PROGRAMACIÓN DE SISTEMAS DISTRIBUIDOS

Índice

- Introducción
- Memoria compartida y distribuida
- □ Modelo de ejecución (SPMD)
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - Funciones colectivas

Introducción

- MPI es un estándar para una biblioteca de paso de mensajes
- El objetivo es comunicar procesos en ordenadores remotos
 - También funciona con procesos ejecutados en el mismo ordenador
- Actualmente hay varias implementaciones:
 - Open MPI (http://www.open-mpi.org/)
 - MPICH (http://www.mpich.org/)
 - MVAPICH (http://mvapich.cse.ohio-state.edu/)
 - IBM Platform MPI (http://www.ibm.com/systems/es/platformcomputing/products/mpi/)
 - Previamente "Platform MPI" (IBM adquirió Platform en 2012)
 - derivado de "Scali MPI" y "HP MPI" (Platform adquirió Scali en 2007 y HP-MPI en 2009)
 - Intel MPI (https://software.intel.com/es-es/intel-mpi-library)

Introducción

- MPI 2.0 tiene más de 100 funciones
 - Utilizaremos sólo las más importantes
- La unidad básica de ejecución de MPI son los procesos
- Cada uno tiene su espacio de memoria independiente
- □ ¿Cómo se intercambian información entre ellos?
 - Paso de mensajes
- Cada proceso tiene un identificador único
 - Rank

Paralelización. La Ley de Amdahl (1967)

- □ Ejemplo: aumento de velocidad con el paralelismo
 - Se tienen que pintar 10 habitaciones
 - Una habitación es el doble de grande que las demás
 - Un solo pintor tarda 11 unidades de tiempo
 - 9 habitaciones sencillas + 1 habitación doble
 - □ 10 pintores, uno por habitación, tardan 2 unidades de tiempo
 - 9 pintores necesitan 1 unidad de tiempo para terminar
 - 1 pintor necesita 2 unidades de tiempo para terminar
- □ Ley de Amdahl: Acceleración = 1 / ((1-p) + p/n)
 - p es la parte del cálculo que se puede paralelizar
 - n es el número de procesadores
 - En el caso de los pintores p = 10/11, n = 10, aumento max. = 5,5
 - Cuantifica el máximo aumento teórico con adición de más paralelimo

Paralelización. Ejemplo 1

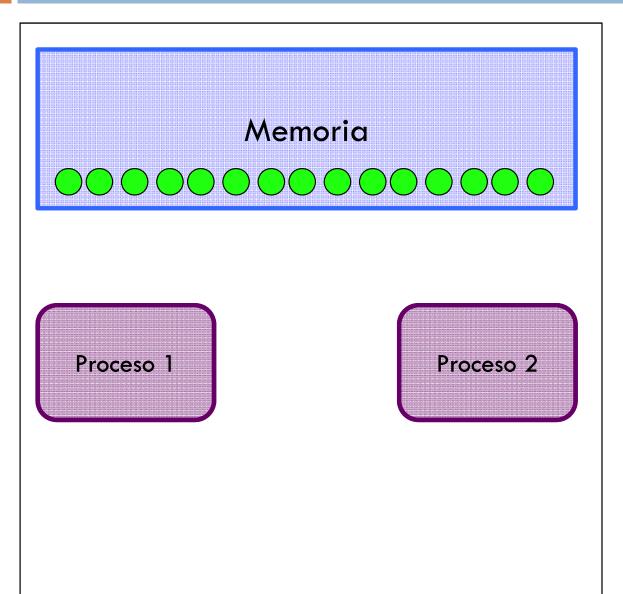
- Ejemplo 1: multiplicación de dos matrices cuadrados (tamaño N)
 - Se envía uno de los matrices a todos los procesos
 - Se envía un trozo distinto del otro matriz a cada proceso
 - Para simplificar, suponemos que N es divisible por el número de procesos
 - Nos interesa la proporción P = tiempo de comunicación / tiempo de cálculo, dado:
 - $extbf{T}_{comm}$ = tiempo de una comunicación, $extbf{T}_{calc}$ = tiempo de un cálculo
- Cálculo de la proporción de interés
 - Número de cálculos = $O(N^3)$
 - □ Número de comunicaciones = $N^2 + P * (N^2/P) + N^2$
 - Arr P = 3 * N² * T_{comm} / N³ * T_{calc} = (3 * T_{comm} / T_{calc}) * (1/N)
- □ Conclusiones:
 - Se gana en rendimiento con la paralelización (P tiende a 0 con aumento de N)

Paralelización. Ejemplo 2

- Ejemplo 2: adición de dos matrices cuadrados (tamaño N)
 - Se envía uno de los matrices a todos los procesos
 - Se envía un trozo distinto del otro matriz a cada proceso
 - Para simplificar, suponemos que N es divisible por el número de procesos
 - Nos interesa la proporción: P = tiempo de comunicación / tiempo de cálculo, dado:
 - $extbf{T}_{comm}$ = tiempo de una comunicación, $extbf{T}_{calc}$ = tiempo de un cálculo
- Cálculo de la proporción de interés
 - □ Número de cálculos = N^2
 - Número de comunicaciones = $N^2 + P * (N^2/P) + N^2$
 - Arr P = 3 * N² * T_{comm} / N² * T_{calc} = 3 * T_{comm} / T_{calc}
- Conclusiones:
 - No se gana en rendimiento con la paralelización (P es fija)

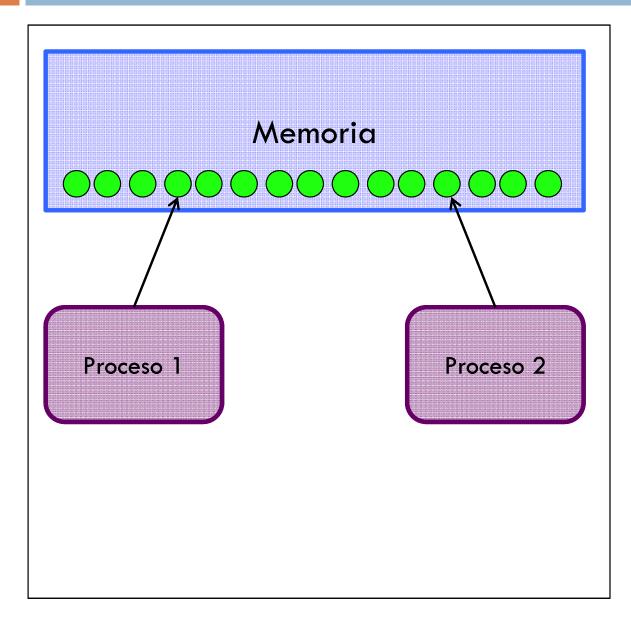
Índice

- Introducción
- Memoria compartida y distribuida
- Modelo de ejecución (SPMD)
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - Funciones colectivas



1 nodo Memoria compartida

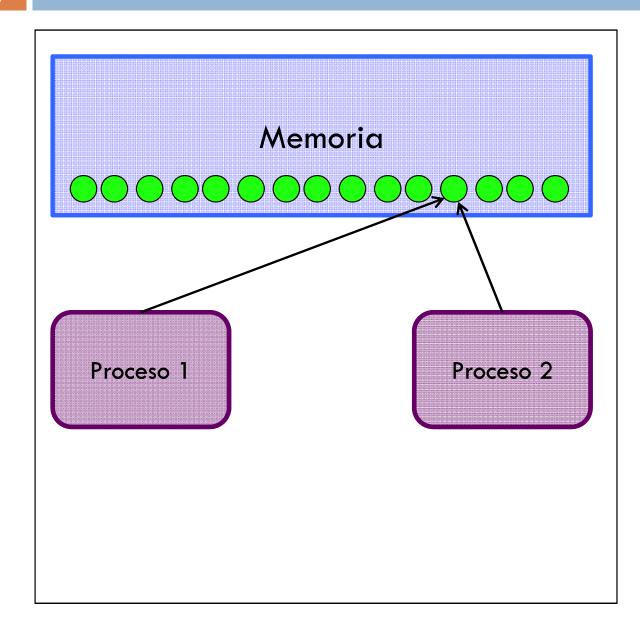
- Posición de memoria
- → Lectura
- Escritura



