

SEM. I 2025-2026

Proiect PATR

[Sistem de monitorizare a confortului termic intr-o cladire]

Echipa: ArduinoSRL

Data: 10 ianuarie 2026

Componența echipei și contribuția individuală (în %)

Membrii	A	C	D	PR	CB	e-mail
Ismana Teodor-Ioan	33.3%	33.3%	33.3%	33.3%	33.3%	teodor_ioan.ismana@stud.acs.upb.ro
Ozdemir Ali-Mert	33.3%	33.3%	33.3%	33.3%	33.3%	ali_mert.ozdemir@stud.acs.upb.ro
Traistaru Alexandru-Mihai	33.3%	33.3%	33.3%	33.3%	33.3%	alexandru.traistaru@stud.acs.ub.ro
	100%	100%	100%	100%		

A-analiză problemă și concepere soluție, C- implementare cod, D-editare documentație, PR-"proofreading", CB - contribuție individuală totală ([%])

*Membrii echipei declară că lucrarea respectă toate regulile privind onestitatea academică. În caz de nerespectare a acestora tema va fi notată cu **0(zero) puncte***

Cuprins

1	Introducere. Definire problemă	1
2	Analiza problemei	3
2.1	Secvente corecte de functionare	3
2.2	Secvente gresite de functionare	4
3	Aplicația. Structura și soluția de implementare propusă	5
3.1	Definirea structurii aplicației	5
3.1.1	Task de tip main	5
3.1.2	Task de tip SW (interfata)	5
3.1.3	Task de tip T (achizitie date)	5
3.1.4	Task de tip S (decizie)	5
3.1.5	Task de tip P (siguranta/control)	6
3.2	Definirea soluției în vederea implementării	6
3.3	Implementarea soluției	9
4	Testarea aplicației și validarea soluției propuse	19
4.0.1	Scenariul 1: Regim automat - stabilizare temperatura si putere	19
4.0.2	Scenariul 2: Comutare pe modul manual si setare putere fixa la 40%	19
4.0.3	Scenariul 3: Siguranta presiune - manual cu putere 100% (valva 1.0 la prag maxim)	20
4.0.4	Scenariul 4: Revenire la modul automat dupa supraincalzire (puterea scade)	21

1 Introducere. Definire problemă

Proiectul presupune implementarea unui sistem de monitorizare a confortului termic intr-o cladire. Scopul temei este asigurarea unui nivel de confort termic stabil (menținerea temperaturii în jurul unei valori setate) și a funcționării în siguranță a instalației (de ex. menținerea presiunii sub un anumit prag).

Componentele principale pentru organizarea sistemului sunt următoarele:

- **SW (selector mod și nivel putere):** Reprezintă un switch controlat digital. Acesta dictează regimul de funcționare al sistemului:
 - În modul manual, permite setarea unui nivel de putere fix pentru Heater.
 - În modul automat, S este cel care controlează încălzirea.
- **T (achiziție temperatura de la termocupluri):** Acest bloc preia periodic măsurătorile de la un set de termo-cupluri (senzori de temperatură, TC1...TCn) și le transmite modulului central S pentru procesare.
- **P (monitorizare și control presiune în instalație):** Acest bloc este responsabil de gestiunea presiunii din instalație. Preia date de la senzorii de presiune și primește informații de la modulele S și/sau SW despre puterea Heater-ului, care poate influența presiunea. Pe baza acestor date, P controlează pompele/valvele.
- **S (calcul și afișare confort, respectiv generare comandă către încălzire):** Acesta este nucleul aplicației, cu responsabilități diferite în funcție de modul de operare:
 - Dacă SW este setat pe modul **automat**: Modulul S calculează o comandă (de exemplu, nivelul de putere pentru Heater) pe baza datelor primite de la T. De asemenea, afișează pe ecran nivelul de confort termic (de ex: temperatura medie) și presiunea din instalație (primită de la P).
 - Dacă SW este setat pe modul **manual**: Modulul S nu mai calculează comenzi pentru Heater. Funcția se reduce la a afișa pe ecran starea curentă a sistemului (temperatura de la T, presiunea de la P).

Condiții și constrângeri de implementare:

- **Respectarea modului de operare:** În modul **manual** valoarea puterii heater-ului este stabilită de SW și nu trebuie suprascrisă de S. În modul **automat**, S are control asupra puterii heater-ului.

- **Achizitie temperatura de la T:** Modulul T trebuie sa furnizeze date actualizate periodic, iar S trebuie sa proceseze intotdeauna cel mai recent set de valori valide disponibile.
- **Marimi valide:** Toate marimile fizice simulate (temperatura, presiune, procent incarcare heater) sunt limitate la domenii valide (ex. 0-100% pentru putere), valorile din afara intervalelor fiind tratate ca erori sau saturate.

2 Analiza problemei

In aceasta sectiune sunt detaliiati agentii care compun sistemul, responsabilitatile acestora, precum si modul de executie. Se vor analiza cateva secvente de functionare, atat corecte cat si gresite.

Sistemul functioneaza pe baza schimbului de date intre SW, T, S si P. Modulul T produce periodic masuratori de temperatura (TC1...TCn) care sunt consumate de modulul S. Modulul S calculeaza indicatori (de exemplu temperatura medie) si, in regim automat, produce comanda de incalzire. Modulul P monitorizeaza presiunea si comanda pompa/valva in functie de presiune si de nivelul de incalzire utilizat. Modulul SW selecteaza regimul de operare si, in regim manual, stabileste direct comanda elementului de incalzire.

Din punct de vedere al implementarii concurente, fiecare modul poate fi tratat ca o entitate de executie separata (task/thread) cu rol de producator/consumator de date.

Sistemul are doua moduri distincte:

- **Manual:** puterea elementului de incalzire este stabilita de SW si ramane fixa pana la o noua comanda de la SW. S nu are voie sa o suprascrie. Rolul lui S devine preponderent informativ (afisare temperaturi si presiune).
- **Automat:** S calculeaza puterea pe baza temperaturilor primite de la T (de exemplu, comparand temperatura medie cu o valoare de referinta). P foloseste puterea calculata pentru a anticipa/evalua impactul asupra presiunii si mentine presiunea in limite sigure.

