Identificación de caracteres con redes neuronales convolucionales F3027.1 Física Computacional II

Roberto Vázquez Menchaca - A01196927, Alejandro Salinas de León - A01282503, Carla López Zurita - A00822301, Rubén Casso de León - A01196975, and Hugo Moreno Rodríguez - A01282646

Se desarrolló un modelo de reconocimiento de caracteres alfanuméricos con redes neuronales convolucionales. El modelo utiliza la base de datos EMNIST y es capaz de reconocer los diez dígitos (0-9) y 26 letras (A-Z, a-z), en mayúsculas y minúsculas. Se analizaron distintos parámetros del modelo, tales como funciones de activación, y número y tipos de capas neuronales, evaluando su efectividad con base en pérdidas y precisión. El modelo escogido utiliza la función ReLU y cuenta con 3 capas convolucionales dando una precisión del 87.15 %.

I. INTRODUCCIÓN

Las redes neuronales son una herramienta computacional ampliamente utilizada en la actualidad, gracias a su capacidad de adaptación y resolución de problemas. Dentro del área de Machine Learning, esta yace como el corazón de los algoritmos de aprendizaje profundo. Su éxito se basa en la estructura del modelo con el cual se trabaja y la cantidad de datos disponible para el problema.

El problema EMNIST es uno de visión computacional artificial y procesamiento de imagen. La solución consiste en diseñar, entrenar y probar un algoritmo que sea capaz de colocar una etiqueta a una imagen que contiene un caracter alfanumérico. Originalmente, la base de datos MNIST, la cual toma su nombre de "Modified National Institute of Standards and Technology", contiene puramente caracteres del 0 al 9; por su parte, EMNIST es la versión extendida para incluir las 26 letras del alfabeto moderno inglés, tanto en mayúsculas como en minúsculas¹.

En este proyecto, se ha propuesto una red neuronal convolucional (CNN) secuencial original alimentada con bases de datos existentes, específicamente con la librería **emnist**. Las librerías sobre las cuales se trabajará han sido creadas y utilizadas previamente por usuarios de Python y se encuentran disponibles libremente en la red.

El objetivo de este trabajo es entonces presentar una red neuronal funcional que reconozca caracteres alfanuméricos de la base de datos mencionada, y posteriormente caracteres de nuestra propia escritura, habiendo comparado diferentes estructuras neuronales, parámetros y funciones de activación para obtener un modelo con la mayor precisión posible.

II. DESARROLLO

Para la elaboración del algoritmo se utilizó el lenguaje de programación Python, principalmente la librería de tensorflow, con algunas funciones extras de sklearn.

Como primer paso, se definió la función load_and_preprocess_dataset para acceder a los datos que se utilizarán y asegurarse de que estén en un formato útil y congruente con los parámetros de los modelos. Al igual que MNIST, EMNIST no es un conjunto único de datos, sino que consta de 6 posibles conjuntos con diferentes pesos por clase. En este caso, utilizaremos

una de las más comunes, "EMNIST-By_Class", que contiene 62 clases no balanceadas y 814,255 imágenes en escala de grises². La distribución de de clases de esta base de datos puede verse en la Fig. 1.

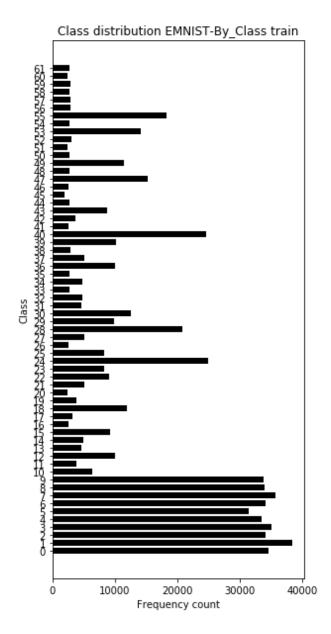


Figura 1. Distribución de clases de EMNIST-By_Class para muestras de entrenamiento. Recuperado de Simon Wenkel².

Se asignan después las muestras de prueba y entrenamiento correspondientes y luego se preprocesan para que se ajusten a los requisitos de una CNN, modificando sus dimensiones y normalizándolas. El tamaño de las imágenes, incluyendo las que se añadieron de nuestra propia escritura, es de 28 por 28 píxeles.

A. Capas del modelo

Una vez cargados correctamente los datos, se puede proceder con la construcción del modelo. Esta se realizó de manera secuencial; es decir, compuesta de tensores, de ahí que la librería utilizada sea **tensorflow**.

