Seminar 6 Geometrie computațională.

Ștefan Ciobâcă, Dorel Lucanu Universitatea "Alexandru Ioan Cuza", Iași

Săptămâna 21 Martie - 25 Martie 2016

- 1. Scrieți un algoritm care determină dacă două segmente se intersectează.
- 2. Scrieți un algoritm care determină dacă două segmente în care capetele sunt de coordonate întregi se intersectează, fără a folosi tipurile float și double (eliminând astfel posibilitatea de apariție a unor erori de calcul din cauza aproximărilor).
- 3. Scrieți un algoritm care primește la intrare două puncte $A(x_A, y_A)$ și $B(x_B, y_B)$ de coordonate întregi situate în primul cadran (toate coordonatele sunt ≥ 0) și determină care dintre segmentele OA și OB formează un unghi mai mic cu axa Ox, unde O(0,0) este originea. Puteți presupune că $A \neq O$ și $B \neq O$. Algoritmul nu trebuie să implice calcule în virgulă mobilă, pentru evita erorile de calcul din cauza aproximărilor.
- 4. Scrieți un algoritm care primește la intrare trei numere a, b, c care dau ecuația unei drepte și determină două puncte distincte de pe dreaptă.
- 5. Scrieți un algoritm care primește la intrare trei puncte A, B, C și determină distanța cea mai scurtă de la punctul A la orice punct de pe segmentul BC.
- 6. Scrieți un algoritm care primește la intrare un cerc (dat prin centru și rază) și un segmente (dat prin cele două extremități) și determină dacă cercul se intersectează cu segmentul.
- 7. Scrieți un algoritm care primește la intrare două poligoane convexe (date prin coodonatele vârfurilor în ordine trigonometrică) și determină dacă cele două poligoane se intersectează.
- 8. Scrieți un algoritm care primește la intrare un poligon convex (dat prin coodonatele vârfurilor în ordine trigonometrică) și determină cele mai depărtate două puncte de pe frontiera poligonului.
- 9. Scrieti un algoritm care determină centrul de greutate al unui triunghi.
- 10. Scrieți un algoritm care determină centrul de greutate al unui poligon convex.
- 11. Scrieti un algoritm care determină centrul de greutate al unui poligon.