Trecerea intre moduri se realizeaza prin SW si trebuie sa fie vizibila imediat pentru S (si implicit pentru P). La comutare, sistemul trebuie sa evite starile tranzitorii (de exemplu, S sa calculeze automat in timp ce SW tocmai a trecut pe manual).

2.1 Secvente corecte de functionare

Secventa 1: regim automat, control temperatura si presiune

1. SW este setat pe automat.
2. T achizitioneaza temperaturile TC1...TCn si transmite catre S.
3. S calculeaza temperatura medie si confortul termic.
4. S calculeaza puterea elementului de incalzire astfel incat temperatura sa se apropie de valoarea de referinta si transmite comanda catre P.
5. P citeste presiunea si decide actiunea (pompa/valva) tinand cont de puterea data de S, mentinand

presiunea sub o valoare de referinta.

6. S afiseaza temperatura, confortul si presiunea curenta.

Secventa 2: comutare pe manual, mentinere putere element de incalzire fixa

1. Sistemul ruleaza in automat; la un moment dat, SW comuta pe manual.
2. S detecteaza schimbarea modului si opreste calculul automat al comenzii; ramane doar cu rol de afisare.
3. P foloseste puterea data manual pentru controlul presiunii, mentinand presiunea in limite.
4. T continua achizitia periodica a temperaturilor; S continua afisarea temperaturilor si presiunii.

2.2 Secvente gresite de functionare

Secventa 1: incalcarea modului manual

1. SW comuta pe manual.
2. S continua sa calculeze puterea in automat si transmite catre P o valoare diferita.
3. Deci P poate primi comenzi contradictorii si se poate comporta neasteptat.

Secventa 2: date incorecte intre S si P

1. S actualizeaza puterea in acelasi timp in care P citeste puterea data de S.
2. In lipsa unei coordonari, P poate folosi o valoare veche.
3. Deci P poate calcula gresit si riscam depasirea pragului de siguranta al presiunii.

3 Aplicația. Structura și soluția de implementare propusă

3.1 Definirea structurii aplicației

Aplicația este modelată ca un sistem concurent format din mai multe entități de execuție, fiecare corespunzând unui bloc funcțional: SW, T, S și P. Comunicarea între un task și altul se realizează prin mecanisme de sincronizare (cozi de mesaje, lock-uri), eliminând dependența de secvențialitate.

3.1.1 Task de tip main

Inițializează parametrii (de ex. T_{ref} , P_{max} , perioadele de esanționare), porneste task-urile SW/-T/S/P.

3.1.2 Task de tip SW (interfata)

Acest task gestionează interacțiunea cu utilizatorul. Generează evenimente de schimbare a modului (manual/automat) și, în modul manual, stabilește un nivel de putere fix pentru elementul de încălzire. Evenimentele SW trebuie propagate imediat către S (și implicit către P), pentru a evita situații tranzitorii în care S continuă calculul automat după comutare.

3.1.3 Task de tip T (achiziție date)

Acest task implementează rolul de "producător" al sistemului, fiind ocupat cu achiziția datelor referitoare la temperatura. Funcționează periodic și produce esanțioane de temperatura ($TC1...TCn$). Fiecare esanțion conține valorile curente și informații referitoare la timp (când a fost măsurată temperatura). Esanționul este transmis către S. T nu decide nimic, ci doar furnizează date.

3.1.4 Task de tip S (decizie)

Reprezintă unitatea logică de decizie și funcționează ca un "consumator" al datelor de la T.

- În modul automat, consumă esanțioanele de temperatura de la T, calculează temperatura medie și confortul termic, apoi calculează comanda de încălzire și o transmite către P.
- În modul manual, nu mai calculează comanda de încălzire, ci folosește comanda setată de SW și afișează starea sistemului (temperaturi, presiune).

S are rol și de prezentare (afisare periodica a starii), astfel incat evolutia sistemului sa fie observabila in testare.

3.1.5 Task de tip P (siguranta/control)

Este un task critic care ruleaza independent de logica termica pentru a asigura siguranta instalatiei. Functioneaza periodic si citeste presiunea. In functie de presiune si de puterea elementului de incalzire (primit de la S sau SW), P decide actiunea asupra instalatiei (pompa/valva) astfel incat presiunea sa ramana sub un prag sigur (P_{max}). P transmite periodic presiunea curenta catre S pentru afisare.

3.2 Definirea soluției în vederea implementării

In aceasta sectiune definim mecanismele prin care structura concurenta descrisa anterior este realizata in implementare. Implementarea este realizata in Python + threading.

Pentru schimbul de date intre module se utilizeaza cozi de mesaje, astfel:

- Coadă pentru esantioane de temperatura ($T \rightarrow S$). T produce periodic un mesaj ce contine {timestamp (cand s a masurat), TC1...TCn}. Task-ul S prelucreaza datele pe masura ce devin disponibile.
- Coadă pentru comanda de incalzire ($S \rightarrow P$), utilizata in modul automat. Mesajul contine {timestamp, **putere** (puterea elementului de incalzire)}.
- Coadă pentru presiune ($P \rightarrow S$). Permite modulului P sa raporteze presiunea curenta catre S in vederea afisarii. Mesajul contine {timestamp, presiune}.
- Canal pentru semnalizarea schimbarilor de stare generate de utilizator ($SW \rightarrow S/P$). Mesajele includ schimbarea modului si, in manual, valoarea setata pentru **putere**.

Avantajul cozilor este ca thread-urile pot astepta eficient aparitia datelor (thread-urile consumator intra in stare de asteptare blocanta), fara a consuma CPU in bucle de asteptare.

Pentru mentinerea consistentei datelor (variabile accesate frecvent din mai multe thread-uri, precum **putere_curenta**), se utilizeaza o zona de memorie partajata protejata printr-un mecanism de excludere mutuala (Mutex).

- Orice modificare a modului de functionare (ex. trecerea din automat in manual si setarea puterii) se executa sub protectia acelui lock, prevenind starile intermediare invalide.
- S si P nu trebuie sa citeasca valori partial actualizate; citirile relevante se fac sub acelasi lock sau prin mesaje (preferabil prin mesaje).

