### Teilaufgabe a)

Gegeben:

$$A := \begin{pmatrix} 4 & 2 & 8 \\ 2 & 5 & 8 \\ 8 & 8 & 29 \end{pmatrix}$$

**Aufgabe:** Cholesky-Zerlegung  $A = L \cdot L^T$  berechnen

Rechenweg:

```
Algorithm 1 Cholesky-Zerlegung
```

```
\begin{aligned} & \text{function Cholesky}(A \in \mathbb{R}^{n \times n}) \\ & L = \set{0} \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ & \text{for } (k = 1; \ k \leq n; \ k + +) \ \mathbf{do} \\ & L_{k,k} = \sqrt{A_{k,k} - \sum_{i=1}^{k-1} L_{k,i}^2} \\ & \text{for } (i = k + 1; \ i \leq n; \ i + +) \ \mathbf{do} \\ & L_{i,k} = \frac{A_{i,k} - \sum_{j=1}^{k-1} L_{i,j} \cdot L_{k,j}}{L_{k,k}} \\ & \text{end for} \\ & \text{end for} \\ & \text{return } L \\ & \text{end function} \end{aligned}
```

Lösung: 
$$L = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 4 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

#### Teilaufgabe b)

**Gesucht**: det(A)

Sei  $P \cdot A = L \cdot R$ , die gewohnte LR-Zerlegung.

Dann gilt:

$$\det(A) = \frac{\det(L) \cdot \det(R)}{\det(P)}$$

det(L) = 1, da alle Diagonalelemente 1 sind und es sich um eine strikte untere Dreiecksmatrix handelt.

 $det(R) = r_{11} \cdot \ldots \cdot r_{nn}$ , da es sich um eine obere Dreiecksmatrix handelt.

$$\det(P) \in \{1, -1\}$$

Das Verfahren ist also:

### Algorithm 2 Determinante berechnen

```
\begin{aligned} & \textbf{Require:} \ \ A \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ & P, L, R \leftarrow \text{LRZerl}(A) \\ & x \leftarrow 1 \\ & \textbf{for } i \text{ in } 1..n \textbf{ do} \\ & \quad x \leftarrow x \cdot r_{ii} \\ & \quad x \leftarrow x \cdot p_{ii} \\ & \quad \textbf{end for} \end{aligned}
```

Alternativ kann man auch in einer angepassten LR-Zerlegung direkt die Anzahl an Zeilenvertauschungen zählen. Dann benötigt man P nicht mehr. Ist die Anzahl der Zeilenvertauschungen ungerade, muss das Produkt der  $r_i$  negiert werden.

Bemerkung: Das ist Aufgabe 20, Übungsblatt 7.

**Voraussetzung:** Gegeben sei eine Funktion F:

$$F: \mathbb{R} \to [-1, 1]$$

$$F(x) := \cos(x)$$

sowie eine Folge  $(x)_k$  mit  $x_{k+1} := F(x_k)$ .

Behauptung:  $\exists ! x^* : \forall x \in \mathbb{R} : \lim_{k \to \infty} x_k = x^*$ 

Beweis: über den Banachschen Fixpunktsatz.

Teil 1: Es gibt genau einen Fixpunkt und dieser ist in (0,1)

Beweis. Sei  $x \in \mathbb{R}$ , so gilt:

$$-1 \le \cos(x) \le 1$$

Also genügt es  $x \in [-1, 1]$  zu betrachten.

Sei nun  $x \in [-1,0)$ . Dann gilt:  $\cos(x) > 0$ . Da x < 0 aber F(x) > 0, kann kein Fixpunkt in [-1,0) sein. Es genügt also sogar, nur [0,1] zu betrachten.

Offensichtlich ist  $F(0) \neq 0$  und  $F(1) \neq 1$ , also ist der Fixpunkt - falls vorhanden - in (0,1). F ist in (0,1) stetig und streng monoton fallend. Da auch -x in (0,1) streng monoton fallend ist, folgt, dass  $\cos(x) - x$  in (0,1) streng monoton fallend ist.

$$x = 0 \Rightarrow \cos(x) - x = \cos(0) - 0 = 1$$

$$x = 45^{\circ} = \frac{1}{4}\pi < 1 \Rightarrow \cos(45^{\circ}) - \frac{\pi}{4} = \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{\pi}{4} < 0$$
, da

$$8 < 9 < \pi^2 \tag{1}$$

$$\Rightarrow \sqrt{8} < \pi \tag{2}$$

$$\Leftrightarrow 2\sqrt{2} < \pi \tag{3}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\sqrt{2}}{2} < \frac{\pi}{4} \tag{4}$$

Zwischenwertsatz  $\exists x^* : \cos(x^*) - x^* = 0 \Leftrightarrow \exists x^* : \cos(x^*) = x^*.$ 

Dieses  $x^*$  ist eindeutig, da  $\cos(x) - x$  streng monoton fallend ist.

