Приложения теории формальных языков и синтаксического анализа

Семён Григорьев

1 октября 2019 г.

Содержание

1	Вве	Введение					
2	Обі	цие сведения теории графов	4				
	2.1	Основные определения	5				
	2.2	Задачи поиска путей	7				
	2.3	APSP и транзитивное замыкание графа	8				
	2.4	APSP и произведение матриц	Ć				
	2.5	Умножение матриц с субкубической сложностью	1(
	2.6	Вопросы и задачи	11				
3	Обі	цие сведения теории формальных языков	11				
	3.1	Контекстно-свободные грамматики и языки	12				
	3.2	Дерево вывода	14				
	3.3	Пустота КС-языка	15				
	3.4	Нормальная форма Хомского	16				
	3.5	Вопросы и задачи	19				
4	Зад	ача о поиске путей с ограничениями в терминах формальных языков	19				
	4.1	Постановка задачи	19				
	4.2	О разрешимости задачи	21				
	4.3	Области применения	22				
	4.4	Вопросы и задачи	22				
5	$\mathbf{C}\mathbf{Y}$	К для вычисления КС запросов	22				
	5.1	Алгоритм СҮК	22				
	5.2	Алгоритм для графов на основе СҮК	25				
	5.3	Вопросы и задачи	25				
6	Алі	горитм на матричных опреациях	26				
	6.1	Матрицы для КС разбора	26				
	6.2	Матрицы для КС запросов	26				
	6.3	Конъюнктивные и булевы граммтики	27				
		6.3.1 Определения	27				
		6.3.2 Для графов	28				
	6.4	Особенности реализации матричного алгоритма	28				
	6.5	Вопросы и задачи	29				

7	Чер	ез тензорное произведение	2 9
	7.1	Рекурсивные автоматы и сети	29
	7.2	Тензорное произведение	30
	7.3	Алгоритм	32
	7.4	Примеры	33
	7.5	Замечания о реализации	53
	7.6	Вопросы и задачи	53
8	Сжа	атое представление леса разбора	5 3
	8.1	Лес разбора как представление контекстно-свободной грамматики	53
	8.2	Вопросы и задачи	58
9	Алг	оритм на основе восходящего анализа	58
	9.1	Восходящий синтаксический анализ	58
	9.2	Кс запросы	59
	9.3	Вопросы и задачи	59
10	Алг	оритм на основе нисходящего анализа	5 9
	10.1	Нисходящий синтаксический анализ	59
		10.1.1 Рекурсивный спуск	60
		10.1.2 LL(k)-алгоритм синтаксического анализа	60
	10.2	GLL для КС запросов	61
	10.3	Вопросы и задачи	61
11	Kom	ибинаторы для KC апросов	61
	11.1	Парсер комбинаторы	61
	11.2	Комбинаторы для КС запросов	62
	11.3	Вопросы и задачи	62
12	Про	оизводные для КС запросов	62
	12.1	Производные	62
	12.2	Парсинг на производных	62
	12.3	Адоптация для КС запросов	62
	12.4	Вопросы и задачи	62
13		CFPQ к вычислению Datalog-запросов	63
	13.1	Datalog	63
	13.2	KC-запрос как запрос на Datalog	63
	13.3	Обобщение GLL для вычисления Datalog-запросов	63
	13.4	Вопросы и задачи	63

1 Введение

Одна из классических задач, связанных с анализом графов — это поиск путей в графе. Возможны различные формулировки этой задачи. В некоторых случайх необходимо выяснить, существует ли путь с определёнными свойствами между двумя выбранными вершинами. В других же ситуациях необходимо найти все пути в графе, удовлетворяющие некоторым свойствам.

Так или иначе, на практике часто требуется указать, что интересующие нас пути должны обладать каким-либо специальными свойствами. Иными словами, наложить на пути некоторые ограничения. Например, указать, что искомый путь должен быть простым, кратчайшим, гамильтоновым и так далее.

Один из способов задавать ограничения на пути в графе основан на использовании формальных языков. Базоваое определение языка говорит нам, что язык — это множество слов над некоторым алфавитом. Если рассмотреть граф, рёбра которого помечены символами из алфавита, то путь в таком графе будет задавать слово: достаточно соединить последовательно символы, лежащие на рёбрах пути. Множество же таких путей будет задавать множество слов или язык. Таким образом, если мы хотим найти некоторое множество путей в графе, то в качестве ограничения можно описать язык, который должно задачать это множество. Иными словами, задача поиска путей может быть сформулирована следующим образом: необходимо найти такие пути в графе, что слова, получаемые конкатенацей меток их рёбер, принадлежат заданному языку. Такой класс задач будем называть задачами поиска путей с ограничениям в теринах формальных языков.

Подобный класс задач часто возникает в областях, связанных с анализом данных и активно исследуется [7, 4, 28, 62, 6, 7]. Исследуются как классы языков, так и различные постановки задачи.

Применения в статическом анализе кода.

Пример 1.1. Примеры

Применения в графовых базах данных.

Пример 1.2. Примеры

Ещё где-нибудь.

Структура данной работы такова.

Сперва кратко базовые вещи из теории графов и теории формальных языков.

Далее рассмотрим различные варианты постановки задачи, обсудим базовые свойства задач, их разрешимость и т.д..

И различные алгоритмы решения. Обычно в связке: классический синтаксический анализ— адоптация для обработки графов.

2 Общие сведения теории графов

В данном разделе мы дадим определения базовым понятиям из теории графов, рассмотрим несколько классических задач из области анализа графов и алгоритмы их решения. Всё это понадобится нам при последующей работе.

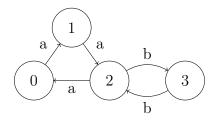
В дальнейшем нам будут нужны конечные ориентированные помеченные графы. Мы будем использовать термин $\it граф$ подразумевая именно конечный ориентированный помеченный граф, если только не оговорено противное.

2.1 Основные определения

Определение 2.1. $\Gamma pa \phi \mathcal{G} = \langle V, E, L \rangle$, где V — конечное множество вершин, E — конечное множество рёбер, т.ч. $E \subseteq V \times L \times V$, L — конечное множество меток рёбер.

Мы будем считать, что все вершины занумерованы подряд с нуля. То есть можно считать, что V — это отрезок неотрицательный целых чисел.

Пример 2.1 (Пример графа и его графического представления). Пусть граф $\mathcal{G}_1 = \langle \{0,1,2,3\}, \{(0,a,1),(1,a,2),(2,a,0),(2,b,3),(3,b,2)\}, \{a,b\} \rangle$. Графическое представление графа \mathcal{G}_1 :



Определение 2.2. *Ребро* ориентированного помеченного графа $\mathcal{G} = \langle V, E, L \rangle$ это упорядоченная тройка из $V \times L \times V$.

Пример 2.2. (0, a, 1) и (3, b, 2) — это рёбра графа \mathcal{G}_1 . При этом, (3, b, 2) (2, b, 3) — это разные рёбра, что видно из рисунка.

Определение 2.3. Путём π в графе \mathcal{G} будем называть последовательность рёбер такую, что для любых двух последовательных рёбер $e_1=(u_1,l_1,v_1)$ и $e_2=(u_2,l_2,v_2)$ в этой последовательности, конечная вершина первого ребра является начальной вершиной второго, то есть $v_1=u_2$. Будем обозначать путь из вершины v_0 в вершину v_n как $v_0\pi v_n=e_0,e_1,\ldots,e_{n-1}=(v_0,l_0,v_1),(v_1,l_1,v_2),\ldots,(v_{n-1},l_n,v_n)$.



Пример 2.3. $(0, a, 1)(1, a, 2) = 1\pi_1 2$ — путь из вершины 0 в вершину 2 в графе \mathcal{G}_1 . При этом, $(0, a, 1)(1, a, 2)(2, b, 3)(3, b, 2) = 1\pi_2 2$ — это тоже путь из вершины 0 в вершину 2 в графе \mathcal{G}_1 , но он не равен $0\pi_1 2$.

Нам потребуется также отношение, отражающее факт существования пути между двумя вершинами.

Определение 2.4. Отношение достижимости в графе: $(v_i, v_j) \in P \iff \exists v_i \pi v_i$.

Отметим, что рефлексивность этого отношения часто зависит от контекста. В некоторых задачах по-умолчанию $(v_i, v_i) \notin P$, а чтобы это было верно, требуется явное наличие ребрапетли.

Один из способов задать граф — это задать его матрицу смежности.

Определение 2.5. *Матрица смежности* графа $\mathcal{G} = \langle V, E, L \rangle$ — это квадратная матрица M размера $n \times n$, где |V| = n и ячейки которой содержат множества. При этом $l \in M[i,j] \iff \exists e = (i,l,j) \in E$.

Заметим, что наше определение матрицы смежности отличается от классического, в котором матрица отражает лишь факт наличия хотя бы одного ребра и, соответственно, является булевой. То есть $M[i,j]=1\iff \exists e=(i,-,j)\in E.$

Также можно встретить матрицы смежности в ячейках которых всё же хранится некоторая информация, однако, в единственном экземпляре. То есть запрещены параллельные рёбра. Такой подход часто можно встретить в задачах о кратчайших путях: в этом случае в ячейке хранится расстояние между двумя вершинами. При этом, так как в качестве весов часто рассматривают произвольные (в том числе отрицательные) числа, то в задачах о кратчайших путях отдельно вводят значение "бесконечность" для обозначения ситуации, когда между двумя вершинами нет пути или его длина ещё не известна.

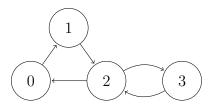
Пример 2.4. Неориентированный граф:



И его матрица смежности:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

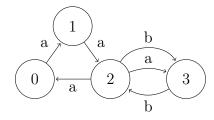
Пример 2.5. Ориентированный граф:



И его матрица смежности:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Пример 2.6. Помеченный граф:



И его матрица смежности:

$$\begin{pmatrix} \varnothing & \{a\} & \varnothing & \varnothing \\ \varnothing & \varnothing & \{a\} & \varnothing \\ \{a\} & \varnothing & \varnothing & \{a,b\} \\ \varnothing & \varnothing & \{b\} & \varnothing \end{pmatrix}$$

Пример 2.7. Взвешенный граф для задачи о кратчайших путях:

И его матрица смежности (для задачи о кратчайших путях):

$$\begin{pmatrix}
0 & -1.4 & \infty & \infty \\
\infty & 0 & 2.2 & \infty \\
0.5 & \infty & 0 & 1.85 \\
\infty & \infty & -0.76 & 0
\end{pmatrix}$$

Мы ввели лишь общие понятия. Специальные понятия, необходимые для изложения конкретного материала, будут даны в соответствующих главах.

2.2 Задачи поиска путей

Одна из классических задач анализа графов — это задача поиска путей между вершинами с различными ограничениями.

При этом, возможны различные постановки задачи. С одной стороны, по тому, что именно мы хотим получить в качестве результата:

- Наличие пути, удовлетворяющего ограничениям, в графе.
- Наличие пути, удовлетворяющего ограничениям, между некоторыми вершинами: задача достижимости. Достижима ли вершина v_1 из вершины v_2 по пути, удовлетворяющему ограничениям. Такая постановка требует лишь проверить существование, но не обязательно предоставлять путь.
- Поиск одного пути, удовлетворяющего ограничениям. Уже надо предъявлять путь.
- Поиск всех путей. Надо предоставить все пути.

С другой стороны, задачи различаются ещё и по тому, как фиксируем вершины:

- из одной вершины до всех
- между всеми парами вершин
- межу фиксированной парой вершин
- между двумя множествами вершин

Итого, можем сгенерировать прямое произведение различных постановок.

Ограничение, имеющее важное прикладное значение, — минимальность длины. Иными словами, важная прикладная задача — $nouc\kappa$ $\kappa pamчaŭuux$ nymeŭ ϵ cpa fe (anch. APSP-all-pairs shortest paths)

Часто добавляют ограничения, что путь должен быть простым и другие.

2.3 APSP и транзитивное замыкание графа

Заметим, что отношение достижимости (2.4) является транзитивным. Действительно, если существует путь из v_i в v_j и путь из v_i в v_k , то существует путь из v_i в v_k .

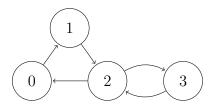
Определение 2.6. *Транзитивным замыканием графа* называется транзитивное замыкание отношения достижимости по всему графу.

Как несложно заметить, транзитивное замыкание графа — это тоже граф. Более того, если решить задачу поиска кратчайших путей между всеми парами вершин, то мы построим транзитивное замыкание. Поэтому сразу рассмотрим алгоритм Флойда-Уоршелла [21, 48, 64], который является общим алгоритмом поиска кратчайших путей (умеет обрабатывать рёбра с отрицательными весами, чего не может, например, алгоритм Дейкстры). Его сложность: $O(n^3)$, где n — количество вершин в графе. При этом, данный алгоритм легко упростить до алгоритма построения транзитивного замыкания.

Listing 1 Алгоритм Флойда-Уоршелла

```
1: function FLOYDWARSHALL(\mathcal{G})
2: M \leftarrow матрица смежности \mathcal{G}
3: n \leftarrow |V(\mathcal{G})|
4: for k = 0; k < n; k++ do
5: for i = 0; i < n; i++ do
6: for j = 0; j < n; j++ do
7: M[i,j] \leftarrow \min(M[i,j], M[i,k] + M[k,j])
8: return M
```

Пример 2.8. Пусть дан следующий граф:



Построим его транзитивное замыкание:



Remark. На самом деле, петли у вершины 3 может и не быть, т.к. это зависит от определения.

Remark. Приведем список интересных работ по APSP для ориентированных графов с вещественными весами (здесь n — количество вершин в графе):

- \bullet M.L. Fredman (1976) $O(n^3(\log\log n/\log n)^{\frac{1}{3}})$ использование дерева решений [22]
- \bullet W. Dobosiewicz (1990) $O(n^3/\sqrt{\log n})$ использование операций на Word Random Access Machine [19]
- Т. Такаока (1992) $O(n^3 \sqrt{\log \log n/\log n})$ использование таблицы поиска [56]
- Y. Han $(2004) O(n^3 (\log \log n / \log n)^{\frac{5}{7}})$ [24]
- T. Takoaka (2004) $O(n^3(\log\log n)^2/\log n)$ [57]
- T. Takoaka $(2005) O(n^3 \log \log n / \log n)$ [58]
- U. Zwick (2004) $O(n^3 \sqrt{\log \log n} / \log n)$ [68]
- Т.М. Chan $(2006) O(n^3/\log n)$ многомерный принцип "разделяй и властвуй" [15]
- и др.

2.4 APSP и произведение матриц

Алгоритм Флойда-Уоршелла можно переформулировать в терминах перемножения матриц. Для этого введём обозначение.

