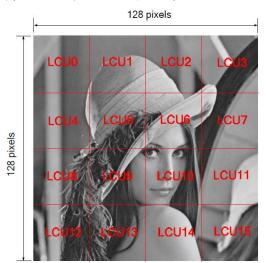
# 2021 ICD Project - Digital IC Design

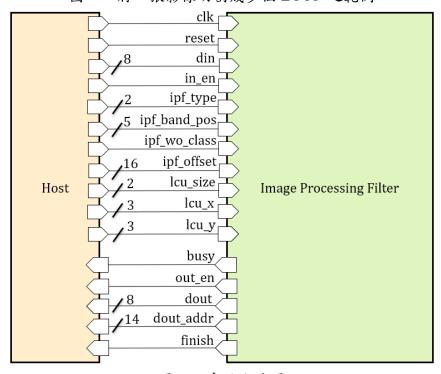
# **Image Processing Filter**

#### 1. 問題描述

請完成一 Image Processing Filter (後文以 IPF 表示)的電路設計,輸入為一已分成多個 LCUs(如圖一所示)的影像,影像大小固定為 128x128 Pixels,LCU Size 有 16x16、32x32、64x64 三種可能。16x16 與 64x64 為公開測資,32x32 為隱藏測資,IPF 對每一 LCU 各自進行獨立運算,最後把整張影像處理完後,將 finish 訊號拉為 High,系統會自動進行比對整張影像資料的正確性。有關 LCU 的定義與 IPF 詳細的運算方式,將描述於後。



圖一、將一張影像切割成多個 LCUs 之範例



圖二、系統方塊圖

# 2. 設計規格

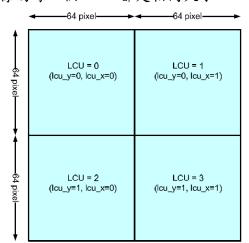
信號名稱	輸出/入	位元寬度	說明
clk	Input	1	時脈信號,本系統為同步於時脈正緣設計
reset	Input	1	高位準非同步(active high asynchronous)之系統重置訊號
din	Input	8	IPF 資料輸入的匯流排。Host 端會透過此匯流排將整張
			完整影像的訊號進行輸入。每一個週期僅能輸入一個
			Pixel 值,且已輸入過的 Pixel 值將無法再重複輸入。輸
			入順序請參考 IPF 運算之輸入方式。
in_en	Input	1	資料輸入致能控制訊號。當 Host 偵測到 busy 訊號為
			Low, din 便開始輸入訊號,此時 in_en 開始為 High, din
			訊號輸入過程中,無論 busy 訊號為何, in_en 一直維持
			為 High, 直到整張影像輸入完畢, in_en 才會為 Low。
			當 Host 端所有資料送完後,該訊號到模擬結束前將永遠
			維持為 Low。
ipf_type	Input	2	指定目前輸入 LCU 之 IPF 運算型式,包括:Type=2'd0:
			OFF 運算、Type=2'd1:PO 運算、Type=2'd2:WO 運算。
ipf_band_pos	Input	5	指定目前輸入 LCU 進行 PO 運算所需之 band index 值,
			該值範圍為:0~31。ipf_band_pos 僅有當 ipf_type=2'd1
			<mark>時有效</mark> ;其餘 ipf_type 不使用此值。
ipf_wo_class	Input	1	指定目前輸入 LCU 進行 WO 運算之兩種類別,包括水
			平方向濾波(1'b0)及垂直方向濾波(1'b1)。
			ipf_wo_class 僅有當 ipf_type=2'd2 時有效;其餘 ipf_type
			不使用 ipf_wo_class。
ipf_offset	Input	16	指定目前輸入 LCU 進行 PO 或 WO 運算之 Offset 值。
			offset_0= ipf_offset[15:12], offset_1= ipf_offset[11:8]
			offset_2= ipf_offset[7:4], offset_3= ipf_offset[3:0]
			ipf_offset 僅有 <mark>當 ipf_type=2'd1 或 2'd2 時</mark> 有效。
lcu_size	Input	2	指定整張影像訊號切割成多個 LCU 之尺寸大小。
			lcu_size = 0/1/2, 每一塊 LCU 大小為 16x16/32x32/64x64
			個 pixels。
lcu_x	Input	3	目前輸入的 LCU 是座落於一張影像的哪個水平方位。
			例如:一張影像 128x128 pixels, 一個 LCU 為 16x16,
			因此水平方向最多有 128/16=8 個 LCU。
			=> lcu_x 合理範圍為:0~7。
lcu_y	Input	3	目前輸入的 LCU 是座落於一張影像的哪個垂直方位。
			例如:一張影像 128x128 pixels,一個 LCU 為 16x16,
			因此垂直方向最多有 128/16=8 個 LCU。
			=> lcu_y 合理範圍為:0~7。