Pentru oprire controlata a sistemului si pentru evitarea blocarii la final, se utilizeaza un mecanism de semnalizare: **Event_stop**: setat de main cand aplicatia trebuie oprita. Toate task-urile verifica periodic starea acestui eveniment.

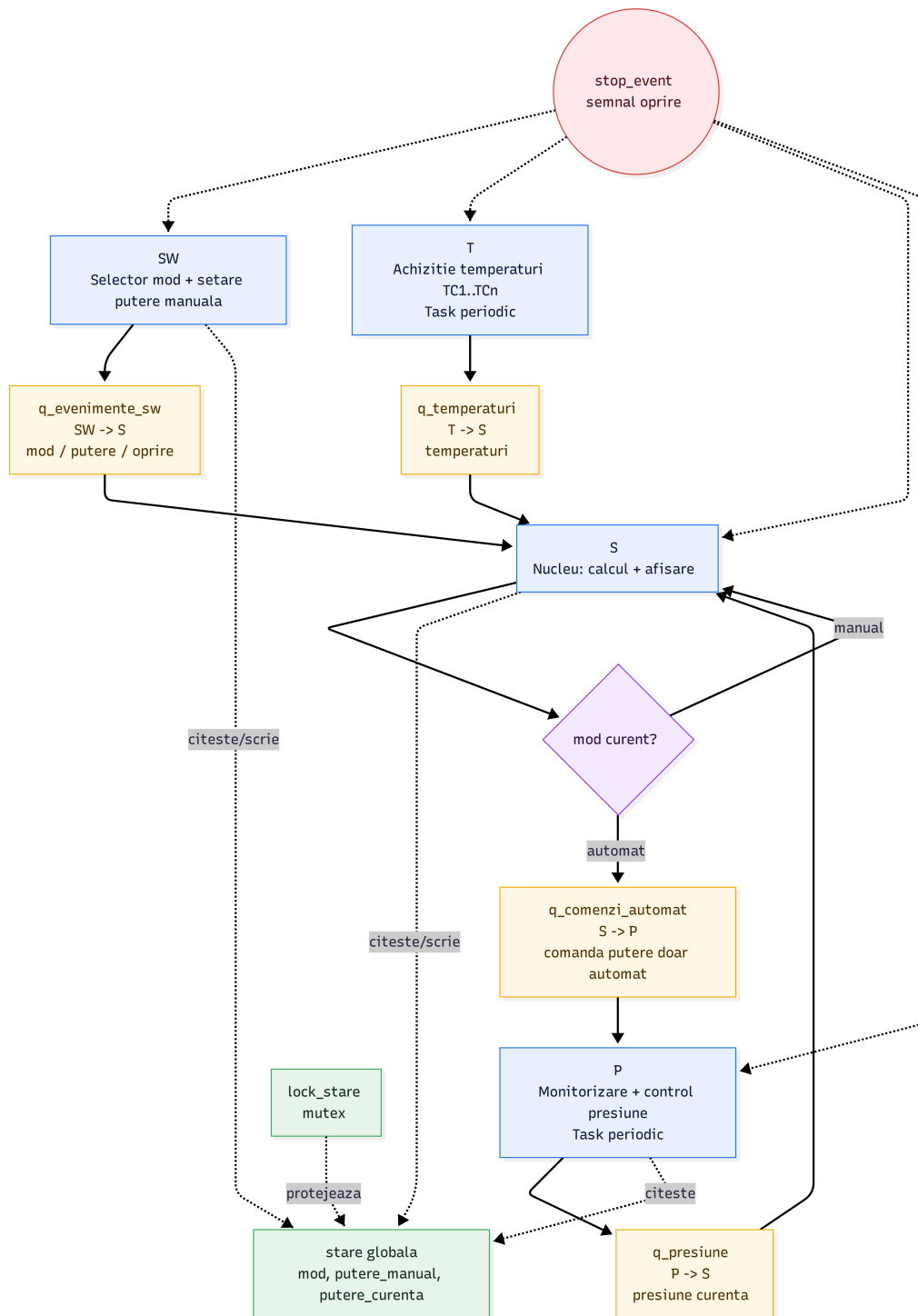
Spre deosebire de o variabila booleana simpla, Event_stop permite intreruperea imediata a asteptarilor

lungi prin notificarea tuturor thread-urilor blocate. Thread-urile asteapta pe cozi (blocant) sau pe evenimente (wait cu timeout). Nu se foloseste delay/busy-wait pentru sincronizare.

Comutarea manual/automat este tratata ca un eveniment cu prioritate logica:

- La comutare, task-ul S actualizeaza variabila `mode` sub lock.
- Daca sistemul trece in manual, S inceteaza trimiterea comenzilor pe coada S-P. Task-ul P va detecta schimbarea de mod si va ignora vechile comenzi ramase in coada, utilizand in schimb valoarea `putere_manual` setata de SW.
- In modul automat, `putere` este produs exclusiv de S pe baza temperaturilor si P incepe din nou sa preia din coada S-P.

Aceasta regula elimina situatia in care P primeste comenzi contradictorii si asigura separarea clara a sursei comenzii in functie de mod.



In aceasta diagrama se poate observa modul de functionare al aplicatiei.

