

MICROPROCESSADORES E MICROCONTROLADORES



FUNÇÕES

Funções em C são fundamentais para a criação de código estruturado e para o reuso deste código.



FUNÇÕES

Funções em C são fundamentais para a criação de código estruturado e para o reuso deste código.

Imagine a função como um "espião" que arruma um plano secreto, adquire os recursos necessários, faz a tarefa, apaga seus "rastros" e retorna ao ponto de origem com o resultado desejado.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los.
2. Transfira o controle para a sub-rotina.
3. Separe memória para a sub-rotina.
4. Realize a tarefa da sub-rotina.
5. Coloque o resultado em um lugar acessível a quem chamou a sub-rotina.
6. Retorne ao ponto de origem.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los.

Use os registradores R15, R14, R13 e R12 (nesta ordem) para passar os parâmetros à sub-rotina.

5. Coloque o resultado em um lugar acessível a quem chamou a sub-rotina.
6. Retorne ao ponto de origem.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los.
2. Transfira o controle para a sub-rotina.

Use a instrução *call NomeSubRotina*, que automaticamente salva o endereço de retorno na pilha.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los.
2. Transfira o controle para a sub-rotina.
3. Separe memória para a sub-rotina.

Use os registradores e a memória sem afetar o funcionamento do resto do programa.

6. Retorne ao ponto de origem.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los.
2. Transfira o controle para a sub-rotina.
3. Separe memória para a sub-rotina.

Os registradores R4-R11 podem estar sendo utilizados em outra parte do código, portanto devem ser guardados na pilha antes de serem usados.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los

Use o registrador R15 para retornar valores.

5. Coloque o resultado em um lugar acessível a quem chamou a sub-rotina.
6. Retorne ao ponto de origem.



FUNÇÕES

Uma sub-rotina em Assembly é o equivalente da função em C. A chamada à sub-rotina segue estes passos:

1. Coloque parâmetros aonde a sub-rotina possa acessá-los.
2. Transfira o controle para a sub-rotina.
3. Separe memória para a sub-rotina.

Use a instrução *ret* para retornar ao ponto aonde a sub-rotina foi chamada.

6. Retorne ao ponto de origem.



FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

```
Func_Exemplo:
add.w R14, R15      ; R15 = g, R14 = h
sub.w R13, R15      ; R13 = i
sub.w R12, R15      ; R12 = j
ret                ; Retorne aonde a função foi chamada
```


FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

Func_Exemplo:

add.w R14, R15 ; R15 = g, R14 = h

Em outra parte do código, atribuiu-se o valor de g para o registrador R15, e h para R14. ão foi chamada

FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

Em outra parte do código, atribuiu-se o valor de i para o registrador R13, e j para R12.

```
sub.w R13, R15    ; R13 = i
```

```
sub.w R12, R15    ; R12 = j
```

```
ret               ; Retorne aonde a função foi chamada
```


FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

Func_Exemplo:

**Retorno para a outra parte do código
que chamou a função.**

ret

; Retorne aonde a função foi chamada

FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

Func_Exemplo:

Na outra parte do código que chamou a função, o resultado deverá ser lido em R15.

ret

; Retorne aonde a função foi chamada

FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    return (g+h-i-j);
}
```

**O endereço de retorno foi guardado na pilha
quando foi feita a chamada
*call Func_Exemplo***

ret

; Retorne aonde a função foi chamada

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Func_Exemplo:

push.w R4	; Guarde R4 na pilha
push.w R5	; Guarde R5 na pilha
mov.w R15, R4	; R4 = g
add.w R14, R4	; R4 = g+h
mov.w R13, R5	; R5 = i
add.w R12, R5	; R5 = i+j
sub.w R5, R4	; R4 = f = (g+h) - (i+j)
mov.w R4, R15	; Retorne f por R15
pop.w R5	; Recupere R5 na pilha
pop.w R4	; Recupere R4 na pilha
ret	

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Func_Exemplo:

push.w R4

; Guarde R4 na pilha

push.w R5

; Guarde R5 na pilha

Foi definida uma variável f na função, e teremos também cálculos intermediários para fazer $(g+h)$ e $(i+j)$.

Deve-se separar dois registradores para isso (no caso, R4 e R5).

pop.w R4

; Recupere R4 na pilha

ret

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Func_Exemplo:

push.w R4

; Guarde R4 na pilha

push.w R5

; Guarde R5 na pilha

Como R4 e R5 podem estar sendo usados em outra parte do código, deve-se guardar seus valores atuais na pilha.

pop.w R5

; Recupere R5 na pilha

pop.w R4

; Recupere R4 na pilha

ret

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Func_Exemplo:

push.w R4

; Guarde R4 na pilha

push.w R5

; Guarde R5 na pilha

A pilha é uma região especial da memória previamente separada.

A última posição da pilha é apontada pelo registrador \$sp (*stack pointer*).

A pilha é preenchida do topo para baixo.

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Func_Exemplo:

push.w R4

; Guarde R4 na pilha

push.w R5

; Guarde R5 na pilha

Depois de usar R4 e R5, deve-se recuperar da pilha seus valores antigos.

O *stack pointer* é automaticamente atualizado pelas instruções *push* e *pop*.

pop.w R5

; Recupere R5 na pilha

pop.w R4

; Recupere R4 na pilha

ret

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Func_Exemplo(int g, int h, int i, int j)
{
    int f = (g+h) - (i+j);
    return f;
}
```

Func_Exemplo:

push.w R4

push.w R5

mov.w R15, R4

add.w R14, R4

mov.w R13, R5

add.w R12, R5

sub.w R5, R4

mov.w R4, R15

pop.w R5

pop.w R4

ret

O resto do código segue a mesma lógica do exemplo anterior.

FUNÇÕES

Como fazer multiplicações em Assembly com o MSP430?

Não existem instruções de multiplicação e de divisão na sua CPU.

Alguns modelos possuem periféricos específicos (*Hardware Multiplier*).

Outra opção é criar uma subrotina para isso.

FUNÇÕES

```
int MULT_unsigned(unsigned int a, unsigned int b)
{
    if(b==0) return 0;
    else
        return a+MULT_unsigned(a, b-1);
}
```

```

int MULT_unsigned(unsigned int a, unsigned int b)
{
    if(b==0) return 0;
    else
        return a+MULT_unsigned(a, b-1);
}

```

MULT_unsigned:

tst.w R14 ; b==0 ?

jnz MULT_unsigned_else ; Se b não é zero, vá para o else

clr.w R15 ; return 0

ret

MULT_unsigned_else:

push.w R15 ; Guarde a na pilha

dec.w R14 ; b--

call MULT_unsigned ; Calcule a*(b-1)

pop.w R14 ; Recupere a na pilha

add.w R14, R15 ; return a + a*(b-1)

ret

```
int MULT_unsigned(unsigned int a, unsigned int b)
{
    if(b==0) return 0;
    else
        return a+MULT_unsigned(a, b-1);
}
```

MULT_unsigned:

```
tst.w R14 ; b==0 ?
jnz MULT_unsigned_else ; Se b não é zero, vá para o else
clr.w R15 ; return 0
ret
```

Se $b==0$, retorne o valor 0.

```
push.w R14 ; Salve a na pilha
call MULT_unsigned ; Calcule  $a*(b-1)$ 
pop.w R14 ; Recupere a na pilha
add.w R14, R15 ; return  $a + a*(b-1)$ 
ret
```



```
int MULT_unsigned(unsigned int a, unsigned int b)
{
    if(b==0) return 0;
    else
        return a+MULT_unsigned(a, b-1);
}
```

MULT_unsigned:

Se $b > 0$, guarde o valor de R15 (a variável a) na pilha, pois vamos chamar *MULT_unsigned()* novamente, sobrescrevendo R15.

MULT_unsigned_else:

push.w R15

; Guarde a na pilha

dec.w R14

; b--

call MULT_unsigned

; Calcule $a * (b-1)$

pop.w R14

; Recupere a na pilha

add.w R14, R15

; return $a + a * (b-1)$

ret

else

```
int MULT_unsigned(unsigned int a, unsigned int b)
{
    if(b==0) return 0;
    else
        return a+MULT_unsigned(a, b-1);
}
```

MULT_unsigned:

tst.w R14 ; b==0 ?

if MULT_unsigned(a, b) != 0 then goto else

**A instrução *push.w R15* não altera o valor de R15.
Vamos decrementar R14 para chamar
*MULT_unsigned(a, b-1)***

dec.w R14

; b--

call MULT_unsigned

; Calcule a*(b-1)

pop.w R14

; Recupere a na pilha

add.w R14, R15

; return a + a*(b-1)

ret

```
int MULT_unsigned(unsigned int a, unsigned int b)
{
    if(b==0) return 0;
    else
        return a+MULT_unsigned(a, b-1);
}
```

MULT_unsigned:

tst.w R14 ; b==0 ?

