

UNIVERSITATEA BABEŞ-BOLYAI Facultatea de Matematică și Informatică



INTELIGENŢĂ ARTIFICIALĂ

Sisteme inteligente

Sisteme care învață singure

- rețele neuronale artificiale -

Laura Dioşan

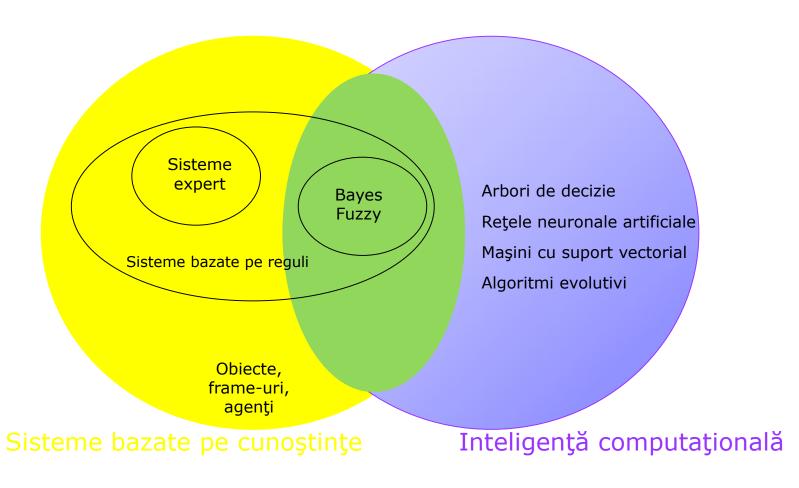
Sumar

- A. Scurtă introducere în Inteligența Artificială (IA)
- B. Rezolvarea problemelor prin căutare
 - Definirea problemelor de căutare
 - Strategii de căutare
 - Strategii de căutare neinformate
 - Strategii de căutare informate
 - □ Strategii de căutare locale (Hill Climbing, Simulated Annealing, Tabu Search, Algoritmi evolutivi, PSO, ACO)
 - Strategii de căutare adversială
- c. Sisteme inteligente
 - Sisteme care învaţă singure
 - Arbori de decizie
 - Reţele neuronale artificiale
 - Maşini cu suport vectorial
 - Algoritmi evolutivi
 - Sisteme bazate pe reguli
 - Sisteme hibride

Materiale de citit și legături utile

- Capitolul VI (19) din S. Russell, P. Norvig, Artificial Intelligence: A Modern Approach, Prentice Hall, 1995
- capitolul 8 din Adrian A. Hopgood, Intelligent Systems for Engineers and Scientists, CRC Press, 2001
- capitolul 12 și 13 din *C. Groșan, A. Abraham, Intelligent Systems: A Modern Approach, Springer, 2011*
- Capitolul V din D. J. C. MacKey, Information Theory, Inference and Learning Algorithms, Cambridge University Press, 2003
- Capitolul 4 din T. M. Mitchell, Machine Learning, McGraw-Hill Science, 1997

Sisteme inteligente



Sisteme inteligente – SIS – Învățare automată

Tipologie

- În funcție de experiența acumulată în timpul învățării:
 - SI cu învăţare supervizată
 - SI cu învăţare nesupervizată
 - SI cu învăţare activă
 - SI cu învăţare cu întărire
- În funcție de modelul învățat (algoritmul de învățare):
 - Arbori de decizie
 - Reţele neuronale artificiale
 - Algoritmi evolutivi
 - Maşini cu suport vectorial
 - Modele Markov ascunse

- □ Reţele neuronale artificiale (RNA)
 - Scop
 - Definire
 - Tipuri de probleme rezolvabile
 - Caracteristici
 - Exemplu
 - Proiectare
 - Evaluare
 - Tipologie

Scop

- Clasificare binară pentru orice fel de date de intrare (discrete sau continue)
 - Datele pot fi separate de:
 - o dreaptă \rightarrow ax + by + c = 0 (dacă m = 2)
 - un plan \rightarrow ax + by + cz + d = 0 (dacă m = 3)
 - un hiperplan $\sum a_i x_i + b = 0$ (dacă m > 3)
 - Cum găsim valorile optime pt. a, b, c, d, a_i?
 - Reţele neuronale artificiale (RNA)
 - Maşini cu suport vectorial (MSV)
- De ce RNA?
- Cum învaţă creierul?

\square Scop \rightarrow De ce RNA?

- Unele sarcini pot fi efectuate foarte uşor de către oameni, însă sunt greu de codificat sub forma unor algoritmi
 - Recunoaşterea formelor
 - vechi prieteni
 - caractere scrise de mână
 - vocea
 - Diferite raţionamente
 - conducerea autovehiculelor
 - cântatul la pian
 - jucarea baschetului
 - înnotul
- Astfel de sarcini sunt dificil de definit formal şi este dificilă aplicarea unui proces de raţionare pentru efectuarea lor

□ Scop → Cum învaţă creierul?

- Creierul uman componenţă
 - Aproximativ 10.000.000.000 de neuroni conectaţi prin sinapse
 - Fiecare neuron
 - are un corp (soma), un axon şi multe dendrite
 - poate fi într-una din 2 stări:
 - activ dacă informaţia care intră în neuron depăşeşte un anumit prag de stimulare –
 - pasiv altfel
 - Sinapsă
 - Legătura între axon-ul unui neuron şi dendritele altui neuron
 - Are rol în schimbul de informaţie dintre neuroni
 - 5.000 de conexiuni / neuron (în medie)
 - În timpul vieţii pot să apară noi conexiuni între neuroni

NUCLEÚS

SYNAPSES (to other

Scop → Cum învaţă creierul?

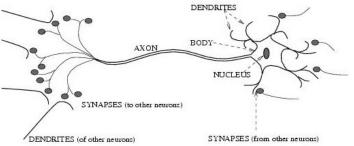
- Cum "învaţă" (procesează informaţii)?
 - Conexiunile care de-a lungul trăirii unor experienţe s-au dovedit utile devin permanente (restul sunt eliminate)
 - Creierul este interesat de noutăți
 - Modelul de procesare a informaţiei
 - Învăţare
 - Depozitare
 - Amintire

Memoria

- Tipologie
 - De scurtă durată
 - Imediată → 30 sec.
 - De lucru
 - De lungă durată
- Capacitate
 - Creşte odată cu vârsta
 - Limitată → învăţarea unei poezii pe strofe
- Influenţată şi de stările emoţionale

Creierul

- reţea de neuroni
- sistem foarte complex, ne-liniar şi paralel de procesare a informaţiei
- Informaţia este depozitată şi procesată de întreaga reţea, nu doar de o anumită parte a reţelei → informaţii şi procesare globală
- □ Caracteristica fundamentală a unei reţele de neuroni → învăţarea → reţele neuronale artificiale (RNA)



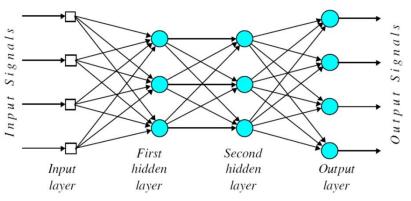
- Definire
 - Ce este o RNA?
 - RN biologice vs. RN artificiale
 - Cum învaţă reţeaua?

