Виртуальное ромбовидное наследование

Программная документация

1 Иерархический список классов	1
1.1 Иерархия классов	1
2 Алфавитный указатель классов	3
2.1 Классы	3
3 Классы	5
3.1 Шаблон класса A< SizeX, SizeY >	5
3.1.1 Конструктор(ы)	6
3.1.2 Методы	7
3.1.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	7
3.1.4 Данные класса	7
3.2 Шаблон класса B< SizeX, SizeY >	8
$3.2.1 \; \mathrm{Kohctpyktop}(\mathbf{b}) \; \ldots \; $	9
3.2.2 Методы	10
3.2.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	10
3.2.4 Данные класса	11
3.3 Шаблон класса C< SizeX, SizeY >	11
3.3.1 Конструктор(ы)	13
3.3.2 Методы	14
3.3.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	14
3.3.4 Данные класса	14
3.4 Шаблон класса D SizeX, SizeY >	15
3.4.1 Конструктор(ы)	16
3.4.2 Методы	17
3.4.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	17
3.4.4 Данные класса	18
3.5 Шаблон класса E< SizeX, SizeY >	18
$3.5.1 \; { m Kohctpyktop}({ m b}) \; \ldots \; $	20
3.5.2 Методы	21
3.5.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	21
3.5.4 Данные класса	22
3.6 Шаблон класса F< SizeX, SizeY >	22
$3.6.1 \; ext{Конструктор}(ы) \; \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots$	24
3.6.2 Методы	25
3.6.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	26
3.6.4 Данные класса	26
3.7 Шаблон класса G< SizeX, SizeY >	26
3.7.1 Конструктор(ы)	29
3.7.2 Методы	29
3.7.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу	30
3.7.4 Данные класса	30
Предметный указатель	31

Раздел 1

Иерархический список классов

1.1 Иерархия классов

Иерархия классов.

< SizeX, SizeY $>$	5
$B < SizeX, SizeY > \dots$	8
$C < SizeX, SizeY > \dots$	11
$F{<}\;SizeX,SizeY>.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;.\;$	22
$G{<}\;\mathrm{Size}X,\mathrm{Size}Y> \ldots \ldots \ldots \ldots \ldots \ldots \ldots \ldots \ldots$	26
$D{<}\;SizeX,\;SizeY>{\ldots}$	15
$E < SizeX, SizeY > \dots $	18
$F < SizeX, SizeY > \dots$	22

Иерархический список классов

Раздел 2

Алфавитный указатель классов

2.1 Классы

Классы с их кратким описанием.

A < SizeX, SizeY >																						1
B< SizeX, SizeY >																						8
C< SizeX, SizeY >																					1	1
D< SizeX, SizeY >																					1	Ę
E< SizeX, SizeY >																					1	8
F< SizeX, SizeY >																					2	22
G < SizeX. SizeY >																					2	26

	Алфавитный	указатель	классов
--	------------	-----------	---------

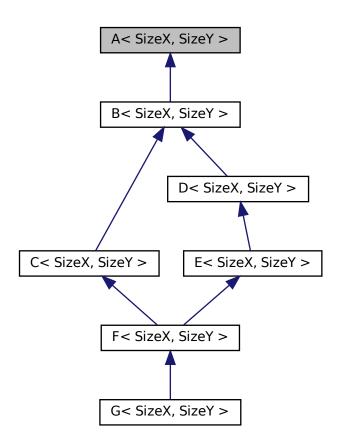
Раздел 3

Классы

3.1 Шаблон класса A < SizeX, SizeY >

#include <classes.h>

Граф наследования:A < SizeX, SizeY >:



Открытые члены

```
• A ()
```

- A (const A &other)
- A & operator= (const A &other)
- A (A &&other) no except
- A & operator= (A &&other) noexcept
- virtual $\sim A$ ()

Открытые атрибуты

- int IntegerA
- arma::mat MatrixA

Друзья

```
• void swap (A < SizeX, SizeY > &lhs, A < SizeX, SizeY > &rhs) noexcept
```

