НАЗВАНИЕ УЧРЕЖДЕНИЯ, В КОТОРОМ ВЫПОЛНЯЛАСЬ ДАННАЯ ДИССЕРТАЦИОННАЯ РАБОТА

На правах рукописи УДК xxx.xxx

ФАМИЛИЯ ИМЯ ОТЧЕСТВО автора

НАЗВАНИЕ ДИССЕРТАЦИОННОЙ РАБОТЫ

Специальность XX.XX.XX — «Название специальности»

Диссертация на соискание учёной степени кандидата каких-то там наук

Научный руководитель: уч. степень, уч. звание Фамилия И.О.

Содержание

Вв	едени	ие				
1	Оформление различных элементов					
	1.1	_	атирование текста			
	1.2	_	и			
	1.3		лы			
		1.3.1	Ненумерованные одиночные формулы			
		1.3.2	Ненумерованные многострочные формулы			
		1.3.3	Нумерованные формулы			
2	Обзо	ор реше	ений для реализации прототипа замка мобильной биометрической си-			
			упа M-Block			
	2.1		рии оценки			
		2.1.1	Взаимодействия с электро-механическим устройствами			
		2.1.2	Скорость и удобство разработки			
		2.1.3	Вычислительные ресурсы			
		2.1.4	Беспроводное взаимодействие			
		2.1.5	Взаимодействие по локальной сети			
		2.1.6	Стек ТСР/ІР			
		2.1.7	Многозадачность			
		2.1.8	Документация разработчика и поддержка			
		2.1.9	Стоимость			
	2.2	Сущес	твующие решения			
		2.2.1	Arduino			
		2.2.2	Raspberry Pi			
		2.2.3	Android			
		2.2.4	AllWinner A1X			
	2.3		учение			

Введение

Обзор, введение в тему, обозначение места данной работы в мировых исследованиях и т.п.

Целью данной работы является . . .

Для достижения поставленной цели необходимо было решить следующие задачи:

- 1. Исследовать, разработать, вычислить и т.д. и т.п.
- 2. Исследовать, разработать, вычислить и т.д. и т.п.
- 3. Исследовать, разработать, вычислить и т.д. и т.п.
- 4. Исследовать, разработать, вычислить и т.д. и т.п.

Основные положения, выносимые на защиту:

- 1. Первое положение
- 2. Второе положение
- 3. Третье положение
- 4. Четвертое положение

Научная новизна:

- 1. Впервые . . .
- 2. Впервые . . .
- 3. Было выполнено оригинальное исследование . . .

Научная и практическая значимость ...

Степень достоверности полученных результатов обеспечивается ... Результаты находятся в соответствии с результатами, полученными другими авторами.

Апробация работы. Основные результаты работы докладывались на: перечисление основных конференций, симпозиумов и т.п.

Личный вклад. Автор принимал активное участие . . .

Публикации. Основные результаты по теме диссертации изложены в XX печатных изданиях [?,?,?,?,?], X из которых изданы в журналах, рекомендованных ВАК [?,?,?], XX — в тезисах докладов [?,?].

Объем и структура работы. Диссертация состоит из введения, четырех глав, заключения и двух приложений. Полный объем диссертации составляет XXX страница с XX рисунками и XX таблицами. Список литературы содержит XXX наименований.

Глава 1

Оформление различных элементов

1.1 Форматирование текста

Мы можем сделать жирный текст и курсив.

1.2 Ссылки

Сошлёмся на библиографию: [?], [?], [?,?,?].

Сошлёмся на приложения: Приложение ??, Приложение ??.

Сошлёмся на формулу: формула (1.1). Сошлёмся на изображение: рисунок ??.

1.3 Формулы

1.3.1 Ненумерованные одиночные формулы

Вот так может выглядеть формула, которую необходимо вставить в строку по тексту: $x \approx \sin x$ при $x \to 0$.