1 nodo Memoria compartida

- Posición de memoria
- → Lectura
- -> Escritura

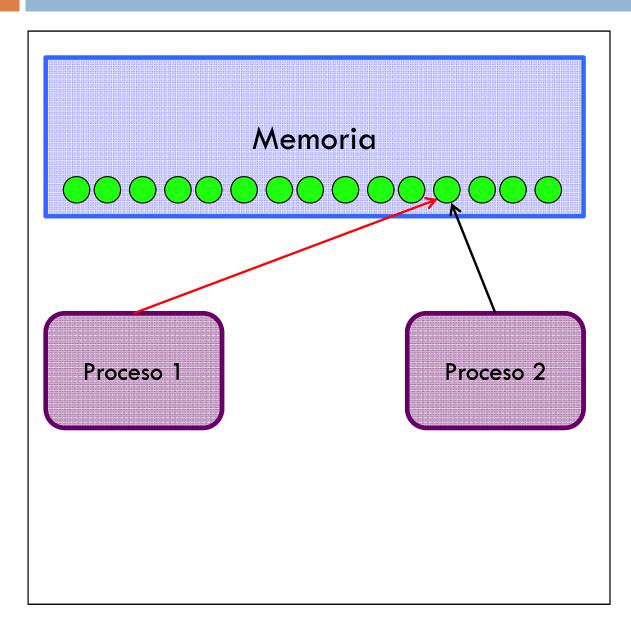
Lecturas en paralelo



1 nodo Memoria compartida

- Posición de memoria
- → Lectura
- → Escritura

Lecturas en paralelo



1 nodo Memoria compartida

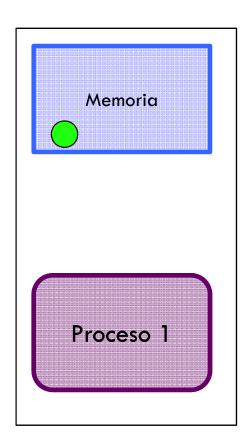
- Posición de memoria
- → Lectura
- -> Escritura

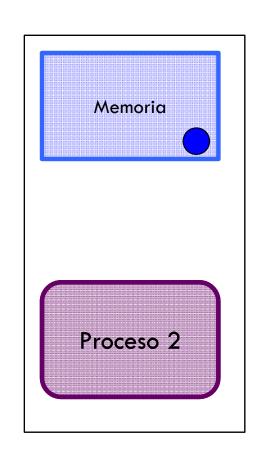
Lecturas en paralelo

Escrituras con exclusión mutua

- Mutex

Memoria distribuida



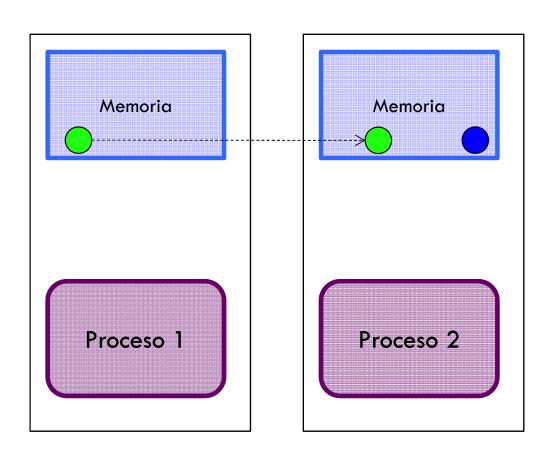


n nodos Memoria distribuida

¿Cómo comparten datos varios procesos?

Un proceso sólo tiene acceso a su espacio de memoria

Memoria distribuida



n nodos Memoria distribuida

¿Cómo comparten datos varios procesos?

Un proceso sólo tiene acceso a su espacio de memoria

El proceso 1 le envía al proceso 2 datos

Hay que utilizar la red

Índice

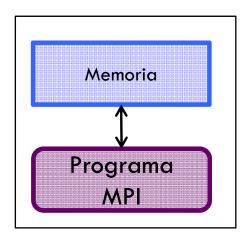
- Introducción
- Memoria compartida y distribuida
- Modelo de ejecución (SPMD)
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - Funciones colectivas

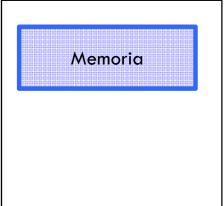
Flynn's taxonomy

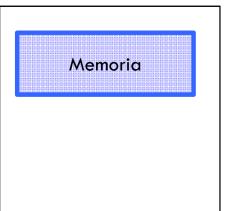
- SISD (Single Instruction, Single Data stream)
 - P.ej. MIPS architecture
- SIMD (Single Instruction, Multiple Data streams)
 - P.ej. GPU
- MISD (Multiple Instruction, Single Data stream)
 - Poco común, p.ej. para tolerancia a fallos (Arianne, Space Shuttle,...)
- MIMD (Multiple Instruction, Multiple Data streams)
 - SPMD (Single Program, Multiple Data)
 - Arquitectura paralela más común
 - MPMD (Multiple Programs, Multiple Data)
 - P.ej. Sony PS3 (arquitectura "cell" con procesadores SPU/PPU)

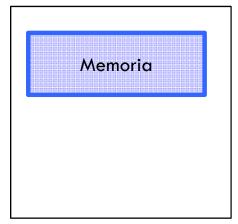
- Single Program Multiple Data (SPMD)
 - 1 programa ejecutado en paralelo
 - El mismo programa se copia a todos los nodos
 - Se ejecutan todos en paralelo
 - Cada proceso comienza la ejecución en el mismo punto.
 - ¿Cómo diferenciamos el comportamiento de cada proceso?
 - Cada uno tendrá un flujo de ejecución en el programa
 - Sabemos quién es cada proceso por su ID (Rank)

- Single Program Multiple Data (SPMD)
 - La ejecución se lanza desde un nodo
 - El programa se copia a todos los nodos involucrados
 - Se ejecuta cada programa en su nodo

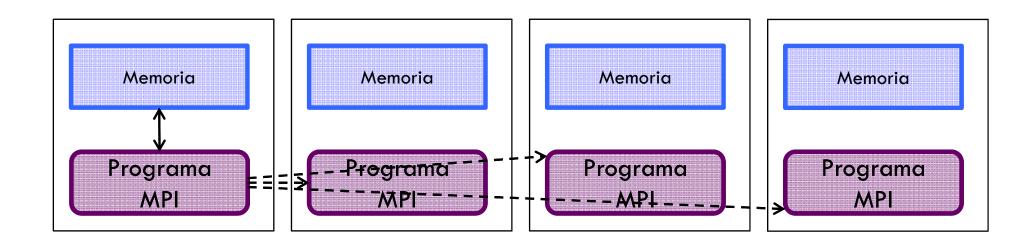




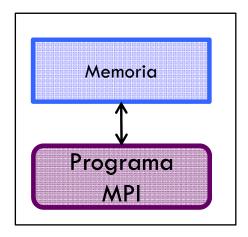


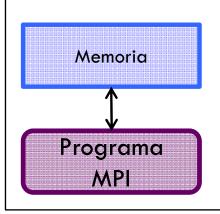


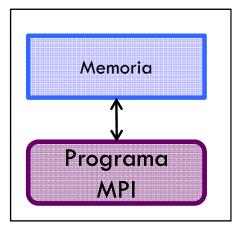
- Single Program Multiple Data (SPMD)
 - La ejecución se lanza desde un nodo
 - El programa se copia a todos los nodos involucrados
 - Se ejecuta cada programa en su nodo

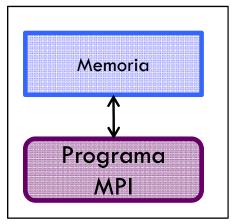


- Single Program Multiple Data (SPMD)
 - La ejecución se lanza desde un nodo
 - El programa se copia a todos los nodos involucrados
 - Se ejecuta cada programa en su nodo









Hello World!

