# Μυλωνάκης Αλέξανδρος

# **AM: 3045**

# Εργασία 2η Διαχείριση Σύνθετων δεδομένων

## Γλώσσα προγραμματισμού: Python

## Μέρος 1°:

Κατέβασα το αρχείο tiger.csv και δημιούργησα την κλάση csv\_manager.py για να διατρέχω το αρχείο και να αρχικοποιώ την λίστα της οποίας το κάθε αρχείο περιέχει στην  $1^{\eta}$  θέση το identifier του αντικειμένου, στην  $2^{\eta}$  τα min\_max του αρχείου και στην  $3^{\eta}$  το linestring

```
def create_mylist(self):
    road_list = [[] for i in range(3)]

with open(self.csv_path) as csvfile:
    reader = csv.reader(csvfile)
    identifier = 1
    for row in reader:
        if len(row) > 1:
            road_list[0].append(identifier)
            road_list[1].append(self.find_line_minmax(row))
            road_list[2].append(row)
            identifier+=1

    return road_list
```

Η κλάση αυτή επίσης είναι υπεύθυνη να για να βρίσκει τα ελάχιστα και μέγιστα Χ και Υ από όλα τα linestrings έτσι ώστε να φτιάξουμε το grid

```
def __init__(self, csv_path):
    self.csv_path= csv_path
    self.minX =float('inf')
    self.minY=float('inf')
    self.maxX=float('-inf')
    self.maxY=float('-inf')
def find_line_minmax(self,row):
    minX =float('inf')
    minY=float('inf')
    maxX=float('-inf')
    maxY=float('-inf')
    for column in row:
        values = column.split()
        x = float(values[0])
        y = float(values[1])
        if(minX > x):
            minX=x
            if(x<self.minX):</pre>
                self.minX=x
        if(minY > y):
            minY=y
            if(y<self.minY):</pre>
                self.minY=y
        if(maxX < x):
            maxX=x
            if(x>self.maxX):
                self.maxX=x
        if(maxY < y):
            maxY=y
            if(y>self.maxY):
                self.maxY=y
    s1 = '{} {}'.format(minX, minY)
    52 = '{} {}'.format(maxX, maxY)
    s3 = [s1, s2]
    return s3
```

Αυτό το πετυχαίνουμε αρχικοποιώντας τόσο τα τοπικά όσο και τα ολικά μέγιστα και ελάχιστα σε τιμές -άπειρο και +άπειρο αντίστοιχα.

Στη συνέχεια για να δημιουργήσω τη σχάρα έφτιαξα την κλάση my\_grid.py η στην οποία αρχικοποιώ τα minmax στοιχεία το υψος και το παχος τον κελιών

```
def __init__(self,road_list,csv_manager,number_of_rows):
    self.road_list =road_list
    self.csv_manager = csv_manager
    self.minX = csv_manager.getMinX()
    self.minY = csv_manager.getMinY()
    self.maxX = csv_manager.getMaxX()
    self.maxY = csv_manager.getMaxY()
    self.cell_width = (self.maxX - self.minX) / number_of_rows
    self.cell_height = (self.maxY - self.minY) / number_of_rows
    self.grid_map = {}
    self.number_of_rows = number_of_rows):
        for y_coord in range(number_of_rows):
            coord = '({},{})'.format(y_coord,x_coord)
            self.grid_map[coord] = []
```

Και τη μέθοδο create grid για την δημιουργία του grid και των αρχείων grid.dir και grid.grd

```
def create_grid(self):
    for row in range(len(self.road list[0])):
       self.find\_MBR\_cells(self.split\_minXY\_maxXY(self.road\_list[1][row]), self.road\_list[\theta][row])
   with open('C:\\Users\\Alekos\\Desktop\\projects\\Diaxeirisi\\assignment2\\grid.grd', 'w') as f:
       for key in self.grid_map:
           value = self.grid_map[key]
            if len(value)>0:
                for element in range(len(value)):
                   x =value[element]
                   identifier =self.road_list[0][x-1]
                   mbr_str = ' '.join(map(str, self.road_list[1][x-1]))
                   vertex_str = ','.join([''.join(map(str, vertex)) for vertex in self.road_list[2][x-1]])
                    f.write('{},{},{}\n'.format(identifier,mbr_str,vertex_str))
    with open('C:\Users\Alekos\Desktop\projects\Diaxeirisi\assignment2\grid.dir', 'w') as f:
        f.write('{} {} {} {}'.format(self.minX,self.maxX, self.minY,self.maxY ))
        for key in self.grid_map:
            elements = len(self.grid_map[key])
            x_coord=(key[1])
            y_coord=(key[3])
            f.write('\n{} {} {}'.format(x_coord,y_coord,elements))
```