А вот так выглядит ненумерованая отдельностоящая формула с подстрочными и надстрочными индексами:

$$(x_1 + x_2)^2 = x_1^2 + 2x_1x_2 + x_2^2$$

При использовании дробей формулы могут получаться очень высокие:

$$\frac{1}{\sqrt{2} + \frac{1}{\sqrt{2} + \frac{1}{\sqrt{2} + \cdots}}}$$

В формулах можно использовать греческие буквы:

 $\alpha\beta\gamma\delta\epsilon\varepsilon\zeta\eta\theta\vartheta\iota\kappa\lambda mu\nu\xi\pi\varpi\rho\varrho\sigma\varsigma\tau\upsilon\phi\varphi\chi\psi\omega\Gamma\Delta\Theta\Lambda\Xi\Pi\Sigma\Upsilon\Phi\Psi\Omega$

1.3.2 Ненумерованные многострочные формулы

Вот так можно написать две формулы, не нумеруя их, чтобы знаки равно были строго друг под другом:

$$f_W = \min\left(1, \max\left(0, \frac{W_{soil}/W_{max}}{W_{crit}}\right)\right),$$

 $f_T = \min\left(1, \max\left(0, \frac{T_s/T_{melt}}{T_{crit}}\right)\right),$

Можно использовать разные математические алфавиты:

ABCDEFGHIJKLMNOPQRSTUVWXYZ ABCDEFGHIJKLMNOPORSTUVWXYZ

Посмотрим на систему уравнений на примере аттрактора Лоренца:

$$\begin{cases} \dot{x} = \sigma(y - x) \\ \dot{y} = x(r - z) - y \\ \dot{z} = xy - bz \end{cases}$$

А для вёрстки матриц удобно использовать многоточия:

$$\begin{pmatrix}
a_{11} & \dots & a_{1n} \\
\vdots & \ddots & \vdots \\
a_{n1} & \dots & a_{nn}
\end{pmatrix}$$

1.3.3 Нумерованные формулы

А вот так пишется нумерованая формула:

$$e = \lim_{n \to \infty} \left(1 + \frac{1}{n} \right)^n \tag{1.1}$$

Нумерованых формул может быть несколько:

$$\lim_{n \to \infty} \sum_{k=1}^{n} \frac{1}{k^2} = \frac{\pi^2}{6} \tag{1.2}$$

В последствии на формулы (1.1) и (1.2) можно ссылаться.

Глава 2

Обзор решений для реализации прототипа замка мобильной биометрической системы доступа M-Block

Введение

При реализации любого программно-аппаратного комплекса большое значение имеет обзор, сравнительный анализ и выбор наиболее подходящего средства для реализации. Мотивацией написания данной статьи является решение данной задачи для прототипа замка мобильной биометрической системы доступа M-Block, разрабатываемой на факультете компьютерных наук ОмГУ им. Ф.М. Достоевского.

Биометрическая система доступа (БСД) — это программно-аппаратный комплекс, решающий задачу разграничения физического доступа к целевому объекту путем проверки биометрических данных. Таким образом, для открытия дверей используются специальные замки и биометрические алгоритмы, верифицирующие человека по отпечатку пальца, внешности, голосу или другому биометрическому фактору.

В основе M-Block лежит идея использования возможностей смартфонов и других современных мобильных устройств для создания инновационной и промышленно значимой мобильной БСД. Система должна обеспечивать высокий уровень безопасности, поддерживать различные факторы биометрической авторизации и иметь возможность централизованной и простой настройки политик доступа.

На рис 1. представлена принципиальная схема M-Block. Три ключевых компонента системы: мобильное приложение, приложение замка и приложение сервера.

Рисунок 2.1: Схема M-Block

Последовательность событий при взаимодействии пользователя с системой:

- 1. Пользователь подходит к двери с целью открыть ее.
- 2. Мобильное приложение M-Block устанавливает защищенное соединение с приложением замка M-Block.
- 3. Приложение замка передает мобильному приложению необходимую информацию для верификации (например, какие биометрические данные нужно получить от пользователя).

- 4. Пользователь с помощью мобильного приложения формирует необходимые биометрические данные для верификации (например, для голосовой биометрии цифровую запись определенной фразы).
- 5. Мобильное приложение передает сформированные данные замку.
- 6. Приложение замка устанавливает защищенное соединение с сервером, передает ему биометрические данные и другую необходимую информацию.
- 7. Сервер M-Block запускает необходимый биометрический алгоритм, верифицирует и авторизует пользователя.
- 8. Сервер сообщает приложению замка результаты верификации и авторизации.
- 9. В случае положительного ответа приложение замка открывает дверь, в противном случае пользователю передается информация о причинах отказа.

Как и любая другая БСД, M-Block является весьма сложным программно-аппаратном комплексом. Более того, требования к ней могут меняться в процессе разработки, тестирования и апробации. Поэтому в первую очередь разработка системы должна начинаться с реализации рабочего прототипа, к которому предъявляется жесткое условие возможности добавления и изменения требований в процессе разработки.