En el extracto de código sig. se muestra la implementación de todas las capas neuronales que resultan en el modelo con mayor precisión. Cada línea del código es una capa distinta, las cuales serán explicadas a continuación.

```
1 model = Sequential([
      Conv2D(filters, kernel_size,
         input_shape=input_shape),
      BatchNormalization(),
      layers. Activation (activations.
         relu),
      MaxPool2D(pool_size=(2, 2),
         strides=None, padding='valid
          ', data_format=None),
      Conv2D(64, kernel_size,
         activation = act_function),
      Conv2D(64, kernel_size,
         activation = act_function),
      MaxPool2D(pool_size=(2, 2),
         strides=None, padding='valid
          ', data_format=None),
      Flatten(data_format=None),
      Dense (units1),
10
      BatchNormalization(),
11
      layers. Activation (activations.
12
         relu),
      Dropout(rate, noise_shape=None,
13
          seed=None),
      Dense(units2, activation=
14
         act_function2)
15
```

Principalmente, la inclusión de la capa **Conv2D** es lo que hace que esta red neuronal se denomine como convolucional. La justificación de usar este tipo de capa, a diferencia de una "fully connected", es debido al número de elementos por imagen (28x28), en el que cada neurona es la encargada de procesar cada subdivisión. Redes únicamente de propagación directa resultarían en un modelo más complejo computacionalmente y poco eficiente³. Así, la ventaja de emplear redes convolucionales es que, en conjunto con distintas capas, logran reducir el tamaño de las imágenes para que sean más fácilmente manejables. De ahí que estas se suelan utilizar en problemas de clasificación de imágenes, como en este caso⁴.

Una característica fundamental en las redes neuronales en general es la capa de normalización por paquetes, o en inglés, "batch normalization". La función **BatchNormalization** busca estandarizar las entradas a una capa para cada paquete o batch. El objetivo es estabilizar el proceso de aprendizaje y reducir el número de épocas en el entrenamiento de la red. Estas capas son agregadas en lugares que han sido corroborados como más óptimos por la literatura y estudios académicos⁵.

Por su parte, la capa MaxPool2D aplica un "filtro" que es en realidad una convolución entre la imagen original y una función, kernel_size, que extrae en cuadros de dimensión especificada por nosotros, en este caso 3x3, el valor máximo de esa sección de la imagen. Esto es con el propósito de obtener el valor más significativo y reducir al mismo tiempo la imagen. Se ha decidido en esta ocasión no usar un borde sobre la imagen, denominado "padding", ya que al ser imágenes de números escritos a mano, a diferencia de lo que podría ser una imagen fotográfica cualquiera, naturalmente incluyen un borde o espacio en blanco alrededor de la sección de interés. En pocas palabras, consideramos que agregar un padding no ayudaría a mejorar el rendimiento del modelo.

Otra función que ha sido agregada es una que logra modificar o reestablecer las dimensiones de los datos a un tamaño indicado para ser procesado por la red. Esta es **Flatten**.

Por otro lado, **Dense** crea una capa conectada de manera directa o "densa" en el lenguaje de redes neuronales. Esto quiere decir que cada neurona está conectada con todas las otras neuronas linealmente. Este proceso es muy costoso computacionalmente al tener muchas neuronas; sin embargo, al haber pasado ya por las capas previamente descritas, se sabe que el número de neuronas se ha reducido significativamente.

La penúltima capa **Dropout** consiste en eliminar neuronas de manera aleatoria con una probabilidad especificada por el usuario. Su función es evitar que el modelo consiga un sobreajuste a los datos de entrenamiento y sea capaz de predecir correctamente elementos de entrada que sean nuevos para el programa. Normalmente se recomienda colocar esta capa en esta posición para mejores resultados.

Por último, en la capa final, se ha escogido la conexión **Dense** con una función de activación denominada SoftMax. A grandes rasgos, esta garantiza la distribución categórica de la probabilidad, la cual es deseable dada la naturaleza del problema. Esto quiere decir que cada letra será asignada solamente una etiqueta, mutuamente excluyente. Una más detallada explicación y comparación de las funciones de activación utilizadas en el modelo, se encuentra en la siguiente sección.

Como nota adicional, cabe recalcar que durante la compilación del modelo se utilizó el optimizador adam, con una métrica de accuracy y usando la función de pérdida sparse_categorical_crossentropy, la cual evita usar un esquema de codificación "one-hot encoded" para ahorro de memoria y tiempo computacional debido a la gran cantidad de clases. El optimizador seleccionado es la opción que mejores resultados brinda para este problema en particular⁶.

