

DEFINIZIONE MINIMO LOCAL

UN PUNTO \bar{x} AMMISCIBLE \hat{o} UN PUNTO DI MINIMO LOCAL SE:

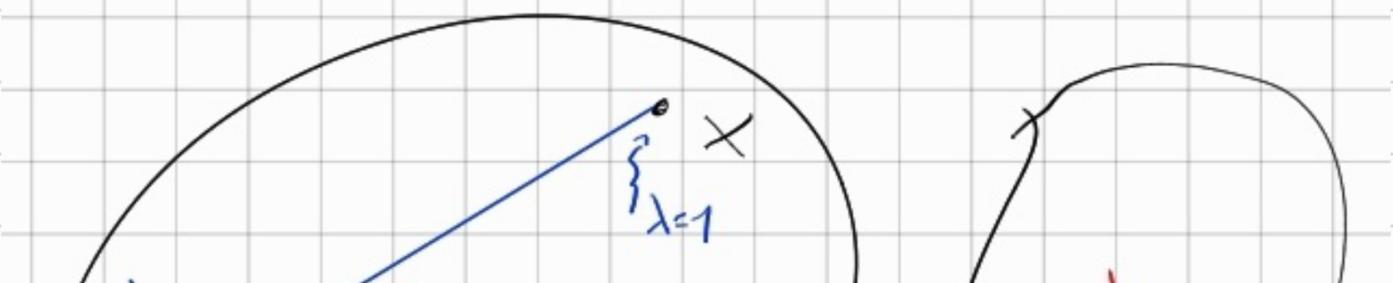
$$f(\bar{x}) \leq f(x) \quad \forall x \in S \cap B_\rho(\bar{x}) \quad f' > 0$$

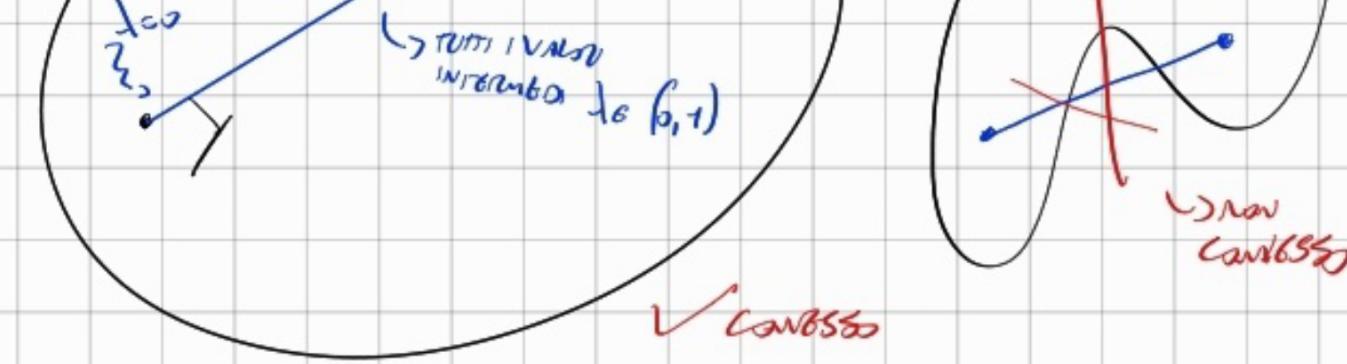
DEFINIZIONE INSIEME CONVESO

UN INSIEME $S \subseteq \mathbb{R}^n$ è DEFINITO CONVESO SE:

$$\forall x, y \in S \quad \forall \lambda \in [0, 1] \quad \lambda x + (1-\lambda)y \in S$$

$$\lambda x + (1-\lambda)y \in S$$





Al GSPMAPPO, lo si trova $Bf(\bar{x})$ è convesso

DEFINIZIONE FUNZIONE CONVESSE

Sia $S \subset \mathbb{R}^n$ un insieme convesso e sia una funzione

$f: S \rightarrow \mathbb{R}$ continua.