■ Definire → Ce este o RNA?

- O structură similară unei reţele neuronale bilogice
- O mulţime de noduri (unităţi, neuroni, elemente de procesare) dispuse ca într-un graf pe mai multe straturi (layere)
 - Nodurile
 - au intrări și ieșiri
 - efectuează un calcul simplu prin intermediul unei funcţii asociate → funcţie de activare
 - sunt conectate prin legături ponderate
 - Conexiunile între noduri conturează structura (arhitectura) rețelei
 - Conexiunile influențează calculele care se pot efectua

Straturile

- Strat de intrare
 - Conţine *m* (nr de atribute al unei date) noduri
- Strat de ieşire
 - Conţine r (nr de ieşiri) noduri
- Straturi intermediare (ascunse) rol în "complicarea" reţelei
 - Diferite structuri
 - Diferite mărimi



□ Definire → RN biologice vs. RN artificiale

RNB	RNA	
Soma	Nod	
Dendrite	Intrare	
Axon	Ieşire	
Activare	Procesare	
Synapsă	Conexiune ponderată	

- Definire → Cum învaţă reţeaua?
 - Plecând de la un set de n date de antrenament de forma

$$((x_{p1}, x_{p2}, ..., x_{pm}, y_{p1}, y_{p2}, ..., y_{pr}))$$

cu p = 1, 2, ..., n, m – nr atributelor, r – nr ieşirilor

- se formează o RNA cu m noduri de intrare, r noduri de ieşire şi o anumită structură internă
 - un anumit nr de nivele ascunse, fiecare nivel cu un anumit nr de neuroni
 - cu legături ponderate între oricare 2 noduri
- se caută valorile optime ale ponderilor între oricare 2 noduri ale reţelei prin minimizarea erorii
 - diferența între rezultatul real y și cel calculat de către rețea

- □ Tipuri de probleme rezolvabile cu RNA
 - Datele problemei se pot reprezenta prin numeroase perechi atribut-valoare
 - Funcţia obiectiv poate fi:
 - Unicriterială sau multicriterială
 - Discretă sau cu valori reale
 - Datele de antrenament pot conţine erori (zgomot)
 - Timp de rezolvare (antrenare) prelungit

Proiectare

- Construirea RNA pentru rezolvarea problemei P
- Iniţializarea parametrilor RNA
- Antrenarea RNA
- Testarea RNA

Projectare

- Construirea RNA pentru rezolvarea unei probleme P
 - pp. o problemă de clasificare în care avem un set de date de forma:
 - (x^d, t^d), cu:
 - $\mathbf{x}^{d} \in \mathbf{R}^{m} \rightarrow \mathbf{x}^{d} = (\mathbf{x}^{d}_{1}, \mathbf{x}^{d}_{2}, \dots, \mathbf{x}^{d}_{m})$
 - $t^d \in \mathbb{R}^R \to t^d = (t^d_1, t^d_2, ..., t^d_R),$
 - cu d = 1,2,...,n,n+1,n+2,...,N
 - primele n date vor fi folosite drept bază de antrenament a RNA
 - ultimele N-n date vor fi folosite drept bază de testare a RNA
 - se construieşte o RNA astfel:
 - stratul de intrare conţine exact m noduri (fiecare nod va citi una dintre proprietăţile de intrare ale unei instanţe a problemei – x^d₁, x^d₂,..., x^d_m)
 - stratul de ieşire poate conţine R noduri (fiecare nod va furniza una dintre proprietăţile de ieşire ale unei instanţe a problemei t^d₁, t^d₂,..., t^d_R)
 - unul sau mai multe straturi ascunse cu unul sau mai mulţi neuroni pe fiecare strat

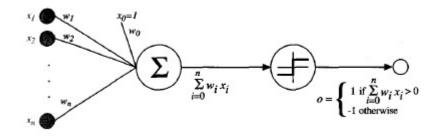
Proiectare

- Construirea RNA pentru rezolvarea problemei P
- Iniţializarea parametrilor RNA
- Antrenarea RNA
- Testarea RNA

Proiectare

- Iniţializarea parametrilor RNA
 - Iniţializarea ponderile între oricare 2 noduri de pe straturi diferite
 - Stabilirea funcţiei de activare corespunzătoare fiecărui neuron (de pe straturile ascunse)
- Antrenarea (învăţarea) RNA
 - Scop:
 - stabilirea valorii optime a ponderilor dintre 2 noduri
 - Algoritm
 - Se caută valorile optime ale ponderilor între oricare 2 noduri ale reţelei prin minimizarea erorii (diferenţa între rezultatul real y şi cel calculat de către reţea)
 - Cum învaţă reţeaua?
 - Reţeaua = mulţime de unităţi primitive de calcul interconectate între ele →
 - Învăţarea reţelei = ∪ învăţarea unităţilor primitive
 - Unităţi primitive de calcul
 - Perceptron
 - Unitate liniară
 - Unitate sigmoidală

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?
 - Neuronul ca element simplu de calcul
 - Structura neuronului
 - Fiecare nod are intrări şi ieşiri
 - Fiecare nod efectuează un calcul simplu
 - Procesarea neuronului
 - Se transmite informaţia neuronului
 - Neuronul procesează informaţia
 - Se citeşte răspunsul neuronului
 - Învăţarea neuronului algoritmul de învăţare a ponderilor care procesează corect informaţiile
 - Se porneşte cu un set iniţial de ponderi oarecare
 - Cât timp nu este îndeplinită o condiție de oprire
 - Se procesează informația și se stabilește calitatea ponderilor curente
 - Se modifică ponderile astfel încât să se obțină rezultate mai bune



- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?
 - Neuronul ca element simplu de calcul
 - Structura neuronului
 - Fiecare nod are intrări şi ieşiri
 - Fiecare nod efectuează un calcul simplu prin intermediul unei funcţii asociate
 - Procesarea neuronului
 - Se transmite informaţia neuronului → se calculează suma ponderată a intrărilor

$$net = \sum_{i=1}^{n} x_i w_i$$

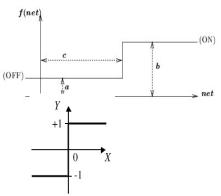
- Neuronul procesează informaţia → se foloseşte o funcţie de activare:
 - Funcția constantă
 - Funcţia prag
 - Funcţia rampă
 - Funcţia liniară
 - Funcţia sigmoidală
 - Funcţia Gaussiană
 - Funcţia Relu

□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învață rețeaua?