Целью данной статьи является обзор и выбор наиболее подходящего средства для реализации прототипа аппаратной и программной части замка.

2.1 Критерии оценки

Для определения лучшего средства решения поставленной задачи необходимо сформулировать критерии оценки. Важно отметить, что перечисленные ниже критерии имеют значимость для реализации прототипа и могут быть неподходящими при выборе средств для реализации промышленной версии.

2.1.1 Взаимодействия с электро-механическим устройствами

Для того, чтобы открывать и закрывать дверь, замок M-Block должен взаимодействовать с промышленным электро-механическим дверным замком. Поэтому устройство должно обязательно предоставлять программно-аппаратные возможности для управления электро-механическим приводом.

2.1.2 Скорость и удобство разработки

Для прототипа большое значение имеет скорость и удобство разработки, поэтому устройство должно поддерживать программирование на высокоуровневом языке программирования с использованием удобной и эффективной IDE и других инструментов разработки.

2.1.3 Вычислительные ресурсы

Приложения замка в ходе своей работы должно обмениваться сообщениями с мобильным приложением и сервером M-Block, обрабатывать и передавать значительные объемы биометрических данных. Поэтому для прототипа замка ставятся следующие требования: частота процессора - не менее 128 МГц, размер оперативной памяти - не менее 100 МБ, размер внутренней памяти (или подключаемой) - не менее 100 МБ.

2.1.4 Беспроводное взаимодействие

Замок должен устанавливать беспроводное защищенное соединение с мобильным приложением M-Block, поэтому прототип должен поддерживать как минимум один из современных способов беспроводной передачи данных на небольших расстояниях - Bluetooth или WiFi.

2.1.5 Взаимодействие по локальной сети

Замок должен устанавливать защищенное соединение с сервером M-Block, поэтому прототип должен обеспечивать поддержку популярных стандартов локальных сетей Ethernet или WiFi.

2.1.6 CTEK TCP/IP

Исходя из поставленной задачи прототип замка должен обеспечивать работу со стеком протоколов TCP/IP и предоставлять возможности реализации безопасного протокола на основе TCP и UDP сокетов. Также в качестве транспорта для протокола взаимодействия между замком и сервером может быть выбран HTTP, поэтому крайне желательна поддержка HTTP/HTTPS при программировании устройства замка.

2.1.7 Многозадачность

Прототип замка должен одновременно коммуницировать с мобильным приложением и сервером M-Block, поэтому решение для прототипа должно предоставлять средства для организации многозадачности.

2.1.8 Документация разработчика и поддержка

Качество документации, наличие сторонних расширений, количество статей и различных учебных материалов в сети Интернет, активность коммьюнити разработчиков для каждого конкретного решения— все это является очень важным критерием для прототипа, так как минимизирует время на решение вопросов, возникающих в процессе разработки.

2.1.9 Стоимость

Для прототипа замка стоимость не является ключевым фактором, так как прототип является уникальной и единичной реализацией. Однако, данный параметр должен рассматриваться как дополнительный и значимый, в случае равенства в сравнении решений по вышеперечисленным критериям.

2.2 Существующие решения

На данный момент существуют различные средства решения сформулированной задачи. В ходе подготовительной работы автором статьи было выделено подмножество предпочтительных решений, то есть заведомо более подходящих для поставленной задачи среди всего спектра решений. В их число вошли решения на базе Arduino, AllWinner A1X, Android и Raspberry Pi. В рамках данной статьи будут детально рассмотрены все предпочтительные решения и в результате сравнительного анализа по сформулированным критериям будет выявлено наиболее подходящее.

2.2.1 Arduino

Расширяемая аппаратно-вычислительная платформа, основными компонентами которой являются платы ввода/вывода, подключаемые шилды и среда разработки на языке Processing. Arduino предлагает различные модели плат, но все они основаны на микроконтроллере Atmel AVR, имея небольшие вычислительную мощность и размер по памяти [1].