**R15 agora guarda o resultado de
*MULT_unsigned(a, b-1)***

Vamos então somar a R15 a variável *a*, que guardamos na pilha, e retornar da subrotina.

pop.w R14
add.w R14, R15
ret

; Recupere a na pilha
; return a + a*(b-1)

a o else


```
int MULT_signed(int a, int b)
{
    if(b<0){
        a = -a;
        b = -b;
    }
    return MULT_unsigned(a,b);
}
```

```

int MULT_signed(int a, int b)
{
    if(b<0){
        a = -a;
        b = -b;
    }
    return MULT_unsigned(a,b);
}

```

MULT_signed:

tst.w R14

; b<0 ?

jge MULT_signed_else

; Se b>=0, não é necessário trocar sinais

inv.w R15

; a = -a usando complemento de 2

inc.w R15

inv.w R14

; b = -b usando complemento de 2

inc.w R14

MULT_signed_else:

call MULT_unsigned

ret

; Retorne da subrotina

```

int MULT_signed(int a, int b)
{
    if(b<0){
        a = -a;
        b = -b;
    }
    return MULT_unsigned(a,b);
}

```

MULT_signed:

```

tst.w R14
jge MULT_signed_else
inv.w R15
inc.w R15
inv.w R14
inc.w R14

```

; b<0 ?

; Se $b \geq 0$, não é necessário trocar sinais

; $a = -a$ usando complemento de 2

; $b = -b$ usando complemento de 2

Se $b < 0$, inverta os sinais de a e b usando complemento de dois

subrotina


```
int MULT_signed(int a, int b)
{
    if(b<0){
        a = -a;
        b = -b;
    }
    return MULT_unsigned(a,b);
}
```

MULT_signed:

tst.w R14 ; b<0 ?

jge MULT_signed_else ; Se b>=0, não é necessário trocar sinais

inv.w R15 ; a = -a usando complemento de 2

Reaproveite a subrotina criada anteriormente

MULT_signed_else:

call MULT_unsigned

ret ; Retorne da subrotina

FUNÇÕES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int Fatorial(int n)
{
    if(n<2) return 1;
    else return n*Fatorial(n-1);
}
```

```

int Fatorial(int n)
{
    if(n<2) return 1;
    else return n*Fatorial(n-1);
}

```

Fatorial:

cmp #2, R15	; Testar se $n < 2$
jge L1	; Se $N \geq 2$, pule para L1
mov.w #1, R15	; return 1;
ret	; Retorne para onde a função foi chamada
L1: push.w R15	; Guarde n (R15) na pilha
dec.w R15	; Calcule $n-1$ para
call Fatorial	; chamar Fatorial($n-1$)
pop.w R14	; Recupere n na pilha
call MULT_signed	; Calcular $n * \text{Fatorial}(n-1)$
ret	; Retorne para onde a função foi chamada

```
int Fatorial(int n)
{
    if(n<2) return 1;
    else return n*Fatorial(n-1);
}
```

A função *Fatorial()* usa a mesma lógica da função *MULT_unsigned()*: a recursividade de funções.

Ela também faz uma chamada a a outra subrotina, assim como a subrotina *MULT_signed*

```
Fatorial:
cmp #2, R15
jge LI
mov.w #1, R15
ret
LI: push.w R15
dec.w R15
call Fatorial      ; chamar Fatorial(n-1)
pop.w R14          ; Recupere n na pilha
call MULT_signed   ; Calcular n*Fatorial(n-1)
ret                ; Retorne para onde a função foi chamada
```


OPERAÇÕES COM BYTES

Como a seguinte função em C é compilada para o MSP430?

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

strcpy: push.w R4	; R4 = i
push.w R5	; R5 será temporário
push.w R6	; R6 será temporário
clr.w R4	; R4 = i = 0
strcpy_while: mov.w R14, R5	; R5 = y (endereço do vetor y[])
add.w R4, R5	; R5 = y+i (endereço de y[i])
mov.w R15, R6	; R6 = x (endereço do vetor x[])
add.w R4, R6	; R6 = x+i (endereço de x[i])
mov.b 0(R5), 0(R6)	; x[i] = y[i]
tst.w 0(R6)	; x[i] == 0? ('\0' vale 0 em ASCII)
jz strcpy_end	; Se for, saia do while()
inc.w R4	; i++;
jmp strcpy_while	; Volte para o começo do while()
strcpy_end: pop.w R6	; Fim da função: recuperar R6 na pilha
pop.w R5	; Fim da função: recuperar R5 na pilha
pop.w R4	; Fim da função: recuperar R4 na pilha
ret	; Retornar

```

int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}

```

```
strcpy: push.w R4  
push.w R5  
push.w R6
```

```
; R4 = i  
; R5 será temporário  
; R6 será temporário
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])  
{  
    int i = 0;  
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;  
}
```

Guardar R4, R5 e R6 na pilha.

R4 será a variável *i*

R5 e R6 serão variáveis temporárias.

```
jz strcpy_end  
inc.w R4  
jmp strcpy_while  
strcpy_end: pop.w R6  
pop.w R5  
pop.w R4  
ret
```

```
; Se for, saia do while( )  
; i++;  
; Volte para o começo do while( )  
; Fim da função: recuperar R6 na pilha  
; Fim da função: recuperar R5 na pilha  
; Fim da função: recuperar R4 na pilha  
; Retornar
```

começo do vetor y[]
endereço de y[i]
começo do vetor x[]
endereço de x[i]

'\0' vale 0 em ASCII)

```
strcpy: push.w R4  
push.w R5  
push.w R6  
clr.w R4
```

***i* = 0**

```
add.w R4, R6  
mov.b 0(R5), 0(R6)  
tst.w 0(R6)  
jz strcpy_end  
inc.w R4  
jmp strcpy_while  
strcpy_end: pop.w R6  
pop.w R5  
pop.w R4  
ret
```

```
; R4 = i  
; R5 será temporário  
; R6 será temporário  
; R4 = i = 0
```

```
R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])  
; R5 = y+i (endereço de y[i])  
; R6 = x (endereço do vetor x[ ])  
; R6 = x+i (endereço de x[i])  
; x[i] = y[i]  
; x[i] == 0? ('\0' vale 0 em ASCII)  
; Se for, saia do while( )  
; i++;  
; Volte para o começo do while( )  
; Fim da função: recuperar R6 na pilha  
; Fim da função: recuperar R5 na pilha  
; Fim da função: recuperar R4 na pilha  
; Retornar
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])  
{  
    int i = 0;  
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;  
}
```



```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4       ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
               add.w R4, R5  ; R5 = y+i (endereço de y[i])
```

Precisamos ler $y[i]$. Para isso, precisamos pegar o endereço inicial de y , que veio pelo registrador R14, e andar i casas.

```
               ; endereço do vetor x[ ]
               ; endereço de x[i])
               ; '\0' vale 0 em ASCII)
               do while( )
               ; Fim da função: recuperar R6 na pilha
               ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
               ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
               ; Retornar
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4       ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
               add.w R4, R5  ; R5 = y+i (endereço de y[i])
               ; R4 = endereço do vetor x[ ]
               ; R5 = endereço de x[i]
```

Precisamos ler $y[i]$. Para isso, precisamos pegar o endereço inicial de y , que veio pelo registrador R14, e andar i casas.

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

```
        jmp strcpy_while ; volta para o começo do while( )
strcpy_end: pop.w R6      ; Fim da função: recuperar R6 na pilha
        pop.w R5         ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
        pop.w R4         ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
        ret              ; Retornar
```

```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4       ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
               add.w R4, R5  ; R5 = y+i (endereço de y[i])
               ; R4 = endereço do vetor x[ ]
               ; R5 = endereço de x[i]
```

Precisamos ler $y[i]$. Para isso, precisamos pegar o endereço inicial de y , que veio pelo registrador R14, e andar i casas.

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i] - y[i]) != '\0') i++;
}
```

```
        jmp strcpy_while ; volta para o começo do while( )
strcpy_end: pop.w R6      ; Fim da função: recuperar R6 na pilha
        pop.w R5         ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
        pop.w R4         ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
        ret              ; Retornar
```

```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4       ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
              add.w R4, R5   ; R5 = y+i (endereço de y[i])
              mov.w R15, R6 ; R6 = x (endereço do vetor x[ ])
              add.w R4, R6   ; R6 = x+i (endereço de x[i])
```

