CURS 1

- Sunt, în anul universitar 2012-2013, semestrul I, 16 săptămâni de şcoală; săptămânile a 8-a şi a 16-a sunt destinate lucrărilor de evaluare; vom face evaluare doar în săptămâna a 16-a; în săptămâna a 8-a vom încerca să recuperăm cursul pierdut pe 1 octombrie (n-am reuşit...)
- Alte recuperări vor fi (re)anunțate pe parcurs
- În consecință, vom avea 14 cursuri şi 14 seminarii
- INFORMAŢI-VĂ LA TIMP (paginile web ale celor cu care lucrați)

DE CE LOGICA?

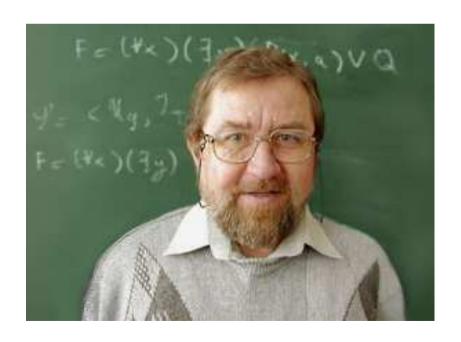
• Introducere; explicații

LOGICA PENTRU INFORMATICĂ

Facultatea de Informatică Universitatea "Al.I.Cuza" Iași

(http://www.info.uaic.ro)

 Prof. Dr. Cristian Masalagiu (Titular curs) <u>mcristy@info.uaic.ro</u>
 http://profs.info.uaic.ro/~masalagiu



Asist. Drd. Cosmin Vârlan (seminar)
 vcosmin@info.uaic.ro
 http://profs.info.uaic.ro/~vcosmin



Colab. Dr. Vasile Alaiba (seminar)
 <u>alaiba@info.uaic.ro</u>

 http://profs.info.uaic.ro/~alaiba



Colab. Drd. Marius Barat (seminar)
 marius.barat@info.uaic.ro

http://students.info.uaic.ro/~marius.barat



(http://www.info.uaic.ro/~orar):

• Curs:

Luni 10.00 - 12.00 semianul B (C2)

12.00 - 14.00 semianul A (C2)

(http://www.info.uaic.ro/~orar)

Seminarii (ştiţi cu cine, cf. ORAR):
 Marti:

```
14.00 - 16.00 : A4 (C903)
```

16.00 - 18.00 : A3 (C903)

18.00 - 20.00 : A2 (C903)

Miercuri:

```
14.00 - 16.00 : A1 (C903)
```

16.00 - 18.00 : B2 (C903)

18.00 - 20.00 : B7 (C909)

18.00 - 20.00 : B1 (C903)

(http://www.info.uaic.ro/~orar)

```
• Seminarii:

Joi:

08.00 - 10.00 : B6 (C909)

10.00 - 12.00 : A7 (C909)

12.00 - 14.00 : B5 (C903)

14.00 - 16.00 : A5 (C905)

16.00 - 18.00 : A6 (C905)

16.00 - 18.00 : B3 (C903)

18.00 - 20.00 : B4 (C903)
```

18.00 - 20.00 : X (C905)

(http://www.info.uaic.ro/~orar)

- Ore de consultații (anunțați în prealabil):
 - C.Masalagiu, V.Alaiba, M.Barat:

Vineri: 08.00 – 10.00

Cabinet - C305

– C.Vârlan:

Joi: 14.00 – 16.00

Cabinet - C211

Observație:

- Orarul se poate modifica în timp; verificați săptămânal pe pagina Facultății
- 2. Se poate veni la consultații și Vineri, ora 12.00 în C305

http://www.info.uaic.ro -> Membri

-> Personal Academic (pentru a cunoaște și alți profesori și a naviga către paginile noastre)

http://www.info.uaic.ro -> Studenți

-> Regulamente

http://profs.info.uaic.ro/~masalagiu/

-> Secțiunea "Logic"

 Nota finală se obține în urma acumulării unui număr de puncte (maxim 100) şi în urma aplicării unei ajustări de tip Gauss (conform regulamentului în vigoare)

- Cele 100 de puncte se pot obţine în urma activităţii din timpul semestrului:
 - 10 p prezenţa la seminarii (4 verificări a prezenţei, realizate aleatoriu, a câte 2,5 p)
 - 40 p pentru rezolvarea de exerciţii (ieşiri la tablă) şi participarea la lucrări (neanunţate?)
 - 50 p pentru lucrarea de verificare a cunoştinţelor de la finalul semestrului

- Promovarea este asigurată de un punctaj minim total de 50 p
- La lucrarea finală este necesară obţinerea a minim 25 p
- A se consulta (deja menţionat) măcar pagina http://profs.info.uaic.ro/~masalagiu ("Logic")

Bibliografie "scrisă" minimală:

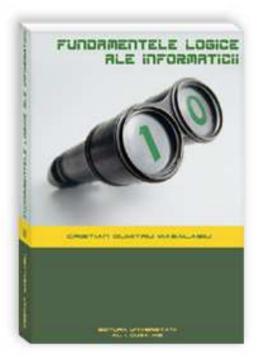
Masalagiu, C. - Fundamentele logice ale Informaticii, Editura Universității "Al. I. Cuza", Iași, 2004, ISBN 973-703-015-X

Masalagiu, C. - Introducere în programarea logică și limbajele de programare logică, Editura Universității "Al. I. Cuza", Iași, 1996

Cazacu, C., Slabu, V. - Logica matematica, Editura Ştefan Lupascu, Iaşi, 1999, ISBN 973-99044-0-8

Bibliografie principală (din nou...):

Masalagiu, C. - Fundamentele logice ale Informaticii, Editura Universitatii "Al. I. Cuza", Iasi, 2004, ISBN 973-703-015-X.



http://profs.info.uaic.ro/~masalagiu (În secțiunea "Logic" - Bibliografie de bază; link-urile pot fi accesate doar din cadrul **FII**)

Sugestie: Învățați <u>și</u> după carte, nu numai după slide-uri !!!

Capitolele tematice

(Unele nu vor fi prezentate chiar în această ordine)

- Logica în Informatică
- Algebre booleene
- Logica propoziţională
- Logica cu predicate de ordinul I
- Sisteme deductive şi Teorii logice
- Introducere în Programarea logică
- (O)BDD-uri şi verificare

Realitate

- •Realitate: obiecte și fenomene aflate în relații de interdependență
- •Relaţiile (legăturile) se reflectă, în procesul gândirii umane, prin afirmaţii (judecăţi)

Logica (intuitiv) 1

- Logica (în sens filozofic) este ştiinţa regulilor generale ale gândirii, cu accent pe aspectele exacte şi de natură structurală ale acesteia
- Alte "definiţii" după cum urmează

Logica (intuitiv) 2

 Logica studiază modul de alcătuire a raționamentelor corecte, prin care, pornind de la afirmații inițiale (presupuse a fi adevărate) se obțin (utilizând reguli de inferență) afirmații noi (de asemenea adevărate)

Afirmații

- O afirmație este adevărată dacă reflectă în mod adecvat realitatea şi falsă în caz contrar
- Este acceptat faptul că valorile de adevăr ataşate unei afirmații pot avea o natură subiectivă şi, în consecință, pot fi şi altceva decât cele standard (adevărat şi fals); dar asta...în "alte logici"
- De exemplu: necunoscut, posibil adevărat, adevărat din când în când, etc.

Logica clasică

- Logica clasică (aristotelică, bivalentă)
 foloseşte doar afirmații cărora li se poate asocia
 în mod unic o valoare de adevăr standard
 (independentă de context, moment de timp, etc.)
 şi se bazează în esență pe principiul tertium non
 datur (terțiul exclus: dacă o afirmație nu este
 adevărată, atunci ea este cu certitudine falsă şi
 reciproc)
- Un alt principiu este cel al extensionalității (adevărul unei formule...)
- Există *şi logici neclasice* (exemple)

Idei suplimentare 1

• Logica matematică, formală (simbolică), preia problemele logicii filozofice și le cercetează folosind mijloace matematice specifice, punându-se bază pe rigurozitate și claritate în detrimentul nuanțelor sau intuiției

Idei suplimentare 2

 Aplicarea acesteia în Informatică necesită însă o anumită adaptare, atât a modului de prezentare a conceptelor (terminologiei) cât şi a metodelor de demonstrație, accentul căzând pe constructivism (algoritmică)

Despre CURS

- Structura Cursului; sugestii privind examinarea
- Dificultăți de învățare (sunt şi avantaje...)
- Paradoxuri, greşeli frecvente, exemple
- Sferă, conținut, gen proxim, diferență specifică
- Silogisme, axiome, teoreme, reguli de inferență, raționamente, exemple
- Axiome adevărate şi reguli de inferență
 corecte (sound) pot exista raționamente corecte, dar dacă se "pleacă" cu premize false...(vezi şi "paradoxuri")
- Sintaxă + semantică Logica este un limbaj de programare: formulă + valoare de adevăr (execuţie = evaluare)
- Nr. de pagină s-ar putea să nu coincidă cu ceea ce aveți voi pe site (mă refer la cartea publicată/tipărită)

- Clasa funcțiilor booleene (intuitiv)
- Notaţii
- Din manualele de matematică de liceu sunt bine cunoscute cel puţin două modalităţi de a prezenta o mulţime:
 - -Prin enumerarea elementelor sale: N = {0, 1, 2, ...} este multimea numerelor naturale

-Prin specificarea unei proprietăți caracteristice:

 $\mathbf{A} = \{\mathbf{x} \in \mathbf{R} \mid \mathbf{x}^2 + 9\mathbf{x} - 8 = 0\},$ este mulțimea rădăcinilor reale ale unei ecuații polinomiale de gradul al II-lea

-Mai avem o posibilitate, bazată pe constructivism:

Mulțimi 3 (Peano)

- Baza. 0 ∈ N (zero este număr natural)
- Pas constructiv (structural). Dacă n∈N, atunci s(n) ∈ N (dacă n este număr natural, atunci succesorul său imediat este număr natural)
- Nimic altceva nu mai este număr natural

- Un prim avantaj este acela că se poate folosi aceeaşi metodă pentru a introduce alte definiții, care sunt legate de mulțimea respectivă în totalitatea ei
- Putem da astfel o definiție constructivă (recursivă) a adunării numerelor naturale:
 - **-Baza**. x + 0 = x, pentru fiecare $x \in \mathbb{N}$ (a aduna 0 la orice număr natural înseamnă a-l lăsa neschimbat)
 - -Pas constructiv. x + s(y) = s(x + y), pentru fiecare
 - $x, y \in \mathbf{N}$ (dacă ştim să calculăm x + y şi cunoaştem succesorul imediat al numărului natural y, atunci ştim să calculăm şi suma x + s(y); mai exact, aceasta coincide cu succesorul imediat al numărului care reprezintă suma x + y)
 - -Nimic altceva...

- Un al doilea, şi cel mai important, avantaj este posibilitatea folosirii în demonstrații a Principiului inducției structurale:
 - -Fie A o mulțime definită constructiv,
 - A' ⊆ A mulțimea elementelor inițiale (definite prin pasul Baza al definiției) și P o "afirmație" care trebuie demonstrată pentru toate elementele lui A
 - -Acceptăm că P(a) este adevărată pentru fiecare
 a ∈ A dacă şi numai dacă:

- (Baza elemente inițiale): Arătăm că P(a) este adevărată pentru fiecare a ∈ A'
- 2) (Pas inductiv elemente noi din elemente vechi):
 - -Fie orice $b \in A$, element nou obținut din elementele deja "construite" a_1, a_2, \dots, a_n , cu ajutorul "operatorului" f (vom conveni să scriem acest lucru prin
 - $b = f(a_1, a_2, ..., a_n)$, deși relația dintre elementele "vechi" și cele "noi" nu este întotdeauna de natură funcțională) și presupunem că este adevărată $P(a_i)$ pentru fiecare
 - $i \in \{1, 2, ..., n\}$
 - -Arătăm că este adevărată **P**(b)
- Probleme suplimentare seminar (nu sunt obligatorii; vă ghidează asistenții; mai există şi o "Culegere de probleme noi", în pregătire…):
 - http://profs.info.uaic.ro/~masalagiu/pub/seminar%20logica%201-3.pdf

CURS 2

• Începem partea consistentă, formală, a cursului

Algebre booleene 1

Se numeşte algebră booleană un 4-uplu M,
M = <M, ⊥, ∇, ~ >, format din orice mulțime nevidă M (suportul algebrei) două operații binare ⊥, ∇ : M × M → M şi o operație unară ~ : M → M, care satisfac condițiile (legile):

1)
$$x \perp y = y \perp x$$
 comutativitate (a lui \perp)
2) $(x \perp y) \perp z = x \perp (y \perp z)$ asociativitate (a lui \perp)
3) $x \perp (y \nabla z) = (x \perp y) \nabla (x \perp z)$ distributivitate (a lui \perp față de ∇)
4) $(x \perp y) \nabla y = y$ absorbție
5) $(x \perp (\sim x)) \nabla y = y$ legea contradicției

Algebre booleene 2

și respectiv

```
1') x \nabla y = y \nabla x
                                               comutativitate
   (a lui \nabla)
2') (x \nabla y) \nabla z = x \nabla (y \nabla z)
                                             asociativitate
   (a lui \nabla)
3') x \nabla (y \perp z) = (x \nabla y) \perp (x \nabla z)
               distributivitate (a lui \nabla față de \perp)
4') (x \nabla y) \perp y = y
                                             absorbție
5') (x \nabla (-x)) \perp y = y
                                         legea tautologiei
```

Algebre booleene 3

- Dualitate; principiul dualității
- Notaţii (reamintit: **B**, 2[∨]; ⊥ •, ∩; ∇ +, U;
 ~ ¯, **C**_∨)
- Reprezentare (tabele "de adevăr", standard)
- Funcții importante (0, 1, 2 argumente): 0, 1, c₀, c₁, 1_B, -, +, •, ⊕, |.
- Numărul de funcții din FB-uri
- Reprezentarea "numerică" a tabelelor "standard"
- Alte considerente algebrice (latici...)
- Alte "legi" (Tabelul 1.1 pag.30 cartea tipărită)

