

**МИНОБРНАУКИ РОССИИ**  
**САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ**  
**ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ**  
**«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)**  
**Кафедра МО ЭВМ**

**ОТЧЕТ**  
**по лабораторной работе №3**  
**по дисциплине «Построение и Анализ Алгоритмов»**  
**Тема: Коммивояжер**

Студент гр. 3384

Рудаков А.Л.

Преподаватель

Шевелева А.М.

Санкт-Петербург

2025

### **Цель работы.**

Написание алгоритма Коммивояжера на языке программирования методами динамического программирования, численного приближения и метода ветвей и границ.

### **Задание.**

1) Напишите программу, решающую задачу коммивояжера. Нужно найти кратчайший маршрут, который проходит через все заданные города ровно один раз и возвращается в исходный город. Не все города могут быть напрямую связаны друг с другом.

Входные данные:

$n$  - количество городов ( $5 \leq n \leq 15$ ).

Матрица расстояний между городами размером  $n \times n$ , где  $graph[i][j]$  обозначает расстояние от города  $i$  до города  $j$ . Если  $graph[i][j]=0$  (и  $i \neq j$ ), это означает, что прямого пути между городами нет.

Выходные данные:

Минимальная стоимость маршрута, проходящего через все города и возвращающегося в начальный город.

Оптимальный путь в виде последовательности посещаемых городов, начинающейся и заканчивающейся в начальном городе.

Если такого пути не существует, вывести "no path".

Sample Input 1:

```
5
0 1 13 23 7
12 0 15 18 28
21 29 0 33 28
23 19 34 0 38
5 40 7 39 0
```

Sample Output 1:

78

0 4 2 3 1 0

Sample Input 2:

3

0 1 0

1 0 1

0 1 0

Sample Output 2:

no path

2) Разработайте программу, которая решает задачу коммивояжера при помощи 2-приближенного алгоритма. В данной постановке задачи нужно вернуться в исходную вершину после прохождения всех остальных вершин. При обходе остовного дерева (MST) необходимо идти по минимальному допустимому ребру из текущего. Каждая вершина в графе обозначается неотрицательным числом, начиная с 0, каждое ребро имеет неотрицательный вес. В графе нет рёбер из вершины в саму себя, в матрице весов на месте таких отсутствующих рёбер стоит значение -1.

Пример входных данных

2

-1 18.97 22.36 19.42 3.61

18.97 -1 35.61 38.01 17.0

22.36 35.61 -1 16.28 21.19

19.42 38.01 16.28 -1 21.02

3.61 17.0 21.19 21.02 -1

В первой строке указывается начальная вершина.

Далее идёт матрица весов.

В качестве выходных данных необходимо представить длину пути, полученного при помощи алгоритма. Следующей строкой необходимо представить путь, в котором перечислены вершины, по которым необходимо пройти от начальной вершины. Для приведённых в примере входных данных ответом будет

91.92

2 3 0 4 1 2

Sample Input:

10

-1 9.22 23.32 8.49 16.76 30.0 26.02 13.89 3.61 13.15 21.4 8.06 4.12  
9.22 -1 32.2 17.69 25.5 39.2 33.38 13.93 12.73 21.02 30.48 5.1 11.66  
23.32 32.2 -1 15.23 15.52 12.17 25.24 27.29 19.72 12.21 3.16 29.0 20.62  
8.49 17.69 15.23 -1 10.05 21.63 21.19 18.03 5.0 8.06 13.04 15.65 7.28  
16.76 25.5 15.52 10.05 -1 15.26 11.66 28.07 14.14 16.12 12.37 24.74 17.03  
30.0 39.2 12.17 21.63 15.26 -1 19.1 37.64 26.63 22.56 11.05 37.22 28.65  
26.02 33.38 25.24 21.19 11.66 19.1 -1 38.83 24.33 27.78 22.2 34.0 27.46  
13.89 13.93 27.29 18.03 28.07 37.64 38.83 -1 14.56 15.23 26.93 8.94 11.4  
3.61 12.73 19.72 5.0 14.14 26.63 24.33 14.56 -1 10.0 17.8 10.77 3.16  
13.15 21.02 12.21 8.06 16.12 22.56 27.78 15.23 10.0 -1 11.7 17.2 9.49  
21.4 30.48 3.16 13.04 12.37 11.05 22.2 26.93 17.8 11.7 -1 27.66 19.1  
8.06 5.1 29.0 15.65 24.74 37.22 34.0 8.94 10.77 17.2 27.66 -1 8.6  
4.12 11.66 20.62 7.28 17.03 28.65 27.46 11.4 3.16 9.49 19.1 8.6 -1

