

PRINCIPIILE MECANICII CLASICE - FORȚE

EXERCITII

$$\boxed{F = m \cdot a}$$
$$\boxed{a = \frac{F}{m}}$$
$$F \Rightarrow a$$
$$\boxed{F = m \cdot \overset{0}{a} = 0} \text{ (MRU)}$$

FORȚA DE TRACȚIUNE — F

FORȚA DE GREUTATE — $G = m \cdot g$

FORȚA DE APĂSARE NORMALĂ — N

FORȚA DE FRECARE — $F_f = \mu \cdot N$

FORȚA DE TENSIUNE ÎN FIR — T

FORȚA ELASTICĂ — $F_e = k \cdot \Delta l$ $F_e = \left(\frac{E \cdot S}{l_0} \right) \cdot \Delta l$

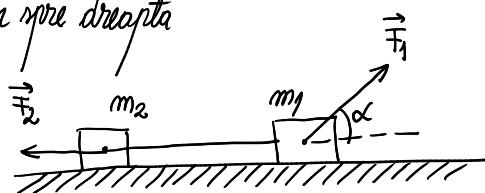
FORȚA DE ÎNERTIE — $F_i = m \cdot a$

FORȚA CENTRIPETĂ și FORȚA CENTRIFUGĂ — $F_c = F_f = m \cdot \omega^2 R = m \frac{v^2}{R}$

FORȚA DE ATRACTIE UNIVERSALĂ — $F_{at} = G \cdot \frac{M \cdot m}{r^2}$

1) Fie sistemul de corpură din figura alăturată. Se cunosc $m_1 = 4\text{ kg}$, $m_2 = 2\text{ kg}$, $F_1 = 30\text{ N}$, $F_2 = 10,95\text{ N}$, $\alpha = 30^\circ$ și $\mu = 0,2$. Să se afle:

- accelerația cu care se mișcă corpurile
- tenziunea din fișul de legătură
- forța F_1 pentru care sistemul se mișcă uniform spre dreapta

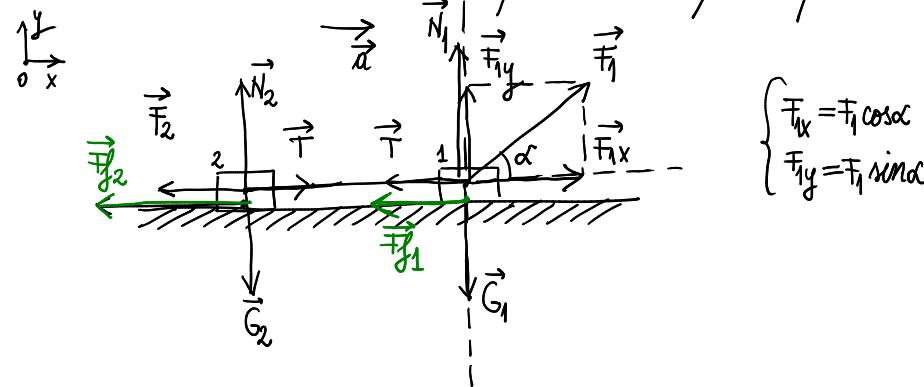


$$\begin{aligned}m_1 &= 4\text{ kg} \\m_2 &= 2\text{ kg} \\F_1 &= 30\text{ N} \\F_2 &= 10,95\text{ N} \\\alpha &= 30^\circ \\\mu &= 0,2\end{aligned}$$

a)

$$\left\{ \begin{array}{l} F_1 \cos \alpha = 30 \cdot \cos 30^\circ = 25,98\text{ N} \\ F_2 = 10,95\text{ N} \end{array} \right.$$

$F_1 \cos \alpha > F_2$ deci sistemul de corpură se mișcă împreună dreapta



Principiul II pentru corpul m_1 : $\begin{cases} \text{OX: } F_{1x} - T - F_{f1} = m_1 \cdot a \\ \text{OY: } N_1 + F_{1y} - G_1 = 0 \end{cases}$ dar $F_{f1} = \mu N_1$

Principiul II pentru corpul m_2 : $\begin{cases} \text{OX: } T - F_{2x} - F_{f2} = m_2 \cdot a \\ \text{OY: } N_2 = G_2 \end{cases}$ dar $F_{f2} = \mu N_2$

$$\Rightarrow \begin{cases} F_1 \cos \alpha - T - \mu N_1 = m_1 a \\ N_1 = m_1 g - F_1 \sin \alpha \end{cases} \xrightarrow{\text{inlocuim}} \begin{cases} F_1 \cos \alpha - T - \mu(m_1 g - F_1 \sin \alpha) = m_1 a \\ T - F_2 - \mu m_2 g = m_2 a \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} F_1 \cos \alpha - T - \mu(m_1 g - F_1 \sin \alpha) = m_1 a \\ T - F_2 - \mu m_2 g = m_2 a \end{cases}$$

$$+ \quad F_1 \cos \alpha - F_2 - \mu m_1 g + \mu F_1 \sin \alpha - \mu m_2 g = (m_1 + m_2) a$$

$$\Rightarrow a = \frac{F_1(\cos \alpha + \mu \sin \alpha) - F_2 - \mu g(m_1 + m_2)}{m_1 + m_2}$$

$$a = \frac{F_1(\cos \alpha + \mu \sin \alpha) - F_2}{m_1 + m_2} - \mu g$$

$$a = \frac{30 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} + 0,2 \cdot \frac{1}{2} \right) - 10,95}{4+2} - 0,2 \cdot 10 \approx 1 \text{ m/s}^2$$

$$b) T = m_2 a + \mu m_2 g + F_2 \\ T = 2 \cdot 1 + 92 \cdot 2 \cdot 10 + 10,95 = 16,95 N$$

$$c) \text{Principiul II pentru corpul } m_1: \begin{cases} \vec{F}_{1x}^1 - T - \vec{f}_1^1 = 0 \\ N_1^1 + \vec{F}_{1y}^1 - G_1 = 0 \end{cases} \quad \vec{f}_1^1 = \mu \cdot N_1^1$$

$$\text{Principiul II pentru corpul } m_2: \begin{cases} T - \vec{F}_2 - \vec{f}_2^1 = 0 \\ N_2 = G_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} T &= \vec{f}_2^1 + \vec{F}_2 \\ &= \mu \cdot m_2 g + F_2 \\ &= 92 \cdot 2 \cdot 10 + 10,95 \\ &= 14,95 N \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \vec{F}_1^1 \cos \alpha - T - \mu \cdot (m_1 g - \vec{F}_1^1 \sin \alpha) = 0 \\ T - \vec{F}_2 - \mu m_2 g = 0 \end{cases}$$

$$\vec{F}_1^1 (\cos \alpha + \mu \sin \alpha) = \vec{F}_2 + \mu g (m_1 + m_2)$$

$$\Rightarrow \vec{F}_1^1 = \frac{\vec{F}_2 + \mu g (m_1 + m_2)}{\cos \alpha + \mu \sin \alpha}$$

$$\vec{F}_1^1 = \frac{10,95 + 0,2 \cdot 10 \cdot 6}{\frac{\sqrt{3}}{2} + 92 \cdot \frac{1}{2}} = 23,45 N$$

2) Un corp cu masa $m=3\text{ kg}$ este menținut în repaus pe un porți vertical cu ajutorul unei forțe care formează un unghi $\alpha=30^\circ$ cu orizontală ca în figura alăturată. Dacă între corp și plan există fricare, coeficientul de fricare fjund $\mu=\frac{1}{2\sqrt{3}}$, să se afle:

- valoarea minimă a acestei forțe
- forța de sprijin exercitată de corp asupra porții
- valoarea forței pentru care corpul urcă accelerat cu acceleratia $a=1\text{ m/s}^2$

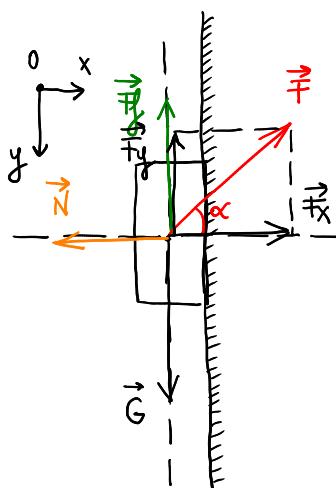
$$\begin{aligned}m &= 3\text{ kg} \\ \alpha &= 30^\circ \\ \mu &= \frac{1}{2\sqrt{3}}\end{aligned}$$

a) $F_{\min} = ?$

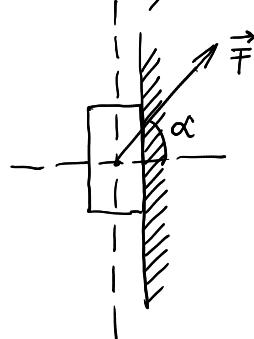
b) $N = ?$

c) $F = ?$, $a = 1\text{ m/s}^2$

a)



$$\begin{aligned}F_x &= F \cos \alpha \\ F_y &= F \sin \alpha\end{aligned}$$



Principiul II

$$\begin{cases} 0x: & F_x = N \\ 0y: & G = F_y + f \end{cases}$$

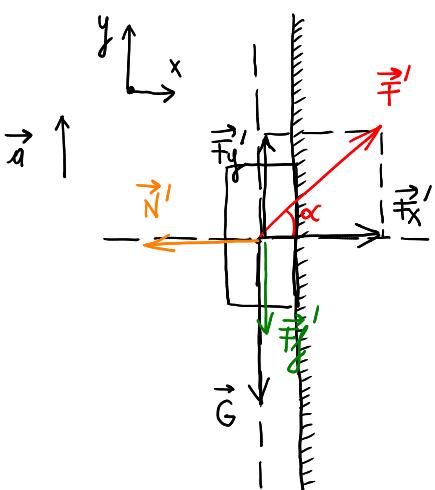
$$\begin{cases} F \cos \alpha = N \\ mg = F \sin \alpha + \mu N \end{cases}$$

$$\Rightarrow mg = F \sin \alpha + \mu F \cos \alpha$$

$$F = \frac{mg}{\sin \alpha + \mu \cos \alpha}$$

$$F = \frac{3 \cdot 10}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}} = \frac{30}{\frac{3}{4}} = 40\text{ N}$$

c)



$$\begin{aligned}F_{x'} &= F \cos \alpha \\ F_{y'} &= F \sin \alpha\end{aligned}$$

$$\Rightarrow mg = F \sin \alpha + \mu F \cos \alpha$$

$$F = \frac{mg}{\sin \alpha + \mu \cos \alpha}$$

$$F = \frac{3 \cdot 10}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}} = \frac{30}{\frac{3}{4}} = 40\text{ N}$$

Principiul II

$$\begin{cases} 0x: & F_{x'} = N' \\ 0y: & F_{y'} - f' - G = m \cdot a \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} F \cos \alpha = N' \\ F \sin \alpha - \mu \cdot N' - mg = ma \end{cases}$$

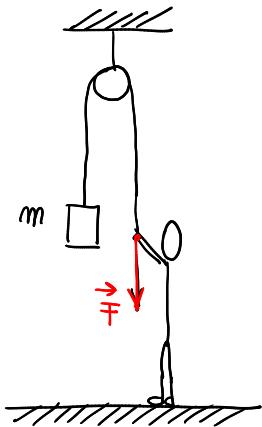
$$\Rightarrow F \sin \alpha - \mu \cdot F \cos \alpha - mg = ma$$

$$F = \frac{ma + mg}{\sin \alpha - \mu \cos \alpha}$$

$$F' = \frac{3 \cdot (1+10)}{\frac{1}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}} = \frac{33}{\frac{1}{4}} = 132\text{ N}$$

③ Un muncitor având grădinația $G_1 = 1000\text{N}$ ridică un sac de masă $m = 80\text{kg}$ prin intermediul unui cablu trănsit pe un răpietă ca în figura alăturată. Muncitorul acționează asupra forului cu o forță constantă $F = 900\text{N}$. Să se afle:

- accelerația sacului
- forța de opereare exercitată de om asupra planului orizontal
- accelerația maximă cu care poate fi ridicat sacul fără ca muncitorul să se ridice de pe sol
- forța de tensiune din cablu, atunci ca un alt sac cu masa $m' = 40\text{kg}$ este ridicat cu aceeași accelerare ca la punctul a)



$$G_1 = 1000\text{N}$$

$$m = 80\text{kg}$$

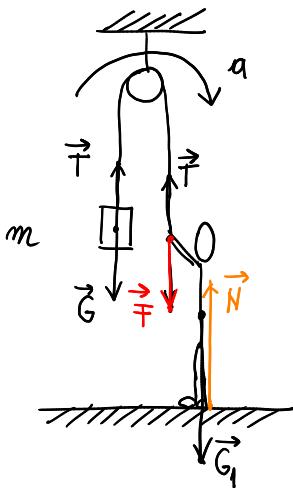
$$F = 900\text{N}$$

$$a) \quad a = ?$$

$$b) \quad N = ?$$

$$c) \quad a_{\max} = ?, \quad N = 0$$

$$d) \quad T'' = ?, \quad m' = 40\text{kg}, \quad a$$



$$\begin{aligned} \text{Principiu II} \quad & T - G = ma \quad (\text{pentru corpul } m) \\ & F - T = m^0 \cdot a = 0 \quad (\text{pentru punctul de contact}) \end{aligned}$$

$$T + N - G_1 = 0 \quad (\text{pentru om})$$

a)

$$\Rightarrow \begin{cases} a = \frac{T - G}{m} \\ F = T \end{cases} \Rightarrow a = \frac{F - G}{m} = \frac{900 - 800}{80} = 1,25\text{m/s}^2$$

$$b) \Rightarrow N = G_1 - T = G_1 - F = 1000 - 900 = 100\text{N}$$

c) Principiu II

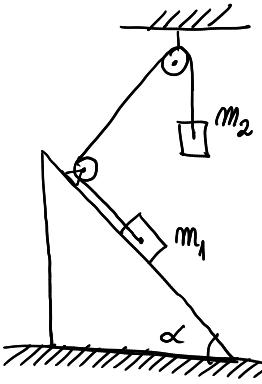
$$\begin{cases} T' - G = m \cdot a' \\ F - T' = m^0 \cdot a' = 0 \\ T' + N' - G_1 = 0 \Rightarrow T' = G_1 = F = 1000\text{N} \end{cases} \Rightarrow a' = \frac{T' - G}{m} = \frac{1000 - 800}{80} = 2,5\text{m/s}^2$$

$$d) \quad T'' - G = m' \cdot a$$

$$T'' = m' \cdot a + m'g = 40 \cdot 1,25 + 40 \cdot 10 = 450\text{N}$$

4) Fă sistemul din figura. Se cunosc masile $m_1 = 1\text{ kg}$, $m_2 = 0,4\text{ kg}$, unghiul planului inclinat fix $\alpha = 30^\circ$ și se neglijăza fricția. Îe lăsă libere cele două corpuri. Își reafe:

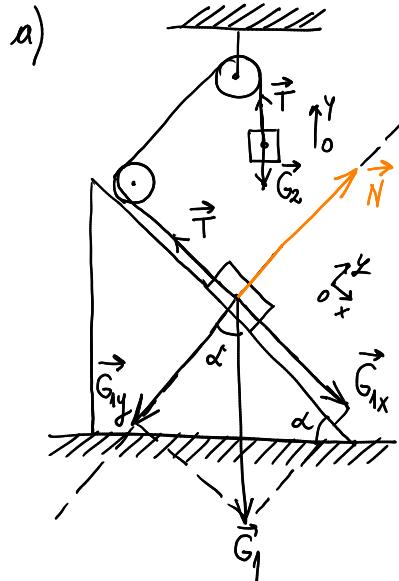
- accelerația corporilor
- valorile masei m_2 pentru care accelerata sistemului este $a = 2\text{ m/s}^2$
- masa m_1 pentru care sistemul rămâne în repaus



$$\begin{aligned}m_1 &= 1\text{ kg} \\m_2 &= 0,4\text{ kg} \\\alpha &= 30^\circ\end{aligned}$$

- $a = ?$
- $m_2 = ?, a = 2\text{ m/s}^2$
- $m_1 = ?, \text{ repaus}$

$$\begin{aligned}G_{1x} &= G_1 \sin \alpha \\G_{1y} &= G_1 \cos \alpha\end{aligned}$$



b) Dacă m_2 coboară pe plan cu $a' = 2\text{ m/s}^2$:

$$\begin{cases} T - m_2' g = m_2' \cdot a' \\ m_1 g \sin \alpha - T = m_1 \cdot a' \end{cases}$$

$$\textcircled{+} \quad m_1 g \sin \alpha - m_2' g = m_1 a' + m_2' a'$$

$$m_1 g \sin \alpha - m_1 a' = m_2' a' + m_2' g$$

$$\Rightarrow m_2' = \frac{m_1 g \sin \alpha - m_1 a'}{a' + g} = \frac{1 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} - 1 \cdot 2}{2 + 10} = 0,250\text{ kg}$$

Dacă m_2 urcă pe plan cu $a' = 2\text{ m/s}^2$:

$$\begin{cases} m_2'' g - T'' = m_2'' \cdot a' \\ T'' - m_1 g \sin \alpha = m_1 \cdot a' \end{cases}$$

$$\textcircled{+} \quad m_2'' g - m_1 g \sin \alpha = m_2'' a' + m_1 \cdot a'$$

$$m_2'' g - m_2'' \cdot a' = m_1 \cdot a' + m_1 g \sin \alpha$$

$$\Rightarrow m_2'' = \frac{m_1 g \sin \alpha + m_1 \cdot a'}{g - a'} = \frac{1 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} + 1 \cdot 2}{10 - 2} = 0,875\text{ kg}$$

