

UNIVERSIDAD AUTÓNOMA
METROPOLITANA

UNIDAD CUAJIMALPA

GREEN-VRP

Proyecto Terminal

QUE PRESENTA:
NOMBRE DEL ALUMNO

LICENCIATURA EN ...
Departamento de Matemáticas Aplicadas e Ingeniería
División de Ciencias Naturales e Ingeniería

Asesor y Responsable de la tesis:
NOMBRE DEL ASESOR(ES)

Mes y año (de finalización)

Índice general

Índice de figuras

Capítulo 1

Resumen

Capítulo 2

Introducción

Capítulo 3

Conocimientos preliminares

3.1. Problema de Optimización

La optimización es una rama de las matemáticas aplicadas que se enfoca en el desarrollo de principios y métodos para resolver problemas cuantitativos en diversas disciplinas como la física, biología, ingeniería o economía, así como en cualquier campo donde sea necesaria la toma de decisiones dentro de un conjunto de opciones, con el objetivo de encontrar la mejor o una de las mejores soluciones de manera eficiente.

En términos formales, consideramos una función $f : S \rightarrow \mathbb{R}$, donde $S \subseteq \mathbb{R}^n$. Denominaremos a f como función objetivo, y a S lo llamaremos conjunto factible o conjunto de soluciones posibles.

3.2. Tipos de Optimización

Dentro de la optimización, existen dos tipos principales: la optimización discreta y la optimización continua.

La optimización discreta se aplica cuando el dominio S de la función objetivo es un conjunto discreto. En este contexto, el conjunto de soluciones posibles es finito o numerablemente infinito. La optimización discreta a menudo involucra la búsqueda de soluciones en combinaciones específicas y puede in-

volucrar problemas como la programación lineal entera o los problemas de asignación. Las soluciones óptimas pueden ser difíciles de encontrar debido a la naturaleza combinatoria del problema.

Por otro lado, la optimización continua se refiere a situaciones en las que el conjunto S de la función objetivo es un conjunto continuo. En este caso, el dominio es un intervalo o un subconjunto de \mathbb{R}^n que no es discreto. Aquí se buscan soluciones que maximizan o minimizan la función objetivo sobre un espacio continuo, y los métodos comunes incluyen la programación lineal, la programación no lineal y el cálculo de variaciones. La optimización continua suele implicar el uso de técnicas de cálculo y análisis matemático.

3.3. Heurística y Metaheurística

La palabra “heurística” proviene del término griego “euriskein”, que significa “encontrar”. En el contexto de la optimización, se refiere a técnicas diseñadas para mejorar o resolver problemas que, de otra manera, no tendrían una solución eficiente. Los algoritmos heurísticos ayudan a encontrar soluciones aproximadas para problemas cuyas soluciones exactas no son factibles en tiempos polinomiales. Muchos algoritmos de inteligencia artificial son heurísticos o se basan en sus principios para resolver problemas.

El prefijo “meta” otorga un sentido de mayor nivel a la palabra heurística, lo que permite abordar problemas de mayor complejidad mediante soluciones factibles.

Tanto las heurísticas como las metaheurísticas se pueden utilizar de manera intercambiable para resolver problemas de optimización combinatoria.

3.4. Complejidad P, NP, NP-completo y NP-difícil

3.4.1. Introducción a la Complejidad Algorítmica

En computación, un algoritmo es un procedimiento que resuelve un problema paso a paso, generando una salida a partir de una entrada, lo cual nos ayuda a evaluar su eficiencia.

Los algoritmos se clasifican en distintas clases de complejidad dependiendo del algoritmo más eficiente conocido para resolverlos: P, NP, NP-completo y NP-difícil. La clase P contiene problemas que pueden ser resueltos de forma eficiente, mientras que NP abarca aquellos cuya solución puede verificarse fácilmente. Las clases NP-completo y NP-difícil incluyen problemas de mayor complejidad; resolver uno de estos de manera eficiente a la resolución de cualquier problema en NP. Esto nos lleva al problema fundamental de la teoría de la computación: $P \text{ vs } NP$.

3.4.2. Complejidad P

En la teoría de la complejidad, nos enfocamos principalmente en problemas de decisión, aquellos donde la respuesta es un "sí" o "no". La clase P está compuesta por problemas que pueden resolverse en un tiempo que crece como un polinomio en n .

Ejemplo: Algoritmo de Ordenamiento por Selección

El algoritmo de ordenamiento por selección es un método simple pero ineficiente para ordenar una lista de elementos.