Algebre booleene 4

- Reprezentarea funcțiilor booleene
- Forme normale

- Notații: $x^1 = x$ și $x^0 = \overline{X}$
- Indicii (superiori) precedenţi nu se supun principiului dualităţii (de exemplu, nu este adevărat că (x¹ = x) coincide cu (x⁰ = x))
- Dacă x_i, α_i ∈ B atunci, direct din notațiile de mai sus, rezultă că:
- $(x^0)^{\alpha} = (x^{\alpha})^0$ precum şi $(x^{\alpha} = 1 \text{ dacă şi numai dacă } x = \alpha)$

Teoremă (de descompunere, în sumă de "termeni").
 Pentru fiecare n ∈ N*, f ∈ FB⁽ⁿ⁾ şi fiecare k ∈ [n], avem:

$$f(x_1,x_2,...,x_n)=$$

$$\sum_{\substack{\alpha_1,\alpha_2,...,\alpha_k\in\mathsf{B}\ \mathrm{ricoro}\ \mathrm{or}\ \mathrm{fi}\ \mathrm{v}}} x_1^{\alpha_1}ullet x_2^{\alpha_2}ullet ...ullet x_k^{\alpha_k}ullet f(lpha_1,lpha_2,...,lpha_k,x_{k+1},...,x_n)$$

oricare ar fi $x_1, x_2, ..., x_n \in \mathbf{B}$ (demonstrație)

Enunţaţi teorema duală

Definiție. Fie n ∈ N* şi x₁, x₂, ..., xn ∈ B variabile (booleene) distincte. Notăm mulțimea (lista!) acestora cu

 $X = \{x_1, x_2, ..., x_n\}$. Se numeşte *termen* (*n-ar, peste X*) orice produs

$$t = x_{i_1}^{\alpha_1} \bullet x_{i_2}^{\alpha_2} \bullet \dots \bullet x_{i_k}^{\alpha_k}$$

unde $0 \le k \le n$, α_1 , α_2 , ..., $\alpha_k \in \mathbf{B}$ şi $1 \le i_1 < i_2 < ... < i_k \le n$

- Termenul generat pentru k=0 este 1 (prin convenție). Pentru k = n obținem aşa-numiții termeni maximali (maxtermeni), adică acei termeni în care fiecare dintre variabilele considerate apare o dată şi numai o dată (barată sau nebarată), în ordinea precizată
- Exemple
- Numărul de termeni şi maxtermeni distincți
- Dual: factori şi maxfactori

• Definiție.

- -Se numește *formă normală disjunctivă (n-ară*, n ∈ **N***), sau (n-)**FND** pe scurt, orice sumă (finită) de termeni n-ari distincți
- -Se numeşte *formă normală disjunctivă perfectă (n-ară*, n ∈ **N***), sau (n-)**FNDP** pe scurt, orice sumă de maxtermeni n-ari distincți
- Facem abstracție de ordinea (max)termenilor dintr-o sumă, mai exact, considerând oricare două sume care diferă doar prin ordinea termenilor, le vom privi ca fiind identice
 - Vor exista astfel forme normale disjunctive n-are avand k termeni, $0 \le k \le 3^n$ (prin convenţie, pentru k=0, unica formă care este acceptată şi este şi perfectă, se notează tot cu 0)
 - -Care va fi numărul total al (n -)FND urilor? Dar cel al (n-)FNDP–urilor?

 Teoremă. Orice funcție booleană f se poate "reprezenta" în mod unic ca o FNDP:

$$f(x_1, x_2, ..., x_n) = \sum_{\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n \in \mathsf{B}} x_1^{\alpha_1} \bullet x_2^{\alpha_2} \bullet ... \bullet x_n^{\alpha_n} \bullet f(\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n)$$

(demonstrație)

 Mai spunem că expresia din membrul drept al reprezentării este (o) FND(P) pentru f

- Prin dualizare, folosind noțiunile de (n-)factor peste X şi maxfactor (n-ar, peste X), putem defini noțiunea de formă normală conjunctivă (n-ară) ((n-)FNC, adică orice produs de factori dictincți) şi respectiv formă normală conjunctivă (n-ară) perfectă ((n-)FNCP, adică orice produs de maxfactori distincți)
- Convenţie: două produse nu vor fi considerate distincte dacă diferă doar prin ordinea componentelor
- Enunțați duala teoremei anterioare, pentru FNCP
- Care va fi numărul total al (n -)FNC urilor? Dar cel al (n-)FNCP—urilor?

 Vom continua cu o modalitate generală de a construi întreaga clasă a funcțiilor booleene

- Criteriul "numărul total de apariții ale variabilelor în reprezentarea unei funcții" (apariția unei aceleiași variabile pe poziții diferite se numără distinct) poate genera alte forme normale
- Folosind această "măsură" (pe care o vom nota cu n(φ)), putem numi formă normală disjunctivă minimală (FNDM) pentru f ∈ FB orice FND, φ', astfel încât:
 - $n(\phi') = min \{n(\phi) \mid \phi \text{ este } FND \text{ pentru } f\}$
- Dată o funcție booleană f ∈ FB, se poate pune problema determinării tuturor FNDM pentru f, sau a uneia standard (algoritmul lui Quine)

 Similar, putem reduce în anumite cazuri timpul de procesare a unor texte (expresii, formule etc.) prin găsirea unui număr minim de operații booleene convenabile, cu ajutorul cărora să se "reprezinte" orice funcție booleană

• Definiție.

-Clasa funcțiilor booleene **elementare** este:

Spunem că f se obține din g, h₁, h₂, ..., h_t prin superpoziție dacă pentru fiecare

 $x = \langle x_1, x_2, ..., x_n \rangle$ avem: $f(x) = g(\langle h_1(x), h_2(x), ..., h_t(x) \rangle)$

-Fie M \subseteq **FB**. Se numeşte *M-şir* orice *secvență* (*listă*) *finită* f_0 , f_1 , ..., f_r de funcții booleene în care fiecare f_i este fie din **E** U M, fie se obține prin superpoziție din alte funcții, aflate în aceeași listă dar înaintea lui f_i

- Alte notații ...
- Mulţimi închise; închideri
- Definiții alternative
- Rezultate importante
- Exemple: T₀, T₁, Aut, Mon, Lin
- Mulțimi complete, precomplete, baze
- Alte rezultate şi exemple

CURS 3

 Vom discuta despre decidabilitate şi despre un alt mod de reprezentare a funcţiilor booleene, şi anume diagramele de decizie binare (eventual...orientate)

Decidabilitate în FB

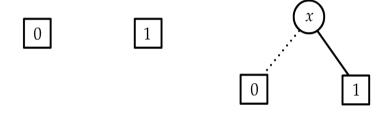
- Teoremă (decidabilitatea SAT).
 - "Satisfiabilitatea" ("validitatea", "nesatisfiabilitatea") funcțiilor booleene este decidabilă în *timp exponențial* (demonstrație)
- Alte comentarii, etc.

- Ştim ce înseamnă funcții booleene şi reprezentarea lor cu ajutorul tabelelor de adevăr sau cu expresii (**FNC(P)**, de exemplu)
- O altă reprezentare a elementelor din FB se bazează pe diagramele de decizie binare (BDD)
- Alegerea celei mai "convenabile" reprezentări depinde de context
- Tot ceea ce putem menţiona în acest moment este că în anumite cazuri o BDD poate fi mai "compactă" decât o tabelă de adevăr pentru o aceeaşi funcţie (din cauza anumitor redundanţe care pot fi exploatate mai uşor)

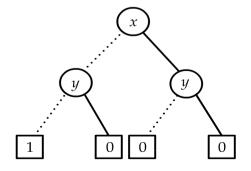
- Definiție (Binary Decision Diagram). Se numește diagramă de decizie binară (BDD pe scurt) peste
 X = {x₁, x₂, ..., x_n} un graf orientat, aciclic, etichetat (pe noduri și pe arce) în care:
 - -există o unică *rădăcină* (nod în care nu intră nici un arc)
 - -frunzele (nodurile din care nu iese nici un arc) sunt etichetate cu 0 sau 1, iar celelalte noduri (inclusiv rădăcina) sunt etichetate cu elemente din X (se permit etichetări multiple, adică noduri diferite pot avea aceeași etichetă); ideea este și ca fiecare x_i să fie folosit măcar o dată; cerința nu este însă mereu obligatorie...
 - -fiecare nod care nu este frunză are exact doi succesori imediați, arcele care îi leagă fiind etichetate cu 0 respectiv 1
- O **subBDD** (într-o **BDD** dată) este un *subgraf generat* de un nod fixat împreună cu toți succesorii săi

- De obicei, într-un "desen" care reprezintă o BDD, frunzele pot fi identificate (şi) prin pătrate (nu cercuri, ca restul nodurilor), orientarea arcelor este implicită ("de sus în jos"), arcele etichetate 0 sunt reprezentate prin linii punctate ("stânga"), iar cele etichetate 1 sunt linii continue ("dreapta")
- În primele exemple care urmează, grafurile sunt chiar arbori

• (I) **D0**, **D1** (peste ∅) şi **Dx** (peste X = {x}):



• (II) O **BDD** peste X = {x, y}



- Observaţie. Orice BDD peste X = {x₁,x₂,...,x_n} defineşte/reprezintă/calculează o unică funcţie booleană f ∈ FB⁽ⁿ⁾
- Astfel, pentru α₁,α₂,...,α_n ∈ B (considerate ca fiind valori asignate corespunzător "variabilelor" din X) se "porneşte" cu rădăcina (unică) şi se "parcurge" un drum (unic) în graf "până" la o frunză (să spunem, etichetată cu β ∈ B)
- La fiecare pas, plecând din nodul curent, se alege acel arc (prin urmare şi noul nod curent) căruia i se ataşează valoarea 0 sau 1 conform valorii α deja atribuite nodului curent x (în asignarea aleasă)
- Valoarea asignată lui β este chiar $f(\langle \alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n \rangle)$

 În acest mod, BDD-ul din exemplul anterior reprezintă funcția

$$f(x, y) = x \cdot y$$

Este clar că putem proceda şi invers, adică pornind cu orice funcție f ∈ FB⁽ⁿ⁾ dată printr-un tabel de adevăr, construim (măcar) un arbore (BDD) binar, complet şi având n *nivele*, notate 0 - rădăcina, 1, ..., n-1 – frunzele(alternativ, având *adâncimea* n) care "calculează" f, în modul următor:

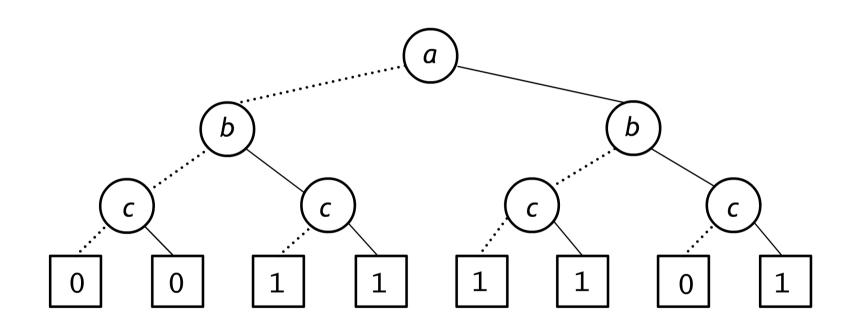
- Se ordonează mulțimea de variabile cu ajutorul căreia este exprimată funcția, să zicem $X = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$, sub forma $\{x_{k,1}, x_{k,2}, \dots, x_{k,n}\}$, $\{x_{k,1}, x_{k,2}, \dots, x_{k,n}\}$
- Nodurile interioare (care nu sunt frunze) situate pe nivelul i -1 sunt etichetate (toate) cu x_{k,i} (i ∈ [n]); rădăcina este etichetată cu x_{k,1} fiind (singurul nod de) pe nivelul 0
- Cele două arce care ies din fiecare nod sunt etichetate (normal) cu 0 şi respectiv 1
- Frunzele sunt etichetate cu 0 sau 1 conform tabelei de adevăr pentru f (drumul de la rădăcină la frunza corespunzătoare furnizează exact linia care trebuie aleasă din tabelă: eticheta fiecărui arc de pe drum reprezintă valoarea atribuită variabilei care este eticheta nodului din care iese arcul)

• **Exemplu.** Fie $f \in FB^{(3)}$ dată prin

$$f(a,b,c) = (a+b)\cdot(a+b+c)$$

deci exprimată cu ajutorul lui X = {a, b, c},
 fiind şi ordinea impusă asupra
variabilelor. Tabela sa de adevăr este (de făcut
voi...)

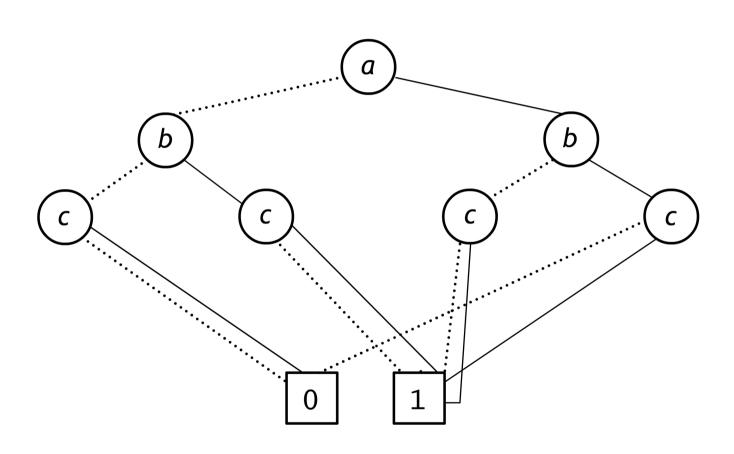
- **BDD**-ul care calculează f după algoritmul sugerat anterior este (de verificat...):
- Observație. De multe ori nu vom face o distincție explicită între funcție booleană şi formulă LP (conform cursurilor ulterioare...)