busy	Output	1	IPF 忙碌之控制訊號。當為 High 時,表示系統正處於忙
			碌階段,告知 Host端,暫停 din 資料的輸入;反之,當
			為 Low 時,表示告知 Host 端可繼續由 din 輸入資料。
out_en	Output	1	當 out_en 為 High 時,dout 與 dout_addr 為有效訊號
dout	Output	8	經 IPF 運算後在 dout_addr 位址所對應的 Pixel 值
dout_addr	Output	14	經 IPF 運算後 Pixel 值 dout 的位址
finish	Output	1	IPF 運算完畢之通知訊號。當所有的 LCU 經過個別運算
			完畢後,需將 finish 訊號拉為 High,以通知 Host 端開
			始進行所有影像訊號之比對。

#### 3. 系統功能描述

### 3.1 IPF 系統架構

IPF 在進行影像處理之前,會先將一張影像切割成多個 LCUs(Large Coding Unit),本題 IPF 輸入影像大小固定為 128x128 pixels,每個 pixel 為 8bit 灰階,LCU 大小依據 lcu\_size 可分成 16x16、32x32、64x64 三種尺寸。如圖一所示,舉例來說,當 LCU Size 為 32x32,水平方向可切割出 128/32=4 個 LCUs,垂直方向也可切割出 4個 LCUs,因此總共可切割出 16個 LCUs。在同一張影像的每一個 LCU 都是相同大小。



	<b>←</b> 32 pixel <b>→</b>	<b>←</b> 32 pixel <b>→</b>	<b>←</b> 32 pixel <b>→</b>	<b>←</b> 32 pixel <del>→</del>
<b>4</b> −32 pixel <b>-</b>	LCU = 0	LCU = 1	LCU = 2	LCU = 3
	(lcu_y=0,	(lcu_y=0,	(lcu_y=0,	(lcu_y=0,
	lcu_x=0)	lcu_x=1)	lcu_x=2)	lcu_x=3)
<b>←</b> 32 pixel <b>→</b>	LCU = 4	LCU = 5	LCU = 6	LCU = 7
	(lcu_y=1,	(Icu_y=1,	(lcu_y=1,	(lcu_y=1,
	lcu_x=0)	lcu_x=1)	lcu_x=2)	lcu_x=3)
<b>←</b> 32 pixel <b>→</b>	LCU = 8	LCU = 9	LCU = 10	LCU = 11
	(lcu_y=2,	(Icu_y=2,	(lcu_y=2,	(lcu_y=2,
	lcu_x=0)	lcu_x=1)	lcu_x=2)	lcu_x=3)
<b>←</b> 32 pixel <b>→</b>	LCU = 12	LCU = 13	LCU = 14	LCU = 15
	(lcu_y=3,	(lcu_y=3,	(lcu_y=3,	(lcu_y=3,
	lcu_x=0)	lcu_x=1)	lcu_x=2)	lcu_x=3)

圖一、將一張影像切割成多個 LCUs 之範例

切割後的每一塊 LCU,都會指定一項 IPF 運算的任務,需要依據每個 LCU 所指定的運算任務,個別完成運算後再輸出至 Host,即完成整個電路設計。IPF 運算有三種,包括(1)OFF、(2)PO、(3)WO,這三種運算方式,將詳細介紹如下。

### 3.1.1 IPF-OFF 運算方式

當 ipf\_type 輸入 2'd0,表示該 LCU 要進行 OFF 運算。所謂 OFF,就是整個 LCU 內的所有 Pixels 數值,保持不變,直接輸出至 Host 端。