Определение 2.7. Пусть даны матрицы A и B размера $n \times n$. Определим операцию \star , которую называют Min-plus matrix multiplication:

$$A \star B = C$$
 — матрица размера $n \times n$, т.ч. $C[i,j] = \min_{k=1...n} \{A[i,k] + B[k,j]\}$

Также, обозначим за D[i,j](k) минимальную длину пути из вершины i в j, содержащий максимум k рёбер. Таким образом, D(1)=M, где M — это матрица смежности, а решением APSP является D(n-1), т.к. чтобы соединить n вершин требуется не больше n-1 рёбер.

$$D(1) = M$$

$$D(2) = D(1) \star M = M^{2}$$

$$D(3) = D(2) \star M = M^{3}$$
...
$$D(n-1) = D(n-2) \star M = M^{n-1}$$

Итак, мы можем решить APSP за O(nK(n)), где K(n) — сложность алгоритма умножения матриц. Сразу заметим, что, например, D(3) считать не обязательно, т.к. можем посчитать D(4) как $D(2) \star D(2)$. Поэтому:

$$D(1) = M$$

$$D(2) = M^{2} = M \star M$$

$$D(4) = M^{4} = M^{2} \star M^{2}$$

$$D(8) = M^{8} = M^{4} \star M^{4}$$

$$...$$

$$D(2^{\log(n-1)}) = M^{2^{\log(n-1)}} = M^{2^{\log(n-1)}-1} \star M^{2^{\log(n-1)}-1}$$

$$D(n-1) = D(2^{\log(n-1)})$$

Теперь вместо n итераций нам нужно $\log n$. В итоге, сложность — $O(\log nK(n))$. Данный алгоритм называется $repeated\ squaring^1$.

 $^{^1\}Pi$ ример решения APSP с помощью repeated squaring: http://users.cecs.anu.edu.au/~Alistair. Rendell/Teaching/apac_comp3600/module4/all_pairs_shortest_paths.xhtml

2.5 Умножение матриц с субкубической сложностью

В предыдущем подразделе мы свели проблему APSP к проблеме min-plus matrix multiplication, поэтому взглянем на эффективные алгоритмы матричного умножения.

Сложность наивного произведения двух матриц составляет $O(n^3)$, это приемлемо только для малых матриц, для больших же лучше использовать алгоритмы с субкубической сложностью. Отметим, что мы называем сложность субкубической, если она равна $O(n^{3-\varepsilon})$, где $\varepsilon > 0$, иначе говоря, меньшей, чем $O(n^3)$.

Первый субкубический алгоритм опубликовал Ф. Штрассен в 1969 году, его сложность $-O(n^{\log_2 7}) \approx O(n^{2.81})$ [55]. Основная идея — рекурсивное разбиение на блоки 2×2 и вычисление их произведения с помощью только 7 умножений, а не 8. Впоследствии алгоритмы усовершенствовались до $\approx O(n^{2.5})$ [44, 10, 49, 17]. В настоящее время наиболее асимптотически быстрым является алгоритм Копперсмита — Винограда со сложностью $O(n^{2.376})$ [18].

Несмотря на то, что у приведенных алгоритмов неплохая алгоритмическая сложность, мы всё же не можем использовать их для вычисления min-plus matrix multiplication, так как в субкубических алгоритмах требуется, чтобы элементы образовывали кольцо. Покажем, что $\mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ с операциями min и + являются полукольцом, а не кольцом:

- 1. min(a,b) = min(b,a)
- 2. min(min(a,b)), c) = min(a, min(b,c)))
- 3. $min(a, +\infty) = min(+\infty, a) = a$, т.е. $+\infty$ нейтральный элемент относительно операции min
- 4. (a+b) + c = a + (b+c)
- 5. min(a, b) + c = min(a + c, b + c)
- 6. $a + (B \lor c) = (a + b) \lor (a + c)$
- 7. $a + \infty = \infty + a = \infty$
- 8. Но для произвольного элемента а: $\nexists d$, т.ч. $min(a,d) = min(d,a) = +\infty$, т.е. для любого элемента нет обратного относительно операции min

Таким образом, вопрос о субкубических алгоритмах решения APSP всё ещё открыт [16]. Кроме того, более простая задача APSP с булевыми матрицами также не решена за субкубическую сложность. Приведем обоснование этого факта.

Определение 2.8. Матрица называется булевой, если она состоит из 0 и 1.

Булевы матрицы с поэлементными операциями дизъюнкции и конъюнкции являются полукольцом. Покажем это: пусть A, B и C — булевы матрицы, тогда:

- 1. $A \lor B = B \lor A$
- 2. $(A \lor B) \lor C = A \lor (B \lor C)$
- 3. $A \lor N = N \lor A = A$, где N матрица, полностью состоящая из 0
- 4. $(A \wedge B) \wedge C = A \wedge (B \wedge C)$

- 5. $(A \lor B) \land C = (A \land C) \lor (B \land C)$
- 6. $A \wedge (B \vee C) = (A \wedge B) \vee (A \wedge C)$
- 7. $A \wedge N = N \wedge A = N$

Булевы матрицы тоже не являются кольцом, т.к. не имеют обратный элемент относительно операции дизъюнкции (т.е. для произвольной булевой матрицы $A: \not\equiv D$, т.ч. D — булева матрица и $A \lor D = D \lor A = N$). Следовательно, субкубические алгоритмы не подходят для перемножения булевых матриц, т.к. в них используются обратные элементы (например, для разности). В частности, они не применимы к классической матрице смежности, которая ведёт себя как булева матрица.

2.6 Вопросы и задачи

- 1. Реализуйте алгоритм построения транзитивного замыкания через матрицы.
- 2. Реализовать матрицы самим.
- 3. Взять готовую библиотеку матричных операций: CPU, GPGPU.
- 4. Реализуйте поиск кратчайших путей через матричные операции.
- 5. Взять готовую библиотеку матричных операций: CPU, GPGPU.

3 Общие сведения теории формальных языков

В данной главе мы рассмотрим основные понятия из теории формальных языков, которые пригодятся нам в дальнейшем изложении.

Определение 3.1. $An\phi aeum$ — это конечное множество. Элементы этого множества будем называть cumeonamu.

Пример 3.1. Примеры алфавитов

- Латинский алфавит $\Sigma = \{a, b, c, \dots, z\}$
- Кириллический алфавит $\Sigma = \{a, 6, B, ..., я\}$
- Алфавит чисел в шестнадцатеричной записи $\Sigma = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, A, B, C, D, E, F\}$

Традиционное обозначение для алфавита — Σ . Также мы будем использовать различные прописные буквы латинского алфавита. Для обозначения символов алфавита будем использовать строчные буквы латинского алфавита: a, b, \ldots, x, y, z .

Будем считать, что над алфавитом Σ всегда определена операция конкатенации (\cdot) : $\Sigma^* \times \Sigma^* \to \Sigma^*$. При записи выражений символ точки (обозначение операции конкатенации) часто будем опускать: $a \cdot b = ab$.

Определение 3.2. Слово над алфавитом Σ — это конечная конкатенация символов алфавита Σ : $\omega = a_0 \cdot a_1 \cdot \ldots \cdot a_m$, где ω — слово, а для любого i $a_i \in \Sigma$.

Определение 3.3. Слово над алфавитом Σ — это результат конечной конкатенации символов алфавита Σ : $\omega = a_0 \cdot a_1 \cdot \ldots \cdot a_m$, где ω — слово, а для любого i $a_i \in \Sigma$. Будем называть m+1 длиной слова и обозначать как $|\omega|$.

Определение 3.4. Язык над алфавитом Σ — это множество слов над алфавитом Σ .

Пример 3.2. Примеры языков

- Язык целых чисел в двоичной записи $\{0,1,-1,10,11,-10,-11,\dots\}$
- Язык всех правильных скобочных последовательностей $\{(),(()),()(),(())(),\dots\}$

Любой язык над алфавитом Σ является подмножеством Σ^* — множества всех слов над алфавитом Σ

Заметим, что язык не обязан быть конечным множеством, в то время как алфавит всегда конечен и изучаем мы конечные слова.

Способы задания языков

- Перечислить все элементы. Такой способ работает только для конечных языков. Перечислить бесконечное множество не получится.
- Задать генератор процедуру, которая возвращает очередное слово языка.
- Задаьть распознователь процедуру, которая по данному слову может определить, принадлежит оно заданному языку ли нет.

3.1 Контекстно-свободные грамматики и языки

Из всего многообразия нас будут интересовать прежде всего контекстно-свободные грамматики.

Определение 3.5. Контекстно-свободная грамматика — это четвёрка вида $\langle \Sigma, N, P, S \rangle$, где

- Σ это терминальный алфавит;
- N это нетерминальный алфавит;
- P это множество правил или продукций, таких что каждая продукция имеет вид $N_i \to \alpha$, где $N_i \in N$ и $\alpha \in \{\Sigma \cup N\}^* \cup \varepsilon$;
- S стартовый нетерминал. Отметим, что $\Sigma \cap N = \emptyset$.

Пример 3.3. Грамматика, задающая язык целых чисел в двоичной записи без лидирующих нулей: $G = \langle \{0,1,-\}, \{S,N,A\},P,S \rangle$, где P определено следующим образом:

$$\begin{array}{ccc} S & \rightarrow & 0 \mid N \mid -N \\ N & \rightarrow & 1A \\ A & \rightarrow & 0A \mid 1A \mid \varepsilon \end{array}$$

При спецификации грамматики часто опускают множество терминалов и нетерминалов, оставляя только множество правил. При этом нетерминалы часто обозначаются прописными латинскими буквами, терминалы — строчными, а стартовый нетерминал обозначается буквой S. Мы будем следовать этим обозначениям, если не указано иное.

Определение 3.6. Отношение непосредственной выводимости. Мы говорим, что последовательность терминалов и нетерминалов $\gamma \alpha \delta$ непосредственно выводится из $\gamma \beta \delta$ при помощи правила $\alpha \to \beta$ ($\gamma \alpha \delta \Rightarrow \gamma \beta \delta$), если

- $\alpha \to \beta \in P$
- $\gamma, \delta \in \{\Sigma \cup N\}^* \cup \varepsilon$

Определение 3.7. *Отношение выводимости* является рефлексивно-транзитивным замыканием отношения непосредственной выводимости

- $\alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \beta$ означает $\exists \gamma_0, \dots \gamma_k : \alpha \Rightarrow \gamma_0 \Rightarrow \gamma_1 \Rightarrow \dots \Rightarrow \gamma_{k-1} \Rightarrow \gamma_k \Rightarrow \beta$
- Транзитивность: $\forall \alpha, \beta, \gamma \in \{\Sigma \cup N\}^* \cup \varepsilon : \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \beta, \beta \stackrel{*}{\Rightarrow} \gamma \Rightarrow \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \gamma$
- Рефлексивность: $\forall \alpha \in \{\Sigma \cup N\}^* \cup \varepsilon : \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha$
- $\alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \beta \alpha$ выводится из β
- $\alpha \stackrel{k}{\Rightarrow} \beta \alpha$ выводится из β за k шагов
- $\alpha \stackrel{+}{\Rightarrow} \beta$ при выводе использовалось хотя бы одно правило грамматики

Пример 3.4. Пример вывода цепочки -1101 в грамматике:

$$\begin{array}{ccc} S & \rightarrow & 0 \mid N \mid -N \\ N & \rightarrow & 1A \\ A & \rightarrow & 0A \mid 1A \mid \varepsilon \end{array}$$

$$S \Rightarrow -N \Rightarrow -1A \Rightarrow -11A \stackrel{*}{\Rightarrow} -1101A \Rightarrow -1101$$

Определение 3.8. *Рефлексивно-транзитивное замыкание отношения* — это наименьшее рефлексивное и транзитивное отношение, содержащее исходное.

Определение 3.9. Вывод слова в грамматике. Слово $\omega \in \Sigma^*$ выводимо в грамматике (Σ, N, P, S) , если существует некоторый вывод этого слова из начального нетерминала $S \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega$.

Определение 3.10. *Левосторонний вывод*. На каждом шаге вывода заменяется самый левый нетерминал.

Пример 3.5. Пример левостороннего вывода цепочки в грамматике

$$\begin{array}{ccc} S & \rightarrow & AA \mid s \\ A & \rightarrow & AA \mid Bb \mid a \\ B & \rightarrow & c \mid d \end{array}$$

$$S \Rightarrow AA \Rightarrow BbA \Rightarrow cbA \Rightarrow cbAA \Rightarrow cbaA \Rightarrow cbaa$$

Аналогично можно определить правосторонний вывод.

Определение 3.11. Язык, задаваемый грамматикой — множество строк, выводимых в грамматике $L(G) = \{ \omega \in \Sigma^* \mid S \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega \}.$

Определение 3.12. Грамматики G_1 и G_2 называются *эквивалентными*, если они задают один и тот же язык: $L(G_1) = L(G_2)$

Пример 3.6. Пример эквивалентных грамматик для языка целых чисел в двоичной системе счисления.

Определение 3.13. *Неоднозначная грамматика* — грамматика, в которой существует 2 и более левосторонних (правосторонних) выводов для одного слова.

Пример 3.7. Неоднозначная грамматика для правильных скобочных последовательностей

$$S \to (S) \mid SS \mid \varepsilon$$

Определение 3.14. *Однозначная грамматика* — грамматика, в которой существует не более одного левостороннего (правостороннего) вывода для каждого слова.

Пример 3.8. Однозначная грамматика для правильных скобочных последовательностей

$$S \to (S)S \mid \varepsilon$$

Определение 3.15. *Существенно неоднозначные языки* — язык, для которого невозможно построить однозначную грамматику

Пример 3.9. Пример существенно неоднозначного языка

$$\{a^n b^n c^m \mid n, m \in \mathbb{Z}\} \cup \{a^n b^m c^m \mid n, m \in \mathbb{Z}\}$$

3.2 Дерево вывода

В некоторых случаях не достаточно знать порядок применения правил. Необходимо структурное представление вывода цепочки в грамматике. Таким представлением является depeao eueoda.

Определение 3.16. Деревом вывода цепочки ω в грамматике $G = \langle \Sigma, N, S, P \rangle$ называется дерево, удовлетворяющее следующим свойствам.

- 1. Помеченное: метка каждого внутреннего узла нетерминал, метка каждого листа терминал или ε .
- 2. Корневое: корень помечен стартовым нетерминалом.
- 3. Упорядоченное.
- 4. В дереве есть узел с меткой N_i и сыновьями $M_j \dots M_k$ тогда и только тогда, когда в грамматике есть правило вида $N_i \to M_j \dots M_k$.
- 5. Крона образует цепочку.

Пример 3.10. Построим дерево вывода цепочки *ababab* в грамматике

$$G = \langle \{a, b\}, \{S\}, S, \{S \to a \ S \ b \ S, S \to \varepsilon\} \rangle$$



Теорема 3.1. Пусть $G = \langle \Sigma, N, P, S \rangle$ — КС-грамматика. Вывод $S \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha$, где $\alpha \in (N \cup \Sigma)^*$, $\alpha \neq \varepsilon$ существует \Leftrightarrow существует дерево вывода в грамматике G с кроной α .

3.3 Пустота КС-языка

Теорема 3.2. Существует алгоритм, определяющий, является ли язык, порождаемый КС грамматикой, пустым

Доказательство. Следующая лемма утверждает, что если в КС языке есть выводимое слово, то существует другое выводимое слово с деревом вывода не глубже количества нетерминалов грамматики. Для доказательства теоремы достаточно привести алгоритм, последовательно строящий все деревья глубины не больше количества нетерминалов грамматики, и проверяющий, являются ли такие деревья деревьями вывода. Если в результате работы алгоритма не удалось построить ни одного дерева, то грамматика порождает пустой язык.

 ${\it Л}$ емма 3.3. Если в данной грамматике выводится некоторая цепочка, то существует цепочка, дерево вывода которой не содержит ветвей длиннее m, где m — количество нетерминалов грамматики

Доказательство. Рассмотрим дерево вывода цепочки ω . Если в нем есть 2 узла, соответствующих одному нетерминалу A, обозначим их n_1 и n_2 .