Principiul II $T - G_2 = m_2 \cdot a$ (pentru m_2)

$$\begin{cases} \text{ox: } G_{1x} - T = m_1 \cdot a \\ \text{oy: } N = G_{1y} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} T - m_2 g = m_2 a \\ m_1 g \sin \alpha - T = m_1 \cdot a \end{cases}$$

$$\textcircled{+} \quad m_1 g \sin \alpha - m_2 g = (m_1 + m_2) \cdot a$$

$$\Rightarrow a = \frac{m_1 g \sin \alpha - m_2 g}{m_1 + m_2} = \frac{1 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} - 0,4 \cdot 10}{1,4} = 0,71 \text{ m/s}^2$$

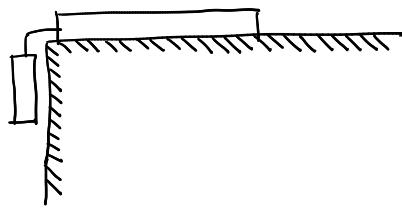
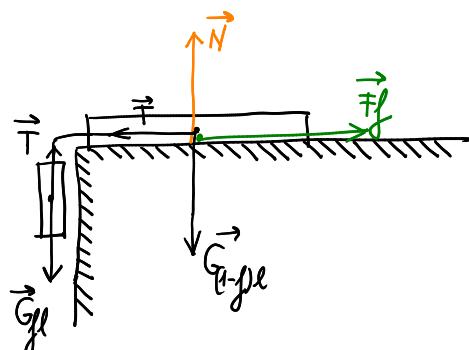
c) repaus $\Rightarrow \begin{cases} G_{1x} = T \quad (\text{pentru } m_1) \\ T = G_2 \quad (\text{pentru } m_2) \end{cases}$

$$m_1' g \sin \alpha = m_2 g$$

$$\Rightarrow m_1' = \frac{m_2}{\sin \alpha} = \frac{0,4}{\frac{1}{2}} = 0,800\text{ kg}$$

5 Un lant omogen este aranjat pe o masă, astfel încât o parte a sa stă în liber ca în figura. Lantul începe să slujească în momentul în care partea stării libere constituie o fracțiune $f = 0,2$ din lungimea lantului. Sa se afle coeficiențul de fricție la alunecare dintre lant și suprafața orizontală.

$$\begin{array}{l} f = 0,2 \\ \mu = ? \end{array}$$



Regula de trac răspunsă (Regula directă proporționalității)

$$l \dots m$$

$$f \cdot l \dots f \cdot m$$

$$(1-f)l \dots (1-f)m$$

Chiar cu o cădere înaintea începerii mișcării lantului (deci în repaus):

Principiul II $\left\{ \begin{array}{l} G_{fl} - T = 0 \\ T - fN = 0, \quad fN = \mu N = \mu \cdot G_{(1-f)l} \end{array} \right.$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} f \cdot m \cdot g - T = 0 \\ T - \mu \cdot (1-f) \cdot m \cdot g = 0 \end{array} \right.$$

$$\textcircled{+} \quad fmg - \mu(1-f)mg = 0$$

$$f - \mu(1-f) = 0$$

$$\Rightarrow \mu = \frac{f}{1-f} = \frac{0,2}{1-0,2} = \frac{2}{8} = 0,25$$

- 6) Pe un plan inclinat cu unghiul $\alpha=60^\circ$ cu orizontală se aruncă de jos în sus de-alungul planului un corp cu viteză initială $v_0=9,9 \text{ m/s}$. Mișcarea corpului se face cu fricare, coeficientul de fricare fiind $\mu=0,25$. Se cere să se afle:
- accelerația cu care urcă corpul pe planul inclinat
 - tempul după care se oprește corpul
 - distanța parcursă de corp până la oprire

$$\alpha = 60^\circ$$

$$v_0 = 9,9 \text{ m/s}$$

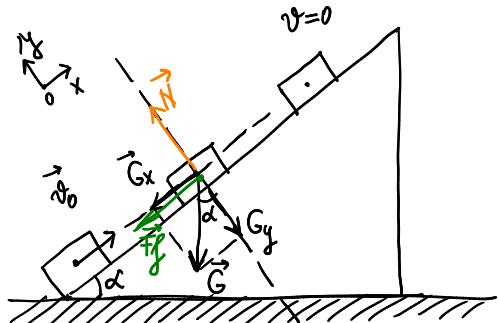
$$\mu = 0,25$$

$$a) \quad a = ?$$

$$b) \quad t_{\text{op}} = ?$$

$$c) \quad d = ?$$

a)



$$\begin{cases} G_y = G \cos \alpha \\ G_x = G \sin \alpha \end{cases}$$

Principiul II

$$\begin{cases} \text{Ox: } -G_x - f = m \cdot a \\ \text{Oy: } N = G_y \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} -mg \sin \alpha - \mu \cdot N = m \cdot a \\ N = mg \cos \alpha \end{cases} \quad \Downarrow$$

$$\Rightarrow -mg \sin \alpha - \mu \cdot mg \cos \alpha = m \cdot a$$

$$a = -g(\sin \alpha + \mu \cos \alpha)$$

$$a = -10 \cdot \left(\frac{\sqrt{3}}{2} + 0,25 \cdot \frac{1}{2} \right) = -9,91 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

\Rightarrow mișcare frenată

b)

$$v(t) = v_0 + a \cdot t$$

$$v(t) = 9,9 - 9,9 \cdot t$$

$$v(t_{\text{op}}) = 9,9 - 9,9 \cdot t_{\text{op}} = 0 \Rightarrow t_{\text{op}} = 1s$$

c)

Galileu: $v^2 = v_0^2 + 2 \cdot a \cdot d$

$$\Rightarrow d = \frac{-v_0^2}{2a} = \frac{-9,9^2}{2 \cdot (-9,9)} = \frac{9,9}{2} = 4,95 \text{ m}$$

7 Două corpuri cu masă $m_1 = 300\text{g}$ și $m_2 = 200\text{g}$ sunt așezate pe un plan orizontal și se află în contact. Se impinge în jos suprafața corpului cu masa m_1 cu o forță $F = 5\text{N}$ sub un unghi $\alpha = 30^\circ$ cu orizontală ca în figura. Corpurile nu pot sălăsa sau fricașe, coeficientul de fricare fiind același $\mu = 0,2$. Să se afle:

- aceleratia cu care se deplasază sistemul de corpuri.
- forță cu care m_1 acționează asupra corpului m_2 .
- forță de apărare normală exercitată de m_1 asupra planului orizontal

$$m_1 = 300\text{g} = 0,3\text{kg}$$

$$m_2 = 200\text{g} = 0,2\text{kg}$$

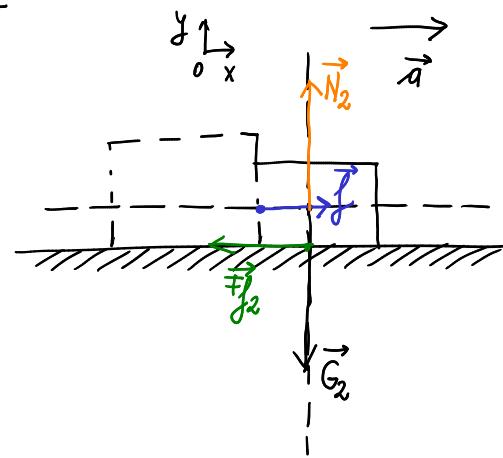
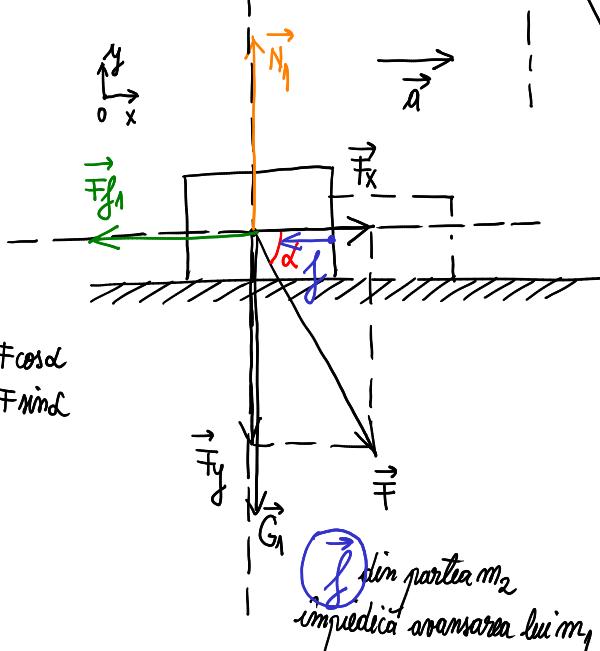
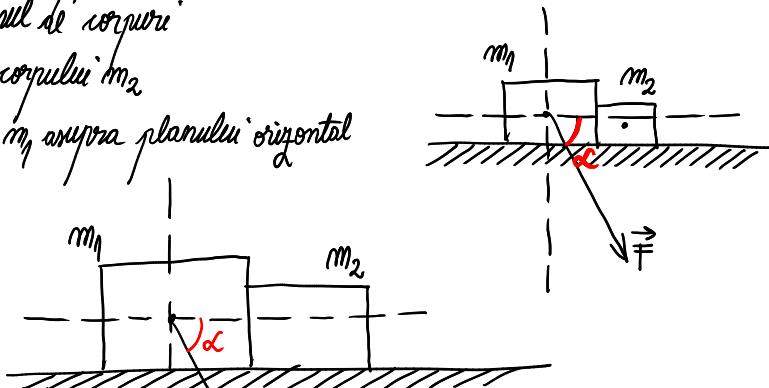
$$F = 5\text{N}, \alpha = 30^\circ$$

$$\mu = 0,2$$

$$a) a = ?$$

$$b) f = ?$$

$$c) N_1 = ?$$



din partea m_1 impinge m_2

din partea m_2
impiedică avansarea lui m_1

Principiul II : $\begin{cases} \text{ox: } F_x - f - f_1 = m_1 a \\ \text{oy: } N_1 - F_y - G_1 = 0 \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} F \cos \alpha - f - \mu N_1 = m_1 a \\ N_1 = m_1 g + F \sin \alpha \end{cases}$$

Principiul II : $\begin{cases} \text{ox: } f - F_{f2} = m_2 a \\ \text{oy: } N_2 = G_2 \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} f - \mu m_2 g = m_2 a \end{cases}$$

$$b) f = m_2 a + \mu m_2 g \\ = 0,2 \cdot 5,66 + 0,2 \cdot 0,2 \cdot 10 \\ = 1,53\text{N}$$

$$F \cos \alpha - f - \mu \cdot (m_1 g + F \sin \alpha) = m_1 a$$

$$f - \mu m_2 g = m_2 a$$

$$+ F \cos \alpha - \mu m_2 g - \mu m_1 g - \mu F \sin \alpha = m_1 a + m_2 a$$

$$\Rightarrow a = \frac{F(\cos \alpha - \mu \sin \alpha) - \mu g(m_1 + m_2)}{m_1 + m_2} = \frac{F(\cos \alpha - \mu \sin \alpha)}{m_1 + m_2} - \mu g$$

$$a = \frac{5(\frac{\sqrt{3}}{2} - 0,2 \cdot \frac{1}{2})}{0,5} - 0,2 \cdot 10 = 5,66 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

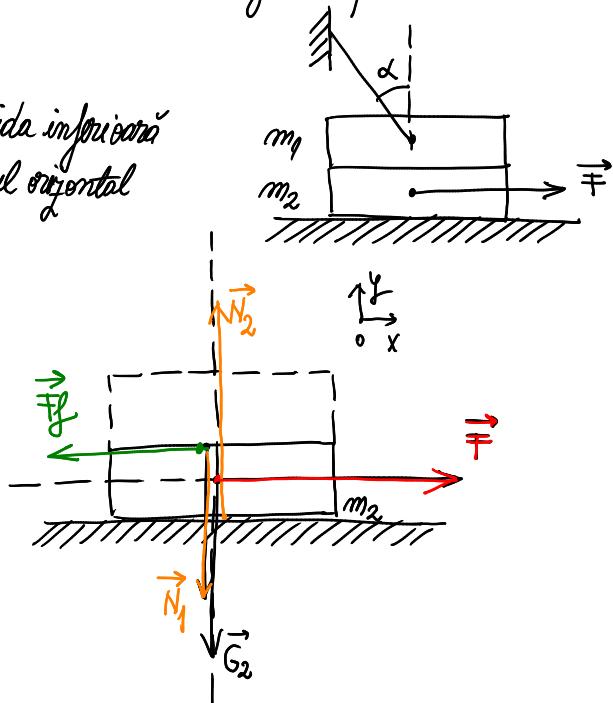
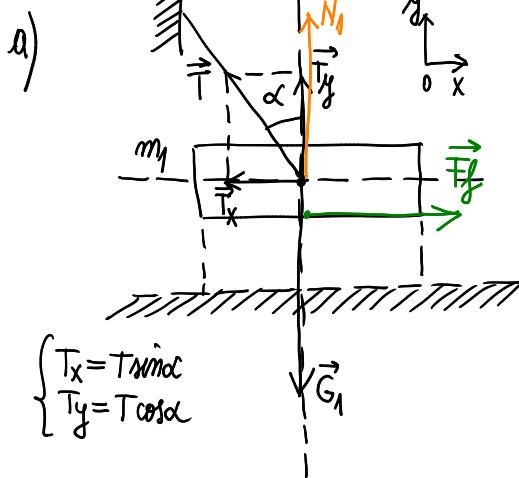
$$c) N_1 = F_y + G_1 \\ = F \sin \alpha + m_1 g \\ = 5 \cdot \frac{1}{2} + 0,3 \cdot 10 \\ = 5,5\text{N}$$

8 Pe un plan orizontal se află două cărămida, cea inferioară are masa $m_2 = 2\text{ kg}$, iar cea superioară are masa $m_1 = 1\text{ kg}$. Cărămida superioară este legată de un perete vertical cu un rabil care formează cu verticala unghiul $\alpha = 45^\circ$ ca în figura! Între cărămizi există fricare, coeficientul de fricare la alunecare fiind $\mu = 0,2$. Se neglijă fricația dintre cărămida inferioară și plan. Cărămida inferioară este trasa de o forță \vec{F} pentru a o roata de sub cea superioară. Ja se afle:

- tensiunea în fir
- forța minimă F_{\min} cu care trebuie trasa cărămida inferioară
- forță cu care apăsa cărămida inferioară pe planul orizontal

$$\begin{aligned}m_1 &= 1\text{ kg} \\m_2 &= 2\text{ kg} \\\alpha &= 45^\circ \\\mu &= 0,2\end{aligned}$$

- $T = ?$
- $F_{\min} = ?$
- $N_2 = ?$



Chiar cu o clipă înainte ca m_2 - cărămida inferioară să înceapă să se miște (deci suntem înăuntru), scriem Principiul II

Principiul II
(pentru m_1)

$$\begin{cases} \text{ox: } F_f - T_x = 0 \\ \text{oy: } N_1 + T_y - G_1 = 0 \end{cases}$$

Principiul II
(pentru m_2)

$$\begin{cases} \text{ox: } F - F_f = 0 \\ \text{oy: } N_2 - N_1 - G_2 = 0 \end{cases}$$

Obs La suprafața de contact a două corpură, forțele de fricare operează în paralelă cu suprafața ambelor coruri:

→ Observație cum cărămida inferioară m_2 revină o forță de fricare F_f din fricația cu cărămida superioară m_1 ,

forță de fricare care se opune avansării lui m_2 .

→ Observație cum cărămida superioară m_1 , revină și ea fricația de desiderat, forță de fricare F_f trăgând cărămida superioară după cărămida inferioară

Obs Cărămida superioară m_1 este trasa împrejură de către forță de fricare F_f de desiderat.

→ Observație cum forță de fricare F_f poate juca rol de forță de tractare!

Obs Cărămida inferioară m_2 revină pe lângă forțele G_2 , \vec{T} , \vec{F}_f și o apăsare din partea cărămijii situate superior.

