Ajuste SARIMA serie de Nuevas Vacunaciones contra el COVID-19 en Nueva Zelanda

Por:

Jhon Alexander Bedoya Carvajal

Juan Daniel García Espinosa

Materia:

Series de Tiempo

Profesora:

Mariana Alejandra Palacio Rodríguez



UNIVERSIDAD DE ANTIOQUIA
FACULTAD DE INGENIERÍA
MEDELLÍN
2021

Ajuste SARIMA serie de Nuevas Vacunaciones en Nueva Zelanda

La serie de Nuevas Vacunaciones en Nueva Zelanda, es una serie que va desde el 24 de febrero de 2021 hasta el 10 de agosto de 2021 y cuenta con 168 observaciones.

Se decidió no tomar los datos desde el 20 de febrero porque las observaciones del 20 al 23 de febrero son valores muy pequeños comparados con el resto de la serie y afectan bastante la varianza de la serie.

Se hizo validación cruzada para dividir la base de datos en los datos de entrenamiento y los datos de prueba, con una proporción de 90 % y 10 %, respectivamente, quedando 151 observaciones para entrenamiento y 17 observaciones para prueba.

En adelante, cuando se mencione la serie, será la serie de entrenamiento.

A continuación de presenta el gráfico de la serie y el gráfico de su ACF, para estudiar el comportamiento y algunas características de esta.

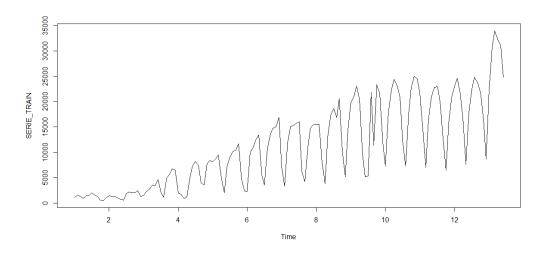


Gráfico 1. Serie de nuevos vacunados en Nueva Zelanda

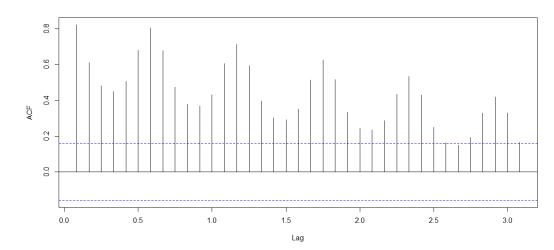


Gráfico 2. ACF Serie de nuevos vacunados en Nueva Zelanda

En el gráfico de la serie (Gráfico 1) se puede observar que la serie tiene una tendencia global creciente y el ACF (Gráfico 2) lo confirma con el decaimiento lento a cero que tienen los rezagos. Los datos no oscilan alrededor de una media constante y la serie tiene tendencia, por tanto, se puede afirmar que la serie no es estacionaria en media. Aparentemente, la serie tampoco es estacionaria en varianza, puesto que la amplitud de los datos inicialmente es muy pequeña y va creciendo considerablemente. El ACF (Gráfico 2) nos muestra que la serie tiene una estacionalidad de, pues cada siete periodos un rezago es mucho más significativo, y como la serie no es estacionaria en varianza, esta estacionalidad es multiplicativa y resulta conveniente aplicar logaritmo a la serie para tener una serie con varianza constante.

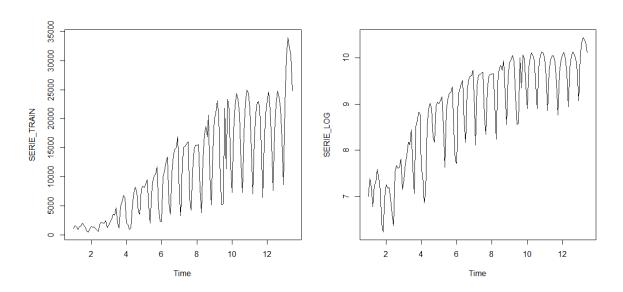


Gráfico 3. Serie vs Ln(Serie)

Al aplicar Logaritmo a la serie, obtenemos una serie en la que la varianza es aproximadamente constante, es decir, es estacionaria en varianza. Desde ahora se trabajará con la serie con Logaritmo.