Sample Output:

147.25

10 2 5 9 3 8 12 0 11 1 7 4 6 10

3) В волшебной стране Алгоритмии великий маг, Гамильтон, задумал невероятное путешествие, чтобы связать все города страны закланием процветания. Для этого ему необходимо посетить каждый город ровно один раз, создавая тропу благополучия, и вернуться обратно в столицу, используя минимум своих чародейских сил. Вашей задачей является помощь в прокладывании маршрута с помощью древнего и могущественного алгоритма ветвей и границ.

Карта дорог Алгоритмии перед Гамильтоном представляет собой полный граф, где каждый город соединён магическими порталами с каждым другим. Стоимость использования портала из города в город занимает определённое количество маны, и Гамильтон стремится минимизировать общее потребление магической энергии для закрепления проклятия.

Входные данные:

Первая строка содержит одно целое число  $N$  ( $N$  — количество городов). Города нумеруются последовательными числами от 0 до  $N-1$ .

Следующие  $N$  строк содержат по  $N$  чисел каждая, разделённых пробелами, формируя таким образом матрицу стоимостей  $M$ . Каждый элемент  $M_{i,j}$  этой матрицы представляет собой затраты маны на перемещение из города  $i$  в город  $j$ .

Выходные данные:

Первая строка: Список из  $N$  целых чисел, разделённых пробелами, обозначающих оптимальный порядок городов в магическом маршруте Гамильтона. В начале идёт город 0, с которого начинается маршрут, затем последующие города до тех пор, пока все они не будут посещены.

Вторая строка: Число, указывающее на суммарное количество израсходованной маны для завершения пути.

Sample Input 1:

```
3
-1 1 3
3 -1 1
1 2 -1
```

Sample Output 1:

```
0 1 2
3.0
```

Sample Input 2:

```
4
-1 3 4 1
1 -1 3 4
9 2 -1 4
8 9 2 -1
```

Sample Output 2:

```
0 3 2 1
6.0
```

### **Выполнение работы.**

Для метода динамического программирования реализован алгоритм, находящийся в файле `first.py`.

В нем реализован класс *Matrix*, в котором происходит вся логика работы.

В методе *create\_vertexes()* создаются связи, куда можно пройти из каждой вершины.

Метод *find\_way()* инициализирует начало работы. Внутри создается массив *used* – посещенные вершины, и вызывается метод *find()*.

В методе *find()* происходит рекурсивный поиск верного пути. Внутри происходит итерация по соседям поданной вершины графа, если новая найденная вершина не была использована и путь до нее с предыдущим путем меньше текущего минимального значения пути, то она добавляется к пути и для нее снова вызывается метод *find()*, до момента, пока ответ не будет найден.

Метод *print()* выводит результат на экран.

Функция *input\_data()* производит ввод данных.

Тестирование приведено в табл. Б1.

Для метода 2-приближения разработан алгоритм, находящийся в файле *second.py*.

В нем реализован класс *Matrix*, в котором происходит вся логика работы.

В методе *create\_vertexes()* создаются связи, куда можно пройти из каждой вершины.

Метод *find\_min\_edges()* ищет минимальный путь и возвращает вершины, из которых он начинается и где он заканчивается. Это нужно для начала построения оставного дерева

В методе *create\_spanning\_tree()* строится минимальное оставное дерево по алгоритму Прима, создающееся при инициализации класса.

В методе *create\_way()* происходит поиск приближенного лучшего пути на основе добавления путей из оставного дерева, если вершина, в которую нужно пройти уже была использована, то берется путь до следующей после нее. Так же внутри создается массив *self.\_\_way*, в котором хранится итоговый путь, который и возвращается.