Критерий	Комментарий	Оценка
Взаимодействие с электро- механическими устройствами	Arduino поддерживает прямое программирование портов GPIO, что является одной из его самых сильных сторон [2].	+
Скорость и удобство разработки	Язык Processing, а также IDE для программирования Arduino являются достаточно хорошими и проверенными решениями, но значительно проигрывают в скорости и удобстве разработки современным высокоуровневыми языкам программирования, и соответствующим им IDE. Также при использовании большого количества дополнительных шилдов может возникнуть серьезная проблема нехватки GPIO разъемов на плате и необходимости взаимоисключения шилдов.	+/-
Вычислительные ресурсы	Решения на базе Arduino имеют очень ограниченную и явно недостаточную для прототипа вычислительную мощность. Частота микроконтроллера не превышает 16 МГц, а размер оперативой памяти - 8 КБ [3].	_
Беспроводное взаимодействие	Arduino позволяет реализовать беспроводное взаимодействие по стандартам Bluetooth и WiFi за счет использования специальных плат или подключения дополнительных соответствующих шилдов. Так, например, взаимодействие по Bluetooth возможно за счет использование платы Arduino BTArduinoBT или подключения шилда XBee [5].	+
Взаимодействие по локальной сети	Путем подключения дополнительных шилдов Ethernet [7] и WiFi [6] возможна реализация взаимодействия по соответствующему стандарту локальной сети. При этом плата Arduino может выступать как в роли клиента [9], так и сервера [8].	+
Стек ТСР/ІР	Стандартные библиотеки Arduino характеризуются очень низкоуровневым подходом к реализации взаимодействия по протоколам стека TCP/IP и отсутствием поддержки некоторых протоколов или определенных их возможностей. Например, Arduino не поддерживает взаимодействие по протоколу HTTPS по причине недостаточной вычислительной мощности.	_

Многозадачность	Arduino не имеет встроенных средств для обеспечения многозадачности. Поддержка многозадачности возможна только за счет использования специальных сторонних библиотек или RTOS [10]. Однако, оба варианта приведут к значительному усложнению реализации. В итоге, многозадачность в Arduino является весьма проблемным вопросом с большим количеством «подводных камней».	_
Документация разработчика и поддержка	Официальный сайт Arduino предоставляет большое количество обучающих материалов и хорошую документацию разработчика. Также вокруг платформы существует большое коммьюнити активных разработчиков, что значительно облегчает процесс решения сложных вопросов, возникающих в процессе разработки.	+
Стоимость	80 [11]	

Таблица 2.1: Arduino

2.2.2 Raspberry Pi

Одноплатный компьютер размером с кредитную карту, имеющий аппаратные характеристики, достаточные для комфортной работы современных десктопных и мобильных операционных систем. За счет наличия 26 портов GPIO и сигнального процессора Raspberry Рі представляет хорошие возможности для разработки на его базе различных программно-аппаратных решений [12].

Критерий	Комментарий	Оценка
Взаимодействие с электро- механическими устройствами	Raspberry Pi имеет 26 портов GPIO и поддерживает их прямое программирование [13]. Также стоит отметить факт существования проекта raspberry-gpiopython, позволяющего управлять GPIO на высоко-уровневом языке Python [14].	+
Скорость и удоб- ство разработки	Официально поддерживаемым языком для разработки приложений на Raspberry Pi является Python [15], для которого существует большое количество различных IDE. Оба эти фактора обеспечивают хорошие возможности для скоростной и комфортной разработки приложений под Raspberry Pi.	+
Вычислительные ресурсы	Raspberry обладает достаточными физическими характеристиками, имея 700 МГц процессор, 256 или 512 МБ памяти [15] и возможность подключения до 32 ГБ внешней памяти.	+

Беспроводное взаимодействие	Реализация взаимодействия по Bluetooth и WiFi возможна путем подключения к USB порту Raspberry Pi WiFi/Bluetooth адаптера.	+
Взаимодействие по локальной сети	Raspberry Pi предоставляет встроенные средства для поддержки стандарта Ethernet и за счет расширения позволяет обеспечить поддержку WiFi. При этом Raspberry Pi может выступать как в роли клиента, так и в роли сервера.	+
Стек ТСР/ІР	Стандартной операционной системой Raspberry Pi является Raspbian [16] — оптимизированная и преднастроенная версия Debian. Raspbian содержит в себе полноценную реализацию стека TCP/IP, предоставляя необходимые средства для создания TCP и UDP сокетов, а также взаимодействию по протоколам HTTP и HTTPS.	+
Многозадачность	Raspbian, также как и Debian, является многозадачной операционной системой.	+
Документация разработчика и поддержка	Для Raspberry Pi в сети Интернет можно найти большое количество документации и различных учебных материалов. Также вокруг Raspberry Pi сформировалось большое и очень активное коммьюнити разработчиков, которое активно развивает платформу, каждый день появляются новые статьи о решении самых различных задач с помощью Raspberry Pi. Все это позволяет очень быстро находить ответ на различные вопросы, возникающие в процессе разработки для Raspberry Pi.	+
Стоимость	21.60 [17]	