Предположим, n_1 расположен ближе к корню дерева, чем n_2 .

 $S \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha A_{n_1} \beta \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha \omega_1 \beta; S \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha \gamma A_{n_2} \delta \beta \stackrel{*}{\Rightarrow} \alpha \gamma \omega_2 \delta \beta$, при этом ω_2 является подцепочкой ω_1 .

Заменим в изначальном дереве узел n_1 на n_2 . Полученное дерево является деревом вывода $\alpha\omega_2\delta$.

Повторяем процесс замены одинаковых нетерминалов до тех пор, пока в дереве не останутся только уникальные нетерминалы.

В полученном дереве не может быть ветвей длины большей, чем т.

По построению оно является деревом вывода.

3.4 Нормальная форма Хомского

Определение 3.17. Контекстно-свободная грамматика $\langle \Sigma, N, P, S \rangle$ находится в *Нормальной Форме Хомского*, если она содержит только правила следующего вида:

- $A \to BC$, где $A, B, C \in N$, S не содержится в правой части правила
- $A \to a$, где $A \in N, a \in \Sigma$
- $S \to \varepsilon$

Теорема 3.4. Любую КС грамматику можно преобразовать в НФХ.

Доказательство. Алгоритм преобразования в НФХ состоит из следующих шагов:

- Замена неодиночных терминалов
- Удаление длинных правил
- Удаление ε -правил
- Удаление цепных правил
- Удаление бесполезных нетерминалов

То, что каждый из этих шагов преобразует грамматику к эквивалентной, при этом является алгоритмом, доказано в следующих леммах.

Лемма 3.5. Для любой КС-грамматики можно построить эквивалентную, которая не содержит правила с неодиночными терминалами.

Доказательство. Каждое правило $A \to B_0 B_1 \dots B_k, k \ge 1$ заменить на множество правил:

- $A \to C_0 C_1 \dots C_k$
- $\{C_i \to B_i \mid B_i \in \Sigma, C_i$ новый нетерминал $\}$

Лемма 3.6. Для любой КС-грамматики можно построить эквивалентную, которая не содержит правил длины больше 2.

Доказательство. Каждое правило $A \to B_0 B_1 \dots B_k, k \ge 2$ заменить на множество правил:

- $A \rightarrow B_0C_0$
- $C_0 \rightarrow B_1C_1$
- . . .
- $\bullet \ C_{k-3} \to B_{k-2}C_{k-2}$
- \bullet $C_{k-2} \to B_{k-1}B_k$

Лемма 3.7. Для любой КС-грамматики можно построить эквивалентную, не содержащую ε -правил.

Доказательство. Определим ε -правила:

- $A \to \varepsilon$
- $A \to B_0 \dots B_k, \forall i : B_i \varepsilon$ -правило.

Каждое правило $A \to B_0 B_1 \dots B_k$ заменяем на множество правил, где каждое ε -правило удалено во всех возможных комбинациях.

Лемма 3.8. Можно удалить все цепные правила

Доказательство. Цепное правило — правило вида $A \to B$, где $A, B \in N$ Цепная пара — упорядоченная пара (A, B), в которой $A \stackrel{*}{\Rightarrow} B$, используя только цепные правила.

Алгоритм:

- 1. Найти все цепные пары в грамматике G. Найти все цепные пары можно по индукции: Базис: (A,A) цепная пара для любого нетерминала, так как $A \stackrel{*}{\Rightarrow} A$ за ноль шагов. Индукция: Если пара (A,B_0) цепная, и есть правило $B_0 \to B_1$, то (A,B_1) цепная пара.
- 2. Для каждой цепной пары (A,B) добавить в грамматику G' все правила вида $A \to a$, где $B \to a$ нецепное правило из G.
- 3. Удалить все цепные правила

Пусть G — контекстно-свободная грамматика. G' — грамматика, полученная в результате применения алгоритма к G. Тогда L(G) = L(G').

Определение 3.18. Нетерминал A называется *порождающим*, если из него может быть выведена конечная терминальная цепочка. Иначе он называется *непорождающим*.

Лемма 3.9. Можно удалить все бесполезные (непорождающие) нетерминалы

Доказательство. После удаления из грамматики правил, содержащих непорождающие нетерминалы, язык не изменится, так как непорождающие нетерминалы по определению не могли участвовать в выводе какого-либо слова.

Алгоритм нахождения порождающих нетерминалов:

- 1. Множество порождающих нетерминалов пустое.
- 2. Найти правила, не содержащие нетерминалов в правых частях и добавить нетерминалы, встречающихся в левых частях таких правил, в множество.
- 3. Если найдено такое правило, что все нетерминалы, стоящие в его правой части, уже входят в множество, то добавить в множество нетерминалы, стоящие в его левой части.
- 4. Повторить предыдущий шаг, если множество порождающих нетерминалов изменилось.

В результате получаем множество всех порождающих нетерминалов грамматики, а все нетерминалы, не попавшие в него, являются непорождающими. Их можно удалить. \Box

Пример 3.11. Приведем в Нормальную Форму Хомского однозначную грамматику правильных скобочных последовательностей: $S \to aSbS \mid \varepsilon$

Первым шагом добавим новый нетерминал и сделаем его стартовым:

$$S_0 \to S$$
$$S \to aSbS \mid \varepsilon$$

Заменим все терминалы на новые нетерминалы:

$$S_0 \to S$$

$$S \to LSRS \mid \varepsilon$$

$$L \to a$$

$$R \to b$$

Избавимся от длинных правил:

$$S_0 \to S$$

$$S \to LS' \mid \varepsilon$$

$$S' \to SS''$$

$$S'' \to RS$$

$$L \to a$$

$$R \to b$$

Избавимся от ε -продукций:

$$S_0 \to S \mid \varepsilon$$

$$S \to LS'$$

$$S' \to S'' \mid SS''$$

$$S'' \to R \mid RS$$

$$L \to a$$

$$R \to b$$

Избавимся от цепных правил:

$$S_0 \to LS' \mid \varepsilon$$

$$S \to LS'$$

$$S' \to b \mid RS \mid SS''$$

$$S'' \to b \mid RS$$

$$L \to a$$

$$R \to b$$

Определение 3.19. Контекстно-свободная грамматика $\langle \Sigma, N, P, S \rangle$ находится в *ослабленной Нормальной Форме Хомского*, если она содержит только правила следующего вида:

- $A \to BC$, где $A, B, C \in N$
- $A \to a$, где $A \in N, a \in \Sigma$
- $A \to \varepsilon$, где $A \in N$

То есть ослабленная $H\Phi X$ отличается от $H\Phi X$ тем, что:

- $1. \ \varepsilon$ может выводиться из любого нетерминала
- $2. \, \, S$ может появляться в правых частях правил

3.5 Вопросы и задачи

- 1. Постройте дерево вывода цепочки w=aababb в грамматике $G=\langle \{a,b\}, \{S\}, \{S\rightarrow \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S\}, S\rangle.$
- 2. Постройте все левосторонние выводы цепочки w = ababab в грамматике $G = \langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \rightarrow \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$.

3. Постройте все правосторонние выводы цепочки w=ababab в грамматике $G=\langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to ababab\} \}$

- 4. Постройте все деревья вывода цепочки w = ababab в грамматике $G = \langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$, соответствующие левосторонним выводам.
- 5. Постройте все деревья вывода цепочки w = ababab в грамматике $G = \langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$, соответствующие правосторонним выводам.

4 Задача о поиске путей с ограничениями в терминах формальных языков

В данной главе сформулируем постановку задачи о поиске путей в графе с ограничениями. А также приведём несколько примеров областей, в которых применяются алгоритмы решения этой задачи.

4.1 Постановка задачи

Пусть нам дан конечный ориентированный помеченный граф $\mathcal{G} = \langle V, E, L \rangle$. Функция $\omega(\pi) = \omega((v_0, l_0, v_1), (v_1, l_1, v_2), \dots, (v_{n-1}, l_{n-1}, v_n)) = l_0 \cdot l_1 \cdot \dots \cdot l_{n-1}$ строит слово по пути посредством конкатенации меток рёбер вдоль этого пути. Очевидно, для пустого пути данная функция будет возвращать пустое слово, а для пути длины n > 0 — непустое слово длины n.

Если теперь рассматривать задачу поиска путей, то окажется, что то множество путей, которое мы хотим найти, задаёт множество слов, то есть язык. А значит, критерий поиска мы можем сформулировать следующим образом: нас интересуют такие пути, что слова из меток вдоль них принадлежат заданному языку.

Определение 4.1. Задача поиска путей с ограничениями в терминах формальных языков заключается в поиске множества путей $\Pi = \{\pi \mid \omega(\pi) \in \mathcal{L}\}.$

В задаче поиска путей мы можем накладывать дополнительные ограничения на путь (например, чтобы он был простым, кратчайшим или Эйлеровым [32]), но это уже другая история.

Другим вариантом постановки задачи является задача достижимости.

Определение 4.2. Задача достижимости заключается в поиске множества пар вершин, для которых найдется путь с началом и концом в этих вершинах, что слово, составленное из меток рёбер пути, будет принадлежать заданному языку. $\Pi' = \{(v_i, v_j) \mid \exists v_i \pi v_j, \omega(\pi) \in \mathcal{L}\}.$

При этом, множество Π может являться бесконечным, тогда как Π' конечно, по причине конечности графа \mathcal{G} .

Язык \mathcal{L} может принадлежать разным классам и быть задан разными способами. Например, он может быть регулярным, или контекстно-свободным, или многокомпонентным контекстно-свободным.

Если \mathcal{L} — регулярный, \mathcal{G} можно рассматривать как недетерминированный конечный автомат (HKA), в котором все вершины и стартовые, и конечные. Тогда задача поиска путей, в которой \mathcal{L} — регулярный, сводится к пересечению двух регулярных языков.

Более подробно мы рассмотрим случай, когда \mathcal{L} — контекстно-свободный язык.

Путь $G=\langle \Sigma,N,P\rangle$ — контекстно-свободная граммтика. Будем считать, что $L\subseteq \Sigma$. Мы не фиксируем стартовый нетерминал в определении грамматики, поэтому, чтобы описать язык, задаваемый ей, нам необходимо отдельно зафиксировать стартовый нетерминал. Таким образом, будем говорить, что $L(G,N_i)=\{w|N_i\overset{*}{\underset{G}{\Rightarrow}}w\}$ — это язык задаваемый граммтикой G со стартовым нетерминалом N_i .

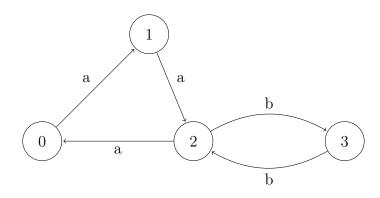
Пример 4.1. Пример задачи поиска путей.

Дана грамматика G:

$$S \to ab$$
$$S \to aSb$$

Эта грамматика задаёт язык $\mathcal{L} = a^n b^n$.

И дан граф \mathcal{G} :



Тогда примерами путей, принадлежащих множеству $\Pi = \{\pi \mid \omega(\pi) \in \mathcal{L}\}$, являются:



4.2 О разрешимости задачи

Задачи из определения 4.1 и 4.2 сводятся к построению пересечения языка \mathcal{L} и языка, задаваемого путями графа, R. А мы для обсуждения разрешимости задачи рассмотрим более слабую постановку задачи:

Определение 4.3. Необходимо проверить, что существует хотя бы один такой путь π для данного графа, для данного языка \mathcal{L} , что $\omega(\pi) \in \mathcal{L}$.

Эта задача сводится к проверке пустоты пересечения языка \mathcal{L} с R — регулярным языком, задаваемым графом. От класса языка \mathcal{L} зависит её разрешимость:

- Если \mathcal{L} регулярный, то получаем задачу пересечения двух регулярных языков: $\mathcal{L} \cap R = R'. \ R'$ также регулярный язык. Проверка регулярного языка на пустоту разрешимая проблема.
- Если \mathcal{L} контекстно-свободный, то получаем задачу $\mathcal{L} \cap R = CF$ контекстно-свободный. Проверка контекстно-свободного языка на пустоту разрешимая проблема.
- Помимо иерархии Хомского существуют и другие классификации языков. Так например, класс конъюнктивных (Conj) языков [39] является строгим расширением контекстносвободных языков и все так же позволяет полиномиальный синтаксический анализ.
 - Пусть \mathcal{L} конъюнктивный. При пересечении конъюнктивного и регулярного языков получается конъюнктивный ($\mathcal{L} \cap R = Conj$), а проблема проверки Conj на пустоту не разрешима [41].
- Ещё один класс языков из альтернативной иерархии, не сравнимой с Иерархией Хомского, MCFG (multiple context-free grammars) [53]. Как его частный случай TAG (tree adjoining grammar) [29].
 - Если \mathcal{L} принадлежит классу MCFG, то $\mathcal{L} \cap R$ также принадлежит MCFG. Проблема проверки пустоты MCFG разрешима [53].

Существует ещё много других классификаций языков, но поиск универсальной иерархии до сих пор продолжается.

Далее, для изучения алгоритмов решения, нас будет интересовать задача $R \cap CF$.

4.3 Области применения

- Статанализ. Введено Томасом Репсом [47].
- Социальные сети [26].
- RDF обработка [66].
- Биоинформатика [54].
- Применяется для различных межпроцедурных задач [45, 8, 67].
- Графовые БД Впервые предложил Михалис Яннакакис [65].

4.4 Вопросы и задачи

- 1. Пусть есть граф. Задайте грамматику для поиска всех путей, таких, что....
- 2. Существует ли в графе !!! путь из А в Б, такой что!!!
- 3. Для графа !!! постройте все пути, удовлетворяющие !!!!
- 4. Задача 1
- 5. Задача 2

5 СҮК для вычисления КС запросов

Что-то вводное про достижимость и транзитивное замыкание и т.д.

5.1 Алгоритм СҮК

Алгоритм Cocke-Younger-Kasami — один классических алгоритмов синтаксического анализа. Он требует, чтобы грамматика находилась в Нормальной Форме Хомского. Сложность алгоритма — $O(n^3)$, где n — размер входной строки.

В основе алгоритма лежит динамическое программирование. Используются следующие соображения.

Правило $A \to a$ означает, что

$$A \Rightarrow a \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega \iff \omega = a$$

Правило $A \to BC$ означает, что

$$A \Rightarrow BC \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega \iff \exists \omega_1, \omega_2 : \omega = \omega_1 \omega_2, B \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega_1, C \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega_2$$

Или в терминах позиций в строке:

$$A \Rightarrow BC \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega \iff \exists k \in [1 \dots |\omega|] : B \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega[1 \dots k], C \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega[k+1 \dots |\omega|]$$

В процессе работы алгоритма заполняется булева трехмерная матрица размера $N \times n \times n$, где n — размер входной цепочки, N — количество нетерминалов в нормализованной грамматике. $m[A][i][j] = true \iff A \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega[i \dots j]$

Первым шагом инициализируем матрицу, заполнив значения m[A][i][j], где i=j:

- m[A][i][i] = true, если в грамматике есть правило $A \to \omega[i]$.
- m[A][i][i] = false, иначе.