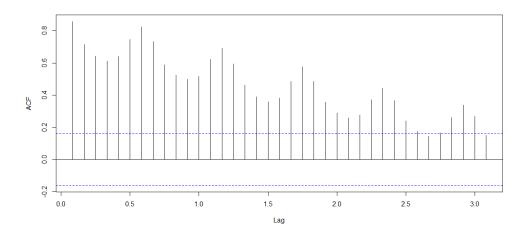


Gráfico 4. ACF de serie con Logaritmo

EL ACF de la serie con Logaritmo (Gráfico 4), con el decaimiento lento a cero de sus rezagos, nos muestra que esta serie tiene tendencia. Además, esta serie tiene estacionalidad, se puede apreciar que cada 7 periodos un rezago es más significativo.

Como se evidencia en las gráficas anteriormente analizadas, la serie logaritmo de nuevas vacunaciones no es estacionaria en media, por lo que es necesario diferenciarla en su parte regular. Para esto, se utiliza la prueba *Dickey – Fuller* aumentada para determinar si la serie tiene raíz unitaria.

```
H_0 = Y_t tiene raíz unitaria (no es estacionario)
```

Vs.

 $H_1 = Y_t$ no tiene raíz unitaria (es estacionario)

Augmented Dickey-Fuller Test

data: SERIE_LOG
Dickey-Fuller = -2.3554, Lag order = 5, p-value = 0.4283
alternative hypothesis: stationary

Con un valor-p de 0.4283, el cual es mucho mayor al nivel de significancia del 0.05, se concluye que no se rechaza la hipótesis nula, y, por tanto, la serie no es estacionaria y debe diferenciarse regularmente.

Se diferencia la serie y nuevamente se realiza la prueba *Dickey – Fuller* para la serie diferenciada. Con esta diferenciación se perderá un dato, por tanto, el total de datos de la serie ya no es 151, si no 150.

Augmented Dickey-Fuller Test

data: SERIE_diff
Dickey-Fuller = -15.182, Lag order = 5, p-value = 0.01
alternative hypothesis: stationary

Con un valor-p muy pequeño, el cual es mucho menor al nivel de significancia del 0.05, se concluye que se rechaza la hipótesis nula, y, por tanto, la serie con una diferenciación es estacionaria.

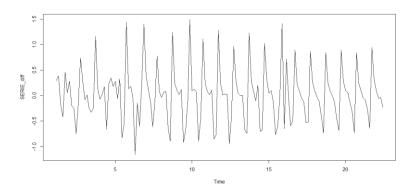


Gráfico 5. Ln(serie) con una diferenciada

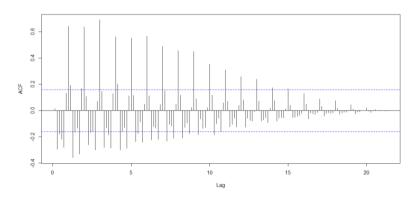


Gráfico 6. ACF de Ln(serie) con una diferenciación regular

Como se evidencia en el gráfico de Ln(serie) con una diferenciada (Gráfico 5), esta serie es estacionaria en media. Pero, el ACF (Gráfico 6) nos muestra que aún existe un componente estacional que debe corregirse.

El resultado de la función "nsdiffs()" aplicada a Ln(serie) diferenciada una vez, da "1", por tanto, hay que aplicar una diferenciación estacional a Ln(serie) diferenciada regularmente una vez. Con esta diferenciación estacional, la cantidad de observaciones que se pierden es igual a un periodo estacional, por tanto, el total de observaciones ahora es de 143.