3.1.1 Конструктор(ы)

```
3.1.1.1 A() [1/3]
```

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
A< SizeX, SizeY >::A ( ) [inline]
```

```
3.1.1.2 A() [2/3]
```

```
\label{eq:constant} \begin{split} & template < size\_t \ SizeX, \ size\_t \ SizeY> \\ & A < \ SizeX, \ SizeY> :: A \ ( \\ & const \ A < \ SizeX, \ SizeY> \& \ other \ ) \quad [inline] \end{split}
```

```
3.1.1.3 A() [3/3]
```

```
\label{eq:continuous_size} $$ $ \text{t SizeX, size_t SizeY} > $$ A < SizeX, SizeY > ::A ( $$ A < SizeX, SizeY > \&\& other ) [inline], [noexcept]
```

```
3.1.1.4 \sim A()
```

3.1.2 Методы

```
3.1.2.1 operator=() [1/2]
```

```
 begin{tabular}{ll} template < size_t SizeX, size_t SizeY > \\ A \& A < SizeX, SizeY > ::operator = ( \\ A < SizeX, SizeY > \&\& other ) & [inline], [noexcept] \\ \hline \end{tabular}
```

3.1.2.2 operator=() [2/2]

```
 begin{tabular}{ll} to the template < true = 0 & the template < the template <
```

3.1.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу

3.1.3.1 swap

```
\label{eq:continuous_size} $$\operatorname{t} \operatorname{SizeX}, \operatorname{size_t} \operatorname{SizeY} > $$\operatorname{void} \operatorname{swap} ($$A < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{lhs}, $$A < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{rhs} ) $$ [friend]
```

3.1.4 Данные класса

3.1.4.1 IntegerA

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> int A< SizeX, SizeY>::IntegerA
```

3.1.4.2 MatrixA

template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat A< SizeX, SizeY >::MatrixA

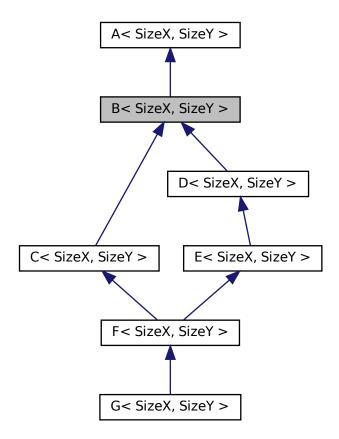
Объявления и описания членов класса находятся в файле:

 \bullet classes.h

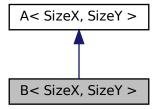
3.2 Шаблон класса B< SizeX, SizeY >

#include <classes.h>

Граф наследования: В< SizeX, SizeY >:



Граф связей класса B< SizeX, SizeY >:



Открытые члены

- B ()
- B (const B &other)
- B & operator= (const B &other)
- B (B &&other)
- B & operator= (B &&other)
- virtual $\sim B$ ()

Открытые атрибуты

- int IntegerB
- arma::mat MatrixB

Друзья

• void swap (B< SizeX, SizeY > &lhs, B< SizeX, SizeY > &rhs)

3.2.1 Конструктор(ы)

3.2.1.1 B() [1/3]

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
B< SizeX, SizeY >::B ( ) [inline]
```

```
3.2.1.2 B() [2/3]
template<size t SizeX, size t SizeY>
^{\mathrm{B}}< SizeX, SizeY >::B (
                {\rm const}\ B{\rm < Size X,\ Size Y > \&\ other\ )}\quad [in line]
3.2.1.3 B() [3/3]
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
B < SizeX, SizeY > ::B (
                B< SizeX, SizeY > && other) [inline]
3.2.1.4 \sim B()
template<size t SizeX, size t SizeY>
virtual B< SizeX, SizeY >::~B ( ) [inline], [virtual]
3.2.2 Методы
3.2.2.1 operator=() [1/2]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
B & B < SizeX, SizeY >::operator= (
                B < SizeX, SizeY > \&\& other) [inline]
3.2.2.2 operator=() [2/2]
template<size t SizeX, size t SizeY>
B & B < SizeX, SizeY >::operator= (
                {\rm const}\ B{\rm < Size X,\,Size Y}>\&\ {\rm other}\ )\quad [{\rm inline}]
```

3.2.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу

3.2.3.1 swap