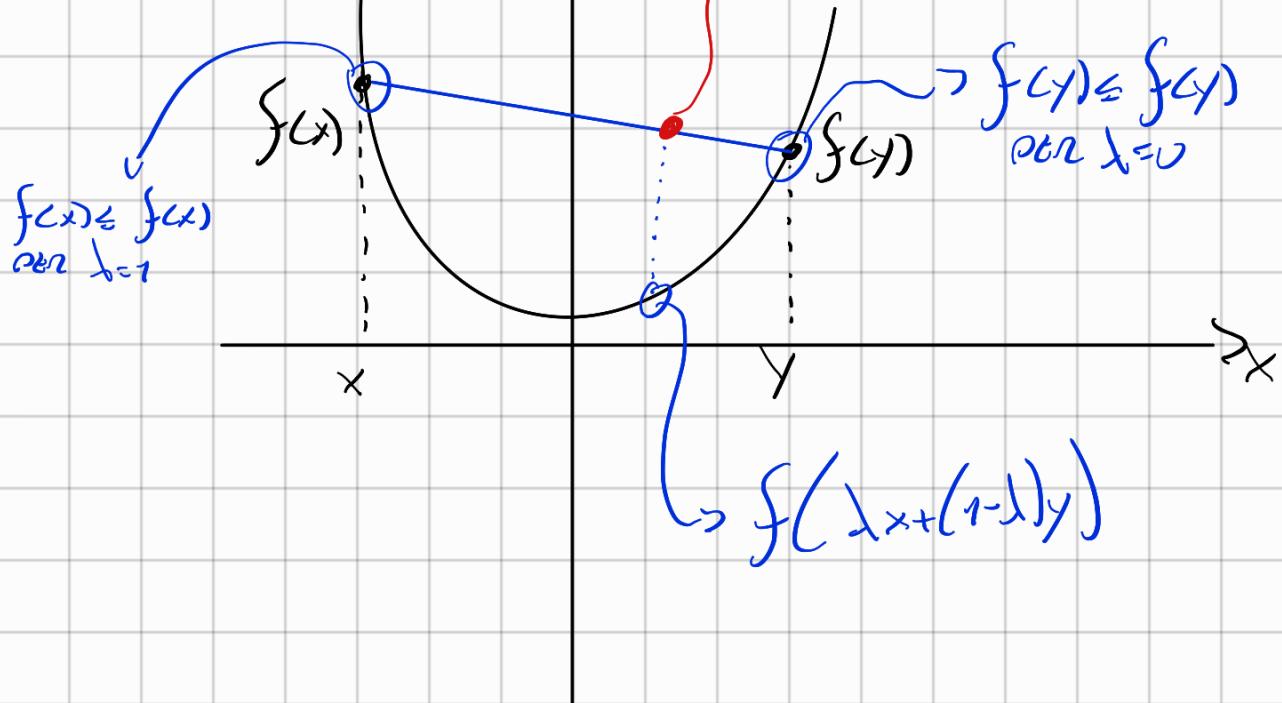
f è convessa se:

$\forall x, y \in S \in \mathbb{R}^n [0, 1] \text{ si ha che}$

$$f((1-\lambda)x + \lambda y) \leq (1-\lambda)f(x) + \lambda f(y)$$

GRAFICAMENTE:

$$\lambda f(x) + (1-\lambda)f(y)$$



TUTTE LE norme sono FUNZIONI CONVESSE

D.m:

Siano $x, y \in \mathbb{R}^n$ e sia $\lambda \in [0, 1]$, definisco:

$$z = \lambda x + (1-\lambda)y$$

$$\text{e vediamo } \|z\| = \|\lambda x + (1-\lambda)y\|$$

$$\leq \|\lambda x\| + \|(1-\lambda)y\|$$

$$= \lambda \|x\| + (1-\lambda)\|y\| \quad \checkmark$$

che cosa è la norma?

→ LA CONVESSITÀ FA CONCORDARE IL MINIMO LOCALIZZATO

MINIMO LOCAL E MINIMO OBBLIGO

perche' sono
quelli obbligati!!

Sia $S \subseteq \mathbb{R}^n$ CONVESO e sia $f: S \rightarrow \mathbb{R}$ CONVESO,

Allora i punti di minimo locale per $\min f(x)$
 \Downarrow
 $x \in S$

Sono anche PUNTI DI MINIMO OBBLIGO

Dimo:

Sia $\bar{x} \in S$ un punto di minimo locale e sia $y \in S$.

DEFINIZIONE:

$$z = (1-\lambda)\bar{x} + \lambda y \text{ con } \lambda \in [0,1]$$

Dim che S è CONVESO PER I PUNTI SIA HANNO CME

$$\bar{z} \in S$$

Perche' $\bar{x}, y \in S$ E' punto anche le loro somme
per la convessità
 z APPARTIENE AD S PER DEFINIZIONE DI CONVESSITÀ.

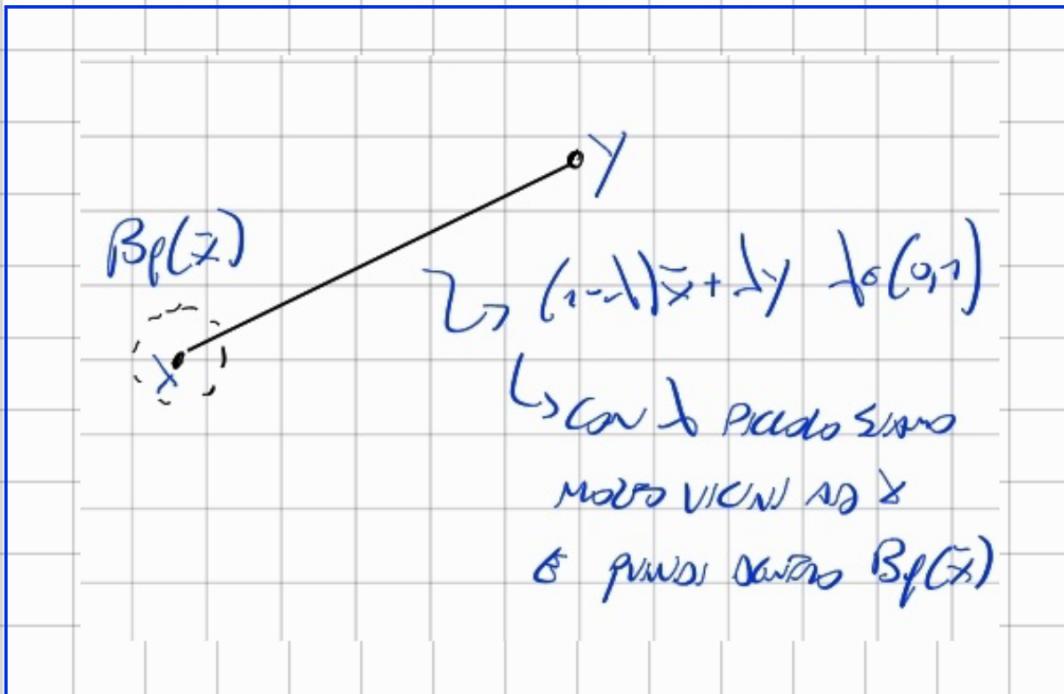
\bar{x} È UN MINIMO LOCALE, quindi $\exists r > 0$ tale che:

$$f(\bar{x}) \leq f(x) \quad \forall x \in S \cap B_r(\bar{x})$$

PER DEFINIZIONE DI MINIMO LOCALE.

PER UN $\lambda \in [0,1]$ PICCOLI, HA CHE:

$$z_0 \in B_f(x)$$



Allora $f(\bar{x}) \leq f(z) = f((1-\lambda)\bar{x} + \lambda y)$ per $\bar{x}, y \in S$

convesso $\Leftrightarrow f$ è convesso

APPROVATO CONVESSITÀ

$$\Rightarrow f((1-\lambda)\bar{x} + \lambda y) \leq (1-\lambda)f(\bar{x}) + \lambda f(y)$$

$$\Rightarrow f(\bar{x}) \leq f(\bar{x}) - \lambda f(\bar{x}) + \lambda f(y)$$

$$\Rightarrow f(\bar{x}) \leq f(y) \Rightarrow \boxed{f(\bar{x}) \leq f(y)}$$

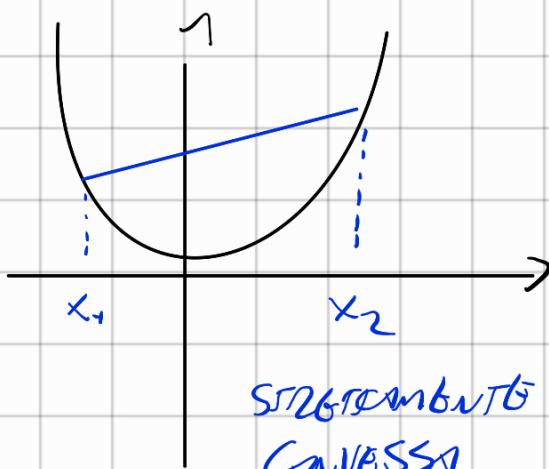
FUNZIONE STRETTAMENTE CONVESSA

Sia $f: S \rightarrow \mathbb{R}$ con S insieme convesso. f si dice STRETTAMENTE CONVEXA se?

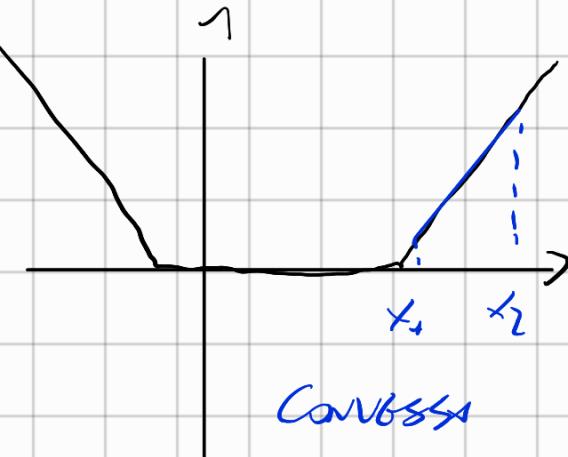
$\forall x, y \in S$ con $x \neq y$ e $\forall \lambda \in (0, 1)$ vale che:

$$f((1-\lambda)x + \lambda y) < (1-\lambda)f(x) + \lambda f(y)$$

GRADIMENTE CONCAVA E STRETTAMENTE CONVEXA SI HA
PRESO UN CONCUNTO DEI DUE PUNTI E' SEMPRE > :



STRETTAMENTE CONVEXA



CONVEXA

Sia $f: S \rightarrow \mathbb{R}$ STRETTAMENTE CONVEXA; allora il
PUNTO DI MINIMO CEDIBILE E' UNICO!

