Университет ИТМО

Факультет программной инженерии и компьютерной техники Направление подготовки 09.03.04 Программная инженерия Дисциплина «Вычислительная математика»

Отчёт

Лабораторная работа №1 Вариант 10

Выполнил:

Сандов Кирилл Алексеевич

P3213

Преподаватель:

Машина Екатерина Алексеевна

Санкт-Петербург, 2024 г

.

Цель работы

Разработать программу для решения СЛАУ методом простых итераций. В программе численный метод должен быть реализован в виде отдельной подпрограммы/метода/класса, в который исходные/выходные данные передаются в качестве параметров. Размерность матрицы n<=20 (задается из файла или с клавиатуры по выбору конечного пользователя). Должна быть реализована возможность ввода коэффициентов матрицы, как с клавиатуры, так и из файла (по выбору конечного пользователя). Для метода простых итерация должно быть реализовано:

- Точность задается с клавиатуры/файла
- Проверка диагонального преобладания (в случае, если диагональное преобладание в исходной матрице отсутствует, сделать перестановку строк/столбцов до тех пор, пока преобладание не будет достигнуто). В случае невозможности достижения диагонального преобладания выводить соответствующее сообщение.
- Вывод вектора неизвестных: x₁, x₂, ..., x_n.
- Вывод количества итераций, за которое было найдено решение.
- Вывод вектора погрешностей: |x_i^(k)-x_i^(k-1)|.

Описание метода

Итерационные методы - это методы последовательных приближений. Задается некоторое начальное приближение. Далее с помощью определенного алгоритма проводится один цикл вычислений - итерация. В результате итерации находят новое приближение. Итерации проводятся до получения решения с требуемой точностью.

В методе простых итераций сначала исходную СЛАУ:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

представляют в виде:

$$\begin{cases} x_1 = \frac{a_{12}}{a_{11}} x_2 + \frac{a_{13}}{a_{11}} x_3 + \dots + \frac{a_{1n}}{a_{11}} x_n - \frac{b_1}{a_{11}} \\ x_2 = \frac{a_{21}}{a_{22}} x_1 + \frac{a_{23}}{a_{22}} x_3 + \dots + \frac{a_{2n}}{a_{22}} x_n - \frac{b_2}{a_{22}} \\ \dots \dots \\ x_n = \frac{a_{n1}}{a_{nn}} x_1 + \frac{a_{n2}}{a_{nn}} x_2 + \dots + \frac{a_{n-1n-1}}{a_{nn}} x_{n-1} - \frac{b_n}{a_{nn}} \end{cases}$$

Обозначив:

$$c_{ij} = egin{cases} 0, & \text{при } i = j \ -rac{a_{ij}}{a_{ii}}, & \text{при } i
eq j \end{cases}$$

$$d_i = \frac{b_i}{a_{ii}}$$
 $i = 1, 2, ..., n$

Получим СЛАУ и запишем в сокращенном виде:

$$x_i = \sum_{j=1}^n c_{ij} x_j + d_i$$
, $i = 1, 2, ..., n$

Рабочая формула метода простых итераций:

$$x_i^{(k+1)} = \frac{b_i}{a_{ii}} - \sum_{\substack{j=1 \ i \neq i}}^n \frac{a_{ij}}{a_{ii}} x_j^k$$
, $i = 1, 2, ..., n$

С каждой k-ой итерацией решения будут приближаться к действительному решению СЛАУ. Важным критерием этого является то, что матрица коэффициентов СЛАУ должна иметь диагональное преобладание.

Код программы

https://github.com/amphyxs/Computational-Math-2024/tree/mai n/P3213/Sandow_367527/lab1