Η συνάρτηση find\_MBR\_cells είναι υπεύθυνη για να βρίσκει τα όρια του MBR του

Επίσης έχω υλοποιήσει την συνάρτηση fid\_vertice\_cell που είναι υπεύθυνη για να βρίσκει το κελί που βρίσκεται μια κορυφή

```
def find_vertice_cell(self,x,y):
    row = int((y - self.minY) // self.cell_height)
    col = int((x - self.minX) // self.cell_width)
    if(col == self.number_of_rows):
        col -=1
    if(row == self.number_of_rows):
        row -=1
    cell_value = [row,col]
    return cell_value
```

## Μέρος 2<sup>0</sup>

Όσο αναφορά το 2° μέρος δημιούργησα μια κλάση manage\_files.py για να διαβάσω τα αρχεία grid.dir

```
def read_file_and_split(self,file_name):
    with open(file_name, 'r') as f:
        contents = f.read()
        lines = contents.splitlines()
        return lines
```

και grid.grd

```
def read_grd_file(self,file_name):
    with open(file_name) as f:
        my_list = []
        for line in f:
            fields = line.strip().split(",")
            my_grid_to_list = []
            my_grid_to_list.append(fields[0])
            my_grid_to_list.append(fields[1])
            my_grid_to_list.append(fields[2:])
            my_list.append(my_grid_to_list)
        return my_list
```

Η κλάση αυτή επίσης περιέχει δυο ακόμη μεθόδους την readqueries για να διαβάζει το αρχείο queries.txt

Και μία μέθοδο για να κάνει split lines με 4 στοιχεία

```
def split_line(self,line):
    n1,n2,n3,n4 =line.split()
    n1 = float(n1)
    n2 = float(n2)
    n3 = float(n3)
    n4= float(n4)
    return    n1,n2,n3,n4
```

Στη συνέχεια δημιούργησα την κλάση selection\_queries.py στην οποία αρχικοποιώ πάλι τα min\_max to grid map μου καθώς και την συνάρτηση find\_vertice\_cell

```
def __init__(self,number_of_rows):
   self.minX =float('inf')
   self.minY=float('inf')
   self.maxX=float('-inf')
   self.maxY=float('-inf')
   self.cell width = 0
   self.cell height = 0
   self.file manager = manage files()
   self.grid map = {}
   self.number of rows = number of rows
   for row in range(number_of_rows):
        for col in range(number of rows):
            coord = '({},{})'.format(row,col)
            self.grid map[coord] = []
def find_vertice_cell(self,x,y):
   row = int((y - self.minY) // self.cell_height)
    col = int((x - self.minX) // self.cell_width)
   if(col == self.number_of_rows):
        col -=1
    if(row == self.number_of_rows):
        row -=1
    cell_value = [col,row]
    return cell value
```

Έφτιαξα μια συνάρτηση create\_structure για τη δημιουργία της δομής από την επεξεργασία των αρχείων grid.dir και grid.grd

Η δομή που χρησιμοποίησα όπως και στην δημιουργία του grid στο πρώτο μέρος (ένα dictionary)

```
def create_structure(self,my_grid,my_grid_dir):
   flag = False
   counter=0
    for line in my_grid_dir:
        if not flag:
           flag = True
           self.minX,self.maxX,self.minY,self.maxY = self.file_manager.split_line(line)
            self.cell_width = (self.maxX - self.minX) / self.number_of_rows
           self.cell_height = (self.maxY - self.minY) / self.number_of_rows
           continue
       y,x,elements = line.split()
       key = '({},{})'.format(y,x)
       if int(elements)==0:
            continue
        for i in range(int(elements)):
            self.grid_map[key].append(my_grid[counter])
            counter += 1
```