B. Funciones de activación

La decisión de utilizar una red neuronal convolucional conlleva sus propias limitaciones, ya que la función de activación que garantiza su funcionamiento correcto se reduce a las ReLU, por sus siglas en inglés "Rectified Linear Unit" (incluida en la línea 5 del código antepasado), o sus derivadas como Leaky ReLU.

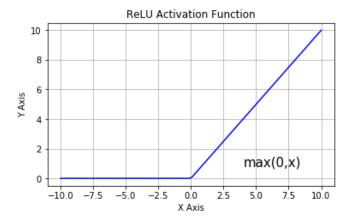


Figura 2. Función de activación ReLU. Recuperado de Aditya Sharma 7 .

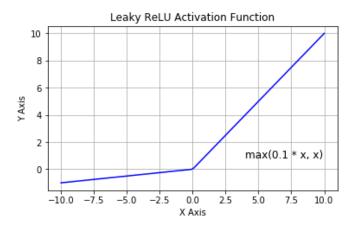


Figura 3. Función de activación Leaky Re
LU. Recuperado de i
2 ${\rm Tutorials}^8.$

La diferencia entre estas dos funciones de activación es sencilla, mientras que ReLU se activa de manera lineal a partir de 0, LeakyReLU le da valores negativos pequeños al primer intervalo de la función. Esta última función apareció debido a que las funciones ReLU pueden ser frágiles durante el entrenamiento de la red neuronal, por un problema conocido como dying ReLU. El gradiente a través de una neurona ReLU puede provocar que los pesos se actualicen de tal manera que la neurona no vuelva a activarse en ningún punto, truncando el aprendizaje de la red⁸. De todas maneras, se probaron ambas funciones, en caso de que este modelo pudiese ser afectado por dying ReLU.

Adicionalmente, a lo largo del curso de Física Compu-

tacional II, se han estudiado otros ejemplos de funciones de activación, como la sigmoide, o tangente hiperbólica. Para el caso a resolver en el presente proyecto, se llegó a la conclusión de que esta función no es recomendada, ya que no cumple con los requisitos necesarios para el funcionamiento de feed-forward y backpropagation. Aunque las funciones son diferenciales, corren el riesgo de caer en el problema de la desaparición de gradiente. De igual manera, se prefieren las funciones de activación no lineales. como es ReLU, ya que permiten que los nodos aprendan estructuras más complejas en los datos. Se sabe que el resultado de una función lineal está dado como una combinación lineal con el input. Es decir, no importa la cantidad de capas que se utilicen, al final se podrá reducir a una sola. Por lo tanto, no se puede mejorar el desempeño utilizando más capas. Asimismo, la mayoría de los problemas en la vida real pueden ser modelados con funciones de comportamientos no lineales, por lo que es preferible e incluso a veces necesario usar funciones no lineales.

Una comparación cuantitativa del rendimiento de las funciones de activación se encuentra en la siguiente sección.

C. Pre-evaluación de modelos

Con el objetivo de evaluar la mejor alternativa entre los diferentes modelos que podemos utilizar, se ha diseñado la función **pre_evaluation**, mostrada a continuación.

```
def
        pre_evaluation(data_X,
     data_Y, k_folds = 6:
     scores, histories = list(),
3
         list() #Initializing result
         lists
     # Call cross validation
         function, shuffling outside
         the loop to maintain
         consistency when testing k-
         fold and seeding
     kfold = KFold(k_folds, shuffle=
         True, random_state=1)
     for train_ix, test_ix in kfold.
         split(data_X):
         model = define_model()
         train_X, train_Y, test_X,
             test_Y = data_X[train_ix
             ], data_Y[train_ix],
             data_X[test_ix], data_Y[
             test_ix]
         history = model.fit(train_X
             , train_Y, epochs=10,
             batch_size=36,
             validation_data=(test_X,
              test_Y), verbose=0)
         loss, accuracy = model.
             evaluate(test_X, test_Y,
              verbose=0)
```

```
print('> %.3f' % (accuracy * 100.0))

scores.append(accuracy)
histories.append(history)
return scores, histories
```

La función se basa en usar el método de k_folds, para partir los datos originales en un número dado k de subdivisiones y así preevaluar y comparar entre sí las precisiones de diferentes modificaciones al modelo de manera más eficiente. En este caso se escogieron 6 divisiones. En la siguiente sección se reportarán los promedios de las seis medidas de precisión en porcentaje.

