Traitement des Images Numériques

Traitements locaux - contours 2020-2021

Un outil: la convolution

• Un opérateur produit dans l'espace des fonctions

$$(f,g) \to h$$

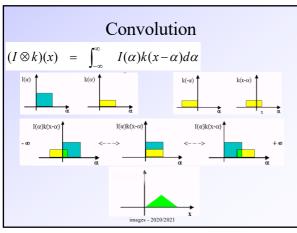
 $(f \otimes g)(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x-t)g(t)dt$

- la convolution est commutative
- g la fonction ou l'image initiale
- f un motif de référence
- h l'image transformée

images - 2020/2021

1

2



Convolution discrète

$$f \otimes g(i,j) = \sum_{\alpha=-\infty}^{+\infty} \sum_{\beta=-\infty}^{+\infty} f(i-\alpha,j-\beta) \cdot g(\alpha,\beta)$$

- Une image a un support borné et est définie par une matrice de valeurs (f_{ij})_{ij} où i est l'indice de ligne et j indice de colonne
- Si le support de la fonction de référence est un carré de côté 2p+1 centré à l'origine

$$f \otimes g(i,j) = \sum_{\alpha=-p}^{+p} \sum_{\beta=-p}^{+p} f_{i-\alpha,j-\beta} \cdot g(\alpha,\beta) = \sum_{\alpha=-p}^{+p} \sum_{\beta=-p}^{+p} f_{i-\alpha,j-\beta} \cdot a_{\alpha,\beta}$$

mages - 2020/2021

3

4

Définition d'un traitement

- · Choix d'un voisinage
 - Sa forme
 - Sa taille p ou (2p+1)
- Choix de la fonction de référence, des coefficients a_{ij} qui définissent un masque de convolution

$$\begin{array}{l} \bullet \quad Q_{ij}\!\!=\!\!a_{00}P_{ij}+a_{10}\,P_{i-1,j}+a_{11}\,P_{i-1,j-1}+a_{01}\,P_{i,j-1}+a_{-11}\,P_{i+1j-1}+\\ a_{-10}\,P_{i+1j}+a_{-1-1}\,P_{i+1j+1}+a_{0-1}\,P_{i,j+1}+a_{1-1}\,P_{i-1j+1}\\ a_{-11}\quad a_{01}\quad a_{11}\\ a_{-0}\quad a_{0,0}\quad a_{10} \end{array}$$

 a_{-1-1} a_{0-1} a_{1-1} a_{1-1}

Filtres de convolution

- Taille du masque
- Traitement linéaire
- Détermination automatique de l'opérateur en fonction de l'objectif
- Parallélisable
- L'image transformée s'écrit :

$$I' = I \otimes m$$

images - 2020/2021

5

6

Lissage

• Remplacer le niveau de gris d'un pixel par la moyenne des niveaux des pixels voisins

$$\frac{1}{9} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

 La somme des coefficients est égale à 1 pour conserver la dynamique de l'image

images - 2020/2021

Régularisation

- Défocalisation de l'objectif fonction de la taille du filtre dégradation des contours
- Diminution de l'effet de flou

$$\frac{1}{10} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\frac{1}{16} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

images - 2020/2021

7

ŏ

Composition

• Filtre moyenneur et filtre de contour

$$m \otimes g \qquad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -3 & -2 & -1 \\ -1 & -2 & -3 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

Filtre médian

- Ce n' est pas un filtre de convolution
- La moyenne est un paramètre moins robuste que la médiane
- Plus adapté au bruit impulsionnel
- Remplace le niveau de gris du pixel central d'une fenêtre par la valeur médiane des niveaux de gris des pixels de la fenêtre

images - 2020/2021

9

10

Filtre médian

25	/ /	/1
77	253	81
77	75	79

05 77 71

25 71 75 77 77 77 79 81 253

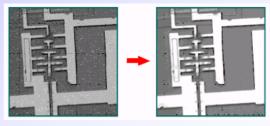
 25
 77
 71

 77
 77
 81

 77
 75
 79

images - 2020/2021

Application – réduction du bruit

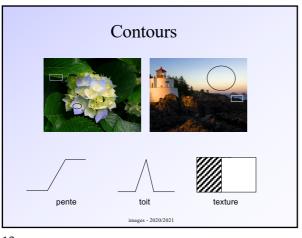


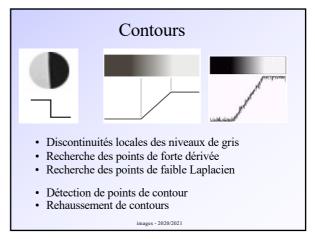
Masque 3x3

images - 2020/2021

11

12





13 14

Dérivée discrète

• Recherche des points de gradient maximum

$$\overline{grad} \ f \ en \ M(x,y) : \frac{\frac{\partial f}{\partial x}(x,y)}{\frac{\partial f}{\partial y}(x,y)}$$

- $\frac{\overline{grad} \ f \ en \ M(x,y)}{\frac{\partial f}{\partial y}(x,y)} = \frac{\left|\frac{\partial f}{\partial x}(x,y)\right|}{\frac{\partial f}{\partial y}(x,y)}$ Pour une fonction d'une variable $\underline{f(i+1)-f(i)}$
- Pour une fonction de deux variables

$$\frac{\partial f}{\partial x}(i,j) \approx \frac{f(i+1,j) - f(i,j)}{1} \approx \frac{f(i,j) - f(i-1,j)}{1}$$

15

Extraction de contour

 Vertical Horizontal

 $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ 1 -1 0 0 0 0

16

 $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$ 0 - 1 0

Filtres de Roberts

images - 2020/2021

Gradient simple

- Norme du gradient : G(x,y)
- G(x,y) = |Gx| + |Gy|



images - 2020/2021

17