw* без операнда

- <u>Шаг 3.</u> При возбуждении исключения (выполнении операции *throw* с операндом-исключением) в списке обработчиков объемлющего блока ищется нужный обработчик (*статическая ловушка*)
- Если подходящий перехватчик найден, выполняется его составной оператор (тело перехватчика), затем управление передаётся оператору, расположенному следом за последним перехватчиком той группы перехватчиков, в которую входит сработавший перехватчик

- <u>Шаг 4.</u> Если нет подходящего перехватчика, осуществляется выход в объемлющий блок
- Далее выполняется свёртка стека с чередованием статических и динамических ловушек

```
void g () { /* ... */
int main () { /* ... */
                             void f () { /* ... */
          /* ... */
                                           /* ... */
                                                                    double d = 1.0;
try {
                             try {
                                                            try {
                                                                    throw d;
                             catch (float) { /* ... */
catch (int) { /* ... */ }
                                                            catch (int) { /* ... */ }
                             catch (char) { /* ... */ }
catch (float) { /* ... */ }
                                                            catch (long) { /* ... */ }
                                                                                  229
```

- При перехвате исключений обработчиком <u>ссылочного типа</u>
 дополнительных копий перехваченных объектов-исключений не создаётся
- Перехваченный объект уничтожается при выходе из обработчика

```
try { /*...*/} catch (A&) { /*...*/} /* Перехватчик ссылочного типа */
```

• При перехвате исключений обработчиком нессылочного типа создаётся дополнительная копия перехваченного объекта-исключения, которая может использоваться внутри обработчика и уничтожается при выходе из обработчика перед уничтожением перехваченного объекта

```
try { /*...*/} catch (A) { /*...*/} /* Перехватчик нессылочного типа */
```

- Операция throw уничтожает все копии исходного объекта-исключения
- Операция throw без операнда выбрасывает в объемлющий блок исключение в его исходном виде (первую копию)
- Операция throw с операндом-исключением выбрасывает в объемлющий блок новое исключение, создавая его копию

- <u>Шаг 5.</u> Если ни один обработчик вплоть до функции main () не перехватил возбуждённое исключение, работа программы прекращается: вызывается функция завершения работы terminate ()
- Работа функции *terminate* () по умолчанию состоит в вызове системной функции остановки *abort* (), но её можно подменить, обратившись заранее с нужным параметром к функции *set_terminate* ():

```
typedef void (* pf) ();
pf set_terminate (pf); // возвращается предыдущая функция
```

Вызов функции terminate ()

- Функция terminate () вызывается:
 - 1. Если в программе нет подходящего обработчика возбуждённого исключения
 - 2. Если делается попытка повторно возбудить исключение (выполняется операция *throw* без операнда), а активного исключения нет (то есть перевозбуждение происходит не в перехватчике и не в вызванной из него функции)
 - 3. Если деструктор, вызванный в процессе свёртки стека, сам пытается завершить свою работу, возбуждая исключительную ситуацию
 - 4. Если система не в состоянии справиться со свёрткой стека (стек разрушен)

Исключительные ситуации

• В программе можно организовать перехват вообще всех исключительных ситуаций, которые могут в ней возникнуть, использование синтаксической конструкции "эллипс" (catch (...)) означает присутствие любого аргумента:

- С try-блоком можно связать несколько блоков обработчиков исключений
- При поиске подходящего обработчика они просматриваются в том текстуальном порядке, в котором записаны в программе
- Перехват производных типов должен предшествовать перехвату базового
- Перехват "всех остальных исключений" с помощью эллиптической конструкции *catch (...)* должен всегда находиться в списке обработчиков последним

Исключительные ситуации

• В обработчике исключения в качестве параметра перехвата можно указывать не только тип, но и имя формального параметра исключения, имеющего перехватываемый тип (это приведёт к повторному копированию объекта-исключения с возможным преобразованием типа от производного к базовому):

```
char lex () { char c; /*...*/ if (c < 21) { /*...*/ throw c;} /*...*/ return c; } try { char m = lex (); /* ... */ } catch (char c) { cout << "неверный символ " << c << endl; } или catch (char &c) { cout << "ссылка на плохой символ " << c << endl; }
```

- К типу, используемому для перехвата исключения, можно добавить спецификатор *const*, запрещая модификацию параметра в перехватчике
- Указание в заголовке обработчика ссылочного типа блокирует повторное копирование. В этом случае возможно изменение (c += '0') значения исходного объекта-исключения, точнее его первой копии, которое может быть заметно при выполнении операции throw без операнда

Исключительные ситуации

 Ошибки разных типов можно разделить между исключениями с различными именами, передавая их обработку разным обработчикам:

```
struct Except { int i; Except (int k) { i = k; }}; /* ... */
try { /* ... */ throw Except (67); }
catch (const Except Err) // Обработка исключительной ситуации
{ cerr << "Exception (" << Err.i << ")\n"; }
```

- Исключительная ситуация считается обработанной в самый начальный момент входа в обработчик
- Любые исключения, возникшие во время выполнения обработчика, обрабатываются обработчиками объемлющих блоков, циклов обработки не возникает:

Список исключений

 Можно заранее предусмотреть, какие исключительные ситуации в ней могут возбуждаться в определяемой функции, и указать их в заголовке функции (пустой список означает запрет возбуждения любых исключений):

```
class Overflow { /* ... */ };
void f () throw (ex1, ex2)
{ try { /* ... */ /* ... */ throw Overflow (); } // Конструктор объекта
catch (Overflow) { /* ... */ throw Overflow (); } // Обработка исключения
}
```

- Попытка передать из функции *f ()* необработанное внутри какое-либо исключение, кроме *ex1* или *ex2*, приведёт к вызову стандартной функции *std::unexpected ()*, что по умолчанию означает остановку программы
- Функцию *unexpected ()* из стандартного пространства имён можно переопределить, обратившись к функции *set_unexpected ()*:

```
typedef void (* pf) ();
pf set_unexpected (pf); // возвращается предыдущая функция
```

Список исключений

- Если список типов исключений, указанный в заголовке функции пуст, то функция не имеет право возбуждать какие-либо исключения ни прямо, ни косвенно, это будет проверяться компилятором
- Если такой список не указан, разрешено возбуждать любые исключения
- Эквивалентны следующие два фрагмента:

```
void f () throw (ex1, ex2)
{     /* ... */
     // операторы функции f ()
     /* ... */
}
```

Список исключений

Наличие спецификатора исключений в заголовке функций приводит к
ограничениям в использовании указателей на такие функции, указатель на
функцию с более ограниченным списком исключений можно присвоить
указателю на функцию с менее ограниченным списком, но не наоборот:

```
void f () throw (X);
void (* pf1) () throw (X, Y) = & f; // правильно
void (* pf2) () throw () = & f; // ОШИБКА
```

 Нельзя присваивать указатель на функцию без спецификации исключений указателю на функцию, который её имеет:

```
void g (); // может возбудить любое исключение void (* pf3) () throw (X) = \& g; // ОШИБКА
```

 Спецификация исключений не является частью типа функции, поэтому в операторе назначения синонима типа её употреблять нельзя:

```
typedef void (* pf4) () throw (X); // ОШИБКА
```

Запрет исключений

 Наряду со спецификатором исключений в заголовок функций можно включать спецификатор запрета исключений:

```
void f () noexcept;
```

Нельзя присваивать указатель на функцию с разрешением исключений указателю на функцию, который его не имеет:

```
void g (); // может возбудить любое исключение void (* pf3) noexcept = & g; // ОШИБКА
```

• Спецификация исключений считается не возбуждающей исключений, если она имеет вид *throw()* или *noexcept*.

Стандартные исключения

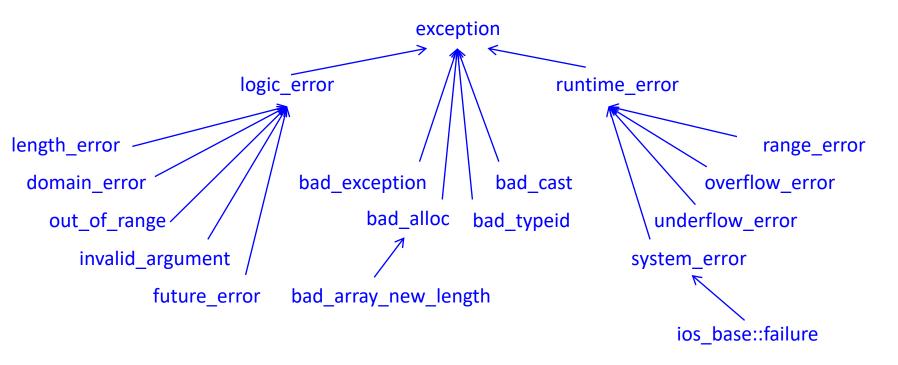
• В языке Си++ имеются стандартные исключительные ситуации, генерируемые при выполнении тех или иных операций:

Имя	Генерирующая операция	Заголовочный файл
bad_alloc	new	<new></new>
bad_cast	dynamic_cast	<typeinfo></typeinfo>
bad_typeid	typeid	<typeinfo></typeinfo>
out_of_range	at (); bitset<>::operator []()	<stdexcept></stdexcept>
bad_exception	спецификация исключения	<exception></exception>
invalid_argument	конструктор bitset	<stdexcept></stdexcept>
overflow_error	bitset<>::to_ulong ()	<stdexcept></stdexcept>
ins_base::failure	ins_base::clear ()	<ios></ios>