Dim:

SUPPOSSIAMO PER ASSURDO CHE \bar{x}, \bar{y} SIANO DUE PUNTI

DISTANZA DI MINIMO OROSCALO, OVRDO $\bar{x} + \bar{y}$ E PUNTO

$$f(\bar{x}) + f(\bar{y})$$

SIA $\bar{z} = (1-\lambda)\bar{x} + \lambda\bar{y}$. APPLICA IL PROPRIOV D'
SOTETTA CONVESSITÀ:

$$\begin{aligned} f(\bar{z}) &\leq (1-\lambda)f(\bar{x}) + \lambda f(\bar{y}) \quad \text{in } f(\bar{x}) = f(\bar{y}) \\ &= (1-\lambda)f(\bar{x}) + \lambda f(\bar{x}) \\ &= f(\bar{x}) \end{aligned}$$

$\Rightarrow f(\bar{z}) \leq f(\bar{x})$ NO POSSERÒ POICHE' PER I PUNTI \bar{x} È
UN PUNTO DI MINIMO OROSCALO! \square

RICHIAMO STRUMENTI DI ANALISI

1) DERIVATA DIREZIONALE

SIA $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. LE DIREZIONI DIREZIONALI DI f
IN $\bar{x} \in \mathbb{R}^n$ SONO GLI SVOLTI $\vec{v} \in \mathbb{R}^n$:

$$D_f(\bar{x}, \vec{v}) := \lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(\bar{x} + t\vec{v}) - f(\bar{x})}{t}$$

$t \rightarrow 0$

Questa formula ci dà la stima della pendenza della retta che passa per i punti f(x) e f(x + t)

2)

DERIVATA PARZIALE

Sia $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione parziale di f in \mathbb{R}^m rispetto ad una variabile x_i :

$$\frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_i} = D_f(\bar{x}, e_i)$$

Vettore di tutti
gli zeri tranne uno
nella i -esima
posizione

3)

GRADIENTE

Se $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ è continua di f in \mathbb{R}^n è il vettore

$$\nabla f(\bar{x}) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial f(\bar{x})}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

SE LA FUNZIONE GRADIENTE $\vec{\nabla} f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ È CONTINUA
SU \mathbb{R}^n ALLORA f È CONTINUAMENTE DIFFERENZIABILE:

$$f \in C^1(\mathbb{R}^n)$$

SE f È CONTINUAMENTE DIFFERENZIABILE, ALLORA $\vec{\nabla} f(x)$
È UN VETTO VULGARE:
→ TEOREMA DEL GRADIENTE

$$\vec{\nabla} f(\vec{x}, \vec{J}) = \vec{\nabla} f(\vec{x})^T \cdot \vec{J}$$

SU HA CHE IL GRADIENTE DIREZIONALE IN DIREZIONE DI MASSIMA SALTO DELLA FUNZIONE:

CONSIDERIAMO IL PROBLEMA DI MAXIMIZZARE MASSIMA PENDENZA DI UNA FUNZIONE ASSUNTA A MASSIMA CON LE SUO DERIVATI SUPERIORIBILI:

$$\max_{\|\vec{J}\|=1} \vec{\nabla} f(\vec{x})^T \cdot \vec{J} \geq \|\vec{\nabla} f(\vec{x})\| \cdot \|\vec{J}\| \cdot \cos(\theta)$$

DEFINIZIONE DI PROBLEMA
SCARICA DEL VETTORE

→ IL MASSIMO SU HA MASSIMA CON θ ANGOLI GUITO

$$\vec{J} \in \mathbb{R}^n$$

$d \parallel \nabla f(\tilde{x})$

è piano la soluzione ottima $\hat{x} = \frac{\vec{\nabla} f(\tilde{x})}{\|\vec{\nabla} f(\tilde{x})\|}$

↳

HESSIANA

$$\nabla^2 f(x) = \begin{pmatrix} \frac{\partial^2 f(\tilde{x})}{\partial x_1} & \frac{\partial^2 f(\tilde{x})}{\partial x_1 \partial x_2} & \dots \\ \vdots & \ddots & \ddots \\ \frac{\partial^2 f(\tilde{x})}{\partial x_1 \partial x_2} & \dots & \dots \end{pmatrix}$$

Se è funzione abbastanza $\nabla^2 f(x) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ continua su \mathbb{R}^n , allora la funzione f è DUE VOLTE CONTINUAMENTE DIFFERENZIABILE

$$f \in C^2(\mathbb{R}^n)$$

5)

JACOBIANO

Sia $F: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$ verso con

$$F(\bar{x}) = \begin{pmatrix} f_1(\bar{x}), \dots, f_m(\bar{x}) \end{pmatrix}^T$$

Mosso co Jacobiano $J_F(\bar{x})$ è una matrice

→ G' la matrice Jacobiana di verso con le
disposizioni per righe

$$J_F(\bar{x}) = \begin{pmatrix} \nabla f_1(\bar{x})^T \\ \nabla f_2(\bar{x})^T \\ \vdots \\ \nabla f_m(\bar{x})^T \end{pmatrix}$$

È si può interpetare l'nessuna ∇f come lo

Jaciano del gradiente

→ i calli sono in fondo
alla lezione del 29/09

SCAMPI

(

$\vec{\nabla} f$

$\nabla^2 f$

$f(x)$ $\nabla f(x)$ $\nabla^2 f(x)$ $C^T x$ $\text{Col } n^m$

matrix multiplication

$$\frac{1}{2} x^T Q x \quad Q \text{ symmetric}$$

 Q_x Q

$$\frac{1}{2} \|x\|^2 = \frac{1}{2} x^T x = \frac{1}{2} x^T I x$$

 $I_{x=x}$ I

$$\frac{1}{2} \|Ax + b\|^2$$

$$A^T A x + b^T x$$

$$A^T A$$

SIA $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ con $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$, allora f è **convessa**

