Разбиение графов

Чернов Андрей, 371 группа

Разбиение графа (graph partition)

Представление графа G в виде непересекающихся множеств подмножеств его вершин.

Разрез графа (graph-cut)

Разбиение графа на 2 подграфа так, что сумма удаленных ребер наименьшая.

Данная проблема эквивалентна нахождению максимального потока (по теореме Форда-Фалкерсона).

Бисекция (bisection)

Разбиение графа на два подграфа с выполнением следующих условий:

- 1) Число вершин в подграфах равны* для графов без весов вершин; сумма весов вершин подграфов равна* для графов с весами
 - 2) Сумма весов удаленных ребер минимальна

^{*} При невозможности равенства, наиболее близкое к нему положение.

k-разбиение графа (k-partition)

Аналог бисекции для разбиения на k подграфов.

Кластеризация (clusterization)

Разбиение графа на подграфы с учетом некоторой метрики, например модульности (modularity).

Алгоритм Кернигана-Лина (Kernighan-Lin)

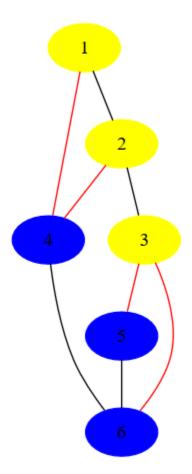
В простейшем виде алгоритм предназначен для бисекции графа с 2n вершинами, однако он может быть адаптирован для решения еще некоторого ряда сходных задач.

 $D(v) = \Sigma e_i - \Sigma e_n$, где e_i — веса убранных инцидентных вершине ребер, e_n — веса не убранных инцидентных вершине ребер.

 $g(v_1, v_2) = D(v_1) + D(v_2) - 2*e(v_1, v_2)$, где $e(v_1, v_2) - вес ребра между вершинами <math>v_1$ и v_2 .

$$G_k = g_1 + g_2 + ... + g_k$$

1) Выполнить произвольное разбиение графа на 2 равных подграфа.



2) Посчитать D(v) для вершин:

•
$$v(1) = 1 - 1 = 0$$
 • $v(4) = 2 - 1 = 1$

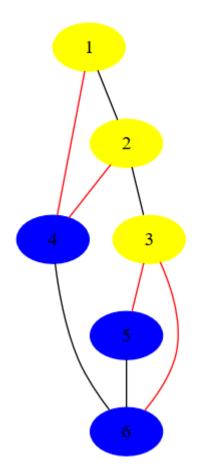
•
$$v(2) = 1 - 2 = -1$$
 • $v(5) = 1 - 1 = 0$

•
$$v(3) = 2 - 1 = 1$$
 • $v(6) = 1 - 2 = -1$

3) Выбрать v_1 и v_2 из разных подграфов с максимальной g:

$$g_1 = g(3, 4) = 1 + 1 - 2*0 = 2$$

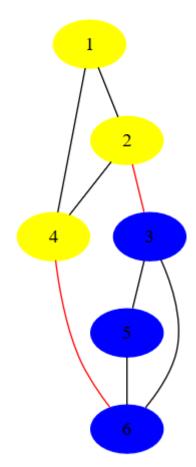
4) Поменять местами 3 и 4, зафиксировать их



- 5) Посчитать D(v) для незафиксированных вершин:
- v(1) = 0 2 = -2 v(5) = 0 2 = 0
- v(2) = 1 2 = -1 v(6) = 1 2 = -1
 - 6) Выбрать v_1 и v_2 из разных подграфов с максимальной g:

$$g_2 = g(2, 6) = -1 + (-1) - 2*0 = -2$$

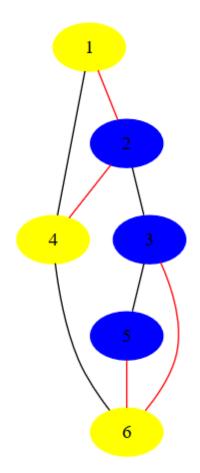
7) Поменять местами 2 и 6, зафиксировать их



- 8) Посчитать D(v) для незафиксированных вершин:
- v(1) = 1 1 = 0 v(5) = 1 1 = 0
 - 9) Выбрать v_1 и v_2 из разных подграфов с максимальной g:

$$g_3 = g(1, 5) = 0 + 0 - 2*0 = -2$$

10) Поменять местами 1 и 5, зафиксировать их



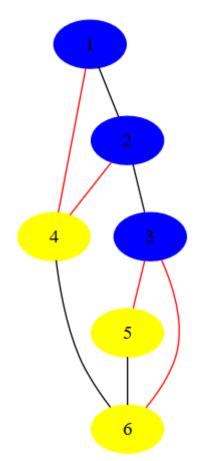
11) Когда зафиксированных вершин не осталось, посчитать все G:

•
$$G_1 = g_1 = 2$$

•
$$G_2 = g_1 + g_2 = 2 - 2 = 0$$

•
$$G_3 = g_1 + g_2 + g_3 = 2 - 2 + 0 = 0$$

12) Выбрать максимальное G. Так как оно больше 0, то продолжаем шаг, взяв граф полученный после выбранного G.