Стандартные исключения

 Стандартные исключения объединены в иерархию классов, базой которой является абстрактный библиотечный класс exception, описанный в заголовочном файле <exception>

Иерархия стандартных исключений



- <u>Примечание</u>. Исключение *bad_alloc* возбуждается, если орерация *new* не может выделить динамическую память
- Если использовать при обращении к операции new параметр nothrow

new (nothrow) Type;

при невозможности выделения памяти возвращается $O(NU_{24}L)$

Стандартные исключения
Пример использования

 Иерархию классов стандартной библиотеки можно брать за основу для своих исключений

Операция throw

- Ключевое слово throw обозначает не оператор, а операцию
- Различие этих двух понятий видно на примере:

 Бинарная операция языка динамического преобразования типа возвращает правильный указатель (или ссылку) в случае правильного предположения о типе объекта:

 Операция имеет смысл только при работе с виртуальными функциями и указателями на объекты:

```
class student { /* ... */ }; // полиморфный класс class student2c : public student { /* ... */ }; // производный класс int main () { student s, * ps; student2c ds, * pds; pds = & ds; // derived * = derived * ps = pds; // base * = derived * pds = ps; // опасно, но возможно после предыдущего присваивания }
```

 Обычно динамическое преобразование типа указателя проводится непосредственно в условном операторе:

```
void f (student * ps) { // ps указывает на некоторый класс student2c * pds; if ((pds = dynamic_cast<student2c*> (ps)) != 0) { pds -> print (); } else { // реакция на получение объекта другого типа } }
```

- Результат операции динамического приведения типа указателя dynamic_cast <T*> (p) эквивалентен приведению типа указателя p к типу указателя T*
- Динамическое приведение типа не допускает нарушений правил доступа к закрытым и защищённым базовым классам
- Операция возвращает *нулевое значение*, если обнаруживается:
 - 1. Передача в качестве исходного значения преобразования нулевого операнда (p == 0)
 - 2. Неоднозначность при поиске базового класса типа T

- Параметр операции должен быть ссылкой или указателем на полиморфный тип
- Результирующий тип не обязан быть полиморфным (исходный объект при этом всё равно должен быть полиморфным):

```
student * ps; student2c * pd; int * pi; void * pv1 = dynamic_cast<void *> (ps); // правильно void * pv2 = dynamic_cast<void *> (pd); // правильно void * pv3 = dynamic_cast<void *> (pi); // ОШИБКА
```

Статическое преобразование

- Статическое приведение типа не анализирует объект, который оно приводит
- Статическое приведение типа формирует новый указатель нужного типа:

```
student2c * g (void * p) {
    student * ps = static_cast<student*> (p);
    // ps указывает на неизвестный класс
    return dynamic_cast<student2c*> (ps);
    // результат не может быть предсказан
}
```

Статическое преобразование

- Ограничения, наложенные на возможности статического приведения типов, позволяют проводить такое преобразование только для:
 - (1) родственных типов из одной иерархии классов (проверка родства классов отсутствует лишь при преобразовании указателя из типа **void***)
 - (2) арифметических типов (даже не очень близких), например,

Преобразование типов ссылок

- Динамическое приведение <u>ссылок</u> имеет особенности, отличающие его от приведения <u>указателей</u>
- Приведение указателя к новому типу может привести к получению нулевого значения, означающего, что полученный указатель не указывает ни на какой объект
- Динамическое приведение указателя *p* к новому типу *T* dynamic_cast<*T*>* (*p*) отвечает на вопрос: "Может ли указатель *p* указывать на объекты типа *T?*"
- Ссылка всегда связана с некоторым объектом, нулевых ссылок в программах быть не может
- Для ссылки *r* операция динамического приведения типа dynamic_cast<T&> (r) является утверждением: "Ссылка r может быть связана с объектом типа T!"

Фундаментальные отличия между указателями и ссылками

• Если операция динамического приведения ссылки не принадлежит ожидаемому типу, возбуждается стандартная исключительная ситуация bad_cast:

Фундаментальные отличия между указателями и ссылками

 Для защиты от неудачных приведений к ссылке необходимо организовывать перехват стандартного исключения:

Операция определения типа

- Унарная операция *typeid*, имеющая смысл для указателей и ссылок на объекты полиморфных типов, позволяет точно определить тип исследуемого объекта
- Если операнд нужного типа имеет значение 0, операция возбуждает исключительную ситуацию bad_typeid
- Результатом операции является ссылка на класс стандартной библиотеки по имени *type_info*
- Библиотечными средствами гарантируется, что в этом классе обязательно определены операции сравнения на равенство и на неравенство, а также метод, выдающий указатель на строку, содержащую символьное представление имени типа объекта (зависящее от реализации)

Операция определения типа

Предполагается, что операция typeid должна использоваться примерно в таком контексте:

```
class type_info // это определение есть часть библиотеки!
   { /* ... */ public: bool operator== (const type_info &) const;
              public: bool operator!= (const type_info &) const;
              const char * name () const; // выдаёт имя типа
   };
#include <typeinfo> // это фрагмент программы пользователя
if (typeid (* pb) == typeid (D))
   { /* ... */
     pd = dynamic_cast<D*> (pb); // на 0 можно не проверять
     cout << typeid (* pb).name () << ", " << typeid (* pd).name ();
    // Будет напечатано, например:
                             class student, class student2c
   \} // Показанные преобразования лучше, чем pd = (D^*) pb
```

Виды преобразования типов

- Кроме динамического и статического преобразований типов, имеются ещё два вида преобразования:
 - небезопасная операция const_cast отменяет
 константность или произвольную изменяемость объекта:

```
const int * q = /* ... */; int * p = const_cast<int *> (q);
```

• ещё более опасная операция reinterpret_cast присваивает указателю значение, относящееся к другой иерархии наследования, то есть может преобразовывать несвязанные указатели (или числа в указатели):

```
int t = 0xf0;
p = (int *) t; // так пишут на языке Си
p = reinterpret_cast<int *> (t); // так пишут на языке Си++
```

Виды преобразования типов

- Все преобразования типов, унаследованные от языка Си, могут в Си++ выражаться с помощью некоторых комбинаций oпераций static_cast, const_cast и reinterpret_cast
- Этот стиль преобразований более точно указывает различия между исходным и результирующим типами
- В преобразовании вида (*T*) *ехрг* невозможно предсказать, какое именно преобразование выполняется, поэтому от него следует отказываться, выбирая одно из преобразований, характерных для Си++
- Наиболее безопасным является преобразование полиморфных типов dynamic_cast с динамической проверкой во время выполнения программы

- Концепция обобщённого программирования подразумевает использование типов в качестве параметров определений классов и функций
- Механизм шаблонов позволяет описывать произвольные обобщения множества алгоритмов
- Шаблон класса определяет данные и операции потенциально неограниченного множества родственных классов, а шаблон функции определяет неограниченное множество родственных функций
- Особенно полезно использование шаблонов при проектировании и реализации стандартной библиотеки

- Инстанцирование это процесс формирования описания класса или функции по шаблону и его фактическим параметрам
- Получаемое для конкретного значения фактических параметров шаблона описание типа называется специализацией шаблона
- Сформированные классы или функции становятся самыми обычными классами и функциями, которые подчиняются всем правилам языка для классов и функций

- Шаблон может иметь несколько параметров (не менее одного),
- Стандарт языка Си++ допускает параметры шаблонов:
 - ти́повые (typename, class)
 - параметры, которые сами являются шаблонами
 - интегральные типы: знаковые и беззнаковые целые типы,
 bool, char, wchar_t
 - перечислимые типы (не относятся к интегральным, но их значения приводятся к интегральным в результате целочисленного расширения)
 - указатели на объекты, функции или на члены классов
 - ссылки на объекты или функции

Параметр шаблона не может иметь тип void, не может быть объектом пользовательского типа или иметь плавающий тип:

```
template <double* d> class X; // OK template <double& d> class X; // OK template <double d> class X; // ОШИБКА
```

- Фактические параметры, соответствующие формальным параметрам интегральных и перечислимых типов, должны быть константами
- В теле шаблона все параметры, не являющиеся типами рассматриваются как константы
- Параметры шаблонов могут использоваться также и для определения следующих параметров этих же шаблонов:

```
template <class T, T par2_name> class C { /* ... */ }
```

Шаблон функции объявляется следующим образом:

```
template <список_формальных_параметров_шаблона>
возвращаемый_тип
имя_функции (список_формальных_параметров_функции)
{ /*...*/ }
```

 Примером может служить шаблон функции вычисления степени целого числа, имеющий в качестве параметра значение целого типа:

```
template<int n> inline int power (int m)
    { int k = 1;
    for (int i = 0; i < n; ++ i) k *= m;
    return k;
}</pre>
```

 При обращении к функции-шаблону после имени функции в угловых скобках указываются фактические параметры шаблона – имена реальных типов или значения объектов, и лишь затем обычные фактические параметры функции:

```
имя_функции<список_фактических_параметров_шаблона> 
(список_фактических_параметров_функции)
```

