

Tema 3

Termen de predare: laboratorul din săptămâna a VII-a.

Obiective:

- Relația de *moștenire* (IS-A)
- *Early binding* și *late binding*
- Metode virtuale
- Metode virtuale pure
- Design patterns: composite, factory method, singleton
- Polimorfism static: parametrizări de clase
- Excepții

Bibliografie:

- The Liskov Substitution Principle : <http://www.objectmentor.com/resources/articles/lsp.pdf>
- <http://www.codeproject.com/Articles/386982/Two-Ways-to-Realise-the-Composite-Pattern-in-Cplusplus>
- <http://www.codeproject.com/Articles/363338/Factory-Pattern-in-Cplusplus>

Cerințe:

- Problemele trebuie prezentate până în săptămâna a 7-a inclusiv
- Fiecare problemă este notată cu maxim 10 puncte
- Toate problemele sunt obligatorii

Probleme:

1. Implementați o ierarhie de clase care reprezintă figuri geometrice.

```
#ifndef PUNCT_H_
#define PUNCT_H_

#include <istream>
#include <ostream>

class Punct
{
private:
    int x, y;

public:

    Punct(int = 0, int = 0);
    int getX() const;
    int getY() const;
    void setX(int);
    void setY(int);
    void moveBy(int, int);

    friend std::istream &operator>>(std::istream &, Punct &);
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &, const Punct &);
};

#endif
#ifndef SHAPE_H_
#define SHAPE_H_

#include <ostream>
#include <istream>
```

```

class Shape
{
public:
    virtual void output(std::ostream &) const = 0;
    virtual void moveBy(int, int) = 0;
    virtual void readFrom(std::istream &) = 0;
    virtual ~Shape() = 0;
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &, const Shape &);
};

#endif
#ifndef CERC_H__
#define CERC_H__

#include <ostream>
#include <istream>
#include <string>
#include "shape.h"
#include "punct.h"

class Cerc : public Shape
{
private:
    Punct c;
    int r;

public:
    static const std::string identifier;

    Cerc(const Punct & = Punct(), const int = 0);
    ~Cerc();
    void output(std::ostream &) const;
    void readFrom(std::istream &);
    void moveBy(int, int);

    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &, const Cerc &);
};

#endif
#ifndef DREPTUNGHI_H__
#define DREPTUNGHI_H__

#include <ostream>
#include <istream>
#include <string>
#include "shape.h"
#include "punct.h"

class Dreptunghi : public Shape
{
private:
    Punct p1, p2;

public:
    static const std::string identifier;

    Dreptunghi(const Punct & = Punct(), const Punct & = Punct());
    ~Dreptunghi();
    void output(std::ostream &) const;
    void readFrom(std::istream &);
    void moveBy(int, int);

    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &, const Dreptunghi &);
};

#endif
#ifndef TRIUNGHI_H__
#define TRIUNGHI_H__

#include <ostream>
#include <string>
#include "shape.h"
#include "punct.h"

class Triunghi : public Shape
{
private:
    Punct p1, p2, p3;

public:

```

```

static const std::string identifier;

Triunghi(const Punct & = Punct(), const Punct & = Punct(), const Punct & = Punct());
~Triunghi();
void output(std::ostream &) const;
void readFrom(std::istream &);
void moveBy(int, int);

friend std::ostream &operator<<(std::ostream &, const Triunghi &);
};

#endif

```

2. Citiți despre șablonul de proiectare *Composite* (e.g., aici: <http://www.codeproject.com/Articles/386982/Two-Ways-to-Realise-the-Composite-Pattern-in-Cplusplus>). Implementați o clasă *Grup* care să reprezinte o figură geometrică alcătuită din alte figuri geometrice.

```

#ifndef GRUP_H__
#define GRUP_H__

#include <ostream>
#include <istream>
#include <string>
#include <vector>
#include "shape.h"
#include "punct.h"

class Grup : public Shape
{
private:
    std::vector<Shape*> continut;

public:
    static const std::string identifier;

    Grup();
    ~Grup();
    void add(Shape*);
    void remove(Shape*);
    void output(std::ostream &) const;
    void readFrom(std::istream &);
    void moveBy(int, int);

    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &, const Grup &);
};

#endif