→ Observație cum apăsarea din partea cărămijii superioare m_1 nu este G_1 , greutatea ei, ci usor mai puțin $G_1 - T_y$!
Forța pentru că tensiunea din fil preia o parte din greutatea cărămijii $m_1 \Rightarrow$ apăsarea rezultată este $N_1 = G_1 - T_y$!

$$\begin{array}{l} \text{Prinzipiel II} \\ (\text{zentral } m_1) \end{array} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{ox: } \cancel{F} - T_x = 0 \\ \text{oy: } N_1 + T_y - G_1 = 0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{Prinzipiel II} \\ (\text{zentral } m_2) \end{array} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{ox: } \cancel{F} - \cancel{F} = 0 \\ \text{oy: } N_2 - N_1 - G_2 = 0 \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \mu \cdot N_1 - T \sin \alpha = 0 \\ N_1 + T \cos \alpha - m_1 g = 0 \end{array} \right. \quad \Rightarrow \quad \left\{ \begin{array}{l} \cancel{F} - \mu \cdot N_1 = 0 \\ N_2 = N_1 + m_2 g \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \mu \cdot (m_1 g - T \cos \alpha) - T \sin \alpha = 0$$

$$\mu m_1 g - \mu T \cos \alpha - T \sin \alpha = 0$$

$$T = \frac{\mu m_1 g}{\sin \alpha + \mu \cos \alpha} = \frac{0,2 \cdot 1 \cdot 10}{\frac{\sqrt{2}}{2} + 0,2 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}} = \frac{4}{1,2 \sqrt{2}} = 2,35 N$$

b) $\cancel{F} - \cancel{f} = 0$

$$\begin{aligned} \cancel{F} &= \cancel{f} = \mu \cdot N_1 = \mu \cdot (m_1 g - T \cos \alpha) \\ &= 0,2 \cdot \left(1 \cdot 10 - 2,35 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \\ &= 1,64 N \end{aligned}$$

c) $N_2 = N_1 + G_2 = (m_1 g - T \cos \alpha) + m_2 g$

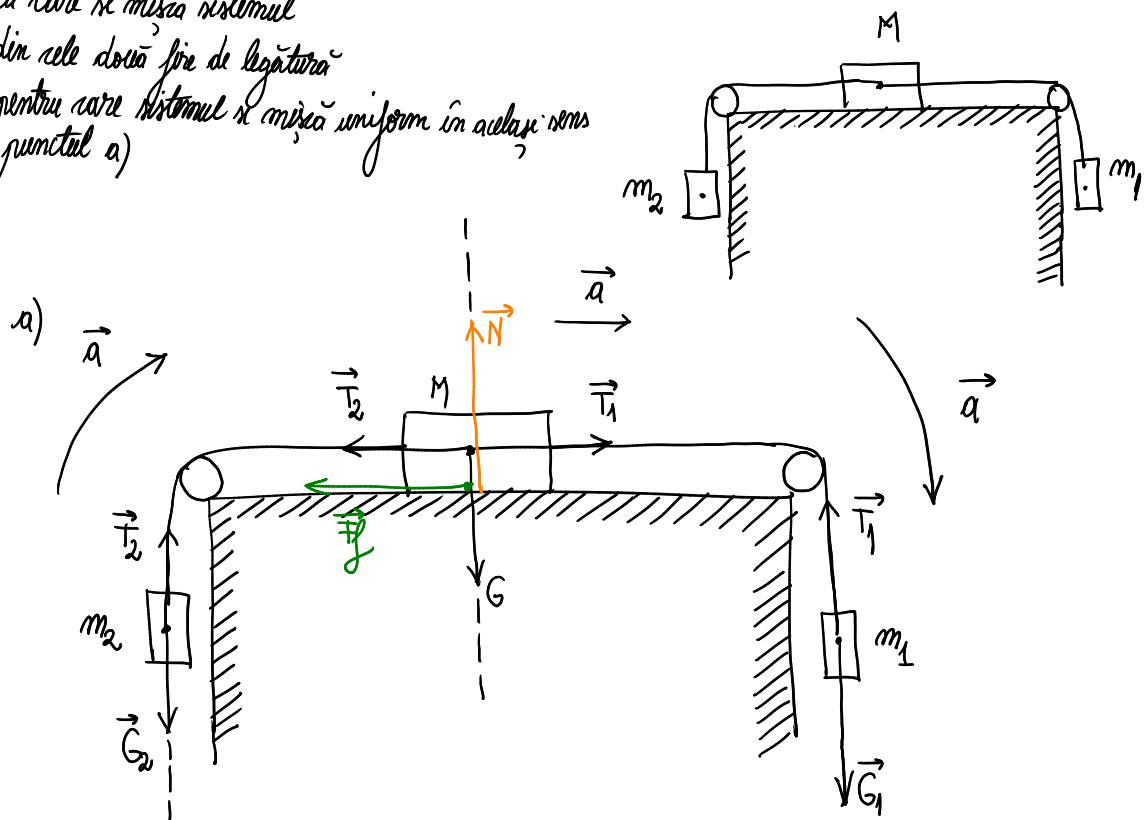
$$\begin{aligned} &= \left(1 \cdot 10 - 2,35 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \right) + 2 \cdot 10 \\ &= 28,33 N \end{aligned}$$

9) De corpul cu masa $M=4\text{kg}$ care se poate deplasa pe un plan orizontal, coeficientul de fricare la alunecare fiind $\mu=0,25$ sunt prinse două firuri ideale ce trac peste hârtie un circuite ideal. De asemenea sunt prinse două corpură verticale cu masele $m_1=5\text{kg}$ și $m_2=1\text{kg}$ ca în figura. Să se afle:

- accelerația cu care se mișcă sistemul
- tensiunile din cele două firuri de legătură
- masa m_1' pentru care sistemul se mișcă uniform în același sens
(la punctul a)

$$\begin{aligned} M &= 4\text{kg} \\ \mu &= 0,25 \\ m_1 &= 5\text{kg} \\ m_2 &= 1\text{kg} \end{aligned}$$

- $a = ?$
- $T_1 = ?, T_2 = ?$
- $m_1' = ?, \text{MRU}$



Principiul II

$$\left\{ \begin{array}{l} G_1 - T_1 = m_1 a \quad (\text{pentru } m_1) \\ T_1 - T_2 - F_f = Ma \quad (\text{pentru } M) \\ T_2 - G_2 = m_2 a \quad (\text{pentru } m_2) \end{array} \right.$$

$$\oplus \quad G_1 - F_f - G_2 = (m_1 + m_2 + M) a$$

$$\Rightarrow a = \frac{m_1 g - \mu M g - m_2 g}{m_1 + m_2 + M} = \frac{5 \cdot 10 - 0,25 \cdot 4 \cdot 10 - 1 \cdot 10}{5 + 1 + 4} = 3 \text{ m/s}^2$$

b) $T_1 = m_1 g - m_1 a = 5 \cdot (10 - 3) = 35\text{N}$

$$T_2 = m_2 a + m_2 g = 1 \cdot (3 + 10) = 13\text{N}$$

c) Mișcare uniformă \Rightarrow Principiul II

$$\left\{ \begin{array}{l} G_1' - T_1' = 0 \quad (\text{pentru } m_1') \\ T_1' - T_2' - F_f = 0 \quad (\text{pentru } M) \\ T_2' - G_2 = 0 \quad (\text{pentru } m_2) \end{array} \right.$$

$$\oplus \quad G_1' - F_f - G_2 = 0$$

$$m_1' g - \mu M g - m_2 g = 0$$

$$\Rightarrow m_1' = \frac{m_2 g + \mu M g}{g} = m_2 + \mu M = 1 + 0,25 \cdot 4 = 2\text{ kg}$$

Obs

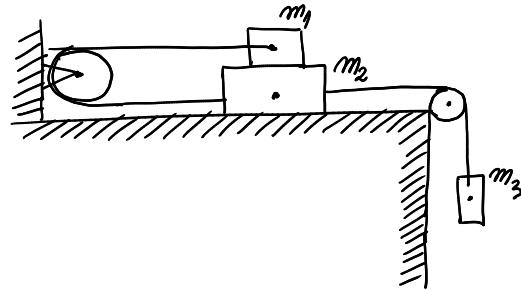
$$T_1' = m_1' g = 20\text{N}$$

$$T_2' = m_2 g = 10\text{N}$$

tensiunile lor sunt mai mici în mișcarea uniformă!

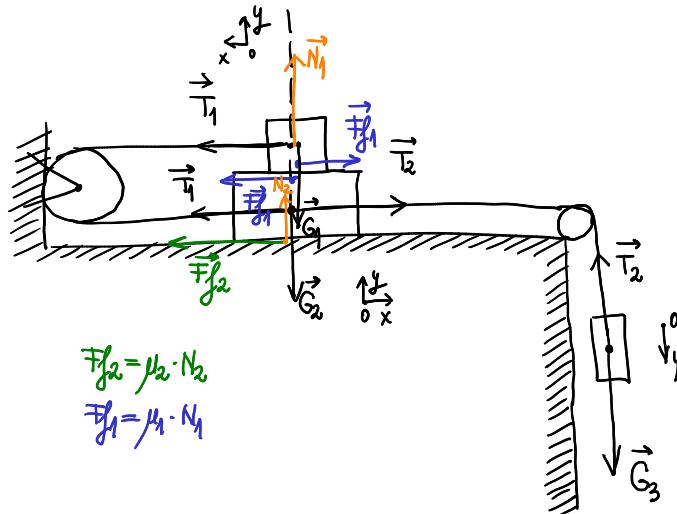
- 10) Fie corpurile cu masile $m_1 = 2\text{kg}$, $m_2 = 3\text{kg}$ și $m_3 = 10\text{kg}$ din desenul alăturat. Între cele două corpură aflate pe suprafață orizontală este fricție cu $\mu_1 = 0,2$ și între corp și masă este fricție cu $\mu_2 = 0,1$. Să se afle:

 - accelerația sistemului de corpură
 - tensiunile din fir
 - masa m_3 care determină deplasarea uniformă a sistemului în același sens



$$\begin{aligned}m_1 &= 2 \text{ kg} \\m_2 &= 3 \text{ kg} \\m_3 &= 10 \text{ kg} \\M_1 &= 0,2 \\M_2 &= 0,1\end{aligned}$$

- a) $a = ?$
 b) $T_1 = ?$, $T_2 = ?$
 c) $m_3^1 = ?$, MRU



$$\text{Prinzipiel II : } \left\{ \begin{array}{l} \text{Ox: } T_1 - F_{f1} = m_1 \cdot a \\ \text{Oy: } N_1 = G_1 \end{array} \right.$$

$$\text{Prinzipiel II :} \begin{cases} \text{ox: } T_2 - F_{f_1} - F_{f_2} - T_1 = m_2 \cdot a \\ \text{oy: } N_2 = G_2 + N_1 \end{cases}$$

$$\text{Prinzipiu II : } \left\{ \begin{array}{l} \text{a)}: G_3 - T_2 = m_3 \cdot a \\ (\text{entweder } m_3) \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow T_1 - \mu_1 G_1 = m_1 a$$

$$\Rightarrow T_2 - \mu_1 G - \mu_2(G_2 + G_1) - T_1 = m_2 a$$

$$\Rightarrow G_3 - T_2 = m_3 \cdot a$$

$$\left\{ \begin{array}{l} T_1 - \mu_1 m_1 g = m_1 a \\ T_2 - \mu_2 m_2 g - \mu_2 (m_2 g + m_3 g) - T_1 = m_2 a \\ m_3 g - T_2 = m_3 a \end{array} \right.$$

$$(\textcircled{+}) \quad m_3 g - 2\mu_1 m_2 g - \mu_2(m_1 + m_2)g = a(m_1 + m_2 + m_3)$$

$$\Rightarrow a = \frac{m_3 g - 2\mu_1 m_2 g - \mu_2(m_1+m_2)g}{m_1 + m_2 + m_3}$$

$$a = \frac{10 \cdot 10 - 2 \cdot 0,2 \cdot 2 \cdot 10 - 0,1 \cdot (2+3) \cdot 10}{2+3+10} = \frac{100-8-5}{15} = 5,8 \frac{m}{s^2}$$

$$b) T_1 = m_1 a + \mu_1 m_1 g = 2 \cdot 5,8 + 0,2 \cdot 2 \cdot 10 = 15,6 \text{ N}$$

$$T_2 = m_3 g - m_3 a = 10 \cdot 10 - 10 \cdot 5,8 = 42 \text{ N}$$

c) Migrare uniformă \Rightarrow

$$\text{Prin } \underline{\text{jumil II}} : \begin{cases} T_1 - \cancel{T_1} = 0 \quad (\text{pentru } m_1) \\ T_2 - \cancel{T_1} - \cancel{T_2} = 0 \quad (\text{pentru } m_2) \\ G_3 - T_2 = 0 \quad (\text{pentru } m_3) \end{cases}$$

$$④ G_3 - 2 \cdot F_{f_1} - F_{f_2} = 0$$

$$m_3^1 g - 2 \cdot \mu_1 \cdot m_1 q - \mu_2 \cdot (m_1 + m_2) q = 0$$

$$\Rightarrow m_3' = 2\mu_1 m_1 + \mu_2(m_1 + m_2)$$

$$m_3' = 2 \cdot 0,2 \cdot 2 + 0,1 \cdot (2+3)$$

$$m_3^1 = 1,3 \text{ kg}$$

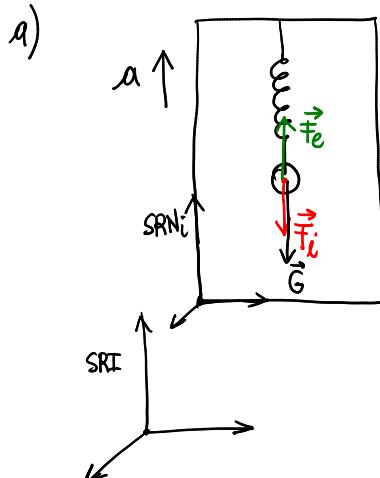
11 De tavanul unui lift este suspendat un dinamometru (resort) cu constantă elastică $K=200\text{N/m}$ de care atârnă un corp cu masa $m=1\text{kg}$. Să se afle ce forță indică dinamometrul dacă liftul:

- a) urcă cu acelerația $a=0,8\text{m/s}^2$
- b) coboară acelerat cu acelerația $a=0,8\text{m/s}^2$
- c) se deplasează uniform

$$K=200\text{N/m}$$

$$m=1\text{kg}$$

- a) $F_e=?$, $a=0,8\frac{\text{m}}{\text{s}^2}$ în urcare
b) $F_e=?$, $a=0,8\frac{\text{m}}{\text{s}^2}$ în coborâre
c) $F_e=?$, $a=0$, MRU

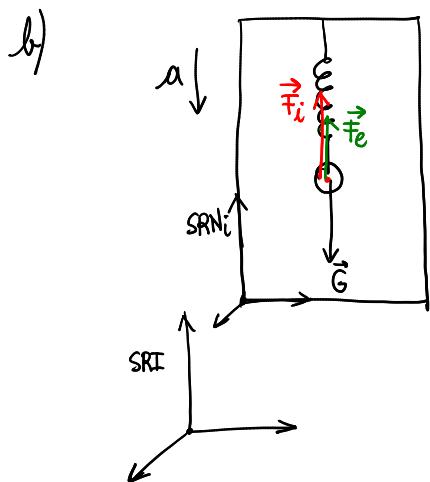


Principiul II

$$\text{în SAI : } F_e - G = m \cdot a \quad (\text{MRUV})$$

$$\text{în SRI : } F_e - G - F_x = 0 \quad (\text{rezultații})$$

$$\begin{aligned} F_e &= m \cdot a + m \cdot g \\ &= 1 \cdot 0,8 + 1 \cdot 10 \\ &= 10,8\text{N} \end{aligned}$$

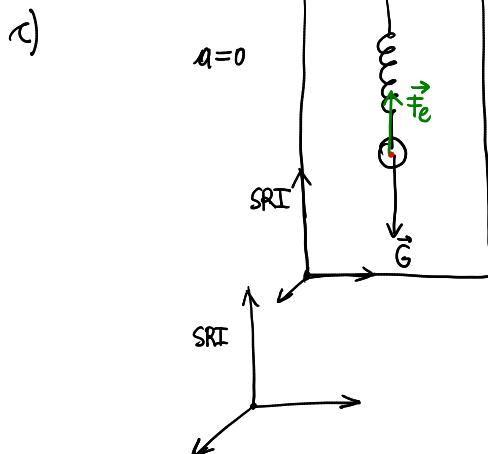


Principiul II

$$\text{în SAI : } G - F_e = m \cdot a \quad (\text{MRUV})$$

$$\text{în SRI : } G - F_e - F_x = 0 \quad (\text{rezultații})$$

$$\begin{aligned} F_e &= m \cdot g - m \cdot a \\ &= 1 \cdot 10 - 1 \cdot 0,8 \\ &= 9,2\text{N} \end{aligned}$$



Principiul II

$$F_e - G = 0$$

$$\begin{aligned} F_e &= m \cdot g \\ &= 1 \cdot 10 \\ &= 10\text{N} \end{aligned}$$

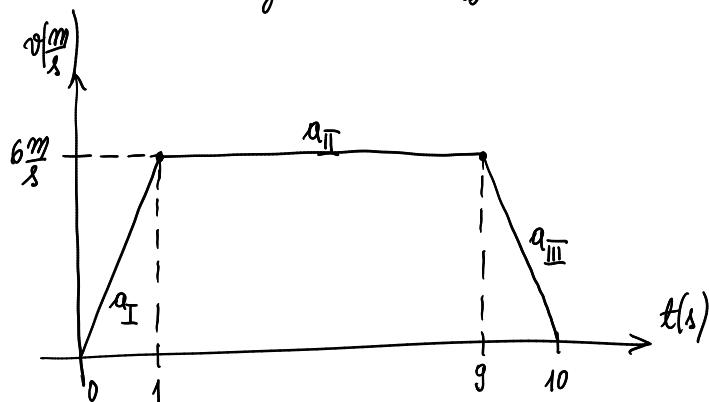
(12) De tavanul unui ascensor este suspendat prin intermediul unui resort un corp de iluminat cu masa $m=500\text{ g}$. Lungimea nedeformată a resortului este $l_0=20\text{ cm}$. Graficul alăturat reprezintă viteza ascensorului în timpul mișării de la parter până la ultimul etaj. Să se afle:

- constantă elastică a resortului dacă deformarea datorată atârnării corpului de iluminat este $\Delta l=1\text{ cm}$ cind $t \in [1,9]\text{ s}$
- lungimea deformată a resortului în ea de-a treia etapă a mișării
- numărul de nivele ale clădirii dacă distanța dintre două etaje succinse este $h_0=3\text{ m}$

$$m = 500\text{ g} = 0,5\text{ kg}$$

$$l_0 = 20\text{ cm} = 0,2\text{ m}$$

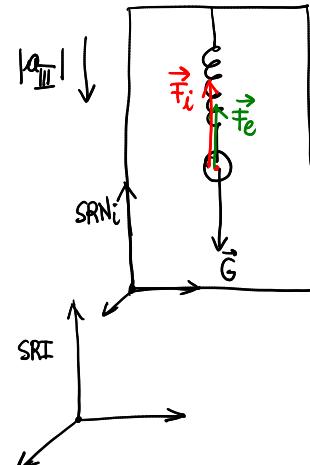
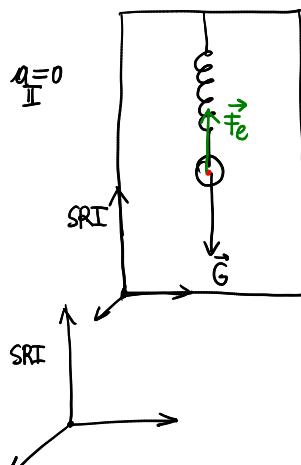
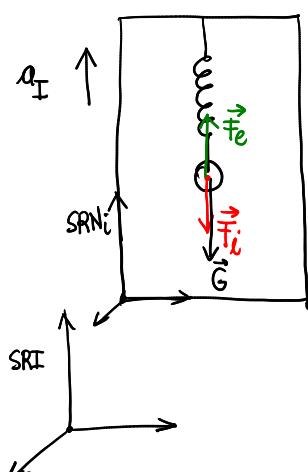
- $\Delta l = 1\text{ cm}$, $t \in [1,9]\text{ s} \Rightarrow k = ?$
- $l = ?$, $t \in [9,10]\text{ s}$
- $N = ?$, $h_0 = 3\text{ m}$



$$a_I = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{6\text{ m}}{1\text{ s}} = 6\text{ m/s}^2 \text{ (mișcare accelerată)}$$

$$a_{II} = 0\text{ m/s}^2, v = \text{const} = 6\text{ m/s} \text{ (mișcare uniformă)}$$

$$a_{III} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{-6\text{ m}}{1\text{ s}} = -6\text{ m/s}^2 \text{ (mișcare frânată)}$$



Principiul II

$$\text{în SRI : } F_e - G = ma_I \text{ (MRFN)}$$

$$\text{în SRN}_i : F_e - G - F_i = 0 \text{ (rupeaus)}$$

$$\begin{aligned} F_e &= m \cdot a_I + m \cdot g \\ &= 0,5 \cdot 6 + 0,5 \cdot 10 \\ &= 8\text{ N} \end{aligned}$$

Principiul II

$$F_e - G = 0$$

$$\begin{aligned} F_e &= mg \\ &= 0,5 \cdot 10 \\ &= 5\text{ N} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} F_e &= k \cdot \Delta l \\ \Rightarrow k &= \frac{F_e}{\Delta l} = \frac{5}{0,01} = 500\text{ N/m} \end{aligned}$$

a)

$$c) d = l_{\square} = 2 \left(\frac{G \cdot l_0}{2} \right) + l \cdot l = 6 \cdot 1 + 6 \cdot 8 = 54\text{ m}$$

$$N = \frac{d}{h_0} + 1 = \frac{54}{3} + 1 = 19$$

Principiul II

$$\text{în SRI : } G - F_e = ma_I \text{ (MRFN)}$$

$$\text{în SRN}_i : G - F_e - F_i = 0 \text{ (rupeaus)}$$

$$\begin{aligned} F_e &= m \cdot g - m \cdot a_I \\ &= 0,5 \cdot 10 - 0,5 \cdot 6 \\ &= 2\text{ N} \end{aligned}$$

$$F_e = k \cdot (l - l_0)$$

$$\Rightarrow l = \frac{F_e}{k} + l_0 = \frac{2}{500} + 0,2 = 0,204\text{ m}$$

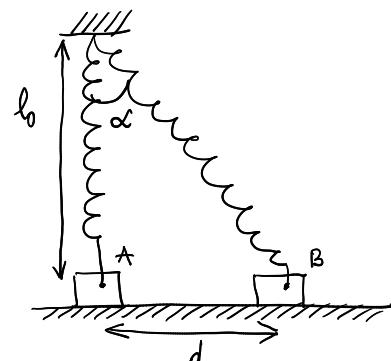
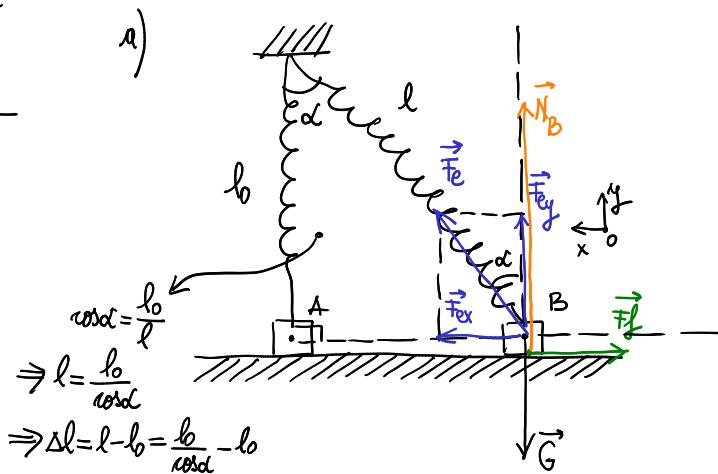
$$l = 20,4\text{ cm}$$

b)

- (13) Un corp cu masa $m = 1,115 \text{ kg}$ este asezat pe o scândură orizontală și în același timp suspendat printr-un resort vertical nedeforțat de lungime $l_0 = 10 \text{ cm} = 0,1 \text{ m}$ și constantă elastică $K = 50 \text{ N/m}$ (pozitia A). Scândura este suficient de lungă și este transversală orizontală, iar cînd resortul deviază cu $\alpha = 60^\circ$ față de verticală (pozitia B) corpul începe să se deplaceze. În ce fel:
- coefficientul de fricare la abrențare dintre corp și scândură?
 - forța cu care corpul apasă asupra scândurii cînd resortul este deviat
 - accelerația corpului în momentul trecerii acestuia prin pozitia A, dacă scândura este foarte multă și corpul abrentează împotriva deplasării acestui pozitie?

$$\begin{aligned} m &= 1,115 \text{ kg} \\ l_0 &= 10 \text{ cm} = 0,1 \text{ m} \\ K &= 50 \frac{\text{N}}{\text{m}} \\ \alpha &= 60^\circ \end{aligned}$$

- a) $\mu = ?$
 b) $N_B = ?$
 c) $a = ?, A$



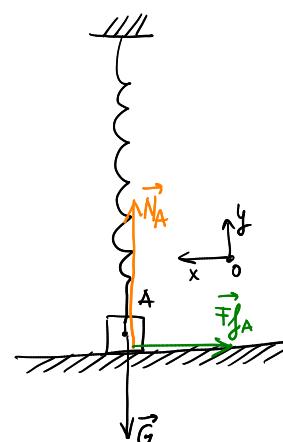
$$\begin{cases} F_{ex} = F_E \sin\alpha \\ F_{ey} = F_E \cos\alpha \end{cases}$$

Prin principiul II avem că o silă care menține abrențarea corpului din pozitia B spre pozitia A (deci încă suntem la limită în repaus):

$$\begin{aligned} \text{Principiul II} &\left\{ \begin{array}{l} \text{ox: } F_{ex} - F_f = 0 \\ \text{oy: } N_B + F_{ey} - G = 0 \end{array} \right. \\ &\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} F_E \sin\alpha - \mu N_B = 0 \\ N_B = mg - F_E \cos\alpha \end{array} \right. \\ &\Rightarrow (k \cdot \Delta l) \sin\alpha - \mu \cdot [mg - (k \cdot \Delta l) \cos\alpha] = 0 \\ &\Rightarrow \mu = \frac{k \cdot \Delta l \cdot \sin\alpha}{mg - k \cdot \Delta l \cos\alpha} = \frac{k \cdot l_0 \left(\frac{1}{\cos\alpha} - 1 \right) \sin\alpha}{mg - k \cdot l_0 \left(\frac{1}{\cos\alpha} - 1 \right) \cos\alpha} \\ &\mu = \frac{50 \cdot 0,1 \cdot \left(\frac{1}{\frac{1}{2}} - 1 \right) \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}}{1,115 \cdot 10 - 50 \cdot 0,1 \cdot \left(\frac{1}{\frac{1}{2}} - 1 \right) \cdot \frac{1}{2}} = \frac{\frac{5\sqrt{3}}{2}}{11,15 - 2,5} = 0,50 \end{aligned}$$

Principiul II

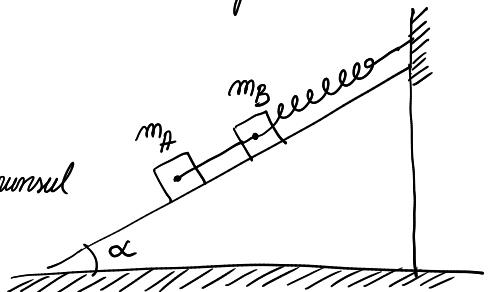
$$\begin{aligned} b) \quad N_B &= mg - k \cdot l_0 \cdot \left(\frac{1}{\cos\alpha} - 1 \right) \cdot \cos\alpha \\ &= 1,115 \cdot 10 - 50 \cdot 0,1 \cdot \left(\frac{1}{\frac{1}{2}} - 1 \right) \cdot \frac{1}{2} \\ &= 11,15 - 2,5 = 8,65 \text{ N} \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} -F_{fA} &= m \cdot a \\ -\mu \cdot N_B &= m \cdot a \\ -\mu mg &= m \cdot a \\ \Rightarrow a &= -\mu g \\ &= -0,5 \cdot 10 \\ &= -5 \frac{m}{s^2} \end{aligned}$$

(14) Două corpurile A și B cu masile $m_A = 2\text{ kg}$ și $m_B = 1\text{ kg}$, legate între ele printr-un fir inextensibil și de masă neglijabilă, se află pe un plan înclimat cu unghiul $\alpha = 30^\circ$ față de orizontală, ca în figura alăturată. Corpurile sunt prinse de un perete vertical prin intermediul unui resort fără masă, cu constantă de elasticitate $K = 150\text{ N/m}$. Între corpură și suprafața planului există fricție ($\mu = 0,143$), iar sistemul se află în echilibru. În ce astă:

- forța de tensiune din firul care leagă corpurile
- alungirea resortului care susține sistemul de corpură
- dacă alungirea resortului se modifică în situația în care se schimbă între ele pozițiile celor două corpură. Justificați răspunsul



$$m_A = 2\text{ kg}$$

$$m_B = 1\text{ kg}$$

$$\alpha = 30^\circ$$

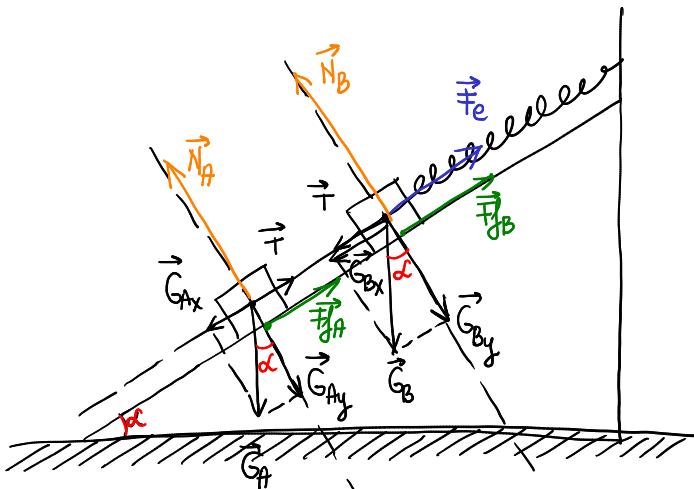
$$K = 150\text{ N/m}$$

$$\mu = 0,143$$

$$a) T = ?$$

$$b) \Delta l = ?$$

$$c) \Delta l' = ?$$



$$G_{Ax} = G_A \sin \alpha$$

$$G_{Ay} = G_A \cos \alpha$$

$$G_{Bx} = G_B \sin \alpha$$

$$G_{By} = G_B \cos \alpha$$

$$\begin{aligned} \text{Principiu II : } & \left\{ \begin{array}{l} \text{ox: } G_{Ax} - T - f_{fA} = 0 \\ \text{oy: } N_A = G_{Ay} \end{array} \right. \\ (\text{pentru } m_A) & \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Principiu II : } & \left\{ \begin{array}{l} \text{ox: } T + G_{Bx} - F_e - f_{fB} = 0 \\ \text{oy: } N_B = G_{By} \end{array} \right. \\ (\text{pentru } m_B) & \end{aligned}$$

$$\Rightarrow m_A g \sin \alpha - T - \mu \cdot m_A g \cos \alpha = 0$$

$$\Rightarrow T + m_B g \sin \alpha - k \cdot \Delta l - \mu \cdot m_B g \cos \alpha = 0$$

+

$$\Rightarrow m_A g \sin \alpha - \mu \cdot m_A g \cos \alpha + m_B g \sin \alpha - k \cdot \Delta l - \mu \cdot m_B g \cos \alpha = 0$$

$$b) \Rightarrow \Delta l = \frac{(m_A + m_B)g \sin \alpha - \mu g(m_A + m_B) \cos \alpha}{k}$$

$$\Delta l = \frac{(2+1) \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} - 0,143 \cdot 10 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}}{150} = \frac{15 - 4,5}{150} = 0,07\text{ m} = 7\text{ cm}$$

$$\begin{aligned} a) T &= m_A g \sin \alpha - \mu \cdot m_A g \cos \alpha \\ &= 2 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} - 0,143 \cdot 2 \cdot 10 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \\ &= 7\text{ N} \end{aligned}$$

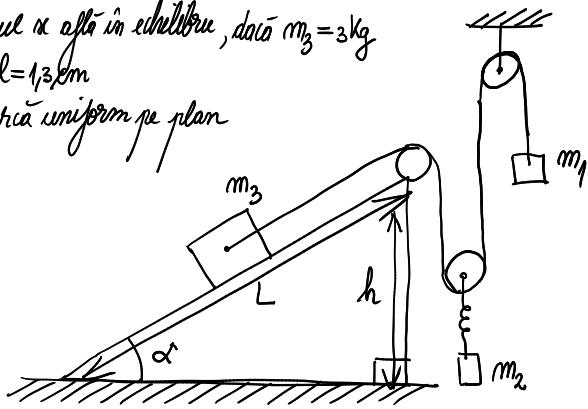
$$\begin{aligned} c) \text{Principiu II : } & G_{Bx} + G_{Ax} - f_{fA} - f_{fB} - F_e = 0 \\ (\text{pentru } m_B \text{ și } m_A) & \Rightarrow F_e = k \cdot \Delta l = (m_A + m_B)g \sin \alpha - \mu g(m_A + m_B) \cos \alpha \\ \text{interschimbare} & \Rightarrow \Delta l' = \Delta l = \frac{(m_A + m_B)g \sin \alpha - \mu g(m_A + m_B) \cos \alpha}{k} \end{aligned}$$

- 15) Fie sistemul mecanic din figura. Lungimea planului inclinat este $L=4\text{m}$ și înălțimea planului inclinat este $h=2\text{m}$. Forța de fricare dintre corpul m_3 și plan este $F_f=2\text{N}$. În ce cazuri următoarele afirmații sunt corecte?