- Funcţia de activare a unui neuron
 - Funcţia constantă f(net) = const
 - Funcţia prag (c pragul)

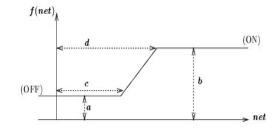
$$f(net) = \begin{cases} a, & \text{dacă } net < c \\ b, & \text{dacă } net > c \end{cases}$$

- Pentru a=+1, b =-1 și c = 0 → funcția semn
- Funcţie discontinuă



Funcţia rampă

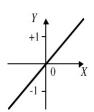
$$f(net) = \begin{cases} a, & \text{dacă } net \le c \\ b, & \text{dacă } net \ge d \\ a + \frac{(net - c)(b - a)}{d - c}, & \text{altfel} \end{cases}$$



Funcţia liniară

$$f(net) = a * net + b$$

- Pentru a = 1 şi b = 0 → funcţia identitate f(net)=net
- Funcţie continuă



□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?

- Funcţia de activare a unui neuron
 - Funcţia sigmoidală
 - În formă de S
 - Continuă şi diferenţiabilă în orice punct
 - Simetrică rotaţional faţă de un anumit punct (net = c)
 - Atinge asimptotic puncte de saturaţie

$$\lim_{net\to\infty} f(net) = a \qquad \lim_{net\to\infty} f(net) = b$$

Exemple de funcţii sigmoidale:

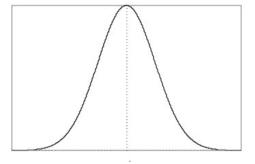
$$f(net) = z + \frac{1}{1 + \exp(-x \cdot net + y)}$$

$$f(net) = \tanh(x \cdot net - y) + z \qquad \text{unde} \quad \tanh(u) = \frac{e^u - e^{-x}}{e^u + e^{-x}}$$

- Pentru y=0 și z = 0 \rightarrow a=0, b = 1, c=0
- Pentru y=0 și z = $-0.5 \Rightarrow$ a=-0.5, b = 0.5, c=0
- Cu cât x este mai mare, cu atât curba este mai abruptă

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?
 - Funcţia de activare a unui neuron
 - Funcția Gaussiană
 - În formă de clopot
 - Continuă
 - Atinge asimptotic un punct de saturaţie

$$\lim_{net\to\infty} f(net) = a$$



- Are un singur punct de optim (maxim) atins când net = μ
- Exemplu

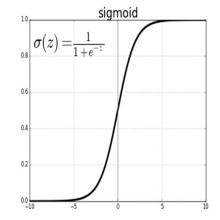
$$f(net) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} \exp\left[-\frac{1}{2} \left(\frac{net - \mu}{\sigma}\right)^2\right]$$

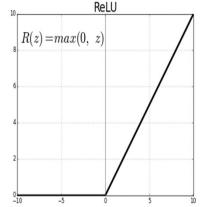
□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?

- Funcţia de activare a unui neuron
 - Funcția ReLU
 - În formă de rampă
 - Continuă, monotonă
 - Derivata ei este monotonă
 - Codomeniu pozitiv [0, ∞)

$$f(net) = \max(0, net)$$

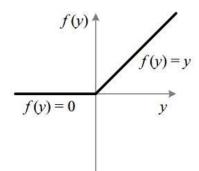
$$f(net) = \begin{cases} 0, & \text{dacă } net < 0 \\ net, & \text{dacă } net > 0 \end{cases}$$

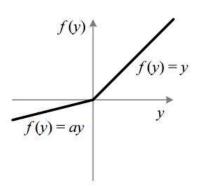




- Variantă: Leaky ReLU
 - Compensează problemele cu argumentele negative dint ReLU

$$f(net) = \begin{cases} a \cdot net, & \text{dacă } net < 0 \\ net, & \text{dacă } net \ge 0 \end{cases}$$





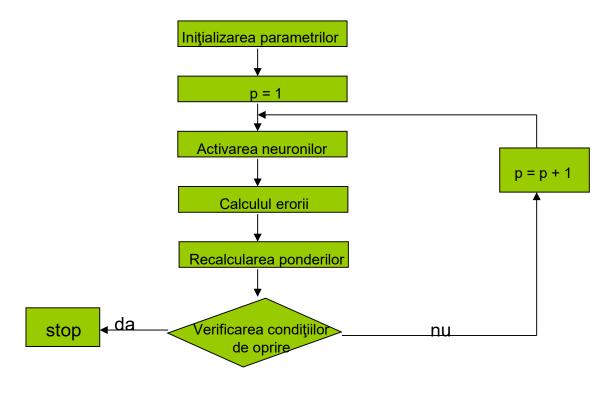
□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?

- Neuronul ca element simplu de calcul
 - Structura neuronului
 - Procesarea neuronului
 - Se transmite informaţia neuronului → se calculează suma ponderată a intrărilor

$$net = \sum_{i=1}^{n} x_i w_i$$

- Neuronul procesează informaţia → se foloseşte o funcţie de activare:
 - Funcţia constantă
 - Funcţia prag
 - Funcţia rampă
 - Funcţia liniară
 - Funcţia sigmoidală
 - Funcţia Gaussiană
- Se citeşte răspunsul neuronului → se stabileşte dacă rezultatul furnizat de neuron coincide sau nu cu cel dorit (real)

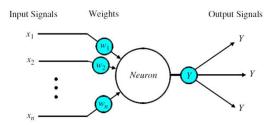
- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă reţeaua?
 - Neuronul ca element simplu de calcul
 - Structura neuronului
 - Procesarea neuronului
 - Învăţarea neuronului
 - Algoritm



□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?

- Învăţarea neuronului
 - 2 reguli de bază
 - Regula perceptronului → algoritmul perceptronului
 - 1. Se porneste cu un set de ponderi oarecare
 - 2. Se stabileşte calitatea modelului creat pe baza acestor ponderi pentru **UNA** dintre datele de intrare
 - 3. Se ajustează ponderile în funcție de calitatea modelului
 - 4. Se reia algoritmul de la pasul 2 până când se ajunge la calitate maximă
 - Regula Delta → algoritmul scăderii după gradient
 - 1. Se porneste cu un set de ponderi oarecare
 - Se stabileşte calitatea modelului creat pe baza acestor ponderi pentru TOATE dintre datele de intrare
 - 3. Se ajustează ponderile în funcție de calitatea modelului
 - 4. Se reia algoritmul de la pasul 2 până când se ajunge la calitate maximă
 - Similar regulii perceptronului, dar calitatea unui model se stabileşte în funcţie de toate datele de intrare (tot setul de antrenament)

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?
 - Învăţarea neuronului
 - Pp că avem un set de date de antrenament de forma:
 - (x^d, t^d), cu:
 - $X^d \in \mathbb{R}^m \rightarrow X^d = (X^d_1, X^d_2, \dots, X^d_m)$
 - $t^d \in \mathbb{R}^R \rightarrow t^d = (t^d_1, t^d_2, ..., t^d_R)$, şi R = 1 (adică $t^d = (t^d_1)$)
 - cu d = 1,2,...,n
 - RNA = unitate primitivă de calcul (un neuron) → o reţea cu:
 - m noduri de intrare
 - legate de neuronul de calcul prin ponderile w_i, i =1,2,...,m şi
 - cu un nod de ieşire



□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?