Таблица 2.2: Raspberry Pi

2.2.3 Android

Открытая мобильная операционная система, основанная на ядре Linux. На данный момент на рынке представлено огромное количество различных устройств под управлением Android, в том числе смартфонов, планшетов, электронных книг, домашних мульти-медиа центров, фотоаппаратов и телевизоров [18].

Для решения сформулированной задачи наиболее удачным форм-фактором является смартфон, так как при прочих равных он имеет компактный размер, необходимые аппаратные возможности и наиболее качественную документацию. Поэтому оценка Android будет даваться именно на основе возможностей Android смартфонов.

Критерий	Комментарий	Оценка
----------	-------------	--------

Взаимодействие с электро- механическими устройствами	Существующие Android смартфоны не имеют GPIO портов и возможностей для прямого взаимодействия с электро-механическими устройствами [19]. Тем не менее, Android предоставляет два обходных решения. Первое заключается в поддержке взаимодействия с внешними устройствами по USB [20], что подходит не для всех устройств и внесет дополнительную сложность в реализацию прототипа. Вторым вариантом является взаимодействие в рамках подхода Android ADK [20], при этом в дополнении к устройству на базе Android для реализации прототипа замка необходимо использовать дополнительное решение, например, плату Arduino ADK.	+/-
Скорость и удоб- ство разработки	Стандартным языком для разработки приложений для Android является язык Java, а стандартной IDE— Eclipse [18]. Эти два фактора обеспечивают хорошие возможности для скоростной и комфортной разработки Android приложений.	+
Вычислительные ресурсы	Практически все современные Android смартфоны со- ответствуют необходимым физическим требованиям [19] в силу более высоких минимальных требования для работы ОС Android [21].	+
Беспроводное взаимодействие	Практически все современные смартфоны на Android содержат WiFi и Bluetooth модули. [19].	+
Взаимодействие по локальной сети	Практически все современные смартфоны на Android содержат WiFi модуль и не содержат порт Ethernet [19].	+
Стек ТСР/ІР	OC Android содержит полноценную реализацию сте- ка TCP/IP, а Android SDK предоставляет все необхо- димые средства для создания TCP и UDP сокетов и взаимодействию по протоколам HTTP и HTTPS [23].	+
Многозадачность	Android является многозадачной операционной системой, также предоставляя стандартные средства для разработки многопоточных приложений [24].	+
Документация разработчика и поддержка	Официальный сайт Android Developers содержит исчерпывающее количество документации и учебных материалов по разработке приложений на базе Android SDK. Также на тему разработки приложений для Android было сделано большое количество докладов на различных конференциях, написано огромное количество статей и обсуждений на различных форумах.	+
Стоимость	От \$160 [25]	

Таблица 2.3: Android

2.2.4 AllWinner A1X

Семейство одноядерных однокристальных систем. На данный момент представлено решениями A10, A13, A10s и A31. Содержит одно ядро ARM Cortex-A8 как основной процессор CPU и графический процессор GPU Mali 400 [26].

Самого по себе AllWinner A1X недостаточно для решения поставленной задачи, однако на его базе существует ряд интересных решений: BeagleBone [28], Hackberry [30], Cubieboard [27], Gooseberry [29] и ряд других. Для поставленной задачи наиболее подходящими вариантами являются решения, содержащие порты GPIO и доступные для заказа — это CubieBoard и BeagleBone. Данные устройства весьма схожи между собой по техническим характеристикам, и были разработаны позже Raspberry Pi с целью составить достойную конкуренцию за счет более высоких аппаратно-вычислительных возможностей при сравнимой с Pi цене. Поэтому оценка AllWinner A1X будет даваться именно на основе возможностей CubieBoard и BeagleBone.