III. RESULTADOS

A. Comparación de funciones de activación

Cada capa del modelo secuencial utiliza una función de activación, lo cual se presta a muchas alternativas que pueden llevar a distintas precisiones y eficiencias. Para escoger la mejor opción, se decidió basarse únicamente en el parámetro de precisión. Una vez descartando algunas opciones (léase IIB), nos quedamos con dos funciones de activación distintas: ReLU y LeakyReLU, a las cuales se le aplicarán diferentes modificaciones. A continuación se presentan los resultados de cada opción, y posteriormente se describirán a detalle.

Tabla I. Precisiones de distintas funciones de activación

Precision (%)				
ReLU	LeakyReLU	ReLU (batch)	ReLU (batch+3 CNN)	
85.494	85.1965	85.8945	87.1535	

A partir de estos resultados, se observa que la función ReLU obtuvo un porcentaje de precisión ligeramente mayor al de LeakyReLU, lo cual parece indicar que el problema de dying ReLU no se presentó para este conjunto de datos. Sin embargo, la modificación que arrojó mayor precisión fue utilizar la función ReLU con una capa de **BatchNormalization** y 3 capas convolucionales. Esto concuerda con lo esperado, ya que el ranking de mejores modelos de clasificación de imágenes tiene muchos ejemplos de alta precisión mediante el uso de múltiples capas convolucionales.

Por último, se decidió incluir una gráfica que evalúe el aprendizaje del modelo. Lo importante es ver una convergencia en las curvas de aprendizaje y que las mismas decaigan conforme se avanza en las épocas.

Lo que nos dice la Fig. 4 es que a mayor suministro de datos y la combinación de feed-forward con backpropagation, más se minimiza la función de costo. Cada línea representa un k_fold distinto para los datos de entrenamiento (verdes) y de prueba (rojas) a través de las épocas. A raíz de esto, una posible mejora del modelo sería agregar una mayor cantidad de épocas, para observar qué tanto más las curvas se aproximan a un 0 en pérdidas, que sería el caso ideal. Además, es importante ver que

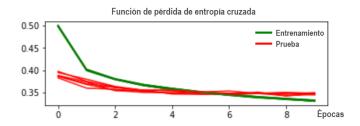


Figura 4. Curva de aprendizaje del modelo seleccionado.

no hay overfitting ni underfitting, ya que una gráfica con underfitting mostraría una línea recta, y una con overfitting tendría mucho ruido sin convergencia⁹. De ahora en adelante, cuando nos refiramos al modelo, estaremos hablando de este último que obtuvo la mayor precisión.

B. Matriz de confusión

Una vez escogido el mejor modelo con base en su precisión, lo utilizaremos sobre el conjunto de datos de prueba de la base de datos EMNIST, y observaremos los aciertos y fallas en una matriz de confusión. Debido a su tamaño (62x62), la matriz se encuentra en la Fig. 7, que ha sido incluida en el apéndice VA para una mejor visualización.

En la gráfica, observamos la cuenta de aciertos con un gradiente hacia el amarillo. El eje vertical corresponde a la etiqueta del input (el número o letra real) y el eje horizontal representa la predicción del modelo (output).

Lo primero a observar es que los caracteres con mayor coincidencia corresponden a los primeros 10 elementos de la diagonal, que son los numéricos. Si nos referimos a la Fig. 1, se observa que son precisamente los números los que aparecen con mayor frecuencia que las letras en la base de datos seleccionada, por lo que la matriz resultante tienen sentido. Es decir, nuestro modelo acertó muy frecuentemente en el reconocimiento de números, probablemente a causa de que fue entrenado con mayor cantidad de números que letras.

Posteriormente, observamos que el resto de la diagonal refleja verdaderos positivos, es decir, predicciones correctas del modelo, lo cual de entrada nos habla de un buen comportamiento. Sin embargo, para balancear la diagonal completa, es posible utilizar otra base de datos, como la EMNIST-Balanced, que contiene mismo número de muestras numéricas y alfabéticas.

Fuera de la diagonal, podemos ver en su mayoría valores cercanos a 0 (azules), como se esperaba. Aunque hay algunas cuentas de aciertos en otras regiones (falsos positivos), estos se deben a errores comunes y esperados que se discutirán más a detalle en la siguiente subsección.

C. Predicción de caracteres escritos a mano

La prueba final del modelo escogido consiste en utilizar de input imágenes de caracteres escritos a mano por nosotros. Para esto, cargamos al código imágenes de 28x28 píxeles de todos los caracteres alfanúmericos, las cuales se encuentran en la sig. liga: https://drive.google.com/drive/folders/1CeofxdKezJYbWrWLplv303cdg5zf1qjh?usp=sharing.

