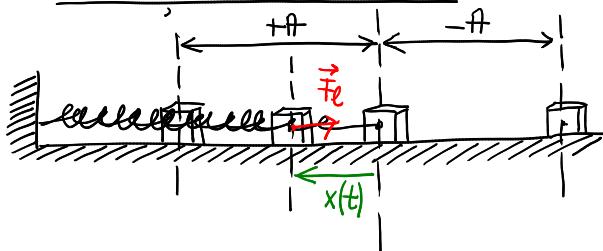


OSCILATORUL LINIAR ARMONIC CU FRECĂRI

OSCILAȚII FĂRĂ FRECĂRI

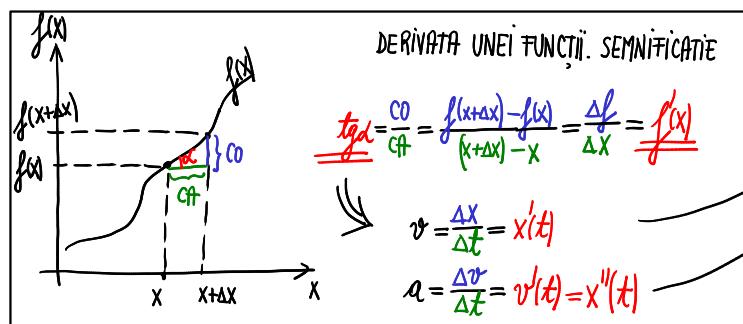


$$\vec{F}_f = 0$$

Principiul II : $\vec{F}_e + \vec{G} + \vec{N} = m \cdot \vec{a}$ (M.R.U.V)

$$-k \cdot x = m \cdot a$$

$$K \cdot x + m \cdot a = 0$$



$$x(t) = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

$$v(t) = x'(t) = \dot{x} = A \omega \cos(\omega t + \varphi_0) \Rightarrow v = \dot{x}$$

$$a(t) = x''(t) = \ddot{x} = -A \omega^2 \sin(\omega t + \varphi_0) \Rightarrow a = \ddot{x}$$

$$F(t) = m \cdot a(t) = -m \omega^2 A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

$$\vec{F}_{ext}(t) = -k \cdot x(t)$$

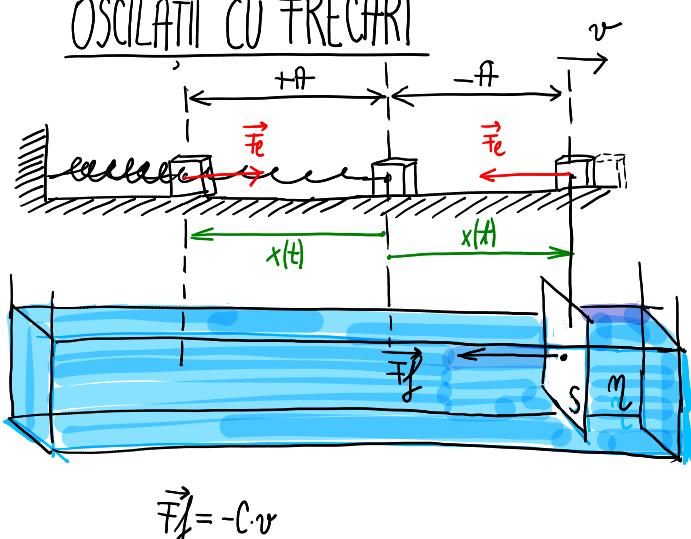
$$\Rightarrow Kx + m \ddot{x} = 0$$

ECUAȚIE DIFERENȚIALĂ DE ORDINUL II OMOCENĂ

! Observe!
Ecuație în care pe lângă variabila x apare și viteza de variație ale lui x , adică derivata lui x .

SOLUȚIE : $x(t) = A \sin(\omega t + \varphi_0)$

OSCILAȚII CU FRECĂRI



Principiul II : $\vec{F}_e + \vec{F}_f + \vec{G} + \vec{N} = m \cdot \vec{a}$ (M.R.U.V)

$$-k \cdot x - C \cdot v = m \cdot a$$

$$Kx + Cv + m \cdot a = 0$$

La avansarea corpului cu viteza v , el trage după el o placă de suprafață (S) legată solidar care se mișcă într-o curăță un lichid de viscozitate (η) .