- Învăţarea neuronului
 - Algoritmul perceptronului
 - Se bazează pe minimizarea erorii asociată unei instanțe din setul de date de antrenament
 - Modificarea ponderilor pe baza erorii asociate unei instanțe din setul de antrenament

```
Inițializare ponderi din rețea
```

$$w_i = random(a,b)$$
, unde $i=1,2,...,m$

d = 1

Cât timp mai există exemple de antrenament clasificate incorect

Se activează neuronul și se calculează ieșirea

Perceptron

funcția de activare este funcția semn (funcție prag de tip discret, nediferențiabil)

$$o^{d} = sign(\mathbf{w}\mathbf{x}) = sign(\sum_{i=1}^{m} w_{i}x_{i})$$

Se stabilește ajustarea ponderilor

$$\Delta w_i = \eta(t^d - o^d)x_i^d$$
, unde $i = 1, 2, ..., m$

unde η - rată de învățare

Se ajustează ponderile $w_i = w_i + \Delta w_i$

Dacă d < n atunci d++

Altfel d = 1

SfCâtTimp

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?
 - Învăţarea neuronului
 - Algoritmul scădere după gradient
 - Se bazează pe eroarea asociată întregului set de date de antrenament
 - Modificarea ponderilor în direcţia dată de cea mai abruptă pantă a reducerii erorii E(w)
 pentru tot setul de antrenament

$$E(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{n} (t^{d} - o^{d})^{2}$$

 Cum se determină cea mai abruptă pantă? → se derivează E în funcţie de w (se stabileşte gradientul erorii E)

$$\nabla E(\mathbf{w}) = \left(\frac{\partial E}{\partial w_1}, \frac{\partial E}{\partial w_2}, \dots, \frac{\partial E}{\partial w_m}\right)$$

- Gradientul erorii E se calculează în funcţie de funcţia de activare a neuronului (care trebuie să fie diferenţiabilă, deci continuă)
 - Funcția liniară $f(net) = \sum_{i=1}^{m} w_i x_i^d$
 - Funcţia sigmoidală $f(net) = \frac{1}{1 + e^{-wx}} = \frac{1}{1 + e^{-\frac{m}{\sum_{i=1}^{m} w_i x_i^d}}}$
- Cum se ajustează ponderile?

$$\Delta w_i = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_i}$$
, unde $i = 1, 2, ..., m$

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?
 - Învăţarea neuronului
 - □ Algoritmul scădere după gradient → calcularea gradientului erorii
 - Funcţia liniară

$$f(net) = \sum_{i=0}^{m} w_i x_i^d$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_i} = \frac{\partial \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{i=0} (t^d - o^d)^2}{\partial w_i} = \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{n} \frac{\partial (t^d - o^d)^2}{\partial w_i} = \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{n} 2(t^d - o^d) \frac{\partial (t^d - \mathbf{w} \mathbf{x}^d)}{\partial w_i}$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_i} = \sum_{d=1}^{n} (t^d - o^d) \frac{\partial (t^d - w_1 x_1^d - w_2 x_2^d - \dots - w_m x_m^d)}{\partial w_i} = \sum_{d=1}^{n} (t^d - o^d)(-x_i^d)$$

$$\Delta w_i = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_i} = \eta \sum_{d=1}^{n} (t^d - o^d) x_i^d$$

Funcţie sigmoidală

$$f(net) = \frac{1}{1 + e^{-\mathbf{w}\mathbf{x}}} = \frac{1}{1 + e^{-\frac{n}{2}w_{i}x_{i}^{d}}} \qquad y = s(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}} \Rightarrow \frac{\partial s(z)}{\partial z} = s(z)(1 - s(z))$$

$$\frac{\partial E}{\partial w_{i}} = \frac{\partial \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{n} (t^{d} - o^{d})^{2}}{\partial w_{i}} = \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{n} \frac{\partial (t^{d} - o^{d})^{2}}{\partial w_{i}} = \frac{1}{2} \sum_{d=1}^{n} 2(t^{d} - o^{d}) \frac{\partial (t^{d} - sig(\mathbf{w}\mathbf{x}^{d}))}{\partial w_{i}} = \sum_{d=1}^{n} (t^{d} - o^{d})(1 - o^{d})o^{d}(-x_{i}^{d})$$

$$\Delta w_{i} = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_{i}} = \eta \sum_{d=1}^{n} (t^{d} - o^{d})(1 - o^{d})o^{d}x_{i}^{d}$$

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?
 - Învăţarea neuronului
 - Algoritmul scădere după gradient (ASG)

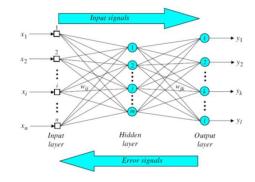
ASG simplu	ASG stocastic	
Iniţializare ponderi din reţea $w_i = random(a,b)$, unde $i=1,2,,m$ $d=1$ Cât timp nu este îndeplinită condiţia de oprire $\Delta w_i=0$, unde $i=1,2,,m$ Pentru fiecare exemplu de antrenament (x^d,t^d) , unde $d=1,2,,n$ Se activează neuronul si se calculează ieşirea o^d funcţia de activare = funcţia liniară $\Rightarrow o^d=wx^d$ funcţia de activare = funcţia sigmoid $\Rightarrow o^d=sig(wx^d)$ Pentru fiecare pondere w_i , unde $i=1,2,,m$ Se stabileşte ajustarea ponderii $\Delta w_i = \Delta w_i - \eta \frac{\partial E}{\partial w_i}$ Pentru fiecare pondere w_i , unde $i=1,2,,m$ Se ajustează fiecare pondere w_i $w_i = w_i + \Delta w_i$	Iniţializare ponderi din reţea $w_i = \text{random}(a,b)$, unde $i=1,2,,m$ $d=1$ Cât timp nu este îndeplinită condiţia de oprire $\Delta w_i=0$, unde $i=1,2,,m$ Pentru fiecare exemplu de antrenament (x^d,t^d) , unde $d=1,2,,n$ Se activează neuronul si se calculează ieşirea o^d funcţia de activare = funcţia liniară $\rightarrow o^d=\mathbf{w}\mathbf{x}^d$ funcţia de activare = funcţia sigmoid $\rightarrow o^d=\operatorname{sig}(\mathbf{w}\mathbf{x}^d)$ Pentru fiecare pondere w_i , unde $i=1,2,,m$ Se stabileşte ajustarea ponderilor $\Delta w_i = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_i}$ Se ajustează ponderea w_i $w_i = w_i + \Delta w_i$	

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă RNA?
 - Învăţarea neuronului

Diferențe	Algoritmul perceptronului	Algoritmul scădere după gradient (regula Delta)
Ce reprezintă o ^d	od=sign(wx d)	od= wx d sau od=sig(wx d)
Cum converge	Într-un nr finit de paşi (până la separarea perfectă)	Asimtotic (spre eroarea minimă)
Ce fel de probleme se pot rezolva	Cu date liniar separabile	Cu orice fel de date (separabile liniar sau ne- liniar)
Ce tip de ieşire are neuronul	Discretă și cu prag	Continuă și fără prag