En general, todos los caracteres fueron predichos exitosamente, salvo algunos ejemplos particulares. En la Fig. 5, observamos el primer tipo de error, que son letras minúsculas que son erróneamente identificadas como su contraparte mayúsculas. Esto es de esperarse, ya que sólo sucede con letras muy similares, como la "s" y la "w". El segundo tipo de error en la Fig. 6 es de distinta naturaleza, en donde una "O" mayúscula se identificó como un dígito "0", y una "l" minúscula como un dígito "1". Este tipo de errores es común en soluciones de EMNIST, posiblemente resueltos por el uso de otras bases de datos más balanceadas.

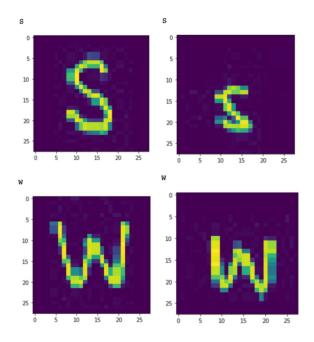


Figura 5. Falsos positivos de distinción entre mayúsculas y minúsculas.

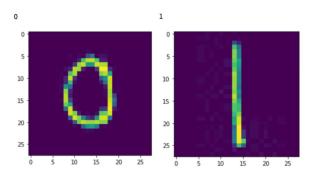


Figura 6. Falsos positivos de distinción entre letras y dígitos.

IV. CONCLUSIÓN

El modelo final, aquel con mejor resultado en precisión, fue aquel con la mayor cantidad de capas convolucionales. Esto se relaciona con el funcionamiento de las mismas, ya que en cada capa se realiza un análisis de la relevancia y la correlación entre las secciones de la imagen más significativas y la relevancia para asignar una etiqueta. Sin embargo, debe haber un límite en el número de capas, que si es sobrepasado, el resultado podría reducir tanto la imagen a tal grado que ya no se distinga el contenido original. Otra consecuencia de un número excedente de capas puede llevar a un modelo sobreajustado a los datos de entrenamiento. Este límite podría ser obtenido como trabajo futuro de manera experimental, analizando la variación entre la precisión y el número de capas como hiperparámetro.

Por último, algunas de las posibles mejoras que se podrían hacer al modelo es variar algunas características de la alimentación de datos, construcción y evaluación del modelo. Uno de estos podría ser utilizar otro tipo de base de datos de EMNIST, como una completamente balanceada o "EMNIST-By_Merge", que contiene solo 47 clases, pues ha eliminado algunas letras parecidas. Se podrían incluir también en las mismas imágenes de entrenamiento algunas de creación propia. Asimismo, se podría evaluar el número de épocas adecuado para obtener una eficacia óptima tomando en cuenta el costo computacional.

REFERENCIAS

¹G. Cohen, S. Afshar, J. Tapson, and A. Van Schaik, in 2017 International Joint Conference on Neural Networks (IJCNN) (IEEE, 2017) pp. 2921–2926.

2S. Wenkel, "Exploring emnist - another mnist-like dataset," ht tps://www.simonwenkel.com/2019/07/16/exploring-EMNIST. html#emnist-by-classy, accessed: 2021-06-13.

³G. Bebis and M. Georgiopoulos, IEEE Potentials 13, 27 (1994).
 ⁴T. Guo, J. Dong, H. Li, and Y. Gao, in 2017 IEEE 2nd International Conference on Big Data Analysis (ICBDA) (IEEE, 2017) pp. 721–724.

⁵S. Ioffe and C. Szegedy, 32nd International Conference on Machine Learning, ICML 2015 1, 448 (2015), arXiv:1502.03167.

6D. Giordano, "7 tips to choose the best optimizer," https://towardsdatascience.com/7-tips-to-choose-the-best-optimizer-47bb9c1219e, accessed: 2021-06-10.

⁷A. Sharma, "Relu activation function," https://learnopencv.com/understanding-activation-functions-in-deep-learning/relu-activation-function-2/, accessed: 2021-06-13.

8i2 Tutorials, "Threshold and leaky relu activation functions," ht tps://www.i2tutorials.com/explain-step-threshold-and-leaky-relu-activation-functions/, accessed: 2021-06-13.