```

3. Citiți despre implementarea *factory*-urilor în C++ (e.g., aici: <http://www.codeproject.com/Articles/363338/Factory-Pattern-in-Cplusplus>). Implementați clasa *ShapeFactory*, care reprezintă un factory cu ajutorul căruia se pot construi *Shape*-uri.

```

#ifndef SHAPEFACTORY_H__
#define SHAPEFACTORY_H__

#include <istream>
#include <map>
#include <string>
#include "shape.h"

typedef Shape*(createShapeFunction)(void);

/* thrown when a shape cannot be read from a stream */
class WrongFormatException { };

class ShapeFactory
{
public:
    static void registerFunction(const std::string &, const createShapeFunction*);
    static Shape* createShape(const std::string &);
    static Shape* createShape(std::istream &);

private:
    std::map<std::string, createShapeFunction*> creationFunctions;
    ShapeFactory();

```

```

    static ShapeFactory *getShapeFactory();
};

#endif

```

Asigurați-vă că toate clasele pe care le-ați scris funcționează corect, testându-le folosind următorul program principal. Care este diferența dintre obiectele inițial create de program (aflate în vectorul `shapes`) și cele citite din fișier (aflate în vectorul `shapesRead`)?

```

#include <iostream>
#include <fstream>
#include "shape.h"
#include "triunghi.h"
#include "dreptunghi.h"
#include "cerc.h"
#include "grup.h"
#include "shapefactory.h"

using namespace std;

vector<Shape *> shapes;

void createSampleShapeVector()
{
    cout << "Shapes created:" << endl;
    Triunghi *t1 = new Triunghi(Punct(10, 10), Punct(20, 20), Punct(10, 20));
    Triunghi *t2 = new Triunghi(Punct(15, 15), Punct(35, 35), Punct(35, 15));
    Shape &s1(*t1);
    Shape &s2(*t2);

    cout << s1 << endl;
    t1->moveBy(6, 7);
    cout << s1 << endl;
    s1.moveBy(1, 0);
    cout << s1 << endl;
    cout << s2 << endl;
    cout << endl;

    Dreptunghi *d1 = new Dreptunghi(Punct(15, 15), Punct(35, 35));
    Shape &s3(*d1);

    cout << s3 << endl;
    d1->moveBy(5, 5);
    cout << s3 << endl;
    s3.moveBy(-10, -10);
    cout << *d1 << endl;
    cout << endl;

    Cerc *c1 = new Cerc(Punct(5, 5), 10);
    Shape &s4(*c1);

    cout << s4 << endl;
    c1->moveBy(5, 5);
    cout << s4 << endl;
    s4.moveBy(-10, -10);
    cout << *c1 << endl;
    cout << endl;

    Grup *g1 = new Grup();
    Shape &s5(*g1);
    g1->add(&s1);
    g1->add(&s2);
    g1->add(&s3);
    g1->add(&s4);

    cout << s5 << endl;
    s1.moveBy(100, 100);
    cout << s5 << endl;
    cout << endl;

    Grup *g2 = new Grup();
    g2->add(g1);
    g2->add(new Cerc(Punct(3, 4), 5));
    cout << *g2 << endl;

    shapes.push_back(t1);
    shapes.push_back(t2);
    shapes.push_back(c1);
}

```

```

    shapes.push_back(d1);
    shapes.push_back(g1);
    shapes.push_back(g2);
}

int main()
{
    createSampleShapeVector();

    cout << endl << endl << "Writing shapes to file" << endl;
    ofstream out("shapes.txt");
    out << shapes.size() << endl;
    for (int i = 0; i < (int)shapes.size(); ++i) {
        out << *shapes[i] << endl;
    }
    out.close();

    cout << endl << endl << "Reading shapes from file" << endl;
    vector<Shape *> shapesRead;
    ifstream in("shapes.txt");
    int n;
    in >> n;
    for (int i = 0; i < n; ++i) {
        Shape *s = ShapeFactory::createShape(in);
        shapesRead.push_back(s);
    }
    in.close();

    cout << endl << endl << "Shapes read from file:" << endl;
    for (int i = 0; i < (int)shapesRead.size(); ++i) {
        cout << *shapesRead[i] << endl;
    }
    cout << endl;
}

```

4. Adăugați clasa `Patrat` în ierarhia de clase. Ce relație există între clasa `Patrat` și clasa `Dreptunghi`?
5. Parametrizați ierarhia de clase definită anterior în funcție de tipul coordonatelor folosite. Astfel, `Triunghi<int>` va reprezenta triunghiuri ale căror coordonate sunt numere întregi, în timp ce `Triunghi<double>` va reprezenta triunghiuri ale căror coordonate sunt numere reale.