Foata de fricare (F_f) este considerată direct proporțională cu viteza (v)

aproximativ $\rightarrow \vec{F}_f \sim v$
 $v \uparrow \rightarrow F_f \uparrow$

$$\vec{F}_f = -C \cdot v$$

$C = \text{constantă}$

C depinde de geometria sistemului (de S)

C depinde de natura fluidului (de η)

$$\text{dor } v = \frac{\Delta x}{\Delta t} = \dot{x}$$

$$\text{dor } a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{\Delta(\frac{\Delta x}{\Delta t})}{\Delta t} = \frac{\Delta^2 x}{\Delta t^2} = \frac{d^2 x}{dt^2} = \ddot{x} \Rightarrow kx + C \cdot \dot{x} + m \cdot \ddot{x} = 0$$

ECUAȚIE DIFERENȚIALĂ DE ORDINULII OMOCENĂ
ÎN CARE APARE PE LÂNGĂ x SI VITESA VARIATIEI
LUI x (\dot{x}) SI VITESA VARIATIEI VARIATIEI LUI x (\ddot{x})

SOLUȚIE:
$$x(t) = f_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}t} \cdot \sin(\omega t + \varphi_0)$$

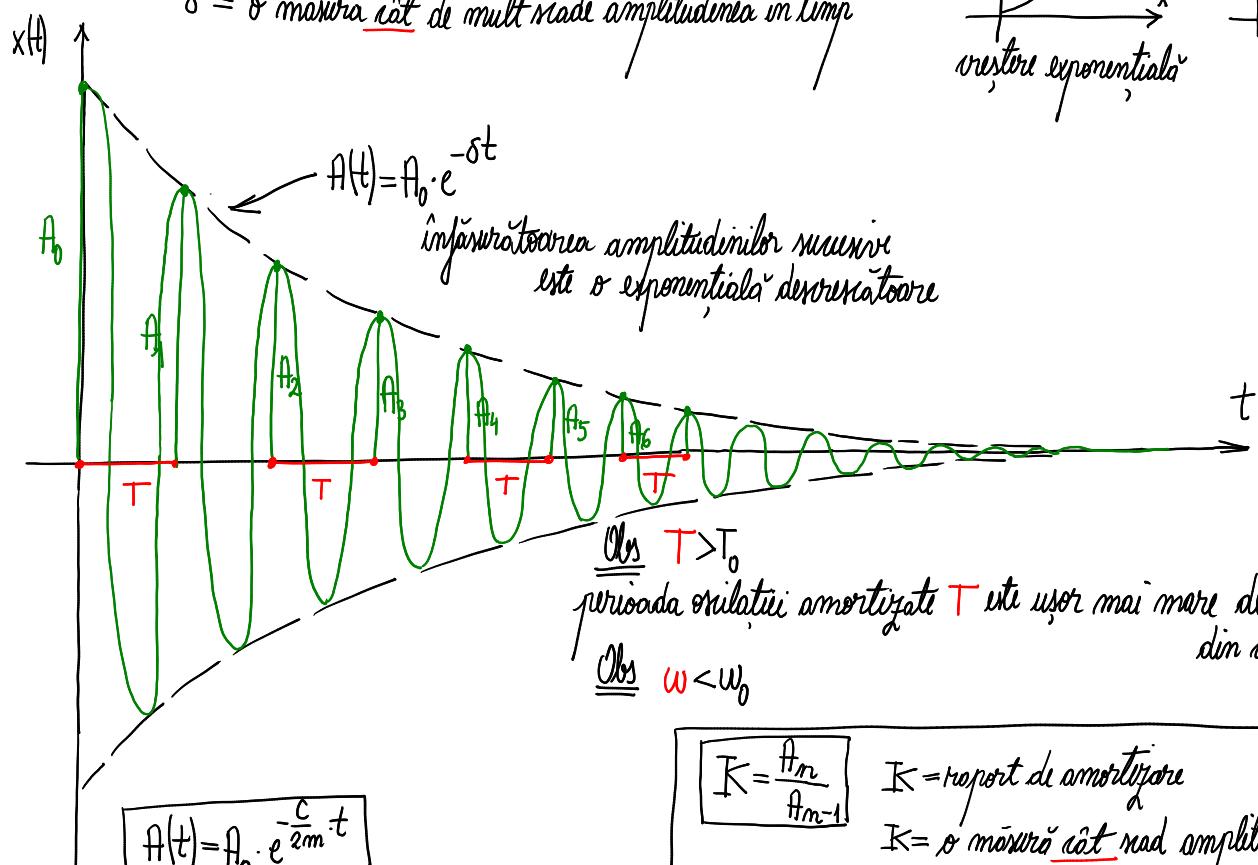
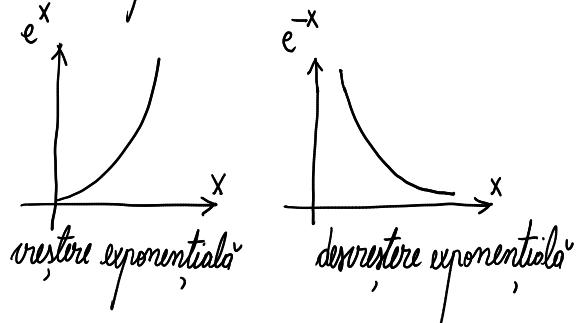
$f(t)$ amplitudine variabilă în timp
amplitudinea made exponentielle în timp