### Μέρος 2° και 3°

Έφτιαξα την μέθοδο selection\_query για την αρχικοποίηση του παραθύρου(από το query) και για την επεξεργασία τους

```
def selection_query(self, wx_min , wx_max, wy_min, wy_max):
   bottom_left = self.find_vertice_cell(wx_min, wy_min)
   top_right = self.find_vertice_cell(wx_max, wy_max)
   identifiers =[]
   refined_identifiers = []
   cells = 0
   for row in range(bottom_left[0],top_right[0]+1):
       for col in range(bottom_left[1],top_right[1]+1):
           coord = '({},{})'.format(row, col)
           elements = self.grid_map.get(coord)
           if len(elements)==0:
           cells += 1
           for element in elements:
               mbrminX,mbrminY,mbrmaxX,mbrmaxY = self.file_manager.split_line(element[1])
               if not self.check_window_intersection(wx_min , wy_min, wx_max, wy_max,mbrminX,mbrminY,mbrmaxX,mbrmaxY):
               ref_x,ref_y =self.find_reference_point(mbrminX,mbrminY,mbrmaxX,mbrmaxY)
               if self.point_in_window(ref_x,ref_y,row,col):
                   if self.refinement_step(wx_min , wx_max, wy_min, wy_max,element[1],element[2]):
                      refined_identifiers.append(element[0])
                   identifiers.append(element[0])
   return identifiers, refined_identifiers, cells
```

Για να ελέγξω αν επικαλύπτεται το παράθυρο από κάποιο MBR αρχικά δημιουργώ την μέθοδο check window intersection

```
def check_window_intersection(self,wx_min , wy_min, wx_max, wy_max, mbrx_min ,mbry_min , mbrx_max , mbry_max):
    if wx_max < mbrx_min or wx_min > mbrx_max:
        return False
    if wy_max < mbry_min or wy_min > mbry_max:
        return False
    return True
```

Για να βρω το reference\_point έφτιαξα την find\_reference\_point

```
def find_refernce_point(self,mbrX,mbrY,windowX,windowY):
    if mbrX>windowX:
        x = mbrX
    else:
        x = windowX
    if mbrY>windowY:
        y= mbrY
    else:
        y=windowY
    return x,y
```

Για να δω αν κάποιο σημείο βρίσκεται μέσα στο παράθυρο

```
def point_in_window(self,ref_x,ref_y,row,col):
    cell_value = self.find_vertice_cell(ref_x,ref_y)
    if cell_value[0]==row:
        if cell_value[1]==col:
            return True
    return False
```

Τέλος για το refinement\_stage έφτιαξα την refinement\_step η οποία επιστρέφει μια Boolean τιμή αν στο παράθυρο περιέχεται ένα linestring

```
def refinement_step(self,wx_min , wx_max, wy_min, wy_max,mbrminmax,linestring):
    mbrminX,mbrminY,mbrmaxX,mbrmaxY = self.file_manager.split_line(mbrminmax)
    if wx_min< mbrminX and wx_max > mbrmaxX:
        return True
    if wy_min < mbrminY and wy_max > mbrmaxY:
        return True
    if self.line_points_interesction(wx_min , wx_max, wy_min, wy_max,linestring):
        return True
    return True
    return False
```

Αυτό το πετυχαίνει με την βοήθεια των μεθόδων line\_points\_intersection και check\_intersection για την περίπτωση που δεν είναι επικαλυπτόμενα σε κάποιον άξονα τα παράθυρα εκ των οποίων η check\_intersection ελέγχει αν υπάρχει σημείο τομής μεταξύ μιας πλευράς και του linestring και η line\_points\_intersection διατρέχει το linestring.

```
def check_intersection(self,x1,y1,x2,y2,point3,point4):
   x3,y3 = point3.split()
   x4,y4 = point4.split()
   x3 = float(x3)
   y3 = float(y3)
   x4 = float(x4)
   y4 = float(y4)
   u=-1
   if (x1-x2)*(y3-y4)-(y1-y2)*(x3-x4)!=0:
       t = ((x1-x3)*(y3-y4)-(y1-y3)*(x3-x4))/((x1-x2)*(y3-y4)-(y1-y2)*(x3-x4))
   if (x1-x2)*(y3-y4)-(y1-y2)*(x3-x4) !=0:
       u = ((x1-x3)*(y1-y2)-(y1-y3)*(x1-x2))/((x1-x2)*(y3-y4)-(y1-y2)*(x3-x4))
   if t>=0 and t<=1 and u>=0 and u<=1:
       return True
   return False
def line_points_interesction(self,wx_min , wx_max, wy_min, wy_max,linestring):
   prev_point =linestring[0]
    for point in linestring:
       if point == linestring[0]:
           continue
       if self.check_intersection(wx_min,wy_min,wx_min,wy_max,prev_point,point):
           return True
       if self.check_intersection(wx_min,wy_min,wx_max,wy_min,prev_point,point):
           return True
       if self.check_intersection(wx_max,wy_max,wx_min,wy_max,prev_point,point):
           return True
       if self.check intersection(wx max,wy max,wy max,wy min,prev point,point):
           return True
       prev point = point
    return False
```