3.3 Implementarea soluției

```

1
2 # a - mod automat
3 # m - mod manual
4 # p <0..100> - seteaza puterea in mod manual
5 # q - oprim . stop_event se seteaza si task ul se termina
6
7 # T (achizitie temperatura) produce periodic TC1...TCn si trimite catre S
8 # S (decizie) calculeaza confortul si:
9 #     in modul automat, calculeaza puterea si o transmite catre P
10 #     in modul manual, nu calculeaza puterea; foloseste puterea data de SW
11 #     (si doar afiseaza)
12 # P mentine presiunea in limite, folosind puterea curenta
13 # SW (interfata) selecteaza modul si (in manual) stabileste puterea
14 # queue - cozi pentru comunicare intre thread-uri (mesaje)
15 # random - punem un zgomot mic in temperatura/presiune ca sa fie mai realist
16 # threading - thread-uri + Lock (mutex) + Event (semnal de oprire)
17 # cand un ask ia lock ul doar el poate citi/scrie in zona partajata.
18 #     celelalte thread-uri asteapta, se previne race condition
19 # stop_event - semnal de oprire pentru toate thread-urile. E ca un steag,
20 #     cat timp nu e setat, thread-urile ruleaza, dupa ce e setat se opresc
21 # time - time.monotonic(), este un ceas care nu se da inapoi (nu e afectat
22 #     de schimbari de ora sistem), pentru perioade stabile de timp (ex: fac
23 #     ceva la fiecare 0.5 secunde)
24
25 import queue
26 import random
27 import threading
28 import time
29
30 def limiteaza(valoare, minim, maxim):
31     # intoarce valoarea in intervalul [minim, maxim]
32     # ex: calculez puterea si da 110%, o limitez la 100%
33     # ex: utilizatorul incearca sa seteze -20%, o limitez la 0%
34     # ex: puterea trebuie sa fie intre 0 si 100.
35     if valoare < minim:
36         return minim
37     if valoare > maxim:
38         return maxim
39     return valoare
40
41 def ultimul_mesaj(coada, mesaj):
42     # S trebuie sa lucreze pe date recente, nu pe o lista de date vechi care
43     # s-au acumulat.
44     # coada are maxsize=1
45     # daca e plina, aruncam mesajul vechi
46     # punem mesajul nou
47     try:
48         if coada.full():
49             coada.get_nowait() # daca coada e plina, scoatem vechiul mesaj
50     except queue.Empty: # daca coada s-a golit intre timp, un alt thread a
51         scos mesajul
52         pass
53
54     try:
55         coada.put_nowait(mesaj) # incercam sa punem mesajul nou

```

```

48     except queue.Full:
49         # in acel moment coada s-a umplut din nou, renuntam (alt thread a
           pus ceva intre timp)
50         pass
51
52 def goleste_coadă(coada):
53     # Scoate toate elementele ramase in coada, fara sa blocheze thread-ul
54     # Folositor la comutare de mod: vrem sa aruncam comenzi vechi
55     while True:
56         try:
57             coada.get_nowait()
58         except queue.Empty:
59             break
60
61
62 def asteapta_pana_la_urmatoarea_activare(next_release, stop_event):
63     # temporizarea corecta pentru un task periodic
64     # thread-ul intra in asteptare si nu consuma CPU inutil
65     # se trezeste fie la timeout (cand a venit timpul urmator), fie daca
           stop_event se seteaza
66     acum = time.monotonic()
67     timp_ramas = next_release - acum
68     if timp_ramas > 0:
69         stop_event.wait(timeout=timp_ramas)
70
71
72 def calcul_confort(t_medie, t_ref, banda):
73     # Decide daca este "rece", "confortabil" sau "cald" fata de temperatura
           de referinta
74     if t_medie < (t_ref - banda):
75         return "rece"
76     if t_medie > (t_ref + banda):
77         return "cald"
78     return "confortabil"
79
80
81 def calcul_putere_mod_automat(t_medie, t_ref):
82     # Daca temperatura medie este < decat temperatura de referinta - vrem
           putere mai mare
83     # Daca temperatura medie este > decat temperatura de referinta - vrem
           putere mai mica
84     # k = cat de rapid reactioneaza controlul
85     k = 12.0
86     putere_baza = 30.0 # puterea de baza (cu ea pornim, ajustam dupa)
87     eroare = t_ref - t_medie # daca eroare > 0 - e prea rece
88     putere = k * eroare + putere_baza
89     return putere
90
91 def task_sw(q_evenimente_sw, stop_event, lock_consola):
92     # task SW citește de la tastatura si trimite "evenimente" catre S.
93     # interfata cu utilizatorul
94     # input() este blocant, dar nu e busy-wait (nu consuma CPU in bucla)
95     # blocant adica programul se opreste aici pana se intampla ceva (
           utilizatorul apasa Enter in cazul nostru)
96     # nu tinem lock-ul pe durata input() fiindca altfel S nu mai poate afisa
           .

```

```

97     # lock_consola il folosim doar ca sa nu se amestece print-urile intre
98     #     ele (S si SW pot afisa in acelasi timp si se amesteca liniile)
99
100     with lock_consola:
101         print("\n[SW] Introdu comenzi: a / m / p <0..100> / q\n")
102
103     while not stop_event.is_set(): #atata timp cat nu e setat semnalul de
104         #oprire
105         try:
106             linie = input("[SW] > ").strip()
107         except (EOFError, KeyboardInterrupt):
108             linie = "q"
109
110         if not linie:
111             continue
112
113         # Comanda "a" - automat
114         if linie.lower() == "a":
115             ultimul_mesaj(q_evenimente_sw, {"tip": "set_mod", "mod": "
116                 automat"})
117             continue
118
119         # Comanda "m" - manual
120         if linie.lower() == "m":
121             ultimul_mesaj(q_evenimente_sw, {"tip": "set_mod", "mod": "manual
122                 "})
123             continue
124
125         # Comanda "p ..." - setare putere manuala
126         if linie.lower().startswith("p"):
127             parti = linie.split()
128             if len(parti) != 2:
129                 with lock_consola:
130                     print("[SW] Format corect: p <0..100>")
131                     continue
132
133             try:
134                 putere = float(parti[1])
135             except ValueError:
136                 with lock_consola:
137                     print("[SW] Valoare invalida. Exemplu: p 80")
138                     continue
139
140             putere = limiteaza(putere, 0.0, 100.0)
141             ultimul_mesaj(q_evenimente_sw, {"tip": "set_putere_manual", "
142                 putere": putere})
143             continue
144
145         # Comanda "q" - oprire
146         if linie.lower() == "q":
147             ultimul_mesaj(q_evenimente_sw, {"tip": "oprire"})
148             stop_event.set()
149             break
150
151     with lock_consola:

```

```

147         print("[SW] Comanda necunoscuta. Foloseste: a / m / p <0..100> /
           q")
148
149 def task_t(configurare, stare, lock_stare, q_temperaturi, stop_event):
150     # task T este un task periodic, la fiecare perioada_T secunde genereaza
           TC1...TCn si trimite rezultatul catre S prin q_temperaturi
151     # parametrii sunt stabiliti in "configurare" in main(), pentru usurinta
           si testare
152     # ambient - temperatura din cladire daca nu ar exista incalzirea
153     # delta_max - cat se poate urca peste ambient la putere de 100%
154     # alpha - cat de repede se apropie temperatura de baza de tinta
155     # temperatura_tinta = ambient + delta_max*(putere/100)
156     # temperatura_baza se apropie gradual de temperatura_tinta
157
158     ambient = configurare["temperatura_ambient"]           # avem 18 greade C
           fara incalzire
159     delta_max = configurare["delta_max_incalzire"]          # +10C la 100%
160     alpha = configurare["viteza_raspuns_temperatura"]       # 0.08 (mai mare =
           mai rapid)
161
162     temperatura_baza = ambient
163
164     next_release = time.monotonic()
165
166     while not stop_event.is_set():
167         next_release += configurare["perioada_T"]
168
169         # Citim puterea curenta sub mutex, ca sa fie consistenta
170         with lock_stare:
171             putere_curenta = stare["putere_curenta"]
172
173             temperatura_tinta = ambient + delta_max * (putere_curenta / 100.0)
174             temperatura_baza = temperatura_baza + alpha * (temperatura_tinta -
           temperatura_baza)
175
176             temperaturi = []
177             for _ in range(configurare["numar_TC"]):
178                 zgomot = random.uniform(-0.15, 0.15)
179                 # adaugam zgomot la fiecare termocuplu, senzorii reali nu sunt
           perfect identici
180                 # temperatura finala = temperatura_baza + zgomot
181                 # alegem un numar aleator intre -0.15 si +0.15, uniform adica
           toate valorile din interval au sanse egale
182                 temperaturi.append(temperatura_baza + zgomot)
183
184             # mesajul catre S: dict (dictionary) cu timp + lista temperaturi
185             mesaj = {"timestamp": time.monotonic(), "temperaturi": temperaturi}
186
187             # pastram doar ultimul mesaj (latest only)
188             ultimul_mesaj(q_temperaturi, mesaj)
189
190             # asteptare periodica fara busy-wait
191             asteapta_pana_la_urmatoarea_activare(next_release, stop_event)
192
193 def task_p(configurare, stare, lock_stare, q_comenzi_automat, q_presiune,
           stop_event):

```

```

194 # ruleaza periodic (perioada_P)
195 # citește presiunea și decide acțiunea asupra valvei
196 # trebuie să folosească puterea corectă în funcție de mod:
197 #     în modul automat, puterea vine de la S prin q_comenzi_automat
198 #     în modul manual, puterea vine direct din stare (setată de SW)
199
200 # previne o secvență greșită de funcționare:
201 # dacă SW trece pe manual, în coadă pot rămâne comenzi automate vechi, P
202 #     trebuie să ignore acele comenzi vechi:
203 # când detectăm mod="manual", golim coada q_comenzi_automat
204
205 presiune = configurare["presiune_referinta"]
206 actiune_valva = 0.0
207
208 mod_anterior = None # ca să detectăm schimbare de mod
209 next_release = time.monotonic()
210
211 while not stop_event.is_set():
212     next_release += configurare["perioada_P"]
213
214     # Citim modul și puterea curentă din zona partajată, folosită de mai
215     # multe task-uri (sub mutex)
216     with lock_stare:
217         mod_curent = stare["mod"]
218         putere_curenta = stare["putere_curenta"]
219
220     # Dacă tocmai am intrat în manual, aruncăm comenzile automate rămase
221     if mod_curent == "manual" and mod_anterior != "manual":
222         golește_coadă(q_comenzi_automat)
223
224     mod_anterior = mod_curent
225
226     # Dacă suntem în modul automat, încercăm să luăm ultima comandă
227     #     automată de la S
228     # get_nowait() = neblocant: dacă nu există mesaj, aruncă excepție
229     #     imediat, nu așteaptă deloc
230     # get(timeout=...) = blocant: așteaptă până la timeout să apară un
231     #     mesaj
232     # Pentru P, vrem să nu ne blocăm mult; P trebuie să ruleze periodic.
233     if mod_curent == "automat":
234         ultima_comandă = None
235         try:
236             # luăm ce e disponibil acum, fără așteptare
237             ultima_comandă = q_comenzi_automat.get_nowait()
238             # folosim get_nowait() ca să nu blocăm P dacă nu e nimic în
239             #     coadă
240             # dacă sunt mai multe, o păstrăm pe ultima (cea mai nouă)
241             while True:
242                 try:
243                     ultima_comandă = q_comenzi_automat.get_nowait()
244                 except queue.Empty:
245                     break
246         except queue.Empty:
247             ultima_comandă = None
248
249     if ultima_comandă is not None:

```

```

244         # comanda automata e un dict: {"timestamp":..., "putere
           "...}
245         putere_curenta = ultima_comanda["putere"]
246
247         # Crestere presiune daca puterea e mare + diminuare spre referinta
248         crestere = 0.08* (putere_curenta / 100.0)
249         diminuare = 0.01 * (configurare["presiune_referinta"] - presiune)
250         presiune = presiune + crestere + diminuare
251
252         # Decidem actiunea valvei in functie de presiune
253         if presiune > configurare["presiune_maxima_siguranta"]:
254             actiune_valva = 1.0
255         elif presiune > configurare["presiune_referinta"] + 0.3:
256             actiune_valva = 0.6
257         else:
258             actiune_valva = 0.0
259
260         presiune -= 0.08 * actiune_valva
261         presiune += random.uniform(-0.01, 0.01)
262         # adaugam un zgomot la fiecare presiune
263
264         # Trimitem presiunea catre S pentru afisare
265         ultimul_mesaj(
266             q_presiune,
267             {"timestamp": time.monotonic(), "presiune": presiune, "valva":
              actiune_valva}
268         )
269
270         # asteptare periodica fara busy-wait
271         asteapta_pana_la_urmatoarea_activare(next_release, stop_event)
272
273     def task_s(configurare, stare, lock_stare, q_evenimente_sw, q_temperaturi,
               q_comenzi_automat, q_presiune, stop_event, lock_consola):
274         # proceseaza evenimentele SW (manual/automat, setare putere manuala)
275         # citește temperatura cea mai recenta de la T
276         # citește presiunea cea mai recenta de la P
277         # in modul automat: calculeaza puterea si o transmite catre P
278         # in modul manual: nu calculeaza puterea (nu suprascrive), doar afiseaza
               starea
279
280         # previne o secventa gresita de functionare:
281         # daca SW e pe manual, S nu are voie sa calculeze/trimita comenzi de
               putere. In modul manual, S nu pune nimic in q_comenzi_automat
282
283         # previne race condition: orice update la stare["mod"], stare["putere_
               *"] se face sub lock_stare
284
285         ultima_temperatura = None
286         ultima_presiune = None
287
288         next_afisare = time.monotonic()
289
290         while not stop_event.is_set():
291             # procam toate evenimentele SW disponibile acum (neblocant)
292             while True:
293                 try:

```



```

294         ev = q_evenimente_sw.get_nowait()
295     except queue.Empty:
296         break
297
298     tip = ev.get("tip")
299
300     if tip == "oprire":
301         stop_event.set()
302         break
303
304     if tip == "set_mod":
305         mod_nou = ev.get("mod")
306         if mod_nou in ("manual", "automat"):
307             with lock_stare:
308                 stare["mod"] = mod_nou
309
310                 # Daca am trecut in manual, punerea puterii curente
311                 devine exclusiva SW
312                 if mod_nou == "manual":
313                     stare["putere_curenta"] = stare["putere_manual"]
314
315     if tip == "set_putere_manual":
316         putere = ev.get("putere")
317         if putere is not None:
318             putere = limiteaza(float(putere), 0.0, 100.0)
319             with lock_stare:
320                 stare["putere_manual"] = putere
321                 # daca suntem in manual, aplicam imediat puterea
322                 if stare["mod"] == "manual":
323                     stare["putere_curenta"] = stare["putere_manual"]
324
325     if stop_event.is_set():
326         break
327
328     # citim temperatura cea mai recenta de la T
329     # q_temperaturi.get(timeout=0.1) inseamna: "astept maxim 0.1 sec sa
330     apara un mesaj; daca nu apare, merg mai departe"
331     # asta reduce consumul CPU
332     try:
333         msg = q_temperaturi.get(timeout=0.1)
334         ultima_temperatura = msg
335
336         # Daca au venit mai multe, pastram ultimul (cel mai recent)
337         while True:
338             try:
339                 ultima_temperatura = q_temperaturi.get_nowait()
340             except queue.Empty:
341                 break
342     except queue.Empty:
343         pass
344
345     # citim presiunea cea mai recenta de la P
346     try:
347         ultima_presiune = q_presiune.get_nowait()
348         while True:
349             try:

```

```

348         ultima_presiune = q_presiune.get_nowait()
349     except queue.Empty:
350         break
351 except queue.Empty:
352     pass
353
354     # calculam temperatura medie si confortul
355     if ultima_temperatura is not None:
356         temperaturi = ultima_temperatura["temperaturi"]
357         t_medie = sum(temperaturi) / len(temperaturi)
358         confort = calcul_confort(t_medie, configurare["
            temperatura_referinta"], configurare["banda_confort"])
359     else:
360         t_medie = float("nan")
361         confort = "necunoscut"
362
363     # stabilim puterea curenta in functie de modul de functionare
364     with lock_stare:
365         mod_curent = stare["mod"]
366         putere_manual = stare["putere_manual"]
367
368     if mod_curent == "automat" and ultima_temperatura is not None:
369         # mod automat: S calculeaza puterea
370         putere_calc = calcul_putere_mod_automat(t_medie, configurare["
            temperatura_referinta"])
371         putere_calc = limiteaza(putere_calc, 0.0, 100.0)
372
373         # Update stare sub mutex
374         with lock_stare:
375             stare["putere_curenta"] = putere_calc
376
377         # Trimitem comanda automata catre P
378         ultimul_mesaj(q_comenzi_automat, {"timestamp": time.monotonic(),
            "putere": putere_calc})
379
380     else:
381         # mod manual: S nu calculeaza puterea si nu trimite comenzi
382         catre P.
383         # puterea curenta este stabilita de SW (prin stare["
384         putere_manual"]).
385         with lock_stare:
386             stare["putere_curenta"] = putere_manual
387
388         # nu trimitem nimic pe q_comenzi_automat in manual
389
390     # Afisam starea o data la perioada_afisare_S secunde
391     acum = time.monotonic()
392     if acum >= next_afisare:
393         next_afisare = acum + configurare["perioada_afisare_S"]
394
395         with lock_stare:
396             mod_afis = stare["mod"]
397             putere_afis = stare["putere_curenta"]
398
399     pres = ultima_presiune["presiune"] if ultima_presiune is not
        None else float("nan")

```

```

398
399         valva = ultima_presiune.get("valva", float("nan")) if
        ultima_presiune is not None else float("nan")
400
401     with lock_consola:
402         print(
403             f"[S] mod={mod_afis:7s} ; T_medie={t_medie:5.2f} C ;
                confort={confort:12s} ; "
404             f"presiune={pres:4.2f} ; putere={putere_afis:5.1f}% ;
                valva={valva:3.1f}"
405         )
406
407     # eliberam CPU-ul fara busy-wait
408     stop_event.wait(timeout=0.02)
409
410 def main():
411     # "configurare" contine parametrii sistemului
412     configurare = {
413         # parametri confort
414         "temperatura_referinta": 22.0, # temperatura tinta
415         "banda_confort": 1.0, # +/- 1 grad C fata de tinta
416
417         # parametri model temperatura
418         "temperatura_ambient": 18.0, # fara incalzire
419         "delta_max_incalzire": 10.0, # cu cate grade urca peste ammbient la
                putere 100%
420         "viteza_raspuns_temperatura": 0.08, # cat de repede urca/scade
                temperatura
421
422         # parametri presiune
423         "presiune_referinta": 3.0, # nivel normal de presiune
424         "presiune_maxima_siguranta": 4.0, # prag de siguranta, peste, se
                deschide valva complet
425
426         # perioade (secunde)
427         "perioada_T": 0.5, # perioada de citire temperatura
428         "perioada_P": 0.2, # perioada de reglare presiune
429         "perioada_afisare_S": 1.0, # perioada de afisare stare in S
430
431         # numar termocupluri
432         "numar_TC": 4, # cate termocupluri avem
433     }
434
435     # "stare" este zona partajata intre thread-uri. Orice citire/scriere din
        stare trebuie facuta sub lock_stare (mutex).
436     # Asta previne secventa gresita "date incorecte intre S si P".
437     stare = {
438         "mod": "automat",
439         "putere_manual": 30.0, # setata de SW in mod manual
440         "putere_curenta": 0.0, # actualizata de S si folosita de T si P
441     }
442
443     # Mutex (Lock) = excludere mutuala pentru "stare"
444     lock_stare = threading.Lock() # pentru a proteja accesul la "stare"
445
446     # Lock separat pentru print-uri ca sa nu se amestece liniile