□ Proiectare → Antrenarea RNA

- Cum învaţă reţeaua?
 - □ Rețeaua = mulțime de unități primitive de calcul interconectate între ele →
 - \hat{I} nvățarea rețelei = \cup învățarea unităților primitive
 - □ Reţea cu mai mulţi neuroni aşezaţi pe unul sau mai multe straturi → RNA este capabilă să înveţe un model mai complicat (nu doar liniar) de separare a datelor
 - Algoritmul de învăţare a ponderilor backpropagation
 - Bazat pe algoritmul scădere după gradient
 - Îmbogăţit cu:
 - Informaţia se propagă în RNA înainte (dinspre stratul de intrare spre cel de iesire)
 - Eroarea se propagă în RNA înapoi (dinspre stratul de ieşire spre cel de intrare)



Se inițializează ponderile

Cât timp nu este îndeplinită condiția de oprire

Pentru fiecare exemplu (x^d,t^d)

Se activează fiecare neuron al rețelei

Se propagă informația înainte și se calculează ieșirea corespunzătoare fiecărui neuron al rețelei Se ajustează ponderile

Se stabilește și se propagă eroarea înapoi

Se stabilesc erorile corespunzătoare neuronilor din stratul de ieșire

Se propagă aceste erori înapoi în toată rețeaua \rightarrow se distribuie erorile pe toate conexiunile existente în rețea proporțional cu valorile ponderilor asociate acestor conexiuni

Se modifică ponderile

Projectare -> Antrenarea RNA

- Cum învaţă o întreagă RNA?
 - Pp că avem un set de date de antrenament de forma:
 - (x^d, t^d), cu:
 - $X^{d} \in \mathbb{R}^{m} \rightarrow X^{d} = (X^{d}_{1}, X^{d}_{2}, ..., X^{d}_{m})$
 - $t^d \in \mathbb{R}^R \rightarrow t^d = (t^d_1, t^d_2, \dots, t^d_R)$
 - cu d = 1,2,...,n

Presupunem 2 cazuri de RNA

- O RNA cu un singur strat ascuns cu H neuroni → RNA₁
 - m neuroni pe stratul de intrare,
 - R neuroni pe stratul de ieşire,
 - H neuroni pe stratul ascuns

 - Ponderile între stratul de intrare şi cel ascunş 1 cu i=1,2,...,m, h = 1,2,...,H

 Ponderile între stratul ascuns şi cel de işire $\frac{2}{W_{l...}^{l...}}$ ih cu h = 1,2,...,H şi r = 1,2,...,R
- O RNA cu p straturi ascunse, fiecare strat cu Hi (i =1,2,...,p) neuroni → RNA_n
 - m neuroni pe stratul de intrare,
 - R neuroni pe stratul de ieşire,
 - P straturi ascunse
 - Hp neuroni pe stratul ascuns p, p =1,2,...,P
 - Ponderile între stratul de intrare şi primul strat ascunş,1 cu i=1,2,...,m, h1 = 1,2,...,H1
 - Ponderile între primul strat ascuns şi cel de-al doilea strat ascuns cu h1 = 1,2,...,H1 şi h2 = 1,2,...,H2 1,2,...,H2
 - Ponderile între cel de-al doilea strat ascuns și cel de-al treilea strat ascuns \mathcal{W}_{h,h_2} cu h2 = 1,2,...,H2 $\sin h3 = 1,2,...,H3$

 - Ponderile între cel de-al p-1 strat ascuns și ultimul strat ascuns, cu hp-1 = 1,2,...,Hp-1 sihp = 1,2,...,Hp
 - Ponderile între ultimul strat ascuns și cel de ieșire n+1

Outputs

□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă o întreagă RNA?

Algoritmul backpropagation pentru RNA₁

Se inițializează ponderil w_{ih}^1 şi w_{hr}^2 cu i=1,2,...,m, h = 1,2,...,H și r = 1,2,...,R

Cât timp nu este îndeplinită condiția de oprire

Pentru fiecare exemplu (x^d,t^d)

Se activează fiecare neuron al rețelei

Se propagă informația înainte și se calculează ieșirea corespunzătoare fiecărui neuron al rețelei

$$o_h^d = \sum_{i=1}^m w_{ih}^1 x_i^d \quad \text{sau } o_h^d = sig\left(\sum_{i=1}^m w_{ih}^1 x_i^d\right), \text{ cu } h = 1, 2, ..., H$$

$$o_r^d = \sum_{h=1}^H w_{hr}^2 o_h^d \text{ sau } o_r^d = sig\left(\sum_{h=1}^H w_{hr}^2 o_h^d\right), \text{ cu } r = 1, 2, ..., R$$

Se ajustează ponderile

Se stabilește și se propagă eroarea înapoi

Se stabilesc erorile corespunzătoare neuronilor din stratul de ieșire

$$\delta_r^d = t_r^d - o_r^d \text{ sau } \delta_r^d = o_r^d (1 - o_r^d)(t_r^d - o_r^d), \text{ cu } r = 1, 2, ..., R$$

Se modifică ponderile între nodurile de pe stratul ascuns și stratul de ieșire

$$w_{hr}^2 = w_{hr}^2 + \eta \delta_r^d o_h^d$$
, unde h = 1,2,..., H şi r = 1,2,..., R

Se propagă erorile nodurilor de pe stratul de ieșire înapoi în toată rețeaua \rightarrow se distribuie erorile pe toate conexiunile existente în rețea proporțional cu valorile ponderilor asociate acestor conexiuni

$$\delta_h^d = \sum_{r=1}^R w_{hr}^2 \delta_r^d \text{ sau } \delta_h^d = o_h^d (1 - o_h^d) \sum_{r=1}^R w_{hr}^2 \delta_r^d$$

Se modifică ponderile între nodurile de pe stratul de intrare și stratul ascuns

$$w_{ih}^1 = w_{ih}^1 + \eta \delta_h^d x_i^d$$
, unde $i = 1, 2, ..., m$ și $h = 1, 2, ..., H$

Inteligență artificială - sisteme inteligente (RNA)

□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă o întreagă RNA?

Algoritmul backpropagation pentru RNA_D

Se inițializează ponderile $w_{ih_1}^1$, $w_{h_1h_2}^2$,..., $w_{h_{p-1}h_p}^p$, $w_{h_pr}^{p+1}$

Cât timp nu este îndeplinită condiția de oprire

Pentru fiecare exemplu (x^d,t^d)

Se activează fiecare neuron al rețelei

Se propagă informația înainte și se calculează ieșirea corespunzătoare fiecărui neuron al rețelei

$$o_{h_1}^d = \sum_{i=1}^m w_{ih_1}^1 x_i^d \quad \text{sau } o_{h_1}^d = sig\left(\sum_{i=1}^m w_{ih_1}^1 x_i^d\right), \text{ cu } h_1 = 1, 2, ..., H_1$$

$$o_{h_2}^d = \sum_{h_1=1}^{H_1} w_{h_1 h_2}^2 o_{h_1}^d \text{ sau } o_{h_2}^d = sig \left(\sum_{h_1=1}^{H_1} w_{h_1 h_2}^2 o_{h_1}^d\right), \text{ cu } h_2 = 1, 2, ..., H_2$$