⁹J. Brownlee, "How to use learning curves to diagnose machine learning model performance," https://machinelearningmastery.com/learning-curves-for-diagnosing-machine-learning-model-performance/, accessed: 2021-06-13.

¹⁰G. Cohen, S. Afshar, J. Tapson, and A. van Schaik, CoRR abs/1702.05373 (2017), arXiv:1702.05373.

V. APÉNDICES

A. Matriz de confusión

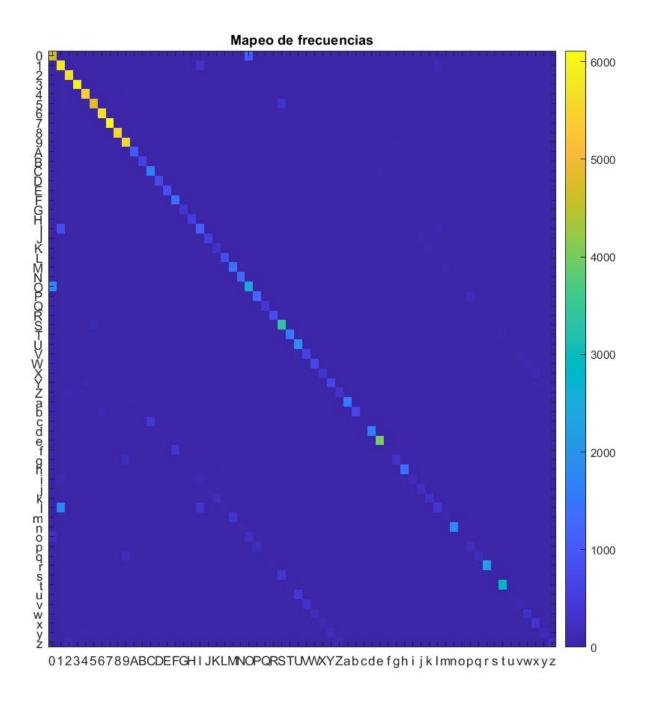


Figura 7. Matriz de confusión, resultado de secuencia de aciertos del modelo seleccionado.