Метод *calculate\_sum()* считает длину найденного пути и возвращает ее.

В функции *input\_data()* происходит ввод данных.

В функции *output\_data()* происходит вывод данных.

Тестирование приведено в табл. Б2.

Для метода ветвей и границ реализован алгоритм, находящийся в файле `third.py`.

В нем используются функции для поиска оптимального пути в графе.

В функции `find_way()` происходит рекурсивный поиск пути. Если все города посещены, вызывается функция `complete_path()`, которая завершает путь и проверяет, является ли он лучшим. Если нет, то для каждого непосещенного города вызывается функция `explore_next_city()`.

Функция `complete_path()` добавляет возврат в начальный город и проверяет, является ли текущий путь лучше найденного ранее.

Функция `explore_next_city()` проверяет, можно ли перейти в следующий город без превышения текущего лучшего пути. Если условие выполняется, город отмечается как посещенный, и рекурсивно вызывается `find_way()`. После возврата из рекурсии город снова помечается как непосещенный.

Функция `find_with_branch_and_bound()` инициализирует поиск, отмечая начальный город как посещенный и запуская рекурсивный обход.

Функция `input_data()` считывает входные данные, заменяя значения -1 на `INT_MAX` для корректной работы алгоритма.

Функция `output_data()` выводит найденный путь и его стоимость с округлением до одного знака после запятой.

Тестирование приведено в табл. БЗ.

Разработанный программный код см. в приложении А.

Результаты тестирования см. в приложении Б.

## **Выводы.**

В ходе работы были реализованы алгоритмы для решения задачи Коммивояжера. Разработаны 3 алгоритма, реализующие различные методы поиска оптимального пути: метод динамического программирования, метод 2-приближения и метод ветвей и границ.



Метод динамического программирования является методом полного перебора, вследствие чего он выдает точное решение, но при больших размерах графа он будет неэффективен в использовании.

Метод 2-приближения выдает путь не более чем в 2 раза хуже оптимального пути. Это обусловлено неравенством треугольника (если есть 2 кратчайших пути между тремя вершинами, то 3 путь будет меньше, чем сумма двух предыдущих).

Метод ветвей и границ выдает лучшее решение, отсекая ненужные ветви и исходы, используя общие ограничения веток, для того чтобы не рассматривать варианты которые точно не приведут к оптимальному решению.

## ПРИЛОЖЕНИЕ А

### ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

Название файла: first.py

```
import copy

INT_MAX = 2147483647

class Matrix:
    def __init__(self, matrix):
        self.__matrix = matrix
        self.__size = len(matrix)
        self.__vertexes = []
        self.create_vertexes()

    def create_vertexes(self):
        self.__vertexes = []
        for i in range(self.__size):
            next_vertexes = []
            for j in range(self.__size):
                if (i != j and self.__matrix[i][j] != 0):
                    next_vertexes.append(j)
            self.__vertexes.append(next_vertexes)

    def find_way(self):
        used = [1] + [0 for x in range(self.__size - 1)]
        path = [0]

        path, min_value, flag = self.find(used, path, 0, 0, INT_MAX)
        self.print(path, min_value, flag)

    def print(self, path, min_value, flag):
        if flag:
            print(min_value)
            print(' '.join(map(str, path)))
        else:
            print("no path")
```

```

def find(self, used, path, idx, cur_value, min_value):
    flag = False
    return_path = path
    for j in (self.__vertexes[idx]):
        if j == 0 and used.count(0) == 0:
            if cur_value + self.__matrix[idx][j] < min_value:
                return path + [0], cur_value +
self.__matrix[idx][j], True
            return path, cur_value + self.__matrix[idx][j],
False
        if used[j] == 0 and cur_value + self.__matrix[idx][j] <
min_value:
            used[j] = 1
            path.append(j)
            cur_value += self.__matrix[idx][j]
            new_path, new_min_value, new_flag = self.find(used,
path, j, cur_value, min_value)
            if new_flag:
                return_path = copy.copy(new_path)
                min_value = new_min_value
                flag = True
            used[j] = 0
            path.remove(j)
            cur_value -= self.__matrix[idx][j]
    return return_path, min_value, flag

def input_data():
    number = int(input())
    matrix = []
    for i in range(number):
        matrix.append(list(map(int, input().split())))
    return matrix

def main():
    matrix = input_data()
    ways = Matrix(matrix)
    ways.find_way()

if __name__ == '__main__':