...

$$o_{h_p}^d = \sum_{h_{p-1}=1}^{H_{p-1}} w_{h_{p-1}h_p}^p o_{h_{p-1}}^d \quad \text{sau } o_{h_p}^d = sig\left(\sum_{h_{p-1}=1}^{H_{p-1}} w_{h_{p-1}h_p}^p o_{h_{p-1}}^d\right), \text{ cu } h_p = 1, 2, ..., H_p$$

$$o_r^d = \sum_{h_p=1}^{H_p} w_{h_p r}^{p+1} o_{h_p}^d \quad \text{sau } o_r^d = sig \left(\sum_{h_p=1}^{H_p} w_{h_p r}^{p+1} o_{h_p}^d \right), \text{ cu } r = 1, 2, ..., R$$

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă o întreagă RNA?
 - Algoritmul backpropagation pentru RNA_D

Se inițializează ponderile $w_{ih_1}^1$, $w_{h_1h_2}^2$,..., $w_{h_{p-1}h_p}^p$, $w_{h_pr}^{p+1}$ Cât timp nu este îndeplinită condiția de oprire

Pentru fiecare exemplu (xd,td)

Se activează fiecare neuron al rețelei

Se ajustează ponderile

Se stabilește și se propagă eroarea înapoi

Se stabilesc erorile corespunzătoare neuronilor din stratul de ieșire

 $\delta_r^d = t_r^d - o_r^d$ sau $\delta_r^d = o_r^d (1 - o_r^d)(t_r^d - o_r^d)$, cu r = 1, 2, ..., RSe modifică ponderile între nodurile de pe ultimul strat ascuns și stratul de ieșire

$$w_{h_p r}^{p+1} = w_{h_p r}^{p+1} + \eta \delta_r^d o_{h_p}^d$$
, unde $h_p = 1, 2, ..., H_p$ şi $r = 1, 2, ..., R$

□ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă o întreagă RNA?

Algoritmul backpropagation pentru RNA_D

Se inițializează ponderile $w_{ih_1}^1, w_{h_1h_2}^2, ..., w_{h_{p-1}h_p}^p, w_{h_pr}^{p+1}$

Cât timp nu este îndeplinită condiția de oprire

Pentru fiecare exemplu (xd,td)

Se activează fiecare neuron al rețelei

Se ajustează ponderile

Se stabilește și se propagă eroarea înapoi

Se stabilesc erorile corespunzătoare neuronilor din stratul de ieșire

Se modifică ponderile între nodurile de pe ultimul strat ascuns și stratul de ieșire

Se propagă (pe starturi) aceste erori înapoi în toată rețeaua \Rightarrow se distribuie erorile pe toate conexiunile existente în rețea proporțional cu valorile ponderilor asociate acestor conexiuni și se modifică ponderile corespunzătoare

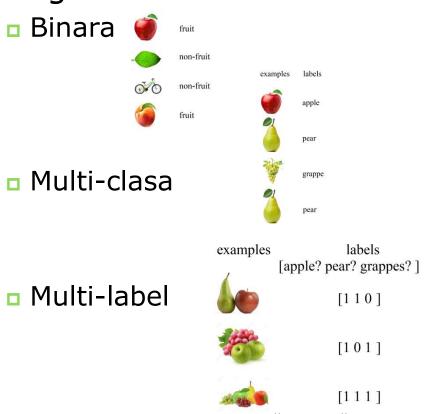
$$\begin{split} & \delta_{h_p}^d = \sum_{r=1}^R w_{h_p r}^{p+1} \delta_r^d \text{ sau } \delta_{h_p}^d = o_{h_p}^d \Big(1 - o_{h_p}^d \Big) \sum_{r=1}^R w_{h_p r}^{p+1} \delta_r^d \\ & w_{h_p r}^{p+1} = w_{h_p r}^{p+1} + \eta \delta_r^d o_{h_p}^d, \text{ unde } \mathbf{h}_{\mathbf{p}} = 1, 2, \dots, H_p \text{ si } \mathbf{r} = 1, 2, \dots, R \\ & \delta_{h_{p-1}}^d = \sum_{h_p=1}^{H_p} w_{h_{p-1} h_p}^p \delta_{h_p}^d \text{ sau } \delta_{h_{p-1}}^d = o_{h_{p-1}}^d \Big(1 - o_{h_{p-1}}^d \Big) \sum_{h_p=1}^{H_p} w_{h_{p-1} h_p}^p \delta_{h_p}^d \\ & w_{h_{p-1} h_p}^p = w_{h_{p-1} h_p}^p + \eta \delta_{h_p}^d o_{h_{p-1}}^d, \text{ unde } h_{\mathbf{p}-1} = 1, 2, \dots, H_{p-1} \text{ si } h_p = 1, 2, \dots, H_p \\ & \dots \\ & \delta_{h_1}^d = \sum_{h_2=1}^{H_2} w_{h_1 h_2}^2 \delta_{h_2}^d \text{ sau } \delta_{h_1}^d = o_{h_1}^d \Big(1 - o_{h_1}^d \Big) \sum_{h_2=1}^{H_2} w_{h_1 h_2}^2 \delta_{h_2}^d \\ & w_{ih_1}^1 = w_{ih_1}^1 + \eta \delta_{h}^d x_i^d, \text{ unde } i = 1, 2, \dots, m \text{ si } h_1 = 1, 2, \dots, H_1 \\ & \text{Inteligent a artificial a - sisteme inteligente (RNA)} \end{split}$$

- Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare?
 - Probleme de regresie
 - Stratul de iesire are un nr de neuroni egal cu nr de variabile care trebuie prezise
 - Identificarea erorii: pentru fiecare neuron de output
 - Suma diferentelor intre valorile prezise si cele reale
 - Diferentele in valoare absoluta (L1, MAE)
 - Robustete la valori extreme (outliers)
 - Dar, gradienti mari ←→ eroare mica
 - Solutii: rata de invatare dinamica sau MSE
 - Patratul diferentelor (L2, MSE)
 - Stabilitatea solutiilor
 - Dar sensibilitate la valori extreme
 - Huber

$$L_\delta(y,f(x)) = egin{cases} rac{1}{2}(y-f(x))^2 & ext{for}|y-f(x)| \leq \delta, \ \delta\,|y-f(x)| - rac{1}{2}\delta^2 & ext{otherwise.} \end{cases}$$

- Pentru
 - Un exemplu din date
 - Pentru mai multe exemple din date (batch)
- □ Functia de cost (loss) = eroarea

- Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare?
 - Probleme de clasificare clasificarea fructelor in imagini examples labels



examples lab



fruit

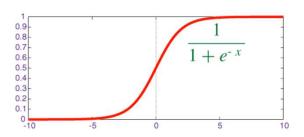
non-fruit

□ Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare? → Problem clasificare – clasificarea fructelor in imagini → Binara





- Stratul de iesire are un singur neuron cu functie de activare sigmoid
 - □ Outputul neuronului este transformat prin sigmoid → o valoare intre 0 si 1 → probabilitatea apartenentei la una din cele 2 clase (→ acuratetea, precizia, rapelul)