- □ Antes de empezar con MPI...
 - El Hello World! Ejecutado en n ordenadores a la vez!

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"

int main(int argc, char *argv[]) {
   int myrank, size;

   MPI_Init(&argc, &argv);
   MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myrank);
   MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

   printf("Hola soy el proceso %d de %d\n",myrank, size);

   MPI_Finalize();
   exit(0);
}
```

Índice

- Introducción
- Memoria compartida y distribuida
- □ Modelo de ejecución (SPMD)
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - Funciones colectivas

- Funciones de entorno
 - MPI_INIT
 - MPI_COMM_SIZE
 - MPI_COMM_RANK
 - MPI_FINALIZE
 - MPI ABORT
- Comunicación punto a punto
- □ Funciones de sincronización
- Comunicaciones colectivas

Índice

- Introducción
- Memoria compartida y distribuida
- □ Modelo de ejecución (SPMD)
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - Funciones colectivas

Entorno

- MPI agrupa los procesos en "comunicadores"
- Los procesos que intercambian mensajes comparten comunicador
- El comunicador MPI_COMM_WORLD agrupa todos los procesos
- Generalmente se utiliza este comunicador

MPI_INIT

- int MPI_Init(int *argc, char **argv);
 - Establece un entorno de MPI
 - Se tiene que invocar antes de cualquier otra llamada a MPI
 - Sólo se puede invocar una vez por proceso

MPI_FINALIZE

- int MPI_Finalize(void);
 - Termina el procesamiento de MPI
 - □ Tiene que ser la última llamada MPI invocada
 - Libera los recursos utilizados por MPI

MPI_COMM_SIZE

- int MPI_Comm_size(MPI_Comm comm, int* size);
 - Devuelve el número de procesos relacionados con el comunicador
 - comm: comunicador (Parámetro de entrada)
 - size: número de procesos en este comunicador (parámetro de salida)

MPI_COMM_RANK

- int MPI_Comm_rank(MPI_Comm comm, int* rank);
 - Devuelve el ID (rank) del proceso asociado a un comunicador
 - Este ID toma valores del 0 a (size-1)
 - comm: comunicador (Parámetro de entrada)
 - rank: rank del proceso llamante en el comunicador (parámetro de salida)

MPI_ABORT

- int MPI_Abort(MPI_Comm comm, int errorcode);
 - Fuerza la finalización de todos los procesos MPI

Esquema de programas MPI

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"

. . . .

int main(int argc, char *argv[]) {
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &myrank);
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);

    // Algún tipo de algoritmo. . .

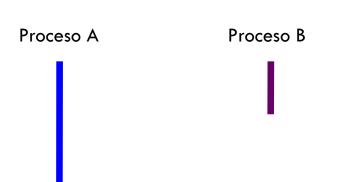
MPI_Finalize();
}
```

Índice

- Introducción
- Memoria compartida y distribuida
- □ Modelo de ejecución (SPMD)
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - Funciones colectivas

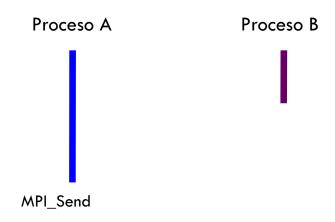
- Funciones de entorno
- Comunicación punto a punto
 - MPI_SEND
 - MPI_RECV
 - MPI_ISEND
 - MPI_IRECV
- □ Funciones de sincronización
- Comunicaciones colectivas

- Comunicación punto a punto
 - Hay un proceso emisor y un proceso receptor del mensaje
- Hay dos tipos de comunicación punto a punto:
 - Síncrona: El proceso emisor espera a que se realice el envío del mensaje.
 - Comunicación bloqueante
 - MPI Send, MPI Recv
 - Asíncrona: El proceso emisor envía el mensaje y continúa su ejecución sin asegurarse de que el proceso receptor haya solicitado el mensaje.
 - Comunicación no bloqueante
 - MPI_ISend, MPI_IRecv



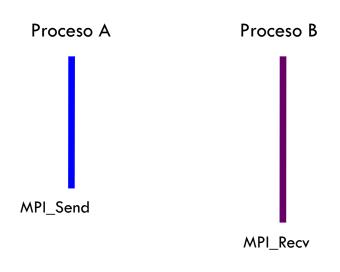
- Proceso A se ejecuta
- Proceso B se ejecuta

36



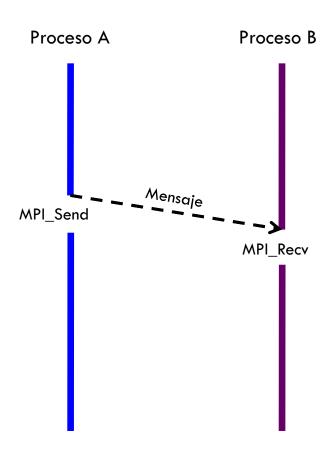
- Proceso A se ejecuta
- Proceso B se ejecuta
- Proceso A envía un mensaje a B
- Proceso B continúa se ejecución

37



- Proceso A se ejecuta
- Proceso B se ejecuta
- Proceso A envía un mensaje a B
- Proceso B continúa se ejecución
- Proceso B espera el mensaje de A

Funciones de MPI



- Proceso A se ejecuta
- Proceso B se ejecuta
- Proceso A envía un mensaje a B
- Proceso B continúa se ejecución
- Proceso B espera el mensaje de A
- Una vez sincronizados, cada proceso continúa su ejecución.

Tipos de datos

- Tipos de datos MPI_Datatype:
 - MPI_CHAR
 - MPI_SHORT
 - MPI_INT
 - MPI_LONG
 - MPI_UNSIGNED_CHAR
 - MPI_UNSIGNED_SHORT
 - MPI_UNSIGNED
 - MPI_UNSIGNED_LONG
 - MPI_FLOAT
 - MPI_DOUBLE
 - MPI_LONG_DOUBLE
 - MPI_BYTE
 - MPI_PACKED

MPI_Send

```
/* input */
int MPI_Send( void* buf,
                                                 /* input */
                int count,
                                                                También MPI_Bsend:
                MPI_Datatype datatype,
                                                /* input */
                                                                bloquea hasta que los
                                                /* input */
                int destination,
                                                                datos han sido copiados
                                                 /* input */
                int tag,
                                                                desde el bufer de la
                                                 /* input */
               MPI Comm comm );
                                                                aplicación hasta el bufer
                                                                de salida del sistema
```

- Envía un mensaje de forma síncrona
- Este mensaje lo puede recibir un proceso mediante MPI_Recv o MPI_IRecv
 - buf: puntero a los datos que se envían (mensaje)
 - count: número de elementos en el mensaje
 - datatype: tipo de los datos enviados
 - destination: rank del proceso al que se le envía el mensaje
 - tag: etiqueta que puede servir de ID único del mensaje (en particular, para ligar envío y recepción)
 - comm: comunicador

MPI_Recv

```
int MPI_Recv( void* buf, /* output */
int count, /* input */
MPI_Datatype datatype, /* input */
int source, /* input */
int tag, /* input */
MPI_Comm comm, /* input */
MPI_Status *status ); /* output */
```

- Recibe un mensaje de forma síncrona
- Este mensaje lo puede enviar un proceso mediante MPI_Send o MPI_ISend
 - buf: puntero donde se van a almacenar los datos recibidos (mensaje)
 - count: maximum número de elementos en el mensaje
 - datatype: tipo de los datos enviados
 - source: rank del proceso del que se espera recibir el mensaje
 - MPI_ANY_SOURCE indica que se puede recibir un mensaje de cualquier proceso
 - tag: etiqueta que puede servir de ID único del mensaje (en particular, para ligar envío y recepción)
 - comm: Comunicador
 - MPI_Status: contiene source y tag (puede haber usado MPI_ANY_SOURCE y MPI_ANY_TAG) y el count (el parámetro solo contiene el máximo posible) y, posiblemente otras informaciones)