**Precisamos escrever em $x[i]$.
O raciocínio é o mesmo.**

```
              ; x[i] = y[i]
              ; x[i] == 0? ('\0' vale 0 em ASCII)
              ; Se for, saia do while( )
              ; i++;
              ; Volte para o começo do while( )
              ; Fim da função: recuperar R6 na pilha
              ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
              ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
              ; Retornar
        jmp strcpy_while
strcpy_end: pop.w R6
           pop.w R5
           pop.w R4
           ret
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```


strcpy: push.w R4 ; R4 = i
push.w R5 ; R5 será temporário
push.w R6 ; R6 será temporário
clr.w R4 ; R4 = i = 0

strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[])
add.w R4, R5 ; R5 = y+i (endereço de y[i])
mov.w R15, R6 ; R6 = x (endereço do vetor x[])
add.w R4, R6 ; R6 = x+i (endereço de x[i])
mov.b 0(R5), 0(R6) ; x[i] = y[i]

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])  
{  
    int i = 0;  
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;  
}
```

R5 contém o endereço de $y[i]$

**O operador 0(R5) quer dizer
"use como endereço o valor em
R5 somado de 0 bytes"**

O mesmo vale para 0(R6)

];
== 0? ('\0' vale 0 em ASCII)
for, saia do while()

;

te para o começo do while()

função: recuperar R6 na pilha

função: recuperar R5 na pilha

função: recuperar R4 na pilha

ar

```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4        ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
               add.w R4, R5  ; R5 = y+i (endereço de y[i])
               mov.w R15, R6 ; R6 = x (endereço do vetor x[ ])
               add.w R4, R6  ; R6 = x+i (endereço de x[i])
               mov.b 0(R5), 0(R6) ; x[i] = y[i]
```

**Ou seja, *mov.b 0(R5), 0(R6)* quer dizer
*"Busque o byte no endereço R5+0,
e guarde-o no endereço R6+0"***

```
pop.w R5      ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
pop.w R4      ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
ret           ; Retornar
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

'\0' vale 0 em ASCII)
while()

começo do while()
recuperar R6 na pilha

strcpy: push.w R4 ; R4 = i
push.w R5 ; R5 será temporário
push.w R6 ; R6 será temporário
clr.w R4 ; R4 = i = 0

strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[])
add.w R4, R5 ; R5 = y+i (endereço de y[i])
mov.w R15, R6 ; R6 = x (endereço do vetor x[])
add.w R4, R6 ; R6 = x+i (endereço de x[i])
mov.b 0(R5), 0(R6) ; x[i] = y[i]

Aqui, usamos *mov.b* ao invés de *mov.w* porque o vetor é do tipo char (1 byte)

pop.w R5 ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
pop.w R4 ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
ret ; Retornar

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

'\0' vale 0 em ASCII)
while()

começo do while()
recuperar R6 na pilha

```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4        ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
               add.w R4, R5  ; R5 = y+i (endereço de y[i])
               mov.w R15, R6 ; R6 = x (endereço do vetor x[ ])
               add.w R4, R6  ; R6 = x+i (endereço de x[i])
               mov.b 0(R5), 0(R6) ; x[i] = y[i]
               tst.w 0(R6)   ; x[i] == 0? ('\0' vale 0 em ASCII)
               jz strcpy_end ; Se for, saia do while()
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

Se o valor copiado de $y[i]$ para $x[i]$ for igual a 0, é porque encontramos um caracter '\0' (0 em ASCII), e podemos sair do while()

ra o começo do while()
 ão: recuperar R6 na pilha
 ão: recuperar R5 na pilha
 ão: recuperar R4 na pilha

```
ret ; Retornar
```



```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4       ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
               add.w R4, R5  ; R5 = y+i (endereço de y[i])
```

Se não encontramos um caracter '\0', incrementamos *i* em um byte (porque o vetor é do tipo char) e voltamos para o início do while()

```
               inc.w R4      ; i++;
               jmp  strcpy_while ; Volte para o começo do while( )
```

```
strcpy_end: pop.w R6      ; Fim da função: recuperar R6 na pilha
            pop.w R5      ; Fim da função: recuperar R5 na pilha
            pop.w R4      ; Fim da função: recuperar R4 na pilha
            ret           ; Retornar
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

```
strcpy: push.w R4      ; R4 = i
        push.w R5      ; R5 será temporário
        push.w R6      ; R6 será temporário
        clr.w R4        ; R4 = i = 0
```

```
strcpy_while: mov.w R14, R5 ; R5 = y (endereço do vetor y[ ])
              add.w R4, R5   ; R5 = y+i (endereço de y[i])
              mov.w R15, R6  ; R6 = x (endereço do vetor x[ ])
              add.w R4, R6   ; R6 = x+i (endereço de x[i])
```

Se encontramos um caracter '\0', recuperamos R4, R5 e R6 da pilha e saímos da subrotina

```
strcpy_end: pop.w R6
            pop.w R5
            pop.w R4
            ret
```

```
; Fim da função: recuperar R6 na pilha
; Fim da função: recuperar R5 na pilha
; Fim da função: recuperar R4 na pilha
; Retornar
```

```
int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    int i = 0;
    while((x[i]=y[i]) != '\0') i++;
}
```

```
        == 0? ('\0' vale 0 em ASCII)
        for, saia do while( )
```

```
; e para o começo do while( )
```

```

int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    while((*x)=(*y)) != '\0')
    {
        x++;
        y++;
    }
}

```

strcpy: mov.b 0(R14), 0(R15)	; (*x) = (*y)
tst.w 0(R15)	; (*x) == '\0'?
jz strcpy_end	; Se for, saia do while()
inc.w R15	; x++
inc.w R14	; y++
jmp strcpy	; Volte para o começo do while()
strcpy_end: ret	; Retornar

```

int strcpy(char x[ ], char y[ ])
{
    while((*x)=(*y)) != '\0')
    {
        x++;
        y++;
    }
}