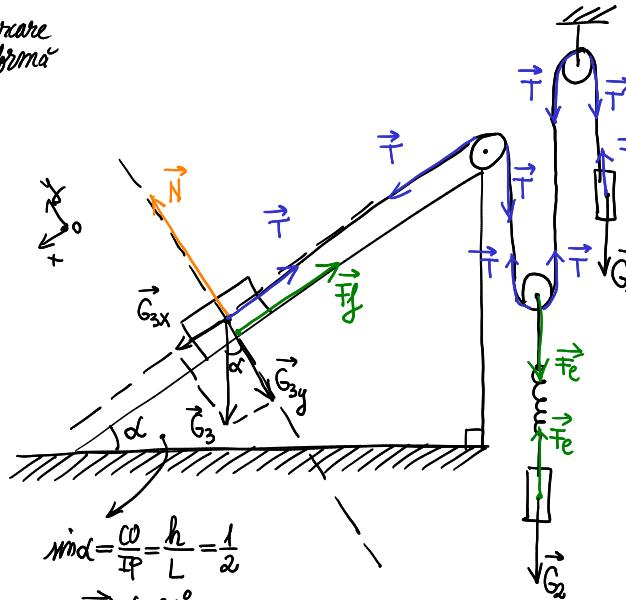
 - valorile minime ale maselor m_1 și m_2 pentru care sistemul se află în echilibru, dacă $m_3=3\text{kg}$
 - constanța elastică a resorților, dacă acesta se elargeste cu $\Delta L=1,3\text{cm}$
 - valorile maselor m_1 și m_2 pentru care corpul $m_3=3\text{kg}$ urcă uniform pe plan

$$\begin{aligned}L &= 4m \\ h &= 2m \\ F_f &= 2N\end{aligned}$$

- a) $m_1, m_2 = ?$, repaus
 b) $K = ?$, $\Delta l = 1,3 \text{ cm}$
 c) $m_1, m_2 = ?$, $m_3 = 3 \text{ kg}$ in unclare
uniforma



$$G_{3x} = G_3 \sin \alpha$$



$$T = G_1 \Rightarrow T = m_1 g$$

$$Fe = G_2 \Rightarrow Fe = m_2 g$$

$$2T = F_e \Rightarrow 2 \cdot (m_1 g) = m_2 g \Rightarrow m_2 = 2m_1$$

$$G_{3x} - T - F_f = 0 \Rightarrow m_3 g \sin \alpha - m_1 g - F_f = 0 \Rightarrow m_1 = \frac{m_3 g \sin \alpha - F_f}{g}$$

$$m_1 = \frac{3 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} - 2}{10} = 1,3 \text{ kg}$$

$$m_2 = 2m_1 = 2,6 \text{ kg}$$

$$b) \quad F_e = k \cdot \Delta l = m_2 \cdot g$$

$$\Rightarrow k = \frac{m_2 g}{\Delta l} = \frac{26 \cdot 10}{0,013} = \frac{26}{\frac{13}{1000}} = 2000 \frac{N}{m}$$

c) Se schimbă sensul de mișcare \Rightarrow se schimbă sensul forței de fricare, care tăiemone în modul același, unde $f_f = \mu mg \cos\alpha$

$$T = G_{3x} + F_f = m_3 g \sin \alpha + F_f = 3 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} + 2 = 17 \text{ N}$$

$$\text{Prinzipium II: } T - G_1 = 0 \Rightarrow m_1' g = T \Rightarrow m_1' = \frac{T}{g} = \frac{14}{10} = 1,4 \text{ kg}$$

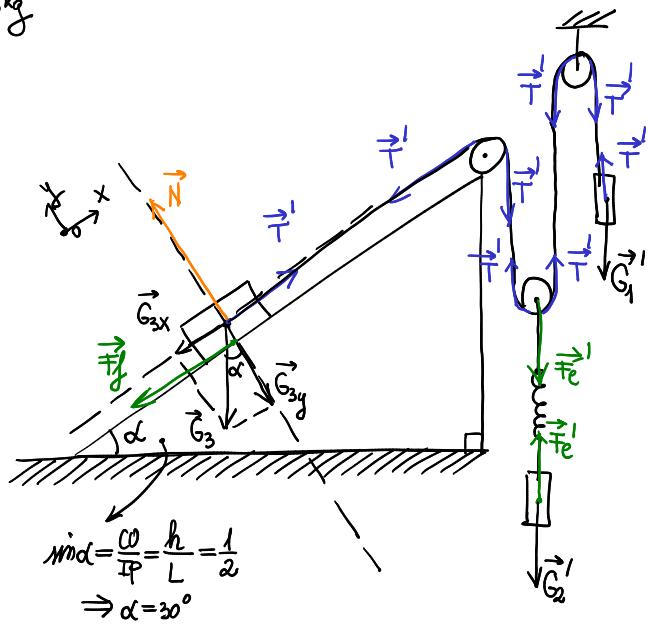
$$\text{Prinzip II: } F_e^1 - G_2^1 = 0 \Rightarrow m_2^1 g = F_e^1 = 2T^1 \Rightarrow m_2^1 = \frac{2T^1}{g} = \frac{2 \cdot 14}{10} = 34 \text{ kg}$$

$$\begin{array}{l} \text{Primärzirkel II} \\ (\text{zentral } m_3) \end{array} \left\{ \begin{array}{l} \text{Ox: } G_{3x} - T - F_f = 0 \\ \text{Oy: } N = G_{3y} \end{array} \right.$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{Principiul II} \\ (\text{pentru sursele} \\ \text{mobiile}) \end{array} \right\} 2T = F_e$$

$$\text{Prinzipiel II : } \left\{ \begin{array}{l} F_e = G_2 \\ (\text{partikel } m_2) \end{array} \right.$$

Prinzip II : $\left\{ \begin{array}{l} T = G_1 \\ (\text{pentru } m_1) \end{array} \right.$



(16) Un corp cu masa $m_3 = 500\text{ g}$ se sprijină pe o suprafață plană. De acest corp este primis un rezorț vertical cu constanța elastică $k_2 = 60\text{ N/m}$ peste care se află un alt corp cu masa $m_2 = 300\text{ g}$. De corpul al doilea este primis un al doilea rezorț vertical cu constanța elastică $k_1 = 20\text{ N/m}$, pe care se asază un corp cu masa $m_1 = 200\text{ g}$ ca în figura. În ce urme:

- raportul comprimăriilor $\frac{\Delta l_1}{\Delta l_2}$
- velocarea forței cu care trebuie apăsat vertical corpul superior m_1 , pentru ca raportul comprimăriilor $\frac{\Delta l_1}{\Delta l_2}$ să devină egal cu 2
- velocarea forței de oprire exercitată de corpul m_3 asupra suprafeței de sprijin în condițiile punctului b)

$$m_1 = 200\text{ g} = 0,2\text{ kg}$$

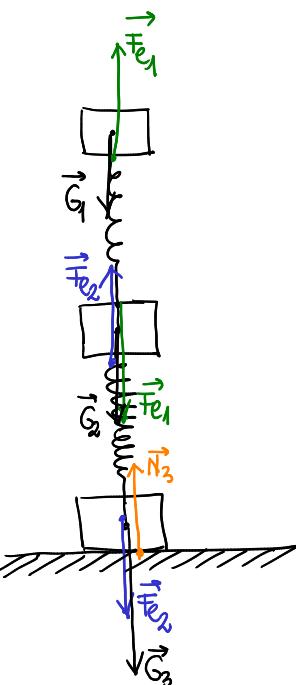
$$m_2 = 300\text{ g} = 0,3\text{ kg}$$

$$m_3 = 500\text{ g} = 0,5\text{ kg}$$

$$k_1 = 20\text{ N/m}$$

$$k_2 = 60\text{ N/m}$$

a)



$$F_{e1} = k_1 \cdot \Delta l_1$$

$$F_{e2} = k_2 \cdot \Delta l_2$$

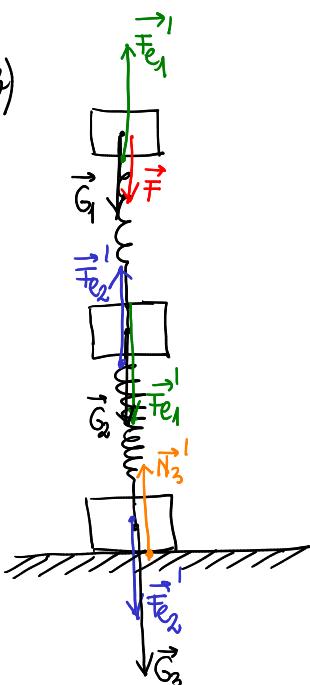
Principiul II

$$F_{e1} - G_1 = 0 \quad (\text{pentru } m_1)$$

$$F_{e2} - F_{e1} - G_2 = 0 \quad (\text{pentru } m_2)$$

$$N_3 - F_{e2} - G_3 = 0 \quad (\text{pentru } m_3)$$

b)



$$F_{e1} = k_1 \cdot \Delta l_1$$

$$F_{e2} = k_2 \cdot \Delta l_2$$

Principiul II

$$F_{e1} - G_1 - F = 0 \quad (\text{pentru } m_1)$$

$$F_{e2} - F_{e1} - G_2 = 0 \quad (\text{pentru } m_2)$$

$$N_3 - F_{e2} - G_3 = 0 \quad (\text{pentru } m_3)$$

$$\Rightarrow k_1 \Delta l_1 = m_1 g \Rightarrow \Delta l_1 = \frac{m_1 g}{k_1}$$

$$\Rightarrow k_2 \Delta l_2 - k_1 \Delta l_1 - m_2 g = 0 \Rightarrow \Delta l_2 = \frac{m_1 g + m_2 g}{k_2}$$

$$\Rightarrow \frac{\Delta l_1}{\Delta l_2} = \frac{\frac{m_1 g}{k_1}}{\frac{(m_1 + m_2)g}{k_2}} = \frac{\frac{0,2}{20}}{\frac{0,5}{60}} = \frac{2}{5} \cdot 3 = \frac{6}{5}$$

$$\frac{\Delta l_1}{\Delta l_2} = 1,2$$

$$\Rightarrow k_1 \Delta l_1^1 - m_1 g - F = 0 \Rightarrow \Delta l_1^1 = \frac{F + m_1 g}{k_1}$$

$$\Rightarrow k_2 \Delta l_2^1 - k_1 \Delta l_1^1 - m_2 g = 0 \Rightarrow \Delta l_2^1 = \frac{F + m_1 g + m_2 g}{k_2}$$

$$\frac{\Delta l_1^1}{\Delta l_2^1} = 2 = \frac{\frac{F + m_1 g}{k_1}}{\frac{F + m_1 g + m_2 g}{k_2}} \Rightarrow \frac{2 \cdot (F + m_1 g + m_2 g)}{k_2} = \frac{F + m_1 g}{k_1}$$

$$\Rightarrow 2 \cdot \frac{(F + 5)}{60} = \frac{F + 2}{20} \Rightarrow 2F + 10 = 3F + 6$$

$$F = 4\text{ N}$$

c)

$$N_3^1 = F_{e2}^1 + G_3$$

$$= (F_{e1}^1 + G_2) + G_3$$

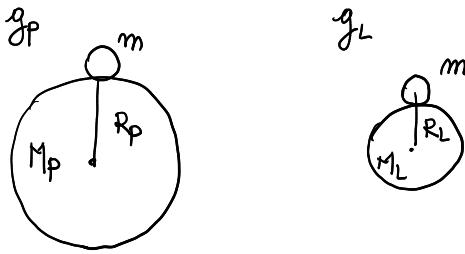
$$= (G_1 + F + G_2) + G_3$$

$$= (2 + 4 + 3) + 5 = 14\text{ N}$$

(14) Masa Lunii este de 81 de ori mai mică decât masa Pământului. Diametrul Lunii este $\frac{3}{11}$ din diametrul mediu al Pământului. În ce fel acceleratia gravitațională medie de la nivelul Lunii.

$$\frac{M_L = \frac{M_P}{81}}{(2 \cdot R_L) = \frac{3}{11} \cdot (2 \cdot R_P)}$$

$$g_L = ?$$



$$\boxed{F_{atm} = G_P} \Rightarrow k \cdot \frac{M_P \cdot m}{R_P^2} = m \cdot g_P$$

$$\boxed{F_{atm} = G_L} \Rightarrow k \cdot \frac{M_L \cdot m}{R_L^2} = m \cdot g_L$$

$$\Rightarrow g_P = \frac{k \cdot M_P}{R_P^2}$$

$$\Rightarrow g_L = \frac{k \cdot M_L}{R_L^2}$$

$$\frac{g_P}{g_L} = \frac{k \cdot \frac{M_P}{R_P^2}}{k \cdot \frac{M_L}{R_L^2}} = \left(\frac{M_P}{M_L} \right) \cdot \left(\frac{R_L}{R_P} \right)^2 = 81 \cdot \left(\frac{3}{11} \right)^2 = 6,02$$

$$g_L = \frac{g_P}{6,02} = \frac{9,81}{6,02} = 1,62 \frac{m}{s^2}$$

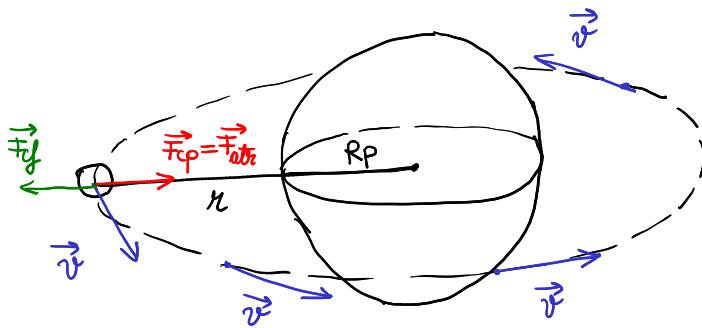
- (18) Să se afle valoarea vitezei pe o orbită cu raza $r = 2R_p$ a unui muncitor care se rotește în jurul Pământului. Se cunosc raza medie a Pământului $R_p = 6400 \text{ km}$ și aceleratia gravitațională medie la suprafața Pământului $g_0 = 9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$

$$r = 2R_p$$

$$R_p = 6400 \text{ km}$$

$$g_0 = 9,8 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$v = ?$$



$$F_{\text{atm}} = F_g$$

$$k \cdot \frac{m \cdot M_p}{(2R_p)^2} = m \cdot \frac{v^2}{(2R_p)}$$

$$v = \sqrt{\frac{k \cdot M_p}{2 \cdot R_p}}$$

$$F_{\text{atm}} = G_0$$

$$k \cdot \frac{m \cdot M_p}{R_p^2} = m \cdot g_0$$

$$g_0 = \frac{k \cdot M_p}{R_p^2}$$



$$\Rightarrow v = \sqrt{\frac{k \cdot M_p \cdot R_p}{R_p^2 \cdot 2}} = \sqrt{g_0 \cdot \frac{R_p}{2}} = \sqrt{9,8 \cdot \frac{6400000}{2}} = 5600 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$v = 5,6 \frac{\text{km}}{\text{s}}$$

(19) Înălțimea de la centru Pământului trebuie plasat un satelit geostacionar, care se mișcă pe o orbită circulară în planul ecuatorial al Pământului; dacă se cunosc acelerarea gravitațională la suprafața Pământului $g_0 = 9,81 \frac{m}{s^2}$, rază Pământului $R_p = 6370 \text{ km}$, perioada de rotație a Pământului $T_p = 24 \text{ h}$ și constanta atracției universale $k = 6,67 \cdot 10^{-11} \frac{Nm^2}{kg^2}$.

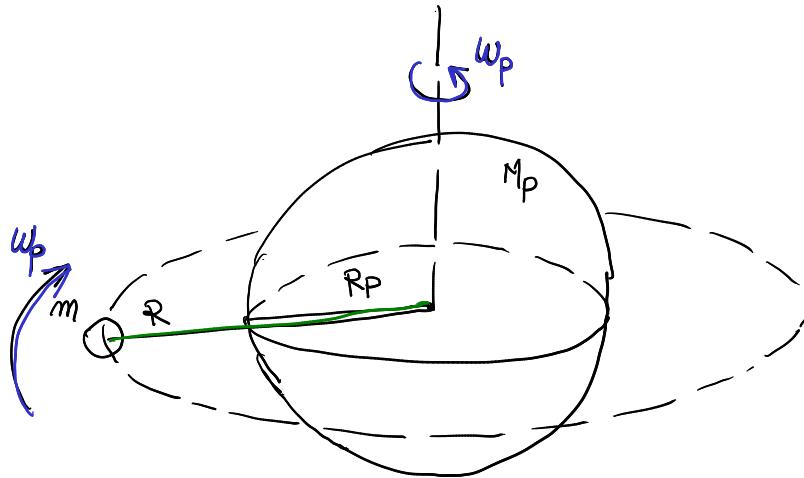
$$g_0 = 9,81 \frac{m}{s^2}$$

$$R_p = 6370 \text{ km}$$

$$T_p = 24 \text{ h}$$

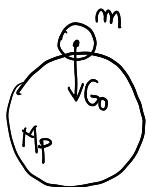
$$k = 6,67 \cdot 10^{-11} \frac{Nm^2}{kg^2}$$

$$R = ?$$



$$\omega_p = \frac{2\pi}{T_p}$$

$$\boxed{F_{atr} = F_C} \Rightarrow k \cdot \frac{M_p \cdot m}{R^2} = m \cdot \omega_p^2 \cdot R$$



$$R^3 = \frac{k \cdot M_p}{\omega_p^2}$$

$$R = \sqrt[3]{\frac{k \cdot M_p}{\frac{4\pi^2}{T_p^2}}}$$

$$\boxed{F_{atr} = G_0} \Rightarrow k \cdot \frac{M_p \cdot m}{R_p^2} = m \cdot g_0$$

$$\Rightarrow k \cdot M_p = g_0 \cdot R_p^2$$

$$\rightarrow$$

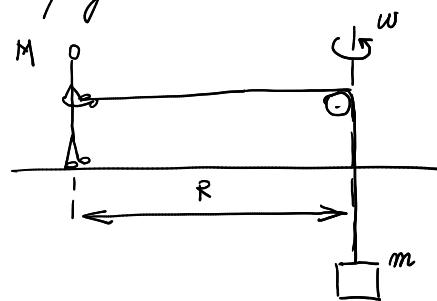
$$R = \sqrt[3]{\frac{g_0 \cdot R_p^2 \cdot T_p^2}{4\pi^2}} = \sqrt[3]{\frac{9,81 \cdot (6370000)^2 \cdot (24 \cdot 3600)^2}{4 \cdot \pi^2}}$$

$$R = 42.222 \text{ km}$$

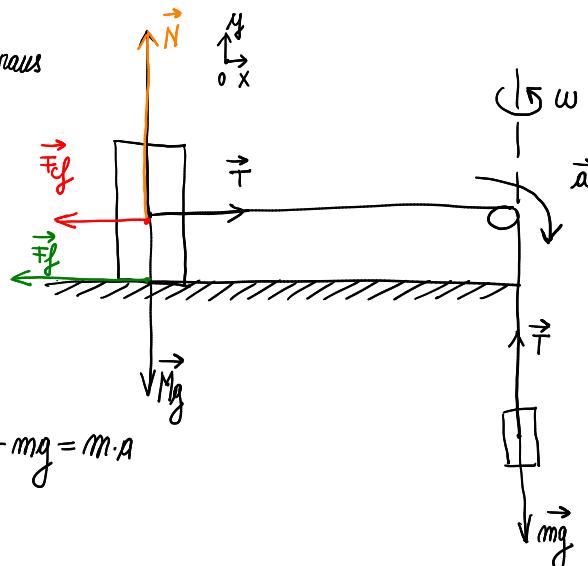
(20) Un om cu masa $M=80\text{kg}$ se află pe o platformă care se rotește cu viteză unghiulară $\omega=2\text{ rad/s}$, în jurul unui ax, la distanță $R=50\text{cm}=0,5\text{m}$ de axa de rotație. Omul ridică o masă $m=4\text{kg}$ cu ajutorul unei frânguri care tragează pe o soricetă fixă în figura. Coeficientul de fricare la alunecare dintre om și platformă este $\mu=0,1$. În ce limite între ce limite poate hăzări acceleratia cu care omul ridică masă m , pentru ca el să rămână în repaus față de platformă.