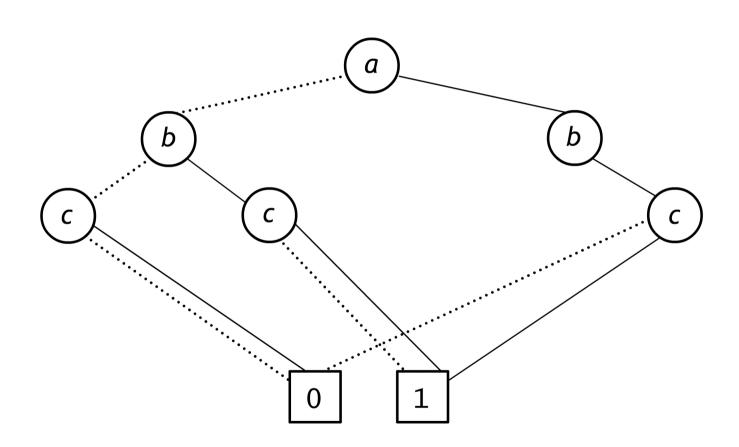


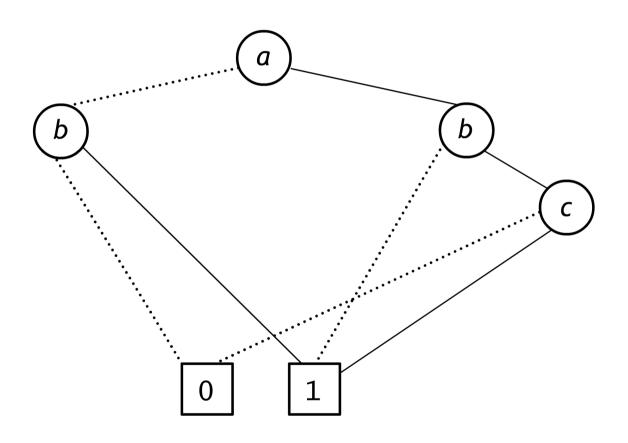
- După cum se observă imediat, construirea unui BDD care calculează o funcție dată nu este un proces cu rezultat unic (spre deosebire de procesul "invers"), fiind suficient să schimbăm ordinea variabilelor
- Impunerea unei ordini asupra etichetelor nodurilor este însă şi un prim pas spre găsirea unor forme normale pentru BDD-uri
- Un alt aspect care trebuie avut în vedere pentru atingerea acestui scop este acela că reprezentarea ca arbore a unei BDD nu este deloc mai eficientă/compactă decât o tabelă de adevăr (nici decât, de exemplu, o FNC(P)): dacă f ∈ FB⁽ⁿ⁾, atunci tabela sa de adevăr va avea 2ⁿ linii iar în reprezentarea BDD sugerată de noi (ca arbore, în care fiecare nivel este "destinat" unei variabile şi pe fiecare drum de la rădăcină la o frunză apar toate variabilele exact o dată) vor fi exact 2ⁿ⁺¹ 1 noduri
- Putem compacta o BDD dacă îi aplicăm următoarele procedee de reducere/optimizare (în cele de mai jos, când ne referim la nodul n, m, etc. nu ne referim la

- C1 (înlăturarea frunzelor duplicat). Dacă o BDD conține mai mult de o frunză etichetată cu 0, atunci:
 - -păstrăm una dintre ele
 - -ştergem celelalte frunze etichetate cu 0, împreună cu arcele aferente, care de fapt se "redirecționează" spre singura 0-frunză rămasă (fiecare păstrându-și nodul sursă)
 - -se procedează în mod similar cu 1-frunzele; admitem și înlăturarea unei frunze dacă, în final, ea nu are nici un arc incident cu ea
- C2 (eliminarea "testelor" redundante). Dacă în BDD există un nod (interior) n pentru care atât 0-arcul cât și 1-arcul au ca destinație același nod m (lucru care se poate întâmpla doar dacă s-a efectuat măcar un pas de tip C1), atunci nodul n se elimină (împreună cu arcele sale care punctează spre m), iar arcele care înainte punctau spre n sunt "redirecționate" spre m
- C3 (eliminarea nodurilor duplicat care nu sunt frunze). Dacă în BDD există două noduri interioare distincte, să zicem n şi m, care sunt rădăcinile a două subBDD-uri identice (fiind identice, n şi m sunt şi pe acelaşi nivel), atunci se elimină unul dintre ele, să zicem n (împreună cu arcele care-l au ca sursă), iar arcele care punctau spre m se "redirecționează" spre n

 Exemplu. Plecând de la BDD-ul din ultimul exemplu obţinem succesiv (mai întâi sunt transformări de tip C1, apoi de tip C3 şi, în sfârşit, de tip C2)







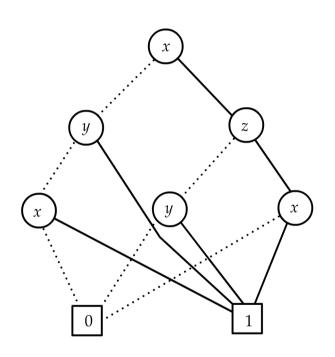
- Ultima BDD este maximal redusă (nu se mai pot face alte transformări)
- Desigur că ordinea în care se efectuează eliminările de tipul C1-C3 poate influența aspectul structural al unei BDD şi pot exista mai multe transformări distincte care să fie simultan admise pentru o aceeaşi structuri
- În schimb, nici o transformare **nu modifică** funcția booleană calculată

- Concluzionând, BDD-urile pot fi uneori "convenabil de compacte"
- Mai mult, putem reformula anumite definiții ale funcțiilor booleene pentru noua reprezentare, căpătând, de exemplu, idei noi pentru rezolvarea problemei SAT
- Diagramele de decizie binare ordonate vor fi studiate opțional, deocamdată

- **Definiție (drumuri consistente și satisfiabilitate).** Fie o **BDD** D peste mulțimea de variabile X, care calculează o funcție f ∈ **FB**. Se numește *drum consistent pentru* f *în* D, un drum (d) de la rădăcină la o frunză care satisface condiția că pentru fiecare x ∈ X, (d) conține doar arce reprezentate ca linii punctate sau doar arce reprezentate ca linii continue, care ies din fiecare nod etichetat cu x (acest lucru echivalează cu a stipula că pentru a afla valoarea de adevăr a lui f într-o asignare dată, unei variabile x nu i se pot atribui simultan valorile 0 și 1, ceea ce este absolut normal)
- Atunci, f este satisfiabilă dacă şi numai dacă există o BDD D care o reprezintă, precum şi un drum consistent pentru ea în D astfel încât el "leagă" rădăcina de o frunză etichetată cu 1 (similar cu LP se definesc noțiunile de formulă validă şi contradicție)

- Definiție (diagrame de decizie binare ordonate). Fie X = {x₁, x₂, ..., x_n} o mulțime de variabile considerată a fi deja total (strict) ordonată (X este de fapt lista < x₁, x₂, ..., x_n >) şi o BDD D peste X. Spunem că D are ordinea < x₁, x₂, ..., x_n > dacă şi numai dacă pentru fiecare drum (d) în D de la rădăcină la orice frunză şi fiecare apariție a etichetelor distincte x_i şi x_j pe noduri din (d), dacă x_i apare înaintea lui x_i atunci i < j</p>
- O BDD D se numeşte ordonată (pe scurt, OBDD), dacă există o listă de variabile X (inclusiv lista vidă sau cea care conține un unic element) astfel încât D are ordinea X

- Deşi esenţiale pentru testarea satisfiabilităţii unei formule date (a cărei semantică este dată de funcţia din FB reprezentată ca (O)BDD) sunt doar variabilele care apar într-o BDD care o calculează, să notăm că nu am cerut în mod explicit ca lista să conţină exact etichetele care apar într-o OBDD
- Astfel, dacă un OBDD are ordinea <x, y, z> atunci ea are şi ordinea <u, x, y, v, z, w>, etc.
- Deoarece am presupus că ordinea este totală şi strictă, relația respectivă "<" nu este reflexivă, este antisimetrică (în sensul că dacă x < y atunci nu putem avea şi y < x) şi tranzitivă
- Datorită acestor proprietăți, într-o OBDD nu există apariții multiple ale unei variabile pe un drum şi este clar că există măcar o BDD care nu este şi o OBDD:



- Cu toate aceste posibile avantaje, se pare totuşi că reprezentarea cu ajutorul (O)BDD a funcțiilor booleene nu este încă destul de "convingătoare"
- Nu sunt astfel "vizibili" algoritmi simpli pentru a testa echivalenţa semantică a două (O)BDD deja reduse dar diferite (ca în cazul tabelelor de adevăr) şi nici pentru a le "compune" uşor (ca în cazul formelor normale din LP)

- Exemplele anterioare ne furnizează atât o
 OBDD neredusă cât şi una maximal redusă
- Definiție (ordini compatibile). Fie O1 şi O2 două ordini (totale, stricte) peste mulțimile de variabile X şi respectiv Y (notăm Z = X U Y). O1 şi O2 se numesc compatibile dacă nu există variabilele distincte x, y ∈ Z astfel încât x precede y în O1 iar y precede x în O2

- Restrângând clasa ordinilor posibile la ordinile compatibile, obţinem imediat adevărul următoarei afirmaţii
- Teoremă (unicitatea OBDD-urilor maximal reduse). Fie f ∈ FB orice funcție booleană. Atunci OBDD-ul maximal redus care o reprezintă este unic via ordinile compatibile (mai exact, fie D şi D' două OBDD-uri maximal reduse care reprezintă f - adică semantic echivalente). Atunci D şi D' coincid

- Din teorema precedentă rezultă că verificarea echivalenței semantice devine banală în acest context (într-o anumită implementare ar trebui să verificăm pur şi simplu egalitatea a doi pointeri)
- Mai rezultă şi faptul că indiferent de ordinea în care aplicăm reducerile vom obține aceeaşi diagramă maximal redusă
- Definiție (forma canonică a diagramelor ordonate).
 Fie orice n ∈ N, orice f ∈ FB⁽ⁿ⁾ și orice mulțime de
 "variabile" total și strict ordonată X = <x₁, x₂, ..., x_n>. Fie
 D o OBDD peste X, care are ordinea X, este maximal
 redusă și reprezintă f. Atunci D se numește
 (OBDD-) forma canonică a lui f

- Am putea deduce că dimensiunea unei OBDD este independentă de ordinea aleasă
- Din păcate acest lucru nu este valabil în general şi dependența dimensiunii unei OBDD de ordinea aleasă este prețul pe care îl plătim pentru avantajele pe care OBDD-rile le au față de BDD-uri şi alte tipuri de reprezentări

- În concluzie, chiar dacă nu trebuie să supraestimăm importanța OBDD-urilor şi a existenței reprezentărilor canonice pentru funcțiile booleene, putem enumera următoarele avantaje ale utilizării acestora:
- -Formele canonice sunt în multe cazuri reprezentări mai compacte decât cele folosite în mod uzual (tabele, forme normale)

- -Formele canonice se pot construi efectiv şi în mod unic pornind de la alte reprezentări (şi reciproc)
- -Nu conțin apariții nenecesare de variabile; dacă valoarea lui $f \in \mathbf{FB}^{(n)}$ în $\langle x_1, x_2, \dots, x_n \rangle$ nu depinde de un x_i atunci forma canonică care reprezintă f nu va conține nici un x_i -nod (nod etichetat cu x_i)
- -Dacă două funcții f, g ∈ FB⁽ⁿ⁾ sunt reprezentate de **Df** respectiv **Dg**, **OBDD**-uri canonice cu ordini compatibile, atunci se poate decide simplu echivalența semantică a lui **Df** şi **Dg** adică egalitatea f = g

- Putem testa dacă o funcție este satisfiabilă "lucrând" pe forma sa canonică: forma canonică nu este **D0**; validitatea/contradicția este la fel de simplu de testat: forma canonică a funcției coincide cu **D1/D0**
- Putem testa dacă f "implică" g (f, g ∈ FB⁽ⁿ⁾), adică dacă pentru fiecare <a₁, a₂, ..., a_n> ∈ Bⁿ, din f(a₁, a₂, ..., a_n) = 1 rezultă g(a₁, a₂, ..., a_n) = 1. Asta înseamnă să calculăm forma canonică pentru f · g şi aceasta trebuie să coincidă cu D0 în cazul în care implicația este adevărată
- Şi în cazul acestei reprezentări se pot defini, prin algoritmi eficienți, anumite operații asupra OBDD-urilor (formelor canonice) prin care putem "construi" întreaga clasă a funcțiilor booleene (şi nu numai), pornind cu anumite funcții de bază (elementare)

Final **FB**

- Index recapitulativ
- Exerciţii suplimentare
- Alte comentarii (ce a fost, ce va fi, în acest curs)

CURS 4

• Continuăm cu Logica propozițională (LP)

- Logica propozițională, d.p.d.v. sintactic, este o mulțime de "formule" (propoziționale), notată LP
- Definiție (constructivă):
 - -Fie o mulțime numărabilă de *variabile propoziționale* (formule elementare, formule atomice pozitive, atomi pozitivi), $\mathbf{A} = \{A_1, A_2, ...\}$
- Fie, de asemenea, C = {], v, ∧} mulţimea conectorilor/conectivelor logici/logice: non (negaţia), sau (disjuncţia), respectiv şi (conjuncţia) şi P = { (,) } mulţimea parantezelor (rotunde)
- Formulele (elementele lui LP) vor fi "cuvinte" (expresii bine formate wff) peste alfabetul L = A U C U P

-Baza (formulele elementare sunt formule):

$$A \subset LP$$

- -Pas constructiv (obținere formule noi din formule vechi):
- (i) Dacă F ∈ **LP** atunci (F) ∈ **LP**
- (ii) Dacă F_1 , $F_2 \in \mathbf{LP}$ atunci $(F_1 \vee F_2) \in \mathbf{LP}$
- (iii) Dacă F_1 , $F_2 \in \mathbf{LP}$ atunci $(F_1 \land F_2) \in \mathbf{LP}$
- (iv) Dacă F ∈ LP atunci (F) ∈ LP
- (v) Nimic altceva nu mai este formulă

- Arbori, subformule
- $((\ \ \ F) \lor \ \ G)$ se va nota cu $(F \to \ \ G)$
- $\bigwedge_{i=1}^{n} F_i$ este o prescurtare pentru $F_1 \wedge F_2 \wedge ... \wedge F_n$
- $\bigvee_{i=1}^{n}$ F_i este prescurtarea lui $F_1 \vee F_2 \vee ... \vee F_n$
- Comentarii asupra noilor simboluri