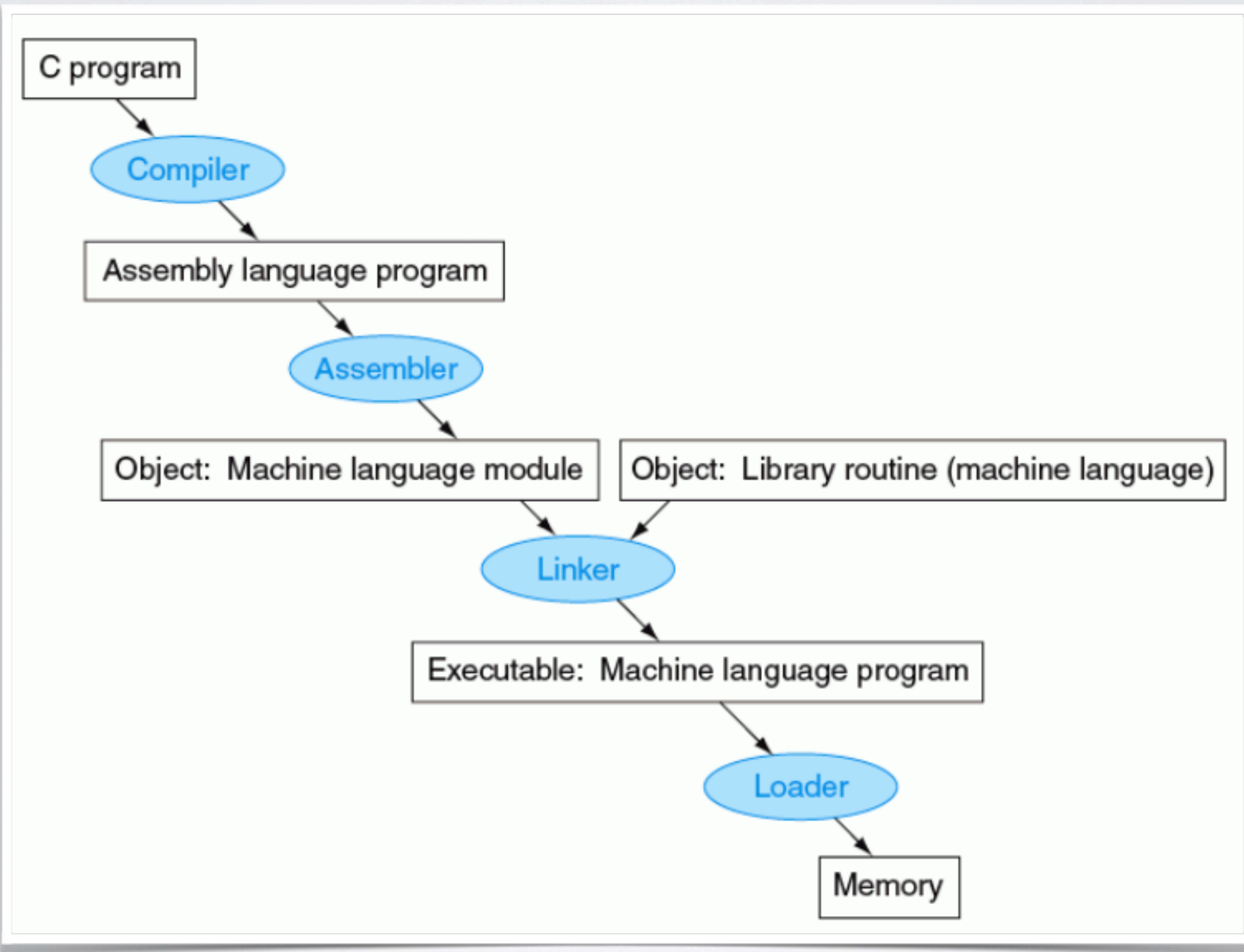
```

Se retirarmos a variável *i*, o código fica bem mais simples

Agora, só incrementamos os ponteiros para os vetores

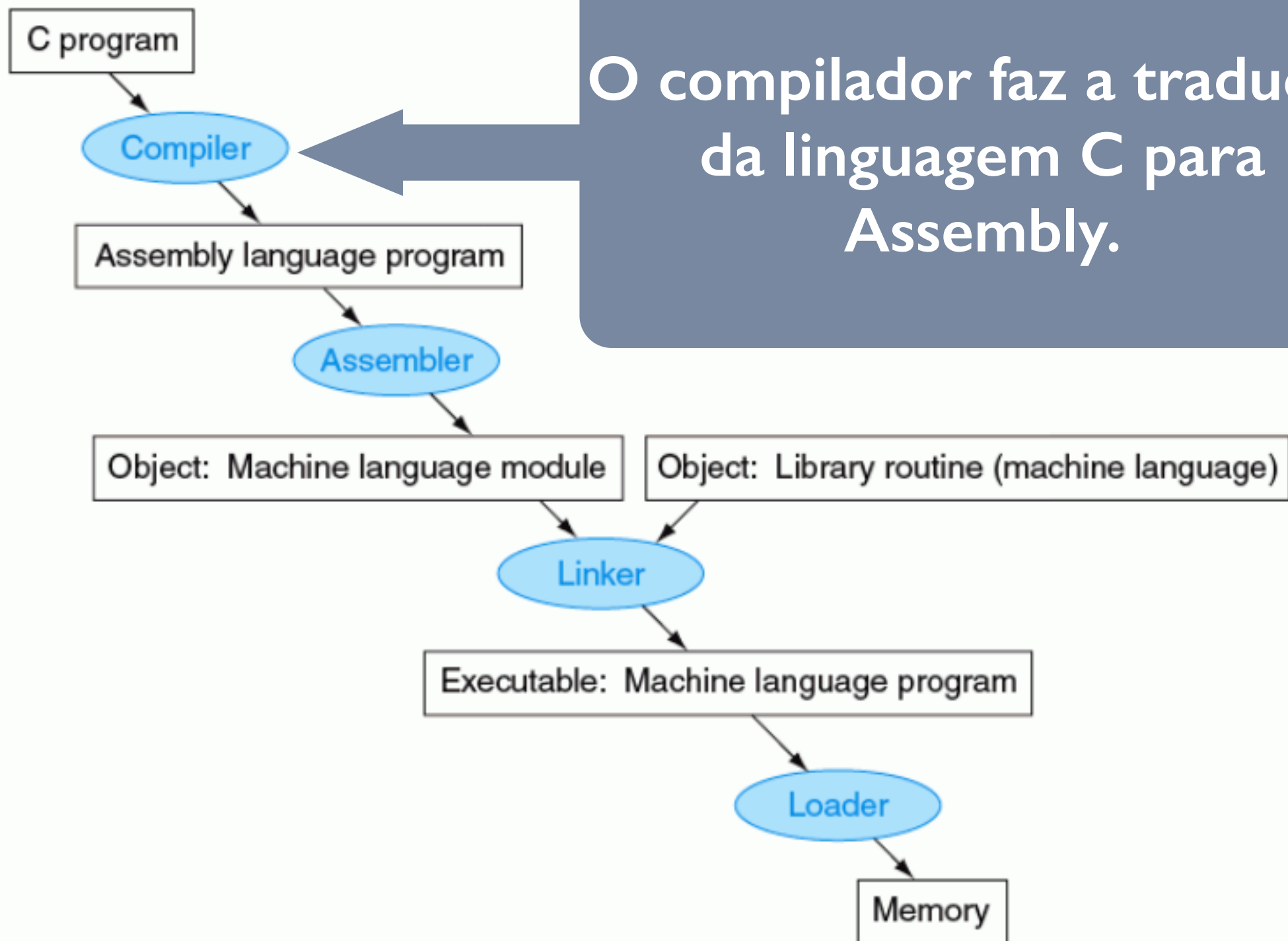
strcpy: mov.b 0(R14), 0(R15)	; (*x) = (*y)
tst.w 0(R15)	; (*x) == '\0'?
jz strcpy_end	; Se for, saia do while()
inc.w R15	; x++
inc.w R14	; y++
jmp strcpy	; Volte para o começo do while()
strcpy_end: ret	; Retornar

TRADUÇÃO

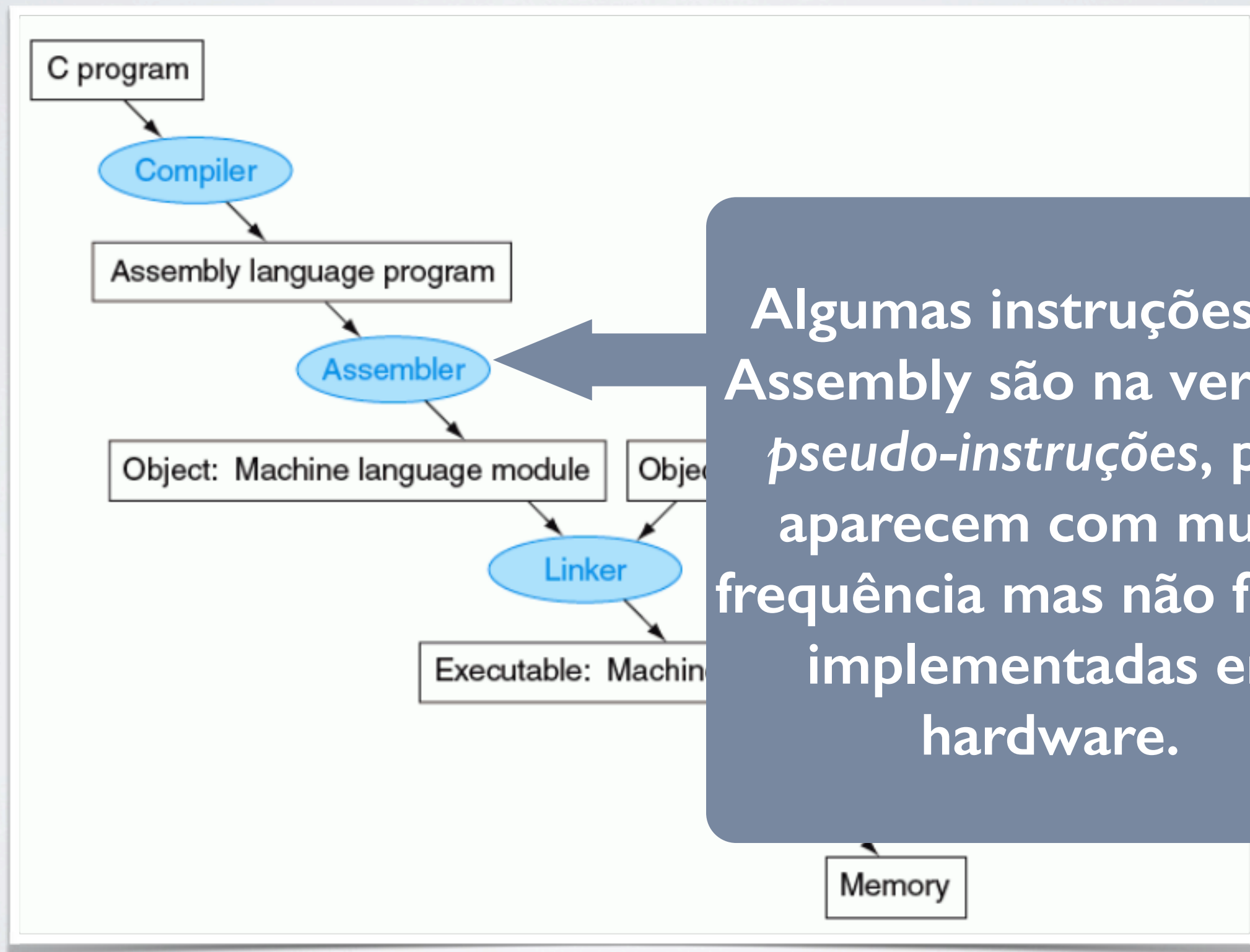


TRADUÇÃO

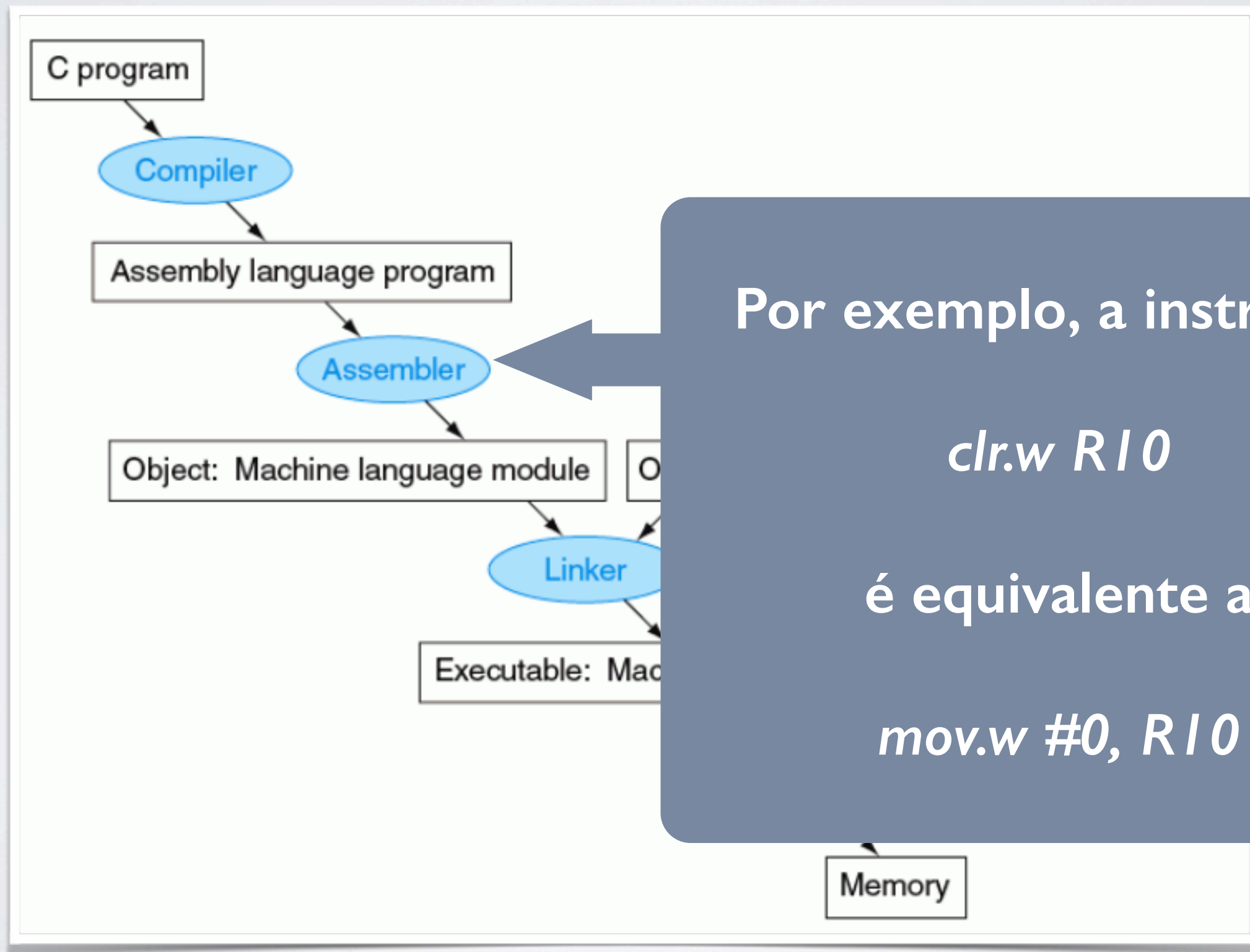