$$\begin{aligned} M &= 80\text{kg} \\ \omega &= 2\text{ rad/s} \\ R &= 50\text{cm} = 0,5\text{m} \\ m &= 4\text{kg} \\ \mu &= 0,1 \end{aligned}$$

$$(a_{\min}, a_{\max})=? , M \text{ în repaus}$$



Tendință de mișcare împotriva dreaptă:



$$\text{Principiu II} : \left\{ \begin{array}{l} T - mg = m \cdot a \\ \text{(pentru } m\text{)} \end{array} \right.$$

$$\text{Principiu II} : \left\{ \begin{array}{l} T - F_f - F_f' = 0 \\ N = Mg \end{array} \right. \text{ (pentru } M\text{)}$$

$$\Rightarrow T = ma + mg$$

$$\Rightarrow (ma + mg) - M\omega^2 R - \mu Mg = 0$$

$$m \cdot a = \mu Mg + M\omega^2 R - mg$$

$$a = \frac{\mu Mg - mg + M\omega^2 R}{m}$$

$$a = \frac{0,1 \cdot 80 \cdot 10 - 4 \cdot 10 + 80 \cdot 2^2 \cdot 0,5}{4} = \frac{40 + 160}{4} = 50 \frac{m}{s^2}$$

$$\Rightarrow a \in (10, 50) \frac{m}{s^2}$$

$$a = \frac{160 - 40 - 80}{4} = 10 \frac{m}{s^2}$$

$$a = \frac{80 \cdot 2 \cdot 0,5 - 4 \cdot 10 - 0,1 \cdot 80 \cdot 10}{4}$$

$$\text{Principiu II} : \left\{ \begin{array}{l} T - mg = m \cdot a \\ \text{(pentru } m\text{)} \end{array} \right.$$

$$\text{Principiu II} : \left\{ \begin{array}{l} T - F_f + F_f' = 0 \\ N = Mg \end{array} \right. \text{ (pentru } M\text{)}$$

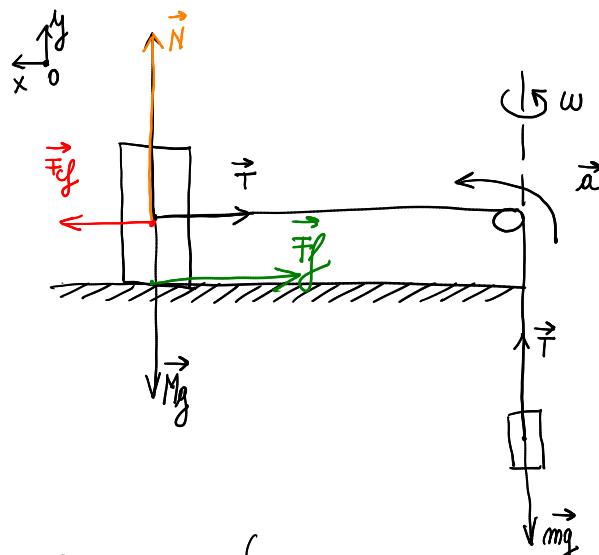
$$\Rightarrow T = ma + mg$$

$$\Rightarrow (ma + mg) - M\omega^2 R + \mu Mg = 0$$

$$m \cdot a = M\omega^2 R - mg - \mu Mg$$

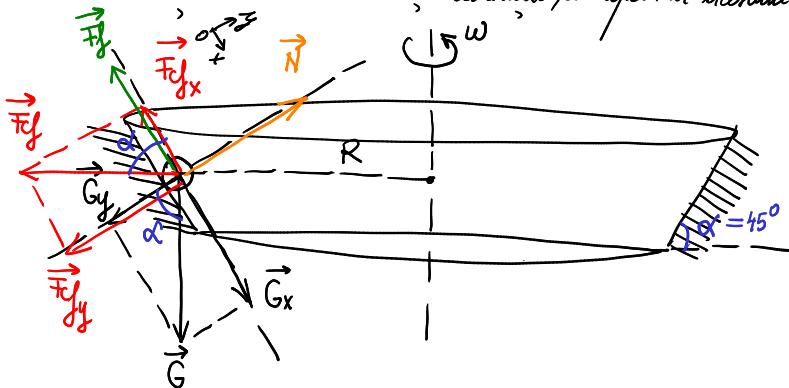
$$\leftarrow a = \frac{M\omega^2 R - mg - \mu Mg}{m}$$

Tendință de mișcare împotriva stânga:



- (21) Pe un „zid al morții” înclinat față de orizontală cu unghiul $\alpha = 45^\circ$ se rotește un motociclist deservind un cerc în plan orizontal cu raza $R = 2\text{m}$. Înainte ca misarea să facă un frânare, coeficientul de frânare la alunecare este $\mu = 0,2$, să se afle viteza unghiuilor de rotație a motociclistului și accelerarea centripetă a acestuia.

$$\begin{aligned} \alpha &= 45^\circ \\ R &= 2\text{m} \\ \mu &= 0,2 \\ w &=? \\ a_{cp} &=? \end{aligned}$$



$$\begin{cases} G_x = G \sin \alpha \\ G_y = G \cos \alpha \end{cases} \quad \begin{cases} F_{fx} = F_f \cos \alpha \\ F_{fy} = F_f \sin \alpha \end{cases}$$

Principiul II : $\left\{ \begin{array}{l} \text{ox: } G_x - F_{cx} - F_f = 0 \\ \text{oy: } N = G_y + F_{cy} \end{array} \right. \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} mg \sin \alpha - m w^2 R \cos \alpha - \mu N = 0 \\ N = mg \cos \alpha + m w^2 R \sin \alpha \end{array} \right.$

$$\Rightarrow mg \sin \alpha - m w^2 R \cos \alpha - \mu(mg \cos \alpha + m w^2 R \sin \alpha) = 0$$

$$mg \sin \alpha - m w^2 R \cos \alpha - \mu mg \cos \alpha - \mu m w^2 R \sin \alpha = 0$$

$$g \sin \alpha - \mu g \cos \alpha = \mu w^2 R \sin \alpha + w^2 R \cos \alpha$$

$$w^2 = \frac{g \cdot (\sin \alpha - \mu \cos \alpha)}{R \cdot (\cos \alpha + \mu \sin \alpha)}$$

$$w = \sqrt{\frac{g \cdot (\sin \alpha - \mu \cos \alpha)}{R \cdot (\cos \alpha + \mu \sin \alpha)}} = \sqrt{\frac{10 \cdot \left(\frac{\sqrt{2}}{2} - 0,2 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}\right)}{2 \cdot \left(\frac{\sqrt{2}}{2} + 0,2 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}\right)}} = \sqrt{5 \cdot \frac{(1-0,2)}{(1+0,2)}} = \sqrt{5 \cdot \frac{0,8}{1,2}} = \sqrt{5 \cdot \frac{4}{3}} = \frac{\sqrt{10}}{\sqrt{3}}$$

$$w = 1,825 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

$$a_{cp} = w^2 R = \frac{10}{3} \cdot 2 = 6,67 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

(22) Pe o tija verticală care se rotește este atașată o scandură orizontală pe care se află la distanța x de axa de rotație un corp cu masa $m_1 = 200\text{ g}$. Coeficientul de fricare la alunecare al corpului m_1 față de scandură este $\mu = 0,2$. De corp este prins un foi ideal trucuit peste un soricetă atașat la distanța $a = 20\text{ cm}$ de axa de rotație. De capătul celalalt al firului este prins un corp cu masa $m_2 = 100\text{ g}$. În timpul rotației firul care susține corpul cu masa m_2 formează cu verticală un unghi $\alpha = 60^\circ$ ca în figura. Lungimea firului este $l = 40\text{ cm}$. Să se afle:

- tenșunea în fir și reacția în axa soricetului
- viteza unghulară
- valoarea x astfel ca sistemul să rămână în echilibru

$$m_1 = 200\text{ g} = 0,2\text{ kg}$$

$$\mu = 0,2$$

$$a = 20,0\text{ cm} = 0,2\text{ m}$$

$$m_2 = 100\text{ g} = 0,1\text{ kg}$$

$$\alpha = 60^\circ$$

$$l = 40,0\text{ cm} = 0,4\text{ m}$$

$$a) T = ? , R = ?$$

$$b) \omega = ?$$

$$c) x = ? , \text{repaus}$$

$$\begin{cases} T_x = T \sin \alpha \\ T_y = T \cos \alpha \end{cases}$$

$$\text{Principiu II : } \begin{cases} \text{ox: } T - F_{f1} - F_{f2} = 0 \\ \text{oy: } N = G_1 \end{cases} \quad (\text{pentru } m_1)$$

$$\text{Principiu II : } \begin{cases} \text{ox: } T_x = F_{f2} \\ \text{oy: } T_y = G_2 \end{cases} \quad (\text{pentru } m_2)$$

$$\Rightarrow T - \mu m_1 g - m_1 \omega^2 x = 0$$

$$\Rightarrow T \sin \alpha = m_2 \omega^2 (a + l \sin \alpha) \\ T \cos \alpha = m_2 g$$

$$a) T = \frac{m_2 g}{\cos \alpha} = \frac{0,1 \cdot 10}{\frac{1}{2}} = 2\text{ N}$$

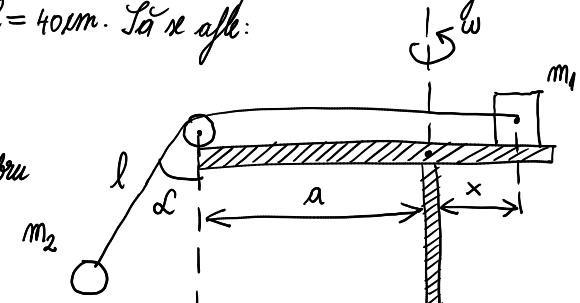
$$b) \omega = \sqrt{\frac{T \sin \alpha}{m_2 (a + l \sin \alpha)}}$$

$$\omega = \sqrt{\frac{2 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}}{0,1 \cdot (0,2 + 0,4 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2})}}$$

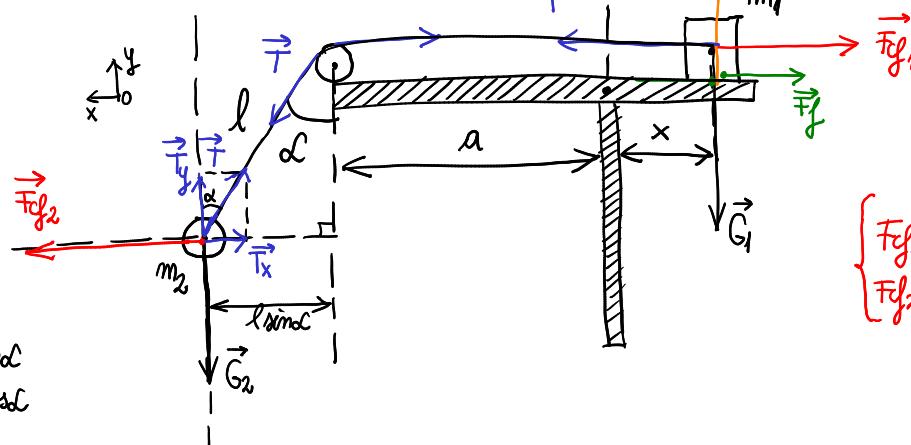
$$\omega = 5,63 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

$$c) T - \mu m_1 g - m_1 \omega^2 x = 0$$

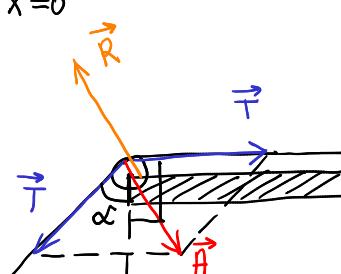
$$x = \frac{T - \mu m_1 g}{m_1 \omega^2} = \frac{2 - 0,2 \cdot 0,2 \cdot 10}{0,2 \cdot (5,63)^2} = 0,25\text{ m} = 25\text{ cm}$$



Tendință de mișcare a corpului m_1 împreună stânga



$$\begin{cases} F_{f1} = m_1 \omega^2 x \\ F_{f2} = m_2 \omega^2 (a + l \sin \alpha) \end{cases}$$



Obs Firul acționează asupra soricetului prin cele două tensiuni \vec{T}_x și \vec{T} .

Folosind regula paralelogramului aflăm rezultanta celor două tensiuni \vec{T} , adică forța \vec{A} cu care sporește soricetă pe scandură. Scandura reacționează la această forță de opereare \vec{R} cu forță de reacție \vec{R} egală în modul.

$A = R \Rightarrow$ soricetă este fix (în repaus)

$$A = \sqrt{T^2 + T^2 + 2TT \cos(90^\circ)}$$

$$A = T \sqrt{1+1+2 \cdot \cos 150^\circ}$$

$$A = 2 \sqrt{2+2 \cdot (-0,866)}$$

$$A = 1,035\text{ N}$$

- (23) Afloarea unui corp cu masa $m=2\text{kg}$ aflat pe un plan inclinat cu unghiul $\alpha=30^\circ$ actioneză o forță orizontală $F=30\text{N}$, ca în figura. Coeficientul de fricare pe planul inclinat este $\mu=\frac{1}{2\sqrt{3}}$. Să se afle:
- accelerația corpului pe plan
 - forța pentru care corpul urcă uniform
 - accelerația minimă orizontală cu care trebuie împins planul inclinat pentru ca acest corp să înceapă să urce uniform pe plan în lipsa forței F

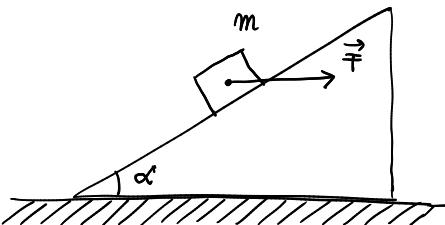
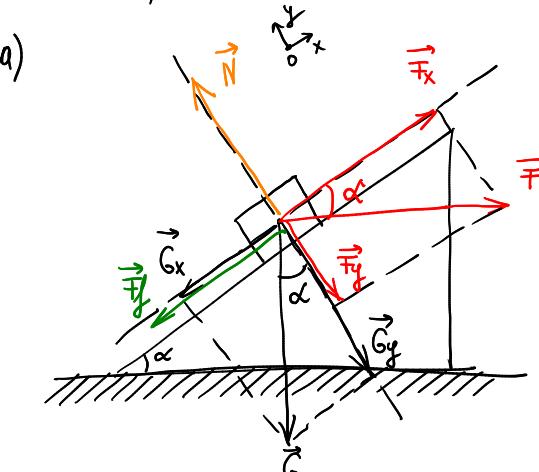
$$\begin{aligned} m &= 2\text{kg} \\ \alpha &= 30^\circ \\ F &= 30\text{N} \\ \mu &= \frac{1}{2\sqrt{3}} \end{aligned}$$

- $a=?$
- $F=?$, MRU
- $a_{\text{plan}}=?$, MRU

$$\begin{aligned} G_x &= G \cos \alpha \\ G_y &= G \sin \alpha \\ F_x &= F \cos \alpha \\ F_y &= F \sin \alpha \end{aligned}$$

b)

Urcare uniformă



Principiul II

$$\begin{aligned} \text{ox: } F_x - G_x - f_f &= m \cdot a \\ \text{oy: } N - F_y - G_y &= 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} F \cos \alpha - m g \sin \alpha - \mu N = m a \\ N = m g \cos \alpha + F \sin \alpha \end{cases}$$

$$\Rightarrow F \cos \alpha - m g \sin \alpha - \mu \cdot (m g \cos \alpha + F \sin \alpha) = m a$$

$$\begin{aligned} a &= \frac{F(\cos \alpha - \mu \sin \alpha) - m g (\sin \alpha + \mu \cos \alpha)}{m} \\ a &= \frac{30\left(\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{2}\right) - 2 \cdot 10\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}\right)}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} a &= \frac{15}{2} \left(\sqrt{3} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \right) - 10 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{4} \right) = \\ &= \frac{15}{2} \cdot \frac{5}{2\sqrt{3}} - 10 \frac{3}{4} = 3,32 \frac{m}{s^2} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} F \cos \alpha - m g \sin \alpha - \mu \cdot (m g \cos \alpha + F \sin \alpha) = 0 \\ N = m g \cos \alpha + F \sin \alpha \end{cases}$$

$$F \cdot (\cos \alpha - \mu \sin \alpha) - m g \sin \alpha - \mu m g \cos \alpha = 0$$

$$F = \frac{m g (\sin \alpha + \mu \cos \alpha)}{\cos \alpha - \mu \sin \alpha} = \frac{2 \cdot 10 \cdot \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}\right)}{\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{2}} = \frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{2}$$