Luego de hacer la diferenciación, se aplica nuevamente la función "nsdiffs()" a Ln(serie) diferenciada regularmente una vez, dando como resultado el valor de "0", por tanto, no se diferencia más estacionalmente.

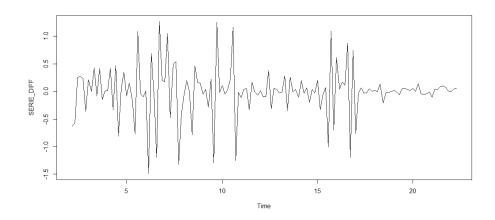


Gráfico 7. Ln(serie) con una diferenciación regular y una diferenciación estacional

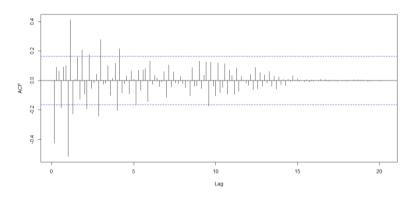


Gráfico 8. ACF de Ln(serie) con una diferenciación regular y una diferenciación estacional

Se puede observar que la serie resultante es una serie estacionaria y sin estacionalidad, a la cual se le puede iniciar a estudiar modelos SARIMA. La serie Ln(serie) con una diferenciación regular y una diferenciación estacional es con la que se trabajará en adelante y a la que se hará referencia cuando se mencione "la serie".

2. Identificación de parámetros

2.1 P y Q

Identificamos modelos ARMA estacionales a la serie mediante el análisis de su ACF y PACF

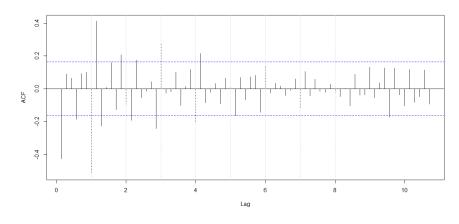


Gráfico 9. ACF estacional de la serie

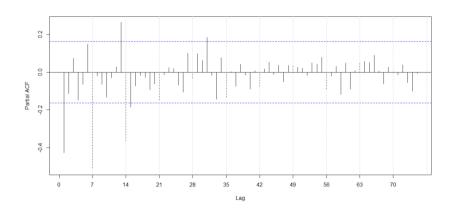


Gráfico 10. PACF estacional de la serie

Identificamos que el ACF corta en el rezago k=1 y el PACF decrece, así se obtiene un modelo ARMA(0,1) o MA(1) para el componente estacional de la serie, es decir P=0 y Q=1.

2.2 p y q

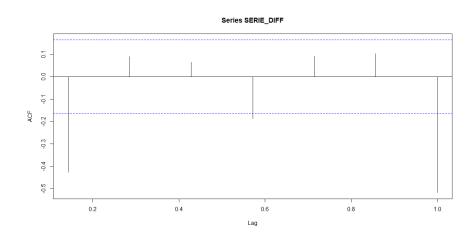


Gráfico 11. ACF de primero periodo estacional de la serie

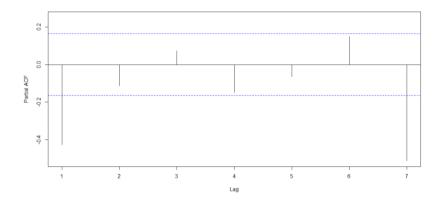


Gráfico 12. PACF de primero periodo estacional de la serie

Se identifican 2 posibles modelos, un ARMA(1,1) ya que se puede observar que, tanto el ACF con el PACF, cortan en el rezago k=1 y por tanto, p=1 y q=1. Pero, también se podría observar que el ACF decae, obteniendo así un modelo ARMA(1,0), con p=1 y q=0.