Ejemplo

```
#include "mpi.h"
int rank, nproc;
int main (int argc, char* argv[] ) {
   int isbuf, irbuf;
   MPI Status status;
  MPI Init( &argc, &argv );
  MPI Comm size ( MPI COMM WORLD, &nproc);
   MPI Comm rank( MPI COMM WORLD, &rank);
   if (rank == 0) {
    isbuf = 9;
    MPI Send(&isbuf, 1, MPI INTEGER, 1, 1, MPI COMM WORLD);
   else if(rank == 1) {
    MPI Recv( &irbuf, 1, MPI INTEGER, 0, 1, MPI COMM WORLD, &status);
    printf( "%d\n", irbuf );
 MPI Finalize();
```

Ejemplo

```
#include "mpi.h"
int rank, nproc;
int main (int argc, char* argv[] ) {
   int isbuf, irbuf;
                                           Número de
   MPI Status status;
                                  Mensaje
                                            elementos
   MPI Init ( & argc, & argv );
                                                       Receptor
                                                                 Etiqueta
                                                 Tipo
   MPI Comm size ( MPI COMM WOD
                                    &rank)
   MPI Comm rank ( MPI COMM WORLD
                                                                      Comunicador
   if (rank == 0) {
    isbuf = 9;
    MPI Send(&isbuf, 1, MPI INTEGER, 1, 1, MPI COMM WORLD);
   else if(rank == 1) {
    MPI Recv( &irbuf, 1, MPI INTEGER, 0, 1, MPI COMM WORLD, &status);
    printf( "%d\n", irbuf );
  MPI Finalize();
```

Ejemplo

```
#include "mpi.h"
int rank, nproc;
int main (int argc, char* argv[] ) {
   int isbuf, irbuf;
                                            Número de
   MPI Status status;
                                   Mensaje
                                            elementos
   MPI Init ( & argc, & argv );
                                                        Emisor
                                                  Tipo
                                                                  Etiqueta
   MPI Comm size ( MPI COMM WORL)
                                     &npr
   MPI Comm rank ( MPI_COMM_WOPLD,
                                                                       Comunicador
   if (rank == 0) {
    isbuf = 9;
                                                                         Estado
    MPI Send(&isbuf,
                                                   COMM WORLD)
   else if (rank == 1/1)
    MPI Recv( &irbuf, 1, MPI INTEGER, 0, 1, MPI COMM WORLD, &status);
    printf( "%d\n", irbuf );
  MPI Finalize();
```

- Un proceso (master) envía un número al resto de los procesos (worker)
 - □ Pero el master también puede hacer su parte del cálculo
- Cada proceso secundario eleva al cuadrado el número recibido
 - Devuelven el resultado al proceso maestro
- El proceso maestro suma todos los números recibidos

- Un proceso (master) envía un número al resto de los procesos (worker)
- Cada proceso secundario eleva al cuadrado el número recibido
 - Devuelven el resultado al proceso maestro
- □ El proceso maestro suma todos los números recibidos

Master

Worker 1

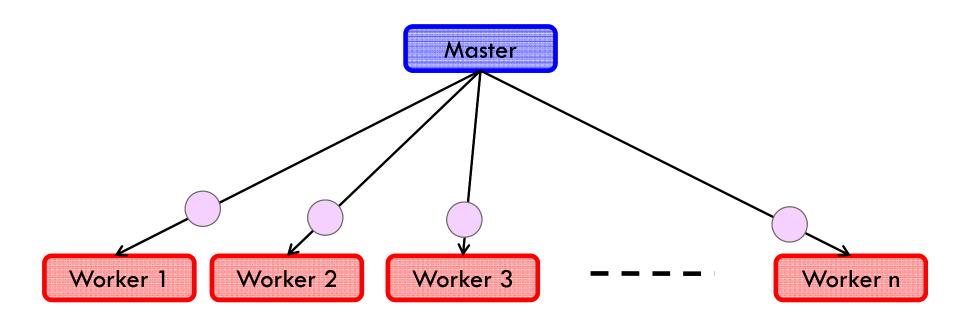
Worker 2

Worker 3

_ _ _ _

Worker n

- Un proceso (master) envía un número al resto de los procesos (worker)
- □ Cada proceso secundario eleva al cuadrado el número recibido
 - Devuelven el resultado al proceso maestro
- □ El proceso maestro suma todos los números recibidos



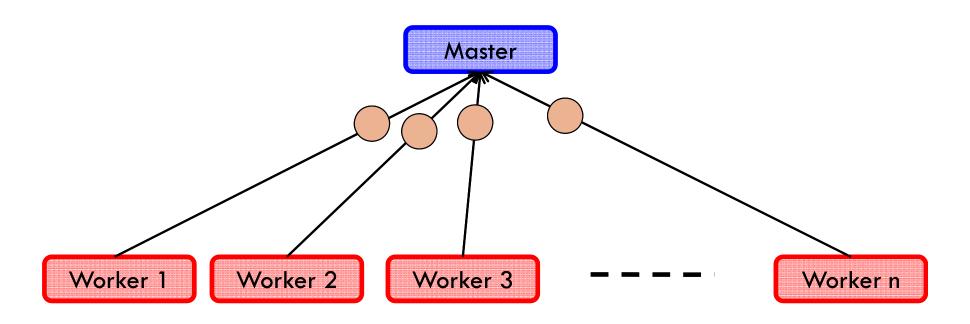
- Un proceso (master) envía un número al resto de los procesos (worker)
- Cada proceso secundario eleva al cuadrado el número recibido
 - Devuelven el resultado al proceso maestro
- □ El proceso maestro suma todos los números recibidos

Master

Worker 1 Worker 2 Worker 3 — — — Worker n

res=num*num res=num*num res=num*num res=num*num res=num*num

- Un proceso (master) envía un número al resto de los procesos (worker)
- □ Cada proceso secundario eleva al cuadrado el número recibido
 - Devuelven el resultado al proceso maestro
- □ El proceso maestro suma todos los números recibidos



- Un proceso (master) envía un número al resto de los procesos (worker)
- Cada proceso secundario eleva al cuadrado el número recibido
 - Devuelven el resultado al proceso maestro
- El proceso maestro suma todos los números recibidos

Worker 1 Worker 2 Worker 3

Worker n

```
#include "mpi.h"
int rank, numProcesos, resultado, num;
int main (int argc, char* argv[] ) {
   int *numbers, *square;
   MPI_Status status;

MPI_Init( &argc, &argv );
   MPI_Comm_size( MPI_COMM_WORLD, &numProcesos);
   MPI_Comm_rank( MPI_COMM_WORLD, &rank);

// Inicializamos los arrays numbers y square
...
```

```
if (rank == 0) {
    for (i=1; i<numProcesos; i++)</pre>
         MPI Send(&(numbers[i-1]), 1, MPI INTEGER, i, 1, MPI COMM WORLD);
    for (i=1; i<numProcesos; i++)</pre>
         MPI Recv(&(square[i-1]), 1, MPI INTEGER, MPI ANY SOURCE, 1,
MPI COMM WORLD);
    for (i=1; i<numProcesos; i++)</pre>
         resultado += square[i-1];
    printf ("El resultado es:%d\n", resultado);
else{
    MPI Recv ( &num, 1, MPI INTEGER, 0, 1, MPI COMM WORLD, &status);
    num = num*num;
    MPI Send(&num, 1, MPI INTEGER, 0, 1, MPI_COMM_WORLD);
   MPI Finalize();
```

MPI_ISend

```
int MPI_ISend( void* buf, /* input */
int count, /* input */
MPI_Datatype datatype, /* input */
int destination, /* input */
int tag, /* input */
MPI_Comm comm, /* input */
MPI_Request *request); /* output */
```