# **Testing:**

Για τον έλεγχο των αποτελεσμάτων αρχικά χρησιμοποίησα το αρχείο queries.txt και τα αποτελέσματα

#### Pre-refinement

```
Query 1 results:
13151 15262 15774 16782 21379 22260 22500 22946 22947
Cells: 1
Results: 9
Query 1 results:
33887 34512 34862
Cells: 1
Results: 3
Query 1 results:
30397
Cells: 2
Results: 1
Query 1 results:
1108
Cells: 1
Results: 1
Query 1 results:
5496
Cells: 3
Results: 1
```

#### Post-refinement:

```
Query 1 results:
21379 22260 22500 22946 22947
Cells: 1
Results: 5
Query 2 results:
34512
Cells: 1
Results: 1
Query 3 results:
30397
Cells: 2
Results: 1
Query 4 results:
Cells: 1
Results: 0
Query 5 results:
5496
Cells: 3
Results: 1
```

### Και κάποια δικά μου τεστάκια:

# Στα queries

```
6, -87 -86.9 32.9 33
7,-87.752641 -87.752641 31.963678 31.963678
8, -86 -86 32 32
```

### Και 1 για όλο τον πίνακα

#### 6,-87.752641 -85.565306 31.963678 33.517448

4013 34814 34832 34833 34824 34807 34048 34047 34048 34007 34088 34009 34081 34129 34138 34139 34138 34139 34138 34139 34138 34139 34138 34139 34138 34139 34138 34139 34139 34138 34139 34138 34139 3

Results: 35668

Τέλος για να τρέξω τον κώδικα μου έχω υλοποιήσει μια main.py

```
manager1 = csv manager("C:\\Users\\Alekos\\Desktop\\projects\\Diaxeirisi\\assignment2\\tiger roads.csv")
road list = manager1.create mylist()
grid1 = my_grid(road_list,manager1,10)
this_grid = grid1.create_grid()
my_selection_queries = selection_queries(grid1.get_number_of_rows())
my_manager = manage_files()
my_grid_dir = my_manager.read_file_and_split('grid.dir')
the_grid = my_manager.read_grd_file('grid.grd')
my_selection_queries.create_structure(the_grid,my_grid_dir)
queries=my_manager.read_queries('queries.txt')
counter = 1
for query in queries:
    minX,maxX,minY,maxY = my_manager.split_line(query)
    identifiers, refined_identifiers, cells = my_selection_queries.selection_query(minX, maxX, minY, maxY)
    identifiers_str = ' '.join(map(str,identifiers))
    #print("Pre refinement stage results")
    print("Query {} results:".format(counter))
   print(identifiers_str)
   print("Cells:",cells)
    #print("Post refinement stage results")
    ref identifiers str = ' '.join(map(str, refined identifiers))
    print("Query {} results:".format(counter))
    print(ref_identifiers_str)
    print("Cells:",cells)
    print("Results:",len(refined_identifiers))
    counter += 1
```

Στην οποία τα print τα οποία βρίσκονται μέσα σε σχόλια αφορούν τον κώδικα πριν το refinement step και τα υπόλοιπα είναι οι κλήσεις τον μεθόδων. Καθώς μου ζητήθηκε στην προηγουμένη άσκηση να μην δίνετε δυναμικά το path του αρχείου κράτησα την manual υλοποίηση

manager1 = csv\_manager("C:\\Users\\Alekos\\Desktop\\projects\\Diaxeirisi\\assignment2\\tiger\_roads.csv")

Στην οποία πρέπει να δοθεί το πλήρες path του csv αρχείου από τον προγραμματιστή στο δικό του μηχάνημα.