 Пример обращения к функции-шаблону с параметром:

```
int main() { int m = 4; cout << power<3> (m) << endl; }
```

 Имея обычную функцию, можно определить для неё шаблон, который позволит использовать данные различных типов:

```
int max (int x, int y) { return x > y ? x : y; }
template<class T> T max (T x, T y) { return x > y ? x : y; }
```

- При вызове функции автоматически определяется, какая версия шаблона будет использована, то есть фактические параметры шаблона выводятся из фактических параметров функции
- При вызове void f () { /*...*/ max (1, 2); /*...*/ } // Т ≡ int
 формируется вариант функции int max (int, int)
- При вызове void f () { /*...*/ max ('a', 'a'); /*...*/ } // Т ≡ char формируется второй вариант функции char max (char, char)

• Параметры могут иметь разные типы:

```
void f () { /* ... */ max ('a', 100); /* ... */ }
void f () { /* ... */ max (2.5, 1); /* ... */ }
```

1. Перед одним из параметров можно употреблять операцию приведения типа, которая сделает возможным использование нужного шаблона и формирование нужного варианта функции, то есть double max (double, double):

```
void f () { ... max (2.5, (double) 1); ... }
```

• Параметры могут иметь разные типы:

```
void f () { /* ... */ max ('a', 100); /* ... */ }
void f () { /* ... */ max (2.5, 1); /* ... */ }
```

- 2. Можно написать новый шаблон, который умеет сравнивать данные различных типов
- 3. Можно явно указывать выбираемый шаблон с помощью спецификации типом:

• Параметры могут иметь разные типы:

```
void f () { /* ... */ max ('a', 100); /* ... */ }
void f () { /* ... */ max (2.5, 1); /* ... */ }
```

4. Можно перегрузить шаблон функцией, то есть к определению шаблона добавить определение одноимённой функции:

```
int max (char x, int y) { return x > y ? (int) x : y; } // или так: int max (int x, int y) { return x >= y ? x : y; }
```

- При конфликтах шаблонов и функций работает модифицированный алгоритм определения перегруженной функции, отличающийся тем, что в нём дополнительно применяется шаг <u>a</u>, который рассматривается после того, как не сработал шаг по пункту <u>a</u> алгоритма
- Если будет обнаружена функция с формальными параметрами, в точности соответствующими фактическим параметрам вызова (без каких-либо дополнительных преобразований фактических параметров), она и будет вызвана
- Только в противном случае будут искаться пригодные для вызова шаблоны функций, так как явно написанная с точными параметрами функция всегда имеет предпочтение перед шаблонами функций

 Исследование возможности генерации функции по шаблону может привести к генерации новой функции или к использованию уже сгенерированной по шаблону функции:

• Следующие шаги модифицированного алгоритма будут обычными: расширения целочисленных и вещественных параметров, другие стандартные, а затем пользовательские преобразования параметров, именно в соответствии с этими шагами алгоритма будет обрабатываться вызов

```
void f () { /* ... */ max ('a', 100); /* ... */ }
```

Вывод типа возвращаемого функцией

Можно определять типы возвращаемых значений функций:

```
template <typename T, typename E>
auto compose (T a, E b) -> decltype (a + b)
{ return a + b; }

auto cd = compose (2, 3.14);
// объект 'cd' имеет тип double
auto ci = compose (2, '3');
// объект 'ci' имеет тип int
```

Перегрузка шаблонов функций

 При выборе подходящей функции осуществляется поиск специализации, наилучшим образом соответствующей списку фактических параметров вызова, фактически выбор функции проводится по её собственным уже специализированным параметрам, что позволяет вводить несколько шаблонов функций с одним и тем же именем:

```
template<class T> T max (T* p, int size) { /* ... */ }
template<class T> T& max (T&X, T&Y) {return ( X < Y ? Y : X);}
template<class T,class Pr> T& max (T&X, T&Y, Pr P) {return (P (X, Y)?Y : X);}
```

 Шаблонной функцией можно пытаться находить максимум в классе комплексных чисел complex:

```
complex a (1, 2), b (3, 4); void f () { /*...*/ max (a, b); /*...*/ }// T = complex
```

- Механизм шаблонов обеспечивает проверку отсутствия ошибок не только при определении, но и при проведении их инстанцирования
- Если в шаблоне предполагается использование некоторых операций, определённых для одного типа данных, но не определённых для другого, то выявить возможные ошибки можно, при проверке конкретных специализаций шаблона
- Для комплексных чисел можно создать, например, такую операцию сравнения на "больше":

 Шаблоны создаются не только для функций, но и для классов (структур), имеющих общую логику работы:

```
template <cписок_формальных_параметров_шаблона_типа> class имя класса { /*...*/ };
```

 Шаблоны классов могут иметь не только ти́повые параметры, но и обычные параметры-переменные разрешённых типов (интегральные, перечислимые, указатели и ссылки), использующиеся в дальнейшем в теле шаблона:

имя_класса<список_фактических_параметров>объект;

• Класс векторов лучше оформлять шаблоном класса:

 Любой метод шаблонного класса есть шаблонная функция:

```
template <class T> T & Vector <T> :: operator [] (int) { ... }
```

• Инстанцирования шаблона и определения объектов:

```
template<class T, int size> class buffer { /* ... */ };
buffer <char, 1024> X;
buffer <char, 512*2> Y;
buffer <int, 1024> Z; // Объекты X и Z имеют разные типы!
```

- Типы Х и У считаются одинаковыми
- Значения перечислимых типов при инстанцировании шаблона приводятся к интегральным типам
- Значения неинтегральных типов не могут быть параметрами шаблонов

 Шаблон может в качестве своего параметра иметь другой шаблон (это может быть только шаблон класса):

• Такое определение класса *C*, заданного как классшаблон с одним ти́повым параметром, даёт возможность создавать специализации этого типа во время инстанцирования типа *Cont*:

```
Cont<Entry, vector> vect1; // ссылки в виде вектора Cont<Record, list> list2; // ссылки в виде списка
```

- Шаблоны классов (как и классы вообще) нельзя перегружать
- Если в программе имеется определение шаблона, попытка включить в ту же область видимости этой программы любое из последующих определений класса с тем же именем будет ошибкой:

Внешние шаблоны:

```
template class array<MyArray>;
extern template class array<HisArray>;
```

Метапрограммирование

```
template<unsigned N> struct factorial {
    static const unsigned value = N * factorial<N-1>::value; };
template<> struct factorial<0> { static const unsigned value = 1; };
            int i = factorial<5>::value; // 120
template<unsigned N, unsigned K> struct C {
    static const unsigned value=factorial<N>::value /
                    factorial<K>::value / factorial<N-K>::value; };
            int j = C<5,2>::value; // 10
template<unsigned N> struct _1_pow {
    static const int value = N \% 2 == 0 ? 1 : -1; };
            int k = 1 pow<5>::value; // -1
```

Метапрограммирование

```
double pow(double x, int N) { if (N < 0) return 1 / pow (x, -N);
                           else if (N == 0) return 1;
                           else if (N % 2 == 0) { double p = pow(x, N/2); return p * p; }
                           else return pow (x, N-1) * x;
}
template<book B, typename T> struct enable if { typedef T type; };
template<typename T> struct enable if<false, T> { };
template<int N, typename T>
         typename enable if <(N < 0), T>::type pow (T x) { return 1 / pow <-N > (x); }
template<int N, typename T>
         typename enable if \langle (N == 0), T \rangle::type pow \langle T x \rangle \{ return 1; \}
template<int N, typename T>
         typename enable if \langle (N > 0) \&\& (N \% 2 == 0), T >:: type pow (T x)
                                                          { T p = pow<N/2>(x); return p * p; }
template<int N, typename T>
         typename enable_if<(N >0) && (N % 2 == 1), T>::type pow (T x)
                                                          { return pow<N-1>(x) * x; }
double y = pow < 3 > (x);
                                                                                             280
```

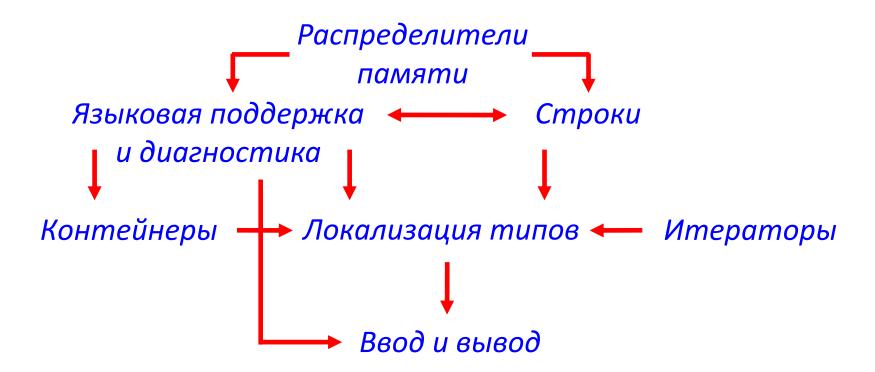
Стандартная библиотека

- Адекватная поддержка объектно-ориентированного программирования, проектирование библиотечных элементов в виде иерархий классов, использование абстрактных классов и виртуальных функций
- Активное использование шаблонов для повышения уровня абстракции базовых алгоритмов
- Использование механизма исключительных ситуаций и иерархии стандартных классов для передачи значений при возбуждении исключительных ситуаций
- Технология "обобщённого программирования": максимальное обобщение структур и алгоритмов при одновременном сохранении их эффективности 281