- Envía un mensaje de forma asíncrona
- Los parámetros son los mismos que MPI_Send añadiendo MPI_Request
 - Identificador que se puede usar posteriormente para saber si la recepción ha terminado mediante llamadas a:
 - MPI_Test(): Devuelve un flag que indica si la operación se ha completado
 - También: MPI_Testany, MPI_Testall, MPI_Testsome
 - MPI_Wait(): Devuelve el control de la ejecución si la operación se ha completado, espera a que finalice en caso contrario.
 - También: MPI_Waitany, MPI_Waitall, MPI_Waitsome

MPI_IRecv

```
int MPI_IRecv( void* buf, /* output */
int count, /* input */
MPI_Datatype datatype, /* input */
int destination, /* input */
int tag, /* input */
MPI_Comm comm, /* input */
MPI_Request *request); /* output */
```

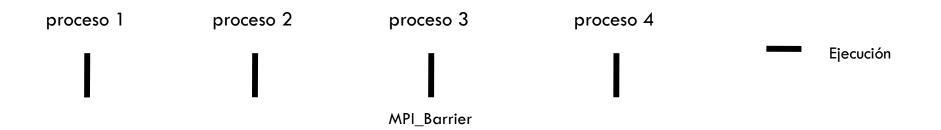
- Recibe un mensaje de forma asíncrona
- Los parámetros son los mismos que MPI_Recv añadiendo MPI_Request
 - Identificador que se puede usar posteriormente para saber si la recepción ha terminado mediante llamadas a:
 - MPI_Test(): Devuelve un flag que indica si la operación se ha completado
 - También: MPI_Testany, MPI_Testall, MPI_Testsome
 - MPI_Wait(): Devuelve el control de la ejecución si la operación se ha completado, espera a que finalice en caso contrario.
 - También: MPI_Waitany, MPI_Waitall, MPI_Waitsome

Índice

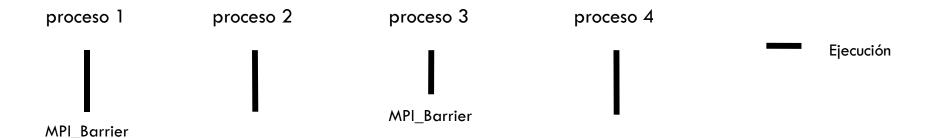
- Funciones de MPI
 - Funciones de entorno
 - Funciones punto-a-punto
 - Funciones de sincronización
 - MPI_BARRIER
 - Funciones colectivas

- int MPI_Barrier(MPI_Comm comm); /* input */
 - Se utiliza para sincronizar a TODOS los procesos asociados a un determinado comunicador.
 - Hasta que TODOS los procesos no ejecuten MPI_Barrier, no se continúa la ejecución

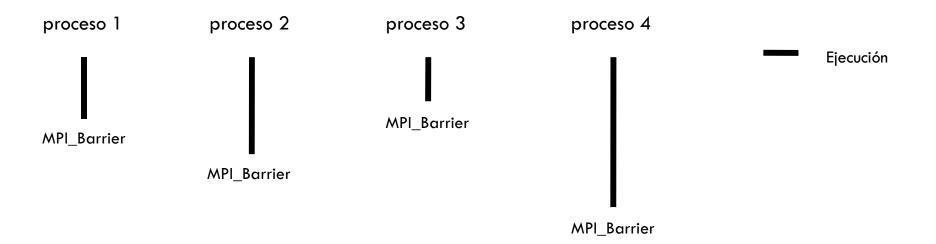
- int MPI_Barrier(MPI_Comm comm); /* input */
 - Se utiliza para sincronizar a TODOS los procesos asociados a un determinado comunicador.
 - Hasta que TODOS los procesos no ejecuten MPI_Barrier, no se continúa la ejecución



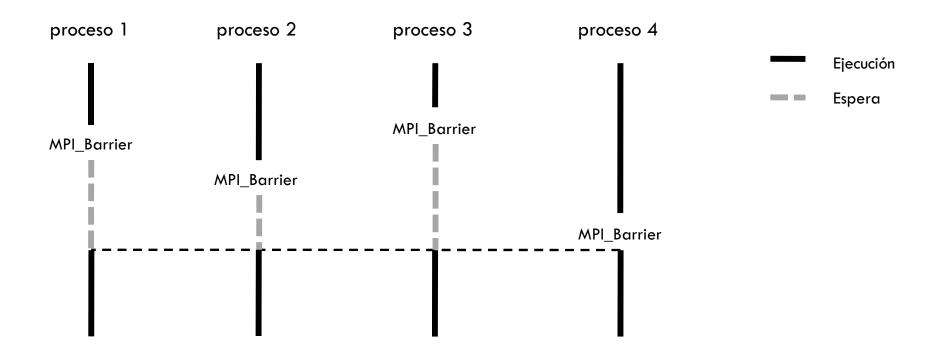
- int MPI_Barrier(MPI_Comm comm); /* input */
 - Se utiliza para sincronizar a TODOS los procesos asociados a un determinado comunicador.
 - Hasta que TODOS los procesos no ejecuten MPI_Barrier, no se continúa la ejecución



- □ int MPI_Barrier(MPI_Comm comm); /* input */
 - Se utiliza para sincronizar a TODOS los procesos asociados a un determinado comunicador.
 - Hasta que TODOS los procesos no ejecuten MPI_Barrier, no se continúa la ejecución



- □ int MPI_Barrier(MPI_Comm comm); /* input */
 - Se utiliza para sincronizar a TODOS los procesos asociados a un determinado comunicador.
 - Hasta que TODOS los procesos no ejecuten MPI_Barrier, no se continúa la ejecución



Índice

Funciones de MPI

- Funciones de entorno
- Funciones punto-a-punto
- Funciones de sincronización
- Funciones colectivas
 - MPI_BCAST
 - MPI_SCATTER
 - MPI_GATHER
 - MPI_ALLGATHER
 - MPI_REDUCE

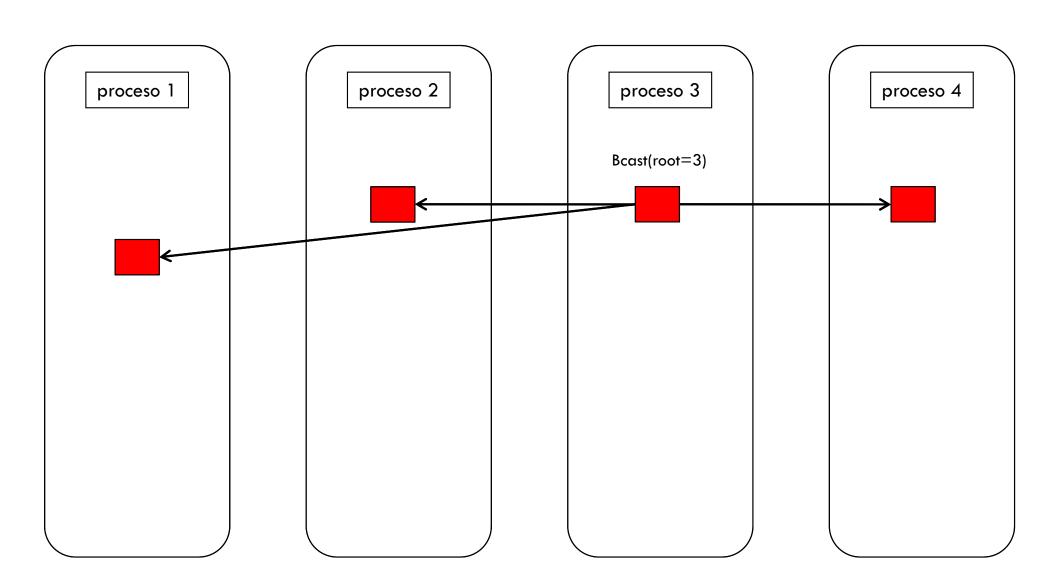
```
int MPI_Bcast( void* buffer, /* input (root) / output (los demás) */
int count, /* input */
MPI_Datatype datatype, /* input */
int root, /* input */
MPI_Comm comm); /* input */
```