Далее используем динамику: предполагаем, что ячейки матрицы m[A][i'][j'] заполнены для всех нетерминалов A и пар i', j': j'-i' < m. Тогда можно заполнить ячейки матрицы m[A][i][j], где j-i=m

$$m[A][i][j] = \bigvee_{A \to BC} \bigvee_{k=i}^{j-1} m[B][i][k] \land m[C][k][j]$$

По итогу работы алгоритма значение в ячейке $m[S][0][|\omega|]$, где S — стартовый нетерминал грамматики, отвечает на вопрос о выводимости цепочки ω в грамматике.

Пример 5.1. Рассмотрим пример работы алгоритма СҮК на грамматике правильных скобочных последовательностей в Нормальной Форме Хомского.

$$S_0 \to LS' \mid \varepsilon$$

$$S \to LS'$$

$$S' \to b \mid RS \mid SS''$$

$$S'' \to b \mid RS$$

$$L \to a$$

$$R \to b$$

Проверим выводимость цепочки $\omega = aabbab$.

Попробуем превратить её в граф. Позиции в строке превращаются в вершины, а символы в метки на рёбрах.

Так как трехмерные матрицы рисовать на двумерной бумаге не очень удобно, мы будем иллюстрировать работу алгоритма двумерными матрицами размера $n \times n$, где в ячейках указано множество нетерминалов, выводящих соответствующую подстроку.

Инициализируем матрицу:

	a	a	b	b	a	b
	1	2	3	4	5	6
1	$\{L\}$	Ø	Ø	Ø	Ø	Ø
$2 \mid$		$\{L\}$	Ø	Ø	Ø	Ø
3			$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø	Ø
4				$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø
5					$\{L\}$	Ø
6						$\{R, S', S''\}$

Заполняем следующую диагональ:

	a	a	b	b	a	b
	1	2	3	4	5	6
1	$\{L\}$	Ø	Ø	Ø	Ø	Ø
2		$\{L\}$	$\{S\}$	Ø	Ø	Ø
3			$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø	Ø
4				$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø
5					$\{L\}$	$\{S\}$
6						$\{R, S', S''\}$

Заполняем следующую диагональ:

	a	a	b	b	a	b
	1	2	3	4	5	6
1	$\{L\}$	Ø	Ø	Ø	Ø	Ø
2		$\{L\}$	$\{S\}$	$\{S'\}$	Ø	Ø
3			$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø	Ø
4				$\{R, S', S''\}$	Ø	$\{S', S''\}$
5					$\{L\}$	$\{S\}$
6						$\{R, S', S''\}$

Заполняем следующую диагональ:

	a	a	b	b	a	b
	1	2	3	4	5	6
1	$\{L\}$	Ø	Ø	$\{S, S_0\}$	Ø	Ø
2		$\{L\}$	$\{S\}$	$\{S'\}$	Ø	Ø
3			$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø	Ø
4				$\{R, S', S''\}$	Ø	$\{S', S''\}$
5					$\{L\}$	$\overline{\{S\}}$
6						$\{R, S', S''\}$

Заполняем следующую диагональ:

	a	a	b	b	a	b
	1	2	3	4	5	6
1	$\{L\}$	Ø	Ø	${S, S_0}$	Ø	Ø
$2 \mid$		$\{L\}$	$\{S\}$	$\{S'\}$	Ø	$\{S'\}$
3			$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø	Ø
$4 \mid$				$\{R, S', S''\}$	Ø	$\{S', S''\}$
5					$\{L\}$	$\overline{\{S\}}$
6						$\{R, S', S''\}$

Заполняем последнюю оставшуюся ячейку:

	a	a	b	b	a	b
	1	2	3	4	5	6
1	$\{L\}$	Ø	Ø	$\{S, S_0\}$	Ø	$\overline{\{S,S_0\}}$
$2 \mid$		$\{L\}$	$\{S\}$	$\{S'\}$	Ø	$\{S'\}$
3			$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø	Ø
4				$\{R, S', S''\}$	Ø	$\{S', S''\}$
5					$\{L\}$	$\overline{\{S\}}$
6						$\{R, S', S''\}$

Стартовый нетерминал находится в верхней правой ячейке, а значит цепочка aabbab выводима в нашей грамматике.

Пример 5.2. Теперь выполним алгоритм на невыводимой цепочке *abaa*.

Инициализируем таблицу:

	a	b	a	a
	1	2	3	4
1	$\{L\}$	Ø	Ø	Ø
2		$\{R, S', S''\}$	Ø	Ø
3			$\{L\}$	Ø
4				$\overline{\{L\}}$

Заполняем следующую диагональ:

	a	b	a	a
	1	2	3	4
1	$\{L\}$	$\{S, S_0\}$	Ø	ø
2		${S, S_0} $ ${R, S', S''}$	Ø	Ø
3			$\{L\}$	Ø
4				$\overline{\{L\}}$

Больше ни одну ячейку в таблице заполнить нельзя, а значит эта строка не выводится в грамматике правильных скобочных последовательностей.

5.2 Алгоритм для графов на основе СҮК

Данный алгоритм накладывает ограничение на форму грамматики: грамматика должна быть в "ослабленной" нормальной форме Хомского 3.4. Не будем требовать отсутсвия пустого и стартового в правой части.

Определение 5.1 (ослабленная нормальная форма Хомского).

Обобщение. Смотрим на транзитивное замыкание. Смотрим на СҮК. Замечаем, что строка — это линейный граф.

Пример 5.3. Пример. С графами, как в тензорном произведении. Отсюда и далее будем использовать один и тот де пример. Это худший случай.

Псевдокод.

5.3 Вопросы и задачи

- 1. Оценить сложность
- 2. Прогнать руками пример линейный неоднозначный
- 3. Прогнать руками пример граф однозначный
- 4. Прогнать руками пример граф неоднозначный
- 5. Реализовать

6 Алгоритм на матричных опреациях

Введение, история вопроса.

Китайцы [66], Брэдфорд [11, 63, 14, 12], Хеллингс [25, 27, 26], OpenCypher [31].

Рассуждения про ассимптотику.

Субкубический для частного случая (Брэдфорд) [13].

6.1Матрицы для КС разбора

Вэлиант [59].

10:

Ли [33],

6.2 Матрицы для КС запросов

Вводное. Про замыкание через произведение матриц.

Вспомниаем про то, что транзитивное замыкание можно искать через произведение матриц.

К сожалению, Вэлиант очевидным образом не обобщается на графы (с сохранением асимптотики).

Потому будем действовать наивно. Оригинальные матрицы (Рустам) [5].

Let D = (V, E) be the input graph and $G = (N, \Sigma, P)$ be the input grammar.

Algorithm 2 Context-free recognizer for graphs

```
1: function CONTEXTFREEPATHQUERYING(D, G)
       n \leftarrow the number of nodes in D
2:
       E \leftarrow the directed edge-relation from D
3:
        P \leftarrow \text{the set of production rules in } G
4:
       T \leftarrow the matrix n \times n in which each element is \varnothing
5:
       for all (i, x, j) \in E do
                                                                                              ▶ Matrix initialization
6:
            T_{i,j} \leftarrow T_{i,j} \cup \{A \mid (A \to x) \in P\}
7:
       while matrix T is changing do
8:
                                                                             \triangleright Transitive closure T^{cf} calculation
            T \leftarrow T \cup (T \times T)
9:
       return T
```

Пример 6.1 (Пример работы). Описание. Добавить графы, как в тензорном произведении.

$$T_0 = \begin{pmatrix} \varnothing & \{A\} & \varnothing & \{B\} \\ \varnothing & \varnothing & \{A\} & \varnothing \\ \{A\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix}$$

Let T_i be the matrix T, obtained after executing the loop in the lines 8-9 of the Algorithm 2 i times. The calculation of the matrix T_1 is shown on Figure ??.

When the algorithm at some iteration finds new paths in the graph D, then it adds corresponding nonterminals to the matrix T. For example, after the first loop iteration, non-terminal S is added to the matrix T. This non-terminal is added to the element with a row index i=2 and a column index j=3. This means, that there is $i\pi j$ (a path π from the node 2 to the node 3), such that $S \stackrel{*}{\to} l(\pi)$. For example, such a path consists of two edges with labels a and b, and thus $S \stackrel{*}{\to} ab$.

The calculation of the transitive closure is completed after k iterations, when a fixpoint is reached: $T_{k-1} = T_k$. For the example query, k = 13 since $T_{13} = T_{12}$. The remaining iterations of computing the transitive closure are presented on Figure ?? (new matrix elements on each iteration are shown in bold).

$$T_{2} = \begin{pmatrix} \varnothing & \{A\} & \varnothing & \{B\} \\ \varnothing & \varnothing & \{A\} & \varnothing \\ \{A, S_{1}\} & \varnothing & \varnothing & \{S\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{3} = \begin{pmatrix} \varnothing & \{A\} & \varnothing & \{B\} \\ \{S\} & \varnothing & \{A\} & \varnothing \\ \{A, S_{1}\} & \varnothing & \varnothing & \{S\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{4} = \begin{pmatrix} \varnothing \\ \{S\} \\ \{A, S_{1}\} & \varnothing & \varnothing \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix}$$

$$T_{5} = \begin{pmatrix} \varnothing & \{A\} & \varnothing & \{B, S\} \\ \{S\} & \varnothing & \{A\} & \{S_{1}\} \\ \{A, S_{1}\} & \varnothing & \varnothing & \{S\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{6} = \begin{pmatrix} \{S_{1}\} & \{A\} & \varnothing & \{B, S\} \\ \{S\} & \varnothing & \{A\} & \{S_{1}\} \\ \{A, S_{1}\} & \varnothing & \varnothing & \{S\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{7} = \begin{pmatrix} \{S_{1}\} & \{A\} & \varnothing & \{B, S\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{10} = \begin{pmatrix} \{S_{1}\} & \{A\} & \varnothing & \{B, S\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{10} = \begin{pmatrix} \{S_{1}\} & \{A\} & \varnothing & \{B, S, S_{1}\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{A\} & \{S_{1}, S\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{12} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{A\} & \varnothing & \{B, S, S_{1}\} \\ \{S, S_{1}\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{13} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{A\} & \{S_{1}, S\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{13} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{A\} & \{S_{1}, S\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{13} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{A\} & \{S_{1}, S\} \\ \{A, S_{1}, S\} & \varnothing & \varnothing & \{S, S_{1}\} \\ \{B\} & \varnothing & \varnothing & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{13} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{A\} & \{S_{1}, S\} \\ \{S_{2}, S_{1}, S\} & \emptyset & \varnothing & \{S_{2}, S_{1}\} \\ \{S_{3}, S_{1}, S_{2}, S_{2}, S_{2}\} & \varnothing & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{13} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{A\} & \{S_{2}, S_{2}\} \\ \{S_{3}, S_{2}, S_{2}, S_{2}\} & \emptyset & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{14} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S\} & \{S_{2}, S_{2}\} \\ \{S_{2}, S_{2}, S_{2}\} & \emptyset & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{14} = \begin{pmatrix} \{S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \\ \{S_{3}, S_{2}, S_{2}\} & \emptyset & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \\ \{S_{2}, S_{2}, S_{2}\} & \emptyset & \varnothing \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}\} & \{S_{2}, S_{2}\} \end{pmatrix} \qquad T_{15} = \begin{pmatrix} \{S_{1}, S_{2}, S_{2}$$

Thus, the result of the Algorithm 2 for the example query is the matrix $T_{13} = T_{12}$.

Интересные вопросы: кратчайшие пути и одно дерево (построить один путь).

6.3 Конъюнктивные и булевы граммтики

6.3.1 Определения

Охотин [40, 42, 43].

27

6.3.2 Для графов

Классическая семантика— работает для конъюнктивных для любых графов. Для Булевых и конъюнктивных только для графов без циклов.

Альтернативная семантика (DataLog). Трактуем конъюнкцию как в даталоге. Тогда всё хорошо. Это похоже на даталог через линейную алгебру [?]

6.4 Особенности реализации матричного алгоритма

Кое-что про наши реализации [37]

Так как множество нетерминалов и правил конечно, то мы можем свести алгоритм к булевым матрицам: для каждого нетерминала заводим матрицу, такую что в ячейке стоит true тогда и только тогда, когда в исходной матрице в соответствующе ячейке был этот нетерминал. Тогда перемноженеи пары таких матриц — это применеие правила.

Описание модификации!

Пример 6.2. Пример работы!

С другой стороны, для небольших запросов практически может быть выгодно представлять множества нетерминалов в виде битового вектора. Нумеруем все нетерминалы с нуля, в векторе стит 1 на і позиции если в множетве есть нетерминал с номером і. Таким образом, в каждой ячейке хранится битовый вектор длины |N|. Тогда операцию умножения надо определить следующим образом:

$$v_1 \times v_2 = v \mid \exists (v, v_3) \in P, append(v_1, v_2) \& v_3 = v_3,$$

где & — побитовое "и". Для этого правила надо кодировать соответственно: продукция это пара, где первый элемент — битовый вектор длины N с единственной единицей в позиции, соответствующей нетерминалу в правой части, а второй элемент — векто длины 2|N|, с двумя единицами кодирующими первый и второй нетерминалы, соответственно.

Пример 6.3. Пример работы!

На практике в роли векторов могут выступать беззнаковые целые. Например, 32 бита под ячейки в матрице и 64 бита под правила (или 8 и 16, если запросы совсем маленькие, или 16 и 32). Тогда умножение выражается через битовые операции и сравнение.

Это может оказаться быстрее. Надо реализовыть и смотреть.

Так как данные чать разрежены, то много вопросов к представлению матриц. Разреженные матрицы, плотные матрицы, GraphBLAS², GPGPU, CUTLASS³. Quad Tree [?].

Расположенеи в памяти: хорошо, когда всё (всематрицы, нужные для вычислений) влезло на одну карту. Хуже, когда только одна пара матриц. Ещё хуже, когда даже одна матрица не помещается.

Потому нужно пробовать распределённые решения. Например, через GraphBLAS.

²

³Репозиторий библиотеки CUTLASS: https://github.com/NVIDIA/cutlass

6.5 Вопросы и задачи

- 1. !!!
- 2. !!!
- 3. !!!

7 Через тензорное произведение

Предыдущий подход позволяет выразить задачу поиска путей с ограничениями в терминах ыормальных языков через набор матричных операций. Это позволяет использовать высокопроизводительные библиотеки и массовопараллельные архитектуры и вообще круто. Однако, такой подход требует, чтобы грамматика находилась в ослабленной нормальной форме Хомского, что приводит к её разростанию. Можно ли как-то избежать этого?

В данном разделе мы попробуем предложить альтернативное сведение задачи поиска путей к матричным опреациям. В результате мы сможем избежать преобразования граммтики в $OH\Phi X$, однако, матрицы, с которыми нам предётся работать, будут существенно бо́льшего размера.

В основе подхода лежит использование рекурсивных сетей или рекурсивных автоматов в качестве представления контекстно-свободных грамматик.

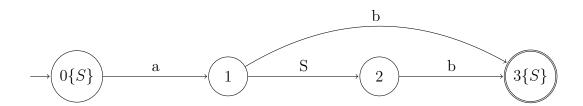
7.1 Рекурсивные автоматы и сети

Рекурсивный автомат или сеть — это представление контекстно-свободных грамматик, обобщающее конечные автоматы. В нашей работе мы будем придерживаться термина **рекурсивный автомат**. Классическое определение рекурсивного автомата выглядит следующим образом.

Определение 7.1. Рекурсивный автомат — это кортеж вида $\langle N, \Sigma, S, D \rangle$, где

- *N* нетерминальный алфавит;
- Σ терминальный алфавит;
- S стартовый нетерминал;
- D конечный автомат над $N \cup \Sigma$ в котором стартовые и финальные состояния помечены подмножествами N.