Modelos identificados:

- Modelo 1 -> ARIMA(1,1,1)(0,1,1)
- Modelo 2 -> ARIMA(1,1,0)(0,1,1)

Usando la función auto.arima() obtenemos el siguiente modelo:

Modelo 3 -> ARIMA(1,0,2)(0,1,1)

Se iniciará ajustando el modelo 3, ya que es el de orden superior.

3 Ajuste de modelos y significancia de parámetros

3.1 Modelo 3

```
Series: SERIE_TRAIN
ARIMA(1,0,2)(0,1,1)[7]
Box Cox transformation: lambda= 1
Coefficients:
        ar1
                 ma1
                         ma2
                                 sma1
     0.7580
            -0.3879
                      0.4020
                               -0.4186
s.e. 0.0874
             0.0977 0.0915
                               0.0719
sigma^2 estimated as 5062297: log likelihood=-1314.95
AIC=2639.9
            AICc=2640.33
                          BIC=2654.75
Training set error measures:
                                 MAE
                                           MPE
                                                   MAPE
                                                             MASE
                       RMSE
                                                                         ACF1
Training set 466.46 2166.453 1521.449 -1.547741 23.97126 0.7617931 -0.07316979
```

```
\begin{tabular}{ll} \textbf{Modelo teórico} \\ \hline (1-\varphi_1L)(1-L^4)(1-L)Ln(Y_t) &= \mu + \varepsilon_t(1-\theta_1L-\theta_2L^2)(1-\theta_{1s}L^4) \\ \hline \textbf{Parámetros ajustados del modelo} \\ \hline \hat{\varphi}_1 &= 0.7580 \\ \hline \end{tabular}
```

$\hat{\theta}_1 = -0.3879$	$\hat{\theta}_2 = 0.4020$
$\hat{\theta}_{1s} = -0.4186$	

Se procede a evaluar la significancia estadística de cada uno de los parámetros del modelo para probar las siguientes hipótesis:

$$H_o$$
: $\varphi_i = 0$ vs H_1 : $\varphi_i \neq 0$
 H_o : $\theta_i = 0$ vs H_1 : $\theta_i \neq 0$
 H_o : $\theta_{is} = 0$ vs H_1 : $\theta_{is} \neq 0$

Las hipótesis mencionadas anteriormente se evalúan con en p-valor, si este es menor al nivel de significancia de 0.05, el parámetro es significativo.

P-valores de parámetros del modelo 3

Es evidente que los parámetros del modelo 3 son significativo, pues el p-valor para todos es menor al nivel de significancia.

3.2 Modelo 1

Modelo teórico		
$(1 - \varphi_1 L)(1 - L^4)(1 - L)Ln(Y_t) = \mu + \varepsilon_t (1 - \theta_1 L)(1 - \theta_1 L^4)$		
Parámetros ajustados del modelo		
$\hat{\varphi}_1 = -0.5145$		
$\widehat{\theta}_1 = -0.0922$		
$\hat{\theta}_{1s} = -0.4753$		

Se procede a evaluar la significancia estadística de cada uno de los parámetros del modelo para probar las siguientes hipótesis:

$$H_o$$
: $\varphi_i = 0$ vs H_1 : $\varphi_i \neq 0$
 H_o : $\theta_i = 0$ vs H_1 : $\theta_i \neq 0$

$$H_0$$
: $\theta_{is} = 0$ vs H_1 : $\theta_{is} \neq 0$

Las hipótesis mencionadas anteriormente se evalúan con en p-valor, si este es menor al nivel de significancia de 0.05, el parámetro es significativo.

P-valores de parámetros del modelo 1

Se evidencia que el único parámetro no significativo es el de medias móviles de orden 1, eliminando este parámetro obtenemos como resultado el modelo 2, por tanto, se procede a evaluar la significancia de parámetros para este modelo.

