Jumătatea a 2-a a semestrului

curs

- structura hardware a unui sistem de calcul
- finalizare test scris (săptămâna a 8-a)
 - condiție susținere test cel mult 2 absențe la laborator

laborator

- limbaj de asamblare
- finalizare test practic (săptămâna a 7-a)

Cuprins

- I. Structura unui sistem de calcul
- II. Memoria
- III. Unitatea centrală de procesare (CPU)
- IV. Îmbunătățirea performanței CPU
- V. Pipeline
- VI. Sistemul de întreruperi
- VII. Sistemul de operare

I. Structura unui sistem de calcul

Componentele principale

- Unitatea centrală de procesare (CPU)
- Memoria
- Dispozitive periferice (I/O = *input/output*)
- Magistrale
 - de date
 - de adrese
 - de control

Unitatea centrală de procesare

- numită și procesor
- execută instrucțiunile indicate de programator
- realizează prelucrarea datelor
- coordonează funcționarea celorlalte componente

Memoria

- stocarea informațiilor
 - date
 - instrucţiuni
- furnizarea informațiilor la cerere
- rol pasiv
 - "răspunde" la cererile venite din exterior
 - nu iniţiază niciodată un transfer

Dispozitivele periferice

- comunicarea cu exteriorul
- funcții foarte variate
 - preluare date
 - afişare
 - imprimare
 - stocare (persistentă)
 - etc.

Magistralele

- căi de legătură între CPU, memorie și periferice
- după informația care le parcurge
 - de date date şi instrucţiuni
 - de adrese adrese pentru memorie şi dispozitive periferice
 - de control semnale prin care CPU comunică cu celelalte circuite şi le controlează

II. Memoria

Tipuri de memorie

- ROM (Read-Only Memory)
 - conținutul său poate fi citit, dar nu și modificat
 - nevolatilă (nu își pierde conținutul la întreruperea alimentării)
- RAM (Random Access Memory)
 - conţinutul său poate fi citit şi modificat
 - volatilă (își pierde conținutul la întreruperea alimentării)

Memoria ROM - tehnologii

- PROM (*Programmable ROM*) conţinutul său poate fi programat de utilizator
- EPROM (*Erasable PROM*) poate fi șters și reprogramat de mai multe ori
 - UVEPROM (*Ultra-Violet EPROM*) ştergere
 prin expunere la radiaţie UV
 - EEPROM (*Electrical EPROM*) ştergere prin impulsuri electrice

Memoria RAM - tehnologii

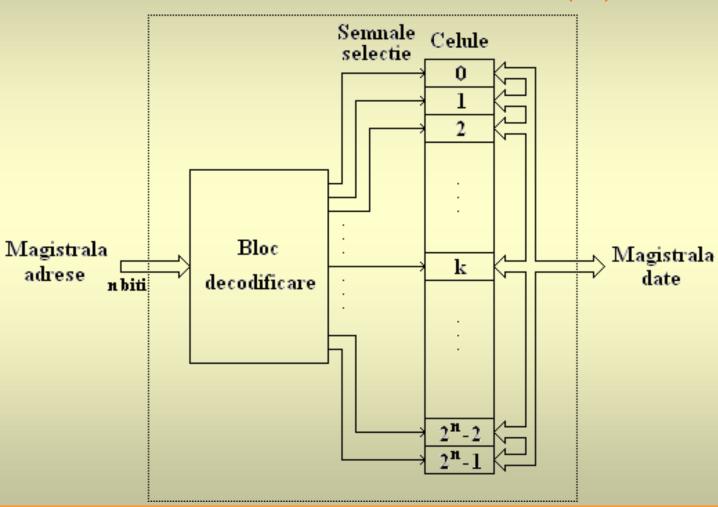
- SRAM (Static RAM)
 - viteză mare
 - preţ ridicat
- DRAM (Dynamic RAM)
 - mai lentă
 - densitate de integrare mare → spaţiu ocupat
 mic
 - preţ mai redus

Structura memoriei (1)

- şir unidimensional de celule (locații)
- fiecare celulă are asociat un număr unic adresa
- bloc decodificare selectează locația cu adresa indicată
- dimensiunea circuitului de memorie dată de numărul de biţi de adresă

 $dimensiune = 2^{nr_biti_adresa}$

Structura memoriei (2)