Построим рекурсивный автомат для грамматики !!!!



Используем стандартные обозначения для стартовых и финальных состояний. Дополнительно в стартовых и финальных состояниях укажем нетерминалы, для которых эти состояния стартовые/финальные.

В некоторых случаях рекурствный автомат можно рассматривать как конечный автомат над смешанным алфавитом. Именно такой взгляд мы будем использовать при изложении алгоритма.

7.2 Тензорное произведение

Тензорное произведение матриц или произведение Кронекера — это бинарная опирация, обозначаемая \otimes и определяемая следующим образом.

Определение 7.2. Пусть даны две матрицы: A размера $m \times n$ и B размера $p \times q$. Произведение Кронекера или тензорное произведение матриц A и B — это блочная матрица C размера $mp \times nq$, вычисляемая следующим образом:

$$C = A \otimes B = \begin{pmatrix} A_{0,0}B & \cdots & A_{0,n-1}B \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{m-1,0}B & \cdots & A_{m-1,n-1}B \end{pmatrix}$$

Пример 7.1.

$$\begin{pmatrix}
1 & 2 \\
3 & 4
\end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix}
5 & 6 & 7 & 8 \\
9 & 10 & 11 & 12 \\
13 & 14 & 15 & 16
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 & 5 & 6 & 7 & 8 \\
9 & 10 & 11 & 12 \\
13 & 14 & 15 & 16
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
5 & 6 & 7 & 8 \\
9 & 10 & 11 & 12 \\
13 & 14 & 15 & 16
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
5 & 6 & 7 & 8 \\
9 & 10 & 11 & 12 \\
13 & 14 & 15 & 16
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
5 & 6 & 7 & 8 \\
9 & 10 & 11 & 12 \\
13 & 14 & 15 & 16
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
5 & 6 & 7 & 8 & 10 & 12 & 14 & 16 \\
9 & 10 & 11 & 12 & 18 & 20 & 22 & 24 \\
13 & 14 & 15 & 16 & 26 & 28 & 30 & 32 \\
\hline
15 & 18 & 21 & 24 & 20 & 24 & 28 & 32 \\
27 & 30 & 33 & 36 & 36 & 40 & 44 & 48 \\
39 & 42 & 45 & 48 & 52 & 56 & 60 & 64
\end{pmatrix}$$

$$(1)$$

Заметим, что для определения тензорного произведения матриц достаточно определить опреацию умножения на элементах исходных матриц. Также отметим, что произведение Кронекера не является коммутативной. При этом всегда существуют такиедве матрицы перестоновок P и Q, что $A\otimes B=P(B\otimes A)Q$. Это свойство потребуется нам в дальнейшем.

Теперь перейдём к графам. Сперва дадим классическое определение тензорного произведения двух неориентированных графов.

Определение 7.3. Пусть даны два графа: $\mathcal{G}_1 = \langle V_1, E_1 \rangle$ и $\mathcal{G}_2 = \langle V_2, E_2 \rangle$. Тензорным произведением этих графов будем называть граф $\mathcal{G}_3 = \langle V_3, E_3 \rangle$, где $V_3 = V_1 \times V_2$, $E_3 = \{((v_1, v_2), (u_1, u_2)) \mid (v_1, u_1) \in E_1$ и $(v_2, u_2) \in E_2\}$.

Иными словами, тензорным произведением двух графов является граф, такой что:

1. множество вершин — это прямое произведение множемтв вершин исходных графов;

2. ребро между вершинами $v = (v_1, v_2)$ и $u = (u_1, u_2)$ существует тогда и только тогда, когда существуют рёбра между парами вершин v_1 , u_1 и v_2 , u_2 в соответсвующих графах.

Для того, чтобы построить тензорное произведение ориентированных графов, необходимо в предыдущем определении, в условии существования реба в результирующем графе, дополнительно потребовать, чтобы направления рёбер совпадали. Данное требование получается естесвенным образом, если считать, что пары вершин, задающие ребро упорядочены, поэтому формальное определение отличаться не будет.

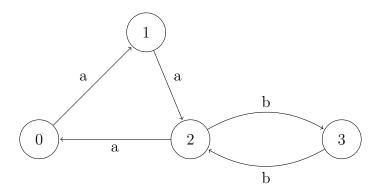
Осталось добавить метки к рёбрам. Это приведёт к логичному усилению требованя к существованию ребра: метки рёбер в исходных графах должны совпадать. Таким образом, мы получаем следующее определение тензорного произведения ориентированных графов с метками на рёбрах.

Определение 7.4. Пусть даны два ориентированных графа с метками на рёбрах: $\mathcal{G}_1 = \langle V_1, E_1, L_1 \rangle$ и $\mathcal{G}_2 = \langle V_2, E_2, L_2 \rangle$. Тензорным произведением этих графов будем называть граф $\mathcal{G}_3 = \langle V_3, E_3, L_3 \rangle$, где $V_3 = V_1 \times V_2$, $E_3 = \{((v_1, v_2), l, (u_1, u_2)) \mid (v_1, l, u_1) \in E_1$ и $(v_2, l, u_2) \in E_2\}$, $L_3 = L_1 \cap L_2$.

Нетрудно заметить, что матрица смежности графа \mathcal{G}_3 равна тенорному произведению матриц смежностей исходных графов \mathcal{G}_1 и \mathcal{G}_2 .

Рассмотрим пример. В качестве одного из графов возьмём рекурсивный автомат, построенный ранее!!!. Его матрица смежности выглядит следующим образом.

$$M_1 = \begin{pmatrix} . & [a] & . & . \\ . & . & [S] & [b] \\ . & . & . & [b] \\ . & . & . & . \end{pmatrix}$$



Второй граф представлен на изображении 7.2. Его матрица смежности имеет следующий вид.

$$M_2 = \begin{pmatrix} \cdot & [a] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & [a] & \cdot \\ [a] & \cdot & \cdot & [b] \\ \cdot & \cdot & [b] & \cdot \end{pmatrix}$$

Теперь вычислим $M_1 \otimes M_2$.

Побалуемся с некоммутативностью и перестановками.

7.3 Алгоритм

Идея алгоритма основана на обобщении пересечения двух конечных автоматов до пересечения рекурсивного автомата, построенного по грамматике, со входным графом.

Пересечение двух конечных автоматов — тензорное произведение соответствующих графов. Пересечение языкрв коммутативно, тензорное произведение нет, но это не страшно.

Несколько наблюдений Путь из нетерминалов и терминалов. При этом должны быть пути из терминалов. Иначе не задать язык. Будем насыщать граф рёбрами, помеченными нетерминалами.

По грамматике строим автомат. г 13

В цикле: пересекли через тензорное произведение, замкнули через обычное матричное произведение, чтобы найти пути из начальной в конечную в граммтике, поставили в соответствующие ячейки нетерминалы, добавили соответствующие рёбра в исходный граф.

Можно вычислять только разницу. Для этого, правда, потребуется держать ещё одну матрицу. И надо проверять, что вычислительно дешевле: поддерживать разницу и потом каждый раз поэлементно складывать две матрицы или каждый раз вычислять полностью произведение.

Всего несколько матриц. Разреженные. Необходимо отметить, что для реальных графов и запросов результат тензорного произведения будет очень разрежен. На готовых либах должно быть быстро.

Listing 3 Поиск путей через тензорное произведение

```
1: function ContextFreePathQueryIngTP(G, \mathcal{G})
 2:
         N \leftarrow рекурсивный автомат для G
         M_1 \leftarrow матрица смежности N
 3:
         M_2 \leftarrow матрица смежности \mathcal{G}
 4:
         T \leftarrow the matrix n \times n in which each element is \varnothing
 5:
         for all (i, x, j) \in E do
                                                                                                  ▶ Matrix initialization
 6:
 7:
             T_{i,j} \leftarrow T_{i,j} \cup \{A \mid (A \rightarrow x) \in P\}
         while matrix T is changing do
 8:
 9:
             M_3 \leftarrow M_1 \otimes M_2
                                                                                                   ▶ Graphs intersection
             M_3 \leftarrow transitiveClosure(M_3)
10:
             for do
11:
                  for do
12:
13:
                      if then
                           Nt \leftarrow M_3[i,j] \cup \{\}
14:
                           m \leftarrow M_3[i,j] \cup \{\}
15:
                           n \leftarrow M_3[i,j] \cup \{\}
16:
                           M_2[n,m] \leftarrow M_2[n,m] \cup \{Nt\}
17:
         return T
18:
```

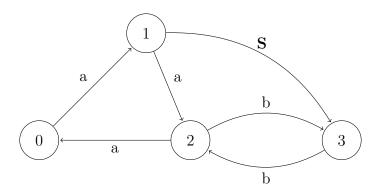
7.4 Примеры

Рассмотрим подробно ряд примеров работы описанного алгоритма. Будем для каждой итерации внешнего цикла выписывать результаты основных операций: тензорного произведения, транзитивного замыкания, обновления матрицы смежности входного грвфа. Новые, по сравнению с пердыдущим состоянием, элементы матриц будем выделять жирным.

Пример 7.2. Теоретический худший случай. Такой же как и для матричного.

Итерация 1 (конец). Начало в разделе!!!, где мы вычислили тензорное произведение матриц смежности. Теепрь нам осталось только вычислить транзитивное замыкание полученной матрицы.

Мы видим, что в результате транзитивного замыкания появилось новое ребро с меткой ab из вершины (0,1) в вершину (3,3). Так как вершина 0 является стартовой в рекурсивном автоматие, а 3 является финальной, то слово вдоль пути из вершины 1 в вершину 3 во входном графе выводимо из нетерминала S. Это означает, что в графе должно быть добавлено ребро из 0 в 3 с меткой S, после чего граф будет выглядеть следующим образом:



Матрица смежности обновлённого графа:

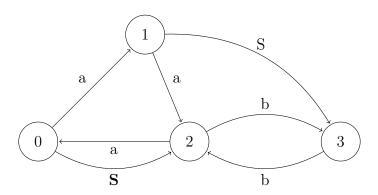
$$M_2 = \begin{pmatrix} \cdot & [a] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & [a] & [\mathbf{S}] \\ [a] & \cdot & \cdot & [b] \\ \cdot & \cdot & [b] & \cdot \end{pmatrix}$$

Итерация закончена. Возвращаемся к началу цикла и вновь вычисляем тензорное произведение.

Итерация 2. Вычисляем тензорное произведение матриц смежности.

Вычисляем транзитивное замыкание полученной матрицы:

В транзитивном замыкании появилось три новых ребра, лжнако только одно из них соединяет вершины, соответствующие сартовому и конечному состоянию входного рекурсивного автомата. Только это ребро должно быть соответствующим образом добавлено во входной граф. В итоге, обновлённый граф:



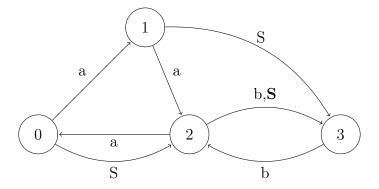
И его матрица смежности:

$$M_2 = \begin{pmatrix} . & [a] & [S] & . \\ . & . & [a] & [S] \\ [a] & . & . & [b] \\ . & . & [b] & . \end{pmatrix}$$

Итерация 3. Снова начинаем с тензорного произведения.

Затем вычисляем транзитивное замыкание:

И наконец обновляем граф:



Матрица смежности обновлённого графа:

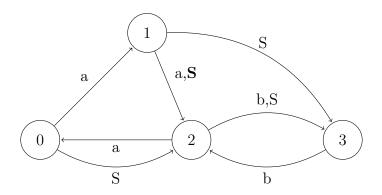
$$M_2 = \begin{pmatrix} . & [a] & [S] & . \\ . & . & [a] & [S] \\ [a] & . & . & [b, \mathbf{S}] \\ . & . & [b] & . \end{pmatrix}$$

Уже можно заметить закономерность: на каждой итерации мы добавляем ровно одно новое ребро во входной граф. То есть находим ровно одну новую пару вешин, между которыми существует интересующий нас путь. Попробуйте спрогонозировать, сколько итераций нам ещё осталось сделать.

Итерауия 4. Продолжаем. Вычисляем тензорное произведение.

Затем транзитивное замыкание:

И снова обновляем граф, так как в транзитивном замыкании оявился один (и снова ровно один) новый элемент, соответствующий принимающему пути в автомате.



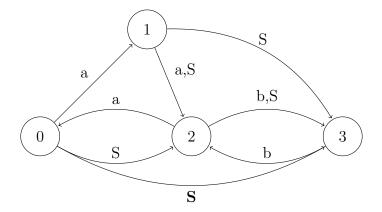
Матрица смежности обновлённого графа:

$$M_2 = \begin{pmatrix} . & [a] & [S] & . \\ . & . & [a, \mathbf{S}] & [S] \\ [a] & . & . & [b, S] \\ . & . & [b] & . \end{pmatrix}$$

Итерация 5. Приступаем к выполнению следующей итерации основного цикла. Вычисляем тензорное произведение.

Затем вычисляем транзитивное замыкание:

Обновляем граф:



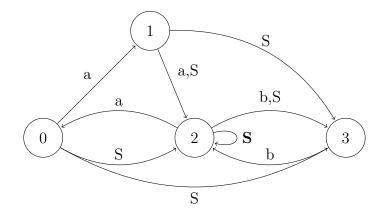
Матрица смежности обновлённого графа:

$$M_2 = \begin{pmatrix} . & [a] & [S] & [\mathbf{S}] \\ . & . & [a, S] & [S] \\ [a] & . & . & [b, S] \\ . & . & [b] & . \end{pmatrix}$$

Итерация 6. И наконец последняя содержательная итерация основного цикла.

Транзитивное замыкание:

Обновлённый граф:



И матрица смежности:

$$M_2 = \begin{pmatrix} . & [a] & [S] & [S] \\ . & . & [a, S] & [S] \\ [a] & . & [\mathbf{S}] & [b, S] \\ . & . & [b] & . \end{pmatrix}$$

Следующая итерация не приведёт к изменению графа. Читатель может убедиться в этом самостоятельно. Соответственно алгоритм можно завершать. Нам потребовалось семь итераций (шесть содержательных и одна проверочная).

Матрица смежности получилась такая же, как и раньше, рответ правильный. Мы видим, что количество итераций внешнего цикла такое же как и у алгоритма !!!. И ещё что-то видим и можем понять.

Пример 7.3. В данном примере мы увидим, как структура грамматики и, соответственно, рекурсивного автомата, влияет на процесс вычислений.

Интуитивно понятно, что чем меньше состояний в рекурсивной сети, тем лучше. То есть желательно получить как можно более компактное описание контекстно-свободного языка.