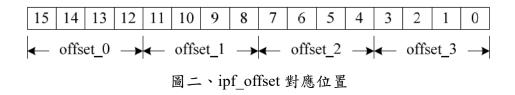
# 3.1.2 IPF-Pixel Operation(PO)運算方式

當 ipf\_type 輸入 2'd1,表示該 LCU 要進行 PO 運算。PO 運算對單一 pixel 做各別處理,一個 8bit pixel 其數值範圍為  $0\sim255$ ,固定分成 32 Bands,即每個 Band 有包含 256/32=8 個不同的 Pixel 值,Band idx 0 為 Pixel 數值  $0\sim7$ ,Band idx 1 為 Pixel 數值  $8\sim15$ ,……,Band idx 31 為 Pixel 數值  $248\sim255$ 。

進行 PO 運算時,Host 端會先透過 ipf\_band\_pos 訊號輸入待處理的 LCU 其要維持 Pixel 數值的 band index,例如 ipf\_band\_pos=9,其前後包含自己三個連續 Bands(8、9、10),落在此三個 Band 的 Pixel 數值保持不變。其餘 Band 則根據其 idx 與其對應 ipf\_offset 所指定的 offset 數值相加後,取代原本的 Pixel 值。

ipf\_offset 為 4 個 band offset 的合併,如下圖。Band idx 的對應方式為 idx 對 4 取餘數為 0 者(idx=0,4,8,...,28)使用 offset\_0,對 4 取餘數為 1 者(idx=1,5,9,...,29)使用 offset\_1,以此類推, 4 個 band offset 在 PO 運算時的範圍皆為- $7\sim+7$ 。

註:運算後的 Pixel 數值要永遠保持在  $0\sim255$  之間,亦即加上 offset 值後,超過 255,就用 255 表示,加上 offset 值後,低於 0,就用 0 表示。



Input	Pixel Value before PO	Pixel Value after PO	
ipf_type=2'd1	65 (Band idx = 8)	72=65+7(offset_0)	
ipf_offset=16'h73DA	109 (Band idx = 13)	112=109+3(offset_1)	
$=>$ offset = $\{+7, +3, -3, -6\}$	20 (Band idx = 2)	17=20-3(offset_2)	
ipf_band_pos=5'd11	190 (Band $idx = 23$ )	184=190-6(offset_3)	
=> Band idx=10, 11, 12 不動	84 (Band idx = 10)	84	

表一、PO 範例

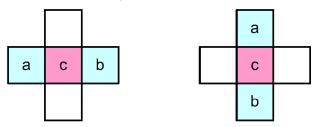
# 3.1.3 IPF-Window Operation(WO)運算方式

當 ipf\_type 輸入 2'd2,表示該 LCU 要進行 WO 運算。WO 運算有分成(1) ipf\_wo\_class=1'b0,水平方向濾波、(2) ipf\_wo\_class =1'b1,垂直方向濾波兩種方法,每個 LCU 作 WO 運算時,只會限定水平或垂直之其中一種 WO Class,兩種方法都會依據表二所列之 Condition,判斷 c 與相鄰 a、b 兩個 Pixels 之間的關係做分類,若屬於 category 0,便將原始的 Pixel 值+offset\_0 後取代原始的 Pixel 值,依此類推,假若表二之四個 Condition 都沒滿足,即為 category 4,表示原始的 Pixel 值不做任何改變。Offset\_0,Offset\_1 在 WO 運算時的範圍為  $0\sim+7$ ,Offset\_2,Offset\_3 為  $-7\sim0$ 。

註 1:a、b、c 之 Pixel 數值,僅可使用原始影像 Pixel 值,請勿使用運算後之 Pixel 值。

註 2: LCU 邊緣的 Pixels,不作計算,所以當執行水平方向濾波時,LCU 最左及最右邊的 Pixel 值保持不變,當執行垂直方向濾波時,LCU 最上及最下面的 Pixel 值保持不變。

註 3:運算後的 Pixel 數值要永遠保持在  $0\sim255$  之間,亦即加上 offset 值後,超過 255,就用 255 表示,加上 offset 值後,低於 0,就用 0 表示。



圖三、左圖為 ipf wo class=1'b0 所考量之 a, b, c 位置,右圖為 ipf wo class=1'b1 之情形

Category	Condition	Offset
0	$c < \min(a, b)$	0
1	$\min(a,b) \le c \le \max(a,b) \perp c < \frac{a+b}{2}$	1
2	$\min(a,b) \le c \le \max(a,b) \perp c > \frac{a+b}{2}$	2
3	c > max(a, b)	3
4	None of the above	None