Стандартная библиотека

- Стандартная библиотека средство разработки контекстно-ориентированных библиотек
- Стандартная библиотека предоставляет совокупность понятий, в терминах которых можно проектировать программы, и набор типовых решений с использованием этих понятий
- Стандартная библиотека это объединение нескольких компонентов, каждый из которых предоставляет набор примитивов и типовых решений, позволяющих строить наборы конкретных классов и функций для некоторой прикладной области

Взаимодействие элементов стандартной библиотеки



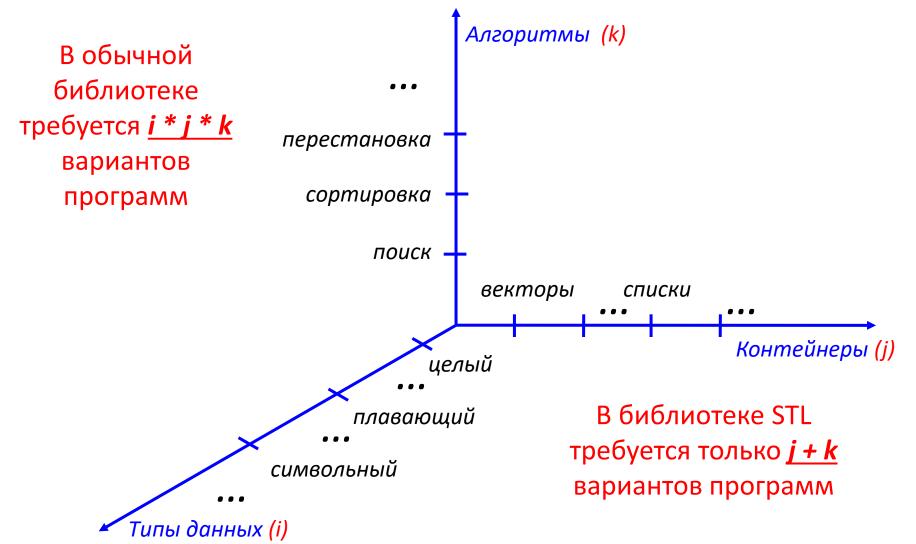
Средства стандартной библиотеки

- Средства стандартной библиотеки определены в едином пространстве имён std с помощью заголовочных файлов
- Стандартная библиотека предоставляет:
 - Расширяемый набор классов и определений, необходимых для поддержки понятий языка Си++ (управление памятью, информация о типах во время выполнения программы, обработка исключений, средства запуска программы, зависящие от реализации аспекты языка)
 - Поддержки диагностики пользовательских приложений
 - Утилиты общего назначения
 - Контейнеры и итераторы
 - Обобщённые структуры данных и алгоритмы
 - Средства локализации программ
 - Классы и функции для математических вычислений
 - Средства работы со строками
 - Ввод/вывод

Принципы разработки STL

- Библиотека STL представляет собой набор совместно работающих,
 хорошо структурированных компонентов Си++
 - Все используемые в шаблонах алгоритмы работают не только с библиотечными структурами данных, но также и со встроенными структурами данных языка, в частности, все алгоритмы работают с обычными указателями
 - Использован принцип ортогональности: имеется возможность использовать библиотечные структуры данных с собственными алгоритмами, а библиотечные алгоритмы с собственными структурами данных
- Эффективность реализации: каждый шаблонный компонент библиотеки имеет обобщённую реализацию, не отличающуюся по эффективности от "ручной" реализации более, чем на несколько процентов
- Теоретическая обоснованность

Программные компоненты STL



Файлы-заголовки библиотеки Си++

```
#include <algorithm>
#include <bitset>
#include <deque>
#include <iterator>
#include <map>
#include <queue>
#include <set>
#include <string>
#include <valargs>
```

```
#include <array>
#include <complex>
#include <iostream>
#include < list >
#include <math.h>
#include <random>
#include <stack>
#include <typeinfo>
#include <vector>
```

Базовые компоненты STL

- *Контейнеры* управляют элементами данных
- Итераторы обеспечивают доступ к элементам данных, размещённым в контейнерах
- <u>Распределители памяти</u> (аллокаторы) инкапсулируют информацию о моделях памяти
- <u>Алгоритмы</u> определяют вычислительные процедуры, отделённые от конкретных реализаций структур данных и не связанные с конкретными контейнерами
- Функциональные объекты
- <u>Адаптеры</u> обеспечивают преобразования интерфейсов
- Компоненты STL реализуются шаблонами с параметрамц

- **Контейнеры** управляют наборами ячеек памяти
- <u>Контейнеры</u> это объекты шаблонных классов, содержащие другие объекты (списки, векторы, очереди, деревья, простые и ассоциативные массивы и т. д.); иногда так называют сами эти шаблонные классы
- <u>Контейнеры</u> не являются производными от некоторого общего базового класса, каждый контейнер реализует все стандартные контейнерные интерфейсы
- Некоторые контейнеры обладают свойством реверсивности, в дополнение к обычным требованиям к ним предъявляются требования обеспечения доступа с помощью обратных итераторов
- Для любого контейнера определены операции, позволяющие вводить указатели и итераторы на объекты, содержащиеся внутри него, определять расстояние между элементами контейнера и размеры этих элементов
- Среди элементов контейнера выделяются начальный и конечный элементы
- Элементы контейнера можно сравнивать между собой и менять местами

- Выделяются две категории контейнеров: контейнеры-последовательности и ассоциативные контейнеры
- <u>Последовательности</u> организованы в виде конечных множеств элементов одного типа, эти множества имеют строгую линейную упорядоченность
- <u>Ассоциативные контейнеры</u> позволяют обеспечить быстрый доступ к элементам с помощью *ключей*
- Два ключа считаются равными, если ни один из них не меньше и не больше другого: неправильно считать, что для ключей можно использовать операцию сравнения '==' и что для определяют равенство ключей так:

• Правильным подходом к выявлению равенства ключей является последовательное использование пользовательского критерия сравнения:

comp
$$(k1, k2) == false \&\& comp (k2, k1) == false$$

где *comp ()* есть сравнивающий функциональный объект, который передаётся шаблону контейнера в качестве фактического параметра

- Для разных контейнеров определяются семантически сходные и одинаково поименованные функции:
 - для контейнеров-последовательностей определены функции insert () (вставка элементов) и erase () (удаление элементов)
 - для контейнеров-последовательностей имеются функции begin ()
 (настройка на начало), end () (настройка на конец), push_back (),
 создающая один дополнительный элемент в конце контейнера, и
 рор_back (), уничтожающая элемент в конце контейнера
 - для ассоциативных контейнеров определены операции insert () и erase () (вставка и уничтожение элементов по заданному ключу), а также поиска элементов и диапазонов по заданному ключу (find ())
- Вставка элементов в ассоциативный контейнер (и исключение элемента из него), в отличие от похожих операций над последовательностями, не разрушает ранее построенные итераторы, указывающие на какие-либо другие элементы этих же контейнеров

- К контейнерам-последовательностям относятся вектор или динамический массив (vector<T>), линейный список (list<T>), двусторонняя очередь (deque<T>)
- К ассоциативным контейнерам относятся ассоциативный массив (map<key, val), множественный ассоциативный массив (multimap<key, val>), множество (set<T> массив с ключами и без элементов) и множество с одинаковыми ключами (multiset<T>)
- Квазиконтейнеры: встроенный массив (array), строка (string), массив значений (valarray), битовый набор (bitset<N>)
- Квазиконтейнеры содержат внутри себя элементы, как обычные контейнеры, но обладают некоторыми ограничениями: для них не определяются отдельные операции, которые нельзя реализовать с требуемой для библиотечных элементов эффективностью
- На основе стандартных контейнеров-последовательностей с помощью адаптеров строятся производные контейнеры очередь (queue<T>), стек (stack<T>), очередь с приоритетами (priority_queue<T>)

- Каждый контейнер в своей открытой части содержит серию определений типов, где введены стандартные имена типов:
 - value_type тип элемента
 - allocator_type тип распределителя памяти
 - size_type тип, используемый для индексации
 - iterator, const_iterator тип итератора
 - reverse_iterator, const_reverse_iterator тип обратного итератора
 - *pointer, const_pointer* тип указателя на элемент
 - reference, const_reference тип ссылки на элемент
- Эти имена определяются внутри каждого контейнера так, как это необходимо в каждом конкретном случае, что позволяет писать программы с использованием контейнеров, не зная о настоящих типах, в частности, можно составить программу, которая будет работать с любым контейнером

Цикл по упорядоченной коллекции

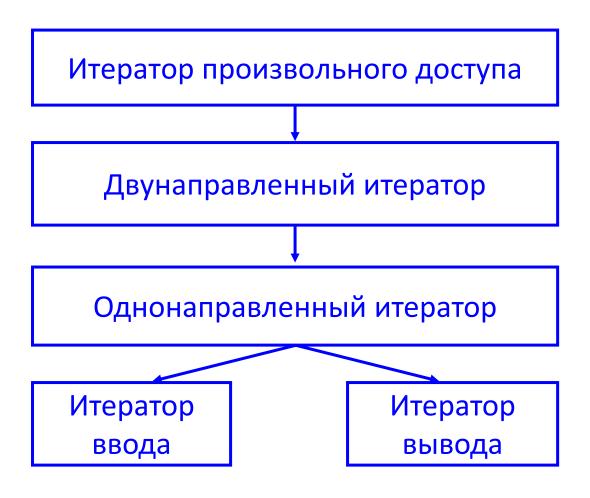
 Пересчётный цикл по коллекции для встроенных массивов и коллекций с функциями begin () и end (), возвращающими итераторы:

• Инициализация элементов контейнера:

- <u>Итераторы</u> (обобщение указателей) предоставляют алгоритмам средства для перемещения по контейнерам и доступа к данным контейнеров
- <u>Итераторы</u> есть объекты шаблонных классов, для которых определена унарная операция operator*, возвращающая значение некоторого класса или встроенного типа, называемого типом значения (value type) итератора
- <u>Итераторы</u> поддерживают абстрактную модель данных как последовательности объектов
- Понятия "*нулевой, никуда не указывающий итератор*" не существует, при организации циклов происходит сравнение с концом последовательности
- Каждый контейнер обеспечивает свои итераторы, также поддерживающие стандартный набор итерационных операций со стандартными именами и смыслом
- Описания классов итераторов находятся в заголовочном файле <iterator>
- Всякая шаблонная функция, работающая с итераторами, одновременно может работать и с обычными указателями

- Имеется пять видов итераторов:
 - 1. Итераторы ввода (*InputIterator*)
 - 2. Итераторы вывода (*OutputIterator*)
 - 3. Однонаправленные итераторы (ForwardIterator)
 - 4. Двунаправленные итераторы (*BidirectionalIterator*)
 - 5. Итераторы произвольного доступа (RandomAccessIterator)
- Различные итераторы иерархически вложены друг в друга:
 - Однонаправленные итераторы объемлют итераторы ввода и вывода
 - Двунаправленные итераторы объемлют однонаправленные итераторы
 - Итераторы произвольного доступа объемлют двунаправленные итераторы

- Итераторы различных видов иерархически вложены друг в друга
- Иерархически объемлющие итераторы удовлетворяют всем требованиям вложенных в них итераторов и могут использоваться вместо них



Операции в иерархии итераторов

Итераторы	Чтение	Доступ	Запись	Изменение	Сравнение
Вывода			*p=e	p++ ++p	
Ввода	x=*p	p->f		p++ ++p	p==q p!=q
Однонаправленные	x=*p	p->f	*p=e	p++ ++p	p==q p!=q
Двунаправленные	х=*р	p->f	*p=e	p++ ++p pp	p==q p!=q
Произвольный доступ	х= *р	p->f p[n]	*p=e	p+n n+p	p==q p!=q p <q p="">q p>=q p<=q</q>

- При описании алгоритмов, входящих в STL, принято соглашение об использовании стандартных имён формальных параметров, в зависимости от названия итератора в профиле алгоритма, должен использоваться итератор уровня "не ниже, чем"
- По именам параметров шаблона можно понять, какого рода итератор нужен, к какому контейнеру применим этот алгоритм:

- Для продвижения итераторов на заданное расстояние (прибавление целого числа к итератору) и определения расстояния между элементами контейнеров (вычисление разности итераторов) в библиотеке имеются шаблоны функций: advance () и distance ()
- Операция advance (i, n) может иметь отрицательное значение параметра n
 только для двунаправленных итераторов и итераторов произвольного
 доступа, эта функция продвигает итератор i на n позиций вперёд или назад

```
template <class InputIterator, class Distance>
inline void advance (InputIterator & i, Distance n);
InputIterator p; int n; /* ... */ advance (p, n); // эквивалентно: p += n;
```

• Операция distance (first, last, n) прибавляет к n число, равное количеству продвижений первого итератора (first) ко второму (last):

```
template <class InputIterator, class Distance>
inline void distance (InputIterator first, InputIterator last, Distance& n);
InputIterator p, q; int n; /* ... */ distance (p, q, n); // эквивалентно: n += q - p;
```

Итераторы вывода STL

 Присваивание, проводимое с помощью одного и того же значения итератора вывода, можно сделать для данного объекта только один раз, причём пропускать присваивание и переходить сразу к следующему значению итератора нельзя:

 Итератор вывода в каждый момент времени может иметь только одну активную копию:

```
i = j; * ++ i = a; *j = b; // ОШИБКА
```

• Единственным правильным использованием операции разыменования с итераторами вывода является использование этой операции в левой части операции присваивания

```
while (first != last) * result ++ = * first ++; // нет ошибки
```

- Итераторы могут указывать на элемент, который гипотетически расположен за последним элементом контейнера, доступ к этому гипотетическому элементу никогда не осуществляется
- Итераторы могут иметь значение, не указывающее ни на какой элемент контейнера, для таких значений результаты большинства операций не определены
- Диапазон есть пара итераторов, задающая начало и конец вычислений
- Диапазон [i, j) относится к элементам структуры данных, начинающейся с элемента, на который указывает i, и кончающейся (но не включающей) элементом j, диапазон [i, i) есть пустой диапазон
- Все алгоритмы должны применяться только к правильным диапазонам, в которых второй итератор достижим из первого за конечное число выполнения операций *operator* ++

- Суть использования итераторов вместо обычных указателей состоит в том, что итераторы обладают гораздо большей общностью
- Свойства итераторов описаны значительно более точно, чем свойства простых указателей
- Те свойства итераторов, которые зависят от конкретных реализаций, скрыты в реализации библиотеки, что повышает переносимость программ, написанных с использованием итераторов, но не снижает эффективности этих программ

 Каждый контейнер содержит ряд ключевых методов, позволяющих найти концы последовательности элементов в виде значений итераторов:

```
iterator begin(), const_iterator cbegin() const
// возвращают итератор, который указывает
// на первый элемент последовательности
iterator end(), const_iterator cend() const
// возвращают итератор, который указывает на элемент,
// следующий за последним элементом последовательности
```

- Константные итераторы позволяют контролировать модификацию элементов контейнеров и запрещать её там, где это нужно
- С помощью итераторов последовательный доступ к элементам данных контейнерных типов осуществляется от первого элемента к последнему:

после последнего

- Запись iterator p = v.begin () верна независимо от того, к какому контейнеру v она применяется, после такого определения *p есть первый элемент контейнера v
- Шаблонная функция *find ()* ищет итератор заданного элемента в заданном диапазоне итераторов и выдаёт в результате значение итератора, которым поиск заканчивается
- Для достижения целей функции find () достаточно использовать итератор ввода из контейнера, поскольку изменения значений и повторного чтения элементов не потребуется:

- <u>Распределители памяти</u> (аллокаторы) управляют переносимыми средствами упрятывания информации о моделях памяти, типах указателей, типах разности указателей, типе размеров объектов в данной модели памяти, а также примитивами для размещения и освобождения памяти для данной модели
- Распределители памяти позволяют свести задачу распределения памяти для сложных, составных объектов к совокупности более простых задач распределения памяти для более простых (составляющих) объектов

Распределители памяти представляют собой классы объектов, которые можно включать в качестве параметров в описания шаблонов других классов:

```
template<class T, class A = allocator<T> > class vector {
public:
         typedef typename A::pointer iterator; /* ...... */
                                                    /* ..... */
private: A alloc;
                                                    /* ..... */
public:
         void reserve (size_type n)
                 { if (n <= Nmax) return;
                  iterator p = alloc.allocate (n); /* ...... */
                                                             307
```

- В классы распределителей памяти включаются определения типов, используемых для индексации соответствующих объектов (например, тип size_type)
- Эти типы могут представить самый большой объект исходного типа, соответствующий модели памяти
- В распределителях памяти описывается тип, соответствующий типу результата вычитания двух итераторов (тип difference_type)
- Обычно эти типы соответствуют типам size_t и ptrdiff_t, но они могут быть и иными, что зависит от природы объектов и от выбранной модели памяти

- Для распределителей памяти в библиотеке STL выработаны требования, сформулированные в виде перечня операций, которые можно выполнять над объектами классов распределителей для каждой отдельной модели памяти, к таким операциям относятся:
 - операции захвата памяти allocate ()
 - операции конструирования объектов construct ()
 - операции разрушения значений объектов destroy ()
 - операции освобождения памяти deallocate ()
 - операции создания указателей на объекты address ()
 - и т. д.