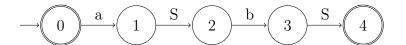
Для примера возьмём в качестве KC языка язык Дика на одном типе скобок и опишем его двумя различными грамматиками. Первая граммтика классическая:

$$G_1 = \langle \{a, b\}, \{S\}, \{S \rightarrow a \ S \ b \ S \mid \varepsilon \} \rangle$$

Во второй грамматике мы будем использовать конструкции регулярных выражений в правой части правил. То есть вторая грамматика находитмся в EBNF [?].

$$G_2 = \langle \{a, b\}, \{S\}, \{S \to (a \ S \ b)^*\} \rangle$$

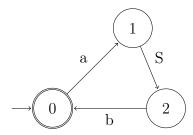
Построим рекурсивные автоматы N_1 и N_2 и их матрицы смежности для этих грамматик. Рекурсивный автомат N_1 для грамматики G_1 :



Матрица смежности N_1 :

$$M_1^1 = \begin{pmatrix} \cdot & [a] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & [b] & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

Рекурсивный автомат N_2 для грамматики G_2 :



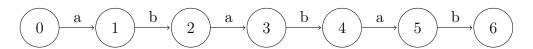
Матрица смежности N_2 :

$$M_1^2 = \begin{pmatrix} \cdot & [a] & \cdot \\ \cdot & \cdot & [S] \\ [b] & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

Первое, очевидное, наблюдение — количество состояний в N_2 меньше, чем в N_1 . Это значит, что матрицы будут меньше, считать быстрее.

Для того, чтобы проще было сделать второе, сперва выполним пошагово алгоритм для двух заданных рекурсивных сетей.

Вход возьмём линейный:



Сразу дополним матрицу смежности нетерминалами, выводящими пустую строку, и получим следующую матрицу:

$$M_{2} = \begin{pmatrix} [S] & [a] & . & . & . & . & . \\ . & [S] & [b] & . & . & . & . \\ . & . & [S] & [a] & . & . & . \\ . & . & . & [S] & [b] & . & . \\ . & . & . & . & [S] & [a] & . \\ . & . & . & . & . & . & [S] & [b] \\ . & . & . & . & . & . & . & . & [S] \end{pmatrix}$$

Сперва запустим алгоритм на входе и N_2 . Первый шаг первой итерации — вычисление тензорного произведения $M_1^2\otimes M_2$.

Опустим промежуточные шаги вычисления транзитивного замыкания M_3 и сразу пред-

ставим конечный результат:

$$tc(M_3) =$$

<i>/</i> .	. [aSb]		[aSbaSb]		[aSbaSbaSb]		[a]	•	[aSba]		[aSbaSba]			[aS]		[aSbaS]		[aSbaSbaS]	.)	
				[aSb]		[aSbaSb]				[a]		[aSba]					[aS]		[aSbaS]		
•	•		•			[aSb]		•	•	•		[a]	•			•	•		[aS]		
				•					•			•					•				
<u>·</u>	•	•	•	•	•	•		•	•	•		•	•	[S]	•	•	•	•	•	<u> </u>	
										•					[S]		•				
	•	•			•		•		•					•	•	[S]	[C]				(1)
																	[S]	[S]			(15
•																•	•		[S]		
<u>·</u>		•	•	•	•	•		•	•	•	·	•	•	•	•	•	•	•	•	$\frac{[S]}{\cdot}$	
		[b]		•																	
				[b]												٠	•			·	
		•							•	•						•	•				
٠	•	•	٠	•	•	[b]		•	•	•	•	•	•		•	•	•	•	•	.]	

В результате вычисления транзитивного замыкания появилось большое количество новых рёбер, однако нас будут интересновать только те, информация о которых храниться в левом верхнем блоке. Остальные рёбра не соответствуют принимающим путям в рекурсивном автомате (убедитесь в этом самостоятельно).

После добавления соответствующих рёбер, мы получим следующий граф:



Его матрица смежности:

$$M_{2} = \begin{pmatrix} [S] & [a] & [\mathbf{S}] & . & [\mathbf{S}] & . & [\mathbf{S}] \\ . & [S] & [b] & . & . & . & . \\ . & . & [S] & [a] & [\mathbf{S}] & . & [\mathbf{S}] \\ . & . & . & [S] & [b] & . & . \\ . & . & . & . & [S] & [a] & [\mathbf{S}] \\ . & . & . & . & . & . & [S] & [b] \\ . & . & . & . & . & . & . & . & [S] \end{pmatrix}$$

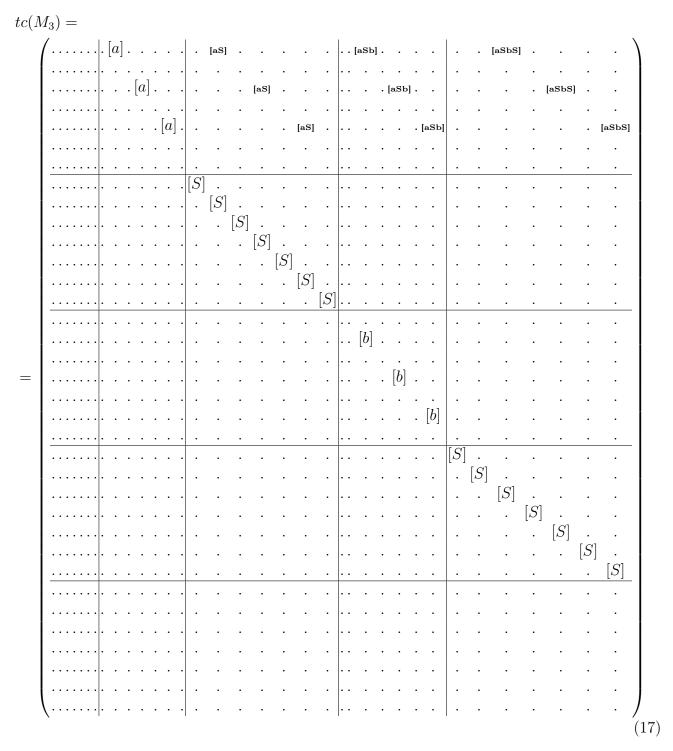
Таким образом видно, что для выбранных входных данных алгоритму достаточно двух итераций основного цикла: первая содержательная, вторая, как обычно, проверочная. Читателю предлагается самостоятельно выяснить, сколько умножений матриц потребуется, стобы вычислить транзитивное замыкание на первой итерации.

Теперь запустим алгоритм на второй грамматике и том же входе.

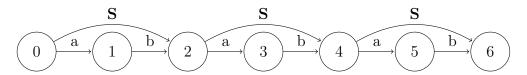
M_3	$=M_1^1\otimes M_2=$	$\begin{pmatrix} \cdot & [a] \\ \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot \end{pmatrix}$	[S] [b]	. \ [S] . /	\otimes	([S]	[a] [S]	. [b] [S]	: [a] [S] : : : :	[b] [S]	[<i>a</i>]	[[b]		=						
	$/ \dots a$.						. \
		. [a] .																		.
																				.
			[a].																	.
								•	•							•	•	•		.
					•			•	•			•				•	•	•	•	
				[S]					•							•	•			.
				. [2				•	•							•	•	•		.
				•	[S]			•	•		•				٠	•	•	•	•	
				•				•	•		•	•			•	٠	•	•	•	.
				•	•	•				• •	•	•			•	•	•	•	•	.
				•		•		[S]	[<i>C</i>]		•	•	• •		•	٠	٠	٠	٠	.
		• • •	• •	•	• •	•	•	•			•	•	• •		•	•	•	•	•	<u> </u>
				•	•	•	•	•	•	· · ·	 [b]				٠	•	•	٠	•	.
				•	•	•	•	•	•		[o]	•			•	•	•	•	•	
=				•	•	•	•	•	•		•	[b]			•	•	•	•	•	
_				•	•	•	•	•	•		•	. [0]			•	•	•	•	•	.
				•	•	•	•	•	•		•	•	. [b]		•	•	•	•	•	·
				•	•	•	•	•	•		•	•	. [0]		•	•	•	•	•	
					· · ·									[S]						
															[S]					.
																[S]				.
																	[S]			.
																		[S]		.
																			[S]	
																•				[S]
									•							•	•			.
				•																.
																•				.
									•								•			.
				•				•								•		•		
,	<i>[</i> · · · · · · · · · ·			•				•	•					.		•	•			. <i>J</i>
																				(16)

Уже сейчас можно заметить, что размер матриц, с которыми нам придётся работать, существенно увеличелся, по сравнению с предыдущим вариантом. Это, конечно, закономерно, ведь в рекурсивном автомате для предыдущего варианта меньше состояний, а значит и матрица смежности имеет меньший размер.

Транзитивное замыкание.



Обновлённый граф



Его матрица смежности:

$$M_{2} = \begin{pmatrix} [S] & [a] & [\mathbf{S}] & . & . & . & . \\ . & [S] & [b] & . & . & . & . \\ . & . & [S] & [a] & [\mathbf{S}] & . & . \\ . & . & [S] & [b] & . & . \\ . & . & . & [S] & [a] & [\mathbf{S}] \\ . & . & . & . & . & [S] & [b] \\ . & . & . & . & . & . & . & [S] \end{pmatrix}$$

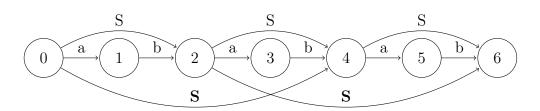
Потребуется ещё одна итерация.

$$M_{3} = M_{1}^{1} \otimes M_{2} = \begin{pmatrix} \cdot & [a] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & [S] & [b] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & [S] & [a] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [a] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [a] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [b] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [b] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [b] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & [S] & [S] & \cdot & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot & \vdots & \vdots & \vdots \\ \cdot & \cdot & \cdot$$

Транзитивное замыкание.

 $tc(M_3) =$ (19)

Обновлённый граф. На этом шаге мы смогли "склеить" из подстрок, воводимых из S, более длинные пути. Однако, согласно правилам грамматики, мы согли "скленить" только две подстроки в единое целое.



Матрица смежности обновлённого графа:

$$M_{2} = \begin{pmatrix} [S] & [a] & [S] & . & [\mathbf{S}] & . \\ . & [S] & [b] & . & . & . \\ . & . & [S] & [a] & [S] & . & [\mathbf{S}] \\ . & . & . & [S] & [b] & . & . \\ . & . & . & . & . & [S] & [a] & [S] \\ . & . & . & . & . & . & . & [S] \end{pmatrix}$$

И, наконец, последняя содержательная итерация.

Транзитивное замыкание.

C(N)	$I_3) =$																								
1	<i>(</i>	.[a]						[aS]		[aS]		[aS]	•		[aSb]	• [aSb]	. [aSb]			[aSbS]	•	[aSbS]		[aSbS]
			. [d	 a].						• [aS]		• [aS]				. [• aSb]	. [aSb]					· [aSbS]		· [aSbS]
			•		٠,			•				•	•				•			•	•		•	•	•
ı					. [a	. [•	٠	•	•	[aS]	٠		٠	•	•	• [aSb]		•	٠	•	•	٠	[aSbS]
			•		• •	•		•	•	•	٠	•	•		•	•	•			•	•	•	•	٠	•
	• • • • • • • • • • • • • • • • • • • •		•		• •	•	· [<i>C</i>]	•	· [<i>C</i>]	•	· [<i>C</i>]	•	•		•	•	•	• •		•	•	•	•	•	•
			•				1	[<i>Ç</i>]		•	[S]	•	•		•	•	•			•	•	•	•	•	•
			•			•		[S]	[<i>S</i>]	•	[S]	•	[<i>S</i>]		•	•	•			•	•	•	•	•	•
ļ			•							[S]		•			•	•	•			•	•	•	•	•	•
			•			•	•	•		[D]	[S]	•	[S]		•	•	•	• •		•	•	•	•	•	•
			•	•	•	•		•				[S]			•	•	•	• •		•	•	•	•	•	•
			•			•		•	•	•	•		[S]		•	•	•	• •		•	•	•	•	•	•
İ			•	• •	• •	•		•	•	•	•	•	[~]		•	•	•	• •		•	•	•	•	•	
İ			•			•		•	•	•	•	•			[b]	•	•			•	•	•	•	•	•
-								•				•			[6]									•	•
																	[b]								
-																									
																		. [b]							
																			[S]		[S]		[S]		•
																				[S]					
																					[S]		[S]		[S]
																						[S]			
																							[S]		[S]
																								[S]	
																									[S]
İ								•				•													•
												•													•
								•				•													
								•				•										•	•		•
								•				•										•	•		•
										•		•											•		•
	(•			•	.	•		•		•	•						.		•	٠			. ,

В конечном итоге мы получаем такой же результат как и при первом запуске. Однако нам потребовалось выполнить существенно больше итераций внешнего цикла, а именно четыре (три содержательных и одна проверочная). При этом, в ходе работы нам пришлось оперировать сущесвенно бо́льшими матрицами: 35×35 против 21×21

Таким образом — минимизация рекурсивного автомата как конечного автомата над смешанным алфавитом может быть полезна.

7.5 Замечания о реализации

Блочная структура матриц даёт хорошую основу для распределённого умнодения при построении транзитивного замыкания.

Кодирование данных в ячейках.

Транзитивное замыкание.

7.6 Вопросы и задачи

- 1. Оценить пространсвенную сложность алгоритма.
- 2. Оценить временную сложность алгоритма.
- 3. Найти библиотеку для тензорного произведения. Реализовать алгоритм. Можно предпологать, что запросы содержат ограниченное число терминалов и нетерминалов. Провести замеры. Сравнить с матричным.
- 4. Реализовать распределённое решение. См. блочную структуру

8 Сжатое представление леса разбора

Матричный алгоритм даёт нам ответ на вопрос о достижимости, но не предоставляет самих путей. Что делать, если мы хотим построить все пути, удовлетворяющие ограичениям?

Проблема в том, что искомое множество путей может быть бесконечным. Можем ли мы предложить конечную структуру, однозначно описывающую такое множество? Вспомним, что пересечение контекстно-свободного языка с регулярным — это контекстно-свободный язык. Мы знаем, что конекстно-свободный язык можно описать коньекстно-своюодной граммтикой, которая конечна. Это и есть решение нашего вопроса. Осталось толко научиться строить такую грамматику.

Прежде, чем двинуться дальше, рекомендуется вспомнить всё, что касается деревьев вывода 3.2.

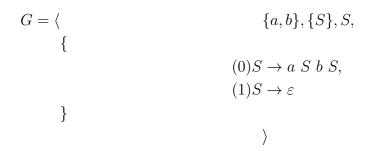
8.1 Лес разбора как представление контекстно-свободной грамматики

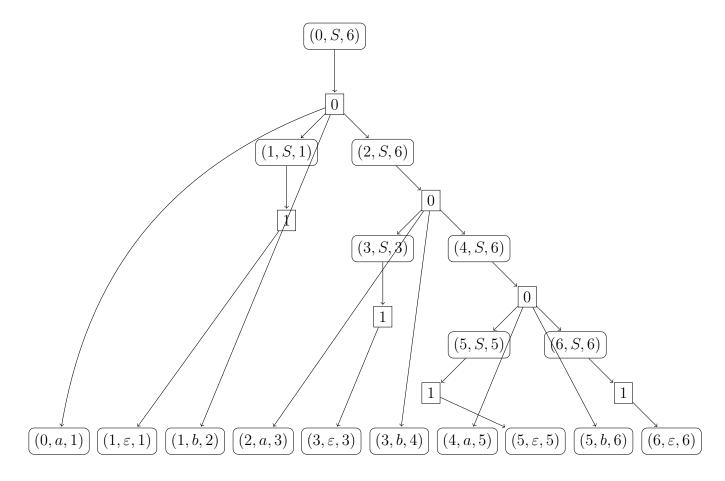
Для начала нам потребуется внести некоторые изменения в конструкцию дерева вывода.