B. Código completo

```
2 from emnist import list_datasets, extract_training_samples,
     extract_test_samples
з import h5py
4 import tensorflow as tf
5 from tensorflow.keras import layers
6 from tensorflow.keras.models import Sequential
7 from tensorflow.keras.layers import Dense, Conv2D, Dropout, Flatten,
     MaxPool2D, LeakyReLU, BatchNormalization
8 from tensorflow.keras import activations
9 import matplotlib.pyplot as plt
10 from pandas import DataFrame
11 import seaborn as sn
12 from sklearn.metrics import confusion_matrix
13 import numpy as np
_{14} from PIL import Image
15 import os
16 from sklearn.model_selection import KFold
17 from numpy import mean, std
18 from tensorflow.keras.preprocessing.image import load_img, img_to_array
20 ###
21
22 def load_and_preprocess_dataset():
      This function loads the EMNIST byclass dataset that contains 62
24
         unbalanced classes and 814,255 characters.
      Assigns the corresponding training and test samples and then preprocess
         them to fit the requisites to pass them
      into a CNN by reshaping and normalizing them.
      #Extract training and test samples from EMNIST byclass dataset and
28
         assigning to corresponding variables
      x_train, y_train = extract_training_samples('byclass')
      x_test, y_test = extract_test_samples('byclass')
30
      # Reshape the array to 4 dimensions adding a single color channel
         parameter for it to work with the Keras API.
      x_train = x_train.reshape(x_train.shape[0], 28, 28, 1) #x_train.shape[0]
32
      x_{test} = x_{test.reshape}(x_{test.shape}[0], 28, 28, 1)
      # Convert values to float for division to normalize pixels
      x_train = x_train.astype('float32')
35
      x_test = x_test.astype('float32')
36
      # Normalizing the RGB codes by dividing by the max RGB value to rescale
37
         our sampling sets between 0 and 1
      x_train /= 255
      x_test /= 255
39
      return x_train, x_test, y_train, y_test
40
41
42 ###
43
44 def define_model():
45
      Construct a CNN model with hyperparameters flexible to be tuned and
46
         modified.
47
      filters = 32 #Number of feature maps
```

```
kernel_size = (3,3) #Size of the convolution filter
      input_shape = (28, 28, 1) # Specific and requisite for the CNN
50
      units1 = 128 #Outputs of that layer
51
      units2 = 62 #Number of labels, since it is the output layer.
      act_function = tf.nn.relu #Relu necessary for convolutional layers,
53
         implemented for baseline model
      #act_function = LeakyReLU(alpha=0.2) # Non-zero gradient ReLU, candidate
         for improvement
      #act_function1 = tf.nn.relu #Maintain consistency in activation functions
55
          across hidden layers
      #act_function1 = LeakyReLU(alpha=0.2)
56
      act_function2 = tf.nn.softmax #Scaling 'arbitrary' numbers to mutually
57
         exclussive probabilities since it is a multiclass problem
      rate = 0.2 #20% of neurons dropped to avoid overfitting
58
      model = Sequential(
          Conv2D(filters, kernel_size, input_shape=input_shape),
61
              BatchNormalization(),
62
              layers. Activation (activations.relu),
              MaxPool2D(pool_size=(2, 2), strides=None, padding='valid',
64
                  data_format=None),
              Conv2D(64, kernel_size, activation = act_function),
              Conv2D(64, kernel_size, activation = act_function),
66
              MaxPool2D(pool_size=(2, 2), strides=None, padding='valid',
67
                  data_format=None),
              Flatten(data_format=None),
68
              Dense (units1),
69
              BatchNormalization(),
              layers.Activation(activations.relu),
71
              Dropout(rate, noise_shape=None, seed=None),
72
              Dense(units2, activation=act_function2)
          ])
74
      optimizer1 = 'adam' #Hyperparameter that could change to non-adaptive
75
         optimizers such as SGD
      #Specific loss function used to reduce memory usage. The other option was
76
          categorical crossentropy, but it required for us to one-hot encoded
      #our target arrays, having many zeros in them since this problem has a
         big amount of classes.
      loss1 = 'sparse_categorical_crossentropy'
      metrics1 = ['accuracy']
79
      model.compile(optimizer = optimizer1,
80
                    loss = loss1,
81
                     metrics = ['accuracy'])
82
      return model
83
84
85 ###
86
87 def pre_evaluation(data_X, data_Y, k_folds = 6):
88
      Pre-evaluating the model using 6-folds cross-validation (to divide
89
         exactly the 697,932 data)
90
      scores, histories = list(), list() #Initializing result lists
91
      # Call cross validation function, shuffling outside the loop to maintain
         consistency when testing k-fold and seeding
      kfold = KFold(k_folds, shuffle=True, random_state=1)
93
      # Initialize loop by alternating and evaluating on k-folds
94
      for train_ix, test_ix in kfold.split(data_X):
95
          # Call model
96
          model = define_model()
```

```
# Slicing the data according to how the split of the k-fold was made
           train_X, train_Y, test_X, test_Y = data_X[train_ix], data_Y[train_ix
99
              ], data_X[test_ix], data_Y[test_ix]
           # Fit model (will be discarded after this preevaluation, since the
              real fitting will be afterwards)
           #Hyperparameters of 10 epochs subject to change, batch size of 36 so
101
              each loop of each epoch has the same number of samples
           history = model.fit(train_X, train_Y, epochs=10, batch_size=36,
102