Caracteristici tehnice

- timpul de acces
 - durata dintre momentul primirii comenzii şi momentul furnizării rezultatului
 - acelaşi pentru toate celulele dintr-un circuit
 - ordin de mărime: nanosecunde
- capacitatea
 - până la 256 GB/circuit
 - în creștere continuă

II.1. Memoria cache

Problema

- procesorul este mai rapid decât memoria
 - este obligat să aștepte până când primește datele și instrucțiunile din memorie
- performanța procesorului nu este exploatată
- cauze
 - dezvoltarea tehnologică
 - factori economici

Soluţia

- legile localizării determinate empiric
- valabile pentru marea majoritate a aplicaţiilor
- tipuri de localizare
 - spaţială
 - temporală

Localizare temporală

- dacă o locație de memorie este accesată la un moment dat, este foarte probabil să fie accesată din nou în viitorul apropiat
- exemple
 - variabilele sunt folosite în mod repetat
 - bucle de program instrucţiunile se repetă

Localizare spaţială

- dacă o locație de memorie este accesată la un moment dat, este foarte probabil ca şi locațiile vecine să fie accesate în viitorul apropiat
- exemple
 - parcurgerea tablourilor
 - bucle de program

Legile localizării - consecințe

- la un moment dat, un program folosește numai o (mică) parte din locațiile sale de memorie
- un circuit de capacitate mai mică poate reține aceste locații
- acest circuit poate fi mai rapid
- sporul de performanță poate fi major

Memoria cache

- circuit rapid și de capacitate mică
 - interpus între procesor şi memoria principală
- reţine locaţiile din memoria principală accesate cel mai recent de procesor
- procesorul solicită conținutul unei locații
 - se caută mai întâi în cache
 - dacă locația nu este găsită în cache căutare în memoria principală

Caracteristici

Viteza

- foarte mare la acelaşi nivel cu procesorul
 - tehnologie performantă (SRAM)
 - dimensiune redusă → bloc de decodificare mai simplu, deci mai rapid

Prețul

- rezonabil
 - datorită dimensiunii reduse

Parametri de performanță (1)

- H rata de succes (hit ratio)
 - procentajul cazurilor în care locația căutată a fost găsită în cache
- M rata de insucces (miss ratio)
 - procentajul cazurilor în care locația căutată nu a fost găsită în cache

$$0 \le H, M \le 1$$

$$M = 1 - H$$

Parametri de performanță (2)

- T_c timpul de acces la cache
- T_m timpul de acces la memorie în cazul unei ratări în cache
- T timpul mediu de acces la memorie (cu cache)
- T_p timpul de acces la memoria principală (în absenţa cache-ului)

Performanța memoriei cache (1)

$$T = T_c \cdot H + T_m \cdot M$$

- dacă $T < T_p \rightarrow spor de viteză$
- T mărime statistică
- cazuri extreme
 - H=100% (M=0): T = T_c \rightarrow ideal
 - H=0 (M=100%): T = T_m → pierdere de viteză $(T_m > T_p)$

Performanța memoriei cache (2)

Situația reală - exemplu

- $T_c = 2 \text{ ns}$
- $T_p = 10 \text{ ns}$
- $T_m = 11 \text{ ns}$
- H = 95%
- $T = 2.45 \text{ ns} = 0.245 T_p \rightarrow \text{viteza de acces}$ creşte de peste 4 ori

Adresare

- adresa din cache nu corespunde cu adresa din memoria principală
- căutarea se face după adresa din memoria principală
- deci cache-ul trebuie să reţină şi adresele locaţiilor în memoria principală

Linii de cache

- cache-ul se folosește de localizarea temporală
- cum se poate exploata și localizarea spațială?
- când se aduce o locație în cache, se aduc şi locațiile vecine
 - acestea formează o linie de cache

Politica de înlocuire

- cache mic se umple repede
- noi linii aduse în cache trebuie eliminate altele mai vechi
 - eliminare scriere în memoria principală
- care linii trebuie eliminate?
 - scopul creşterea vitezei
- cele care nu vor fi accesate în viitorul apropiat!!!