Во-первых, заметим, что в дереве вывода каждый узел соответсвует выводу какой-то подстроки с известными позициями начала и конца. Давайте будем сохранять эту информацию в узлах дерева. Таким образом, метка любого узла это тройка вида (i,q,j), где i — координата начала подстроки, соответствующей этому узлу, j — координата конца, $q \in \Sigma \cup N$ — метка как в исходном определении.

Во-вторых, заметим, что внутренний узел со своими сыновьями связаны с продукцией в граммтике: узел появляется благодаря применению конкретной продукции в процессе вывода. Давайте занумеруем все продукции в граммтике и добавим в дерево вывода ещё один тип узлов (дополнительные узлы), в которых будем хранить номер применённой продукции. Получим следующую конструкцию: непосредственный предок дополнительного узла — это левая часть продукции, а непосредственные сыновья дополнительного узла — это правая часть продукции.

Пример 8.1. Построим модифицированное дерево вывода цепочки $_0a_1b_2a_3b_4a_5b_6$ в грамматике

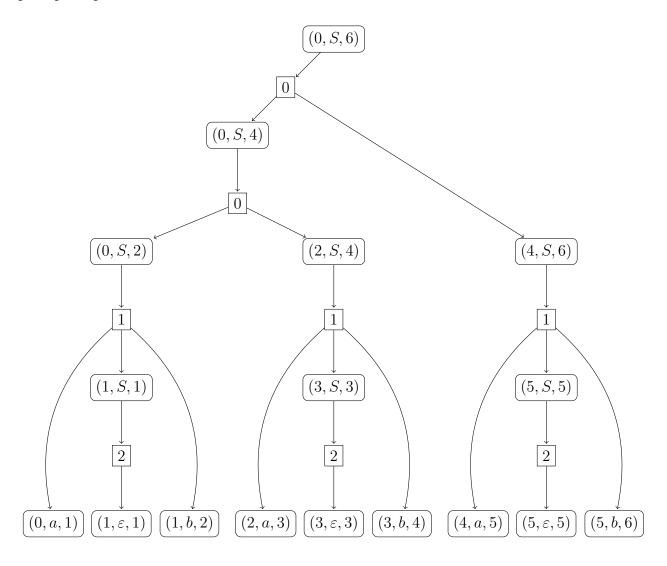




Сохраняемая нами дополнительная информация позволит переиспользовать узлы в том случае, если деревьев вывода оказалось несколько (в случае неоднозначной грамматики). При этом мы можем не бояться, что переиспользование узлов может привести к появлению ранее несуществовавших деревьев вывода, так как дополнительная информация позволяет делать только "безопасные" склейки и затем восстанавливать только корректные деревья.

Пример 8.2. Сжатие леса вывода. Построим несколько деревьев вывода цепочки $_0a_1b_2a_3b_4a_5b_6$ в грамматике

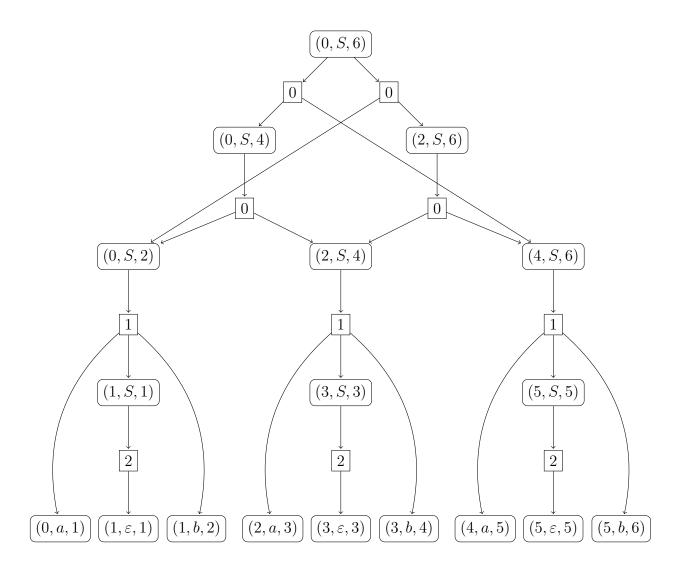
Пердположим, что мы строим левосторонний вывод. Тогда после первого применеия продукции 0 у нас есть два варианта переписывания первого нетерминала: либо с применением продукции 0, либо с применением продукции 1. В первом случае мы примени переписываение по подукции 0. Дальнейшие шаги деретерминированы и в результате мы получим следующее дерево разбора:



Второй вариант — применить продукцию 1. Остальные шаги также детерминированы. Тогда мы получим следующее дерево вывода:



В двух построенных деревьях большое количество одинаковых узлов. Построим структуру, которая содержит оба дерева и при этом никакие нетерминальные и терминальные узлы не встречаются дважды. В результате мы молучим следующий граф:



Мы получили очень простой вариянт сжатого представления леса разбора (Shared Packed Parse Forest, SPPF). Впервые подобная идея была предложена Джоаном Рекерсом в его кандидатской диссертации [46]. В дальнейшем она нашла широкое применеие в обобщённом (generalized) синтаксическом анализе и получила серьёзное развитие. В частности, наш вариант, хоть и позволяет избежать экспоненциального разростания леса разбора, всё же не является оптимальным. Оптимальное асимптотическое поведение достигается при использовании бинаризованного SPPF [9] — в этом случае объём леса составляет $O(n^3)$, где n — это длина входной строки.

SPPF применяется в таких алгоритмах синтаксического анализа, как RNGLR [50], бинаризованная верся SPPF в BRNGLR [52] и GLL [51, 2] 4 .

Вообще говоря, никто не мешает иметь в этом лесу циклы. При линейном случае тоже могут быть — эпсилон-циклы.

А у нас будут произвольные.

Давайте пока методом пристольного взгляда.

Заметим, что это грамматика..

Ну а дальше будем смотреть на алгоритмы, которые что-то таое умеют строить.

⁴Ещё немного полезной информации про SPPF: http://www.bramvandersanden.com/post/2014/06/shared-packed-parse-forest/.

8.2 Вопросы и задачи

- 1. Постройте дерево вывода цепочки w=aababb в грамматике $G=\langle \{a,b\}, \{S\}, \{S\rightarrow \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S\}, S\rangle.$
- 2. Постройте все левосторонние выводы цепочки w=ababab в грамматике $G=\langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$.
- 3. Постройте все правосторонние выводы цепочки w=ababab в грамматике $G=\langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$.
- 4. Постройте все деревья вывода цепочки w = ababab в грамматике $G = \langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$, соответствующие левосторонним выводам.
- 5. Постройте все деревья вывода цепочки w = ababab в грамматике $G = \langle \{a,b\}, \{S\}, \{S \to \varepsilon \mid a \mid S \mid b \mid S \mid S\}, S \rangle$, соответствующие правосторонним выводам.
- 6. Как связаны между собой леса, полученные в предыдущих двух задачах (4 и 5)? Какие выводы можно сделать из такой связи?
- 7. Постройте сжатое представление леса разбора, полученного в задаче 4.
- 8. Постройте сжатое представление леса разбора, полученного в задаче 5.
- 9. Предъявите контекстно-свободную граммтику существенно неоднозначного языка. Возьмите цепочку длины болше пяти, при надлежащую этому языку, и постройте все деревья вывода этой цепочки в предъявленной граммтике.
- 10. Постройте сжатое представление леса, полученного в задаче 9.

9 Алгоритм на основе восходящего анализа

Традиционно, алгоритмы, применияемые для анализа языков программирвания как раз умеют строить дерево разбора — то, что нам надо. Только нам бы лес. Вот и посмотрим, как это можно сделать.

Сперва погововрим про классический синтаксический анализ, потом про его адоптацию к анализу графов.

9.1 Восходящий синтаксический анализ

Основы LR-анализа.

LR-автомат. Ситуации (item).

Таблицы, конфликты.

Пример 9.1. Пример автомата и таблиц.

Пример 9.2. Ну и пример разбора.

На практике конфликты стараются решать ещё и на этапе генерации. Да, реальные тулы могут сгенерировать парсер по неоднозначной грамматике: из переноса или свёртки выбирать перенос, из нескольких свёрток — первую в каком-то порядке (обычно в порядке появления соответствующих продукций в граммтике).

Про модификации: SLR, LALR — меньше конфликтов. иногда больше таблицы.

Немного про рекурсивно-восходящй анализ.

Но вообще, бывают обобщённые анализаторы, которые умеют обрабатывать все конфликты.

Томита — вообще говоря не все граммтики, RNGLR [50] — все грамматики, но вообще говоря не за куб, а за произвольный полином, более продвинутый BRNGLR [?] — все граммтики за куб.

Куча интересностей и подробностей [20].

Общая идея — объединение состояний.

Пример 9.3. Ну и пример с конфликтами и объединением состояний.

9.2 Кс запросы

Наша реализация [60]

Конфликты типа перенос-перенос — ветвления в графах.

Слияние состояний в циклах.

Проходящие редукции.

А почему терминируется?

9.3 Вопросы и задачи

- 1. Постройте автомат для грамматики
- 2. Постройте таблицу для автомата из задачи
- 3. В том числе дать неоднозначную грамматику
- 4. Запустить, постоить деревья, стеки и т.д.
- 5. Реализовать рекурствно-восходящий анализ
- 6. Реализовать !!!!

10 Алгоритм на основе нисходящего анализа

GLL [23]

Другие реализации [34]

10.1 Нисходящий синтаксический анализ

Рекурсивный спуск, LL, таблицы, неоднозначности, левая рекурсия.

10.1.1 Рекурсивный спуск

10.1.2 LL(k)-алгоритм синтаксического анализа

LL(k)-алгоритм синтаксического анализа — нисходящий анализ без отката, но с предпросмотром. Решение о том, какую продукцию применять, принимается на основании k следующих за текущим символом. Временная сложность алгоритма O(n), где n — длина слова.

Алгоритм использует входной буфер, стек для хранения промежуточных данных и таблицу анализатора, которая управляет процессом разбора. В ячейке таблицы указано правило, которое нужно применять, если рассматривается нетерминал A, а следующий символ строки — t. Также в таблице выделена отдельная колонка для \$ — маркера конца строки.

	 t	 \$
\overline{A}	 $A \to \alpha$	

Для построения таблицы вычисляются множества $FIRST_k$ и $FOLLOW_k$.

Определение 10.1. Пусть $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ — КС-грамматика. Множество FIRST_k определено для сентециальной формы α следующим образом:

$$\mathrm{FIRST}_k(\alpha) = \{\omega \in \Sigma^* \mid \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega \text{ и } |\omega| < k \text{ либо } \exists \beta : \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} \omega \beta \text{ и } |\omega| = k \},$$
где $\alpha, \beta \in (N \cup \Sigma)^*$

Определение 10.2. Пусть $G = \langle N, \Sigma, P, S \rangle$ — КС-грамматика. Множество FOLLOW_k определено для сентециальной формы β следующим образом:

$$FOLLOW_k(\beta) = \{ \omega \in \Sigma^* \mid \exists \gamma, \alpha : S \stackrel{*}{\Rightarrow} \gamma \beta \alpha \text{ if } \omega \in FIRST_k(\alpha) \}$$

В частном случае для k = 1:

FIRST₁(
$$\alpha$$
) = { $a \in \Sigma \mid \exists \gamma \in (N \cup \Sigma)^* : \alpha \stackrel{*}{\Rightarrow} a\gamma$ }, где $\alpha \in (N \cup \Sigma)^*$

$$\mathrm{FOLLoW}_1(\beta) = \{ a \in \Sigma \mid \exists \gamma, \alpha \in (N \cup \Sigma)^* : S \stackrel{*}{\Rightarrow} \gamma \beta a \alpha \},$$
где $\beta \in (N \cup \Sigma)^*$

Mножество FIRST $_1$ можно вычислить, пользуясь следующими соотношениями:

- FIRST₁ $(a\alpha) = \{a\}, a \in \Sigma, \alpha \in (N \cup \Sigma)^*$
- FIRST₁(ε) = { ε }
- $FIRST_1(\alpha\beta) = FIRST_1(\alpha) \cup (FIRST_1(\beta), если \varepsilon \in FIRST_1(\alpha))$
- FIRST₁(A) = FIRST₁(α) \cup FIRST₁(β), если в грамматике есть правило $A \to \alpha \mid \beta$

Алгоритм для вычисления множества FOLLOW₁:

- Положим $FOLLOW_1(X) = \emptyset, \forall X \in N$
- $FOLLOW_1(S) = FOLLOW_1(S) \cup \{\$\}$, где S— стартовый нетерминал

- Для всех правил вида $A \to \alpha X\beta$: FOLLOW₁(X) = FOLLOW₁(X) \cup (FIRST₁(β) \ { ε })
- Для всех правил вида $A \to \alpha X$ и $A \to \alpha X \beta$, где $\varepsilon \in \text{FIRST}_1(\beta)$: $\text{FOLLOW}_1(X) = \text{FOLLOW}_1(X) \cup \text{FOLLOW}_1(A)$
- Последние два пункта применяются пока есть что добавлять в строящиеся множества.

Пример множеств $FIRST_1$ для нетерминалов следующей грамматики:

$$S \to aS'$$

$$S' \to AbBS' \mid \varepsilon$$

$$A \to aA' \mid \varepsilon$$

$$A' \to b \mid a$$

$$B \to c \mid \varepsilon$$
FIRST₁(S) = {a}
FIRST₁(A) = {a, \varepsilon}
FIRST₁(A') = {a, b}
FIRST₁(B) = {c, \varepsilon}
FIRST₁(S') = {a, b, \varepsilon}

Пример множеств FOLLOW₁ для нетерминалов следующей грамматики:

$$S \to aS'$$
 FOLLOW₁(S) = {\$}

$$S' \to AbBS' \mid \varepsilon$$
 FOLLOW₁(S') = {\$}

$$A \to aA' \mid \varepsilon$$
 FOLLOW₁(A) = {b} (S' \to AbBS')

$$A' \to b \mid a$$
 FOLLOW₁(A') = {b} (A \to aA')

$$B \to c \mid \varepsilon$$
 FOLLOW₁(B) = {a, b, \$} (S' \to AbBS', \varepsilon \varepsilon \text{FIRST}_1(S'))

Таблица заполняется следующим образом: продукции $A \to \alpha, \alpha \neq \varepsilon$ помещаются в ячейки (A,a), где $a \in \text{FIRST}_1(A)$, продукции $A \to \varepsilon$ — в ячейки (A,a), где $a \in \text{FOLLoW}_1(A)$

Пример таблицы для грамматики $S \to (S) \mid \varepsilon$

10.2 GLL для KC запросов

10.3 Вопросы и задачи

- 1. Задача 1
- 2. Задача 2

11 Комбинаторы для КС апросов

11.1 Парсер комбинаторы

Что это, с чем едят, плюсы, минусы. Про семантику, безопасность, левую рекурсию и т.д. Набор примитивных парсеров и функций, которые умеют из существующих арсеров строить более сложные (собственно, комбинаторы парсеров).

Разобрать символ, разобрать последовательность, разобрать альтернативу. впринципе, этого достаточно, но это не очень удобно.

Проблемы с левой рекурсией. Существуют решения. Одно из них — Meerkat. Подробно про него?

11.2 Комбинаторы для КС запросов

Вообще говоря, идея использовать комбинаторы для навигации по графам достаточно очевидно и не нова. немного про Trails [30].

Комбинаторы для запросов к графам на основе Meerkat [61]

Обобщённые запросы, типобезопасность и всё такое. Примеры запросов.