O compilador faz a tradução da linguagem C para Assembly.



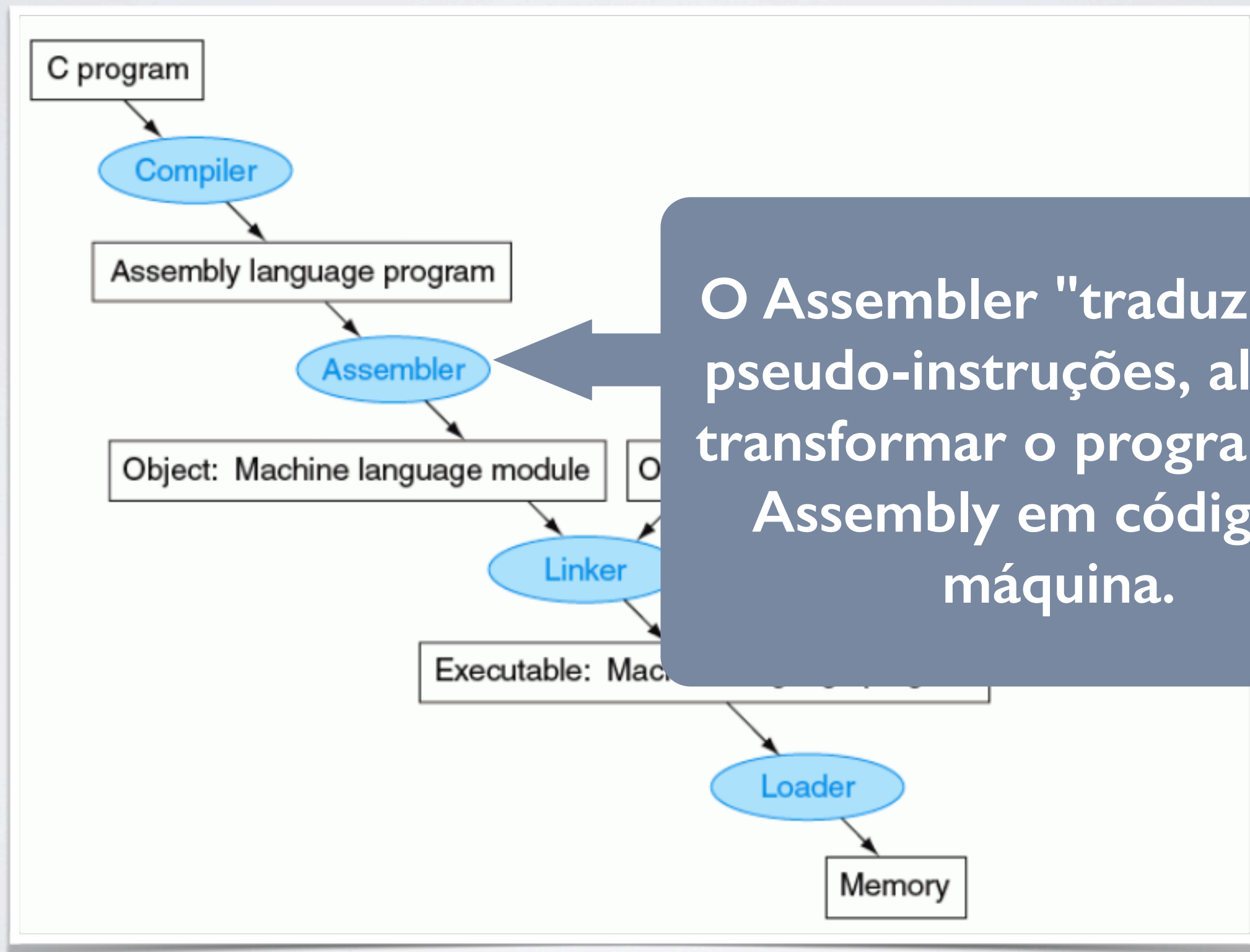
TRADUÇÃO



TRADUÇÃO

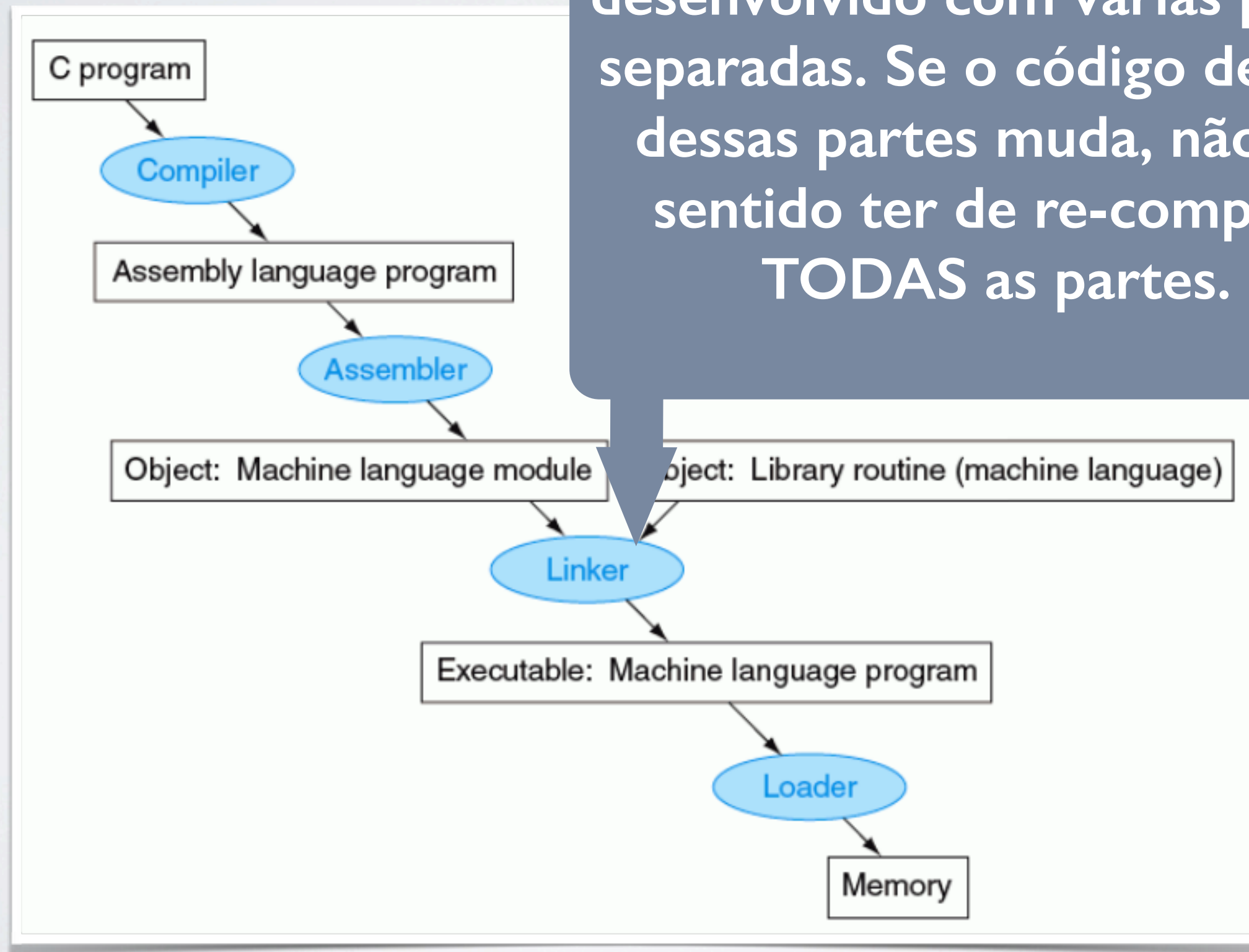


TRADUÇÃO



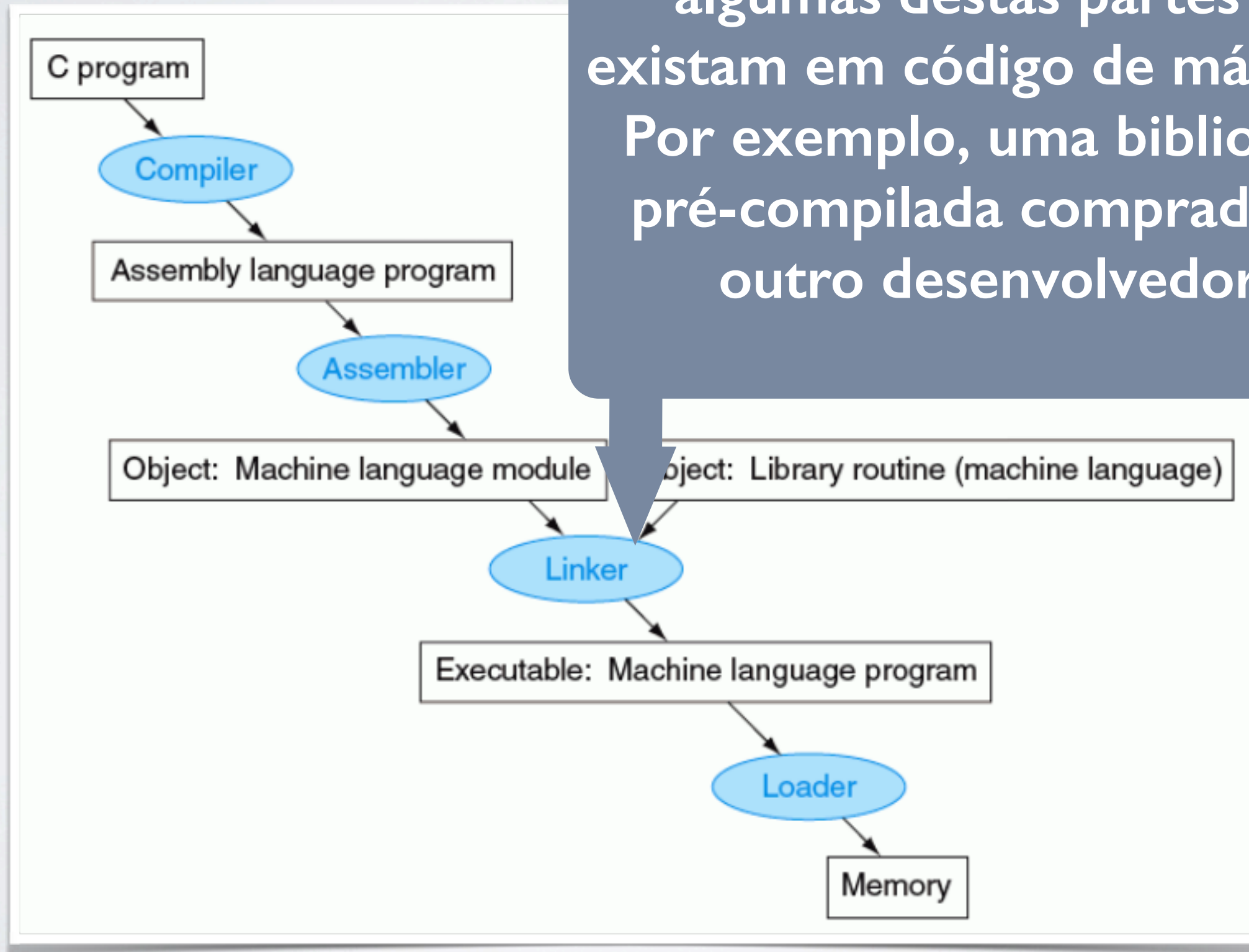
TRAD

Imagine um programa desenvolvido com várias partes separadas. Se o código de uma dessas partes muda, não faz sentido ter de re-compilar **TODAS** as partes.



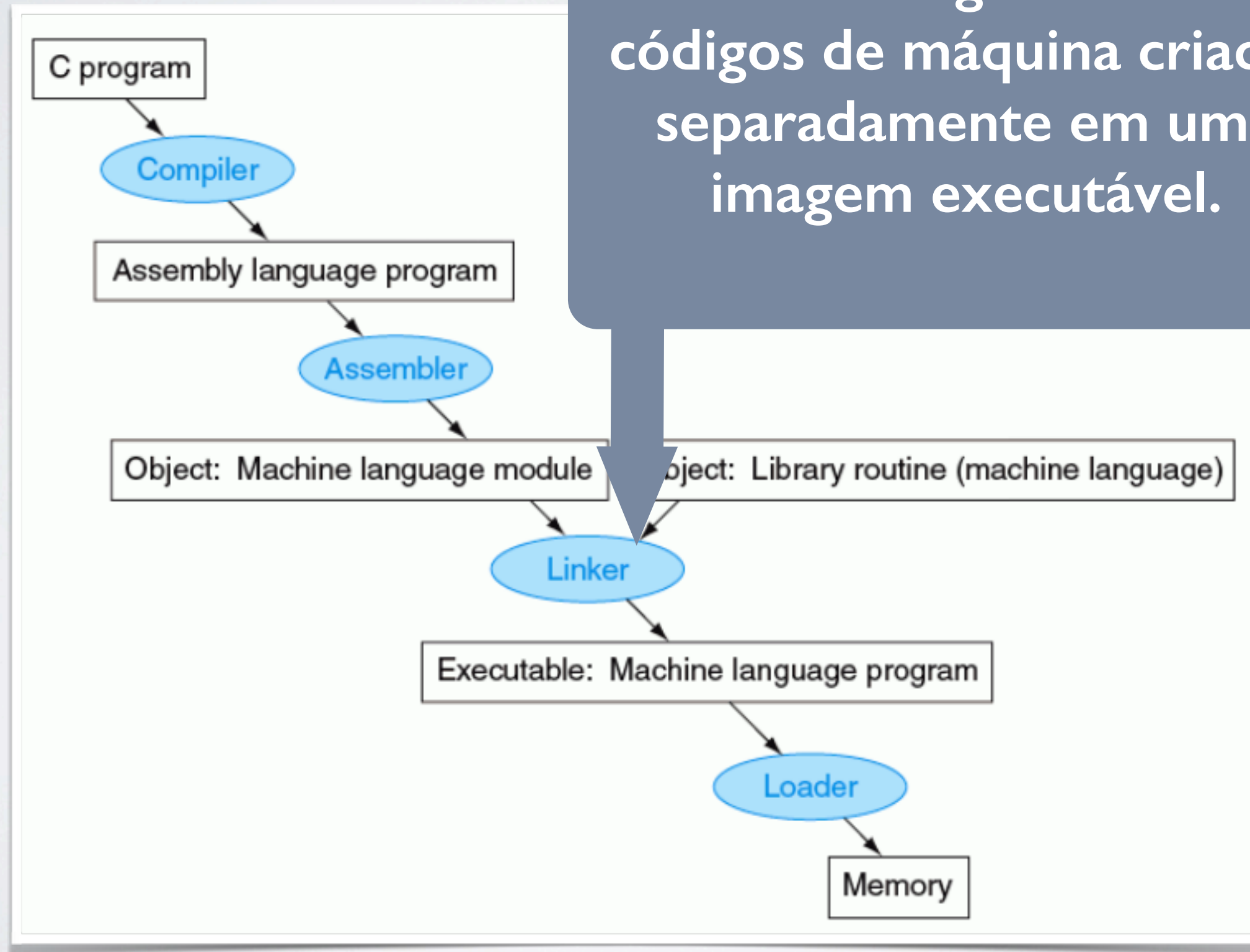
TRAD

Além disso, é possível que algumas destas partes só existam em código de máquina. Por exemplo, uma biblioteca pré-compilada comprada de outro desenvolvedor.