```
\label{eq:continuous_size} $$\operatorname{t} \operatorname{SizeX}, \operatorname{size_t} \operatorname{SizeY} > $$\operatorname{void} \operatorname{swap} ($$B < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{lhs}, $$$B < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{rhs} ) [friend]
```

3.2.4 Данные класса

3.2.4.1 IntegerB

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> int B< SizeX, SizeY >::IntegerB
```

3.2.4.2 MatrixB

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat B< SizeX, SizeY >::MatrixB
```

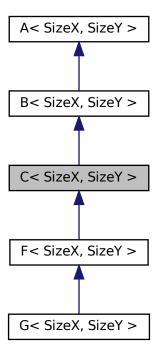
Объявления и описания членов класса находятся в файле:

 \bullet classes.h

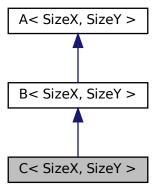
3.3 Шаблон класса C< SizeX, SizeY >

#include <classes.h>

Граф наследования:С< SizeX, SizeY >:



Граф связей класса C< SizeX, SizeY >:



Открытые члены

• C ()

```
• C (const C &other)
    • C & operator= (const C &other)
    • C (C &&other) noexcept
    • C & operator= (C &&other) noexcept
    • virtual \sim C ()
Открытые атрибуты
    • int IntegerC
    • arma::mat MatrixC
Друзья
    • void swap (C< SizeX, SizeY > &lhs, C< SizeX, SizeY > &rhs) noexcept
3.3.1 Конструктор(ы)
3.3.1.1 C() [1/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
C < SizeX, SizeY > :: C () [inline]
3.3.1.2 C() [2/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
C< SizeX, SizeY >::C (
              const C < SizeX, SizeY > & other) [inline]
3.3.1.3 C() [3/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
\mathbb{C}< SizeX, SizeY >::C (
             C < SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]
3.3.1.4 \sim C()
```

template<size_t SizeX, size_t SizeY>

virtual C < SizeX, SizeY >::~C () [inline], [virtual]

3.3.2 Методы

```
3.3.2.1 operator=() [1/2]
template<size t SizeX, size t SizeY>
C & C < SizeX, SizeY >::operator= (
             C< SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]
3.3.2.2 operator=() [2/2]
template<size t SizeX, size t SizeY>
C & C < SizeX, SizeY >::operator= (
             const C < SizeX, SizeY > & other) [inline]
3.3.3
        Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу
3.3.3.1 swap
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
void swap (
              C < SizeX, SizeY > & lhs,
              C < SizeX, SizeY > & rhs ) [friend]
3.3.4 Данные класса
3.3.4.1 IntegerC
template<size t SizeX, size t SizeY>
int \mathbb{C}< SizeX, SizeY >::IntegerC
3.3.4.2 MatrixC
```

Объявления и описания членов класса находятся в файле:

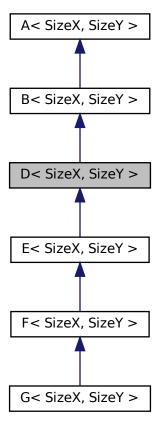
• classes.h

template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat C< SizeX, SizeY >::MatrixC

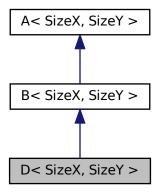
3.4 Шаблон класса D< SizeX, SizeY >

#include <classes.h>

Граф наследования:D< SizeX, SizeY >:



Граф связей класса D< SizeX, SizeY >:



Открытые члены

- D ()
- D (const D &other)
- D & operator= (const D &other)
- D (D &&other) noexcept
- D & operator= (D &&other) noexcept
- virtual $\sim D$ ()

Открытые атрибуты

- int IntegerD
- arma::mat MatrixD

Друзья

• void swap (D< SizeX, SizeY > &lhs, D< SizeX, SizeY > &rhs) noexcept

3.4.1 Конструктор(ы)

3.4.1.1 D() [1/3]

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
D< SizeX, SizeY >::D ( ) [inline]
```

```
3.4.1.2 D() [2/3]
template<size t SizeX, size t SizeY>
^{\rm D}< SizeX, SizeY >::D (
                {\rm const}\ D{<}\ {\rm SizeX},\ {\rm SizeY}>\&\ {\rm other}\ )\quad [{\rm inline}]
3.4.1.3 D() [3/3]
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
D< SizeX, SizeY >::D (
                D < SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]
3.4.1.4 \sim D()
template<size t SizeX, size t SizeY>
virtual D < SizeX, SizeY >::~D ( ) [inline], [virtual]
3.4.2 Методы
3.4.2.1 operator=() [1/2]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
D & D < SizeX, SizeY >::operator= (
                const D < SizeX, SizeY > & other) [inline]
3.4.2.2 operator=() [2/2]
```