- Vom numi literal o variabilă propozițională sau negația sa
- A ∈ A se va numi literal pozitiv iar orice element de forma A, A ∈ A va fi un literal negativ (vom nota A = { A₁, A₂, ... })
- Dacă L este un literal, atunci complementarul său, L̄, va nota literalul A, dacă L = A ∈ A şi respectiv literalul A dacă L = A
- Se numeşte clauză orice disjuncție (finită) de literali
- Se numeşte clauză Horn o clauză care are cel mult un literal pozitiv
- O clauză pozitivă este o clauză care conține doar literali pozitivi, iar o clauză negativă va conține doar literali negativi
- O clauză Horn pozitivă va conține exact un literal pozitiv (dar, posibil, şi literali negativi)

- Semantica (înțelesul) unei formule propoziționale este, conform principiilor logicii aristotelice, o valoare de adevăr (a(=1) sau f (=0)), obținută în mod determinist, care este independentă de context. Notând de la început pe a cu 1 şi pe f cu 0, astfel încât să putem "lucra" cu algebra booleană B = < B, •, +, ->, noțiunea principală este cea de asignare (interpretare, structură)
- Definiție. Orice funcție S, S : A → B se numeşte asignare

- Teoremă (de extensie). Pentru fiecare asignare S există o unică extensie a acesteia, S': LP → B (numită tot structură sau interpretare), care satisface:
 - (i) S'(A) = S(A), pentru fiecare $A \in A$
 - (ii) $S'((\mid F)) = S'(F)$ pentru fiecare $F \in LP$
 - (iii) $S'((F_1 \wedge F_2)) = S'(F_1) \cdot S'(F_2),$

pentru fiecare $F_1, F_2 \in \mathbf{LP}$

- (iv) $S'((F_1 \lor F_2)) = S'(F_1) + S'(F_2)$, pentru fiecare $F_1, F_2 \in LP$
- (v) S'((F)) = S'(F), pentru fiecare $F \in LP$ (demonstrație)

- **Definiție** (folosim tot **S** în loc de **S**').
 - -O formulă F ∈ **LP** se numeşte **satisfiabilă** dacă există măcar o structură **S** (completă) pentru care formula este adevărată (**S**(F) = 1). Se mai spune în acest caz că **S** este model pentru F (simbolic, se mai scrie **S** | F)
 - -O formulă este validă (tautologie) dacă orice structură este model pentru ea
 - -O formulă este **nesatisfiabilă (contradicție)** dacă este falsă în orice structură (**S**(F) = 0, pentru fiecare **S**, sau **S** |≠ F, pentru fiecare **S**)

- Teoremă. O formulă F ∈ LP este validă dacă şi numai dacă (T) este contradicție (demonstrație)
- Clasa tuturor formulelor propoziţionale LP este astfel partiţionată în trei mulţimi nevide şi disjuncte: tautologii (formule valide), formule satisfiabile dar nevalide, contradicţii (formule nevalide); desen...

Definiție.

-Două formule F_1 , $F_2 \in \mathbf{LP}$ se numesc **tare echivalente** dacă *pentru fiecare* structură S ele au aceeași valoare de adevăr, adică $S(F_1) = S(F_2)$ (simbolic, vom scrie $F_1 \equiv F_2$)
-F₄ și F₅ se numesc **slab echivalente**

- F_1 şi F_2 se numesc **slab echivalente** dacă F_1 satisfiabilă *implică* F_2 satisfiabilă şi reciproc (vom scrie $F_1 \equiv_s F_2$, ceea ce înseamnă că *dacă* există $\mathbf{S_1}$ astfel încât $\mathbf{S_1}(F_1) = 1$, atunci există $\mathbf{S_2}$ astfel încât $\mathbf{S_2}(F_2) = 1$ şi reciproc)

-O formulă $F \in LP$ este **consecință semantică** dintr-o mulțime de formule $G \subseteq LP$, dacă: *pentru fiecare structură corectă* S (aceasta înseamnă ...), *dacă* S *satisface* G (adică avem S(G) = 1 pentru fiecare $G \in G$) *atunci* S *satisface* S (simbolic, vom scrie S)

- Teoremă. Fie $G \in LP$ şi
 - $G = \{ G_1, G_2, ..., G_n \} \subseteq LP.$

Următoarele afirmații sunt echivalente:

- (i) G este consecință semantică din G
- (ii) $(\bigwedge_{i=1}^{n} G_i) \rightarrow G$ este tautologie
- (iii) (^{^¹} G_i) ∧ [¬] G este contradicție
- (demonstrație)

 Teoremă (de echivalență). Sunt adevărate următoarele echivalențe (tari, pentru oricare F, G, H ∈ LP):

(a)
$$F \wedge F \equiv F$$

(a') $F \vee F \equiv F$ (idempotență)
(b) $F \wedge G \equiv G \wedge F$
(b') $F \vee G \equiv G \vee F$ (comutativitate)
(c) $(F \wedge G) \wedge H \equiv F \wedge (G \wedge H)$
(c') $(F \vee G) \vee H \equiv F \vee (G \vee H)$ (asociativitate)
(d) $F \wedge (G \vee H) \equiv (F \wedge G) \vee (F \wedge H)$
(d') $F \vee (G \wedge H) \equiv (F \vee G) \wedge (F \vee H)$ (distributivitate)
(e) $F \wedge (F \vee G) \equiv F$
(e') $F \vee (F \wedge G) \equiv F$ (absorbție)

- (f) ☐ F = F (legea dublei negații)
- (g) \rceil (F \wedge G) \equiv \rceil F \vee \rceil G
- (g') \exists (F \vee G) \equiv \exists F \wedge \exists G (legile lui deMorgan)
- (h) $F \vee G \equiv F$
- (h') F ∧ G ≡ G (legile validității, adevărate doar dacă F este tautologie)
- (i) $F \wedge G \equiv F$
- (i') F ∨ G ≡ G (legile contradicției, adevărate doar dacă F este contradicție)
- Generalizări pentru mai multe formule
- Demonstrație

 Teoremă (de substituție). Fie H ∈ LP, oarecare. Fie orice F, G ∈ LP astfel încît F este o subformulă a lui H şi G este tare echivalentă cu F. Fie H' formula obținută din H prin înlocuirea (unei apariții fixate a) lui F cu G. Atunci H ≡ H' (demonstrație)

CURS 5

Continuăm cu FORME NORMALE

- Spre deosebire de cazul funcţiilor booleene, studiem formele normale conjunctive şi formele normale disjunctive simultan (pentru început...)
- Definiție. O formulă F ∈ LP se află în formă normală conjunctivă (FNC, pe scurt) dacă este o conjuncție de disjuncții de literali, adică o conjuncție de clauze:

$$F = \bigwedge_{i=1}^{m} (\bigvee_{j=1}^{n_i} L_{i,j})$$

Similar, F ∈ **LP** este în **formă normală disjunctivă** (**FND**, pe scurt), dacă este o *disjuncție de conjuncții de literali:*

$$F = \bigvee_{i=1}^{m} \left(\bigwedge_{j=1}^{n_i} L_{i,j} \right)$$

În cele de mai sus $L_{i,j} \in \mathbf{A} \ U \ \overline{\mathbf{A}}$

Teoremă. Pentru fiecare formulă F ∈ LP există cel puţin două formule F₁, F₂ ∈ LP, F₁ aflată în FNC şi F₂ aflată în FND, astfel încât F ≡ F₁ şi F ≡ F₂ (se mai spune că F₁ şi F₂ sunt o FNC, respectiv o FND, pentru F) (demonstraţie)

- Conform teoremei anterioare, precum şi datorită comutativității şi idempotenței disjuncției, comutativității şi idempotenței conjuncției (repetarea unui element, fie el literal sau clauză, este nefolositoare din punctul de vedere al (ne)satisfiabilității unei formule), este justificată scrierea ca mulțimi a formulelor aflate în FNC
- Astfel, dacă F este în FNC, vom mai scrie
 F = {C₁, C₂, ..., C_m} (nu uităm totuşi că *virgula aici provine dintr-o conjuncție*, C_i fiind clauze)

- Fiecare clauză C_i poate fi la rândul ei reprezentată ca o mulțime, C_i = {L_{i,1}, L_{i,2},..., L_{i,ki} }, L_{i,j} fiind literali
- Mai mult, dacă avem F ∈ LP reprezentată ca mulţime (de clauze) sau ca mulţime de mulţimi (de literali) şi ne interesează doar studiul (ne)satisfiabilităţii ei, putem elimina clauzele C care conţină atât L cât şi L̄, deoarece L ∨ L̄ ≡ 1, 1 ∨ C ≡ 1 şi deci aceste clauze sunt tautologii (notate generic cu 1)
- Tautologiile componente nu au nici o semnificaţie pentru stabilirea valorii semantice a unei formule F aflate în FNC (1 ∧ C ≡ C)

Formule Horn în LP - 1

- O clauză Horn este o disjuncție de literali care conține cel mult un literal pozitiv
- Definiție. O formulă Horn este o formulă aflată în FNC, clauzele componente fiind (toate) clauze Horn
- Vom numi (tot) formulă Horn (şi) o formulă care este (tare) echivalentă cu o formulă având forma considerată în definiția precedentă
- Se poate arăta că există formule propoziționale care nu sunt tare echivalente cu nici o formulă Horn, apariția a măcar doi literali pozitivi distincți într-o clauză fiind decisivă
- Formele posibile pentru o formulă Horn sunt (variabilele propoziționale care apar sunt elemente ale lui A):

(i)
$$C = A_1 \vee A_2 \vee ... \vee A_k$$
, $k \ge 1$, $k \in \mathbb{N}$ şi

(ii)
$$C = A_1 \vee A_2 \vee ... \vee A_k \vee B, k \in \mathbf{N}$$

Formule Horn în LP - 2

- În afară de reprezentarea ca mulțimi, clauzele Horn pot fi reprezentate și sub așa-numita formă implicațională
- Vom distinge cazurile (reamintim că 0 şi 1 denotă orice contradicție respectiv orice tautologie; ≜ - "egal" prin convenție):
 - -C = A \in **A** (*nici un literal negativ, un literal pozitiv*). Acest lucru se mai poate scrie sub forma C \triangleq **1** \rightarrow A, ceea ce se justifică prin aceea că

$$\mathbf{1} \to \mathsf{A} \triangleq \mathsf{1} \mathsf{1} \lor \mathsf{A} \equiv \mathsf{0} \lor \mathsf{A} \equiv \mathsf{A}$$

-C = $A_1 \lor A_2 \lor \ldots \lor A_k$ (nici un literal pozitiv, măcar un literal negativ). Vom scrie

 $C \triangleq A_1 \wedge A_2 \wedge A_3 \dots \wedge A_k \rightarrow \mathbf{0}$ (folosim din nou definiția implicației și faptul că $\mathbf{0} \vee A \equiv A$)

- -C = $\neg A_1 \lor \neg A_2 \lor ... \lor \neg A_k \lor B$ (exact un literal pozitiv, măcar un literal negativ). Atunci $C \triangleq A_1 \land A_2 \land A_3 ... \land A_k \rightarrow B$, direct din definiția implicației -C $\triangleq \Box$ (nici un literal negativ, nici un literal pozitiv)
- Din motive tehnice vom folosi şi această clauză vidă (în reprezentarea clauzelor cu mulțimi vom folosi pentru

 simbolul Ø, al mulțimii vide). Prin convenție,

 este o clauză de orice tip (inclusiv o clauză Horn), dar nesatisfiabilă

• **Teoremă**. Satisfiabilitatea formulelor Horn este decidabilă în timp liniar.

Demonstrația se bazează pe următorul algoritm:

Algoritm Horn

Intrare: Orice formulă Horn, F, reprezentată ca mulțime de clauze, clauzele componente fiind clauze Horn diferite de clauza vidă şi scrise sub formă implicațională

leşire: "DA", în cazul în care formula F este satisfiabilă (furnizându-se și o asignare **S** care este model pentru F) și "NU" în caz contrar (F nu este satisfiabilă)

```
Metodă (de "marcare"):
Pasul 1. i := 0
Pasul 2
       Cât_timp ((există în F o clauză C de forma
      A_1 \wedge A_2 \wedge A_3 \wedge \ldots \wedge A_k \rightarrow B, cu A_1, A_2, A_3, \ldots, A_k marcați și B
       nemarcat sau de forma
      A_1 \wedge A_2 \wedge A_3 \wedge \ldots \wedge A_k \rightarrow \mathbf{0}, cu A_1, A_2, A_3, \ldots, A_k marcați) și (i = 0))
       execută
                 Pasul 3. Alege un asemenea C ca mai sus.
                 Pasul 4. Dacă ( C = A_1 \wedge A_2 \wedge A_3 \wedge ... \wedge A_k \rightarrow B )
                            atunci
                                       Pasul 5. Marchează B peste tot în F
                            altfel
                                       Pasul 6. i := 1
                                 Sf_Dacă
         Sf_Cât_timp
```

```
Pasul 7. Dacă (i = 0)
       atunci
             Pasul 8. Scrie "DA"
             Pasul 9. Scrie S, cu S(A) = 1
        dacă și numai dacă A apare
  în F și este marcat
       altfel
             Pasul 10. Scrie "NU"
        Sf Dacă
```

• Urmează demonstrația corectitudinii

- Arătăm mai întâi că algoritmul se termină pentru fiecare intrare. Să precizăm că acțiunea de marcare o privim inițial în sensul că toate variabilele se presupun a fi nemarcate
 -Dacă F conține clauze de forma 1 → B (care se consideră a fi de fapt de forma
 - $A_1 \wedge A_2 \wedge A_3 \wedge \ldots \wedge A_k \rightarrow B$, cu $A_1, A_2, A_3, \ldots, A_k$ marcați și B nemarcat), se procedează conform Algoritmului, adică se marchează toate aparițiile lui B în F și se trece la pasul următor. Mai departe, la fiecare execuție a corpului buclei (**Pașii 3.** și **4.**), fie se marchează o variabilă propozițională nouă (nemarcată încă), fie se iese din execuția buclei (și algoritmul se termină); pentru că numărul de variabile peste care este construită formula F este finit, terminarea algoritmului este evidentă
 - -Dacă nu există deloc clauze de tipul $1 \rightarrow B$, algoritmul se termină fără nici o execuție a corpului buclei, cu răspunsul "DA" (formula este satisfiabilă) și cu asignarea S, în care S(A) = 0 pentru fiecare A (care apare în F)