Teil 2: Jeder Startwert  $x \in \mathbb{R}$  konvergiert gegen  $x^*$ .

Beweis. Er genügt zu zeigen, dass F auf [0,1] eine Kontraktion ist, da bereits in Teil 1 gezeigt wurde, dass man bereits  $x_2 = \cos(\cos(x)) \in (0,1)$  ist.

Sei  $0 \le x < y \le 1$ . Dann folgt:

$$\stackrel{\text{Mittelwertsatz}}{\Rightarrow} \exists L \in (x, y) : \frac{\cos(y) - \cos(x)}{y - x} = f'(L)$$
 (5)

$$\Rightarrow \exists L \in [0,1] : \|\cos y - \cos x\| = \|-\sin(L) \cdot (y-x)\| \quad (6)$$

$$=\underbrace{\sin(L)}_{[0,1)}(y-x) \tag{7}$$

$$\Rightarrow F$$
 ist Kontraktion auf [0,1] (8)

Da  $F|_{[0,1]}$  eine Selbstabbildung und eine Kontraktion ist und offensichtlich [0,1] abgeschlossen ist, greift der Banachsche Fixpunktsatz. Es folgt direkt, dass auch für alle  $x \in [0,1]$  die Folge  $(x)_k$  gegen den einzigen Fixpunkt  $x^*$  konvergiert.

#### Gegeben:

### Teilaufgabe a)

Allgemein lauten Lagrange-Polynome:

Produkt der Nullstellen 
$$L_i = \frac{\prod_{j=0, j \neq i}^{n} (x - x_j)}{\prod_{j=0, j \neq i}^{n} (x_i - x_j)}$$
Normalisierungsfaktor

Im speziellen:

$$L_0(x) = \frac{(x-0)(x-1)(x-2)}{(-1-0)(-1-1)(-1-2)} = -\frac{1}{6} \cdot (x^3 - 3x^2 + 2x)$$
(9)

$$L_1(x) = \frac{(x+1)(x-1)(x-2)}{(0+1)(0-1)(0-2)} = \frac{1}{2} \cdot (x^3 - 2x^2 - x + 2)$$
 (10)

$$L_2(x) = \frac{(x+1)x(x-2)}{(1+1)(1-0)(1-2)} = -\frac{1}{2} \cdot (x^3 - x^2 - 2x)$$
 (11)

$$L_3(x) = \frac{(x+1)(x-0)(x-1)}{(2+1)(2-0)(2-1)} = \frac{1}{6} \cdot (x^3 - x)$$
 (12)

Durch die Interpolationsformel von Lagrange

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n} f_i L_i(x)$$

ergibt sich

$$p(x) = x^3 + 2x^2 - 5x + 1 (13)$$

Anmerkung: Es ist nicht notwendig die Monomdarstellung zu berechnen. In diesem Fall hat es jedoch das Endergebnis stark vereinfacht.

# Teilaufgabe b)

Zunächst die dividierten Differenzen berechnen:

$$f[x_0] = 7,$$
  $f[x_1] = 1,$   $f[x_2] = -1,$   $f[x_3] = 7$  (14)  
 $f[x_0, x_1] = -6,$   $f[x_1, x_2] = -2,$   $f[x_2, x_3] = 8$  (15)  
 $f[x_0, x_1, x_2] = 2,$   $f[x_1, x_2, x_3] = 5$  (16)

$$f[x_0, x_1] = -6,$$
  $f[x_1, x_2] = -2,$   $f[x_2, x_3] = 8$  (15)

$$f[x_0, x_1, x_2] = 2,$$
  $f[x_1, x_2, x_3] = 5$  (16)

$$f[x_0, x_1, x_2, x_3] = 1 (17)$$

Insgesamt ergibt sich also

$$p(x) = 7 - (x+1) \cdot 6 + (x+1) \cdot x \cdot 2 + (x+1) \cdot x \cdot (x-1)$$
(18)

### Teilaufgabe a)

- 1. Ordnung 3 kann durch geschickte Gewichtswahl erzwungen werden.
- 2. Ordnung 4 ist automatisch gegeben, da die QF symmetrisch sein soll.
- 3. Aufgrund der Symmetrie gilt Äquivalenz zwischen Ordnung 5 und 6. Denn eine hätte die QF Ordnung 5, so wäre wegen der Symmetrie Ordnung 6 direkt gegeben. Ordnung 6 wäre aber bei der Quadraturformel mit 3 Knoten das Maximum, was nur mit der Gauß-QF erreicht werden kann. Da aber  $c_1 = 0$  gilt, kann es sich hier nicht um die Gauß-QF handeln. Wegen erwähnter Äquivalenz kann die QF auch nicht Ordnung 5 haben.