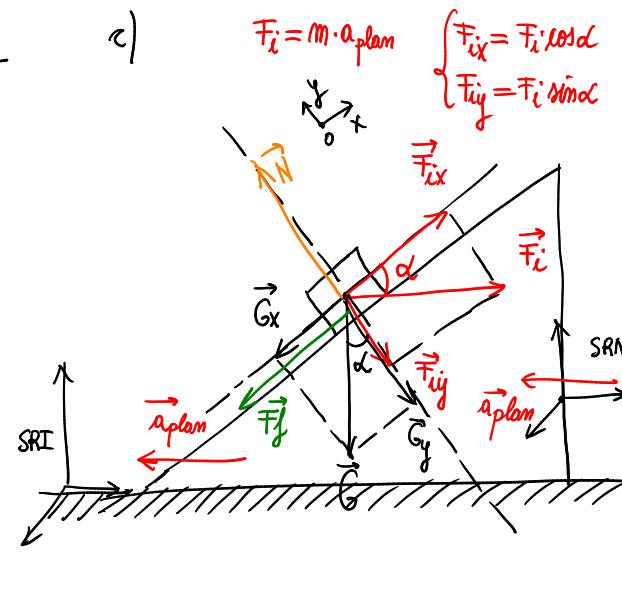
$$F = \frac{10 \left(1 + \frac{1}{2}\right)}{\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}}} = \frac{2 \cdot \frac{3}{2}}{\frac{5}{4\sqrt{3}}} = 12\sqrt{3} = 20,78\text{N}$$

c) Principiul II (SRN_i)

$$\begin{aligned} \text{mijloare uniformă} \quad \text{ox: } F_{ix} - G_x - f_f &= 0 \\ \text{oy: } N - F_{iy} + G_y &= 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow m \cdot a_{\text{plan}} \cos \alpha - m g \sin \alpha - \mu \cdot (m \cdot a_{\text{plan}} \sin \alpha + m g \cos \alpha) = 0$$

$$a_{\text{plan}} = \frac{m g \sin \alpha + \mu m g \cos \alpha}{m \cos \alpha - \mu m \sin \alpha} = \frac{g (\sin \alpha + \mu \cos \alpha)}{\cos \alpha - \mu \sin \alpha} = \frac{10 \cdot \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2}\right)}{\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2\sqrt{3}} \cdot \frac{1}{2}} = \frac{\frac{5}{2}}{\frac{5}{4\sqrt{3}}} = 6\sqrt{3} = 10,38 \frac{m}{s^2}$$



(24) Pe un plan înclinață cu unghiul α ($\sin \alpha = 0,6$) este lansat dintr-un punct de-alungul planului un corp. Reprezentarea grafică a vitezei corpului în funcție de timp este redată în figura alăturată. Să se afle:

- distanța parcursă de corp pînă la oprit
- coeficientul de fricare
- vitezăa t_1 după care corpul revine la coborâre la valoarea inițială a vitezei
- distanța totală parcursă de corp pînă când viteză revine la valoarea inițială

$$\sin \alpha = 0,6$$

$$\cos \alpha = \sqrt{1 - \sin^2 \alpha} = \sqrt{1 - (0,6)^2} = 0,8$$

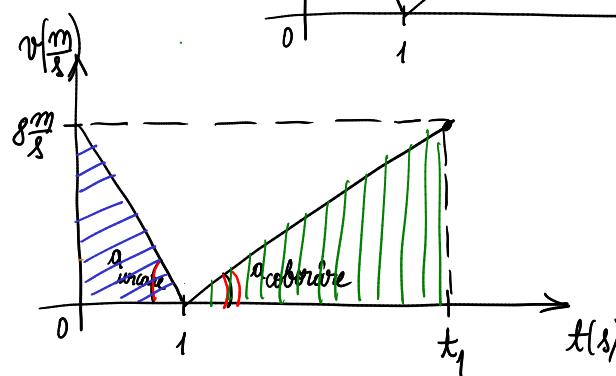
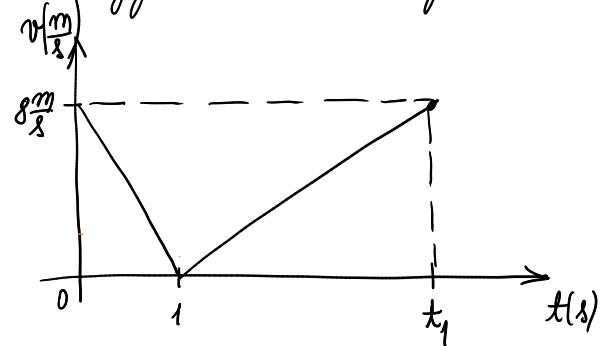
$$a) d = ?$$

$$b) \mu = ?$$

$$c) t_1 = ?$$

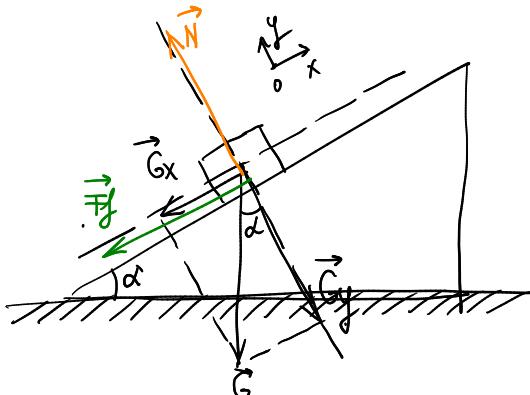
$$d) d_{total} = ?$$

$$a) d = F_t = \frac{G \cdot c_2}{2} = \frac{8 \cdot 1}{2} = 4m$$



b)

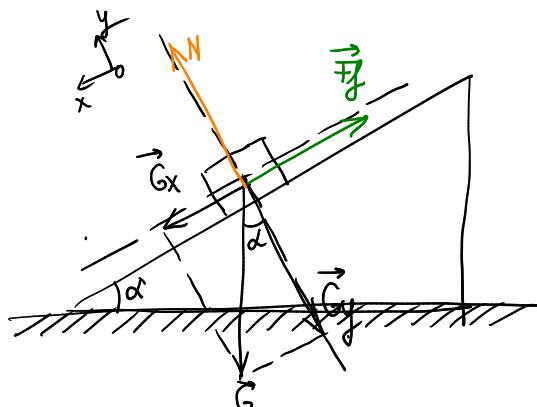
la urcare



$$G_x = G \sin \alpha$$

$$G_y = G \cos \alpha$$

la coborâre



Principiu II

$$\begin{cases} ox: -F_f - G_x = m \cdot a_{urcare} \\ oy: N = G_y \end{cases}$$

$$\Rightarrow -\mu mg \cos \alpha - mg \sin \alpha = m \cdot a_{urcare}$$

$$a_{urcare} = -g / (\mu \cos \alpha + \sin \alpha)$$

$$\text{Din grafic } a_{urcare} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{0m/s - 8m/s}{1s - 0s} = -8m/s^2$$

$$\Rightarrow -8 = -10 \cdot (\mu \cdot 0,8 + 0,6)$$

$$-8 = \mu \cdot 8 + 6$$

$$2 = \mu \cdot 8 \Rightarrow \mu = 0,25$$

Principiu II

$$\begin{cases} ox: G_x - F_f = m \cdot a_{coborâre} \\ oy: N = G_y \end{cases}$$

$$\Rightarrow mg \sin \alpha - \mu mg \cos \alpha = m \cdot a_{coborâre}$$

$$a_{coborâre} = g(\sin \alpha - \mu \cos \alpha)$$

$$c) a_{coborâre} = 10 \cdot \left(0,6 - \frac{1}{4} \cdot 0,8 \right) = 4 m/s^2$$

$$a_{coborâre} = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{8}{t_1 - 1} = 4 \Rightarrow t_1 = 3s$$

$$d) d_{total} = F_t + F_a = 4m + \frac{c_1 c_2}{2}$$

$$= 4 + \frac{8 \cdot 2}{2} = 12m$$

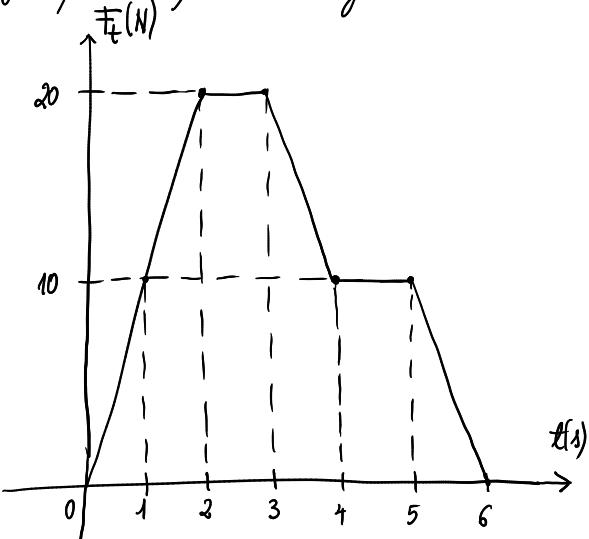
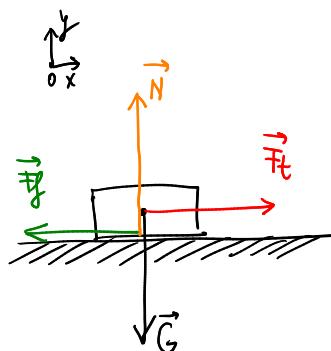
(25) Un bloc de beton de masă $m=10\text{kg}$, aflat inițial în repaus pe o suprafață plană și orizontală, este supus unei forțe de tracțiune paralele cu suprafața orizontală. Fieca de tracțiune își păstrează direcția, iar modulul ei se modifică în timp conform graficului din figura alăturată. Coeficientul de fricare dintre blocul de beton și suprafața plană este $\mu=0,1$. Să se afle:

- viteza blocului de beton în intervalul de timp $t \in [0,1]\text{s}$
- accelerația blocului de beton în intervalul de timp $t \in [2,3]\text{s}$
- forța de fricare dintre blocul de beton și suprafața orizontală în intervalul de timp $t \in [1,6]\text{s}$ și la momentul $t=9,3\text{s}$
- forța rezultantă care acționează asupra blocului în intervalul de timp $t \in [4,5]\text{s}$

$$m=10\text{kg}$$

$$\mu=0,1$$

- $v=?$, $t \in [0,1]\text{s}$
- $a=?$, $t \in [2,3]\text{s}$
- $F_f=?$, $t \in [1,6]\text{s}$ și $t=9,3\text{s}$
- $R=?$, $t \in [4,5]\text{s}$



$$a) F_f = \mu N = \mu mg = 0,1 \cdot 10 \cdot 10 = 10\text{N}$$

\Rightarrow până când forța de tracțiune \vec{F}_t nu atinge pragul de 10N corpul rămâne în repaus

$$\Rightarrow t \in [0,1]\text{s} \text{ repaus} \Rightarrow v=0 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

$$b) \vec{F}_t - \vec{F}_f = m \cdot a$$

$$20\text{N} - 10\text{N} = 10 \cdot a \Rightarrow a = \frac{1\text{m}}{\text{s}^2} = \text{const în } t \in [2,3]\text{s}$$

$$c) F_f = \mu mg = 0,1 \cdot 10 \cdot 10 = 10\text{N}, t \in [1,6]\text{s} \Rightarrow \text{forță de fricare la slăbireare}$$

$$F_{f,s} = F_t(9,3\text{s})$$

$$t \in [0,1]\text{s} \quad \vec{F}_t - \vec{F}_{f,s} = 0 \text{ / repaus) }$$

$$\Rightarrow F_{f,s}(9,3\text{s}) = F_t = 3\text{N}$$

$$1\text{s} \dots 10\text{N}$$

$$9,3\text{s} \dots \vec{F}_t = 3\text{N}$$

$$d) t \in [4,5]\text{s}$$

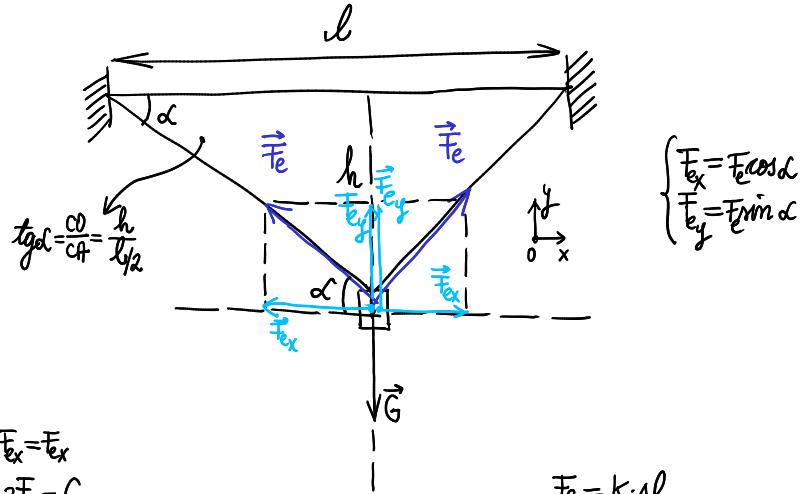
$$\vec{F}_t = 10\text{N}$$

$$\vec{F}_t - \vec{F}_f = R$$

$$10\text{N} - 10\text{N} = 0\text{N} \Rightarrow R = 0\text{N} \text{ (MRU)}$$

(26) O sârmă cu lungimea $l = 2\text{m}$ și diametrul $d = 1\text{mm}$ este fixată la ambele capete în poziție orizontală. Deasă la mijlocul său se atârnă un corp cu masa $m = 1\text{kg}$, sărmă vibrând în acel punct cu $h = 4\text{cm}$. Se determină modulul de elasticitate Young pentru materialul sărmii.

$$\begin{aligned} l &= 2\text{m} \\ d &= 1\text{mm} \\ m &= 1\text{kg} \\ h &= 4\text{cm} = 0,04\text{m} \\ E &=? \end{aligned}$$



$$\text{Principiul II: } \begin{cases} \text{ox: } F_{ex} = F_{ex} \\ \text{oy: } 2F_{ey} = G \end{cases}$$

$$\Rightarrow 2F_{e \min \alpha} = mg$$

$$F_e = \frac{mg}{\sin \alpha} = \frac{mg}{\sin(\arctg \frac{h}{l/2})}$$

$$F_e = k \cdot \Delta l$$

$$F_e = \left(\frac{E \cdot S}{l_0} \right) \cdot \Delta l$$

$$F_e = \frac{E \cdot \left[\pi \left(\frac{d}{2} \right)^2 \right]}{l} \cdot \left(2 \sqrt{\frac{l^2}{4} + h^2} - l \right)$$

$$\Rightarrow \frac{mg}{\sin(\arctg \frac{h}{l/2})} = \frac{E \cdot \pi^2 \cdot d^2}{4l} \cdot \left(2 \sqrt{\frac{l^2}{4} + h^2} - l \right)$$

$$E = \frac{4l \cdot mg}{\pi^2 d^2 \left(2 \sqrt{\frac{l^2}{4} + h^2} - l \right) \sin(\arctg \frac{h}{l/2})}$$

$$E = \frac{4 \cdot 2 \cdot 1 \cdot 10}{\pi^2 \cdot (10^{-3})^2 \cdot \left(2 \sqrt{\frac{2^2}{4} + 0,04^2} - 2 \right) \sin(\arctg \frac{0,04}{1})}$$

$$E = \frac{80}{\pi^2 \cdot 10^{-6} \cdot (0,001599361) \cdot (0,039968038)} = 885 \cdot 10^7 \frac{N}{m^2}$$

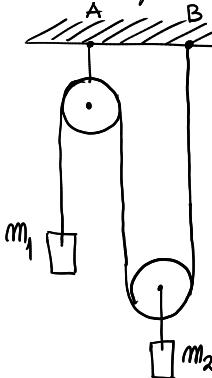
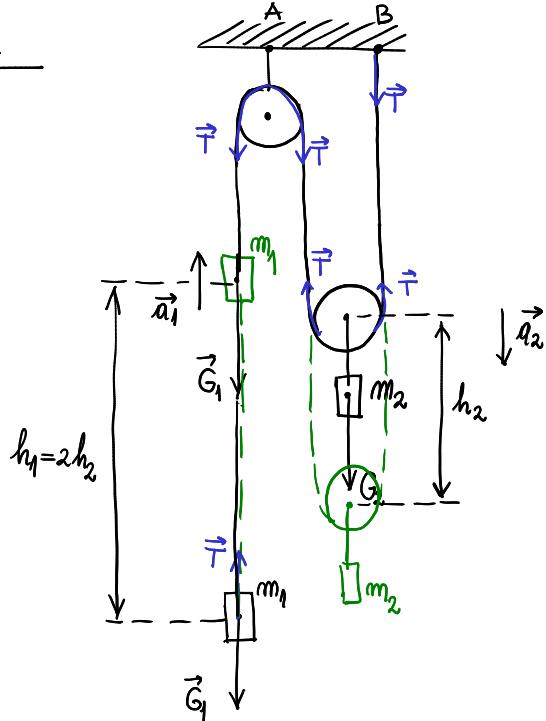
27