3.3 Modelo 2

Series: SERIE_TRAIN ARIMA(1,1,0)(0,1,1)[7]Box Cox transformation: lambda= 1 Coefficients: sma1 ar1 -0.5752 -0.4760 0.0686 0.0649 s.e. sigma^2 estimated as 5208451: log likelihood=-1308.82 AIC=2623.63 AICc=2623.8 BIC=2632.52 Training set error measures: MPE RMSE MAE MAPE MASE

Modelo teórico			
$(1 - \varphi_1 L)(1 - L^4)(1 - L)Ln(Y_t) = \mu + \varepsilon_t (1 - \theta_{1s} L^4)$			
Parámetros ajustados del modelo			
$\hat{\varphi}_1 = -0.5752$			
$\hat{\theta}_{1s} = -0.4760$			

Training set 80.98622 2205.339 1521.868 -9.41941 25.18067 0.7620031 -0.03716075

Se procede a evaluar la significancia estadística de cada uno de los parámetros del modelo para probar las siguientes hipótesis:

$$H_o$$
: $\varphi_i = 0 \ vs \ H_1$: $\varphi_i \neq 0$
 H_o : $\theta_{is} = 0 \ vs \ H_1$: $\theta_{is} \neq 0$

Las hipótesis mencionadas anteriormente se evalúan con en p-valor, si este es menor al nivel de significancia de 0.05, el parámetro es significativo.

P-valores de parámetros del modelo 1

Se evidencia que todos los parámetros del modelo 2 son significativos.

Dado que el *Modelo 3* y el *Modelo 2* cumple con la significancia de todos sus parámetros, hay que hacer una comparación de perdida de información y de los errores de ambos modelos.

Modelo	AIC	BIC	MAPE	MAE
2. SARIMA (1,0,2) (0,1,1)	2623.63	2632.52	25.18067	1521.868
3. SARIMA (1,1,0) (0,1,1)	2639.9	2654.75	23.97126	1521.449

Tabla 1. Comparación de perdida de información y errores de los modelos 2 y 3

De esta anterior tabla no se puede inferir mucho, pues la perdida de información y los errores son muy parecidos en ambos modelos. Por tanto, se deberá validar, para los errores, los supuestos de normalidad, homocedasticidad e independencia para ambos modelos.

4 Validación de supuestos

4.1 Modelo 2

Normalidad

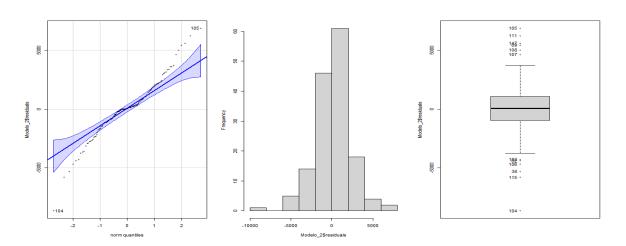


Gráfico 13. qqPlot errores del *Modelo 2*

Gráfico 14. Histograma errores del *Modelo 2*

Gráfico 15. Boxplot errores del *Modelo 2*

Shapiro-Wilk normality test

data: Modelo_2\$residuals W = 0.95957, p-value = 0.0002119

Prueba de normalidad Shapiro-Wilk

Hipótesis para prueba de normalidad:

*H*₀: Los errores proceden de una distribución normal

H₁: Los errores no proceden de una distribución normal

Gráficamente, hay altas evidencias para concluir que los errores no se distribuyen normal, en el qqPlot muchas observaciones se salen de las bandas de confianza y el Boxplot muestra que hay muchos valores atípicos. Para confirmar lo dicho anteriormente, con un valor-p de 0.0002119 obtenido con la prueba de normalidad Shapiro-Wilk y menor al nivel de significancia de 0.05, se rechaza la hipótesis nula, por tanto, se concluye que los errores de la serie no son normales.