3.4.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу

D< SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]

template<size_t SizeX, size_t SizeY>
D & D < SizeX, SizeY >::operator= (

3.4.3.1 swap

```
\label{eq:condition} $$ \ensuremath{\operatorname{template}} = t \operatorname{SizeX}, \ensuremath{\operatorname{sizeY}} > $$ \ensuremath{\operatorname{void}} \ensuremath{\operatorname{swap}} \ ($$ D < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{lhs}, $$ D < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{rhs} \ ) \ [friend] $$
```

3.4.4 Данные класса

3.4.4.1 IntegerD

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> int D< SizeX, SizeY >::IntegerD
```

3.4.4.2 MatrixD

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat D< SizeX, SizeY >::MatrixD
```

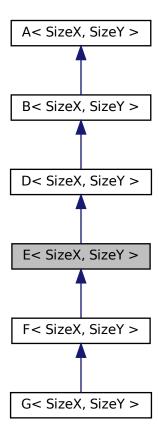
Объявления и описания членов класса находятся в файле:

• classes.h

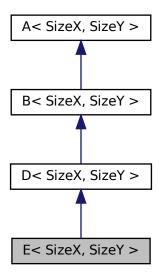
3.5 Шаблон класса E< SizeX, SizeY>

#include <classes.h>

Граф наследования: E< SizeX, SizeY >:



Граф связей класса E< SizeX, SizeY >:



Открытые члены

- E ()
- E (const E &other)
- E & operator= (const E &other)
- E (E &&other) noexcept
- E & operator= (E &&other) noexcept
- virtual $\sim E$ ()

Открытые атрибуты

- int IntegerE
- arma::mat MatrixE

Друзья

• void swap (E< SizeX, SizeY > &lhs, E< SizeX, SizeY > &rhs) noexcept

3.5.1 Конструктор(ы)

$3.5.1.1 \quad E() [1/3]$

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
E< SizeX, SizeY >::E ( ) [inline]
```

```
3.5.1.2 \quad E() [2/3]
template<size t SizeX, size t SizeY>
E< SizeX, SizeY >::E (
                {\rm const} \ E{\rm < Size X}, \, {\rm Size Y} > \& \ {\rm other} \ ) \quad [{\rm inline}]
3.5.1.3 E() [3/3]
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
E< SizeX, SizeY >::E (
                E < SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]
3.5.1.4 \sim E()
template<size t SizeX, size t SizeY>
virtual E < SizeX, SizeY >::~E ( ) [inline], [virtual]
3.5.2 Методы
3.5.2.1 operator=() [1/2]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
E & E < SizeX, SizeY >::operator= (
                const E < SizeX, SizeY > & other) [inline]
3.5.2.2 operator=() [2/2]
template<size t SizeX, size t SizeY>
E & E < SizeX, SizeY >::operator= (
```

3.5.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу

E< SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]

3.5.3.1 swap