```

```

447     lock_consola = threading.Lock()
448
449     # main seteaza stop_event, celelalte thread-uri verifica stop_event si
450     # ies
451     stop_event = threading.Event()
452
453     # Cozi de mesaje:
454     # maxsize=1 pentru temperaturi/presiune/comenzi automate - pastram doar
455     # ultimul mesaj
456     q_evenimente_sw = queue.Queue(maxsize=10)
457     q_temperaturi = queue.Queue(maxsize=1)
458     q_comenzi_automat = queue.Queue(maxsize=1)
459     q_presiune = queue.Queue(maxsize=1)
460
461     # Thread-urile sunt create cu daemon=True.
462     # daca thread-ul principal (main) se termina, thread-urile daemon nu mai
463     # tin procesul in viata.
464     # util sa nu ramana procesul blocat.
465     # facem si join(timeout) ca sa fim siguri ca se termina
466     th_sw = threading.Thread(target=task_sw, name="SW", args=(
467         q_evenimente_sw, stop_event, lock_consola), daemon=True)
468     th_t = threading.Thread(target=task_t, name="T", args=(configurare,
469         stare, lock_stare, q_temperaturi, stop_event), daemon=True)
470     th_p = threading.Thread(target=task_p, name="P", args=(configurare,
471         stare, lock_stare, q_comenzi_automat, q_presiune, stop_event), daemon=
472         =True)
473     th_s = threading.Thread(target=task_s, name="S", args=(configurare,
474         stare, lock_stare, q_evenimente_sw, q_temperaturi, q_comenzi_automat,
475         q_presiune, stop_event, lock_consola), daemon=True)
476
477     # Pornim thread-urile
478     th_t.start()
479     th_p.start()
480     th_s.start()
481     th_sw.start()
482
483     # Main asteapta oprirea fara busy-wait
484     try:
485         while not stop_event.is_set():
486             stop_event.wait(timeout=0.5)
487     except KeyboardInterrupt:
488         stop_event.set()
489
490     # Asteptam terminarea thread-urilor cu timeout
491     for th in (th_sw, th_t, th_s, th_p):
492         try:
493             th.join(timeout=1.0)
494         except RuntimeError:
495             pass
496
497     with lock_consola:
498         print("\n Oprete program")
499
500 if __name__ == "__main__":
501     main()

```

4 Testarea aplicației și validarea soluției propuse

În acest capitol am testat câteva scenarii de functionare:

4.0.1 Scenariul 1: Regim automat - stabilizare temperatura si putere

În acest scenariu sistemul rulează în mod **automat**, iar task-ul S calculează puterea de încălzire în funcție de eroarea față de temperatura de referință. Se observă că, pornind de la o temperatură medie mai mică (confort=rece), puterea este inițial ridicată pentru a încălzi rapid, apoi scade treptat pe măsură ce temperatura se apropie de zona de confort (confort=confortabil). Presiunea rămâne în jurul valorii de referință, iar valva este acționată ocazional (0.6) atunci când presiunea depășește pragul intermediar ($\text{presiune_referinta}+0.3$), confirmând că P intervine preventiv.

```
[SW] > [S] mod=automat ; T_medie=19.15 C ; confort=rece ; presiune=3.09 ; putere= 64.2% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=19.91 C ; confort=rece ; presiune=3.16 ; putere= 55.1% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=20.41 C ; confort=rece ; presiune=3.26 ; putere= 49.1% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=20.78 C ; confort=rece ; presiune=3.25 ; putere= 44.7% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.06 C ; confort=confortabil ; presiune=3.25 ; putere= 41.3% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.28 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 38.7% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.33 C ; confort=confortabil ; presiune=3.30 ; putere= 38.0% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.39 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 37.3% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.40 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 37.2% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.48 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 36.3% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.47 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 36.4% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.46 C ; confort=confortabil ; presiune=3.30 ; putere= 36.5% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.48 C ; confort=confortabil ; presiune=3.30 ; putere= 36.2% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.54 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 35.5% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.45 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 36.7% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.54 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 35.6% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.53 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 35.7% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.48 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 36.2% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.54 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 35.5% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.54 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 35.6% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.52 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 35.8% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.57 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 35.2% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.55 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 35.4% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.58 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 35.1% ; valva=0.0
```

Scenariul 1: mod automat - putere calculată de S, temperatura converge spre referință, valva intervine preventiv.

4.0.2 Scenariul 2: Comutare pe modul manual si setare putere fixa la 40%

Aici se demonstrează comutarea corectă din automat în **manual**. După comanda **m**, modul devine manual, iar puterea afișată nu mai este calculată de S, ci este fixată de utilizator prin **p 40**. Se vede că

puterea ramane constanta la 40.0% pe mai multe iteratii, ceea ce confirma prevenirea secventei gresite "S continua sa controleze in manual". Temperaturile continua sa fie achizitionate de T si afisate, iar P continua sa controleze presiunea (valva ramane 0.0 / 0.6 in functie de presiune).

```
m[S] mod=automat ; T_medie=21.49 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 36.1% ; valva=0.6

[SW] > [S] mod>manual ; T_medie=21.56 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 30.0% ; valva=0.6
p [S] mod>manual ; T_medie=21.46 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 30.0% ; valva=0.0
40
[SW] > [S] mod>manual ; T_medie=21.37 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.46 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.57 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.66 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 40.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=21.73 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.85 C ; confort=confortabil ; presiune=3.25 ; putere= 40.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=21.87 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 40.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=21.94 C ; confort=confortabil ; presiune=3.30 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.87 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.83 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.94 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 40.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=22.00 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.93 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.94 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.98 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.94 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.95 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.96 C ; confort=confortabil ; presiune=3.25 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.94 C ; confort=confortabil ; presiune=3.25 ; putere= 40.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=21.98 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=22.04 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.99 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
[S] mod>manual ; T_medie=21.93 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 40.0% ; valva=0.0
```

Scenariul 2: comutare in manual si setare p 40 - puterea ramane fixa, S nu suprascrie comanda manuala.