Homocedasticidad

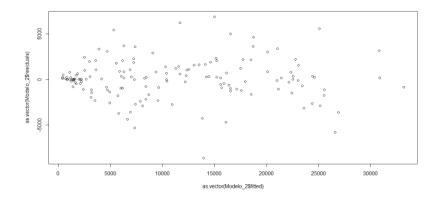


Gráfico 16. Dispersión de errores del Modelo 2

Prueba de homogeneidad de varianza:

*H*₀: Los errores tiene varianza constante

*H*₁: Los errores no tienen varianza constante

studentized Breusch-Pagan test

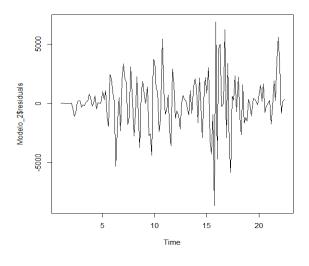
data: $Modelo_2$ fitted ~ $Modelo_2$ residuals BP = 0.49771, df = 1, p-value = 0.4805

Prueba para varianza Breusch-Pagan

Como se evidencia en la el Gráfico 16, los errores tienen buena dispersión en todo el gráfico, aunque al principio del gráfico (de izquierda a derecha) se evidencia una baja dispersión, la prueba

de varianza Breusch-Pagan nos confirma, con un p-valor mayor al nivel de significancia del 0.05, que los errores tienen varianza constante.

Independencia



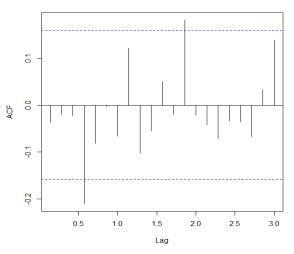


Gráfico 17. Serie de los errores del *Modelo 2*

Gráfico 18. ACF de los errores del *Modelo 2*

Box-Pierce test

data: Modelo_2\$residuals

X-squared = 0.20852, df = 1, p-value = 0.6479

Prueba Box-Pierce para independencia

En el Gráfico 17 se puede evidenciar que la serie de los errores del modelo 2 no tiene una tendencia, su ACF muestra que la mayoría de los errores se encuentran dentro de las bandas de confianza y, además, la prueba para independencia Box-Pierce nos da un p-valor mayor al nivel de significancia, por tanto, los errores del modelo 2 cumplen con el supuesto de independencia.

4.2 Modelo 3

Normalidad

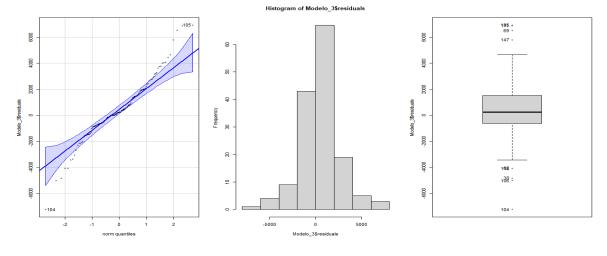


Gráfico 19. qqPlot errores del *Modelo 3*

Gráfico 20. Histograma errores del *Modelo 3*

Gráfico 21. Boxplot errores del *Modelo 3*

Shapiro-Wilk normality test

data: Modelo_3\$residuals
W = 0.9614, p-value = 0.0003139

Prueba de normalidad Shapiro-Wilk

Hipótesis para prueba de normalidad:

*H*₀: Los errores proceden de una distribución normal

H₁: Los errores no proceden de una distribución normal

Gráficamente, hay altas evidencias para concluir que los errores no se distribuyen normal, en el qqPlot muchas observaciones se salen de las bandas de confianza y el Boxplot muestra que hay muchos valores atípicos. Para confirmar lo dicho anteriormente, con un valor-p de 0.0003139 obtenido con la prueba de normalidad Shapiro-Wilk y menor al nivel de significancia de 0.05, se rechaza la hipótesis nula, por tanto, se concluye que los errores de la serie no son normales.