• Стандартный распределитель памяти, заданный стандартным шаблоном *allocator* из заголовочного файла *<memory>*, выделяет память при помощи операции *new* и по умолчанию используется всеми стандартными контейнерами:

```
template <class T> class allocator { public:
typedef T* pointer;
typedef T& reference; // ...
allocator () throw (); // ...
pointer allocate (size_type n); // отводит память для n объектов Т
void deallocate (pointer p, size_type n); // освобождает память
              // для п объектов Т без вызова их деструкторов
void construct (pointer p, const T& val); // * p == val
void destroy (pointer p); // вызывает деструктор для * p
/* ... */
                           // не освобождая памяти
```

- Алгоритмы определяют вычислительные процедуры (просмотр, сортировка, поиск, удаление элементов, ...), не реализованные методами контейнеров, но пригодные для работы с разными составными структурами данных, в том числе с разными контейнерами
- <u>Алгоритмы</u> являются универсальными для любого из контейнеров и поэтому они реализованы без использования методов, входящих в контейнеры
- Алгоритмы выражаются шаблонами функции или наборами таких шаблонов
- Стандартные алгоритмы находятся в пространстве имён std, а их объявления – в заголовочном файле <algorithm>

- Алгоритмы библиотеки STL отделены от конкретных структур данных, над которыми они выполняются: алгоритм поиска данных не зависит от того, выполняется поиск в линейном массиве или списке
- Доступ к данным осуществляется только с помощью итераторов: о каждом алгоритме из библиотеки известно, с помощью какого вида итератора доступны используемые в алгоритме данные
- Благодаря параметризации итераторами, алгоритмы работают и со встроенными структурами данных, и со структурами данных, определёнными пользователями

- Обобщённые алгоритмы библиотеки:
 - 1. Немодифицирующие операции над последовательностями данных (поиск и подсчёт числа элементов):
 - find () первое вхождение элемента с заданным значением
 - find_if () первое вхождение элемента,
 удовлетворяющего заданному условию
 - count () количество вхождений элемента с заданным значением
 - for_each () операция-параметр применяется к каждому элементу, не меняя его

- Обобщённые алгоритмы библиотеки:
 - 2. Модифицирующие операции над последовательностями данных (копирование, перестановки, преобразования, ...), которые меняют либо сами элементы контейнера, либо их порядок, либо их количество:
 - transform () операция-параметр применяется к каждому элементу так, что содержимое контейнера меняется
 - reverse () переставляет элементы в последовательности
 - сору () − создаёт новый контейнер

- Обобщённые алгоритмы библиотеки:
 - 3. Операции сортировки, поиска минимума и максимума, ускоренного поиска и т. д.
 - sort () простая сортировка, имеется также сортировка по возрастанию (в данном контейнере для типа элемента должна быть определена операция сравнения на меньше, то есть '<')
 - stable_sort () сортирует, но сохраняет порядок следования одинаковых элементов
 - merge () объединяет отсортированные последовательности

- Обобщённые алгоритмы библиотеки:
 - 4. Обобщённые численные алгоритмы (суммирование, смежные разности, слияние, обобщённое скалярное произведение, ...)

 В языке Си++ критерий сравнения для функции сортировки sort () реализуется с помощью параметра шаблонной функции:

• Обобщённая функция сортировки *sort ()* может быть инстанцирована так, что её специализация будет упорядочивать элементы контейнера по убыванию:

```
class IntGreater
{ public: bool operator()(int x, int y) const {return x > y;} };
#include <algorithm>
int main ()
{ int x [1024]; /* ........... */ // Инициализация
sort (&x [0], &x [1024]); // По возрастанию
sort (&x [0], &x [1024], IntGreater ());
// По убыванию
```

Функциональные объекты STL

- <u>Функциональные объекты</u> управляют инкапсуляцией функций в объекте для их использования другими объектами
- <u>Функциональные объекты</u> объекты шаблонных классов, для которых определена операция группирования фактических параметров, то есть операция *operator*()
- Использование функциональных объектов позволяет шаблонам алгоритмов работать и с указателями на функции, и с любыми объектами, для которых разрешена операция operator ()

Функциональные объекты STL

Для проведения поэлементного суммирования двух векторов а и **b**, содержащих вещественные числа, и передачи результата в вектор a с помощью алгоритма transform () и бинарного функционального объекта plus () можно выполнить следующее:

```
template < class InputIterator1, class InputIterator2, class OutputIterator,
                               class BinaryOperation>
        OutputIterator transform (InputIterator1 first1, InputIterator1 last1,
                                  InputIterator2 first2, OutputIterator result,
                                  BinaryOperation binary_op);
template <class T> struct plus : binary_function<T, T, T>
          { T operator () (const T& x, const T& y) const {return x + y;} };
transform (a.begin(), a.end(), b.begin(), a.begin(), plus<double>());
             // res = op1 + op2 - для каждого элемента а и b
```

Функциональные объекты STL

Для изменения знака элементов вектора можно использовать вариант алгоритма transform(), пригодный для унарных операций, и унарный функциональный объект negate(), выполняющий изменение знака без обращений к функциям:

```
template < class InputIterator, class OutputIterator,
                              class UnaryOperation>
                                      InputIterator first, InputIterator last,
       OutputIterator transform (
                                 OutputIterator result, UnaryOperation op);
template <class T> struct negate : unary_function<T, T>
          { T operator () (const T& x) const {return -x;} };
transform (a.begin(), a.end(), a.begin(), negate<double>());
             // res = - op — для каждого элемента а
```

λ-функции Си++

- λ-функции анонимные функции, которые можно определить в любом месте программы, где требуется указать функцию
 Ex1: auto lambda = []() -> int { std::cout << "Hello!" << std::endl: return 1: }:
- Ex1: auto lambda = []() -> int { std::cout << "Hello!" << std::endl; return 1; };
 /* ... */ lambda ();
- [] «захват», список переменных из текущей области видимости
 - [x] захват по значению, запрещено менять в теле лямбда-функции
 - [&x] захват по ссылке, можно изменять в теле лямбда-функции
- () список формальных параметров функции

λ-функции Си++

```
    λ-функции — анонимные функции, которые можно определить в любом месте программы, где требуется указать функцию
    Ex1: auto lambda = []() -> int { std::cout << "Hello!" << std::endl; return 1; };
        /* ... */ lambda ();</li>
    [] — «захват», список переменных из текущей области видимости [x] — захват по значению, запрещено менять в теле лямбда-функции [&x] — захват по ссылке, можно изменять в теле лямбда-функции
    () — список формальных параметров функции
    Ex2: int main(){ int n = 2; std::vector< int > v = { 2, 4, 5, 6, 7, 9, 11, 14 }; auto newend = std::remove_if (v.begin (), v.end (), [n]( int x ) { return x % n == 0; } );
```

Адаптеры STL

- <u>Адаптеры</u> используются для преобразования интерфейсов
- В библиотеку включены
 - Адаптеры контейнеров
 - Адаптеры итераторов
 - Адаптеры функциональных объектов
- Применение адаптеров позволяет на основе базовых классов строить производные классы, обеспечивающие удобное и эффективное представление данных и операций над ними

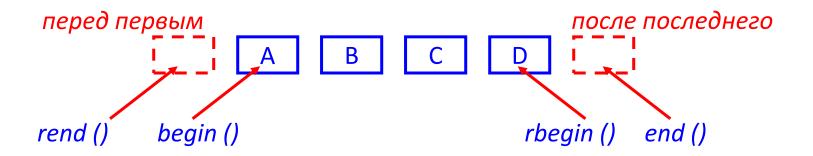
Адаптеры контейнеров STL

- <u>Адаптеры контейнеров</u> позволяют строить ограниченные интерфейсы (из базовых интерфейсов удаляются лишние операции):
 - для векторов (vector) => priority_queue, stack
 - для списков (list) => queue, stack
 - для двусторонних очередей (deque) => queue, priority_queue, stack
- <u>Адаптеры контейнеров</u> не имеют своих итераторов, предполагая использование базовых итераторов, в каждом конкретном случае для доступа к данным стека используются итераторы векторов, списков или двусторонних очередей:

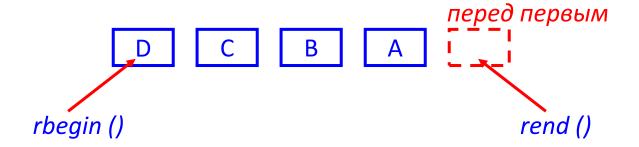
```
stack<vector<int>> // стек целых чисел на базе вектора queue<list<char>> // очередь символов на базе списка
```

• <u>Адаптеры контейнеров</u> – простые интерфейсы, создаваемые для тех контейнеров, типы которых передаются адаптерам в качестве фактических параметров

- <u>Адаптеры итераторов</u> выполняют функции, аналогичные адаптерам контейнеров, но преобразования интерфейсов производятся в отношении классов итераторов
- Двунаправленные итераторы и итераторы с произвольным доступом имеют соответствующие адаптеры обратных итераторов, которые могут продвигаться по структурам данных в обратном направлении
- Контейнеры, допускающие работу с двунаправленными итераторами и итераторами произвольного доступа, содержат методы:
 - reverse_iterator rbegin (), const_reverse_iterator rbegin () возвращают итератор, указывающий на первый элемент в обратной последовательности
 - reverse_iterator rend (), const_reverse_iterator rend () возвращают итератор, указывающий на элемент, следующий за последним в обратной последовательности



 С помощью обратных итераторов последовательный доступ к элементам данных контейнерных типов осуществляется от последнего элемента к первому:



• При проходе последовательности как прямым итератором *p*, так и обратным итератором *rp* переход к следующему элементу записывается с помощью операции увеличения ++ rp (но не -- rp):

```
template < class C > typename C::value_type sum_twice (const C& c)
  { typename C::value_type s1, s2;
    typename C::const_iterator p_p = c.begin ();
    s1 = 0; while (p_p != c.end ()) s1 += * (p_p ++);
    typename C::const_reverse_iterator p_r = c.rbegin ();
    s2 = 0; while (p_r != c.rend ()) s2 += * (p_r ++); return (s1 + s2) / 2; }
```

Примечание: Шаблонные конструкции вида "T::x", в которых используется имя типа T, введённое в параметрах шаблона, независимо от контекста интерпретируются как "член-данное x из класса T". В таких случаях для использования muna x из класса T пишут "typename T::x".