SE E SOLO SE VOLE:

$$f(x) \geq f(\bar{x}) + \nabla f(\bar{x})^T (x - \bar{x}) \quad \forall x, \bar{x}$$

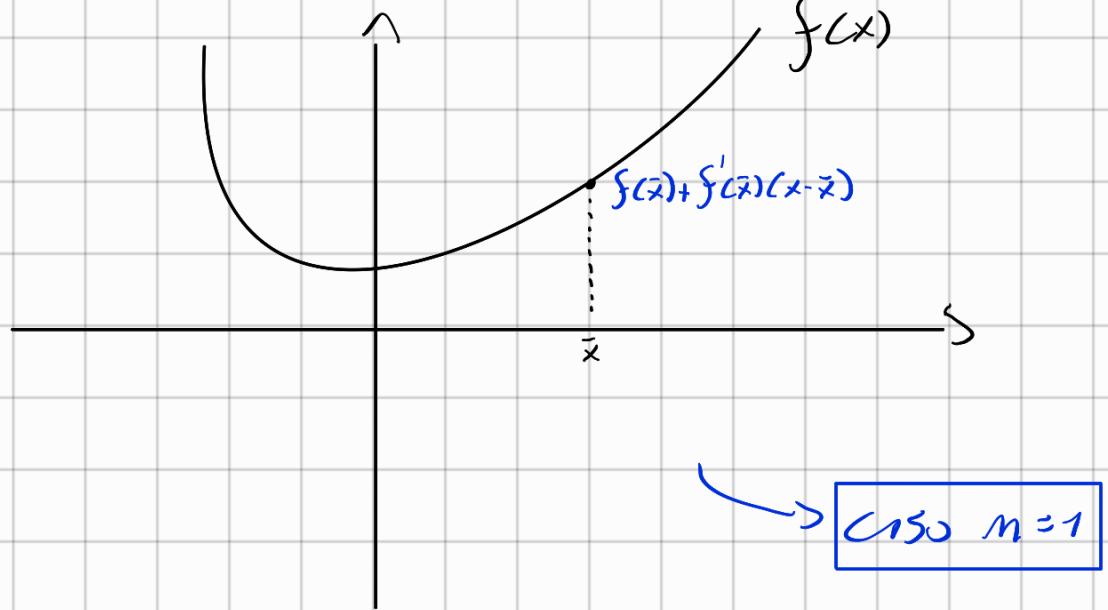
OPPURE:

$$f(x + d) \geq f(x) + \nabla f(x)^T d$$

\hookrightarrow SIGNIFICA CHE L'UNA FUNZIONE CONVESSA È

SEMPRE MAGGIORE DELLA TUA CONTA NEL PIANO

IN x



SIA INVECE $f \in C^2(\mathbb{R}^n)$ ALLORA VALE CHE:

f È convessa $\Leftrightarrow \nabla^2 f(x)$ È SEMIDEFINITA POSITIVA per $x \in \mathbb{R}^n$

INVECE, SE $\nabla^2 f(x)$ È DEFINITA POSITIVA per $x \in \mathbb{R}^n$ ALLORA



f È SISTEMATICAMENTE CONVESSA

ESEMPI:

- $f(x) = \frac{1}{2} x^T Q x$: IN QUESTO CASO f È convessa SE E SOLO SE Q È SEMIDEFINITA POSITIVA, E SE Q È INVECE DEFINITA POSITIVA, ALLORA f È SISTEMATICAMENTE CONVESSA.

- $f(x) = \frac{1}{2} \|Ax - b\|^2$: SUPPOSSO CHE $\nabla^2 f(x) = A^T A$ CHE È UNA MATRICE SEMIDEFINITA POSITIVA PERCHÉ:

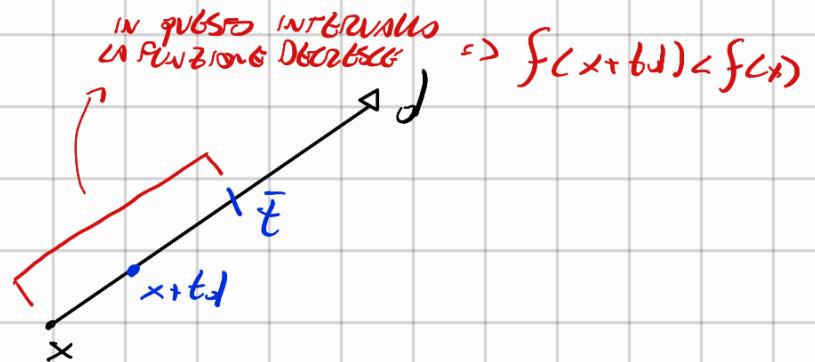
$$x^T A^T A x = (Ax)^T Ax = \|Ax\|^2 \geq 0 \quad \checkmark$$

Inoltre, se A presenta rango massimo, allora
allora A è definita positiva $\Rightarrow f(x)$ è
SISTEMATICAMENTE CONVessa