Ejemplo Paso a Paso Consideremos la lista (3 1 6 8 2). El proceso de ordenamiento será:

1. (3 1 6 8 2) - Estado inicial
2. (1 3 6 8 2) - Se intercambia 1 (mínimo) con 3
3. (1 2 6 8 3) - Se intercambia 2 con 3

4. (1 2 3 8 6) - Se intercambia 3 con 6
5. (1 2 3 6 8) - Se intercambia 6 con 8
6. (1 2 3 6 8) - La lista está ordenada

Análisis de Complejidad Número de Comparaciones: Para una lista de n elementos:

- Primera pasada: $n - 1$ comparaciones
 - Segunda pasada: $n - 2$ comparaciones
 - \vdots
 - Última pasada: 1 comparación
- Total de comparaciones: $(n - 1) + (n - 2) + \dots + 2 + 1 = \frac{n(n-1)}{2}$

El algoritmo de ordenamiento por selección, aunque simple de entender e implementar, no se fiada de la simplicidad del algoritmo puede ser muy importante que sea eficiente.

3.4.3. Clase de complejidad NP

La clase NP abarca problemas donde una solución afirmativa ("sí") puede ser verificada en tiempo polinómico.

Un ejemplo clásico es el problema de la suma de subconjuntos: dado un conjunto de n números, se busca si existe un subconjunto cuya suma sea S . Para verificar una solución afirmativa, basta con que nos indiquen el subconjunto en cuestión, y entonces podemos sumar sus elementos para comprobar que la suma es correcta.

Al igual que en P, los problemas en NP pueden incluir aquellos que ya mencionamos, pero con una importante distinción: aunque podemos verificar soluciones en tiempo polinómico, la complejidad de todos los problemas en NP pueden ser también irresolubles en tiempo polinómico.

Ejemplo de problema NP: El Problema del Agente Viajero

El Problema del Agente Viajero es uno de los ejemplos más claros para entender la complejidad NP, dado que es un problema que no se resuelve en tiempo polinómico.

tiempo polinomial, buscando encontrar una trayectoria que visita todas las n ciudades exactamente una vez, sin repetir ninguna.

Datos del problema:

- Un entero $n > 0$, que representa el número de ciudades.
- Una matriz de distancias (d_{ij}) de dimensión $n \times n$, donde d_{ij} es un entero mayor o igual a cero que representa la distancia entre la ciudad i y la ciudad j .

Representación matemática: Una permutación π cíclica representa un recorrido, donde $\pi(j)$ se interpreta como la ciudad después de la ciudad j , para $j = 1, 2, \dots, n$.

Costo del recorrido: El costo del recorrido se calcula mediante la siguiente fórmula:

$$\sum_{j=1}^n d_{j, \pi(j)}$$

Donde:

- j recorre todas las ciudades de 1 a n
- $d_{j, \pi(j)}$ representa la distancia entre la ciudad j y la ciudad que le sigue en el recorrido según la permutación π

Características importantes:

1. La matriz de distancias es simétrica, es decir, $d_{ij} = d_{ji}$ para todo i, j .
2. Las distancias son no negativas: $d_{ij} \geq 0$ para todo i, j .
3. La diagonal de la matriz de distancias (d_{ii}) generalmente se define como 0, ya que representa la distancia de una ciudad a sí misma.

Complejidad: El Problema del Agente Viajero pertenece a la clase de problemas NP-difícil, lo que significa que no se conoce un algoritmo eficiente (de tiempo polinomial) para resolverlo de manera $\tilde{O}(n^3)$ para todos los casos.

Esta formulación matemática proporciona una base sólida para el análisis y desarrollo de algoritmos.

3.4.4. Reducciones y las clases NP-completo y NP-difícil

Para profundizar en las clases de NP-completo y NP-difícil, es esencial introducir el concepto de reducción. Una reducción de un problema A a un problema B significa que si podemos resolver B, entonces podemos resolver A.

Definición 3.4.1: Reducción Polinomial

Dado un problema A y un problema B, diremos que existe una reducción polinomial de A a B si:

Esto nos lleva a la clase de complejidad NP-difícil, que está compuesta por problemas a los cuales cualquier problema en NP puede ser reducido. NP-completo, por otro lado, incluye aquellos problemas que son tanto NP-difíciles como pertenecientes a NP. Si alguna vez encontramos un algoritmo eficiente para resolver un problema NP-completo, entonces podremos resolver todos los problemas en NP de manera eficiente.

3.4.5. Conclusión

Las clases de complejidad P, NP, NP-completo y NP-difícil son fundamentales para comprender la eficiencia de los algoritmos. El problema abierto más importante de la teoría de la computación, $P \text{ vs } NP$, sigue siendo una pregunta sin respuesta: ¿Podemos resolver todos los problemas que podemos verificar eficientemente? Resolver esta pregunta tiene implicaciones profundas no solo en la teoría, sino en muchas áreas de la computación.

Capítulo 4

Desarrollo del proyecto

Capítulo 5

Conclusiones y trabajo futuro

Bibliografía