Da  $c_1 = 0$  gilt, muss  $c_3 = 1$  sein (Symmetrie). Und dann muss  $c_2 = \frac{1}{2}$  sein. Es müssen nun die Gewichte bestimmt werden um Ordnung 3 zu garantieren mit:

$$b_i = \int_0^1 L_i(x) \mathrm{d}x \tag{19}$$

$$b_1 = \frac{1}{6},\tag{20}$$

$$b_2 = \frac{4}{6},\tag{21}$$

$$b_2 = \frac{4}{6},$$

$$b_3 = \frac{1}{6}$$
(21)

### Teilaufgabe b)

Als erstes ist festzustellen, dass es sich hier um die Simpsonregel handelt und die QF

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = (b-a) \cdot \frac{1}{6} \cdot \left( f(a) + 4 \cdot f(\frac{a+b}{2}) + f(b) \right)$$
 (23)

ist. Wenn diese nun auf N Intervalle aufgepflittet wird gilt folgendes:

$$h = \frac{(b-a)}{N} \tag{24}$$

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = h \cdot \frac{1}{6} \cdot \left[ f(a) + f(b) + 2 \cdot \sum_{i=1}^{N-1} f(a+i \cdot h) + 4 \cdot \sum_{l=0}^{N-1} f(a+\frac{1}{2} \cdot h + l \cdot h) \right]$$
(25)

 $\sum_{i=1}^{N-1} f(a+i\cdot h)$  steht für die Grenzknoten (deshalb werden sie doppelt gezählt). Von den Grenzknoten gibt es insgesamt N-2 Stück, da die tatsächlichen Integralgrenzen a und b nur einmal in die Berechnung mit einfließen.

 $\sum_{l=0}^{N-1} f(a+\frac{1}{2}\cdot h+l\cdot h)$  sind die jeweiligen mittleren Knoten der Intervalle. Davon gibt es N Stück.

# Teilaufgabe c)

TODO

Zunächst ist nach der Familie von Quadraturformeln gefragt, für die gilt: (p := Ordnung der QF)

$$s = 3 \tag{26}$$

$$0 = c_1 < c_2 < c_3 \tag{27}$$

$$p \ge 4 \tag{28}$$

Nach Satz 29 sind in der Familie genau die QFs, für die gilt: Für alle Polynome g(x) mit Grad  $\leq 0$  gilt:

$$\int_0^1 M(x) \cdot g(x) dx = 0 \tag{29}$$

Es gilt g(x) = c für eine Konstante c<br/>, da der Grad von g(x)0 ist. Also ist 29 gleichbedeutend mit:

$$\int_0^1 M(x) \cdot c \mathrm{d}x = 0 \tag{30}$$

$$\Leftrightarrow c \cdot \int_0^1 M(x) \mathrm{d}x = 0 \tag{31}$$

$$\Leftrightarrow \int_0^1 M(x) \mathrm{d}x = 0 \tag{32}$$

$$\Leftrightarrow \int_0^1 (x - c_1)(x - c_2)(x - c_3) dx = 0$$
 (33)

$$\Leftrightarrow \frac{1}{4} - \frac{1}{3} \cdot (c_2 + c_3) + \frac{1}{2} \cdot c_2 \cdot c_3 = 0 \tag{34}$$

$$\Leftrightarrow \frac{\frac{1}{4} - \frac{1}{3} \cdot c_3}{\frac{1}{3} - \frac{1}{2} \cdot c_3} = c_2 \tag{35}$$

Natürlich müssen auch die Gewichte optimal gewählt werden. Dafür wird Satz 28 genutzt:

Sei 
$$b^T = (b_1, b_2, b_3)$$
 der Gewichtsvektor. Sei zudem  $C := \begin{pmatrix} c_1^0 & c_2^0 & c_3^0 \\ c_1^1 & c_2^1 & c_3^1 \\ c_1^2 & c_2^2 & c_3^2 \end{pmatrix}$ .

Dann gilt: C ist invertierbar und  $b = C^{-1} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}$ .

Es gibt genau eine symmetrische QF in der Familie. Begründung:

Aus  $c_1 = 0$  folgt, dass  $c_3 = 0$  ist. Außerdem muss  $c_2 = \frac{1}{2}$  sein. Also sind die Knoten festgelegt. Da wir die Ordnung  $\geq s = 3$  fordern, sind auch die Gewichte eindeutig. Es handelt sich um die aus der Vorlesung bekannte Simpsonregel.