- buffer:
 - caso de root: datos del mensaje enviado al resto de procesos
 - caso de los demás procesos: datos del mensaje recibido de root
- count: número de elementos en el mensaje
- datatype: tipo de datos del mensaje
- root: rank del proceso emisor
- comm: comunicador (grupo de procesos participantes)

proceso 2 proceso 1

proceso 3 Bcast(root=3)

proceso 4

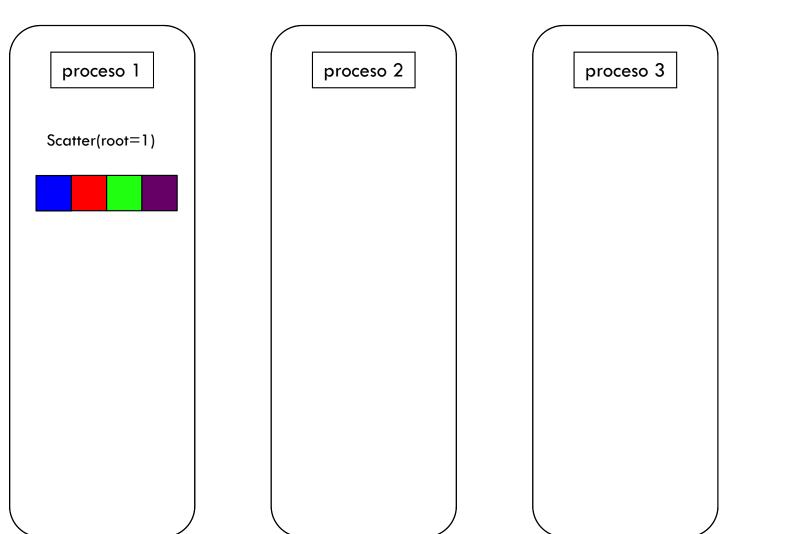


```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
int main( int argc, char **argv) {
int rank, valor;
  MPI Init(&arqc, &arqv);
  MPI Comm rank ( MPI COMM WORLD, &rank);
  // Master process?
  if (rank == 0) {
   printf ("Enter a value\n");
     scanf("%d", &valor);
  // Broadcast del mensaje
  MPI Bcast (&valor, 1, MPI INT, 0, MPI COMM WORLD);
  printf( "Proceso %d recibe valor [%d]\n", rank, valor);
   MPI Finalize();
   return 0;
```

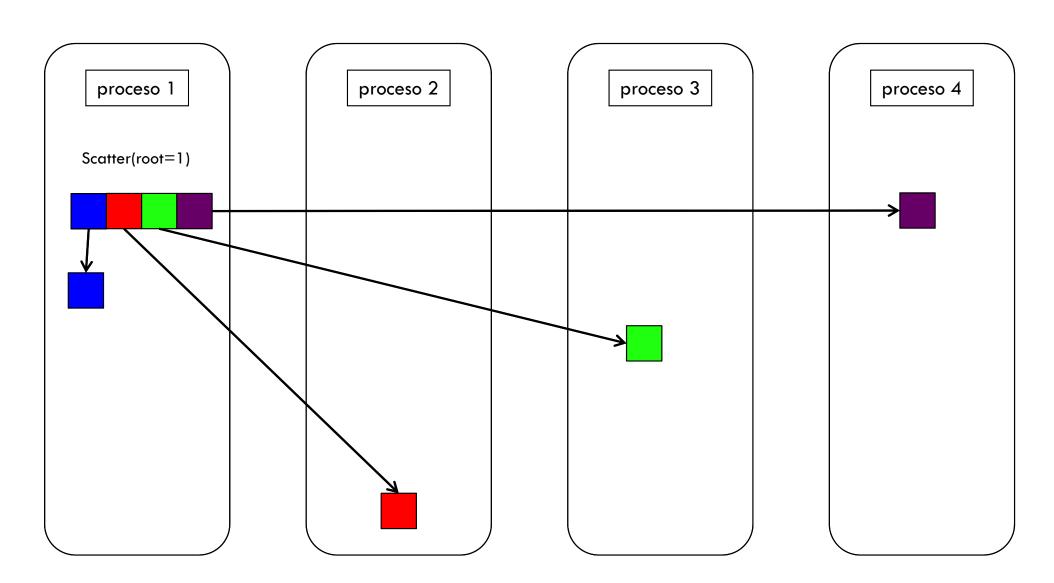
Nótese: todos los participantes llaman a Bcast (uno envía, los otros reciben)

```
#include "mpi.h"
int main( int argc, char **argv) {
int rank, valor;
  MPI Init (&argc, &argv);
  MPI Comm rank( MPI COMM WORLD, &rank);
                                             Mensaje
                                                          Root
  if (rank == 0) {
    printf ("Enter a value\n");
    scanf("%d", &valor);
  // Broadcast del mensaje
  MPI Bcast(&valor, 1, MPI INT, 0, MPI COMM WORLD);
  printf( "Proceso %d recibe valor [%d]\n", rank, valor);
```

- Distribuye un mensaje
- Desde root a todos los procesos
- żDiferencia con BCast?
 - □ BCast = Mismo mensaje
 - Scatter = Porciones del mensaje
- Si sendcount no es divisible por size, error. Ver función MPI_Scatterv
- sendbuf: datos para enviar, un trozo a cada proceso (solo root lo usa)
- sendcount: número de elementos que root envía a cada destinatario
- sendtype: tipo de datos del mensaje a enviar
- recvbuf: datos del mensaje recibido de root
- recycount: número de elementos a recibir
- recvtype: tipo de datos del mensaje a recibir
- root: rank del proceso que envía los datos a todos los procesos
- comm: comunicador (procesos participantes)



proceso 4



```
#include "mpi.h"
#include <stdio.h>
#define BUFFER SIZE 3
int main(int argc, char **argv){
  // Total procesos y rank
   int size, rank;
  // Número de elementos para enviar/recibir y emisor
   int sendcount, recvcount, source;
  // Buffer de envío
   float sendbuf[BUFFER SIZE] [BUFFER SIZE] = {
      \{6.5, 1.6, 9.4\},\
      {4.6, 3.5, 3.555},
      {23.6, 42.3, 235545.5}};
  // Buffer de recepción
   float recvbuf[BUFFER SIZE];
  // Init...
  MPI Init(&argc, &argv);
  MPI Comm rank(MPI COMM WORLD, &rank);
  MPI Comm size (MPI COMM WORLD, &size);
```

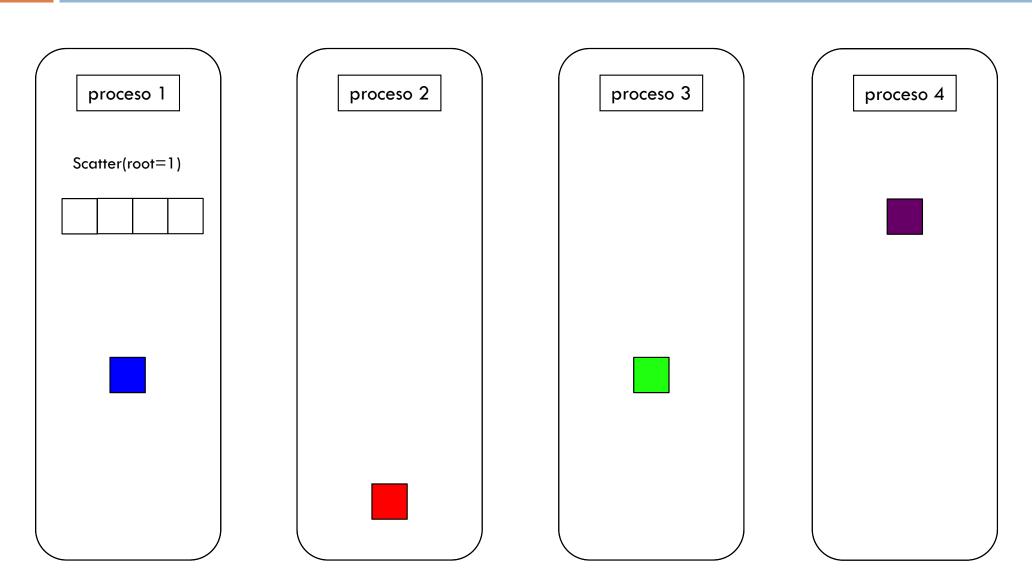
```
// Comprobar el número de procesos
if (size == BUFFER SIZE) {
   source = 1;
   sendcount = BUFFER SIZE;
   recvcount = BUFFER SIZE;
   // Repartimos el mensaje entre los procesos...
   MPI Scatter(sendbuf,
     sendcount,
     MPI FLOAT,
     recvbuf,
    recvcount,
     MPI FLOAT,
     source,
     MPI COMM WORLD);
   printf("rank= %d Results: %f %f %f\n", rank, recvbuf[0],
     recvbuf[1], recvbuf[2]);
else
  printf("Esta prueba funciona para %d procesos.\n", BUFFER SIZE);
MPI Finalize();
```