```

```
main()
```

## Название файла: second.py

```
import heapq

INT_MAX = 2147483647

class Matrix:
    def __init__(self, matrix, start_vertex):
        self.__matrix = matrix
        self.__start_vertex = start_vertex
        self.__size = len(matrix)
        self.__spanning_tree = []
        self.__way = []
        self.create_spanning_tree()

    def find_min_edges(self):
        min_weight = INT_MAX
        first = self.__start_vertex
        second = 0
        for i in range(self.__size):
            if self.__matrix[first][i] < min_weight and
self.__matrix[first][i] != -1:
                min_weight = self.__matrix[first][i]
                second = i
        return first, second

    def create_spanning_tree(self):
        first, second = self.find_min_edges()
        self.__spanning_tree = [(first, second), (second, first)]
        heap = []
        used = [False for i in range(self.__size)]
        used[first] = True
        used[second] = True

        for i in range(self.__size):
            if self.__matrix[first][i] != -1 and i != second:
                heapq.heappush(heap, (self.__matrix[first][i],
(first, i)))
```

```

        if self.__matrix[second][i] != -1 and i != first:
            heapq.heappush(heap, (self.__matrix[second][i],
(second, i)))

while used.count(False) > 0:
    current_value = heapq.heappop(heap)
    current_vertex = current_value[1][1]

    if not used[current_vertex]:
        used[current_vertex] = True
        self.__spanning_tree.append(current_value[1])
        self.__spanning_tree.append(current_value[1][::-1])

        for i in range(self.__size):
            if self.__matrix[current_vertex][i] != -1 and
(not used[i]):

                heapq.heappush(heap,
(self.__matrix[current_vertex][i], (current_vertex, i)))

def create_vertexes(self):
    vertexes = []
    for i in range(self.__size):
        next_vertexes = []
        for j in (self.__spanning_tree):
            if j[0] == i:
                next_vertexes.append(j[1])
        vertexes.append(next_vertexes)
    return vertexes

def create_way(self):
    count = len(self.__spanning_tree)
    vertexes = self.create_vertexes()
    idx = self.__start_vertex
    way = [idx]
    self.__way = []

    while count > 0:
        flag = True
        for i in vertexes[idx]:

```

```

        if idx in vertexes[i]:
            way.append(i)
            flag = False
            vertexes[idx].remove(i)
            idx = i
            break

    if flag:
        add_vertex = vertexes[idx][0]
        way.append(add_vertex)
        vertexes[idx].remove(add_vertex)
        idx = add_vertex
    count -= 1

    for i in way:
        if not i in self.__way:
            self.__way.append(i)
    self.__way += [self.__start_vertex]
    return self.__way

def calculate_sum(self):
    sum = 0
    for i in range(len(self.__way) - 1):
        sum += self.__matrix[self.__way[i]][self.__way[i + 1]]
    return sum

def input_data():
    start_vertex = int(input())
    matrix = []
    add_data = list(map(float, input().split()))
    matrix.append(add_data)
    for i in range(len(add_data) - 1):
        matrix.append(list(map(float, input().split())))
    return matrix, start_vertex

def output_data(way, sum):
    print("{:.2f}".format(sum))
    print(' '.join(map(str, way)))

def main():

```

```

matrix, start_vertex = input_data()
ways = Matrix(matrix, start_vertex)
way = ways.create_way()
sum = ways.calculate_sum()
output_data(way, sum)

if __name__ == '__main__':
    main()