              validation_data=(test_X, test_Y), verbose=0)
           # Obtain loss and accuracy of the model
103
           loss, accuracy = model.evaluate(test_X, test_Y, verbose=0)
104
           print('> %.3f' % (accuracy * 100.0))
105
           # Store information on scores and histories arrays
           scores.append(accuracy)
107
           histories.append(history)
108
       return scores, histories
110
111
112 ###
113
114 def diagnosis (histories):
       , , ,
      Plot learning curves to evaluate how the model performed per fold of the
116
          6-folds cross-validation
       for i in range(len(histories)):
118
           # Evaluate graphically the loss
119
           plt.subplot(2, 1, 1)
           plt.title('Sparse Cross Entropy Loss')
121
           plt.plot(histories[i].history['loss'], color='green', label='Train')
122
           plt.plot(histories[i].history['val_loss'], color='red', label='Test')
           # Evaluate graphically the accuracy
124
125 #
             plt.subplot(2, 1, 2)
126
             plt.title('Multi-Classification Accuracy')
             plt.plot(histories[i].history['accuracy'], color='green', label='
127
      Train')
128 #
             plt.plot(histories[i].history['val_accuracy'], color='red', label='
      Test')
      plt.show()
129
130
131 ###
132
  def performance(scores):
133
134
       Quantitatively evaluate how the model performed by using mean, standard
135
          deviation and k-folds results.
      Plotting the accuracies to graphically evaluate the model's performance.
136
137
      # Quantitatively determine how well the model performed considering mean
138
          of accuracies, standard deviation and k-folds
      print('Accuracy: mean=%.3f std=%.3f, n=%d' % (mean(scores)*100, std(
139
          scores)*100, len(scores)))
      # Graphically evaluate how well the model performed by using a boxplot to
140
           catch the max, min and average accuracies
      plt.boxplot(scores)
141
      plt.show()
142
143
144 ###
145
146 def run_pre_test():
```

```
, , ,
147
       Run the whole pre-test by calling this function.
148
149
       # Load and preprocess the dataset
       train_X, test_X, train_Y, test_Y = load_and_preprocess_dataset()
151
       # Evaluate model
152
       scores, histories = pre_evaluation(train_X, train_Y)
       # Plot performance of model learning
154
       diagnosis (histories)
155
       # Quantify how the model performed
156
       performance(scores)
157
158
159 ###
160
161 def save_model():
       Run the test with the hold out test set by calling this function.
163
164
       # Load and preprocess the dataset
       train_X, test_X, train_Y, test_Y = load_and_preprocess_dataset()
166
       # Define model
167
       model = define_model()
       # Fit model
169
       model.fit(train_X, train_Y, epochs=10, batch_size=36, verbose=0)
170
       # save model
       model.save('final_EMNISTmodel.h5')
172
173
174 ###
175
176 save_model()
178 ###
179
180 def confusion(y_test, y_pred):
       matrix = metrics.confusion_matrix(y_test.argmax(axis=1), y_pred.argmax(
181
          axis=1))
       return matrix
183
184
185 ###
186
187 def test():
       # Load and preprocess the dataset
188
       train_X, test_X, train_Y, test_Y = load_and_preprocess_dataset()
189
       # Load model
190
       model = tf.keras.models.load_model('final_EMNISTmodel.h5')
       # Evaluate model on test dataset
192
       loss, acc = model.evaluate(test_X, test_Y, verbose=0)
193
       y_pred = model.predict(test_X)
       confm = confusion_matrix(test_Y, y_pred.argmax(axis=1))
195
       df_cm = DataFrame(confm)
196
       #df_cm.to_csv(r'D:\Downloads\export_dataframe.csv', index = False, header
197
          =True)
       fig, ax = plt.subplots(figsize=(75,75))
       ax = sn.heatmap(df_cm, cmap='Oranges', annot=True)
199
       print('> %.3f' % (acc * 100.0))
200
201
202
203 ###
204
```

```
205
206 def load_image(filename):
       # Load the image
207
       img = load_img(filename, color_mode = "grayscale", target_size=(28, 28))
       # Convert to array
209
       img = img_to_array(img)
210
       # Reshape with 1 channel
       img = img.reshape(1, 28, 28, 1)
212
       # Preprocess array by converting type to float and normalizing
213
       img = img.astype('float32')
214
       img = 255 - img
215
       img = img / 255
216
       return img
218
219 ###
220
221 def run_example():
       # Load the image
222
       img = load_image('char_a_mayus.png')
       # Load model
224
       model = tf.keras.models.load_model('final_EMNISTmodel.h5')
225
       # Predict the class
       prediction = model.predict_classes(img)
227
       img_fig = np.resize(img, (28,28,1))
228
       plt.imshow(img_fig)
       d_num_to_real = {0:'0', 1:'1', 2: '2', 3: '3', 4:'4', 5:'5', 6:'6', 7:'7'
230
          , 8: '8', 9: '9', 10: 'A', 11: 'B', 12: 'C',
                        13: 'D', 14: 'E', 15: 'F', 16: 'G', 17: 'H', 18: 'I', 19:
                             'J', 20: 'K', 21: 'L', 22: 'M', 23: 'N',
                        24: '0', 25: 'P', 26: 'Q', 27: 'R', 28: 'S', 29: 'T', 30:
232
                            'U', 31: 'V', 32: 'W', 33: 'X', 34: 'Y',
                        35: 'Z', 36: 'a', 37: 'b', 38: 'c', 39: 'd', 40: 'e', 41:
233
                            'f', 42: 'g', 43: 'h', 44: 'i', 45: 'j',
                        46: 'k', 47: 'l', 48: 'm', 49: 'n', 50: 'o', 51: 'p', 52:
234
                             'q', 53: 'r', 54: 's', 55: 't', 56:
                        57: 'v', 58: 'w', 59: 'x', 60: 'y', 61: 'z'
235
236
       print(d_num_to_real[prediction[0]])
237
       #print(prediction[0])
238
239
240 ###
241
242 run_example()
```