13) Все вершины снова незафиксированны. Повторяем предыдущие шаги.

• • •

Останавливаемся либо когда максимальная G<=0, либо разбиение после максимального G то же, что и начальное на данном шаге.

• Разбиение графов с нечетным числом вершин

- Разбиение графов с нечетным числом вершин
 - Добавить «фальшивую» вершину, не соединенную ни с одной вершиной графа

- Разбиение графов с нечетным числом вершин
 - Добавить «фальшивую» вершину, не соединенную ни с одной вершиной графа
- Разбиение графа с весами вершин

- Разбиение графов с нечетным числом вершин
 - Добавить «фальшивую» вершину, не соединенную ни с одной вершиной графа
- Разбиение графа с весами вершин
 - Вершина с весом n превращается в клику из n вершин, связи между ними имеют очень большой вес

- Разбиение графов с нечетным числом вершин
 - Добавить «фальшивую» вершину, не соединенную ни с одной вершиной графа
- Разбиение графа с весами вершин
 - Вершина с весом n превращается в клику из n вершин, связи между ними имеют очень большой вес
- Несбалансированное разбиение графа

- Разбиение графов с нечетным числом вершин
 - Добавить «фальшивую» вершину, не соединенную ни с одной вершиной графа
- Разбиение графа с весами вершин
 - Вершина с весом n превращается в клику из n вершин, связи между ними имеют очень большой вес
- Несбалансированное разбиение графа
 - Добавить «фальшивые» соединенные вершины с большими весами ребер между ними

Алгоритма Кернигана-Лина для k-разбиения

- 1. k степень двойки
 - Рекурсивно разбиваем каждый из подграфов, пока их число не достигнет необходимого

Алгоритма Кернигана-Лина для k-разбиения

1. k – степень двойки

• Рекурсивно разбиваем каждый из подграфов, пока их число не достигнет необходимого

2. k – не степень двойки

• Производим случайное разбиение графа на k подграфов. Далее, применяем обычный алгоритм Кернигана-Лина для всех пар.

Параллельный алгоритм Кернигана-Лина

Шаги, выполняемые в параллели:

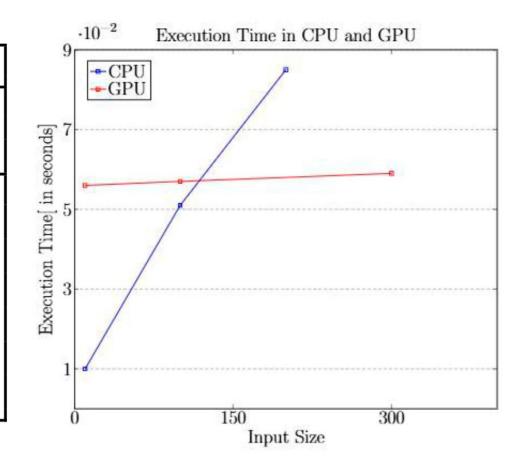
- Просчет V для незафиксированных вершин
- Просчет g для всех незафиксированных фершин из разных подграфов

Шаги, выполняемые последовательно:

- Начальное разбиение
- Выбор максимального G и переход на следующий шаг

Сравнение алгоритма на CPU и GPU

Time Complexity of KL algorithm								
Input Size	Execution Time in CPU (seconds)	Execution Time In GPU (seconds)						
10*10	0.01	0.056						
100*100	0.076	0.058						
300*300	0.828	0.059						
500*500	2.852	0.059						
800*800	10.003	0.060						
1000*1000	18.76	0.060						
2000*2000	24.36	0.062						



Другие варианты

Другие варианты

- (1) Until graph is small enough graph := coarsen(graph)
- (2) Partition graph
- (3) Until graph = original graph
 graph := uncoarsen(graph)
 partition := uncoarsen(partition)
 locally refine partition if desired

Укрупнение графа

Укрупнение графа G = (V, E) с весами ребер ω и весами вершин ζ – отображение π: G \rightarrow G' такое, что:

- 1. G' = (V', E') с весами ребер ω' и весами вершин ζ':
- 2. $\pi(V) = V'$
- 3. $\pi(E) = \{\{\pi(u), \pi(v)\} \mid \{u, v\} \in E\} = E'$
- 4. Для $v' \in V': \zeta'(v') = \sum_{v \in V, \pi(v) = V'} \zeta(v)$
- 5. Для $e' \in E'$: $\omega'(e') = \sum_{\substack{\{u, v\} \in E, \\ \{\pi(u), \, \pi(v)\} = e'}} \omega(\{u, v\})$

Algorithm 2 Parallel coarsening algorithm on the GPU, given a graph G with V = (1, 2, ..., |V|) and a map $\mu : V \to \mathbb{N}$, this algorithm creates a graph coarsening π , G' compatible with μ .

```
1: \rho \leftarrow V
 2: (\rho, \mu) \leftarrow \mathbf{parallel\_sort\_by\_key}(\rho, \mu)
 3: \mu \leftarrow \text{parallel\_adjacent\_not\_equal}(\mu)
 4: \pi^{-1} \leftarrow \mathbf{parallel\_copy\_index\_if\_nonzero}(\mu)
 5: V' \leftarrow (1, 2, \dots, |\pi^{-1}|)
 6: append(\pi^{-1}, |V| + 1)
 7: \mu \leftarrow parallel\_inclusive\_scan(\mu)
 8: \pi \leftarrow \mathbf{parallel\_scatter}(\rho, \mu)
 9: for v' \in V' parallel do {Sum vertex weights.}
10: \zeta'(v') \leftarrow 0
11: for i = \pi^{-1}(v') to \pi^{-1}(v'+1) - 1 do
12: \zeta'(v') \leftarrow \zeta'(v') + \zeta(\rho(i))
13: for v' \in V' parallel do {Copy neighbours.}
      V'^{\omega'}_{*'} \leftarrow \emptyset
15: for i = \pi^{-1}(v') to \pi^{-1}(v'+1) - 1 do
          for (u,\omega) \in V_{\rho(i)}^{\omega} do
               append(V_{v'}^{'\omega'},(\pi(u),\omega))
18: for v' \in V' parallel do {Compress neighbours.}
        V_{v'}^{\prime \omega'} \leftarrow \mathbf{compress\_neighbours}(V_{v'}^{\prime \omega'})
```

v	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
μ	7	2	4	7	4	15	4	2	15	9

V	2	8	3	5	7	1	4	10	6	9
μ	2	2	4	4	4	7	7	9	15	15

V	2	8	3	5	7	1	4	10	6	9
μ	2	2	4	4	4	7	7	9	15	15
i	1	0	1	0	0	1	0	1	1	0

V	2	8	3	5	7	1	4	10	6	9
μ	2	2	4	4	4	7	7	9	15	15
i	1	0	1	0	0	1	0	1	1	0

v'	1'	2'	3'	4'	5′
$\pi^{\text{-}1}$	1	3	6	8	9

Для новых вершин v' вычисляем их вес – складываем веса вершин, из которых они состоят.

Для всех вершин v и их соседей u составляем список соседей, состоящий из пар $(\pi(u), \omega)$, добавляя его в v'.

Для укрупненного графа и вершины v' сжимаем список соседей, у которых первый элемент пары совпадает:

$$(u_1, \omega_1), (u_1, \omega_2), (u_1, \omega_3), ... \rightarrow (u_1, \omega_1 + \omega_2 + \omega_3 + ...)$$

Разбиение укрупненного графа

У укрупненного графа есть веса вершин – алгоритм Кернигана-Лина не подойдет.

Разбиение укрупненного графа

У укрупненного графа есть веса вершин – алгоритм Кернигана-Лина не подойдет.

Использовать другой алгоритм разбиения:

- 1. Алгоритм Фидуччи-Маттейсеса
- 2. Алгоритм спектрального разбиения
- 3. ...

Алгоритм Фидуччи-Маттейсеса (Fiduccia-Mattheyses)

Вводим критерий баланса.

Вместо замены используем перемещение одной вершины в противоположный подграф — выполняем, если после этого будет выполняться условие баланса. Какую ячейку передвигать выбираем по максимальной D(V).

Список литературы

- B. W. Kernighan, S. Lin, An efficient heuristic procedure for partitioning graphs
- C. M. Fiduccia, R. M. Mattheyses, A Linear-Time Heuristic for Improving Network Partitions
- B. O. Fagginger Auer, R. H. Bisseling, Graph Coarsening and Clustering on the GPU
- B. Hendrickson, R. Leland, A multilevel algorithm for partitioning graphs
- A. K. Rajan, D. Bhaiya, VLSI Partitioning using Parallel Kernighan-Lin Algorithm
- Y. Wang, J. Owens, Large-Scale Graph Processing Algorithms on the GPU