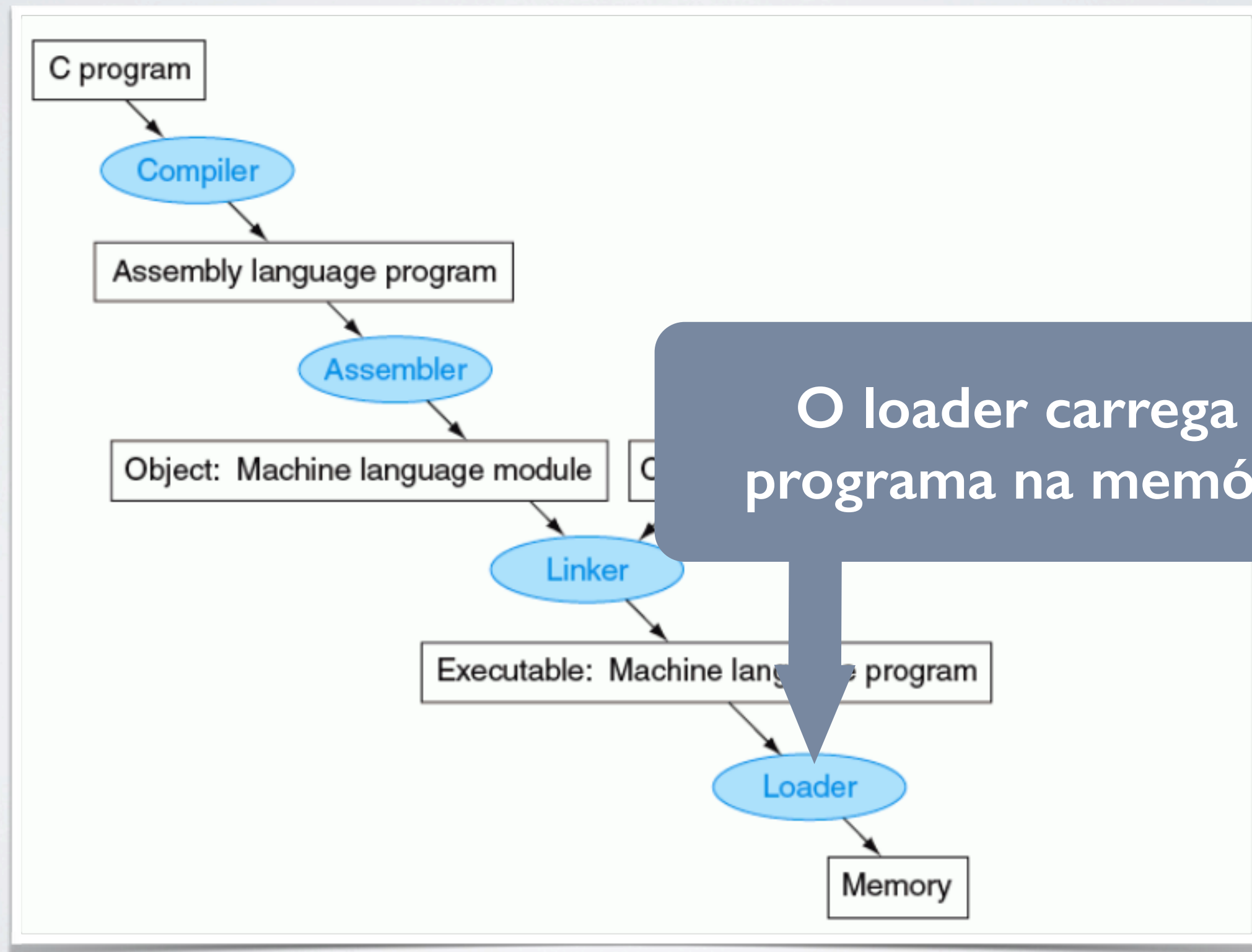


TRAD

O Linker liga os vários códigos de máquina criados separadamente em uma imagem executável.



TRADUÇÃO



EXEMPLOS COMPLETOS

Vamos ver alguns exemplos de códigos para
testar no *software* IAR Embedded WorkBench,
da empresa IAR Systems.

EXEMPLOS COMPLETOS

Vamos ver alguns exemplos de códigos para testar no *software* IAR Embedded WorkBench, da empresa IAR Systems.

Os *softwares* Code Composer e GCC para MSP430 precisam algumas mudanças para rodar estes exemplos.