```
\label{eq:continuous_size} $$\operatorname{t} \operatorname{SizeX}, \operatorname{size_t} \operatorname{SizeY} > $$\operatorname{void} \operatorname{swap} ($$E < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{lhs}, $$$E < \operatorname{SizeX}, \operatorname{SizeY} > \& \operatorname{rhs} ) $$ [friend]
```

3.5.4 Данные класса

3.5.4.1 IntegerE

```
\label{eq:continuous_template} \begin{split} & template < size\_t \ SizeX, \ size\_t \ SizeY > \\ & int \ E < \ SizeX, \ SizeY > :: IntegerE \end{split}
```

3.5.4.2 MatrixE

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat E< SizeX, SizeY >::MatrixE
```

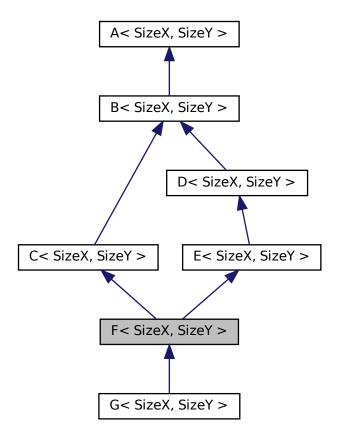
Объявления и описания членов класса находятся в файле:

 \cdot classes.h

3.6 Шаблон класса F< SizeX, SizeY >

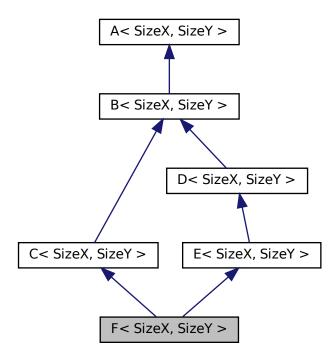
#include <classes.h>

Граф наследования:F < SizeX, SizeY >:



24

Граф связей класса F< SizeX, SizeY >:



Открытые члены

- **F** ()
- F (const F &other)
- F & operator= (const F &other)
- F (F &&other) noexcept
- F & operator= (F &&other) noexcept
- virtual $\sim F$ ()

Открытые атрибуты

- int IntegerF
- arma::mat MatrixF

Друзья

• void swap (F< SizeX, SizeY > &lhs, F< SizeX, SizeY > &rhs) noexcept

3.6.1 Конструктор(ы)

```
3.6.1.1 F() [1/3]
template<size t SizeX, size t SizeY>
F < SizeX, SizeY >::F ( ) [inline]
3.6.1.2 F() [2/3]
template<size t SizeX, size t SizeY>
F < SizeX, SizeY >::F (
               const F < SizeX, SizeY > \& other) [inline]
3.6.1.3 F() [3/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
F< SizeX, SizeY >::F (
               F < SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]
3.6.1.4 \sim F()
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
virtual F<br/> SizeX, SizeY >::~F ( ) [inline], [virtual]
3.6.2 Методы
3.6.2.1 operator=() [1/2]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
F & F < SizeX, SizeY >::operator = (
              const F < SizeX, SizeY > & other) [inline]
3.6.2.2 operator=() [2/2]
template<size t SizeX, size t SizeY>
F & F < SizeX, SizeY >::operator = (
               F< SizeX, SizeY > && other) [inline], [noexcept]
```

3.6.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу

```
3.6.3.1 swap template<size_t SizeX, size_t SizeY> void swap (

F< SizeX, SizeY > & lhs,
```

F < SizeX, SizeY > & rhs) [friend]