11.3 Вопросы и задачи

- 1. Реализовать библиотеку парсер комбинаторов.
- 2. Что-нибудь полезное с ними сделать.

12 Производные для КС запросов

12.1 Производные

Общая теория.

Определения.

12.2 Парсинг на производных

Статьи [35, 1, 36, 3] Реализации. На Scala 5 , на Racket 6 .

12.3 Адоптация для КС запросов

Для регулярных запросов над графами [38]. Хорошо работают в распределённых системах, в которых реализовван параллелизм уровня вершин. Например Google Pregel.

12.4 Вопросы и задачи

- 1. Предъявить несколько выводов для одной цепочки.
- 2. Построить выводы
- 3. Построить деревья вывода !!! Перенести из раздела про SPPF

⁵https://github.com/djspiewak/parseback

⁶https://bitbucket.org/ucombinator/derp-3/src/86bca8a720231e010a3ad6aefd1aa1c0f35cbf6b/src/derp.rkt?at=master&fileviewer=file-view-default

13 От CFPQ к вычислению Datalog-запросов

13.1 Datalog

Конечные Эрбрановы модели. Наименьшая неподвижная точка. C := d

13.2 KC-запрос как запрос на Datalog

Покажем, что для данного графа и KC-запроса можно построить эквивалентный запрос на Datalog.

Пусть дан граф Граф преобразуется в набор фактов (базу данных).

Пусть есть граммтика $G: S \to a \ b \ | \ a \ S \ b$. Она может быть преобразована в запрос следующего вида. s(X,Y) := a(X,Z), b(Z,Y). s(X,Y) := a(X,Z), s(Z,W)b(W,Y). ? :- s(X,Y)

Наблюдения: появились пременные, есть порядок у конъюнктов, который задаёт порядок связывания.

13.3 Обобщение GLL для вычисления Datalog-запросов

Дескриптор — состояние процесса: состояние автомата, результат проделанной работы, подстановка. Задача — найти подстановки. На каждом шаге есть набор подстановок.

13.4 Вопросы и задачи

- 1. Написать синтаксический анализатор раз.
- 2. Написать синтаксический анализатор два.
- 3. Побаловаться с неоднозначными грамматиками
- 4. Побаловаться с конъюнктивными грамматиками.
- 5. Графы?

Список литературы

- [1] M. D. Adams, C. Hollenbeck, and M. Might. On the complexity and performance of parsing with derivatives. In *Proceedings of the 37th ACM SIGPLAN Conference on Programming Language Design and Implementation*, PLDI '16, pages 224–236, New York, NY, USA, 2016. ACM.
- [2] A. Afroozeh and A. Izmaylova. Faster, practical gll parsing. In B. Franke, editor, *Compiler Construction*, pages 89–108, Berlin, Heidelberg, 2015. Springer Berlin Heidelberg.
- [3] L. Andersen. Parsing with derivatives.
- [4] R. Axelsson and M. Lange. Formal language constrained reachability and model checking propositional dynamic logics. In *International Workshop on Reachability Problems*, pages 45–57. Springer, 2011.

- [5] R. Azimov and S. Grigorev. Context-free path querying by matrix multiplication. In Proceedings of the 1st ACM SIGMOD Joint International Workshop on Graph Data Management Experiences & Systems (GRADES) and Network Data Analytics (NDA), GRADES-NDA '18, pages 5:1–5:10, New York, NY, USA, 2018. ACM.
- [6] C. Barrett, K. Bisset, M. Holzer, G. Konjevod, M. Marathe, and D. Wagner. Label constrained shortest path algorithms: An experimental evaluation using transportation networks. *March*, 9:2007, 2007.
- [7] C. Barrett, R. Jacob, and M. Marathe. Formal-language-constrained path problems. *SIAM Journal on Computing*, 30(3):809–837, 2000.
- [8] O. Bastani, S. Anand, and A. Aiken. Specification inference using context-free language reachability. In *ACM SIGPLAN Notices*, volume 50, pages 553–566. ACM, 2015.
- [9] S. Billot and B. Lang. The structure of shared forests in ambiguous parsing. In *Proceedings* of the 27th Annual Meeting on Association for Computational Linguistics, ACL '89, pages 143–151, Stroudsburg, PA, USA, 1989. Association for Computational Linguistics.
- [10] D. A. Bini, M. Capovani, F. Romani, and G. Lotti. $o(n^{2.7799})$ complexity for approximate matrix multiplication. *Information Processing Letters*, 8(5):234–235, 1979.
- [11] P. G. Bradford. Quickest path distances on context-free labeled graphs. In Appear in 6-th WSEAS Conference on Computational Intelligence, Man-Machine Systems and Cybernetics. Citeseer, 2007.
- [12] P. G. Bradford. Language constrained graph problems: A microcosm of engineering research and development. In *Proceedings of the 2Nd WSEAS International Conference on Computer Engineering and Applications*, CEA'08, pages 71–76, Stevens Point, Wisconsin, USA, 2008. World Scientific and Engineering Academy and Society (WSEAS).
- [13] P. G. Bradford. Efficient exact paths for dyck and semi-dyck labeled path reachability (extended abstract). In 2017 IEEE 8th Annual Ubiquitous Computing, Electronics and Mobile Communication Conference (UEMCON), pages 247–253, Oct 2017.
- [14] P. G. Bradford and V. Choppella. Fast point-to-point dyck constrained shortest paths on a dag. In 2016 IEEE 7th Annual Ubiquitous Computing, Electronics & Mobile Communication Conference (UEMCON), pages 1–7. IEEE, 2016.
- [15] T. M. Chan. All-pairs shortest paths with real weights in $o(n^3/\log n)$ time. Algorithmica, 50(2):236-243, Feb 2008.
- [16] T. M. Chan. More algorithms for all-pairs shortest paths in weighted graphs. SIAM Journal on Computing, 39(5):2075–2089, 2010.
- [17] D. Coppersmith and S. Winograd. On the asymptotic complexity of matrix multiplication. *SIAM Journal on Computing*, 11(3):472–492, 1982.
- [18] D. Coppersmith and S. Winograd. Matrix multiplication via arithmetic progressions. *Journal of symbolic computation*, 9(3):251–280, 1990.
- [19] W. Dobosiewicz. A more efficient algorithm for the min-plus multiplication. *International journal of computer mathematics*, 32(1-2):49–60, 1990.
- [20] G. R. Economopoulos. Generalised LR parsing algorithms. PhD thesis, Royal Holloway, University of London, UK, 2006.

- [21] R. W. Floyd. Algorithm 97: shortest path. Communications of the ACM, 5(6):345, 1962.
- [22] M. L. Fredman. New bounds on the complexity of the shortest path problem. SIAM Journal on Computing, 5(1):83–89, 1976.
- [23] S. Grigorev and A. Ragozina. Context-free path querying with structural representation of result. In *Proceedings of the 13th Central & Eastern European Software Engineering Conference in Russia*, CEE-SECR '17, pages 10:1–10:7, New York, NY, USA, 2017. ACM.
- [24] Y. Han. Improved algorithm for all pairs shortest paths. *Information Processing Letters*, 91(5):245–250, 2004.
- [25] J. Hellings. Conjunctive context-free path queries. In *Proceedings of ICDT'14*, pages 119–130, 2014.
- [26] J. Hellings. Path results for context-free grammar queries on graphs. ArXiv, abs/1502.02242, 2015.
- [27] J. Hellings. Querying for paths in graphs using context-free path queries, 2015.
- [28] M. Holzer, M. Kutrib, and U. Leiter. Nodes connected by path languages. In G. Mauri and A. Leporati, editors, *Developments in Language Theory*, pages 276–287, Berlin, Heidelberg, 2011. Springer Berlin Heidelberg.
- [29] A. K. Joshi and Y. Schabes. *Tree-Adjoining Grammars*, pages 69–123. Springer Berlin Heidelberg, Berlin, Heidelberg, 1997.
- [30] D. Kröni and R. Schweizer. Parsing graphs: Applying parser combinators to graph traversals. In *Proceedings of the 4th Workshop on Scala*, SCALA '13, pages 7:1–7:4, New York, NY, USA, 2013. ACM.
- [31] J. Kuijpers, G. Fletcher, N. Yakovets, and T. Lindaaker. An experimental study of context-free path query evaluation methods. In *Proceedings of the 31st International Conference on Scientific and Statistical Database Management*, SSDBM '19, pages 121–132, New York, NY, USA, 2019. ACM.
- [32] O. Kupferman and G. Vardi. Eulerian paths with regular constraints. In 41st International Symposium on Mathematical Foundations of Computer Science (MFCS 2016). Schloss Dagstuhl-Leibniz-Zentrum fuer Informatik, 2016.
- [33] L. Lee. Fast context-free grammar parsing requires fast boolean matrix multiplication. *J. ACM*, 49(1):1–15, Jan. 2002.
- [34] C. M. Medeiros, M. A. Musicante, and U. S. Costa. Ll-based query answering over rdf databases. *Journal of Computer Languages*, 51:75 87, 2019.
- [35] M. Might and D. Darais. Yacc is dead. CoRR, abs/1010.5023, 2010.
- [36] M. Might, D. Darais, and D. Spiewak. Parsing with derivatives: A functional pearl. SIGPLAN Not., 46(9):189–195, Sept. 2011.
- [37] N. Mishin, I. Sokolov, E. Spirin, V. Kutuev, E. Nemchinov, S. Gorbatyuk, and S. Grigorev. Evaluation of the context-free path querying algorithm based on matrix multiplication. In *Proceedings of the 2Nd Joint International Workshop on Graph Data Management Experiences & Systems (GRADES) and Network Data Analytics (NDA)*, GRADES-NDA'19, pages 12:1–12:5, New York, NY, USA, 2019. ACM.

- [38] M. Nolé and C. Sartiani. Regular path queries on massive graphs. In *Proceedings of the* 28th International Conference on Scientific and Statistical Database Management, SSDBM '16, pages 13:1–13:12, New York, NY, USA, 2016. ACM.
- [39] A. Okhotin. Conjunctive grammars. Journal of Automata, Languages and Combinatorics, 6(4):519–535, 2001.
- [40] A. Okhotin. Boolean grammars. In *Proceedings of the 7th International Conference on Developments in Language Theory*, DLT'03, pages 398–410, Berlin, Heidelberg, 2003. Springer-Verlag.
- [41] A. Okhotin. On the closure properties of linear conjunctive languages. *Theor. Comput. Sci.*, 299(1-3):663–685, 2003.
- [42] A. Okhotin. Conjunctive and boolean grammars: The true general case of the context-free grammars. Computer Science Review, 9:27–59, 8 2013.
- [43] A. Okhotin. Parsing by matrix multiplication generalized to boolean grammars. *Theor. Comput. Sci.*, 516:101–120, Jan. 2014.
- [44] V. Y. Pan. Strassen's algorithm is not optimal trilinear technique of aggregating, uniting and canceling for constructing fast algorithms for matrix operations. In 19th Annual Symposium on Foundations of Computer Science (sfcs 1978), pages 166–176. IEEE, 1978.
- [45] P. Pratikakis, J. S. Foster, and M. Hicks. Existential label flow inference via cfl reachability. In SAS, volume 6, pages 88–106. Springer, 2006.
- [46] J. G. Rekers. Parser generation for interactive environments. PhD thesis, Universiteit van Amsterdam, 1992.
- [47] T. Reps. Program analysis via graph reachability. In *Proceedings of the 1997 International Symposium on Logic Programming*, ILPS '97, pages 5–19, Cambridge, MA, USA, 1997. MIT Press.
- [48] B. Roy. Transitivité et connexité. Comptes Rendus Hebdomadaires Des Seances De L Academie Des Sciences, 249(2):216–218, 1959.
- [49] A. Schönhage. Partial and total matrix multiplication. SIAM Journal on Computing, 10(3):434–455, 1981.
- [50] E. Scott and A. Johnstone. Right nulled glr parsers. ACM Trans. Program. Lang. Syst., 28(4):577–618, July 2006.
- [51] E. Scott and A. Johnstone. Gll parsing. *Electron. Notes Theor. Comput. Sci.*, 253(7):177–189, Sept. 2010.
- [52] E. Scott, A. Johnstone, and R. Economopoulos. Brnglr: A cubic tomita-style glr parsing algorithm. *Acta Inf.*, 44(6):427–461, Sept. 2007.
- [53] H. Seki, T. Matsumura, M. Fujii, and T. Kasami. On multiple context-free grammars. Theoretical Computer Science, 88(2):191 – 229, 1991.
- [54] P. Sevon and L. Eronen. Subgraph queries by context-free grammars. *Journal of Integrative Bioinformatics*, 5, 06 2008.

- [55] V. Strassen. Gaussian elimination is not optimal. *Numerische mathematik*, 13(4):354–356, 1969.
- [56] T. Takaoka. A new upper bound on the complexity of the all pairs shortest path problem. *Information Processing Letters*, 43(4):195–199, 1992.
- [57] T. Takaoka. A faster algorithm for the all-pairs shortest path problem and its application. In *Computing and Combinatorics*, volume 3106, pages 278–289, 2004.
- [58] T. Takaoka. An $o(n^3 \log \log n / \log n)$ time algorithm for the all-pairs shortest path problem. Information Processing Letters, 96:155–161, 2005.
- [59] L. G. Valiant. General context-free recognition in less than cubic time. *J. Comput. Syst. Sci.*, 10(2):308–315, Apr. 1975.
- [60] E. Verbitskaia, S. Grigorev, and D. Avdyukhin. Relaxed parsing of regular approximations of string-embedded languages. In M. Mazzara and A. Voronkov, editors, *Perspectives of System Informatics*, pages 291–302, Cham, 2016. Springer International Publishing.
- [61] E. Verbitskaia, I. Kirillov, I. Nozkin, and S. Grigorev. Parser combinators for context-free path querying. In *Proceedings of the 9th ACM SIGPLAN International Symposium on Scala*, Scala 2018, pages 13–23, New York, NY, USA, 2018. ACM.
- [62] C. B. Ward and N. M. Wiegand. Complexity results on labeled shortest path problems from wireless routing metrics. *Comput. Netw.*, 54(2):208–217, Feb. 2010.
- [63] C. B. Ward, N. M. Wiegand, and P. G. Bradford. A distributed context-free language constrained shortest path algorithm. In 2008 37th International Conference on Parallel Processing, pages 373–380. IEEE, 2008.
- [64] S. Warshall. A theorem on boolean matrices. 1962.
- [65] M. Yannakakis. Graph-theoretic methods in database theory. In *Proceedings of the ninth ACM SIGACT-SIGMOD-SIGART symposium on Principles of database systems*, pages 230–242. ACM, 1990.
- [66] X. Zhang, Z. Feng, X. Wang, G. Rao, and W. Wu. Context-free path queries on rdf graphs. In P. Groth, E. Simperl, A. Gray, M. Sabou, M. Krötzsch, F. Lecue, F. Flöck, and Y. Gil, editors, *The Semantic Web ISWC 2016*, pages 632–648, Cham, 2016. Springer International Publishing.
- [67] X. Zheng and R. Rugina. Demand-driven alias analysis for c. In Proceedings of the 35th Annual ACM SIGPLAN-SIGACT Symposium on Principles of Programming Languages, POPL '08, pages 197–208, New York, NY, USA, 2008. ACM.
- [68] U. Zwick. A slightly improved sub-cubic algorithm for the all pairs shortest paths problem with real edge lengths. In *International Symposium on Algorithms and Computation*, pages 921–932. Springer, 2004.