```
#include <msp430g2553.h>
```

```
RSEG CODE
```

```
main:
```

```
mov.w #WDTPW | WDTHOLD, &WDTCCTL
```

```
mov.b #0 | 00000 | b, P1OUT
```

```
mov.b #0 | 00000 | b, P1DIR
```

```
jmp $
```

```
RSEG RESET
```

```
DW main
```

```
END
```



```
#include <msp430g2553.h>
```

```
RSEG CODE
```

**Define que o que vem a seguir irá
na memória de programa.**

```
RSEG RESET  
DW main  
END
```

```
VDTCTL
```

```
#include <msp430g2553.h>
```

```
RSEG CODE
```

```
main:
```

```
mov.w #WDTPW | WDTHOLD, &WDTCCTL
```

```
mov.b #0 | 00000 | b, P1OUT
```

```
mov.b #0 | 00000 | b, P1DIR
```

**Desliga o Watchdog Timer
e liga os dois LEDs da Launchpad**

```
#include <msp430g2553.h>
```

```
RSEG CODE
```

```
main:
```

```
mov.w #WDTPW | WDTHOLD, &WDTCTL
```

```
mov.b #0 | 00000 | b, P1OUT
```

```
mov.b #0 | 00000 | b, P1DIR
```

```
jmp $
```

**Loop infinito: *jmp \$* quer dizer
"pule para esta mesma instrução"**

```
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
```

```
RSEG CODE
```

```
main:
```

```
WDTCTL = WDTPW & WDTHOLD & WDTCTL
```

Esta seção indica que a subrotina *main* deve ser executada sempre que o sistema iniciar ou reiniciar.