Homocedasticidad

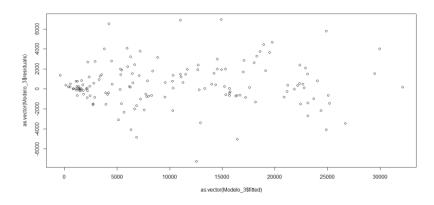


Gráfico 22. Dispersión de errores del Modelo 3

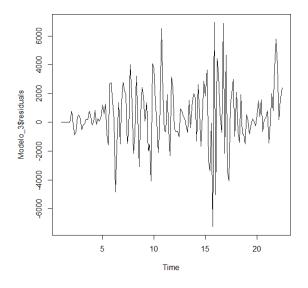
studentized Breusch-Pagan test

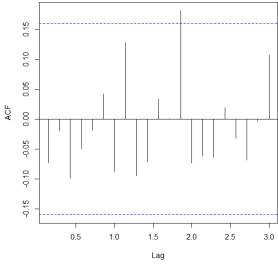
data: Modelo_3\$fitted ~ Modelo_3\$residuals BP = 0.38835, df = 1, p-value = 0.5332

Prueba para varianza Breusch-Pagan

Como se evidencia en la el Gráfico 22, los errores tienen buena dispersión en todo el gráfico, aunque al principio del gráfico (de izquierda a derecha) se evidencia una baja dispersión, la prueba de varianza Breusch-Pagan nos confirma, con un p-valor mayor al nivel de significancia del 0.05, que los errores tienen varianza constante.

Independencia





Box-Pierce test

data: Modelo_2\$residuals X-squared = 0.20852, df = 1, p-value = 0.6479

Prueba Box-Pierce para independencia

En el Gráfico 23 se puede evidenciar que la serie de los errores del modelo 3 no tiene una tendencia, su ACF muestra que la mayoría de los errores se encuentran dentro de las bandas de confianza y, además, la prueba para independencia Box-Pierce nos da un p-valor mayor al nivel de significancia, por tanto, los errores del modelo 3 cumplen también con el supuesto de independencia.

PRONOSTICOS

Aunque lo recomendado es predecir solo un periodo estacional, es decir los próximos 7 rezagos, la validación cruzada nos dejó 17 datos para predecir y quisimos compararlos para un detalle mas completo de los pronósticos.

ARIMA (1,1,0) (2,1,1)

El modelo (1,1,0) (2,1,1) dio el MAPE mas alto de los dos modelos seleccionados, por lo que debería tener el pronóstico menos exacto, en la grafica es la serie de color rojo. Se hizo la comparación de toda la serie en una grafica y en otra se hizo únicamente la comparación de los siguientes 17 periodos (datos de testeo)

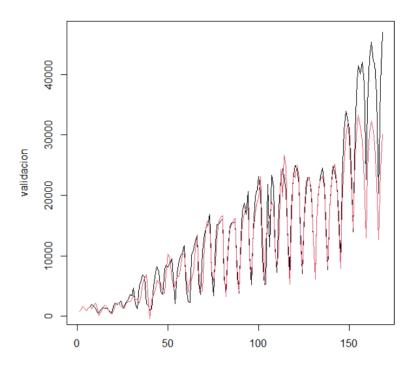


Gráfico 25. Comparación de la serie original vs pronósticos del modelo 3

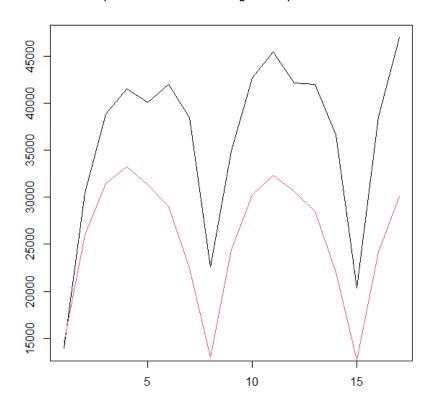


Gráfico 26. Comparación de la serie original vs pronósticos del modelo 3 en los siguientes 17 periodos

Conclusiones: Los pronósticos tienen un patrón de comportamiento similar a la serie original, capaz de seguir picos y bajones de la serie.