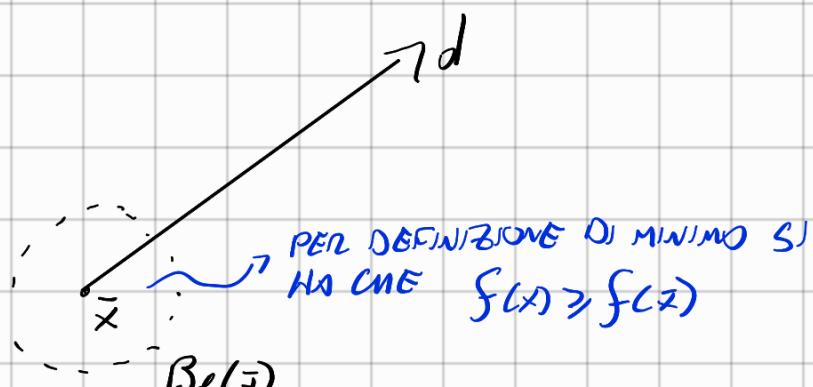
DEFINIZIONE DIREZIONE DI DISCESA

una direzione d'elio "è" detta direzione di discesa per $f_{\text{in } X}$
se $\exists \bar{t} > 0$ t.c:

$$f(x + t\bar{d}) < f(x) \quad \forall t \in (0, \bar{t}]$$



Se \bar{x} è un punto di MINIMO LOCALE allora non esistono
DIREZIONI DI DISCESA IN \bar{x} !



\bar{x} è una soluzione NECESSARIA MA NON SUFFICIENTE

SIA $x \in \mathbb{R}^n$ E SIA $d \in \mathbb{R}^n$ CON $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$. SE SI FA:

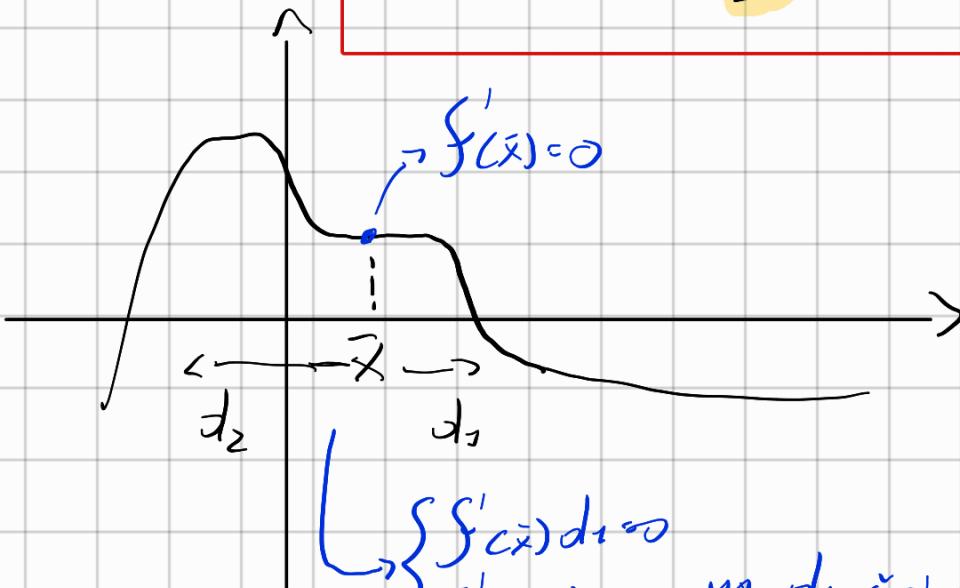
PER FAR VALERE IL TEOREMA DEL GRADIENTE!

$$D_f(x, d) = \nabla f(x)^T d < 0$$

Allora d è una DIREZIONE DI DISCESA.

SE CONSIDERI

$$\nabla f(x)^T d = \begin{cases} < 0 & d \text{ DISCESA} \\ = 0 & \text{non si può sapere} \\ > 0 & d \text{ SALITA} \end{cases}$$



ANTIGRADIENTE

DEFINISCO l'autodifferenza come la pendenza

$$d = -\nabla f(x)$$

E, SE $\nabla f(x) \neq 0$, allora $d = -\nabla f(x)$ è una direzione

D. DISCESSA.

Dim:

$$d^T \nabla f(x) = -\nabla f(x)^T \nabla f(x) = -\|\nabla f(x)\|^2 < 0 \text{ se } \nabla f(x) \neq 0$$

□

PUNTI STAZIONARI

SIA \bar{x} un minimo locale, allora $\nabla f(\bar{x}) = 0$. I punti

tali che $\nabla f(x) = 0$ sono detti punti stazionari.

LE DIREZIONI DI DISCESSA formano un angolo $< 90^\circ$ con il gradiente!