3.6.4 Данные класса

3.6.4.1 IntegerF

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY>
int F< SizeX, SizeY >::IntegerF
```

3.6.4.2 MatrixF

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat F< SizeX, SizeY >::MatrixF
```

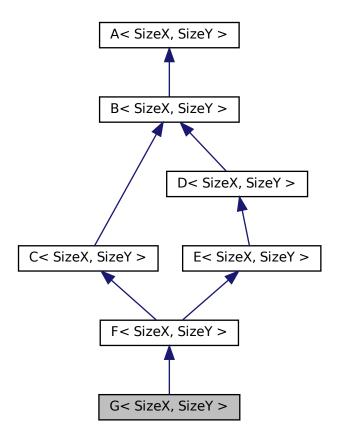
Объявления и описания членов класса находятся в файле:

• classes.h

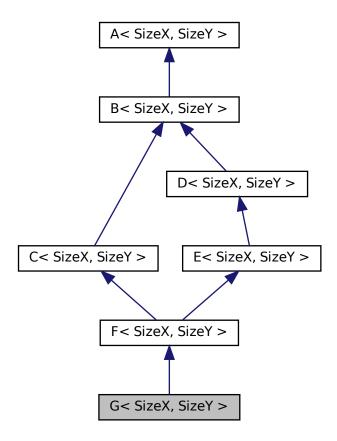
3.7 Шаблон класса G< SizeX, SizeY >

#include <classes.h>

Граф наследования:G< SizeX, SizeY >:



Граф связей класса G< SizeX, SizeY >:



Открытые члены

- G ()
- G (const G &other)
- G & operator= (const G &other)
- G (G &&other)
- G & operator= (G &&other)
- virtual $\sim G$ ()

Открытые атрибуты

- int IntegerG
- $\bullet \ \operatorname{arma::mat} \ \operatorname{Matrix} G$

Друзья

• void swap (G< SizeX, SizeY > &lhs, G< SizeX, SizeY > &rhs)

3.7.1 Конструктор(ы)

```
3.7.1.1 G() [1/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
G< SizeX, SizeY >::G ( ) [inline]
3.7.1.2 G() [2/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
G< SizeX, SizeY >::G (
                 {\rm const} \ {\bf G}{\rm < SizeX, \, SizeY > \& \, \, other \, ) \quad [inline]}
3.7.1.3 G() [3/3]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
G< SizeX, SizeY >::G (
                 G< SizeX, SizeY > && other) [inline]
3.7.1.4 \sim G()
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
{\rm virtual}~{\rm G} < {\rm SizeX},~{\rm SizeY} > :: \sim {\rm G}~(~)~[{\rm inline}],~[{\rm virtual}]
3.7.2 Методы
3.7.2.1 operator=() [1/2]
template{<}size\_t~SizeX,~size\_t~SizeY{>}
G & G < SizeX, SizeY >::operator= (
                 const G < SizeX, SizeY > & other) [inline]
```

```
3.7.2.2 operator=() [2/2]
```

```
 \begin{split} & template {<} size\_t \ SizeX, \ size\_t \ SizeY {>} \\ & G \ \& \ G {<} \ SizeX, \ SizeY {>} ::operator {=} \ ( \\ & G {<} \ SizeX, \ SizeY {>} \&\& \ other \ ) \quad [inline] \end{split}
```

3.7.3 Документация по друзьям класса и функциям, относящимся к классу

```
3.7.3.1 swap
```

```
\label{eq:continuous_size} $$\operatorname{t} \operatorname{Size}_{t} \operatorname{Size}_{t} \operatorname{Size}_{t} > \operatorname{t} > \operatorname{Size}_{t} > \operatorname{t} = \operatorname{Size}_{t} > \operatorname{Size}_{t} > \operatorname{Size}_{t} > \operatorname{t} = \operatorname{Size}_{t} > \operatorname{
```

3.7.4 Данные класса

3.7.4.1 IntegerG

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> int G< SizeX, SizeY >::IntegerG
```

3.7.4.2 MatrixG