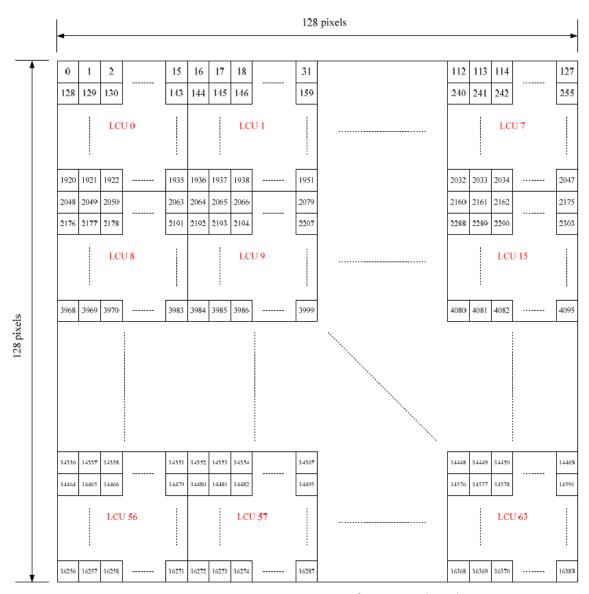
表二、WO 運算對應類別

· ·		•			
Input	a	b	С	Category	c after WO
ipf_type=2'd2	35	38	30	0	37=30+7
ipf_offset=16'h73DA	34	27	30	1	33=30+3
$=>$ offset = $\{+7, +3, -3, -6\}$	32	24	30	2	27=30-3
	29	26	30	3	24=30-6
	30	30	30	4	30

表三、WO 範例

#### 3.2 IPF 系統輸入方式

若要將一張 8bits 128x128 影像儲存在 1D 的記憶體,其儲存方式如圖四所示,注意圖四的編號為記憶體位址值,因此一個 16x16 的 LCU 其儲存的影響 Pixel 值並非為連續記憶體位址儲存而成,而是例如 LCU 0 是由 SRAM Address  $0\sim15$ 、 $128\sim143$ 、…、 $1920\sim1935$  共計 16x16=256 個位址,256 個 Pixels 值所構成,為簡化其複雜度,本題影像的輸入訊號 din 送入 IPF 電路的順序為 Raster Scan (如圖四之 LCU size 16x16 為例,順序為 LCU 0 到 LCU 63,其中 LCU 0 的順序為  $0\sim15$ 、 $128\sim143$ 、…、 $1920\sim1935$ ,其餘 LCU  $1\sim63$  也依此順序類推),另外,每當一個 LCU 資料 din 開始輸入時,ipf\_type, ipf\_band\_pos, ipf\_wo\_class, ipf\_offset, lcu\_size, lcu\_x, lcu\_y 也將跟著進入 IPF 電路,四個 ipf 相關參數不見得每一種 ipf\_type 運算都會使用到。



圖四、將一張 128x128 影像訊號儲存於記憶體之範例

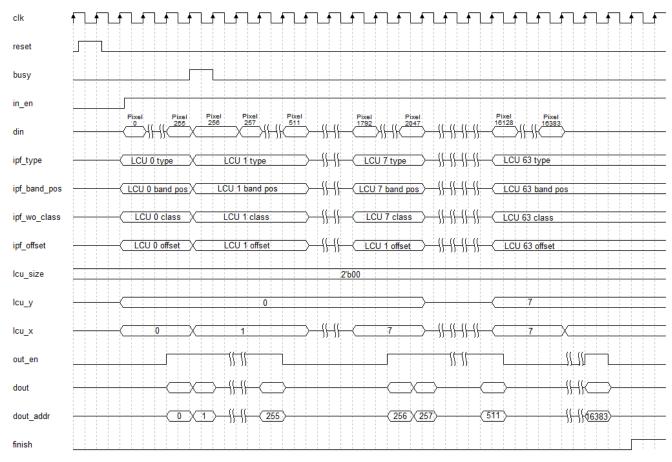
註 1: 不要使用 register 2D array 把一整個 LCU 的值都先存下來,頂多存 3 個 row,不然後面 合成/APR 會非常耗時。