MPI_Gather

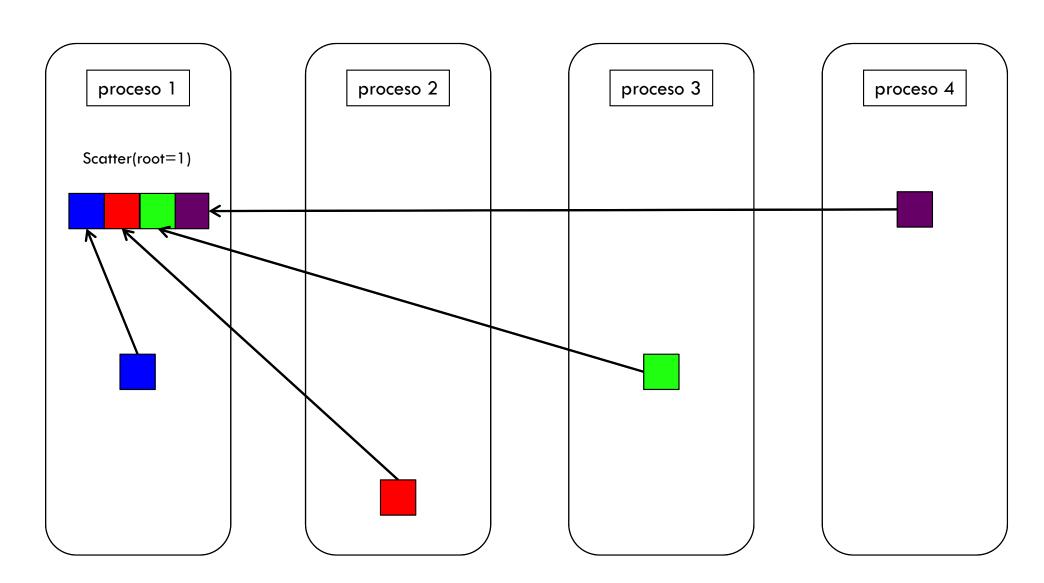
- sendbuf: datos para enviar a root
- sendcount: número de elementos a enviar a root
- sendtype: tipo de datos a enviar
- recvbuf: datos recibidos, un trozo de cada proceso (solo root lo usa)
- recvcount: número de elementos que root recibe de cada emisor
- recvtype: tipo de datos que root recibe
- root: rank del proceso que recibe los datos de todos los procesos
- comm: comunicador (procesos participantes)

- Recolecta un mensaje
- Desde todos los procesos a root
- Al final del proceso, root tiene una copia de cada bloque, cada uno enviado por un proceso distinto
- Es la función contraria a MPI_Scatter
- Se almacena en orden estricto de rank
- Si sendcount no es divisible por size, error. Ver función MPI Gathery

MPI_Gather



MPI_Gather

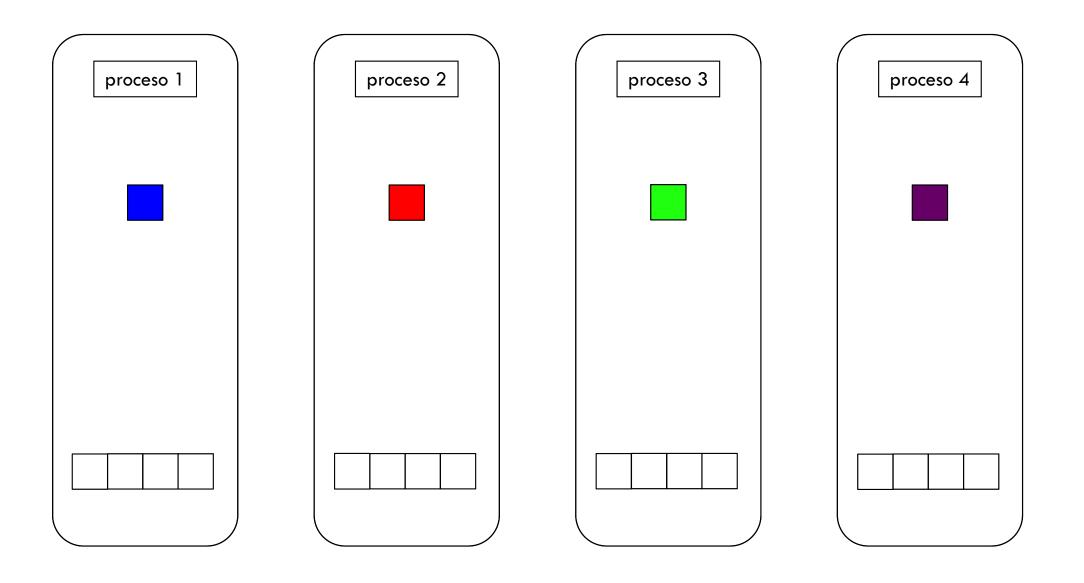


MPI_Allgather

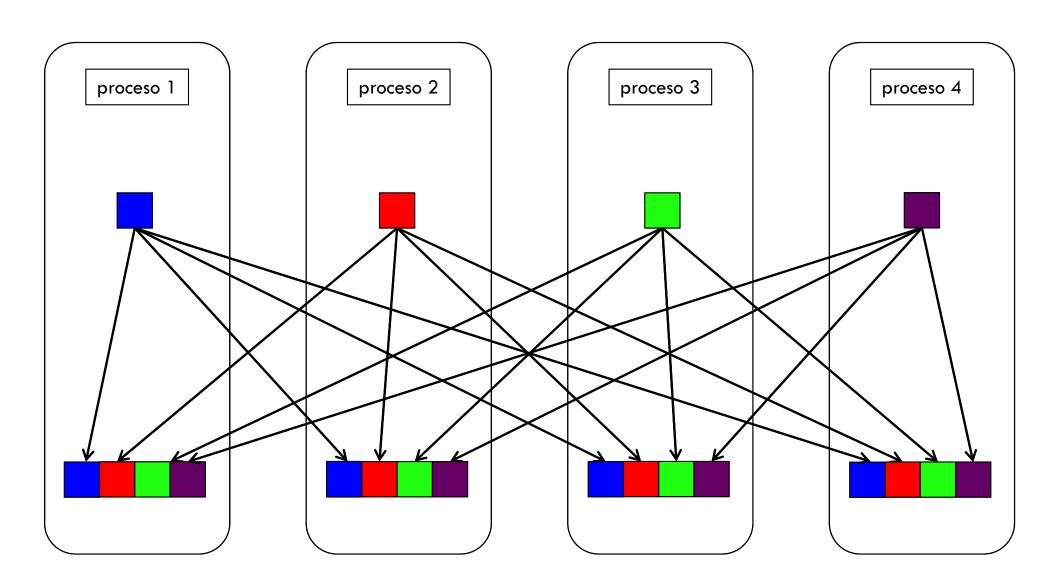
- Parecido a MPI_Gather
- Al finalizar, todos los procesos tienen una copia de cada elemento, cada uno enviado por un proceso distinto