- Использование в алгоритмах той же операции увеличения '++', что и для обычного итератора, позволяет использовать обратные итераторы с библиотечными функциями в тех случаях, когда использование этих функций могло бы оказаться затруднительным
- Например, для организации поиска в контейнере в обратном порядке (от конца к началу) обычно пишутся такие циклы:

- Применив обратный итератор, можно воспользоваться библиотечной функцией поиска со всеми её преимуществами и без потери эффективности
- Операция i = ri.base () выдаёт значение i типа iterator, указывающее
 на один элемент вперёд позиции обратного итератора ri.

- В библиотеку STL включён <u>адаптер вставки</u>, который заменяет обычную операцию изменения значения элементов контейнера на операцию вставки элементов в контейнер
- Для обычных классов итераторов фрагмент программы

```
while (first != last) *result ++ = *first ++;
```

означает копирование элементов диапазона [first, last) в диапазон, начинающийся с итератора result, однако, если итератор result является итератором вставки, тот же самый фрагмент будет производить вставку дополнительных элементов в контейнер.

• Адаптеры итераторов неинициализированной памяти применяют для записи результатов операций в неинициализированную память, то есть в память, не содержащую никаких объектов данных, про которую известно лишь, что её размер достаточен для хранения соответствующего результата

Вывод типа в языке Си++

• Требование указывать тип объекта в некоторых языковых конструкциях сильно усложняет программирование:

 В языке Си++ допускается автоматическое выведение типа объекта из типа инициирующего значения, что более экономно с точки зрения текста программы и более устойчиво к ошибкам:

```
for ( <u>auto</u> p = v.cbegin (); p != v.cend (); ++ p)
cout << *p << endl;
```

• Векторы, строящиеся на основе контейнеров класса *vector*, по своим свойствам напоминают обычные одномерные массивы:

```
#include <vector>
using namespace std;
template<class T, class A = allocator<T> > class vector;
vector& operator = (const vector <T, A> & obj);
vector (const vector <T, A> & obj);// конструктор копирования
```

• Имеются другие виды конструкторов:

```
vector (iterator first, iterator last, const A& = A ());
explicit vector (const A& = A ()); // требуется явный вызов
explicit vector (size_type size, const T& val = T (), const A& a = A ());
```

• Конструктор *vector<int> v (10)* задаёт вектор из 10 целых чисел

Как и массив, вектор представляет собой непрерывную последовательность элементов, но, в отличие от обычных массивов, размер вектора не известен статически bool empty () const { /* ... */ } //истина, если контейнер пуст size type size () const { /* ... */ } //текущий размер вектора Методы, связанные с итераторами: iterator begin (); const_iterator begin () const; const_iterator end () const; Iterator end (); Операции, возвращающие значения элементов по итераторам: reference front (); const_reference front () const; reference back (); const reference back () const; Методы доступа к элементам: reference operator [] (size_type n);

reference at (size_type n); const_reference at (size_type n) const;

const_reference operator [] (size_type n) const;

 Для векторов легко написать программы копирования элементов, как в прямом, так и в обратном порядке, то есть от конечного элемента к начальному:

```
int main ()
{ vector<int> v (100, 5); // 100 элем. с начальным значением 5
 vector<int>::const_iterator p = v.begin ();
 vector<int>::const_reverse_iterator q = v.rbegin (); // ...
 while (p != v.end ()) { cout << * p << ''; ++ p; } // ...
 while (q != v.rend ()) { cout << * q << ''; ++ q; } // ...
 return 0;
}</pre>
```

- При создании вектора задаётся только начальный размер
- Операции push_back () и pop_back () изменяют количество элементов вектора: первая, чтобы добавить один или несколько элементов к концу вектора, а вторая, чтобы уничтожить один или несколько последних элементов
- Операции вставки и удаления элементов приводят к перемещению (копированию) некоторого числа элементов вектора на новое место: при вставке элементы копируются, чтобы освободить достаточно места для всех вставляемых элементов, при удалении элементы копируются, чтобы в векторе не оставалось несуществующих элементов

• Вставка перед элементом:

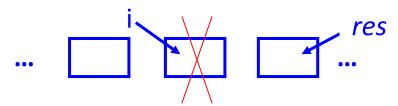
```
iterator insert (iterator i, const T& value) {...}
...
...
value res (на вставленный элемент)
```

- Вставка нескольких одинаковых элементов перед элементом: iterator insert (iterator i, size_type number, const T & value){...}
- Вставка в конец контейнера:
 void push_back (const T& value) { insert (end (), value); }
- Уничтожение всех элементов вектора без вызова деструктора самого вектора:

```
void clear () { erase (begin (), end ());}
```

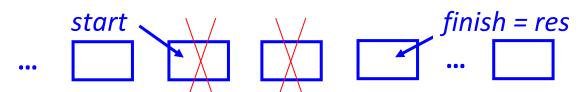
• Уничтожение заданного элемента и выдача итератора элемента, следующего за удалённым:

```
iterator erase (iterator i) { /* ... */ return (i); }
```



- Уничтожение последнего элемента:
 void pop_back () { erase (end () 1); }
- Уничтожение диапазона и выдача итератора элемента, следующего за удалённым:

iterator erase (iterator start, iterator finish) { /*...*/ return (finish); }



• Операции insert () и erase () определены только для обычных итераторов, поэтому организуя циклы по обратным итераторам, эти обратные итераторы надо сначала преобразовывать к обычным, а лишь затем выполнять вставку или уничтожение элементов:

```
vector<int>::reverse_iterator ri = v.rbegin ();
while (ri != v.rend ())
if (* ri ++ == Element)
{ vector<int>::iterator i = ri.base ();
v.insert (i, - Element); // перед i-тым элементом вставить
break; // ещё один, с обратным знаком
}
```

К контейнеру vector применима операция индексации operator [], обеспечивающая доступ к отдельным элементам вектора в произвольном порядке:

```
reference operator [] (size_type i) { return * (begin () + i); }
```

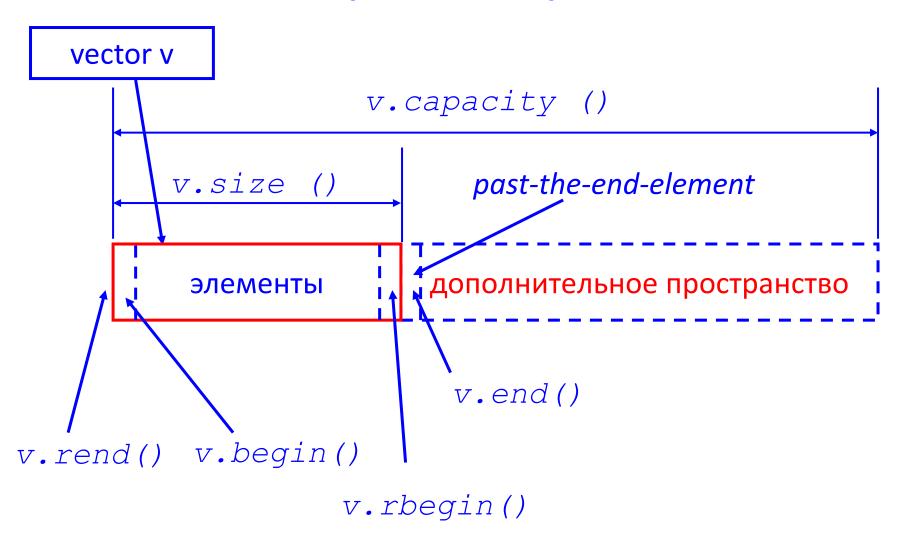
- Для доступа к элементам вектора используются итераторы с произвольным доступом (следствие возможности индексации)
- Операция индексации не проверяет выход за границы контейнера, однако, к контейнеру применима функция at (), которая выполняет такой же индексированный доступ, но с проверкой диапазона индекса:

```
reference at (size_type i) { /* ... */ } // содержимое элемента // с номером i
```

• При выходе за пределы разрешённого диапазона вектора (то есть при значении индекса меньше самого маленького разрешённого или больше самого большого) возбуждается исключительная ситуация out_of_range, поэтому при работе с функцией at () используется перехватчик исключения:

Нельзя выполнять продвижение итератора (it = it + n), если результат будет указывать за past-the-end-element (ошибка фиксируется самой операцией сложения, ещё до записи результата)

