МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

НИЖЕГОРОДСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ

УНИВЕРСИТЕТ им. Р.Е.АЛЕКСЕЕВА

Институт радиоэлектроники и информационных технологий

Кафедра «Вычислительные системы и технологии»

«Аппаратное и программное обеспечение   
роботизированных систем»

ОТЧЁТ

По лабораторной работе №2

Принял:

Гай В.Е.

Выполнил:

Нефёдкин В.В.

Нижний Новгород

2020

Цель работы: знакомство с инструментами программы «Webots», изучение основ программирования роботов в программе «Webots», реализация движения робота вперед не по прямой линии.

Ход работы

«Webots» - это бесплатный 3D симулятор роботов с открытым исходным кодом, используемый в промышленности, образовании и исследованиях.

Описание робота:

Робот "Коала" - это шестиколесный робот для помещений, разработанный

[K-Team](https://www.k-team.com/mobile-robotics-products/koala) . Он монтируется несколькими датчиками, включая 16 датчиков расстояния.

Фото робота%