SIA $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ convessa, allora d è direzione

di discesa in \bar{x} se e solo se:

$$\nabla f(\bar{x}, \tau)$$

$$\nabla f(\bar{x})^T d \leq 0$$

Dim:

\Leftarrow Om visto por que $\nabla f(x)^T d \leq 0 \Rightarrow d$ descent.

allows $\lim_{t \rightarrow 0^+} \frac{f(x + td) - f(x)}{t} \leq 0$

$\Rightarrow f(x + td) \leq f(x)$ per t grande

\Rightarrow d é de descente, quando pen em t abbastanza
piccolo t > 0 si ha che:

$$f(x + td) \leq f(x)$$

se f convexa e differenziabile per ipotesi

$$\Rightarrow f(x + td) \geq f(x) + t \nabla f(x)^T d$$

$$\Rightarrow f(x) + t \nabla f(x)^T d \leq f(x) + td \leq f(x)$$

allows $f(x) + t \nabla f(x)^T d \leq f(x) \Rightarrow \nabla f(x)^T d \leq 0$

perché $t > 0$ \square

MINIMO OROBICO \Leftrightarrow PUNTO STAZIONARIO

SIA $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$ CONVessa, allora \bar{x} è un
PUNTO DI MINIMO OROBICO SE E SOLO SE È STAZIONARIO,

AVERÒ SE

$$\nabla f(\bar{x}) = 0$$

D: m:

Dalla CONVessità $\Rightarrow f(x) \geq f(\bar{x}) + \nabla f(\bar{x})^T(x - \bar{x}) \quad \forall x \in \mathbb{R}^n$

$\Rightarrow f(x) \geq f(\bar{x})$ CHE È LA DEFINIZIONE DI MINIMO OROBICO

□

RICHIAMO

SIA $f \in C^1(\mathbb{R}^n)$, allora vale:

TEOREMA DELLA MEDIA

- $f(y) = f(x) + \nabla f(\varepsilon)^T(y - x) \quad \forall y \in \mathbb{R}^n$ con
 $\varepsilon = (1-\lambda)x + \lambda y$

- $f(x+\omega l) = f(x) + \nabla f(\varepsilon)^T l$ con $\varepsilon = x + \theta \omega l$
 $\theta \in (0,1)$

$$f(x+d) \approx f(x) + \nabla f(x)^T d + \frac{1}{2} d^T \nabla^2 f(x) d$$

con

$$\frac{\alpha(x, d)}{\|d\|} \rightarrow 0$$

se $f \in C^2(\mathbb{R}^n)$ allora vale:

FORMULA DI TAYLOR

$$f(x+d) = f(x) + \nabla f(x)^T d + \frac{1}{2} d^T \nabla^2 f(\xi) d$$

con $\xi = x + \theta d$ $\theta \in (0, 1)$

↳ FEATURES DI ERRORE / APPROSSIMAZIONE

$$f(x+d) = f(x) + \nabla f(x)^T d + \frac{1}{2} d^T \nabla^2 f(x) d + \beta(x, d)$$

con $\lim_{\|d\| \rightarrow 0} \frac{\beta(x, d)}{\|d\|} = 0$

DIREZIONE A CURVATURA NEGATIVA

se $f \in C^2(\mathbb{R}^n)$, $x \in \mathbb{R}^n$, allora una direzione di $\nabla^2 f(x)$

A CURVURA NEGATIVA IN x SE:

$$d^T D^2 f(x) d < 0$$

SI $\bar{x} \in M^n$ E $d \in M^n$ TALI CHE:

$$\cdot \underline{Df(\bar{x})^T d = 0}$$

SE \bar{x} e' un punto stazionario e $d \in M^n$ e' una direzione a curvatura negativa, allora d e' una direzione di discesa

$$\cdot \underline{d^T D^2 f(\bar{x}) d < 0}$$

MENO d E' DI DISCESA

, per Np

D.m:

$$f(x+t_0) = f(x) + t Df(x)^T d + \frac{1}{2} t^2 d^T D^2 f(x) d + \beta(x, t_0)$$

$$\Rightarrow f(x+t_0) - f(x) = \frac{1}{2} t^2 d^T D^2 f(x) d + \beta(x, t_0)$$

$$\Rightarrow \frac{f(x+t_0) - f(x)}{t^2} = \frac{1}{2} d^T D^2 f(x) d + \frac{\beta(x, t_0)}{t^2}$$

per $t^2 \rightarrow 0$ visto che $\frac{\beta(x, t_0)}{t^2} \rightarrow 0$ e' una constante

$d^T D^2 f(x) d < 0$ per Np \Rightarrow per t piccolo si ha che:

$$\frac{1}{2} d^T D^2 f(x) d + \beta(x, t_0)$$

$$\text{e per } t \text{ piccolo} \frac{f(x+tx) - f(x)}{t^2} < 0$$

$\Rightarrow f(x+tx) < f(x)$ => \tilde{x} di successo per ottimizzazione \square

CONDIZIONI NECESSARIE DI OTTIMIZZAZIONE II^o ORDINE

Sia $\tilde{x} \in M^n$ un punto di MINIMO LOCALE. Volumen numeri:

① $\nabla f(\tilde{x}) = 0$

② $\nabla^2 f(\tilde{x})$ è una matrice semidefinita positiva

Dim:

① Abbiamo già dimostrato ✓

② Supponiamo per assurdo che la matrice $\nabla^2 f(\tilde{x})$ non sia semidefinita positiva:

mo $\exists y \in M^n$ tale che $y^T \nabla^2 f(\tilde{x}) y < 0$

ma $y^T \nabla f(\tilde{x}) = 0$ e $y^T \nabla^2 f(\tilde{x}) y < 0$

E
 " "
 per Np

SE PUNTO DUE CONDIZIONI FUSSENO EFFETTUAMENTE VENIRETE,
 ALLORA SI ARRIVEDERÒ CHE Y È UNA DIRIZIONE DI DISCESA PER
 DEFINIREMO UN PUNTO G' IN ASSUNTO PER CHE NEL PUNTO SJ HA X
 PUNTO DI MINIMO LOCALE! □