- Arătăm în continuare că algoritmul este corect; aceasta înseamnă că ieşirea algoritmului satisface ceea ce am dorit, adică răspunsul "DA"/S corespunde faptului că formula F furnizată la intrare este satisfiabilă (şi S este model pentru F) iar răspunsul "NU" corespunde faptului că F este nesatisfiabilă
- Vom separa cazurile:

- Cazul a) La terminarea execuţiei se obţine "DA" şi F nu conţine clauze C de tipul 1 → B (sunt doar clauze de forma...şi S(A) = 0 pentru fiecare A le face pe toate adevărate)
- Cazul b) La terminare se obține "DA" iar F conține şi clauze C = 1 → B; atunci bucla se termină după un anumit număr de execuții ale corpului său, valoarea lui i este 0 şi F conține în final clauze C având marcate anumite variabile (din nou, există doar următoarele posibilități...; de fapt, 1 → 0 nu poate fi printre aceste posibilități)

- Cazul c) Algoritmul se termină cu i = 1 şi răspunsul "NU"; acest lucru înseamnă că există în F o clauză C = A₁ ∧ A₂ ∧ A₃ ∧ ... ∧ Ak → 0 cu toți Aᵢ, i ∈ [k] marcați (obligatoriu, în F există şi clauze de forma 1 → B, B marcat), de unde rezultă că semantica lui C în asignarea furnizată de algoritm este de forma 1 → 0 şi prin urmare S(C) = 0, de unde S(F) = 0
- Acest lucru nu înseamnă însă că F este nesatisfiabilă
- Pentru a trage această concluzie trebuie să arătăm că nici o altă asignare nu poate fi model pentru F

- Să presupunem (RA) că există o asignare S' (diferită de S, cea furnizată de algoritm) astfel încât S'(F) = 1
- Să observăm, pentru început, că toate variabilele care au fost marcate în algoritm (deci cele care au primit valoarea de adevăr 1 în S), trebuie să primească valoarea 1 în oricare S' cu S'(F) = 1; altfel spus, asignarea S conține cel mai mic număr posibil de valori 1 (atribuite evident variabilelor marcate) astfel încît formula să aibă şanse să fie satisfiabilă; într-adevăr, pentru fiecare S' cu S'(F) = 1, trebuie să avem S'(C) = 1 pentru fiecare clauză C din F
- Să ne ocupăm puţin de momentul în care se marchează o variabilă B, ordonând clauzele din F de forma
 C = A₁ ∧ A₂ ∧ A₃ ∧ ... ∧ A_k → B (k ≥ 1) după numărul de variabile din antecedent (chiar în algoritm, selecţia unei clauze "pentru marcare" se poate face după un asemenea criteriu)

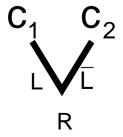
- Începem cu clauze C de tipul 1 → B ≡ B (nici o variabilă în antecedent, B nemarcat); de la acestea începe de fapt procesul de marcare; pentru că S'(C) trebuie să fie egal cu 1, este clar că trebuie pus S'(B) = 1 (B se şi marchează, deci S(B) = 1)
- Continuăm cu clauzele C de forma A → B = ¬A ∨ B (o variabilă în antecedent; A este marcat, B nemarcat); A nu putea fi marcat decât dacă a apărut deja ca un consecvent într-o clauză de tipul anterior, sau în una de acelaşi tip cu aceasta şi care are antecedentul marcat; prin urmare, în orice S' cu S'(C) = 1, trebuie oricum să avem S'(A) = 1, deci S'(¬A) = 0 şi atunci S'(B) = 1 (consecința este că B se marchează, deci din nou S(B) = 1)
- Continuăm raţionamentul cu C = A₁ ∧ A₂ → B (două variabile în antecedent; ambele variabile marcate; B este, încă, nemarcat) şi ajungem iar la concluzia că pentru fiecare S', pentru a avea S'(C) = 1, trebuie să avem S'(B) = 1, precum şi S(B) = 1

- Revenind, am arătat că pentru fiecare S' astfel încât S'(F) = 1, trebuie să avem şi S'(A) = 1 pentru fiecare A marcat de către algoritm, adică pentru fiecare A care satisface S(A) = 1 (procesul descris mai sus se continuă pentru oricâte variabile prezente în antecedent, iar numărul acestora este finit)
- Prin urmare, avem şi S'(C) = 0, de unde rezultă că S'(F) = 0, ceea ce este absurd
- Să arătăm în final că algoritmul Horn are timp de execuție liniar
- Faptul că t(n) ∈ O(f(n)), unde f(n) = a•n + b (a, b ∈ N*), rezultă imediat din faptul că la fiecare execuție a corpului buclei se marchează o nouă variabilă
- Desigur că, pentru a obține în mod real acest lucru, algoritmul trebuie detaliat, în sensul că, de exemplu, în **Paşii** de tip **3** (de alegere a unei clauze corespunzătoare C), selecția variabilei de marcat trebuie făcută prin parcurgerea de un număr fix de ori (*independent* de numărul de execuții) a listei variabilelor peste care este construită F
- Exemplu

CURS 6

• Continuăm cu "Metoda rezoluției"

- Fără a restrânge generalitatea, putem presupune că lucrăm cu formule din LP aflate în FNC, reprezentate sub formă de mulțimi (finite) de clauze, iar clauzele ca mulțimi (finite) de literali
- Definiție (rezolvent). Fie clauzele C₁, C₂, R. Spunem că R este rezolventul lui C₁, C₂ (sau că C₁, C₂ se rezolvă în R, sau că R se obține prin rezoluție într-un pas din C₁, C₂), pe scurt, R = Res⌊(C₁, C₂), dacă şi numai dacă există un literal L ∈ C₁ astfel încât ̅ ∈ C₂ şi R = (C₁ \ {L}) U (C₂ \ { ̅ })
- Vom putea reprezenta acest lucru şi grafic, prin arborele de rezoluţie:



- Rezolventul a două clauze este tot o clauză (mai mult, rezolventul a două clauze Horn este tot o clauză Horn)
- Clauza vidă (□) poate fi obţinută prin rezoluţie din două clauze de forma C₁ = {A} şi C₂ = { A}
- În definiția anterioară putem considera că C₁ şi C₂ sunt diferite între ele. Dacă ele ar coincide, atunci
 - $C_1 = C_2 = C = ... \lor L \lor ... \lor \overline{L} \lor ... \equiv 1$, adică acele clauze sunt tautologii, detectabile sintactic (în acest caz nu ne mai interesează alte metode formale de studiere a satisfiabilității lor)
- De asemenea vom "rezolva" doar clauzele în care literalul L cu acea proprietate este unic

- Teoremă (lema rezoluției). Fie oricare formulă
 F ∈ LP (aflată în FNC şi reprezentată ca
 mulțime de clauze) şi R un rezolvent pentru C₁,
 C₂ ∈ F. Atunci F este tare echivalentă cu
 F U {R} (demonstrație)
- În teorema anterioară am fi putut considera, în loc de F, o mulțime oarecare de clauze, chiar infinită (vezi **Teorema de compactitate** care urmează peste câteva slide-uri)

- Definiție. Fie F o mulțime oarecare de clauze din LP şi C o clauză. Spunem că lista C'₁, C'₂, ..., C'_m este o demonstrație prin rezoluție (în mai mulți paşi) a lui C pornind cu F dacă sunt satisfăcute condițiile:
 - (i) Pentru fiecare $i \in [m]$, fie $C'_i \in F$, fie C'_i este obținut prin rezoluție într-un pas din C'_i , C'_k , cu j, k < i
 - (ii) $C = C'_m$

- În condițiile definiției, se mai spune că C este demonstrabilă prin rezoluție (pornind cu F sau în ipotezele date de F)
- Mai mult, pentru a spune acest lucru, este suficient ca F să poată fi inserată (prezentă) într-o demonstrație şi nu să fie neapărat ultimul element al acesteia
- Intuitiv, o demonstrație prin rezoluție în mai mulți paşi înseamnă o succesiune finită de rezoluții într-un pas, care poate fi reprezentată şi grafic, printr-un arbore, sau chiar ca un graf oarecare (dacă nu folosim noduri diferite pentru aparițiile distincte ale unei aceleiaşi clauze)

- În particular, dacă C este clauza vidă, atunci demonstrația respectivă se numește și **respingere**
- Numărul de paşi dintr-o demonstrație este dat de numărul de clauze obținute prin rezoluție într-un pas (din clauze anterioare)
- Acesta poate fi considerat ca fiind o măsură a "mărimii" (*lungimii*) demonstrației
- O altă măsură pentru o demonstrație reprezentată ca text poate fi chiar lungimea listei (numărul total de clauze sau chiar numărul total de clauze distincte)
- Dacă reprezentăm o demonstrație ca un arbore, putem folosi şi măsuri specifice, cum ar fi adâncimea arborelui, numărul de nivele, etc.

- **Definiție (mulțimea rezolvenților unei mulțimi de clauze)**. Fie F o mulțime de clauze din **LP** (nu neapărat finită). Notăm succesiv:
 - -Res(F) = F U {R | există C_1 , $C_2 \in F$ astfel încât R = Res(C_1 , C_2)}
 - -Res $^{(n+1)}(F)$ = Res $(Res^{(n)}(F))$, $n \in \mathbb{N}$
 - -Prin Res⁽⁰⁾(F) vom înțelege F şi atunci vom putea pune şi Res⁽¹⁾(F) = Res(F); mai mult:

$$\operatorname{Res}^*(F) = \bigcup_{n \in N} \operatorname{Res}^{(n)}(F)$$

- Res⁽ⁿ⁾(F) se va numi mulţimea rezolvenţilor lui F obţinuţi în cel mult n paşi, iar Res*(F) mulţimea (tuturor) rezolvenţilor lui F; aceasta este o definiţie iterativă
- Exemplu

Direct din definiție rezultă că:

$$F = Res^{(0)}(F) \subseteq Res(F) = Res^{(1)}(F) \subseteq ...$$

 $\subseteq Res^{(n)}(F) \subseteq ... \subseteq Res^*(F)$

- Putem da şi o definiţie structurală a lui Res*(F)
- Vom nota astfel cu Resc(F) mulţimea definită prin:

Baza. $F \subseteq Resc(F)$

Pas constructiv: Dacă C_1 , $C_2 \in Resc(F)$ şi $C = Res(C_1, C_2)$, atunci $C \in Resc(F)$

- Teoremă. Pentru fiecare F ∈ LP, avem Res*(F) = Resc(F) (schiță demonstrație)
- Vom putea astfel folosi ambele notaţii (definiţii) pentru manipularea mulţimii rezolvenţilor unei mulţimi de clauze (în particular, a unei formule oarecare F ∈ LP, aflată în FNC)

 Teoremă. Fie F o mulţime de clauze din LP (nu neapărat finită). O clauză C ∈ LP se poate demonstra prin rezoluţie pornind cu clauzele lui F dacă şi numai dacă există k ∈ N, asfel încât C ∈ Res^(k)(F) (schiţă demonstraţie)

- În cele de mai sus am folosit în majoritatea cazurilor termenul mulțimea de clauze F şi nu formula F (aflată în FNC)
- Deşi pe noi ne interesează doar formulele (care pot fi privite ca mulțimi finite de clauze în cazul în care ne interesează doar satisfiabilitatea lor), aproape toate rezultatele sunt valabile şi pentru mulțimi infinite (numărabile) de formule (clauze)
- Teorema următoare stabileşte o legătură importantă, privind satisfiabilitatea, între mulțimile infinite şi cele finite de formule oarecare din LP

- Teoremă (de compactitate, pentru LP). Fie M o mulțime infinită (numărabilă) de formule din LP. Atunci M este satisfiabilă dacă şi numai dacă fiecare submulțime finită a sa este satisfiabilă (fără demonstrație)
- Altă formulare...
- Teoremă. Fie F ∈ LP, aflată în FNC şi reprezentată ca mulțime (finită) de clauze. Atunci Res*(F) este finită (schiță demonstrație)

- Teoremă (teorema rezoluției pentru calculul propozițional). Fie F o mulțime oarecare de clauze din calculul propozițional. Atunci F este nesatisfiabilă dacă şi numai dacă □ ∈ Res*(F) (demonstrație – poate, seminar...)
- Corectitudine şi completitudine
- Ceea ce urmează în legătură cu "rafinări şi restricții", este – deocamdată - opțional

Rafinări ale rezoluției și "complemente"

 Dacă ne gândim doar la satisfiabilitate (de spus despre SAT, 3CNFSAT, ...) avem nevoie de strategii pentru a ajunge cât mai repede la clauza vidă

- Rafinările rezoluției sunt metode prin care se urmăreşte obținerea clauzei vide (dacă acest lucru este posibil) într-un număr cât mai mic de paşi de rezoluție
- Pornind cu formula F = {C₁, C₂, ..., C_n} (aflată în FNC şi scrisă ca o mulțime de clauze, la rândul lor clauzele fiind scrise ca mulțimi de literali), se poate construi *efectiv* mulțimea Res*(F), care poate fi reprezentată (fiind finită), după cum deja ştim, ca un *graf (chiar arbore...)* neorientat (nodurile sunt rezolvenții succesivi, inclusiv clauzele inițiale, iar muchiile sunt introduse prin rezoluțiile într-un pas care au fost aplicate)
- Practic, acest graf ar trebui să cumuleze toate posibilele demonstrații prin rezoluție care pornesc cu clauzele lui F (reamintim că anumiți rezolvenți sunt totuşi excluşi, deoarece reprezintă – sau generează - tautologii)

- Teorema rezoluției sugerează crearea mai întâi a acestui graf de rezoluție total și apoi parcurgerea lui pentru a vedea dacă □ este (eticheta unui) nod în graf
- Este suficient să găsim direct o respingere în loc de a crea şi apoi parcurge întregul graf
- Rafinările se împart în două mari categorii: strategii şi restricții

- Strategiile nu restrâng, în general, spațiul de căutare (adică graful total) dar folosesc anumite informații suplimentare despre clauze, astfel încât să crească şansele pentru selectarea rapidă a unei demonstrații căutate, adică a unui "cel mai scurt drum" pornind de la frunze (elementele lui F), către o rădăcină (clauza vidă)
- Astfel, cel puţin la modul ideal, graful total nu se construieşte în întregime, ci doar acele porţiuni din el (cât mai puţine şi cât mai mici), care este posibil să "conţină" măcar o respingere
- Cel mai cunoscut exemplu este strategia unitară, în care se recomandă ca la fiecare pas al rezoluției măcar una dintre clauze să conțină un singur literal (dacă însă nu mai poate fi aleasă nici o asemenea clauză unitară, se continuă procesul de obținere de noi rezolvenți în mod obișnuit)
- Prin urmare, strategiile nu distrug completitudinea rezoluției (dacă o formulă este nesatisfiabilă, atunci se poate demonstra acest lucru prin rezoluție, găsindu-se o respingere), dar, în cel mai rău caz, este posibil să nu conducă la nici o economie de timp

- Pe de altă parte, **restricțiile** distrug în multe situații completitudinea rezoluției (există formule nesatisfiabile pentru care nu se pot găsi respingeri, în situația în care paşii de rezoluție sunt supuşi unor condiții prea restrictive), deoarece spațiul de căutare este practic micşorat într-un mod, să-i spunem, abuziv
- Astfel, o anumită restricție poate interzice total folosirea (într-un pas de rezoluție) a unor clauze având o anumită formă sintactică
- Restricțiile rămân însă complete pentru anumite subclase de formule propoziționale (de exemplu, pentru clasa formulelor Horn)
- Există mai multe exemple importante de restricții
- Exemple absolut necesare (rezoluția unitară, pozitivă, negativă, liniară, SLD, bazată pe o mulțime suport, de intrare, etc.)