Листинг части программы, реализующей сам метод

```
/** Максимальное допустимое N. */
export const MAX N = 20;
* Результат решения СЛАУ.
* @property solution - вектор найденных неизвестных.
* @property iterationsCount - количество итераций.
* @property errorVectors - векторы погрешностей для каждой итерации.
export interface Result {
solution: number[];
 iterationsCount: number;
 errorVectors: number[][];
* Получить решение СЛАУ с подсчётом кол-ва итераций и погрешностей на каждой итерации.
* @throws {DiagonallyDominationUnobtainable} - если невозможно достичь диагонального преобладания.
export function solveLinearEquationsSystem(data: InputData): Result {
if (!obtainDDFrom(data)) {
  throw new DiagonallyDominationUnobtainable();
bringToNormalCoefficients(data);
 // TODO Решение СЛАУ
 let lastVector = data.rightValues;
 let iterations = 0;
 let errorVectors: number[][] = [];
 let maxDelta = 1000000000;
 while (maxDelta > data.epsilon) {
   errorVectors.push([]);
   let curVector = calcCurrentVector(lastVector, data);
  maxDelta = 0;
   for (let i = 0; i < data.size; i++) {</pre>
     const delta = Math.abs(lastVector[i] - curVector[i]);
     errorVectors[iterations].push(delta);
    maxDelta = Math.max(maxDelta, delta);
   lastVector = curVector;
  iterations++;
 }
  solution: lastVector,
   iterationsCount: iterations,
   errorVectors: errorVectors
};
}
/** Проверить достижимо ли диагональное преобладание матрицы и если да, то привести ее к такой
function obtainDDFrom(input: InputData): boolean {
 let origMatrix = input.matrix;
 let sumAll = origMatrix.reduce((totalSum, row) => {
  return totalSum + row.reduce((rowSum, num) => rowSum + num, 0);
 }, 0);
 const allPermutations = generatePermutations(input.size);
 for (let comb of allPermutations) {
   if (isDiagonallyDominating(origMatrix, comb, sumAll)) {
     rearrangeMatrixToDDForm(input, comb);
     return true;
 return false;
/** Сгенерировать все перестановки чисел от 0 до n-1 */
function generatePermutations(n: number): number[][] {
const permutations: number[][] = [];
 const nums: number[] = [];
```

```
// Заполнение массива числами от 0 до n - 1
for (let i = 0; i < n; i++) {
  nums.push(i);
 // Рекурсивная функция для генерации перестановок
function generate(nums: number[], index: number): void {
  if (index === nums.length) {
    permutations.push(nums.slice()); // Добавляем текущую перестановку в массив
     return;
  for (let i = index; i < nums.length; i++) {</pre>
    // Меняем местами текущий элемент с элементом на позиции index
     [nums[index], nums[i]] = [nums[i], nums[index]];
    generate (nums, index + 1); // Рекурсивный вызов для следующей позиции
     // Возвращаем массив к исходному состоянию перед следующей итерацией
     [nums[index], nums[i]] = [nums[i], nums[index]];
}
generate(nums, 0); // Начинаем генерацию с индекса 0
return permutations;
/** Проверить диагональное преобладание матрицы. */
function isDiagonallyDominating(origMatrix: number[][], comb: number[], sumAll: number): boolean {
let sum = 0;
for (let i = 0; i < origMatrix.length; i++) {</pre>
  sum += origMatrix[i][comb[i]];
return sum * 2 >= sumAll;
/** Переставить строки в матрице и элементы в числах справа в нужном порядке. */
function rearrangeMatrixToDDForm(data: InputData, comb: number[]): void {
let rearrangedMatrix: number[][] = [];
let rearrangedValues: number[] = [];
for (let i = 0; i < data.size; i++) {</pre>
  rearrangedMatrix.push([]);
  rearrangedValues.push(0);
for (let i = 0; i < data.size; i++) {</pre>
  const index = comb[i];
  rearrangedMatrix[index] = data.matrix[i];
  rearrangedValues[index] = data.rightValues[i]
data.matrix = rearrangedMatrix;
data.rightValues = rearrangedValues;
/** Разделить все числа в строке і (в т ч rightValue[i]) на диагональное число matrix[i][i]
* Диагональные коэффициенты в итоге = 1 */
function bringToNormalCoefficients(data: InputData): void {
for (let i = 0; i < data.size; i++) {</pre>
  const k = data.matrix[i][i];
  for (let j = 0; j < data.size; j++) {</pre>
    data.matrix[i][j] /= k;
  data.rightValues[i] /= k;
}
/** Заполнить значениями новый вектор на i-той итерации, опираясь на значения (i-1)-ой итерации и
коэффициенты*/
function calcCurrentVector(lastVector: number[], input: InputData): number[]{
let curVector: number[] = [];
for (let i = 0; i < input.size; i++) {</pre>
  let val = input.rightValues[i];
  for (let j = 0; j < input.size; j++) {</pre>
    if (i != j) {
      val -= input.matrix[i][j] * lastVector[j];
  curVector.push(val);
return curVector;
```

```
/** ОШИБКА О ТОМ, ЧТО НЕВОЗМОЖНО ДОСТИЧЬ ДИАГОНАЛЬНОГО ПРЕОБЛАДАНИЯ ИСХОДНОЙ МАТРИЦЫ. */
export class DiagonallyDominationUnobtainable extends Error {
    constructor() {
        super();
        this.name = 'DiagonallyDominationUnobtainable';
    }
}
```

Пример работы программы

Входные данные:

3

2 2 10 14

10 1 1 12

2 10 1 13

0.01

Результат:

Вектор неизвестных:

(0.9996, 0.9995, 0.9993)

Количество итераций:

5

Векторы погрешностей:

- к Вектор погрешностей
- 1 (0.2700, 0.3800, 0.5000)
- 2 (0.0880, 0.1040, 0.1300)
- 3 (0.0234, 0.0306, 0.0384)
- 4 (0.0069, 0.0085, 0.0108)
- 5 (0.0019, 0.0025, 0.0031)

Вывод

В результате выполнения данной лабораторной работы был изучен метод простых итераций для решения СЛАУ. Основное преимущество данного метода: он прост в реализации на ЭВМ и является универсальным. Однако он имеет и недостатки: в результате получается неточное решение (точность задается пользователем), итераций может быть очень много, матрица коэффициентов СЛАУ должна иметь диагональное преобладание.