註 2: 已輸入至 ipf 電路的訊號 din、ipf、lcu 相關參數,無法再輸入第二次,倘若輸入的訊號暫時不想接收,可以用 busy 訊號拉為 High,即可暫停資料輸入,待處理完後,再將 busy 訊號拉為 Low,即可繼續輸入剩餘的資料。

# 3.3 IPF 系統輸出方式

IPF 運算後,須自己找適當時間將運算完結果傳輸至 Host 端的記憶體,其算完後擺放的位址,會與圖四記憶體擺放順序相同,以 LCU Size 16x16 為例,意即 LCU 0 運算完的結果,不會連續儲存 256 個位址,而是要自行儲存在 0~15、128~143、…、1920~1935 共計 256 個位址裡,其餘 LCU 也依此類推,請注意!最後所有的 LCU 都運算完後,請務必將 finish 訊號拉為 High,以通知 Host 端開始進行整張影像比對。

#### 4. 系統時序圖



圖五、IPF 電路時序圖

首先會 reset 一個 cycle, IPF 電路初始化結束, Host 端判斷到 busy 訊號為 Low, 因此開始輸入資料, in\_en 拉為 High, din, ipf\_type, ipf\_band\_pos, ipf\_wo\_class, ipf\_offset, lcu\_size, lcu\_x, lcu y 一起送出第一筆資料,開始運算第一個 LCU 0。

經過 Host 端送出 256 筆 Pixels, lcu\_x 便加 1, LCU0 未必已完成計算,因此過程中可能會將 busy 訊號拉為 High,例如 Pixel 256 有輸入但是 busy 為 High,因此暫時維持 din 資料一直是 Pixel 256,直到 clk 正緣發現 busy 是 Low,才會再送下一筆資料 Pixel 257。往後的 busy 訊號的動作行為,也是依此類推。

LCU1 的 256 筆 Pixels 全數送完後,過程中或送完後還會有其餘運算要作,請隨時使用busy 訊號作好控制,因為送進來過的 Pixel 訊號就不會再送一次了。完成 LCU1 運算後,lcu\_x 又會再加 1,就這樣類似動作一直加到 lcu\_x=7後,lcu\_y 便會加 1,最後 lcu\_y 加到等於 7,lcu\_x 也等於 7,便完成整張影像的輸入。

運算過程中,只要有 Pixel 完成運算,隨時可以將 out\_en 拉為 High,並同時輸出計算後的新 Pixel 值 dout,與其對應的位址 dout\_addr,可以不用照位址的大小順序輸出。資料全數輸入完成後,in\_en 拉為 Low,表示不再有新資料輸入,當結束所有運算後,finish 拉為 High 告知 Host 端開始進行資料比對,比對不會消耗任何模擬時間,整個模擬會立即結束。

#### 5. 檔案規格

檔名	說明
testbench16.v	測試樣本檔,此 testbench 對應的 LCU size 為 16x16
testbench64.v	測試樣本檔,此 testbench 對應的 LCU size 為 64x64
IPF.v	設計檔,請勿更改輸入輸出宣告,同學請於此檔案內做設計
image_16x16/64x64.dat	影像 din 的輸入訊號來源
lcu_16x16/64x64.dat	ipf_type, ipf_band_pos, ipf_wo_class, ipf_offset 之輸入訊號來
	源,該 Type 不需要用到的訊號,會以 High-Z 訊號表示。
golden_16x16/64x64.dat	經過 IPF 運算後之結果
sythesis.tcl	合成用 design contstraint 資料,可在裡面修改 cycle
.synopsys_dc.setup	合成用 Design compiler 環境設定檔(不須更動)
tsmc13.v	合成模擬用製程檔
./layout/IPF_APR.sdc	APR 用 design contstraint 資料,可在裡面修改 cycle
./layout 其餘檔案&./library	APR 用資料(不須更動)
./syn/tsmc13_neg.v	APR 模擬用製程檔

#### 6. RTL/Synthesis/APR 模擬指令

本次提供兩個 testbench,其模擬相關指令如下。

ncverilog testbench16.v IPF.v

如果要輸出波形,可以使用+define+FSDB 或者是+define+VCD 並且加上 +access+r ncverilog testbench16.v IPF.v +define+FSDB +access+r ncverilog testbench16.v IPF.v +define+VCD +access+r