Îmbunătățirea performanței

- depinde de două mărimi
 - timpul de acces la cache (T_c)
 - rata de succes (H)
- nu pot fi optimizate simultan
- influențate de
 - tehnologie
 - politica de înlocuire

Tipuri constructive de cache

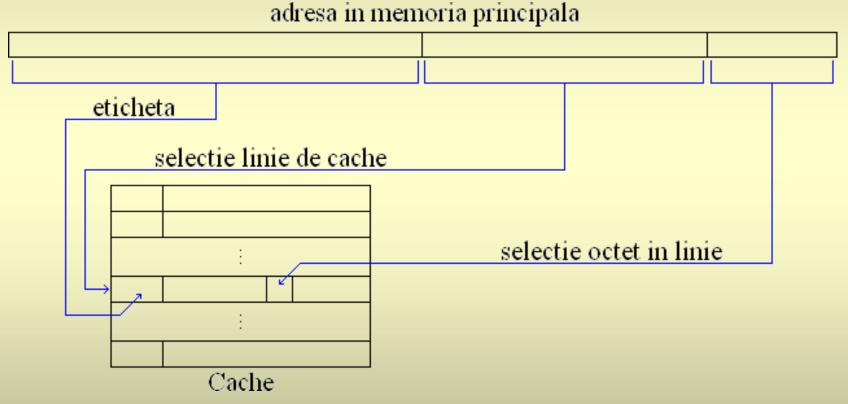
- cu adresare directă (direct mapped cache)
- total asociativ (fully associative cache)
- parțial asociativ (set associative cache)

Cache cu adresare directă (1)

- plasarea unei locații în cache
 - linia de cache este întotdeauna aceeași
 - depinde de adresa din memoria principală
- adresa din memoria principală 3 părți
 - eticheta se memorează în cache
 - selectorul liniei de cache
 - selectorul octetului în cadrul liniei

Cache cu adresare directă (2)

adresa in memoria neineinala



Cache cu adresare directă (3)

Exemplu

- adresa în memoria principală 32 biţi
- dimensiune cache: 2^{11} linii \times 2^{5} octeți/linie
- adresa în memoria principală se împarte în
 - selectorul liniei de cache 11 biţi
 - selectorul octetului în cadrul liniei 5 biți
 - eticheta 16 biţi (= 32 11 5)

Cache cu adresare directă (4)

Exemplu (continuare)

- adresa în memoria principală: 45097373₍₁₀₎
- $00000010101100000010000110011101_{(2)}\\$
- eticheta: $000000101110000_{(2)} = 688_{(10)}$
- linia de cache: 00100001100₍₂₎=268₍₁₀₎
- octetul în cadrul liniei: 11101₍₂₎=29₍₁₀₎

Cache cu adresare directă (5)

Exemplu (continuare)

• Ce adrese din memoria principală sunt aduse în linia de cache?

Cache cu adresare directă (6)

Conținutul unei linii de cache

- un bit care indică dacă linia conține date valide
 - inițial, toate liniile sunt goale, deci invalide
- câmpul etichetă
- datele propriu-zise, aduse din memoria principală

Cache cu adresare directă (7)

Avantaje

- implementare simplă
- timp de acces (T_c) redus

Dezavantaje

- lipsă de flexibilitate
- politică de înlocuire neperformantă rată de succes (H) scăzută

Cache cu adresare directă (8)

Exemplu

```
for (i=0; i<1000; i++) a=a+i;
```

- adrese: $i \rightarrow 3806240$, a $\rightarrow 1756566572$
- ambele sunt memorate în cache în linia 161
- accese alternative → înlocuiri dese în cache
 → număr mare de ratări

Cache total asociativ (1)

- realizat cu memorii asociative
 - memoria obișnuită acces la o locație pe baza adresei sale
 - memoria asociativă permite şi regăsirea locației pe baza conținutului său
 - implementare valoarea căutată este comparată în paralel cu toate locațiile
 - de ce în paralel?

Cache total asociativ (2)

Avantaje

- plasarea datelor din memoria principală în orice linie de cache
- se pot alege convenabil adresele aduse în linia de cache
- se pot implementa politici de înlocuire eficiente rată de succes (H) ridicată

Cache total asociativ (3)

Dezavantaje

- timp de acces (T_c) mare
 - memoriile asociative lente
 - algoritmi complecși de înlocuire timp suplimentar consumat
- hardware complicat pentru memoriile asociative și algoritmii de înlocuire