Критерий	Комментарий	BeagleBone	CubieBoard
Взаимодействие с электро- механическими устройствами	BeagleBone и CubieBoard поддерживают прямое программирование портов GPIO. Для BeagleBone это возможно по умолчанию средствами языка Bash [31], для CubieBoard с начала придется поставить Linux в качестве ОС.	+	+/-
Скорость и удобство разработки	Предустановленной ОС для CubieBoard является Android, программирование которого возможно на Java в Eclipse IDE. Для BeagleBone предустановленной ОС является Angstrom [32], программирование которого возможно на JavaScrtipt в Cloud9 IDE [28]. При установке Linux на CubieBoard для написания программ можно использовать C/C++ и Eclipse IDE [27]. Все перечисленные варианты должны обеспечить достаточно высокую скорость и удобство разработки.	+	+
Вычислительные ресурсы	СubieBoard и BeagleBone обладают достаточными физическими характеристиками. BeagleBone: 720 МГц процессор, 256 МБ RAM, возможность подключения до 32 ГБ внешней памяти [28]. CubieBoard: 1 ГГц процессор, 1 ГБ RAM, 4 ГБ внутренней NAND памяти и возможность подключения до 32 ГБ внешней памяти [27].	+	+
Беспроводное взаимодействие	Реализация взаимодействия по Bluetooth и WiFi тео- ретически возможна путем подключения к USB порту соответствующих адаптеров, однако на практике сооб- щается о проблемах и необходимости внесения патчей в ядро системы.	+/-	+/-

Взаимодействие по локальной сети	BeagleBone и CubieBoard имеют встроенный Ethernet порт и все необходимые средства для написания как клиентских, так и серверных приложений.	+	+
Стек ТСР/ІР	Angstrom, Android, Ubuntu как и все другие популярные варианты ОС для CubieBoard и BeagleBone имеют полноценную реализацию стека TCP/IP и предоставляют необходимые для прототипа сетевые возможности.	+	+
Многозадачность	Angstrom, Android, Ubuntu как и все другие популярные варианты ОС для CubieBoard и BeagleBone являются многозадачными операционными системами.	+	+
Документация разработчика и поддержка	СиbieBoard и BeagleBone значительно проигрывают Raspberry Pi в качестве документации разработчика, количеству статей и обсуждений, размере и активности коммьюнити разработчиков, наличию сторонних расширений и приложений, а также другим смежным параметрам. Например, на первой странице выдачи Google по запросу «raspberry pi gpio» можно найти ссылку на специально созданную для этого библиотеку raspberrygpio-python [14] и еще 8 обучающих статей по этому вопросу. Запрос «beaglebone gpio» — в выдаче библиотека beaglebone-gpio для языка С и 4 статьи. Запрос «cubieboard gpio» — в выдаче только спецификации сиbieboard и безуспешные обсуждения на форумах.	+/-	
Стоимость	CubieBoard — \$60 [34]. BeagleBone — \$89 [33]		

Таблица 2.4: AllWinner A1X

2.3 Заключение

Из сравнительного анализа и оценок для каждого решения следует:

- 1. Наиболее подходящим средством для реализации прототипа замка M-Block является Raspberry Pi, так как данное решение получило положительные оценки для всех критериев, не получив ни одной негативной оценки.
- 2. Arduino не может рассматриваться как возможный вариант для решения, так как имеет несоответствия по критериям «Вычислительные ресурсы» и «Стек TCP/IP».
- 3. Android и AllWinner A1X стоит признать подходящими и весьма хорошими вариантами для прототипа, но проигрывающими в сравнении Raspberry Pi. Android из-за не возможности прямого программирования GPIO портов, а решения на базе AllWinner A1X из-за недостаточного качества документации и низкой активности коммьюнити.