- Functia de cost != acuratete (precizie, recall)
 - Functia de cost = functia de loss = Cross-entropy loss (Logistic Loss or Multinomial Logistic Loss)
 - Cross Entropy pentru 2 distributii p si q
 - $CE(p,q)=-sum(p_i log_2(q_i)), I = 1, 2, ...$
 - Cross-entropy pt clasificare binara
 - Pentru fiecare exemplu din date
 - Se transforma fiecare eticheta reala intr-o lista cu 2 probabilitati → p
 [1-eticheta_clasa, eticheta_clasa]
 - se transforma outputul sigmoidat al neuronului de iesire intr-o lista de 2 probabilitati $\Rightarrow q$
 - [1 out sigm, out sigm]
 - se calculeaza entropia conditionata intre **p** si **q** : CE(exemplul crt)
 - Se calculeaza media entropiilor conditionate pt fiecare exemplu

□ Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare? → Probleme de clasificare – clasificarea fructelor in imagini → multi-clasa

- Abordarea one-vs-all
 - □ O problema cu C-clase → C probleme de clasificare binara
 - Apple vs. others, Pear vs. others, Grape vs others
 - Se antreneaza C modele de clasificare binara (neuronul de output are activare sigmoidala)
 - La testare, se aplica toate cele C modele antrenate si se alege clasa indicata de cel cu outputul cel mai mare
- Abordarea soft-max
 - O retea cu C neuroni in stratul de iesire si activare softmax

$$out'(neuron_i) = \frac{e^{out(neuron_i)}}{\sum_{i=1}^{C} e^{out(neuron_i)}}$$

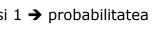




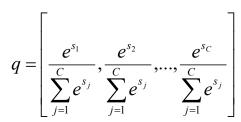
Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare? → Probleme de clasificare – clasificare fructelor in imagini → multi-clasa → Abordarea soft-max



Stratul de iesire are C neuroni (C – nr de clase)



□ Outputrile neuronilor (s) se transforma prin softmax → o valoare intre 0 si 1 → probabilitatea apartenentei la una din cele C clase (→ acuratetea, precizia, rapelul)



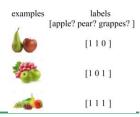
- Functia de cost != acuratete (precizie, recall)
 - Functia de cost = functia de loss = categorical cross-entropy loss (Softmax Loss)
 - Cross Entropy pentru 2 distributii p si q
 - $CE(p,q)=-sum(p_i log_2(q_i)), I = 1, 2, ...$
 - Cross-entropy pt clasificare multi-clasa
 - Pentru fiecare exemplu din date
 - Se transforma fiecare eticheta reala intr-o lista cu C probabilitati, probabilitatea clasei corecte fiind 1, restul 0 (one-hot encoding) $\rightarrow p$

$$\mathbf{p} = [1, 0, 0], \, \mathbf{p} = [0,1,0], \, \mathbf{p} = [0,0,1]. \, \mathbf{p} = [0,1,0]$$

- Pentru fiecare exemplu din date, se transforma outputurile neuronilor cu softmax $\rightarrow q$
- Se calculeaza entropia conditionata intre p si q: CE(exemplul crt)

$$CE = -\sum_{i=1}^{C} p_{i} \log(q_{i}) = -\log(q_{correctClass})$$

Se calculeaza media entropiilo conditionate pt fiecare exemplu



- □ Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare? → Probleme de clasificare clasificarea fructelor in imagini → multi-label
 - Stratul de iesire are C neuroni (C nr de clase)
 - Outputrile neuronilor (s) se transforma prin sigmoid → o valoare intre 0 si 1 → probabilitatea apartenentei la una din cele C clase (→ acuratetea, precizia, rapelul)

$$\left[\frac{1}{1+e^{-s_1}}, \frac{1}{1+e^{-s_2}}, \dots, \frac{1}{1+e^{-s_C}}\right]$$

- Functia de cost != acuratete (precizie, recall)
 - Functia de cost = functia de loss = Binary cross entropy (sigmoid cross entropy) pt fiecare eticheta posibila
 - Cross Entropy pentru 2 distributii p si q
 - $CE(p,q)=-sum(p_i log_2(q_i)), i= 1, 2, ...$
 - Cross-entropy pt clasificare multi-label
 - Pentru fiecare exemplu din date
 - Se transforma fiecare eticheta reala intr-o lista cu C probabilitati, probabilitatea clasei corecte fiind 1, restul 0 (one-hot encoding) → p

$$\mathbf{p} = [1, 0, 0], \, \mathbf{p} = [0,1,0], \, \mathbf{p} = [0,0,1]. \, \mathbf{p} = [0,1,0]$$

- Pentru fiecare exemplu din date, se transforma outputurile neuronilor cu sigmoid → q
 qi = sigm(si), i = 1, 2, ..., C, q = [qi, 1-qi]
- Se calculeaza entropia conditionata intre \boldsymbol{p} si \boldsymbol{q} : CE(exemplul crt)

$$CE_i = -p_i \log(q_i) - (1 - p_i) \log(1 - q_i)$$

$$CE = \sum_{i=1}^{C} CE_i$$

Se calculeaza media entropiilor conditionate pt fiecare exemplu

- □ Cum se masoara calitatea algoritmului de invatare? → Probleme de clasificare – clasificarea fructelor in imagini → multiclass & multi-label
 - Cross-entropy
 - Classic loss

$$CE = -\sum_{i=1}^{C} p_i \log(q_i)$$

Focal loss

$$CE = -\sum_{i=1}^{C} (1 - q_i)^{\gamma} p_i \log(q_i)$$

- □ Proiectare → Antrenarea RNA → Cum învaţă o întreagă RNA?
 - Algoritmul backpropagation
 - Condiţii de oprire
 - S-a ajuns la eroare 0
 - S-au efectuat un anumit număr de iterații
 - La o iterație se procesează un singur exemplu
 - n iteraţii = o epocă

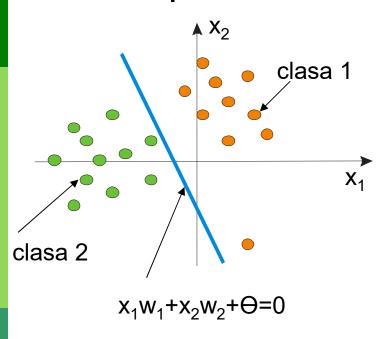
Proiectare

- Construirea RNA pentru rezolvarea problemei P
- Iniţializarea parametrilor RNA
- Antrenarea RNA
- Testarea RNA

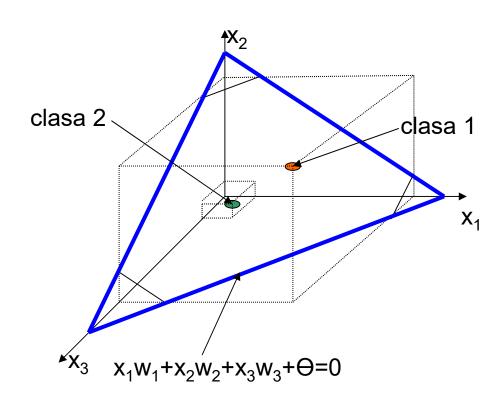
Projectare

- Testarea RNA
 - Se decodifică modelul învăţat de RNA
 - prin combinarea ponderilor cu intrările
 - ţinând cont de funcţiile de activare a neuronilor şi de structura reţelei