CONDIZIONE SUFFICIENTE DI OTTIMALITÀ DEL SECONDO ORDINE

\bar{x} È UN PUNTO DI MINIMO LOCALE SE E SOLO SE:

- 1. $\nabla f(\bar{x}) = 0$
- 2. $\nabla^2 f(\bar{x})$ È DEFINITA POSITIVA
- 3. $\nabla^2 f(\bar{x})$ È SEMIDEFINITA POSITIVA IN UN INTORNO DI \bar{x} $B_\rho(\bar{x})$
OPPURE

CASI POSSIBILI

SIA UNA FUNZIONE POSSIBILE

$$f(x) = \frac{1}{2} x^T \Phi x - c^T x$$

NUOVO NOME DI SISTEMA LINEARE

1) IL PROBLEMA $\min_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$ HA UN'UNICA SOLUZIONE SE E SOLO SE

SE $\exists \bar{x} \in \mathbb{R}^n$ ROVE CUB

$$\nabla f(\bar{x}) = 0$$

$$Q \bar{x} - c = 0$$

$$Q G \leq S.D.P$$

2)

SE $Q G \leq S.D.P$, ALLORA Ogni PUNTO \bar{x} E' ROVE CUB

Ogni PUNTO STAZIONARIO

$$Q \bar{x} - c = 0$$

E' UN PUNTO DI MINIMO LOCAL

3)

ESISTE UNICO IL PUNTO DI MINIMO OBBLIGATO $\Leftrightarrow Q \bar{x} \leq 0$

DEFINIZIONE POSITIVA

DIM:

NUOVO ROVE CUB: $\nabla f(x) = Q \bar{x} - c$

$$\nabla^2 f(\bar{x}) = Q$$

1)

\Leftrightarrow SAPPIAMO CHE $\exists \bar{x}$ TC: $\nabla f(\bar{x}) = 0$ PER IPOTESI E' ROVE

$\nabla f(x) = \mathbf{P} \mathbf{\tilde{G}}^T \mathbf{S.D.P} \nabla x$ (o quindi è maggior risolto)

Lo siamo visto in ciascuna $B_f(z)$)

Dalle condizioni SUFFICIENZE DI OTTIMALITÀ E CONVERGENZA

che f è convessa perché $\nabla^2 f(x) = \mathbf{P} \mathbf{\tilde{G}}^T \mathbf{S.D.P}$ non è

In TGS) C'è dimostrato \square

\Rightarrow SUPPOSTA $\exists \bar{x}$ PUNTO DI MINIMO GLOBALE. PER LE CONDIZIONI NECESSARIE DI OTTIMALITÀ DEL PUNTO:

- $\nabla f(\bar{x}) = \mathbf{0} \Leftrightarrow \mathbf{P} \bar{x} = \mathbf{0}$
- $\nabla^2 f(\bar{x}) = \mathbf{P} \mathbf{\tilde{G}}^T \mathbf{S.D.P} \quad \checkmark$

2) SE CONDIZIONE CONVESSITÀ DI f GARANTITA DAL FATTO CHE $\mathbf{P} \mathbf{\tilde{G}}^T \mathbf{S.D.P}$

3) $\mathcal{L} \quad$ SE $\mathbf{P} \mathbf{\tilde{G}}$ DEFINITA POSITIVA, ALLORA:

- f È COGRADA \Rightarrow MINIMO GLOBALE
- $\nabla^2 f(x) = \mathbf{P} \mathbf{\tilde{G}}^T \mathbf{S.D.P}$ PUNTO f È STRUTTURALMENTE CONVESSO E PUÒ ESSERE MINIMO GLOBALE È ANCHO!

\Rightarrow

SUPPOSSIMO CHE x^* SIA L'UNICO PUNTO DI MINIMA
GLOBALI. SUPPOSSIMO, PER ASSORSO, CHE Φ NON SIA
DEFINITA POSITIVA.

DAL PUNTO ① SI SA CHE Φ È S.D.P

\Rightarrow NELLA P. DEVE ESISTERE UNICO, DIVERSO DA INFINITO
PUNTO PUNTO CONSIDERARE IL SISTEMA

$$\Phi_{x^* < C}$$

MISCESSANDO Φ SINCRONE (PUNTI OBBLIGATORI = 0) SE

ESISTE UNA SOLUZIONE PER IL SISTEMA, ALLORA NO GESSO
INFINTI!

PUNTO x^* È SOLUZIONE, ALLORA $x^* \in \partial$ PUNTO DI MINIMA

$$\Rightarrow Df(x^*) \in \Phi_{x^* < C} = \emptyset$$

SE GESSO È SOLUZIONE DI $\Phi_{x^* < C}$ ALLORA TUTTE LE
SOLUZIONI SONO PUNTI DI MINIMA OROBOLI PER ② MIS
PUBERTÀ È ASSURDO POICHE' ABBIANO DEBITO CHE IL PUNTO
DI MINIMA È UNICO!

□