4.0.3 Scenariul 3: Siguranta presiune - manual cu putere 100% (valva 1.0 la prag maxim)

In acest scenariu se testeaza situatia de solicitare maxima: comutare in **manual** si setare **p 100**. Temperatura medie creste semnificativ (confort ajunge cald), iar presiunea urca spre pragul de siguranta. Se observa clar ca, atunci cand presiunea ajunge in zona critica, P comuta valva pe **1.0** (deschidere maxima), adica mecanismul de siguranta intervine pentru a preveni depasirea necontrolata a presiunii. Astfel, scenariul demonstreaza comportamentul corect de protectie al modulului P.

```

[S] mod=automat ; T_medie=19.94 C ; confort=rece ; presiune=3.28 ; putere= 54.7% ; valva=0.6
m
[SW] > [S] mod>manual ; T_medie=20.23 C ; confort=rece ; presiune=3.27 ; putere= 30.0% ; valva=0.0
p 1[S] mod>manual ; T_medie=20.32 C ; confort=rece ; presiune=3.29 ; putere= 30.0% ; valva=0.0
00
[SW] > [S] mod>manual ; T_medie=20.99 C ; confort=rece ; presiune=3.33 ; putere=100.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=22.15 C ; confort=confortabil ; presiune=3.47 ; putere=100.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=22.99 C ; confort=confortabil ; presiune=3.61 ; putere=100.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=23.78 C ; confort=cald ; presiune=3.76 ; putere=100.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=24.42 C ; confort=cald ; presiune=3.87 ; putere=100.0% ; valva=0.6
[S] mod>manual ; T_medie=24.90 C ; confort=cald ; presiune=3.94 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=25.40 C ; confort=cald ; presiune=3.93 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=25.88 C ; confort=cald ; presiune=3.93 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=26.13 C ; confort=cald ; presiune=3.93 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=26.41 C ; confort=cald ; presiune=3.95 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=26.68 C ; confort=cald ; presiune=3.93 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=26.86 C ; confort=cald ; presiune=3.95 ; putere=100.0% ; valva=1.0
[S] mod>manual ; T_medie=27.00 C ; confort=cald ; presiune=3.96 ; putere=100.0% ; valva=0.6

```

Scenariul 3: manual cu p 100 - presiunea creste si declanseaza valva la 1.0 (regim de siguranta).

4.0.4 Scenariul 4: Revenire la modul automat dupa supraincalzire (puterea scade)

Aici se demonstreaza revenirea la control automat dupa ce sistemul a facut prea multa caldura. La comanda **a**, modul devine **automat**, iar S reinceptione sa calculeze puterea. Se observa ca, pentru temperatura medie foarte mare (confort=cald), puterea calculata scade pana la **0.0%**, apoi creste din nou gradual pe masura ce temperatura revine spre zona de confort.

```

a
[SW] > [S] mod=automat ; T_medie=27.15 C ; confort=cald ; presiune=3.89 ; putere= 0.0% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=25.72 C ; confort=cald ; presiune=3.60 ; putere= 0.0% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=24.69 C ; confort=cald ; presiune=3.28 ; putere= 0.0% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=23.58 C ; confort=cald ; presiune=3.28 ; putere= 11.0% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=22.94 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 18.8% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=22.52 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 23.8% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=22.17 C ; confort=confortabil ; presiune=3.26 ; putere= 28.0% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.97 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 30.3% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.83 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 32.1% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.75 C ; confort=confortabil ; presiune=3.30 ; putere= 33.0% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.73 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 33.2% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.61 C ; confort=confortabil ; presiune=3.27 ; putere= 34.6% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.59 C ; confort=confortabil ; presiune=3.25 ; putere= 34.9% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.63 C ; confort=confortabil ; presiune=3.30 ; putere= 34.4% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.55 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 35.4% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.56 C ; confort=confortabil ; presiune=3.25 ; putere= 35.3% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.56 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 35.3% ; valva=0.6
[S] mod=automat ; T_medie=21.49 C ; confort=confortabil ; presiune=3.31 ; putere= 36.1% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.60 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 34.8% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.54 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 35.5% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.59 C ; confort=confortabil ; presiune=3.28 ; putere= 34.9% ; valva=0.0
[S] mod=automat ; T_medie=21.55 C ; confort=confortabil ; presiune=3.29 ; putere= 35.5% ; valva=0.0

```

Scenariul 4: revenire in automat, puterea scade la 0 cand temperatura e prea mare, apoi se ajusteaza spre stabilizare.

Bibliografie

- [1] Python Software Foundation, *Python Documentation: threading — Thread-based parallelism*, <https://docs.python.org/3/library/threading.html>, Documentatie oficiala Python (threading), 2025.
- [2] Python Software Foundation, *Python Documentation: queue — A synchronized queue class*, <https://docs.python.org/3/library/queue.html>, Documentatie oficiala Python (queue), 2025.
- [3] *POSIX and RTOS (Chapter 13) - POSIX Compliance and Conformance*, Fisier PDF furnizat in cadrul laboratorului/proiectului PATR, Material suport: POSIX, thread-uri, extensii real-time si conformanta, 2021.
- [4] *Real-Time OSs - Note de curs/laborator*, Fisier PDF furnizat in cadrul laboratorului/proiectului PATR, Material suport: concepte RTOS, prioritati, scheduling, sincronizare, 2021.
- [5] *Multitask Resource Sharing - Resource Deadlock*, Fisier PDF furnizat in cadrul laboratorului/proiectului PATR, Material suport: conditii de deadlock, partajare resurse, sectiuni critice, 2025.