CURS 7

- O nouă logică: LP1
- Sper să nu confundați LP1 cu LP, sau cu LP-1 (ca titulatură de curs...)
- Sper, de asemenea, să nu confundați diversele notații pentru simbolurile folosite în mod curent şi care provin din overloading sau/şi din diverse tipuri diferite de fonturi (aici, dar şi alte materiale; rond sau nu, arial sau nu, tipărit sau nu, etc.)

LP1 – Sintaxa 1

- Pentru a construi mulţimea de formule a logicii cu predicate de ordinul I, LP1, vom porni cu următoarele mulţimi de simboluri:
 - -X = $\{x_1, x_2, ...\}$: o mulțime cel mult numărabilă de **variabile funcționale** sau, pe scurt, **variabile**
 - -P= {P₀, P₁, ...}: o mulțime cel mult numărabilă de **simboluri predicative** (sau **predicate**, sau **relații**), cu arități
 - -La rândul său, fiecare P_i este o mulțime cel mult numărabilă de **predicate de aritate i** (i \in **N**); elementele lui P_0 se mai numesc și **variabile predicative**

LP1 – Sintaxa 2

- $F = \{F_0, F_1, ...\}$: o mulțime cel mult numărabilă de **simboluri funcționale** (sau **funcții**) cu arități, fiecare F_i fiind o mulțime cel mult numărabilă de **funcții de aritate** i (i \in N); elementele lui F_0 se numesc și **constante** (funcționale)

- $C2 = \{(\forall x) \mid x \in X\} \cup \{(\exists x) \mid x \in X\}$: o mulţime de **cuantificatori (cuantori)**, **universali**, respectiv **existenţiali** $((\forall x) \text{ se citeşte } \text{,pentru fiecare } x^n, \text{ sau } \text{,pentru oricare (orice) } x^n, \text{ iar } (\exists x) - \text{,există } x^n, \text{,există } măcar un x^n \text{ etc.})$

LP1 – Sintaxa 3

 Ca şi în cazul LP, vom porni cu alfabetul total, adică reuniunea mulțimilor precedente, împreună cu mulțimea formată din parantezele rotunde şi virgula specială (pe scurt, P):

 $Alf = X U (UP_i) U (UF_i) U C1 U C2 U P$

• Mulțimile UP_i și UF_i vor fi notate tot cu \mathcal{P} , respectiv \mathcal{F} , atunci când nu există confuzii

- Definiție (sintaxa LP1). Fie Alf alfabetul fixat anterior.
 Atunci mulțimea formulelor calculului cu predicate
 de ordinul I, LP1_{Alf}, este dată constructiv prin:
 - -Baza. Se defineşte mulțimea formulelor atomice, notată cu At, prin:
 - (i) $P_o \subseteq At$ (variabilele predicative sunt formule atomice)
 - (ii) Pentru fiecare $n \in \mathbb{N}^*$, pentru fiecare $P \in P_n$, pentru fiecare $t_1, t_2, ..., t_n \in \mathbf{T}$, avem $P(t_1, t_2, ..., t_n) \in \mathbf{At}$
 - (iii) Nimic altceva nu mai este formulă atomică
 - -În cele de mai sus, **T** denotă mulțimea **termilor** (**funcționali**), care este la rândul ei definită constructiv astfel:

- **-Baza**. $X \subseteq T$ şi $F_0 \subseteq T$ (*variabilele* şi *constantele* sunt *termi*; se mai numesc şi *elementari*)
- -Pas constructiv. Pentru fiecare $n \in \mathbb{N}^*$, pentru fiecare $f \in F_n$, pentru fiecare $t_1, t_2, ..., t_n \in \mathbb{T}$, avem $f(t_1, t_2, ..., t_n) \in \mathbb{T}$
- Concluzionăm această etapă a definiției prin: At ⊆ LP1 (formulele atomice sunt formule)
 - -Pas constructiv. Continuăm definirea lui LP1_{Alf} cu partea "formule noi din formule vechi":
 - (i) Dacă F ∈ **LP1** atunci (F) ∈ **LP1**
 - (ii) Dacă F_1 , $F_2 \in \mathbf{LP1}$ atunci $(F_1 \land F_2)$, $(F_1 \lor F_2) \in \mathbf{LP1}$ (dacă dorim, putem introduce şi $(F_1 \to F_2)$, sau
 - $(F_1 \leftrightarrow F_2) \in \mathbf{LP1} \text{ etc.})$
 - (iii) Dacă F ∈ **LP1** atunci (∀x)(F) ∈ **LP1** (punem şi
 - $(\exists x)(F) \in \mathbf{LP1}$), pentru fiecare $x \in X$
 - (iv) Dacă F ∈ LP1 atunci (F) ∈ LP1
 - -Nimic altceva nu mai este formulă

- Similar cu cazul **LP**, se definesc constructiv *subf(F)*, *mulțimea subformulelor* formulei F şi *Arb(F)*, *arborele ataşat* lui F (cuantorii sunt operatori de *aritate unu*)
- Singura subformulă a unei formule atomice este ea însăşi şi Arb(F) va fi constituit în acest caz dintr-un simplu nod
- Un term poate fi, la rândul său, privit ca un arbore (ca de altfel şi orice formulă atomică), astfel încât arborele unei formule poate fi "detaliat", dacă înlocuim fiecare nod corespunzător unui term cu arborele ataşat acestuia (similar pentru o subformulă atomică)
- Din motive tehnice, toate simbolurile care apar în Alf sunt considerate a fi diferite (nu admitem overloading)

- Definiție (apariții libere şi legate ale variabilelor). Fie F ∈ LP1 şi x ∈ X, astfel încât x apare în F, la o poziție oarecare j (în sens textual, stânga/ dreapta, ca literă într-un cuvânt, apariția menționată nefiind parte a numelui unui cuantificator (∀x) sau (∃x))
- Apariţia fixată a lui x se numeşte legată dacă este într-o parte (subformulă) G a unei (alte) subformule a lui F de forma G₁ = (∀x)(G) (sau (∃x)(G))
- În restul cazurilor, apariția considerată se numește **liberă**

- Orice apariție a unei variabile într-o formulă poate fi definită formal într-un mod simplu (structural)
- Vom nota, pentru fiecare F ∈ LP1, cu free(F) mulţimea variabilelor care au apariţii libere în F, şi cu leg(F) mulţimea variabilelor care au apariţii legate în F
- Desigur că, pentru fiecare x ∈ X, este posibil ca x să nu apară în F, sau să aibă doar apariții libere, sau doar apariții legate, sau şi apariții libere, şi apariții legate
- Putem nota cu var(F) = free(F) U leg(F)
- O situație nenaturală din punct de vedere semantic, dar posibilă sintactic, este aceea în care o variabilă x nu apare de loc în F (în sensul considerat), dar este prezent ca nume al unui cuantificator
- Vom conveni să notăm mulțimea acestor variabile cu restvar(F) şi să includem şi această mulțime în var(F)

- Definiție (închideri). O formulă F ∈ LP1 se numeşte închisă dacă nu conține apariții libere de variabile (altfel spus, free(F) = Ø)
- Pentru o formulă F, se numește **închiderea sa universală** formula $(\forall x_1)((\forall x_2)(...((\forall x_k)(F))...)$ (notată pentru simplitate și cu $(\forall *)(F)$ sau chiar $(\forall F)$), unde $\{x_1, x_2, ..., x_k\}$ = free(F)
- Analog (înlocuind ∀ cu ∃) se defineşte (notează)
 închiderea existențială a lui F
- Se va numi matricea lui F (notată F*) acea formulă obținută din F prin ştergerea (sintactică, textuală) a tuturor cuantificatorilor (∀x) şi (∃x)
- O formulă care nu este închisă se numeşte deschisă (o formulă în care var(F) = Ø se consideră a fi închisă)
- **Definiție (substituții)**. Prin **substituție** vom înțelege o secvență finită de elemente de tipul [x/t] (numite și **substituții elementare**), unde $x \in X$, $t \in T$

- O substituţie va avea astfel forma
 s = [x₁/t₁]•[x₂/t₂]• ... •[xₙ/tₙ] fiind practic un *cuvânt* peste alfabetul S = {[x/t] | x ∈ X, t ∈ T}, adică un element al lui S* (monoidul liber generat de S)
- O substituție s (ca mai sus) se aplică unei formule F, rezultând o formulă G, notată (F)s, care se obține din F prin înlocuirea fiecărei apariții libere a variabilei x₁ cu termul t₁, apoi a fiecărei apariții libere a variabilei x₂ cu t₂, etc.
- De obicei, se utilizează doar substituții permise pentru o formulă F ∈ LP1
- Substituția elementară [x/t] este permisă pentru F (sau, F acceptă [x/t]) dacă t nu conține variabile (libere) care au apariții legate în F (s de mai sus va fi permisă pentru F dacă va fi permisă pentru fiecare componentă a sa, [x_i/t_i], i ∈ [n])

- Ordinea (fixată deja prin modul de scriere) aplicării substituţiilor elementare dintr-o substituţie s este esenţială în majoritatea cazurilor
- O substituție s este normalizată (pentru F) dacă ordinea de aplicare a substituțiilor elementare componente nu contează
- Mai precis, s este normalizată dacă avem (F)s = (F)s', pentru fiecare s' care este obținută din s printr-o permutare a componentelor acesteia
- Substituţia vidă (ca element neutru al lui S*), notată [], nu face desigur nici o transformare în formula F căreia îi este aplicată, adică avem (F)[] = F
- Dacă avem (F)s = (F)s' atunci s şi s' se mai numesc şi echivalente pentru F

- Păstrăm notațiile, convențiile, rezultatele, conceptele din LP, dacă nu precizăm altfel (de ex.: literal, clauză, clauză Horn, formă normală, etc.)
- Putem renunţa la paranteze; fixa priorităţi
 operatorilor (cea mai "mare": cuantificatorii,
 restul se păstrează cf. LP), domeniul sintactic al
 unui operator (de detaliat...)
- Definiție. Un term care nu conține variabile se numește term de bază. Analog, vom avea formule de bază, substituții de bază, etc.
- EXEMPLE

CURS 8 - 9

- Înțelesul (semantica) unei formule
 F ∈ LP1 va fi, la fel ca în logica
 propozițională, o valoare de adevăr 0,
 1 ∈ B, valoare obținută într-un mod
 extensional
- Elementul principal în definirea semanticii va rămâne noțiunea de structură

- **Definiție.** Se numește **structură** un cuplu $S = \langle \mathcal{V}_S, I_S \rangle$ în care \mathcal{V}_S este o mulțime **nevidă** numită **univers**, iar I_S este o funcție (numită și **interpretare**)
- $I_S: X \cup \mathcal{F} \cup \mathcal{P} \to \mathcal{U}_S \cup [\mathcal{U}_S^* \to B] \cup [\mathcal{U}_S^* \to \mathcal{U}_S]$, care satisface condițiile:
 - -Dacă $x \in X$, atunci $I_{\mathbf{S}}(x) \in \mathcal{U}_{\mathbf{S}}$
 - -Dacă $P \in P_n$, atunci $I_S(P) : U_S^n \to B$
 - -Dacă $F \in \mathbf{F_n}$, atunci $I_{\mathbf{S}}(F) : \mathbf{U_S^n} \to \mathcal{U_S}$
- [C → D] desemnează mulțimea tuturor funcțiilor totale având domeniul C şi codomeniul D, iar [C* → D] denotă mulțimea tuturor funcțiilor de oricâte argumente (inclusiv 0) peste C, cu valori în D

- Prin urmare, interpretarea (semantica) unei variabile în structura S este un element din univers, interpretarea unui simbol predicativ n-ar este o funcție de la U la {0, 1} (sau, uneori, mulțimea elementelor din U pentru care valoarea în cauză este 1), iar semantica unui simbol funcțional de aritate n este o funcție de la U la U la U
- Pentru simplificarea exprimării, vom renunţa la indici dacă nu există confuzii şi vom nota pe I_S tot cu S
- Similar cu cazul logicii propoziţionale, orice structură va putea fi unic extinsă astfel încât să fie definită pentru toate elementele lui LP1

- **Definiție.** Pentru fiecare structură $S = \langle \mathcal{U}_S, I_S \rangle$, vom numi **extensia sa imediată funcția**
 - **S**': X U \mathcal{F} U \mathcal{P} U **T** U **LP1** $\rightarrow \mathcal{V}_{S}$ U [$\mathcal{V}_{S}^* \rightarrow \mathcal{V}_{S}$] U U [$\mathcal{V}_{S}^* \rightarrow B$] U **B**, dată constructiv în continuare
- Pentru început, vom pune S'(a) = S(a) (= I_S(a)), pentru fiecare a ∈ X U F U P, ceea ce înseamnă că S' s-a definit, în particular, şi pentru fiecare term elementar
- Fie acum orice $t \in \mathbf{T}$, adică orice $n \in \mathbf{N}^*$,orice $t_1, t_2, \dots, t_n \in \mathbf{T}$ și orice $f \in \mathbf{F_n}$, astfel încât $t = f(t_1, t_2, \dots, t_n)$; atunci $S'(t) = S(f)(S'(t_1), S'(t_2), \dots, S'(t_n)) (\in \mathcal{U}_{\mathbf{S}})$
- Am încheiat astfel procesul de definire al lui S' pe
 X U F U P U T şi rămâne să definim S' pe LP1
- Vom face acest lucru în mod constructiv:

- **-Baza**. Fie $F = A \in \mathbf{At}$; în această situație avem fie $A = P \in \mathbf{P_0}$ fie $A = P(t_1, t_2, ..., t_n)$, $A = \mathbf{N^*}$, A =
- -Pas constructiv. Vom avea de considerat cazurile:
- (i) $F = (F_1)$. Atunci $S'(F) = \overline{S'(F)}$
- (ii) $F = (F_1 \land F_2)$. Atunci $S'(F) = S'(F_1) \cdot S'(F_2)$
- (iii) $F = (F_1 \vee F_2)$. Atunci S' $(F) = S'(F_1) + S'(F_2)$
- (iv) $F = (\forall x)(G)$. Atunci S'(F) = 1 dacă şi numai dacă pentru fiecare $u \in \mathcal{U}_S$ avem $S'_{[x/u]}(G) = 1$ unde $S'_{[x/u]}$ este o interpretare care coincide în totalitate cu S' exceptând faptul că S'(x) = u
- (v) $F = (\exists x)(G)$. Atunci S'(F) = 1 dacă şi numai dacă există (măcar) un element $u \in \mathcal{U}_S$ astfel încât $S'_{[x/u]}(G) = 1$
- Alte notații, observații (F "la" S; LP1 "cu" egal, etc.; LP2;
 LP ⊆ LP1)

CURS 10

- Continuăm într-un mod similar cu modul în care am procedat la LP
- Mai exact, va trebui să discutăm despre: decidabilitate, forme normale, rezoluție, etc.