```
RSEG RESET
```

```
DW main
```

```
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCCTL
      clr.b #LEDS, P1OUT
      mov.b #LEDS, P1DIR
      mov.w #10, &Contador
Loop: tst &Contador
      jz Loop_end
      dec.w &Contador
```

```
      bis.b #LEDS, &P1OUT
      mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
      jnz Atraso1
      bic.b #LEDS, &P1OUT
      mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
      jnz Atraso2
      jmp Loop
Loop_end:
      bis.b #LEDS, &P1OUT
      jmp $
RSEG RESET
DW main
END
```



```
#include <msp430g2553.h>  
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

Equivalente em C a
#define LEDS BIT0|BIT6

```
main: mov.w #WDTPW|  
WDTHOLD, &WDTCCTL  
clr.b #LEDS, P1OUT  
mov.b #LEDS, P1DIR  
mov.w #10, &Contador  
Loop: tst &Contador  
jz Loop_end  
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT  
mov.w #0xFFFF, R15  
Atraso1: dec R15  
jnz Atraso1  
bic.b #LEDS, &P1OUT  
mov.w #0xFFFF, R15  
Atraso2: dec R15  
jnz Atraso2  
jmp Loop  
Loop_end:  
bis.b #LEDS, &P1OUT  
jmp $  
RSEG RESET  
DW main  
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

Separe 2 bytes na memória de programa para a variável *Contador*

```
mov.b #LEDS, P1DIR
mov.w #10, &Contador
Loop: tst &Contador
jz Loop_end
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
jnz Atraso1
bic.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
jnz Atraso2
jmp Loop
Loop_end:
bis.b #LEDS, &P1OUT
jmp $
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCCTL
clr.b #LEDS, P1OUT
mov.b #LEDS, P1DIR
```

Desligue o Watchdog Timer e apague os LEDs da Launchpad, ligados aos pinos P1.0 e P1.6

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
jnz Atraso1
bic.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
jnz Atraso2
jmp Loop
Loop_end:
bis.b #LEDS, &P1OUT
jmp $
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
```

Faça Contador = 10

```
mov.w #10, &Contador
Loop: tst &Contador
jz Loop_end
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &PIOUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
jnz Atraso1
bic.b #LEDS, &PIOUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
jnz Atraso2
jmp Loop
Loop_end:
bis.b #LEDS, &PIOUT
jmp $
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
```

```
main: mov.w #\A/DTPVA/
```

Se Contador==0, saia do loop

```
Loop: tst &Contador
      jz Loop_end
      dec.w &Contador
```

```
      bis.b #LEDS, &PIOUT
      mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
      jnz Atraso1
      bic.b #LEDS, &PIOUT
      mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
      jnz Atraso2
      jmp Loop
Loop_end:
      bis.b #LEDS, &PIOUT
      jmp $
RSEG RESET
DW main
END
```



```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCTL
    clb #LEDS, P1OUT
```

**Se *Contador*!=0, decemente esta
variável e prossiga**

```
dec.w &Contador
```

```
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
    jnz Atraso1
    bic.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
    jnz Atraso2
    jmp Loop
Loop_end:
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    jmp $
RSEG RESET
    DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
```

```
main: mov.w #WDTPV
WDTHOLD, &WDTCR
```

```
clr.b #LEDS, P1OUT
```

```
mov.b #LEDS, P1DIR
```

```
mov.w #10, &Contador
```

```
Loop: tst &Contador
```

```
jz Loop_end
```

```
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
```

```
mov.w #0xFFFF, R15
```

```
Atraso1: dec R15
```

```
jnz Attraso1
```

**Acenda os LEDs e espere um tempo
(enquanto R15 não for zerado).**

```
jmp Loop
```

```
Loop_end:
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
```

```
jmp $
```

```
RSEG RESET
```

```
DW main
```

```
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
```

```
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTC
clr.b #LEDS, P1OUT
mov.b #LEDS, P1DIR
mov.w #10, &Contador
Loop: tst &Contador
jz Loop_end
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
jnz Atraso1
```

```
bic.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
jnz Atraso2
```

**Apague os LEDs e espere um tempo
(enquanto R15 não for zerado).**

```
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
```

```
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCCTL
clr.b #LEDS, P1OUT
mov.b #LEDS, P1DIR
mov.w #10, &Contador
Loop: tst &Contador
jz Loop_end
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso1: dec R15
jnz Atraso1
bic.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
Atraso2: dec R15
jnz Atraso2
jmp Loop
```

**Agora que piscamos os LEDs uma vez,
volte ao começo do loop**

```
END
```



```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
```

```
RSEG DATA16_N
Contador DS 2
```

```
RSEG CODE
```

```
main: mov.w #WDT
WDTHOLD, &WDT
```

```
clr.b #LEDS, P1OUT
```

```
mov.b #LEDS, P1DIR
```

```
mov.w #10, &Contador
```

```
Loop: tst &Contador
```

```
jz Loop_end
```

```
dec.w &Contador
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
```

```
mov.w #0xFFFF, R15
```

```
Atraso1: dec R15
```

```
jnz Atraso1
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
```

**Ao final do loop, acenda os LEDs e
entre em um loop infinito**

```
Loop_end:
```

```
bis.b #LEDS, &P1OUT
```

```
jmp $
```

```
RSEG RESET
```

```
DW main
```

```
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
RSEG CSTACK
RSEG CODE
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCTL
    mov.w #SFE(CSTACK), R1
    clr.b #LEDS, P1OUT
    mov.b #LEDS, P1DIR
    mov.w #10, R15
    call #Pisca
    bis.b #LEDS, P1OUT
    jmp $
```

```
Atraso: dec R15
    jnz Atraso
    ret
```

```
Pisca: tst R15
    jz Pisca_end
    dec R15
    push R15
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
    call #Atraso
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
    call #Atraso
    pop R15
    jmp Pisca
Pisca_end: ret
```

```
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
RSEG CSTACK
```

```
Pisca: tst R15
      jz Pisca_end
      dec R15
```

Definir a localização da pilha, e iniciar o *stack pointer* (R15)

```
mov.w #SFE(CSTACK), R15
clr.b #LEDS, P1OUT
mov.b #LEDS, P1DIR
mov.w #10, R15
call #Pisca
bis.b #LEDS, P1OUT
jmp $
```

```
Atraso: dec R15
      jnz Atraso
      ret
```

```
call #Atraso
bis.b #LEDS, &P1OUT
mov.w #0xFFFF, R15
call #Atraso
pop R15
jmp Pisca
Pisca_end: ret
```

```
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
RSEG CSTACK
RSEG CODE
```

Foi criada uma subrotina *Pisca*, que pisca os LEDs. O valor em R15 define a quantidade de piscadas

```
mov.w #10, R15
call #Pisca
bis.b #LEDS, P1OUT
jmp $
```

```
Atraso: dec R15
        jnz Atraso
        ret
```

```
Pisca: tst R15
        jz Pisca_end
        dec R15
        push R15
        bis.b #LEDS, &P1OUT
        mov.w #0xFFFF, R15
        call #Atraso
        bis.b #LEDS, &P1OUT
        mov.w #0xFFFF, R15
        call #Atraso
        pop R15
        jmp Pisca
Pisca_end: ret
```

```
RSEG RESET
DW main
END
```



```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
RSEG CSTACK
RSEG CODE
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCCTL
    mov.w #SFE(CSTACK), R1
    clr.b #LEDS, P1OUT
    mov.b #LEDS, P1DIR
```

Foi criada uma subrotina *Atraso*, que gera um atraso de acordo com o valor fornecido em R15

```
Atraso: dec R15
    jnz Atraso
    ret
```

```
Pisca: tst R15
    jz Pisca_end
    dec R15
    push R15
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
    call #Atraso
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
    call #Atraso
    pop R15
    jmp Pisca
Pisca_end: ret
```

```
RSEG RESET
DW main
END
```

```
#include <msp430g2553.h>
LEDS EQU BIT0|BIT6
RSEG CSTACK
RSEG CODE
main: mov.w #WDTPW|
WDTHOLD, &WDTCTL
    mov.w #SFE(CSTACK), R1
    clr.b #LEDS, P1OUT
    mov.b #LEDS, P1DIR
    mov.w #10, R15
    call #Pisca
    bis.b #LEDS, P1OUT
    jmp $
```

```
Atraso: dec R15
    jnz Atraso
    ret
```

```
Pisca: tst R15
    jz Pisca_end
    dec R15
    push R15
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
    call #Atraso
    bis.b #LEDS, &P1OUT
    mov.w #0xFFFF, R15
    call #Atraso
    pop R15
    jmp Pisca
Pisca_end: ret
```

Subrotina *Pisca*, que chama a subrotina *Atraso* duas vezes

END