22.57143 22.71429 22.85714 23.00000 23.14286 23.28571 23.42857 23.57143 23.71429 23.85714 24.00000 24.14286 24.28571 24.42857 24.57143	Point	14630.96 26021.10 31521.42 33249.90 31365.23 29016.79 22464.35 13013.25 24391.43 30286.08 32313.49 30655.40 28478.72 22056.48 12704.08	Lo 95 10221.025 21318.609 25937.378 27217.322 25089.399 22605.365 15976.289 5726.058 16947.256 22528.141 24380.865 22624.125 20391.306 13936.976 4009.048	30723.60 37105.46 39282.49 37641.06 35428.22 28952.40 20300.45 31835.60 38044.02 40246.11 38686.68 36566.14 30175.98 21399.11
24.57143 24.71429 24.85714		24157.06	4009.048 15355.740 21068.090	32958.39

Tabla 1. Valores pronosticados modelo 3

#ARIMA(1,1,0)(0,1,1)

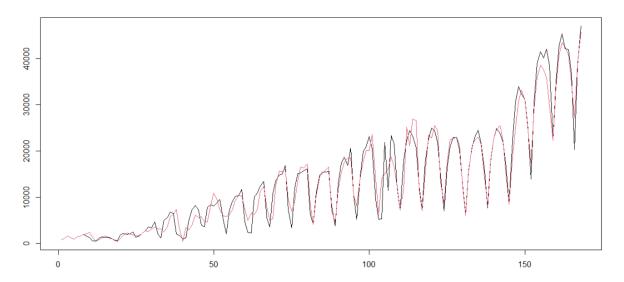


Gráfico 27. Comparación de la serie original vs pronósticos del modelo 2.

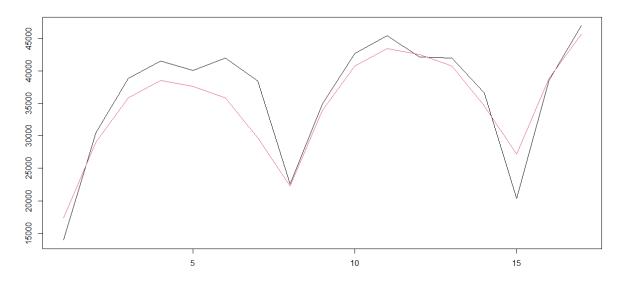


Gráfico 28. Comparación de la serie original vs pronósticos del modelo 2 en los siguientes 17 periodos

	D		05	O.F
	POINT	Forecast		
22.57143		17386.58	12913.38	21859.78
22.71429		29051.47	24191.26	33911.68
22.85714		35874.33	29954.28	41794.38
23.00000		38554.43	32116.74	44992.12
23.14286		37651.70	30541.43	44761.96
23.28571		35847.02	28228.11	43465.92
23.42857		29729.56	21577.75	37881.37
23.57143		22266.19	12623.68	31908.69
23.71429		33975.91	23591.15	44360.67
23.85714		40772.99	29414.94	52131.03
24.00000		43467.91	31367.90	55567.92
24.14286		42556.65	29675.23	55438.08
24.28571		40756.88	27184.10	54329.66
24.42857		34636.60	20381.32	48891.88
24.57143		27174.85	11442.39	42907.31
24.71429		38883.64	22271.46	55495.82
24.85714		45681.25	27986.51	63375.99

Tabla 2. Valores pronosticados modelo 2

Conclusión: como era de esperarse gracias a MAPE, el modelo 2 tiene más exactitud en el pronostico de datos, es un pronostico muy similar a la serie original, capaz de seguir el patrón de la serie e incluso interceptarla en ciertos puntos, por ende el modelo que mejor se acomoda seria el modelo numero 2.