```
# -*- coding: utf-8 -*-
     # Fichier tp3.py
3
     from numpy import * # importation du module numpy
4
5
     from numpy.linalg import * # importation du module numpy.linalg
6
     from matplotlib.pyplot import * # importation du module matplotlib.pyplot
7
     from mpl toolkits.mplot3d import Axes3D # importation du module mpl toolkits.mplot3d
8
9
     # Demande la méthode à utiliser
10
11
    print("Choix du schéma pour calcul des U(j): ")
     print("1- schéma explicite")
12
    print("2- schéma implicite")
13
14
    meth = int(input('Choix = '))
15
16
     # Demande le nombres de points N
17
18
    print("Choix du nombre N de points interieurs de l'intervalle [0,1]")
    N = int(input('N = '))
19
20
21
     # Demande le pas en temps dt
22
23
    print('Choix du pas dt en temps')
24
    dt = float(input('dt = '))
25
26
     # Demande le temps final T
27
28
    print('Choix du temps final T')
29
    T = float(input('T = '))
30
31
     # Maillage
32
33
    h = 1./(N + 1.)
34
    X = arange(0.,1.,h)
35
    Xh = X[1:N+1]
36
    M = int((T/dt) - 1)
37
38
     # Calcul de la matrice A du système
39
40
    A = (2/h**2)*eye(N) - (1/h**2)*(diag(ones(N-1),1) + diag(ones(N-1),-1))
41
42
     # Fonction définissant U0(x)
43
44
     def U0(x):
45
         y = \sin(pi*x) + 0.25*\sin(10*pi*x)
46
         return v
47
48
     # Fonction définissant la solution exacte de l'équation
49
50
     def solex(x,t):
51
         z = \sin(pi*x)*\exp(-1*pi**2*t) + 0.25*\sin(10*pi*x)*\exp(-100*pi**2*t)
52
53
54
     # Calcul du vecteur U des solutions exactes aux points du maillage
     # Calcul iteratif des vecteurs U(j) par le schéma choisi
55
     # Calcul de l'erreur max sur i et j de la valeur absolue de U(x(i),t(j)) -
56
     Uh(x(i),t(j))
57
     Uh = U0(Xh)
58
59
     Err = amax(absolute(solex(Xh, 0) - Uh))
    if (meth == 1):
60
         for i in arange(1,M+1):
61
62
             Uh = Uh - dt*dot(A,Uh)
63
             U = solex(Xh,(i*dt))
             if (Err < amax(absolute(U - Uh))):</pre>
64
65
                 Err = amax(absolute(U - Uh))
66
67
     if (meth == 2):
68
         A = linalg.inv((dt*A) + eye(N))
69
         for i in arange(1,M+1):
70
             Uh = dot(Uh,A)
71
             U = solex(Xh,(i*dt))
```

```
72
            if (Err < amax(absolute(U - Uh))):</pre>
73
                Err = amax(absolute(U - Uh))
74
75
    print("l'erreur max vaut : " , Err)
76
77
    # Tracé du graphe de la fonction Uh(x,T)
78
79
    plot(Xh, Uh, label = 'sol approchee')
80
    if (meth == 1):
        title('Uh(x,T) Methode explicite, T=' + str(T))
81
82
   if (meth == 2):
        title('Uh(x,T) Methode implicite, T=' + str(T))
83
84 xlabel('x')
ylabel('Uh(x,T)')
86
   legend()
87
   show()
88
```