```
template<size_t SizeX, size_t SizeY> arma::mat G< SizeX, SizeY >::MatrixG
```

Объявления и описания членов класса находятся в файле:

• classes.h

Предметный указатель

```
IntegerD, 18
\sim A
    A < SizeX, SizeY >, 6
                                                          MatrixD, 18
                                                          operator=, 17
    B < SizeX, SizeY >, 10
                                                          swap, 17
\sim C
    C < SizeX, SizeY >, 13
                                                          E < SizeX, SizeY >, 20, 21
\simD
                                                     E< SizeX, SizeY >, 18
    D < SizeX, SizeY >, 17
                                                          \sim E, 21
\sim E
                                                          E, 20, 21
    E < SizeX, SizeY >, 21
                                                          IntegerE, 22
\simF
                                                          MatrixE, 22
    F < SizeX, SizeY >, 25
                                                          operator=, 21
\simG
                                                          swap, 21
    G < SizeX, SizeY >, 29
Α
                                                          F < SizeX, SizeY >, 24, 25
    A < SizeX, SizeY > 6
                                                     F < SizeX, SizeY >, 22
A < SizeX, SizeY > 5
                                                          \simF, 25
    \sim A, 6
                                                          F, 24, 25
    A, 6
                                                          IntegerF, 26
    IntegerA, 7
                                                          MatrixF, 26
    MatrixA, 7
                                                          operator=, 25
    operator=, 7
                                                          swap, 26
    swap, 7
                                                     G
В
                                                          G < SizeX, SizeY >, 29
    B < SizeX, SizeY >, 9, 10
                                                     G < SizeX, SizeY >, 26
B< SizeX, SizeY >, 8
                                                          \simG, 29
    \simB, 10
                                                          G, 29
    B, 9, 10
                                                          IntegerG, 30
    IntegerB, 11
                                                          MatrixG, 30
    MatrixB, 11
                                                          operator=, 29
    operator=, 10
                                                          swap, 30
    swap, 10
                                                     IntegerA
                                                          A < SizeX, SizeY >, 7
    C < SizeX, SizeY >, 13
                                                     IntegerB
C< SizeX, SizeY >, 11
                                                          B < SizeX, SizeY >, 11
    \simC, 13
                                                     IntegerC
    C, 13
                                                          C < SizeX, SizeY >, 14
    IntegerC, 14
                                                     IntegerD
    MatrixC, 14
                                                          D< SizeX, SizeY >, 18
    operator=, 14
                                                     IntegerE
    swap, 14
                                                          E< SizeX, SizeY >, 22
D
                                                     IntegerF
    D < SizeX, SizeY >, 16, 17
                                                          F< SizeX, SizeY >, 26
D< SizeX, SizeY >, 15
                                                     IntegerG
    \simD, 17
                                                          G < SizeX, SizeY >, 30
    D, 16, 17
```

```
MatrixA
    A < SizeX, SizeY >, 7
MatrixB
    B < SizeX, SizeY >, 11
{\rm Matrix}{\rm C}
    C< SizeX, SizeY >, 14
MatrixD
    D < SizeX, SizeY >, 18
MatrixE
    E < SizeX, SizeY >, 22
{\rm Matrix} F
    F < SizeX, SizeY >, 26
MatrixG
    G < SizeX, SizeY >, 30
operator=
    A < SizeX, SizeY >, 7
    B< SizeX, SizeY >, 10
    C< SizeX, SizeY >, 14
    D< SizeX, SizeY >, 17
    E< SizeX, SizeY >, 21
    F < SizeX, SizeY >, 25
    G< SizeX, SizeY >, 29
swap
    A < SizeX, SizeY >, 7
    B < SizeX, SizeY >, 10
    C < SizeX, SizeY >, 14
    D < SizeX, SizeY >, 17
    E< SizeX, SizeY >, 21
    F< SizeX, SizeY >, 26
    G < SizeX, SizeY >, 30
```