Литература

- 1. Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://www.arduino.cc/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 2. Arduino Analog Input Pins // Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://arduino.cc/en/Tutorial/AnalogInputPins (дата обращения: 31.03.2013).
- 3. Arduino Memory // Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://arduino.cc/en/Tutorial/Memory (дата обращения: 31.03.2013).
- 4. Arduino Bluetooth Shield // Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://arduino.cc/en/Main/ArduinoBoardBluetooth (дата обращения: 31.03.2013).
- 5. XBee Shield Wiki // Seeed Wiki [Электронный ресурс]. URL: http://www.seeedstudio.com/wiki/XBee%C2%AE_Shield (дата обращения: 31.03.2013).
- 6. Arduino WiFi Shield // Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://arduino.cc/en/Main/ArduinoWiFiShield (дата обращения: 31.03.2013).
- 7. Arduino Ethernet Shield // Официальный сайт Arduino. URL: http://arduino.cc/en/Main/ArduinoEthernetShield (дата обращения: 31.03.2013).
- 8. WebServer // Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://arduino. cc/en/Tutorial/WebClient (дата обращения: 31.03.2013).
- 9. WiFi Twitter Client // Официальный сайт Arduino [Электронный ресурс]. URL: http://arduino.cc/en/Tutorial/WiFiTwitterClient (дата обращения: 31.03.2013).
- 10. RTOS for Arduino // Out There [Электронный ресурс]. URL: http://arduino.cc/en/ Tutorial/WiFiTwitterClient (дата обращения: 31.03.2013).
- 11. Arduino Starter Kit // Arduino Store [Электронный ресурс]. URL: http://store.arduino.cc/ww/index.php?main_page=product_info&cPath=2_23&products_id=185 (дата обращения: 31.03.2013).
- 12. Официальный сайт Raspberry Pi [Электронный ресурс]. URL: http://www.raspberrypi.org/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 13. RPi Hardware // eLinux.org [Электронный ресурс]. URL: http://elinux.org/RPi_ Hardware (дата обращения: 31.03.2013).
- 14. Python library for GPIO access on Raspberry Pi // Google Code [Электронный ресурс]. URL: https://code.google.com/p/raspberry-gpio-python/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 15. FAQs // Официальный сайт Raspberry Pi [Электронный ресурс]. URL: http://www.raspberrypi.org/faqs (дата обращения: 31.03.2013).

- 16. Официальный сайт Raspbian [Электронный ресурс]. URL: http://www.raspbian.org/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 17. Raspberry Pi // RS Online [Электронный ресурс]. URL: http://uk.rs-online.com/web/generalDisplay.html?id=raspberrypi (дата обращения: 31.03.2013).
- 18. Официальный сайт Android Developers [Электронный ресурс]. URL: http://developers.android.com (дата обращения: 31.03.2013).
- 20. USB Host and Accessory // Android Developers [Электронный ресурс]. URL: http://developer.android.com/guide/topics/connectivity/usb/index.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 21. Android Hardware Requirments // Android Hardwares [Электронный ресурс]. URL: http://androidhardwares.com/android-hardware-development/android-hardware-requirements/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 22. Performing Network Operations // Android Developers [Электронный ресурс]. URL: http://developer.android.com/training/basics/network-ops/index.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 23. Performing Network Operations // Android Developers [Электронный ресурс]. URL: http://developer.android.com/training/basics/network-ops/index.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 24. Painless Threading // Android Developers [Электронный ресурс]. URL: http://android-developers.blogspot.com/2009/05/painless-threading.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 25. Самый дешевый в мире Android смартфон // АйМобилка [Электронный ресурс]. URL: http://icellphone.ru/kitajcy-pokazali-samyj-deshevyj-v-mire-android-smartfon.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 26. AllWinner A Serial // Официальный сайт AllWinner Technology [Электронный ресурс]. URL: http://www.allwinnertech.com/en/product/A-Serial.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 27. Официальный сайт Cubieboard [Электронный ресурс]. URL: http://linux-sunxi.org/ Cubieboard (дата обращения: 31.03.2013).
- 28. Официальный сайт GooseBerry [Электронный ресурс]. URL: http://beagleboard.org/bone (дата обращения: 31.03.2013).
- 29. Официальный сайт Gooseberry [Электронный ресурс]. URL: http://gooseberry.atspace.co.uk/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 30. Официальный сайт Hackberry [Электронный ресурс]. URL: https://www.miniand.com/products/Hackberry%20A10%20Developer%20Board (дата обращения: 31.03.2013).

- 31. Accessing GPIO // BeagleBone for Dummies [Электронный ресурс]. URL: http://bbfordummies.blogspot.ru/2009/07/1.html (дата обращения: 31.03.2013).
- 32. Angstrom Distribution // BeagleBoard.org [Электронный ресурс]. URL: http://beagleboard.org/project/angstrom/ (дата обращения: 31.03.2013).
- 33. BeagleBone A6 // Adafruit [Электронный ресурс]. URL: https://www.adafruit.com/products/513 (дата обращения: 31.03.2013).
- 34. CubieBoard // DFRobot [Электронный pecypc]. URL: http://www.dfrobot.com/index.php?route=product/product&filter_name=cubieboard&product_id=881#.UVxjTZMqwUR (дата обращения: 31.03.2013).