Synthesis 合成後 testbench,模擬相關指令如下。

ncverilog testbench16.v IPF syn.v tsmc13.v +define+SDFSYN

如果要輸出波形,可以使用+define+FSDB 或者是+define+VCD 並且加上 +access+r 調整 testbench 中的 cycle time,必須和.tcl 中的 cycle time 相同,如果模擬沒過,可以慢慢提高 testbench 中的 cycle time,直到通過為止。

APR 後的 testbench,模擬相關指令如下。

ncverilog testbench16.v IPF\_APR.v -v ./syn/tsmc13\_neg.v +define+SDFAPR +ncmaxdelays

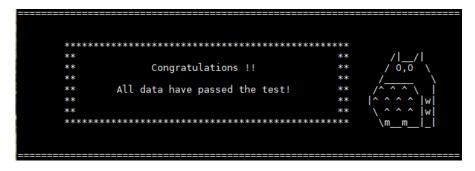
如果要輸出波形,可以使用+define+FSDB或者是+define+VCD 並且加上 +access+r

調整 testbench 中的 cycle time,必須和.sdc 中的 cycle time 相同,如果模擬沒過,可以慢慢提高 testbench 中的 cycle time,直到通過為止。

如果跳一兩個 error 說 IPF\_APR.v 中某幾行有 ANTENNA...之類的問題,進入檔案把它們 註解掉即可。

#### 7. 模擬結果

如果模擬結果都正確的話,應該可以看到如下圖的結果



圖六、模擬結果正確

有錯誤時,則可能會出現

```
Address: 0 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 0): ab !=expect aa Address: 1 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 1): 9a !=expect 99 Address: 2 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 2): 9a !=expect 99 Address: 3 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 3): 9a !=expect 99 Address: 4 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 4): ab !=expect aa Address: 5 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 5): 9a !=expect 99 Address: 6 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 6): 9a !=expect 99 Address: 7 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 7): 9a !=expect 99 Address: 8 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 8): ab !=expect aa Address: 9 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 9): 9a !=expect 99 Address: 10 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 9): 9a !=expect 99 Address: 10 => LCU(lcu_y= 0, lcu_x= 0): ERROR at Pixel(y= 0, x= 10): ab !=expect aa
```

圖七、模擬結果錯誤

#### 8. 作業要求

- 1. 通過兩個 testbench 的 RTL Level 模擬 (40%)
- 2. 通過兩個 testbench 的 Synthesis Level 模擬 (20%)
- 3. 同時通過兩個 testbench+一個隱藏測資的 APR Level 模擬 (10%)
- 4. 通過 testbench16 的 APR 設計品質 (30%)

Score = Area\*Timing、越小越好

Area = Area report 中的 total cell area

Timing = testbench16 所執行的時間 (舉例如下圖為 315ns)

Simulation complete via \$finish(1) at time 315 NS + 0

提示:盡量把 cycle 壓低, slack 接近 0

依照 Score 給分

第1名到第6名:30、28、26、24、22、20分

第7名到第16名:19、18、17、16、15、14、13、12、11、10分

第17名到第24名:9、9、8、8、7、7、6、6分

第25名後:5分

# 9. 繳交檔案與期限

繳交檔案如下:Project\_b0\*901\*\*\*.zip

分類	檔案名稱	描述
RTL	IPF.v	RTL Verilog Code
Synthesis	IPF_syn.v	Synthesis Verilog Code
Synthesis	IPF_syn.sdf	SDF file
Synthesis	IPF_syn.ddc	DDC file
Synthesis	IPF_timing.txt	Timing Report
Synthesis	IPF_area.txt	Area Report
Synthesis	IPF_power.txt	Power Report
APR	IPF_APR.v	Netlist Verilog Code
APR	IPF_APR.sdf	SDF file
Report	b0*901***_report.pdf	填寫 report.doc 存成 pdf

6/30 (三)中午 13:00 以前上傳至 Ceiba

同學如果有任何問題,請先盡量透過 email 詢問助教。剛開始學習大家遇到的問題都會蠻像的,如果要寄 email,請同時寄給兩位助教,記得在信件前加 [積體電路設計] 避免漏信。

助教 林奕憲 <u>d06943006@ntu.edu.tw</u> 助教 葉陽明 <u>d05943006@ntu.edu.tw</u>