```

### Название файла: third.py

```

INT_MAX = 2147483647

def find_way(city, path, cost, count, visited, matrix, best_cost,
best_path):
    if count == len(matrix):
        return complete_path(city, path, cost, best_cost, best_path,
matrix)

    for next_city in range(len(matrix)):
        if not visited[next_city]:
            best_cost, best_path = explore_next_city(city,
next_city, path, cost, count, visited, matrix, best_cost, best_path)

    return best_cost, best_path

def complete_path(city, path, cost, best_cost, best_path, matrix):
    cost += matrix[city][path[0]]
    if cost < best_cost:
        best_cost = cost
        best_path = path + [path[0]]
    return best_cost, best_path

def explore_next_city(city, next_city, path, cost, count, visited,
matrix, best_cost, best_path):
    new_cost = cost + matrix[city][next_city]

```

```

        if new_cost < best_cost:
            visited[next_city] = True
            best_cost, best_path = find_way(next_city, path +
[next_city], new_cost, count + 1, visited, matrix, best_cost, best_path)
            visited[next_city] = False
        return best_cost, best_path

def find_with_branch_and_bound(matrix):
    matrix_size = len(matrix)
    visited = [False] * matrix_size
    best_cost = INT_MAX
    best_path = []

    visited[0] = True
    best_cost, best_path = find_way(0, [0], 0, 1, visited, matrix,
best_cost, best_path)

    return best_path, best_cost

def input_data():
    number = int(input())
    matrix = []
    for i in range(number):
        matrix.append(list(map(int, input().split())))
        matrix[i][matrix[i].index(-1)] = INT_MAX
    return matrix

def output_data(answer_way, answer_value):
    print(' '.join(map(str, answer_way[:-1])))
    print("{:.1f}".format(answer_value))

def main():
    matrix = input_data()
    path, cost = find_with_branch_and_bound(matrix)
    output_data(path, cost)

```



```
if __name__ == "__main__":  
    main()
```

## ПРИЛОЖЕНИЕ Б

### ТЕСТИРОВАНИЕ

Тесты для первого задания представлены в табл. Б1.

Таблица Б.1 - Примеры тестовых случаев задания 1.

№ п/п	Входные данные	Выходные данные	Комментарии
1.	5 0 1 13 23 7 12 0 15 18 28 21 29 0 33 28 23 19 34 0 38 5 40 7 39 0	78 0 4 2 3 1 0	Ok
2.	3 0 1 0 1 0 1 0 1 0	no path	Ok
3.	2 0 1 2 0	3 0 1 0	Ok

Тесты для второго задания представлены в табл. Б2.

Таблица Б.2 - Примеры тестовых случаев задания 2.

№ п/п	Входные данные	Выходные данные	Комментарии
1.	2 -1 18.97 22.36 19.42 3.61 18.97 -1 35.61 38.01 17.0 22.36 35.61 -1 16.28 21.19 19.42 38.01 16.28 -1 21.02 3.61 17.0 21.19 21.02 -1	91.92 2 3 0 4 1 2	Ok
2.	0 -1 10 10 -1	20.00 0 1 0	Ok
3.	0 -1 5 5 5 5 -1 5 5 5 5 -1 5 5 5 5 -1	20.00 0 1 2 3 0	Ok
4.	1 -1 2 3 4 5 2 -1 6 7 8 3 6 -1 9 10 4 7 9 -1 11 5 8 10 11 -1	33.00 1 0 2 3 4 1	Ok

Тесты для третьего задания представлены в табл. Б3.

Таблица Б.3 - Примеры тестовых случаев задания 3.

№ п/п	Входные данные	Выходные данные	Комментарии
1.	3 -1 1 3 3 -1 1 1 2 -1	0 1 2 3.0	Ok
2.	4 -1 3 4 1 1 -1 3 4 9 2 -1 4 8 9 2 -1	0 3 2 1 6.0	Ok
3.	5 -1 3 3 3 3 3 -1 3 3 3 3 3 -1 3 3 3 3 3 -1 3 3 3 3 3 -1	0 1 2 3 4 15.0	Ok
4.	3 -1 10 1 1 -1 10 10 100 -1	0 1 2 30.0	Ok
5.	2 -1 1 1 -1	0 1 2.0	Ok