Exemplu



Clasificare binară cu m=2 intrări



Clasificare binară cu m=3 intrări

Exemplu

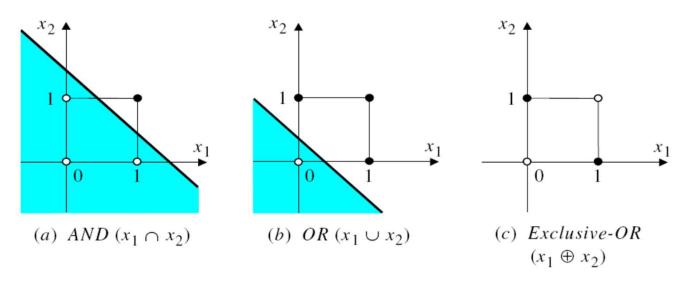
■ Perceptron pentru rezolvarea problemei *ŞI logic*

Enooh	Inputs		Desired	Initial		Actual	Error	Final	
Epoch	$x_1 \mid x_2$		output V.	weights		output Y	e	weights	
	~1		Y_d	w_1	w_2			w_1	w_2
1	0	0	0	0.3	-0.1	0	0	0.3	-0.1
	0	1	0	0.3	-0.1	0	0	0.3	-0.1
	1	0	0	0.3	-0.1	1	-1	0.2	-0.1
	1	1	1	0.2	-0.1	0	1	0.3	0.0
2	0	0	0	0.3	0.0	0	0	0.3	0.0
	0	1	0	0.3	0.0	0	0	0.3	0.0
	1	0	0	0.3	0.0	1	-1	0.2	0.0
	1	1	1	0.2	0.0	1	0	0.2	0.0
3	0	0	0	0.2	0.0	0	0	0.2	0.0
	0	1	0	0.2	0.0	0	0	0.2	0.0
	1	0	0	0.2	0.0	1	-1	0.1	0.0
	1	1	1	0.1	0.0	0	1	0.2	0.1
4	0	0	0	0.2	0.1	0	0	0.2	0.1
	0	1	0	0.2	0.1	0	0	0.2	0.1
	1	0	0	0.2	0.1	1	-1	0.1	0.1
	1	1	1	0.1	0.1	1	0	0.1	0.1
5	0	0	0	0.1	0.1	0	0	0.1	0.1
	0	1	0	0.1	0.1	0	0	0.1	0.1
	1	0	0	0.1	0.1	0	0	0.1	0.1
	1	1	1	0.1	0.1	1	0	0.1	0.1
	0 0 1 1	0 1 0 1	0 0 0	0.1 0.1 0.1 0.1	0.1 0.1 0.1 0.1	0 0 0	0 0 0	0.1 0.1 0.1	0.1 0.1 0.1

Threshold: $\theta = 0.2$; learning rate: $\alpha = 0.1$

Exemplu

- Perceptron limitări
 - Un perceptron poate învăţa operaţiile AND şi OR, dar nu poate învăţa operaţia XOR (nu e liniar separabilă)



- Nu poate clasifica date non-liniar separabile
 - soluţii
 - Neuron cu un prag continu
 - Mai mulţi neuroni

Tipologie

- RNA feed-forward
 - Informaţia se procesează şi circulă de pe un strat pe altul
 - Conexiunile între noduri nu formează cicluri
 - Se folosesc în special pentru învăţarea supervizată
 - □ Funcţiile de activare a nodurilor → liniare, sigmoidale, gaussiene
- RNA recurente (cu feedback)
 - Pot conţine conexiuni între noduri de pe acelaşi strat
 - Conexiunile între noduri pot forma cicluri
 - RNA de tip Jordan
 - RNA de tip Elman
 - RNA de tip Hopfield

- pentru învăţarea supervizată
- □ RNA auto-organizate → pentru învăţarea nesupervizată
 - De tip Hebbian
 - De tip Kohonen (Self organised maps)

Avantaje

- Pot rezolva atât probleme de învăţare super-vizată, cât şi nesupervizată
- Pot identifica relaţii dinamice şi neliniare între date
- Pot rezolva probleme de clasificare cu oricâte clase (multi-clasă)
- Se pot efectua calcule foarte rapid (în paralel şi distribuit)

Dificultăţi şi limite

- RNA se confruntă cu problema overfitting-ului chiar şi când modelul se învaţă prin validare încrucişată
- RNA pot găsi (uneori) doar optimele locale (fără să identifice optimul global)

Recapitulare



- Sisteme care învaţă singure (SIS)
 - Reţele neuronale artificiale
 - Modele computaţionale inspirate de reţelele neuronale artificiale
 - Grafe speciale cu noduri așezate pe straturi
 - Strat de intrare → citeşte datele de intrare ale problemei de rezolvat
 - Strat de ieşire → furnizează rezultate problemei date
 - Strat(uri) ascunse → efectuează calcule
 - Nodurile (neuronii)
 - Au intrări ponderate
 - Au funcţii de activare (liniare, sigmoidale, etc)
 - necesită antrenare → prin algoritmi precum:
 - Perceptron
 - Scădere după gradient
 - □ Algoritm de antrenare a întregii RNA → Backpropagation
 - Informaţia utilă se propagă înainte
 - Eroarea se propagă înapoi

Cursul următor

- A. Scurtă introducere în Inteligența Artificială (IA)
- B. Rezolvarea problemelor prin căutare
 - Definirea problemelor de căutare
 - Strategii de căutare
 - Strategii de căutare neinformate
 - Strategii de căutare informate
 - Strategii de căutare locale (Hill Climbing, Simulated Annealing, Tabu Search, Algoritmi evolutivi, PSO, ACO)
 - Strategii de căutare adversială
- c. Sisteme inteligente
 - Sisteme care învaţă singure
 - Arbori de decizie
 - Reţele neuronale artificiale
 - Algoritmi evolutivi
 - Sisteme bazate pe reguli
 - Sisteme hibride

Cursul următor – Materiale de citit și legături utile

- capitolul 15din C. Groşan, A. Abraham, Intelligent Systems: A Modern Approach, Springer, 2011
- Capitolul 9 din T. M. Mitchell, Machine Learning, McGraw-Hill Science, 1997
- □ Documentele din directorul 12_svm şi 13_GP

- Informaţiile prezentate au fost colectate din diferite surse de pe internet, precum şi din cursurile de inteligenţă artificială ţinute în anii anteriori de către:
 - Conf. Dr. Mihai Oltean www.cs.ubbcluj.ro/~moltean
 - Lect. Dr. Crina Groşan www.cs.ubbcluj.ro/~cgrosan
 - Prof. Dr. Horia F. Pop www.cs.ubbcluj.ro/~hfpop