$$f(t) = f_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}t} = f_0 \cdot e^{-\delta t}$$

$$\delta = \frac{C}{2m}$$

δ = Coeficient de amortizare

δ = o măsură cât de mult made amplitudinea în timp



$$A(t) = f_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}t}$$

$$t=0 \Rightarrow A(t)=A_0$$

$$t=T \Rightarrow A(T)=A_1=A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}(T)}$$

$$t=2T \Rightarrow A(2T)=A_2=A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}(2T)}$$

$$t=3T \Rightarrow A(3T)=A_3=A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}(3T)}$$

$$t=4T \Rightarrow A(4T)=A_4=A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}(4T)}$$

...

$$t=(m-1)T \Rightarrow A(t)=A_{m-1}=A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}((m-1)T)}$$

$$t=mT \Rightarrow A(t)=A_m=A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}(mT)}$$

$$K = \frac{A_m}{A_{m-1}}$$

K = raport de amortizare

K = o măsură cât nad amplitudinile succiniv

! doar pentru frecările de tipul $\vec{F}_f = -C \cdot \vec{v}$ \Rightarrow

$$\Rightarrow K = \frac{A_1}{A_0} = \frac{A_2}{A_1} = \frac{A_3}{A_2} = \dots = \frac{A_m}{A_{m-1}} = \frac{A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}(mT)}}{A_0 \cdot e^{-\frac{C}{2m}((m-1)T)}} = e^{-\frac{C}{2m}T} = e^{-\delta T}$$

$$\Rightarrow K = \frac{A_m}{A_{m-1}} = e^{-\delta T} \text{ constant}$$

! Fără n oscilații. $\frac{A_m}{A_0} = \frac{A_1}{A_0} \cdot \frac{A_2}{A_1} \cdot \frac{A_3}{A_2} \cdot \frac{A_4}{A_3} \dots \frac{A_{m-1}}{A_{m-2}} \cdot \frac{A_m}{A_{m-1}}$ $\left| \ln\left(\frac{A_m}{A_0}\right) \right|$

$$\ln\left(\frac{A_m}{A_0}\right) = \ln\left(\frac{A_1}{A_0}\right) + \ln\left(\frac{A_2}{A_1}\right) + \ln\left(\frac{A_3}{A_2}\right) + \dots + \ln\left(\frac{A_m}{A_{m-1}}\right)$$

$$\delta = \frac{\ln\left(\frac{A_m}{A_0}\right)}{mT} \Leftarrow \ln\left(\frac{A_m}{A_0}\right) = (-\delta T) + (-\delta T) + \dots + (-\delta T) = -\delta(mT)$$