- sendbuf: datos para enviar a todos los procesos
- sendcount: número de elementos a enviar a cada destinatario
- sendtype: tipo de datos del mensaje a enviar
- recybuf: datos recibidos, un trozo de cada proceso
- recvcount: número de elementos a recibir de cada emisor
- recvtype: tipo de datos del mensaje a recibir
- comm: Comunicador

MPI_Allgather



MPI_Allgather



MPI_Alltoall

- Parecido a MPI_Gather
- Al finalizar, cada proceso tiene los bloques por los que fue destinatario

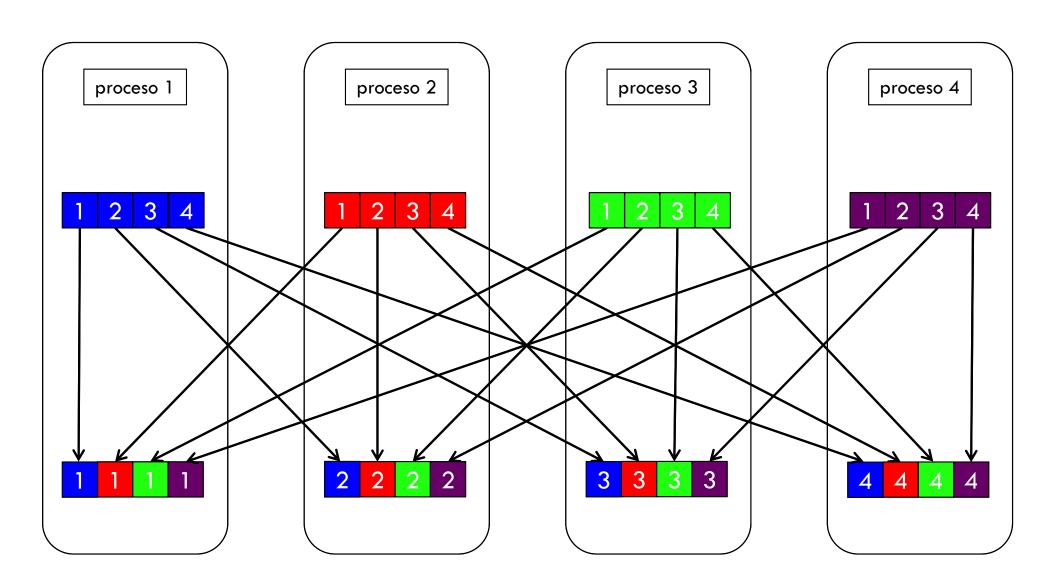
- sendbuf: datos para enviar, un trozo a cada proceso
- sendcount: número de elementos a enviar a cada destinatario
- sendtype: tipo de datos del mensaje a enviar
- recvbuf: datos recibidos, un trozo de cada proceso
- recvcount: número de elementos a recibir de cada emisor
- recvtype: tipo de datos del mensaje a recibir
- comm: comunicador

MPI_Alltoall

proceso 2 proceso 3 proceso 1 3 4

proceso 4

MPI_Alltoall



```
int MPI_Reduce(void* sendbuf,
void* recvbuf,
int count,
MPI_Datatype datatype,
MPI_Op op,
int root,
MPI_Comm comm);
```

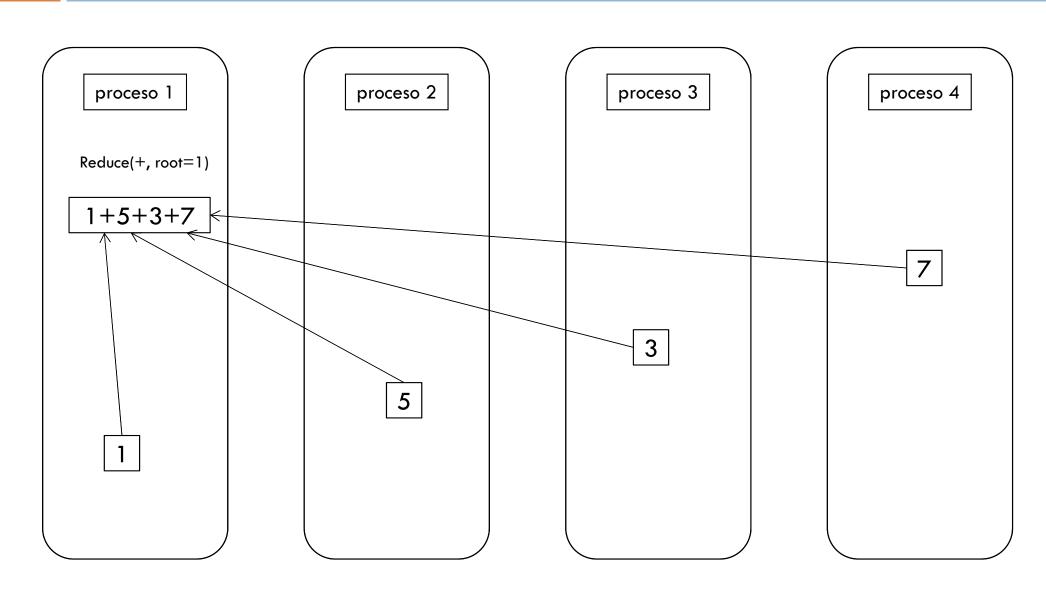
- Operación de reducción
- Aplica una operación sobre los datos enviados
 - Utiliza todos los procesos
- El resultado se almacena en recvbuf de root
- Ambos buffers tienen
 - Mismo tipo de elementos

- sendbuf: datos para enviar a root
- recvbuf: resultado, calculado con los datos enviados por todos los procesos (solo root lo usa)
- count: número de elementos que cada proceso envío a root
- datatype: tipo de datos del mensaje
- root: rank del proceso que almacena el resultado
- comm: comunicador

proceso 1 Reduce(+, root=1) proceso 2 5

proceso 3

proceso 4 7



Operaciones predefinidas:

- □ [MPI_MAX] Valor máximo
- □ [MPI_MIN] Valor mínimo
- [MPI_SUM] Suma
- □ [MPI_PROD] Producto
- [MPI_LAND] AND lógico
- [MPI_BAND] AND (nivel de bit)
- [MPI_LOR] OR lógico
- [MPI_BOR] OR (nivel de bit)
- [MPI_LXOR] XOR lógico
- [MPI_BXOR] XOR (nivel de bit)

```
#include <stdio.h>
#include "mpi.h"
main(int argc, char **argv){
 int rank, size;
 int num, resultado;
 // Init
 MPI_Init(&argc, &argv);
 MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
 MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
 // Número asociado a cada proceso
 num = (rank+10)*2;
 printf ("Proceso [%d] con número: %d\n", rank, num);
 // Aplicamos la operación de reducción
 MPI_Reduce(&num, &resultado, 1, MPI_INT, MPI_PROD, 0, MPI_COMM_WORLD);
 // Master process?
 if (rank==0)
  printf("Proceso [%d] tiene el resultado: %d\n",rank, resultado);
 MPI_Finalize();
```

```
#include "mpi.h"
main(int argc, char **argv){
 int rank, size;
 int num, resultado;
 // Init
                                                         Valor de
                                                                         Resultado
 MPI_Init(&argc, &argv);
                                                       cada proceso
 MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &size);
 MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);
                                                                              Operación
 // Número asociado a cada proceso
 num = (rank+10)*2;
                                                                                        Root
 printf ("Proceso [%d] con número
 // Aplicamos la operación de reducción
 MPI_Reduce(&num, &resultado, 1, MPI_INT, MPI_PROD, 0, MPI_COMM_WORLD);
 // Master process?
 if (rank==0)
  printf("Proceso [%d] tiene el resultado: %d\n",rank, resultado);
 MPI_Finalize();
```

MPI_Allreduce

- Cada proceso del comunicador termina con una copia del resultado
- Equivalente a MPI_Reduce + MPI_Bcast