- Функция *size ()*, не имеющая параметров, позволяет узнать число элементов вектора, функция *resize ()* меняет число элементов вектора на другое
- С помощью функции reserve () можно выполнить предварительное резервирование памяти:
 - 1. В программах можно сразу выделить максимально необходимое пространство одной операцией вместо многократного выделения меньших фрагментов памяти
 - 2. Резервирование достаточного места позволяет гарантировать сохранность значений индексов и указателей на некоторый период обработки вектора
- Операция reserve () отличается от операции resize () тем, что число элементов вектора не меняется, функция capacity () выполняется для определения размера зарезервированной памяти



```
#include <vector>
using namespace std;
typedef <u>vector</u><int> Container;
typedef Container::size_type Cst;
void f (Container& v, int i1, int i2) {
  try { for (Cst i = 0; i < 10; i++) { v.push_back (i); } // Элементы: 0, 1, 2, ..., 9.
        v.at(i1) = v.at(i2);
        cout << v.size (); // Размер контейнера для данной точки
        Container::iterator p = v.begin ();
        p += 2; // Для векторов можно, для других — <u>advance (p, 2)</u>
       v.insert (p, 100); // Элементы: 0, 1, 100, 2, ..., 9. р теряет значение
        sort (v.begin (), v.end ());
                                      // Сортировка диапазона
        for (Cst i = 0; i < v.size (); i ++) {cout << <u>v [i]</u>; }
  catch (out_of_range) { /* ... */ } // реакция на ошибочный индекс
int main () { Container v; f (v, 5, 12); }
```

 Списки, строящиеся на основе стандартного контейнера list, позволяют осуществлять вставки и уничтожения любых элементов за постоянное время, произвольный доступ для списков применяться не может, то есть уровень разрешённого итератора – двунаправленный:

```
#include using namespace std;
template < class T, class A = allocator < T > class list;
list& operator = (const list < T, A > & obj);
list (const list < T, A > & obj); // конструктор копирования
list (iterator first, iterator last, const A& = A ());
explicit list (const A& = A ());
explicit list (size_type size, const T& value = T (), const A& a = A ());
```

• Размер списка не известен статически

```
bool empty () const { /* ... */ } //истина, если контейнер пуст size_type size () const { /* ... */ } //выдача текущего размера
```

• Методы, связанные с итераторами:

 Операции, возвращающие не значения итераторов на элементы списка, а значения самих этих элементов:

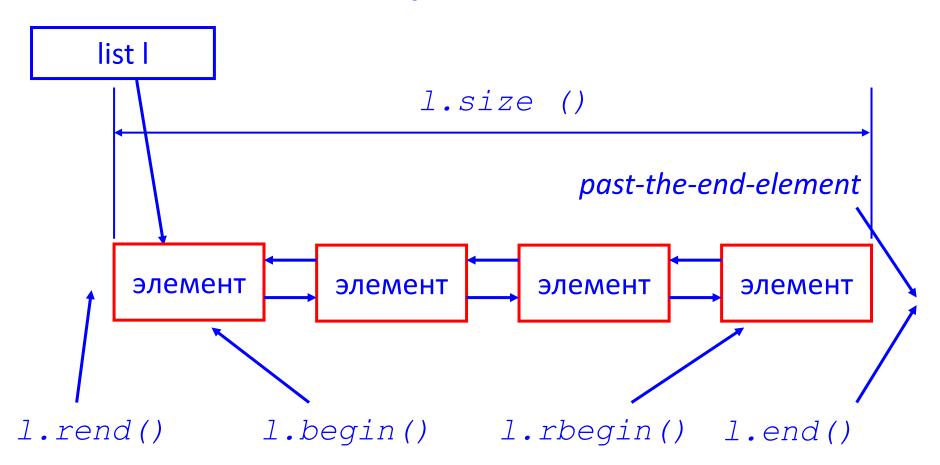
```
reference front () { return * begin (); } reference back () { return *(end () - 1); }
```

Кроме операций push_back () и pop_back (), которые добавляют и удаляют элементы в конце списка, контейнер списков содержит операции push_front () и pop_front (), добавляющие и удаляющие элементы в начале списка:

```
void push_front (const T& value) { insert (begin (), value);}
void pop_front () { erase (begin ()); }
```

• Операция *insert ()* (добавление нового элемента к списку) может потребовать захвата дополнительной памяти

- Вставка элементов не влияет на значимость итераторов (указателей) и ссылок на элементы
- Уничтожение элементов влияет на значимость только тех итераторов и ссылок, которые относятся к уничтожаемым элементам
- Для списков введены операции:
 - remove () уничтожение ненужных элементов списков
 - splice () перемещение элементов из одного списка в другой с уничтожением перемещённых элементов
 - unique () замена последовательности одинаковых элементов списка одним элементом
 - merge () слияние двух списков
 - reverse () − реверсирование списка
 - sort () сортировка списка



```
#include <vector>
using namespace std;
typedef <u>vector</u><int> Container;
typedef Container::size_type Cst;
void f (Container& v, int i1, int i2) {
  try { for (Cst i = 0; i < 10; i++) { v.push_back (i); } // Элементы: 0, 1, 2, ..., 9.
        v.at(i1) = v.at(i2);
        cout << v.size (); // Размер контейнера для данной точки
        Container::iterator p = v.begin ();
        p += 2; // Для векторов можно, для других — <u>advance (p, 2)</u>
       v.insert (p, 100); // Элементы: 0, 1, 100, 2, ..., 9. р теряет значение
        sort (v.begin (), v.end ());
                                      // Сортировка диапазона
        for (Cst i = 0; i < v.size (); i ++) {cout << <u>v [i]</u>; }
  catch (out_of_range) { /* ... */ } // реакция на ошибочный индекс
int main () { Container v; f (v, 5, 12); }
```

```
#include <<u>list></u>
using namespace std;
typedef <u>list</u><int> Container;
typedef Container::size_type Cst;
void f (Container& v, int i1, int i2) {
  try { for (Cst i = 0; i < 10; i++) { v.push_back (i); } // Элементы: 0, 1, 2, ..., 9.
        // v.at (i1) = v.at (i2); Требуется перепрограммирование!
        cout << v.size (); // Размер контейнера для данной точки
        Container::iterator p = v.begin ();
        advance (p, 2);
        v.insert (p, 100); // Элементы: 0, 1, 100, 2, ..., 9.
        sort (v.begin (), v.end ());
                                                     // Сортировка диапазона
       for (p = v.begin (); p != v.end (); ++ p) cout << * p;
  catch (out_of_range) { /* ... */ } // реакция на ошибочный индекс
int main () { Container v; f (v, 5, 12); }
```

Контейнер "строковый поток"

```
// <u>Задача</u>: считать строку слов до символа '\n',
#include <iostream>
#include <string>
                            //
                                       поместить отдельные слова строки в вектор,
#include <sstream>
                                       затем выдать в стандартный поток
#include <vector>
                                       все элементы вектора
           int main () { std::string str, word;
                            getline (std::cin, str);
                            std::vector <std::string> VecWrd;
                                                                 // "строковый поток"
                            std::istringstream ss (str);
                            while (ss >> word)
                                  VecWrd.push back (word);
                            size_t vsize = VecWrd.size ();
                            for (size_t i = 0; i < vsize; ++ i)
                                  std::cout << VecWrd [i] << std::endl;</pre>
                            return 0;
```

Контейнер "строковый поток"

```
#include <iostream>
                         // Задача: инициализировать строку
#include <string>
                                    символами-цифрами, поместить полученные
#include <sstream>
                                    числа в целочисленные переменные (int),
                                    увеличить значения на 1, собрать из новых
                                    значений строку и выдать в стандартный поток
          int main () {
                         std::string s = "123 456";
                                                            // "строковый поток"
                         std::istringstream InpS (s);
                         int a, b;
                         InpS >> a >> b;
                         std::ostringstream OutS;
                                                            // "строковый поток"
                         OutS << a + 1 << " " << b + 1;
                         std::cout << OutS.str() << std::endl; // на экране: 124 457
                         return 0;
```

Контейнер "стандартный поток"

```
#include <iostream>
using namespace std;
void f () { /* ... */
              while (! cin.eof ()) { ... gc (); ....} // проверка на конец потока
              /* ... */
              int a;
              cin >> a;
              if (cin.fail ()) // истина, если введено не целое число (неверный формат)
                 cout << "Invalid format!\n";</pre>
                 return:
              cout.width (4); cout << a << ", "; cout.width (8); cout << (float) a * a << endl;
              /* ... */
              cin.clear (); // сброс ошибочного ввода
```

Достоинства STL-подхода

- Все контейнеры обеспечивают стандартный интерфейс в виде набора операций, один контейнер может использоваться вместо другого, это не влечёт серьёзного изменения текста программы
- Дополнительная общность использования обеспечивается через стандартные итераторы
- Каждый контейнер связан с распределителем памяти, который можно переопределить с тем, чтобы реализовать собственный механизм распределения памяти
- Для каждого контейнера можно определить дополнительные итераторы и интерфейсы, что позволит оптимальным образом настроить его для решения конкретной задачи

Достоинства STL-подхода

- Контейнеры по определению однородны, то есть должны содержать элементы одного типа, но возможно создание разнородных контейнеров как контейнеров указателей на общий базовый класс
- Алгоритмы, входящие в состав STL, предназначены для работы с содержимым контейнеров, все алгоритмы представляют собой шаблонные функции, следовательно, их можно использовать для работы с любым контейнером

Недостатки STL-подхода

- Не являясь производными от некоторого базового класса, контейнеры не имеют фиксированного стандартного представления (это же верно и для итераторов), использование стандартных контейнеров и итераторов не подразумевает никакой явной или неявной проверки типов во время выполнения
- Каждый доступ к итератору приводит к вызову виртуальной функции, затраты по сравнению с вызовом обычной функции могут быть значительными
- Предотвращение выхода за пределы контейнера возлагается на программиста, при этом специальных средств контроля не предлагается