Doară corpuri cu masă $m_1 = 1\text{ kg}$ și $m_2 = 3\text{ kg}$ sunt suspendate de un sistem de roșii mobili, ca în figura. Să se determine forțele cu care acționează sistemul asupra plafonului în punctele A și B.

$$\begin{aligned} m_1 &= 1\text{ kg} \\ m_2 &= 3\text{ kg} \end{aligned}$$

$$N_A = ?$$

$$N_B = ?$$



Obs: În timp ce corpul m_2 urcă pe distanță h_2 , corpul m_1 coboară pe distanță dublu $h_1 = 2h_2$.

$$\begin{aligned} \text{Principiu II: } T - m_1 g &= m_1 \cdot a_1 \quad (\text{pentru } m_1) \\ m_2 g - 2T &= m_2 \cdot a_2 \quad (\text{pentru } m_2) \end{aligned}$$

$$\text{dor: } x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{at^2}{2}$$

$$\begin{aligned} h_2 &= \frac{a_2 t^2}{2} \\ h_1 &= \frac{a_1 t^2}{2} \end{aligned} \Rightarrow \frac{2h_2}{a_2} = \frac{2h_1}{a_1}$$

$$\frac{h_2}{a_2} = \frac{2h_1}{a_1} \Rightarrow a_1 = 2a_2$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow T - m_1 g &= m_1 \cdot 2a_2 \\ m_2 g - 2T &= m_2 \cdot a_2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow 2T - 2m_1 g = 4m_1 a_2$$

$$\frac{m_2 g - 2T}{m_2 g - 2m_1 g} = \frac{m_2 a_2}{4m_1 a_2}$$

$$\oplus \quad m_2 g - 2m_1 g = (4m_1 + m_2) a_2$$

$$a_2 = \frac{g / (m_2 - 2m_1)}{4m_1 + m_2} = \frac{10 \cdot (3 - 2 \cdot 1)}{4 \cdot 1 + 3} = 1,428 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$a_1 = 2 \cdot a_2 = 2,857 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

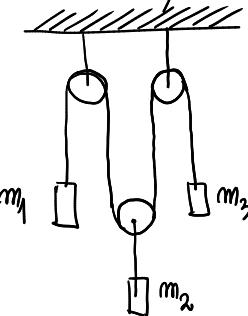
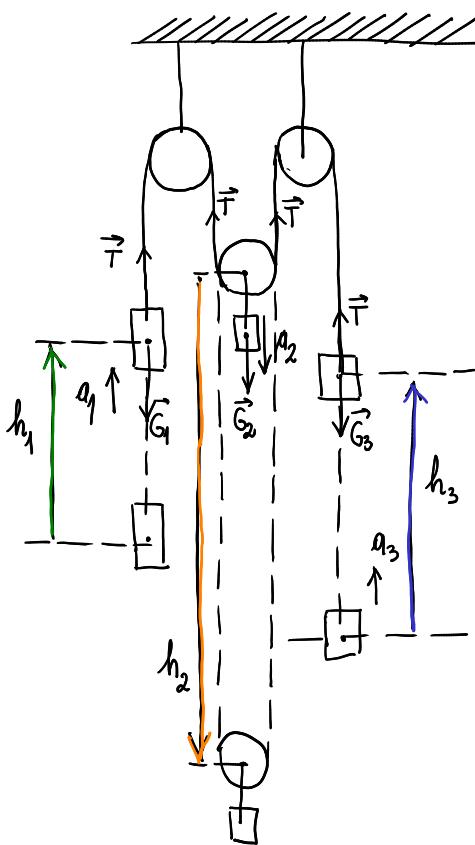
$$T = m_1 a_1 + m_1 g = 1 \cdot 2,857 + 1 \cdot 10 = 12,857 \text{ N}$$

$$\Rightarrow N_A = 2T = 25,714 \text{ N}$$

$$\Rightarrow N_B = T = 12,857 \text{ N}$$

(28) Să se determine accelerările celor trei corpură din figura. Ramurile firului care susțin mișcarea sunt verticale.

$$\begin{array}{l} m_1 \\ m_2 \\ m_3 \\ \hline a_1, a_2, a_3 = ? \end{array}$$



m_1 urcă pe distanță $h_1 \Rightarrow m_2$ coboară pe distanță $\frac{h_1}{2}$
 m_3 urcă pe distanță $h_3 \Rightarrow m_2$ coboară pe distanță $\frac{h_3}{2}$

$$\Rightarrow h_2 = \frac{h_1}{2} + \frac{h_3}{2}$$

$$x(t) = x_0 + v_0 t + \frac{at^2}{2}$$

$$h_1 = \frac{a_1 t^2}{2}$$

$$h_2 = \frac{a_2 t^2}{2}$$

$$h_3 = \frac{a_3 t^2}{2}$$

$$\Rightarrow a_2 = \frac{a_1}{2} + \frac{a_3}{2}$$

Principiu II $T - m_1 g = m_1 a_1$ (pentru m_1)

$$m_2 g - 2T = m_2 a_2$$
 (pentru m_2)

$$T - m_3 g = m_3 a_3$$
 (pentru m_3)

$$2T - 2m_1 g = 2m_1 a_1$$

$$m_2 g - 2T = m_2 a_2$$

$$\textcircled{+} \quad m_2 g - 2m_1 g = 2m_1 a_1 + m_2 a_2$$

$$m_3 g - 2T = m_3 a_3$$

$$2T - 2m_3 g = 2m_3 a_3$$

$$\textcircled{+} \quad m_2 g - 2m_3 g = m_2 a_2 + 2m_3 a_3$$

$$g(m_2 - 2m_1) = 2m_1 a_1 + m_2 a_2 \Rightarrow a_1 = \frac{g(m_2 - 2m_1) - m_2 a_2}{2m_1}$$

$$g(m_2 - 2m_3) = 2m_3 a_3 + m_2 a_2 \Rightarrow a_3 = \frac{g(m_2 - 2m_3) - m_2 a_2}{2m_3}$$

$$\Rightarrow a_2 = \frac{a_1 + a_3}{2} = \frac{g(m_2 - 2m_1) - m_2 a_2}{4m_1} + \frac{g(m_2 - 2m_3) - m_2 a_2}{4m_3}$$

$$a_2 \cdot 4m_1 m_3 = g(m_2 - 2m_1)m_3 - m_2 m_3 a_2 + g(m_2 - 2m_3)m_1 - m_1 m_2 a_2$$

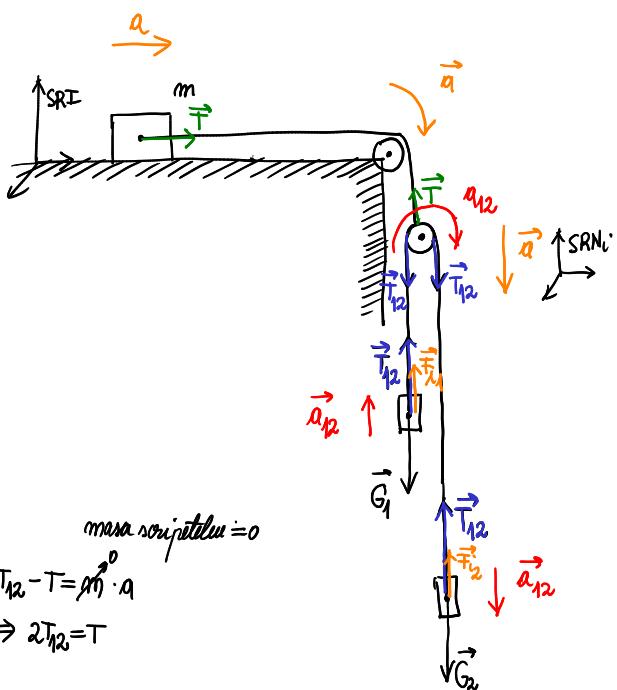
$$a_2 \cdot (4m_1 m_3 + m_2 m_3 + m_1 m_2) = m_2 m_3 g - 2m_1 m_3 g + m_1 m_2 g - 2m_1 m_3 g$$

$$a_2 = \frac{m_2 g(m_1 + m_3) - 4m_1 m_3 g}{4m_1 m_3 + m_2 m_3 + m_1 m_2} \Rightarrow a_1 = \frac{g(m_2 - 2m_1) - m_2 a_2}{2m_1}$$

$$a_3 = \frac{g(m_2 - 2m_3) - m_2 a_2}{2m_3}$$

(29) Înălțând masile corporilor din figura și știind că greutățile sunt neglijabile, să se determine acelerația corporului de masă m_1 .

$$\begin{array}{c} m \\ m_1 \\ m_2 \\ \hline a'_1 = ? \end{array}$$



$$a_1' = a_{12} - a$$

Prinzip II

$$SRI : T = m \cdot a \quad (\text{pourtre } m)$$

$$SRN_i : T_{12} + F_{ij} - G_j = m_j \cdot a_{12} \quad (\text{para } m_j)$$

$$G_2 - F_{i_2} - T_{j_2} = m_2 \cdot a_{i_2} \quad (\text{pente de } m_2)$$

$$\Rightarrow T_{12} + m_1 a - m_1 g = m_1 a_{12}$$

$$m_2 \cdot g - m_2 \cdot a - T_{12} = m_2 \cdot a_{12}$$

$$\textcircled{+} \quad (m_2 - m_1)g + (m_1 - m_2)a = (m_1 + m_2) a_{42} \quad (1)$$

$$\Rightarrow \frac{m_1 a}{2} + m_1 a - m_2 g = m_1 a_{12} \quad [2]$$

$$m_1 a + 2m_1 q - 2m_1 g = 2m_1 a_{12}$$

$$a = \frac{2m_1a_{12} + 2m_1g}{(m+2m_1)}$$

→

$$(m_2 - m_1)g + (m_1 - m_2) \cdot \frac{2m_1 a_{12} + 2m_2 g}{(m_1 + 2m_2)} = (m_1 + m_2) a_{12}$$

$$(m_2 - m_1)g + \frac{2m_1(m_1 - m_2)}{m + 2m_1} \cdot a_{12} + \frac{2m_1(m_1 - m_2)g}{m + 2m_1} = (m_1 + m_2)a_{12}$$

$$(m_2 - m_1)g + \frac{2m_1(m_1 - m_2)}{m + 2m_1}g = \alpha_{12} \cdot \left[(m_1 + m_2) - \frac{2m_1(m_1 - m_2)}{m + 2m_1} \right]$$

$$a_{12} = \frac{(m_2 - m_1)g + \frac{2m_1(m_1 - m_2)g}{m + 2m_1}}{(m_1 + m_2) - \frac{2m(m_1 - m_2)}{m + 2m_1}}$$

$$\Rightarrow a = \frac{\frac{(m_2 - m_1)g}{m+2m_1} + \frac{2m_1(m_1 - m_2)g}{m+2m_1}}{\left(\frac{(m_1+m_2) - \frac{2m(m_1-m_2)}{m+2m_1}}{m+2m_1}\right)} + 2m_1g$$

$$a_1' = a_{12} - a = a_{12} - \frac{2m_1 a_{12} + 2m_1 g}{(m+2m_1)} = \frac{a_{12}m + a_{12}2m_1 - 2m_1 a_{12} + 2m_1 g}{(m+2m_1)}$$

$$a_1' = \frac{\left[\frac{(m_2-m_1)g + \frac{2m_1(m_1-m_2)g}{m+2m_1}}{(m_1+m_2) - \frac{2m(m_1-m_2)}{m+2m_1}} \right] \cdot m + 2m_1 g}{m+2m_1}$$

$$a_1' = \frac{\left[\frac{(m+2m_1)(m_2-m_1)g + 2m_1(m_1-m_2)g}{(m+2m_1)(m_1+m_2) - 2m(m_1-m_2)} \right] \cdot m + \frac{2m_1 g \cdot \left[(m+2m_1)(m_1+m_2) - 2m(m_1-m_2) \right]}{(m+2m_1)(m_1+m_2) - 2m(m_1-m_2)}}{m+2m_1}$$

$$a_1' = \frac{\cancel{m^2 m_2 g} - \cancel{m^2 m_1 g} + 2m_1 m_2 m g - 2m_1^2 m g + \cancel{2m_1^2 m g} - 2m_1 m_2 m g + \cancel{2m_1^2 m g} + 2m_1 m_2 m g + 4m_1^3 g + 4m_1^2 m_2 g}{(m+2m_1) \cdot \left[\frac{(m+2m_1)(m_1+m_2)}{(m_1+m_2) - 2m(m_1-m_2)} \right]} \xrightarrow{0}$$

$$\rightarrow -\frac{4m_1 m_2^2 g + 4m_1 m_1 m_2 g}{0}$$

$$a_1' = \frac{\cancel{m^2 m_2 g} - \cancel{m^2 m_1 g} - 2m_1 m_2^2 g + 6m_1 m_1 m_2 g + 4m_1^2 m_2 g + 4m_1^3 g}{(m+2m_1) \cdot \left[\frac{m_1 m_1 + m_1 m_2 + 2m_1^2 + 2m_1 m_2 - 2m_1 m_1 + 2m_1 m_2}{3m_1 m_2 - m_1 m_1 + 2m_1 m_2 + 2m_1^2} \right]}$$

$$a_1' = \frac{\cancel{m^2 m_2 g} - \cancel{m^2 m_1 g} - 2m_1 m_2^2 g + 6m_1 m_1 m_2 g + 4m_1^2 m_2 g + 4m_1^3 g}{(m+2m_1) \left(\frac{3m_1 m_2 - m_1 m_1 + 2m_1 m_2 + 2m_1^2}{3m_1 m_2 - m_1 m_1 + 8m_1 m_1 m_2 + 4m_1^2 m_2 + 4m_1^3} \right)}$$

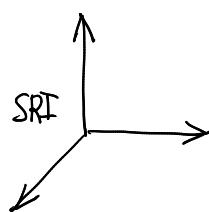
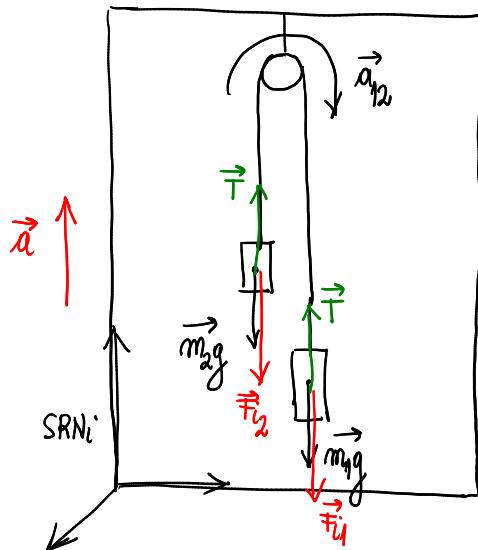
$$a_1' = \frac{\cancel{m^2 m_2 g} - \cancel{m^2 m_1 g} - 2m_1 m_2^2 g + 6m_1 m_1 m_2 g + 4m_1^2 m_2 g + 4m_1^3 g}{3m_1^2 m_2 - m_1^2 m_1 + 2m_1 m_2 m + 2m_1^3 m + 6m_1 m_1 m_2 - 2m_1^2 m + 4m_1^2 m_2 + 4m_1^3}$$

$$\Rightarrow a_1' = \frac{\cancel{m^2 m_2 g} - \cancel{m^2 m_1 g} - 2m_1 m_2^2 g + 6m_1 m_1 m_2 g + 4m_1^2 m_2 g + 4m_1^3 g}{3m_1^2 m_2 - m_1^2 m_1 + 8m_1 m_1 m_2 + 4m_1^2 m_2 + 4m_1^3}$$

- 30) Peste un roșietă fixat de tavanul cabinii unui ascensor este trăsăt un fir inextensibil la capetele căruia se află două corpuri cu masile $m_1 > m_2$. Ascensorul este ridicat cu acelerația a . Se re determină acelerația corpului și fata de nasa liftului și fata de răbdă.

$$m_1 > m_2$$

$$\frac{a}{a_{12}=? \text{ (SRN)} \\ a_1=? \text{ (SRI)}}$$



$$F_{i1} = m_1 a \\ F_{i2} = m_2 a \\ \Rightarrow \text{forțe de inovare suplimentare adăugate doar în SRN pentru a respecta Principiul II}$$

$$\begin{aligned} \text{Principiul II: } & m_1 g + F_{i1} - T = m_1 \cdot a_{12} \quad (\text{pentru } m_1) \\ & (\text{în SRN}) \\ & T - F_{i2} - m_2 g = m_2 \cdot a_{12} \quad (\text{pentru } m_2) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow m_1 g + m_1 a - T &= m_1 a_{12} \\ T - m_2 a - m_2 g &= m_2 \cdot a_{12} \end{aligned}$$

$$\textcircled{+} \quad (m_1 - m_2) g + (m_1 - m_2) a = (m_1 + m_2) \cdot a_{12} \quad \Rightarrow \quad a_{12} = \frac{(m_1 - m_2)(a + g)}{m_1 + m_2} \quad - \text{accelerația corpului } m_1 \text{ fata de răbdă liftului}$$

a_1 - acelerația corpului
 m_1 fata de sol

$$a_1 = a - a_{12} \\ a_1 = a - \frac{(m_1 - m_2)(a + g)}{m_1 + m_2} = \frac{am_1 + am_2 + a m_1 - am_2 + m_1 g - m_2 g}{m_1 + m_2}$$

$$\Rightarrow a_1 = \frac{2m_1 a + (m_1 - m_2)g}{m_1 + m_2}$$