- Definiție (universuri şi structuri Herbrand).
 Fie F ∈ LP1. Se numeşte univers Herbrand (ataşat lui F), mulțimea D(F) definită constructiv prin:
 - **-Baza**. În D(F) se pun toate elementele din F_0 care apar în F; dacă F nu conține nici o constantă, atunci se pune **forțat** în D(F) un element oarecare din F_0 (numele rezervat standard, de obicei, este a)
 - **-Pas constructiv**. Fie orice $n \in \mathbb{N}^*$, orice $f \in \mathbb{F}_n$ care apare în F şi termii oarecare
 - $t_1, t_2, ..., t_n \in \mathbf{D(F)}$; atunci $f(t_1, t_2, ..., t_n) \in \mathbf{D(F)}$
 - -Nimic altceva nu mai este în D(F)

• O structură Herbrand (pentru F) este o structură (corectă pentru F), $H = \langle \mathcal{U}_H, I_H \rangle$, în care $\mathcal{U}_H = \mathbf{D}(\mathbf{F})$, iar I_H satisface condiția că "interpretează fiecare term prin el însuși". Mai exact,

 $H(f(t_1, t_2, ..., t_n)) = f^H(\langle t_1^H, t_2^H, ..., t_n^H \rangle) =$ = $f(t_1^H, t_2^H, ..., t_n^H)$, pentru fiecare $n \in \mathbb{N}$ şi fiecare $t = f(t_1, t_2, ..., t_n) \in \mathbb{T}$

- Se poate spune că **D(F)** este mulțimea termilor de bază construiți cu simboluri din F
- Într-o structură Herbrand, dacă $f \in \mathbf{F_0}$ atunci H(f) = f şi în consecință dacă t este un term de bază avem şi $t^H = t$
- Interpretarea unei variabile este cea uzuală (x^H ∈ D(F) pentru fiecare x ∈ X), la fel ca şi interpretarea simbolurilor predicative (ele vor fi funcții oarecare peste D(F) cu valori în B). A nu se confunda f^H(<t₁^H, t₂^H, ..., t_n^H>), care denotă aplicarea efectivă a funcției f^H: D(F)ⁿ → D(F) n-uplului <t₁^H, t₂^H, ..., t_n^H>, cu f(t₁^H, t₂^H, ..., t_n^H) (valoarea aplicării anterioare), care este un term fără variabile aparținând lui D(F), adică, în ultimă instanță, un şir de caractere
- Dacă există o structură Herbrand care este model pentru o formulă F, atunci spunem şi că F admite model Herbrand

Teoremă (de extensie). Pentru fiecare structură

 $\mathbf{S} = \langle \mathcal{U}_{\mathbf{S}}, I_{\mathbf{S}} \rangle$, extensia sa imediată \mathbf{S}' este funcție și este unica funcție având domeniul

X UPUTUFU LP1 şi codomeniul

 \mathcal{U}_S U [$\mathcal{U}_S^* \to \mathcal{U}_S$] U [$\mathcal{U}_S^* \to B$] U **B** unde **S**' extinde **S** şi satisface condițiile:

(i) $S'((\mid F)) = S'(F)$, pentru fiecare $F \in LP1$

(ii) $S'((F_1 \wedge F_2)) = S'(F_1) \cdot S'(F_2)$, pentru fiecare

$$F_1, F_2 \in \mathbf{LP1}$$

(iii) $S'((F_1 \vee F_2)) = S'(F_1) + S'(F_2)$, pentru fiecare

$$F_1, F_2 \in \mathbf{LP1}$$

(iv) $\mathbf{S}'((\forall x)(G)) = 1$ dacă și numai dacă pentru fiecare $u \in \mathcal{U}_{\mathbf{S}}$ avem $\mathbf{S}'_{[x/u]}(G) = 1$ unde $\mathbf{S}'_{[x/u]}$ este o interpretare care coincide cu \mathbf{S}' exceptand faptul că

S'(x) = u (pentru fiecare $x \in X$ şi fiecare $G \in LP1$)

- Mai sus putem adăuga (conform presupunerilor de până acum) şi
 (v) S'((∃x)(G)) = 1 dacă şi numai dacă există (măcar) un element
 u ∈ V_s astfel încât S'_[x/u](G) = 1 (pentru fiecare x ∈ X şi fiecare G ∈ LP1)
- Relaţia S'((F)) = S'(F) o putem considera ca fiind adevărată chiar prin convenţie (demonstraţie similară cu LP)

Teoremă (de substituție). Fie H ∈ LP1, oarecare. Fie orice F, G ∈ LP1 astfel încât F este o subformulă a lui H şi G este tare echivalentă cu F. Fie H' formula obținută din H prin înlocuirea (unei apariții fixate a) lui F cu G. Atunci H ≡ H' (demonstrație - schiță)

 Echivalențele deja cunoscute din LP pot fi completate cu altele, care se referă la cuantori:

Teoremă. Pentru fiecare F, $G \in LP1$ şi fiecare x, $y \in X$, sunt adevărate următoarele echivalențe:

2. Dacă x nu apare liber în G, atunci:

$$(\forall x)(F \land G) \equiv (\forall x)(F) \land G$$
$$(\forall x)(F \lor G) \equiv (\forall x)(F) \lor G$$
$$(\exists x)(F \land G) \equiv (\exists x)(F) \land G$$
$$(\exists x)(F \lor G) \equiv (\exists x)(F) \lor G$$

- 3. $(\forall x)(F) \land (\forall x)(G) \equiv (\forall x)(F \land G)$ $(\exists x)(F) \lor (\exists x)(G) \equiv (\exists x)(F \lor G)$
- 4. $(\forall x)(\forall y)F \equiv (\forall y)(\forall x)F$ $(\exists x)(\exists y)F \equiv (\exists y)(\exists x)F$
- 5. Dacă x nu apare liber în F, atunci:

$$(\forall x)F \equiv F$$

 $(\exists x)F \equiv F$

(demonstrație - schiță)

- Ca o consecință a teoremei anterioare rezultă că sunt adevărate şi echivalențele $(\forall x)(\forall x)F \equiv (\forall x)F$ şi $(\exists x)(\exists x)F \equiv (\exists x)F$ (chiar şi variantele $(\exists x)(\forall x)F \equiv (\forall x)F$, respectiv $(\forall x)(\exists x)F \equiv (\exists x)F$), care se pot generaliza pentru oricâte apariții ale cuantorilor (F ar putea conține la rândul ei cuantificatori)
- Se poate arăta însă că nu sunt adevărate echivalențele (mai exact, există x ∈ X, există F, G ∈ LP1 astfel încât, mai jos, formulele din membrul stâng nu sunt echivalente cu cele corespunzătoare din membrul drept):

$$(\forall x)F \lor (\forall x)G \equiv (\forall x)(F \lor G)$$

 $(\exists x)F \land (\exists x)G \equiv (\exists x)(F \land G)$

• Nici echivalenţa $(\forall x)(\exists y)F \equiv (\exists y)(\forall x)F$ nu este adevărată pentru fiecare formulă F

Teoremă (lema de translație). Fie F ∈ LP1,
 x ∈ X , t ∈ T un term de bază şi S orice structură corectă pentru formulele care apar. Atunci:

$$\mathbf{S}((F)[x/t]) = \mathbf{S}_{[x/\mathbf{S}(t)]}(F)$$

(demonstrație - schiță)

Teoremă (lema de redenumire a variabilelor legate). Fie F = (○x)G, ○ ∈ {∀, ∃}, o formulă oarecare din LP1. Fie y o variabilă nouă (în sensul că ea nu apare în G). Atunci :

$$F \equiv (\circ y)(G[x/y])$$

(demonstrație - schiță)

- Definiție (forma normală rectificată). O formulă F ∈ LP1 se numește rectificată (sau se află în formă normală rectificată, pe scurt FNR) dacă nu conține variabile care apar atât libere, cât și legate și nu are cuantificatori care să lege aceeași variabilă, dar pe poziții diferite în formulă (indiferent dacă este vorba de cuantificatori existențiali sau universali)
- Teoremă. Pentru orice formulă din F ∈ LP1, există o formulă rectificată F' ∈ LP1, astfel încât F'≡ F

(demonstrație - schiță)

- Definiție (forma normală prenex). O formulă
 F ∈ LP1 este în formă normală prenex (FNP, pe scurt) dacă F = (○₁y₁) ...(○nyn)G, unde n ∈ N,
 ○i ∈ {∃, ∀} (i ∈ [n]), iar y₁, ..., yn sunt (posibil, toate) variabilele distincte care apar (liber) în G
- În plus, G nu mai conține cuantificatori
- În cele de mai sus, cazul n = 0 se referă la absența cuantificatorilor ([0] = Ø)
- Teoremă. Pentru fiecare formulă F ∈ LP1, există o formulă F' ∈ LP1, care este în FNP şi este tare echivalentă cu F (demonstrație schiță)

- Am arătat că pentru fiecare formulă din LP1, există o altă formulă din LP1, care este tare echivalentă cu ea şi care este în FNP rectificată (pe scurt, FNPR)
- Putem presupune şi că nu există în această formulă cuantificatori care să lege variabile care nu apar în ea şi nici cuantificatori (relativ la o aceeaşi variabilă) cu apariţii multiple
- Cu alte cuvinte, din punctul de vedere al satisfiabilității, ne putem limita la studiul formulelor din **LP1** de forma $F = (\circ_1 y_1) \dots (\circ_k y_k)F'$, unde free(F') = $\{y_1, y_2, \dots, y_k\}$ (poate fi doar incluziune, pentru moment), iar F' este chiar matricea lui F, nemaiconținând alți cuantori $(\circ_1, \circ_2, \dots, \circ_k \in \{\forall, \exists\})$
- Prin urmare (avem şi: o formulă este satisfiabilă dacă şi numai dacă închiderea sa existențială este satisfiabilă), pentru testarea satisfiabilității unei formule din LP1 putem să ne limităm la clasa de formule având aspectul sintactic
 F = (o₁y₁)(o₂y₂) ... (o㎏y㎏)F*, unde F* este matricea lui F iar leg(F) = var(F) = free(F*) = {y₁, y₂, ... yₖ}; această formulă este şi închisă, neconținând apariții libere de variabile

- Definiție (forma normală Skolem). O formulă F ∈ LP1 este în formă normală Skolem (FNS, pe scurt), dacă are aspectul F = (∀x₁) ... (∀xk)G unde G nu mai conține cuantificatori (este chiar matricea lui F), iar x₁, x₂, ..., xk sunt variabile distincte şi reprezintă exact variabilele care apar în G (free(G) = {x₁, x₂, ..., xk}). F este în formă normală Skolem clauzală (FNSC, pe scurt), dacă este în FNS şi matricea sa este în FNC (forma normală conjuctivă) într-un sens similar cu LP (literalii reprezentând acum formule atomice din LP1 sau negații ale lor)
- Teoremă. Pentru fiecare formulă F din LP1, există o altă formulă F'∈ LP1, care este în FNSC şi care este slab echivalentă cu ea (demonstrație – schiță; urmează)
 Demonstrație. Vom prezenta un algoritm prin care formula F' va fi construită efectiv din formula F

Algoritm Skolem

- Intrare: F ∈ LP1. Fără a restrânge generalitatea, putem presupune că F este în FNPR, închisă
- leşire: F' ∈ LP1, aflată în FNS (şi închisă), slab echivalentă cu F
- Metodă:
- Pasul 1. F':= F
- Pasul 2. Cât_timp (există cuantificatori existențiali în F')
 execută
 - **2.1**. Alege un asemenea cuantificator și elimină-l
 - **2.2**. Transformă formula F'

Sf_Cât_timp

- Comentarii legate de demonstrație. Orice formulă intermediară prelucrată de algoritm are forma
 F' = (∀y₁) ... (∀yₙ)(∃z)G, unde G poate să conțină şi alți cuantificatori (am pus în evidență primul cuantificator existențial, alegerea fiind acum deterministă dacă ne gândim că parcurgem formula simbol cu simbol, de la stânga la dreapta)
- Atunci, în urma Paşilor 2.1 şi 2.2, F' va căpăta forma
 F' = (∀y₁) ...(∀yn)((G)[z/f(y₁, ..., yn)]) unde f este un simbol funcțional nou (în sensul că el nu mai apare în formulele considerate atenție la cardinalitățile alfabetului inițial), f ∈ Fn
- Să notăm cu $H \triangleq (\forall y_1) \dots (\forall y_k)(\exists z)G$, formula de tip F' existentă înainte de execuția unui pas al algoritmului precedent și cu $H' \triangleq (\forall y_1) \dots (\forall y_k)(G)[z/f (y_1, y_2, \dots y_k)]$ formula rezultată după execuție
- Este suficient să arătăm că H este slab echivalentă cu H'

 Putem sintetiza rezultatele obţinute până în prezent în:

Teoremă. Pentru fiecare formulă $F \in LP1$, există o formulă $F' \in LP1$ astfel încât

 $F' \equiv_s F$, F' fiind în **FNSC** închisă $(F' = (\forall y_1) \dots (\forall y_n)F^*, \{y_1, \dots, y_n\} = free(F^*), F^*$ este matricea lui F și este în formă normală conjunctivă)

• Exemple, exerciții

CURS 11

 Teoremă. Fie F o formulă din calculul cu predicate de ordinul I fără egalitate, închisă şi aflată în FNS. Atunci F este satisfiabilă dacă şi numai dacă F admite un model Herbrand (demonstrație - schiță)

Decidabilitate şi rezoluţie de bază în LP1 (LP1_{_}) 2

 Teoremă (Löwenheim – Skolem). Fiecare formulă satisfiabilă din LP1 admite model cel mult numărabil

(demonstrație - schiță)

 Definiție (extensia Herbrand). Pentru fiecare formulă F închisă, aflată în FNS,

 $F = (\forall y_1) \dots (\forall y_n)F^*, \{y_1, \dots, y_n\} = free(F^*), F^*$ fiind matricea lui F, extensia sa Herbrand este mulțimea

E(F) = {(F*)[
$$y_1/t_1$$
]•[y_2/t_2]• ... •[y_n/t_n] | $t_1, t_2, ..., t_n \in \mathbf{D}(F)$ }

- Dacă F este în FNSC (F are forma de mai sus, în plus F* fiind în FNC, F* = C₁ ∧ C₂ ∧ ∧ C_k, C₁, C₂, ..., C_k reprezentând clauze, adică literali din LP1), mulțimea se numeşte extensia Herbrand generalizată (notată E'(F))
- Extensia Herbrand generalizată a unei formule este obținută practic prin considerarea tuturor instanțelor clauzelor care compun matricea sa (formula fiind deja în FNSC şi considerată în reprezentarea cu mulțimi), instanțe obținute prin aplicarea tuturor substituțiilor posibile cu termi de bază din D(F) (pentru ca F* să fie nesatisfiabilă este suficient ca măcar o clauză C_j să fie nesatisfiabilă)

- Teoremă (Church). Problema validității pentru logica cu predicate de ordinul I (fără egalitate) este nedecidabilă, dar semidecidabilă (demonstrație)
- Teoremă (Gödel-Herbrand-Skolem). O formulă
 F ∈ LP1 este satisfiabilă dacă şi numai dacă E(F) este satisfiabilă
 (demonstraţie)
- Teoremă (teorema lui Herbrand; teorema de compactitate pentru LP1). O formulă F ∈ LP1 este nesatisfiabilă dacă şi numai dacă există o submulțime finită a lui E'(F) care să fie nesatisfiabilă (demonstrație)

- În acest moment putem spune că procedura următoare (intitulată şi Procedura lui Gilmore) poate fi folosită pentru testarea nesatisfiabilității oricărei formule din LP1
- Pasul 1 este un algoritm în sine, formula găsită la sfârşitul execuției sale fiind slab echivalentă cu formula inițială şi având aspectul F = (∀*)F*, unde F* = C₁ ∧ C₂ ∧ ... ∧ C_k
- Extensia Herbrand generalizată E'(F) rezultată în urma aplicării Pasului 2 trebuie interpretată ca fiind o listă de clauze din LP
- Datorită faptului că E'(F) nu este recursivă ci doar recursiv enumerabilă, Pasul 2 reprezintă un semialgoritm
- După cum se observă, nici n-ar fi nevoie de obținerea acestei liste dintr-o dată. Este nevoie doar de a putea selecta câte un *nou* element din ea "atunci când este necesar", conform **Pasului 3.3.2**, care ar putea fi reformulat prin *Obține un nou element din* **E'(F)**

- Practic, pornind de la ordinea pe D(F) deja sugerată (bazată pe lungimea termilor), se poate defini o ordine totală şi pe E'(F) (acest lucru nu ar implica decât o simplă extensie a unei relații de ordine definită pe o mulțime "suport" la un produs cartezian al acelei mulțimi cu ea însăşi, de oricâte ori)
- De fapt, doar Pasul 3, şi numai el, este semialgoritmul cunoscut în literatura de specialitate ca Procedura lui Gilmore (sau Procedura rezoluției de bază)
- Aceasta nu se termină în cazul în care F este satisfiabilă şi conține măcar un simbol funcțional de aritate cel puțin 1

Semialgoritmul lui Gilmore (Procedura rezoluției de bază)

- Intrare: Orice formulă F ∈ LP1
- leşire: "DA", doar dacă F este nesatisfiabilă
- Metodă:
 - Pasul 1. Se transformă F într-o formulă aflată în FNSC (închisă), succesiv, prin rectificare (redenumire), găsirea FNP (FNPR), obținerea închiderii existențiale, obținerea FNS şi apoi FNSC, formula rezultat notându-se, pentru simplitate, tot cu F
 - **Pasul 2.** Se "obține" **E'(F)** = $\{G_1, G_2, ..., G_n, ...\}$

Pasul 3. 3.1. $M := \emptyset$

3.2.
$$i := 0$$

3.3. Repetă

3.3.2. Alege
$$G_i \in E'(F)$$

3.3.3.
$$M := M \cup \{G_i\}$$

3.3.4.
$$M' := Res^*(M)$$

Pasul 4. Tipărește DA

- Trebuie însă să arătăm că (semi)algoritmul precedent "face ceea ce dorim"
- Să precizăm de la bun început că vom lua în considerare doar formule F ∈ LP1 pentru care E'(F) este infinită
- În caz contrar, rezultatele obținute până în prezent ne "spun" că F poate fi privită ca o formulă din LP, nemaifiind necesară o tratare a acesteia în noul context
- Teoremă. Procedura rezoluției de bază pentru LP1 este corectă

(demonstrație - schiță)

- Teoremă (a rezoluției de bază). Fie F ∈ LP1 şi E'(F') extensia Herbrand generalizată a unei formule F', slab echivalente cu F şi aflată în FNSC (închisă)
- Atunci F este nesatisfiabilă dacă şi numai dacă există o demonstrație prin rezoluție (în sensul logicii propoziționale) a lui □, pornind cu (o parte finită din) elementele lui E'(F') (demonstrație - schiță)
- Exemple (rezoluția de bază), exerciții, comentarii

- Rezoluția specifică (numită şi pură) pentru LP1, deşi diferită de rezoluția de bază, păstrează ideea principală a rezoluției din LP şi anume că la fiecare pas de rezoluție se aleg două clauze şi se obține o altă clauză (rezolvent), eliminând anumiți literali prin "reducere" cu negațiile lor
- Eliminările devin mai complicate, iar "esența" lor este (sub)procedura de unificare

- A unifica două sau mai multe formule atomice din LP1 înseamnă a găsi o substituție pentru variabilele care intervin în acele formule (substituția nefiind neapărat elementară sau de bază) astfel încât în urma aplicării substituției formulele atomice respective să coincidă (textual, ca şiruri de caractere)
- Obţinerea unui rezolvent nu va însemna numai o simplă reducere a unui literal cu complementarul său, ci şi o "identificare" prealabilă a unor literali

- Unificarea se "face" cu ajutorul Algoritmului lui
 J. Robinson
- Exemplu.Fie:

```
F = (\forall x)(\forall y)((\exists P(x) \lor \exists P(f(c)) \lor Q(y)) \land P(y) \land (\exists P(g(b, x)) \lor \exists Q(b))), \text{ unde}
-C_1 = \exists P(x) \lor P(f(c)) \lor Q(y)
-C_2 = P(y)
-C_3 = \exists P(g(b, x)) \lor Q(b)
F^* = \{C_1, C_2, C_3\} = \{\{\exists P(x), \exists P(f(c)), Q(y)\}, \{P(y)\}, \{\exists P(g(b, x)), \exists Q(b)\}\}
```

Considerăm pe rând următoarele cupluri de clauze:

- -C₁ şi C₂. Din motive tehnice, nu trebuie să existe variabile comune în clauzele considerate în momentul în care încercăm să aplicăm un pas al rezoluției pure
- Facem substituția de redenumire [y/z] în C_2 , găsind $C'_2 = \{P(z)\}$
- Prin [x/z], *unificăm* mulțimea { P(x), P(z)} (acest din urmă literal fiind complementarul celui conținut de C'₂), găsind

Res(C₁, C'₂) = {
$$| P(f(c)), Q(y) \} = C_4$$

-C₄ şi C₂. Redenumim în C₂ şi lucrăm tot cu C'₂. Aplicând [z/f(c)], vom unifica mulțimea

$${ | P(f(c)), | P(z) }$$
, găsind Res $(C_4, C'_2) = { Q(y) } = C_5$

- Astfel, am găsit o respingere utilizând rezoluţia pură, pornind cu clauzele lui F, adică demonstraţia
 - (\mathcal{D}) : C_1 , C_2 , C_4 , C_5 , C_3 , C_6 , \square

- Definiție (unificare). Fie L = {L₁, L₂, ..., L_k} o mulțime finită, nevidă, de literali din LP1. Ea se numește unificabilă dacă există o substituție s astfel încât card((L)s) = 1
- În acest caz, s se numeşte unificator pentru
- O substituţie s se numeşte cel mai general unificator (m.g.u.) pentru o mulţime unificabilă £ dacă orice alt unificator s' se "obţine" din s, adică pentru fiecare unificator s' există o substituţie sub astfel încât s' = s sub

- Să presupunem acum că avem două clauze distincte din LP1 (nu neapărat clauze Horn şi conţinând eventual şi variabile)
- Ideea rezoluției pure se bazează pe faptul că putem unifica "cât mai mulți" literali din cele două clauze şi apoi îi putem elimina, într-un mod similar cu rezoluția propozițională

CURS 12

- Definiție (rezoluția pură într-un pas, în LP1).
 Fie C₁, C₂ şi R clauze în LP1, C₁ ≠ C₂. R se numește rezolvent (pur) pentru C₁ şi C₂, obținut într-un pas, dacă sunt îndeplinite condițiile:
 - (i) Există substituțiile de redenumire s₁ și s₂ astfel încât (C₁)s₁ și (C₂)s₂ nu au variabile comune
 - (ii) Există literalii $L_1, L_2, ..., L_m \in (C_1)s_1$ şi $L'_1, L'_2, ..., L'_n \in (C_2)s_2$ astfel încât mulțimea $\mathcal{L} = \{L_1, L_2, ..., L_m \text{ (barate)}, L'_1, L'_2, ..., L'_n\}$ este unificabilă. Fie **sub** un cel mai general unificator pentru \mathcal{L}
 - (iii) $R = (((C_1)s_1 \setminus \{L_1, L_2, ..., L_m\}) \cup ((C_2)s_2 \setminus \{L'_1, L'_2, ..., L'_n\}))$ **sub**

- Deoarece nu există pericol de confuzii, vom folosi aceleași notații pentru rezoluția pură ca si cele adoptate pentru rezoluția propozițională (ceea ce se schimbă este practic doar definiția rezolvenților obținuți într-un pas)
- Teoremă (Julia Robinson). Orice mulţime £, finită, nevidă, unificabilă, de literali din LP1, admite un cel mai general unificator. Problema testării faptului că o mulţime de literali este unificabilă, precum şi găsirea unui cel mai general unificator, sunt decidabile (vezi algoritmul de mai jos)
- Există astfel o metodă relativ simplă pentru unificarea unei mulțimi date de literali
- Ideea este de a identifica porţiuni de text, având un format special; acest lucru nu se poate face decât prin intermediul variabilelor, folosind substituţiile
- În plus, "apelurile" recursive, de genul "x este înlocuit cu t, care conține x", sunt interzise (altfel ar fi necesară o procedură de tip occurrence checking, care este ineficientă)

LP1 – Rezoluție pură 10 Algoritmul Juliei Robinson

Intrare. Orice mulțime finită, nevidă de literali din LP1, $\mathcal{L} = \{L_1, ..., L_n\}$

leşire.

- -"DA" în caz că £ este unificabilă şi **sub** un m.g.u. (normalizat)
 - -"NU" în caz că £ nu este unificabilă

Metodă.

Pas1. sub:=[] {**sub** va fi cel mai general unificator în caz de răspuns afirmativ, iar [] reprezintă substituția vidă}

Pas2. j:=0 {j este o variabilă (*flag*) prin care se testează dacă mulțimea respectivă este sau nu unificabilă}

- **Pas 3. Cât timp** (j = 0 şi card((\mathcal{L})sub)>1) **execută** {Există L₁, L₂ $\in \mathcal{L}$ a.î. L₁ \neq L₂ (textual). Fie i poziția simbolurilor diferite din L₁, L₂ (prima de la stânga la dreapta)}
 - Pas 3.1. Dacă (nici unul dintre cei doi simboli diferiti de pe poziția i din cei doi literali nu este o variabilă)

atunci j:=1

altfel {fie x simbolul care este o variabilă (să admitem că este din L_1) şi că în L_2 pe poziția i corespunzătoare se găseşte (în mod neapărat) un simbol funcțional de aritate 0 sau mai mare; aceasta înseamnă că la poziția i din L_2 "începe" un term t}

```
Dacă (x apare în t)
                   atunci j:=1
                   altfel
                           sub := sub • [x/t]
                  sf
             Sf
    Sf
Pas4. Dacă (j=1)
       atunci
           "NU" {multimea inițială nu este unificabilă}
       altfel
           "DA" {mulțimea inițială este unificabilă} și sub
       sf
```

- Comentarii asupra CORECTITUDINII algoritmului
- Teoremă (a rezoluției pure pentru LP1).

Fie $F \in LP1$ o formulă închisă, aflată în **FNSC**, $F = (\forall_*)F^*$. Atunci F este nesatisfiabilă dacă şi numai dacă $\Box \in Res^*(F^*)$, adică dacă şi numai dacă există o demonstrație prin rezoluție pură a clauzei vide (o respingere), pornind cu clauzele lui F

- Demonstraţia se face prin intermediul teoremei rezoluţiei de bază
- Indexul, exercițiile ...